

**THE UNIVERSITY
OF ILLINOIS
LIBRARY**

515
~~517~~
C126
v. 10

MATHEMATICS

515

~~517~~

C126

v.10

24 May 21

mach

Sammlung 1888

*25253
412
82*

*LIBRARY
UNIVERSITY OF BRUNNEN
HALLA*

Die harmonische Reihe.

Ein Beitrag zur algebraischen Analysis.

Inaugural-Dissertation

zur

Erlangung der Doctorwürde
von der philosophischen Facultät

der

vereinigten Friedrichs-Universität Halle-Wittenberg

verfasst von

Heinrich Simon
aus Berlin.

HALLE 1886.

LIBRARY
UNIVERSITY OF MICHIGAN
ANN ARBOR

Manuscript Collection

Manuscript Collection

Manuscript Collection

LIBRARY
UNIVERSITY OF CHICAGO
CHICAGO

Die harmonische Reihe.

Ein Beitrag zur allgemeinen Analysis.

EXCERPT

MEINEN ELTERN.

Die harmonische Reihe.

Ein Beitrag zur algebraischen Analysis.

EINLEITUNG.

Die Reihentheorie bedient sich zur Begründung ihrer Sätze vielfach des fremdartigen Hilfsmittels der bestimmten Integrale. Es mag in manchen Fällen schwer scheinen, dieses Hilfsmittel durch die Methoden der algebraischen Analysis zu ersetzen — die Behauptung, dass ein solcher Ersatz wünschenswert sei, wird aber kaum vielem Widerspruche begegnen. Bezeichnet Herr *Thomae*¹⁾ es doch geradezu als „eine Forderung der Wissenschaft, dass sie die Resultate, die sie auf elementarem Wege erhalten *kann*, auch auf diesem zu erhalten suchen *muss*, wofern damit nur nicht übergrosse Weitläufigkeiten verbunden sind“. Mit letzterer Einschränkung ist wohl der Haupteinwand berührt, den man jener Forderung entgegenstellen kann: Ist Reinheit der Methode ein berechtigter Anspruch der Aesthetik der Wissenschaft, so ist es doch Eleganz und Kürze nicht minder, und wo beide in Widerstreit geraten, wird im einzelnen Falle der Geschmack zu entscheiden haben, welcher von ihnen dem anderen unterzuordnen sei. Lässt sich aber beiden zugleich genügen, so wird ein Versuch in dieser Richtung keiner weiteren Rechtfertigung bedürfen.

Zu solchem Versuche forderte nun die harmonische Reihe besonders auf.

¹⁾ „Elementare Behandlung der hypergeometrischen Reihe“. Ztschr. f. Math. u. Phys. Bd. XXVI. (1881) S. 315.

Dieselbe wird in ihrer einfachsten Gestalt, als Reihe der reciproken natürlichen Zahlen, gerade in den Elementen der Reihenlehre häufig herangezogen. Sie pflegt als der erste Beleg dafür angeführt zu werden, dass die unbegrenzte Abnahme der Glieder allein nicht hinreicht, um eine unendliche Reihe convergent zu machen; sie liefert, mit wechselnden Vorzeichen versehen, das einfachste Beispiel einer convergenten alternirenden Reihe; an ihr wird endlich seit *Dirichlet* ¹⁾ die bedingte Convergenz erläutert und mit den Mitteln der algebraischen Analysis nachgewiesen, dass eine veränderte Anordnung der Glieder von Einfluss auf die Summe sein kann.

Allein damit sind die Eigenschaften der Reihe nur an der Oberfläche gestreift.

Denn zunächst lässt sich das Unendlichwerden der harmonischen Reihe in Beziehung setzen zu dem des Logarithmus; im engsten Zusammenhange hiermit steht dann die *Gauss'sche* Funktion $\Psi(z)$, die als Specialfall die *Eulersche* Constante enthält, und mit deren Hilfe die annähernde Summirung der endlichen Reihe möglich wird. Das Umordnungsproblem endlich, welches, in Ermangelung des massgebenden Grenzwertes eines n -gliedrigen, unendlich fernen Reihen-Ausschnitts, nur für einige wenige Specialfälle behandelt zu werden pflegt — und das in einer Weise, die den wahren Sachverhalt mehr verhüllt als aufklärt, — lässt sich mit Hilfe des gedachten Grenzwertes allgemeiner und klarer lösen.

Die hierher gehörigen Sätze sind, wie eine Übersicht der einschlägigen Literatur weiterhin zeigen wird, an den verschiedensten Stellen zerstreut und fast ausschliesslich mit Hilfe der Infinitesimalrechnung hergeleitet. Insbesondere werden zur Ermittlung der Wertänderung der alternirenden harmonischen Reihe für den Fall, dass man auf p positive Glieder immer q negative folgen lässt, überall bestimmte Integrale herangezogen, so dass Herr *Pringsheim* ²⁾ ein anderes Beispiel vorschlägt, bei dem die Integrale entbehrlich sind. Letzteres ist nun aber, wie sich zeigen wird, auch bei der

¹⁾ Abhandlg. d. Berl. Akad. d. Wiss. 1837. S. 48.

²⁾ „Über die Wertveränderungen bedingt convergenter Reihen u. Produkte“. Math. Annalen, Bd. XXII. (1883) S. 459.

harmonischen Reihe der Fall, und damit ist das Umordnungsproblem der algebraischen Analysis in allgemeinerer Gestalt zugänglich gemacht, als man zunächst erwarten sollte. Denn ein noch zu erwähnender Satz von Herrn *Schlömilch* führt die Wertänderung, die eine ganz *beliebige* convergente alternirende Reihe bei der gedachten Umstellung der Glieder erfährt, auf die Wertänderung der *harmonischen* Reihe zurück, und dieser Satz lässt sich ohne Mühe für den Fall verallgemeinern, dass die Zahlen p und q variabel gemacht werden.

Es sei bei dieser Gelegenheit bemerkt, dass von den allgemein üblichen, bequemen Ausdrücken „Umstellung der Glieder“, „veränderte Anordnung“ u. s. w. hier nur unter dem Vorbehalt Gebrauch gemacht wird, dass dieselben, wie schon Herr *Natani*¹⁾ hervorhebt, „im uneigentlichen Sinne zu verstehen“ seien.

Was als Veränderung der Anordnung bezeichnet wird, ist eigentlich die Bildung einer neuen Reihe aus *ausgewählten* Gliedern der ursprünglichen und läuft auf das *Fortlassen einer i. A. unendlichen Anzahl unendlich ferner Glieder* hinaus.

Bei dieser Auffassung ist das logische Paradoxon hinfällig, dass die Reihenfolge der Summanden von Einfluss auf die Summe sein könne, oder, wenn man lieber will, es lässt sich der Begriff der Addition auch auf den Fall unendlich vieler Summanden übertragen, ohne das Vertauschungsgesetz aufzugeben. Um den Betrag jenes fortgelassenen Ausschnitts muss sich nun offenbar die Reihensumme (algebraisch) vermindern. Damit ist denn unmittelbar klar, dass eine solche Fortlassung bei *absolut* convergenten Reihen keine Veränderung der Summe bewirken kann, weil die Convergenz einer aus lauter positiven Gliedern bestehenden Reihe eben durch das *Verschwinden jeder* unendlich grossen Anzahl unendlich ferner Glieder *definiert* ist. Eine Veränderung der Summe kann also nur bei *bedingt* convergenten Reihen vorkommen und wird gleichzeitig mit jenem Ausschnitte einen endlichen oder unendlich grossen Wert haben, in welchem letzteren

¹⁾ Mathemat. Wörterbuch (begonnen v. *L. Hoffmann*). Art. „Reihe“. Bd. VI. S. 272.

Falle die neue Reihe divergirt. Auch bei bedingt convergenten Reihen ist indessen das Verschwinden des fraglichen Ausschnitts nicht ausgeschlossen, wie das Beispiel der Reihe

$$\frac{1}{f(1)} - \frac{1}{2f(2)} + \frac{1}{3f(3)} - \frac{1}{4f(4)} + \dots$$

zeigt, wo $f(n)$ eine beliebige, mit n unendlich werdende Funktion bedeutet. Leitet man aus ihr eine neue Reihe dadurch ab, dass man auf je ein positives Glied zwei negative Glieder folgen lässt, so entnimmt man aus den $4n$ ersten Gliedern zwar sämtliche $2n$ negativen, aber nur die ersten n positiven Glieder. Der fortgelassene n -gliedrige Ausschnitt

$$\frac{1}{(2n+1)f(2n+1)} + \frac{1}{(2n+3)f(2n+3)} + \dots + \frac{1}{(4n-1)f(4n-1)}$$

liegt zwischen

$$\frac{n}{(2n+1)f(2n+1)} \quad \text{und} \quad \frac{n}{(4n-1)f(4n-1)},$$

hat also für $n=\infty$ die Null zur Grenze, so dass die vorgenommene Umstellung die Summe der Reihe, trotz ihrer nur bedingten Convergenz, unverändert lässt.

Der oben gegen die übliche Behandlungsweise ähnlicher specieller Umordnungen der harmonischen Reihe gerichtete Vorwurf bezieht sich darauf, dass nirgends von diesem Ausschnitt die Rede ist, der doch für jede endliche Gliederzahl den greifbaren Unterschied der beiden Anordnungen darstellt, und dessen Grenzwert leicht elementar zu finden ist.

Literatur.

Euler behandelt die endliche harmonische Reihe als Beispiel zu seiner Summenformel¹⁾. Die nach ihm benannte Constante c tritt dabei als Integrationsconstante auf. Die hier, Gleichung (22) für die allgemeine, Gleichung (28) für die specielle harmonische Reihe, gegebene Näherungsformel stimmt mit dem Anfang der *Eulerschen* halbconvergenten Entwicklung überein. (Vgl. Formel 28 a.)

¹⁾ Differential-Rechnung. II. § 142 ff.

Eulers Summation scheint das erste wirkliche Resultat in der Theorie der harmonischen Reihe zu sein. Er zählt sie auch bereits neben der Fakultät $1.2.3 \dots n$ zu den „inexplicablen“ Funktionen, während *Joh. Bernoulli* noch auf die Summierung durch einen geschlossenen Ausdruck hoffte und *Leibnitz* um einen solchen anging¹⁾. Als *Bernoulli* später in einer älteren Abhandlung *Leibnitz'* die Behauptung fand, man könne beliebig viele Glieder der harmonischen Reihe summieren, wiederholte er seine Bitte²⁾, *Leibnitz* musste indessen zugeben, er habe sich damals geirrt³⁾. —

Die Untersuchung der verallgemeinerten Fakultät $\Pi(z)$ führt *Gauss*⁴⁾ dazu, die logarithmische Ableitung derselben als besondere Funktion $\Psi(z)$ einzuführen, wobei $-\Psi(0)$ die *Eulersche* Constante ist. Gleichzeitig wird für $\Psi(z)$ der Ausdruck

$$\lim_{n=\infty} \left[\ln n - \frac{1}{z+1} - \frac{1}{z+2} - \dots - \frac{1}{z+n} \right] = \sum_{k=1}^{\infty} \left(-\frac{1}{z+k} + \ln \frac{k+1}{k} \right)$$

gewonnen, dessen Zusammenhang mit der harmonischen Reihe ersichtlich ist.

Aus beiden Quellen fließen eine Anzahl Eigenschaften von $\Psi(z)$. Statt dieser ist hier (§ 5) die ganz ähnliche Funktion

$$C_n(z) = \frac{1}{z} + \frac{1}{z+1} + \dots + \frac{1}{z+n} - \ln(z+n)$$

definiert, für deren Grenzwert $C(z)$ die Beziehung

$$C(z) = -\Psi(z-1), \quad \Psi(z) = -C(z+1)$$

stattfindet. Die Eigenschaften von $C(z)$ lassen sich leicht

¹⁾ *Leibnitz'* Mathemat. Werke, herausgeg. v. *Gerhardt*, III. S. 160. Brief vom 2. Febr. 1695. — Die bezügliche Stelle ist auch in *Grunerts* Archiv, Bd. XXVI S. 109 abgedruckt.

²⁾ Brief vom 12. Sept. 1696. A. a. O. S. 327.

³⁾ Briefe vom 6. Okt. u. 6. Nov. 1696. — Vgl. a. die Einleitung *Gerhardts* zum Briefwechsel, a. a. O. S. 119.

⁴⁾ „Disquis. generales circa seriem infinitam etc.“ § 30. Comment. soc. Gotting. II. 1813. — Werke, III.

aus dieser Definition allein und ohne Hilfe höherer Rechnung ableiten (§ 6).

Herr *Thomae* berührt in seiner schon erwähnten Abhandlung über die *Gauss'sche* Reihe die Funktion $\Psi(z)$ nur flüchtig und beschränkt sich auf die Herleitung des Satzes, dass

$$\Psi(n) - \ln n = H(n) = \frac{1}{2n} + \frac{\Theta(n)}{n},$$

wo $\Theta(n)$ mit wachsendem n verschwindet.

Eine ziemlich vollständige Theorie der Reihe giebt Herr *Natani*¹⁾. Mit Hilfe bestimmter Integrale wird gezeigt, dass die Differenz

$$\frac{1}{a} + \frac{1}{a+b} + \frac{1}{a+2b} + \dots + \frac{1}{a+(n-1)b} - \frac{1}{b} \ln(a+nb)$$

sich mit wachsendem n einem Grenzwerte $\varphi(a, b)$ nähert. Nach *Gauss'* Bezeichnung wäre also $b\varphi(a, b) = -\ln b - \Psi\left(\frac{a-b}{b}\right)$.

Es wird eine schwach convergirende Reihe für $\varphi(a, b)$ entwickelt und daraus in $\varphi(1, 1)$ die *Eulersche* Constante gewonnen. Die Summe der alternirenden Reihe wird durch die Funktion φ ausgedrückt. Die positiven und negativen Glieder dieser Reihe werden in Gruppen von p bzw. q Gliedern zu einer neuen Reihe zusammengefasst, die Summe derselben wird auf die der ursprünglichen Reihe zurückgeführt, und der Betrag der Wertänderung, die hier, wie es scheint, zum ersten Male als Ausschnitt einer divergenten Reihe dargestellt ist, durch ein bestimmtes Integral ermittelt.

Bevor auf die übrigen Behandlungen des Umordnungsproblems eingegangen wird, sind noch einige Arbeiten zu nennen, die darauf ausgehen, die endliche Reihe näherungsweise zu summieren.

Herr *Catalan* leitet²⁾ durch bestimmte Integrale die Einschliessung

$$c + \ln n + \frac{1}{2n} - \frac{1}{12n^2} < 1 + \frac{1}{2} + \dots + \frac{1}{n} < c + \ln n + \frac{1}{2n}$$

her, wo c die *Eulersche* Constante bedeutet. Die Überein-

¹⁾ Math. Wörterbuch. Art. „Reihe“ S. 284 ff.

²⁾ „Sur la série harmonique“. Comptes Rendus de l'Acad. fr. 1856. II. S. 628.

stimmung der unteren Grenze mit den ersten Gliedern der *Eulerschen* Reihe wird merkwürdigerweise nicht hervorgehoben.

An einer anderen Stelle ¹⁾ werden aus der geometrischen Bedeutung des bestimmten Integrals Sätze abgeleitet, wonach Summen zwischen Integrale eingeschlossen werden. Bei der Anwendung auf die harmonische Reihe ergeben sich Formeln von geringer Annäherung bei ziemlich umständlicher Rechnung. So wird die Summe der ersten tausend Glieder noch in der ersten Dezimalstelle falsch.

Auf elementarem Wege gehen dagegen die Herren *Mansion* und *Cesaro* vor. Der erstere gelangt ²⁾ mit Hilfe der Quadratur der gleichseitigen Hyperbel zu der Einschliessung

$$\frac{1}{2n} < \sum_n^{\infty} \left(\frac{1}{k} - \ln \frac{k+1}{k} \right) < \frac{1}{n} - \frac{1}{2n+1}.$$

Die eingeschlossene Reihe convergirt demnach, und ihre Summe c liegt, für $n=1$, zwischen $\frac{1}{2}$ und $\frac{2}{3}$. Daraus ergibt sich weiter, dass

$$c + \ln n + \frac{1}{2n+1} < 1 + \frac{1}{2} + \dots + \frac{1}{n} < c + \ln n + \frac{1}{2n}.$$

Herr *Cesaro* gewinnt (dem Jahrbuch über die Fortschritte der Math. 1881. S. 199 zufolge) in einer mir nicht zugänglich gewesenen Arbeit ³⁾ die Formeln

$$\ln(n + \frac{1}{2}) + 0,57 < 1 + \frac{1}{2} + \dots + \frac{1}{n} < \ln(n + \frac{1}{2}) + 0,60$$

und

$$1 + \frac{1}{2} + \dots + \frac{1}{n} = c + \ln \sqrt[n]{n(n+1)} + \frac{\theta}{6n(n+1)} \quad (0 < \theta < 1).$$

Eine (andere?) Herleitung der letzteren Formel giebt er noch in einer neueren Note ⁴⁾, wobei

$$c = 1 - \frac{1}{2} \ln 2 - \frac{1}{3} \sum_2^{\infty} \frac{1}{k^3} - \frac{1}{5} \sum_2^{\infty} \frac{1}{k^5} - \dots$$

¹⁾ „Traité élémentaire des séries“. 1860. Cap. IV.

²⁾ „On the harmonic series and *Stirling's* formula.“ Messenger of Math. XI. (1881) S. 38. — Auch Mathesis. I. S. 169.

³⁾ Mathesis. I. S. 51 u. S. 143.

⁴⁾ „Sur la série harm.“ Nouv. Annales de Math. 1885. S. 295.

gesetzt ist, also wohl durch diese Entwicklung definirt sein und aus ihr berechnet werden soll. Zur Rechnung ist jene Formel wegen der Unbestimmtheit von Θ nicht sehr brauchbar; den besten Näherungswert würde $\Theta = 1$ liefern, da dann die rechte Seite, nach Potenzen von $\frac{1}{n}$ entwickelt, mit $c + \ln n + \frac{1}{2n} - \frac{1}{12n^2}$ beginnt, wie in der *Eulerschen* Reihe.

Was die *Wertveränderung* der alternirenden harmonischen Reihe betrifft, so scheint *Dirichlet*, der an der schon angegebenen Stelle zuerst darauf hinwies, auch an anderen Orten keinen Beweis oder eine Ermittlung des Betrages jener Wertänderung mitgeteilt zu haben¹⁾. Vielmehr scheint die erste nähere Behandlung der Aufgabe von *Ohm*²⁾ herzurühren, der aus der Reihe

$$1 - \frac{1}{2} + \frac{1}{3} - \frac{1}{4} + \dots = \ln 2$$

mehrere andere ableitet, indem er dem Verhältniss der Anzahl der positiven zu der der negativen Glieder verschiedene specielle Werte und endlich den Wert $m:n$ beilegt; die Reihen werden durch Integration summirt, und so wird schliesslich der Satz gewonnen, dass im allgemeinsten der behandelten Fälle die Reihensumme um $\frac{1}{2} \ln \frac{m}{n}$ wächst. Bei einigen der speciellen Fälle wird nebenher darauf aufmerksam gemacht, dass die ursprüngliche und die umgestellte Reihe sich um eine Reihe von Gliedern unterscheiden, deren Summe denselben Grenzwert hat wie die Wertänderung³⁾.

Dieselbe Aufgabe wie *Ohm* behandelt Herr *Schlömilch*⁴⁾

¹⁾ Vgl. *Pringsheim*, a. a. O. S. 456. Wenn daher Hr. *Schlömilch* in einer „Notiz über die bedingt converg. Reihen“ (*Ztschr. f. math. etc. Unterricht*. XII. (1881) S. 30) seinen Nachweis dem von *Dirichlet* angeblich an der citirten Stelle gegebenen als einfacher gegenüberstellt, so liegt vielleicht eine Verwechslung mit einer Vorlesung *Dirichlets* vor.

²⁾ De nonnullis seriebus infinitis summandis. Berlin. 1839.

³⁾ Wie die Anmerkung „Series infinitae nunquam non eodem valore gaudent, si adhuc manent convergentes, etiamsi omnes termini signo + (additionis) afficiantur“ (a. a. O. S. 14) zeigt, hat *Ohm* sehr wohl gewusst, dass absolut convergente Reihen stets *dieselbe* Summe behalten. Vgl. dagegen *Pringsheim*, a. a. O. S. 456.

⁴⁾ Übungsbuch zum Studium d. höh. Analysis. II. Cap. V. § 23.

für die allgemeine harmonische Reihe, indem er zunächst die Summe der alternirenden Reihe durch ein bestimmtes Integral ausdrückt und auch für die Wertänderung ein solches aufstellt und auswertet. Von der zweiten Auflage an wird die Untersuchung ausserdem noch auf eine *beliebige*, convergente alternirende Reihe erstreckt, wobei sich der Satz ergibt¹⁾, dass die mehrfach erwähnte Umstellung der Glieder der Reihen-summe den Zuwachs $\frac{1}{2} \lim_{n=\infty} (nu_n) \ln \frac{p}{q}$ zuführt.

Die elementare und noch etwas verallgemeinerte Herleitung dieses Satzes wird möglich mit Hilfe einer von Herrn *Pringsheim*²⁾ gegebenen Methode, die Wertbestimmung eines unendlich fernen Ausschnitts einer divergenten Reihe positiver Glieder auf die des entsprechenden Ausschnitts einer andern solchen Reihe zurückzuführen. Denn wie Herr *Pringsheim* bemerkt, beruht der *Schlömilchsche* Satz unmittelbar auf dem Verhalten der harmonischen Reihe, und der in Frage kommende Ausschnitt der letzteren wird elementar bestimmt werden.

Schliesslich ist noch der in vielen Lehrbüchern übereinstimmend gegebenen Behandlungen der Umordnungen der speciellen Reihe $1 - \frac{1}{2} + \dots$ für $p = 1, q = 2$ und $p = 2, q = 1$ zu gedenken, wobei die Summenänderung um $\frac{1}{2} \ln 2$ elementar nachgewiesen wird. Inwiefern die dabei übliche Darstellung reformbedürftig erscheint, ist bereits ausgeführt worden.

1. Aufstellung der Reihe. Die Forderung, jedes Glied einer Reihe solle das arithmetische Mittel zwischen dem ihm vorhergehenden und dem ihm folgenden Gliede sein, führt zu der arithmetischen Reihe; soll jedes Glied das geometrische Mittel zwischen seinen Nachbargliedern sein, so gelangt man zur geometrischen Reihe; dieselbe Bedingung für das harmonische Mittel liefert die harmonische Reihe.

¹⁾ S. a. Ztschr. f. Math. u. Phys. XVIII (1873) S. 520.

²⁾ A. a. O. S. 471.

Wir stellen uns die Aufgabe, die allgemeine Form dieser Reihe zu ermitteln.

h_n ist das harmonische Mittel zwischen h_{n-1} und h_{n+1} , wenn die drei Grössen der stetigen harmonischen Proportion

$$(h_{n-1} - h_n) : (h_n - h_{n+1}) = h_{n-1} : h_{n+1}$$

genügen. Dies liefert

$$\frac{1}{h_n} = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{h_{n-1}} + \frac{1}{h_{n+1}} \right),$$

d. h., wenn man die reciproken Werte der Reihenglieder betrachtet, so ist jedes Glied das arithmetische Mittel zwischen seinen Nachbarn. *Die reciproken Werte der Glieder bilden also eine arithmetische Reihe*, so dass das allgemeine Glied der harmonischen Reihe die Form

$$h_n = \frac{1}{a + nb}$$

besitzt. Lassen wir noch den Faktor $\frac{1}{b}$ fort und setzen wir $\frac{a}{b} = z$, so schreibt sich die Reihe in einfachster Form

$$(1) \quad S_n(z) = \sum_{k=0}^n h_k = \sum_{k=0}^n \frac{1}{z+k} = \frac{1}{z} + \frac{1}{z+1} + \frac{1}{z+2} + \dots + \frac{1}{z+n}.$$

Dabei kann z jeden beliebigen, positiven oder negativen, reellen oder complexen Wert haben; ausgeschlossen seien nur Null und die negativen ganzen Zahlen, die eins der Glieder ∞ machen würden, sofern die Reihe von $k=0$ an in Betracht gezogen wird; auch diese Beschränkung fällt aber fort, wenn die Reihe erst mit einem so grossen k begonnen wird, dass $k+z \geq 1$ ist¹⁾.

Jede harmonische Reihe ist leicht auf die angesetzte Form zu bringen. So ist

$$\begin{aligned} \frac{1}{a} + \frac{1}{a+b} + \frac{1}{a+2b} + \dots + \frac{1}{a+nb} &= \frac{1}{b} \left(\frac{1}{a/b} + \frac{1}{a/b+1} + \dots + \frac{1}{a/b+n} \right) = \frac{1}{b} S_n \left(\frac{a}{b} \right), \\ \frac{1}{a-kb} + \frac{1}{a-(k-1)b} + \dots + \frac{1}{a} + \dots + \frac{1}{a+lb} &= \frac{1}{b} S_{l+k} \left(\frac{a}{b} - k \right), \end{aligned}$$

¹⁾ Als Summationsbuchstabe gilt, wofern nichts anderes angegeben ist, überall k .

und die Reihe der reciproken natürlichen Zahlen

$$1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \cdots + \frac{1}{n} = S_{n-1}(1).$$

2. Grenzen für den Ausschnitt $S_n(z) - S_m(z)$. Die Reihen-Entwickelungen

$$\begin{aligned} \ln(1+x) &= x - \left(\frac{x^2}{2} - \frac{x^3}{3} + \cdots \right) \\ \ln \frac{1}{1-x} &= x + \left(\frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{3} + \cdots \right) \end{aligned} \quad |x| \leq 1$$

liefern

$$\ln(1+x) < x < \ln \frac{1}{1-x}.$$

Setzen wir hierin

$$x = \frac{1}{k+z},$$

indem wir k positiv und so gross voraussetzen, dass $|k+z| \geq 1$ ist, so erhalten wir

$$\ln \frac{k+1+z}{k+z} < \frac{1}{k+z} < \ln \frac{k+z}{k-1+z},$$

und wenn wir hier nach und nach k die ganzzahligen Werte $m+1, m+2, \dots, n$ annehmen lassen und die so entstehenden Ungleichungen addiren,

$$(2) \quad \ln \frac{n+1+z}{m+1+z} < \sum_{k=m+1}^n \frac{1}{k+z} < \ln \frac{n+z}{m+z} \quad |m+1+z| \geq 1.$$

Ist z reell, so ist die Geltungsbedingung erfüllt,

bei $z = -\infty \dots -2$ für $m = 0, 1, 2, \dots$

$z = -2 \dots -1$ $m = 2, 3, \dots$

$z = -1 \dots 0$ $m = 1, 2, \dots$

$z = 0] \dots +\infty$ $m = 0, 1, 2, \dots$

immer vorausgesetzt, dass verschwindende Nenner $(k+z)$ vermieden werden.

Ist z complex, etwa gleich $x + yi$, wo also y nicht 0 ist, so kann für die Werte $x = -\infty \dots -2$ und $x = 0 \dots +\infty$, bei ganz beliebigem y , $m = 0, 1, 2, \dots$ sein. Hat aber x einen der Werte zwischen -2 und 0 , die Grenzen ausgeschlossen, und ist k die kleinste ganze Zahl, für die

$$y^2 \geq -2(k+x) - (k+x)^2$$

erfüllt ist, so kann $m = k, k+1, \dots$ gesetzt werden.

3. Divergenz der Reihe. Lassen wir in (2) n unendlich werden, während m endlich bleibt, so werden beide Grenzen für $S_n - S_m$ unendlich, also auch S_n selbst.

Die Formel giebt zugleich eine gute Vorstellung davon, wie ausserordentlich langsam die Reihe divergirt. Denn es ist für $n = 2m$

$$\sum_{m+1}^{2m} \frac{1}{k+z} < \ln 2.$$

Wie gross man auch m wählen möge — die Summe der m ersten Glieder wächst durch die Summe der nächsten m Glieder stets um weniger als $\ln 2 = 0,69 \dots$. Denkt man also die Reihe in Gruppen von je m Gliedern zerlegt, so ist die Summe der zweiten Gruppe kleiner als $\ln 2$, die Summe der folgenden beiden Gruppen wieder $< \ln 2$, ebenso die Summe der auf sie folgenden 4 Gruppen, dann der nächsten 8 Gruppen u. s. f. Trotzdem wächst die Summe ins Grenzenlose.

Die Divergenz der harmonischen Reihe liefert ferner einen Beleg dafür, dass es zur Convergenz auch von Reihen mit *wechselnden* Vorzeichen nicht ausreicht, wenn das n te Glied die Null zur Grenze hat. Denn zerlegt man jedes Glied der Reihe nach dem Muster

$$\frac{1}{k+z} = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{\sqrt{k+z+1}-1} - \frac{1}{\sqrt{k+z+1}+1} \right),$$

so erhält man die divergente Reihe¹⁾

$$2 \sum_0^{\infty} \frac{1}{k+z} = \frac{1}{\sqrt{z+1}-1} - \frac{1}{\sqrt{z+1}+1} + \frac{1}{\sqrt{z+2}-1} - \frac{1}{\sqrt{z+2}+1} + \dots$$

4. Endlicher Wert des Auschnitts. Wird mit n auch m unendlich, aber so, dass $\lim \frac{n}{m}$ endlich bleibt, so fallen in (2) beide Grenzen zusammen, und wir erhalten unmittelbar den sonst nur durch einen Übergang zum bestimmten Integral hergeleiteten Satz

¹⁾ Dieselbe findet sich, für $z=1$, bei *Catalan*, *Traité élém. des séries*. Cap. II. § XV.

$$(3) \lim (S_n - S_m) = \lim \sum_{m+1}^n \frac{1}{k+z} = \ln \left(\lim \frac{n}{m} \right) \quad \begin{matrix} n = \infty \\ m = \infty \end{matrix}$$

Sind z. B. n und m ganze und ganzzahlige Funktionen gleich hohen Grades einer unendlich werdenden Veränderlichen w , so ist $\lim \frac{n}{m}$ der Quotient der Koeffizienten der höchsten Potenz. So hat man ohne Weiteres

$$\lim_{w=\infty} \sum_{q w + q_0}^{p w + p_0} \frac{1}{k+z} = \ln \frac{p}{q},$$

und wenn $f_1(w)$ und $f_2(w)$ ganzzahlige Werte sonst beliebiger Funktionen sind,

$$\lim_{w=\infty} \sum_{f_1(w)}^{f_2(w)} \frac{1}{ak+z} = \frac{1}{a} \lim \sum \frac{1}{k+\frac{z}{a}} = \frac{1}{a} \ln \left(\lim \frac{f_2(w)}{f_1(w)} \right).$$

Die erstere Formel allein reicht aus, um die Wertveränderung zu ermitteln, die die Reihe

$$\frac{1}{z} - \frac{1}{z+1} + \frac{1}{z+2} - + \dots$$

erfährt, wenn immer p positive Glieder mit q negativen abwechseln (§ 11).

Bei der Wichtigkeit der Formel (3) möge sie noch auf folgende Art *direkt* abgeleitet werden.

Zunächst ist ersichtlich, dass der gesuchte Grenzwert

$$\text{von } \sum_{m+1}^n \frac{1}{k+z} = \sum_{m+1}^n \frac{1}{k} \frac{1}{1+\frac{z}{k}}, \text{ wenn er existirt, zwischen}$$

$$\frac{1}{1+\frac{z}{m+1}} \sum \frac{1}{k} \text{ und } \frac{1}{1+\frac{z}{n}} \sum \frac{1}{k}$$

liegen muss, also für $m = \infty, n = \infty$ mit

$$\lim \sum_{m+1}^n \frac{1}{k} = \lim \left(\frac{1}{m+1} + \frac{1}{m+2} + \dots + \frac{1}{n} \right)$$

übereinstimmt. Diese Summe liegt nun zwischen

$$\frac{n-m}{m+1} \text{ und } \frac{n-m}{n}, \text{ oder zwischen } \frac{\frac{n}{m}-1}{1+\frac{1}{m}} \text{ und } \frac{\frac{n}{m}-1}{\frac{n}{m}},$$

bleibt also endlich mit $\lim_{m \rightarrow \infty} \frac{n}{m} = t$ und wird eine Funktion von t sein. Setzen wir daher

$$\lim_{m \rightarrow \infty} \left(\frac{1}{m+1} + \dots + \frac{1}{t m} \right) = f(t),$$

so haben wir

$$\begin{aligned} f(2t) &= \lim_{m \rightarrow \infty} \left(\frac{1}{m+1} + \dots + \frac{1}{2m} \right) \\ &+ \lim_{2m \rightarrow \infty} \left(\frac{1}{2m+1} + \dots + \frac{1}{t \cdot 2m} \right) = f(2) + f(t). \end{aligned}$$

Nach einer von Herrn *Catalan* herrührenden Formel ¹⁾ ist aber

$$f(2) = \lim \left(1 - \frac{1}{2} + \frac{1}{3} - \frac{1}{4} + \dots - \frac{1}{2m} \right) = \ln 2,$$

also

$$f(2t) = \ln 2 + f(t).$$

Setzen wir $f(t) = \ln \varphi(t)$ und gehen wir zu den Zahlen über, so kommt $\varphi(2t) = 2 \varphi(t)$; die Funktionswerte von $\varphi(t)$ sind also proportional den Argumenten, d. h. $\varphi(t)$ ist rein linear,

¹⁾ Sie folgt leicht so:

$$\begin{aligned} \frac{1}{m+1} + \frac{1}{m+2} + \dots + \frac{1}{2m} &= \left(1 + \frac{1}{2} + \dots + \frac{1}{2m} \right) - \left(1 + \frac{1}{2} + \dots + \frac{1}{m} \right) \\ &= \left(1 + \frac{1}{2} + \dots + \frac{1}{2m} \right) - 2 \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{4} + \dots + \frac{1}{2m} \right) = 1 - \frac{1}{2} + \frac{1}{3} - \frac{1}{4} + \dots \\ &\quad + \frac{1}{2m-1} - \frac{1}{2m}. \end{aligned}$$

Die Formel lässt sich übrigens zu der folgenden verallgemeinern:

$$\begin{aligned} \frac{1}{m+1} + \frac{1}{m+2} + \dots + \frac{1}{km} &= \sum_{k=1}^m \left[\frac{1}{(k-1)k+1} + \frac{1}{(k-1)k+2} \right. \\ &\quad \left. + \dots + \frac{1}{\lambda k-1} - \frac{k-1}{\lambda k} \right], \end{aligned}$$

aus der sie für $k=2$ hervorgeht. Lässt man hier m unendlich werden, so convergirt die rechter Hand entstehende unendliche Reihe und hat nach dem im Text bewiesenen Satze den Wert $\ln k$. Sie stimmt dann mit einer Reihe überein, die schon *Euler* (Integralrechn. II. § 147) gegeben hat, und die sich auch bei *Lacroix* (Traité du calc. diff. et int. III. § 1003.) findet. — Die *Catalansche* Formel liefert unmittelbar den Satz

$$\lim_{m \rightarrow \infty} \left(\frac{1}{m+1} + \frac{1}{m+2} + \dots + \frac{1}{2m} \right) = \ln 2,$$

den auf anderem Wege Herr *Unferdinger* bewiesen hat. (Sitzgsber. der Wiener Akad. 1867. Bd. 55. II. S. 93.)

etwa $\rightarrow at$. Die Constante a ergibt sich aus $f(2) = \ln 2a = \ln 2$, und wir erhalten

$$f(t) = \ln t = \ln \left(\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{n}{t} \right).$$

5. Die Funktion $C_k(z)$ und ihr Grenzwert $C(z)$. Für grosse Werte von n und m wird nach (3) annähernd die Gleichung

$$S_n - S_m = \ln n - \ln m$$

gelten, oder

$$S_n - \ln n = S_m - \ln m$$

sein, u. z. werden diese Differenzen einander um so näher kommen, je mehr n und m wachsen. Wenn nun zwar hieraus noch nicht zu schliessen sein dürfte¹⁾, dass die Differenz $S_n - \ln n$ sich bei unbegrenzt wachsendem n einer von n unabhängigen Grenze nähert, so lässt sich doch die Existenz dieser Grenze folgendermassen zeigen.

Wählen wir m so gross dass nach (2)

$$\ln \frac{n+z+1}{m+z+1} < S_n(z) - S_m(z) < \ln \frac{n+z}{m+z}$$

gilt, und subtrahiren wir überall

$$\ln(n+z) - \ln(m+z),$$

so folgt

$$\ln \frac{n+z+1}{n+z} - \ln \frac{m+z+1}{m+z} < [S_n(z) - \ln(n+z)] - [S_m(z) - \ln(m+z)] < 0,$$

oder, wenn wir die Bezeichnung

$$S_k(z) - \ln(k+z) = C_k(z)$$

einführen,

$$\ln \left(1 + \frac{1}{n+z} \right) + C_m(z) - \ln \left(1 + \frac{1}{m+z} \right) < C_n(z) < C_m(z).$$

Bei festem m nähert sich für wachsendes n das erste Glied linker Hand der Null, $C_n(z)$ bleibt also zwischen endlichen Grenzen, die sich um

$$\ln \left(1 + \frac{1}{m+z} \right)$$

unterscheiden. Da nun dies endliche Intervall durch Ver-

¹⁾ Wie es bei *Natani*, Math. Wörterb., Art. „Reihe“, Bd. VI. S. 284f. geschieht.

grösserung von m beliebig verkleinert werden kann, so nähert sich $C_n(z)$ mit wachsendem n , beständig abnehmend, einem nur noch von z abhängigen Grenzwert $C(z)$.

Derselben Grenze strebt offenbar auch

$$S_n - \ln n = S_n - \ln(n+z) + \ln\left(1 + \frac{z}{n}\right)$$

zu.

6. Haupteigenschaften von $C(z)$. Aus der Definition

$$C_n(z) = \frac{1}{z} + \frac{1}{z+1} + \dots + \frac{1}{z+n} - \ln(z+n)$$

folgt unmittelbar

$$(4) \quad C(z) - C(y) = \frac{1}{z} - \frac{1}{y} + \frac{1}{z+1} - \frac{1}{y+1} + \dots,$$

also

$$(5) \quad C(z) - C(z+1) = \frac{1}{z}.$$

$$(6) \quad C(z+m) = C(z) - \left(\frac{1}{z} + \frac{1}{z+1} + \dots + \frac{1}{z+m-1} \right).$$

$$(7) \quad C(z-m) = C(z) + \left(\frac{1}{z-1} + \frac{1}{z-2} + \dots + \frac{1}{z-m} \right).$$

Für $z=1$ liefert (6)

$$(8) \quad C(m+1) = C(1) - \left(1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \dots + \frac{1}{m} \right),$$

so dass $C(z)$ für positive ganzzahlige Werte von z durch $C(1)$ und die specielle harmonische Reihe bestimmt werden kann.

Dabei ist $C(1) = \lim_{n \rightarrow \infty} \left[1 + \frac{1}{2} + \dots + \frac{1}{n} - \ln n \right]$ die *Euler-*sche Constante, auf deren Berechnung weiterhin noch eingegangen wird.

Für $z=0$ oder gleich einer negativen ganzen Zahl ist nach (4) $C(z) = \infty$.

Für $y = 1 - z$ liefert (4) die bekannte Reihe

$$\frac{1}{z} - \frac{1}{1-z} + \frac{1}{1+z} - \frac{1}{2-z} + \frac{1}{2+z} - \dots = \pi \cotg \pi z,$$

so dass

$$(9) \quad C(z) - C(1-z) = \pi \cotg \pi z.$$

Da $\cotg \pi z$ für $z = \frac{2m+1}{1}$ verschwindet, so hat man hier-
nach für ganzzahlige, positive oder negative, m

$$(10) \quad C(m + \tfrac{1}{2}) = C(-m + \tfrac{1}{2});$$

und da für $z = \frac{4m+1}{4}$, $\cotg \pi z = 1$ ist,

$$(11) \quad C(m + \tfrac{1}{4}) - C(-m + \tfrac{3}{4}) = \pi.$$

Aus

$$C_n\left(z + \frac{k}{m}\right) = m \left[\frac{1}{mz+k} + \frac{1}{mz+k+m} + \frac{1}{mz+k+2m} + \dots \right. \\ \left. + \frac{1}{mz+k+nm} \right] - \ln \frac{nm+mz+k}{m}$$

folgt, wenn wir über $k=1, 2, \dots, m$ summieren,

$$\sum_1^m C_n\left(z + \frac{k}{m}\right) = m \left[\sum_1^m \frac{1}{mz+k} + \sum_{m+1}^{2m} \frac{1}{mz+k} + \sum_{2m+1}^{3m} \frac{1}{mz+k} \right. \\ \left. + \dots + \sum_{nm+1}^{(n+1)m} \frac{1}{mz+k} \right] - \sum_1^m \ln \frac{nm+mz+k}{m} \\ = m \sum_1^{nm+m} \frac{1}{mz+k} - \sum_1^m \ln (nm+mz+k) + m \ln m.$$

Nun ist

$$\sum_1^{nm+m} \frac{1}{mz+k} = S_{nm+m-1}^{(mz+1)} = C_{nm+m-1}^{(mz+1)} + \ln (nm+mz+m),$$

wir können also schreiben

$$\sum_1^m C_n\left(z + \frac{k}{m}\right) = m C_{nm+m-1}^{(mz+1)} + m \ln m + \sum_1^m \ln \frac{nm+mz+m}{nm+mz+k},$$

und da für $n=\infty$ jedes der m Glieder der letzteren Summe verschwindet, ergibt sich

$$(12) \quad \sum_1^m C\left(z + \frac{k}{m}\right) = m C^{(mz+1)} + m \ln m.$$

Hieraus, für $z=0$,

$$(13) \quad \sum_1^{m-1} C\left(\frac{k}{m}\right) = (m-1)C(1) + m \ln m.$$

Beispiele. Für $m=2$ ist nach (13) $C(\frac{1}{2}) = C(1) + 2 \ln 2$; dann nach (5) $C(\frac{3}{2}) = C(\frac{1}{2}) - 2 = C(1) + 2 \ln 2 - 2$.

Für $m=3$ kommt $C(\frac{1}{3}) + C(\frac{2}{3}) = 2 C(1) + 3 \ln 3$. Dazu aus

$$(9) \quad C(\frac{1}{3}) - C(\frac{2}{3}) = \pi \cotg \frac{\pi}{3} = \frac{\pi}{3} \sqrt{3}, \text{ so dass}$$

$$C(\frac{1}{3}) = C(1) + \frac{3}{2} \ln 3 + \frac{\pi}{6} \sqrt{3}, \text{ u. } C(\frac{2}{3}) = C(1) + \frac{3}{2} \ln 3 - \frac{\pi}{6} \sqrt{3}.$$

$m=4$ liefert $C(\frac{1}{4}) + C(\frac{1}{2}) + C(\frac{3}{4}) = 3 C(1) + 4 \ln 4$, also da $C(\frac{1}{2})$ bekannt ist, $C(\frac{1}{4}) + C(\frac{3}{4}) = 2 C(1) + 6 \ln 2$. Mit Hilfe von

$$C(\frac{1}{4}) - C(\frac{3}{4}) = \pi \cotg \frac{\pi}{4} = \pi \quad \text{ergibt sich}$$

$$C(\frac{1}{4}) = C(1) + 3 \ln 2 + \frac{\pi}{2}, \quad C(\frac{3}{4}) = C(1) + 3 \ln 2 - \frac{\pi}{2}.$$

Für $m=6$ findet sich

$$C(\frac{1}{6}) = C(1) + 2 \ln 2 + \frac{3}{2} \ln 3 + \frac{\pi}{2} V_3,$$

$$C(\frac{5}{6}) = C(1) + 2 \ln 2 + \frac{3}{2} \ln 3 - \frac{\pi}{2} V_3.$$

Wie man sieht, gelingt es schon mit Hilfe der entwickelten Formeln, die Werte $C(\frac{1}{n})$, $C(\frac{2}{n})$, \dots , $C(\frac{n-1}{n})$, für $n=2, 3, 4, 6$, durch $C(1)$, Logarithmen und Teile der Peripherie darzustellen. Für $n=5$ aber erhält man nur

$$C(\frac{1}{5}) + C(\frac{2}{5}) = 2 C(1) + \frac{5}{2} \ln 5 + \frac{\pi}{2} \frac{1}{\sin \pi/5} \quad \text{und}$$

$$C(\frac{3}{5}) + C(\frac{4}{5}) = 2 C(1) + \frac{5}{2} \ln 5 - \frac{\pi}{2} \frac{1}{\sin \pi/5},$$

ohne dass zunächst eine weitere Trennung möglich ist. Ebenso kommt

$$C(\frac{1}{8}) + C(\frac{3}{8}) = 2 C(1) + 8 \ln 2 + \frac{\pi}{2} \left(\cotg \frac{\pi}{8} + \cotg \frac{3\pi}{8} \right),$$

$$C(\frac{5}{8}) + C(\frac{7}{8}) = 2 C(1) + 8 \ln 2 - \frac{\pi}{2} \left(\cotg \frac{\pi}{8} + \cotg \frac{3\pi}{8} \right).$$

Um nun $C(z)$ für ganz beliebige rationale z im Intervall $0 < z < 1$ darzustellen, hat Gauss¹⁾ independente Formeln, u. z. ohne Benutzung höherer Rechnung, abgeleitet, die sich nach unserer Bezeichnung schreiben lassen:

$$C\left(\frac{m}{n}\right) = C(1) + \frac{\pi}{2} \cotg \frac{m\pi}{n} + \ln n - \sum_{k=1}^{\frac{n-1}{2}} \cos \frac{2k\pi m}{n} \ln \left(2 - 2 \cos \frac{2k\pi}{n} \right),$$

für ungerade n ;

$$(14) \quad C\left(\frac{m}{n}\right) = C(1) + \frac{\pi}{2} \cotg \frac{m\pi}{n} + \ln n - \sum_{k=1}^{\frac{n-2}{2}} \cos \frac{2k\pi m}{n} \ln \left(2 - 2 \cos \frac{2k\pi}{n} \right) \\ + (-1)^{m+1} \ln 2, \quad \text{für gerade } n.$$

¹⁾ Disquis. gener. § 33. (Formel (74) u. (75)).

Da nun mit Hilfe von (6) und (7) die Werte von $C(z)$ für alle rationalen $z > 1$ auf $C(z)$ mit echt gebrochenem Argument zurückzuführen sind, so können wir mit *Gauss* den Satz aussprechen, dass sich $C(z)$, für alle rationalen, positiven oder negativen, Werte von z , durch die *Eulersche* und *Ludolf'sche* Constante, sowie durch Logarithmen bestimmen lässt.

Am Schluss der *Gauss'schen Disquis. gener.* findet sich eine von *Nicolai* berechnete Tafel der numerischen Werte von $-C(z+1)$ für $z=0, \frac{1}{100}, \frac{2}{100}, \dots, \frac{99}{100}, 1$. Zieht man diese Werte von $\frac{1}{z}$ ab, so erhält man nach (5) die Tafel der Werte von $C(z)$ für dasselbe Intervall.

7. Reihen für $C(z)$. Schreiben wir der Kürze wegen $\frac{1}{k+z} = h_k$, also $C_k(z) = S_k(z) + \ln h_k$, so ist, immer z als Argument gedacht,

$$C_{k-1} - C_k = S_{k-1} + \ln h_{k-1} - S_k - \ln h_k = -h_k + \ln \frac{h_{k-1}}{h_k}.$$

Je nachdem wir nun

$$\frac{h_{k-1}}{h_k} = \frac{k+z}{k+z-1} = 1 + \frac{1}{k+z-1} \quad \text{oder} \quad = \frac{1}{1 - \frac{1}{k+z}}$$

erhalten wir einen der Ausdrücke

$$C_{k-1} - C_k = -h_k + \ln \left[1 + h_{k-1} \right],$$

$$C_{k-1} - C_k = -h_k - \ln \left[1 - h_k \right].$$

Jeder derselben führt zu einer Reihen-Entwicklung für C .

Die erste Form liefert entwickelt

$$C_{k-1} - C_k = -h_k + h_{k-1} - \frac{1}{2} h_{k-1}^2 + \frac{1}{3} h_{k-1}^3 - + \dots,$$

und wenn wir über $k = m+1, m+2, \dots, n$ summieren,

$$C_n - C_m = h_m - h_n - \frac{1}{2} \sum_{m+1}^n h_{k-1}^2 + \frac{1}{3} \sum_{m+1}^n h_{k-1}^3 - + \dots$$

Benutzen wir, dass allgemein

$$\sum_{m+1}^n u_{k-1} = \sum_m^{n-1} u_k = \sum_{m+1}^n u_k + u_m - u_n$$

ist, so sondern sich aus jeder der rechts stehenden Summen Ausdrücke von dem Typus

$$\frac{(-1)^{p+1}}{p} \left(h_m^p - h_n^p \right)$$

aus, die mit der Differenz $(h_m - h_n)$ zu $\ln(1 + h_m) - \ln(1 + h_n)$ verschmelzen. Somit wird

$$(15) \quad C_m(z) - C_n(z) = \ln \frac{1+h_m}{1+h_n} - \frac{1}{2} \sum_{m+1}^n h_k^2 + \frac{1}{3} \sum_{m+1}^n h_k^3 - + \dots$$

Der zweite Ausdruck

$$C_{k-1} - C_k = -h_k - \ln(1 - h_k) = \frac{1}{2} h_k^2 + \frac{1}{3} h_k^3 + \dots$$

ergibt, wenn wieder über $k = m+1 \dots n$ summiert wird,

$$(16) \quad C_m(z) - C_n(z) = \frac{1}{2} \sum_{m+1}^n h_k^2 + \frac{1}{3} \sum_{m+1}^n h_k^3 + \dots$$

Beide Reihen ¹⁾ lassen sich zu einer dritten, rascher convergirenden, vereinigen; wir erhalten durch Addition sofort

$$(17) \quad C_m(z) - C_n(z) = \frac{1}{2} \ln \frac{1+h_m}{1+h_n} + \frac{1}{3} \sum_{m+1}^n h_k^3 + \frac{1}{5} \sum_{m+1}^n h_k^5 + \dots$$

und hieraus für $n = \infty$, da $h_\infty = 0$,

$$(18) \quad C_m(z) - C(z) = \frac{1}{2} \ln(1 + h_m) + \frac{1}{3} \sum_{m+1}^{\infty} h_k^3 + \frac{1}{5} \sum_{m+1}^{\infty} h_k^5 + \dots$$

wodurch, unter der Bedingung $|m + z + 1| \geq 1$, die Berechnung von $C(z)$ auf die von $C_m(z) = S_m(z) + \ln h_m$ zurückgeführt ist. Ist der reelle Teil von z einer der Werte $-\infty \dots -2, 0 \dots +\infty$, so darf (nach § 2) $m = 0, 1 \dots \infty$ gesetzt werden.

So ergibt sich z. B. für $m = 0$, wo $C_0(z) = \frac{1}{z} + \ln \frac{1}{z}$ ist,

$$(19) \quad C(z) = \frac{1}{z} - \frac{1}{2} \ln z(z+1) - \frac{1}{3} \sum_1^{\infty} \frac{1}{(k+z)^3} - \frac{1}{5} \sum_1^{\infty} \frac{1}{(k+z)^5} - \dots$$

Man kann unmittelbar zu der Entwicklung (17) gelangen, wenn man von dem Ausdruck

¹⁾ Eine mit (15) im Wesentlichen übereinstimmende Reihe findet sich bei *Natani* „Reihe“, a. a. O.

$$C_{k-1} - C_{k+1} = -h_k - h_{k+1} + \ln \frac{1+h_k}{1-h_k}$$

ausgeht, denselben auf die Form bringt

$$C_{k-1} - C_{k+1} = h_k - h_{k+1} + 2 \left[\frac{1}{3} h_k^3 + \frac{1}{5} h_k^5 + \dots \right],$$

über $k = m + 1 \dots n$ summirt und beachtet, dass

$$C_{m+1} = C_m + h_{m+1} - \ln(1 + h_m)$$

ist.

Die Convergenz der Reihen, die in den Formeln (15) bis (19), zum Theil stückweise, auftreten, kann zwar als bekannt vorausgesetzt werden, mag hier aber noch in einer Weise gezeigt werden, die zugleich brauchbare Grenzeinschlüsse für die Berechnung derselben liefert.

Bekanntlich ¹⁾ gilt unter der Voraussetzung $0 < a < b$ für beliebige positive Werte von p die Einschlüssung

$$p a^{p-1} > \frac{b^p - a^p}{b - a} > p b^{p-1}.$$

Für $b = \frac{1}{h_{k+1}}$, $a = \frac{1}{h_k}$, liefert dies, da $b - a = 1$,

$$p h_k^{1-p} > h_{k+1}^{-p} - h_k^{-p} > p h_{k+1}^{1-p},$$

oder, wenn mit $(h_k h_{k+1})^p$ multiplicirt wird,

$$p h_k h_{k+1}^p > h_k^p - h_{k+1}^p > p h_{k+1} h_k^p,$$

und noch stärker, da $h_k > h_{k+1}$,

$$h_k^{p+1} > \frac{1}{p} (h_k^p - h_{k+1}^p) > h_{k+1}^{p+1}.$$

Schreiben wir noch in der zweiten der hierin enthaltenen Ungleichungen $k-1$ für k , so lassen sie sich zu der folgenden zusammenfassen:

$$\frac{1}{p} (h_k^p - h_{k+1}^p) < h_k^{p+1} < \frac{1}{p} (h_{k-1}^p - h_k^p).$$

Summiren wir wieder über die Werte $k = m + 1 \dots n$, so erhalten wir

$$(20) \quad \frac{1}{p} (h_{m+1}^p - h_{n+1}^p) < \sum_{m+1}^n h_k^{p+1} < \frac{1}{p} (h_m^p - h_n^p),$$

und für $n = \infty$,

¹⁾ Vgl. z. B. *Schlömilch*, Übungsbuch, I. S. 3 f.

$$(21) \quad \frac{1}{p} h_{m+1}^p < \sum_{m+1}^{\infty} h_k^{p+1} < \frac{1}{p} h_m^p.$$

Damit ist der bekannte Satz bewiesen, dass für jeden Wert $p > 0$ die Reihe

$$\sum_1^{\infty} \frac{1}{(k+z)^{p+1}}$$

convergiert; die in den Formeln (15) bis (19) auftretenden Reihen — auch in (15) und (16) kann ja $n = \infty$ werden — sind spezielle Fälle derselben. Der Fehler, den man begeht, wenn man statt der Summe eine der beiden einschliessenden Grenzen setzt, ist kleiner als die Differenz der letzteren und mithin, nach dem eben benutzten Hilfssatz, sicher kleiner als h_m^{p+1} .

Was die Convergenz der Doppel-Reihen für $C_m - C_n$, bzw. für $C_m - C$ betrifft, so bedarf es des Beweises nur für die zweite derselben (16), da mit ihr sicher auch (15) und (17) convergiren. Dass aber die Reihe

$$\sum_{\lambda=2}^{\infty} \frac{1}{\lambda} \sum_{m+1}^{\infty} h_k^{\lambda}$$

convergiert, ist leicht ersichtlich. Denn es ist

$$\sum_{m+1}^{\infty} h_k^{\lambda+1} = \sum_{m+1}^{\infty} h_k \cdot h_k^{\lambda} < h_{m+1} \cdot \sum_{m+1}^{\infty} h_k^{\lambda}.$$

Der massgebende Quotient der Reihe ist also kleiner als $\frac{\lambda}{\lambda+1} h_{m+1}$, bleibt mithin auch für $\lambda = \infty$ ein echter Bruch.

8. Grenzeinschliessung von $C(z)$. Wenden wir die Formel (21) auf (18) an, also auf die Gleichung

$$C_m - C = \frac{1}{2} \ln(1 + h_m) + \sum_{p=1}^{\infty} \frac{1}{2p+1} \sum_{m+1}^{\infty} h_k^{2p+1},$$

so erhalten wir

$$\frac{1}{2} \ln(1 + h_m) + \sum_{p=1}^{\infty} \frac{h_{m+1}^{2p}}{2p(2p+1)} < C_m - C$$

$$\frac{1}{2} \ln(1+h_m) + \sum_{p=1}^{\infty} \frac{h_m^{2p}}{2p(2p+1)}.$$

Beide Grenzen lassen sich leicht nach Potenzen von h_m entwickeln; man findet, mit Rücksicht auf

$$h_{m+1} = \frac{h_m}{1+h_m} = h_m - h_m^2 + h_m^3 - + \dots,$$

$$\frac{1}{2} h_m - \frac{1}{12} h_m^2 - \frac{1}{6} h_m^3 + \frac{17}{40} h_m^4 - \dots < C_m - C < \frac{1}{2} h_m - \frac{1}{12} h_m^2 \\ + \frac{1}{6} h_m^3 - \frac{3}{40} h_m^4 + \dots$$

Die Differenz beider Grenzen beginnt mit

$$\frac{1}{3} h_m^3 - \frac{1}{2} h_m^4;$$

wenn man also

$$(22) \quad C_m(z) - C(z) = S_m(z) - \ln(m+z) - C(z) \\ = \frac{1}{2} h_m - \frac{1}{12} h_m^2$$

setzt, begeht man einen Fehler, der sicher kleiner als $\frac{1}{6} h_m^3$ ist, der also durch Vergrößerung von m beliebig verkleinert werden kann. Die Genauigkeit, mit der hiernach C berechnet werden kann, ist aber andererseits beschränkt durch die Genauigkeit, mit der $C_m(z)$, also schliesslich $S_m(z)$, bekannt ist. — Für $m=0$ ergibt (22)

$$\frac{1}{z} - \ln z - C(z) = \frac{1}{2z} - \frac{1}{12z^2},$$

und dies wiederum einerseits

$$(23) \quad C(z) = \frac{1}{2z} + \frac{1}{12z^2} - \ln z,$$

andererseits, mit Rücksicht auf (5),

$$C(z+1) = -\frac{1}{2z} + \frac{1}{12z^2} - \ln z.$$

Zur Ableitung dieser Näherungsformeln war eine Summierung der Reihen

$$\sum_{p=1}^{\infty} \frac{h^{2p}}{2p(2p+1)}$$

in geschlossener Form entbehrlich. Dieselbe hat indessen keine Schwierigkeit. —

9. Die specielle harmonische Reihe. Als solche werde die Reihe der reciproken natürlichen Zahlen bezeichnet, die aus der allgemeinen Reihe für $z = 1$ hervorgeht. Formel (2) lässt sich dann schreiben

$$\ln \frac{n+1}{m+1} < \sum_{k=m+1}^n \frac{1}{k} < \ln \frac{n}{m} \quad (m = 0, 1, 2, \dots)$$

Hiernach liegt z. B. die Summe des zweiten Tausends der Glieder der Reihe zwischen

$$\ln \frac{2001}{1001} = 0,6926 \dots \quad \text{und} \quad \ln 2 = 0,6931 \dots$$

Führen wir die Bezeichnungen

$$1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \dots + \frac{1}{n} = s_n \quad \text{und} \quad s_k - \ln k = c_k$$

ein, so ist nach (3)

$$\lim (s_n - s_m) = \lim \sum_{k=m+1}^n \frac{1}{k} = \ln \left[\lim \frac{n}{m} \right] \quad \begin{matrix} n = \infty \\ m = \infty \end{matrix}$$

Die Funktion c_k ist hier, da z den festen Wert 1 erhalten hat, nur noch von ihrem Index abhängig; sie fällt von $c_1 = 1$ mit wachsendem k beständig, bleibt aber positiv, da $s_n > \ln(n+1) > \ln n$ ist, nähert sich also einem constanten echten Bruch c , für den die Einschliessung gilt (§ 5):

$$c_m - \ln \left(1 + \frac{1}{m} \right) < c < c_m.$$

Zur Berechnung von c aus einem bekannten c_m dienen dann, entsprechend (15) und (16), die Reihen

$$\begin{aligned} c_m - c &= \ln \left(1 + \frac{1}{m} \right) - \frac{1}{2} \sum_{k=m+1}^{\infty} \frac{1}{k^2} + \frac{1}{3} \sum_{k=m+1}^{\infty} \frac{1}{k^3} - + \dots, \\ c_m - c &= \frac{1}{2} \sum_{k=m+1}^{\infty} \frac{1}{k^2} + \frac{1}{3} \sum_{k=m+1}^{\infty} \frac{1}{k^3} + + \dots, \end{aligned}$$

oder besser die aus beiden hervorgehende Reihe

$$(24) \quad c_m - c = \frac{1}{2} \ln \left(1 + \frac{1}{m} \right) + \frac{1}{3} \sum_{k=m+1}^{\infty} \frac{1}{k^3} + \frac{1}{5} \sum_{k=m+1}^{\infty} \frac{1}{k^5} + \dots$$

Für $m = 1$ erhält man hieraus die Formel

$$(25) \quad c = 1 - \frac{1}{2} \ln 2 - \frac{1}{3} \sum_2^{\infty} \frac{1}{k^3} - \frac{1}{5} \sum_2^{\infty} \frac{1}{k^5} - \dots,$$

die sich in der Theorie der analytischen Fakultäten als Spezialfall der Formel

$$\ln \Gamma(1+a) = \frac{1}{2} \ln \frac{\pi a}{\sin \pi a} - \frac{1}{2} \ln \frac{1+a}{1-a} + (1-c)a - \frac{a^3}{3} \sum_2^{\infty} \frac{1}{k^3} - \dots$$

$$(a^2 \leq 1)$$

für $a=1$ ergibt.¹⁾

Eine noch rascher convergirende Reihe entsteht, wenn man in

$$\frac{1}{2} \ln \frac{2k+1}{2k-1} = \frac{1}{2k} + \frac{1}{3} \frac{1}{8k^3} + \frac{1}{5} \frac{1}{32k^5} + \dots$$

oder

$$\ln \frac{2k+1}{2k-1} = \frac{1}{k} + \frac{1}{3 \cdot 4k^3} + \frac{1}{5 \cdot 4^2 k^5} + \dots$$

über $k=m+1 \dots n$ summirt.

Man erhält so:

$$\ln \frac{2n+1}{2m+1} = s_n - s_m + \frac{1}{3 \cdot 4} \sum_{m+1}^n \frac{1}{k^3} + \frac{1}{5 \cdot 4^2} \sum_{m+1}^n \frac{1}{k^5} + \dots,$$

und wenn man hiervon die Identität

$$\ln \frac{n}{m} = \ln n - \ln m$$

abzieht, kommt

$$c_m - c_n = \ln \frac{2m+1}{m} - \ln \frac{2n+1}{n} + \frac{1}{3 \cdot 4} \sum_{m+1}^n \frac{1}{k^3} + \frac{1}{5 \cdot 4^2} \sum_{m+1}^n \frac{1}{k^5} + \dots,$$

also für $n=\infty$,

$$c_m - c = \ln \left(1 + \frac{1}{2m} \right) + \frac{1}{3 \cdot 4} \sum_{m+1}^{\infty} \frac{1}{k^3} + \frac{1}{5 \cdot 4^2} \sum_{m+1}^{\infty} \frac{1}{k^5} + \dots,$$

oder auch

$$(26) \quad c = s_m - \ln \frac{2m+1}{2} - \frac{1}{3 \cdot 4} \sum_{m+1}^{\infty} \frac{1}{k^3} - \frac{1}{5 \cdot 4^2} \sum_{m+1}^{\infty} \frac{1}{k^5} - \dots$$

¹⁾ Natani, Die höhere Analysis, S. 182.

So ist z. B. für $m=0$

$$(27) \quad c = \ln 2 - \frac{1}{3 \cdot 4} \sum_1^{\infty} \frac{1}{k^3} - \frac{1}{5 \cdot 4^2} \sum_1^{\infty} \frac{1}{k^5} - \dots,$$

und die für $m=1$ entstehende Formel würde sich aus dem oben angeführten Ausdruck für $\ln \Gamma(1+a)$ durch die Substitution $a=\frac{1}{2}$ ergeben.

Schreiben wir (26) in der Form

$$s_m - \ln m - c = \ln \left(1 + \frac{1}{2m} \right) + \sum_{p=1}^{\infty} \frac{1}{(2p+1) \cdot 4^p} \sum_{m+1}^{\infty} \frac{1}{k^{2p+1}}$$

und wenden wir die Einschliessung (21) für die Summen der reciproken Potenzen an, so erhalten wir, wenn wir nach Potenzen von $1/m$ entwickeln,

$$\begin{aligned} \frac{1}{2m} - \frac{1}{12m^2} - \frac{1}{24m^3} + \frac{17}{240m^4} \dots < s_m - \ln m - c \\ < \frac{1}{2m} - \frac{1}{12m^2} + \frac{1}{24m^3} - \frac{1}{80m^4} \dots \end{aligned}$$

Das arithmetische Mittel zwischen beiden Grenzen bis zum dritten Gliede,

$$(28) \quad s_m - \ln m - c = \frac{1}{2m} - \frac{1}{12m^2},$$

ist dann ein Näherungswert, der sich von dem wahren höchstens um $\frac{1}{24m^3}$ entfernt, während die blosse Spezialisierung der Formel (22) zwar denselben Näherungswert ergibt, aber für den begangenen Fehler den vierfachen Spielraum lässt. In Wirklichkeit ist die Genauigkeit der Formel (28) noch erheblich grösser. Denn die Reihe¹⁾

$$(28a) \quad c = s_m - \ln m - \frac{1}{2m} + \frac{B_2}{2} \frac{1}{m^2} - \frac{B_4}{4} \frac{1}{m^4} \\ + \dots + (-1)^{n+1} \frac{B_{2n}}{2n} \frac{1}{m^{2n}},$$

wo die B die Bernouillischen Zahlen bedeuten, liefert c bis auf einen Fehler, der

$$< \frac{B_{2n+2}}{2n+2} \cdot \frac{1}{m^{2n+2}}$$

ist. Bricht man die Reihe bei $n=1$ ab, so erhält man Formel (28), und der Fehler ist

$$< \frac{B_4}{4m^4} \text{ d. h. } < \frac{1}{120m^4}.$$

¹⁾ Euler, Diff.-R. II. § 142. — Für die Poisson'sche Fehlerbestimmung s. z. B. Natani, „Reihe“, S. 321.

Nimmt man $m=100$ an, so liefert (28) also c bis auf 10 Dezimalen richtig. Die Addition der ersten 100 Reciproken der natürlichen Zahlen, die zu diesem Zweck auf 12 Dezimalen berechnet wurden, ergibt

$$s_{100} = 5, 1873\ 775\ 176, \text{ während}$$

$$\ln 100 = 4, 6051\ 701\ 860 \text{ ist. Somit ist}$$

$$c = 0, 5822\ 073\ 316 - \frac{1}{2} \cdot 0,01 + \frac{1}{12} \cdot 0,0001$$

$$c = 0, 5772\ 156\ 649.$$

Für $m=50$ erhält man c auf 8 Dezimalen richtig, für $m=25$ auf 7. Bei $m=20$ beträgt die Abweichung eine Einheit der 7. Stelle, bei $m=10$ eine Einheit der 6. Stelle. — Euler hat c aus der soeben angeführten Reihe, für $m=10$, auf 16 Stellen berechnet. Wie aus einer Note bei Gauss¹⁾ hervorgeht, hat Mascheroni (in mir nicht zugänglich gewesenen *Adnotationes ad Euleri Calc. Int.*) die Rechnung weiter ausgedehnt und einen Wert gefunden, der von der 20. Stelle an von dem durch Gauss auf 23 Stellen bestimmten Werte abwich, so dass auf Gauss' Veranlassung Nicolai die Berechnung bis auf 40 Stellen erstreckte. Er fand

$$c = 0, 5772\ 156\ 649\ 015\ 328\ 606\ 065\ 120\ 900\ 824\ 024\ 310\ 421..$$

Ist c auf eine Anzahl Stellen bekannt, so liefert Formel (28) umgekehrt ein Mittel, um die Summe der harmonischen Reihe für grosse Werte von m zu finden. So hat man zur Ermittlung der Summe der ersten million Glieder der speziellen harmonischen Reihe

$$c = 0, 5772\ 156\ 649\ 015\ 328\ 606\ 065$$

$$\ln m = 13, 8155\ 105\ 579\ 642\ 741\ 041\ 079$$

$$\frac{1}{2m} - \frac{1}{12m^2} = 0, 0000\ 004\ 999\ 999\ 166\ 666\ 667$$

$$s_m = 14, 3927\ 267\ 228\ 657\ 236\ 313\ 811.$$

Den Beitrag, den die zweite Million Glieder zur Summe liefert, findet man aus

$$s_n - s_m = \ln \frac{n}{m} + \frac{1}{2n} - \frac{1}{2m} - \frac{1}{12n^2} + \frac{1}{12m^2};$$

¹⁾ Disquis. gener., Art. 31.

bezeichnet m eine Million, so hat man

$$s_{2m} - s_m = \ln 2 - \frac{1}{4m} + \left(\frac{1}{4m}\right)^2,$$

und mit Benutzung von

$$\ln 2 = 0,693\ 147\ 180\ 559\ 945\ 309\ 417\ 232$$

ergiebt sich

$$s_{2m} - s_m = 0,693\ 146\ 930\ 560\ 007\ 809\ 417\ 232.$$

Dies Resultat zeigt recht deutlich die schwache Convergenz der Reihe $1 - \frac{1}{2} + \frac{1}{3} - \frac{1}{4} + \dots = \ln 2$. Denn da, nach der schon in § 4 benutzten *Catalan* schen Formel,

$$1 - \frac{1}{2} + \frac{1}{3} - \frac{1}{4} + \dots + \frac{1}{2m-1} - \frac{1}{2m} = \frac{1}{m+1} + \dots + \frac{1}{2m} \\ = s_{2m} - s_m$$

ist, so würde die Addition der ersten zwei Millionen Glieder der Reihe den soeben berechneten Wert ergeben, also $\ln 2$ noch nicht auf 6 Stellen richtig liefern.

10. Die alternirende Reihe. Versieht man die geradstelligen Glieder der Reihe $\sum \frac{1}{k+z}$ mit negativem Zeichen, so erhält man die Reihe

$$\mathfrak{S}_{2n}(z) = \frac{1}{z} - \frac{1}{z+1} + \frac{1}{z+2} - \dots - \frac{1}{z+2n-1} + \frac{1}{z+2n},$$

die für $n = \infty$ in eine convergente unendliche Reihe übergeht, da die Glieder sich unbegrenzt der Null nähern, beständig fallen und abwechselnde Zeichen haben. Die Summe der Reihe lässt sich leicht durch die Funktion $C(z)$ ausdrücken. Fassen wir zu dem Ende in $\mathfrak{S}_{2n}(z)$ die positiven und die negativen Glieder für sich zusammen, so ist

$$\mathfrak{S}_{2n}(z) = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{\frac{z}{2}} + \frac{1}{\frac{z}{2}+1} + \dots + \frac{1}{\frac{z}{2}+n} \right) \\ - \frac{1}{2} \left(\frac{1}{\frac{z+1}{2}} + \frac{1}{\frac{z+1}{2}+1} + \dots + \frac{1}{\frac{z+1}{2}+n-1} \right),$$

also

$$2\mathfrak{S}_{2n}(z) = S_n\left(\frac{z}{2}\right) - S_{n-1}\left(\frac{z+1}{2}\right).$$

Hier würde für $n = \infty$ die rechte Seite in unbestimmter

Form erscheinen, was durch Einführung von $C_n(z)$ vermieden wird. Wir erhalten so:

$$2\mathfrak{S}_{2n}(z) = \ln\left(n + \frac{z}{2}\right) + C_n\left(\frac{z}{2}\right) - \ln\left(n-1 + \frac{z+1}{2}\right) - C_{n-1}\left(\frac{z+1}{2}\right) = \ln \frac{2n+z}{2n+z-1} + C_n\left(\frac{z}{2}\right) - C_{n-1}\left(\frac{z+1}{2}\right),$$

und für $n=\infty$,

$$(29) \quad \mathfrak{S}(z) = \frac{1}{2} \left[C\left(\frac{z}{2}\right) - C\left(\frac{z+1}{2}\right) \right],$$

wie auch durch (4) leicht zu bestätigen.

Zu einem anderen Ausdruck gelangt man, wenn man schreibt¹⁾:

$$\begin{aligned} \mathfrak{S}_{2n}(z) &= \frac{1}{z} + \frac{1}{z+1} + \dots + \frac{1}{z+2n} - 2 \left[\frac{1}{z+1} + \frac{1}{z+3} + \dots + \frac{1}{z+2n-1} \right] \\ &= S_{2n}(z) - S_{n-1}\left(\frac{z+1}{2}\right) = C_{2n}(z) - C_{n-1}\left(\frac{z+1}{2}\right) \\ &\quad + \ln 2 \frac{2n+z}{2n+z-1}. \end{aligned}$$

$$(30) \quad \mathfrak{S}(z) = C(z) - C\left(\frac{z+1}{2}\right) + \ln 2.$$

Die Vergleichung beider Formeln ergibt die Beziehung

$$(31) \quad C\left(\frac{z}{2}\right) + C\left(\frac{z+1}{2}\right) = 2 [C(z) + \ln 2], \text{ oder} \\ C(z) + C\left(z + \frac{1}{2}\right) = 2 C(2z) + 2 \ln 2.$$

Beispiele. Für $z=1$ ist $C(z) = C\left(\frac{z+1}{2}\right) = c$.

Formel (30) giebt dann das bekannte Resultat $\mathfrak{S}(1) = \ln 2$, während aus (29) oder (31) der schon in § 6 gefundene Ausdruck

$$C\left(\frac{1}{2}\right) = 2 \ln 2 + c$$

folgt. Nach (29) und (11) ist

$$1 - \frac{1}{3} + \frac{1}{5} - \frac{1}{7} + \dots = \frac{1}{2} \mathfrak{S}\left(\frac{1}{2}\right) = \frac{1}{4} [C\left(\frac{1}{4}\right) - C\left(\frac{3}{4}\right)] = \frac{1}{4} \pi.$$

Nach (30):

$$\begin{aligned} 1 - \frac{1}{4} + \frac{1}{7} - \frac{1}{10} + \dots &= \frac{1}{3} \mathfrak{S}\left(\frac{1}{3}\right) = \frac{1}{3} [C\left(\frac{1}{3}\right) - C\left(\frac{2}{3}\right) + \ln 2] \\ &= \frac{1}{3} \left(\frac{\pi}{3} \sqrt{3} + \ln 2 \right), \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} - \frac{1}{5} + \frac{1}{8} - \frac{1}{11} + \dots &= \frac{1}{3} \mathfrak{S}\left(\frac{2}{3}\right) = \frac{1}{6} [C\left(\frac{1}{3}\right) - C\left(\frac{5}{6}\right)] \\ &= \frac{1}{3} \left(\frac{\pi}{3} \sqrt{3} - \ln 2 \right). \end{aligned}$$

¹⁾ Vgl. *Natani*, „Reihe“, S. 286.

Setzen wir z gleich der rationalen Zahl $\frac{m}{n}$, so ist nach (29)

$$2 \mathfrak{S}\left(\frac{m}{n}\right) = C\left(\frac{m}{2n}\right) - C\left(\frac{m+n}{2n}\right).$$

Unter der Bedingung $0 < m < n$ liefert dann die zweite der Formeln (14)

$$2 \mathfrak{S}\left(\frac{m}{n}\right) = \frac{\pi}{2} \left(\cotg \frac{m\pi}{2n} - \cotg \frac{(m+n)\pi}{2n} \right) - \sum_1^{n-1} \left(\cos \frac{k\pi m}{n} - \cos \frac{k\pi(m+n)}{n} \right) \ln \left(2 - 2 \cos \frac{k\pi}{n} \right) + (-1)^{m+1} [1 - (-1)^n] \ln 2.$$

Da $\cos \frac{k\pi m}{n} - \cos \left(\frac{k\pi m}{n} + k\pi \right) = \cos \frac{k\pi m}{n} [1 - (-1)^k]$ ist, so fallen in der Summe die Glieder für gerades k fort, und es ergibt sich,

wenn n gerade ist,

$$(32) \quad 2 \mathfrak{S}\left(\frac{m}{n}\right) = \frac{\pi}{\sin \frac{m\pi}{n}} - 2 \sum_1^{\frac{n}{2}} \cos \frac{(2k-1)m\pi}{n} \ln \left(2 - 2 \cos \frac{(2k-1)\pi}{n} \right),$$

und wenn n ungerade ist,

$$(33) \quad 2 \mathfrak{S}\left(\frac{m}{n}\right) = \frac{\pi}{\sin \frac{m\pi}{n}} - 2 \sum_1^{\frac{n-1}{2}} \cos \frac{(2k-1)m\pi}{n} \ln \left(2 - 2 \cos \frac{(2k-1)\pi}{n} \right) + (-1)^{m-1} 2 \ln 2.$$

$$(0 < m < n).$$

Damit sind alle alternierenden Reihen rationaler Zahlen, deren Nenner eine arithmetische Reihe bilden, summiert. Denn es ist

$$\frac{1}{a} - \frac{1}{a+b} + \frac{1}{a+2b} - + \dots = \frac{1}{b} \mathfrak{S}\left(\frac{a}{b}\right).$$

Die Formeln (32) und (33) geben $\mathfrak{S}\left(\frac{a}{b}\right)$ allerdings nur, wenn $a < b$. Ist nun $a > b$, etwa $a = pb + q$, wo p und q ganzzahlig und $q < b$ ist, so kann man die Reihe nach rückwärts bis zum Nenner q fortsetzen und hat dann, indem man das Hinzugefügte wieder abzieht,

$$\mathfrak{S}\left(\frac{a}{b}\right) = \pm \left[\mathfrak{S}\left(\frac{q}{b}\right) - b \left(\frac{1}{q} - \frac{1}{q+b} + \frac{1}{q+2b} - + \dots - \frac{1}{q+(p-1)b} \right) \right],$$

wo das obere oder untere Zeichen gilt, je nachdem p gerade oder ungerade ist, so dass wir auch schreiben können

$$(34) \quad \mathfrak{S}\left(p + \frac{q}{b}\right) = (-1)^p \left[\mathfrak{S}\left(\frac{q}{b}\right) - \mathfrak{S}_{p-1}\left(\frac{q}{b}\right) \right] \cdot (q < b)$$

Zur *ungenäherten* numerischen Berechnung von $\mathfrak{S}(z)$, besonders für grosse Werte von z , hat man aus (30), wenn man für $C(z)$ den Näherungswert aus (23) setzt,

$$(35) \quad \mathfrak{S}(z) = \frac{1}{2z} - \frac{1}{z+1} + \frac{1}{12z^2} - \frac{1}{3(z+1)^2} + \ln \frac{z+1}{z}.$$

(Für $z=1$ heben sich die Ungenauigkeiten dieser Formel vollständig auf, sie liefert richtig $\mathfrak{S}(1) = \ln 2$.)

11. Abgeleitete Reihen. Werden alle Glieder der Reihe \mathfrak{S} positiv genommen, so geht sie in die divergente Reihe S über, sie convergirt also nur *bedingt*. Convergenz und Summe der Reihe sind daher abhängig von dem Verhältnis, in welchem die positiven und negativen Glieder in den ersten n Gliedern, als deren Grenzwert die Summe der Reihe anzusehen ist, auftreten. Wie schon in der Einleitung und im § 4 angedeutet, ist die Untersuchung dieser Abhängigkeit mit den hier gegebenen Mitteln sehr einfach ausführbar. Der einzuschlagende Weg ist derselbe, dem Herr *Natani*¹⁾ gefolgt ist, nur dass wir keinen Gebrauch von bestimmten Integralen machen.

Wir leiten aus der gegebenen Reihe \mathfrak{S} eine neue ab, in der positive und negative Glieder nicht mehr in gleicher Anzahl, sondern im Verhältnis $p:q$ vorhanden sein sollen, und zwar so, dass wir die p ersten positiven Glieder der gegebenen Reihe unmittelbar auf einander folgen lassen, dann die q ersten negativen Glieder einschalten, dann wieder p positive und q negative Glieder nehmen u. s. f. Da p und q als endlich vorausgesetzt werden, besteht die neue Reihe aus alternirenden Gruppen von endlich vielen Gliedern. Diese Gliedergruppen werden schliesslich unendlich klein; ob sie *beständig* abnehmen, ist nicht ohne Weiteres ersichtlich. Hier genügt aber auch die erstere Eigenschaft zur Convergenz, da

¹⁾ A. a. O. S. 287.

sich leicht ergibt, dass die Summe einer endlichen Anzahl der Gruppen sich mit wachsender Anzahl einer festen Grenze nähert. Fassen wir nämlich die beiden ersten Gruppen,

$$\frac{1}{z} + \frac{1}{z+2} + \cdots + \frac{1}{z+2p-2}$$

und

$$-\frac{1}{z+1} - \frac{1}{z+3} - \cdots - \frac{1}{z+2q-1},$$

zu einem Gliede u_1 der neuen Reihe zusammen, so können wir, $p > q$ vorausgesetzt, schreiben:

$$u_1 = \left(\frac{1}{z} - \frac{1}{z+1} + \cdots + \frac{1}{z+2q-2} - \frac{1}{z+2q-1} + \frac{1}{z+2q} \right) \\ + \frac{1}{z+2q+2} + \cdots + \frac{1}{z+2p-2}$$

und erhalten, wenn wir np und nq statt p und q setzen, die Summe der $2n$ ersten Gruppen

$$U_n(z) = \mathfrak{S}_{2nq}(z) + \frac{1}{2} \left(\frac{1}{\frac{z}{2} + nq+1} + \frac{1}{\frac{z}{2} + nq+2} + \cdots + \frac{1}{\frac{z}{2} + np-1} \right),$$

also, da nach (3)

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{nq+1}^{np-1} \frac{1}{\frac{z}{2} + k} = \ln \frac{p}{q}$$

ist, wenn wir zur Grenze übergehen,

$$(36) \quad U(z) = \mathfrak{S}(z) + \frac{1}{2} \ln \frac{p}{q}.$$

Für $q > p$ hätte man ganz ebenso

$$U_n = \mathfrak{S}_{2qn} - \frac{1}{z+2p} - \frac{1}{z+2p+2} - \cdots - \frac{1}{z+2q}, \text{ also} \\ U = \mathfrak{S} - \frac{1}{2} \ln \frac{q}{p},$$

mithin dasselbe Resultat.

Die Summe der $2n$ ersten Gruppen, oder der $n(p+q)$ ersten Einzelglieder, der neuen Reihe bleibt also mit wachsendem n endlich; da nun ein Oscilliren der Reihe durch das schliessliche Verschwinden der Gruppen ausgeschlossen ist, muss die Reihe, auch wenn man an anderer Stelle abbricht, demselben Grenzwert zustreben.

Es ist deutlich, wie die ursprüngliche und die neue Reihe sich für jedes endliche n um eine Anzahl Glieder unterscheiden, die mit wachsendem n selbst eine unendliche

Reihe mit der Summe $\frac{1}{2} \ln \frac{p}{q}$ bilden. Ist $q = p$, so verschwindet dieser Betrag, und die abgeleitete Reihe hat, wie zu erwarten war, dieselbe Summe wie die ursprüngliche.

Die Wertänderung ist übrigens einerseits von z , andererseits auch davon unabhängig, wie die einzelnen Glieder innerhalb der $2n$ ersten Gruppen angeordnet sind, da es bei der Ermittlung der Summe nur darauf ankam, *wieviel* Glieder jeder Art vorhanden waren. —

Die Trennung der Fälle $p > q$ und $p < q$ lässt sich auf folgende Art vermeiden. Schreiben wir

$$\begin{aligned} u_1 &= \frac{1}{z} + \frac{1}{z+2} + \dots + \frac{1}{z+2p-2} - \frac{1}{z+1} - \frac{1}{z+3} - \dots - \frac{1}{z+2q-1} \\ &= \frac{1}{2} S_{p-1} \left(\frac{z}{2} \right) - \frac{1}{2} S_{q-1} \left(\frac{z+1}{2} \right), \text{ so ist} \\ 2 U_n(z) &= S_{pn-1} \left(\frac{z}{2} \right) - S_{qn-1} \left(\frac{z+1}{2} \right) \\ &= C_{pn-1} \left(\frac{z}{2} \right) - C_{qn-1} \left(\frac{z+1}{2} \right) + \ln \frac{\frac{z}{2} + np - 1}{\frac{z+1}{2} + nq - 1}, \end{aligned}$$

also für $n = \infty$,

$$2 U(z) = C \left(\frac{z}{2} \right) - C \left(\frac{z+1}{2} \right) + \ln \frac{p}{q},$$

woraus sich nach (29) Formel (36) ergibt.

Beispiele. Es war $1 - \frac{1}{3} + \frac{1}{5} - \frac{1}{7} + \dots = \frac{\pi}{4} = \frac{1}{2} \mathfrak{S}(\frac{1}{2})$, daher für $p = 2$, $q = 1$,

$$\begin{aligned} 1 + \frac{1}{3} - \frac{1}{3} + \frac{1}{9} + \frac{1}{13} - \frac{1}{7} + \dots &= \frac{1}{2} [\mathfrak{S}(\frac{1}{2}) + \frac{1}{2} \ln 2] \\ &= \frac{\pi}{4} + \frac{1}{4} \ln 2. \end{aligned}$$

Für $z = 1$ hat man

$$\mathfrak{S}(1) = 1 - \frac{1}{2} + \frac{1}{3} - \frac{1}{4} + \dots = \ln 2. \text{ Demnach ist}$$

$U(1) = \ln 2 \sqrt{\frac{p}{q}}$, so dass man die Logarithmen beliebiger rationaler oder quadratisch irrationaler Zahlen durch die reciproken natürlichen Zahlen darstellen kann. — Für $p = 1$, $q = 4$, erhält man so:

$$0 = 1 - \frac{1}{2} - \frac{1}{4} - \frac{1}{6} - \frac{1}{8} + \frac{1}{3} - \frac{1}{10} - \frac{1}{12} - \frac{1}{14} - \frac{1}{16} + \dots$$

Eine Entscheidung darüber, ob die Gliedergruppen beständig abnehmen, oder bald steigen, bald fallen, lässt sich

mit Hilfe der Formel (22) gewinnen, da jede Gruppe als ein Ausschnitt einer harmonischen Reihe anzusehen ist. Bezeichnen wir die k te Gruppe mit v_k , so ist die n te positive Gruppe

$$v_{2n-1} = \frac{1}{z+2(n-1)p} + \frac{1}{z+2(n-1)p+2} + \dots + \frac{1}{z+2np-2},$$

also

$$2 v_{2n-1} = S_{np-1} \left(\frac{z}{2} \right) - S_{(n-1)p-1} \left(\frac{z}{2} \right).$$

Ebenso gilt für die n te negative Gruppe

$$v_{2n} = \frac{1}{z+(2n-2)q+1} + \dots + \frac{1}{z+2nq-1},$$

$$2 v_{2n} = S_{nq-1} \left(\frac{z+1}{2} \right) - S_{(n-1)q-1} \left(\frac{z+1}{2} \right).$$

Nach (22) ist nun, für hinreichend grosse m und m_1 ,

$$S_m(x) - S_{m_1}(x) = \ln \frac{m+x}{m_1+x} + \frac{1}{2} \left(\frac{1}{m+x} - \frac{1}{m_1+x} \right) + \frac{1}{12} \left(\frac{1}{(m+x)^2} - \frac{1}{(m_1+x)^2} \right),$$

also, wenn wir $\frac{z}{2} = x$ setzen,

$$\begin{aligned} 2 v_{2n-1} &= \ln \frac{np-1+x}{np-p-1+x} + \frac{1}{2} \left(\frac{1}{np-1+x} - \frac{1}{np-p-1+x} \right) \\ &\quad + \frac{1}{12} \left(\frac{1}{(np-1+x)^2} - \frac{1}{(np-p-1+x)^2} \right) \\ &= -\ln \left(1 - \frac{p}{np-1+x} \right) + \frac{1}{2np} \left(\frac{1}{1 - \frac{1-x}{np}} - \frac{1}{1 - \frac{p+1-x}{np}} \right) \\ &\quad + \frac{1}{12n^2p^2} \left(\frac{1}{1 - \left(\frac{1-x}{np} \right)^2} - \frac{1}{1 - \left(\frac{p+1-x}{np} \right)^2} \right). \end{aligned}$$

Entwickeln wir nach Potenzen von $\frac{1}{n}$, so wird, wenn wir nur die beiden ersten Potenzen berücksichtigen,

$$2v_{2n-1} = \frac{1}{n} + \frac{1}{2n^2} \left(1 - \frac{z-1}{p} \right).$$

Setzen wir hierin $z+1$ statt z und q statt p , so erhalten wir

$$2v_{2n} = \frac{1}{n} + \frac{1}{2n^2} \left(1 - \frac{z}{q} \right),$$

und, ebenfalls aus $2v_{2n-1}$, für $n+1$ statt n ,

$$2v_{2n+1} = \frac{1}{n} + \frac{1}{2n^2} \left(-1 - \frac{z-1}{1p} \right).$$

Demnach ist

$$2(v_{2n-1} - v_{2n}) = \frac{1}{2n^2} \left(\frac{z}{q} - \frac{z-1}{p} \right) ,$$

$$2(v_{2n} - v_{2n+1}) = -\frac{1}{2n^2} \left(2 - \frac{z}{q} + \frac{z-1}{p} \right) ,$$

und zwar bis auf Grössen von der Ordnung $\frac{1}{n^3}$ genau. Für einen hinreichend grossen Wert von n haben also die Differenzen $v_{2n-1} - v_{2n}$ und $v_{2n} - v_{2n+1}$ bezw. dieselben Vorzeichen wie

$$w_1 = \frac{z}{q} + \frac{1-z}{p} \quad \text{und} \quad w_2 = 2 - w_1 .$$

Sind w_1 und w_2 beide positiv, so nehmen, von jenem n an, die Gliedergruppen beständig ab. Dies ist, wie leicht ersichtlich, für ganz beliebige Werte p und q der Fall, sobald (z als reell vorausgesetzt)

$$0 \leq z \leq 1$$

ist, da dann auch w_1 in demselben Intervall liegt, mithin w_2 sich zwischen 1 und 2 bewegt. Insbesondere gilt dies also von allen auf die in Rede stehende Art aus der „speziellen“ harmonischen Reihe abgeleiteten Reihen.

Ist aber $z > 1$ oder negativ, so hängt das Vorzeichen der Grössen w von der Wahl von p und q ab. Ist z. B.

$z = 2$, so ist $w_1 = \frac{2}{q} - \frac{1}{p} = \frac{2p-q}{pq}$, also negativ, wenn

$p = 1$, $q = 3$ ist. In der That ist dann

$$v_{2n} = \frac{1}{6n-3} + \frac{1}{6n-1} + \frac{1}{6n+1} = \frac{108n^2 - 36n - 1}{216n^3 - 108n^2 - 6n + 3} ,$$

$$v_{2n-1} = \frac{1}{2n} , \quad v_{2n+1} = \frac{1}{2n+2} ,$$

und schon von $n=1$ an $v_{2n-1} < v_{2n}$, aber $v_{2n} > \frac{3}{6n+1} > v_{2n+1}$, so dass die Gruppen von Anfang an abwechselnd steigen und fallen. Man kann also durch passende Wahl von p und q leicht Reihen von dieser Beschaffenheit herstellen, die trotzdem convergiren.

Übrigens ist, auch ohne die Beziehung $w_1 + w_2 = 2$, klar, dass, wenn eine der beiden Grössen w negativ ist, die andere nicht auch negativ sein kann, denn sonst würden die

Gruppen beständig zunehmen, könnten also nicht unendlich klein werden.

Ist $q = p$, so fällt z ganz heraus, es wird

$$w_1 = \frac{1}{p}, \quad w_2 = \frac{2p-1}{p},$$

d. h. beide sind stets positiv, Gruppen aus gleich vielen Gliedern nehmen beständig ab, aus welcher harmonischen Reihe man auch die Glieder entnehme.

12. Verallgemeinerung. Es liegt nahe, die Gliederzahl der alternirenden Gruppen in der abgeleiteten Reihe variabel zu machen. Bezeichnen wir sie mit p_n für die positiven, q_n für die negativen Glieder, so beginnt die neue Reihe also mit den ersten p_1 positiven Gliedern der ursprünglichen, dann folgen die ersten q_1 negativen, dann die nächsten p_2 positiven und q_2 negativen Glieder, u. s. f. Schreiben wir noch

$$q_1 + q_2 + \dots + q_k = Q_k, \quad p_1 + p_2 + \dots + p_k = P_k,$$

so ist also die n te positive Gruppe

$$v_{2n-1} = \frac{1}{z+2P_{n-1}} + \frac{1}{z+2P_{n-1}+2} + \dots + \frac{1}{z+2P_n-2},$$

und die darauf folgende n te negative Gruppe

$$v_{2n} = \frac{1}{z+2Q_{n-1}+1} + \frac{1}{z+2Q_{n-1}+3} + \dots + \frac{1}{z+2Q_n-1},$$

so dass also die Summe der ersten $2n$ Gruppen

$$V_{2n} = \frac{1}{z} + \frac{1}{z+2} + \dots + \frac{1}{z+2P_n-2} \\ - \left(\frac{1}{z+1} + \frac{1}{z+3} + \dots + \frac{1}{z+2Q_n-1} \right)$$

ist, woraus

$$2V_{2n} = S_{P_n-1} \left(\frac{z}{2} \right) - S_{Q_n-1} \left(\frac{z+1}{2} \right) \\ = \ln \frac{P_n-1+\frac{z}{2}}{Q_n-1+\frac{z+1}{2}} + C_{P_n-1} \left(\frac{z}{2} \right) - C_{Q_n-1} \left(\frac{z+1}{2} \right).$$

Es seien nun p_n und q_n so gewählt, dass P_n und Q_n mit n unendlich werden.

Wäre nämlich etwa $\lim P_n$ endlich, so müsste $\lim p_n = 0$ sein, also p_n bei einem gewissen n unter 1 sinken; dies bedeutet aber ein Aufhören der positiven Glieder. Wäre dann

auch $\lim Q_n$ endlich, so bräche die Reihe ab, während bei $\lim q_n \geq 1$ die negativen Glieder weiter laufen und die Reihe divergent machen würden.

Werden aber P_n und Q_n beide unendlich, so ist

$$(37) \quad \lim_{n=\infty} V_{2n} = \mathfrak{S}(z) + \frac{1}{2} \ln \left[\lim \frac{P_n}{Q_n} \right].$$

$\lim V_{2n}$ bleibt also endlich mit $\lim P_n : Q_n$. Kommt noch hinzu, dass die Gruppen v die Null zur Grenze haben, so convergirt die neue Reihe, und ihre Summe wird durch Formel (37) angegeben. Ist dagegen $\lim v_{2n-1} = \lim v_{2n}$ endlich, so wird die neue Reihe, als Summe der einzelnen v aufgefasst, in den Grenzen $\lim V_{2n}$ und $\lim (V_{2n} + v_{2n+1})$ oscilliren; in dessen würde dann jede der Reihen

$$\sum_1^{\infty} (v_{2k-1} - v_{2k}) = \lim V_{2n} \text{ u. } v_1 - \sum_1^{\infty} (v_{2k} - v_{2k+1}) = \lim V_{2n+1}$$

als convergent zu bezeichnen sein, und je nach der Definition der neuen Reihe durch die eine oder die andere Form, hat sie dann die eine oder die andere Summe.

Zur Untersuchung von v_{∞} hat man

$$2 v_{2n-1} = S_{P_n-1} \left(\frac{z}{2} \right) - S_{P_n-1-1} \left(\frac{z}{2} \right),$$

also nach (3),

$$2 \lim v_{2n-1} = \ln \left(\lim \frac{P_n}{P_n-1} \right) = \ln \left[\lim \left(1 + \frac{p_n}{P_n-1} \right) \right],$$

(38) und ebenso

$$2 \lim v_{2n} = \ln \left(\lim \frac{Q_n}{Q_n-1} \right) = \ln \left[\lim \left(1 + \frac{q_n}{Q_n-1} \right) \right].$$

v_{∞} wird also immer und nur dann verschwinden, wenn P_n und Q_n stärker unendlich werden, als p_{n+1} und q_{n+1} .

Beispiele. Die Voraussetzung $\lim P_n = \infty$, $\lim Q_n = \infty$, ist erfüllt, sobald die Reihen $p_1 + p_2 + \dots$, $q_1 + q_2 + \dots$ divergiren, zunächst also sicher, wenn auch p_n und q_n mit n unendlich werden, so dass die Gruppen schliesslich selbst unendliche Reihen bilden. Dass die Convergenz der dann entstehenden Doppelreihe nicht ausgeschlossen ist, zeigt sich an dem Falle, wo p_n und q_n ganze rationale Funktionen von n sind. Sei

p_n vom Grade r , q_n vom Grade s , so ist P_n vom Grade $r+1$, Q_n vom Grade $s+1$, und da

$$v_{2n-1} < \frac{p_n}{z+2P_{n-1}}, \quad v_{2n} < \frac{q_n}{1+z+2Q_{n-1}},$$

so folgt, auch ohne die Benutzung von (38), unmittelbar, dass

$$\lim v_{2n-1} = \lim v_{2n} = 0$$

ist. $\lim \frac{P_n}{Q_n}$ wird nun nur dann endlich und von Null verschieden, wenn beide Funktionen von gleichem Grade sind, also $r=s$ ist; ist $r \geq s$, so wird der Quotient ∞ oder 0, der Logarithmus desselben also $\pm \infty$, und die v -Reihe divergiert.

So erhält man, um einen ganz einfachen Fall zu wählen, für $z=1$, $p=1$, $q=n$, die Reihe

$$1 - \left(\frac{1}{2}\right) + \frac{1}{3} - \left(\frac{1}{4} + \frac{1}{6}\right) + \frac{1}{5} - \left(\frac{1}{8} + \frac{1}{10} + \frac{1}{12}\right) + \frac{1}{7} \\ - \left(\frac{1}{14} + \dots + \frac{1}{20}\right) + \dots$$

Die allgemeinen Glieder derselben sind

$$v_{2n-1} = \frac{1}{2n-1},$$

und, da $Q_n = 1 + 2 + \dots + n = \frac{n(n+1)}{2}$ ist,

$$v_{2n} = \frac{1}{n(n-1)+2} + \dots + \frac{1}{n(n+1)}.$$

Trotzdem nun $v_{2n} < \frac{n}{n(n-1)+2}$, also $\lim v_{2n} = 0$ ist, wird die Reihe mit

$$\ln \frac{P_n}{Q_n} = \ln \frac{n}{\frac{1}{2}n(n+1)}$$

negativ unendlich und giebt so ein einfaches Beispiel für eine, trotz der unbegrenzten Abnahme der Glieder, *divergente*, alternirende Reihe. (Vgl. § 3.)

Ist aber $s=r$ und $p_n = a_r n^r + \dots$, $q_n = b_r n^r + \dots$, so ist

$$P_n = a_r \sum_{k=1}^n k^r + \dots, \quad \lim \frac{P_n}{Q_n} = \frac{a_r}{b_r} = \lim \frac{p_n}{q_n}.$$

$$Q_n = b_r \sum_{k=1}^n k^r + \dots,$$

Die Summenänderung hängt also nur von den Coefficienten der höchsten Potenz in p_n und q_n ab, so dass wir den Satz aussprechen können:

Sind p_n und q_n ganzzahlige, ganze rationale Funktionen gleichen Grades von n , und bildet man aus den Gliedern der alternirenden harmonischen Reihe eine neue Reihe, in der auf je p_n positive Glieder der ersteren, je q_n negative Glieder derselben folgen, so convergirt die neue Reihe, und ihre Summe übertrifft die der ersten um

$$\frac{1}{2} \ln \left(\lim_{n=\infty} \frac{p_n}{q_n} \right).$$

Insbesondere wird keine Summenänderung stattfinden, wenn die Coefficienten der höchsten Potenz in p_n und q_n gleich sind. Sind die Funktionen vom Grade 0, also constant, so entsteht Formel (36).

Ein Beispiel für den Fall, dass die Gruppen für $n = \infty$ nicht der 0, sondern festen endlichen Grenzen zustreben, bietet sich, wenn p_n und q_n Exponentialfunktionen sind. Sei etwa $p_n = a^{n-1}$ und $a > 1$, also $P_n = 1 + a + \dots + a^{n-1} = \frac{a^n - a}{a - 1}$ so ist nach (38)

$$\lim 2v_{2n-1} = \ln \left(\lim \frac{P_n}{P_{n-1}} \right) = \ln a.$$

Die v -Reihe kann also nur convergiren, wenn auch $\lim 2v_{2n} = \ln a$, was etwa durch die Wahl von $q_n = a^{n-1} + b^{n-2}$ ($b < a$) zu erreichen ist. Man hat dann

$$\lim V_{2n} = \mathfrak{S}(z) + \frac{1}{2} \ln 1 = \mathfrak{S}(z) \text{ und } \lim V_{2n+1} = \mathfrak{S}(z) + \frac{1}{2} \ln a.$$

$\sum_{k=1}^{\infty} v_k$ wird also zwischen diesen beiden Werten oscilliren, wofern nicht durch Zusammenfassung je zweier aufeinander folgender Glieder in der oben angedeuteten Weise für die Convergenz gesorgt wird.

13. Der Schlömilchsche Satz verallgemeinert. Wie in der Einleitung erwähnt, hat Herr *Pringsheim* eine Methode gegeben, um die Wertveränderung einer bedingt convergenten Reihe unter Umständen auf die einer anderen zurückzuführen. So führt der ebenda genannte Satz von *Schlömilch* die Wertänderung einer beliebigen convergenten alternirenden Reihe für den Fall, dass die positiven und negativen Glieder nicht

mehr in dem Verhältniss 1:1, sondern in dem Verhältniss $p:q$ auftreten, auf die entsprechende Wertänderung der harmonischen Reihe zurück, die hier in § 11 ermittelt ist. Wir wollen diesen, in so enger Beziehung zur harmonischen Reihe stehenden Satz elementar herleiten, dabei aber, wie in § 12, statt des constanten Verhältnisses $p:q$ das variable $p_n:q_n$, sowie die Bedingung $P_\infty = \infty$, $Q_\infty = \infty$ einführen.

Zwei divergente Reihen positiver Glieder

$$u_1, u_3, u_5, \dots \quad \text{und} \quad u_2, u_4, u_6, \dots$$

seien nun zu der bedingt convergenten Reihe

$$u_1 - u_2 + u_3 - u_4 + \dots = U$$

vereinigt, wobei nicht erforderlich ist, dass die u_k mit ungeradem Index demselben Bildungsgesetz folgen, wie die Glieder mit geradem Index. U_k sei die Summe der ersten k Glieder. Bilden wir jetzt die neue Reihe

$$(u_1 + u_3 + \dots + u_{2p_1-1}) - (u_2 + u_4 + \dots + u_{2q_1}) + \dots,$$

so ist (bei derselben Bezeichnung wie in § 12) die mit einer negativen Gruppe abbrechende Summe der ersten $2n$ Gruppen oder $P_n + Q_n$ Einzelglieder:

$$V_{2n} = (u_1 + u_3 + \dots + u_{2p_n-1}) - (u_2 + u_4 + \dots + u_{2q_n}).$$

Je nachdem nun $P_n > Q_n$ oder $Q_n > P_n$ ist, wird V_{2n} im Vergleich mit $U_{2p_n} = (u_1 + u_3 + \dots + u_{2p_n-1}) - (u_2 + \dots + u_{2p_n})$ $P_n - Q_n$ negative Glieder *weniger*, oder $Q_n - P_n$ solche Glieder *mehr* enthalten, so dass wir schreiben können

$$V_{2n} - U_{2p_n} \left\{ \begin{array}{l} = \sum_{Q_n+1}^{P_n} u_{2k}, \text{ wenn } P_n > Q_n, \\ = - \sum_{P_n+1}^{Q_n} u_{2k}, \text{ wenn } P_n < Q_n. \end{array} \right.$$

Ziehen wir nun nach der *Pringsheim* schen Methode die harmonische Reihe zur Vergleichung heran, indem wir schreiben

$$V_{2n} - U_{2p_n} = \sum_{Q_n+1}^{P_n} (k \cdot u_{2k}) \cdot \frac{1}{k}, \quad (P_n > Q_n)$$

so muss es zwischen dem kleinsten und dem grössten der Werte

$$(Q_n + 1) u_{2Q_n+2}, (Q_n + 2) u_{2Q_n+4}, \dots, P_n u_{2P_n}$$

einen Mittelwert M_n geben, dergestalt dass

$$V_{2n} - U_{2P_n} = M_n \sum_{Q_n+1}^{P_n} \frac{1}{k}.$$

Ist nun $\lim_{n=\infty} n u_{2n} = m$, wo m endlich (auch 0) oder unendlich sein kann, so nimmt auch jedes der Produkte, deren Mittelwert M_n ist, für $n=\infty$ den Wert m an, so dass auch $\lim M_n$ mit diesem übereinstimmen muss, und wir erhalten

$$(39) \quad \lim V_{2n} = U + \lim_{n=\infty} \left[n \cdot u_{2n} \ln \frac{P_n}{Q_n} \right],$$

und zwar auch für den Fall $P_n < Q_n$, da dann zwar P_n und Q_n zu vertauschen sind, dafür aber der Logarithmus das negative Zeichen bekommen muss und beide Operationen einander aufheben.

Im Übrigen gelten auch für Formel (39) die bei (37) gemachten Bemerkungen.

So ist $\sum v_k$ nur dann convergent und gleich $\lim V_{2n}$, wenn $\lim v_{2n+1} = 0$. Nun ist

$$v_{2n+1} = \sum_{P_n+1}^{P_n+1} u_{2k-1},$$

also, auf demselben Wege wie vorher,

$$(40) \quad \begin{aligned} \lim v_{2n+1} &= \lim_{n=\infty} \left[n \cdot u_{2n-1} \ln \frac{P_{n+1}}{P_n} \right] \\ &= \lim_{n=\infty} \left[n \cdot u_{2n-1} \cdot \ln \left(1 + \frac{P_{n+1}}{P_n} \right) \right]. \end{aligned}$$

Ist z. B. $u_k = \frac{1}{k \cdot \ln(k+1)}$, sowohl für gerade wie für ungerade k , so ist

$$\lim n u_{2n} = \lim n u_{2n-1} = 0.$$

Der Wert von v_{2n+1} , sowie in (39) der von $n u_{2n} \ln \frac{P_n}{Q_n}$ wird aber ausserdem noch davon abhängen, wie P_n und Q_n unendlich werden. Sind p_n und q_n , also auch P_n und Q_n , ganze Funktionen gleich hohen Grades von n , so wird, nach dem in 12. Gesagten, $\lim v_{2n+1} = 0$ und $\lim V_{2n} = \lim V_{2n+1}$

$= U$ sein, also keine Wertänderung eintreten. Während dort dagegen die neue Reihe divergierte, sobald der Grad der Funktionen ein verschiedener war, wird hier die Convergenz noch statthaben, wenn der Grad von p_n und der von q_n sich um eine Einheit unterscheiden. Denn ist, als Folge davon, etwa

$$\begin{aligned} P_n &= a_{r+1} n^{r+1} + \dots, \\ Q_n &= b_r n^r + \dots, \end{aligned}$$

$$\text{so ist } n u_{2n} \cdot \ln \frac{P_n}{Q_n} = \frac{1}{2} \frac{\ln \left(\frac{a_{r+1}}{b_r} n + \frac{a_r}{b_r} + \dots \right)}{\ln(2n+1)},$$

nähert sich also der Grenze $\frac{1}{2}$. Da ausserdem $\lim v_{2n+1} = 0$, so convergirt die neue Reihe, und ihre Summe übertrifft die der ursprünglichen um $\frac{1}{2}$, während eine Verminderung um $\frac{1}{2}$ eintreten wird, wenn P_n vom Grade r , Q_n vom Grade $r+1$ ist. Von dieser Bedingung abgesehen, sind also sowohl die Grade als die Coefficienten der für p_n und q_n zu wählenden Funktionen ganz gleichgültig. Gelegentlich sei noch bemerkt, dass zwei solcher v -Reihen, wenn in der einen p_n , in der andern q_n den höheren Grad besitzt, hiernach stets die Differenz ± 1 ergeben, so dass danach die Einheit auf unzählig viele Arten durch Brüche von der Form $\frac{1}{k \ln(k+1)}$ dargestellt werden kann.

Sind p und q constant, so geht (39) in den *Schlömilch*-schen Satz über, wonach die Wertänderung der u -Reihe

$$\frac{1}{2} \ln \frac{p}{q} \cdot \lim(n u_n)$$

beträgt. —

Versagen wird Formel (39) nur in den Fällen, wo die Wertänderung in unbestimmter Form erscheint. Dies tritt ein, wenn

$$\lim \frac{P_n}{Q_n} = 0 \text{ oder } \infty \text{ und gleichzeitig } \lim n u_{2n} = 0,$$

sowie, wenn

$$\lim \frac{P_n}{Q_n} = 1 \quad \text{und dabei} \quad \lim n u_{2n} = \infty$$

ist. Da in diesen Fällen der wahre Wert von $0 \cdot \infty$ davon

abhängt, in welcher Weise P_n und Q_n unendlich und u_{2n} Null wird, lassen sie sich nicht erledigen, ohne über diesen Punkt besondere Voraussetzungen zu machen.

Dabei ist ferner zu beachten, dass zwar mit $\lim n u_{2n} = \infty$ auch jedes der Produkte

$$(Q_n + 1) u_{2Q_n+2}, \dots P_n u_{2P_n},$$

und also auch ihr Mittelwert M_n , *unendlich* wird, dass aber der *Grad* des Unendlichwerdens — und auf diesen kommt es wesentlich an — für den Mittelwert i. A. nicht derselbe sein wird, wie für $n u_{2n}$. Ist z. B.

$$u_k = \frac{1}{V_k}, \quad \begin{matrix} p_n = 2an + b, \\ q_n = 2an, \end{matrix} \quad \text{also} \quad \begin{matrix} P_n = a(n^2 + n) + bn, \\ Q_n = a(n^2 + n), \end{matrix}$$

so bilden jene Produkte die Reihe

$$\sum_{Q_n+1}^{P_n} \frac{k}{V_{2k}} = \sum_{an^2+an+1}^{an^2+an+bn} V_{\frac{k}{2}},$$

und jedes derselben wird ∞ wie $n \sqrt{\frac{a}{2}}$ während $n u_{2n} = 1 \sqrt{\frac{n}{2}}$ weniger stark ∞ wird.

Bisweilen — und so auch hier — führt aber schon die Bemerkung zum Ziel, dass der Ausschnitt $\sum_{Q_n+1}^{P_n} u_{2k}$, der für

$P_n > Q_n$ die Wertänderung darstellt, zwischen den Grenzen

$$\frac{P_n - Q_n}{u_{2Q_n+2}} \quad \text{und} \quad \frac{P_n - Q_n}{u_{2P_n}}$$

liegen muss. Für unser Beispiel fallen nämlich beide Grenzen zu dem Werte $\frac{b}{V_{2a}}$ zusammen, der mithin die Wertänderung angiebt, die nach (39) in der Form $\infty \cdot 0$ erscheinen würde.

Ob $\lim v_{2n+1}$ verschwindet, darf in solchem Falle ebensowenig nach (40) beurteilt werden, da auch diese Formel über die Art des Unendlichwerdens von M_n i. A. nicht den richtigen Aufschluss erteilt. Nach (40) wäre der Mittelwert für unser Beispiel mit

$$\lim n u_{2n-1} = \lim 1 \sqrt{\frac{n}{2}}$$

in Anschlag zu bringen, während

$$\ln \left(1 + \frac{p_{n+1}}{P_n} \right) = \ln \left(1 + \frac{2an + (2a+b)}{an^2 + (a+b)n} \right),$$

nach Potenzen von $\frac{1}{n}$ entwickelt, mit $\frac{2}{n}$ beginnt. Hiernach würde $\lim v_{2n+1}$ mit $V \frac{a}{2} \cdot \frac{2}{n}$ verschwinden, während in Wahrheit, wie wir sahen,

$$\lim v_{2n+1} = \lim V \frac{a}{2} \cdot n \ln \left(1 + \frac{p_{n+1}}{P_n} \right) = V 2a$$

zu setzen ist. Da auch

$$\lim v_{2n} = \lim \sum_{an(n-1)+1}^{an(n+1)} \frac{1}{V 2k} = V 2a$$

ist, wird die neue Reihe zwischen den Werten

$$\lim V_{2n} = U + \frac{b}{V 2a} \text{ und } \lim V_{2n+1} = U + \frac{b}{V 2a} + V 2a$$

oscilliren, aber convergiren, wenn wir sie in eine der Formen setzen:


$$V' = \Sigma (v_{2k-1} - v_{2k}) = U + \frac{b}{V 2a},$$

$$V'' = v_1 - \Sigma (v_{2k} - v_{2k+1}) = U + \frac{b}{V 2a} + V 2a.$$

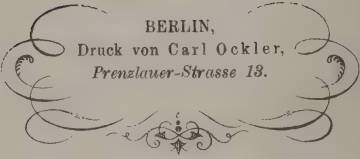


V i t a.

Henricus Simon natus sum Berolini a. d. IV. Non. Mai a. h. s. LVIII patre Maximiliano, matre Henrietta, e gente Reich. Fidei addictus sum indaicae. Literarum primitiis imbutus, gymnasio Koenigstaedtiano quod dicitur reali traditus sum. Autumno a. h. s. LXXV maturitatis testimonium adeptus, cum iam in eo esset ut architecturae operam navarem, propter infirmitatem corporis natura mihi insitam studia intermittere diligentissimeque valetudini consulere coactus sum, neque alia de causa postea factum est, ut studia longius quam fieri solet producerem. Per aliquod tempus ad firmandam valetudinem in Italia peregrinatus, autumno a. h. s. LXXVII academiam architecturae adii, tum aestate a. LXXIX inter cives Universitatis Berolinensis ascriptus sum. Per quinque annos frequentavi scholas mathematicas, physicas, philosophicas v. v. ill. Aronhold, Bruns, Buka, Hamburger, Harms, Hauck, Kirchhoff, Kronecker, Kummer, Paalzow, Paulsen, Weierstrass, Weingarten, Winkler, quibus omnibus gratias habeo quam maximas.



BERLIN,
Druck von Carl Ockler,
Prenzlauer-Strasse 13.

A decorative flourish consisting of symmetrical, swirling lines that frame the text. At the bottom center, there is a small, ornate star-like ornament.

Centralblatt

für das gesammte Forstwesen.

Redigirt von Oberlandforstmeister **B. Miksch** und Professor **G. Sempel**.

Verlag von **Faesb & Frick**, k. k. Hofbuchhandlung.

Heft 6. Erscheint jeden Monat. **Wien, Juni 1877.** Halbjährig fl. 4.—, mit Postverendung fl. 4.25. III. Jahrg.

Das „Centralblatt für das gesammte Forstwesen“ erscheint in Lexikon-Octav-Format (wie dieser Separat-Abdruck) monatlich in der Stärke von 3–4 Bogen nebst Beilagen. Wie von allen Recensionen übereinstimmend hervorgehoben wird, bringt das „Centralblatt“ nicht nur sehr viele interessante, größere Original-Arbeiten aus dem ganzen forstlichen Gebiete, sondern auch eine reiche Fülle von kleineren Mittheilungen und Miscellen über die neuen wissenschaftlichen Errungenschaften, Fortschritte und schwebenden Tagesfragen. Es ist so zu einem wirklichen Centralorgan für die forstlichen Kreise des In- und Auslandes geworden und gilt den Freunden und Pflegern des Waldes als werthvoller Förderer ihrer Interessen.

Separat - Abdruck.

Analytische Untersuchungen über den Zusammenhang geometrisch bestimmbarer Stammformen mit ihren Formzahlen.

Von

Dr. phil. **Oscar Simonh**,

Honorardocent an der Hochschule für Bodencultur, Privatdocent an der Wiener Universität.

Die vorliegende Arbeit beschäftigt sich, wie ihr Titel besagt, mit der Aufstellung einer Reihe mathematischer Beziehungen zwischen Größen, welche vorläufig mit Sicherheit lediglich auf rein empirischem Wege bestimmt und insofern selbstverständlich nicht a priori, sondern nur unter gewissen der Erfahrung entnommenen Voraussetzungen mit einander verknüpft werden können.

Um jedoch zunächst eine klare Formulirung der speciell dieser Abhandlung zu Grunde liegenden Annahmen zu ermöglichen, sei es im Folgenden gestattet, die wichtigsten auf die Formverhältnisse der Stämme bezüglichen Thatfachen in Kürze vorzuführen, wobei wir, unserem allgemeinen Standpunkte entsprechend, neben einheimischen auch ausländische stammbildende Holzgewächse in Betracht zu ziehen haben. Zugleich empfiehlt es sich, diese Thatfachen der größeren Uebersichtlichkeit wegen in folgende drei Gruppen zu sondern:

A. Solche, die sich auf die geometrische Beschaffenheit jener Linie beziehen, welche die Halbierungspunkte der Maximalstärken sämmtlicher horizontaler Schnittflächen eines Stammes mit einander verbindet und kurz als dessen geometrische Achse bezeichnet werden mag.¹

¹ Hiezu muß bemerkt werden, daß es vom rein theoretischen Standpunkte jedenfalls vortheilhafter sein würde, statt des Begriffes: „geometrische Stammachse“ die Verbindungslinie der Schwerpunkte der aufeinanderfolgenden horizontalen Schnittflächen des gegebenen Stammes als dessen physikalische Achse in unsere Betrachtungen einzuführen, und daß nur praktische Bedenten den Verfasser bestimmt haben, diese letztere Idee hier nicht weiter zu verfolgen.

B. Solche, welche die möglichen Grenzcurven derartiger Schnittflächen betreffen.

C. Solche, welche über die relativen Größenverhältnisse der aufeinanderfolgenden horizontalen Schnittflächen eines und desselben Baumschaftes Aufschluß geben.

A.

Daß schon die Stämme unserer einheimischen Waldbäume einen mit der Holzart, dem jeweiligen Holzalter und den Standortverhältnissen im weitesten Sinne des Wortes stark variirenden Wuchs zeigen, ist eine jedem praktischen Forstmanne geläufige Thatsache, die unter Anderem auch in der bekannten² Eintheilung der Stämme in zweischnürige, einschnürige und nicht-schnürige eine allgemeine Berücksichtigung gefunden hat.

So erheben sich z. B. die Fichte (*Abies excelsa* DC.) und Weißtanne (*Abies pectinata* DC.) gewöhnlich schnurgerade zu bedeutender Höhe, und zwar sowohl im Schlusse als im freien Stande, während die Lärche (*Larix europaea* DC.) im letzteren Falle, namentlich auf gutem Boden, meist krummschäftig oder säbelförmig wächst und erst später in den oberen Theilen ihres Schaftes den geraden Wuchs der zuerst genannten Baumarten erreicht. Derartige anfängliche Krümmungen bei im Uebrigen geradem Stamme finden sich ferner bei vielen Bäumen, welche auf stark geneigten Gehängen stehen oder in ihrer Jugend durch Schneedruck niedergebeugt wurden. Andererseits zeigen Stämme, welche in Folge ihres Standortes den Wirkungen starker und an-

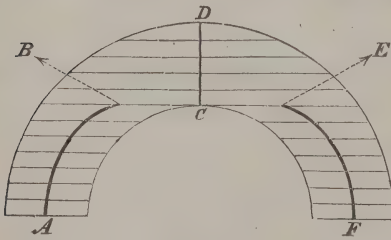


Fig. 1.

haltender Luftströmungen preisgegeben sind, häufig einen geraden Wuchs in ihrer unteren und Krümmungen in ihrer oberen Hälfte.³ Aber auch ohne jede gewaltsame äußere Einwirkung können sich analoge Formverhältnisse entwickeln, wofür insbesondere manche tropische Moreen einen Beleg liefern. — So beschreibt Jung-

huhn in seinem Werke über Java⁴ beispielsweise einen den Hochwäldern dieser Insel angehörigen Feigenbaum (von den Eingeborenen Kiara aroï genannt), dessen Stamm wie ein gewaltiges 0.30m—0.33m dickes Tau zuerst 18m—22m in schräger Richtung emporsteigt, ehe er sich in straff angezogenen Spiralschlingen um den ihm zunächst stehenden Nachbarbaum herumwindet. — Endlich besitzen viele Stämme einen von der Wurzel bis zum Gipfel unregelmäßigen Wuchs, wie die gemeine Akazie (*Robinia Pseudacacia* L.) oder die durch ihre auf-

² Siehe hierüber z. B. Prof. R. Gayer's „Forstbenutzung“, 4. Auflage, pag. 20.

³ S. h. die im 2. Jahrgange des „Centralblattes für das gesammte Forstwesen“ erschienene Abhandlung von Forst Rath Dr. Nördlinger, „Schaden am Holze durch Wind und Zugluft“, pag. 230 und 231.

⁴ S. h. die 1852 in Leipzig erschienene Uebersetzung der zweiten Auflage seines Werkes: „Java, seine Gestalt, Pflanzenbede und innere Bauart“, pag. 321.

fallende Gestaltung weitbekannten „Süntelbuchen“ in Hannover⁵, welche nach einer Mittheilung Burckhardt's selbst bei Aussaat von Eekern unter veränderten Verhältnissen mit mehr als der Hälfte der Keimlinge ihren Zickzackwuchs beibehalten.

Fassen wir nunmehr alle diese Erfahrungen zusammen, so gelangen wir bezüglich der möglichen Formen der geometrischen Stammachse ohne Schwierigkeit zu dem Schlusse, daß dieselbe bald eine gerade Linie, bald eine ebene oder räumliche Curve vorstellen, aber auch aus einem Aggregate von geraden und krummen Linien bestehen kann, die in manchen Fällen nicht einmal continuirlich mit einander zusammenhängen. So wird z. B. die geometrische Achse eines halbfreisförmig gekrümmten Stammstückes, bei welchem die Maximalstärken seiner aufeinanderfolgenden Horizontalschnitte insgesamt in der die Punkte A, C, F enthaltenden Ebene liegen mögen, durch den Liniencomplex [AB, CD, EF] gebildet, welcher, wie die Figur 1 zeigt, in drei völlig von einander isolirte Stücke AB, CD, EF zerfällt.⁶ Zugleich ist aus diesem einfachen Special-

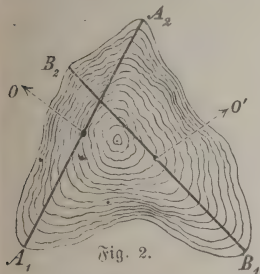


Fig. 2.

fälle zu ersehen, daß die Ausdrücke „geometrische Achse“ und „horizontale Schnittfläche“ unter Umständen ganz eine andere Bedeutung als die Worte „Stammachse“ und „Querschnitt“ erhalten können und überhaupt nur insofern wissenschaftlich berechnet sind, als die mit den beiden letzten Bezeichnungen verknüpften Begriffe keine von einander unabhängigen Definitionen gestatten.

Denn eine vollkommen strenge Bestimmung der aufeinanderfolgenden Querschnitte eines gegebenen Stammes setzt die geometrische Beschaffenheit seiner Achse bereits als bekannt voraus, da sich sonst nicht sicher entscheiden ließe, ob die irgend einem Achsenpunkte zugehörige Querfläche auch wirklich auf der geometrischen Tangente der Achse in dem betreffenden Punkte senkrecht steht. Andererseits könnte aber diese selbst nur durch Verbindung gewisser auf geometrischem oder anatomischem Wege eindeutig bestimmbarer Punkte derselben Querschnitte erhalten, d. h. erst dann mathematisch genau construirt werden, sobald die letzteren direct gegeben wären. — Im Uebrigen versteht es sich von selbst, daß

⁵ S. h. die in Dr. W. Pfeil's „Kritischen Blättern“, 19. Band, 1. Heft, veröffentlichte Abhandlung von C. Tilemann: „Ueber den abnormen Wuchs der Buchen in den Hülfsder Gemeindeförsten, Amt Lauenau im Königreich Hannover“, pag. 223—227, ferner das 1874 in Stuttgart erschienene Werk von Forstrath Prof. Dr. Rüdinger: „Deutsche Forstbotanik“, 1. Band, pag. 276.

⁶ Natürlich ist es nicht schwierig, eine derartige Achse auch analytisch zu beschreiben, sobald wir, die Radien der beiden Grenzreife mit r und R bezeichnend, in deren gemeinschaftliches Centrum den Ursprung eines rechtwinkligen zweiaxigen Coordinatensystems verlegen, dessen Abscissenachse die Punkte A und F enthalten mag. Die Stücke AB, CD, EF sind dann durch die Relationen:

$$[AB]: x = -\frac{1}{2}(\sqrt{R^2 - y^2} + \sqrt{r^2 - y^2}); (0 \leq y \leq r), \quad [CD]: x = 0; (r \leq y \leq R),$$

$$[EF]: x = \frac{1}{2}(\sqrt{R^2 - y^2} + \sqrt{r^2 - y^2}); (r \leq y \leq R),$$

eindeutig charakterisirt, wobei sich die erste und dritte Gleichung auch durch eine einzige:

$$\{x^2 + y^2 - \frac{1}{2}(R^2 + r^2)\}^2 + \frac{1}{16}(R^2 - r^2)^2 = 0$$

ersetzen lassen, resp. einer algebraischen Curve der vierten Ordnung zugehören.

diese Bemerkungen die Brauchbarkeit der Ausdrücke: „Stammachse“ und „Querschnitt“ in botanischer und forstlicher Hinsicht nicht im Geringsten alteriren; sie haben lediglich den Zweck, ihre mathematische Unzulänglichkeit darzuthun.

Schließlich muß hier noch ausdrücklich hervorgehoben werden, daß selbst der Begriff der geometrischen Achse seine Eindeutigkeit verlieren kann, sobald z. B. der in Betracht gezogene Baum eine horizontale Schnittfläche mit zwei vollkommen gleichen größten Durchmesser $A_1 A_2$, $B_1 B_2$ und nebeneinandergelegenen Halbierungspunkten O , O' aufweist. (Fig. 2.) Da jedoch derartige Fälle wohl nur ausnahmsweise vorkommen, so wäre es unpraktisch, ihretwegen unsere einfache Definition der geometrischen Achse durch eine andere complicirtere zu ersetzen.

B.

Eine zweite für uns wichtige Gruppe von Thatfachen wird durch jene Erfahrungen gebildet, welche bisher über die Formen der Querschnitte verschiedener Stämme gewonnen worden sind. Hiernach kommen speciell bei unseren einheimischen Waldbäumen unter Voraussetzung eines normalen Wuchses kreisförmige oder der Kreisfigur sich wenigstens nähernde Quersflächen besonders häufig vor, wie beispielsweise in sehr schöner Ausbildung bei der Fichte, Weißtanne und Lärche, welche in dieser Hinsicht wohl nur von manchen Palmen übertroffen werden dürften. Aber auch elliptische Quersflächen⁷ mit merklich von einander differirenden Hauptachsen gehören keineswegs zu den Seltenheiten, was unter Anderem aus den von Rohli⁸ an der gemeinen Kiefer (*Pinus silvestris* L.) gemachten Beobachtungen hervorgeht, für welche das Verhältniß der Hauptachsen ihrer Querschnitte vielfach dem Quotienten $\frac{19}{20}$ entspricht und ausnahmsweise bis auf $\frac{4}{5}$ herabsinken kann. Noch kleiner wird dieser Quotient für gewisse tropische Holzgewächse, z. B. bei *Heritiera Fomes Willd.*, einer in Ostindien einheimischen Sterculiacee, deren anfänglich walzenförmiger Stamm sich später vorherrschend nach zwei entgegengesetzten Seiten verdickt, wodurch seine einzelnen Querschnitte sich allmählig in langgestreckte Ellipsen mit bis zu $\frac{2}{9}$ variirenden Achsenverhältnissen verwandeln.⁹

Eigenthümlich gestaltete Quersflächen finden sich ferner bei vielen Bäumen mit aufreißender Rinde, deren Holzringe dort, wo die letztere sich klüftet, entweder, wie bei der Hainbuche (*Carpinus Betulus* L.) eine stärkere Entwicklung nehmen, resp. sich ausbauchen, oder, wie beim gemeinen Mandelbaume (*Amygdalus communis* L.) Einbiegungen erleiden¹⁰ und auf diese Art mehr ode

⁷ So sind nach Ch. Muffet (s. dessen im 65. Bande der „Comptes rendus hebdomadaires des séances de l'Académie des sciences“ auszugsweise mitgetheilten Beobachtungen, betitelt: „Influence présumée de la rotation de la Terre sur la forme des troncs d'arbres“, pag. 424, 495) viele Stämme in der Richtung von Ost nach West ausgebaucht elliptisch.

⁸ S. dessen 1861 in Berlin erschienenes Werk: „Anleitung zur Abschätzung stehender Kiefern nach Messertafeln und nach dem Augenmaße“, pag. 79.

⁹ S. h. das 1853 in Berlin erschienene Werk von Dr. H. Schacht: „Der Baum“, pag. 120.

¹⁰ S. h. das 1860 in Stuttgart erschienene Werk von Dr. H. Rördlinger: „Die technischen Eigenschaften der Hölzer für Forst- und Bauhandwerker, Technologen und Gewerbetreibende“, pag. 27.

weniger ausgeprägt vieleckige Formen erhalten können.¹¹ Vorläufig ist es jedoch unmöglich, näher auf die geometrische Beschaffenheit der letzteren einzugehen, indem über die von dem Forstmann als „spannrüdig“ oder „kluftig“ bezeichneten Stammformen¹² überhaupt noch keine detaillirten Untersuchungen vorliegen.

Wesentliche Abweichungen von dem Kreis-, resp. elliptischen Typus zeigen außerdem die Grundflächen und die ihnen benachbarten Querschnitte aller mit räftigen Wurzelanläufen versehenen Stämme, in erster Linie also die dem Boden nahegelegenen sternförmigen Querflächen jener tropischen Bäume, bei welchen sich, sobald sie ein gewisses Alter erreicht haben, in Folge einer Stauung des im Baste herabsteigenden Bildungsflusses über ihren horizontal ausgebreiteten Wurzeln¹³ mächtige, in senkrechter Richtung vorspringende Holztafeln ausbilden. Dieselben erreichen z. B. an dem 40m—60m hohen und 3m—4m dicken Eriolendron anfractuosum DC., der ansehnlichsten Bombacee Westindiens¹⁴ eine Höhe von 4m—5m, während sie an anderen Stämmen, wie jenem des afrikanischen Baobab (*Adansonia digitata* L.)¹⁵ als gewaltige, sich stetig verdickende Rippen von den Hauptästen bis zum Boden herabsteigen. — Daß aber auch ihre Breite gleichzeitig eine sehr beträchtliche werden kann, erhellt beispielsweise aus den Mittheilungen Jungkuhn's¹⁶, nach welchen die Holzleisten mancher javanischer Waldbäume, z. B. von *Irina glabra* Bl., *Epicharis altissima* Bl. und *E. cauliflora* Bl. selbst zur Herstellung von Karrenrädern und Tischplatten verwendbar sind. Die unregelmäßigsten Querschnittsformen dürften sich endlich bei gewissen in den Urwäldern des tropischen Südamerika einheimischen Feigenbäumen vorfinden, welche der Brasilianer unter dem bezeichnenden Namen: „Cipo matador“ (Mörderschlinger) zusammenfaßt¹⁷, und von deren äußerer Erscheinung Burmeister folgendes anschauliche Bild entwirft¹⁸: „Man gewahrt zwei Stämme, von welchen der eine groß und stattlich in gleichförmiger Fülle, auf starken ausgebreiteten Mauerwurzeln ruhend, aus dem Boden senkrecht bis zu einer Höhe von 80 oder 100 Fuß sich erhebt, während der andere, einseitig erweitert und muldenförmig nach dem Stamme, an welchen er sich innig angedrückt hat, geformt, auf dünnen, sparrig ästigen Wurzeln mühsam zu halten scheint und mit mehreren Klammern in verschiedener Höhe den Nachbar an sich zieht. Diese Klammern sind wie ein Ring völlig geschlossen und reifen nicht nebeneinander vorüber, sondern verschmelzen in sich; sie wachsen

¹¹ S. h. die 1872 in Stuttgart erschienene Abhandlung von Dr. H. Rördlinger: „Der Holzring als Grundlage des Baumkörpers“, pag. 23.

¹² S. h. das 1875 in Leipzig erschienene Werk von Dr. Moritz Wilkomm: „Forstliche Flora von Deutschland und Oesterreich“, pag. 17.

¹³ S. h. die im 27. Jahrgange der „Botanischen Zeitung“ erschienene Abhandlung von Prof. F. v. Mohl: „Ein Beitrag zur Lehre vom Dickenwachsthum des Stammes der ditotiphen Bäume“, pag. 10.

¹⁴ S. h. das 1872 in Leipzig erschienene Werk von A. Grisebach: „Die Vegetation der Erde nach ihrer Klimatischen Anordnung“, 2. Band, pag. 343.

¹⁵ Grisebach, 2. Band, pag. 122, nach Trémaux „le Soudan“, pag. 279, 225, 281, 112.

¹⁶ S. h. dessen in der vierten Anmerkung citirtes Werk, pag. 257 und 319.

¹⁷ Ähnliche Mörderschlinger kommen übrigens (s. Grisebach, „Die Vegetation der Erde“, 2. Band, pag. 345 und 31) auch in Westindien und im tropischen Asien vor.

¹⁸ S. h. dessen 1853 in Berlin erschienenes Werk: „Reise nach Brasilien durch die Provinzen von Rio de Janeiro und Minas geraes“, pag. 147 und 148.

einzelnen in gleicher Höhe vom Stamme aus und legen sich an den anderen Stamm innig an, bis sie zusammentreffen und durch fortschreitenden Druck ihrer Enden, unter welchem die Rinde der letzteren zerstört wird, vollkommen ineinander übergehen. Lange erhalten sich beide Bäume in üppiger Kraft, ihre verschieden gefärbten und belaubten Kronen durcheinander flechtend; endlich erliegt der umklammerte Stamm, durch den Druck der keiner Erweiterung fähigen Ringe seines Gegners aller Saftcirculation beraubt; seine Krone wird welk, ein Zweig nach dem anderen stirbt ab und der Mördereschlinger setzt die seinigen an deren Stelle, bis der letzte Rest seines Opfers herabgefallen ist.“

Ueerblicken wir jetzt noch einmal sämmtliche hier besprochenen Formentypen von Stammquerflächen, berücksichtigend, daß die letzteren, sobald die Achse des in Betracht gezogenen Stammes vertical steht, mit dessen horizontalen Schnittflächen identisch sind, so läßt sich bezüglich ihrer möglichen Grenzkurven aus diesen Betrachtungen leicht folgender Satz abstrahiren: Legt man durch einen gegebenen Stamm in irgend einer Höhe eine horizontale Ebene, so wird ihre Schnittlinie mit der Oberfläche des ersteren in vielen Fällen eine wenigstens näherungsweise analytisch definirbare Curve mit einem geometrischen Mittelpunkte vorstellen, welcher dann nicht allein ihren größten Durchmesser, sondern überhaupt jede durch ihn gezogene Sehne halbirt; es kann aber die Grenzkurve der so erhaltenen Schnittfläche auch mehr oder weniger unregelmäßig gestaltet sein, ja sogar — wie z. B. bei einem „Mördereschlinger“ mit theilweise senkrecht emporsteigendem Stamme und schräg gewachsenen Klammern¹⁹ — aus zwei oder mehreren von einander getrennten Stücken bestehen.

C.

Was schließlich die relativen Größenverhältnisse der aufeinanderfolgenden horizontalen Schnittflächen eines und desselben Stammes anbelangt, so geben hierüber mittelbar jene Beobachtungen Aufschluß, welche sich auf die äußeren Umrisse, resp. die Längsschnitte ganzer Baumschäfte beziehen. Hienach bilden zunächst die Stämme unserer Waldbäume im Allgemeinen bald mehr bald weniger ausgebauchte, sehr selten eingebauchte Kegeln, d. h. sie liegen ihrem Inhalte nach gemeiniglich zwischen jenem einer Walze, resp. eines geraden Kreiskegels von gleicher Grundfläche und Höhe.²⁰ Dabei variiren jedoch selbst die Mantelflächen geradschaftiger Stämme auf die mannigfaltigste Art, wie eine vergleichende Betrachtung jener Curven lehrt, welche die Längsschnitte derartiger Stämme mit irgend welchen ihre Achse enthaltenden Ebenen begrenzen. — Die wichtigsten bisher auf diesem Wege gewonnenen Erfahrungen lassen sich kurz wie folgt zusammenfassen:

a) Jeder solche Längsschnitt wird durch die Stammachse gemeiniglich in zwei einander näherungsweise gleiche Theile getheilt.

¹⁹ S. z. B. das in dem Prachtwerke: „Atlas zur Reise in Brasilien“ von Dr. v. Spix und Dr. Martius auf Tafel II (Pflanzenformen des tropischen Amerika) abgebildete Exemplar eines solchen *Cipo matador*.

²⁰ S. h. z. B. Dr. Fr. Bur's „Lehrbuch der Holzmesskunst“, zweite Auflage, pag. 131.

b) Verfolgt man den Verlauf seiner Grenzcurve von der Grundfläche bis zum Gipfel des Baumes, so erscheint dieselbe nahe der ersteren gegen die Stammachse meist convex, während sie in der oberen Hälfte des Stammes, insbesondere gegen seine Spitze hin, sich in der Regel nach außen krümmt, d. h. sie besitzt im Großen und Ganzen eine *f* förmige Gestalt.

c) Ihre Krümmung ist am regelmässigsten in den oberhalb der Wurzelumläufe gelegenen astfreien Theilen des Stammes, hingegen nahe seiner Spitze in Folge der Astentwicklung durchschnittlich ziemlich unregelmäßig und bedeutend stärker als in seiner unteren Hälfte.²¹

Hieraus läßt sich — wenigstens für unsere einheimischen Bäume²² — schließen, daß die aufeinanderfolgenden horizontalen Schnittflächen jedes Stammes in Mittel von seiner Grundfläche gegen den Gipfel hin stetig an Größe abnehmen, womit übrigens örtliche Abweichungen von diesem Gesetze keineswegs ausgeschlossen sind, wie solche beispielsweise bei Bäumen mit stark nach unten ausgeackten Ästen vorkommen, oder durch die namentlich bei Laubbölzern nicht seltenen „Eröpfe“ und „Ueberwallungswülste“ bedingt werden. — Etwas beschränkter erscheint seine Gültigkeit für die stammbildenden Holzgewächse der Tropen, welche theilweise schon in ihren allgemeinen Formverhältnissen wesentlich von unseren einheimischen differiren. So sind die Schäfte der dem tropischen Südamerika angehörigen Palmen: *Oenocarpus distichus* Mart., *Mauritia vinifera* Mart., *Astrocaryum Murumuru* Mart. ausgesprochen cylindrisch, jene von *Oreodoxa regia* Kunth. und *Iriartea ventricosa* Mart. in ihrer oberen Hälfte öfters sogar stark ausgebaucht, indem beispielsweise bei der letzteren die dem dritten Viertel der Schafthöhe zugehörige Quersfläche im Vergleiche zu jener, welche der halben Höhe entspricht, einen dreis- bis viermal größeren Inhalt besitzen kann.²³ Noch unförmlichere Verdickungen in der oberen Hälfte des Stammes finden sich endlich bei verschiedenen Bombaceen, z. B. den der Gattung *Brachychiton* angehörigen Flaschenbäumen Australiens²⁴ und bei *Chorisia ventricosa* N. v. E., deren stachelige Stämme den Catingaswaldungen Brasiliens eine so eigenthümliche Physiognomie verleihen und von Martius mit ungeheueren Tonnen verglichen werden.²⁵

²¹ Vergleiche hie mit beispielsweise die interessanten, aus sorgfältigen Messungen an 567 Kieferstämmen resultirenden Resultate Kohli's in dessen bereits citirtem Werke, pag. 22, ferner Prof. M. Kunze's „Lehrbuch der Holzmekunst“, zweite Ausgabe, pag. 26, Baur's „Holzmekunst“, zweite Auflage, pag. 32 etc.

²² Für im Schlußse erwachsene Hochwaldbäume hat bereits L. Smalian (s. dessen 1837 in Stralsund erschienenes Werk: „Beitrag zur Holzmekunst“, pag. 20) aus seinen Beobachtungen den Satz abgeleitet, daß die Durchreiser- oder Umfangsquerflächen ihrer Schäfte im Allgemeinen vom Fuße bis etwa zu $\frac{1}{20}$ der ganzen Länge stark und ungleichmäßig, von hier ab bis zu den Ästen weniger stark und ziemlich gleichmäßig, hierauf wieder stärker und ungleichmäßig abnehmen.

²³ S. h. das in dem Zeitraume von 1823 bis 1849 in München erschienene Werk von Dr. v. Martius: „Genera et species Palmarum“, Tafel 22, 38, 58, 156 und 35.

²⁴ S. h. A. Grisebach, „Die Vegetation der Erde“, 2. Band, pag. 214 und 221, ferner das von G. Benthham unter Mitwirkung F. Müller's veröffentlichte Werk: „Flora australiensis“, 1. Band, pag. 230, wo speciell der monströse Stamm des „Bottle tree“ der Colonisten Queensland's (*Brachychiton Delabechii* F. Müll., resp. *Sterculia rupestris* Benth.) kurz charakterisirt wird.

²⁵ S. h. das in München im Zeitraume von 1823 bis 1831 erschienene Werk von Dr. v. Martius: „Reise in Brasilien“, zweiter Theil, pag. 499.

Sobald wir also auch derartige Stammformen in den Kreis unserer Betrachtungen ziehen, tritt an die Stelle des früher ausgesprochenen Erfahrungssatzes definitiv der folgende: Legt man durch einen gegebenen Stamm ein System von horizontalen Ebenen, so können die Flächen der hiedurch erhaltenen Schnitte mit wachsender Höhe entweder stetig abnehmen, oder constant bleiben oder innerhalb endlicher Intervalle continuirlich wachsen, d. h. es wird ein Exponent des Verhältnisses, in welchem das Volumen des betreffenden Stammes zu jenem eines Cylinders von gleicher Grundfläche und Höhe steht, im Allgemeinen entweder kleiner, gleich oder größer als 1 ausfallen.

Nachdem hiemit die für die allgemeinen Formverhältnisse der Stämme bedeutungsvollsten Thatsachen übersichtlich charakterisirt worden sind, ist es nicht schwierig, aus diesen Betrachtungen eine Reihe von Annahmen zu abstrahiren, welche eine mathematische Untersuchung von Stammformen unter verschiedenen Gesichtspunkten ermöglichen und jedenfalls um so berechtigter sein werden, je einfacher und umfassender wir sie gestalten. Sinegen wäre es nicht logisch, den wissenschaftlichen Werth solcher Hypothesen etwa nach der größeren oder geringeren mathematischen Complication der mit ihrer Hilfe gewonnenen Resultate beurtheilen zu wollen, indem hier ebenso wie für andere naturwissenschaftliche Disciplinen die tiefsinnigen Worte Fresnel's gelten²⁶: *„D'un choix d'un système on ne doit avoir égard qu'à la simplicité des hypothèses; celle des calculs ne peut être d'aucun poids dans la balance des probabilités. La nature ne s'est pas embarrassée des difficultés d'analyse, elle n'a évité que la complication des moyens.“*

Von diesen Ueberlegungen ausgehend, haben wir nun speciell für die vorliegende Arbeit aus der Reihe der möglichen Annahmen die folgenden acceptirt, welche nicht nur allgemein und relativ einfach sind, sondern sich auch durch die Uebersichtlichkeit ihrer mathematischen Consequenzen in hohem Grade empfehlen:

1. Die zu untersuchenden Holzgewächse müssen unter normalen Wachstumsverhältnissen in allen Holzaltern, auf welche die hier zu verwendende Sprache kommenden mathematischen Betrachtungen ausgedehnt werden, Stämme bilden, deren Mantelflächen sich wenigstens näherungsweise durch Gleichungen zwischen drei veränderlichen Coordinaten analytisch definiren lassen. Hiemit sprechen wir zugleich indirect die Behauptung aus, daß, wenn auch der einzelne Baum in Folge einer fortwährenden Anpassung an ihrer Natur nach unregelmäßig variirende äußere Verhältnisse keinen in mathematischem Sinne gesetzmäßigen Stamm bilden kann, doch für Bäume von gleicher Holzart, gleichem Holzalter, gleicher Höhe und gleicher mittlerer Stärke eine analytisch charakterisirbare mittlere Stammform existirt, welche wir um so genauer kennen lernen werden, je mehr wir in jenen Momenten übereinstimmende, aber unter verschiedenen Lebensbedingungen erwachsene Individuen wir in Betracht ziehen. — Wie weit die Gültig-

²⁶ S. h. dessen im 5. Bande der „Mémoires de l'Académie royale des sciences de l'Institut de France“ veröffentlichte Abhandlung: „Mémoire sur la diffraction de la lumière“, pag. 340.

keit dieser Säge reicht, läßt sich allerdings vorläufig nicht übersehen; nur so viel steht fest, daß sich, falls dieselben z. B. für unsere einheimischen Waldbäume ungiltig wären, überhaupt keine praktisch brauchbaren Massentafeln zur Bestimmung ihres Holzgehaltes construiren ließen.

2. Die geometrische Achse des gegebenen Stammes muß unter Voraussetzung eines völlig ungestörten Wuchses eine gerade Linie vorstellen, welche jeden sie enthaltenden Längsschnitt in zwei einander congruente Hälften theilt. — Diese Annahme gilt, wenn auch nur näherungsweise, direct für alle geradschaftigen Stämme, unter Anderem also für sehr viele im Schlusse erwachsene Baumindividuen, indem ja bekanntlich selbst solche Holzarten, welche im freien Stande gewöhnlich keinen geraden Wuchs zeigen, wie Buchen, Eschen und Eichen, im geschlossenen Bestande mehr oder weniger gerade Schäfte bauen.

3. Die Grenzcurve jedes senkrecht zur geometrischen Stammachse geführten Schnittes muß, sobald wir in den Halbierungspunkt ihres größten Durchmessers den Ursprung eines der Schnittebene angehörigen rechtwinkligen Coordinatensystems verlegen, dessen Abscissenachse mit jedem Diameter zusammenfällt, durch eine Gleichung von der Gestalt:

$$(1) \quad \left(\frac{x}{A}\right)^p + \left(\frac{y}{B}\right)^q = 1$$

analytisch darstellbar sein, in welcher p, q irgend welche positive gerade ganze Zahlen oder positive Brüche mit geraden Zählern, aber ungeraden Nennern bedeuten, und die Constante A den halben größten, B den halbenkleinsten Durchmesser dieser Curve repräsentirt.

Für $p = q = 2$, $A > B$, resp. $A = B$ ergeben sich aus (1) beispielsweise die Relationen:

$$B^2 x^2 + A^2 y^2 = A^2 B^2, \text{ beziehungsweise: } x^2 + y^2 = A^2,$$

so daß unsere dritte Annahme durch passende Wahl von A und B auch jedem beliebigen elliptischen oder kreisförmigen Stammquerschnitte angepaßt werden kann.

Entsprechend den über die Exponenten p, q gemachten Voraussetzungen lassen sich ferner unter die Beziehung (1) außer den geschlossenen Curven zweiter Ordnung noch unendlich viele andere krumme Linien subsumiren, in deren allgemeinen Eigenschaften wir durch eine ausführliche Discussion von (1) unmittelbar die nöthige Einsicht gewinnen können. — Zunächst ist klar, daß die Gleichung (1) unter ξ, η irgend welche positive, der Bedingung: $\left(\frac{\xi}{A}\right)^p + \left(\frac{\eta}{B}\right)^q = 1$ Genüge leistende Specialisirungen von x und y verstanden, ebenso durch die Substitutionen: $x = +\xi, y = -\eta; x = -\xi, y = +\eta; x = -\xi, y = -\eta$ befriedigt wird, und, da hiebei $\left(\frac{x}{A}\right)^p$ resp. $\left(\frac{y}{B}\right)^q$ jederzeit positiv bleiben, die Abscissen sämtlicher Curvenpunkte zwischen den Grenzen $-A$ und $+A$, ihre Ordinaten hingegen zwischen $-B$ und $+B$ enthalten sind.

Jede der durch (1) charakterisirbaren Linien stellt also eine geschlossene Curve vor, welche von den beiden Achsen des gewählten Coordinatensystems in vier unter sich congruente Quadranten getheilt

wird und mit den ersteren im Ganzen vier durch ihre Coordinaten: $x_1 = +A, y_1 = 0$; $x_2 = -A, y_2 = 0$; $x_3 = 0, y_3 = +B$; $x_4 = 0, y_4 = -B$ bestimmte Punkte A_1, A_2, B_1, B_2 gemein hat. Ihre mit der Abscissenachse resp. der Ordinatensachse coincidirenden Verbindungslinien $A_1 A_2, B_1 B_2$ durchschneiden einander stets in dem geometrischen Centrum der in Betracht gezogenen Curve und mögen im Folgenden kurz als große und kleine Achse der letzteren bezeichnet werden, indem $A_1 A_2$ gleichzeitig ihren größten Durchmesser $2A$, $B_1 B_2$ ihren kleinsten Diameter $2B$ repräsentirt.

Um im Anschlusse hieran auch die möglichen Formen der verschiedenen Werthen von p und q zugehörigen krummen Linien übersichtlich classificiren zu können, benützen wir die aus (1) hervorgehenden Relationen:

$$B^q x^p + A^p y^q = A^p B^q, p B^q x^{p-1} + q A^p y^{q-1} \frac{dy}{dx} = 0,$$

$$p(p-1) B^q x^{p-2} + q(q-1) A^p y^{q-2} \left(\frac{dy}{dx}\right)^2 + q A^p y^{q-1} \frac{d^2y}{dx^2} = 0,$$

welche für y, y', y'' der Reihe nach die Werthe:

$$(2) \dots y = \frac{B(A^{\frac{p-q}{q}} x^{\frac{p}{q}})^{\frac{1}{q}}}{A^{\frac{p}{q}}}, (3) \dots y' = \frac{dy}{dx} = -\frac{p B^q x^{p-1}}{q A^p y^{q-1}} = -\frac{p B x^{p-1}}{q A^{\frac{p}{q}} (A^p - x^p)^{\frac{q-1}{q}}}$$

$$(4) \dots y'' = \frac{d^2y}{dx^2} = -\frac{p B^q x^{p-2} \{p(q-1) B^q x^p + q(p-1) A^p y^q\}}{q^2 A^{2p} y^{2q-1}} = -\frac{p B x^{p-2} \{q(p-1) A^p - (p-q) x^p\}}{q^2 A^{\frac{p}{q}} (A^p - x^p)^{\frac{2q-1}{q}}}$$

liefern, mithin bezüglich der Constanten p und q eine Unterscheidung von vier Hauptfällen²⁷: $p > 1, q > 1$; $p < 1, q < 1$; $p > 1, q < 1$; $p < 1, q > 1$ erfordern, deren Discussion wir bei der Symmetrie aller unter (1) subsumirbaren Curven gegen beide Coordinatenaxen natürlich nur auf positive x und y auszu dehnen brauchen.

Erster Hauptfall: $p > 1, q > 1$.

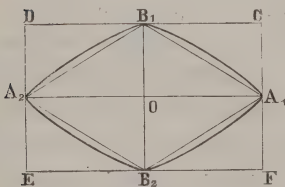


Fig. 3.

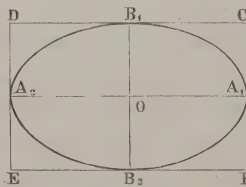


Fig. 4.

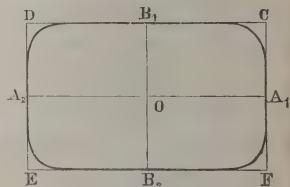


Fig. 5.

Variirt x von 0 bis A , so nimmt y von B bis 0, y' von 0 bis $-\infty$ stetig ab, während y'' von $x=0$ bis $x=A$ negativ bleibt. Alle hieher gehörigen Curven verlaufen also in dem Quadranten $B_1 O A_1$, concav gegen die Abscissenachse, wobei jederzeit die geometrische Tangente ihres oberen Culminationspunktes B_1 auf $B_1 B_2$, jene des Punktes A_1 auf $A_1 A_2$ senkrecht steht, und gestatten, wie eine einfache Ueberlegung lehrt, noch eine weitere Classification in folgende drei Gruppen:

²⁷ Selbstverständlich erscheinen die beiden letzten Fälle nur deshalb eine gesonderte Behandlung, weil nach den in unserer dritten Annahme bezüglich A und B getroffenen Feststellungen die Constante A immer nur die halbe große Achse der betreffenden Curve repräsentiren kann.

a) Curven, deren charakteristische Constanten p, q die Einheit nur sehr wenig überschreiten und die sich mithin (Fig. 3) enge an jenen Rhombus $A_1 B_1 A_2 B_2$ anschließen, dessen Diagonalen durch ihre beiden Hauptachsen $A_1 A_2, B_1 B_2$ gebildet werden. — So entsprechen z. B. bei der durch die Gleichung:

$$(5) \dots \left(\frac{x}{A}\right)^{\frac{1000}{999}} + \left(\frac{y}{B}\right)^{\frac{1000}{999}} = 1 \text{ resp. } y = \pm B \left\{ 1 - \left(\frac{x}{A}\right)^{\frac{1000}{999}} \right\}^{\frac{999}{1000}}$$

darstellbaren krummen Linie den Abscissen: 0.1 A, 0.3 A, 0.5 A, 0.7 A, 0.9 A die Ordinaten 0.9003 B, 0.7006 B, 0.5007 B, 0.3006 B, 0.1003 B, welche die denselben Abscissen correspondirenden Ordinaten der Sehne $A_1 B_1$ nur um 0.0003 B, 0.0006 B, 0.0007 B, 0.0006 B, 0.0003 B an Größe übertreffen. Durch geometrische Construction von (5) in dem für Fig. 3 gewählten Maßstabe würden wir daher ein mit den Seiten des Rhombus $A_1 B_1 A_2 B_2$ scheinbar völlig coincidirendes Gebilde erhalten, d. h. die Relation (5) für diesen Fall ohne merklichen Fehler gleichzeitig als eine analytische Beschreibung sämtlicher Grenzlinien dieses Vierecks ansehen dürfen. Hieraus geht hervor, daß die Gleichung (1) bei passender Wahl von p, q, A und B auch zur näherungsweise Charakteristik beliebiger rhombischer Schnittflächen benützt werden kann.

b) Curven, für welche entweder p oder q oder beide Constante gleichzeitig sehr große Werthe annehmen. Dieselben schließen sich in ihrem Verlaufe (Fig. 5) insgesamt enge an ihr jeweiliges Tangentenrechteck CDEF an und bieten insoferne die Möglichkeit, auch rechteckige resp. quadratische Schnittflächen von beliebigen Dimensionen durch eine einzige Gleichung zwischen zwei veränderlichen Coordinaten näherungsweise analytisch zu charakterisiren. — So entsprechen beispielsweise bei den durch die Gleichungen:

$$(6) \dots \left(\frac{x}{A}\right)^{100} + \left(\frac{y}{B}\right)^{-2} = 1, (7) \dots \left(\frac{x}{A}\right)^2 + \left(\frac{y}{B}\right)^{100} = 1, (8) \dots \left(\frac{x}{A}\right)^{100} + \left(\frac{y}{B}\right)^{100} = 1$$

bestimmten Curven den Abscissen 0.95 A, 0.96 A, 0.97 A, 0.98 A, 0.99 A die Ordinaten: 0.9970 B, 0.9915 B, 0.9759 B, 0.9313 B, 0.7962 B, resp.
0.9770 B, 0.9749 B, 0.9721 B, 0.9682 B, 0.9616 B, resp.
0.9999 B, 0.9998 B, 0.9995 B, 0.9986 B, 0.9955 B,

aus deren numerischen Werthen die Richtigkeit unserer zuletzt aufgestellten Behauptung wohl zur Genüge hervorgeht.

c) Curven, welche entsprechend den sie charakterisirenden Specialwerthen von p und q entweder geschlossene krumme Linien der zweiten Ordnung vorstellen oder doch wenigstens durch ihre Gestalt (Fig. 4) einer Ellipse mit denselben Halbachsen A und B beziehungsweise für $A=B$ einem mit dem Radius A beschriebenen Kreise mehr oder weniger nahe stehen.

Zweiter Hauptfall: $p < 1, q < 1$.

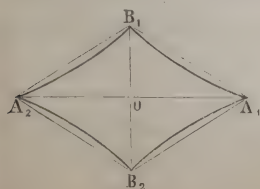


Fig. 6.

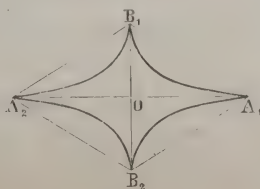


Fig. 7.

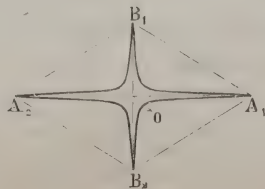


Fig. 8.

Durchläuft x das Intervall von 0 bis A , so verkleinert sich y stetig von B bis 0, während $y' = -\frac{p B^q y^{1-q}}{q A^p x^{1-p}}$ gleichzeitig von $-\infty$ bis 0 wächst und y'' fortwährend positiv bleibt. Alle hieher gehörigen Curven sind demnach in dem Quadranten $B_1 O A_1$ gegen die Abscissenachse convex und bestehen ausnahmslos aus je vier in den Endpunkten der beiden Hauptachsen $A_1 A_2, B_1 B_2$ einander berührenden congruenten Zweigen²⁸, deren verschiedene Formen eine weitere Eintheilung dieser krummen Linien in folgende drei Gruppen ermöglichen:

a) Curven mit der Einheit sehr nahe kommenden Constanten p, q , welche ähnlich wie jene der Gruppe (a) des ersten Hauptfalles in ihrem Verlaufe nur wenig von den Seiten des durch die Endpunkte ihrer Hauptachsen bestimmten Rhombus $A_1 B_1 A_2 B_2$ abweichen, jedoch insoferne eine neue, eigenthümliche Gruppe bilden, als hier die Grenzlinien dieses Rhombus nie innerhalb, sondern stets außerhalb der von der betreffenden Curve begrenzten Fläche gelegen sind (Fig. 6). — So besitzen z. B. die den Abscissen: 0.1 A , 0.3 A , 0.5 A , 0.7 A , 0.9 A correspondirenden Punkte der durch die Relation:

$$(9) \dots \left(\frac{x}{A}\right)^{\frac{1000}{1001}} + \left(\frac{y}{B}\right)^{\frac{1000}{1001}} = 1 \text{ resp. } y = \pm B \left\{ 1 - \left(\frac{x}{A}\right)^{\frac{1000}{1001}} \right\}^{\frac{1001}{1000}}$$

gekennzeichneten krummen Linie die Ordinaten: 0.8997 B , 0.6994 B , 0.4993 B , 0.2994 B , 0.0997 B , liegen also für jedes beliebige Achsenverhältniß unterhalb der Hypothenuse des rechtwinkligen Dreiecks $B_1 O A_1$.

b) Curven, für welche entweder p oder q oder beide Constanten gleichzeitig relativ kleine Werthe erhalten, wodurch ein enger Anschluß derselben an ihre jeweiligen Hauptachsen bedingt wird (Fig. 8). — Hieher gehören beispielsweise die durch die Gleichungen:

$$(10) \dots \left(\frac{x}{A}\right)^{\frac{2}{23}} + \left(\frac{y}{B}\right)^{\frac{2}{7}} = 1, (11) \dots \left(\frac{x}{A}\right)^{\frac{2}{7}} + \left(\frac{y}{B}\right)^{\frac{2}{23}} = 1, (12) \dots \left(\frac{x}{A}\right)^{\frac{2}{23}} + \left(\frac{y}{B}\right)^{\frac{2}{23}} = 1$$

determinirten Curven, indem in den Beziehungen (10) und (11) den Abscissen: 0.01 A , 0.02 A , 0.03 A , 0.04 A , 0.05 A nur mehr Ordinaten von den Längen:

0.0206 B , 0.0129 B , 0.0093 B , 0.0072 B , 0.0058 B , resp.

0.0275 B , 0.0105 B , 0.0052 B , 0.0029 B , 0.0017 B ,

entsprechen und analog in (12) die Substitutionen: $x = 0.0001 A$, 0.0002 A , 0.0003 A , 0.0004 A , 0.0005 A für y der Reihe nach die Ausdrücke: $y = 0.0011 B$, 0.0006 B , 0.0004 B , 0.0003 B , 0.0002 B liefern.

c) Curven, welche entweder direct durch eine der beiden Identitäten:

$$(13) \dots x^{\frac{2}{3}} + y^{\frac{2}{3}} = A^{\frac{2}{3}}, (14) \dots B^{\frac{2}{3}} x^{\frac{2}{3}} + A^{\frac{2}{3}} y^{\frac{2}{3}} = A^{\frac{2}{3}} B^{\frac{2}{3}}$$

analytisch charakterisirt werden können, oder doch wenigstens hinsichtlich ihrer Form (Fig. 7) einer Astrois²⁹ mit dem Durchmesser $2A$, beziehungsweise der Evolute einer Ellipse³⁰ mit den Halbachsen $\frac{A^2 B}{A^2 - B^2}$, $\frac{A B^2}{A^2 - B^2}$ mehr oder weniger verwandt sind.

²⁸ Die Punkte A_1, B_1, A_2, B_2 sind also stets Rückkehrpunkte erster Art.

²⁹ S. h. 3. B. das 1850 in Wien erschienene Werk von Prof. Dr. C. Schulz v. Straßnitzki: „Handbuch der Geometrie für Praktiker“, pag. 465–469, ferner Prof. Dr. D. Schlömilch's Übungsbuch zum Studium der höheren Analysis, 1. Theil, pag. 71 und 72 etc.

³⁰ S. h. 3. B. das zuvor citirte Werk Schlömilch's 1. Theil, pag. 94, 136 und 137.

Dritter Hauptfall: $p > 1, q < 1$.

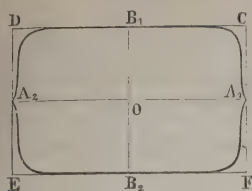


Fig. 9.

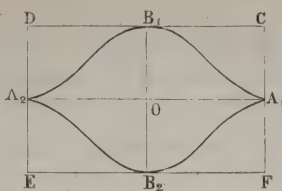


Fig. 10.

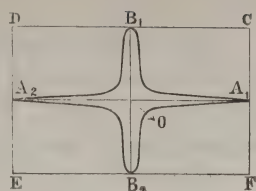


Fig. 11.

Wächst x von O bis A , so variiert y analog wie in den beiden ersten Hauptfällen von B bis O , während y'' für jeden zwischen B_1 und dem durch eine Coordinaten:

$$(15) \quad x = \xi = A \left\{ \frac{q(p-1)}{p-q} \right\}^{\frac{1}{p}}, \quad y = \eta = B \left\{ \frac{p(1-q)}{p-q} \right\}^{\frac{1}{q}}$$

bestimmten Inflexionspunkte des Bogens $B_1 A_1$ gelegenen Curvenpunkt negativ bleibt und erst für $\xi < x < A$ lauter positive Werthe erhält. Gleichzeitig nimmt y' von O bis zu einem der Substitution: $x = \xi$ entsprechenden Minimum:

$$(16) \quad \bar{y}' = -\frac{p B^q \xi^{p-1}}{q A^p \eta^{q-1}} = -\frac{(p-1)\eta}{(1-q)\xi}$$

ab, um sich hierauf wieder continuirlich zu vergrößern und für $x = A$ zum zweitenmale zu verschwinden. — Alle in diese Classe einzubeziehenden frummen Linien verlaufen mithin in dem Quadranten $B_1 O A_1$ von $x=0$ bis $x=\xi$ concav, von $x=\xi$ bis $x=A$ convex gegen die Abscissenachse und werden regelmäßig aus je zwei congruenten Zweigen gebildet, deren Endpunkte A_1, A_2 in der Abscissenachse eine gemeinsame Tangente besitzen. Je nach der speciellen Beschaffenheit der Constanten p, q lassen sich dann auch hier drei durch die Figuren 9, 10 und 11 ange deutete Unterfälle hervorheben, auf deren nähere Betrachtung wir übrigens in Hinblick auf die geringe Wichtigkeit dieser Curvenformen nicht weiter einzugehen brauchen.

Vierter Hauptfall: $p < 1, q > 1$.

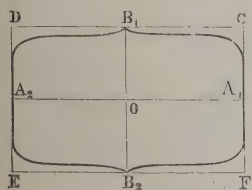


Fig. 12.

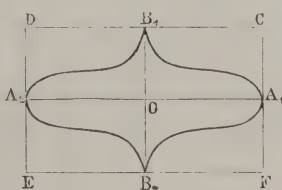


Fig. 13.

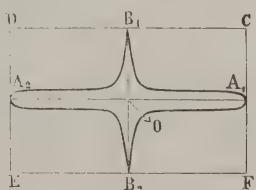


Fig. 14.

In diesem Falle wächst y' bei von O bis ξ variirendem x von $-\infty$ bis zu einem durch die Relation (16) bestimmten Maximum, nimmt hierauf für $\xi < x < A$ stetig ab und erhält für $x=A$ wieder einen unendlich großen negativen Werth. Da ferner y'' für $0 < x < \xi$ positiv, für $\xi < x < A$ negativ bleibt, so sind die hieher gehörigen Curven in dem Quadranten $B_1 O A_1$ von $x=0$ bis $x=\xi$ convex, von $x=\xi$ bis $x=A$ concav gegen die Abscissenachse, d. h. sie bestehen durchgängig aus je zwei congruenten die letztere senkrecht durchschneidenden Zweigen, welche einander in den Punkten B_1, B_2 berühren. — Ihre Hauptformen erscheinen durch die Figuren 12, 13 und 14 hinlänglich

gekennzeichnet, aus welchen überdies hervorgeht, daß für $A = B$ dem dritten und vierten Hauptfalle dieselben Gebilde entsprechen.

Auf Grundlage der hiemit beendigten geometrischen Interpretation³¹ von (1) läßt sich nunmehr auch die für unsere späteren Untersuchungen sehr wichtige Frage beantworten, in welcher Weise die von irgend einer unter (1) subsumirbaren Curve begrenzte Fläche f allgemein in Function von A, B, p, q ausgedrückt werden kann.

Bekanntlich gilt, falls $A, B, C, \dots; a, b, c, \dots; p, q, r, \dots$ irgend welche positive Constanten u, v, w, \dots gewisse positive, der Bedingung:

$$0 \leq \left(\frac{u}{A}\right)^p + \left(\frac{v}{B}\right)^q + \left(\frac{w}{C}\right)^r + \dots \leq 1$$

Genüge leistende veränderliche Größen vorstellen, die merkwürdige Relation:

$$\int \int \int \dots u^{a-1} v^{b-1} w^{c-1} \dots du dv dw \dots = \frac{A^a B^b C^c \dots \Gamma\left(\frac{a}{p}\right) \Gamma\left(\frac{b}{q}\right) \Gamma\left(\frac{c}{r}\right) \dots}{p q r \dots \Gamma\left(1 + \frac{a}{p} + \frac{b}{q} + \frac{c}{r} + \dots\right)}$$

welche für $a = b = 1$, sobald wir die Zahl der Veränderlichen auf zwei beschränken und die für jedes beliebige positive λ gültige Identität: $\lambda \Gamma(\lambda) = \Gamma(1 + \lambda)$

auf die Ausdrücke: $\frac{1}{p} \Gamma\left(\frac{1}{p}\right), \frac{1}{q} \Gamma\left(\frac{1}{q}\right)$ anwenden, in:

$$\int \int du dv = \frac{A B \Gamma\left(1 + \frac{1}{p}\right) \Gamma\left(1 + \frac{1}{q}\right)}{\Gamma\left(1 + \frac{1}{p} + \frac{1}{q}\right)}, \quad 0 \leq \left(\frac{u}{A}\right)^p + \left(\frac{v}{B}\right)^q \leq 1$$

übergeht. Beachten wir nun, daß das Doppelintegral: $\int \int du dv$ unter der nebenan stehenden, die Variationen von u und v beschränkenden Bedingung: $\left(\frac{u}{A}\right)^p + \left(\frac{v}{B}\right)^q \leq 1$ Summe aller Elemente $du dv$ jenes Flächenstückes $B_1 O A_1$ repräsentirt, welches von dem jeweiligen Curvenbogen $B_1 A_1$ und den Geraden OA_1 und OB_1 begrenzt wird, so ergibt sich, da nach unseren früheren Betrachtungen f stets dem vierten Theile des Inhaltes von $B_1 O A_1$ äquivalent sein muß, für die fragliche Unbekannte f direct die Formel:

$$(17) \quad f = \frac{4 A B \Gamma\left(1 + \frac{1}{p}\right) \Gamma\left(1 + \frac{1}{q}\right)}{\Gamma\left(1 + \frac{1}{p} + \frac{1}{q}\right)} = A B \varphi(p, q),$$

d. h.: der Inhalt jeder einer Curve von der Gleichung (1) zugehörigen Fläche f ist gleich dem Producte ihrer beiden Halbachsen A, B , multi-

³¹ Der Vollständigkeit halber sei hier noch die für den Krümmungsradius ρ jedes beliebigen Curvenpunktes mit den Coordinaten x, y gültige Formel:

$$\rho = - \frac{\{p^2 B^{2q} x^{2p-2} + q^2 A^{2p} y^{2q-2}\}^{\frac{3}{2}}}{p q A^p B^q x^{p-2} y^{q-2} \{p(q-1) B^q x^p + q(p-1) A^p y^q\}}$$

angeführt, welche für $p = q$, resp. $p = q = 2$ unmittelbar die Relationen:

$$\rho = - \frac{\{B^{2p} x^{2p-2} + A^{2p} y^{2p-2}\}^{\frac{3}{2}}}{(p-1) A^{2p} B^{2p} x^{p-2} y^{p-2}}, \quad \text{beziehungsweise: } \rho = - \frac{\{B^4 x^2 + A^4 y^2\}^{\frac{3}{2}}}{A^4 B^4}$$

liefert und insofern für spätere Untersuchungen von Werth ist.

³² S. über diese zuerst von Lejeune Dirichlet gefundene Formel das von Dr. E. H. Snijders gesetzte Werk *Memoires*: „Vorlesungen über die Integralrechnung“, pag. 199, 200, ferner das 1871 in Leipzig erschienene Werk von Dr. F. Meyer: „Vorlesungen über die Theorie der bestimmten Integrale zwischen reellen Grenzen“, pag. 567–571, u. A.

licirt mit einem bezüglich p und q symmetrischen Factor: $\varphi(p, q)$, so daß die durch die Beziehungen: $\left(\frac{x}{A}\right)^p + \left(\frac{y}{B}\right)^q = 1$ und: $\left(\frac{x}{A}\right)^q + \left(\frac{y}{B}\right)^p = 1$ charakterisirten krummen Linien stets Flächen von gleichem Inhalte einschließen.

Von den übrigen wesentlichen Eigenschaften des Factors: $\varphi(p, q)$, mögen hier außerdem noch folgende hervorgehoben werden:

1. Die Function $\varphi(p, q)$ erhält, falls p oder q oder beide Constanten gleichzeitig als unendlich groß angenommen werden, zufolge der Identität: $\Gamma(1) = 1$ regelmäßig den Werth 4, so daß sich f mit wachsendem p oder q immer mehr dem Inhalte des Tangentenrechteckes CDEF nähert, wie dies auch eine Betrachtung der Figuren 5, 9 und 12 deutlich zeigt.

2. Für $p = q = 1$ wird $\varphi(p, q)$ in Hinblick auf die Relationen:

$$\Gamma(2) = \int_0^\infty u e^{-u} du = \int_0^\infty e^{-u} du = \Gamma(1) = 1, \quad \Gamma(3) = \int_0^\infty u^2 e^{-u} du = 2$$

gleich 2, wonach f für nur wenig von der Einheit differirende p und q entsprechend den Figuren 3 und 6 näherungsweise denselben Inhalt wie der Rhombus $A_1 B_1 A_2 B_2$ besitzt.

3. Verschwinden beide oder eine der Größen p, q , so reducirt sich $\varphi(p, q)$ gleichfalls auf Null, was am einfachsten mit Hilfe der aus der Theorie der Gammafunctionen³³ ableitbaren Gleichungen:

$$\Gamma\left(1 + \frac{1}{p}\right) = \lim_{h=\infty} \left\{ \frac{p}{1+p} \cdot \frac{2p}{1+2p} \cdot \frac{3p}{1+3p} \cdot \frac{4p}{1+4p} \cdots \frac{hp}{1+hp} (h)^{\frac{1}{p}} \right\},$$

$$\Gamma\left(1 + \frac{1}{q}\right) = \lim_{h=\infty} \left\{ \frac{q}{1+q} \cdot \frac{2q}{1+2q} \cdot \frac{3q}{1+3q} \cdot \frac{4q}{1+4q} \cdots \frac{hq}{1+hq} (h)^{\frac{1}{q}} \right\},$$

$$\frac{\Gamma\left(1 + \frac{1}{p}\right)\Gamma\left(1 + \frac{1}{q}\right)}{\Gamma\left(1 + \frac{1}{p} + \frac{1}{q}\right)} = \frac{1}{p+q} \cdot \frac{\Gamma\left(\frac{1}{p}\right)\Gamma\left(\frac{1}{q}\right)}{\Gamma\left(\frac{1}{p} + \frac{1}{q}\right)} = \prod_1^\infty \frac{h(p+q+h p q)}{(1+h p)(1+h q)},$$

$$(18) \dots \varphi(p, q) = 4 \prod_1^\infty \frac{h(p+q)+h^2 p q}{(1+h q)(1+h p)} = 4 \prod_1^\infty \left\{ 1 - \frac{1}{(1+h p)(1+h q)} \right\}$$

dargethan werden kann, indem aus denselben für $p=0$, resp. $q=0$, $p=q=0$ die Relationen:

$$\varphi(0, q) = 4 \prod_1^\infty \frac{hq}{1+hq} = 4 \lim_{h=\infty} \left\{ \frac{q}{1+q} \cdot \frac{2q}{1+2q} \cdot \frac{3q}{1+3q} \cdots \frac{hq}{1+hq} \right\} =$$

$$= 4 \lim_{h=\infty} \frac{\Gamma\left(1 + \frac{1}{q}\right)}{(h)^{\frac{1}{q}}} = 0, \quad \varphi(p, 0) = \varphi(0, p) = 4 \lim_{h=\infty} \frac{\Gamma\left(1 + \frac{1}{p}\right)}{(h)^{\frac{1}{p}}} = 0,$$

$\varphi(0, 0) = 0$ hervorgehen. Es wird daher für sehr kleine Werthe von p oder q auch f nur wenig von der Null verschieden ausfallen, wofür unter Anderem schon die Figuren 8, 11 und 14 einen allgemeinen verständlichen Beleg liefern.

³³ S. 6. das zuvor citirte Werk Maher's §. 38, §. 40, und §. 33.

4. Gestatten die Constanten p, q speciell die Darstellungsweise:

$$(19) \quad p = \frac{2m}{2n-1}, q = \frac{2m}{2(km-n)+1},$$

wobei k, m, n irgend welche positive ganze, die Bedingung $km \geq n$ erfüllende Zahlen bedeuten, und die Verwandlung des Bruches $\frac{1}{p}$ in eine gemischte Zahl demnach auf ein Resultat von der Gestalt:

$$\frac{1}{p} = k_1 + \frac{x}{2m}, (0 \leq k_1 < \infty, 0 \leq x < 2m)$$

führen muß, so coincidirt $\varphi(p, q)$ immer mit dem endlichen Producte:³⁴

$$(20) \quad \dots \varphi(p, q) = \frac{4\pi}{k!} \prod_{k_1}^{\mu} \left(\frac{1}{p} - \mu \right) \prod_{\nu}^{k-k_1-1} \left(\frac{1}{q} - \nu \right) \left(p \, q \sin \frac{x\pi}{2m} \right)^{-1} =$$

$$= \frac{4\pi}{k!} \left(\frac{1}{p} - 1 \right) \left(\frac{1}{p} - 2 \right) \dots \left(\frac{1}{p} - k_1 \right) \left(\frac{1}{q} - 1 \right) \left(\frac{1}{q} - 2 \right) \dots \left(\frac{1}{q} - [k - k_1 - 1] \right) \times$$

$$\times \left(p \, q \sin \frac{x\pi}{2m} \right)^{-1}.$$

In diesem Falle treten nämlich an die Stelle der Functionen $\Gamma\left(\frac{1}{p}\right), \Gamma\left(\frac{1}{q}\right), \Gamma\left(\frac{1}{p} + \frac{1}{q}\right)$ unter Anwendung der für beliebige positive ganze a und zwischen 0 und 1 variirende σ giltigen Beziehung:

(21) $\dots \Gamma(a + \sigma) = (a - 1 + \sigma)(a - 2 + \sigma)(a - 3 + \sigma) \dots (1 + \sigma) \sigma \Gamma(\sigma)$
der Reihe nach die Ausdrücke:

$$\Gamma\left(\frac{1}{p}\right) = \Gamma\left(k_1 + \frac{x}{2m}\right) = \left(\frac{1}{p} - 1\right)\left(\frac{1}{p} - 2\right)\left(\frac{1}{p} - 3\right) \dots \left(\frac{1}{p} - k_1\right) \Gamma\left(\frac{x}{2m}\right),$$

$$\Gamma\left(\frac{1}{q}\right) = \Gamma\left\{\frac{2(km-n)+1}{2m}\right\} = \Gamma\left\{k - \frac{2n-1}{2m}\right\} = \Gamma\left\{(k - k_1 - 1) + \left(1 - \frac{x}{2m}\right)\right\} =$$

$$= \left(\frac{1}{q} - 1\right)\left(\frac{1}{q} - 2\right)\left(\frac{1}{q} - 3\right) \dots \left(\frac{1}{q} - [k - k_1 - 1]\right) \Gamma\left(1 - \frac{x}{2m}\right),$$

$$\Gamma\left(\frac{1}{p} + \frac{1}{q}\right) = \Gamma\left\{\frac{2n-1}{2m} + \frac{2(km-n)+1}{2m}\right\} = \Gamma(k) = 1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4 \dots (k-1),$$

aus welchen mit Rücksicht auf die keines weiteren Commentars bedürftigen Identitäten

$$p + q = pq \left(\frac{1}{p} + \frac{1}{q} \right) = kpq, \quad \Gamma\left(\frac{x}{2m}\right) \Gamma\left(1 - \frac{x}{2m}\right) = \pi \left(\sin \frac{x\pi}{2m} \right)^{-1}$$

für $\varphi(p, q)$ direct die Formel (20) resultirt. Dieselbe lehrt unter Anderem, daß sich $\varphi(p, q)$ für $x = m$, resp. $3x = m, 3x = 5m$ gemäß den Gleichungen

$$\sin \frac{\pi}{2} = 1, \quad \sin \frac{\pi}{6} = \sin \frac{5\pi}{6} = \frac{1}{2} \quad \text{stets durch Multiplication von } \pi \text{ mit einem}$$

gewissen rationalen Coefficienten ergibt, also auch f in jedem derartigen Fall auf völlig elementarem Wege berechnet werden kann. Zur Erläuterung dieses Satzes mögen hier folgende Beispiele³⁵ Platz finden:

³⁴ Hieraus ergibt sich speciell zur Berechnung des Inhaltes solcher Flächen, deren Grenzkurven durch Gleichungen von der Gestalt: $\left(\frac{x}{A}\right)^{2m} + \left(\frac{y}{B}\right)^{2m-1} = 1$ bestimmt werden, die Formel: $f = \frac{2m-1}{m^2} \left(\sin \frac{\pi}{2m}\right)^{-1} AB^{\frac{2m-1}{2m}}$

resp. für sehr große Werthe von m der interessante Ausdruck: $f = 4 \left(1 - \frac{1}{2m}\right) AB$, weil $\left(\sin \frac{\pi}{2m}\right)^{-1}$ unter dieser Voraussetzung mit $\left(\frac{\pi}{2m}\right)^{-1} = \frac{2m}{\pi}$ identisch wird.

³⁵ Für $A = B$ verwandeln sich die den Substitutionen (β) und (δ) correspondirenden Formeln in $= A^2 \pi$, resp. $f = \frac{3}{8} A^2 \pi$, liefern also unter dieser Voraussetzung den Flächeninhalt eines Kreissektors beziehungsweise einer Astroide mit dem Durchmesser $2A$.

$$(\alpha) p = 6, q = \frac{6}{5} : k = 1, m = 3, n = 1, k_1 = 0, \alpha = 1; f = \frac{10}{9} AB\pi.$$

$$(\beta) p = 2, q = 2 : k = 1, m = 1, n = 1, k_1 = 0, \alpha = 1; f = AB\pi.$$

$$(\gamma) p = \frac{6}{5}, q = \frac{6}{7} : k = 2, m = 3, n = 3, k_1 = 0, \alpha = 5; f = \frac{35}{54} AB\pi.$$

$$(\delta) p = \frac{2}{3}, q = \frac{2}{3} : k = 3, m = 1, n = 2, k_1 = 1, \alpha = 1; f = \frac{3}{8} AB\pi.$$

$$(\varepsilon) p = \frac{2}{5}, q = \frac{2}{5} : k = 5, m = 1, n = 3, k_1 = 2, \alpha = 1; f = \frac{15}{128} AB\pi.$$

$$(\zeta) p = \frac{2}{7}, q = \frac{2}{7} : k = 7, m = 1, n = 4, k_1 = 3, \alpha = 1; f = \frac{35}{1024} AB\pi.$$

Was endlich die numerische Berechnung von f für nicht unter (19) subsumirbare Specialisirungen von p, q anbelangt, so läßt sich dieselbe entsprechend der mit (17) identischen Relation:

$$(22) \dots f = 4 AB \times \text{num} \left\{ \log \Gamma \left(1 + \frac{1}{p} \right) + \log \Gamma \left(1 + \frac{1}{q} \right) - \log \Gamma \left(1 + \frac{1}{p} + \frac{1}{q} \right) \right\}$$

jederzeit auf Grundlage der bekannten Beziehungen:³⁶

$$(23) \log \Gamma(1 + a + \sigma) = \log(a + \sigma) + \log(a - 1 + \sigma) + \log(a - 2 + \sigma) + \dots$$

$$+ \log(1 + \sigma) + \log \Gamma(1 + \sigma), 0 < \sigma < 1;$$

$$(24) \log \Gamma(1 + \sigma) = \log \left(\frac{\pi \sigma [1 - \sigma]}{\sin \pi \sigma} \right) - \log \Gamma(1 + [1 - \sigma]), \frac{1}{2} < \sigma < 1;$$

$$(25) \log \Gamma(1 + \sigma) = \frac{1}{2} \log \left(\frac{\pi \sigma}{\sin \pi \sigma} \right) - \frac{1}{2} \log \left(\frac{1 + \sigma}{1 - \sigma} \right) + 0.1836129\sigma -$$

$$- 0.0292507\sigma^3 - 0.0032075\sigma^5 - 0.0005180\sigma^7 -$$

$$- 0.0000969\sigma^9 - 0.0000195\sigma^{11} - 0.0000041\sigma^{13} - \dots, 0 < \sigma < \frac{1}{2}$$

durchführen oder auch mit Hilfe der zwölfstelligen Tafel Legendre's³⁷ effectuiren, in welcher die Brigg'schen Logarithmen der Function $\Gamma(1 + \sigma)$ der Reihe nach für $\sigma = 0.001, 0.002, 0.003, \dots, 0.999$ angegeben sind. So erhalten wir nach diesen Regeln beispielsweise für

$$(\eta) p = 4, q = 4 : f = 4AB \times \text{num} \left\{ 2 \log \Gamma \left(\frac{5}{4} \right) - \log \Gamma \left(\frac{3}{2} \right) \right\} = 3.708149AB,$$

$$(\theta) p = 6, q = 6 : f = 4AB \times \text{num} \left\{ 2 \log \Gamma \left(\frac{7}{6} \right) - \log \Gamma \left(\frac{4}{3} \right) \right\} = 3.855243AB,$$

$$(\iota) p = 8, q = 8 : f = 4AB \times \text{num} \left\{ 2 \log \Gamma \left(\frac{9}{8} \right) - \log \Gamma \left(\frac{5}{4} \right) \right\} = 3.913843AB,$$

welche Formeln übrigens selbstverständlich nur für solche Flächen gelten, deren Grenzcurven durch eine der drei Gleichungen:³⁸

³⁶ Eine sehr eingehende Begründung der nachstehenden Formeln findet sich im ersten und zweiten Capitel der 1859 in Gand erschienenen Inauguraldissertation von Dr. H. Limbourg: „Théorie de la fonction Gamma“.

³⁷ S. h. dessen großes Werk: „Traité des fonctions elliptiques et des intégrales Eulériennes, avec les tables pour en faciliter le calcul numérique“, 2. Band, pag. 490—499.

³⁸ Was speciell die der Relation (26) entsprechenden Curven anbelangt, so sind dieselben in neuester Zeit ziemlich eingehend von H. Westamp (s. dessen 1876 in Jena erschienene Inaugural-Dissertation: „Untersuchungen über die Curve vierten Grades, deren Gleichung $\frac{x^4}{A^4} + \frac{y^4}{B^4} = 1$ “) untersucht worden, welcher in einer Abhandlung (pag. 10, 14, 15) unter Anderem zu den Beziehungen:

$$\frac{f}{2AB} = \omega_2 = \int_0^\infty \frac{dz}{\sqrt{1+z^2}} = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{d\varphi}{\sqrt{1 - \frac{1}{2} \sin^2 \varphi}} = \frac{\pi}{2} \left\{ 1 + \left(\frac{1}{2} \right)^2 \left(\frac{1}{2} \right) + \left(\frac{1 \cdot 3}{2 \cdot 4} \right)^2 \left(\frac{1}{2} \right)^2 + \right.$$

(26) ... $\left(\frac{x}{A}\right)^4 + \left(\frac{y}{B}\right)^4 = 1$, (27) ... $\left(\frac{x}{A}\right)^6 + \left(\frac{y}{B}\right)^6 = 1$, (28) ... $\left(\frac{x}{A}\right)^8 + \left(\frac{y}{B}\right)^8 = 1$
analytisch charakterisirt werden können.

Alle durch die Discussion von (1) und (17) gewonnenen Resultate kurz zusammenfassend gelangen wir hienach bezüglich unserer dritten Annahme definitiv zu folgendem Satze:

Betrachtet man bei der analytischen Untersuchung gegebenen Stammformen die Grenzkurven ihrer horizontalen Schnittflächen nicht wie bisher willkürlich als Ellipsen resp. Kreise, sondern ermittelt die jeweiligen Werthe der ihre Formen bedingenden GröÙen p, q erst von Fall zu Fall auf empirischem Wege, so gestaltet sich die Inhaltsbestimmung der betreffenden Flächen für $p \geq 2, q \geq 2$ im Allgemeinen ebenso einfach wie unter der Voraussetzung: $p = q = 2$ während zugleich bei der Mannigfaltigkeit der unter (1) subsumirbaren Curven eine größere Annäherung der Theorie an die Wirklichkeit ermöglicht wird, als wenn wir von vornherein $p = q = 2$ setzen.

Es erübrigt jetzt noch, zum Schlusse unserer einleitenden Betrachtungen jene Classification und Bezeichnungsweise der Formzahlen zu besprechen, von welcher wir bei der Erledigung aller in der vorliegenden Arbeit zu lösenden Fragen ausgehen werden. Hierbei stützen wir uns auf die namentlich bei unsere

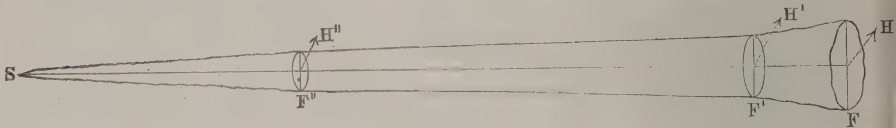


Fig. 15.

einheimischen Waldbäumen häufig zu beobachtende Thatsache, daß die aufeinanderfolgenden horizontalen Schnittflächen der einzelnen Stammindividuen für sich betrachtet gewöhnlich erst über den Wurzelanläufen mehr oder weniger regelmäßig begrenzt erscheinen und in den beasteten Stammtheilen oft wieder sehr unregelmäßige Formen annehmen. Bezeichnen wir daher für ein System derartiger im Sinne unserer ersten Annahme mit einander vergleichbare Stämme von gleicher Grundfläche F' und gleicher Achsenlänge l die erste resp. letzte regelmäßige horizontale Schnittfläche mit F' resp. F'' und mit l', l'' die mittleren Abstände $H'S, H''S$ dieser Flächen von S (i. die schematische Fig. 15) so sind hinsichtlich der dieser Gruppe von Stämmen entsprechenden mittlere Stammform besonders drei Fälle von Wichtigkeit:

1) Ihre Mantelfläche besitzt für jede der drei Stammsectionen, welche durch Ausführung der Schnitte F'' und F' entstehen, ein eigenes Bildungsgesetz kann also unter Voraussetzung eines rechtwinkligen dreiaxigen Coordinatensystems mit dem Ursprunge S und der Z -Achse SH stets durch drei Gleichungen

$$\left\{ + \left(\frac{1 \cdot 3 \cdot 5}{2 \cdot 4 \cdot 6} \right)^2 \left(\frac{1}{2} \right)^3 + \left(\frac{1 \cdot 3 \cdot 5 \cdot 7}{2 \cdot 4 \cdot 6 \cdot 8} \right)^2 \left(\frac{1}{2} \right)^4 + \dots \right\} = 1.8540747 \text{ gelangt, woraus übere}$$

stimmend mit dem von uns unter der Annahme $p = q = 4$ für f gewonnenen Resultate (7) die Formel $f = 3.7081494AB$ hervorgeht.

on der Gestalt $\Phi_1(x, y, z) = 0$, $\Phi_2(x, y, z) = 0$, $\Phi_3(x, y, z) = 0$ analytisch
efinirt werden, wobei die erste für $0 \leq z \leq l''$, die zweite für $l'' \leq z \leq l'$, die
ritte für $l' \leq z \leq l$ gilt, und die Functionen Φ_1 , Φ_2 , Φ_3 gleichzeitig die
Bedingungen: $\Phi_1(x, y, l'') = \Phi_2(x, y, l'')$, $\Phi_2(x, y, l') = \Phi_3(x, y, l')$ erfüllen.

2. Ihre Mantelfläche ist von $z = 0$ bis $z = l'$ nach einem und demselben,
urch die Relation: $\Phi_1(x, y, z) = 0$ präcisirten Gesetze gebildet, während sie
on $z = l'$ bis $z = l$ durch eine andere Gleichung, z. B. $\Phi_2(x, y, z) = 0$
estimmt erscheint, welche mit der vorhergehenden nur durch die Bedingung:
 $\Phi_1(x, y, l') = \Phi_2(x, y, l')$ zusammenhängt.

3. Ihre Mantelfläche läßt sich für alle zwischen 0 und l gelegenen Werthe
on z durch eine einzige Gleichung zwischen drei veränderlichen Coordinaten:
 $\Phi(x, y, z) = 0$ analytisch charakterisiren.

Analoge Ueberlegungen gelten natürlich auch für anders gestaltete
mittlere Stammformen, welchen die hier entwickelte Auffassungsweise durch ent-
prechende Wahl von l' , l'' angepaßt werden kann.³⁹ — Wären beispielsweise
ie aufeinanderfolgenden Schnittflächen von $z = 0$ bis $z = l$ regelmäßig ge-
staltet, so müßte man dies durch die Substitutionen $l' = l$, $l'' = l$ ausdrücken,
hingegen, falls dieselben insgesammt unregelmäßige Formen besitzen würden,
 $= l'' = 0$ setzen.

Hienach kommen bei allen auf solche Stammformen bezüglichen Unter-
uchungen lediglich folgende sechs Arten von Formzahlen in Betracht:

1. Formzahlen (λ_1), welche das Verhältniß des ganzen Stammvolumens V zu
einem eines Cylinders von gleicher Länge l angeben, als dessen Grundfläche aber nicht
7 sondern allgemein eine andere im Abstände zl , ($0 < z < 1$) von F ge-
ene Schnittfläche \bar{F} des Stammes gewählt wird, indem F insofern seiner Lage
nd Gestalt nur selten eine bequeme Inhaltsbestimmung gestattet. — Hieher
ehören, insofern z bei variirendem l entweder constant bleiben oder sich ändern
ann, außer den echten Schaftformzahlen von Smalian, Preßler⁴⁰ u. N.
uch alle unechten Schaftformzahlen, wie beispielsweise jene von König.

2. Formzahlen (λ_2), welche das Verhältniß des von $z = 0$ bis $z = l'$
erechneten Stammvolumens V' zu jenem eines Cylinders von der Länge l' und
er Grundfläche F' bestimmen und auf diese Art den von Riniker⁴¹ eingeführten
bsoluten Schaftformzahlen entsprechen.

3. Formzahlen (λ_3) für das Verhältniß des von $z = 0$ bis $z = l''$ gerech-
eten Stammvolumens V'' zu einem Cylinder von der Länge l'' und der Grundfläche F'' .

³⁹ Die umfassendste für die Mantelfläche einer gegebenen Stammform möglicherweise erforderliche
efinition, welche wir übrigens in der vorliegenden Arbeit noch nicht beanspruchen werden, besteht in einem
leichungssysteme von der Gestalt:

$0 \leq z \leq l_1 : \Phi_1(x, y, z) = 0$, $l_1 \leq z \leq l_2 : \Phi_2(x, y, z) = 0$,
 $l_{n-1} \leq z \leq l_n : \Phi_n(x, y, z) = 0$, $l_{n-1} \leq z \leq l : \Phi_n(x, y, z) = 0$, zu welchem natürlich n Φ
e Bedingungen: $\Phi_1(x, y, l_1) = \Phi_2(x, y, l_1)$, $\Phi_{n-1}(x, y, l_{n-1}) = \Phi_n(x, y, l_{n-1})$ hinzutreten.

⁴⁰ S. h. in erster Linie das zwölfte Capitel des bekannten Werkes von M. R. Preßler: „Das Gesetz
r Stammbildung und dessen forstwirtschaftliche Bedeutung insbesondere für den Waldbau höchsten Klein-
trags.“ Leipzig 1865.

⁴¹ S. h. dessen 1873 in Karau erschienene Abhandlung: „Ueber Baumform und Bestandesmasse“, pag.
und 10.

hört, während die Z-Achse mit der Verbindungslinie der Punkte S und A coincidiren mag.

Erster Hauptfall: $0 < \lambda < 1$.

Dies vorausgesetzt, stellen wir uns zunächst die Frage, ob die Mantelfläche des gegebenen Stammes resp. Stammstückes vielleicht allgemein durch eine Gleichung von der Gestalt:

$$(31) \dots \left(\frac{x}{a}\right)^p + \left(\frac{y}{b}\right)^q = \left(\frac{z}{h}\right)^{\frac{pqr}{p+q}}$$

wiedergegeben werden kann, beziehungsweise ob es möglich ist, die in (31) auftretenden unbestimmten Constanten a, b, r, p, q allen unserer ersten Aufgabe eigenenthümlichen Bedingungen vollständig anzupassen.

Die erste dieser Bedingungen verlangt, daß für $z=0$ auch x und y verschwinden, wonach p, q jederzeit den in unserer dritten Annahme ausgesprochenen Forderungen zu genügen haben, und für r ausschließlich positive Zahlen zulässig erscheinen. — Würde nämlich r negativ ausfallen, mithin der Specialisirung $z=0$ in (31) die Gleichung: $\left(\frac{x}{a}\right)^p + \left(\frac{y}{b}\right)^q = \infty$ entsprechen, so müßte für $z=0$ wenigstens eine der übrigen Variablen x und y unendlich groß werden, was mit den endlichen Dimensionen jedes Stammes im Widerspruche stünde. Ist hingegen r positiv, so verwandelt sich (31) für $z=0$ in die Relation: $\left(\frac{x}{a}\right)^p + \left(\frac{y}{b}\right)^q = 0$, welche, da $\left(\frac{x}{a}\right)^p, \left(\frac{y}{b}\right)^q$ für jedes endliche x und y positiv bleiben, in der That nur durch die Substitutionen: $x=0, y=0$ befriedigt werden kann.

Die zweite Bedingung geht dahin, daß der größte Durchmesser jener Schnittcurve, in welcher eine in der Distanz h von S senkrecht zur Z-Achse gelegte Ebene die durch (31) charakterisirte Fläche durchschneidet, gleich D sein muß. Hiernach ergibt sich für a allgemein der Werth $\frac{1}{2} D$, indem die Beziehung (31) für $z=h$ in $\left(\frac{x}{a}\right)^p + \left(\frac{y}{b}\right)^q = 1$ übergeht, resp. $2a$ und $2b$ unmittelbar die beiden Hauptachsen $a_1 a_2, b_1 b_2$ der besprochenen Schnittcurve vorstellen.

Es soll ferner drittens die von der letzteren begrenzte Querfläche den vorgeschriebenen Inhalt G besitzen, welche neue Bedingung zufolge unserer eintretenden Betrachtungen in der Gleichung: $a b \varphi(p, q) = \frac{1}{2} b D \varphi(p, q) = G$ ihren analytischen Ausdruck findet, also zur Bestimmung von b augenscheinlich die Formel liefert:

$$(2) \dots b = \frac{2G}{D\varphi(p, q)} = \text{num} \{0.3010300 + \log G - [\log \varphi(p, q) + \log D]\}$$

Die vierte und letzte Bedingung besteht darin, daß die der Relation (31) correspondirende krumme Mantelfläche des Stammes im Vereine mit dem Querschnitte G ein Volumen von der Größe $K = \lambda Gh$ begrenzen soll, d. h. es muß — unter g allgemein den Inhalt der im Abstände $SM = z$ von S gelegenen Querfläche verstanden — durch die Constanten a, b, r, p, q noch die Relation:

$$(33) \dots \int_0^h g \, dz = \frac{1}{4} \varphi(p, q) \int_0^h \overline{m_1 m_2} \times \overline{n_1 n_2} \, dz = \lambda G h$$

befriedigt werden. Dieselbe verwandelt sich, da die beiden Hauptachsen $\overline{m_1 m_2}$, $\overline{n_1 n_2}$ der Fläche g entsprechend der aus (31) hervorgehenden Beziehung:

$$x^p : \left\{ a \left(\frac{z}{h} \right)^{\frac{qr}{p+q}} \right\}^p + y^q : \left\{ b \left(\frac{z}{h} \right)^{\frac{pr}{p+q}} \right\}^q = 1$$

augenscheinlich die Werthe: $\overline{m_1 m_2} = 2a \left(\frac{z}{h} \right)^{\frac{qr}{p+q}}$, $\overline{n_1 n_2} = 2b \left(\frac{z}{h} \right)^{\frac{pr}{p+q}}$ besitzen, in die folgende:

$$a b \varphi(p, q) \int_0^h \left(\frac{z}{h} \right)^{\frac{qr}{p+q}} \left(\frac{z}{h} \right)^{\frac{pr}{p+q}} dz = \frac{G}{h^r} \int_0^h z^r \, dz = \frac{Gh}{r+1} = \lambda G h,$$

liefert also zur Bestimmung von r die einfache Gleichung: $\frac{1}{r+1} = \lambda$, aus

$$\text{welcher direct: } (34) \dots r = \frac{1}{\lambda} - 1 = \frac{1-\lambda}{\lambda}$$

folgt. Es erscheint demnach der jeweilige Werth von r ebenso wie jener von a völlig unabhängig von den Größen p, q , während die Berechnung von b nur dann vollständig durchgeführt werden kann, wenn die den Grenzkurven der aufeinanderfolgenden Querschnitte des untersuchten Stammes zugehörigen Constanten p, q numerisch gegeben sind. Setzen wir nun im Folgenden voraus, daß die Größen p, q für Stämme von gleicher Holzart im Mittel wenigstens näherungsweise als constant angesehen werden dürfen, so läßt sich auf Grundlage dieser Annahme⁴² in der That ein allgemeines Verfahren ableiten, nach welchem die fraglichen numerischen Werthe von p, q in jedem gegebenen Falle aus gewissen empirischen Daten ohne Schwierigkeit zu ermitteln sind.

Zu diesem Zwecke bestimmen wir zunächst mit Hilfe der Relation (2) die den Abscissen: $x_1 = \frac{1}{2} A$, $x_2 = \frac{1}{4} A$, $x_3 = \frac{1}{8} A$ für irgend welche Werthe von p, q zugehörigen Ordinaten:

$$y_1 = B \left\{ 1 - \left(\frac{1}{2} \right)^p \right\}^{\frac{1}{q}}, y_2 = B \left\{ 1 - \left(\frac{1}{4} \right)^p \right\}^{\frac{1}{q}}, y_3 = B \left\{ 1 - \left(\frac{1}{8} \right)^p \right\}^{\frac{1}{q}},$$

deren Quotienten:

$$\frac{y_2}{y_1} = \left\{ \frac{1 - \left(\frac{1}{4} \right)^p}{1 - \left(\frac{1}{2} \right)^p} \right\}^{\frac{1}{q}} = \left\{ \frac{1 - \left(\frac{1}{2} \right)^{2p}}{1 - \left(\frac{1}{2} \right)^p} \right\}^{\frac{1}{q}} = \left\{ 1 + \left(\frac{1}{2} \right)^p \right\}^{\frac{1}{q}}, \text{ resp.}$$

$$\frac{y_3}{y_2} = \left\{ \frac{1 - \left(\frac{1}{8} \right)^p}{1 - \left(\frac{1}{4} \right)^p} \right\}^{\frac{1}{q}} = \left\{ \frac{1 - \left(\frac{1}{2} \right)^{3p}}{1 - \left(\frac{1}{2} \right)^{2p}} \right\}^{\frac{1}{q}} = \left\{ \frac{1 + \left(\frac{1}{2} \right)^p + \left(\frac{1}{2} \right)^{2p}}{1 + \left(\frac{1}{2} \right)^p} \right\}^{\frac{1}{q}}$$

⁴² Dieselbe zeichnet sich vor anderen möglichen Voraussetzungen durch ihre Einfachheit aus und schließt natürlich die bisherige Ansicht, daß p, q speciell für unsere einheimischen Waldbäume durchschnittlich gleich angenommen werden dürfen, als einen besonderen Fall in sich.

diglich Functionen von p, q vorstellen und daher ganz unabhängig von den weiligen Hauptachsen $2A, 2B$ des in Betracht gezogenen Querschnittes gefunden werden können. Denken wir uns nämlich die Maximalstärke ⁴³ $A_1 A_2 = 2A$ des

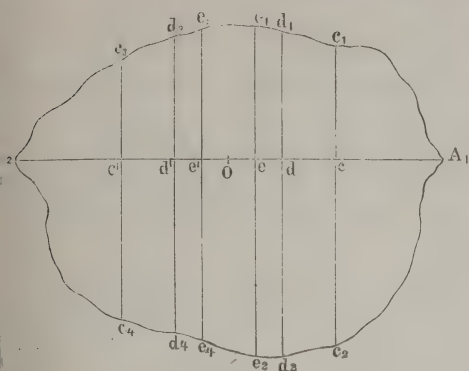


Fig. 17.

lehteren (s. die schematische Fig. 17) im Punkte O halbirte und in den Abständen $Oc = Oc' = \frac{1}{2} O A_1 = \frac{1}{2} A, Od = Od' = \frac{1}{4} A, Oe = Oe' = \frac{1}{8} A$ von O die auf $A_1 A_2$ senkrecht stehenden Sehnen: $c_1 c_2, c_3 c_4, d_1 d_2, d_3 d_4, e_1 e_2, e_3 e_4$ gezogen, so ergeben sich die der Grenzcurve der betreffenden Schnittfläche eigenthümlichen Ordinatenverhältnisse $\frac{y_2}{y_1}, \frac{y_3}{y_2}$ nach Abmessung der genannten Sehnen auf rein empirischem Wege aus den Gleichungen:

$$(35) \dots \frac{y_2}{y_1} = \frac{\overline{d_1 d_2} + \overline{d_3 d_4}}{c_1 c_2 + c_3 c_4}, \quad (36) \dots \frac{y_3}{y_2} = \frac{\overline{e_1 e_2} + \overline{e_3 e_4}}{d_1 d_2 + d_3 d_4}.$$

Indem wir dann diese Quotienten ebenso für eine Reihe anderer Schnittflächen berechnen, welche entweder demselben Stamme oder anderen gleichartigen Baumindividuen angehören und aus den hiebei für $\frac{y_2}{y_1}$ und $\frac{y_3}{y_2}$ erhaltenen speciellen Resultaten deren arithmetische Mittel m_1, m_2 bilden, gelangen wir direct zu zwei Beziehungen von der Gestalt:

$$(37) \dots m_1 = \left\{ 1 + \left(\frac{1}{2} \right)^p \right\}^{\frac{1}{q}}, \quad (38) \dots m_2 = \left\{ \frac{1 + \left(\frac{1}{2} \right)^p + \left(\frac{1}{2} \right)^{2p}}{1 + \left(\frac{1}{2} \right)^p} \right\}^{\frac{1}{q}},$$

aus welchen die den Quersflächen der untersuchten Baumstämme charakteristischen mittleren Werth von p, q nunmehr auf dem Wege der Rechnung ermittelt werden müssen.

Um dies zu ermöglichen, dividiren wir nach Einführung der Substitution $\left(\frac{1}{2} \right)^p = u$ in (37) und (38) den Brigg'schen Logarithmus von m_2 :

$$\log m_2 = \frac{1}{q} \left\{ \log(1 + u + u^2) - \log(1 + u) \right\} = \frac{1}{q} \left\{ \log(1 - u^3) - \log(1 - u^2) \right\} = \frac{\log e}{q} \left(u^2 - u^3 + \frac{1}{2} u^4 - \frac{1}{6} u^6 + \frac{1}{4} u^8 - \frac{1}{3} u^9 + \frac{1}{5} u^{10} - \dots \right)$$

durch jenen von m_1 :

$$\log m_1 = \frac{1}{q} \log(1 + u) = \frac{\log e}{q} \left(u - \frac{1}{2} u^2 + \frac{1}{3} u^3 - \frac{1}{4} u^4 + \frac{1}{5} u^5 - \frac{1}{6} u^6 + \dots \right)$$

⁴³ Besitzt der untersuchte Querschnitt zwei oder mehrere größte Durchmesser, so bestimme man nach der gegebenen Vorschrift für jeden einzelnen dieser Durchmesser die auf ihn bezüglichen Ordinatenverhältnisse $\frac{y_2}{y_1}$ und betrachte als definitive Werthe dieser Quotienten schließlich die sämmtlichen für $\frac{y_2}{y_1}$ resp. $\frac{y_3}{y_2}$ gegebenen Einzeldaten entsprechenden Mittelwerthe.

und gewinnen so vorläufig die Identität:

$$(39) \frac{u - u^2 + \frac{1}{2}u^3 - \frac{1}{6}u^5 + \frac{1}{4}u^7 - \frac{1}{3}u^8 + \frac{1}{5}u^9 - \frac{1}{12}u^{11} + \dots}{1 - \frac{1}{2}u + \frac{1}{3}u^2 - \frac{1}{4}u^3 + \frac{1}{5}u^4 - \frac{1}{6}u^5 + \frac{1}{7}u^6 - \frac{1}{8}u^7 + \dots} = \\ = u - \frac{1}{2}u^2 - \frac{1}{12}u^3 + \frac{3}{8}u^4 - \frac{199}{720}u^5 - \frac{5}{288}u^6 + \dots = \frac{\log m_2}{\log m_1} = z,$$

in welcher der rechter Hand stehende logarithmische Quotient z zufolge der Relation

$$\log m_1 - \log m_2 = \frac{1}{q} \log \frac{(1+u)^2}{1+u+u^2} = \frac{1}{q} \log \left(1 + \frac{u}{1+u+u^2} \right)$$

augenscheinlich für jedes beliebige positive p und q eine zwischen 0 und 1 variirende Größe repräsentirt. Es liegt somit nahe, die fragliche Unbekannte u als eine Potenzreihe von der Gestalt:

$$(40) u = z + A_2 z^2 + A_3 z^3 + A_4 z^4 + A_5 z^5 + A_6 z^6 + A_7 z^7 + \dots$$

zu definiren und deren Coefficienten $A_2, A_3, A_4, A_5, A_6, \dots$ nachträglich durch die Bedingung zu bestimmen, daß die Substitution von (40) in (39) eine identische Gleichung liefern muß. Auf diese Art ⁴⁴ erhalten wir für u schließlich die Formel:

$$(41) u = z + \frac{1}{2}z^2 + \frac{7}{12}z^3 + \frac{11}{24}z^4 + \frac{349}{720}z^5 + \frac{613}{1440}z^6 + \dots,$$

beziehungsweise zur Auffindung der Größen p, q die einfachen Relationen ⁴⁵:

$$(42) \dots p = -\frac{\log u}{\log 2} = -3.3219281 \log u, (43) \dots q = \frac{\log(1+u)}{\log m_1},$$

womit der allgemeine theoretische Nachweis beendet erscheint, daß die in (3) vorkommenden Constanten a, b, r, p, q in der That insgesammt eindeutig determinirt werden können.

Um übrigens das wichtige Resultat (41) auch direct zu controliren, transformiren wir die Beziehung (39) in:

$$\log \left(1 + \frac{u^2}{1+u} \right) = z \log(1+u) \text{ d. h.: } 1 + \frac{u^2}{1+u} = (1+u)^z$$

und ersetzen in den keines weiteren Commentars bedürftigen Entwicklungen

$$1 + \frac{u^2}{1+u} = 1 + u^2 - u^3 + u^4 - u^5 + u^6 - u^7 + \dots, \\ (1+u)^z = 1 + \binom{z}{1}u + \binom{z}{2}u^2 + \binom{z}{3}u^3 + \binom{z}{4}u^4 + \binom{z}{5}u^5 + \dots = \\ = 1 + zu - \left(\frac{1}{2}z - \frac{1}{2}z^2 \right) u^2 + \left(\frac{1}{3}z - \frac{1}{2}z^2 + \frac{1}{6}z^3 \right) u^3 - \\ - \left(\frac{1}{4}z - \frac{11}{24}z^2 + \frac{1}{4}z^3 - \frac{1}{24}z^4 \right) u^4 + \left(\frac{1}{5}z - \frac{5}{12}z^2 + \frac{7}{24}z^3 - \frac{1}{12}z^4 + \frac{1}{120}z^5 \right) u^5 \\ - \left(\frac{1}{6}z - \frac{137}{360}z^2 + \frac{5}{16}z^3 - \frac{17}{144}z^4 + \frac{1}{48}z^5 - \frac{1}{720}z^6 \right) u^6 + \dots$$

⁴⁴ S. h. die im 2. Jahrgange des „Centralblattes für das gesammte Forstwesen“ publicirte Abhandlung d. Verf. „Ueber zwei fundamentale Probleme der Zinseszinsrechnung“, pag. 200 und 201.

⁴⁵ Bllig analog gestaltet sich die Berechnung von p, q , wenn wir hiebei — unter μ irgend zwischen 0 und 1 gelegene Zahl, unter y', y'', y''' die den Abscissen: $\mu A, \mu^2 A, \mu^3 A$ entsprechenden Ordinate der in Betracht gezogenen Curve verstanden — von den Quotienten:

$$m' = \frac{y''}{y'} = \left(\frac{1 - \mu^{2p}}{1 - \mu^p} \right)^{\frac{1}{q}} = (1 + \mu^p)^{\frac{1}{q}}, m'' = \frac{y'''}{y''} = \left(\frac{1 - \mu^{3p}}{1 - \mu^{2p}} \right)^{\frac{1}{q}} = \left(\frac{1 + \mu^p + \mu^{2p}}{1 + \mu^p} \right)^{\frac{1}{q}}$$

ausgehen. Dies vorausgesetzt ergibt sich nämlich für die Größe: $\mu^p = U$ allgemein der Ausdruck:

$$U = \left(\frac{\log m''}{\log m'} \right) + \frac{1}{2} \left(\frac{\log m''}{\log m'} \right)^2 + \frac{7}{12} \left(\frac{\log m''}{\log m'} \right)^3 + \frac{11}{24} \left(\frac{\log m''}{\log m'} \right)^4 + \frac{349}{720} \left(\frac{\log m''}{\log m'} \right)^5 + \frac{613}{1440} \left(\frac{\log m''}{\log m'} \right)^6 + \dots$$

Potenzgrößen $u^2, u^3, u^4, u^5, u^6, u^7, \dots$ durch die aus (41) ableitbaren Ausdrücke:

$$u^2 = x^2 + x^3 + \frac{17}{12}x^4 + \frac{3}{2}x^5 + \frac{1273}{720}x^6 + \frac{449}{240}x^7 + \dots,$$

$$u^3 = x^3 + \frac{3}{2}x^4 + \frac{5}{2}x^5 + \frac{13}{4}x^6 + \frac{343}{80}x^7 + \dots,$$

$$u^4 = x^4 + 2x^5 + \frac{23}{6}x^6 + \frac{35}{6}x^7 + \dots, \quad u^5 = x^5 + \frac{5}{2}x^6 + \frac{65}{12}x^7 + \dots,$$

$= x^6 + 3x^7 + \dots, u^7 = x^7 + \dots$, zc. Vereinigen wir hierauf die gleichartigen von x zugehörigen Coefficienten miteinander, so ergibt sich ohne Schwierigkeit die Gleichung:

$$(44) \quad 1 + \frac{u^2}{1+u} = (1+u)^x = 1 + x^2 + \frac{11}{12}x^4 + \frac{613}{720}x^6 + \dots,$$

welche die Richtigkeit der Formel (41) in überzeugender Weise darthut, und außerdem insofern Beachtung verdient, als in der rechter Hand stehenden unendlichen Reihe nur gerade Potenzen von x vorkommen. Es erübrigt jetzt noch, auf Grundlage unserer letzten Ergebnisse einen zur bequemen näherungsweisen Berechnung von u dienlichen Ausdruck zu gewinnen, wobei wir am besten von der mit (42) coincidirenden Beziehung:

$$u = x + A_2 x^2 + A_3 x^3 + A_4 x^4 + A_5 x^5 + A_6 x^6 + [A_6 + (A_7 - A_6)] x^7 + [A_6 + (A_8 - A_6)] x^8 + [A_6 + (A_9 - A_6)] x^9 + \dots =$$

$$= x + A_2 x^2 + A_3 x^3 + A_4 x^4 + A_5 x^5 + A_6 \left(\frac{x^6}{1-x} \right) + \{ (A_7 - A_6) + (A_8 - A_6)x + (A_9 - A_6)x^2 + (A_{10} - A_6)x^3 + \dots \} x^7$$

zugehen. Da nämlich das Product: $\{ (A_7 - A_6) + (A_8 - A_6)x + \dots \} x^7$ zufolge der Beschaffenheit der Coefficienten $A_6, A_7, A_8, A_9, \dots$ gegenüber der Summe ihm vorhergehenden Reihenglieder stets relativ sehr klein bleibt, so läßt sich ein erster Näherungswert von u , u' unmittelbar aus der Relation:

$$(45) \quad u' = x + \frac{1}{2}x^2 + \frac{7}{12}x^3 + \frac{11}{24}x^4 + \frac{349}{720}x^5 + \frac{613}{1440} \left(\frac{x^6}{1-x} \right) =$$

$$= \text{num} [\log x] + \text{num} [0.6989700 + 2 \log x - 1] + \text{num} [0.7659168 + 3 \log x - 1] + \text{num} [0.6611815 + 4 \log x - 1] + \text{num} [0.6854929 + 5 \log x - 1] + \text{num} [0.6290980 + 6 \log x - \{1 + \log(1-x)\}]$$

rechnen, welche im Vereine mit der aus (39) resultirenden Correcturformel:

$$(46) \quad \Delta u = \frac{(1+u')[(1+u')^{1+x} - 1 - u'(1+u')]}{u'(2+u') - x(1+u')^{1+x}}$$

die Bestimmung von u bis zu jedem beliebigen Genauigkeitsgrade ermöglicht. In sehr vielen Fällen ist es jedoch nicht einmal nothwendig, an u' eine Correctur anzubringen, indem die Substitution von u' in (42) gemeiniglich eine GröÙe p bereits so nahe stehende Zahl p' liefert, daß die wahren Werthe von p , u und q ohne Anwendung irgend welcher Correctur-

zur Bestimmung von p , q in letzter Linie das Gleichungssystem:

$$p = \frac{\log U}{\log \mu}, \quad q = \frac{\log(1+U)}{\log m'},$$

welchem speciell für $\mu = \frac{1}{2}$ wieder die Formeln (42) und (43) resultiren.

formeln festgestellt werden können. — Als praktische Erläuterung hier mögen folgende drei Beispiele dienen:

a) Welcher Curvengattung gehören die Grenzlinien solcher Querflächen, deren Ordinatenquotienten $\frac{y_2}{y_1}, \frac{y_3}{y_2}$ erfahrungsgemäß im Mittel die Werthe $m_1 = 1.1180340$, $m_2 = 1.0246951$ besitzen? — In diesem Falle erfolgt Berechnung von u' nach dem Schema:

$$\begin{aligned} \log m_1 &= 0.0484550, \log m_2 = 0.0105946, \log z = 0.3397460 - 1; \\ u' &= \text{num} [\log z] + \text{num} [0.3784620 - 2] + \text{num} [0.7851548 - 3] + \\ &+ \text{num} [0.0201655 - 3] + \text{num} [0.3842229 - 4] + \text{num} [0.7747274 - 5] \\ &= 0.2186482 + 0.0239035 + 0.0060975 + 0.0010475 + 0.0002422 + \\ &+ 0.0000595 = 0.2499984. \text{ Wir erhalten mithin zunächst für } p' \text{ das Resultat} \\ p' &= -\frac{\log u'}{\log 2} = 3.3219281 \times 0.6020628 = 2.0000093, \text{ resp. für } p, u \text{ und } q \end{aligned}$$

$$\text{Werthe: } p = 2, u = \left(\frac{1}{2}\right)^2 = \frac{1}{4}, q = \frac{\log 5 - \log 4}{\log m_1} = \frac{0.0969100}{0.0484550} = 2,$$

deren Richtigkeit daraus erhellt, daß die unter der Annahme: $p = q = 2$ y_1, y_2, y_3 allgemein gültigen Gleichungen:

$$y_1 = 0.8660254 B, y_2 = 0.9682458 B, y_3 = 0.9921567 B,$$

durch einander dividirt, wirklich die Irrationalzahlen m_1, m_2 liefern. Die wirklichen Grenzcurven sind also insgesamt Ellipsen mit irgend welchen Hauptachsen A, B.

b) Durch welche Beziehung zwischen zwei veränderlichen Coordinaten x lassen sich jene krummen Linien charakterisiren, deren Ordinatenquotienten Decimalbrüchen: $m_1 = 1.1745431$, $m_2 = 1.0235962$ entsprechen?

$$\begin{aligned} \log m_1 &= 0.0698689, \log m_2 = 0.0101287, \log z = 0.1612698 - 1; \\ u' &= \text{num} [\log z] + \text{num} [0.0215096 - 2] + \text{num} [0.2497262 - 3] + \\ &+ \text{num} [0.3062607 - 4] + \text{num} [0.4918419 - 5] + \text{num} [0.6647340 - 6] \\ &= 0.1449672 + 0.0105077 + 0.0017772 + 0.0002024 + 0.0000310 + \\ &+ 0.0000046 = 0.1574901. \text{ — Hieraus folgt: } p' = 3.3219281 \times 0.8027467 \\ &= 2.6666668, \text{ resp. } p = \frac{8}{3}, u = \left(\frac{1}{2}\right)^{\frac{8}{3}} = u', q = \frac{0.0635173}{0.0698689} = 0.90909 \dots = \frac{10}{11} \end{aligned}$$

so daß alle hieher gehörigen Curven durch die Gleichung: $\left(\frac{x}{A}\right)^{\frac{8}{3}} + \left(\frac{y}{B}\right)^{\frac{10}{11}} = 1$ analytisch definirbar sind, für welche die den Substitutionen: $x = \frac{1}{2}A, \frac{1}{4}A, \frac{1}{8}A$ correspondirenden Ordinaten:

$$y_1 = 0.8281950 B, y_2 = 0.9727507 B, y_3 = 0.9957039 B$$

thatsächlich bei beliebigem A und B auf die in diesem Beispiele gewählten Specialisirungen von m_1 und m_2 führen.

c) Es seien drittens die Werthe von m_1 und m_2 : $m_1 = 1.05181$, $m_2 = 1.0030628$, mithin:

$$\begin{aligned} \log m_1 &= 0.0219408, \log m_2 = 0.0013281, \log z = 0.7819784 - 2; \\ u' &= \text{num} [\log z] + \text{num} [0.2629268 - 3] + \text{num} [0.1118520 - 4] + \\ &+ \text{num} [0.7890951 - 6] + \text{num} [0.5953849 - 7] + \text{num} [0.3480860 - 8] \end{aligned}$$

wonach die Addition der fünf ersten Summenglieder:

0.0605311, 0.0018320, 0.0001294, 0.0000062, 0.0000004

u' die Irrationalzahl: 0.0624991 liefert ⁴⁶ hingegen der letzte Summand: 0.00000022... die siebente Decimalstelle von u' nicht mehr beeinflusst. — Als inititive Resultate für u, p und q ergeben sich diesmal die folgenden:

$$u = 0.0625 = \frac{1}{16}, p = \frac{\log 16}{\log 2} = 4, q = \frac{0.0263289}{0.0219408} = 1.19999 \dots = \frac{6}{5}$$

en Richtigkeit sich mit Hilfe der jeder Gleichung von der Gestalt:

$$\left(\frac{x}{y}\right)^4 + \left(\frac{y}{B}\right)^6 = 1 \text{ zukommenden Specialwerthe von } y_1, y_2, y_3:$$

$$y_1 = 0.9476386 B, y_2 = 0.9967437 B, y_3 = 0.9997965 B$$

alog wie bei den Beispielen a) und b) nachweisen läßt.

Nachdem wir so die Ueberzeugung gewonnen haben, daß unsere in der Relation (31) gegebene Lösung des ersten Problems nicht nur theoretisch möglich, sondern auch praktisch leicht durchführbar sei, mögen zum Schlusse dieser auf (31) bezüglichen Untersuchungen noch folgende in analytischer Hinsicht bedeutsame Consequenzen derselben erwähnt werden:

1. Jede durch (31) characterisirbare krumme Fläche durchschneidet die beiden Coordinatenebenen ZSX und ZSY in zwei Schnittlinien von den Gleichungen:

$$(47) \dots x = a \left(\frac{z}{h}\right)^{\frac{qr}{p+q}}, \text{ beziehungsweise: } (48) \dots y = b \left(\frac{z}{h}\right)^{\frac{pr}{p+q}},$$

welche, da die zweiten Differentialquotienten von x und y nach z:

$$\frac{d^2x}{dz^2} = \frac{a q r [q(r-1) - p]}{(p+q)^2 z^2} \left(\frac{z}{h}\right)^{\frac{qr}{p+q}}, \frac{d^2y}{dz^2} = \frac{b p r [p(r-1) - q]}{(p+q)^2 z^2} \left(\frac{z}{h}\right)^{\frac{pr}{p+q}}$$

je jeweiligen Zeichen von z=0 bis z=∞ beibehalten, nirgends Inflectionspunkte besitzen, d. h. entweder in ihrer ganzen Ausdehnung convex oder parabolisch oder concav gegen die Z-Achse verlaufen. Es kann daher die Relation (31) beispielsweise bei einem Baumschafte, dessen Längsschnitte insgesamt ∫ förmig begrenzt sind, wohl den Annahmen: K=V', h=l', G=F', λ=λ₂, resp. K=V'', h=l'', G=F'', λ=λ₃ angepaßt, aber nie zur Beschreibung der Mantelfläche des ganzen Stammes verwendet werden.

⁴⁶ Die geringfügige Abweichung der Größe u' von u um 0.0000009 hat nicht etwa in der Unzulänglichkeit der zur Bestimmung von u' aufgestellten Näherungsformel (45) sondern darin ihren Grund, daß, um auf sieben Decimalen genau zu rechnen, statt des siebenstelligen Briggs'schen Logarithmus von m₂ bereits achtstellige: log m₂ = 0.00132812 genommen werden muß. In der That ergibt sich nach dieser Abänderung x der Werth: 0.0605320, resp. für u' direct: u' = 0.0625000 = u, woraus zu ersehen ist, daß zur Erzielung besonders genauer Resultate eine Berechnung der Größen log m₂, log m₃ bis auf zehn und mehr Decimalen nöthig sein kann. — Für solche, selbstverständlich nur ausnahmsweise vorkommende Fälle dürften dann namentlich folgende Tafeln durch ihre große Uebersichtlichkeit und Zuverlässigkeit vorzüglich geeignet sein:

1. Tables des logarithmes vulgaires a dix decimales, construites d'après un nouveau mode par Pineto. — S. Petersbourg, 1871. Imprimerie de l'Académie impériale des sciences.

2. Kurze Hilfsstafel zur bequemen Berechnung fünfzehnstelliger Logarithmen zu gegebenen Zahlen und umgekehrt der Zahlen zu fünfzehnstelligen Logarithmen. Von A. Steinhilber. Wien, 1865. Fr. Beck's Verlagsbuchhandlung.

3. Tafeln zur dreißigstelligen logarithmischen Rechnung, berechnet von Dr. R. Hoppe. Leipzig, 1876. A. Koch's Verlagsbuchhandlung.

2. Sind die aufeinanderfolgenden Querflächen des untersuchten Stammes resp. Stammstückes elliptisch begrenzt, d. h. $p = q = 2$, $\frac{pq}{p+q} = 1$, $\varphi(p, q) = \pi$ so verwandeln sich die Beziehungen (31) und (32) in:

$\left(\frac{2x}{D}\right)^2 + \left(\frac{y}{b}\right)^2 = \left(\frac{z}{h}\right)^{\frac{1-\lambda}{\lambda}}$, $b = \text{num} \{0.8038801 + \log G - [1 + \log D]\}$,
woraus speciell für kreisförmige Querschnitte die beachtenswerthe Gleichung

$$\left(\frac{2x}{D}\right)^2 + \left(\frac{y}{b}\right)^2 = \left(\frac{z}{h}\right)^{\frac{1-\lambda}{\lambda}} \text{ oder: } x^2 + y^2 = \frac{D^2}{4} \left(\frac{z}{h}\right)^{\frac{1-\lambda}{\lambda}}$$

folgt. Im letzteren Falle kann also die der Relation (31) correspondirende krumme Fläche unmittelbar durch Rotation einer der Coordinatenebene ZSX angehörigen Linie von der Gleichung

$x = \frac{D}{2} \left(\frac{z}{h}\right)^{\frac{1-\lambda}{2\lambda}}$ erzeugt werden, welcher Satz zuerst von Smalian⁴⁷ entdeckt aber erst von Riniker⁴⁸ richtig verwerthet worden ist.

3. Sind endlich für die Grenzcurven der in Betracht gezogenen Querschnitte die Exponenten p, q einander gleich und außerdem $\lambda = \frac{1}{3}$, so repräsentirt die diesen Substitutionen entsprechende Specialisirung von (31):

$$(49) \dots \left(\frac{x}{a}\right)^p + \left(\frac{y}{b}\right)^p = \left(\frac{z}{h}\right)^p$$

stets eine conische Fläche, welche durch die Bewegung einer den Punkt S beständig enthaltenden Geraden längs der Peripherie des Querschnittes G entsteht.

Zweiter Hauptfall: $1 < \lambda < \infty$.

Wesentlich anders als unter der Annahme: $0 < \lambda < 1$ gestaltet sich die analytische Bestimmung der Mantelflächen solcher Stämme, resp. Stammtheile für welche λ größer als 1 ausfällt, also die Relation (31) infolge ihrer Unvereinbarkeit mit negativen Werthen von r ungiltig wird. An ihre Stelle tritt nämlich in diesem Falle die Gleichung:

$$(50) \dots \left(\frac{x}{a}\right)^p + \left(\frac{y}{b}\right)^q = \left(\frac{ze^{-\frac{rz}{h}}}{he^{-r}}\right)^{\frac{pq}{p+q}},$$

deren Constanten a, b, p, q, r , wie sich leicht nachweisen läßt, ebenfalls aus den charakteristischen Bedingungen des ersten Problems jederzeit eindeutig bestimmt werden können.

Was zunächst die Auffindung der Größen a, b, p, q betrifft, so gelte hierbei unmittelbar die früher von uns entwickelten Formeln (32), (42) und (43) indem das Product: $ze^{-\frac{rz}{h}}$ für $z = 0$ regelmäßig verschwindet und für $z = \infty$ in he^{-r} übergeht, mithin zwischen a, b, p, q wieder die Beziehung: $ab \varphi(p, q) = 1$ besteht. Da ferner unter Voraussetzung der mit (50) identischen Gleichung:

$$x^p : \left\{ a \left(\frac{ze^{-\frac{rz}{h}}}{he^{-r}} \right)^{\frac{q}{p+q}} \right\}^p + y^q : \left\{ b \left(\frac{ze^{-\frac{rz}{h}}}{he^{-r}} \right)^{\frac{p}{p+q}} \right\}^q = 1$$

⁴⁷ S. h. dessen in der 22. Anmerkung citirtes Werk, pag. 22, 23 und 24.

⁴⁸ S. h. dessen in der 41. Anmerkung citirte Abhandlung, pag. 4, 5, 6, 12 und 13.

im Abstände $SM = z$ von S (s. Fig. 16) gelegene Quersfläche g jedes der-
igen Stammes augenscheinlich die Hauptachsen:

$$\overline{m_1 m_2} = 2a \left(\frac{ze^{-\frac{rz}{h}}}{he^{-r}} \right)^{\frac{q}{p+q}}, \quad \overline{n_1 n_2} = 2b \left(\frac{ze^{-\frac{rz}{h}}}{he^{-r}} \right)^{\frac{p}{p+q}}$$

und den Inhalt:

$$\dots g = \frac{1}{4} \overline{m_1 m_2} \times \overline{n_1 n_2} \varphi(p, q) = ab \varphi(p, q) \left(\frac{ze^{-\frac{rz}{h}}}{he^{-r}} \right) = G \left(\frac{ze^{-\frac{rz}{h}}}{he^{-r}} \right)$$

ist, so ergibt sich für das von $z=0$ bis $z=h$ gerechnete Stammvolumen
allgemein der Ausdruck:

$$K = \frac{Ge^r}{h} \int_0^h ze^{-\frac{rz}{h}} dz = Gh e^r \int_0^1 ue^{-ru} du = Gh e^r \left| -\frac{(1+ru)e^{-ru}}{r^2} \right|_0^1 \\ = Gh e^r \left(\frac{1 - [1+r]e^{-r}}{r^2} \right) = Gh \left(\frac{e^r - 1 - r}{r^2} \right),$$

den Gleichstellung mit der Formel: $K = \lambda Gh$ zur Ermittlung von r sofort
transcendente Relation:

$$(52) \dots \phi(r) = \frac{e^r - 1 - r}{r^2} = \lambda$$

ert. Es entspricht daher mit Rücksicht auf den Umstand, daß die Function
(r) zufolge der Identität:

$$\phi'(r) = \frac{(r-2)e^r + (r+2)}{r^3} = \frac{1}{3!} + \frac{2r}{4!} + \frac{3r^2}{5!} + \dots + \frac{(k+1)r^k}{(k+3)!} + \dots$$

von 1 bis ∞ variirendem r stetig von $\phi(1) = e - 2 = 0.7182818$ bis

$$\phi(\infty) = \lim_{r \rightarrow \infty} \left(\frac{e^r - 1 - r}{r^2} \right) = \lim_{r \rightarrow \infty} \left(\frac{e^r}{2r} \right) = \lim_{r \rightarrow \infty} \left(\frac{e^r}{2} \right) = \infty$$

ht, jeder zwischen 1 und ∞ gelegenen Specialisirung von λ ein bestimmter,
elmäßig die Einheit überschreitender Werth von r , durch dessen Substitution
(50) man schließlich die dem betreffenden empirischen Zahlenwerthe von λ
respondirende Flächengleichung erhält⁴⁹.

Um nunmehr auch über die eigenthümlichen Formverhältnisse der für
> 1 unter (50) subsumirbaren Gebilde den nöthigen Aufschluß zu gewinnen,
achten wir in der Formel (51) die Aenderungen des in ihr auftretenden

tors $ze^{-\frac{rz}{h}}$ bei von 0 bis h variirenden z auf Grundlage der Relationen:

$$\frac{d\left(ze^{-\frac{rz}{h}}\right)}{dz} = \left(1 - \frac{rz}{h}\right)e^{-\frac{rz}{h}}, \quad \frac{d^2\left(ze^{-\frac{rz}{h}}\right)}{dz^2} = -\frac{r}{h} \left(2 - \frac{rz}{h}\right)e^{-\frac{rz}{h}}.$$

Selben lehren, daß der erste Differentialquotient von $ze^{-\frac{rz}{h}}$ für $0 < z < \frac{h}{r}$

ativ, für $\frac{h}{r} < z \leq h$ negativ bleibt und für $z = \frac{h}{r}$ verschwindet, während

zweite Differentialquotient dieser Function gleichzeitig in $-\frac{r}{eh}$ übergeht, d. h.

nehmen die aufeinanderfolgenden Quersflächen g im Allgemeinen

⁴⁹ Eine eingehende Discussion von (52) wäre hier deshalb überflüssig, weil λ nach den bisherigen
rungen für alle einheimischen Waldbäume zwischen 0 und 1 liegt und insofern für $\lambda > 1$ nur ein
retischer Nachweis der Lösbarkeit unseres ersten Problems wünschenswerth erscheint.

von S bis zu einer im Abstände $\frac{h}{r}$ von S befindlichen Quersfläche mit dem Inhalte:

$$(53) \dots g = G \left(\frac{e^{r-1}}{r} \right)$$

stetig zu,⁵⁰ hingegen von $z = \frac{h}{r}$ bis $z = h$ continuirlich ab, wonach hieher gehörigen Stammformen theilweise jenen von Chorisia, Brachychiton⁵¹ mehr oder weniger verwandt sind.

Uebrigens ist leicht einzusehen, daß die Relation (50) bei einer entsprechenden Erweiterung des bisher für r angenommenen Variationsbezirks außerdem noch zur Beschreibung der Mantelflächen von Stämmen dienen kann für welche λ infolge eines stetigen Wachsthumes ihrer Quersflächen von $z =$ bis $z = h$ kleiner als 1 bleibt. Denn da die Function $\psi(r)$ bei von 1 bis — abnehmendem r von 0.7182818 bis 0 variirt, und die Identitäten:

$$\left| \frac{ze^{-\frac{rz}{h}}}{he^{-r}} \right|_{z=0} = 0, \quad \left| \frac{ze^{-\frac{rz}{h}}}{he^{-r}} \right|_{z=h} = 1 \text{ sowohl für positive als für negative Werthe von}$$

gelten, so kann die Beziehung (52) auch für jede zwischen 0 und 1 liegenden Specialisirung von λ durch eine mit den übrigen Bedingungen des ersten Problems verträgliche Substitution für r befriedigt werden, womit die Richtigkeit unserer letzten Behauptung vollständig dargethan erscheint. Sobald also das Volumen des in Betracht gezogenen Stammes resp. Stammstückes kleiner als jenes eines Cylinders von gleicher Endfläche und Achsenlänge, resultiren aus den Gleichungen (31) und (50) stets je zwei analytisch zulässige Definitionen der Mantelfläche des ersteren, welche nur für $\lambda = \frac{1}{2}$ in eine einzige:

$$(54) \dots \left(\frac{x}{a} \right)^p + \left(\frac{y}{b} \right)^q = \left(\frac{z}{h} \right)^{\frac{pq}{p+q}}$$

zusammenfließen, in allen übrigen Fällen jedoch wesentlich von einander verschiedenen Flächen angehören. An dieses auffallende Ergebnüß knüpft jetzt naturgemäß die weitere Frage, ob unser erstes Problem nicht vielleicht in beiden Hauptfällen mehr als eine einzige allgemeine Lösung zuläßt, oder es sogar auf unendlich viele Arten vollständig erledigt werden kann.

Um hierüber in's Klare zu kommen, versuchen wir es, die demselben eigenenthümlichen Bedingungen überhaupt durch eine Gleichung von der Gestalt

$$(55) \dots \left(\frac{x}{a} \right)^p + \left(\frac{y}{b} \right)^q = \left\{ \Psi \left(\frac{z}{h}, r_1, r_2, r_3, \dots \right) \right\}^{\frac{pq}{p+q}}$$

zu befriedigen, in welcher die Größen $a, b, p, q; r_1, r_2, r_3, \dots$ vorläufig unbestimmt gelassene Constanten vorstellen und Ψ irgend eine von $z = 0$ bis $z = h$ e

⁵⁰ Hieraus geht unter Anderem hervor, daß man für einen durch (50) charakterisirebaren Stamm empirisch zu ermitteln braucht, in welchem aliquoten Theile seiner Höhe — von der Grundfläche G an gemessen — sich seine stärkste Anschwellung zeigt, um mit Hilfe von (52) seine Grundflächenformzahl λ zu berechnen zu können. — So ergeben sich, wenn diese stärkste Ausbauchung beispielsweise in den $\frac{1}{2}h, \frac{2}{3}h, \frac{3}{4}h$ über der jeweiligen Grundfläche stattfindet, aus (52) für λ der Reihe nach die Werthe:

$$\lambda = \frac{e^2-3}{4} = 1.0972640, \quad \lambda = \frac{e^3-4}{9} = 1.7872819, \quad \lambda = \frac{e^4-5}{16} = 3.0998844.$$

⁵¹ S. h. die zu der vorliegenden Abhandlung gegebene Einleitung, pag. 244.

che und stetige Function von z repräsentiren mag. Hierbei wird sofort ersichtlich, daß, wenn Ψ außerdem die in den beiden Relationen:

$$(56) \dots \Psi(0, r_1, r_2, r_3, \dots) = 0, \quad (57) \dots \Psi(1, r_1, r_2, r_3, \dots) = 1$$

ausgedrückten Eigenschaften besitzt, die Constanten a, b, p, q ganz dieselben Bedeutungen wie in (31) und (50) erhalten, resp. die analytische Zulässigkeit in (55) dann lediglich von der Erfüllbarkeit der vierten Bedingung: $K = \lambda Gh$ abhängt. Dieselbe gestattet, da unter Voraussetzung von (55) für die Hauptachsen $\overline{m_1 m_2}$, $\overline{n_1 n_2}$ des Querschnittes g allgemein die Ausdrücke:

$$\overline{m_1 m_2} = 2a \left\{ \Psi \left(\frac{z}{h}, r_1, r_2, r_3, \dots \right) \right\}^{\frac{q}{p+q}}, \quad \overline{n_1 n_2} = 2b \left\{ \Psi \left(\frac{z}{h}, r_1, r_2, r_3, \dots \right) \right\}^{\frac{p}{p+q}}$$

ersehen, auch die Darstellungsweise:

$$\rho(p, q) \int_0^h \Psi \left(\frac{z}{h}, r_1, r_2, r_3, \dots \right) dz = Gh \int_0^1 \Psi(u, r_1, r_2, r_3, \dots) du = \lambda Gh,$$

und beschränkt daher die möglichen Variationen von $\Psi, r_1, r_2, r_3, \dots$ nur durch die Forderung:

$$(58) \dots \int_0^1 \Psi(u, r_1, r_2, r_3, \dots) du = \lambda,$$

welcher selbstverständlich auf unendlich viele Arten entsprochen werden kann. Hieraus ergeben sich als Beantwortung der vorhin gestellten Frage nunmehr folgende Sätze:

1. Das erste Problem läßt unendlich viele vollständige Lösungen zu, weil unendlich viele von $z=0$ bis $z=h$ endliche und stetige Functionen Ψ von z denkbar sind, welche gleichzeitig den in (56), (57) und (58) ausgesprochenen Bedingungen Genüge leisten, oder geometrisch interpretirt: Es können die Mantelflächen eines Systems von Stämmen selbst bei gleichen Grundrissen (D), gleichen Grundflächen (G), gleichen Höhen (h) und gleichen Formzahlen (λ) der mit einander verglichenen Stammindividuen in der mannigfaltigsten Weise variiren.

2. Jede aus (55) ableitbare Lösung von I wird eine bestimmte, so oft die betreffende Specialisirung von (58) ausschließlich eine einzige arbiträre Constante: $r_1 = r$ enthält und zugleich eine eindeutige Berechnung der letzteren gestattet, gewinnt hingegen einen völlig unbestimmten Charakter, falls entweder aus (58) zwei resp. mehrere zulässige Zahlenwerthe für r hervorgehen⁵², oder in die Function Ψ zwei resp. mehrere arbiträre Constanten aufgenommen werden.

⁵² Sobald nämlich die Gleichung: $\int_0^1 \Psi(u, r) du = \lambda$ beispielsweise durch k auch mit den Bedingungen:

$\Psi(0, r) = 0, \Psi(1, r) = 1$ vereinbare Werthe von $r: \rho_1, \rho_2, \dots, \rho_k$ befriedigt wird, bildet jede Relation von der Gestalt:

$$\left(\frac{x}{a} \right)^p + \left(\frac{y}{b} \right)^q = \left\{ \frac{C_1 \Psi \left(\frac{z}{h}, \rho_1 \right) + C_2 \Psi \left(\frac{z}{h}, \rho_2 \right) + \dots + C_k \Psi \left(\frac{z}{h}, \rho_k \right)}{C_1 + C_2 + \dots + C_k} \right\}^{\frac{pq}{p+q}}$$

eine vollständige Lösung des vorgelegten Problems, für welche die algebraische Summe p an sich völlig willkürlichen Größen: C_1, C_2, \dots, C_k von der Null verschieden ausfällt, Denn da in diesem Falle gleichzeitig die Beziehungen:

— Die Erledigung des uns vorgelegten Problems I läßt sich mithin erst dann schärfer formuliren, wenn wir uns entsprechend den in der Einleitung entwickelten Gesichtspunkten die Aufgabe stellen, dasselbe nicht nur vollständig, sondern auch in jedem gegebenen Falle möglichst einfach zu lösen, wobei namentlich speciell durch die Annahmen:

$$\Psi\left(\frac{z}{h}, r_1, r_2, r_3, \dots\right) = \left(\frac{z}{h}\right)^r, \text{ beziehungsweise: } \Psi\left(\frac{z}{h}, r_1, r_2, r_3, \dots\right) = \frac{ze^{\frac{rz}{h}}}{he^{-r}}$$

unmittelbar auf die Relationen (31) und (50) geführt werden. Außerdem werden dienen hier noch die Substitutionen:

$\Psi\left(\frac{z}{h}, r_1, r_2, r_3, \dots\right) = 1 - \left(\frac{h-z}{h}\right)^{\frac{1}{r}}$, resp. $\Psi\left(\frac{z}{h}, r_1, r_2, r_3, \dots\right) = \frac{\sin \frac{\pi rz}{h}}{\sin \pi r}$
Erwähnung, insoferne sie im ersten resp. zweiten Hauptfalle für die Mantelflächen der untersuchten Stämme nahezu ebenso einfache Gleichungen in (31) und (50) liefern. — Setzen wir nämlich zunächst allgemein:

$$(59) \dots \left(\frac{x}{a}\right)^p + \left(\frac{y}{b}\right)^q = \left\{1 - \left(\frac{h-z}{h}\right)^{\frac{1}{r}}\right\}^{\frac{pq}{p+q}},$$

so erhalten wir aus (58) zur Auffindung von r offenbar die Identität:

$$\int_0^1 \left\{1 - (1-u)^{\frac{1}{r}}\right\} du = \left|u + \frac{r(1-u)^{\frac{1+r}{r}}}{1+r}\right|_0^1 = \frac{1}{r+1} = \lambda,$$

wonach die in (59) und (31) auftretenden Constanten a, b, p, q, r völlig miteinander coincidiren und eben nur der analytische Bau von (59) etwas complicirter als jener von (31) erscheint.

— Was ferner die der zuletzt angeführten Specialisirung von Ψ correspondirende Flächengleichung:

$$(60) \dots \left(\frac{x}{a}\right)^p + \left(\frac{y}{b}\right)^q = \left(\frac{\sin \frac{\pi rz}{h}}{\sin \pi r}\right)^{\frac{pq}{p+q}}$$

anbelangt, so verwandelt sich (58) in diesem Falle in:

$$\int_0^1 \frac{\sin \pi r u}{\sin \pi r} du = \frac{1 - \cos \pi r}{\pi r \sin \pi r} = \frac{2 \left(\sin \frac{1}{2} \pi r\right)^2}{2 \pi r \sin \frac{1}{2} \pi r \cos \frac{1}{2} \pi r} = \frac{1}{\pi r} \operatorname{tg} \frac{\pi r}{2} = \lambda,$$

d. h. es gilt zwischen r und λ stets die Beziehung: $\chi(r) = \frac{1}{r} \operatorname{tg} \frac{\pi r}{2} = \lambda \pi$, weil der Relation (52) blos deshalb an Einfachheit nachsteht, weil sie für keinen einzigen

$$\Psi(0, \rho_1) = 0, \Psi(1, \rho_1) = 1; \Psi(0, \rho_2) = 0, \Psi(1, \rho_2) = 1; \dots \Psi(0, \rho_k) = 0, \Psi(1, \rho_k) = 1$$

$$\int_0^1 \Psi(u, \rho_1) du = \int_0^1 \Psi(u, \rho_2) du = \dots = \int_0^1 \Psi(u, \rho_k) du = \lambda$$

gelten, so erhalten wir für die Constanten a, b, p, q offenbar wieder dieselben allgemeinen Werthe wie (31), resp. für den fraglichen Cubikinhalte K des untersuchten Stammes unter Voraussetzung einer derartigen Mantelfläche den Ausdruck:

$$K = \frac{G}{C_1 + C_2 + \dots + C_k} \left\{ C_1 \int_0^h \Psi\left(\frac{z}{h}, \rho_1\right) dz + C_2 \int_0^h \Psi\left(\frac{z}{h}, \rho_2\right) dz + \dots + C_k \int_0^h \Psi\left(\frac{z}{h}, \rho_k\right) dz \right\} =$$

$$= \frac{Gh}{C_1 + C_2 + \dots + C_k} \left\{ C_1 \int_0^1 \Psi(u, \rho_1) du + C_2 \int_0^1 \Psi(u, \rho_2) du + \dots + C_k \int_0^1 \Psi(u, \rho_k) du \right\} =$$

$= \lambda Gh$, wonach in der That alle charakteristischen Bedingungen unserer Aufgabe erfüllt sind.

positiven Specialwerth von λ eine eindeutige Bestimmung von r ermöglicht. Denn da die Function $X(r)$ bei stetig bis in's Unbegrenzte zunehmendem r gemäß den Formeln:

$$X'(r) = \frac{\pi}{2r(\cos \frac{1}{2} \pi r)^2} - \frac{1}{r^2} \operatorname{tg} \frac{\pi r}{2} = \frac{\pi r - \sin \pi r}{2(r \cos \frac{1}{2} \pi r)^2}; \quad X(0) = \lim_{r=0} \left(\frac{1}{r} \operatorname{tg} \frac{\pi r}{2} \right) = \frac{\pi}{2},$$

$$X(1) = \operatorname{tg} \frac{\pi}{2} = \infty; \quad X(2) = \frac{1}{2} \operatorname{tg} \pi = 0, \quad X(3) = \frac{1}{3} \operatorname{tg} \frac{3\pi}{2} = \infty; \dots$$

$$\dots X(2k) = \frac{1}{2k} \operatorname{tg} k \pi = 0, \quad X(2k+1) = \frac{1}{2k+1} \operatorname{tg} \left(k + \frac{1}{2} \right) \pi = \infty; \dots$$

unendlich oft alle zwischen 0 und ∞ denkbaren positiven Zahlen durchläuft, muß auch die Gleichung $X(r) = \lambda \pi$ für jede innerhalb dieser Grenzen gelegene Specialisirung von λ unendlich viele reelle positive Wurzeln: $\rho_1, \rho_2, \rho_3, \dots$ aufweisen, welchen natürlich ebensoviele in analytischer Hinsicht einander völlig gleichartige Lösungen⁵³:

$$\left(\frac{x}{a} \right)^p + \left(\frac{y}{b} \right)^q = \left(\frac{\sin \frac{\pi \rho_1 z}{h}}{\sin \pi \rho_1} \right)^{\frac{pq}{p+q}}, \quad \left(\frac{x}{a} \right)^p + \left(\frac{y}{b} \right)^q = \left(\frac{\sin \frac{\pi \rho_2 z}{h}}{\sin \pi \rho_2} \right)^{\frac{pq}{p+q}}, \dots \text{zc.}$$

entsprechen.

Nachdem wir hiemit die wichtigsten Beziehungen zwischen drei veränderlichen Coordinaten x, y, z kennen gelernt haben, unter welche eine vollständige Erledigung des ersten Problems möglicherweise subsumirt werden kann, sei schließlich ein kurzer Hinweis auf jenen eigenthümlichen Zusammenhang gestattet, welcher zwischen der Formzahl λ irgend eines in Betracht gezogenen Stammes und den in der jeweiligen Definitionsgleichung seiner Mantelfläche vorkommenden Constanten besteht. Zu diesem Zwecke gehen wir auf die allgemeine Relation (58) zurück, in welcher nach Ausführung der linker Hand angezeigten Integration neben λ offenbar nur die Größen r_1, r_2, r_3, \dots auftreten, resp. λ wohl mit r_1, r_2, r_3, \dots aber nie mit a, b, h, p, q variirt. Es können demnach selbst bei Zugrundelegung einer einzigen Specialform von (55), wie etwa der Gleichung (31), einem und demselben Zahlenwerthe von λ im Allgemeinen unendlich viele in ihren Gestalten durchgängig von einander differirende Stammformen von den verschiedensten

⁵³ Dieselben erscheinen insgesammt als einfache Specialisirungen der mit unendlich vielen arbiträren Constanten C_1, C_2, C_3, \dots versehenen Gleichung:

$$\left(\frac{x}{a} \right)^p + \left(\frac{y}{b} \right)^q = \left(\frac{C_1 \sin \frac{\pi \rho_1 z}{h} + C_2 \sin \frac{\pi \rho_2 z}{h} + C_3 \sin \frac{\pi \rho_3 z}{h} + \dots \text{in inf.}}{C_1 \sin \pi \rho_1 + C_2 \sin \pi \rho_2 + C_3 \sin \pi \rho_3 + \dots \text{in inf.}} \right)^{\frac{pq}{p+q}}$$

welche, wie aus den Relationen:

$$C_1 \sin \frac{\pi \rho_1 z}{h} + C_2 \sin \frac{\pi \rho_2 z}{h} + \dots \Big|_{z=0} = 0, \quad C_1 \sin \frac{\pi \rho_1 z}{h} + C_2 \sin \frac{\pi \rho_2 z}{h} + \dots \Big|_{z=h} = C_1 \sin \pi \rho_1 + C_2 \sin \pi \rho_2 + \dots$$

$$\int_0^1 \sin \pi \rho_1 u \, du = \frac{1 - \cos \pi \rho_1}{\pi \rho_1} = \lambda \sin \pi \rho_1, \quad \int_0^1 \sin \pi \rho_2 u \, du = \frac{1 - \cos \pi \rho_2}{\pi \rho_2} = \lambda \sin \pi \rho_2, \dots$$

$$\int_0^1 \left(\frac{C_1 \sin \pi \rho_1 u + C_2 \sin \pi \rho_2 u + \dots \text{in inf.}}{C_1 \sin \pi \rho_1 + C_2 \sin \pi \rho_2 + \dots \text{in inf.}} \right) du = \frac{C_1 \lambda \sin \pi \rho_1 + C_2 \lambda \sin \pi \rho_2 + \dots \text{in inf.}}{C_1 \sin \pi \rho_1 + C_2 \sin \pi \rho_2 + \dots \text{in inf.}} = \lambda$$

entnommen ist, augenscheinlich die allgemeinste auf Grundlage von (60) ableitbare Lösung des ersten Problems repräsentirt.

Grundstärken und Höhen entsprechen, wie dies unter Anderem aus folgenden drei Beispielen entnommen werden mag:

a) Ist erstens $\lambda = \frac{1}{2}$, resp. $r = \frac{1-\lambda}{\lambda} = 1$, so ergeben sich für diese Annahme aus (31) der Reihe nach die Specialisirungen:

$$\left(\frac{x}{a}\right)^2 + \left(\frac{y}{b}\right)^2 = \frac{z}{h}, \quad \left(\frac{x}{a}\right)^2 + \left(\frac{y}{b}\right)^4 = \left(\frac{z}{h}\right)^{\frac{4}{3}}, \quad \left(\frac{x}{a}\right)^4 + \left(\frac{y}{b}\right)^4 = \left(\frac{z}{h}\right)^2, \dots$$

$$\left(\frac{x}{a}\right)^2 + \left(\frac{y}{b}\right)^{\frac{2}{3}} = \left(\frac{z}{h}\right)^{\frac{1}{2}}, \quad \left(\frac{x}{a}\right)^{\frac{2}{3}} + \left(\frac{y}{b}\right)^{\frac{2}{3}} = \left(\frac{z}{h}\right)^{\frac{1}{3}}, \quad \left(\frac{x}{a}\right)^{\frac{2}{3}} + \left(\frac{y}{b}\right)^{\frac{2}{5}} = \left(\frac{z}{h}\right)^{\frac{1}{4}}, \dots$$

d. h. die Jedermann geläufige Cubirungsformel: $K = \frac{1}{2} Gh$ gilt nicht allein für das elliptische und Rotations-Paraboloid, sondern überhaupt für jeden Körper, dessen Mantelfläche sich durch eine Gleichung von der Gestalt (54) analytisch charakterisiren läßt. Es scheint daher auch geradezu unmöglich, auf der praktischen Brauchbarkeit des Ausdruckes: $\frac{1}{2} Gh$ von vornherein speciell auf die Existenz paraboloidischer Stammformen zu schließen.

b) Setzen wir zweitens $\lambda = \frac{1}{3}$, also $r = 2$, so liefert (31) direct das Gleichungssystem:

$$\left(\frac{x}{a}\right)^2 + \left(\frac{y}{b}\right)^2 = \left(\frac{z}{h}\right)^2, \quad \left(\frac{x}{a}\right)^2 + \left(\frac{y}{b}\right)^4 = \left(\frac{z}{h}\right)^{\frac{8}{3}}, \quad \left(\frac{x}{a}\right)^4 + \left(\frac{y}{b}\right)^4 = \left(\frac{z}{h}\right)^4, \dots$$

$$\left(\frac{x}{a}\right)^2 + \left(\frac{y}{b}\right)^{\frac{2}{3}} = \frac{z}{h}, \quad \left(\frac{x}{a}\right)^{\frac{2}{3}} + \left(\frac{y}{b}\right)^{\frac{2}{3}} = \left(\frac{z}{h}\right)^{\frac{2}{3}}, \quad \left(\frac{x}{a}\right)^{\frac{2}{3}} + \left(\frac{y}{b}\right)^{\frac{2}{5}} = \left(\frac{z}{h}\right)^{\frac{1}{2}}, \dots$$

wornach der bekannte Satz: „Der Cubikinhalt jedes geraden elliptischen reellen Kreiskegels ist gleich dem Producte seiner Grundfläche in den dritten Theil seiner Höhe“ außerdem noch auf unendlich viele andere räumliche Gebilde seine Anwendung findet.

c) Wird endlich drittens $\lambda = \frac{1}{4}$ gewählt, so erhält r regelmäßig den Werth 3, für welchen aus (31) successive die Relationen:

$$\left(\frac{x}{a}\right)^2 + \left(\frac{y}{b}\right)^2 = \left(\frac{z}{h}\right)^3, \quad \left(\frac{x}{a}\right)^2 + \left(\frac{y}{b}\right)^4 = \left(\frac{z}{h}\right)^4, \quad \left(\frac{x}{a}\right)^4 + \left(\frac{y}{b}\right)^4 = \left(\frac{z}{h}\right)^6, \dots$$

$$\left(\frac{x}{a}\right)^2 + \left(\frac{y}{b}\right)^{\frac{2}{3}} = \left(\frac{z}{h}\right)^{\frac{3}{2}}, \quad \left(\frac{x}{a}\right)^{\frac{2}{3}} + \left(\frac{y}{b}\right)^{\frac{2}{3}} = \frac{z}{h}, \quad \left(\frac{x}{a}\right)^{\frac{2}{3}} + \left(\frac{y}{b}\right)^{\frac{2}{5}} = \left(\frac{z}{h}\right)^{\frac{3}{4}}, \dots$$

hervorgehen, so daß sich die Gültigkeit der bisher nur für das Reiloid aufgestellten Cubirungsformel: $K = \frac{1}{4} Gh$ ebenfalls auf eine unbegrenzte Anzahl verschiedener gestalteter Körper erstreckt.

Alle bisher mitgetheilten eindeutigen Lösungen des ersten Problems bieten, wie wir im Laufe dieser Betrachtungen gesehen haben, wohl die Möglichkeit, durch passende Wahl von p und q nebenbei auch der jeweiligen geometrischen Beschaffenheit der aufeinander folgenden Querschnitte Rechnung zu tragen, gestatten jedoch nicht, gleichzeitig etwaige individuelle Eigenthümlichkeiten jener Grenzlinien analytisch wiederzugeben, welche seinen verschiedenen die Achse enthaltenden Längsschnitten zukommen. — Um nun darzuthun, in welcher Weise selbst derartige Eigenschaften der Mantelfläche des betreffenden Stammes in der für sie aufzustell-

en Gleichung vollkommen präcis ausgedrückt werden können, wollen wir an Aufschlusse an I hier noch folgende Frage beantworten, welche sich bei einem näheren Studium speciell den Stammformen unserer einheimischen Waldbäume erwissermaßen von selbst aufdrängt:

Wie ist die Mantelfläche eines von seiner Grundfläche F bis zur Spitze S sich stetig verjüngenden Stammes (s. die schematische Fig. 18) von der Grundstärke $a_1 a_2 = D$, der Länge $SA = l$ und dem Volumen: $V = \lambda F l$ analytisch zu definiren, wenn seine aufeinanderfolgenden Querschnitte im Allgemeinen elliptisch gestaltet sind und die Grenzcurve jedes die Stammachse enthaltenden Längsschnittes gegen die letztere von $z = 0$ bis $z = \varepsilon l = SB$, ($0 \leq \varepsilon \leq 1$) regelmäßig concav, von $z = \varepsilon l$ bis $z = l$ hingegen convex verläuft?

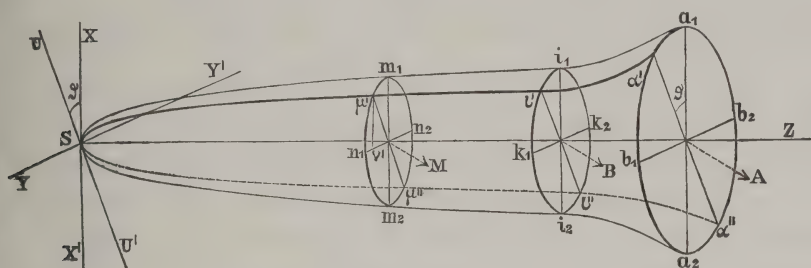


Fig. 18.

— Zur Erledigung dieses Problems verbinden wir die drei Coordinaten: $v'v' = x$, $v'M = y$, $MS = z$ eines beliebigen Punktes μ' der Mantelfläche des gegebenen Stammes durch eine Relation von der Gestalt:

$$(61) \quad \dots \left(\frac{x}{a} \right)^2 + \left(\frac{y}{b} \right)^2 = \left\{ \frac{(cl + z)z^s}{(1 + c)^{l+s}} \right\}^2,$$

in welcher a, b, c vorläufig unbestimmte positive Constanten bedeuten, s irgend einer zwischen 0 und 1 liegenden Zahl entspricht, und versuchen es zunächst, durch eine eingehende Discussion der Gleichung (61) ihre Zulässigkeit und die allgemeinen Werthe der Größen a, b, c, s mathematisch festzustellen. Hierbei stützen wir uns am besten auf die mit (61) coincidirende Beziehung:

$$x^2 \cdot \left\{ \frac{a (cl + z)z^s}{(1 + c)^{l+s}} \right\}^2 + y^2 \cdot \left\{ \frac{b (cl + z)z^s}{(1 + c)^{l+s}} \right\}^2 = 1,$$

indem dieselbe für die Hauptachsen und den Inhalt des dem Axenpunkte M zugehörigen Querschnittes unmittelbar die Ausdrücke:

$$\overline{m_1 m_2} = \frac{2a (cl + z)z^s}{(1 + c)^{l+s}}, \quad \overline{n_1 n_2} = \frac{2b (cl + z)z^s}{(1 + c)^{l+s}}, \quad g = ab\pi \left\{ \frac{(cl + z)z^s}{(1 + c)^{l+s}} \right\}^2$$

liefert und daher zu folgenden Schlüssen berechtigt:

1. Die aufeinanderfolgenden Querflächen jeder durch (61) charakterisirebaren Stammform sind insgesamt elliptisch begrenzt und wachsen bei von 0 bis l variirendem z continuirlich von 0 bis $ab\pi$.

2. Was speciell die im Abstände l von S gelegene Querfläche betrifft, so erhält dieselbe durch die Substitutionen: $a = \frac{1}{2} D$, $b = \frac{2F}{D\pi}$ immer die gewünschte Maximalstärke D und den vorgeschriebenen Inhalt F .

3. Unter Voraussetzung von (61) muß für das von $z = 0$ bis $z = l$ gerechnete Stammvolumen V stets die Formel:

$$V = \int_0^l g \, dz = \frac{ab\pi}{(1+c)^{2l+2s}} \int_0^l (cl+z)^2 z^{2s} \, dz = \frac{Fl}{(1+c)^2} \int_0^1 (c+u)^2 u^{2s} \, du = \\ = \frac{Fl}{(1+c)^2} \int_0^1 (u^{2+2s} + 2cu^{1+2s} + c^2 u^{2s}) \, du = \frac{Fl}{(1+c)^2} \left(\frac{1}{3+2s} + \frac{c}{1+s} + \frac{c^2}{1+2s} \right)$$

gelten, mithin, falls V gleichzeitig den Werth: λFl erhalten soll, zwischen c und s die Relation:

$$(62) \dots \frac{1}{3+2s} + \frac{c}{1+s} + \frac{c^2}{1+2s} = \lambda(1+c)^2$$

bestehen. — Um nunmehr auch die letzte in der uns gestellten Aufgabe enthaltene Bedingung auf (61) übertragen zu können, genügt es, jene krumme Linie: $\alpha' \iota' \mu' S \mu'' \iota'' \alpha''$ analytisch zu untersuchen, von welcher der durch die Punkte S , A und μ' bestimmte Längsschnitt des Stammes begrenzt wird. Zu diesem Zwecke beziehen wir die fragliche Curve auf ein ihrer Ebene angehöriges rechtwinkeliges Coordinatensystem, dessen Abscissenachse mit SZ zusammenfällt, dessen Ordinatenachse durch die Schnittlinie UU' der Ebenen $XYX'Y'$ und $UU'\alpha'\alpha''$ gebildet wird, weil wir hiedurch den Vortheil gewinnen, zur Charakteristik von $\alpha' \iota' \mu' S \mu'' \iota'' \alpha''$ nur eine einzige Gleichung zwischen zwei veränderlichen Größen, nämlich den Coordinaten $SM = z$ und $\mu' M = u$ des willkürlich gewählten Curvenpunktes μ' zu benöthigen. Dieselbe gestattet, wenn wir den Neigungswinkel XSU der beiden Geraden XX' , UU' kurz mit ϑ bezeichnen und zugleich die dem rechtwinkelligen Dreiecke $\mu'v'M$ entspringenden Relationen: $x = u \cos \vartheta$, $y = u \sin \vartheta$ berücksichtigen, allgemein die Darstellungsweise:

$$\left(\frac{u \cos \vartheta}{a} \right)^2 + \left(\frac{u \sin \vartheta}{b} \right)^2 = \left\{ \frac{(cl+z)z^s}{(1+c)^{l+s}} \right\}^2$$

und führt demnach bezüglich u und $\frac{d^2 u}{dz^2} = u''$ auf die für beliebige Werthe von s giltigen Identitäten:

$$u = \frac{ab(cl+z)z^s}{(1+c)^{l+s} \sqrt{a^2 \sin^2 \vartheta + b^2 \cos^2 \vartheta}} = C_\vartheta (cl+z) z^s,$$

$$u'' = C_\vartheta \left\{ c l s (s-1) z^{s-2} + (s+1) z s^{s-1} \right\} = - \frac{s C_\vartheta \{ cl(1-s) - (1+s)z \}}{z^{2-s}},$$

aus welchen unmittelbar hervorgeht, daß die Grenzcurven sämmtlicher die Achse SZ enthaltenden Längsschnitte von $z = 0$ bis $z = \frac{c(1-s)l}{1+s} = \zeta$ concav, von $z = \zeta$ bis $z = \infty$ hingegen convex gegen SZ verlaufen. Soll also der Uebergang von der Concavität zur Convexität speciel für $z = \varepsilon l$ erfolgen, und insoferne jeder Peripheriepunkt der Ellipse $i_1 \iota' k_1 i_2 \iota'' k_2 i_1$ gleichzeitig einen Inflexionspunkt vorstellen, so muß zwischen c und s außer der Beziehung (62) auch die folgende

$$(63) \dots \frac{c(1-s)}{1+s} = \varepsilon, \text{ resp.: } c = \frac{\varepsilon(1+s)}{1-s}$$

stattfinden, wonach sich auf Grundlage von (61) stets eine vollständige Lösung unseres Problems gewinnen läßt, sobald die aus (62) und (63) zur Ermittlung von s resultierende Gleichung:

$$\frac{1}{3+2s} + \frac{\varepsilon}{1-s} + \frac{\varepsilon^2(1+s)^2}{(1+2s)(1-s)^2} = \frac{\lambda\{(1+\varepsilon)-(1-\varepsilon)s\}^2}{(1-s)^2}, \text{ d. h.:}$$

$$(64) \dots 4\lambda(1-\varepsilon)^2s^4 - 2(1-\varepsilon)\{(8\lambda-1)\varepsilon+1\}s^3 + \\ \{ (23\lambda-7)\varepsilon^2 + 2(\lambda+2)\varepsilon - 3(3\lambda-1) \} s^2 + \{ 2(7\lambda-4)\varepsilon^2 + (16\lambda-5)\varepsilon + 2\lambda \} s + \\ + \{ 3(\lambda-1)\varepsilon^2 + 3(2\lambda-1)\varepsilon + (3\lambda-1) \} = 0$$

ard eine mit den übrigen Bedingungen desselben vereinbare Substitution für s erfüllt werden kann. Um aber noch eine schärfere Formulirung des eben ausgesprochenen beschränkenden Zusatzes zu ermöglichen, wird es schließlich nothwendig, je nachdem ε mit 0 resp. 1 coincidirt, oder innerhalb dieser Grenzen gelegen ist, folgende drei Fälle zu unterscheiden:

Erster Fall: $\varepsilon = 0$.

Für $\varepsilon=0$ verwandelt sich (64) in: $4\lambda s^4 - 2s^3 + 3(1-3\lambda)s^2 + 2\lambda s - (1-3\lambda) = 0$,
 oder: (65) . . . $(2s+1)(s-1)^2\{2\lambda s - (1-3\lambda)\} = 0$

und wird hienach im Ganzen durch drei Substitutionen: $s_1 = -\frac{1}{2}$, $s_2 = 1$,
 $= \frac{1-3\lambda}{2\lambda}$ befriedigt, von welchen, wie man sich leicht überzeugen kann, nur die dritte auf die zu erledigende Frage Bezug hat. Berücksichtigen wir außerdem, daß (61) für $s = s_3$ und $c = 0$ vollständig mit der den Annahmen: $p=q=2$, $=l$ entsprechenden Specialform von (31) übereinstimmt, so ergibt sich direct der Satz: Sobald die Grenzkurven der durch SZ geführten Längsschnitte nirgends Inflexionspunkte aufweisen, erscheint die Gültigkeit von (61) lediglich durch die Forderung beschränkt, daß die Grundflächenformzahl λ des gegebenen Stammes die Einheit nicht überschreitet.

Zweiter Fall: $\varepsilon = 1$.

Für $\varepsilon = 1$ reducirt sich (64) auf die Beziehung: $16\lambda s^2 + (32\lambda - 13)s + 12\lambda - 7 = 0$, von deren Wurzeln:

$s_1 = \frac{13-32\lambda + \sqrt{(13-16\lambda)^2 + 32\lambda}}{32\lambda}$, $s_2 = \frac{13-32\lambda - \sqrt{(13-16\lambda)^2 + 32\lambda}}{32\lambda}$
 ausschließlich die erste praktisch brauchbar ist, indem s_2 unter der hier selbstverständlichen Voraussetzung: $\lambda > 0$ immer negativ ausfällt und insofern mit der ersten von (61) zu erfüllenden Bedingung: $\lim_{z=0}(z^s) = 0$ im Widerspruche steht. Aber auch s_1 darf, soll c positiv bleiben, nur zwischen 0 und 1 variiren, wornach die Relation (61) in diesem Falle zwar für jeden zwischen $\frac{7}{12}$ und $\frac{7}{12}$ gelegenen Werth von λ unser Problem vollständig löst⁵⁴, dagegen für $\lambda < \frac{1}{3}$ beziehungsweise für $\lambda > \frac{7}{12}$ ihre Gültigkeit verliert. — So erhalten wir beispielsweise unter den Annahmen:

$$\lambda = 0.5555556 = \frac{5}{9}, \lambda = 0.421875 = \frac{27}{64}, \lambda = 0.3435662 = \frac{1869}{5440}$$

⁵⁴ Ist speciell $\lambda = \frac{1}{3}$, also $s_1 = 1$, $c = \infty$, so verwandelt sich (61) jederzeit in die Gleichung der Mantelfläche eines geraden elliptischen Kegels von der Achsenlänge l und der Grundfläche F indem der Quotient: $\frac{l+z}{l+c} = (1 + \frac{z}{c}) : (1 + \frac{1}{c})$ für $c = \infty$ augenscheinlich den constanten Werth 1 erhält.

für s_1 und $c = \frac{1+s_1}{1-s_1}$ der Reihe nach die Zahlen: $s_1 = \frac{1}{16}$, $c = \frac{17}{15}$; $s_1 = \frac{1}{2}$, $c = 3$; $s_1 = \frac{13}{14}$, $c = 27$, mithin für die Mantelflächen der durch die obigen Formzahlen charakterisirten Stämme in letzter Linie die Gleichungen:

$$(66) \dots \left(\frac{x}{a}\right)^2 + \left(\frac{y}{b}\right)^2 = \left(\frac{17l+15z}{32l}\right)^2 \left(\frac{z}{l}\right)^{\frac{1}{8}}, (67) \dots \left(\frac{x}{a}\right)^2 + \left(\frac{y}{b}\right)^2 = \left(\frac{3l+z}{4l}\right)^2 \left(\frac{z}{l}\right)^{\frac{1}{2}},$$

$$(68) \dots \left(\frac{x}{a}\right)^2 + \left(\frac{y}{b}\right)^2 = \left(\frac{27l+z}{28l}\right)^2 \left(\frac{z}{l}\right)^{\frac{13}{7}},$$

deren Richtigkeit durch Bildung der den Specialisirungen: $s = \frac{1}{16}$, $\frac{1}{2}$, $\frac{13}{14}$ correspondirenden Ausdrücke für V und $\frac{d^2u}{dz^2}$ ohne Schwierigkeit nachgewiesen werden kann.

Dritter Fall: $0 < \varepsilon < 1$.

Liegt endlich ε zwischen 0 und 1, so geht (64) unter den Annahmen: $s =$ und $s = 0$ in:

$20(3\lambda - 1)\varepsilon^2 = 0$, beziehungsweise: $3\lambda(1 + \varepsilon)^2 - (1 + 3\varepsilon + 3\varepsilon^2) = 0$ über, so daß denselben augenscheinlich die Formzahlen:

$$\lambda = \frac{1}{3} \text{ und: } \lambda = \frac{1+3\varepsilon+3\varepsilon^2}{3(1+\varepsilon)^2} = \frac{1}{3} + \frac{\varepsilon}{3} \left\{ 1 - \left(\frac{\varepsilon}{1+\varepsilon} \right)^2 \right\} = \frac{1}{3} + \Delta$$

entsprechen, resp. das Anwendungsgebiet von (61) für $0 < \varepsilon < 1$ durch die Bedingung: $\frac{1}{3} < \lambda < \frac{1}{3} + \Delta$ bestimmt wird⁵⁵. Hiernach gilt für die analytische Beschreibung der Mantelflächen solcher Stämme, deren Grundflächenformzahlen (λ) sich innerhalb der eben festgestellten Grenzen bewegen, allgemeine Regel: Man suche für die gegebenen Specialisirungen von ε und vor Allem die numerischen Werthe der Ausdrücke:

$$M = \frac{(8\lambda - 1)\varepsilon + 1}{2\lambda(1 - \varepsilon)}, \quad N = \frac{(23\lambda - 7)\varepsilon^2 + 2(\lambda + 2)\varepsilon - 3(3\lambda - 1)}{4\lambda(1 - \varepsilon)^2},$$

$$P = \frac{2(7\lambda - 4)\varepsilon^2 + (16\lambda - 5)\varepsilon + 2\lambda}{4\lambda(1 - \varepsilon)^2}, \quad Q = \frac{3(1 - \lambda)\varepsilon^2 + 3(1 - 2\lambda)\varepsilon - (3\lambda - 1)}{4\lambda(1 - \varepsilon)^2}$$

und ermittle auf Grundlage der letzteren speciell jene Wurzel $s = s_1$ der biquadratischen Gleichung:

$$(69) \quad \Omega(s) = s^4 - Ms^3 + Ns^2 + Ps - Q = 0,$$

für welche die Differenz: $1 - s$ größer als Null bleibt. Berechnet man hierauf mit Hilfe der Relation (63) noch die zweite fragliche Unbekannte c , so liefert die Substitution der auf diese Art für s und c gewonnenen Zahlen in (61) jederzeit die gewünschte mathematische Charakteristik der in Betracht gezogenen Stammform.

Um übrigens das hier besprochene Verfahren auch praktisch zu erläutern sei es uns gestattet, folgende drei Beispiele in schematischer Darstellungsweise mitzutheilen:

⁵⁵ Ist also beispielsweise $\varepsilon = \frac{19}{20}$, d. h. der sämtliche Inflexionspunkte enthaltende Querschnitt

Stammes in der Höhe $\frac{h}{20}$ über dessen jeweiliger Grundfläche gelegen, so wird die Gleichung (61) für

Formzahlen verwertbar, welche zwischen $\frac{1}{3}$ und $\frac{1}{3} + \frac{19}{60} \left\{ 1 - \left(\frac{19}{39} \right)^2 \right\} = \frac{2623}{4563} = 0.5748411$ variiren.

a) $\varepsilon = \frac{19}{20}, \lambda = 0.5096198 = \frac{110667}{217156}; \Omega(s) = s^4 - 76.9811236s^3 + 1460.4284227s^2 + 634.6902193s - 145.9935369$. — Hieraus folgt:
 $\Omega\left(\frac{1}{6}\right) = 0.0007716 - 0.3563941 + 40.5674562 + 105.7817032 - 145.9935369 = 0; s_1 = \frac{1}{6}, c = \frac{133}{100}$, resp. für die untersuchte Fläche die Relation:

$$(70) \dots \left(\frac{x}{a}\right)^2 + \left(\frac{y}{b}\right)^2 = \left(\frac{133l + 100z}{233l}\right)^2 \left(\frac{z}{l}\right)^{\frac{1}{3}}.$$

$\varepsilon = \frac{19}{20}, \lambda = 0.4190420 = \frac{4969}{11858}; \Omega(s) = s^4 - 77.1931978s^3 + 1480.8935903s^2 + 126.9844033s - 424.1289495$. — Dies vorausgesetzt wird:

$\left(\frac{1}{2}\right) = 0.0625 - 9.6491497 + 370.2233976 + 63.4922016 - 424.1289495 = 0;$
 $= \frac{1}{2}, c = \frac{57}{20}$, also (61) identisch mit der Beziehung:

$$(71) \dots \left(\frac{x}{a}\right)^2 + \left(\frac{y}{b}\right)^2 = \left(\frac{57l + 20z}{77l}\right)^2 \left(\frac{z}{l}\right).$$

$\varepsilon = \frac{19}{20}, \lambda = 0.3598498 = \frac{2347081}{6522390}; \Omega(s) = s^4 - 77.3894685s^3 + 1499.8337055s^2 - 342.8874702s - 681.5378727$. — Hieraus ist:

$$\Omega\left(\frac{9}{11}\right) = 0.4481251 - 42.3868689 + 1004.0209103 - 280.5442938 -$$

$681.5378727 = 0; s_1 = \frac{9}{11}, c = \frac{19}{2}$, d. h. es gilt in diesem Falle die Gleichung:

$$(72) \dots \left(\frac{x}{a}\right)^2 + \left(\frac{y}{b}\right)^2 = \left(\frac{19l + 2z}{21l}\right)^2 \left(\frac{z}{l}\right)^{\frac{18}{11}}.$$

Außerdem wird schließlich aus diesen Specialisirungen ersichtlich, daß die Gleichung (61), obwohl sie vom rein analytischen Standpunkte eine ungleich schränktere Gültigkeit als beispielsweise die Relation (50) besitzt, doch gerade auf jene Werthe von ε und λ anwendbar erscheint, welche bei unseren heimischen Waldbäumen mit \int förmig begrenzten Längsschnitten wohl am häufigsten vorkommen dürften.

II.

Es sei V das als bekannt vorausgesetzte Gesamtvolumen irgend eines Stammes von der Äxellänge $SH = l$ (s. die schematische Fig. 19), bei welchem zwar der Inhalt F seiner Grundfläche empirisch nicht hinlänglich genau bestimmbar erscheint, wohl aber die Inhalte F und F_1 zweier in den Abständen $AH = \alpha l$ und $A_1H = \alpha_1 l$ von F gelegenen Querflächen ohne Schwierigkeit ermittelt werden können. In welcher Weise läßt sich die Mantelfläche eines derartigen Stammes analytisch definiren, wenn außerdem noch die Maximalärte \bar{D} der Fläche \bar{F} und die auf die letztere bezügliche Stammformzahl λ_1 gegeben sind?

Zur Erledigung dieser Frage ist es vor Allem nothwendig, die Variationsgrenzen der Coefficienten α und α_1 näher kennen zu lernen, wobei wir hinsichtlich der Größe α im Allgemeinen zwei Fälle zu unterscheiden haben, je nachdem λ_1 eine echte oder eine unechte Schaftformzahl vorstellt. Im ersten Falle besitzt α ,

da nach dem Vorgange Smalian's und Preßler's jede echte Formzahl (Normalformzahl) auf die im Abstände $\frac{l}{20}$ von F gelegene Stammquerfläche bezogen wird, für jede beliebige Achsenlänge l den constanten Werth 0.05. Im zweiten

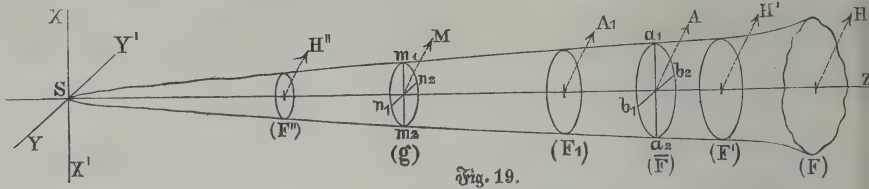


Fig. 19.

Falle, wo man der Berechnung von λ_1 bekanntlich die in der unveränderlichen Distanz: 1.3m von F befindliche Stammquerfläche zu Grunde legt, variirt bei wachsendem l nach folgendem Schema:

l	α	l	α	l	α	l	α	l	α
3	0.4333333	15	0.0866667	27	0.0481481	39	0.0333333	51	0.0254902
4	0.3250000	16	0.0812500	28	0.0464286	40	0.0325000	52	0.0250000
5	0.2600000	17	0.0764706	29	0.0448276	41	0.0317073	53	0.0245283
6	0.2166667	18	0.0722222	30	0.0433333	42	0.0309524	54	0.0240741
7	0.1857143	19	0.0684211	31	0.0419355	43	0.0302326	55	0.0236364
8	0.1625000	20	0.0650000	32	0.0406250	44	0.0295455	56	0.0232143
9	0.1444444	21	0.0619048	33	0.0393939	45	0.0288889	57	0.0228070
10	0.1300000	22	0.0590909	34	0.0382353	46	0.0282609	58	0.0224138
11	0.1181818	23	0.0565217	35	0.0371429	47	0.0276596	59	0.0220339
12	0.1083333	24	0.0541667	36	0.0361111	48	0.0270833	60	0.0216667
13	0.1000000	25	0.0520000	37	0.0351351	49	0.0265306	65	0.0200000
14	0.0928571	26	0.0500000	38	0.0342105	50	0.0260000	70	0.0185714

Um demnach außer den echten auch die unechten Formzahlen (Brusthöhenformzahlen) in den Kreis unserer Untersuchungen ziehen zu können, muß im Allgemeinen als eine zwischen 0 und $\frac{1}{2}$ variirende Zahl angesehen werden, womit übrigens die Möglichkeit nicht ausgeschlossen ist, in forstlichen Praxis die Variationen dieser Größe für gewisse Holzarten noch mehr einzuschränken. — So würde sich α beispielsweise bei Tannen, falls wir entsprechend den von Herrn Finanzrath R. Schindler⁵⁶ veröffentlichten Stammessmassentafeln nur Achsenlängen von 6.15m bis 55.42m in Betracht zu ziehen hätten⁵⁷, ausschließlich zwischen $\frac{1.3}{6.15} = 0.2113821$ und $\frac{1.3}{55.42} = 0.02345$ bewegen.

⁵⁶ S. h. die 1876 erschienene zweite Auflage seines Werkes: Portefeuille für Forstwirthe, Land- und Forstingenieure, Oekonomen etc. enthaltend die wichtigsten Tafeln aus dem Gebiete der Forstkunde nach dem neuesten Standpunkte der Wissenschaft und Erfahrung, pag. 251—288.

⁵⁷ Da nämlich die in diesen Tabellen angegebenen Stammhöhen h nicht von den Stammgrundflächen, sondern von den jeweiligen Abhiebflächen an gemessen und die letzteren zu 0.15m—0.42m über dem W. angenommen werden (vergl. das eben citirte Werk, pag. 251), so ist die untere Grenze der irgend einer Specialisirung von h zugehörigen Achsenlänge l offenbar $h + 0.15$, hingegen ihre obere $h + 0.42$ Meter.

Einen ungleich größeren Spielraum als die für α zulässigen Zahlenwerthe haben jene von α_1 , insoferne man bei ihrer Wahl nur durch die Forderung beschränkt wird, daß die im Abstände $\alpha_1 l$ von F gelegene Stammquerfläche F_1 eine bequeme Inhaltsbestimmung gestatten, also zwischen F' und F'' (der ersten und letzten regelmäßigen Querfläche) sich befinden muß. Berücksichtigen wir nun, daß α_1 unter Beibehaltung der in unserer Einleitung adoptirten Bezeichnungswiese für $F_1 = F'$ mit $\frac{l-l'}{l} = 1 - \frac{1}{v}$, für $F_1 = F''$ mit $\frac{l-l''}{l} = 1 - \frac{1}{v'}$ zusammenfällt, so erhalten wir bezüglich α_1 allgemein die Bedingung:

$$\frac{v-1}{v} \leq \alpha_1 \leq \frac{v'-1}{v'},$$

welche beispielsweise unter der speciellen Voraussetzung durchwegs regelmäßig begrenzter Querflächen in: $0 < \alpha_1 \leq 1$ übergeht.

Nach diesen einfachen Feststellungen versuchen wir es nunmehr, das uns vorgelegte Problem allgemein durch eine Relation von der Gestalt:

$$(73) \dots \left(\frac{x}{a}\right)^p + \left(\frac{y}{b}\right)^q = \left\{ \frac{c l^s z^r + l' z^s}{(c \delta^r + \delta^s) l^{r+s}} \right\}^{\frac{pq}{p+q}}$$

lösen, in welcher die Exponenten p, q den jeweiligen mittleren Grenzkurven der aufeinanderfolgenden Stammquerflächen analog wie in (31) angepaßt werden können, δ der jedesmal als bekannt anzusehenden Differenz: $1 - \alpha$ entspricht, endlich a, b, r, s und c vorläufig als unbestimmte Constanten zu betrachten sind. Es ist mithin im Folgenden der Nachweis zu liefern, daß sich unter Annahme von (73) durch passende Wahl von a, b, r, s und c wirklich alle für das Problem II wesentlichen Bedingungen erfüllen lassen, zu welchem Zwecke wir dieselben der Uebersichtlichkeit wegen in nachstehender Anordnung aufzählen wollen:

Erste Bedingung:

Jede durch (73) charakterisierbare Fläche darf mit der Coordinatenebene $YX'Y'$ nur einen einzigen, gleichzeitig der Stammachse SH angehörigen Punkt gemein haben, d. h. es müssen r und s stets größer als Null gewählt werden, unter welcher Voraussetzung sich für $z = 0$ wirklich auch x und y regelmäßig auf Null reduciren.

Zweite und dritte Bedingung:

Die fragliche Fläche muß von einer im Abstände $SA = SH - AH = l - \alpha l = \delta l$ von S senkrecht zu SZ gelegten Ebene, in einer Curve durchschnitten werden, welche auf der letzteren ein Stück von dem Inhalte \bar{F} abgrenzt, und deren große Achse außerdem die vorgeschriebene Länge: $a_1 a_2 = \bar{D}$ besitzt. — Es sind demnach die beiden Parameter a und b in jedem gegebenen Falle aus den Relationen:

$$a = \frac{1}{2} \bar{D}, \quad b = \text{num}\{0.3010300 + \log \bar{F} - [\log \varphi(p, q) + \log \bar{D}]\}$$

bestimmen, indem für $z = \delta l$ der Quotient: $\frac{c l^s z^r + l' z^s}{(c \delta^r + \delta^s) l^{r+s}}$ allgemein gleich 1

wird, also (73) in: $\left(\frac{x}{a}\right)^p + \left(\frac{y}{b}\right)^q = 1$ übergeht.

Vierte Bedingung:

Das von S an gerechnete Volumen V jenes Körpers, welcher von S durch (73) definirten Mantelfläche und einer in der Distanz l von S befindlichen zur Z -Achse verticalen Ebene begrenzt wird, muß für beliebige Werthe von \bar{F} und l gleich $\lambda_1 \bar{F} l$ sein, welche Forderung sich mit Rücksicht auf die coëxistirenden Beziehungen:

$$V = \int_0^l g dz = \frac{1}{4} \varphi(p, q) \int_0^l \frac{1}{m_1 m_2} \times \frac{1}{n_1 n_2} dz = \bar{F} \int_0^l \frac{c l^s z^r + l^r z^s}{(c \delta^r + \delta^s)^{r+s}} dz = \\ = \frac{\bar{F} l}{c \delta^r + \delta^s} \int_0^1 (c u^r + u^s) du = \frac{\bar{F} l}{c \delta^r + \delta^s} \left(\frac{c}{r+1} + \frac{1}{s+1} \right)$$

augenscheinlich durch die Gleichung: $\frac{c}{r+1} + \frac{1}{s+1} = c \lambda_1 \delta^r + \lambda_1 \delta^s$ analytisch präcisiren läßt. Sobald wir daher die vorläufig numerisch noch unbestimmt gehaltenen Exponenten r, s so wählen können, daß $\frac{1}{r+1} = \lambda_1 \delta^r$ und $\frac{1}{s+1} = \lambda_1 \delta^s$ wird, erscheint auch die vierte Bedingung vollständig erfüllt, und es entsteht jetzt die Frage, ob die jenen beiden Identitäten äquivalente Relation:

$$(74) \dots \frac{1}{u+1} = \lambda_1 \delta^u \text{ resp. } (1+u) \delta^u = \lambda_1^{-1}$$

thatsächlich für alle empirisch vorkommenden Formzahlen λ_1 zu von einander verschiedene endliche und positive Wurzeln r, s aufzuweisen hat.

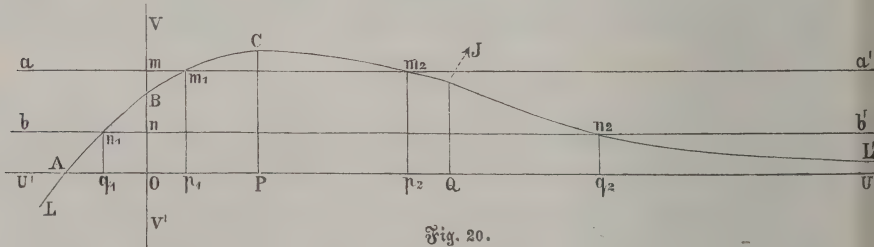


Fig. 20.

Um hierüber eine allgemeine Entscheidung zu ermöglichen, ist es zunächst notwendig, die analytische Beschaffenheit des Productes: $v = (1+u) \delta^u$ gründlich zu studiren, was wir am schnellsten durch eine geometrische Darstellung dieser Function von u erreichen. Hierbei bedienen wir uns der Einfachheit wegen eines ebenen rechtwinkligen Coordinatensystemes mit den Achsen UU', VV' (s. die schematische Fig. 20) und beziehen alle in Betracht kommenden Specifisirungen von u und v auf eine und dieselbe Längeneinheit $OA = OB = 1$. Es entspricht dann jeder willkürlich angenommenen Abscisse u eine bestimmte Ordinate v , so daß die Endpunkte der bei stetig von $-\infty$ bis $+\infty$ variirendem u sich ergebenden Ordinaten in ihrer ununterbrochenen Aufeinanderfolge eine gewisse Curve LL' bilden, welche die zu untersuchende Function v geometrisch veranschaulicht. Ihre mathematische Charakteristik ist in den Formeln

$$\lim_{u=-1} v = 0, \lim_{u=0} v = 1, \lim_{u=\infty} v = \lim_{u=\infty} \frac{1+u}{\delta^{-u}} = \lim_{u=\infty} \frac{\log e}{\delta^{-u} \log(\delta^{-1})} = 0;$$

$$\frac{dv}{du} = \delta^u + \frac{(1+u)\delta^u \log \delta}{\log e} = \frac{\{\log(\delta e) - u \log(\delta^{-1})\} \delta^u}{\log e}, \lim_{u=\infty} \frac{dv}{du} = 0;$$

$$\frac{d^2 v}{du^2} = \frac{2\delta^u \log \delta}{\log e} + \frac{(1+u)\delta^u \log^2 \delta}{\log^2 e} = - \frac{\log(\delta^{-1}) \{\log(\delta e^2) - u \log(\delta^{-1})\} \delta^u}{\log^2 e}$$

halten, deren Discussion unmittelbar auf folgende Sätze führt:

1. Die krumme Linie LL' steigt, da die Ausdrücke $\delta e = (1-\alpha)e$ und $\delta^{-1} =$

$$\frac{1}{1-\alpha} \text{ für}$$

$$0 \leq \alpha < \frac{e-1}{e} = 0.6321206, \text{ beziehungsweise } 0 < \alpha \leq 1$$

größer als 1 bleiben, für alle empirisch möglichen Werthe des Coëfficienten α in Punkte A bis zu einem durch seine Coordinaten:

$$\bar{u} = \frac{\log(\delta e)}{\log(\delta^{-1})} = OP, \bar{v} = (1 + \bar{u}) \times \text{num}(\bar{u} \log \delta) = \frac{\log e}{\delta e \log(\delta^{-1})} = CP$$

bestimmten oberen Culminationspunkte C und senkt sich hierauf allmählig immer mehr gegen die Abscissenachse, deren positive Hälfte OU zugleich ihre Asymptote bildet.

2. Sie durchschneidet die Ordinatenachse in der constanten Entfernung $OB=1$ vom Ursprunge des gewählten Coordinatensystems, so daß die Ordinate ihres Culminationspunktes unter allen Umständen größer als 1 ausfällt.

3. Sie verläuft von A bis zu ihrem durch die beiden Gleichungen:

$$u_1 = \frac{\log(\delta e^2)}{\log(\delta^{-1})} = \frac{\log(\delta^{-1}) + 2\log(\delta e)}{\log(\delta^{-1})} = 1 + 2\bar{u} = 1 + 2OP = OQ$$

$$u_1 = (1 + u_1) \times \text{num}(u_1 \log \delta) = \frac{2\log e}{\delta e^2 \log(\delta^{-1})} = \frac{2\bar{v}}{e} = 0.7357589\bar{v} = JQ$$

bezeichneten Inflexionspunkte J regelmäßig concav, von $u=u_1$ bis $u=\infty$ dagegen convex gegen die Abscissenachse.

Zieht man hiernach durch irgend einen über B befindlichen Punkt m der Ordinatenachse eine Parallele aa' zu U'U, so trifft dieselbe, falls Om nicht größer oder größer als CP ist, die Curve LL' stets in zwei, rechts von VV' gelegenen Punkten m_1, m_2 , deren Abscissen Op_1, Op_2 natürlich gewisse positive Werthe entsprechen, d. h. die Relation (74) kann für jede zwischen $\frac{\delta e \log(\delta^{-1})}{\log e}$ und 1 fallende Specialisirung von λ_1 durch zwei positive Substitutionen: r, s für u befriedigt werden.

Ist zweitens λ_1 kleiner als $\frac{1}{e}$, so kommt der Beziehung (74) überhaupt keine positive Wurzel zu, indem kein einziger Punkt der Linie LL' eine den Werth \bar{v} empirisch überschreitende positive Ordinate besitzt.

Ist endlich λ_1 größer als 1, resp. λ_1^{-1} beispielsweise gleich On, so sind die Abscissen Oq_1, Oq_2 jener Punkte n_1, n_2 , welche eine durch n zu U'U gezogene Parallele bb' mit LL' gemein hat, ausnahmslos mit entgegengesetzten Zeichen versehen, so daß die Auflösung der Identität (74) in jedem derartigen Falle nur wieder zwei reelle, aber ungleich bezeichnete Wurzeln: -- r, + s liefern muß.

Es wird somit die vierte Bedingung nur dann auf die von uns angegebene Art erfüllbar sein, wenn sich λ_1 innerhalb der Grenz $\frac{1}{\alpha}$ und 1 bewegt, von welchen die untere: $\frac{1}{\alpha}$ bei abnehmendem α der Null immer näher rückt, was sich aus folgender Tabelle entnehmen läßt:

α	α	$1:\alpha$	\bar{u}	α	α	$1:\alpha$	\bar{u}
$\frac{1}{2}$	0.500000	0.942085	0.4426950	$\frac{1}{18}$	0.0555556	0.146741	16.4952371
$\frac{1}{3}$	0.333333	0.734779	1.4663035	$\frac{1}{19}$	0.0526316	0.139235	17.4954946
$\frac{1}{4}$	0.250000	0.586501	2.4760595	$\frac{1}{20}$	0.0500000	0.132458	18.4957257
$\frac{1}{5}$	0.200000	0.485254	3.4814201	$\frac{1}{21}$	0.0476190	0.126310	19.4959313
$\frac{1}{6}$	0.166667	0.413001	4.4848149	$\frac{1}{22}$	0.0454545	0.120707	20.4961235
$\frac{1}{7}$	0.142857	0.359164	5.4871592	$\frac{1}{23}$	0.0434783	0.115579	21.4962958
$\frac{1}{8}$	0.125000	0.317604	6.4888757	$\frac{1}{24}$	0.0416667	0.110869	22.4964535
$\frac{1}{9}$	0.111111	0.284593	7.4901870	$\frac{1}{25}$	0.0400000	0.106527	23.4965983
$\frac{1}{10}$	0.100000	0.257760	8.4912216	$\frac{1}{26}$	0.0384615	0.102512	24.4967317
$\frac{1}{11}$	0.090909	0.235527	9.4920587	$\frac{1}{27}$	0.0370370	0.098789	25.4968550
$\frac{1}{12}$	0.083333	0.216811	10.4927500	$\frac{1}{28}$	0.0357143	0.095327	26.4969694
$\frac{1}{13}$	0.076923	0.200842	11.4933305	$\frac{1}{29}$	0.0344828	0.092099	27.4970758
$\frac{1}{14}$	0.0714286	0.187057	12.4938249	$\frac{1}{30}$	0.0333333	0.089082	28.4971749
$\frac{1}{15}$	0.066667	0.175039	13.4942511	$\frac{1}{35}$	0.0285714	0.076545	33.4975844
$\frac{1}{16}$	0.062500	0.164469	14.4946222	$\frac{1}{40}$	0.0250000	0.067100	38.4978902
$\frac{1}{17}$	0.0588235	0.155101	15.4949483	$\frac{1}{50}$	0.0200000	0.053818	48.4983165

— Umfassen nun die durch diese Betrachtungen theoretisch festgestellten Variationsgrenzen von λ_1 factisch alle Werthe, welche λ_1 nach den bisherigen Erfahrungen für unsere einheimischen Waldbäume annehmen kann, oder nicht. Darüber geben direct jene Resultate Aufschluß, welche speciell für die Schaftformzahlen von Smalian, Preßler, Schindler und Baur Grundlage zahlreicher Beobachtungen abgeleitet worden sind und hier ohne weiteren Commentar der Reihe nach mitgetheilt werden mögen:

a) Nach Smalian's sorgfältigen Untersuchungen⁵⁸ beträgt die jeweilige echte Schaftformzahl λ_1

bei Eichen und Buchen . . .	mindestens 0.36, im Mittel 0.49, höchstens 0.50
bei Erlen	„ 0.38, „ „ 0.47, „ 0.50
bei Birken und Weiden . .	„ 0.37, „ „ 0.45, „ 0.50
bei den übrigen Laubhölzern	„ 0.37, „ „ 0.48, „ 0.50
endlich bei Nadelhölzern .	„ 0.36, „ „ 0.46, „ 0.50

⁵⁸ S. h. dessen in der 22. Anmerkung citirtes Werk, pag. 71 und 72.

paßt also im Allgemeinen zwischen den verhältnißmäßig engen Grenzen 0·36 bis 0·60.

b) Nach einer im ersten Bande des von Hofrath Prof. Preßler und Prof. Kunze veröffentlichten Werkes: „Die Holzmeßkunst in ihrem ganzen Umfange“ gegebenen Formzahlenübersicht⁵⁹ gestatten die Variationen von λ_1 folgende Darstellungsweise, wenn man das durch den höchsten gemeinjährigen Durchschnittsertrag charakterisirte „normale Forstalter“ des untersuchten Bestandes mit A bezeichnet:

Holzalter	$\frac{1}{4}$ A		$\frac{1}{2}$ A		A		$\frac{3}{2}$ A		
Formclasse	abholzig	ziemlich abholzig	mittelholzig		vollholzig		sehr vollholzig		
Tanne	0·42	bis	0·45	bis	0·48	bis	0·52	bis	0·56
Fichte	0·41	„	0·43	„	0·46	„	0·49	„	0·53
Kiefer	0·40	„	0·43	„	0·46	„	0·50	„	0·55
Lärche	0·40	„	0·42	„	0·44	„	0·47	„	0·50
Buche	0·40	„	0·44	„	0·47	„	0·51	„	0·55
Eiche	0·40	„	0·43	„	0·46	„	0·50	„	0·53
Erle	0·42	„	0·45	„	0·48	„	0·52	„	0·55
Birke	0·40	„	0·42	„	0·44	„	0·46	„	0·49

— Hierzu wird noch bemerkt, daß λ_1 für Ulmen, Alhorne, Eschen, Aspen, Weiden wahrscheinlich zwischen den Formzahlen der Erle und Birke liegt und außerst spigem Wuchse und starkem bis über den Meßpunkt hinaufreichenden Altersanlaufe ausnahmsweise auf 0·30 herabsinken kann.

c) Finanzrath Schindler gelangt auf Grundlage genauer Erhebungen⁶⁰ in den Gebirgs- und Flachländern Niederösterreichs und Ungarns, den Alpen, dem Böhmerwalde, dem böhmisch-mährischen Grenzgebirge, den Sudeten und dem böhmischen und mährischen Hügellande zu nachstehenden Zahlen für λ_1 :

Holzart	abholzig	mittelholzig	vollholzig	Holzart	abholzig	mittelholzig	vollholzig
Tannen	0·43	0·49	0·55	Buchen	0·41	0·48	0·55
Fichten	0·43	0·47	0·53	UlmeAlhornEsche	0·43	0·48	0·53
Kiefern	0·42	0·47	0·53	Erlen	0·42	0·47	0·52
Lärchen	0·38	0·44	0·51	Aspen	0·42	0·47	0·52
Eichen	0·43	0·50	0·56	Weide u. Birke	0·36	0·43	0·50

— Hiernach bestimmt sich, da für licht erwachsene Stämme 3 bis 6 Procent λ_1 abzugeben, für im Drucke erwachsene 3 bis 6 Procent zuzuschlagen sind, die untere Grenze von λ_1 zu 0·34, seine obere zu 0·59.

d) Endlich fixirt Prof. Dr. Baur in seiner großen Arbeit über die Holzarten⁶¹ speciell für diese Holzart folgende Schwankungen von λ_1 bei verschiedenen Altersaltern und Bonitäten:

⁵⁹ Dieselbe findet sich mit einigen unbedeutenden numerischen Abänderungen schon in der früher citirten Schrift Preßler's „Das Gesetz der Stammbildung“, pag. 131.

⁶⁰ S. h. dessen in der 56. Anmerkung citirtes Werk, pag. 245, 246, 247.

⁶¹ „Die Fichte in Bezug auf Ertrag, Zuwachs und Form.“ Berlin, 1877. Verlag von J. Springer.

Holzalter		1. Bonität	2. Bonität	3. Bonität
21 bis 40 Jahre		0.30 bis 0.66	0.27 bis 0.70	— bis —
41 „ 60 „		0.34 „ 0.60	0.37 „ 0.79	0.31 „ 0.88
61 „ 80 „		0.40 „ 0.59	0.35 „ 0.67	0.36 „ 0.61
81 „ 111 „		0.41 „ 0.58	0.42 „ 0.58	— „ —

— Nach diesen Daten⁶² erstrecken sich mithin die Variationen von λ_1 von 0.27 bis 0.88, während nach den neuesten gleichfalls auf die Fichte bezüglichen Untersuchungen Prof. Kunze's ihre Schaftformzahlen nur zwischen 0.320 und 0.775 variiren⁶³.

So mannigfaltig nun auch die Abänderungen sind, welche λ_1 nach den hier gegebenen Zusammenstellungen nicht allein für verschiedene, sondern selbst für eine und dieselbe Holzart aufweist, so genügen doch alle in a), b), c) und d) angeführten Specialisirungen dieser Größe der für $\alpha = \frac{1}{20}$ aus unserer Tabelle hervorgehenden Bedingung: $0.132458 < \lambda_1 < 1$, wonach unsere Aufgabe die Gleichung (74) bezügliche Frage für sämtliche bisher eruierte Normalformzahlen bejahend zu beantworten ist. — Ob dies eben allgemein von den unechten Formzahlen gilt, läßt sich hieraus allerdings noch nicht mathematisch strenge deduciren, wohl aber in jedem gegebenen Falle durch numerische Berechnung⁶⁴ des Ausdruckes:

$$(75) \dots \tau = \lambda_1^{-1} \delta \log (\delta^{-1}) = \frac{1-\alpha}{\lambda_1} \log \left(\frac{1}{1-\alpha} \right)$$

sehr leicht entscheiden, indem die Forderung: $\frac{1}{\delta} < \lambda_1 < 1$ offenbar den beiden folgenden: $\lambda_1 < 1$ und: $\tau < \frac{\log e}{e} = 0.1597680$ äquivalent ist.

Fünfte Bedingung:

Die in der Relation (73) charakterisirte krumme Fläche muß endlich beschaffen sein, daß speciell der dem Achsenpunkt A_1 zugehörige Querschnitt des von ihr begrenzten Körpers seinem Inhalte nach mit der im Abstand $SA_1 = SH - A_1H = (1 - \alpha_1)l = \delta_1 l$ von S gelegenen Stammquersfläche identisch ist, resp. zwischen \bar{F} , F_1 ; δ , δ_1 und c die Beziehung:

$$\lim_{z=\delta_1 l} g = \bar{F} \lim_{z=\delta_1 l} \left\{ \frac{c l^s z^r + l^r z^s}{(c \delta^r + \delta^s)^{l^r+s}} \right\} = \bar{F} \left(\frac{c \delta_1^r + \delta_1^s}{c \delta^r + \delta^s} \right) = F_1$$

stattfindet. Dieselbe erlaubt nach Einführung der Abkürzungen: $\frac{\bar{F}}{F_1} = m$, $\frac{\delta}{\delta_1} = c$ auch die Darstellungsweise: $m(c + \delta_1^{s-r}) = c n^r + \delta_1^{s-r} n^s$ und wird augenscheinlich

⁶² Zur richtigen Würdigung dieser Angaben diene die Thatfache, daß dieselben auf Untersuchungen basirt sind, welche die k. württemberg. forstliche Versuchsanstalt in 99 dem Alter und der Bonität nach verschiedenen Fichtenbeständen an 1536 Stämmen angestellt hat.

⁶³ Nach einer gütigen mündlichen Mittheilung Prof. Kunze's gelegentlich meines Aufenthaltes in Tharand. (8. und 9. August 1877).

⁶⁴ Um die hierbei nöthige Verwandlung von $1 - \alpha = 1 - \frac{1.3}{l}$ in den entsprechenden Decimalbruch möglichst Zeitersparnis durchzuführen, benütze man, falls keine Rechenmaschine zur Hand ist, das vortreffliche Werk: Table of the reciprocals of numbers, from 1 to 100,000, with their differences, by which the reciprocals of numbers may be obtained up to 10,000,000. — By. Lieut.-Col. W. H. Oakes. London 1877.

durch befriedigt, daß wir die letzte bisher unbestimmt gebliebene GröÙe c nach den Quotienten⁶⁵:

$$(76) \dots c = \left(\frac{m-n^s}{n^r-m} \right) \delta_1^{s-r}$$

eigen. Da nun die jeweiligen Werthe von δ und δ_1 ebenso wie jene von m und s stets von einander verschieden ausfallen, resp. die Differenzen: $m-n^s$ und n^r-m nicht gleichzeitig verschwinden können, so ist hiemit der Nachweis abgeschlossen, daß sich das Problem II für $\frac{1}{\delta} < \lambda_1 < 1$ auf Grundlage der Flächengleichung (73) in der That vollständig und identisch lösen läßt.

Es erwächst uns jetzt nur noch die Aufgabe, zu zeigen, wie man mit Hilfe der Relation (74) die irgend welchen Specialisirungen von α und λ_1 correspondirenden numerischen Werthe von r und s finden kann. Zu diesem Zwecke bedienen wir uns der Substitution: $u = \frac{t}{\log(\delta^{-1})} - 1$, für welche die Function v in:

$$\frac{(1+u)\delta^{1+u}}{\delta} = \frac{t \times \text{num} \{(1+u) \log \delta\}}{\delta \log(\delta^{-1})} = \frac{t \times \text{num}(-t)}{\delta \log(\delta^{-1})} = \frac{t 10^{-t}}{\delta \log(\delta^{-1})}$$

umwandelt, mithin aus (74) zur Ermittlung von t die transcendente Gleichung:

$$(77) \dots t 10^{-t} = \lambda_1^{-1} \delta \log(\delta^{-1}) = \tau$$

auflöst. Dieselbe besitzt, da das für $t = \log e = 0.4342945$ eintretende Maximum des Productes: $t 10^{-t}$ mit $\frac{\log e}{e}$ zusammenfällt, für jeden zwischen 0 und 0.1597680

liegenden Specialwerth von τ zwei den Bedingungen: $0 < t_1 < \log e$, $\log e < t_2 < \infty$ genügende positive Wurzeln: t_1 , t_2 , deren erste Näherungswerthe: t'_1 , t'_2 mittelst auf Seite 49 stehenden Tabelle⁶⁶ nach folgenden Regeln zu berechnen sind:

1. Um t'_1 zu ermitteln, kürze man τ vorerst auf fünf Decimalen ab und setze zu der durch die letzteren gebildeten Zahl N in den mit 0, 1, 2, . . . 9 beschriebenen Verticalspalten zwischen $t = 0.00$ und $t = 0.43$ die nächste kleinere Zahl N_1 , deren Argument unmittelbar die drei ersten Ziffern von t'_1 liefert. Subtrahirt man hierauf N_1 von N und der in der Tafel neben N_1 stehenden größeren Zahl N_2 , so bestimmt die erste, eventuell zu corrigirende Decimale des Quotienten $\frac{N-N_1}{N_2-N_1}$ noch die vierte Ziffer von t'_1 .

2. Um ferner t'_2 zu finden, eruiere man zu N unter den auf 15976 liegenden Zahlen vor Allem die nächste größere, N' , indem der ihr correspondirende Werth von t mit den Anfangsziffern von t'_2 zusammenfällt; die nächste Ziffer dieser Unbekannten entspricht dann der ersten Decimale des

⁶⁵ Hieraus ergeben sich, wenn P_1 mit der ersten, resp. letzten regelmäßigen Stammquerfläche identisch wird, die Gleichungen:

$$c = \frac{\mu - (\delta v)^s}{(\delta v)^r - \mu} \left(\frac{1}{v} \right)^{s-r} \quad \text{beziehungsweise:} \quad c = \frac{\mu' - (\delta v')^s}{(\delta v')^r - \mu'} \left(\frac{1}{v'} \right)^{s-r}$$

um unter diesen Annahmen P_1 in P'' , resp. P''_1 in $\frac{1}{v'}$ resp. $\frac{1}{v'}$ übergeht.

⁶⁶ Da die numerische Bestimmung des Ausdrucks: $t 10^{-t}$ für jedes positive t auf ein Resultat von Gestalt: $0.\beta$ führen muß — unter β irgend eine meist unbegrenzte Reihe von Decimalen verstanden —, so ist zur Kenntniß des letzteren in jedem gegebenen Falle nur jene von β erforderlich. Die vorliegende Tabelle gibt nun die den Substitutionen: $t = 0.00, 0.01, 0.02, \dots 3.97, 3.98, 3.99$ und: $t = 4.0, 4.1, 4.2, \dots 5.7, 5.8, 5.9$ correspondirenden Werthe der Größe β von $t = 0.00$ bis $t = 3.99$ auf fünf, von $t = 3.90$ bis $t = 5.9$ sechs Decimalen genau und liefert insofern eine für die Praxis vollständig ausreichende Uebersicht der Substitutionen von $t 10^{-t}$.

Quotienten $\frac{N' - N}{N' - N''}$, dessen Dividend durch die Differenz zwischen N' und N dessen Divisor durch jene zwischen N' und der in der Tabelle neben N' stehenden nächst kleineren Zahl N'' gebildet wird.

Sind auf diese Art einmal t'_1 und t'_2 gewonnen, so lassen sich nunmehr t_1 und t_2 durch wiederholte Anwendung der jedem Näherungswert t , zugehörigen Correcturformel:

$$(78) \dots \Delta t' = \frac{\tau - t' 10^{-u}}{\{1 - t' (\log e)^{-1}\} 10^{-u}} = \frac{\tau 10^{-u} - t'}{1 - 2.3025851 t'}$$

mit beliebiger Genauigkeit ableiten und schließlich mittelst der Gleichungen:

$$(79) \dots r = \frac{t_1}{\log(\delta^{-1})} - 1, \quad (80) \dots s = \frac{t_2}{\log(\delta^{-1})} - 1$$

auch die entsprechenden Zahlenwerthe von r und s definitiv feststellen. — Zur praktischen Erläuterung dieses Verfahrens mögen hier folgende drei Beispiele mitgetheilt werden:

a) Durch welche Relation zwischen drei veränderlichen Coordinaten kann auf Grundlage von (73) die Mantelflächen solcher Stämme zu definiren, deren Formzahlen λ_1 , falls \bar{F} regelmässig mit der im Abstände $\frac{1}{3} l$ von F gelegenen Stammquersfläche identificirt wird, den constanten Werth: 0.75 besitzen? — 3. diesem Falle ist $\delta = \frac{2}{3}$, $\tau = \frac{8}{9} \log \frac{3}{2} = 0.1565256$, also:

$$t'_1 = 0.352, \Delta t'_1 = \frac{0.0000346}{0.1894900} = 0.0001826; t'_2 = 0.528, \Delta t'_2 = \frac{0.0000590}{0.2157649} = 0.0002734;$$

$$t_1 = 0.3521826, r = \frac{t_1}{\log \frac{3}{2}} - 1 = 1; t_2 = 0.5282734, s = \frac{t_2}{\log \frac{3}{2}} - 1 = 1.9999 \dots$$

für welche Daten die allgemeine Flächengleichung: (73) offenbar in:

$$(81) \dots \left(\frac{x}{a}\right)^p + \left(\frac{y}{b}\right)^q = \left\{ \frac{9(c l + z) z}{2(3c + 2) l^2} \right\}^{\frac{pq}{p+q}}$$

übergeht. Hieraus ergeben sich unter der speciellen Annahme: $p = q = 2$, je nachdem wir die arbiträre Constante c gleich 0 oder ∞ setzen, die beiden Relationen

$$(82) \dots \left(\frac{x}{a}\right)^2 + \left(\frac{y}{b}\right)^2 = \left(\frac{3z}{2l}\right)^2 \text{ beziehungsweise: } (83) \dots \left(\frac{x}{a}\right)^2 + \left(\frac{y}{b}\right)^2 = \frac{3z}{2l}$$

deren geometrische Deutung sich sehr einfach gestaltet. Die erstere gehört nämlich einem geraden elliptischen Kegel von der Achsenlänge l an, dessen Grundfläche mit den Halbachsen: $\frac{3}{2} a$ und $\frac{3}{2} b$ versehen ist, während die letztere ein elliptisches Paraboloid charakterisirt, dessen Grundfläche die Halbachsen: $\frac{1}{2} a$ [6 mal

$\frac{1}{2} b] / 6$ aufweist. Es gilt daher die in den Anfangsbedingungen dieses Beispiels mittelbar angenommene Cubirungsformel: $V = \frac{3}{4} \bar{F} l$ unter Anderem auch für

den geraden Kreiskegel und das Rotationsparaboloid,⁶⁷ was übrigens schon von Höpfel bewiesen worden ist.

⁶⁷ S. h. die im 2. Jahrgange des „Centralblattes für das gesammte Forstwesen“ publicirte Abhandlung d. Verf.: „Ueber einige allgemeine für die Holzmesskunde belangreiche Cubirungsformeln“, pag. 622.

Fünftellige Hilfstafel zur Auflösung der Gleichung: $t 10^{-t} = \tau$.

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
0	00000	00977	01910	02800	03648	04456	05226	05958	06654	07315
1	07943	08539	09103	09637	10142	10619	11069	11493	11892	12267
2	12619	12948	13256	13543	13811	14059	14288	14500	14695	14873
3	15036	15183	15316	15435	15541	15634	15715	15783	15841	15888
4	15924	15951	15968	15976	15975	15967	15950	15926	15894	15856
5	15811	15761	15704	15641	15574	15501	15424	15342	15256	15165
6	15071	14974	14873	14769	14662	14552	14439	14324	14207	14088
7	13967	13844	13719	13593	13466	13337	13207	13076	12945	12812
8	12679	12545	12411	12277	12142	12007	11871	11736	11601	11465
9	11330	11195	11061	10927	10793	10659	10526	10394	10262	10131
0	10000	09870	09741	09613	09485	09358	09232	09107	08983	08860
1	08738	08616	08496	08377	08259	08141	08025	07910	07796	07683
2	07571	07461	07351	07243	07135	07029	06924	06820	06718	06616
3	06515	06416	06318	06221	06125	06030	05937	05844	05753	05663
4	05574	05486	05399	05313	05228	05145	05062	04981	04901	04822
5	04743	04666	04590	04515	04441	04368	04297	04226	04156	04087
6	04019	03952	03886	03821	03757	03694	03632	03570	03510	03451
7	03392	03334	03277	03221	03166	03112	03059	03006	02954	02903
8	02853	02803	02755	02707	02660	02613	02568	02523	02478	02435
9	02392	02350	02308	02268	02227	02188	02149	02111	02073	02036
0	02000	01964	01929	01895	01861	01827	01794	01762	01730	01699
1	01668	01638	01608	01579	01550	01522	01494	01467	01440	01414
2	01388	01363	01338	01313	01289	01265	01242	01219	01197	01174
3	01153	01131	01110	01090	01070	01050	01030	01011	00992	00974
4	00955	00938	00920	00903	00886	00869	00853	00837	00821	00806
5	00791	00776	00761	00747	00733	00719	00705	00692	00679	00666
6	00653	00641	00628	00617	00605	00593	00582	00571	00560	00549
7	00539	00528	00518	00508	00499	00489	00480	00470	00461	00452
8	00444	00435	00427	00419	00411	00403	00395	00387	00380	00372
9	00365	00358	00351	00344	00338	00331	00325	00318	00312	00306
0	00300	00294	00288	00283	00277	00272	00267	00261	00256	00251
1	00246	00241	00237	00232	00227	00223	00219	00214	00210	00206
2	00202	00198	00194	00190	00186	00183	00179	00176	00172	00169
3	00165	00162	00159	00156	00153	00150	00147	00144	00141	00138
4	00135	00133	00130	00127	00125	00122	00120	00118	00115	00113
5	00111	00108	00106	00104	00102	00100	00098	00096	00094	00092
6	00090	00089	00087	00085	00083	00082	00080	00078	00077	00075
7	00074	00072	00071	00069	00068	00067	00065	00064	00063	00061
8	00060	00059	00058	00057	00056	00054	00053	00052	00051	00050
9	00049 ₁	00048 ₁	00047 ₁	00046 ₂	00045 ₂	00044 ₃	00043 ₄	00042 ₅	00041 ₇	00040 ₈
4	00040 ₀	00032 ₆	00026 ₃	00021 ₆	00017 ₅	00014 ₂	00011 ₆	00009 ₄	00007 ₆	00006 ₂
5	00005 ₀	00004 ₁	00003 ₃	00002 ₇	00002 ₁	00001 ₇	00001 ₄	00001 ₁	00000 ₉	00000 ₇

b) Welche Specialform von (73) entspricht den Substitutionen: $\alpha = 0.1904438$, $\lambda_1 = 0.6695403$? — Dies vorausgesetzt, erhalten wir für τ , t'_1 , t_1 ; t'_2 , t_2 ; r , s der Reihe nach die Werthe:

$\tau = 0.1109406$, $t'_1 = 0.161$, $t_1 = 0.1605677$; $t'_2 = 0.918$, $t_2 = 0.9175296$
 $r = \frac{3}{4}$, $s = 9$, mithin aus (31) in letzter Linie die ziemlich complicirte Gleichung

$$(84) \dots \left(\frac{x}{a}\right)^p + \left(\frac{y}{b}\right)^q = \left\{ \frac{c l^9 z^{\frac{3}{4}} + l^{\frac{3}{4}} z^9}{(0.8534641c + 0.1493562) l^{\frac{39}{4}}} \right\}^{\frac{pq}{p+q}}.$$

c) Ist endlich für eine Reihe gleichartiger Stämme $\alpha = 0.0929365$, $\lambda_1 = 0.3349862$, resp. $\tau = 0.1147071$, so bestehen hinsichtlich t'_1 , t_1 ; t'_2 , t_2 ; r und s die Identitäten:

$t'_1 = 0.169$, $t_1 = 0.1694492$; $t'_2 = 0.890$, $t_2 = 0.8896086$, $r = 3$, $s = 20$
 wonach die allgemeine Gleichung ihrer Mantelflächen folgende Schreibweise gestattet

$$(85) \dots \left(\frac{x}{a}\right)^p + \left(\frac{y}{b}\right)^q = \left\{ \frac{(c l^{17} + z^{17}) z^3}{(0.7462995c + 0.1421523) l^{20}} \right\}^{\frac{pq}{p+q}}$$

Außerdem dürften diese Beispiele die große Mannigfaltigkeit der unter (73) subsumirbaren Flächen ersichtlich machen, welche, nebenbei bemerkt, auch sämmtliche durch (31) zu charakterisirende Gebilde als einfache Specialformen umfassen. Denn sobald für die in Betracht gezogenen Specialisirungen von \bar{F} , F_1 , δ , δ_1 und λ_1 der numerische Werth des Ausdruckes:

$$(86) \dots \frac{\log \bar{F} - \log F_1}{\log \delta - \log \delta_1} = \frac{\log m}{\log n}$$

mit einem der Exponenten r , s übereinstimmt, reducirt sich (73) gemäß den Formeln

$$\lim_{n \rightarrow \infty} c = \infty, \lim_{c \rightarrow \infty} \left\{ \frac{c l^r z^r + l^r z^s}{(c \delta^r + \delta^s) l^{r+s}} \right\} = \lim_{c \rightarrow \infty} \left\{ \frac{l^r z^r + c^{-1} l^r z^s}{(\delta^r + c^{-1} \delta^s) l^{r+s}} \right\} = \left(\frac{z}{\delta l}\right)^r,$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} c = 0, \lim_{c \rightarrow 0} \left\{ \frac{c l^r z^r + l^r z^s}{(c \delta^r + \delta^s) l^{r+s}} \right\} = \left(\frac{z}{\delta l}\right)^s \text{ auf die einfache Gleichung}$$

$$(87) \dots \left(\frac{x}{a}\right)^p + \left(\frac{y}{b}\right)^q = \left(\frac{z}{\delta l}\right)^{\frac{pq \log m}{(p+q) \log n}}$$

welche sich von (31) nur insoferne unterscheidet, als hier an die Stelle von l und r die gleichartigen Größen δl und $\frac{\log m}{\log n}$ getreten sind.

Zur theoretischen Ergänzung unserer über die Relation (74) angestellten Betrachtungen erlauben wir uns schließlich noch folgende Sätze kurz zu erwähnen:

1. Für sehr kleine Werthe von τ gelingt die Berechnung von r am schnellsten mit Hilfe des Ausdruckes:⁶⁸

$$(88) \dots r = \frac{\delta}{\lambda_1} \left\{ 1 + \frac{\tau}{\log e} + \frac{3}{2} \left(\frac{\tau}{\log e}\right)^2 + \dots + \frac{(k+1)^{k-1}}{k!} \left(\frac{\tau}{\log e}\right)^k + \dots \right\} - 1$$

dessen allgemeine Richtigkeit leicht darzulegen ist. Transformirt man nämlich die Beziehung (77) in: $t = \tau 10^t$, so liefert das Reversionstheorem von Lagrang unter Berücksichtigung der Formeln:

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{d(10^{2t})}{dt} = \frac{2}{\log e}, \lim_{t \rightarrow 0} \frac{d^2(10^{3t})}{dt^2} = \left(\frac{3}{\log e}\right)^2, \lim_{t \rightarrow 0} \frac{d^3(10^{4t})}{dt^3} = \left(\frac{4}{\log e}\right)^3, \\ \dots \dots \lim_{t \rightarrow 0} \frac{d^k \{10^{(k+1)t}\}}{dt^k} = \left(\frac{k+1}{\log e}\right)^k \dots \dots$$

⁶⁸ Unter der speciellen Voraussetzung: $\alpha = 0$ folgt hieraus wegen $\delta = 1$, $\tau = 0$, $\lambda_1 = \lambda$ wieder die Formel (34).

zur Bestimmung der Wurzel t_1 , die für $0 \leq \tau < \frac{\log e}{e}$ convergente Reihe:

$$t_1 = \tau + \frac{\tau^2}{2!} \left(\frac{2}{\log e} \right) + \frac{\tau^3}{3!} \left(\frac{3}{\log e} \right)^2 + \dots + \frac{\tau^{k+1}}{(k+1)!} \left(\frac{k+1}{\log e} \right)^k + \dots \text{ in inf.}$$

deren Substitution in (79) unmittelbar auf das Resultat (88) führt.

2. Sind allgemein \bar{u}_k, \bar{u}_{k+1} zwei den Annahmen: $\alpha = \frac{1}{k}, \alpha = \frac{1}{k+1}$ correspondirende obere Grenzen von r , so nähert sich die Differenz: $\bar{u}_k = \bar{u}_{k+1} - \bar{u}_k$ mit wachsendem k immer mehr und mehr der Einheit, wofür schon die auf Seite 508 mitgetheilte Tabelle einen Beleg liefert, aber auch ein analytischer Beweis erbracht werden kann. Zu diesem Zwecke bilden wir durch Subtraction der keiner weiteren Erklärung bedürftigen Identitäten:

$$\bar{u}_{k+1} = \left\{ \log e : \log \left(1 + \frac{1}{k} \right) \right\} - 1, \bar{u}_k = - \left\{ \log e : \log \left(1 - \frac{1}{k} \right) \right\} - 1$$

in der Gleichung: $\Delta \bar{u}_k = \log e \log \left(1 - \frac{1}{k^2} \right) : \log \left(1 + \frac{1}{k} \right) \log \left(1 - \frac{1}{k} \right)$, in welcher die der rechter Hand stehende Quotient nach Substitution der Entwicklungen:

$$\log e \log \left(1 - \frac{1}{k^2} \right) = - \frac{\log^2 e}{k^2} \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{(n+1)k^{2n}} = - \frac{\log^2 e}{k^2} \left(1 + \frac{1}{2k^2} + \frac{1}{3k^4} + \dots \right),$$

$$\log \left(1 + \frac{1}{k} \right) \log \left(1 - \frac{1}{k} \right) = - \frac{\log^2 e}{k^2} \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n}{(n+1)k^n} \times \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{(n+1)k^n} =$$

$$= - \frac{\log^2 e}{k^2} \left(1 + \frac{5}{12k^2} + \frac{47}{180k^4} + \frac{319}{1680k^6} + \frac{1879}{12600k^8} + \dots \right)$$

so daß ohne Schwierigkeit in eine unendliche Reihe verwandelt läßt, und erhalten auf diese Art für $\Delta \bar{u}_k$ die interessante Formel:

$$(89) \dots \Delta \bar{u}_k = 1 + \frac{1}{12k^2} + \frac{3}{80k^4} + \frac{275}{12096k^6} + \frac{8183}{518400k^8} + \dots \text{ in inf.}$$

So oft wir demnach zweite und höhere Potenzen von $\frac{1}{k}$ ohne merklichen Fehler vernachlässigen dürfen, wird $\Delta \bar{u}_k$ geradezu gleich 1, womit unsere letzte Behauptung vollständig begründet erscheint.

III.

Es seien für irgend einen Stamm von der Achsenlänge l die Inhalte: $F_1, F_2, \dots F_k, \dots F_m$ von m Querschnitten nebst deren Abständen: $l_1 = \delta_1 l, l_2 = \delta_2 l, \dots l_k = \delta_k l, \dots l_m = \delta_m l$ von der Stammmitte S gegeben, ferner noch die Maximalstärke D_k des Querschnittes F_k und die auf ihn bezogene Stammformzahl λ_k bekannt. Wie ist auf Grundlage dieser Daten die Mantelfläche eines stammsartigen Stammes am einfachsten analytisch zu beschreiben?

Um diese Frage allgemein beantworten zu können, gehen wir von der Längengleichung:

$$(90) \dots \left(\frac{x}{a} \right)^p + \left(\frac{y}{b} \right)^q = \left\{ \frac{z (l^n + c_1 l^{n-1} z + c_2 l^{n-2} z^2 + \dots + c_m z^m)}{\delta_k (1 + c_1 \delta_k + c_2 \delta_k^2 + \dots + c_m \delta_k^m) l^{n+1}} \right\}^{\frac{pq}{p+q}}$$

in welcher nach Feststellung der die mittleren Formen der untersuchten Stammschnitte charakterisirenden Specialwerthe von p und q im Ganzen noch + 2 unbestimmte Parameter: $a, b; c_1, c_2, \dots c_m$ enthält, also durch

richtige Wahl der letzteren einer gleichen Zahl von Bedingungen angepaßt werden kann. Als solche betrachten wir nunmehr die $m+2$ in unseren Problem enthaltenen Angaben und wollen im Folgenden versuchen, dieselben in möglichst übersichtlicher Gestalt in die Relation (90) einzuführen.

Zu diesem Zwecke ermitteln wir vorerst analog wie bei den Problemen I und II mit Hilfe von (90) die irgend einer Abscisse z zugehörige Quersfläche g

$$g = ab \varphi(p, q) \left\{ \frac{z(l^m + c_1 l^{m-1} z + c_2 l^{m-2} z^2 + \dots + c_m z^m)}{\delta_k (1 + c_1 \delta_k + c_2 \delta_k^2 + \dots + c_m \delta_k^m) l^{m+1}} \right\},$$

welcher Ausdruck, da g für $z = \delta_k l$ gleich F_k werden muß, resp. der Factor $ab \varphi(p, q)$ mit F_k identisch ist, auch die Schreibweise:

$$(91) \dots g = F_k \left\{ \frac{z(l^m + c_1 l^{m-1} z + c_2 l^{m-2} z^2 + \dots + c_m z^m)}{\delta_k (1 + c_1 \delta_k + c_2 \delta_k^2 + \dots + c_m \delta_k^m) l^{m+1}} \right\}$$

gestattet. Setzen wir dann, entsprechend unseren ursprünglichen Feststellungen in (91) z der Reihe nach gleich $\delta_1 l, \delta_2 l, \dots, \delta_{k-1} l, \delta_{k+1} l, \dots, \delta_m l$ und gleichzeitig $g = F_1, F_2, \dots, F_{k-1}, F_{k+1}, \dots, F_m$, so ergeben sich nach Substitution der Abkürzungen:

$$\frac{F_k}{F_1} = \mu_1, \frac{F_k}{F_2} = \mu_2, \dots, \frac{F_k}{F_{k-1}} = \mu_{k-1}, \frac{F_k}{F_{k+1}} = \mu_{k+1}, \dots, \frac{F_k}{F_m} = \mu_m$$

und einigen leichten Transformationen die $m-1$ Beziehungen:

$$(\delta_k^2 - \delta_1^2 \mu_1) c_1 + (\delta_k^3 - \delta_1^3 \mu_1) c_2 + \dots + (\delta_k^{m+1} - \delta_1^{m+1} \mu_1) c_m = \delta_1 \mu_1 - \delta_k,$$

$$(\delta_k^2 - \delta_2^2 \mu_2) c_1 + (\delta_k^3 - \delta_2^3 \mu_2) c_2 + \dots + (\delta_k^{m+1} - \delta_2^{m+1} \mu_2) c_m = \delta_2 \mu_2 - \delta_k,$$

$$(\delta_k^2 - \delta_{k-1}^2 \mu_{k-1}) c_1 + (\delta_k^3 - \delta_{k-1}^3 \mu_{k-1}) c_2 + \dots + (\delta_k^{m+1} - \delta_{k-1}^{m+1} \mu_{k-1}) c_m = \delta_{k-1} \mu_{k-1} - \delta_k,$$

$$(\delta_k^2 - \delta_{k+1}^2 \mu_{k+1}) c_1 + (\delta_k^3 - \delta_{k+1}^3 \mu_{k+1}) c_2 + \dots + (\delta_k^{m+1} - \delta_{k+1}^{m+1} \mu_{k+1}) c_m = \delta_{k+1} \mu_{k+1} - \delta_k,$$

$$(\delta_k^2 - \delta_m^2 \mu_m) c_1 + (\delta_k^3 - \delta_m^3 \mu_m) c_2 + \dots + (\delta_k^{m+1} - \delta_m^{m+1} \mu_m) c_m = \delta_m \mu_m - \delta_k,$$

zu welchen gemäß den beiden letzten in unserer Aufgabe vorkommenden Bestimmungen noch die Relationen:

$$\begin{aligned} 2a &= D_k \int_0^l g dz = F_k \int_0^l \frac{z(l^m + c_1 l^{m-1} z + c_2 l^{m-2} z^2 + \dots + c_m z^m) dz}{\delta_k (1 + c_1 \delta_k + c_2 \delta_k^2 + \dots + c_m \delta_k^m) l^{m+1}} = \\ &= F_k \int_0^1 \frac{u(1 + c_1 u + c_2 u^2 + \dots + c_m u^m) du}{\delta_k (1 + c_1 \delta_k + c_2 \delta_k^2 + \dots + c_m \delta_k^m)} = \left\{ \frac{1}{2} + \frac{1}{3} c_1 + \frac{1}{4} c_2 + \dots + \frac{1}{m+2} c_m \right\} F_k l = \\ &= \lambda_k F_k l \text{ hinzutreten. Die erste derselben liefert im Vereine mit der Identität } \end{aligned}$$

$ab \varphi(p, q) = F_k$ direct die jeweiligen Werthe von a und b , die zweite, welche sich auch in der Form:

$$\left(\delta_k^2 \lambda_k - \frac{1}{3} \right) c_1 + \left(\delta_k^3 \lambda_k - \frac{1}{4} \right) c_2 + \dots + \left(\delta_k^{m+1} \lambda_k - \frac{1}{m+2} \right) c_m = \frac{1}{2} - \delta_k \lambda_k$$

wiedergeben läßt, ergänzt die $m-1$ übrigen für c_1, c_2, \dots, c_m aufgestellten Bedingungen zu einem System von m hinsichtlich dieser Unbekannten linearen Gleichungen, wonach wir zu folgendem Schlusse berechtigt sind⁶⁹:

Die Relation (90) ermöglicht stets eine vollständige und eindeutige Lösung des dritten Problems, sobald für die betreffende Specialisirungen von $\delta_1, \delta_2, \dots, \delta_m; \mu_1, \mu_2, \dots, \mu_m$ und λ_k die Determinante:

⁶⁹ Der mit der Determinantentheorie noch nicht vertraute Leser dürfte sich die zum Verständniß dieses Satzes nöthigen Vorgebiffe am raschesten durch das Studium der Broschüre: „Die Determinanten, elementar behandelt“ von Dr. D. Heffe (Leipzig 1871) oder des Werkes: „Einführung in die Theorie der Determinanten zum Gebrauche an Mittelschulen, sowie zum Selbstunterricht“ von Prof. E. Bartl (Prag, 1878) aneignen.

$$\begin{array}{ccccccc} \delta_k^2 \lambda_k - \frac{1}{3}, & \delta_k^3 \lambda_k - \frac{1}{4}, & \delta_k^4 \lambda_k - \frac{1}{5}, & \dots & \delta_k^{m+1} \lambda_k - \frac{1}{m+2} \\ \delta_k^2 - \delta_1^2 \mu_1, & \delta_k^3 - \delta_1^3 \mu_1, & \delta_k^4 - \delta_1^4 \mu_1, & \dots & \delta_k^{m+1} - \delta_1^{m+1} \mu_1 \\ \delta_k^2 - \delta_2^2 \mu_2, & \delta_k^3 - \delta_2^3 \mu_2, & \delta_k^4 - \delta_2^4 \mu_2, & \dots & \delta_k^{m+1} - \delta_2^{m+1} \mu_2 \\ \delta_k^2 - \delta_{k-1}^2 \mu_{k-1}, & \delta_k^3 - \delta_{k-1}^3 \mu_{k-1}, & \delta_k^4 - \delta_{k-1}^4 \mu_{k-1}, & \dots & \delta_k^{m+1} - \delta_{k-1}^{m+1} \mu_{k-1} \\ \delta_k^2 - \delta_{k+1}^2 \mu_{k+1}, & \delta_k^3 - \delta_{k+1}^3 \mu_{k+1}, & \delta_k^4 - \delta_{k+1}^4 \mu_{k+1}, & \dots & \delta_k^{m+1} - \delta_{k+1}^{m+1} \mu_{k+1} \\ \delta_k^2 - \delta_m^2 \mu_m, & \delta_k^3 - \delta_m^3 \mu_m, & \delta_k^4 - \delta_m^4 \mu_m, & \dots & \delta_k^{m+1} - \delta_m^{m+1} \mu_m \end{array}$$

von der Null verschieden ausfällt, und c_1, c_2, \dots, c_m der analogen Forderung:

$$1 + c_1 \delta_k + c_2 \delta_k^2 + \dots + c_m \delta_k^m \geq 0$$

genügen. Zugleich geht aus diesen Betrachtungen hervor, daß, je größer m ist, desto mehr Querflächen zur Bestimmung der in (90) enthaltenen arbiträren Parameter erforderlich sind, auf welche Wahrnehmung sich natürlich die weitere Frage knüpft, ob man sich über die zur mathematischen Charakteristik einer gegebenen Stammform nöthige Minimalzahl von Querflächen vielleicht auf empirischem Wege unterrichten kann. Um hierüber in's Klare zu kommen, transformiren wir die Formel (91) durch Einführung der Substitutionen:

$$m + 1 = n,$$

$$\begin{aligned} \frac{F_k}{\delta_k (1 + c_1 \delta_k + \dots + c_{n-1} \delta_k^{n-1}) l} &= C_1, \quad \frac{c_1 F_k}{\delta_k (1 + c_1 \delta_k + \dots + c_{n-1} \delta_k^{n-1}) l^2} = C_2, \\ \frac{c_2 F_k}{\delta_k (1 + c_1 \delta_k + \dots + c_{n-1} \delta_k^{n-1}) l^3} &= C_3, \dots \frac{c_{n-1} F_k}{\delta_k (1 + c_1 \delta_k + \dots + c_{n-1} \delta_k^{n-1}) l^n} = C_n \end{aligned}$$

auf:

$$(92) \dots g = C_1 z + C_2 z^2 + C_3 z^3 + \dots + C_n z^n,$$

und nehmen außerdem an, daß g speciell für $z = x_1, x_2, x_3, \dots, x_n$ erfahrungsgemäß die Werthe: $f_1, f_2, f_3, \dots, f_n$ erhalten mag. Dies vorausgesetzt, verwandelt sich die Gleichung (92) nach Elimination aller in ihr auftretenden Coefficienten: $C_1, C_2, C_3, \dots, C_n$ nunmehr in den Ausdruck:

$$\begin{aligned} g &= \frac{z(z-x_2)(z-x_3)\dots(z-x_n)}{x_1(x_1-x_2)(x_1-x_3)\dots(x_1-x_n)} f_1 + \frac{z(z-x_1)(z-x_3)\dots(z-x_n)}{x_2(x_2-x_1)(x_2-x_3)\dots(x_2-x_n)} f_2 + \dots \\ &+ \frac{z(z-x_1)\dots(z-x_{k-1})(z-x_{k+1})\dots(z-x_n)}{x_k(x_k-x_1)\dots(x_k-x_{k-1})(x_k-x_{k+1})\dots(x_k-x_n)} f_k + \dots + \frac{z(z-x_1)\dots(z-x_{n-1})}{x_n(x_n-x_1)\dots(x_n-x_{n-1})} f_n, \end{aligned}$$

aus welchem schließlich für das von $z=0$ bis $z=l$ gerechnete Volumen V des Körpers, dessen Mantelfläche durch eine Relation von der Gestalt (90) definiert werden kann, die Cubirungsformel:

$$\begin{aligned} (93) \dots V &= \\ &= f_1 \int_0^l \frac{z(z-x_2)(z-x_3)\dots(z-x_n)}{x_1(x_1-x_2)(x_1-x_3)\dots(x_1-x_n)} dz + f_2 \int_0^l \frac{z(z-x_1)(z-x_3)\dots(z-x_n)}{x_2(x_2-x_1)(x_2-x_3)\dots(x_2-x_n)} dz + \\ &+ \dots + f_n \int_0^l \frac{z(z-x_1)(z-x_2)\dots(z-x_{n-1})}{x_n(x_n-x_1)(x_n-x_2)\dots(x_n-x_{n-1})} dz \end{aligned}$$

resultirt. Da sich nun dieselbe andererseits aus der unserer letzten Abhandlung⁷⁰ Grunde gelegten Beziehung (2) durch die Substitutionen: $x_0 = 0, f_0 = 0$ auch direct ableiten läßt⁷¹, so gilt offenbar folgender Satz:

⁷⁰ „Ueber einige allgemeine für die Holzmesskunde belangreiche Cubirungsformeln“, pag. 557.

⁷¹ Bekanntlich hat ja bei einem bestimmten Integrale die Bezeichnungswiese jener Veränderlichen, nach welcher integrirt wird, auf dessen Endwerth keinen Einfluß.

Die Inhaltsbestimmung eines bezüglich seiner Form durch (90) charakterisirten Stammes ist in derselben Weise durchführbar, wie jene eines Rotationskörpers, dessen Mantelfläche durch Drehung einer ebenen Curve von der allgemeinen Gleichung:

$$y^2 = A_1 x + A_2 x^2 + A_3 x^3 + \dots + A_n x^n$$

um die X-Achse des gewählten Coordinatensystemes erzeugt wird.

Hiermit combiniren wir jetzt noch die durch frühere Untersuchungen⁷² erwiesene Thatsache, daß speciell für $f_0 = 0$ und äquidistante Querschnitte $f_1, f_2, f_3, f_4, \dots$ unter Voraussetzung von Meridiancurven ersten, dritten, fünften, siebenten ... Grades die Formeln:

$$V = \frac{1}{2} f_1 l, V = \frac{l}{6} (4 f_1 + f_2), V = \frac{l}{90} \{ 7 f_4 + 12 f_2 + 32 (f_1 + f_3) \},$$

$$V = \frac{l}{840} \{ 41 f_6 + 216 (f_1 + f_5) + 27 (f_2 + f_4) + 272 f_3 \}, \dots$$

respective bei etwaiger Unbestimmbarkeit der Stammgrundfläche die Relationen

$$V = f_1 l, V = \frac{l}{3} \{ 2 (f_1 + f_3) - f_2 \}, V = \frac{l}{20} \{ 11 (f_1 + f_5) + 26 f_3 - 14 (f_2 + f_4) \},$$

$$V = \frac{l}{945} \{ 460 (f_1 + f_7) + 2196 (f_3 + f_5) - 954 (f_2 + f_6) - 2459 f_4 \}, \dots$$

bestehen und erhalten dadurch zur Erledigung der angeregten Frage nachstehende Regel: Will man den irgend einem Systeme gleichartiger Stämme zugehörige Specialwerth von m finden, so bestimme man deren Volumina einerseits durch sorgfältige sectionsweise Cubirung, andererseits nach den eben angeführten Cubirungsformeln, in der Reihe derselben so weit vorschreitend, bis man zu einem Ausdrücke gelangt, welcher die nach dem ersten Verfahren gefundenen wahren Stammhalte im Mittel mit hinlänglicher Genauigkeit liefert. Ist dann allgemein r die Ordnungszahl der dem letzteren correspondirenden Meridiancurve, so fällt m entweder mit $r-1$ oder $r-2$ zusammen, d. h. es genügen, falls gleichzeitig D_k und λ_k bekannt sind, unter allen Umständen je $r-1$ Querschnitte: $F_1, F_2, \dots F_k, \dots F_{r-1}$ zur analytischen Beschreibung der untersuchten Stammformen, wobei man natürlich der Einfachheit wegen F_1, F_2, F_3, \dots unmittelbar mit den in jenem Ausdrücke vorkommenden äquidistanten Querschnitten f_1, f_2, f_3, \dots identificiren kann.

Um endlich noch umfassendere, mit unseren ursprünglichen Annahmen vereinbare Lösungen des Problems III kennen zu lernen, betrachten wir die Gleichung⁷³

⁷² S. h. die in unserer eben citirten Arbeit gewonnenen Gleichungen: (8) und (30); (10) und (33); (17) und (36); (20) und (37); (22) und (38); (24) und (39), deren Gültigkeitsgrenzen durch die Relationen (9) (11), (18), (21), (23) und (25) bestimmt erscheinen.

⁷³ Coincidiren die Functionen: $\Psi_0, \Psi_1, \Psi_2, \dots \Psi_m$ speciell mit $1, (l^{-1} z), (l^{-1} z)^2, \dots (l^{-1} z)^m$ so verwandelt sich die Relation (94) direct in (90), während sie für:

$$\delta_k = \delta, c_1 = \frac{1}{c}, c_2 = c_3 = \dots = c_m = 0, \Psi_0^* = (l^{-1} z)^{r-1}, \Psi_1 = (l^{-1} z)^{r-1}$$

in (73) übergeht und unter den Annahmen:

$$\delta_k = 1, l = h; c_1 = c_2 = \dots = c_m = 0; r_0 = r_1, r'_0 = r_2, \dots;$$

$$\Psi_0 (1, r_1, r_2, \dots) = 1, h^{-1} z \Psi_0 (h^{-1} z, r_1, r_2, \dots) = \Psi (h^{-1} z, r_1, r_2, \dots)$$

mit der Beziehung (55) identisch wird, welche bekanntlich alle von uns untersuchten Lösungen des ersten Problems in sich begreift.

$$(94) \dots \left(\frac{x}{a}\right)^p + \left(\frac{y}{b}\right)^q = Z^{\frac{pq}{p+q}},$$

welcher das rechter Hand stehende Symbol Z dem Quotienten:

$$\frac{z [\Psi_0 (\ell^{-1} z, r_0, r'_0, \dots) + c_1 \Psi_1 (\ell^{-1} z, r_1, r'_1, \dots) + \dots + c_m \Psi_m (\ell^{-1} z, r_m, r'_m, \dots)]}{\partial_k \ell [\Psi_0 (\partial_k r_0, r'_0, \dots) + c_1 \Psi_1 (\partial_k r_1, r'_1, \dots) + \dots + c_m \Psi_m (\partial_k r_m, r'_m, \dots)]}$$

spricht, also neben einer Reihe arbiträrer Constanten: $a, b, p, q; c_1, c_2, \dots, c_m; r_0, r_1, \dots, r_m; r'_0, r'_1, \dots, r'_m; \dots$ noch $m+1$ von einander verschiedene, durch die Bedingungen der Endlichkeit und Stetigkeit von $z=0$ bis $z=l$ beschränkte Functionen der Veränderlichen $z: \Psi_0, \Psi_1, \dots, \Psi_m$ auftreten.

Für $z = \delta_k \ell$ geht Z in 1 über, wonach die Größen a, b, p, q hier gerade wie in (90) zu ermitteln sind, hingegen die Beziehung (91) mit der allgemeineren: $F_k Z$ vertauscht werden muß. Setzen wir ferner zur größeren Uebersichtlichkeit:

$$(95) \dots \delta_k \Psi_s (\delta_k r_s, r'_s, \dots) + \delta_u \mu_u \Psi_s (\delta_u r_s, r'_s, \dots) = P_s(u),$$

treten an die Stelle der $m-1$ ersten für c_1, c_2, \dots, c_m früher aufgestellten Entitäten in diesem Falle die folgenden:

$$c_1 P_1(1) + c_2 P_2(1) + \dots + c_m P_m(1) = -P_0(1),$$

$$c_1 P_1(2) + c_2 P_2(2) + \dots + c_m P_m(2) = -P_0(2),$$

$$c_1 P_1(k-1) + c_2 P_2(k-1) + \dots + c_m P_m(k-1) = -P_0(k-1),$$

$$c_1 P_1(k+1) + c_2 P_2(k+1) + \dots + c_m P_m(k+1) = -P_0(k+1),$$

$$c_1 P_1(m) + c_2 P_2(m) + \dots + c_m P_m(m) = -P_0(m),$$

hrend das $(m+2)$ te in III enthaltene Postulat: $\int_0^l g dz = \lambda_k F_k l$ nach Ein-

ührung der Abkürzung:

$$(96) \dots \delta_k \lambda_k \Psi_s (\delta_k r_s, r'_s, \dots) - \int_s^1 u \Psi_s (u, r_s, r'_s, \dots) du = \gamma_s$$

Relation: $\gamma_1 c_1 + \gamma_2 c_2 + \dots + \gamma_m c_m = -\gamma_0$ bedingt. Sobald wir nun über die bisher unbestimmt gebliebenen Functionen: $\Psi_0, \Psi_1, \dots, \Psi_m$ und Größen: $r_0, r_1, \dots, r_m; r'_0, r'_1, \dots, r'_m; \dots$ derart verfügen, daß die von c_2, \dots, c_m gänzlich unabhängigen Ausdrücke: $\gamma_0, \gamma_1, \dots, \gamma_m; P_0(1), P_1(1), P_m(1); P_0(2), P_1(2), \dots, P_m(2); \dots, P_0(m), P_1(m), \dots, P_m(m)$ die den Forderungen:

$$(97) \dots \begin{array}{cccccc} \gamma_1, & \gamma_2, & \gamma_3, & \dots & \gamma_m \\ P_1(1), & P_2(1), & P_3(1), & \dots & P_m(1) \\ P_1(2), & P_2(2), & P_3(2), & \dots & P_m(2) \\ P_1(k-1), & P_2(k-1), & P_3(k-1), & \dots & P_m(k-1) \\ P_1(k+1), & P_2(k+1), & P_3(k+1), & \dots & P_m(k+1) \\ P_1(m), & P_2(m), & P_3(m), & \dots & P_m(m) \end{array} \leq 0$$

$\dots \Psi_0 (\delta_k r_0, r'_0, \dots) + c_1 \Psi_1 (\delta_k r_1, r'_1, \dots) + c_2 \Psi_2 (\delta_k r_2, r'_2, \dots) + \dots + c_m \Psi_m (\delta_k r_m, r'_m, \dots) \leq 0$ erfüllen, lassen sich die $m+2$ übrigen

(94) aufgenommenen Constanten: $a, b, p, q; c_1, c_2, \dots, c_m$ jederzeit einzeln feststellen, d. h.: Das Problem III gestattet analog wie die unter dasselbe als einfache Specialfälle subsumirbaren Aufgaben I und II unendlich

viele vollständige Lösungen, indem $\Psi_0, \Psi_1, \dots \Psi_m; r_0, r_1, \dots r_m; r'_0, r'_1, \dots r'_m; \dots$ auf unendlich viele Arten den beiden Bedingungen (97) und (98) angepaßt werden können.

Es ließe sich also — unter $D'_k, D''_k; \lambda'_k, \lambda''_k; F'_1, F''_1; F'_2, F''_2; \dots F'_m, F''_m$ die einander correspondirenden Specialwerthe der Größen $D_k, \lambda_k, F_1, F_2, \dots F_m$ für zwei beliebige, derselben Holzart angehörige Stämme von gleicher Achsenlänge verstanden — auf Grundlage der Identitäten:

$$D'_k = D''_k, \lambda'_k = \lambda''_k, F'_1 = F''_1, F'_2 = F''_2, \dots F'_m = F''_m$$

für keine noch so große endliche Anzahl paarweise übereinstimmende Quersflächen mit mathematischer Sicherheit behaupten, daß demzufolge auch den Mantelflächen dieser Stämme genau dieselben Formen zu kommen müßten.

Eine dritte, ebenso wichtige Consequenz der Gleichung (94) ergibt sich schließlich auf folgendem Wege: Wir dividiren die beiden durch partielle Differentiation von (94) nach x und y ableitbaren Formeln:

$$\frac{p x^{p-1}}{a^p} = \frac{p q Z^{\frac{pq}{p+q}-1}}{p+q} \frac{dZ}{dz} \frac{dz}{dx}, \quad \frac{q y^{q-1}}{b^q} = \frac{p q Z^{\frac{pq}{p+q}-1}}{p+q} \frac{dZ}{dz} \frac{dz}{dy}$$

durch einander und differentiiiren das erhaltene Resultat:

$$(99) \dots p b^q x^{p-1} \frac{dz}{dy} = q a^p y^{q-1} \frac{dz}{dx}$$

abermals partiell nach denselben Variablen, wodurch wir zu den Relationen

$$p b^q x^{p-1} \left\{ \frac{p-1}{x} \frac{dz}{dy} + \frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y} \right\} = q a^p y^{q-1} \frac{\partial^2 z}{\partial x^2},$$

$$p b^q x^{p-1} \frac{\partial^2 z}{\partial y^2} = q a^p y^{q-1} \left\{ \frac{q-1}{y} \frac{dz}{dx} + \frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y} \right\}$$

gelangen. Die Multiplication der ersten mit $\frac{dz}{dy}$, der zweiten mit $\frac{dz}{dx}$ liefert dann mit Rücksicht auf (99) die beiden neuen Beziehungen:

$$\frac{dz}{dx} \left(\frac{p-1}{x} \frac{dz}{dy} + \frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y} \right) = \frac{dz}{dy} \frac{\partial^2 z}{\partial x^2}, \quad \frac{dz}{dy} \left(\frac{q-1}{y} \frac{dz}{dx} + \frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y} \right) = \frac{dz}{dx} \frac{\partial^2 z}{\partial y^2},$$

aus welchen nach Elimination von $\frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y}$ die merkwürdige Identität:

$$(100) \dots \left(\frac{\partial^2 z}{\partial x^2} - \frac{p-1}{x} \frac{dz}{dx} \right) \left(\frac{dz}{dy} \right)^2 = \left(\frac{\partial^2 z}{\partial y^2} - \frac{q-1}{y} \frac{dz}{dy} \right) \left(\frac{dz}{dx} \right)^2$$

hervorgeht, d. h.: Die Gleichungen aller in dieser Arbeit besprochen Flächen sind particuläre Integrale einer und derselben partiell Differentialgleichung der zweiten Ordnung, welche außer den Größ p, q keine anderweitigen arbiträren Constanten enthält.

Nachdem hiemit die Hauptfragen unserer Abhandlung eingehend erörtert worden sind, erscheint es angemessen, ihr Verhältniß zu den bisherigen mathematischen Anschauungsweisen über Stammformen noch mit wenigen Worten zu kennzeichnen.

Anstatt nämlich, wie dies bisher geschah, die Stämme a priori als theilweise mit Paraboloiden, Kreiskegeln und Meiloiden vergleichbare Rotationsför-

sehen⁷¹, stützen wir uns in den vorliegenden Untersuchungen in erster Linie eine Reihe rein empirischer Daten, die sich durch die Ermittlung der Formzahlen, Höhen und gewisser Quersflächen der betrachteten Stämme specict gewinnen lassen. Die analytische Verknüpfung dieser für ihre jeweiligen Mantelflächen charakteristischen Angaben führt dann unter drei allgemeinen in der Einleitung mitgetheilten Voraussetzungen stets auf Relationen zwischen drei veränderlichen Coordinaten x, y, z , welche verschiedene mögliche Definitionen der Mantelflächen vorstellen, jedoch in mathematischer Hinsicht zumeist sehr complicirt gestaltet sind. Auf diese Art ergibt sich von selbst die weitere Forderung, jedem gegebenen Falle aus den verschiedenen vollständigen Lösungen des gestellten Problems die einfachste auszuwählen, wodurch nunmehr eindeutige Bedingungen der hier behandelten Fragen möglich werden.

Hiebei enthalten sämmtliche auf die letzteren bezügliche Flächengleichungen, bekanntlich die Stammhöhen und Stammquersflächen für verschiedene Holzalter verschiedene Werthe annehmen, mindestens je drei von der Zeit t abhängige Parameter und definiren insoferne den Stamm des Baumes als ein Gebilde, dessen Mantelfläche innerhalb bestimmter Zeitabschnitte eine Reihe analytisch charakterisirbarer Formen stetig durchläuft. Sie veranlassen demnach im Verein mit der fundamentalen Beziehung (100) schließ- einerseits die zum Theil in die analytische Mechanik einschlägige Frage, ob derartige Gebilde aus den Elementen der Materie nicht vielleicht auch unter der Annahme von mit der Zeit t variirenden Kräften auf- gebaut werden können, andererseits die Aufstellung neuer Gesichtspunkte für die Construction von Massentafeln und verschiedene praktisch wichtige Probleme der forstlichen Zuwachslehre, welche wir in späteren Arbeiten eingehend darlegen werden.

⁷¹ Die gleichfalls hieher gehörige Annahme, daß die Mantelflächen der Stämme specict durch Curven der allgemeinen Gleichung $y^2 = px^r$ erzeugbare Rotationsflächen seien [vergl. hiemit unsere zweite Folge aus der Relation (31)], ist am eingehendsten von Herrn Th. Gelinek, Königl. ungar. Forsttaxator, versucht worden, indem derselbe alle den Formzahlen: $\lambda = 0.25, 0.26, 0.27, \dots, 0.58, 0.59, 0.60$ entsprechenden Classificationen von r auf drei Decimalstellen angibt und außerdem auf Grundlage dieser Resultate ein einfaches Verfahren zur graphischen Darstellung gewisser Stammformen entwickelt. — S. h. dessen lehrwerthe Abhandlung „A fátörzsek ábrázolása és azok alakszámának egyenletei“ (erschienen 1876 im Mai-Hefte (pag. 266) und Juni-Hefte (pag. 333—338) der forstlichen Zeitschrift: „Erdészeti Lapok“), deren Veröffentlichung deutscher Sprache im Interesse der Sache sehr erwünscht wäre.

Centralblatt für das gesammte Forstwesen.

Herausgibt von Oberlandforstmeister H. Ricktig und Professor G. Hempel.

Verlag von Jaesch & Feick, k. k. Hofbuchhandlung.

Heft 11. Erscheint jeden Monat. **Wien, November 1876.** Halbjährig fl. 4.—, mit Postverendung fl. 4.25. II. Jahrg.

Das „Centralblatt für das gesammte Forstwesen“ erscheint in Lexikon-Octav-Format (wie dieser Separat-Abdruck) monatlich in der Stärke von 3–4 Bogen nebst Beilagen. Wie von den Recensionen übereinstimmend hervorgehoben wird, bringt das „Centralblatt“ nicht nur sehr viele interessante, größere Original-Arbeiten aus dem ganzen forstlichen Gebiete, sondern auch eine reiche Fülle von kleineren Mittheilungen und Miscellen über die neuen wissenschaftlichen Errungenschaften, Fortschritte und schwebenden Tagesfragen. Es ist so zu einem wirklichen Centralorgan für die forstlichen Kreise des In- und Auslandes geworden und gilt den Freunden und Pflegern des Waldes als werthvoller Förderer ihrer Interessen.

Separat-Abdruck.

Ueber einige allgemeine für die Holzmesskunde belangreiche Cubirungsformeln.

Von

Dr. Oscar Simonh.

Zu den zahlreichen, einer rein analytischen Behandlungsweise fähigen Problemen der Holzmesskunde gehört in erster Linie jenes der näherungsweise Cubirung gegebener Stämme, welches bereits seine eigene, allerdings vielfache Reproductionen schon früher gefundener geometrischer Sätze sich bewegende Literatur aufzuweisen hat. Dessenungeachtet wurde bisher noch keine Formel vorgeleitet, welche dieses Problem unter den allgemeinsten, mit einer einfachen Lösung desselben vereinbaren Voraussetzungen erledigt hätte, so daß die vorliegenden Betrachtungen zunächst insoferne beachtenswerth sein dürften, als sie die Ableitung einer derartigen Cubirungsformel unter folgenden Annahmen beginnen:

1. Der zu cubirende Baumschaft muß in jedem gegebenen Falle so geformt sein, daß seine Oberfläche näherungsweise durch Drehung einer bestimmten ebenen Curve um eine geradlinige Rotationsachse erhalten werden kann.
2. Betrachtet man die letztere als Abseiffenachse eines rechtwinkligen zweiflüchigen Coordinatensystems und ihren Durchschnittspunkt mit einer der beiden Endflächen des Baumschaftes als Ursprung, so muß diese Curve durch eine Gleichung von der Gestalt: $F(x, y, a_1, a_2, a_3, \dots) = 0$ analytisch definirbar sein, wobei x, y die Coordinaten irgend eines Curvenpunktes, a_1, a_2, a_3, \dots gewisse constante Größen vorstellen.

3. Die Auflösung dieser Relation nach y^2 muß entweder unmittelbar auf ein Resultat von der Form:

$$y^2 = A_0 + A_1 x + A_2 x^2 + A_3 x^3 + \dots + A_n x^n \quad (1)$$

führen oder wenigstens unter Anwendung des Satzes von Mac Laurin für y^2 eine nach steigenden Potenzen von x fortschreitende convergente Reihe liefern in welcher alle auf $A_n x^n$ folgende Glieder: $A_{n+1} x^{n+1}$, $A_{n+2} x^{n+2}$ zc. ohne merklichen Fehler vernachlässigt werden dürfen.

4. Der Baumstamm muß endlich so gestaltet sein, daß sich im Allgemeinen $n+1$ zur Stammachse senkrecht gelegene Querschnittsflächen $f_0, f_1, f_2, \dots, f_n$ deren Abcissen der Reihe nach mit $x_0, x_1, x_2, \dots, x_n$ bezeichnet werden mögen hinlänglich genau auf empirischem Wege bestimmen lassen.

Dies vorausgeschickt, besteht also unsere erste in dieser Abhandlung lösende Aufgabe darin, das Volumen V jenes Rotationskörpers zu finden, dessen Meridiancurve durch die Beziehung (1) charakterisirt wird, sobald außer den Größen $f_0, f_1, f_2, \dots, f_n$; $x_0, x_1, x_2, \dots, x_n$ auch die Distanz l seiner beiden Endflächen gegeben erscheint.

Indem wir zu diesem Zwecke vor Allem die $n+1$ durch das vier Postulat bedingten Identitäten:

$$\left. \begin{aligned} f_0 &= (A_0 + A_1 x_0 + A_2 x_0^2 + A_3 x_0^3 + \dots + A_n x_0^n) \pi \\ f_1 &= (A_0 + A_1 x_1 + A_2 x_1^2 + A_3 x_1^3 + \dots + A_n x_1^n) \pi \\ &\vdots \\ f_n &= (A_0 + A_1 x_n + A_2 x_n^2 + A_3 x_n^3 + \dots + A_n x_n^n) \pi \end{aligned} \right\} \quad (A)$$

nach $A_0, A_1, A_2, \dots, A_n$ auflösen und die hierbei gewonnenen Werthe dieser Constanten in (1) substituiren, erhalten wir nach beiderseitiger Multiplication mit π mit Rücksicht auf die bekannte Interpolationsformel von Lagrange direct die Gleichung:

$$y^2 \pi = \frac{(x-x_1)(x-x_2)\dots(x-x_n)}{(x_0-x_1)(x_0-x_2)\dots(x_0-x_n)} f_0 + \frac{(x-x_0)(x-x_2)\dots(x-x_n)}{(x_1-x_0)(x_1-x_2)\dots(x_1-x_n)} f_1 + \\ + \dots + \frac{(x-x_0)(x-x_1)\dots(x-x_{k-1})(x-x_{k+1})\dots(x-x_{n-1})(x-x_n)}{(x_k-x_0)(x_k-x_1)\dots(x_k-x_{k-1})(x_k-x_{k+1})\dots(x_k-x_{n-1})(x_k-x_n)} f_k + \\ + \dots + \frac{(x-x_0)(x-x_1)\dots(x-x_{n-1})}{(x_n-x_0)(x_n-x_1)\dots(x_n-x_{n-1})} f_n, \quad \text{d. h. für die fragliche Unbekannte}$$

$$V = \int_0^l y^2 \pi dx \quad \text{offenbar den Ausdruck:}$$

$$(2) \quad V = \\ = f_0 \int_0^l \frac{(x-x_1)(x-x_2)\dots(x-x_n)}{(x_0-x_1)(x_0-x_2)\dots(x_0-x_n)} dx + f_1 \int_0^l \frac{(x-x_0)(x-x_2)\dots(x-x_n)}{(x_1-x_0)(x_1-x_2)\dots(x_1-x_n)} dx \\ + \dots + f_k \int_0^l \frac{(x-x_0)(x-x_1)\dots(x-x_{k-1})(x-x_{k+1})\dots(x-x_{n-1})(x-x_n)}{(x_k-x_0)(x_k-x_1)\dots(x_k-x_{k-1})(x_k-x_{k+1})\dots(x_k-x_{n-1})(x_k-x_n)} dx \\ + \dots + f_n \int_0^l \frac{(x-x_0)(x-x_1)\dots(x-x_{n-1})}{(x_n-x_0)(x_n-x_1)\dots(x_n-x_{n-1})} dx,$$

welcher zugleich das Eingangs erwähnte Problem in der gewünschten Allgemeinheit erledigt. Daß derselbe übrigens in analytischer Hinsicht auch die zweite u

die geforderte Eigenschaft der Einfachheit in hohem Grade besitzt, ist leicht einzusehen. Denn da die Nenner aller in (2) auftretenden Differentialfactoren von x unabhängig sind, so liefert jeder der letzteren nach Ausführung der betreffenden Multiplicationen ein bezüglich x rationales ganzes Polynom nten Grades, welches unter Anwendung der bekannten Formel:

$$\int_0^1 x^a dx = \left| \frac{x^{a+1}}{a+1} \right|_0^1 = \frac{1^{a+1}}{a+1}$$

von x ohne Schwierigkeit zwischen den Grenzen 0 und 1 integrirt werden kann und sich, falls für x_0, x_1, \dots, x_n bestimmte numerische Angaben vorliegen, zuletzt auf eine reelle, positive oder negative Zahl reducirt. Nur die praktische Brauchbarkeit des Resultates (2) ist insofern eine geringe zu nennen, als die zahlreich mit der Berechnung der Coëfficienten von $f_0, f_1, f_2, \dots, f_n$ verbundenen gewöhnlichen Multiplicationen viel Zeit beanspruchen, so daß der Gedanke obliegt, dieselben durch eine speciellere Formulirung unserer anfänglichen Voraussetzungen wenigstens so viel als möglich abzukürzen. — Am geeignetsten erscheint hiezu unbedingt die in denselben als ein besonderer Fall enthaltene Hypothese, daß speciell die den Abscissen: $x_0 = 0, x_1 = \frac{1}{n}, x_2 = \frac{2}{n}, \dots, x_n = 1$ entsprechenden Querschnittsflächen einer hinlänglich genauen empirischen Messung zugänglich seien, mithin $f_0, f_1, f_2, \dots, f_n$ ein System von $n+1$ äquidistanten Querschnitten bilden.

Unter dieser Annahme verwandeln sich nämlich die Quotienten:

$$\frac{(x-x_1)(x-x_2)(x-x_3)\dots(x-x_n)}{(x_1-x_0)(x_0-x_2)(x_0-x_3)\dots(x_0-x_n)}, \quad \frac{(x-x_0)(x-x_2)(x-x_3)\dots(x-x_n)}{(x_1-x_0)(x_1-x_2)(x_1-x_3)\dots(x_1-x_n)},$$

$$\dots \frac{(x-x_0)(x-x_1)\dots(x-x_{k-1})(x-x_{k+1})\dots(x-x_{n-1})(x-x_n)}{(x_k-x_0)(x_k-x_1)\dots(x_k-x_{k-1})(x_k-x_{k+1})\dots(x_k-x_{n-1})(x_k-x_n)} \dots$$

durch Einführung der provisorischen Abkürzungen:

$\delta = \frac{1}{n}, x(x-\delta)(x-2\delta)(x-3\delta)\dots(x-n\delta) = X$ der Reihe nach in die Formeln:

$$\frac{(x-\delta)(x-2\delta)(x-3\delta)\dots(x-n\delta)}{(-\delta)(-2\delta)(-3\delta)\dots(-n\delta)} = \frac{(-1)^n}{n! \delta^n} \left(\frac{X}{x} \right),$$

$$\frac{x(x-2\delta)(x-3\delta)\dots(x-n\delta)}{(\delta)(-\delta)(-2\delta)\dots(-[n-1]\delta)} = \frac{(-1)^{n-1}}{1!(n-1)! \delta^n} \left(\frac{X}{x-\delta} \right),$$

$$\frac{x(x-\delta)(x-2\delta)\dots(x-[k-1]\delta)(x-[k+1]\delta)\dots(x-[n-1]\delta)(x-n\delta)}{(k\delta)([k-1]\delta)([k-2]\delta)\dots(\delta)(-\delta)\dots(-[n-k-1]\delta)(-[n-k]\delta)} =$$

$$= \frac{(-1)^{n-k}}{k!(n-k)! \delta^n} \left(\frac{X}{x-k\delta} \right), \text{ u. s. w.}$$

Die Substitution in (2) augenscheinlich auf die Formel:

$$= \frac{1}{\delta^n} \left\{ \frac{(-1)^n f_0}{n!} \int_0^1 \frac{X dx}{x} + \frac{(-1)^{n-1} f_1}{1!(n-1)!} \int_0^1 \frac{X dx}{x-\delta} + \frac{(-1)^{n-2} f_2}{2!(n-2)!} \int_0^1 \frac{X dx}{x-2\delta} + \dots \right.$$

$$\left. + \frac{(-1)^{n-k} f_k}{k!(n-k)!} \int_0^1 \frac{X dx}{x-k\delta} + \dots + \frac{f_{n-1}}{(n-1)! 1!} \int_0^1 \frac{X dx}{x-(n-1)\delta} + \frac{f_n}{n!} \int_0^1 \frac{X dx}{x-n\delta} \right\} \quad (3)$$

führt, also eine wesentliche Vereinfachung unseres ursprünglichen Ergebnisses bedingt. Ersetzen wir dann noch in (3) x mittelst der Gleichung: $x = \sigma u$ durch eine neue Veränderliche u und bezeichnen das Product:

$$u(u-1)(u-2)(u-3)\dots(u-n+1)(u-n) \quad (4)$$

kurz mit $F(n, u)$, so ergibt sich nach der hiemit verbundenen Umänderung der sämtlichen Integralen gemeinsamen oberen Grenze 1 in n und einigen anderen leichten Reductionen schließlich die Relation:

$$\begin{aligned} V &= \frac{1}{n!} \left\{ \frac{(-1)^n f_0}{n!} \int_0^n \frac{F(n, u) du}{u} + \frac{(-1)^{n-1} f_1}{1!(n-1)!} \int_0^n \frac{F(n, u) du}{u-1} + \frac{(-1)^{n-2} f_2}{2!(n-2)!} \int_0^n \frac{F(n, u) du}{u-2} \right. \\ &+ \dots + \frac{(-1)^{n-k} f_k}{k!(n-k)!} \int_0^n \frac{F(n, u) du}{u-k} + \dots - \frac{f_{n-1}}{(n-1)! 1!} \int_0^n \frac{F(n, u) du}{u-n+1} + \frac{f_n}{n!} \int_0^n \frac{F(n, u) du}{u-n} \Big\} \\ &= \frac{1}{n} \sum_{k=0}^{k=n} \frac{(-1)^{n-k} f_k}{k!(n-k)!} \int_0^n \frac{F(n, u) du}{u-k}. \quad (5) \end{aligned}$$

Dieselbe gestattet, da die Factoren von $lf_0, lf_1, lf_2, \dots, lf_k, \dots, lf_n$ nur mit der Ordnungszahl n der Erzeugungscurve der Mantelfläche des gegebenen Rotationskörpers variirende Coefficienten:

$$\begin{aligned} \alpha_0 &= \frac{(-1)^n}{n!} \int_0^n \frac{F(n, u) du}{nu}, \alpha_1 = \frac{(-1)^{n-1}}{1!(n-1)!} \int_0^n \frac{F(n, u) du}{n(u-1)}, \alpha_2 = \frac{(-1)^{n-2}}{2!(n-2)!} \int_0^n \frac{F(n, u) du}{n(u-2)} \\ \dots \alpha_k &= \frac{(-1)^{n-k}}{k!(n-k)!} \int_0^n \frac{F(n, u) du}{n(u-k)}, \dots \alpha_n = \frac{1}{n!} \int_0^n \frac{F(n, u) du}{n(u-n)} \end{aligned}$$

repräsentiren, jederzeit die Darstellungsweise: ¹

$$V = \frac{1}{n} \{ \alpha_0 f_0 + \alpha_1 f_1 + \alpha_2 f_2 + \dots + \alpha_k f_k + \dots + \alpha_n f_n \} \quad (6)$$

und berechtigt uns außerdem bezüglich $\alpha_0, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ folgenden interessanten Lehrsatz auszusprechen: Besteht für das von $x=0$ bis $x=1$ gerechnete Volumen V irgend eines Rotationskörpers, dessen Oberfläche durch Drehung einer Curve von der allgemeinen Gleichung:

$$y^2 = A_0 + A_1 x + A_2 x^2 + A_3 x^3 + \dots + A_k x^k \quad (7)$$

um die Abscissenaxe des gewählten Coordinatensystems erzeugt werden kann, eine Formel von der Gestalt (6), so erfüllen die Constanten $\alpha_0, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ stets die $k+1$ Bedingungen:

¹ Dasselbe Endresultat liefert nach Einführung der hier gewählten Symbolik die von Professor M. Kunze (Charakteristisches Jahrbuch, 19. Band, 3. Heft, pag. 251, Lehrbuch der Holzschnittkunst, 2. Ausgabe, pag. 77) aufgestellte Reihe:

$$V = \int_0^1 G_x dx = G_0 \int_0^1 dx + \Delta G_0 \int_0^1 \frac{x}{h} dx + \frac{\Delta^2 G_0}{1 \cdot 2} \int_0^1 \frac{x}{h} \left(\frac{x}{h} - 1 \right) dx + \dots,$$

sobald wir bei ihrer Berechnung noch das $(n+1)$ te Glied:

$$\frac{\Delta^n G_0}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots n} \int_0^1 \frac{x}{h} \left(\frac{x}{h} - 1 \right) \left(\frac{x}{h} - 2 \right) \dots \left(\frac{x}{h} - n + 1 \right) dx$$

berücksichtigen. Da jedoch die auf diesem Wege für V ableitbare Formel:

$$\begin{aligned} V &= \frac{1}{n} \left\{ f_0 \int_0^n du + \Delta f_0 \int_0^n u du + \frac{\Delta^2 f_0}{1 \cdot 2} \int_0^n u(u-1) du + \frac{\Delta^3 f_0}{1 \cdot 2 \cdot 3} \int_0^n u(u-1)(u-2) du \right. \\ &+ \dots + \frac{\Delta^n f_0}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots n} \int_0^n u(u-1)(u-2) \dots (u-n+1) du \Big\} \end{aligned}$$

keine directe Bestimmung der Coefficienten $\alpha_0, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ gestattet, so ist ihr theoretischer Werth umgekehrt geringer als jener der Gleichung (5).

$$\left. \begin{aligned} \sum_{p=0}^{p=n} \alpha_p &= \alpha_0 + \alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3 + \dots + \alpha_{n-1} + \alpha_n = 1, \\ \sum_{p=1}^{p=n} p \alpha_p &= \alpha_1 + 2\alpha_2 + 3\alpha_3 + \dots + (n-1)\alpha_{n-1} + n\alpha_n = \frac{n}{2}, \\ \sum_{p=1}^{p=n} p^2 \alpha_p &= \alpha_1 + 2^2\alpha_2 + 3^2\alpha_3 + \dots + (n-1)^2\alpha_{n-1} + n^2\alpha_n = \frac{n^2}{3}, \\ \sum_{p=1}^{p=n} p^3 \alpha_p &= \alpha_1 + 2^3\alpha_2 + 3^3\alpha_3 + \dots + (n-1)^3\alpha_{n-1} + n^3\alpha_n = \frac{n^3}{4}, \\ &\dots \dots \dots \\ \sum_{p=1}^{p=n} p^k \alpha_p &= \alpha_1 + 2^k\alpha_2 + 3^k\alpha_3 + \dots + (n-1)^k\alpha_{n-1} + n^k\alpha_n = \frac{n^k}{k+1} \end{aligned} \right\} (B)$$

Da die Beziehung (6) muß in Hinblick auf die Relation (7) und die aus letzteren hervorgehenden Identitäten:

$$\left. \begin{aligned} f_0 &= A_0 \pi, f_1 = (A_0 + A_1 \delta + A_2 \delta^2 + A_3 \delta^3 + \dots + A_k \delta^k) \pi, \\ f_2 &= (A_0 + 2A_1 \delta + 2^2 A_2 \delta^2 + 2^3 A_3 \delta^3 + \dots + 2^k A_k \delta^k) \pi, \\ f_n &= (A_0 + n A_1 \delta + n^2 A_2 \delta^2 + n^3 A_3 \delta^3 + \dots + n^k A_k \delta^k) \pi \end{aligned} \right\} (C)$$

gebenden zwei Ausdrücken:

$$\begin{aligned} \int_0^1 \pi dx &= \pi l \left\{ A_0 + \frac{1}{2} A_1 l + \frac{1}{3} A_2 l^2 + \frac{1}{4} A_3 l^3 + \dots + \frac{1}{k+1} A_k l^k \right\} = \\ &= \pi l \left\{ A_0 + \frac{n}{2} A_1 \delta + \frac{n^2}{3} A_2 \delta^2 + \frac{n^3}{4} A_3 \delta^3 + \dots + \frac{n^k}{k+1} A_k \delta^k \right\}, \\ &\pi l \left\{ \alpha_0 A_0 + \alpha_1 (A_0 + A_1 \delta + A_2 \delta^2 + A_3 \delta^3 + \dots + A_k \delta^k) + \right. \\ &+ \alpha_2 (A_0 + 2A_1 \delta + 2^2 A_2 \delta^2 + 2^3 A_3 \delta^3 + \dots + 2^k A_k \delta^k) + \dots \\ &+ \alpha_n (A_0 + n A_1 \delta + n^2 A_2 \delta^2 + n^3 A_3 \delta^3 + \dots + n^k A_k \delta^k) \Big\} = \\ &= \pi l \left\{ (\alpha_0 + \alpha_1 + \alpha_2 + \dots + \alpha_n) A_0 + (\alpha_1 + 2\alpha_2 + \dots + n\alpha_n) A_1 \delta + \right. \\ &+ (\alpha_1 + 2^2\alpha_2 + \dots + n^2\alpha_n) A_2 \delta^2 + (\alpha_1 + 2^3\alpha_2 + \dots + n^3\alpha_n) A_3 \delta^3 + \dots \\ &+ (\alpha_1 + 2^k\alpha_2 + \dots + n^k\alpha_n) A_k \delta^k \Big\} \end{aligned}$$

gleichzeitig äquivalent sein, was augenscheinlich nur dann der Fall ist, wenn beiderseitigen Coefficienten von $A_0, A_1 \delta, A_2 \delta^2, A_3 \delta^3, \dots A_k \delta^k$ miteinander coincidiren.

Nachdem wir so die wichtigsten allgemeinen Consequenzen der Formel genügend erörtert haben, erwächst uns nunmehr die Aufgabe, auch noch die Substitutionen: $n = 1, 2, 3, 4, 5, 6, 8, 10$ entsprechenden Specialisirungen (5) in Kürze zu betrachten, weil dieselben in Folge ihrer Einfachheit zugleich größten praktischen Werth besitzen. — Um jedoch möglichst übersichtlich zu werden, wollen wir uns hiebei folgender schematischen Darstellungsweise bedienen:

Erster Specialfall: $n = 1$.

$$u = u^2 - u, \int_0^1 \frac{F(1,u) du}{u} = \left| u \left(\frac{u}{2} - 1 \right) \right|_0^1 = -\frac{1}{2}, \int_0^1 \frac{F(1,u) du}{u-1} = \left| \frac{u^2}{2} \right|_0^1 = \frac{1}{2}, \alpha_0 = \alpha_1 = \frac{1}{2}.$$

$$V = l(\alpha_0 f_0 + \alpha_1 f_1) = \frac{1}{2} (f_0 + f_1) \quad (8)$$

Diese Formel² gilt, da α_0, α_1 offenbar auch die Bedingung: $\alpha_0 + \alpha_1 =$ erfüllen, zufolge unseres letzten Lehrsatzes für alle Rotationskörper, deren Begrenzungsflächen sich in der bereits früher besprochenen Weise durch Curven von der allgemeinen Gleichung:

$$y^2 = A_0 + A_1 x = A_1 \left(x + \frac{A_0}{A_1} \right) \quad (9)$$

erzeugen lassen, bildet also nur den analytischen Ausdruck des bekannten Satzes. Das Volumen jedes abgestumpften Rotationsparaboloides ist gleich dem Producte aus seiner Höhe in die halbe Summe seiner beiden Endflächen.³

Zweiter Specialfall: $n = 2$.

$$F(2, u) = u^3 - 3u^2 + 2u, \int_0^2 \frac{F(2, u) du}{u} = \left| u \left(\frac{u^2}{3} - \frac{3u}{2} + 2 \right) \right|_0^2 = \frac{2}{3}, \alpha_0 = \frac{2}{3},$$

$$\int_0^2 \frac{F(2, u) du}{u-1} = \left| u^2 \left(\frac{u}{3} - 1 \right) \right|_0^2 = -\frac{4}{3}, \alpha_1 = -\frac{2}{3}; \int_0^2 \frac{F(2, u) du}{u-2} = \left| u^2 \left(\frac{u}{3} - \frac{1}{2} \right) \right|_0^2 = \frac{2}{3}, \alpha_2 = \frac{2}{3}$$

$$V = 1(\alpha_0 f_0 + \alpha_1 f_1 + \alpha_2 f_2) = \frac{1}{6} (f_0 + 4f_1 + f_2) \quad (10)$$

Da $\alpha_0, \alpha_1, \alpha_2$ gleichzeitig den vier Bedingungen: $\alpha_0 + \alpha_1 + \alpha_2 = 1, \alpha_1 + 2\alpha_2 = \frac{4}{3}, \alpha_1 + 2^2 \alpha_2 = \frac{4}{3}, \alpha_1 + 2^3 \alpha_2 = 2$ genügen, so lassen sich nach dieser Formel alle jene Rotationskörper cubiren, deren Oberflächen durch Meridiancurven von der allgemeinen Gleichung:

$$y^2 = A_0 + A_1 x + A_2 x^2 + A_3 x^3 \quad (11)$$

charakterisirt werden können.⁵ Die Relation (10) gilt daher unter Anderem auch für den geraden Kreiskegel, die Kugel, das Rotations-Ellipsoid, das einfache getheilte Rotations-Hyperboloid, das Rotations-Paraboloid und Reiloid, wie namentlich von Dr. Fr. Riecke sehr eingehend dargethan worden ist.⁶ — gleich muß erwähnt werden, daß dieselbe unter gewissen die Constanten A_0, A_2, A_3 betreffenden Annahmen noch weitere Umformungen gestattet, wofür weitestens folgende zwei Beispiele einen Beleg liefern mögen:

a) Es sei $A_1^2 - 4A_0 A_2 = 0, A_3 = 0$, folglich die diesen Voraussetzungen entsprechende Specialform von (11):

$$y^2 = A_0 + 2x \sqrt{A_0 A_2} + A_2 x^2 = (\sqrt{A_0} + x \sqrt{A_2})^2, \text{ oder: } y = \pm (\sqrt{A_0} + x \sqrt{A_2}).$$

² Führen wir in (8) die Radien R und r von f_0 und f_1 ein und machen von der identischen Gleichung $\frac{R^2 + r^2}{2} = \left(\frac{R+r}{2} \right)^2 + \left(\frac{R-r}{2} \right)^2$ Gebrauch, so liefert (8) noch die weitere Relation $V = \pi l \left(\frac{R^2 + r^2}{2} + \pi l \left(\frac{R-r}{2} \right)^2 \right)$, welche zuerst von L. Smalian (Hartig's Journal für das Forst-, Jagd- und Fischereiwesen vom Jahre 1806, Nr. 32) in die Holzmesskunst eingeführt wurde.

³ Siehe hierüber z. B. Dr. G. König's Forst-Mathematik, 5. Auflage, pag. 307 und 308; M. Kunze's Lehrbuch der Holzmesskunst, 2. Ausgabe, pag. 32 und 33; Dr. Fr. Bauer's Holzmesskunst, 2. Lage, pag. 44 und 45 zc.

⁴ Für $f_2 = 0$ folgt hieraus die speciellere Formel: $V = \frac{1}{6} (f_0 + 4f_1)$, welche zuerst in Bechten's gemeiner Forst- und Jagd-Zeitung, 6. Jahrgang, Nr. 77 zur Bestimmung des Inhaltes unentwipelter Eichen empfohlen wurde.

⁵ Vergleiche hiemit den Beweis Kunze's in dessen Lehrbuch der Holzmesskunst pag. 79.

⁶ Siehe hierüber die im Jahre 1849 in Stuttgart erschienene Abhandlung Riecke's: „Ueberechnung des körperlichen Inhaltes unbeschlagener Baumstämme“, pag. 6, 15 und 62.

Indem wir mit Hilfe der aus (12) hervorgehenden Identitäten: $\sqrt{A_0} = \left(\frac{f_0}{\pi}\right)^{\frac{1}{2}}$,
 $\sqrt{A_2} = \left(\frac{f_2}{\pi}\right)^{\frac{1}{2}}$ in (10) das Glied: $4f_1 = 4(\sqrt{A_0} + \frac{1}{2}\sqrt{A_2})^2 \pi$ durch
 Ausdruck:

$$4f_1 = (2\sqrt{A_0} + \sqrt{A_2})^2 \pi = (\sqrt{f_0} + \sqrt{f_2})^2 = f_0 + 2\sqrt{f_0 f_2} + f_2$$

erhalten wir zur Bestimmung von V direct die Gleichung:⁷

$$V = \frac{1}{3}(f_0 + \sqrt{f_0 f_2} + f_2) = \frac{\pi^1}{3}(R^2 + Rr + r^2), \quad (13)$$

die gemäß dieser Ableitung selbstverständlich nur auf den abgestutzten geraden
 Kegeln ihre Anwendung findet.

b) Es sei zweitens $A_1^3 - 27A_0A_3 = 0$, $A_2^3 - 27A_0A_3 = 0$, resp. $A_1 = 3\sqrt[3]{A_0A_3}$,
 $A_2 = 3\sqrt[3]{A_0A_3}$, mithin durch die diesen Substitutionen correspondirende Trans-
 formationsgleichung von (11):

$$= A_0 + 3x\sqrt[3]{A_0A_3} + 3x^2\sqrt[3]{A_0A_3} + A_3x^3 = (\sqrt[3]{A_0} + x\sqrt[3]{A_3})^3 \quad (14)$$

von der Abscissenachse in zwei congruente Zweige getheilte semicubische Parabel
 anzeichnet, deren Spitze vom Ursprunge der Coordinaten den Abstand:

$$= -\left(\frac{A_0}{A_3}\right)^{\frac{1}{3}}$$

besitzt. In diesem Falle folgt aus (14) zunächst:

$$\sqrt[3]{A_0} = \left(\frac{f_0}{\pi}\right)^{\frac{1}{3}}, \sqrt[3]{A_3} = \left(\frac{f_2}{\pi}\right)^{\frac{1}{3}}, \text{ also für } 4f_1 = 4\left(\sqrt[3]{A_0} + \frac{1}{2}\sqrt[3]{A_3}\right)^3 \pi$$

Beziehung:

$$= \frac{1}{2}(2\sqrt[3]{A_0} + \sqrt[3]{A_3})^3 \pi = \frac{1}{2}(\sqrt[3]{f_0} + \sqrt[3]{f_2})^3 = \frac{1}{2}(f_0 + 3\sqrt[3]{f_0 f_2} + 3\sqrt[3]{f_0 f_2^2} + f_2),$$

aß sich für V schließlich das Resultat:⁸

$$\frac{1}{4}(f_0 + \sqrt[3]{f_0^2 f_2} + \sqrt[3]{f_0 f_2^2} + f_2) = \frac{\pi^1}{4}\{R^2 + r^2 + (\sqrt[3]{R^2} + \sqrt[3]{r^2})\sqrt[3]{R^2 r^2}\} \quad (15)$$

ist, sobald wir wieder, wie in (13), die Radicen der Flächen f_0 und f_2
 R und r bezeichnen.⁹

Dritter Specialfall: $n = 3$.

$$, u) = u^4 - 6u^3 + 11u^2 - 6u, \int \frac{F(3, u) du}{u} = \left| u \left(\frac{u^3}{4} - 2u^2 + \frac{11u}{2} - 6 \right) \right|_0^3 = -\frac{9}{4},$$

$$\frac{F(3, u) du}{u-1} = \left| u^2 \left(\frac{u^2}{4} - \frac{5u}{3} + 3 \right) \right|_0^3 = \frac{9}{4}, \int \frac{F(3, u) du}{u-2} = \left| u^2 \left(\frac{u^2}{4} - \frac{4u}{3} + \frac{5}{2} \right) \right|_0^3 = -\frac{9}{4},$$

⁷ Dieselbe erhält, wenn wir außerdem noch die Gleichung: $R^2 + Rr + r^2 = 3\left(\left(\frac{R+r}{2}\right)^2 + \left(\frac{R-r}{2}\right)^2\right)$ ver-
 werten, die Gestalt: $V = \pi l \left(\frac{R+r}{2}\right)^2 + \frac{1}{3} \pi l \left(\frac{R-r}{2}\right)^2$, in welcher sie besonders von W. Bossfeld (siehe
 1812 in Leipzig erschienenen Werk: Niedere und höhere praktische Stereometrie oder kurze und leichte
 Messung und Berechnung aller regel- und unregelmäßigen Körper etc.) zur Cubirung von Baumstämmen
 angewandt wurde.

⁸ Da allgemein $(\sqrt[3]{R^2} + \sqrt[3]{r^2})\sqrt[3]{R^2 r^2} = (\sqrt[3]{R^2 r^2} - \sqrt[3]{R^2 r^2})^2 + 2Rr$ ist, so erlaubt dasselbe auch die Schreib-
 weise: $V = \pi l \left(\frac{R+r}{2}\right)^2 + \pi l \left(\frac{\sqrt[3]{R^2 r^2} - \sqrt[3]{R^2 r^2}}{2}\right)^2$, worauf schon Riecke in seiner zuvor erwähnten Abhandlung,
 Nr. 13 und 14, hingewiesen hat.

⁹ Der Vollständigkeit wegen sei hierzu noch bemerkt, daß die Formeln (8), (13) und (15) für $r = 0$ in
 $V = \frac{f_0 l}{2}$, $V = \frac{R^2 \pi l}{3} = \frac{f_0 l}{3}$, $V = \frac{R^2 \pi l}{4} = \frac{f_0 l}{4}$
 übergehen und so unmittelbar die bekannten Ausdrücke für die Volumina eines Paraboloides, Kreiskegels
 und eines Ellipsoides von gleicher Grundfläche f_0 und gleicher Achsenlänge l liefern.

$$\int_0^3 \frac{F(3, u) du}{u-3} = \left| u^2 \left(\frac{u^2}{4} - u + 1 \right) \right|_0^3 = \frac{9}{4}, \alpha_0 = \alpha_3 = \frac{1}{8}, \alpha_1 = \alpha_2 = \frac{3}{8}, \text{ also:}$$

$$V = 1 (\alpha_0 f_0 + \alpha_1 f_1 + \alpha_2 f_2 + \alpha_3 f_3) = \frac{1}{8} \{ (f_0 + f_3) + 3(f_1 + f_2) \} \quad (1)$$

Diese Formel ¹⁰ gilt, da von den Größen $\alpha_0, \alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ abermals nur vier Bedingungen: $\alpha_0 + \alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3 = 1$, $\alpha_1 + 2\alpha_2 + 3\alpha_3 = \frac{3}{2}$, $\alpha_1 + 2^2\alpha_2 + 3^2\alpha_3 = \frac{27}{4}$ befriedigt werden, unter denselben Voraussetzungen wie jene von Riecke und verdient hienach nur in theoretischer Hinsicht eine Beachtung.

Vierter Specialfall: $n = 4$.

In diesem Falle verwandelt sich $F(n, u)$ in $F(4, u) = u^5 - 10u^4 + 35u^3 - 50u^2 + 24u$ so daß die bestimmten Integrale: $\int_0^4 \frac{F(4, u) du}{u}$, $\int_0^4 \frac{F(4, u) du}{u-1}$, $\int_0^4 \frac{F(4, u) du}{u-2}$, $\int_0^4 \frac{F(4, u) du}{u-3}$

$\int_0^4 \frac{F(4, u) du}{u-4}$ der Reihe nach die Werthe:

$$u \left(\frac{u^4}{5} - \frac{5u^3}{2} + \frac{35u^2}{3} - 25u + 24 \right) \Big|_0^4 = \frac{112}{15}, \left| u^2 \left(\frac{u^3}{5} - \frac{9u^2}{4} + \frac{26u}{3} - 12 \right) \right|_0^4 = -\frac{128}{15},$$

$$\left| u^2 \left(\frac{u^3}{5} - 2u^2 + \frac{19u}{3} - 6 \right) \right|_0^4 = \frac{32}{15}, \left| u^2 \left(\frac{u^3}{5} - \frac{7u^2}{4} + \frac{14u}{3} - 4 \right) \right|_0^4 = -\frac{128}{15},$$

$$\left| u^2 \left(\frac{u^3}{5} - \frac{3u^2}{2} + \frac{11u}{3} - 3 \right) \right|_0^4 = \frac{112}{15} \text{ erhalten, resp. für die dieser Specialisirung}$$

n zugehörigen Constanten $\alpha_0, \alpha_1, \alpha_2, \alpha_3, \alpha_4$ die Relationen: $\alpha_0 = \alpha_4 = \alpha_1 = \alpha_3 = \frac{16}{45}$, $\alpha_2 = \frac{2}{15}$ bestehen. Hieraus folgt schließlich:

$$V = \frac{1}{90} \{ 7(f_0 + f_4) + 12f_2 + 32(f_1 + f_3) \}, \quad (17)$$

welche Formel ¹¹ in Hinblick auf die Beziehungen: $\sum_{p=0}^{p=4} \alpha_p = 1$, $\sum_{p=1}^{p=4} p \alpha_p =$

$$\sum_{p=1}^{p=4} p^2 \alpha_p = \frac{16}{3}, \sum_{p=1}^{p=4} p^3 \alpha_p = 16, \sum_{p=1}^{p=4} p^4 \alpha_p = \frac{256}{5}, \sum_{p=1}^{p=4} p^5 \alpha_p = \frac{512}{3} \text{ zur Cubirung o}$$

Rotationskörper geeignet erscheint, deren Oberflächen sich durch Drehung ebener Curven von der allgemeinen Gleichung:

$$y^2 = A_0 + A_1 x + A_2 x^2 + A_3 x^3 + A_4 x^4 + A_5 x^5 \quad (18)$$

um die Abscissenachse des gewählten Coordinatensystems erzeugen lassen.

¹⁰ Die Einführung derselben in die Holzmesskunde geschah zuerst durch Prof. E. Breymann in irrigen Meinung, hienit eine die Riecke'sche an Genauigkeit übertreffende Cubirungsformel gewonnen haben. -- Siehe hierüber dessen 1868 in Wien erschienenes Lehrbuch: Anleitung zur Holzmesskunst, Waldbestimmung und Waldwerthberechnung, pag. 5, 6, 7, 292 und 293.

¹¹ Die für dieselbe Specialisirung von n in Kunze's Lehrbuch der Holzmesskunst, pag. 71 gegebene Gleichung ist durch drei Druckfehler verunstaltet.

Fünfter Specialfall: $n = 5$.

$$F(5, u) = u^6 - 15u^5 + 85u^4 - 225u^3 + 274u^2 - 120u;$$

$$\int_0^5 \frac{F(5, u) du}{u} = \left| u \left(\frac{u^5}{6} - 3u^4 + \frac{85u^3}{4} - 75u^2 + 137u - 120 \right) \right|_0^5 = -\frac{475}{12}, \alpha_0 = \frac{19}{288};$$

$$\int_0^5 \frac{F(5, u) du}{u-1} = \left| u^2 \left(\frac{u^4}{6} - \frac{14u^3}{5} + \frac{71u^2}{4} - \frac{154u}{3} + 60 \right) \right|_0^5 = \frac{125}{4}, \dots \alpha_1 = \frac{25}{96};$$

$$\int_0^5 \frac{F(5, u) du}{u-2} = \left| u^2 \left(\frac{u^4}{6} - \frac{13u^3}{5} + \frac{59u^2}{4} - \frac{107u}{3} + 30 \right) \right|_0^5 = -\frac{125}{12}, \dots \alpha_2 = \frac{25}{144};$$

$$\int_0^5 \frac{F(5, u) du}{u-3} = \left| u^2 \left(\frac{u^4}{6} - \frac{12u^3}{5} + \frac{49u^2}{4} - 26u + 20 \right) \right|_0^5 = \frac{125}{12}, \dots \alpha_3 = \frac{25}{144};$$

$$\int_0^5 \frac{F(5, u) du}{u-4} = \left| u^2 \left(\frac{u^4}{6} - \frac{11u^3}{5} + \frac{41u^2}{4} - \frac{61u}{3} + 15 \right) \right|_0^5 = -\frac{125}{4}, \dots \alpha_4 = \frac{25}{96};$$

$$\int_0^5 \frac{F(5, u) du}{u-5} = \left| u^2 \left(\frac{u^4}{6} - 2u^3 + \frac{35u^2}{4} - \frac{50u}{3} + 12 \right) \right|_0^5 = \frac{475}{12}, \dots \alpha_5 = \frac{19}{288}.$$

$$V = \frac{1}{288} \{ 19(f_0 + f_5) + 75(f_1 + f_4) + 50(f_2 + f_3) \}. \quad (19)$$

Dieser Ausdruck für V bezieht, da seine charakteristischen Constanten $\alpha_0, \alpha_1, \alpha_2, \alpha_3, \alpha_4, \alpha_5$ analog wie jene von (17) im Ganzen sechs Bedingungen:

$$\alpha_p = 1, \sum_{p=1}^5 p z_p = \frac{5}{2}, \sum_{p=1}^5 p^2 z_p = \frac{25}{3}, \sum_{p=1}^5 p^3 z_p = \frac{125}{4}, \sum_{p=1}^5 p^4 z_p = 125, \sum_{p=1}^5 p^5 z_p = \frac{3125}{6}$$

füllen, kein größeres Anwendungsgebiet als (17), berechtigt also im Vereine mit (16) zu dem auffallenden Schlusse, daß überhaupt nur die Substitution von gerader Zahlen für n nützliche Resultate liefern kann.

Sechster Specialfall: $n = 6$.

$$F(6, u) = u^7 - 21u^6 + 175u^5 - 735u^4 + 1624u^3 - 1764u^2 + 720u;$$

$$\int_0^6 \frac{F(6, u) du}{u} = \left| u \left(\frac{u^6}{7} - \frac{7u^5}{2} + 35u^4 - \frac{735u^3}{4} + \frac{1624u^2}{3} - 882u + 720 \right) \right|_0^6 = \frac{1476}{7};$$

$$\int_0^6 \frac{F(6, u) du}{u-1} = \left| u^2 \left(\frac{u^5}{7} - \frac{10u^4}{3} + 31u^3 - 145u^2 + 348u - 360 \right) \right|_0^6 = -\frac{1296}{7};$$

$$\int_0^6 \frac{F(6, u) du}{u-2} = \left| u^2 \left(\frac{u^5}{7} - \frac{19u^4}{6} + \frac{137u^3}{5} - \frac{461u^2}{4} + 234u - 180 \right) \right|_0^6 = \frac{324}{35};$$

$$\int_0^6 \frac{F(6, u) du}{u-3} = \left| u^2 \left(\frac{u^5}{7} - 3u^4 + \frac{121u^3}{5} - 93u^2 + \frac{508u}{3} - 120 \right) \right|_0^6 = -\frac{2448}{35};$$

$$\int_0^6 \frac{F(6, u) du}{u-4} = \left| u^2 \left(\frac{u^5}{7} - \frac{17u^4}{6} + \frac{107u^3}{5} - \frac{307u^2}{4} + 132u - 90 \right) \right|_0^6 = \frac{324}{35};$$

$$\int_0^6 \frac{F(6, u) du}{u-5} = \left| u^2 \left(\frac{u^5}{7} - \frac{8u^4}{3} + 19u^3 - 65u^2 + 108u - 72 \right) \right|_0^6 = -\frac{1296}{7}$$

$$\int_0^6 \frac{F(6, u) du}{u-6} = \left| u^2 \left(\frac{u^5}{7} - \frac{5u^4}{2} + 17u^3 - \frac{225u^2}{4} + \frac{274u}{3} - 60 \right) \right|_0^6 = \frac{1476}{7}$$

Hieraus folgt: $\alpha_0 = \alpha_6 = \frac{41}{840}$, $\alpha_1 = \alpha_5 = \frac{9}{35}$, $\alpha_2 = \alpha_4 = \frac{9}{280}$, $\alpha_3 = \frac{34}{105}$, also

$$V = \frac{1}{840} \{ 41(f_0 + f_6) + 216(f_1 + f_5) + 27(f_2 + f_4) + 272f_3 \}, \quad (20)$$

welche Formel Meridiancurven von der allgemeinen Gleichung:

$$y^2 = A_0 + A_1 x + A_2 x^2 + A_3 x^3 + A_4 x^4 + A_5 x^5 + A_6 x^6 + A_7 x^7 \quad (21)$$

voraussetzt, weil $\alpha_0, \alpha_1, \alpha_2, \alpha_3, \alpha_4, \alpha_5, \alpha_6$ gleichzeitig den Relationen:

$$\sum_{p=0}^6 \alpha_p = 1, \sum_{p=1}^6 p \alpha_p = 3, \sum_{p=1}^6 p^2 \alpha_p = 12, \sum_{p=1}^6 p^3 \alpha_p = 54, \sum_{p=1}^6 p^4 \alpha_p = \frac{1296}{5}, \sum_{p=1}^6 p^5 \alpha_p = 1296$$

$$\sum_{p=1}^6 p^6 \alpha_p = \frac{46656}{7}, \sum_{p=1}^6 p^7 \alpha_p = 34992 \text{ Genüge leisten.}$$

Siebenter Specialfall: $n=8$.

$F(8, u) = u^9 - 36u^8 + 546u^7 - 4536u^6 + 22449u^5 - 67284u^4 + 118124u^3 - 109584u^2 + 40320u$. — Indem wir das Product: $F(8, u) du$ der Reihe nach durch $u, u-1, u-2, u-3, \dots, u-8$ dividiren und die hiebei gewonnenen Resultate zwischen den Grenzen 0 und 8 integriren, ergeben sich zunächst die Gleichungen:

$$\int_0^8 \frac{F(8, u) du}{u} = \int_0^8 \frac{F(8, u) du}{u-8} = \frac{506368}{45}; \int_0^8 \frac{F(8, u) du}{u-1} = \int_0^8 \frac{F(8, u) du}{u-7} = -\frac{37683}{45}$$

$$\int_0^8 \frac{F(8, u) du}{u-2} = \int_0^8 \frac{F(8, u) du}{u-6} = -\frac{118784}{315}; \int_0^8 \frac{F(8, u) du}{u-3} = \int_0^8 \frac{F(8, u) du}{u-5} = -\frac{671744}{315}$$

$$\int_0^8 \frac{F(8, u) du}{u-4} = -\frac{232448}{315}, \text{ also schließlich zur Berechnung von } V \text{ der Ausdruck}$$

$$V = \frac{1}{28350} \{ 989(f_0 + f_8) + 5888(f_1 + f_7) + 10496(f_3 + f_5) - 928(f_2 + f_6) - 4540f_4 \}, \quad (22)$$

dessen constante Coefficienten: $\alpha_0 = \alpha_8 = \frac{989}{28350}$, $\alpha_1 = \alpha_7 = \frac{2944}{14175}$, $\alpha_2 = \alpha_6 =$

$$= -\frac{464}{14175}, \alpha_3 = \alpha_5 = \frac{5248}{14175}, \alpha_4 = -\frac{454}{2835} \text{ die Relationen:}$$

$$\sum_{p=0}^8 \alpha_p = 1, \sum_{p=1}^8 p \alpha_p = 4, \sum_{p=1}^8 p^2 \alpha_p = \frac{64}{3}, \sum_{p=1}^8 p^3 \alpha_p = 128, \sum_{p=1}^8 p^4 \alpha_p = \frac{4096}{5}, \sum_{p=1}^8 p^5 \alpha_p = \frac{16384}{3}$$

$$\sum_{p=1}^8 p^6 \alpha_p = \frac{262144}{7}, \sum_{p=1}^8 p^7 \alpha_p = 262144, \sum_{p=1}^8 p^8 \alpha_p = \frac{16777216}{9}, \sum_{p=1}^8 p^9 \alpha_p = \frac{67108864}{5}$$

erfüllen. — Die Cubirungsformel (22) ist demnach auf alle Rotationskörper anwendbar, deren Begrenzungsflächen durch Meridiancurven von der allgemeinen Gleichung:

$$y^2 = A_0 + A_1 x + A_2 x^2 + A_3 x^3 + A_4 x^4 + \dots + A_9 x^9 \quad (23)$$

stetig charakterisirt werden können.

Achter Specialfall: $n = 10$.

$$10, u) = u^{11} - 55 u^{10} + 1320 u^9 - 18150 u^8 + 157773 u^7 - 902055 u^6 + 3416930 u^5 - 8409500 u^4 + 12753576 u^3 - 10628640 u^2 + 3628800 u;$$

$$\frac{\int_0^{10} F(10, u) du}{u} = \int_0^{10} \frac{F(10, u) du}{u - 10} = \frac{32134000}{33}; \int_0^{10} \frac{F(10, u) du}{u - 1} = \int_0^{10} \frac{F(10, u) du}{u - 9} = -\frac{21260000}{33};$$

$$\frac{\int_0^{10} F(10, u) du}{u - 2} = \int_0^{10} \frac{F(10, u) du}{u - 8} = -\frac{6470000}{99}; \int_0^{10} \frac{F(10, u) du}{u - 3} = \int_0^{10} \frac{F(10, u) du}{u - 7} = -\frac{4540000}{33};$$

$$\frac{\int_0^{10} F(10, u) du}{u - 4} = \int_0^{10} \frac{F(10, u) du}{u - 6} = -\frac{5790000}{77}, \int_0^{10} \frac{F(10, u) du}{u - 5} = -\frac{71228000}{693}, \text{ also:}$$

$$= \frac{1}{598752} \{ 16067 (f_0 + f_{10}) + 106300 (f_1 + f_9) + 272400 (f_2 + f_8) + 427368 f_5 - 48525 (f_3 + f_7) - 260550 (f_4 + f_6) \} \quad (24)$$

Diese Formel gilt, da ihre charakteristischen Constanten: $\alpha_0 = \alpha_{10} = \frac{16067}{598752}$,
 $\alpha_1 = \frac{26575}{149688}$, $\alpha_2 = \alpha_8 = -\frac{16175}{199584}$, $\alpha_3 = \alpha_7 = \frac{5675}{12474}$, $\alpha_4 = \alpha_6 = -\frac{4825}{11088}$, $\alpha_5 = \frac{17807}{24948}$

zwölf Bedingungen: $\sum_{p=0}^{p=10} \alpha_p = 1$, $\sum_{p=1}^{p=10} p \alpha_p = 5$, $\sum_{p=1}^{p=10} p^2 \alpha_p = \frac{100}{3}$, $\sum_{p=1}^{p=10} p^3 \alpha_p = 250$,

$$p^4 \alpha_p = 2 \times 10^3, \sum_{p=1}^{p=10} p^5 \alpha_p = \frac{5 \times 10^4}{3}, \sum_{p=1}^{p=10} p^6 \alpha_p = \frac{10^{16}}{4}, \sum_{p=1}^{p=10} p^7 \alpha_p = 125 \times 10^4,$$

$$p^8 \alpha_p = \frac{10^8}{9}, \sum_{p=1}^{p=10} p^9 \alpha_p = 10^8, \sum_{p=1}^{p=10} p^{10} \alpha_p = \frac{10^{10}}{11}, \sum_{p=1}^{p=10} p^{11} \alpha_p = \frac{25 \times 10^9}{3}$$

bedingen, für alle Rotationskörper, deren Oberflächen durch Drehung ebener Linien von der allgemeinen Gleichung:

$$y^2 = A_0 + A_1 x + A_2 x^2 + A_3 x^3 + A_4 x^4 + \dots + A_{11} x^{11} \quad (25)$$

die Abscissenachse des gewählten Coordinatensystems entstehen können, und erst insofern unter den hier betrachteten Specialisirungen der Relation (5) das größte Anwendungsgebiet. Da jedoch andererseits in (24) bereits elf in der Praxis nie völlig genau bestimmbar Größen: f_0, f_1, \dots, f_{10} auftreten, so wäre eine weitere Fortsetzung unserer auf (5) bezüglichen Untersuchungen nicht mehr heilhaft, weshalb hier nur noch folgende merkwürdige Consequenzen derselben in kurzer Erwähnung verdienen:

1. Je zwei Querschnitte f_a, f_b , deren Indices a und b zusammen kommen die Anzahl n der gewählten Sectionen liefern, sind in der betreffenden Formel für V mit demselben Coefficienten versehen, d. h. es ist allgemein: $\alpha_k = \alpha_{n-k}$.

2. Ist n eine gerade Zahl, so sind die beiden Gleichungssysteme

$$\sum_{p=0}^{p=n} \alpha_p = 1, \sum_{p=1}^{p=n} p \alpha_p = \frac{n}{2}, \sum_{p=1}^{p=n} p^2 \alpha_p = \frac{n^2}{3}, \dots, \sum_{p=1}^{p=n} p^n \alpha_p = \frac{n^n}{n+1} \text{ und:}$$

$$\sum_{p=0}^{p=n} \alpha_p = 1, \quad \sum_{p=1}^{p=n} p^2 \alpha_p = \frac{n^2}{3}, \quad \sum_{p=1}^{p=n} p^3 \alpha_p = \frac{n^3}{4}, \dots \quad \sum_{p=1}^{p=n} p^{n+1} \alpha_p = \frac{n^{n+1}}{n+2} \text{ einander}$$

bezüglich $\alpha_0, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ jederzeit äquivalent.

Alle bisher aus (2) abgeleiteten Volumformeln enthalten, wie eine vergl. Betrachtung derselben lehrt, beide Endflächen des gegebenen Rotationskörpers, so daß ihre praktische Brauchbarkeit wesentlich verringert wird, sobald eine der Flächen bei dem zu cubirenden Baumstamme z. B. in Folge des Wurzelanlaufs nicht mit der gehörigen Schärfe ermittelt werden kann. Es erscheint daher wünschenswerth für derartige Fälle neben der Relation (5) noch eine zweite aufzustellen,

in welcher lediglich die den Abscissen $x_1 = \frac{1}{n}, x_2 = \frac{2}{n}, x_3 = \frac{3}{n}, \dots, x_n = 1$ entsprechenden Querschnitte: $f_1, f_2, f_3, \dots, f_n$ vorkommen und für gewisse Specialisirungen von n womöglich auch der Coefficient von f_n verschwindet. —
 diesem Zwecke setzen wir in (2) $x_0 = \infty, x_1 = \delta, x_2 = 2\delta, x_3 = 3\delta, \dots, x_n = \infty$ unter welchen Annahmen das erste Glied des Ausdruckes (2) regelmäßig Null wird,¹² hingegen in den übrigen Gliedern desselben die Factoren von x_0 mit Rücksicht auf die Gleichungen:

$$\lim_{x_0 = \infty} \left(\frac{x - x_0}{x_1 - x_0} \right) = \lim_{x_0 = \infty} \left\{ \left(\frac{x}{x_0} - 1 \right) : \left(\frac{x_1}{x_0} - 1 \right) \right\} = 1, \dots \lim_{x_0 = \infty} \left(\frac{x - x_0}{x_k - x_0} \right) = 1 \\ = \lim_{x_0 = \infty} \left\{ \left(\frac{x}{x_0} - 1 \right) : \left(\frac{x_k}{x_0} - 1 \right) \right\} = 1$$

der Reihe nach die Werthe:

$$\frac{(x - 2\delta)(x - 3\delta)(x - 4\delta) \dots (x - n\delta)}{(\delta)(-\delta)(-2\delta) \dots (-[n-1]\delta)} = \frac{(-1)^{n-1}}{(n-1)! \delta^{n-1}} \left(\frac{X}{x[x-\delta]} \right), \\ \frac{(x - \delta)(x - 3\delta)(x - 4\delta) \dots (x - n\delta)}{(\delta)(-\delta)(-2\delta) \dots (-[n-2]\delta)} = \frac{(-1)^{n-2}}{1!(n-2)! \delta^{n-1}} \left(\frac{X}{x[x-2\delta]} \right), \\ \frac{(x - \delta)(x - 2\delta) \dots (x - [k-1]\delta)(x - [k+1]\delta) \dots (x - [n-1]\delta)(x - n\delta)}{([k-1]\delta)([k-2]\delta) \dots (\delta)(-\delta) \dots (-[n-k-1]\delta)(-[n-k]\delta)} \\ = \frac{(-1)^{n-k}}{(k-1)!(n-k)! \delta^{n-1}} \left(\frac{X}{x[x-k\delta]} \right) \text{ u. s. w.}$$

erhalten, beziehungsweise zur Bestimmung von V vorläufig die Formel:

$$(26) \quad V = \\ = \frac{1}{\delta^{n-1}} \left\{ \frac{(-1)^{n-1} f_1}{(n-1)!} \int_0^1 \frac{X dx}{x(x-\delta)} + \frac{(-1)^{n-2} f_2}{1!(n-2)!} \int_0^1 \frac{X dx}{x(x-2\delta)} + \frac{(-1)^{n-3} f_3}{2!(n-3)!} \int_0^1 \frac{X dx}{x(x-3\delta)} + \dots \right. \\ \left. + \frac{(-1)^{n-k} f_k}{(k-1)!(n-k)!} \int_0^1 \frac{X dx}{x(x-k\delta)} + \dots + \frac{f_{n-1}}{(n-2)! 1!} \int_0^1 \frac{X dx}{x(x-[n-1]\delta)} + \frac{f_n}{(n-1)!} \int_0^1 \frac{X dx}{x(x-\infty)} \right\}$$

resultirt. Ihre weitere Transformation gestaltet sich dann analog wie jene in (3) und liefert nach Einführung des Productes:

$$(u-1)(u-2)(u-3) \dots (u-n+1)(u-n) = \Phi(n, u) \quad (27)$$

zunächst die Beziehung:

$$V = \frac{1}{n!} \left\{ \frac{(-1)^{n-1} f_1}{(n-1)!} \int_0^n \frac{\Phi(n, u) du}{u-1} + \frac{(-1)^{n-2} f_2}{1!(n-2)!} \int_0^n \frac{\Phi(n, u) du}{u-2} + \frac{(-1)^{n-3} f_3}{2!(n-3)!} \int_0^n \frac{\Phi(n, u) du}{u-3} + \dots \right\}$$

¹² Da nämlich jeder Baumstamm eine endliche Länge besitzt, so entspricht der Abscisse $x_0 = \infty$ der Querschnitt $f_0 = 0$, während das Product: $(x_0 - x_1)(x_0 - x_2) \dots (x_0 - x_n)$ gleichzeitig unendlich groß wird.

$$\frac{(-1)^{n-k} f_k}{(k-1)!(n-k)!} \int_0^n \frac{\Phi(n, u) du}{u-k} + \dots + \frac{f_{n-1}}{(n-2)!1!} \int_0^n \frac{\Phi(n, u) du}{u-n+1} + \frac{f_n}{(n-1)!} \int_0^n \frac{\Phi(n, u) du}{u-n} =$$

$$= \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n \frac{(-1)^{n-k} f_k}{(k-1)!(n-k)!} \int_0^n \frac{\Phi(n, u) du}{u-k}, \quad (28)$$

h. unter Anwendung der Substitutionen:

$$\frac{(-1)^{n-1}}{(n-1)!} \int_0^n \frac{\Phi(n, u) du}{n(u-1)}, \beta_2 = \frac{(-1)^{n-2}}{1!(n-2)!} \int_0^n \frac{\Phi(n, u) du}{n(u-2)}, \beta_3 = \frac{(-1)^{n-3}}{2!(n-3)!} \int_0^n \frac{\Phi(n, u) du}{n(u-3)}:$$

$$\dots \beta_k = \frac{(-1)^{n-k}}{(k-1)!(n-k)!} \int_0^n \frac{\Phi(n, u) du}{n(u-k)}, \dots \beta_n = \frac{1}{(n-1)!} \int_0^n \frac{\Phi(n, u) du}{n(u-n)}$$

das fragliche Volumen V schließlich ein Resultat von der Gestalt:

$$V = 1 \{ \beta_1 f_1 + \beta_2 f_2 + \beta_3 f_3 + \dots + \beta_k f_k + \dots + \beta_n f_n \}, \quad (29)$$

welches sich nur insofern von (6) unterscheidet, als an die Stelle von $\alpha_0, \alpha_1, \dots, \alpha_n$ nunmehr die Constanten $0, \beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$ getreten sind. Um demnach Gültigkeitsgrenzen der Formel (29) in jedem gegebenen Falle definitiv feststellen, brauchen wir blos zu untersuchen, bis zu welchem Werthe von k sämtliche Gleichungen des Systems:

$$\sum_{p=1}^{p=n} \beta_p = 1, \sum_{p=1}^{p=n} p \beta_p = \frac{n}{2}, \sum_{p=1}^{p=n} p^2 \beta_p = \frac{n^2}{3}, \sum_{p=1}^{p=n} p^3 \beta_p = \frac{n^3}{4}, \dots \sum_{p=1}^{p=n} p^k \beta_p = \frac{n^k}{k+1}$$

erfüllt werden, indem der von uns bezüglich $\alpha_0, \alpha_1, \alpha_2 \dots \alpha_n$ ausgesprochene Satz selbstverständlich direct auf die charakteristischen Coefficienten (29) übertragen werden kann. — Die wichtigsten aus der Identität (28) ableitbaren Specialfälle sind nun in übersichtlicher Darstellungsweise die folgenden:

Erster Specialfall: $n = 2$.

$$\Phi(2, u) = \frac{F(2, u)}{u}, \int_0^2 \frac{\Phi(2, u) du}{u-1} = \left| u \left(\frac{u}{2} - 2 \right) \right|_0^2 = -2, \int_0^2 \frac{\Phi(2, u) du}{u-2} = \left| u \left(\frac{u}{2} - 1 \right) \right|_0^2 = 0, \text{ d. h.}$$

$$\beta_1 = 1, \beta_2 = 0, V = 1 (\beta_1 f_1) = f_1. \quad (30)$$

Dieser Ausdruck ¹³ besitzt, da für $n = 2$ auch $\frac{n}{2}$ mit β_1 zusammenfällt, dasselbe Anwendungsgebiet wie (8) und entspricht mithin der bekannten Regel: Das Volumen jedes abgefürzten Rotationsparaboloides ist gleich dem Producte seiner Höhe in seine Mittelfläche.¹⁴

Zweiter Specialfall: $n = 3$.

$$\Phi(3, u) = \frac{F(3, u)}{u}, \int_0^3 \frac{\Phi(3, u) du}{u-1} = \left| u \left(\frac{u^2}{3} - \frac{5u}{2} + 6 \right) \right|_0^3 = \frac{9}{2},$$

¹³ Derselbe wurde zuerst von Kästner, später (1825) von Huber (Zeitschrift für das Forst- und Jagdwesen in Bayern, 3. Band, 1. Heft) für forstliche Zwecke empfohlen und auch dessen im Jahre 1828 in München erschienenen Werke: „Hilfs tafeln für Bedienstete des Forst- und Bauwaches zur leichten und schnellen Bestimmung des Massengehaltes roher Holzstämmen“ zu Grunde gelegt.

¹⁴ Siehe hierüber z. B. König's Forstmathematik, pag. 308, Kunze's Lehrbuch der Holzmesskunst, pag. 33, Bau'r's Holzmesskunst, pag. 45, 1c.

$$\int_0^3 \frac{\Phi(3,u)du}{u-2} = \left| u \left(\frac{u^2}{3} - 2u + 3 \right) \right|_0^3 = 0, \quad \int_0^3 \frac{\Phi(3,u)du}{u-3} = \left| u \left(\frac{u^2}{3} - \frac{3u}{2} + 2 \right) \right|_0^3 = \frac{3}{2}$$

Hieraus folgt: $\beta_1 = \frac{3}{4}, \beta_2 = 0, \beta_3 = \frac{1}{4}$, also:

$$V = 1(\beta_1 f_1 + \beta_2 f_2 + \beta_3 f_3) = \frac{1}{4}(3f_1 + f_3). \quad (31)$$

Diese zuerst von Höpfel¹⁵ aufgestellte Formel¹⁶ gilt mit Rücksicht auf durch $\beta_1, \beta_2, \beta_3$ erfüllten Bedingungen: $\beta_1 + \beta_2 + \beta_3 = 1, \beta_1 + 2\beta_2 + 3\beta_3 = \beta_1 + 2^2\beta_2 + 3^2\beta_3 = 3$ für alle Körper, deren Oberflächen durch Drehung ebener Curven von der allgemeinen Gleichung:

$$y^2 = A_0 + A_1 x + A_2 x^2 \quad (32)$$

um die Abscissenaxe des gewählten Coordinatensystems erzeugt werden können, läßt sich also nur auf den geraden Kreiskegel und Rotationskörper mit Mantelflächen zweiter Ordnung anwenden, was bereits Kiecksehr sehr gründlich nachgewiesen hat.¹⁷

Dritter Specialfall: $n = 4$.

Da $\Phi(n, u)$ in diesem Falle mit $\frac{F(4, u)}{u}$ coincidirt, und die Integrale

$$\int_0^4 \frac{\Phi(4, u)du}{u-1} = \left| u \left(\frac{u^3}{4} - 3u^2 + 13u - 24 \right) \right|_0^4, \quad \int_0^4 \frac{\Phi(4, u)du}{u-2} = \left| u \left(\frac{u^3}{4} - \frac{8u^2}{3} + \frac{19u}{2} - 12 \right) \right|_0^4,$$

$$\int_0^4 \frac{\Phi(4, u)du}{u-3} = \left| u \left(\frac{u^3}{4} - \frac{7u^2}{3} + 7u - 8 \right) \right|_0^4, \quad \int_0^4 \frac{\Phi(4, u)du}{u-4} = \left| u \left(\frac{u^3}{4} - 2u^2 + \frac{11u}{2} - 6 \right) \right|_0^4$$

sich der Reihe nach auf $-16, -\frac{8}{3}, -\frac{16}{3}, 0$ reduciren, so bestehen

$\beta_1, \beta_2, \beta_3, \beta_4$ die Beziehungen: $\beta_1 = \beta_3 = \frac{2}{3}, \beta_2 = -\frac{1}{3}, \beta_4 = 0$, woraus schließlich:

$$V = 1(\beta_1 f_1 + \beta_2 f_2 + \beta_3 f_3) = \frac{1}{3} \{ 2(f_1 + f_3) - f_2 \} \quad (33)$$

folgt. — Diese Formel¹⁸ ist, da $\beta_1, \beta_2, \beta_3$ den Bedingungen: $\beta_1 + \beta_2 + \beta_3 = 1, \beta_1 + 2\beta_2 + 3\beta_3 = 2, \beta_1 + 2^2\beta_2 + 3^2\beta_3 = \frac{16}{3}, \beta_1 + 2^3\beta_2 + 3^3\beta_3 = 16$ genügen, auf alle Rotationskörper anwendbar, welche sich mit Hilfe der von Kiecksehr empfohlenen Gleichung (10) cubiren lassen, verdient übrigens vor der letzteren insofern den Vorzug, als in ihr keine der beiden Endflächen des gegebenen Rotationskörpers auftritt.

¹⁵ Siehe hierüber dessen früher citirtes Werk, S. 67, pag. 123, ferner König's „Formeln der Geometrie“, pag. 305 und 308, Kunz's „Lehrbuch der Holzmesskunst“, pag. 59 und 60, Baur's „Holzmesskunst“ pag. 46, 2c.

¹⁶ Dieselbe verwandelt sich, falls $f_3 = 0$ ist, in $V = \frac{3}{4} f_1$, in welcher Gestalt sie bekanntlich zur Cubirung entwirpelter Baumstämme vorzüglich geeignet erscheint.

¹⁷ Siehe hierüber dessen in unserer sechsten Anmerkung citirte Abhandlung, pag. 5, 64 und 65.

¹⁸ f_1, f_2, f_3 repräsentiren hiebei nach der üblichen Ausdrucksweise die der Untermitte, Mitte und Spitze des zu cubirenden Stammes zugehörigen Querschnitte.

Vierter Specialfall: $n = 5$.

Entsprechend dem Werthe von $\Phi(5, u) = \frac{F(5, u)}{u}$ ergeben sich für die bestimmten Integrale: $\int_0^5 \frac{\Phi(5, u) du}{u-1}$, $\int_0^5 \frac{\Phi(5, u) du}{u-2}$, $\int_0^5 \frac{\Phi(5, u) du}{u-3}$, $\int_0^5 \frac{\Phi(5, u) du}{u-4}$, $\int_0^5 \frac{\Phi(5, u) du}{u-5}$

die dieser Specialisirung von n charakteristischen Coefficienten $\beta_1, \beta_2, \beta_3, \beta_4, \beta_5$ Reihe nach die Ausdrücke:

$$\begin{aligned} \int_0^5 \frac{\Phi(5, u) du}{u-1} &= \left| u \left(\frac{u^4}{5} - \frac{13u^3}{4} + \frac{59u^2}{3} - \frac{107u}{2} + 60 \right) \right|_0^5 = \frac{175}{12}, \\ \int_0^5 \frac{\Phi(5, u) du}{u-2} &= \left| u \left(\frac{u^4}{5} - \frac{11u^3}{4} + \frac{41u^2}{3} - \frac{61u}{2} + 30 \right) \right|_0^5 = \frac{25}{12}, \\ \int_0^5 \frac{\Phi(5, u) du}{u-3} &= \left| u \left(\frac{u^4}{5} - \frac{5u^3}{2} + \frac{35u^2}{3} - 25u + 24 \right) \right|_0^5 = \frac{95}{6}; \quad \beta_1 = \frac{85}{144}, \beta_2 = -\frac{35}{72}, \beta_3 = \frac{5}{6}, \beta_4 = -\frac{5}{72}, \\ &= \frac{19}{144}, \text{ so daß zur Berechnung von } V \text{ augenscheinlich die Formel:} \end{aligned}$$

$$V = \frac{1}{144} \{ 85f_1 + 120f_3 + 19f_5 - 10(7f_2 + f_4) \} \quad (34)$$

gilt. — Dieselbe gilt in Hinblick auf die Identitäten:

$$1, \quad \sum_{p=1}^{p=5} p \beta_p = \frac{5}{2}, \quad \sum_{p=1}^{p=5} p^2 \beta_p = \frac{25}{3}, \quad \sum_{p=1}^{p=5} p^3 \beta_p = \frac{125}{4}, \quad \sum_{p=1}^{p=5} p^4 \beta_p = 125$$

alle Rotationskörper, deren Begrenzungsflächen durch Meridiancurven von allgemeinen Gleichung:

$$y^2 = A_0 + A_1 x + A_2 x^2 + A_3 x^3 + A_4 x^4 \quad (35)$$

charakterisirt werden können, liefert jedoch durch ihre relativ bedeutende Application andererseits den Beweis, daß die Substitution größerer un- der Zahlen für n in der Relation (28) ohne praktischen Nutzen würde.

Fünfter Specialfall: $n = 6$.

Mit Hilfe der Relation $\Phi(6, u) = \frac{F(6, u)}{u}$ erhalten wir ohne Schwierig- die Gleichungen:

$$\int_0^6 \frac{\Phi(6, u) du}{u-1} = \left| u \left(\frac{u^5}{6} - 4u^4 + \frac{155u^3}{4} - \frac{580u^2}{3} + 522u - 720 \right) \right|_0^6 = -396, \beta_1 = \frac{11}{20};$$

$$\int_0^6 \frac{\Phi(6, u) du}{u-2} = \left| u \left(\frac{u^5}{6} - \frac{19u^4}{5} + \frac{137u^3}{4} - \frac{461u^2}{3} + 351u - 360 \right) \right|_0^6 = -\frac{504}{5}, \beta_2 = -\frac{7}{10};$$

$$\int_0^6 \frac{\Phi(6, u) du}{u-3} = \left| u \left(\frac{u^5}{6} - \frac{18u^4}{5} + \frac{121u^3}{4} - 124u^2 + 254u - 240 \right) \right|_0^6 = -\frac{468}{5}, \beta_3 = \frac{13}{10};$$

$$\int_0^6 \frac{\Phi(6, u) du}{u-4} = \left| u \left(\frac{u^5}{6} - \frac{17u^4}{5} + \frac{107u^3}{4} - \frac{307u^2}{3} + 198u - 180 \right) \right|_0^6 = -\frac{252}{5}, \beta_4 = -\frac{7}{10};$$

$$\int_0^6 \frac{\Phi(6, u) du}{u-5} = \left| u \left(\frac{u^5}{6} - \frac{16u^4}{5} + \frac{95u^3}{4} - \frac{260u^2}{3} + 162u - 144 \right) \right|_0^6 = -\frac{396}{5}, \beta_5 = \frac{11}{20};$$

$$\int_0^6 \frac{\Phi(6, u) du}{u-6} = \left| u \left(\frac{u^5}{6} - 3u^4 + \frac{85u^3}{4} - 75u^2 + 137u - 120 \right) \right|_0^6 = 0, \beta_6 = 0,$$

folglich zur Ermittlung von V in letzter Linie den Ausdruck:

$$V = \frac{1}{20} \{ 11(f_1 + f_5) + 26f_3 - 14(f_2 + f_4) \}, \quad (36)$$

dessen Anwendungsgebiet mit Rücksicht auf die Identitäten:

$$\sum_{p=1}^{p=5} \beta_p = 1, \sum_{p=1}^{p=5} p \beta_p = 3, \sum_{p=1}^{p=5} p^2 \beta_p = 12, \sum_{p=1}^{p=5} p^3 \beta_p = 54, \sum_{p=1}^{p=5} p^4 \beta_p = \frac{1296}{5}, \sum_{p=1}^{p=5} p^5 \beta_p = 12$$

offenbar vollständig mit jenem der Formeln (17) und (19) übereinstimmt.

Sechster Specialfall $n=8$.

$$\begin{aligned} \Phi(8, u) &= \frac{F(8, u)}{u}, \int_0^8 \frac{\Phi(8, u) du}{u-1} = -\frac{58880}{3}, \int_0^8 \frac{\Phi(8, u) du}{u-2} = -\frac{40704}{7}, \int_0^8 \frac{\Phi(8, u) du}{u-3} = -\frac{314752}{105}, \\ \int_0^8 \frac{\Phi(8, u) du}{u-4} &= -\frac{314752}{105}, \int_0^8 \frac{\Phi(8, u) du}{u-5} = -\frac{93696}{35}, \int_0^8 \frac{\Phi(8, u) du}{u-6} = -\frac{13568}{7}, \\ \int_0^8 \frac{\Phi(8, u) du}{u-7} &= -\frac{58880}{21}, \int_0^8 \frac{\Phi(8, u) du}{u-8} = 0; \beta_1 = \beta_7 = \frac{92}{189}, \beta_2 = \beta_6 = -\frac{106}{105}, \\ \beta_3 &= \beta_5 = \frac{244}{105}, \beta_4 = -\frac{2459}{945}, \text{ also:} \end{aligned}$$

$$V = \frac{1}{945} \{ 460(f_1 + f_7) + 2196(f_3 + f_5) - 954(f_2 + f_6) - 2459f_4 \} \quad (37)$$

Dieser Ausdruck für V gilt, da seine charakteristischen Constanten die Bedingung

$$\begin{aligned} \sum_{p=1}^{p=7} \beta_p &= 1, \sum_{p=1}^{p=7} p \beta_p = 4, \sum_{p=1}^{p=7} p^2 \beta_p = \frac{64}{3}, \sum_{p=1}^{p=7} p^3 \beta_p = 128, \sum_{p=1}^{p=7} p^4 \beta_p = \frac{4096}{5}, \sum_{p=1}^{p=7} p^5 \beta_p = 1 \\ \sum_{p=1}^{p=7} p^6 \beta_p &= \frac{262144}{7}, \sum_{p=1}^{p=7} p^7 \beta_p = 262144 \text{ befriedigen, unter denselben Beschränkungen} \end{aligned}$$

wie die Cubirungsformel (20).

Siebenter Specialfall: $n=10$.

$$\begin{aligned} \Phi(10, u) &= \frac{F(10, u)}{u}, \int_0^{10} \frac{\Phi(10, u) du}{u-1} = -1618000, \int_0^{10} \frac{\Phi(10, u) du}{u-2} = -\frac{4676000}{9}, \int_0^{10} \frac{\Phi(10, u) du}{u-3} = -\frac{3334000}{9}, \\ \int_0^{10} \frac{\Phi(10, u) du}{u-4} &= -\frac{5507000}{21}, \int_0^{10} \frac{\Phi(10, u) du}{u-5} = -\frac{13564400}{63}, \int_0^{10} \frac{\Phi(10, u) du}{u-6} = -\frac{11014000}{63}, \\ \int_0^{10} \frac{\Phi(10, u) du}{u-7} &= -\frac{3334000}{21}, \int_0^{10} \frac{\Phi(10, u) du}{u-8} = -\frac{1169000}{9}, \int_0^{10} \frac{\Phi(10, u) du}{u-9} = -\frac{1618000}{9}, \\ \int_0^{10} \frac{\Phi(10, u) du}{u-10} &= 0; \beta_1 = \beta_9 = \frac{4045}{9072}, \beta_2 = \beta_8 = -\frac{835}{648}, \beta_3 = \beta_7 = -\frac{27535}{4536}, \\ \beta_4 &= \beta_6 = -\frac{27535}{4536}, \beta_5 = \frac{33911}{4536}, \text{ also:} \end{aligned}$$

$$= \frac{1}{9072} \{ 4045 (f_1 + f_9) + 33340 (f_3 + f_7) + 67822 f_5 - 11690 (f_2 + f_8) - 55070 (f_4 + f_6) \}. \quad (38)$$

Eses Resultat befügt entsprechend den Gleichungen: $\sum_{p=1}^{p=9} \beta_p = 1, \sum_{p=1}^{p=9} p \beta_p = 5,$

$$p^2 \beta_p = \frac{100}{3}, \sum_{p=1}^{p=9} p^3 \beta_p = 250, \sum_{p=1}^{p=9} p^4 \beta_p = 2 \times 10^3, \sum_{p=1}^{p=9} p^5 \beta_p = \frac{5 \times 10^4}{3}, \sum_{p=1}^{p=9} p^6 \beta_p = \frac{10^6}{7},$$

$$p^7 \beta_p = 125 \times 10^4, \sum_{p=1}^{p=9} p^8 \beta_p = \frac{10^8}{9}, \sum_{p=1}^{p=9} p^9 \beta_p = 10^9 \text{ dieselben Gültigkeitsgrenzen}$$

die Formel (22).

Achter Specialfall: $n=12$.

Die vollständige Durchführung der in diesem Falle erforderlichen langwierigen Rechnungen liefert bezüglich V als Endresultat den Ausdruck:

$$V = \frac{1}{23100} \{ 9626 (f_1 + f_{11}) + 123058 (f_3 + f_9) + 427956 (f_5 + f_7) - 35771 (f_2 + f_{10}) - 266298 (f_4 + f_8) - 494042 f_6 \}, \quad (39)$$

$$\text{deffen Coëfficienten: } \beta_1 = \beta_{11} = \frac{4813}{11550}, \beta_2 = \beta_{10} = -\frac{35771}{23100}, \beta_3 = \beta_9 = -\frac{61529}{11550},$$

$$\beta_4 = \beta_8 = -\frac{44383}{3850}, \beta_5 = \beta_7 = \frac{35663}{1925}, \beta_6 = -\frac{247021}{11550} \text{ die zwölf Relationen:}$$

$$\beta_p = 1, \sum_{p=1}^{p=11} p \beta_p = 6, \sum_{p=1}^{p=11} p^2 \beta_p = 48, \sum_{p=1}^{p=11} p^3 \beta_p = 432, \sum_{p=1}^{p=11} p^4 \beta_p = \frac{20736}{5},$$

$$p^5 \beta_p = 41472, \sum_{p=1}^{p=11} p^6 \beta_p = \frac{2985984}{7}, \sum_{p=1}^{p=11} p^7 \beta_p = 4478976, \sum_{p=1}^{p=11} p^8 \beta_p = 47775744,$$

$$p^9 \beta_p = \frac{2579890176}{5}, \sum_{p=1}^{p=11} p^{10} \beta_p = \frac{61917364224}{11}, \sum_{p=1}^{p=11} p^{11} \beta_p = 61917364224$$

sehen, so daß der Formel (39) eine ebenso allgemeine Bedeutung wie der Gleichung (24) zukommt. Da ferner nach unseren früheren Untersuchungen auch zwischen den Ergebnissen (8) und (30), (10) und (33), (17) und (36), (20) und (37), (22) und (38) ein analoger Zusammenhang stattfindet, so gelangen wir nunmehr inductiv zu dem Satze:

Versteht man unter p eine beliebige positive ganze Zahl, so erfüllen die beiden den Substitutionen $n=2p$ in (5) und $n=2(p+1)$ in (28) correspondirenden Specialformeln für V stets dasselbe Anwendungsgebiet.

Zugleich ergeben sich speciell aus den Relationen (30), (33), (36), (37), (38) und (39) ohne Schwierigkeit noch folgende weitere Consequenzen, welche die große Verwandtschaft der Flächencoëfficienten α und β besonders deutlich erkennen lassen:

1. Ist n eine gerade Zahl, so erfüllen $\beta_1, \beta_2, \beta_3, \dots \beta_n$ regelmäßig die Beziehungen:

$$\beta_1 = \beta_{n-1}, \beta_2 = \beta_{n-2}, \beta_3 = \beta_{n-3}, \dots \beta_k = \beta_{n-k}, \dots \beta_n = 0.$$

2. Unter derselben Voraussetzung bezüglich n resultiren aus beiden Gleichungssystemen:

$$\sum_{p=1}^{p=n-1} \beta_p = 1, \sum_{p=1}^{p=n-1} p \beta_p = \frac{n}{2}, \sum_{p=1}^{p=n-1} p^2 \beta_p = \frac{n^2}{3}, \sum_{p=1}^{p=n-1} p^3 \beta_p = \frac{n^3}{4}, \dots, \sum_{p=1}^{p=n-1} p^{n-2} \beta_p = \frac{n^{n-2}}{n-1}$$

$$\sum_{p=1}^{p=n-1} p \beta_p = \frac{n}{2}, \sum_{p=1}^{p=n-1} p^2 \beta_p = \frac{n^2}{3}, \sum_{p=1}^{p=n-1} p^3 \beta_p = \frac{n^3}{4}, \sum_{p=1}^{p=n-1} p^4 \beta_p = \frac{n^4}{5}, \dots, \sum_{p=1}^{p=n-1} p^{n-1} \beta_p = n$$

immer übereinstimmende Werthe für $\beta_1, \beta_2, \beta_3, \dots, \beta_{n-1}$.

Nachdem wir hiemit auf empirischem Wege die wichtigsten Eigenschaften der in den Hauptformeln (6) und (29) auftretenden Constanten kennen gelernt haben, sei es zum Abschlusse dieser Betrachtungen noch gestattet, jene allgemeinen Transformationen von (6) und (29) in Kürze zu behandeln, welche der Annahme $n = 2p$ entsprechen und unsere früheren Entwicklungen (5) und (28) wissenschaftlich vervollständigen. — Was zunächst die Umformung des für $n =$ aus (6) hervorgehenden Ausdruckes:

$$V = 1 \{ \alpha_0 (f_0 + f_{2p}) + \alpha_1 (f_1 + f_{2p-1}) + \alpha_2 (f_2 + f_{2p-2}) + \dots + \alpha_{p-1} (f_{p-1} + f_{p+1}) + \alpha_p f_p \}$$

$$= 1 \left\{ \sum_{k=0}^{k=p-1} \alpha_k (f_k + f_{2p-k}) + \alpha_p f_p \right\} \quad (40)$$

anbelangt, so gelingt dieselbe am einfachsten mit Hilfe der identischen Gleichung:

$$z_k = \frac{1}{2} (\alpha_k + \alpha_{2p-k}) = \frac{(-1)^k (4p)^{-1}}{k! (2p-k)!} \left\{ \int_0^{2p} \frac{F(2p, u) du}{u-k} + \int_0^{2p} \frac{F(2p, u) du}{u-2p+k} \right\}.$$

Setzen wir nämlich in der letzteren $u = t + p$ und bezeichnen der Uebersichtlichkeit wegen das Product:

$$t^2 (t^2 - 1^2) (t^2 - 2^2) (t^2 - 3^2) \dots (t^2 - [p-1]^2) (t^2 - p^2)$$

mit $\chi(p, t^2)$, so gewinnen wir unter Anwendung des für jede von $z = -$ bis $z = +p$ symmetrische Function von z , $\varphi(z)$ giltigen Satzes:

$$\int_{-p}^{+p} \varphi(z) dz = \int_0^p \varphi(z) dz - \int_0^p \varphi(-z) dz = \int_0^p [\varphi(z) + \varphi(-z)] dz \quad (42)$$

unmittelbar die Identitäten:

$$\alpha_k = \frac{(-1)^k (4p)^{-1}}{k! (2p-k)!} \left\{ \int_{-p}^{+p} \frac{\chi(p, t^2) dt}{t(t+p-k)} + \int_{-p}^{+p} \frac{\chi(p, t^2) dt}{t(t-p+k)} \right\} = \frac{(-1)^k (2p)^{-1}}{k! (2p-k)!} \int_{-p}^{+p} \frac{\chi(p, t^2) dt}{t^2 - (p-k)^2}$$

$$= \frac{(-1)^k p^{-1}}{k! (2p-k)!} \int_0^p \frac{\chi(p, t^2) dt}{t^2 - (p-k)^2} \text{ und: } \alpha_p = \frac{(-1)^p p^{-1}}{[p!]^2} \int_0^p \frac{\chi(p, t^2) dt}{t^2},$$

folglich zur Bestimmung von V in letzter Linie die Formel:

$$V = \frac{1}{p!} \left\{ \sum_{k=0}^{k=p-1} \frac{(-1)^k (f_k + f_{2p-k})}{k! (2p-k)!} \int_0^p \frac{\chi(p, t^2) dt}{t^2 - (p-k)^2} + \frac{(-1)^p f_p}{[p!]^2} \int_0^p \frac{\chi(p, t^2) dt}{t^2} \right\}, \quad (43)$$

welche die Relation (5) an Einfachheit augenscheinlich bedeutend übertrifft. Auch wie (40) läßt sich dann auch die der Substitution $n = 2p$ correspondirende Specieform von (29):

$$V = 1 \{ \beta_1 (f_1 + f_{2p-1}) + \beta_2 (f_2 + f_{2p-2}) + \beta_3 (f_3 + f_{2p-3}) + \dots + \beta_{p-1} (f_{p-1} + f_{p+1}) + \beta_p f_p \}$$

$$= 1 \left\{ \sum_{k=1}^{k-p-1} \beta_k (f_k + f_{2p-k}) + \beta_p f_p \right\} \quad (44)$$

transformiren, sobald wir hierbei β_k in der Gestalt:

$$= \frac{1}{2p} \{ (2p-k) \beta_k + k \beta_{2p-k} \} = \frac{(-1)^k (2p)^{-2}}{(k-1)! (2p-k-1)!} \left\{ \int_0^{2p} \frac{\Phi(2p, u) du}{u-k} + \int_0^{2p} \frac{\Phi(2p, u) du}{u-2p+k} \right\}$$

stellen und u mittelst der Gleichung: $u = t + p$ wieder durch eine neue änderliche t ersetzen. — Nach Einführung der Abkürzung:

$$2 - 1^2) (t^2 - 2^2) (t^2 - 3^2) \dots (t^2 - [p-2]^2) (t^2 - [p-1]^2) = \psi(p, t^2) \quad (45)$$

setzen wir nämlich auf Grundlage dieser letzten Feststellungen für β_k und β_p die Werthe:

$$\begin{aligned} \beta_k &= \frac{(-1)^k (2p)^{-2}}{(k-1)! (2p-k-1)!} \left\{ \int_{-p}^{+p} \frac{(t-p) \psi(p, t^2) dt}{t(t+p-k)} + \int_{-p}^{+p} \frac{(t-p) \psi(p, t^2) dt}{t(t-p+k)} \right\} = \\ &= \frac{2(-1)^k (2p)^{-2}}{(k-1)! (2p-k-1)!} \int_{-p}^{+p} \frac{(t-p) \psi(p, t^2) dt}{t^2 - (p-k)^2} = \frac{2(-1)^k (2p)^{-2}}{(k-1)! (2p-k-1)!} \int_0^p \frac{[(t-p) + (-t-p)] \psi(p, t^2) dt}{t^2 - (p-k)^2} \\ &= \frac{(-1)^{k-1} p^{-1}}{(k-1)! (2p-k-1)!} \int_0^p \frac{\psi(p, t^2) dt}{t^2 - (p-k)^2} \quad \text{und: } \beta_p = \frac{(-1)^{p-1} p^{-1}}{[(p-1)!]^2} \int_0^p \frac{\psi(p, t^2) dt}{t^2}, \end{aligned}$$

für das fragliche Volumen V schließlich die Beziehung:

$$V = \frac{1}{p} \left\{ \sum_{k=1}^{k=p-1} \frac{(-1)^{k-1} (f_k + f_{2p-k})}{(k-1)! (2p-k-1)!} \int_0^p \frac{\psi(p, t^2) dt}{t^2 - (p-k)^2} + \frac{(-1)^{p-1} f_p}{[(p-1)!]^2} \int_0^p \frac{\psi(p, t^2) dt}{t^2} \right\} \quad (46)$$

he vor (28) ebenfalls den Vorzug einer größeren Einfachheit besitzt.

So reducirt sich hienach z. B. die Ableitung von (39) auf die Berechnung bestimmten Integrale:

$$\int_0^p \frac{(6, t^2) dt}{t^2} = \left| t \left(\frac{t^{10}}{11} - \frac{55t^8}{9} + \frac{1023t^6}{7} - 1529t^4 + \frac{21076t^2}{3} - 14400 \right) \right|_0^6 = \frac{142284096}{77},$$

$$\int_0^p \frac{(6, t^2) dt}{t^2 - 1^2} = \left| t^3 \left(\frac{t^8}{11} - 6t^6 + \frac{969t^4}{7} - \frac{6676t^2}{5} + 4800 \right) \right|_0^6 = \frac{739507968}{385},$$

$$\int_0^p \frac{(6, t^2) dt}{t^2 - 2^2} = \left| t^3 \left(\frac{t^8}{11} - \frac{17t^6}{3} + \frac{819t^4}{7} - \frac{4369t^2}{5} + 1200 \right) \right|_0^6 = \frac{115040736}{55},$$

$$\int_0^p \frac{(6, t^2) dt}{t^2 - 3^2} = \left| t^2 \left(\frac{t^9}{11} - \frac{46t^7}{9} + 87t^5 - \frac{2164t^3}{5} + \frac{1600t}{3} \right) \right|_0^6 = \frac{141762816}{55},$$

$$\int_0^p \frac{(6, t^2) dt}{t^2 - 4^2} = \left| t^3 \left(\frac{t^8}{11} - \frac{13t^6}{3} + 57t^4 - \frac{1261t^2}{5} + 300 \right) \right|_0^6 = \frac{185436864}{55},$$

$$\int_0^p \frac{(6, t^2) dt}{t^2 - 5^2} = \left| t^3 \left(\frac{t^8}{11} - \frac{10t^6}{3} + 39t^4 - 164t^2 + 192 \right) \right|_0^6 = \frac{99802368}{11},$$

¹⁰ Auf eine directe Ableitung von (43) und (46) aus (5) und (28) haben wir früher deshalb verzichtet, weil uns einerseits eine einheitliche Behandlung aller aus (5) und (28) hervorgehenden Specialisierungen wünschenswerth erschien, andererseits aber auch das Verständniß dieser Abhandlung hiedurch wesentlich gehindert worden wäre.

und kann mithin auf diesem Wege ohne Vergleich rascher als unter Benützung von (28) erledigt werden.¹⁹

Uebrigens ist leicht einzusehen, daß alle bisher neben der Cubirungsformel (2) aufgestellten specielleren Ausdrücke nur einen verschwindend kleinen Theil jener Fragen beantworten, welche sich mit Hilfe von (2) allgemein lösen lassen, insoferne ja hinsichtlich $x_0, x_1, x_2, x_3, \dots x_n$ unendlich viele Variationen zulässig sind. Obwohl wir nun bereits die wichtigsten derselben genügend erschlossen haben, dürfte es jedenfalls wünschenswerth erscheinen, als ein Beispiel zu anderen möglichen Substitutionsreihen für $x_0, x_1, x_2, x_3, \dots x_n$ wenigstens noch folgendes Problem zu besprechen:

Wie gestaltet sich die näherungsweise Cubirung eines Baustammes, bei welchem zwar die fundamentalen Voraussetzungen (2) zu treffen, jedoch außer 1 lediglich die den Abscissen: $x_1 = x_2 = \frac{31}{8}, x_3 = \frac{1}{2}, x_4 = \frac{51}{8}, x_5 = \frac{31}{4}$ zugehörigen Querschnitte f_1, f_2, f_3, f_4, f_5 mit hinlänglicher Genauigkeit bestimmt werden können?

Indem wir die dieser Aufgabe charakteristischen Daten in (2) durch Specialisirungen: $n=5, x = \frac{1u}{8} = \delta u, x_0 = \infty, x_1 = 2\delta, x_2 = 3\delta, x_3 = 5\delta, x_4 = 5\delta, x_5 = 6\delta$ einführen, ergibt sich für V die Relation:

$$V = \frac{1}{16} \left\{ \frac{f_1}{12} \int_0^8 \frac{F(6, u) du}{u(u-1)(u-2)} - \frac{f_2}{3} \int_0^8 \frac{F(6, u) du}{u(u-1)(u-3)} + \frac{f_3}{2} \int_0^8 \frac{F(6, u) du}{u(u-1)(u-4)} - \frac{f_4}{3} \int_0^8 \frac{F(6, u) du}{u(u-1)(u-5)} + \frac{f_5}{12} \int_0^8 \frac{F(6, u) du}{u(u-1)(u-6)} \right\} = 1 \{ \gamma_1 f_1 + \gamma_2 f_2 + \gamma_3 f_3 + \gamma_4 f_4 + \gamma_5 f_5 \}$$

aus welcher nach Berücksichtigung der Gleichungen:

$$\int_0^8 \frac{F(6, u) du}{u(u-1)(u-2)} = \left| u \left(\frac{u^4}{5} - \frac{9u^3}{2} + \frac{119u^2}{3} - 171u + 360 \right) \right|_0^8 = \frac{5504}{15}, \gamma_1 = \frac{8}{15}$$

$$\int_0^8 \frac{F(6, u) du}{u(u-1)(u-3)} = \left| u \left(\frac{u^4}{5} - \frac{17u^3}{4} + \frac{104u^2}{3} - 134u + 240 \right) \right|_0^8 = \frac{3584}{15}, \gamma_2 = \frac{2}{15}$$

$$\int_0^8 \frac{F(6, u) du}{u(u-1)(u-4)} = \left| u \left(\frac{u^4}{5} - 4u^3 + \frac{91u^2}{3} - 108u + 180 \right) \right|_0^8 = \frac{3424}{15}, \gamma_3 = \frac{1}{15}$$

$$\int_0^8 \frac{F(6, u) du}{u(u-1)(u-5)} = \left| u \left(\frac{u^4}{5} - \frac{15u^3}{4} + \frac{80u^2}{3} - 90u + 144 \right) \right|_0^8 = \frac{3584}{15}, \gamma_4 = \frac{2}{15}$$

$$\int_0^8 \frac{F(6, u) du}{u(u-1)(u-6)} = \left| u \left(\frac{u^4}{5} - \frac{7u^3}{2} + \frac{71u^2}{3} - 77u + 120 \right) \right|_0^8 = \frac{5504}{15}, \gamma_5 = \frac{8}{15}$$

offenbar die einfache Formel:

$$V = \frac{1}{45} \{ 86(f_1 + f_5) + 321 f_3 - 224(f_2 + f_4) \} \quad (47)$$

hervorgeht, deren Coëfficienten $\gamma_1, \gamma_2, \gamma_3, \gamma_4, \gamma_5$ im Ganzen folgende sechs Bedingungen erfüllen:

$$\begin{aligned} \gamma_1 + \gamma_2 + \gamma_3 + \gamma_4 + \gamma_5 &= 1, & 2\gamma_1 + 3\gamma_2 + 4\gamma_3 + 5\gamma_4 + 6\gamma_5 &= 4, \\ \gamma_1 + 3^2\gamma_2 + 4^2\gamma_3 + 5^2\gamma_4 + 6^2\gamma_5 &= \frac{64}{3}, & 2^3\gamma_1 + 3^3\gamma_2 + 4^3\gamma_3 + 5^3\gamma_4 + 6^3\gamma_5 &= 128, \\ 3^4\gamma_2 + 4^4\gamma_3 + 5^4\gamma_4 + 6^4\gamma_5 &= \frac{4096}{5}, & 2^5\gamma_1 + 3^5\gamma_2 + 4^5\gamma_3 + 5^5\gamma_4 + 6^5\gamma_5 &= \frac{16384}{3}. \end{aligned}$$

Dieses Resultat gilt daher unter denselben Beschränkungen wie die Ausdrücke (17), (19) und (36).

Zum Schlusse unserer Arbeit mag jetzt noch gezeigt werden, in welcher Weise aus (2) auch eine zur Quadratur gewisser ebener Flächen verwendbare Formel von großer Allgemeinheit gewonnen werden kann.

Verstehen wir nämlich unter $y_0, y_1, y_2, \dots, y_n$ die den Abscissen x_0, x_1, x_2, \dots correspondirenden Ordinaten einer durch die Gleichung:

$$y = a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + a_3 x^3 + \dots + a_n x^n \quad (48)$$

charakterisirten krummen Linie, so liefert die linke Seite von (2) nach Vereinfachung der Größen $f_0, f_1, f_2, \dots, f_n$ mit $y_0, y_1, y_2, \dots, y_n$ unmittelbar den Inhalt f jener Fläche, welche von der ersten Curve und der Abscissenachse begrenzt wird. Ebenso führt jede Specialisirung (2) auf eine gleich gestaltete Specialformel für f , so daß z. B. den Formeln (8), (10), (16) und (17) der Reihe nach die Ausdrücke:

$$\begin{aligned} f &= \frac{1}{2}(y_0 + y_1), f = \frac{1}{6}(y_0 + 4y_1 + y_2), f = \frac{1}{8}\{(y_0 + y_3) + 3(y_1 + y_2)\}, \\ f &= \frac{1}{90}\{7(y_0 + y_4) + 12y_2 + 32(y_1 + y_3)\} \end{aligned}$$

erhalten, deren Ableitung, wie Professor G. Boole in seinem Werke: „Treatise on the Calculus of finite Differences“ bewiesen hat, außerdem auch mit Hilfe des allgemeinen Satzes:

$$\begin{aligned} f &= \int_0^1 y \, dx = \frac{1}{n}\{ny_0 + \frac{n^2}{2}\Delta y_0 + (\frac{n^3}{3} - \frac{n^2}{2})\frac{\Delta^2 y_0}{2} + (\frac{n^4}{4} - n^3 + n^2)\frac{\Delta^3 y_0}{6} + \\ &+ (\frac{n^5}{5} - \frac{3n^4}{2} + \frac{11n^3}{3} - 3n^2)\frac{\Delta^4 y_0}{24} + (\frac{n^6}{6} - 2n^5 + \frac{35n^4}{4} - \frac{50n^3}{3} + 12n^2)\frac{\Delta^5 y_0}{120} + \\ &+ (\frac{n^7}{7} - \frac{5n^6}{2} + 17n^5 - \frac{225n^4}{4} + \frac{274n^3}{3} - 60n^2)\frac{\Delta^6 y_0}{720} + \dots \quad (49) \end{aligned}$$

erhalten wird. Schließlich sei hier noch die Formel:

$$V = \frac{1}{20}\{y_0 + y_2 + y_4 + y_6 + 5(y_1 + y_5) + 6y_3\} \quad (50)$$

erhalten, welche aus (49) unter den Annahmen: $n = 6, \frac{41\Delta^6 y_0}{140} = \frac{3\Delta^6 y_0}{10}$ entspringt und zuerst von Weddle in einer kurzen Abhandlung²⁰: „On a new and simple method for approximating to the area of a figure by means of seven equidistant ordinates“ veröffentlicht wurde. Da übrigens der dieser Beziehung correspondirende Ausdruck für V kein größeres Anwendungsgebiet als die Formeln (17), (19), (36) und (47) besitzt, so wäre dessen Aufnahme unter die von uns betrachteten Cubirungsformeln wohl überflüssig gewesen.

²⁰ Cambridge and Dublin mathematical Journal. vol. IX., pag. 79. 80.

K. k. Hofbuchdruckerei Carl Fromme in Wien.

Beitrag zur infinitesimalen Geometrie der Integralecurven

von

J. Sobotka in Wien.

(Mit 13 Textfiguren.)

(Vorgelegt in der Sitzung am 3. Februar 1898.)

Aus den Sitzungsberichten der kaiserl. Akademie der Wissenschaften in Wien.
Mathem.-naturw. Classe; Bd. CVII. Abth. II. a. Mai 1898.

WIEN, 1898.

AUS DER KAISERLICH-KÖNIGLICHEN HOF- UND STAATSDRUCKEREI.

IN COMMISSION BEI CARL GEROLD'S SOHN,
BUCHHÄNDLER DER KAISERLICHEN AKADEMIE DER WISSENSCHAFTEN.

Druckschriften

der kaiserlichen Akademie der Wissenschaften in Wien

(Mathematisch-naturwissenschaftliche Classe).

Selbständige Werke.

1. Die internationale Polarforschung 1882—1883. Die österreichische Polarstation **Jan Mayen**.

Band I enthält den Vorbericht der Expedition, ferner die astronomische, geographischen, meteorologischen und oceanographischen Resultate der Expedition.

Band II umfasst die Polarlicht- und Spectralbeobachtungen auf Jan Mayen.

Band III. Naturhistorischer Theil. 1. Zoologie. 2. Botanik. 3. Mineralogie. Das ganze Werk, drei Quartbände. (Mit 4 Karten, 65 Tafeln und 10 Textfiguren.) 30 fl. — k

Vorbericht der Expedition. Separatausgabe aus dem I. Bande dieses Werkes. Derselbe bildet den beschreibenden Theil der Expedition. (Mit 1 Karte und 3 Tafeln.) 2 fl. 75 k

2. Deutsche Ausgabe des Werkes: **La Turquie d'Europe** par **A. Bouvier**. Zwei Bände. Lexikonformat. (Mit dem Bildnisse des Verfassers.) cart. 10 fl. — k
broch. 9 fl. 50 k

Periodische Publicationen.

[Mathematik und Astronomie.]

Aus den Denkschriften 59. Bd. (1892).

Haerdtl Frh. v., E., über zwei langperiodische Störungsglieder des Mondes, verursacht durch die Anziehung des Planeten Venus. — fl. 80 k

Hartl, H., Bestimmung von Polhöhe und Azimut auf der Sternwarte in Athen. (Mit 1 Textfigur.) — fl. 80 k

Unterwiesing, J., über die Beziehungen der Kometen und Meteorströme zu den Erscheinungen der Sonne. (Mit 2 Tafeln und 1 Textfigur.) 2 fl. 10 k

Trabert, W., der tägliche Gang der Temperatur und des Sonnenscheins auf dem Sonblickgipfel 2 fl. — k

Aus den Denkschriften 60. Bd. (1893).

Gegenbauer, L., Arithmetische Untersuchungen. 1 fl. 20 k

Weiss, E., über die Bestimmung der Bahn eines Himmelskörpers aus drei Beobachtungen. 1 fl. 25 k

Aus den Sitzungsberichten für 1893.

Czuber, E., über Curvensysteme und die zugehörigen Differentialgleichungen. (Mit 1 Tafel.) — fl. 10 k

Finger, J., über den Hauptpunkt einer beliebigen Axe eines materiellen Punktsystems. (Mit 1 Textfigur.) — fl. 25 k

Gegenbauer, L., einige mathematische Theoreme. — fl. 20 k

— eine Anwendung der Zahlentheorie auf die Integralrechnung. — fl. 20 k

Gegenbauer, L., das Additionstheorem der Functionen $C_n^y(x)$ — fl. 15 k

— über ein Theorem des Herrn Baker. — fl. 25 k

— Notiz über die zu einer Fundamentaldiscriminante gehörigen Bernoulli'schen Zahlen. — fl. 10 k

Beitrag zur infinitesimalen Geometrie der Integralcurven

von

J. Sobotka in Wien.

(Mit 13 Textfiguren.)

(Vorgelegt in der Sitzung am 3. Februar 1898.)

Construction von Krümmungskreisen der Integralcurve.

1. Ist

$$y = af(x)$$

die Gleichung einer auf ein Parallelkoordinatensystem bezogenen Curve f , und

$$Y = \int f(x) dx + c$$

die Gleichung einer Curve F in demselben Coordinatensystem, wobei c eine beliebige, a eine als Constructionseinheit angenommene Constante bedeutet, so nennt man bekanntlich die Curve F eine Integralcurve von f , und umgekehrt ist f die Differentialcurve von F . Irgend zwei Punkte b, B von f , respective F mit gemeinschaftlicher Abscisse heissen correspondirende Punkte der beiden Curven.

Herr Prof. M. d'Ocagne hat im Jahre 1886 in einem an Herrn Prof. Abdank-Abakanowicz gerichteten Schreiben¹ einen Ausdruck entwickelt, der eine einfache Construction des Krümmungsmittelpunktes einer Integralcurve für irgend einen

¹ Man sehe: »Die Graphen von Abdank-Abakanowicz, deutsch bearbeitet von E. Bitterli, Leipzig (Teubner) 1889« auf S. 160. Auf S. 141,

² daselbst findet man auch genaue Literaturangaben betreffs der graphischen Integration.

Punkt derselben liefert, wobei jedoch ein rechtwinkeliges Coordinatensystem zu Grunde gelegt wird.

Es heisst dort:

»Zwischen der Subtangente μ einer gegebenen Curve und dem Krümmungsradius ρ der entsprechenden Integralcurve besteht die folgende merkwürdige Relation:

$$\mu = \rho \cos^2 \Theta \sin \Theta,$$

wo Θ den Neigungswinkel der Tangente der Integralcurve gegen die Abscissenaxe bezeichnet.«

Es möge zur Orientirung gleich eingangs betont werden, dass die vorliegende Arbeit fast ausschliesslich nur constructive geometrische Fragen verfolgt.

Darum soll hier zunächst gezeigt werden, wie die aus dieser Relation sich ergebende Construction des Krümmungsmittelpunktes sich in einfacher Weise auf geometrischem Wege in einer Form ableiten lässt, in der sie für Parallelcoordinaten überhaupt besteht.

Ist nämlich F eine Parabel, deren Axe die Richtung der Ordinaten besitzt, dann ist f eine Gerade, was sich rein geometrisch am einfachsten so darlegen lässt, wie es durch Herrn Prof. J. Šolín bereits geschehen ist.

Bezeichnet O — Fig. 1 — den Coordinatenursprung, und nehmen wir auf der x -Axe die Strecke $SO = a$ als Einheit an, so ist S Mittelpunkt des sogenannten Richtstrahlenbüschels, d. h. jedem Punkte B von F ist der zu seiner Tangente an F parallele Strahl im Strahlenbüschel (S) und somit auch der Schnittpunkt \mathfrak{B} desselben mit der y -Axe zugeordnet. Die Parallele zu x durch \mathfrak{B} schneidet die Ordinatenlinie von B in dem correspondirenden Punkte b von f . Es wird somit f durch einen Parallelstrahlenbüschel beschrieben, nämlich $(Bb), \dots (\mathfrak{B}b), \dots$. Durchläuft nun B eine Parabel, deren Axe zu y parallel ist, dann sind diese Parallelstrahlenbüschel perspectivisch, denn der erste von ihnen ist der Schein der Punktreihe B auf der Parabel von deren unendlich fernem Punkte, der zweite ist der Schein der zur Punktreihe B, \dots projectiven Punktreihe \mathfrak{B}, \dots auf y , und die unendlich ferne Gerade entspre-

Die Construction des Krümmungskreises der Integralcurve von f in irgend einem Punkte derselben ist demnach zurückgeführt auf die Construction des Krümmungskreises an einer Parabel \mathfrak{F} in diesem Punkte. Dies geschieht am besten mit Hilfe der sogenannten Steiner'schen Parabel.¹ Die normalconjugirten Strahlen zu den Geraden des Büschels um B in Bezug auf \mathfrak{F} hüllen eine Parabel \mathfrak{P} ein, welche die Normale am Punkte B an F in dem Mittelpunkte K des fraglichen Krümmungskreises berührt. Da nun die Parabel die Tangente T und die Normale N an F für den Punkt B berührt und ihre Längsgerade mit der Ordinatenlinie von B identisch ist, so wird man nur noch eine Tangente derselben zu ermitteln haben, um das μ mit Hilfe des Brianchon'schen Sechsseits K zu construiren.

Man sieht leicht ein, dass irgend eine Tangente von \mathfrak{P} folgendermassen erhalten wird. Man zieht — Fig. 1 — irgend einen Strahl SU im Richtstrahlenbüschel und durch seinen Schnittpunkt U mit y die Parallele zu x , welche die Tangente t der Differentialcurve im Punkte u schneidet. Die Ordinatenlinie von u trifft die Tangente des Punktes B an die Integralcurve in U ; alsdann ist die Senkrechte durch U auf SU eine Tangente von \mathfrak{P} .

Bei Annahme rechtwinkliger Coordinaten ergibt sich unserer Construction ohneweiters die Richtigkeit der Formel d'Ocagne gegebenen Construction, sowie der Formel

$$\mu = \rho \cos^2 \theta \sin \theta;$$

man hat bloss zu beachten, dass dem Schnittpunkte r der Tangente t mit x auf der Parabel \mathfrak{F} derjenige Punkt R entspricht, in welchem die Tangente an dieselbe parallel zu x ist, bei rechtwinkligen Coordinaten also der Scheitel R der Parabel \mathfrak{F} .

2. Die soeben entwickelte Construction ist somit sehr einfach. Wenn ich hier trotzdem noch bei derselben verweile, geschieht dies, um einige nicht uninteressante Ausdrucksformen für dieselbe zu entwickeln.

¹ Cf. C. Pelz, Die Krümmungshalbmesserconstructionen der Kurvenabschnitte... (Sitzungsberichte der k. böhm. Gesellschaft der Wissenschaften 1879).

Die Parabel \mathfrak{P} berührt T , dann N in K , und ihre Axe ist senkrecht zu y . Dies gestattet, wie aus geläufigen Eigenschaften der Parabel oder aus der Figur eines hier sich ergebenden Brianchon'schen Sechsseits mit Leichtigkeit folgt, unserer Construction folgende Fassung zu geben (Fig. 1):

Wir legen durch den Punkt r , in welchem die Tangente t in b an die Differentialcurve die Axe x schneidet, die Parallele zur y -Axe. Dieselbe möge die Tangente T in B an die Integralcurve im Punkte L treffen. Durch L ziehen wir die Senkrechten auf die Coordinatenachsen x, y bis zum Schnitte L_1 , respective L_2 mit der Normalen N ; alsdann ist die Strecke L_2L_1 der Grösse und dem Sinne nach gleich dem gesuchten Krümmungshalbmesser BK (I).

Alle Parabeln $\mathfrak{P}, \mathfrak{P}_1, \mathfrak{P}_2, \dots$, welche die Geraden T, N , letztere in K berühren, bilden eine Parabelnschaar $[\mathfrak{P}]$. Es soll nun gezeigt werden, wie man irgend eine Parabel \mathfrak{P}_1 dieser Schaar, und mit deren Hilfe dann K selbst, einfach construiren kann.

Von jeder Parabel in $[\mathfrak{P}]$ kennen wir die Tangenten T, N ; es wird also, damit diese Parabel benützt werden kann, nöthig sein, von ihr noch zwei weitere Tangenten anzugeben. Als solche wählen wir die eine v senkrecht zu x , die andere v' senkrecht zu y . Diese Tangenten mögen beziehungsweise T in den Punkten V, V' und N in den Punkten $\mathfrak{B}, \mathfrak{B}'$ schneiden.

Um also irgend eine Parabel \mathfrak{P}_1 von $[\mathfrak{P}]$ festzulegen, wird es sich lediglich darum handeln, zu irgend einem Punkte V den entsprechenden V' anzugeben oder umgekehrt. Zu dem Ende beachten wir, dass, wenn \mathfrak{P}_1 die Schaar $[\mathfrak{P}]$ durchläuft, die Tangente v einen Parallelstrahlenbüschel und die Tangente v' einen zu diesem projectiven Parallelstrahlenbüschel, einer bestimmten Eigenschaft der Kegelschnittschaar zufolge, beschreibt. Gemäss werden auch die Punktreihen $(V), (V')$, in welchen diese Büschel die Tangente T schneiden, projectiv sein.

Mit Bezug auf die Parabel \mathfrak{P} , für die (LL_1) ja auch eine Tangente ist, entspricht dem Punkte L von (V) der unendlich ferne Punkt von (V') , denn hier fällt v' mit der unendlich fernen Geraden zusammen. Der Punkt B ist für beide Punktreihen sich

selbst entsprechend. Projiciren wir somit — Fig. 2 — die Punktreihe (V) in der Richtung von x auf die Ordinatenlinie (l) nach der Punktreihe (V^x) , so sind (V') , (V^x) perspectiv. Das Perspectivcentrum D wollen wir nun ermitteln.

Wir ziehen durch den dem Punkte L in (V) entsprechend Punkt L^x in (V^x) die Parallele T' zu T , so muss D auf T' liegen. \mathfrak{P} ist diejenige Parabel in $[\mathfrak{P}]$, deren Axe senkrecht zu y steht.

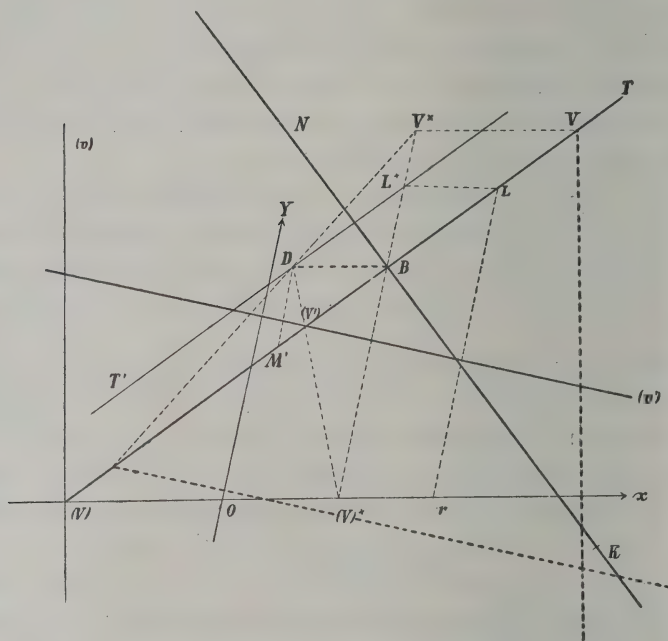


Fig. 2.

wir haben im Satze (I) die auf dieselbe gegründete Construction von K ausgesprochen. Construiren wir jetzt die in $[\mathfrak{P}]$ haltene Parabel, deren Axe senkrecht zu x ist, so finden wir in Anwendung des Brianchon'schen Sechsseits, dass für die Parabel die zu y senkrechte Tangente die Gerade T im Punkte M' derart schneidet, dass $M'B = BL$ wird. Da M und M^x auch M^x unendlich fern liegt, so folgt daraus, dass die durch M parallel zu (Bb) gezogene Gerade gleichfalls durch D geht. D ist somit D der Schnitt dieser Geraden mit T' .

Daraus geht D in einfacher Weise hervor, denn man hat nur die Strecke BD der Entfernung des Punktes r vom Endpunkte der Abscisse für den Punkt B äquipollent zu machen.

Zieht man nun durch den Punkt D irgend eine Gerade, welche T in V' und (Bb) in V^\times schneidet und dann durch V^\times die Parallele zu x , bis sie T in V schneidet, so bestimmen T, N , die Senkrechte durch V' zu y und die Senkrechte durch V zu x als Tangenten eine Parabel, welche N in dem gesuchten Krümmungsmittelpunkte K berührt.

Für uns ist aber nur der folgende besondere Fall dieser Ausdrucksform unserer Construction von Interesse.

Errichtet man im Schnittpunkte (V) der Tangente T mit der Abscissenaxe zu dieser die Senkrechte (v) und im Schnittpunkte (V') von T mit der Geraden, welche D mit dem Endpunkt der Abscisse von B verbindet, die Senkrechte (v') zu y , so sind $T, N, (v), (v')$ vier Tangenten einer Parabel, welche N im Punkte K berührt (II).

Weil die Tangenten einer Parabel auf irgend zweien von ihnen ähnliche Punktreihen ausschneiden, so folgt für jede Parabel in $[\mathfrak{B}]$ die Proportion

$$\frac{\mathfrak{B}K}{\mathfrak{B}'K} = \frac{VB}{V'B},$$

welche ebenfalls eine Ausdrucksform unserer Construction liefert. Also:

Bringen wir die Geraden $(v), (v')$ des Satzes (II) zum Schnitte in \mathfrak{B} , beziehungsweise \mathfrak{B}' mit N , so ergibt sich der gesuchte Krümmungsmittelpunkt K aus der Relation

$$\mathfrak{B}\mathfrak{B}': \mathfrak{B}K: \mathfrak{B}'K = VV': VB: V'B. \quad (\text{III})$$

3. Schliesst die Tangente der Integralcurve F mit den Axen x, y , beziehungsweise die Winkel α, β ein, ist ω der Winkel dieser Axen, μ wiederum die Subtangente der Differentialcurve f und ρ der fragliche Krümmungsradius, so erhalten wir auf Grund des Satzes (I) leicht den Ausdruck

$$\rho = \frac{\mu \sin^2 \omega}{\sin \alpha \sin^2 \beta}. \quad (1)$$

Betrachten wir f selbst als Integralcurve, so lässt sich z ihr nach gleichem Vorgang, etwa auf Grund derselben Constructionseinheit a , die entsprechende Differentialcurve \bar{f} ableiten, so dass jedem Punkte b von f ein Punkt \bar{b} von \bar{f} entspricht.

Die Ordinaten der correspondirenden Punkte B, b, \bar{b} seien beziehungsweise Y, y, η . Alsdann ist — Fig. 1 —

$$\mu = \frac{ay}{\eta},$$

woraus mit Berücksichtigung der Formel (1) sich ergibt

$$\rho = \frac{a^2}{\eta} \cdot \frac{\sin^2 \omega}{\sin^3 \beta}.$$

Im Dreieck $SO\mathfrak{B}$ ist

$$S\mathfrak{B} = \sqrt{a^2 + y^2 - 2ay \cos \omega}.$$

Somit ist weiter

$$\sin \beta = \frac{a \sin \omega}{\sqrt{a^2 + y^2 - 2ay \cos \omega}}.$$

Setzen wir diesen Werth in (1') ein, so kommt schliesslich

$$\rho = \frac{(a^2 - 2ay \cos \omega + y^2)^{3/2}}{a\eta \sin^2 \omega}.$$

Da nun

$$y = a \cdot \frac{dY}{dx}, \quad \eta = a^2 \frac{d^2 Y}{da^2},$$

so erhalten wir aus (2) den Ausdruck

$$\rho = \frac{\left[1 - 2 \cos \omega \frac{dY}{dx} + \left(\frac{dY}{dx} \right)^2 \right]^{3/2}}{\sin \omega \cdot \frac{d^2 Y}{dx^2}}$$

und aus diesem den specielleren Ausdruck für ρ in rechtwinkligen Coordinaten, wenn wir $\omega = \frac{\pi}{2}$ setzen.

Wir haben hier somit die bekannte Formel für den Krümmungsradius einer Curve auf einem elementar geometrischen Wege aus unserer Construction erhalten; umgekehrt bietet die Einführung die Differentialcurven eine allgemeine und geeignete Form für die Construction des Ausdruckes (2') für ρ .

II. Integralcurven in Polarcoordinaten und infinitesimale Betrachtungen an denselben.

4. Im Vorangehenden haben wir eine Integralcurve f aus einer gegebenen Differentialcurve f' oder umgekehrt durch Vermittelung von Parallelcoordinaten abgeleitet. Eine Verallgemeinerung der einschlägigen Betrachtungen liegt sehr nahe; man wird das Parallelcoordinatensystem einfach durch irgend ein anderes Coordinatensystem ersetzen, um zu neuen Arten von Integralcurven zu gelangen. Dass man bis jetzt nur die früher erwähnten Integralcurven in der angeführten Weise berücksichtigt hat, liegt in deren eminenten praktischen Verwendbarkeit in den Ingenieurwissenschaften, während andere Integralcurven wohl kaum geeignet sind, eine grosse Verwerthung in dieser Richtung zu erlangen. Für unsere speciellen Betrachtungen dürften sie aber ein gewisses Interesse beanspruchen.

Ist

$$r' = f(\varphi)$$

die Gleichung irgend einer Curve f' in Polcoordinaten, für O als Pol der Coordinatensystems, so kann man zunächst aus dieser Curve eine Curve f ableiten, deren Gleichung in demselben Coordinatensystem

$$r = \int f(\varphi) d\varphi + c$$

ist, in der c eine beliebige Constante bedeutet, so dass also umgekehrt die Curve f' aus f als Differentialcurve durch die Beziehung

$$r' = \frac{dr}{d\varphi} \quad (1)$$

abgeleitet wird.

Nun drückt die Gleichung (1) die Länge der Subnormale der Curve f für irgend einen Punkt derselben aus, wie sonst auch elementargeometrisch dargethan wird. Wenn wir somit f'

in einer um O um einen rechten Winkel im entsprechenden Sinne gedrehten Lage darstellen, so haben wir das Ergebniss

Beschreibt ein Punkt P eine Curve f , so beschreibt der Endpunkt P' der in Bezug auf irgend einen festen Punkt O als Pol genommenen Subnormale der Curve die polare Differentialcurve f' von f gleichfalls in Bezug auf O als Pol.

In dieser Lage wollen wir auch die Curven f, f' stets betrachten.

Aus der Unbestimmtheit der Constante c folgt, dass, wenn P' die Curve f' beschreibt, jeder Punkt P, P_1, P_2, \dots auf (OP) eine Integralcurve beschreibt. Wir sagen, dass diese Punkte dem Punkte P' correspondiren und untereinander homolog sind. Ebenso werden die Tangenten u. s. w. dieser Curven in homologen Punkten als homolog bezeichnet. Daher der Satz:

Die homologen Normalen sämmtlicher polaren Integralcurven, welche aus einer Curve f' abgeleitet werden können, schneiden sich im correspondirenden Punkte ihrer gemeinschaftlichen Differentialcurve f .

Aus diesem Satze entnehmen wir sofort auch die Eigenschaft

Wenn sich Curven in irgend einem Punkte P berühren, dann findet im correspondirenden Punkte P' zwischen den ihnen entsprechenden Integralcurven Osculation statt.

Man wird desshalb in der Lage sein, den Krümmungsmittelpunkt von f für den Punkt P zu construiren wenn die Tangente t' an f' in P' gegeben ist und umgekehrt.¹

Mit dieser Aufgabe wollen wir uns jetzt beschäftigen.

5. Behalten wir die soeben gebrauchten Bezeichnungen bei und es sei — Fig. 3 — weiter $PP' = n$ die Normale $P\mathfrak{P}' = t$ die Tangente, K der Krümmungsmittelpunkt, $PK = r$ der Krümmungsradius, $\sphericalangle OP\mathfrak{P}' = \tau$ der Winkel der Tangente

¹ M. d'Ocagne Cours de géom. descriptive et de géom. infinitésimale (1896), Art. 267; die dort gegebene Lösung lässt sich leicht auch aus unserer Construction ableiten. Cf. Construction géométrique du centre de courbure. . . von Husquin de Rhéville in den »Nouv. Ann. de mathématiques«, 1891 p. 410 u. f.

den Brennpunkten desselben, so bildet die eine Tangente mit der einen Verbindungslinie denselben Winkel, wie die andere Verbindungslinie mit der anderen Tangente.

Dieser Satz gestattet zunächst, den zweiten Brennpunkt O' von k zu finden. Überträgt man den Winkel τ nach $P'PO'$, so liegt diesem Satze zufolge O' auf (PO') . Verbindet man den zu O in Bezug auf (PP') symmetrisch gelegenen Punkt J mit dem Punkte K , so liegt O' auch auf der Geraden (JK) ; somit ergibt sich O' als Schnitt der besagten Geraden. Errichtet man in P die Senkrechte (PQ) zum Leitstrahl (OP) und schneidet dieselbe in Q mit (OK) , so ist wegen $\sphericalangle QPP' = \tau$ der Schnittpunkt Q symmetrisch zu O' bezüglich (PP') .

Zieht man durch P' die Gerade t' derart, dass

$$\sphericalangle(t', P'O') = \tau,$$

so gestaltet sich schliesslich die Construction von t' folgendermassen:

In P errichtet man die Senkrechte zu (OP) und bringt sie in Q mit (OK) zum Schnitt; hierauf zieht man durch P' die Gerade $P'T'$ so, dass $\sphericalangle OP'T' = \sphericalangle QP'P$. Alsdann ist $t' \equiv P'T'$ die gesuchte Tangente von f' .

6. Weil wir späterhin häufiger die Normale n' der Curve f in P' benützen werden als die Tangente t' selbst, so können wir uns hier damit begnügen, eine Gerade zu suchen, die parallel zu t' ist, wenn man eine solche Gerade etwa noch durch eine bequemere Construction zu ermitteln im Stande ist. Dies ist aber der Fall.

Errichtet man in K die Senkrechte zu n bis zum Schnitte L mit (OP') und zieht man durch L die Parallele zu n , durch K die Parallele zu (OP') , so schneiden sich beide in M und die Gerade (PM) gibt bereits die Richtung von t' ; also die durch P' zu ihr gefällte Senkrechte ist die Normale n' von f' .

Um dies zu erkennen, setzen wir $\sphericalangle POK = \lambda$, dann geht aus dem Dreiecke POK die Proportion

$$r : \rho = \cos(\lambda - \tau) : \sin \lambda$$

hervor.

Aus dem Dreiecke KOP' ergibt sich die Proportion

$$KP' : r' = \cos \lambda : \cos (\lambda - \tau).$$

Aus beiden Proportionen kommt

$$KP' : r' = \rho : r \operatorname{tg} \lambda,$$

woraus, da

$$\triangle LKP' \sim POP',$$

folgt

$$LP' : PP' = \rho : PQ$$

oder

$$MK : PK = PP' : PQ.$$

Somit sind die Dreiecke PMK , $QP'P$ ähnlich, demgemäss $\sphericalangle KMP = \sphericalangle PP'Q$ und in Folge dessen $\sphericalangle OP'T' = \sphericalangle KMP$, so dass thatsächlich $(MP) \parallel t'$ ist.

Errichtet man in P' die Senkrechte zu n , welche (PQ) in N schneiden möge, so liegen die Dreiecke MKL , PNP' ähnlich für den Schnitt von (MP) mit (OP') als Ähnlichkeitscentrum. Daraus entnehmen wir:

Die Senkrechten durch P zu r und durch P' zu n schneiden sich in einem Punkte N , dessen Verbindungsgerade mit K die Gerade (OP') bereits in einem Punkte M_0 von (PM) trifft.

Die Normale n' an f' in P' schneide (OP) im Punkte P'' ; es ist klar, dass P'' die Differentialcurve f'' von f' , also die zweite Differentialcurve von f beschreibt. Wir setzen demgemäss $OP'' = r''$ und es ist

$$r'' = \frac{dr'}{d\varphi} = \frac{d^2 r}{d\varphi^2}.$$

Die eben entwickelten Constructionen des Punktes P'' aus K sind alle umkehrbar. Um also K zu construiren, wenn P'' oder t' gegeben ist, wird man beispielsweise den Punkt N als Schnitt der in P zu r und in P' zu n errichteten Senkrechten und dann den Schnitt M_0 der von P auf n' gefällten Senkrechten mit r' ermitteln; alsdann schneidet die Gerade (M_0N) die Normale n im gesuchten Punkte K .

7. Aus der entwickelten Construction ergeben sich sofort die Proportionen

$$\begin{aligned}(M_0O + r') : PN &= (n - \rho) : \rho, \\ PN : n &= n : r',\end{aligned}$$

wobei schon auf den Richtungssinn der Strecken Bedacht genommen worden ist. Aus diesen Proportionen folgt weiter

$$(M_0O + r') : n = n(n - \rho) : r'\rho.$$

Die ähnlichen Dreiecke PM_0O , $P'P''O$ liefern

$$OP'' : OM_0 = r' : r$$

oder

$$M_0O = -\frac{rr''}{r'}.$$

Setzen wir diesen Werth für M_0O in die vorletzte Proportion ein, so kommt nach einfacher Umformung

$$\rho = \frac{n^3}{n^2 + r'^2 - rr''}$$

oder, da $n^2 = r^2 + r'^2$,

$$\rho = \frac{(r^2 + r'^2)^{3/2}}{r^2 + 2r'^2 - rr''}. \quad (2)$$

Ersetzt man hierin r' durch $\frac{dr}{d\varphi}$, r'' durch $\frac{d^2r}{d\varphi^2}$, so gewinnen wir dadurch auf unserem constructiven Wege die bekannte Formel

$$\rho = \frac{\left[r^2 + \left(\frac{dr}{d\varphi}\right)^2\right]^{3/2}}{r^2 + 2\left(\frac{dr}{d\varphi}\right)^2 - r\frac{d^2r}{d\varphi^2}}. \quad (2')$$

Aus $\rho = n^3 : (n^2 + r'^2 - rr'')$ folgt

$$\rho \sin^3 \tau = \frac{r^3}{r^2 + 2r'^2 - rr''}.$$

Dies gibt zur Berechnung von r'' entweder die Gleichung

$$-r'' + r + 2r \cot^2 \tau = \frac{r^2}{\rho \sin^3 \tau}$$

der die Gleichung

$$r'' + r = \frac{r}{\rho \sin^3 \tau} (2\rho \sin \tau - r) \quad (3)$$

der schliesslich die Gleichung

$$r'' + r = \frac{2r}{\sin^2 \tau} - \frac{r^2}{\rho \sin^3 \tau}. \quad (4)$$

8. Die in diesem Abschnitt erläuterten Constructionen lassen sich noch etwas vereinfachen und mit Constructionen, die sich auf ein bewegliches, unveränderliches System in der Ebene beziehen, in Einklang bringen.

Für unsere Zwecke handelt es sich hauptsächlich um den Punkt P'' , wenn K vorliegt. Dieser Punkt kann auf Grund der aus dem Dreieck $PP'N$ abgeleiteten Construction direct ermittelt werden. M_0 ist nämlich — Fig. 3 — der Höhenschnittpunkt des Dreieckes $PP'P''$, woraus folgt:

Führt man durch P die Senkrechte zu r , durch P' die Senkrechte zu n und verbindet den Schnitt N dieser Senkrechten mit K , so erhält man auf r' den Punkt M_0 ; die Senkrechte von M_0 auf n trifft r im Punkte P'' .

Wenn nun diese Senkrechte ($P''M_0$) die Normale n in V schneidet, so liegen die Dreiecke M_0VP' , $NP'P$ ähnlich; K ist das Ähnlichkeitscentrum, KP' , KP und KV , KP' sind Paare entsprechender Strecken; somit ist

$$KP' : KP = KV : KP' \quad (5)$$

$$\overline{KP'}^2 = KV \cdot KP. \quad (6)$$

Die letztangeführte Construction lässt sich auch folgendermaßen abändern — Fig. 4 —

Man bringt (OK) mit der durch P' zu r parallelen gezogenen Geraden in E zum Schnitt; die Senkrechte durch E zu (OP) liefert auf n den Punkt V ; die Senkrechte durch V zu n trifft r in P'' .

Die Richtigkeit dieser Construction erhellt daraus, dass K wiederum das Ähnlichkeitscentrum der ähnlich liegenden Dreiecke POP' , $P'EV$ ist, aus denen wieder die Proportion (5) hervorgeht.

Wir wollen nun auf Grund dieser Verwandtschaft auf dem Strahle (PP') den Wendepunkt der umgekehrten Bewegung construiren. Wenden wir hiefür eine bekannte, von Grübler herrührende Construction geeignet an, so gelangen wir zu der im vorletzten Satz ausgesprochenen Construction zunächst des mit V bezeichneten Punktes als des fraglichen Wendepols. Nun enthält der zugehörige Wendekreis den Punkt O , weil (OP) beständig durch O geht, weiter den Punkt P' und berührt die Tangente t' in P' an die Polcurve; somit ist $P'P''$ ein Durchmesser desselben; es muss daher $\sphericalangle P'VP''$ ein rechter Winkel sein. Diese Überlegung liefert also genau die vollständige Construction des erwähnten Satzes, sowie die aus der Geometrie der Bewegung gleichfalls bekannte Relation (6) von Neuem.¹

Auf die Bewegung des unveränderlichen ebenen Systems führt uns schon die Definitionsgleichung

$$r = \int f(\varphi) d\varphi + c$$

Am einfachsten direct und zu unseren Constructionen hätten wir auch dadurch gelangen können, dass wir behufs Ermittlung von K die Differentialcurve f' durch einen Kreis k' ersetzen dürfen, welcher sie in P' berührt und durch den Pol O geht. Man sieht sofort ein, wenn wir den Kreis k' als Integralcurve betrachten, dass seine Differentialcurve mit ihm identisch ist und dass somit sämtliche Integralcurven von k' Pascal'sche Schneckenlinien sein werden.

Aus unserer kinematisch geometrischen Betrachtung ergibt sich unmittelbar, dass die homologen Krümmungsmittelpunkte sämtlicher polaren Integralcurven, welche einer Differentialcurve entsprechen, auf einem Kegelschnitte u liegen, welcher in P' über $P'P''$ als Durchmesser beschriebenen Kreis v in P' tangirt, durch den Mittelpunkt desselben, sowie durch den Mittelpunkt der Strecke OP' und endlich durch die Doppelpunkte der Involution, in welcher (OP) von der Rechtwinkelinvolution um P' geschnitten wird, geht.

¹ Die Construction von Grübler wurde in Schlömilch's Zeitschrift für Math. und Phys., Bd. 29, S. 310, veröffentlicht; dieselbe findet sich auch in Hönfl's Geometrie der Bewegung, S. 31, Fig. 12.

Ist nun $P'P''$ gegeben, so ist der Kegelschnitt u deshalb sofort bestimmt. Denn u und v liegen centrisch collinear für P' als Centrum der Collineation. Nachdem für diese Lage den absoluten Punkten von v die Schnittpunkte auf OP ihrer Verbindungsstrahlen mit P' entsprechen, so ist (OP) die Gegenaxe im System des Kegelschnittes u , und die Parallele durch P' zu (OP) ist somit die Axe unserer Collineation. In dieser entspricht beispielsweise der im System des Kreises v gelegenen Geraden (VE) die Gerade (OE) ; und da die erste den Punkt V von v enthält, so geht die zweite durch den Punkt K von u . Durch die centrische Collineation wird also neuerdings die Grübler'sche Construction erwiesen. Umgekehrt findet man den Kegelschnitt u aus dem Kreis v durch die Grübler'sche Construction. Da wir diese zuerst unabhängig von kinematisch geometrischen Betrachtungen erhalten haben, so sehen wir nun auch, wie man ebenfalls, ohne derartige Betrachtungen zu Rathe ziehen zu müssen, zum Kegelschnitt u selbst hätte gelangen können.

III. Analoge Betrachtungen für inverse Integralcurven.

9. Die Differentialcurve f' des vorigen Abschnittes für irgend eine gegebene Curve F wurde von den Endpunkten der Subnormalen dieser Curve in Bezug auf einen als Pol angenommenen Punkt O beschrieben. Ziehen wir nun die Curve f' in Betracht, die der Endpunkt \mathfrak{P}' der Subtangente in Bezug auf O beschreibt, wenn ein Punkt P die gegebene Curve F durchläuft. Ist $r' = O\mathfrak{P}'$ die Länge des Leitstrahles für irgend einen Punkt von f' , so folgt aus dem rechtwinkligen Dreieck $\mathfrak{P}'PP'$ die Beziehung

$$r'r' = -r^2$$

oder

$$\frac{1}{r'} = -\frac{r'}{r^2},$$

welche Relation sich auch schreiben lässt

$$\frac{1}{r'} = \frac{d\left(\frac{1}{r}\right)}{d\varphi}.$$

Dies ist die Gleichung, durch welche die Curve \mathfrak{f}' aus F abgeleitet wird. Wir wollen desshalb \mathfrak{f}' die inverse Differentialcurve von F und umgekehrt die Curve F eine inverse Integralcurve von \mathfrak{f}' nennen.

Wäre also

$$r' = f(\varphi)$$

die Gleichung von \mathfrak{f}' , so würde die Gleichung der sämtlichen zugehörigen inversen Integralcurven lauten:

$$\frac{1}{r} = \int \frac{d\varphi}{f(\varphi)} + c. \quad (2)$$

Daraus folgt zunächst sogleich:

Die homologen Tangenten sämtlicher inverser Integralcurven einer gegebenen Curve schneiden sich in dem correspondirenden Punkte derselben.

Handelt es sich wiederum um die Ableitung der Tangente t' von \mathfrak{f}' , wenn der Krümmungsmittelpunkt K von F in P gegeben ist oder umgekehrt, so kann man F durch einen Kegelschnitt k ersetzt denken, welcher F in P osculirt und in O einen Brennpunkt hat; alsdann ist t' die dem Brennpunkte O zugehörige Leitgerade dieses Kegelschnittes. Die Senkrechte a zu t' durch O ist die Hauptaxe von k . Um also K zu construiren, wenn t' gegeben ist, führt man — Fig. 5 — vom Schnittpunkte M der Geraden a mit der Normalen n von F in P die Senkrechte zu n , bis sie die Gerade (OP) in L trifft; die Senkrechte in L zum Leitstrahl (OP) schneidet dann auf n den fraglichen Punkt K . Die Umkehrung dieser Construction liefert t' , wenn K gegeben ist.

Die Tangente t' möge (OP) im Punkte \mathfrak{P}'' schneiden; alsdann beschreibt \mathfrak{P}'' die zweite inverse Differentialcurve \mathfrak{f}'' von F ; $O\mathfrak{P}'' = r''$ ist der Leitstrahl von \mathfrak{P}'' u. s. f.

10. Um eine metrische Relation für die gegebene Construction zu erhalten, bezeichnen wir noch mit U den Fusspunkt der Senkrechten von M auf (OP) , so ist

$$UM = UP \cot \tau = \frac{r}{r'} \cdot UP \quad (3)$$

$$UP = \rho \sin^3 \tau.$$

ne positive Grösse anzusehen, wenn K mit O auf derselben Seite von t liegt; andernfalls ist $\rho \sin^3 \tau$ negativ, wie aus unserer Ableitung hervorgeht. Diese Bemerkung gilt offenbar auch bezüglich der Formeln (3) und (4) des vorigen Abschnittes und soll auch für die Folge ihr Rechnung getragen werden.

Herr Prof. Mannheim beschäftigt sich in eingehender Weise und wiederholt, wenn auch aus anderem Anlasse, mit der vorliegenden Construction.¹ Er stellt sich nämlich folgende Aufgabe.

Ein rechtwinkeliges Dreieck aoa' , welches beweglich und veränderlich ist, habe den Scheitel seines rechten Winkels im festen Punkte o , seine Hypothenuse berühre im Eckpunkte a eine Curve (a); es ist die Tangente in a' an die durch diesen Punkt beschriebene Curve (a') zu construiren.

Hierin gelangt er in anderer Weise auch zu einer Formel, welche sich von (4) nur in den Vorzeichen unterscheidet. Wir bitten uns hier auf die Formel und Construction, wie sie Herr Mannheim entwickelt hat, wohl auch nur berufen können; der Vollständigkeit unserer Entwicklung halber ist es jedoch nicht geschehen. Es muss hier bemerkt werden, dass die im vorliegenden gegebene Ableitung sich übrigens aus den Bemerkungen des soeben citirten Werkes auf S. 488 und 493 sofort ergibt und dass, wenn die Formel (4) für die Construction verworther werden soll, auf das Vorzeichen der einzelnen Glieder mit Vorsicht Bedacht genommen werden muss.

Da nun

$$\sin \tau = \frac{r'}{\sqrt{r^2 + r'^2}} = \frac{1}{r} \cdot \frac{1}{\sqrt{\frac{1}{r^2} + \frac{1}{r'^2}}},$$

folgt aus (4'), dass

$$\left(\frac{1}{r} + \frac{1}{r'} \right) \rho = \left(\frac{1}{r^2} + \frac{1}{r'^2} \right)^{3/2} : \frac{1}{r^3}. \quad (5)$$

Setzen wir in der Polargleichung einer Curve $r = \frac{1}{u}$, so nach (1)

¹ Principes et développements de géometrie cinématique. Paris (Gauthier-Villars), 1894, p. 53 und 484.

$$\frac{1}{r'} = \frac{dn}{d\varphi},$$

und analog ist

$$\frac{1}{r''} = \frac{d^2n}{d\varphi^2}.$$

Mit Rücksicht auf diese Transformation geht aus (5) folgender bekannter Werth für ρ hervor

$$\rho = \frac{\left[n^2 + \left(\frac{dn}{d\varphi} \right)^2 \right]^{3/2}}{n^3 \left(n + \frac{d^2n}{d\varphi^2} \right)}. \quad (6)$$

Macht man weiter — Fig. 5 — die Strecke $O\mathfrak{R}$ äquipollent der Strecke PK und leitet aus \mathfrak{R} den Punkt \mathfrak{U} auf (OP) nach gleichem Vorgange, wie U aus K ermittelt worden ist, ab, so ist

$$O\mathfrak{U} = -\rho \sin^3 \tau.$$

Nehmen wir auf der Geraden (OP) die Richtung von O nach P als positiv an, so nimmt dann die Gleichung (4) folgende Form an

$$-\frac{1}{O\mathfrak{U}} = \frac{1}{OP} - \frac{1}{O\mathfrak{P}''}$$

oder

$$\frac{2}{2 \cdot O\mathfrak{P}''} = \frac{1}{OP} + \frac{1}{O\mathfrak{U}}. \quad (7)$$

Diese Gleichung besagt, dass, wenn man $OQ = 2 \cdot O\mathfrak{P}''$ macht, die Punkte P, \mathfrak{U} harmonisch getrennt sind von den Punkten O, Q .

Verlegt man nun die homologen Krümmungshalbmesser PK, \dots sämtlicher Integralcurven, welche der Differentialcurve \mathfrak{f}' correspondiren, äquipollent nach $O\mathfrak{R}, \dots$, so wird durch eine Transformation vorgenommen, in der zunächst die homologen Punkten M , welche die Gerade a beschreiben, Punkte \mathfrak{M} entsprechen, welche eine Hyperbel a beschreiben, wie sich aus der hier auftretenden projectiven Beziehung d

Strahlenbüschels um O mit dem Büschel der zu $(O\mathfrak{P}')$ parallelen Strahlen leicht ergibt. Diese Hyperbel wird in O von (OP) berührt, hat die durch Q zu $(O\mathfrak{P}')$ gelegte Parallele zu einer Asymptote, während die zweite senkrecht zu $(\mathfrak{P}'\mathfrak{P}'')$ ist.

Durch die erwähnte Transformation entspricht weiter der durch K beschriebenen Curve k eine Curve \mathfrak{k} , welche durch \mathfrak{K} beschrieben wird, wenn P den Leitstrahl (OP) durchläuft. Da die Senkrechte in \mathfrak{M} zu $(O\mathfrak{M})$ eine unicursale Curve dritter Klasse einhüllt, wenn \mathfrak{M} die Hyperbel α beschreibt, so folgt daraus, dass die Curve \mathfrak{k} durch zwei Büschel von Strahlen, von denen der eine durch O geht, während die Strahlen des anderen zu $(O\mathfrak{P}')$ parallel sind, erzeugt wird, die in einer $(1, 3)$ deutigen Beziehung stehen.

Somit ist die transformirte \mathfrak{k} der Krümmungsmittelpunktscurve k eine Curve 4. Ordnung.

Die Curve k selbst ist eine Curve 5. Ordnung. Sie wird erzeugt durch einen zu $(O\mathfrak{P}')$ parallelen Strahlenbüschel und einen Tangentenbüschel einer Parabel, welche \mathfrak{P}' zum Brennpunkt und (OP) zur Scheiteltangente hat. Beide sind nämlich ebenfalls in einer $(3, 1)$ deutigen Beziehung und es entsteht durch sie auf irgend einer Geraden, wie leicht einzusehen, eine $(3, 2)$ deutige Beziehung ihrer Schnittpunkte.

Bezeichnen wir den Winkel, welchen α mit OP einschliesst, mit α , so lässt sich aus der Beziehung

$$MP:KP = \sin^2 \tau$$

leicht der Ausdruck finden

$$r' \cot^3 \tau = x \cot \alpha - y,$$

worin x, y die Coordinaten des Punktes K in Bezug auf $(\mathfrak{P}'O)$ und (OP) als Coordinatenachsen bedeuten.

Aus den ähnlichen Dreiecken $\mathfrak{P}'OP$, KLP folgt die Gleichung

$$r' \cot^2 \tau - y \cot \tau = x.$$

Setzen wir den aus derselben gewonnenen Ausdruck für $\cot^2 \tau$ in die vorige Gleichung ein, so kommt

$$y \cot^3 \tau + x \cot \tau = x \cot \alpha - y.$$

Lösen wir nun die letzten zwei Gleichungen nach $\cot^2 \tau$ und $\cot \tau$ auf, so erhalten wir

$$\cot^2 \tau = \frac{x^2 + xy \cot \alpha - y^2}{r'x + y^2},$$

$$\cot \tau = \frac{r'x \cot \alpha - r'y - xy}{r'x + y^2},$$

woraus schliesslich die Gleichung unserer Curve k in folgender Form hervorgeht

$$(r'x + y^2)^2 (x \cot \alpha - y) = r' (x^2 - y^2 + xy \cot \alpha) (r'x \cot \alpha - r'y - xy).$$

11. Setzen wir

$$R = \frac{a^2}{r},$$

wobei a eine Constante bedeutet, so folgt aus der Gleichung (1)

$$R' = \frac{a^2}{r'}$$

und allgemein

$$R^{(\mu)} = \frac{a^2}{r^{(\mu)}},$$

worin die Bedeutung von $R', \dots R^{(\mu)}, \dots$ aus Früherem evident ist. Dadurch gewinnen wir den Satz:

Bildet man eine Curve f mit ihren in Bezug auf einen gegebenen Punkt O als Pol construirten Differentialcurven f', f'', \dots nach F , respective f', f'', \dots invers ab, dass O gleich schon Mittelpunkt der Inversion ist, so sind die Curven f', f'', \dots die aufeinanderfolgenden inversen Differentialcurven von F und umgekehrt, bildet man eine Curve F mit ihren inversen Differentialcurven f', f'', \dots in gleicher Weise nach f , respective f', f'', \dots ab, so sind f', f'', \dots die aufeinanderfolgenden Differentialcurven von f in Bezug auf O als Pol.

Es seien P, \mathfrak{P} zwei entsprechende, also auf demselben Leitstrahl (OP) gelegene Punkte der inversen Curven f, F . Jeder Kreis, der durch P, \mathfrak{P} zugleich geht, entspricht in der Inversion

sich selbst und es werden somit die Curven f, F in den entsprechenden Punkten P, \mathfrak{P} von einem sich selbst entsprechenden Kreise berührt. Demgemäss ist die Tangente t , sowie die Normale n in \mathfrak{P} an F parallel zu der Geraden, welche symmetrisch liegt in Bezug auf (OP) zu der Tangente t , beziehungsweise Normale n in P an f . Ebenso ist klar, dass dem Krümmungskreise k von f in P invers der Krümmungskreis \mathfrak{k} von f in \mathfrak{P} correspondirt. Die Gerade (OK) , welche den Mittelpunkt K von k mit O verbindet, schneidet somit n im Mittelpunkte \mathfrak{K} von F .

Ist E der zweite Schnittpunkt von (OP) mit k , so ist $\triangle OKE \sim \triangle O\mathfrak{K}\mathfrak{P}$, woraus folgt, wenn $O\mathfrak{P} = r$ und $\mathfrak{P}\mathfrak{K} = \rho'$ gesetzt wird,

$$\rho' = \frac{\rho r}{r - 2\rho \sin \tau}$$

oder

$$\rho' = \frac{a^2 \rho}{r(r - 2\rho \sin \tau)} \quad (9')$$

und analog

$$\rho = \frac{a^2 \rho'}{r'(r' - 2\rho' \sin \tau')} \quad (9'')$$

Diese so gewonnenen zwei Gleichungen lassen sich leicht auf die gemeinschaftliche Form

$$\frac{r}{\rho} - \frac{r}{\rho'} = \sin \tau - \sin \tau' \quad (9)$$

bringen, worin

$$\tau + \tau' = 0. \quad (10)$$

Durch die Beziehung

$$r r' = r' r' = r'' r'' = \dots = a^2$$

und durch die Ausdrücke (9) und (10) geht auch die Gleichung 4) des vorhergehenden Abschnittes sofort über in die Gleichung 4') dieses Abschnittes und umgekehrt.

12. Wenn f, f^x zwei inverse Curven für O als Mittelpunkt der Inversion und P, P^x zwei entsprechende Punkte derselben sind, so ist zunächst das von Leitstrahl, Tangente und Subtangente der Curve f für den Punkt P gebildete Dreieck ähnlich

Um nun die Tangente t' an f' zu erhalten, ziehen wir etwa die im ersten Satz des Artikels 8 enthaltene Construction zu Rathe.

Darnach ist der Schnittpunkt Q' der Senkrechten in P^\times und P' zu (OP) respective $(P^\times P')$ mit K^\times zu verbinden. Wird OP' von der Verbindungsgeraden in M_0 geschnitten, so gibt $(P^\times M_0)$ die Richtung von t' , mithin (PM_0) die Richtung von t' an.

Wir können aber auch zu der soeben dargestellten Figur die in Bezug auf $(O\mathfrak{P}')$ symmetrische Figur zeichnen und bekommen dadurch gleichfalls M_0 . Errichten wir also in P und P' die Senkrechten zu (OP) , respective (PP') , die sich in Q schneiden mögen, und verbinden den zu K^\times in Bezug auf $(O\mathfrak{P}')$ symmetrischen, auf (PP') gelegenen Punkt K_0 mit Q , so erhalten wir dadurch auf $(O\mathfrak{P}')$ ebenfalls den Punkt M_0 .

Ziehen wir noch durch P' die Parallele zu (OP) , welche OK in E schneiden möge. Zunächst ist hier der Vierstrahl $P'P, P^\times, O, E$ harmonisch. Es bilden desshalb auch die Punkte K, K^\times, O, E eine harmonische Gruppe und in Folge dessen ebenso die Punkte K, K_0, P, P' . Nun projeciren wir die zuletzt erwähnte Gruppe von Q auf $(O\mathfrak{P}')$. Ist L die Projection von K , so erkennt man, dass $LP' = P'M_0$. Daraus folgt mit Bezug auf die harmonischen Eigenschaften eines Vierecks, dass die Gerade, welche K mit dem Schnittpunkte R der Geraden $(PM_0), (QP')$ verbindet, zu $(O\mathfrak{P}')$ parallel ist. Daraus ergibt sich folgende Construction:

Bringt man die Senkrechten in K zu (OP) , in P' zu (PP') im Punkte R zum Schnitte, so ist $t' \parallel (PR)$.

Diese Construction gestattet, t' zu finden, wenn K gegeben ist und umgekehrt. Sie ist mindestens ebenso einfach wie die früher abgeleitete, und die zuvor entwickelten Formeln (4') und (8) lassen sich aus ihr bequem von Neuem finden.

13. In den soeben gegebenen Erörterungen ist auch die Lösung folgender Aufgabe enthalten — Fig. 7 —

»Gegeben sind die Strecken, welche $\frac{dr}{d\varphi}, \frac{d^2r}{d\varphi^2}$ darstellen; es sollen aus ihnen und aus r die die Ausdrücke

misst, die von diesen Leitstrahlen und der zugehörigen Differentialcurve eingeschlossen wird.

Ist somit die Gleichung der Differentialcurve f

$$r = f(\varphi),$$

so ist die Gleichung der Integralcurve F

$$R = \frac{1}{2a} \int f^2(\varphi) d\varphi + C.$$

Es ist also

$$\frac{dR}{d\varphi} = \frac{r^2}{2a} = R',$$

wenn R' wiederum die Subnormale der Integralcurve bedeutet.

Einer Differentialcurve f entsprechen wieder unzählig viele Integralcurven, da ja die Constante C beliebig gewählt werden darf. Für homologe Punkte aller dieser Integralcurven hat aber $\frac{dR}{d\varphi}$, d. h. die Subnormale denselben Werth $\frac{r^2}{2a}$, genau so wie früher.¹ Ebenso ist auch einleuchtend, wenn verschiedene Differentialcurven einander in einem Punkte berühren, dass dann die durch einen correspondirenden Punkt gehenden, auf die nunmehrige Weise abgeleiteten Integralcurven einander in diesem Punkte osculiren.

Wir haben uns auch hier mit der Aufgabe zu beschäftigen:

Gegeben ist die Tangente t der Differentialcurve f in einem Punkte P' ; es ist der Krümmungsmittelpunkt K von F im correspondirenden Punkte P zu construiren oder umgekehrt.

Tragen wir — Fig. 8 — auf die Senkrechte in O zu (OP) die Strecke $SO = 2a$ auf; die Senkrechte in P' zu SP' schneidet also die Gerade (SO) im Punkte N , durch den die Normalen sämtlicher Integralcurven in den auf (OP) gelegenen homologen Punkten gehen.

¹ Cf. E. Bitterli a. a. O., S. 172 (Bemerkungen bezüglich eines Polarintegrals).

Bringen wir nun das Dreieck $SP'N$ in die unmittelbare benachbarte Lage $S_1P'_1N_1$, so wird der Punkt S auf der durch ihn zum Leitstrahl (OP') gezogenen Parallelen s , der Punkt P' auf der Tangente t und der Punkt N auf einer zu ermittelnden Geraden v in seine neue Lage übergehen. Es wird demgemäss die Tangente und die in N zu ihr errichtete Senkrechte w die Normale an die von N beschriebene Bahn sein.

Wir haben im Abschnitt II kennen gelernt, wie man den Krümmungsmittelpunkt einer in Polarcoordinaten gegebene

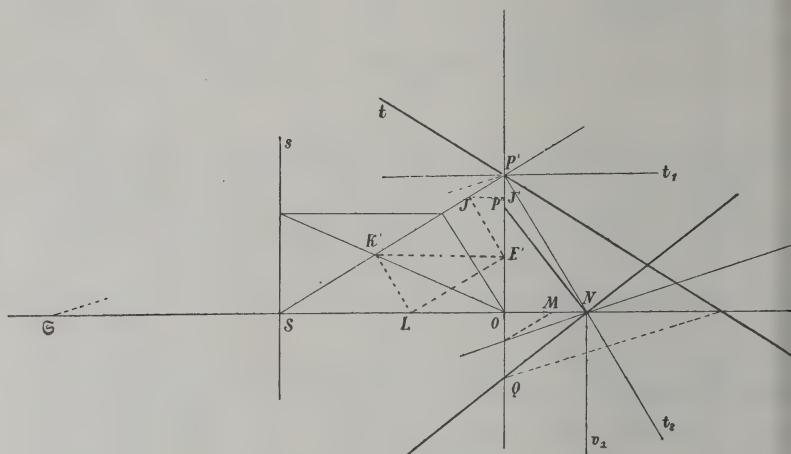


Fig. 8.

Curve F für irgend einen Punkt derselben sucht, wenn die entsprechende Normale an die von dem Endpunkte ihrer Senkrechten beschriebene Bahncurve gegeben ist und umgekehrt. Weiter haben wir daselbst erkannt, dass die Krümmungsmittelpunkte sämtlicher Curven in den Punkten eines Leitstrahls liegen, für welche sowohl N als auch w gemeinschaftlich sind, also in einem Kegelschnitte liegen. Daher auch hier der Satz:

»Die Krümmungsmittelpunkte sämtlicher Integralcurve

$$R = \frac{1}{2a} \int f^2(\varphi) d\varphi + C$$

in homologen Punkten bilden einen Kegelschnitt«.

Von diesem Kegelschnitt wissen wir, dass er durch N , durch den Mittelpunkt M von ON und durch diejenigen zwei Punkte auf den Leitstrahl (OP) , in welchen derselbe von den durch N nach den absoluten Kreispunkten gehenden Geraden getroffen wird, geht. In N wird dieser Kegelschnitt von v berührt.

Für sämtliche durch P' gehende Differentialcurven bilden die Tangenten t einen Strahlenbüschel und, wie leicht einzusehen, die entsprechenden Tangenten v , sowie auch die zugehörigen Kegelschnitte einen zu demselben projectiven Strahlen- resp. Kegelschnittbüschel.

Wir wollen uns jetzt vornehmen, die Projectivität zwischen diesen zwei Strahlenbüscheln (t) und (v) durch drei Paare zugeordneter Strahlen herzustellen.

Dem zu SO parallelen Strahle t_1 in (t) entspricht der zu (OP') parallele Strahl v_1 in (v) , denn ersetzt man die Tangente t_1 durch die in P' berührenden Kreis vom Mittelpunkte O , so sind t_1, v_1 Tangenten an zwei in Bezug auf diesen Kreis gebildete inverse Curven in entsprechenden Punkten, und da $s \perp (OS)$ ist, so muss auch $v_1 \perp (OS)$ sein. Ferner ist leicht einzusehen, dass dem Strahle (OP') in (t) der Strahl (ON) in (v) entspricht.

Wir wollen jetzt noch zu dem Strahle $t_2 = (P'N)$ in (t) den entsprechenden Strahl v_2 construiren, weil die Construction in den Erörterungen des Abschnittes II als Specialfall mit enthalten ist.

Die Gerade $(P'S)$ wird hier von ihrer benachbarten Lage (P'_1S_1) in einem Punkte K' geschnitten, der darnach als Krümmungsmittelpunkt für den Punkt P' einer durch P' gehenden Hilfscurve aufgefasst werden kann, wenn s die Tangente, also (SO) die Normale an die von dem Endpunkte der Subnormale dieser Curve beschriebene Differentialcurve ist.

Da hier $r'' = 0$ ist, so erhält man K' etwa nach der der Frenet'schen analogen Construction des erwähnten Abschnittes, wenn man von O die Senkrechte auf (SP') fällt, von dem Fusspunkte die Parallele zu (OS) bis zum Schnitte mit s zieht und den so erhaltenen Schnittpunkt mit O verbindet. Die Verbindungsgerade schneidet $(P'S)$ in K' .

Der zu N benachbarte Punkt N_1 liegt alsdann auf der zu $(K'P'_1)$ in P'_1 errichteten Senkrechten; es kann somit ON als die Subtangente des Punktes P' und ON_1 als die Subtangente des Punktes P'_1 für unsere Hilfscurve betrachtet werden. Die Gerade $v_2 = (NN_1)$ wird sohin aus K' nach einer Construction des vorhergehenden Abschnittes III erhalten. Wir benützen etw. die erste von ihnen.

Man hat somit von K' die Senkrechte auf (OP') und von ihrem Fusspunkte E' die Senkrechte auf (SP') zu fällen; ist der Fusspunkt dieser Senkrechten, so ist schliesslich $v_2 \perp (OJ)$.

Nach dem ersten Satze des Artikel 6 müsste man umgekehrt, wenn K' bereits vorliegt, zu der Richtung von s gelangen, wenn man die Senkrechte $(K'L)$ zu (SP') legen, durch ihren Schnitt L auf (OS) die Parallele zu (SP') , durch K' die Parallele zu (OS) ziehen und den Schnittpunkt E dieser Parallelen ermitteln würde. Da dann $(P'E) \parallel s$ sein müsste, so ergibt sich daraus, dass E auf (OP') fällt, also mit E' identisch ist, und es folgt weiter, dass $OE = EJ'$ ist, wenn J' den Fusspunkt der Senkrechten von J auf (OP') bezeichnet.

Schneidet nun v_2 die Gerade (OP') in Q_2 , so ist

$$\triangle ONQ_2 \sim \triangle J'OJ.$$

Verbindet man deshalb den Mittelpunkt M von ON mit Q_2 , so ist die Verbindungsgerade senkrecht zu (JE) oder parallel zu (SP') .

Macht man demgemäss die Strecke $S\mathfrak{S}$ äquipollent der Strecke OS , so ist der dem Strahle t_2 von (t) entsprechende Strahl v_2 in (v) parallel zu $(P'\mathfrak{S})$.

Dadurch ist die Projectivität der besagten Strahlenbüschel hergestellt.

Denken wir uns den Büschel (t) durch (OS) , den Büschel (v) durch (OP') geschnitten, so erhalten wir dadurch zwei perspective Punktreihen, für welche die Verbindungsgeraden entsprechender Punkte zu $(P'\mathfrak{S})$ parallel sind. Daher schliesslich das folgende Resultat:

Um zu der Tangente t irgend einer Differentiellcurve jetziger Art die entsprechende Gerade v zu erhalten, haben wir durch den Schnitt von t mit $(O$

die Parallele zu $(P'\mathfrak{S})$ zu legen, bis sie (OP') in Q schneidet; alsdann ist $v \equiv (QN)$.

Die Normale w schneidet (OP') in einem Punkte, den wir früher mit P'' zu bezeichnen pflegten und aus dem in bekannter Weise (Abschnitt II) der Krümmungsmittelpunkt irgend einer Integralcurve unserer jetzigen Art für den P' correspondirenden Punkt P bequem erhalten wird.

15. Der Vollständigkeit halber sind noch analoge Betrachtungen über die aus einer Curve f

$$r = f(\varphi)$$

abgeleitete Integralcurve F

$$\frac{1}{R} = \frac{a}{2} \int \frac{d\varphi}{f^2(\varphi)} + C,$$

sie sich in Anbetracht der Definitionsgleichungen für die drei erledigten Arten von Polarintegralcurven nothwendig mit ergibt und gleichfalls nicht ohne Interesse ist, anzustellen.

Aus dieser letzten Definitionsgleichung von F folgt, dass

$$\frac{d\left(\frac{1}{R}\right)}{d\varphi} = \frac{a}{2r^2} = \frac{1}{\Re},$$

wobei mit \Re die Länge der Subtangente OT der Integralcurve F bezeichnet wird.

Die sämtlichen Integralcurven

$$\frac{1}{R} = \frac{a}{2} \int \frac{d\varphi}{f^2(\varphi)} + C$$

haben somit für ihre homologen Punkte eine gemeinschaftliche Subtangente, oder mit anderen Worten: Die homologen Tangenten unserer Integralcurven schneiden sich in einem Punkte T auf der zu (OP) in O errichteten Senkrechten.

Macht man auf dieser Senkrechten $\mathfrak{S}O = \frac{a}{2}$, wenn jeder $SO = a$ die Constructionseinheit bedeutet, so erhält man den Punkt T als die dritte Ecke des bei P' rechtwinkligen

Dreieckes $\mathcal{S}P'T$, vorausgesetzt, dass P' wieder der correspondirende Punkt der Differentialcurve ist.

Bezüglich der Construction von Krümmungsmittelpunkten unserer Integralcurven können wir uns auf das Vorangehende berufen.

Bei der infinitesimalen Veränderung des Dreieckes $\mathcal{S}P'T$ bewegt sich der Punkt \mathcal{S} auf der zu (OP) parallelen Geraden s und der Punkt P' auf der Tangente t der Differentialcurve f und der Punkt T auf einer erst abzuleitenden Geraden v . Beschreibt nun t den Strahlenbüschel (t) um P' , so beschreibt v einen zu ihm projectiven Strahlenbüschel (v) um T . Dieser Zusammenhang liefert dann für jede Tangente t die Construction des entsprechenden Strahles v .

Man hat bloss, dem Vorigen entsprechend, durch den Schnittpunkt von t mit (OT) die Parallele zu $(P'S)$, wofern wieder $SO = a$, zu legen und sie in \mathfrak{P}'' mit (OP) zum Schnittpunkt zu bringen; v ist alsdann die Verbindungsgerade der Punkte \mathfrak{P}'' und T .

Wenn der Punkt \mathfrak{P}'' gefunden worden ist, so wird der Krümmungsmittelpunkt von F in P nach den im Abschnitte I entwickelten und durch die Formel (4) dortselbst zum Ausdrucke gebrachten Constructionen leicht ermittelt; darnach schneidet beispielsweise die Senkrechte durch O zu v auf der Normale von F in P die Strecke $\rho \sin^2 \tau$ ab, aus der der Krümmungshalbmesser ρ ohneweiters hervorgeht.

Die nun behandelte Curve gehört somit zu den inversen Integralcurven. Transformiren wir dieselbe mit ihrer Differentialcurve invers für O als Centrum und a^2 als Potenz der Inversion, so gelangen wir genau zu den Beziehungen des Artikel 14.¹

V. Integralcurven in Bezug auf eine gegebene Curve.

16. Die Definition der polaren Integralcurven ist ein weiterer Verallgemeinerung in der Richtung fähig, dass wir den Pol O durch eine Curve o ersetzen und die Leitstrahlen ein

¹ Die Herstellung der zugehörigen Figur unterliegt nach dem Gesagten keinen Schwierigkeiten.

Ist nun P_1 der zu P benachbarte Punkt von f und P'_1 der zu P' benachbarte Punkt von f' , so ist die Gerade $(P_1P'_1)$ die zu (PP') benachbarte Normale von f ; sie schneidet desshalb (PP') in dem Krümmungsmittelpunkt K von f für den Punkt

Denken wir uns weiter zu dem Leitstrahle (BP) die Parallele durch den Mittelpunkt O von b bis zum Schnitt P^0 mit der Normale (PP') gezogen und legen durch P^0 eine Curve, derart, dass ihre erste in Bezug auf O als Pol abgeleitete Differentialcurve die Curve f' in P' berührt, mit ihr also noch den Punkt P'_1 gemeinschaftlich hat. Ist P_1 der zu P^0 benachbarte Punkt von f_0 , so ist, da beide Curven die Normale (PP^0P') gemeinschaftlich haben, $(PP_1) \parallel (P^0P'_1)$, und es ist desshalb

$$\triangle OP^0P_1 \sim \triangle BPP_1,$$

da ja $\sphericalangle P^0OP_1 = \sphericalangle PBP_1$ bei dem Übergang in die benachbarte Lage angenommen wird.

Bezeichnen wir das Bogenelement PP_1 mit σ , das Bogenelement $P^0P'_1$ mit σ_0 und den Leitstrahl OP^0 mit r_0 , so folgt aus dieser Ähnlichkeit die Proportion

$$\sigma : \sigma_0 = r : r_0.$$

Da die Gerade $(P_1P'_1)$ die zu (P^0P') benachbarte Normale von f_0 ist, so schneidet sie dieselbe in dem Krümmungsmittelpunkte K_0 von f_0 für den Punkt P_0 . Die Senkrechte durch P_0 zu (PP') schneidet $(P_1P'_1)$ und $(P^0P'_1)$ in zwei Punkten, deren Entfernung unendlich klein, höchstens von der zweiten Ordnung ist, die man sich also für den vorliegenden Zweck als einen Punkt G zusammenfallend denken kann. Setzt man $PK = \rho$, $P^0K^0 = \rho_0$, so folgt aus der Ähnlichkeit der Dreiecke PP_1K , $P'GK$ die Proportion

$$\sigma : \rho = P'G : (PP' - \rho)$$

und aus der Ähnlichkeit der Dreiecke $P^0P'_1K_0$, $P'GK_0$ die Proportion

$$\sigma_0 : \rho_0 = P'G : (P^0P'_1 - \rho_0).$$

Scheiden wir aus den drei Gleichungen, die wir so erhalten haben, die Bogenelemente σ , σ_0 aus, so kommt

einfacher Reduction

$$\frac{r}{\rho} \cdot PP' - \frac{r_0}{\rho_0} \cdot P^0P' = r - r_0 \quad (1)$$

oder

$$\frac{r^2}{\rho} - \frac{r_0^2}{\rho_0} = r \sin \tau - r_0 \sin \tau_0, \quad (2)$$

vorin aber $\tau = \tau_0$ ist, oder schliesslich

$$\frac{r}{\rho} \cdot KP' = \frac{r_0}{\rho_0} \cdot K_0P'. \quad (3)$$

Diese letzte Relation findet darin ihren geometrischen Ausdruck, dass die Geraden (BK) und (OK_0) sich in einem Punkte E auf der durch P' zu (OP') errichteten Senkrechten schneiden. Diese Construction gestattet somit in sehr einfacher Weise ρ_0 zu construiren, wenn ρ gegeben ist und umgekehrt.

Das gewonnene Resultat löst sehr einfach die Aufgabe:

Es ist die Tangente t' in P' an die Differentialcurve f' zu suchen, wenn der zu P gehörige Krümmungsmittelpunkt K der Integralcurve f gegeben ist und umgekehrt.

Im ersten Falle bringt man BK mit dem in P' zu (BP') errichteten Perpendikel in E zum Schnitt. Nachdem dieser Punkt auch auf (OK_0) liegt, so hat man durch E die Parallele zu (BP') zu ziehen und von ihrem Schnittpunkte V mit (PP') die Senkrechte zu (PP') zu führen, bis sie (OP^0) in P'' schneidet. Also dann ist $(P''P')$ die Normale und die durch P' senkrecht zu ihr gerichtete Gerade t' die Tangente von f' .

Wenden wir diese Construction in umgekehrter Reihenfolge an, so liefert sie uns K , wenn t' gegeben ist.

Diese Construction stimmt mit der früher für den specialeren Fall erläuterten, auf Gröbler zurückgeführten, vollständig überein. Dies erklärt sich einfach dadurch, dass sich unser Resultat auch aus der Betrachtung der Bewegung eines ebenen starren Systems ergibt.

Bei dieser Bewegung ist für die betrachtete Systemlage der Punkt O Krümmungsmittelpunkt der Hüllbahncurve von f (OP); der Punkt P' ist der momentane Drehungspol und t' ist

die Tangente in P' an die Polbahn. Nun geht der Wendekreis der umgekehrten Bewegung durch O und P' und berührt in letzteren Punkte die Gerade t' . Dieser Kreis schneidet die Normale PP' im Wendepunkte V , aus dem dann der zu P gehörige Punkt K in bekannter Weise — bequem durch die herangezogene Grübler'sche Construction — erhalten wird, ebenso wie man umgekehrt aus K den Punkt V , dann auch den Wendepol P'' nach derselben Construction erhalten kann.

Wir heben noch hervor, dass hier die Punkte P', P'_1, \dots der ersten Differentialcurve f' von f auf den Normalen der Curve o , die P'', P''_1, \dots der zweiten Differentialcurve f'' von f auf den Normalen ihrer ersten Evolute u. s. w. festgelegt werden.

Für die hier entwickelte Construction lässt sich nun auch leicht eine metrische Relation finden.

Zu dem Zwecke wenden wir die Formel (3) des Abschnittes II auf unsere Hilfscurve f_0 an. Es ist da

$$r_0 + r_0'' = \frac{2r_0}{\sin^2 \tau_0} - \frac{r_0^2}{\rho_0 \sin^3 \tau_0}.$$

Von f_0 können wir auf f selbst ohneweiters übergehen. Es ist

$$r_0'' \equiv r'', \quad \tau_0 = \tau, \quad r_0 = r - a \operatorname{tg} \tau,$$

wenn a den Halbmesser des Krümmungskreises b bezeichnet, wobei wir ihn mit dem Vorzeichen $+$ versehen, wenn BO denselben Sinn mit BP' hat, anderenfalls er negativ zu nehmen ist. Ferner ist aus der vor Kurzem entwickelten Formel (2)

$$\frac{r_0^2}{\rho_0} = \frac{r^2}{\rho} - a \operatorname{tg} \tau \sin \tau.$$

Führen wir diese Werthe in die herangezogene Gleichung (3) des Abschnittes II ein, so kommt nach einfacher Reduction

$$r + r'' + a \cot \tau = \frac{2r}{\sin^2 \tau} - \frac{r^2}{\rho \sin^3 \tau}.$$

Dabei darf nicht vergessen werden, dass, unserer Ableitung von f'' gemäss, die positive Richtung von r'' der von r entgegengesetzt ist.

Schneidet die Gerade (VP'') den Leitstrahl (BP) im Punkte Q'' und setzen wir $BQ'' = R''$, so lässt sich unsere letzte Beziehung auch in der Form

$$r + R'' = \frac{2r}{\sin^2 \tau} - \frac{r^2}{\rho \sin^3 \tau} \quad (5)$$

schreiben, wodurch sie mit der obigen Formel (3) vollständig übereinstimmt.

Es kann somit der Punkt Q'' statt P'' in unsere Betrachtungen einbezogen werden, wie es auch aus den vorangehenden Constructionen sich direct ergibt, denn auch diese Constructionen lehren, dass K gefunden wird als der Krümmungsmittelpunkt für eine in einfachen Polarcoordinaten mit O als Pol gegebene Integralcurve F , wenn $(P'Q'')$ die Normale in P' zu die zugehörige Differentialcurve F' ist.

Auf Grund dieser Bemerkung wären wir dann unmittelbar aus der Formel (3) des Abschnittes II zu der Relation (5), die wir soeben abgeleitet haben, gelangt.

Daraus folgt auch sogleich, dass die Krümmungsmittelpunkte für homologe Punkte sämtlicher Integralcurven, welche auf die vorliegende Weise aus f' abgeleitet werden können, auf einem Kegelschnitte liegen.

17. Wir wollen nun auch die über inverse Integral-, respective Differentialcurven f , respective f', f'', \dots gewonnenen Resultate dadurch verallgemeinern, dass wir den Pol O wieder durch eine Curve o ersetzen.

Handelt es sich bloss um die Tangentenbestimmung von f , so kann man auch hier die Curve o durch ihren Berührungspunkt B mit dem Leitstrahle (BP) vertreten lassen, während bei der Krümmungsmittelpunktsbestimmung man die Curve o durch ihren Krümmungskreis in B ersetzen wird. Auch hier werden die Punkte $\mathfrak{P}, \mathfrak{P}', \dots$ der ersten Differentialcurve auf den Normalen von o und die Punkte $\mathfrak{P}'', \mathfrak{P}''_1, \dots$ der zweiten Differentialcurve auf den Normalen ihrer Evolute u. s. f. festgelegt.

Wir setzen wieder $B\mathfrak{P}' = r'$, $O\mathfrak{P}'' = r''$ und behalten auch die übrigen die im vorangehenden Artikel benützten Bezeich-

$$\frac{r^2}{\rho} = \frac{r_0^2}{\rho_0}. \quad (6)$$

Der Relation (4') des Abschnittes III,

$$\frac{1}{r_0} + \frac{1}{r_0''} = \frac{1}{\rho_0^3 \sin^3 \tau_0},$$

welche für die Curve F_0 gilt, entspricht nun eine andere Relation, die wir erhalten, wenn wir

$$\tau_0 = \tau, \quad r_0 = r + a \cot \tau, \quad r_0'' \equiv r'', \quad \frac{r_0^2}{\rho_0} = \frac{r^2}{\rho}$$

setzen, wobei a positiv ist, wenn (BO) gleichen Sinnes mit $(B\mathfrak{P})$ ist.

Dadurch erhalten wir die Beziehung

$$\frac{1}{r + a \cot \tau} + \frac{1}{r''} = \frac{r^2}{(r + a \cot \tau)^2} \cdot \frac{1}{\rho \sin^3 \tau}. \quad (7)$$

Schneidet ferner der Leitstrahl (BP) die Tangente t' von f' in Punkte \mathfrak{Q}'' und setzen wir $B\mathfrak{Q}'' = \mathfrak{R}''$, so kommt mit Benutzung der Relation

$$r'' : \mathfrak{R}'' = r_0 : r = (r + a \cot \tau) : r$$

folgender Ausdruck zum Vorschein

$$\frac{1}{r} + \frac{1}{\mathfrak{R}''} = \frac{r}{r + a \cot \tau} \cdot \frac{1}{\rho \sin^3 \tau} \quad (8)$$

oder

$$\frac{1}{r} + \frac{1}{\mathfrak{R}''} = \frac{r'}{a + r'} \cdot \frac{1}{\rho \sin^3 \tau}. \quad (8')$$

Die Relationen (6) bis (8') sind alle zur Construction bequem geeignet.

Um beispielsweise nach der letzten von ihnen den Krümmungsmittelpunkt K von f für den Punkt P zu finden, wird man zunächst so verfahren, als wenn man gewöhnliche Polarkoordinaten mit B als Pol vor sich hätte. Man wird durch P die Senkrechte n zu t errichten, durch ihren Schnittpunkt mit (BO) alsdann die Parallele zu t und durch P die Parallele zu t' führen;

die Senkrechte zu (BP) durch den Schnitt der zwei zuletzt gezogenen Geraden treffe die Normale n im Punkte U . Alsdann hat man noch die Parallele durch U zu t mit der durch \mathfrak{P}^0 zu n gezogenen Parallelen n^0 zu schneiden und den Schnittpunkt mit \mathfrak{P}' zu verbinden, so bestimmt die Verbindungsgerade auf n den fraglichen Krümmungsmittelpunkt.

Denn nach der herangezogenen Formel (4') des Abschnittes III ist

$$\frac{1}{r} + \frac{1}{\mathfrak{R}''} = \frac{1}{PU \cdot \sin^3 \tau};$$

vergleicht man dies mit (8'), so folgt die Proportion

$$PU : \rho = (a + r') : r'$$

oder

$$PU : \rho = r_0 : r,$$

aus welcher Relation die Richtigkeit der soeben angeführten Construction sich sofort ergibt.

Dass diese Construction umkehrbar ist, also t' aus K finden lässt, sieht man sofort.

18. Aus der Formel (4) des 16. Artikels findet man leicht einen Ausdruck für ρ ; es ist

$$\rho = \frac{(r^2 + r'^2)^{3/2}}{r^2 + 2r'^2 - ar' - rr''}$$

und somit

$$\rho = \frac{\left[r^2 + \left(\frac{dr}{d\varphi} \right)^2 \right]^{3/2}}{r^2 + 2 \frac{dr}{d\varphi} \left(\frac{dr}{d\varphi} - a \right) - r \frac{d^2 r}{d\varphi^2}}.$$

Diese Formeln enthalten die Formeln (2) und (2') des Abschnittes II als besondere Fälle für $a = 0$ in sich.

Ebenso findet man aus der vor Kurzem aufgestellten Relation (7) die Beziehung

$$\left(1 + \frac{a}{r'} \right) \left(\frac{1}{r} + \frac{1}{r''} + \frac{a}{r' r''} \right) \rho = \left(\frac{1}{r^2} + \frac{1}{r'^2} \right)^{3/2} \cdot \frac{1}{r^3},$$

aus welcher die Formel

$$\rho = \frac{\left[u^2 - \left(\frac{du}{d\varphi} \right)^2 \right]^{3/2}}{u^3 \left(1 + a \frac{du}{d\varphi} \right) \left[u + \left(1 + a \frac{du}{d\varphi} \right) \frac{d^2 u}{d\varphi^2} \right]}$$

ervorgeht, in welcher die Bedeutung von u von früher her erkannt ist und welche für $a = 0$ in die Formel (6) des Abschnittes III übergeht.

VI. Reciproke Curven in Parallelcoordinaten.

19. Wir wollen nun die Betrachtungen, die wir bezüglich der inversen polaren Differentialcurven durchgeführt haben, auch auf den specielleren Fall der Parallelcoordinaten übertragen. Wir werden da zunächst zu zwei Curven f, f_1 in Parallelcoordinaten geführt, für deren correspondirende Punkte die Beziehung besteht

$$x = x_1, \quad yy_1 = a^2,$$

worin a eine Constante bedeutet.

Zwei solche Curven wollen wir reciprok in den Ordinaten nennen.

Unsere Aufgabe besteht nun darin, die Tangente t und den Krümmungsmittelpunkt K der Curve f für P zu ermitteln, wenn die Tangente t_1 und der Krümmungsmittelpunkt K_1 der Curve f_1 für P_1 gegeben sind.

Wir suchen zunächst die Lösung auf Grund des Abschnittes I.

Aus der Gleichung

$$yy_1 = a^2 \tag{1}$$

folgt durch Differentiation

$$y_1 y' + y y'_1 = 0, \tag{2}$$

worin y', y'_1 die correspondirenden Ordinaten der hier auf Grund derselben Constructionseinheit abgeleiteten Differentialcurven f'_1 von f , respective f_1 sind.

Schneidet — Fig. 11 — die Tangente t_1 die x -Axe in R_1 und nehmen wir $R_1 P_0 = e$, falls P_0 der Endpunkt der gemeinschaftlichen Abscisse von P und P_1 ist, als Constructionseinheit

Differentiren wir die Gleichung (2) nochmals, so erhalten wir

$$2y'y_1' + yy_1'' + y_1y'' = 0. \quad (3)$$

Setzen wir in diese Gleichung die besonderen Werthe für die Ordinaten auf (P_0P) ein, so ergibt sich leicht

$$P_0P'' = 2 \cdot P_0P - \frac{P_0P \times P_0P_1''}{P_0P_1}.$$

Ziehen wir nun $(PG) \parallel t_1$ bis zum Schnitt G mit x und $(GU) \parallel t_1'$ bis zum Schnitte U mit (P_0P) , so ist

$$P_0U = \frac{P_0P \times P_0P_1''}{P_0P_1}.$$

Tragen wir weiter auf (P_0P) die Strecke UP von P aus auf, so gelangen wir dadurch zu dem Punkte P'' der zweiten Differentialcurve von f ; denn man überzeugt sich leicht, dass

$$P_0P'' = 2 \cdot P_0P - P_0U.$$

Zieht man schliesslich durch P' die Parallele zu $(P''R_1)$ bis sie x im Punkte R' schneidet, so kann man aus R' den Punkt K durch die öfters schon benützte Construction, durch welche R' mit K ebenso zusammenhängt, wie R_1' mit K_1 , leicht finden.

20. Im Vorigen haben wir den Ausdruck $yy_1 = a^2$ zweimal nacheinander differentiren müssen, um dann die Construction weiter geometrisch entwickeln zu können. Wir können aber in diesem Falle leicht den Punkt R' aus R_1' auf ein geometrischem Wege ableiten.

Vermöge der Gleichung (2) besteht die Proportion

$$y' : y_1' = -y : y_1,$$

erzuzufolge wir zur Tangente t' in P' an f' auch auf dem nachstehend bezeichneten Wege gelangen können — Fig. 12.

Wir verschieben die Ordinatenlinie (P_0P) parallel zu sich selbst; die Punktreihe auf ihr soll sich dabei so bewegen, dass P_0 die x -Axe, P_1 die Gerade t_1 und P_1' die Gerade t_1' beschreibt.

Unter steter Festhaltung daran, dass gemäss der Proportion (4) für alle Lagen der veränderlichen Ordinatenlinie die Beziehungen

$$P_0 P_1 \times P_0 P = a^2, \quad P_0 P'_1 : P_0 P' = -P_0 P_1 : P_0 P$$

bestehen bleiben, wird der Punkt P' eine Curve q' beschreiben, deren Tangente in P' mit t' identisch ist.

Machen wir jedesmal $P_0 \mathfrak{P} = P' P_0$, so beschreibt \mathfrak{P} eine zu q' symmetrische Curve q für x als Axe und y als Richtung der Symmetrie. Diese Curve q geht alsdann durch den Punkt P .

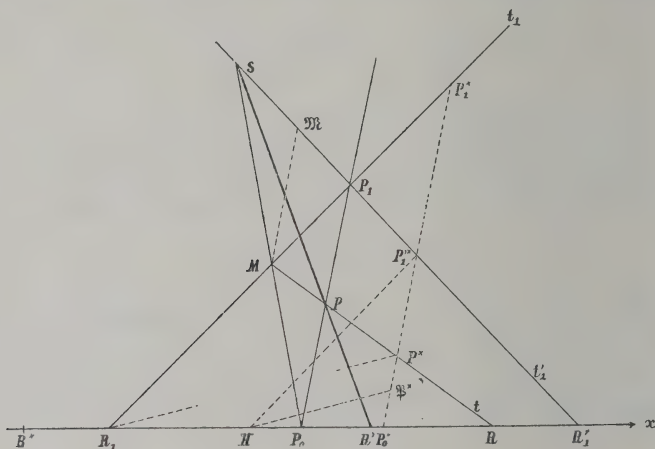


Fig. 12.

und ihre Tangente in P schneidet t' auf x , liefert also selbst auch den fraglichen Punkt R' .

Um auf irgend einer Ordinatenlinie nach der gegebenen Ausführung aus den Lagen $P^\times, P_1^\times, P_1'^\times$ der Punkte P, P_1, P_1' den entsprechenden Punkt \mathfrak{P}^\times zu erhalten, kann man zunächst durch $P_1'^\times$ die Parallele zu t_1 durch deren Schnitt H mit x die Parallele zu $(R_1 P^\times)$ legen, welche alsdann auf $(P_0 P^\times)$ den Punkt \mathfrak{P}^\times festlegt.

Nun beschreibt bei der angeführten Bewegung der Strahl $(R_1 P)$ einen Strahlenbüschel um R_1 , welcher zur Reihe der Punkte P, P^\times, \dots auf t perspectiv, sonach zur Reihe der Punkte P_1, P_1^\times, \dots auf t'_1 und schliesslich auch zur Reihe $[H]$ der Punkte R_1, H, \dots auf x projectiv ist. Desshalb ist auch die

letzterwähnte Reihe $[H]$... projectiv zu dem Schnitte des besagten Strahlenbüschels mit der unendlich fernen Geraden, und es hüllen demgemäss die Geraden $(H\mathfrak{P}^\times)$,... , welche die Punkte der Punktreihe $[H]$ mit den entsprechenden Punkten der zu ihr projectiven, auf der unendlich fernen Geraden der Ebene erzeugten Punktreihe verbinden, eine Parabel p ein, welche x berührt.

Da $[H]$, also auch der Tangentenbüschel $[(H\mathfrak{P}^\times)]$ der Parabel p zu dem Parallelstrahlenbüschel $(P_0^\times\mathfrak{P}^\times)$,... projectiv ist, so ergibt sich die Curve q als das Erzeugniss eines Strahlenbüschels erster Ordnung mit einem Strahlenbüschel zweiter Ordnung. Weil ferner durch diese Projectivität die unendlich ferne Gerade sich selbst entspricht, so ist diese ein Theil des Erzeugnisses und der übrige Theil q ist ein Kegelschnitt.

Für die Ordinatenlinie durch R ist das Verhältniss $y:y_1$ gleich Null; somit fällt hier \mathfrak{P} mit R zusammen. Für die Ordinatenlinie durch R'_1 hat das erwähnte Verhältniss einen endlichen Werth, wesshalb hier \mathfrak{P} mit R'_1 zusammenfällt. Für die Ordinatenlinie durch R_1 besitzt das Verhältniss den Werth ∞ , somit fällt da \mathfrak{P} ins Unendliche. Für den Schnitt M der Tangenten t, t_1 ist $y:y_1 = 1$; also ist der entsprechende Punkt \mathfrak{M} von q der Schnittpunkt der durch M gehenden Ordinatenlinie mit t'_1 .

Auf diese Weise haben wir bereits fünf Punkte von q ermittelt; wir können somit die Tangente in P an diesen Kegelschnitt construiren. Zu dem Behufe bezeichnen wir den unendlich fernen Punkt von y mit Y_∞ und den benachbarten Punkt von P auf q mit Q , so ergibt sich diese Tangente (PQ) aus dem Pascal'schen Sechseck $Y_\infty\mathfrak{M}R'_1RPQ$ einfach dadurch, dass man den Schnittpunkt S der Geraden $t'_1, (P_0M)$ mit P verbindet.

(PS) schneidet also x in dem gesuchten Punkte R' .

Schneiden wir das hier entstehende vollständige Viereck P_1MS mit x , so sieht man, dass RR'_1, R_1R' zwei Paare einer Involution sind, für die P_0 ein Doppelpunkt ist. Wir haben somit das Ergebniss:

Der Punkt R' ist der dem Punkte R_1 zugeordnete Punkt in der auf x durch P_0 als Doppelpunkt und R'_1R als ein Punktepaar bestimmten Involution.

21. Für das hier behandelte Problem liegt eine aus der Definitionsgleichung $yy_1 = a^2$ direct hervorgehende Lösung auf der Hand. Dieselbe soll nun besprochen werden.

Tragen wir auf (P_0P) die Strecke a nach P_0A_1 und A_2P auf, so bilden die Punkte P, P_1 ein Paar einer Involution auf (P_0P) , für die P_0 der Centralpunkt und A_1A_2 die Doppelpunkte sind.

Nehmen wir in der Ebene einen festen Kegelschnitt (a) und einen Strahlenbüschel vom Mittelpunkte U an, so ist durch dieselben eine einfache quadratische Punkttransformation festgelegt, in der je zwei einander entsprechende Punkte auf einem Strahl des Büschels U liegen und in Bezug auf (a) conjugirt sind. Der Punkt U und die Schnittpunkte V, W seiner Polar in Bezug auf (a) mit (a) selbst sind die Hauptpunkte dieser Transformation.

Die durch unsere Gleichung $yy_1 = a^2$ gegebene Transformation, welche f_1 in f überführt, ist eine Transformation dieser Art, für welche der Kegelschnitt in die durch die Gleichung $y^2 = a^2$ ausgedrückten Geraden a_1, a_2 zerfällt und der Punkt U im Unendlichen auf y liegt. Die Axe x ist die Polar von U , auf welcher die unendlich fernen Punkte V, W zusammenfallen.

In der erwähnten quadratischen Transformation entspricht jeder Geraden ein Kegelschnitt durch U, V, W ; in unserem speciellen Falle entspricht somit jeder Geraden t_1 eine Hyperbel für welche x eine, und die durch den Schnittpunkt R_1 von t_1 mit x zu y parallel gelegte Gerade die zweite Asymptote ist. Ist t_1 Tangente in P_1 an f_1 , so ist t Tangente in P an die entsprechende Hyperbel; es gilt also thatsächlich für den Schnittpunkt R von t mit x die früher erwiesene Beziehung

$$RP_0 = P_0R_1.$$

Um K zu erhalten, legen wir durch zwei der Hauptpunkte U, V, W einen Kegelschnitt, der durch den Punkt P_1 geht und für ihn K_1 zum Krümmungsmittelpunkte hat; also entweder eine Hyperbel h_1 , deren Asymptoten parallel zu den Coordinatenachsen sind oder eine Hyperbel h_2 , für welche x eine Asymptote ist.

Einem solchen Kegelschnitt entspricht als eigentliche Curve wieder ein Kegelschnitt, im ersten Falle eine Hyperbel h_1^x , deren Asymptoten zu x, y parallel sind, im zweiten Fall eine Hyperbel h_2^x , für die gleichfalls x eine Asymptote ist und die mit h_2 concentrisch liegt. Die Krümmungsmittelpunkte dieser Hyperbeln sind mit K identisch.

22. Aus dem Ganzen ersehen wir, dass die Construction nach der Angabe des Satzes in Artikel 20 wohl die interessanteste ist. Dieselbe liefert auch am raschesten die hier aufstehenden metrischen Relationen.

Heisst \mathfrak{P}_0 der zweite Doppelpunkt der darin ausgeprochenen Involution, so ist bekanntlich, da die Doppelpunkte des Paar harmonisch trennen,

$$\frac{2}{P_0 \mathfrak{P}_0} = \frac{1}{P_0 R} + \frac{1}{P_0 R'_1}, \quad (5)$$

$$\frac{2}{P_0 \mathfrak{P}_0} = \frac{1}{P_0 R_1} + \frac{1}{P_0 R'}. \quad (6)$$

Aus diesen Gleichungen folgt

$$\frac{1}{P_0 R'} - \frac{1}{P_0 R'_1} = \frac{1}{P_0 R} - \frac{1}{P_0 R_1} \quad (7)$$

$$\frac{1}{P_0 R'} = \frac{1}{P_0 R'_1} - \frac{2}{P_0 R_1}. \quad (7')$$

Dies führt also zu folgendem Satze (Fig. 12):

Macht man $P_0 R^x = R'_1 P_0$, so ist der gesuchte Punkt R' zu R^x harmonisch conjugirt in Bezug auf die Punkte P_0, R .

Es ist selbstverständlich, dass wir statt der nun genannten harmonischen Punktgruppe auf x auch diejenige construiren könnten, in der die Ordinatenlinien der ersteren die Tangente t schneiden, wodurch die Construction sich um eine Linie verkürzt.

Wir bemerken noch, dass unsere Relationen von a unabhängig sind.

Setzen wir $P_0 R = s$, $P_0 R_1 = s_1$, so dass $s + s_1 = 0$ ist und behalten wir im Übrigen die Bezeichnungen des Artikels 3 bei; so ist $OR' = \mu$, $OR'_1 = \mu'$ und somit in Folge der Gleichung (7)

$$\frac{1}{\mu} = \frac{1}{\mu_1} - \frac{2}{s_1}. \quad (7'')$$

Da nun aus der Gleichung (1) des Artikels 3 folgt

$$\frac{1}{\mu} = \frac{\sin^2 w}{\rho \sin \alpha \sin^2 \beta},$$

so bekommen wir hier die Relation

$$\frac{1}{\rho \sin \alpha \sin^2 \beta} = \frac{1}{\rho_1 \sin \alpha_1 \sin^2 \beta_1} - \frac{2}{s_1 \sin^2 w}. \quad (8)$$

Diese Relation könnten wir auf mannigfache Weise noch umgestalten, was sich empfehlen würde, wenn man nach i die Construction von ρ thatsächlich durchführen wollte. Durch Elimination von α kommt beispielsweise

$$\frac{1}{\rho y \sin^3 \beta} + \frac{1}{\rho_1 y_1 \sin^3 \beta_1} = \frac{2}{s_1^2 \sin^2 w}. \quad (9)$$

Bezeichnen wir noch die Länge RP der Tangente an f mit t , die Länge $R_1 P_1$ der Tangente an f_1 mit t_1 , so erhält wir die Relation

$$\frac{t^2}{\rho y \sin \beta} + \frac{t_1^2}{\rho_1 y_1 \sin \beta_1} = 2,$$

welche von dem Winkel w des Coordinatensystems unabhängig ist; dieselbe eignet sich auch für unsere Construction.

Man wird darnach auch die Normalen n in P an f und in P_1 an f_1 ziehen und den Punkt P_0 auf dieselben orthogonally projectiren nach L , respective L_1 ; zu LR fällt man dann Senkrechte durch R und bringt sie mit n im Punkte M zum Schnitte; desgleichen bringt man n_1 mit der durch R_1 zu (L_1) errichteten Senkrechten in M_1 zum Schnitt; setzt man $PM = P_1 M_1 = w_1$, so wird aus der Gleichung (9) die folgende:

$$\frac{w}{\rho} + \frac{w_1}{\rho_1} = 2,^1 \quad (10)$$

ie zum Zwecke der Construction auch in der Form

$$\frac{w-\rho}{\rho} + \frac{w_1-\rho_1}{\rho_1} = 0 \quad (10')$$

der

$$\frac{MK}{PK} = - \frac{M_1 K_1}{P_1 K_1}$$

beschrieben werden kann.

23. Unsere Ergebnisse lassen sich noch weiter mit dem Abschnitt II Erläuterten in Einklang bringen. Ist nämlich f eine auf ein Parallelcoordinatensystem bezogene Curve, so werden wir aus ihr eine neue Curve f' derart ableiten, dass die correspondirenden Punkte P, P' dieser Curven gleiche Abscissen besitzen und dass zwischen den Ordinate Y von f und η von f' die Beziehung

$$\frac{1}{a\eta} = \frac{d\left(\frac{1}{y}\right)}{dx}$$

besteht, wofern wieder a eine als Constructionseinheit angemessene Constante bedeutet.

Wir nennen in diesem Falle f' eine inverse Differentialcurve von f in Bezug auf die x -Axe.

Nehmen wir die positive Richtung der y -Axe für f' entgegengesetzt der von f an, dann ergibt sich folgende Construction von P aus P' .

Durch P lege man die Parallele zu x bis zum Schnitt \mathfrak{P} mit y und ziehe durch den Schnitt der Tangente an f in P mit der x -Axe die Parallele zu dem Richtstrahl ($S\mathfrak{P}$), welcher die Ordinate von P in P' trifft; dabei hat S die frühere Bedeutung.

¹ Für den Krümmungshalbmesser einer auf die Asymptoten bezogenen Curve beispielsweise folgt daraus $\rho = \frac{m}{2}$.

Da hier der Satz des Artikels 11 sinngemässe Anwendung findet, so sieht man daraus, dass der Schnittpunkt der Tangente t' in P' an f' mit x der im vorigen Artikel mit R^\times bezeichnete Punkt ist, so dass man den zuletzt abgeleiteten Satz auch wie folgt zum Ausdrucke bringen kann.

»Ist R' der Punkt auf x , welcher durch die Tangenten t, t^\times unserer Curven in zwei correspondirenden Punkten vom Endpunkte ihrer gemeinschaftlichen Abscisse harmonisch getrennt wird, so erfolgt die Construction des Krümmungsmittelpunktes K von f aus R' auf Grund des Satzes (I) im I. Abschnitte.

24. Macht man f reciprok in den Ordinaten zu f_1 , und f_2 reciprok in den Abscissen zu f , so können wir f_1, f_2 als zwei Curven reciproker Coordinaten bezeichnen.

Der Zusammenhang der Curven f_1, f_2 ergibt sich wohl auch direct.

Die Probleme, mit denen wir uns hier beschäftigen, werden dem Artikel 21 analog gelöst. Denn, wenn für zwei correspondirende Punkte dieser Curven die Relationen $x_1 x_2 = a^2$, $y_1 y_2 = b^2$ gelten, so sind diese Punkte einander involutorisch entsprechend in der quadratischen Verwandschaft doppelt conjugirter Elemente in Bezug auf das Punktequadrupel mit den Coordinaten a, b ; $a, -b$; $-a, b$; $-a, -b$; das Hauptdreieck der Transformation ist durch den Coordinatenursprung und die unendlich fernen Punkte der Coordinatenachsen festgelegt.¹

Aber auch die Benützung der hier auf Grund von Betrachtungen der Integralcurven gewonnenen Resultate führt uns zum mindesten ebenso bequem zum Ziele.

Ist — Fig 13 — A_1 ein Punkt von f_1 , und A_2 der correspondirende Punkt von f_2 , so gibt der Schnitt der Ordinatenlinie von A_1 mit der Abscissenlinie von A_2 den Punkt A für die Curve f , welche zu f_1 in den Ordinaten, zu f_2 in den Abscissen reciprok ist. Ist P_0 der Endpunkt der Abscisse x_1 , Q_0 der Endpunkt der Ordinate y_2 auf y , so wird man $R_1 P_0$ auf x nach P_0 übertragen, die Gerade $t = (AR)$ mit y im Punkte S schneiden

¹ Cf. Salmon-Fiedler, Analytische Geom. der Kegelschnitte (5. Aufl. S. 761,

oder der Formel (7'') des vorigen Artikels zufolge, $P_0 R'$ äquipollent zu $\Re P_0$ zu machen, um den Punkt R' zu erhalten, welcher mit dem Krümmungsmittelpunkte K von f in A ebenso verknüpft ist, wie R'_1 mit K_1 .

Die weiteren Constructionen vollziehen sich nun auf der y -Axe.

Es ist der Punkt K für die Curve f gegeben; man soll den Schnittpunkt S' der Tangente an eine in Bezug auf die Basislinie y aus f gebildete Differentialcurve in dem dem Punkte A correspondirenden Punkte derselben ermitteln. Aus der herangezogenen Construction des Satzes I im Abschnitt I geht unmittelbar hervor, dass, wenn man durch \Re die Parallele zu y bis zum Schnittpunkte mit t und von hier die Parallele zu x zieht, diese zuletzt gezogene Gerade die Axe y in dem Punkte S' trifft. Macht man dann $Q_0 S^\times$ äquipollent zu $S' Q_0$ und sucht wiederum den zu S^\times harmonisch conjugirten Punkt S'_2 in Bezug auf Q_0, S_0 , so besteht in Folge von (7'') des vorigen Artikels zwischen diesem Punkte S'_2 und dem fraglichen Punkte K wieder die früher erwähnte Beziehung aus dem Abschnitt I.

Nun werden die Abschnitte zwischen t und $(R_1 S_2)$ auf der zu y parallelen Geraden durch $(Q_0 A_2)$ halbt. Daraus folgt, dass man den Punkt S^\times direct ohne Benützung der Tangente t ermitteln kann, indem man durch \Re die Parallele zu y legt und durch den Schnittpunkt derselben mit $(R_1 S_2)$ die Parallele zu x zieht, welche auf y gleichfalls den Punkt S^\times festlegt.

Fassen wir Alles zusammen, so resultirt beiläufig nachstehende Construction — Fig. 13.

Um K_2 zu finden, wird man den Punkt R'_1 aus K_1 ableiten und den Schnittpunkt \mathfrak{S}'_1 von $(R'_1 A_1)$ mit y festlegen. Hierauf trägt man $S_1 B = \mathfrak{S}'_1 S_1$ auf y auf und verbindet B mit A_1 . Durch den Schnittpunkt \Re' dieser Verbindungsgeraden mit x zieht man die Parallele zu y bis zur Geraden $(R_1 S_2)$, von hier die Parallele zu x . Zu dem Schnittpunkt dieser Parallelen mit t_2 sucht man den harmonischen Punkt U in Bezug auf A_2, S_2 . Die Senkrechten zu x , respective y durch U treffen die Normale n_2 von f_2 in A_2 in zwei Punkten, deren Entfernung gleich der Strecke $A_2 K_2$ ist.

Aus dieser Construction ergibt sich sofort eine analoge zweite, wenn wir umgekehrt unsere Curven zuerst auf die y -Axe beziehen und dann auf die x -Axe übergehen.

Eine metrische Relation zwischen den correspondirenden Krümmungsgeraden ρ_1, ρ_2 für die Curven f_1, f_2 ergibt sich auch sehr leicht, etwa aus der Formel (8) des Artikels 22. Nach derselben herrscht zwischen dem Radius ρ von f und ρ_1 die Beziehung

$$\frac{1}{\rho \sin \alpha \sin^2 \beta} = \frac{1}{\rho_1 \sin \alpha_1 \sin^2 \beta_1} - \frac{2}{s_1 \sin^2 w}.$$

Darnach besteht zwischen ρ und ρ_2 analog die Beziehung

$$\frac{1}{\rho \sin \alpha \sin^2 \beta} = \frac{1}{\rho_2 \sin^2 \alpha_2 \sin \beta_2} - \frac{2}{u_2 \sin^2 w}.$$

Da nun

$$y_2 : s_1 = \sin \alpha : \sin \beta,$$

so folgt aus diesen Gleichungen

$$\frac{s_1}{\rho_1 \sin \alpha_1 \sin^2 \beta_1} = \frac{y_2}{\rho_2 \sin^2 \alpha_2 \sin \beta_2} + \frac{2}{\sin^2 w} \left(1 - \frac{y_2}{u_2} \right)$$

oder mit Rücksicht auf (12)

$$\frac{y_2}{\rho_2 \sin^2 \alpha_2 \sin \beta_2} = \frac{s_1}{\rho_1 \sin \alpha_1 \sin^2 \beta_1} + \frac{2}{\sin^2 w} \left(\frac{y_1}{u_1} - 1 \right), \quad (13)$$

oder, da auch

$$u_2 : x_1 = \sin \alpha : \sin \beta,$$

die Gleichung

$$\frac{u_2}{\rho_2 \sin^2 \alpha_2 \sin \beta_2} = \frac{x_1}{\rho_1 \sin \alpha_1 \sin^2 \beta_1} + \frac{2}{\sin^2 w} \left(1 - \frac{x_1}{s_1} \right).$$

Ueber GRAPHISCHE INTEGRATION

Ein Beitrag zur Arithmographie

von

JOSEF M. ŠOLÍN,

honor. Docenten am böhmischen polytechnischen Institute des Königr. Böhmen.

P R A G.

Verlag der k. böhm. Gesellschaft der Wissenschaften. — Druck von Dr. Eduard Grégr.

1872.

Über

GRAPHISCHE INTEGRATION

Ein Beitrag zur Anthropologie

von A. GOLLN

PH. A. O.

1878

Ueber graphische Integration.

1. Allgemeine Bemerkungen.

Operationen der graphischen Statik, wodurch mechanische Probleme gelöst werden, die auf analytischem Wege die Anwendung der Infinitesimalrechnung erfordern, eignen sich gleicher Weise auch zur Lösung der rein mathematischen Aufgabe, aus einer gegebenen Function $F(x)$ ihre Derivationen $F'(x)$, $F''(x)$, ... und umgekehrt aus einer gegebenen Derivation die entsprechende Urfunction abzuleiten.

Stellt man eine Function

$$y' = F'(x)$$

graphisch durch eine Linie F' in der Ebene XY eines rechtwinkligen Cartesischen Coördinaten-systemes dar, so bedeutet das Integral $\int y' dx$ — eine Grösse von zwei Dimensionen — den zwischen jener Curve und der Abscissenaxe enthaltenen, durch irgend zwei Ordinate begrenzten **Flächenraum**. Es erscheint jedoch als vortheilhafter, diese variable Grösse durch Zuhilfenahme eines constanten Factors f , welcher eventuell als Längeneinheit aufgefasst werden kann, durch eine **Länge** y darzustellen, also

$$\int y' dx = fy$$

und die Relation zwischen y und x durch eine neue Curve F zu repräsentiren. Es ist offenbar die Ableitung der Curve F' aus F mit dem Differentiren, die umgekehrte Operation mit dem Integriren gleichbedeutend.

2. Graphisches Differentiren.

Sei F Fig. 1 die auf ein rechtwinkliges Cartesisches System XoY bezogene, der Function

$$y = F(x)$$

entsprechende Curve. Durch diese Gleichung werden die beiden Punktreihen $(m...)$, $(n...)$ in einander bezogen und dadurch auch weiter die beiden Parallelstrahlenbüschel $y_\infty(m...)$, $y_\infty(n...)$ *), als deren Erzeugnis die Curve F erscheint. Durch die Curve F als Ort der Punkte p ist auch der dieselbe umhüllende Strahlenbüschel höherer Ordnung gegeben, und diesem denken wir uns den entsprechenden Richtungsbüschel (o') construirt, dessen Mittelpunkt o' auf der Axe X in der Entfernung $o'o = f$ vom Anfangspuncte o des Systemes an-

*) x_∞ , y_∞ sind die unendlich fernen Punkte der Axen X , Y .

genommen werde. Dieser Richtungsbüschel bestimmt auf der Axe Y eine neue Punctreihe ($n' \dots$), welche dadurch gleichfalls auf die Reihe ($m \dots$) bezogen erscheint. Die Parastrahlenbüschel $y_{\infty}(m \dots)$ und $x_{\infty}(n' \dots)$ erzeugen eine neue Curve F' , deren Beziehung F' aus Folgendem hervorgeht. Es ist

$$\frac{dy}{dx} = \tan \alpha = \frac{on'}{f} = \frac{mp'}{f},$$

und wenn man $mp' = y'$ bezeichnet,

$$\frac{dy}{dx} = \frac{y'}{f}, \quad y' = f \frac{dy}{dx} = f F'(x).$$

Nimmt man f als die Einheit an, mittels welcher die graphische Darstellung mit analytischen Ausdruck zusammenhängen soll, so ist einfach

$$y' = F'(x).$$

Der Ort der Puncte p' kann daher als der geometrische Ausdruck der ersten Derivation von $F(x)$ angesehen werden. Auf dieselbe Weise kann man weiter aus der ersten Derivation die zweite, aus dieser die dritte u. s. w. ableiten.

3. Graphisches Integriren.

Ist die Derivation

$$y' = F'(x)$$

gegeben und soll die Urfunction

$$y = F(x)$$

bestimmt werden, so gilt es, aus den Punctreihen ($m \dots$), ($n' \dots$) die Punctreihe ($n \dots$) auch aus dem Büschel (o') und der Reihe ($m \dots$) den Büschel ($P \dots$) höherer Ordnung finden. Denken wir uns aus dem Büschel ($P \dots$) nur einzelne Stralen herausgezeichnet betrachten sie als Seiten eines der Curve F umschriebenen Polygons. Wäre die Lage der Ordinaten bekannt, auf denen sich die Polygonscheitel q, q_1, \dots befinden, so könnte dieses umschriebene Polygon offenbar ohne Weiteres construiren, sobald man einen irgend einer Seite desselben beliebig oder einer gegebenen Bedingung gemäss annehmen würde. Da sich aber die Lage der Ordinaten der Puncte q im Allgemeinen nicht angeben lässt, so kann man das Polygon nur approximativ u. z. auf Grund der Annahme zeichnen, dass die Curve F aus Bögen bestimmter Linien zusammengesetzt sei.

Setzen wir den einfachsten Fall voraus, nämlich es sei die Linie F' eine Gerade

$$y' = ax + b;$$

dann folgt

$$y = \frac{1}{2}ax^2 + bx + c,$$

d. h. F ist eine Parabel, deren Axe die Richtung der Ordinaten hat. Ist q der Schnittpunkt irgend zweier Tangenten pq, p_1q , so fällt die Ordinate qr des Punctes q mit dem der Puncten p, p_1 zugeordneten Durchmesser zusammen; es ist

$$pt = tp_1$$

somit auch

$$mr = rm_1.$$

In diesem Falle befinden sich also die Ordinaten der Polygonscheitel in der Mitte zwischen den Ordinaten der bezüglichen Berührungspunkte. Ist nun F' eine beliebige Curve, und wird dieselbe durch Ordinaten mp' , $m_1p'_1$, ... in solche Bögen $p'p'_1$, ... getheilt, welche man mit genügender Annäherung als gerade ansehen kann, so wird man auch mit genügender Annäherung die Curve F' aus parabolischen Bögen bestehend denken und die Ordinaten der Polygonscheitel in der Mitte zwischen den Ordinaten der bezüglichen Berührungspunkte voraussetzen können. Ist das umschriebene Polygon gezeichnet, so kann die Curve F' selbst aus ihren Tangenten und deren Berührungspunkten, sobald dieselben nur in genügender Anzahl vorhanden sind, mit aller wünschenswerten Genauigkeit dargestellt werden.

Zum Behufe der wirklichen Ausführung dieser Operationen wird man auf die Axe X gleiche Strecken mm_1 , m_1m_2 , ..., am besten wohl unmittelbar die Hälften derselben mr , m_1r_1 , r_1m_2 , ... auftragen und zu den Punkten m , m_1 , ... die zugeordneten Punkte n' , ... der Axe Y suchen. Ist die Derivation $F'(x)$ nicht unmittelbar graphisch (durch die Curve F'), sondern durch einen analytischen Ausdruck gegeben, so wird man von der Darstellung der Curve F' Umgang nehmen und unmittelbar die Punkte n' , n'_1 , ... aus der Gleichung

$$y' = F'(x)$$

ihre Rechnung oder Construction ableiten können. Ob in diesem Falle zu den Strecken mm_1 , m_1m_2 , ... solche Bögen $p'p'_1$, $p'_1p'_2$, ... der Curve F' gehören, welche als geradlinig angesehen werden können, wird man aus der relativen Grösse der auf einander folgenden Strecken $n'n'_1$, $n'_1n'_2$, ... zu beurtheilen im Stande sein. Es ist nämlich

$$on'_1 - on' = y'_1 - y' = \Delta y';$$

den Fall, dass

$$y' = a + bx$$

erfüllt wird, folgt weiter

$$\Delta y' = b \cdot \Delta x.$$

Da nun Δx constant angenommen wurde, so sollte auch $\Delta y'$ constant sein, d. h. wir wählen die Strecken mm_1 , m_1m_2 , ... auf der Axe X so klein zu nehmen, damit je zwei aufeinander folgenden Strecken $n'n'_1$, $n'_1n'_2$, ... auf der Axe Y so wenig als möglich differiren. Die nöthige Genauigkeit würde offenbar gleichmässiger gewahrt werden, wenn man die Strecken mm_1 , m_1m_2 , ... auf der Axe X unter einander gleich und genügend klein, also die Werte y' nach dem Gesetze einer arithmetischen Progression fortschreitend annähme und die zugeordneten Punkte der Axe X suchte; ein Uebelstand dieses Verfahrens ist jedoch das nöthige Halbiren der ungleichen Strecken mm_1 , m_1m_2 , ... in den Punkten r , r_1 , ...

Soll die Curve F' durch einen bestimmten Punkt der Ebene XY gehen, so hat man von der Ordinate dieses Punktes auszugehen und denselben als Berührungspunkt der umschriebenen Polygonseite anzunehmen. Man kann aber auch die Curve F' zunächst ohne Rücksicht auf den bestimmten Punkt zeichnen und der gegebenen Bedingung nachträglich die entsprechende Transformation des Coordinatensystemes genügen, indem offenbar eine bestimmte Annahme des Ausgangspunktes wohl die Lage, keineswegs aber die Form der Curve F' bedingt.

Nimmt man den Punct o' nicht auf der Abscissenaxe X mit der Abscisse $-f$, sondern auf der Ordinatenaxe Y mit der Ordinate $-f$ an, so bestimmen die Stralen des Büschels (o') auf X die Punkte einer neuen Reihe ($m' \dots$), und es ist

$$x' = om' = f \operatorname{ctg} \alpha = f \frac{dx}{dy} = \frac{f}{F'(x)},$$

und wenn $f = 1$ angenommen wird,

$$x = \frac{1}{F'(x)}.$$

Diese Punctreihe ($m' \dots$) wird man anstatt der Reihe ($n' \dots$) mit Vortheil benutzen können, wenn die erste Derivation analytisch gegeben und deren reciproker Wert einfach

zu construiren ist als die Derivation selbst, z. B. $y' = \frac{1}{x}$.

Diese Andeutungen begründen das graphische Integriren der Differentialausdrücke einer Variablen, u. z. repräsentirt die Curve F das unbestimmte Integral, während das zwischen zwei Grenzen x_1, x_2 genommene bestimmte Integral

$$\int_{x_1}^{x_2} F'(x) dx$$

durch die Differenz $y_2 - y_1$ der beiden Ordinaten, welche jenen Grenzen als den Abscissen entsprechen, dargestellt wird. So erscheint in Fig. 2 durch die Curve F das unbestimmte Integral

$$\int \frac{\cos x}{x} dx,$$

durch die Differenz $b''b$ der Ordinaten der Punkte a, b derselben das bestimmte Integral

$$\int_{0.5}^2 \frac{\cos x}{x} dx$$

dargestellt. Die Ableitung der einzelnen Werte von $y' = \frac{1}{x} \cos x$ (als der vierten Potenzen zu $f = 1, x, \cos x$) wurde in der Figur für die Werte $x = 1.2, 1.3, 1.4$ ersichtlich gemacht. Mittels dieser Werte von y' wurde auch die Curve F' gezeichnet, obwohl dies zur Ausführung der graphischen Integration offenbar nicht mehr nothwendig war.

Hat man aus einer gegebenen Derivation $F'(x)$ die Urfunction $F(x)$ abgeleitet, kann man diese als Derivirte einer weiteren Urfunction $F_1(x)$ ansehen und letztere construiren u. s. f., also doppelt, dreifach, ... n fach integriren.

Anmerkung. Vergleicht man das graphische Differentiiren mit dem graphischen Integriren, so ist klar, dass in theoretischer Beziehung das erstere eine vollkommen genaue, letztere hingegen eine bloss approximative Operation ist; in praktischer Beziehung ist jedoch die Genauigkeit der ersteren eben so durch die Grenzen des Sehens und die Schärfen der Werkzeuge beschränkt wie die der letzteren, und man kann bei dieser in der Genauigkeit so weit gehen, als eben die angeführten äusseren Umstände es erlauben. Man sieht ferner, dass — reelle Ausdrücke vorausgesetzt — beim graphischen Integriren wohl von grösseren

: geringeren Schwierigkeiten, nie aber von Unmöglichkeiten die Rede sein kann. Nur in Umstand darf man dabei nicht übersehen; durch das oben auseinandergesetzte Verfahren kann man nämlich nicht solche Punkte der Curve F erhalten, für welche $F'(x)$ unendlich gross wird. Man kann sich solchen Punkten wohl beliebig nähern; dieselben zu erreichen ist jedoch auf diesem Wege nicht möglich. Besteht also die Curve aus Zweigen, die durch derartige Punkte zusammenhängen, so kann man wohl die einzelnen Curvenstücke für sich, nicht aber in ihrer gegenseitigen Lage zeichnen.

Ausser den Fällen, wo die Derivation gegeben und die Urfunction unbekannt ist, können die angeführten Operationen auch dazu benützt werden, um Curven, welche durch Gleichung gegeben sind und welche man unmittelbar — ohne Zuhilfenahme der Rechnung — nicht construiren kann, aus ihren Derivationen, sofern diese einfach construierbar (vielleicht zum Zwecke der approximativen Lösung transcenderter Gleichungen) zu zeichnen. Kann z. B. die Logistik

ihrer ersten Derivation

$$y = a \log x$$

$$y' = \frac{a}{x}$$

leicht construirt werden.

4. Integration von Differentialgleichungen mit zwei Variablen.

Nicht so einfach ist die allgemeinere Aufgabe, die Urfunction zu finden, wenn anstatt Derivation y' als Function von x eine Gleichung

$$y' = \varphi(x, y)$$

noch allgemeiner

$$\varphi(x, y, y') = 0$$

gegeben ist. Nichtdestoweniger lässt sich auch hier ein approximatives Verfahren angeben, dessen Genauigkeit man beliebig steigern kann und welches sich an das oben erläuterte unmittelbar anschliesst.

Die graphische Integration der Gleichung

$$(1) \quad y' = F'(x),$$

ist offenbar nur ein specieller Fall der allgemeinen Gleichung

$$(2) \quad y' = \varphi(x, y)$$

kann nämlich auch folgendermassen aufgefasst werden. Nimmt man für y' einen besonderen Wert h an, so ist durch Gleichung (1), welche dann aufgelöst in der Form $x = c$ geschrieben werden kann, eine zur Axe Y parallele Gerade Y' (im Allgemeinen n solche Geraden, wenn die Gleichung (1) nach x vom n^{ten} Grade ist) gegeben, welche von der fraglichen Curve F in einer bestimmten, durch den angenommenen Wert von y' gegebenen Richtung geschnitten werden soll. Eben so resultirt aber aus der Annahme eines bestimmten Wertes h aus Gleichung (2) die Relation

$$\varphi(x, y) = h,$$

die Gleichung einer Linie φ , welche von der fraglichen Curve F in der durch $y' = h$ bestimmten Richtung geschnitten werden, die letztere Curve also im Schnittpunkte p mit dem ersten eine dem entsprechenden Strale P' des Büschels (σ') parallele Tangente P haben soll. Die Aufgabe erweitert sich also insofern, als an die Stelle von zur Axe Y parallelen Geraden Y' bestimmte, im Allgemeinen krumme Linien φ treten, welche aber in derselben Weise wie früher die Geraden Y' benützt werden können.

Die einzige Frage, welche sich hier aufwirft, betrifft die Lage der Scheitel q, q_1, \dots der Curve F umschriebenen Polygons. Würden nun wieder die einzelnen Werte von y' so gewählt werden, dass die Curve F' , welche hier nicht bekannt ist, zwischen den Punkten p', p_1, p_2, \dots annähernd als geradlinig angesehen werden könnte, so hätten wir die Ordinaten der Punkte q, q_1, \dots in der Mitte zwischen jenen der Punkte p und p_1, p_1 und p_2, \dots anzunehmen. Setzen wir voraus, wir hätten beim Punkte p der Linie φ angefangen und die Polygone P parallel dem entsprechenden Strale P' des Büschels (σ') gezeichnet. Da die Ordinate des Punktes p_1 (auf der folgenden Linie φ_1) noch nicht bekannt ist, so bleibt nichts anderes übrig, als q zwischen φ und φ_1 vorläufig anzunehmen, qp_1 zu ziehen und nun, falls nöthig, zu corrigiren. In vielen Fällen dürfte es genügen, die Polygonseite P bis zum Schnittpunkte mit φ_1 zu verlängern und q in der Mitte zwischen p und π zu wählen. Im weiteren Verlaufe der Arbeit wird es wohl am zweckmässigsten sein, das bereits gezeichnete Curvenstück vorläufig nach dem Augenmasse bis zur nächsten Curve φ zu verlängern und die bezügliche Sehne zu halbiren.

Ist ein Punkt p der Curve F gegeben, wodurch die Aufgabe zu einer bestimmten wird, so hat man durch denselben eine der Curven φ zu führen und von ihm als dem Anfangspunkte einer Polygonseite auszugehen. Einer bestimmten Annahme des Punktes entspricht auch ein bestimmtes particuläres Integral F ; alle möglichen Curven F repräsentiren zusammen das allgemeine Integral. Will man dieses graphisch darstellen, so hat man auf irgend einer Hilfscurve φ ein System von Punkten entsprechend anzunehmen und durch jeden Punkt die bezügliche Curve F zu zeichnen. Sowie durch das angenommene Punktsystem die Curve φ graphisch bestimmt ist, in demselben Sinne erscheint auch das System der Curven F als der graphische Ausdruck der Gesamtheit der einzelnen particulären Integrale, also des allgemeinen Integrals der vorgelegten Differentialgleichung.

Der specielle Fall der Integration eines Differentialausdruckes von einer Variable unterscheidet sich in dieser Beziehung dadurch, dass die Curve F , obwohl sie in ihrer bestimmten Lage zum Coordinatensysteme nur ein particuläres Integral vorstellt, nicht desto weniger zugleich als allgemeines Integral angesehen werden kann, sofern man bloss die Ordinatenaxe des rechtwinkligen Systemes fixirt, die Abscissenaxe jedoch unbestimmt lässt.

Die graphische Integration der Differentialgleichungen von zwei Veränderlichen kann wieder keine Unmöglichkeit, sondern nur Schwierigkeiten, welche die Darstellung der Hülllinien φ betreffen; sind diese Linien leicht darstellbar, so geht die Construction der Curve F im Allgemeinen leicht und rasch vor sich. Beispielsweise entsprechen der Riccati'schen Gleichung

$$\frac{dy}{dx} = ay^2 + bx^m$$

den speciellen Fall $m = 2$, in welchem sie in geschlossener Form auf dem bekannten ge nicht integrirt werden kann, als Hilfscurven φ concentrische und homothetische Kegelnittlinien, welche aus einer einzigen leicht abgeleitet werden können. Fig. 3 stellt den speciellen Fall dar, wo $a = b = 1$, also die Gleichung

$$y' = x^2 + y^2$$

integriren ist, in welchem Falle die Hilfscurven φ in ein System von concentrischen Kreisen übergehen. Der Radius der einzelnen Kreislinien erscheint durch den Ausdruck $= \sqrt{y' \cdot 1}$ gegeben und wird somit als geometrisches Mittel zwischen der jeweiligen Länge und der vorausgesetzten Einheit f construirt. In der Figur ist diejenige particuläre F dargestellt worden, welche durch den Anfangspunct o des Systemes geht.

5. Integration totaler Differentialgleichungen von drei Variablen.

Ist die Gleichung

$$(1) \quad dz = Mdx + Ndy$$

geben, wo die Coefficienten M, N Functionen von x, y sind und der Bedingung $\frac{dM}{dy} = \frac{dN}{dx}$ entsprechen, so kann die graphische Integration auf Grund des Vorhergehenden unmittelbar geführt werden. Die Aufgabe besteht offenbar darin, diejenige Fläche F graphisch darzustellen, zu deren Gleichung

$$(2) \quad z = F(x, y)$$

vorgelegte Differentialgleichung (1) gehört. Es sei überdies der Punct p mit den Coordinaten x_0, y_0, z_0 gegeben, durch welchen die fragliche Fläche F geführt werden soll.

Die Ebene $x = x_0$ schneidet die Fläche F in einer Curve A , deren Differentialgleichung

$$(3) \quad \frac{dz}{dy} = \left/ N \right.^{x_0}$$

(1) erhalten wird, wenn man darin $x = x_0, dx = 0$ setzt. Die graphische Integration Gleichung (3) kann nach Früherem ohne Weiteres vollzogen und die (durch p zu führende) Curve A durch ihren Kreuzriss A_3 Fig. 4 dargestellt werden. (Der Grund- und Aufriss A_1, A_2 fallen offenbar in der Zeichnungsebene zusammen, eine zu X senkrechte Gerade bildend).

Die Ebene $y = y_0$ schneidet die Fläche F in einer Curve B , deren Differentialgleichung

$$(4) \quad \frac{dz}{dx} = \left/ M \right.^{y_0}$$

(1) durch Einführung der Werte $y = y_0, dy = 0$ resultirt. Diese Differentialgleichung gleichfalls nach dem Früheren graphisch integrirt und die entsprechende Curve B ,

welche wieder durch p zu führen ist, durch ihren Aufriss B_2 dargestellt werden. (Der Grundriss und Kreuzriss B_1, B_3 fallen wieder in die bezüglichen Projektionen der Schnittebene).

Nimmt man nun ein System $y = y', y'', y''', \dots$ oder $x = x', x'', x''', \dots$ Schnittebenen der Fläche F an, so hat man auf dieselbe Weise die den Differentialgleichungen

$$\frac{dz}{dx} = \sqrt{M}, \sqrt{M}, \sqrt{M}, \dots$$

oder

$$\frac{dz}{dy} = \sqrt{N}, \sqrt{N}, \sqrt{N}, \dots$$

entsprechenden Curven B', B'', B''', \dots oder A', A'', A''', \dots zu construiren. Im ersten Falle dient die Curve A gewissermassen als Leitlinie, und man hat die fraglichen Curven B', B'', B''', \dots beziehungsweise durch die Schnittpunkte p', p'', p''', \dots der Ebenen $y = y', y'', y''', \dots$ mit A zu führen; im zweiten Falle ist B die Leitlinie, und die fraglichen Curven A', A'', A''', \dots müssen durch die Schnittpunkte q', q'', q''', \dots der Ebenen $x = x', x'', x''', \dots$ mit B geführt werden. Durch jedes der beiden Systeme von Curven erscheint die fragliche Fläche F graphisch gegeben — vorausgesetzt, dass bezüglich der Werte von x', x'', x''', \dots oder y', y'', y''', \dots eine entsprechende Wahl getroffen wurde.



Die Grundbegriffe
der
Iterations-Rechnung

Inaugural-Dissertation

der

hohen philosophischen Fakultät der Universität Basel

zur

Erlangung der Doktorwürde

vorgelegt von

Otto Spiess

von Basel



Basel
Buchdruckerei K. J. Wyss
1902

Separatabdruck

aus den

Mitteilungen der naturforschenden Gesellschaft in Bern.

Die Grundbegriffe der Iterationsrechnung.

Einleitung.

Die erste mathematische Operation, die der Mensch ausführte, war die *Addition*.

Indem die Addition wiederholt auf dieselbe Grösse angewandt wurde, entstand ein neuer Begriff, die *Multiplikation*.

Die Wiederholung oder «Iteration» der Multiplikation führte weiter zur *Exponentialfunktion*, der einfachsten Transzendenten.

Von da an verliess man den Weg, durch Iteration einer bekannten Funktion zu «höheren» Funktionen aufzusteigen, indem man in der Differenz- und Integralrechnung eine ergiebige Quelle zur Auffindung neuer Funktionen entdeckte. In der That, die einfache Operation des Differenzierens auf einen algebraischen Ausdruck angewandt, hat die Entdeckung einer ganz neuen Funktion von merkwürdigen Eigenschaften zur Folge. Indem man dieses Prinzip auf alle bekannten und die neu gefundenen Funktionen anwandte, wurde die Analysis durch eine unermessliche Menge neuer Funktionen bevölkert.

Nun liegt aber der Gedanke nahe, auch den alten Weg von neuem zu betreten, und zu versuchen, ob nicht die *Iteration* ganz allgemein ein Mittel zur Auffindung neuer Funktionen abgeben könne. Die Untersuchung lehrt, dass diese Operation der Integration an Fruchtbarkeit völlig ebenbürtig ist.

Wenden wir nämlich eine beliebige Funktion n -mal auf sich selbst an, so stellt der erhaltene Ausdruck in seiner Abhängigkeit von x eine neue Funktion dar, die ich die *Iteralfunktion* der ursprünglichen Funktion heisse. Diese ist allerdings zunächst nur für ganzzahlige Werte von n bestimmt. Um zu allen Werten ihres Arguments definierten Funktionen zu gelangen, bieten sich dann zwei Wege dar.

Der erste Weg ist der historische. Man geht von der nur ganzzahligen n abgeleiteten Formel aus und sucht an Hand einer genauen Definition ihre Bedeutung für den Fall, dass n negativ gebrochen wird. Auf diese Weise erhielt man z. B. aus der ganzzahligen Potenz die Exponentialfunktion.

Die andere Methode zieht es vor, das Unendlichkleine gleich Anfang einzuführen. Iteriert man nämlich einen Ausdruck von der Form $\xi + \delta f(\xi)$, worin δ unendlich klein ist, n mal, und lässt n so ins Unendliche wachsen, dass $n \cdot \delta$ endlich bleibt, so konvergiert der erhaltene Ausdruck im allgemeinen gegen eine Funktion $n \cdot \delta = x$, welche eben die Iteralfunktion ist. So führt z. B. die Iteration von $\xi + \delta \cdot \xi$ direkt auf

$$\lim_{n = \frac{x}{\delta}} (1 + \delta)^n \cdot \xi = \xi \cdot e^x.$$

Durch diese beiden Methoden zerfällt der Iterationscalculus in zwei ziemlich selbständige Zweige. Der eine hat mehr algebraischen, der andere mehr funktionen-theoretischen Charakter.

Es ist von Nutzen, die durch Iteration gefundenen Funktionen nach ihrer Entstehung in *Stufen* verschiedener Ordnung einzutheilen. Kennen wir bereits sämtliche Funktionen der n^{ten} Stufe, so wird der Umfang der nächst höheren Stufe folgendermassen festgelegt. Zur $(n+1)^{\text{ten}}$ Stufe bestimmen wir zu allen Funktionen n^{ter} Stufe ihre Iteralfunktionen. Wenden wir dann diese (und ihre Inversen) auf sich selbst an, so erhalten wir sämtliche Funktionen der unteren Stufen in endlicher Anzahl und in allen möglichen Kombinationen an, so erhalten wir eine Gesamtheit von Funktionen, die wir in Erweiterung des bekannten, für die Algebra aufgestellten Begriffs, füglich einen «*Körper*» heissen dürfen.

Dieser Körper heisst «zur $(n+1)^{\text{ten}}$ Stufe gehörig» und enthält offenbar sämtliche zu den unteren Stufen gehörigen Körper. Nehmen wir diese letzteren alle weg, so bleiben die Funktionen der $(n+1)^{\text{ten}}$ Stufe übrig.

Die bisher bekannten Funktionen gehören höchstens den 4 ersten Stufen an.

Die erste Stufe enthält nur eine einzige Funktion von einer Variablen, nämlich $f(\xi) = \xi + a$, die Addition. Ich heisse sie «*Protokfunktion*».

Die zweite Stufe enthält zunächst die durch Anwendung der Multiplikation und Division gebildeten rationalen Funktionen, sowie

ren Inverse, die algebraischen Funktionen. Sie heissen hier zu-
nennen *Deuterofunktionen*.

Die dritte Stufe der *Tritofunktionen* entspringt durch Iterieren
r Deutero-Stufe. Dahin gehören vor allem die Abel'schen Funktionen.

Die nächst folgende *Tetra-Stufe* ist beinahe noch gar nicht unter-
cht. Hieher sind wohl die aus Iteration von a^x entspringende

nktion, ferner Funktionen wie $\int \frac{dx}{\log x}$, $\int e^{-x^2} dx$ etc. zu rechnen,

ch existiert wohl noch kein Beweis, dass sie nicht doch noch am
de dem Körper der Tritofunktionen angehören.

Es zeigt sich nämlich sofort eine Schwierigkeit. Gleichwie
ht jedes Integral einer algebraischen Funktion notwendig trans-
ndent sein muss, sondern algebraisch bleiben kann, so führt auch
ht die Iteration einer jeden Funktion immer zu einer höheren

ufe. So z. B. liefert $\frac{\xi}{1+\xi}$ die Iteralfunktion $\frac{\xi}{\xi+n}$, die in Bezug
n wiederum linear ist.

Es ist daher bei jeder Iteration zu prüfen, ob die erhaltene neue
nktion nicht etwa zur selben Stufe zurückführt. Daher ist auch
nicht vor auszusehen, ob *Pentafunktionen* existieren oder nicht,
d wir stehen so vor der interessanten Möglichkeit, dass die Mannig-
igkeit analytischer Verhältnisse einer ähnlichen Beschränkung unter-
gt, wie sie bei räumlichen Beziehungen durch den Mangel einer
orten Dimension eintritt.

Man sieht nun bald, dass die Funktionen, die wir durch Iteration
halten können, im wesentlichen zusammenfallen mit denen, die das
egralprinzip liefert. Man findet weiter, dass der Grund dazu in einer
rkwürdigen Analogie liegt, die zwischen der Summen- und Integral-
hnung einerseits und dem Iterationscalcül anderseits herrscht, eine
alogie, die man füglich als *Dualismus* bezeichnen darf.

Schon äusserlich entspricht der Summenrechnung eine end-
ie Iterationsrechnung, dem Integrationscalcül eine infinitesimale
eralrechnung». Wie das Integrieren durch das Differenzieren auf-
oben wird, so steht dem Iterieren eine inverse Operation gegen-
er, die ich *Revertieren* heisse. Deutlicher wird der Dualismus im
uf dieser Arbeit hervortreten. Am klarsten tritt er bei der infini-
imalen Iteration (die hier nicht mehr behandelt werden konnte) zu

Tage. Dort lässt sich nämlich beweisen, dass die Funktion v
 $n \cdot \delta = x$, die man durch Iterieren von

$$\xi + \delta \cdot f(\xi)$$

in der oben geschilderten Weise erhält, genau die Inverse ist,
 der Funktion, die durch Integrieren von

$$\frac{\delta x}{f(x)}$$

entsteht

So führt z. B. die Funktion $f(\xi) = \sqrt{1 - \xi^2}$ beim ersten V
 fahren auf den Sinus, beim zweiten auf den Arcussinus. Beide Re
 nungsarten unterstützen und ergänzen sich also.

Die Iteration behandelt also die Fragen der Summen- und In
 gralrechnung von einer andern Seite. Indem die bekannten Proble
 „ vom Standpunkt der Iteration aus neu zu beleuchten sind, eröffnet s
 ein weites Arbeitsfeld. Es schien mir nun angemessen, vor der
 handlung der höheren Teile der Theorie die einfachen Begriffe v
 formalen Operationen der gewöhnlichen Iterationsrechnung in elem
 tarer Weise darzulegen und an leichten Beispielen zu erläutern. D
 ist in vorliegender Arbeit geschehen. Da es sich hier vorläufig
 um die formalen Beziehungen handelt, so ist auf Schwierigkeiten,
 sie bei der wirklichen Ausführung durch Mehrdeutigkeit, Unstetig
 etc. eintreten können, keine Rücksicht genommen. Dabei verbot
 notwendige Rahmen der Arbeit auf einzelne Probleme näher ein
 gehen. Aus demselben Grunde musste auch die infinitesimale Iterat
 die einer strengeren Behandlung bedarf, weggelassen werden.

Bevor ich beginne, will ich einige Bezeichnungen, die ich
 ständig brauchen werde, schon hier auseinandersetzen.

Sind $\varphi(\xi)$, $f(\xi)$ Funktionen, so bezeichne ich ihre Inversen du
 einen über das Funktionszeichen gesetzten Strich, also mit $\overline{\varphi}(\xi)$, \overline{f}
 Es ist also immer $\overline{f}f(\xi) = f\overline{f}(\xi) = \xi$. Ebenso, wenn n simult
 unabhängige Funktionen der n Variablen $\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n$ vorgelegt

$$y_k = f_k(\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n) \quad (k = 1, 2, \dots, n),$$

so bezeichne ich die n Funktionen, die durch Auflösung dieses Syst
 nach den ξ entstehen, mit $\overline{f}_1, \overline{f}_2, \dots, \overline{f}_n$, so dass also

$$f_1(\overline{f}_1(y_1 \dots y_n), \overline{f}_2, \dots, \overline{f}_n) = y_1, \dots, f_k(\overline{f}_1, \dots, \overline{f}_n) = y_k$$

Ein solches System von n unabhängigen Funktionen von
 Variablen nenne ich kurz ein «*n-System*», und verwende für dass
 statt der Schreibweise (A) oft auch die folgende:

$$(y_1, \dots y_n) = (f_1 \dots f_n) (\xi_1 \dots \xi_n), \quad (B)$$

der letzte eingeklammerte Ausdruck $(\xi_1 \dots \xi_n)$ meist weggelassen wrd. Soll in dieses System ein zweites

$$(\varphi_1 \dots \varphi_n) (\xi_1 \dots \xi_n)$$

substituiert werden, so deute ich dies durch einen dazwischen gestellten rich | an, also in diesem Fall durch

$$(f_1 \dots f_n) (\xi_1 \dots \xi_n) | (\varphi_1 \dots \varphi_n) (\xi_1 \dots \xi_n)$$

er kürzer

$$(f_1 \dots f_n) | (\varphi_1 \dots \varphi_n).$$

Die Substitution ist so auszuführen, dass an Stelle von ξ_k im sten System $\varphi_k(\xi_1 \dots \xi_n)$ gesetzt wird. Das Resultat der Substitution wrd geschrieben:

$$(f_1 \dots f_n) (\varphi_1 \dots \varphi_n) (\xi_1 \dots \xi_n).$$

Diese Schreibweise ermöglicht, mehrfache Substitutionen von nktionensystemen durch blosses Aneinanderreihen von Klammern szudrücken. Die Grössen, in welche substituiert wird, bezeichne ich rchweg durch die Buchstaben ξ, η, ζ , so dass, wenn die f noch dere Variable enthalten, nie ein Zweifel über den Ort, wo substituiert wrden soll, eintritt.

§ 1.

Es sei $f(\xi)$ eine Funktion von ξ . Indem wir $f(\xi)$ an Stelle von setzen und dies n mal wiederholen, d. h. $f(\xi)$ iterieren, so erhalten r einen Ausdruck, der den *Substituenten* ξ und die *Iterationsvariable* n enthält. Ich bezeichne ihn mit

$$J^n f(\xi).$$

Dieser Ausdruck, als Funktion von ξ betrachtet, heisst «*iterierte nktion n^{ter} Ordnung*», als Funktion von n betrachtet aber «*Iteral-nktion*» oder kurz «*die Iterale*» von $f(\xi)$.

Beide Begriffe verhalten sich zueinander wie Potenz und ponentialfunktion, in welche sie übergehen, wenn $f(\xi) = a \cdot \xi$ ist.

Sind allgemein ν unabhängige Funktionen $f_1, f_2, \dots f_\nu$ der Vablen $\xi_1, \xi_2, \dots \xi_\nu$ gegeben, oder kurz ein « ν -System», und setzen r hierin wiederholt $f_k(\xi_1 \dots \xi_\nu)$ für ξ_k ein, so erhalten wir ν Iteral-nktionen, die ich mit

$$J_1^n (f_1 \dots f_\nu), \quad J_2^n (f_1 \dots f_\nu), \dots \quad J_\nu^n (f_1 \dots f_\nu)$$

zeichne. Die Funktionen f selbst heissen in Bezug auf ihre Iterale *tammfunktionen*.

Für das Iterationszeichen J gelten die Regeln

$$J_k^a(f_1 \cdots f_n) \mid J_k^b(f_1 \cdots f_n) = J_k^{a+b}(f_1 \cdots f_n)$$

$$J_k^a \mid (J_k^b \mid J_k^c) = (J_k^a \mid J_k^b) \mid J_k^c.$$

Es gilt also für das Iterieren wie für das Addieren das *commutative* und das *associative* Gesetz.

Zunächst ist das Symbol J^n nur für ganzzahlige Werte von n definiert. Wir können aber die Bedeutung sofort auf beliebiges n erweitern, wenn wir $J^n f(\xi)$ als diejenige Funktion von n und ξ definieren, für welche die Beziehungen 1. und 2. gelten und welche für ganzzahlige n die n^{te} Iterierte von $f(\xi)$ ist.

Nach dieser Feststellung, die für Funktionensysteme ganz entsprechend ist, ergibt sich leicht die Bedeutung von J^n für negative und gebrochene n . Es ist nämlich

$$J^0 f(\xi) = \xi, \quad J_k^0(f_1 \cdots f_\nu) = \xi_k, \quad J_k^{-1}(f_1 \cdots f_\nu) = \bar{f}_k, \quad \dots \quad J^{-n} f(\xi) = J^n \bar{f}(\xi)$$

Weiter bedeutet $J^{\frac{1}{n}} f(\xi)$ diejenige Funktion, deren n^{te} Iterierte die gegebene Funktion $f(\xi)$ ist. Speziell für $f(\xi) = \xi$ ist $J^{\frac{1}{n}}(\xi)$ eine cyclische Funktion. So ist

$$J^{\frac{1}{3}} \frac{\xi}{1+\xi} = \frac{3\xi}{\xi+3}, \quad J^{-\frac{1}{2}}(\xi^2) = \xi^{\pm\sqrt{\frac{1}{2}}}.$$

Für die Iterale von $f(\xi)$ gilt offenbar die Relation

$$J^{n+1} f(\xi) = f[J^n f(\xi)]$$

oder, wenn wir von nun an statt n x als Iterationsvariable wählen und dieselbe nach Obigem als beliebig reelle Grösse ansehen, — falls wir noch $J^x f(\xi) = \varphi(x)$ setzen

$$\varphi(x+1) = f \varphi(x).$$

Ebenso genügt $J_k^x(f_1 \cdots f_\nu) = \varphi_k(x)$ der Relation

$$\varphi_k(x) = f_k[\varphi_1(x-1), \varphi_2(x-1), \dots, \varphi_\nu(x-1)], \quad (k = 1 \cdots \nu).$$

Umgekehrt, sind $(\varphi_1 \cdots \varphi_\nu)$ Lösungen der Gleichung (4), so sind sie zugleich die Iteralfunktionen der $(f_1 \cdots f_\nu)$. Setzen wir nämlich auf den rechten Seiten von (4) für $\varphi_k(x-1)$ den Wert ein, der aus (4) folgt, wenn $x-1$ für x gesetzt wird, und fahren so fort, so folgt wirklich

$$\varphi_k(x) = J_k^x(f_1 \cdots f_\nu)(\xi_1 \cdots \xi_\nu) \quad (k = 1, 2 \cdots \nu).$$

enn die willkürlichen Grössen $\varphi_1(0), \varphi_2(0), \dots \varphi_r(0)$ resp. gleich $\dots \xi_r$ gesetzt werden. Diese letzteren kann man als Konstanten oder allgemeiner als Funktionen von x mit der Periode 1 ansehen. Aber die letztere Annahme in den wenigsten Fällen auf die weitere Rechnung einen Einfluss übt, so können wir hier davon abstrahieren und sagen:

Satz I. Die Iteralfunktionen eines r -Systems $(f_1 \dots f_r)$ sind durch dasselbe völlig bestimmt bis auf die Anfangswerte $\varphi_1(0), \dots \varphi_r(0)$. Letztere können beliebigen Konstanten gleichgesetzt werden.

Das System (4) kann übrigens auch als Differenzengleichung gefasst werden, woraus sich ergibt, dass die Lösung von (4) sowohl als Problem der Summen- wie der Iterationsrechnung aufgefasst werden kann. Nun kann man aber jede beliebige Differenzengleichung auf ein simultanes System von Gleichungen erster Ordnung zurückführen. Es kann daher jedes Problem der Summenrechnung auch als Problem der Iterationsrechnung aufgefasst werden.

Eine Gleichung $G[\varphi(x+k), \varphi(x+k-1), \dots \varphi(x)] = 0$ (5) kann man allerdings hauptsächlich in der Differenzenrechnung behandeln. Man kann ihr aber, dem in der Einleitung erwähnten Dualismus gemäss, eine andere Gestalt geben, in der sie speziell zu einer Aufgabe der Iterationsrechnung wird.

Wir setzen nämlich in (5) $x = \bar{\varphi}(\xi)$, wo $\bar{\varphi}$ die Inverse von φ ist. Dann wird also $\varphi \bar{\varphi}(\xi) = \xi$. Setzen wir ferner

$$\varphi(1 + \bar{\varphi} \xi) = f(\xi), \quad (6)$$

folgt sofort:

$$\begin{aligned} ff(\xi) &= \varphi(1 + \bar{\varphi} \varphi(1 + \bar{\varphi} \xi)) = \varphi(2 + \bar{\varphi} \xi). \\ fff(\xi) &= \varphi(3 + \bar{\varphi} \xi). \end{aligned}$$

Schreiben wir noch zur Bequemlichkeit $J^k f(\xi) = f^{(k)}(\xi)$, so wird unsere Gleichung (5) transformiert in

$$G[f^{(k)}(\xi), f^{(k-1)}(\xi), \dots f(\xi), \xi]. \quad (7)$$

Diese Gleichung stellt die Aufgabe, aus einer Relation zwischen verschiedenen Iterierten einer Funktion diese Funktion selbst zu finden. Aus der Gleichung (6), die man auch schreiben kann

$$\varphi(x+1) = f\varphi(x),$$

so man, dass $\varphi(x)$ einfach die Iteralfunktion von $f(\xi)$ ist.

Analog können wir auch simultane Differenzgleichungen, z. B.

$$\begin{aligned} G[\varphi(x+k_1), \psi(x+h_1), \dots, \varphi(x), \psi(x)] &= 0 \\ H[\varphi(x+k_2), \psi(x+h_2), \dots, \varphi(x), \psi(x)] &= 0 \end{aligned} \quad (7a)$$

umformen. Wir setzen nämlich $\varphi(x) = \xi$, $\psi(x) = \eta$ und bestimmen zwei Funktionen $f(\xi, \eta)$, $g(\xi, \eta)$ so, dass

$$\varphi(x+1) = f[\varphi(x), \psi(x)], \quad \psi(x+1) = g[\varphi(x), \psi(x)],$$

was, wie wir sehen werden (Satz VII), auf unendlich viele Arten möglich ist. Dann ergibt sich offenbar wieder, dass φ , ψ die Iterale von f und g sind, d. h. es wird

$$\begin{aligned} \varphi(x+k) &= J_1^k(f, g)(\xi, \eta) = f^{(k)}(\xi, \eta) \\ \psi(x+h) &= J_2^h(f, g)(\xi, \eta) = g^{(h)}(\xi, \eta), \end{aligned}$$

wodurch die Gleichungen 7a eine (7) analoge Gestalt annehmen.

Ist endlich eine partielle Differenzgleichung vorgelegt

$$G[\varphi(x+k, y+h), \dots, \varphi(x, y)] = 0, \quad (8)$$

so wählen wir eine beliebige Funktion $\psi(x, y)$, die etwa eine Gleichung genügt

$$H[\psi(x+k_0, y+h_0), \dots, \psi(x, y)] = 0, \quad (9)$$

setzen alsdann $\varphi(x, y) = \xi$, $\psi(x, y) = \eta$, also $x = \bar{\varphi}(\xi, \eta)$, $y = \bar{\psi}(\xi, \eta)$ und bestimmen zwei Funktionen f, g , so dass

$$\begin{aligned} \varphi(1 + \bar{\varphi}, \bar{\psi}) &= f(\xi, \eta) & \varphi(\bar{\varphi}, 1 + \bar{\psi}) &= f_0(\xi, \eta) \\ \psi(1 + \bar{\varphi}, \bar{\psi}) &= g(\xi, \eta) & \psi(\bar{\varphi}, 1 + \bar{\psi}) &= g_0(\xi, \eta). \end{aligned}$$

Dann ergibt sich ohne weiteres

$$\begin{aligned} \varphi(2 + \bar{\varphi}, \bar{\psi}) &= f(f, g); & f_0(f_0, g_0) &= \varphi(\bar{\varphi}, 2 + \bar{\psi}) \\ \psi(2 + \bar{\varphi}, \bar{\psi}) &= g(f, g); & g_0(f_0, g_0) &= \psi(\bar{\varphi}, 2 + \bar{\psi}). \end{aligned}$$

Allgemein erhält man für die Iterierten von (f, g) , (f_0, g_0)

$$\begin{aligned} \varphi(k + \bar{\varphi}, \bar{\psi}) &= J_1^k(f, g)(\xi, \eta) = f^{(k)}; & \varphi(\bar{\varphi}, h + \bar{\psi}) &= J_1^h(f_0, g_0)(\xi, \eta) = f_0^{(h)} \\ \psi(k_0 + \bar{\varphi}, \bar{\psi}) &= J_2^{k_0}(f, g)(\xi, \eta) = g^{(k_0)}; & \psi(\bar{\varphi}, h_0 + \bar{\psi}) &= J_2^{h_0}(f_0, g_0)(\xi, \eta) = g_0^{(h_0)} \end{aligned}$$

worin natürlich k, h, k_0, h_0 ganze Zahlen bedeuten. Es wird dann z.

$$\varphi(k+x, h+y) = \varphi(k + \bar{\varphi}, h + \bar{\psi}) = f^{(k)}[f_0^{(h)}(\xi, \eta), g_0^{(h)}(\xi, \eta)] \text{ etc.}$$

Setzen wir diese Werte in (8), (9) ein, so verwandeln sich die Differenzgleichungen in Relationen zwischen den Iterierten von (f, g) , (f_0, g_0) , und umgekehrt kann jede solche Relation durch Einführung der Funktionen φ, ψ in eine Differenzgleichung verwandelt werden.

Alle solche Relationen zwischen Iterierten verschiedener Ordnung fasse ich unter dem Namen *Iteralgleichungen* zusammen. Das Problem

das eine Iteralgleichung stellt, ist von hohem Interesse. Da die Lösungen eine oder mehrere willkürliche Konstanten involvieren, so sind die Funktionen f oft ganz verschiedener Natur, besitzen aber trotzdem ein und dieselbe Iteralfunktion $\varphi(x)$. Sind algebraische Lösungen vorhanden, so gehören diese meistens zu einer merkwürdigen Klasse von algebraischen Funktionen, für die ich den Namen «körpertreue Funktionen» gebrauche. Ich begnüge mich, ein einfaches Beispiel zu rechnen.

Beispiel. Die Funktion $f(\xi)$ soll aus der Gleichung

$$ff(\xi) = \frac{1}{2} f(\xi)^2 - \xi^2 \cdot f(\xi) + \frac{1}{2} \xi^4 \quad (10)$$

bestimmt werden.

Statt (10) können wir auch schreiben

$$\begin{aligned} 2ff - f^2 &= \xi^2 (2f - \xi^2), \\ \sqrt{2ff - f^2} &= \xi \sqrt{2f - \xi^2}. \end{aligned} \quad \text{woraus}$$

Hiernach erkennt man sofort die Richtigkeit der beiden Gleichungen:

$$\begin{aligned} \frac{f + \sqrt{2ff - f^2}}{2} &= \left[\frac{(\xi + \sqrt{2f - \xi^2})}{2} \right]^2 \\ \frac{f - \sqrt{2ff - f^2}}{2} &= \left[\frac{(\xi - \sqrt{2f - \xi^2})}{2} \right]^2 \end{aligned} \quad (11)$$

Nimmt man beiderseits die Logarithmen, so erkennt man, dass der Ausdruck

$$\frac{\log \left(\frac{\xi + \sqrt{2f - \xi^2}}{2} \right)}{\log \left(\frac{\xi - \sqrt{2f - \xi^2}}{2} \right)}$$

nicht ändert, wenn $f(\xi)$ an die Stelle von ξ gesetzt wird. Definiert man daher $f(\xi)$ durch die Gleichung

$$\frac{\log \left(\frac{\xi + \sqrt{2f - \xi^2}}{2} \right)}{\log \left(\frac{\xi - \sqrt{2f - \xi^2}}{2} \right)} = \text{Const.} = C, \quad (12)$$

ist diese Bedingung offenbar erfüllt, d. h. es gilt dann

$$\frac{\log \left(\frac{f + \sqrt{2ff - f^2}}{2} \right)}{\log \left(\frac{f - \sqrt{2ff - f^2}}{2} \right)} = \frac{\log \left(\frac{\xi + \sqrt{2f - \xi^2}}{2} \right)}{\log \left(\frac{\xi - \sqrt{2f - \xi^2}}{2} \right)}. \quad (13)$$

Wir haben dann in f eine Lösung unserer Integralgleichung (10), sobald wir noch zeigen können, dass aus (12) rückwärts wieder (10) sich als notwendige Folge ergibt.

Die Gleichung (12) für f wird einfacher, wenn wir die Exponenten nehmen und setzen

$$\frac{\xi - \sqrt{2f - \xi^2}}{2} = y, \text{ also } f(\xi) = (\xi - y)^2 + y^2. \quad (14)$$

Es ergibt sich dann y aus der Gleichung

$$y^C = \xi - y. \quad (15)$$

Nehmen wir $\frac{1}{C}$ statt C , so folgt $(\xi - y)^C = y$, d. h. es vertauscht sich einfach y mit $(\xi - y)$. Da aber $f(\xi)$ nach (14) in beiden symmetrisch ist, so sieht man, dass zu reciproken Werten von C dasselbe $f(\xi)$ gehört.

Für rationale Werte von C wird $f(\xi)$ algebraisch. Z. B. wird für

$C = \infty,$	$y = 1$	$f(\xi) = 1 + (\xi - 1)^2$
	$y = 0$	$f(\xi) = \xi^2$
$C = 1$	$y = \frac{\xi}{2}$	$f(\xi) = \frac{\xi^2}{2}$
		(15a)
$C = -1$	$y = \frac{\xi \pm \sqrt{\xi^2 - 4}}{2}$	$f(\xi) = \xi^2 - 2$
$C = 2$	$y = \frac{-1 \pm \sqrt{1 + 4\xi}}{2}$	$f(\xi) = \xi^2 + 3\xi + 1 \mp (\xi + 1)\sqrt{1 + 4\xi}$

Man überzeugt sich leicht, dass diese Funktionen die Gleichung (10) befriedigen.

Es bleibt nun noch der Nachweis zu leisten, dass die Gleichung (12) oder die beiden Gleichungen (13), (15) zusammen wieder auf die Relationen (11) und somit (10) zurückführen. Aus (13) zieht man zunächst die beiden Gleichungen

$$\frac{f + \sqrt{2ff - f^2}}{2} = \left(\frac{\xi + \sqrt{2f - \xi^2}}{2} \right)^{\gamma(\xi)};$$

$$\frac{f - \sqrt{2ff - f^2}}{2} = \left(\frac{\xi - \sqrt{2f - \xi^2}}{2} \right)^{\gamma(\xi)}$$

wo $\gamma(\xi)$ konstant oder von ξ abhängig sein kann. Es ist also zu zeigen, dass $\gamma = 2$ ist. Addieren wir beide Gleichungen, führen ein und für f seinen Wert aus (14), so erhalten wir:

$$(\xi - y)^2 + y^2 = (\xi - y)^\gamma + y^\gamma. \quad (16)$$

Diese Gleichung muss für y dieselben Werte liefern wie (15). Eliminieren wir $(\xi - y)$ mit Hilfe von (15), so resultiert:

$$y^2 + y^{2C} = y^{\gamma(\xi)} + y^{\gamma(\xi) \cdot C}. \quad (16a)$$

Diese Gleichung wird erfüllt für $y = 0$, $y = 1$, d. h. für $f = \xi^2$ und $f = 1 + (\xi - 1)^2$, welches beides Lösungen von (10) sind. Schliessen wir diese Werte von y aus und setzen $y^2 + y^{2C} = \psi(y)$, so folgt

$$\psi(y) = \psi\left(y^{\frac{\gamma(\xi)}{2}}\right) = \psi\left(y^{\left[\frac{\gamma(\xi)}{2}\right]^2}\right) = \dots \psi\left(y^{\left[\frac{\gamma(\xi)}{2}\right]^{\pm\infty}}\right).$$

Diese Gleichung kann dann nur bestehen, wenn $\gamma(\xi) = 2$ ist.

Bestimmen wir endlich noch die gemeinsame Iteralfunktion $\varphi(x)$ aller der $f(\xi)$. Sie ist die vollständige Lösung der, (10) entsprechenden, Differenzengleichung

$$\varphi(x) = \frac{1}{2} \varphi(x-1)^2 - \varphi(x-2) \cdot \varphi(x-1) + \frac{1}{2} \varphi(x-2)^2.$$

Man findet ohne Mühe

$$\varphi(x) = \alpha^{2^x} + \beta^{2^x}, \quad (17)$$

worin α , β willkürliche Konstanten bedeuten. Indem wir diese aus $\varphi(x)$, $\varphi(x+1)$, $\varphi(x+2)$ eliminieren, sodann $x = 0$, $\varphi(0) = \xi$, $\varphi(1) = f(\xi)$, $\varphi(2) = ff(\xi)$ setzen, erhalten wir wieder die Gleichungen (11). Zugleich ergibt sich

$$\frac{\log \alpha}{\log \beta} = C.$$

Alle die aus (14) und (15) folgenden Funktionen $f(\xi)$ führen also durch Iteration auf dieselbe Funktion (17), wobei nur die Werte der Konstanten α , β wechseln.

Wir kehren nun zu unserer allgemeinen Theorie zurück.

§ 2.

Die Theorie der Iteration stützt sich wesentlich auf das folgende *Fundamentaltheorem*.

Ist $F(\xi) = \varphi f \bar{\varphi}(\xi)$, so folgt $J^x F(\xi) = \varphi (J^x f) \bar{\varphi}(\xi)$,

d. h. wenn die Iterale von f bekannt ist, so ist es auch die von F . Auf Funktionen mehrerer Variablen angewandt, lautet das Princip:

Alsdann liefert die Iteration der Systeme $(f_1^{(1)} \dots f_n^{(1)}), (f_1^{(2)} \dots f_n^{(2)}) \dots$ die n^2 neuen Funktionen

$$\varphi_k \{ x + \bar{\varphi}_1, \bar{\varphi}_2, \dots, \bar{\varphi}_n \}, \quad \varphi_k \{ \bar{\varphi}_1, x + \bar{\varphi}_2, \dots, \bar{\varphi}_n \}, \\ \dots \varphi_k \{ \bar{\varphi}_1, \bar{\varphi}_2, \dots, x + \bar{\varphi}_n \} \quad (k = 1 \dots n), \quad (22)$$

von denen je n mit dem Index k Spezialwerte der einen Funktion von n Variablen

$$\varphi_k(x_1, x_2, \dots, x_n) \quad \text{sind.} \quad (23)$$

Die Gleichungen (21) lehren also eine Operation, durch welche man von den gegebenen $(\varphi_1 \dots \varphi_n)(x_1 \dots x_n)$ zu neuen Funktionen f gelangt, durch deren Iteration Spezialwerte der φ wieder erzeugt werden.

Im Fall einer einzigen Funktion $\varphi(x)$ giebt es nur eine solche Funktion

$$f(\xi) = \varphi(1 + \bar{\varphi} \xi), \quad (24)$$

deren Iterale offenbar $\varphi(x + \bar{\varphi} \xi)$, also wieder $\varphi(x)$ selbst ist.

Diese Operation ist also der Iteration gerade entgegengesetzt und verhält sich zu ihr, wie das Differenzieren zum Summieren. Ich nenne sie daher *Reversion* und das Resultat der Reversionen nach n verschiedenen Variablen, die Funktionen f , *partielle Reverse*.

Es ist von Vorteil, hier einige Bezeichnungen einzuführen.

Ich nenne die Funktionen $\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_n$ eines n -Systems *homolog*, und dem entsprechend die partiellen Reverse nach derselben Variablen, also z. B.

$$f_1^{(1)} = \varphi_1(1 + \bar{\varphi}_1, \bar{\varphi}_2, \dots), \quad f_2^{(1)} = \varphi_2(1 + \bar{\varphi}_1, \bar{\varphi}_2, \dots) \dots$$

$$f_n^{(1)} = \varphi_n(1 + \bar{\varphi}_1, \bar{\varphi}_2, \dots)$$

homologe Reverse

und ihre Iteralfunktionen

$$\varphi_1(x + \bar{\varphi}_1, \bar{\varphi}_2, \dots) \dots$$

$$\varphi_n(x + \bar{\varphi}_1, \bar{\varphi}_2, \dots)$$

homologe Iteralfunktionen.

Dagegen sollen die Reverse ein und derselben Funktion nach n verschiedenen Variablen, als z. B.

$$f_k^{(1)} = \varphi_k(1 + \bar{\varphi}_1, \varphi_2, \dots), \quad f_k^{(2)} = \varphi_k(\bar{\varphi}_1, 1 + \bar{\varphi}_2, \dots), \dots$$

$$f_k^{(n)} = \varphi_k(\bar{\varphi}_1, \dots, 1 + \bar{\varphi}_n)$$

assoziierte Reverse heissen.

Alle die n^2 Iteralfunktionen in (22) heissen übrigens noch *partiell*, da sie sämtlich Spezialwerte der n Funktionen $(\varphi_1 \dots \varphi_n)$ ($x_1 \dots x_n$) in (23) sind. Diese letztern bilden das *totale Iteralsystem* zu dem *totalen Reverssystem* (21).

Ausser den in (21) definierten Funktionen f werden wir aber auch die folgenden Ausdrücke

$$\varphi_k(1 + \bar{\varphi}_1, 1 + \bar{\varphi}_2, \bar{\varphi}_3, \dots), \quad \varphi_k(1 + \bar{\varphi}_1, 1 + \bar{\varphi}_2, 1 + \bar{\varphi}_3, \dots, \bar{\varphi}_n) \text{ etc.}$$

als partielle Reverse bezeichnen, dieselben aber von den bisher besprochenen einfachen Reversen durch das Beiwort «*gemischt*» unterscheiden. Demgemäss werden auch die Funktionen

$$\varphi_k(x_1 + \bar{\varphi}_1, x_2 + \bar{\varphi}_2, \dots), \quad \varphi_k(x_1 + \bar{\varphi}_1, x_2 + \bar{\varphi}_2, x_3 + \bar{\varphi}_3, \dots) \text{ etc.}$$

gemischte Iteralfunktionen heissen.

Endlich werden wir gelegentlich auch Ausdrücke wie $\varphi(\bar{\varphi} + a, \bar{\varphi}_1 + a, \bar{\varphi}_2 + b, \dots)$, worin a, b Konstanten sind, als Reverse von φ in etwas allgemeinerem Sinn bezeichnen, da sie von den oben definierten nicht wesentlich verschieden sind.

Nach diesen notwendigen Feststellungen wollen wir nun die Eigenschaften unseres neuen Begriffs näher untersuchen.

§ 3.

Substituieren wir von 2 associierten Revers-Systemen

$$(f_1 \dots f_n) = (\varphi_1 \dots \varphi_n) (a + \bar{\varphi}_1, \bar{\varphi}_2, \dots, \bar{\varphi}_n);$$

$$(g_1 \dots g_n) = (\varphi_1 \dots \varphi_n) (\bar{\varphi}_1, b + \bar{\varphi}_2, \dots, \bar{\varphi}_n)$$

das erste in das zweite, oder das zweite in das erste, so ist das Resultat beidemale dasselbe, nämlich

$$(\varphi_1 \dots \varphi_n) (a + \bar{\varphi}_1, b + \bar{\varphi}_2, \dots, \bar{\varphi}_n).$$

Zwei Funktionen oder Funktionensysteme, die bei der Substitution ineinander das commutative Gesetz befolgen, heisse ich *commutativ*. Da nun also

$$f_k(g_1, \dots, g_n) = g_k(f_1, \dots, f_n) \quad (k = 1, \dots, n), \quad (2)$$

so haben wir den

Satz III. *Associierte partielle Revers-Systeme sind commutativ.*

Dieser Satz entspricht dualistisch der bekannten Relation

$$A_{\xi} A_{\eta} F(\xi, \eta) = A_{\eta} A_{\xi} F(\xi, \eta).$$

Es gilt nun aber auch der umgekehrte Satz, nämlich

Satz IV. Sind zwei n -Systeme $(f_1 \dots f_n)$, $(g_1 \dots g_n)$ kommutativ, so sind sie assoziierte, partielle Reverse eines und desselben Funktionensystems $(q_1 \dots q_n)(x_1 \dots x_n)$.

Beweis. Sind die beiden Systeme kommutativ, so gilt

$$(f_1 \dots f_n)(g_1 \dots g_n) = (g_1 \dots g_n)(f_1 \dots f_n).$$

Substituieren wir beide Seiten in $(f_1 \dots f_n)$ und bezeichnen allgemein ein n -fach iteriertes System mit $(f_1 \dots f_n)^n$, so folgt successive

$$\begin{aligned} f_1 \dots f_n^2(g_1 \dots g_n) &= (f_1 \dots f_n)(g_1 \dots g_n)(f_1 \dots f_n) = (g_1 \dots g_n)(f_1 \dots f_n)^2 \\ f_1 \dots f_n^3(g_1 \dots g_n) &= (g_1 \dots g_n)(f_1 \dots f_n)^3. \end{aligned}$$

Allgemein haben wir für zwei ganze Zahlen x_1, x_2

$$(f_1 \dots f_n)^{x_1}(g_1 \dots g_n)^{x_2} = (g_1 \dots g_n)^{x_2}(f_1 \dots f_n)^{x_1}. \quad (26)$$

Bezeichnen wir diese n Funktionen von x_1, x_2 und den ξ mit

$$\Phi_1(x_1, x_2; \xi_1 \dots \xi_n), \quad \Phi_2(x_1, x_2; \xi_1 \dots \xi_n), \dots \Phi_n(x_1, x_2; \xi_1 \dots \xi_n),$$

so gelten offenbar die beiden Gleichungen

$$\begin{aligned} \Phi_1 \dots \Phi_n(x_1 + 1, x_2; \xi_1 \dots \xi_n) &= (f_1 \dots f_n)(\Phi_1 \dots \Phi_n)(x_1, x_2; \xi_1 \dots \xi_n) \\ \Phi_1 \dots \Phi_n(x_1, x_2 + 1; \xi_1 \dots \xi_n) &= (g_1 \dots g_n)(\Phi_1 \dots \Phi_n)(x_1, x_2; \xi_1 \dots \xi_n). \end{aligned} \quad (27)$$

Setzen wir nun für $\xi_1 \dots \xi_n$ willkürliche Funktionen von $n-2$ neuen Grössen x_3, x_4, \dots, x_n , so gehen die Funktionen Φ über in Funktionen $(q_1 \dots q_n)$ der n Grössen x_1, x_2, \dots, x_n und die beiden obigen Gleichungen werden zu den folgenden:

$$(q_1 \dots q_n)(x_1 + 1, x_2, \dots, x_n) = (f_1 \dots f_n)(q_1 \dots q_n)(x_1 \dots x_n)$$

$$(q_1 \dots q_n)(x_1, x_2 + 1, \dots, x_n) = (g_1 \dots g_n)(q_1 \dots q_n)(x_1 \dots x_n).$$

Bei der Wahl der genannten willkürlichen Funktionen hat man nur darauf zu achten, dass die $q_1 \dots q_n$ von einander unabhängig werden, d. h., dass ihre Funktionaldeterminante nicht verschwindet. Dann kann man nämlich das System $(q_1 \dots q_n)(x_1 \dots x_n)$ umkehren und setzen:

$$x_1 = \bar{q}_1(\xi_1 \dots \xi_n), \quad x_2 = \bar{q}_2(\xi_1 \dots \xi_n), \dots \quad x_n = \bar{q}_n(\xi_1 \dots \xi_n),$$

durch wir die Funktionen f und g in der That als partielle Reverse der q dargestellt erhalten. Zugleich sieht man, dass infolge der Willkürlichkeit der in (27) eingeführten Funktionen von $x_3 \dots x_n$ unendlich viele solcher Funktionen q existieren, sobald $n > 2$.

Satz V. Sind n n -Systeme $(f_1^{(1)} \dots f_n^{(1)}), (f_1^{(2)} \dots f_n^{(2)}), \dots (f_1^{(n)} \dots f_n^{(n)})$ gegeben, von denen je zwei zueinander kommutativ sind, so bilden die n^2 Funktionen f ein totales Revers-System, d. h. es lässt sich dann ein bis auf n willkürliche Konstanten völlig bestimmtes System $(\varphi_1 \dots \varphi_n)$ $(x_1 \dots x_n)$ finden, für welches die Gleichungen (21) gelten.

Beweis. Wir bestimmen zunächst die n partiellen Iteralsysteme

$$(f'_1 \dots f'_n)^{x_1}, (f_1^{(2)} \dots f_n^{(2)})^{x_2}, \dots, (f_1^{(n)} \dots f_n^{(n)})^{x_n}.$$

Bilden wir von diesen n Systemen das Substitutionsprodukt, so ist dieses nach der Annahme wenigstens für ganzzahlige $x_1 \dots x_n$ von der Reihenfolge der Faktoren unabhängig und stellt also ein ganz bestimmtes System von n Funktionen der n Variablen $x_1 \dots x_n$ vor, das wir schreiben

$$(\varphi_1 \dots \varphi_n)(x_1 \dots x_n) = (f'_1 \dots f'_n)^{x_1} (f_1^{(2)} \dots f_n^{(2)})^{x_2} \dots (f_1^{(n)} \dots f_n^{(n)})^{x_n}. \quad (28)$$

Diese Funktionen enthalten noch die Substituenten $\xi_1 \dots \xi_n$, welche als willkürliche Konstanten betrachtet werden können. Da allgemein

$$(f_1 \dots f_n)^0 = (\xi_1 \dots \xi_n) \text{ ist, so sieht man sofort, dass}$$

$$(\varphi_1 \dots \varphi_n)(0, 0, \dots, 0) = (\xi_1 \dots \xi_n) \text{ wird, d. h.}$$

$$\xi_1 = \varphi_1(0 \dots 0), \quad \xi_2 = \varphi_2(0, \dots, 0), \dots \quad \xi_n = \varphi_n(0, \dots, 0). \quad (29)$$

Es bleiben also die Anfangswerte der Funktionen φ beliebig.

Aus der Formel (28) zieht man noch die beiden folgenden

$$(\varphi_1 \dots \varphi_n)(x_1, 0 \dots 0) = (f'_1 \dots f'_n)^{x_1};$$

$$\dots (\varphi_1 \dots \varphi_n)(0 \dots 0, x_n) = (f_1^{(n)} \dots f_n^{(n)})^{x_n} \quad (30)$$

$$\begin{aligned} & (\varphi_1 \dots \varphi_n)(x_1, x_2, \dots, x_n) \\ &= (\varphi_1 \dots \varphi_n)(x_1, 0 \dots 0) \mid (\varphi_1 \dots \varphi_n)(0, x_2, \dots, 0) \dots \mid (\varphi_1 \dots \varphi_n)(0 \dots 0, x_n). \end{aligned} \quad (31)$$

Es ist also das totale Iteralsystem das Substitutionsprodukt der n associierten partiellen Iteralsysteme.

Satz VI. Zu jedem n -System $(f_1 \dots f_n)$ können (falls $n > 1$) unendlich viele Systeme $(\varphi_1 \dots \varphi_n)$ so bestimmt werden, dass f_1, f_2, \dots, f_n homologe partielle Revers eines jeden sind.

Beweis. Bezeichnen wir für den Augenblick das Iteralsystem der $(f_1 \dots f_n)$ mit $(\Phi_1 \dots \Phi_n)(x_1; \xi_1 \dots \xi_n)$, so gilt

$$(\Phi_1 \dots \Phi_n)(x_1 + 1; \xi_1 \dots \xi_n) = (f_1 \dots f_n)(\Phi_1 \dots \Phi_n)(x_1; \xi_1 \dots \xi_n).$$

Setzen wir hierin für $\xi_1 \dots \xi_n$ beliebige Funktionen der neuen Variablen $x_2 \dots x_n$ ein und bezeichnen die so transformierten $(\Phi_1 \dots \Phi_n)$

mit
$$(\varphi_1 \dots \varphi_n)(x_1 \dots x_n),$$

so geht das obige Gleichungssystem über in

$$(\varphi_1 \dots \varphi_n)(x_1 + 1, x_2 \dots x_n) = (f_1 \dots f_n)(\varphi_1 \dots \varphi_n)(x_1 \dots x_n),$$

womit der Satz bewiesen ist. — Der Nutzen dieses Satzes ergibt sich aus folgender Bemerkung. Bilden wir nämlich von den so gefundenen Funktionen φ die Reverse nach den Variablen x_2, \dots, x_n , so erhalten wir nach Satz III lauter zu $(f_1 \dots f_n)$ kommutative Systeme. Das giebt das

Corollar: Zu jedem gegebenen n -System $(f_1 \dots f_n)$ kann, falls $n > 1$ ist, eine unendliche Anzahl kommutativer Systeme $(g_1 \dots g_n)$ gefunden werden.

Wir wollen nach dieser Methode ein *Beispiel* rechnen, indem wir die Aufgabe lösen, zu den beiden linearen Funktionen

$$f_1 = a\xi + b\eta \quad f_2 = c\xi + d\eta \quad (32)$$

die allgemeine Form der zu ihnen kommutativen Funktionen g_1, g_2 zu bestimmen.

Wir suchen Grössen λ, μ, ω der Art, dass die Gleichung besteht

$$\lambda f_1 + \mu f_2 = \omega(\lambda\xi + \mu\eta)$$

und zwar findet man leicht

$$\lambda = c, \mu = \omega - a; \omega^2 - (a + d)\omega + (ad - bc) = 0.$$

Nehmen wir die beiden Werte ω_1, ω_2 von ω für verschieden an, bezeichnen wir ferner die partiellen Iteralfunktionen von f_1, f_2 mit $\Phi(x), \Psi(x)$, so hat man die Beziehungen

$$\begin{aligned} c\Phi(x) + (\omega_1 - a)\Psi(x) &= \omega_1^x (c\xi + (\omega_1 - a)\eta) \\ c\Phi(x) + (\omega_2 - a)\Psi(x) &= \omega_2^x (c\xi + (\omega_2 - a)\eta). \end{aligned} \quad (33)$$

Wir setzen nun für ξ, η willkürliche Funktionen einer neuen Variablen y ein, setzen also etwa

$$c\xi + (\omega_1 - a)\eta = P(y), \quad c\xi + (\omega_2 - a)\eta = Q(y)$$

und schreiben für Φ, Ψ jetzt $\varphi(x, y)$ und $\psi(x, y)$, so gilt:

$$\begin{aligned} c\varphi(x, y) + (\omega_1 - a)\psi(x, y) &= \omega_1^x \cdot P(y) \\ c\varphi(x, y) + (\omega_2 - a)\psi(x, y) &= \omega_2^x Q(y). \end{aligned} \quad (34)$$

Wir berechnen nun die Ausdrücke

$$g_1 = \varphi(\bar{\varphi}, 1 + \bar{\psi}) \quad g_2 = \psi(\bar{\varphi}, 1 + \bar{\psi}), \quad (35)$$

welches die gesuchten Funktionen sind. Zunächst bemerken wir durch Elimination von x aus (33), dass der Ausdruck

$$C(\varphi, \psi) = \frac{[c\varphi(x, y) + (\omega_1 - a)\psi(x, y)]^{\frac{1}{\log \omega_1}}}{[c\varphi(x, y) + (\omega_2 - a)\psi(x, y)]^{\frac{1}{\log \omega_2}}}$$

bloss Funktion von y ist, so dass wir umgekehrt y gleich einer willkürlichen Funktion $\Omega(C(\varphi, \psi))$ setzen können. Aus (34) ziehen wir dann

$$\begin{aligned} c\psi(x, y+1) + (\omega_1 - a)\psi(x, y+1) \\ = \omega_1^x P y \cdot \frac{P(y+1)}{P y} = \{c\psi(x, y) + (\omega_1 - a)\psi(x, y)\} \frac{P(y+1)}{P y} \end{aligned}$$

Setzen wir in dieser und der analogen Gleichung für $\omega_2 F y$,

$G(y)$ an Stelle von $\frac{P(y+1)}{P(y)}, \frac{Q(y+1)}{Q(y)}$, machen wir ferner

$$x = \bar{\varphi}(\xi, \eta), \quad y = \Omega C(\xi, \eta) = \bar{\psi}(\xi, \eta)$$

und bedenken die Gleichungen (35), so erhalten wir

$$\begin{aligned} c g_1 + (\omega_1 - a) g_2 &= \{c\xi + (\omega_1 - a)\eta\} F(\bar{\psi}) \\ c g_1 + (\omega_2 - a) g_2 &= \{c\xi + (\omega_2 - a)\eta\} G(\bar{\psi}). \end{aligned}$$

Berechnen wir hieraus g_1, g_2 , und schreiben für $\frac{F\Omega(t)}{c(\omega_2 - \omega_1)}$

$\frac{G\Omega(t)}{c(\omega_2 - \omega_1)}$ wieder $F(t), G(t)$, so erhalten wir endlich:

$$\begin{aligned} g_1(\xi, \eta) &= (\omega_2 - a) \{c\xi + (\omega_1 - a)\eta\} F C(\xi, \eta) \\ &\quad - (\omega_1 - a) \{c\xi + (\omega_2 - a)\eta\} G C(\xi, \eta) \\ g_2(\xi, \eta) &= -c \{c\xi + (\omega_1 - a)\eta\} F C(\xi, \eta) \\ &\quad + c \{c\xi + (\omega_2 - a)\eta\} G C(\xi, \eta), \end{aligned} \quad (36)$$

worin

$$C(\xi, \eta) = \frac{[c\xi + (\omega_1 - a)\eta]^{\frac{1}{\log \omega_1}}}{[c\xi + (\omega_2 - a)\eta]^{\frac{1}{\log \omega_2}}}$$

bedeutet

F, G sind völlig willkürliche Funktionen. Die Formeln (36) enthalten die vollständige Lösung unserer Aufgabe für den Fall ungleicher Wurzeln ω .

Die Funktionen f_1, f_2, g_1, g_2 bilden zusammen ein totales Reverssystem, das die totalen Iteralen $\varphi(xy), \psi(xy)$ hat.

Setzt man für F, G beliebige Konstanten A, B, so erhält man eine partikuläre Lösung des Problems, aus der man also die allgemeine findet, indem man die Konstanten durch willkürliche Funktionen des Ausdrucks $C(\xi, \eta)$ ersetzt. Diese Funktion $C(\xi, \eta)$ hat die Eigenschaft, sich nicht zu ändern, wenn man an Stelle von ξ, η resp. $f_1(\xi, \eta), f_2(\xi, \eta)$ setzt. Da sie demnach für alle Iterierten von (f_1, f_2) sich gleich bleibt, nenne ich sie eine *Coiterante* von (f_1, f_2) .

Solche Coiteranten gibt es zu jedem System $(f_1 \dots f_n)$. Man kann sie in der angegebenen Weise erhalten, indem man aus je zwei Iteralfunktionen die Iterationsvariable eliminiert. Sie spielen in dem Problem, die kommutativen Funktionen zu finden, eine Hauptrolle, indem sie dazu dienen, aus partikularen Lösungen mit willkürlichen Konstanten allgemeinere Lösungen herzustellen.

Zum Schluss dieses Paragraphen folge noch eine Bemerkung zur Theorie der Reverse. Es gelte nämlich zwischen den Funktionen $(f_1 \dots f_n)$ eines n-Systems und den n Funktionen $q_1 \dots q_n$ der r Variablen $x_1 \dots x_r$ ein Gleichungssystem der Form

$$(\varphi_1 \dots \varphi_n) (x_1 + 1, x_2, \dots, x_r) = (f_1 \dots f_n) (\varphi_1 \dots \varphi_n) (x_1 \dots x_r) \quad (37)$$

Ist nun $r = n$, so sind, wie wir gesehen haben, $f_1 \dots f_n$ durch diese Gleichungen als partielle Reverse der $q_1 \dots q_n$ eindeutig bestimmt und können durch Einführung der Inversen der q aus diesen leicht dargestellt werden.

Ist aber $r < n$, so sind die $q_1 \dots q_n$ nicht von einander unabhängig, es existieren vielmehr $n - r$ Relationen zwischen ihnen, die wir etwa schreiben können

$$\varphi_1 = G_1(\varphi_1 \dots \varphi_n), \quad \varphi_2 = G_2(\varphi_1 \dots \varphi_n), \dots, \varphi_{n-r} = G_{n-r}(\varphi_1 \dots \varphi_n).$$

Führen wir diese Ausdrücke für $\varphi_1 \dots \varphi_{n-r}$ in die rechte Seite von (37) ein, so nimmt dieselbe die Gestalt an

$$(f'_1 \dots f'_n) (\varphi_1 \dots \varphi_n) (x_1 \dots x_r).$$

Die Gleichung (37) bleibt also bestehen, wenn wir die f' durch die f ersetzen, d. h. es gilt der Satz:

Satz VII. Besteht ein Gleichungssystem der Form (36), worin die φ gegebene Funktionen von weniger Variablen, als ihre Anzahl beträgt, sind, so giebt es im Allgemeinen noch unendlich viele Funktionen $f'_1 \dots f'_n$, die für $f_1 \dots f_n$ eingesetzt, das Gleichungssystem befriedigen.

§ 4.

Mit den Reversen sind gewisse andere Funktionen von 2 n Variablen $\xi_1 \dots \xi_n \eta_1 \dots \eta_n$ nahe verwandt, die wir durch folgende Gleichungen definieren

$$\varphi(\bar{\varphi}(\xi) + \bar{\varphi}(\eta)) = \lambda(\xi, \eta) \quad (38)$$

$$\begin{aligned} \varphi_k \{ \bar{\varphi}_1(\xi_1 \dots \xi_n) + \bar{\varphi}_1(\eta_1 \dots \eta_n); \dots \bar{\varphi}_n(\xi_1 \dots \xi_n) + \bar{\varphi}_n(\eta_1 \dots \eta_n) \} \\ = \lambda_k \left\{ \begin{matrix} \xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n \\ \eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n \end{matrix} \right\} \quad (k = 1 \dots n) \end{aligned} \quad (39)$$

Es folgen hieraus sofort die andern

$$\varphi(x + y) = \lambda(\varphi(x), \varphi(y)). \quad (40)$$

$$\begin{aligned} \varphi_k \{ x_1 + y_1, x_2 + y_2, \dots, x_n + y_n \} \\ = \lambda_k \left\{ \begin{matrix} \varphi_1(x_1 \dots x_n), \dots, \varphi_n(x_1 \dots x_n) \\ \varphi_1(y_1 \dots y_n), \dots, \varphi_n(y_1 \dots y_n) \end{matrix} \right\} \quad (k = 1 \dots n). \end{aligned} \quad (41)$$

Den Inhalt solcher Gleichungen nennt man bekanntlich ein *Additionstheorem*. Die Funktionen λ, λ_k , welche n Paare von Funktionen gewissermassen zu n Funktionen derselben Art (mit neuer Argumenten) zusammenbinden, heisse ich *Liganten*.

Die Liganten, nur als Funktionen der ξ betrachtet, sind partiell Reverse in weiterem Sinne, und als solche für jedes n-System völlig bestimmt. Wir haben so den Satz:

Satz VIII. Zu jedem n-System gehört ein bestimmtes Ligantensystem. Die ligierten Funktionen $\varphi_1 \dots \varphi_n$ sind die Iteralfunktionen ihrer Liganten.

Trotz der Analogie mit den Reversen spielen doch die Liganten eine besondere Rolle. Ein Revers kann z. B. algebraisch sein, während es die zugehörige Ligante nicht ist. So ist der Revers von b^{ax} gleich ξ^a , hingegen die Ligante $e^{\log \xi \cdot \log \eta}$. Es kann daher eine Funktion Iterale einer algebraischen Funktion sein und doch kein algebraische Additionstheorem besitzen.

Die Liganten zeichnen sich durch gewisse Eigenschaften aus, auf denen ihre Wichtigkeit beruht.

I. Setzen wir in (41) $y_1 = y_2 = \dots y_n = 0$.

$$\varphi_1(0, \dots 0) = \omega_1 \dots \dots \varphi_n(0, \dots 0) = \omega_n$$

$$\varphi_1(x_1 \dots x_n) = \xi_1 \dots \dots \varphi_n(x_1 \dots x_n) = \xi_n,$$

so erhalten wir

$$\xi_k = \lambda_k \left\{ \begin{matrix} \xi_1 \dots \xi_n \\ \omega_1 \dots \omega_n \end{matrix} \right\} \quad (k = 1 \dots n),$$

d. h. es giebt immer n von den ξ unabhängige Konstanten, $\omega_1 \dots \omega_n$,

welche, in $\lambda_k \left\{ \begin{matrix} \xi_1 \dots \xi_n \\ \eta_1 \dots \eta_n \end{matrix} \right\}$ für $\eta_1 \dots \eta_n$ eingesetzt, $\lambda_k = \xi_k$ machen.

II. Aus dem Anblick von (38), (39) ergibt sich sofort

$$\lambda_k \left\{ \begin{matrix} \xi_1 \dots \xi_n \\ \eta_1 \dots \eta_n \end{matrix} \right\} = \lambda_k \left\{ \begin{matrix} \eta_1 \dots \eta_n \\ \xi_1 \dots \xi_n \end{matrix} \right\}.$$

III. Substituieren wir das System $(\lambda_1 \dots \lambda_n) \left(\begin{matrix} \xi_1 \dots \xi_n \\ y_1 \dots y_n \end{matrix} \right)$ in das andere $(\lambda_1 \dots \lambda_n) \left(\begin{matrix} \xi_1 \dots \xi_n \\ \eta_1 \dots \eta_n \end{matrix} \right)$ an Stelle der $\xi_1 \dots \xi_n$, so resultiert

$$(\varphi_1 \dots \varphi_n) [\bar{\varphi}_1(\xi_1 \dots \xi_n) + \bar{\varphi}_1(\eta_1 \dots \eta_n) + \bar{\varphi}_1(y_1 \dots y_n); \dots],$$

d. h. ein in den 3 Wertsystemen $(\xi_1 \dots \xi_n)$, $(\eta_1 \dots \eta_n)$, $(y_1 \dots y_n)$ symmetrisches Funktionssystem.

Infolge der obigen drei Eigenschaften ist es möglich, für die Liganten die folgende, handlichere Schreibweise einzuführen. Ich setze nämlich

$$\lambda_k \left\{ \begin{matrix} \xi_1 \dots \xi_n \\ \eta_1 \dots \eta_n \end{matrix} \right\} = (\xi_1 \dots \xi_n) \frown_k (\eta_1 \dots \eta_n) \quad (k = 1 \dots n)$$

und fasse diese n Gleichungen in die eine symbolische zusammen:

$$(\lambda_1 \dots \lambda_n) \left\{ \begin{matrix} \xi_1 \dots \xi_n \\ \eta_1 \dots \eta_n \end{matrix} \right\} = (\xi_1 \dots \xi_n) \frown (\eta_1 \dots \eta_n).$$

Wenn also das Ligantenzeichen \frown keinen Index hat, bedeutet es das ganze System. Die Relationen I, II, III lassen sich dann so darstellen.

- I. $(\xi_1 \dots \xi_n) \circ (\omega_1 \dots \omega_n) = (\xi_1 \dots \xi_n).$
 II. $(\xi_1 \dots \xi_n) \circ (\eta_1 \dots \eta_n) = (\eta_1 \dots \eta_n) \circ (\xi_1 \dots \xi_n).$
 III. $[(\xi_1 \dots \xi_n) \circ (y_1 \dots y_n)] \circ (\eta_1 \dots \eta_n)$
 $= (\xi_1 \dots \xi_n) \circ [(y_1 \dots y_n) \circ (\eta_1 \dots \eta_n)]$
 $= (\xi_1 \dots \xi_n) \circ (\eta_1 \dots \eta_n) \circ (y_1 \dots y_n).$

Man sieht, dass man mit dem Zeichen \circ gerade so operiert, wie mit dem Zeichen $+$ der Addition, die ja auch eine Ligante ist.

Die genannten drei Eigenschaften sind nun aber für die Liganten definitiv und darin liegt auch ihre Wichtigkeit. Es gilt nämlich der folgende Satz:

Satz IX. Alle Funktionen oder Funktionensysteme von 2 n Variablen, denen die Eigenschaften I, II, III zukommen, sind Liganten eines Systems von n Funktionen mit n Variablen.

Beweis: Genügt das System $(\xi_1 \dots \xi_n) \circ (\eta_1 \dots \eta_n)$ den Gleichungen I, II, III, so findet man zunächst mit Hilfe von II, III

$$\begin{aligned} J^2(\xi_1 \dots \xi_n) \circ (\eta_1 \dots \eta_n) &= (\xi_1 \dots \xi_n) \circ \{(\eta_1 \dots \eta_n) \circ (\eta_1 \dots \eta_n)\} \\ J^3(\xi_1 \dots \xi_n) \circ (\eta_1 \dots \eta_n) &= (\xi_1 \dots \xi_n) \circ \{(\eta_1 \dots \eta_n) \circ (\eta_1 \dots \eta_n) \circ (\eta_1 \dots \eta_n)\}. \end{aligned}$$

Bezeichnen wir allgemein den Ausdruck

$(\eta_1 \dots \eta_n) \circ (\eta_1 \dots \eta_n) \circ \dots \circ (\eta_1 \dots \eta_n)$, worin $(\eta_1 \dots \eta_n)$ k mal vorkommt, mit $(\eta_1 \dots \eta_n)^{\circ k}$, so findet man für das Iteralsystem von $(\xi_1 \dots \xi_n) \circ (\eta_1 \dots \eta_n)$ den Ausdruck

$$J^x(\xi_1 \dots \xi_n) \circ (\eta_1 \dots \eta_n) = (\xi_1 \dots \xi_n) \circ (\eta_1 \dots \eta_n)^{\circ x}. \quad (43)$$

Für $x=0$ ergibt sich daraus mit Hilfe von I die Bedeutung des Symbols $(\eta_1 \dots \eta_n)^{\circ 0}$, nämlich

$$(\eta_1 \dots \eta_n)^{\circ 0} = (\omega_1 \dots \omega_n). \quad (44)$$

Setzen wir nun in (43) $\xi_1 = \omega_1, \xi_2 = \omega_2, \dots, \xi_n = \omega_n$, so dass also $J^0 = (\omega_1 \dots \omega_n), J^1 = (\eta_1 \dots \eta_n)$ wird, setzen dann für $(\eta_1 \dots \eta_n)$ der Reihe nach die Wertsysteme

$$(\eta'_1 \dots \eta'_n), (\eta_1^{(2)} \dots \eta_n^{(2)}), \dots, (\eta_1^{(n)} \dots \eta_n^{(n)})$$

in und für x entsprechend x_1, x_2, \dots, x_n , verbinden endlich die so erhaltenen n Iteralsysteme durch das Zeichen \cap , so ist das Resultat offenbar das n -System

$$\begin{aligned} & (\varphi_1 \dots \varphi_n) (x_1 \dots x_n) \\ &= (\eta'_1 \dots \eta'_n)^{x_1} \cap (\eta_1^{(2)} \dots \eta_n^{(2)})^{x_2} \cap \dots \cap (\eta_1^{(n)} \dots \eta_n^{(n)})^{x_n}. \end{aligned} \quad (45)$$

Setzt man hierin $x_k + y_k$ an Stelle von x_k , und ordnet die Glieder rechts passend um, was wegen II, III möglich ist, so erhält man sofort die Formel

$$\begin{aligned} & (\varphi_1 \dots \varphi_n) (x_1 + y_1, \dots, x_n + y_n) \\ &= (\varphi_1 \dots \varphi_n) (x_1 \dots x_n) \cap (\varphi_1 \dots \varphi_n) (y_1 \dots y_n). \end{aligned} \quad (46)$$

welche von (41) nur durch die Schreibweise verschieden ist. Damit ist der Satz bewiesen.

Eine genauere Betrachtung zeigt übrigens, dass die Relationen II, schon in der dritten enthalten sind, so dass also die Eigenschaft allein zur Definition der Liganten ausreicht.

Für $n=1$ hat Abel zuerst den obigen Satz (aus der Annahme III) auf andern Wege hergeleitet.

Bedenkt man, dass aus (45) folgt

$$(\varphi_1 \dots \varphi_n) (x_1 0 \dots 0) = (\eta'_1 \dots \eta'_n)^{x_1} \text{ etc.,}$$

sieht man, dass sich (45) auch in der Form schreiben lässt:

$$\begin{aligned} & (\varphi_1 \dots \varphi_n) (x_1 \dots x_n) \\ &= (\varphi_1 \dots \varphi_n) (x_1 \dots 0) \cap (\varphi_1 \dots \varphi_n) (0 x_2 \dots 0) \cap \dots \cap (\varphi_1 \dots \varphi_n) (0 \dots x_n), \end{aligned} \quad (47)$$

h. in Worten:

Satz X. Alle Funktionen eines n -Systems lassen sich mit Hilfe der Liganten durch die n^2 Funktionen $(\varphi_1 \dots \varphi_n) (x_1 0 \dots 0)$ etc. von je nur einer Variablen ausdrücken.

Sind die Liganten algebraisch, so ist also auch diese Zurückführung algebraisch ausführbar. Den Satz X hat zuerst *Jacobi* am Beispiel der Abelschen Funktionen nachgewiesen.

Wir sind zu dem Begriff einer Ligante gelangt durch die Aufgabe, eine Funktion einer Summe durch die Funktionen der einzelnen Sum-

manden auszudrücken. Diesem Problem steht offenbar dual das andere gegenüber, eine Summe von Funktionswerten durch einen einzigen Funktionswert darzustellen. Es ist bekannt, dass auch dieses Problem durch dieselben Liganten gelöst wird, und in diesem Umstand tritt der in der Einleitung erwähnte Dualismus besonders stark ans Licht.

Nimmt man nämlich auf beiden Seiten der Gleichungen (45) die Inversen $(\bar{\varphi}_1 \cdots \bar{\varphi}_n)$ und setzt $x_k = \bar{\varphi}_k(\xi_1 \cdots \xi_n)$, $y_k = \bar{\varphi}_k(\eta_1 \cdots \eta_n)$, so erhält man die gesuchte Darstellung

$$\bar{\varphi}_k(\xi_1 \cdots \xi_n) + \bar{\varphi}_k(\eta_1 \cdots \eta_n) = \bar{\varphi}_k(\lambda_1 \cdots \lambda_n) \quad (k = 1 \cdots n),$$

worin der Kürze halber $(\lambda_1 \cdots \lambda_n) = (\xi_1 \cdots \xi_n) \circ (\eta_1 \cdots \eta_n)$ gesetzt ist.

Die Wichtigkeit der Liganten beruht nun zum grossen Theil darin, dass sie sich leichter iterieren lassen als andere, oft scheinbar einfachere Funktionen; wenigstens gilt dies von den bisher allein in Betracht gezogenen algebraischen Liganten. Da man durch ihre Iteration direkt die ligierten Funktionen erhält, wie dies bereits A. bei den elliptischen Funktionen ausgeführt hat, so erklärt sich, weshalb die Funktionen, welche algebraische Additionstheoreme besitzen, verhältnismässig leicht zugänglich sind.

§ 5.

Nachdem im Vorhergehenden die Grundoperationen der Iterationrechnung, die Transformation (Satz II), die Reversion und die Ligantenbildung, in formaler Weise besprochen worden sind, ohne Rücksicht auf die spezielle Natur der Funktionen, werfen wir nun zum Schluss einen kurzen Blick auf das Verhalten der einzelnen Funktionen gegenüber der Iteration.

Indem man sich an das in der Einleitung auseinandergesetzte Schema von 4 Stufen erinnert, leuchtet ein, dass wir uns auf die Untersuchung der (algebraischen) Deuterofunktionen beschränken müssen, indem ja erst aus diesen die Tritofunktionen erschlossen werden sollen, was bisher nur unvollständig gelungen ist. Dabei zeigt sich gleich, dass die algebraischen Funktionen sich in gewisse Klassen sondern lassen, die bei der Iteration ein wesentlich verschiedenes Verhalten aufweisen. Darauf soll im Folgenden etwas eingegangen werden.

Die einfachsten Deuterofunktionen sind offenbar die *linearen*, da sie am nächsten der Prototypfunktion verwandt sind. Jedes Gleichungssystem von der Form:

$$f_k = A_0^{(k)} + A_1^{(k)} \xi_1 + A_2^{(k)} \xi_2 + \dots + A_n^{(k)} \xi_n \quad (k = 1 \dots n)$$

führt bekanntlich im allgemeinen auf Exponentialfunktionen, in speziellen Fällen auf ganze rationale Funktionen. Setzt man $A_0^{(k)} = 0$ und führt ein

$$\frac{f_k}{f_n} = g_k \quad \frac{\xi_k}{\xi_n} = \eta_k,$$

so liefert die Iteration des Systems gebrochener Funktionen mit gleichen Nennern:

$$g_k = \frac{A_1^{(k)} \eta_1 + A_2^{(k)} \eta_2 + \dots + A_n^{(k)} \eta_n}{A_1^{(n)} \eta_1 + A_2^{(n)} \eta_2 + \dots + A_n^{(n)} \eta_n} \quad (k = 1, \dots, n) \quad (49)$$

Quotienten solcher Exponentialfunktionen resp. gebrochene rationale Funktionen. Die Formeln für die Iteralfunktionen sind leicht herzustellen, ich begnüge mich mit dem einfachsten, oft gebrauchten Fall einer einzigen Variablen. Es ist:

$$J^x \left(\frac{A\xi + B}{C\xi + D} \right) = \frac{[Q(x) + (A - D)P(x)] \xi + 2P(x) \cdot B}{2P(x) \cdot C \cdot \xi + [Q(x) - (A - D)P(x)]}, \quad (50)$$

$$\text{oder } P(x) = \frac{(u+w)^x - (u-w)^x}{2w}, \quad Q(x) = \frac{(u+w)^x + (u-w)^x}{2}$$

$$u = \frac{A+D}{2}, \quad w = \frac{1}{2} \sqrt{A} = \frac{1}{2} \sqrt{(A-D)^2 + 4BC}.$$

Spezielle Fälle, die häufig vorkommen, sind:

$$= D) \quad J^x \left(\frac{A\xi + B}{C\xi + A} \right) = \frac{Q(x) \cdot \xi + 2P(x) \cdot B}{2P(x) \cdot C \cdot \xi + Q(x)}, \quad \text{z. B.:}$$

$$J^x \left(\frac{\xi + a}{1 - a\xi} \right) = \frac{\frac{(1+ia)^x + (1-ia)^x}{2} \xi + \frac{(1+ia)^x - (1-ia)^x}{2}}{\frac{(1+ia)^x + (1-ia)^x}{2} - \frac{(1-ia)^x - (1-ia)^x}{2i}}.$$

$$= 0 \quad J^x \left(\frac{A\xi + B}{C\xi + D} \right) = \frac{[(x+1)A - (x-1)D] \xi + 2x B}{2x C \cdot \xi + [(x+1)D - (x-1)A]} \quad (\text{rational}).$$

Für die Funktionen $P(x)$, $Q(x)$ und ihr Verhältnis $T(x)$ gelten die Formeln

$$\begin{aligned} P(x+y) &= P(x) \cdot Q(y) + P(y) \cdot Q(x) \\ Q(x+y) &= Q(x) \cdot Q(y) + J \cdot P(x) \cdot P(y) \end{aligned} \quad T(x+y) = \frac{T(x) + T(y)}{1 + J \cdot T(x) \cdot T(y)}$$

Je nach den verschiedenen Werten von $J^0 = \xi$ modifizieren sich die Formeln. Für die Liganten der Iteralfunktion (50) finden wir falls $J^0 = \infty$ genommen wird

$$\text{Lig } J^x \left(\frac{A\xi + B}{C\xi + D} \right) = \frac{C\eta + B}{C(\eta + \xi) - (A - D)} \quad (51)$$

Wenn der Grad der rationalen Funktionen den ersten übertrifft, so stösst die allgemeine Iteration auf grosse Schwierigkeiten. Nur in speziellen Fällen lässt sich die Iteration ausführen und liefert dann die Exponentialfunktionen a^x oder a^{bx} . Dazu gehört vor allem die bemerkenswerte Klasse der *isobaren* Funktionen. Ist nämlich $f_k = \varphi_k$ eine isobare Funktion der Variablen $\xi_1 \dots \xi_k$, wobei ξ_k das Gewicht besitzt, so ist das System

$$\begin{aligned} \varphi_1(1) &= A \cdot \xi_1 \\ \varphi_2(1) &= B \cdot \xi_1^2 + B_1 \cdot \xi_2 \\ \varphi_3(1) &= C \cdot \xi_1^3 + C_1 \cdot \xi_1 \cdot \xi_2 + C_2 \\ &\dots \dots \dots \\ \varphi_k(1) &= \dots M \xi_1^k + M_1 \xi_1^{k-2} \cdot \xi_2 + M_2 \cdot \xi_1^{k-3} \cdot \xi_3 + \dots M_{T_k} \end{aligned} \quad (52)$$

leicht zu iterieren. Ein solches isobares System hat die Eigenschaft, dass das inverse System wiederum isobar ist, ebenso alle Iterierten, wie man leicht einsieht. Man kann für die Iteralfunktionen φ daher ansetzen:

$$\begin{aligned} \varphi_1(x) &= A(x) \cdot \xi_1 \\ \varphi_2(x) &= B(x) \cdot \xi_1^2 + B_1(x) \\ \varphi_3(x) &= C(x) \cdot \xi_1^3 + C_1(x) \cdot \xi_1 \cdot \xi_2 + C_2(x) \quad \text{etc.} \end{aligned}$$

Durch Rekursionsformeln erhält man so

$$\begin{aligned} A(x) &= A^x; \quad B(x) = B \cdot \frac{B_1^x - A^{2x}}{B_1 - A^2}; \quad B_1(x) = B_1^x \\ C(x) &= \frac{C C_2 + A(B C_1 - B_1 C)}{C_2 - A \cdot B_1} \cdot \frac{C_2^x - A^{3x}}{C_2 - A^3} - \frac{A B C_1}{C_2 - A B_1} \cdot \frac{(A B_1)^x - A^{9x}}{A B_1 - A^3} \end{aligned}$$

$$C_1(x) = C_1 \frac{C_2^x - (AB_1)^x}{C_2 - AB_1}; \quad C_2(x) = C_2^x \quad \text{etc.}$$

Man überzeugt sich leicht, dass allgemein $q_k(x)$ aus Exponentialfunktionen, eventuell auch aus rationalen Funktionen zusammengesetzt ist.

Wenden wir uns zu den algebraischen Funktionen überhaupt, ist klar, dass hier die Schwierigkeit der Iteration noch grösser als bei den rationalen Funktionen. Indessen giebt es doch viele allgemeine Fälle, in denen diese Schwierigkeiten zum Teil gegeben sind, so dass man zu Resultaten gelangen kann.

So giebt es z. B. unzählige Funktionen, die nach Art des Satzes II durch algebraische Transformation aus linearen oder isobaren Funktionen entstanden sind und natürlich durch Iteration auf Exponentialfunktionen führen. Dahin gehören ferner alle algebraischen Funktionen, die etwa einer linearen Iteralgleichung

$$f^{(k)} = a_1 f^{(k-1)} + a_2 f^{(k-2)} + \dots + a_{k-2} f f(\xi) + a_{k-1} f(\xi) + a_k \cdot \xi$$

$$(f^{(k)} = J^{(k)} f)$$

genügen, so z. B. die Funktionen f in dem Beispiel pag. 13, die rationalen Werten der Konstanten C entsprechen.

Zwei Klassen algebraischer Funktionen sind dadurch interessant, dass sich bei ihnen die Iteration durch *rationale* Rechnung betreiben lässt.

Es seien f_1, \dots, f_n n unabhängige algebraische Funktionen der Variablen ξ_1, \dots, ξ_n und es sei Ω der Körper aller rationalen Funktionen der ξ . Der durch Adjunktion von f_1, \dots, f_n entstandene Körper $\Omega(f_1, \dots, f_n)$ heisse dann kurz «der Körper von (f_1, \dots, f_n) ».

Iterieren wir f_1, \dots, f_n , so werden die Ausdrücke $f_1(f_1, \dots, f_n), f_2(f_1, \dots, f_n)$ im allgemeinen nicht mehr dem Körper $\Omega(f_1, \dots, f_n)$ angehören. Es giebt indes eine grosse Zahl von Funktionen, für welche dieser Fall eintritt, für welche also

$f_1, \dots, f_n, f_1(f_1, \dots, f_n), \dots, f_n(f_1, \dots, f_n) =$ rationalen Funktionen von $(f_1, \dots, f_n, \xi_1, \dots, \xi_n)$ sind. Ebenso sind dann auch die iterierten höherer Ordnung Funktionen in $\Omega(f_1, \dots, f_n)$. Solche Funktionen f_1, \dots, f_n , die in ihrem eigenen Körper iterierbar sind, heisse ich «*körpertreu*».

Man kann die Aufgabe zu gegebenen Irrationalitäten $q_1(\xi_1, \dots, \xi_n), \dots, q_n(\xi_1, \dots, \xi_n)$ alle körpertreuen Funktionen zu finden, leicht auf eine Aufgabe der Gleichungslehre zurückführen. Bezeichnen R_1, \dots, R_n ratio-

nale Funktionen der Variablen $x_1 \dots x_n$ mit vorläufig willkürliche Koeffizienten und bilden wir von dem Ausdruck

$$q_k(x_1, \dots, x_n) - R_k(x_1, \dots, x_n) \quad (k = 1 \dots n)$$

das Produkt über alle Konjugierten von q_k , so erhalten wir das folgende System rationaler Gleichungen

$$G_k = \prod q_k(x_1, \dots, x_n) - R_k(x_1, \dots, x_n) = 0 \quad k = 1, \dots, n, \quad (5)$$

wodurch x_1, \dots, x_n als Funktionen der Koeffizienten der R bestimmt sind. Unsere Aufgabe läuft nun darauf hinaus, diese Koeffizienten der sonst willkürlichen rationalen Funktionen R als Grössen aus $\Omega(q_1 \dots q_n)$ so zu bestimmen, dass das Gleichungssystem (53) ein System rationaler Lösungen erhält:

$$x_1 = f_1 = R_1(q_1 \dots q_n, \xi_1 \dots \xi_n), \dots, x_n = f_n = R_n(q_1 \dots q_n, \xi_1 \dots \xi_n). \quad (5)$$

Dabei hat man noch zu achten, dass die f auch primitive Grössen des Körpers $\Omega(q_1 \dots q_n)$ sind, d. h., dass sich auch die $q_1 \dots q_n$ umgekehrt durch die $f_1 \dots f_n$ ausdrücken lassen.

In jeder der Gleichungen (53) muss ferner ein Faktor verschwinden, also für jedes k gelten:

$$q'_k(f_1 \dots f_n) = R_k(f_1, \dots, f_n) \quad (k = 1 \dots n) \quad (5)$$

wo q'_k irgend eine der Konjugierten von q_k oder q_k selbst vorstellen soll. Sind nun noch $\Omega(q_1), \Omega(q_2), \dots, \Omega(q_n)$ lauter Galois'sche Körper, die mit ihren konjugierten Körpern zusammenfallen, so folgt aus (5) dass auch $q_k(f_1 \dots f_n)$ und somit auch $f_k(f_1 \dots f_n)$ sich rational durch $q_1 \dots q_n$ resp. $f_1 \dots f_n$ darstellen lassen, d. h. die Lösungen $f_1 \dots f_n$ sind körpertreue Funktionen.

Statt der n Funktionen $q_1 \dots q_n$ kann man auch eine einzige primitive Grösse q des Körpers $\Omega(q_1 \dots q_n)$ einführen.

Hat man so ein körpertreues Funktionensystem gefunden, kann man sich die Iterierten verschiedener Ordnung durch bloß rationale Rechnung successive darstellen. Damit bleibt allerdings die Schwierigkeit, die allgemeine Iteralfunktion zu finden, noch dieselbe wie für die rationalen Funktionen. Indes ist die Lösung des obigen Problems auch so schon wichtig, zumal sie einer interessanten Anwendung auf die **Zahlentheorie** fähig ist.

Ist nämlich $F(x, x_1, \dots, x_n)$ eine rationale Form der Variablen $x, x_1 \dots x_n$ mit ganzzahligen Koeffizienten, so stellt die Zahlentheorie

Die Aufgabe, solche *rationale* Werte der $x, x_1 \dots x_n$ zu bestimmen, welche der Gleichung

$$F = 0$$

genüge thun.

Angenommen nun, wir kennen ein Lösungssystem $x = a, x_1 = a_1, \dots, x_n = a_n$, so liefert das folgende Verfahren ein Mittel, um etwaige weitere Lösungen zu finden.

Lösen wir die Gleichung $F = 0$ nach einer der Variablen, z. B. nach x auf, so erhalten wir

$$x = \varrho(x_1, x_2, \dots, x_n),$$

wo ϱ algebraisch ist. Nun suchen wir, wenn dies überhaupt möglich ist, ein körpertreues System $f_1 \dots f_n$ zu $\Omega(\varrho)$. Setzen wir alsdann

$$\begin{aligned} x_1 &= f_1 = R_1(\xi_1 \dots \xi_n, \varrho(\xi_1 \dots \xi_n)) \\ &\vdots \\ x_n &= f_n = R_n(\xi_1 \dots \xi_n, \varrho(\xi_1 \dots \xi_n)), \end{aligned} \tag{56}$$

gilt auch wegen der Körpertreue der $f_1 \dots f_n$

$$x = \varrho(f_1 \dots f_n) = R(\xi_1 \dots \xi_n, \varrho(\xi_1 \dots \xi_n)).$$

Für $\xi_1 = a_1, \xi_2 = a_2, \dots, \xi_n = a_n$ geht dann $\varrho(\xi_1 \dots \xi_n)$ in eine rationale Zahl a über. x, x_1, \dots, x_n werden daher ebenfalls rational und stellen ein neues Lösungssystem vor. Iterieren wir successive das System $(f_1 \dots f_n)$, so erhalten wir in den Iterierten beliebiger Ordnung

$$x_1^{(\nu)} = J_1'(f_1 \dots f_n), x_2^{(\nu)} = J_2'(f_1 \dots f_n), \dots, x_n^{(\nu)} = J_n'(f_1 \dots f_n)$$

verbunden mit $x^{(\nu)} = \varrho(J_1', J_2', \dots, J_n')$ neue rationale Lösungssysteme, sobald nach der Iteration $\xi = a, \xi_1 = a_1, \dots, \xi_n = a_n$ gesetzt wird.

Die so erhaltenen Lösungen brauchen nicht alle von einander verschieden zu sein. Sobald das System $(f_1 \dots f_n)$ für die speziellen Werte $\xi_1 = a_1, \dots, \xi_n = a_n$ cyclisch wird, wiederholen sich von einer gewissen Ordnung an die Lösungen wieder.

Ist also ein einziges Lösungssystem bekannt, so liefert uns die Iteration gewisser körpertreuer Funktionen eine endliche bis unendliche Zahl neuer.

Diese Methode ist die Verallgemeinerung des bei der Pell'schen Gleichung längst bekannten Verfahrens.

Beispiel einer körpertreuen Funktion ist

$$f = \xi \cdot \frac{(\xi^4 - 6\xi^2 + 1) + 4(1 - \xi^2)\sqrt{1 - \xi^2}}{1 + \xi^2};$$

$$\sqrt{1 - f^2} = \frac{4\xi^2(1 - \xi^2) - (\xi^4 - 6\xi^2 + 1)\sqrt{1 - \xi^2}}{1 + \xi^2}$$

Von nicht geringerem Interesse als die körpertreuen Funktionen ist eine andere nah verwandte Klasse.

Die körpertreuen Funktionen sind dadurch charakterisiert, daß ihre Iterierten sämtlich dem gleichen Körper $\Omega(f_1 \dots f_n) = \Omega(q)$ angehören. Lassen wir diese Bedingung fallen, nehmen also an, daß die Funktionen $(f_1 \dots f_n)$ und ihre Iterierten $J^2, J^3, \text{etc.}$ der Reihe nach den verschiedenen Körpern $\Omega(q_1), \Omega(q_2), \Omega(q_3) \dots$ angehören, so kann der Fall eintreten, daß diese Körper wenigstens alle den gleichen Grad ν besitzen. Genügt also etwa $f_k(\xi_1 \dots \xi_n)$ einer rationalen Gleichung vom Grade ν_k

$$f_k^{\nu_k} + A_1 f_k^{\nu_k-1} + A_2 f_k^{\nu_k-2} + \dots + A_{\nu_k} = 0,$$

worin $A_1 \dots A_{\nu_k}$ rationale Funktionen der ξ vorstellen, so erfüllt dann ihre erste Iterierte $f_k(f_1 \dots f_n)$ eine analoge Gleichung vom selben Grade mit Koeffizienten, die rational aus den Grössen $A_1 \dots A_{\nu_k}$ zusammengesetzt sind. Dasselbe gilt von den höheren Iterierten. Das Problem der Iteration von $(f_1 \dots f_n)$ kann als gelöst betrachtet werden, wenn die Koeffizienten der Gleichungen für $J^x(f_1 \dots f_n)$ allgemein bestimmt sind, was auf die Iteration eines bloss rationalen n -Systems herausläuft.

Solche Funktionen $f_1 \dots f_n$, deren Iterierte sämtlich Körpern vom gleichen Grad angehören, heisse ich „gradtreu“.

Beispiel einer solchen gradtreuen Funktion ist

$$f = \sqrt{\xi^2 - a^2 - 2a\sqrt{1 - \xi^2}}, \quad ff = \sqrt{\xi^2 - 4a^2 - 4a\sqrt{1 - \xi^2}}.$$

Die gradtreuen und körpertreuen Funktionen haben beide die Eigenschaft, daß der Grad der in ihnen vorkommenden Irrationalitäten bei der Iteration erhalten bleibt, oder daß die rationalen, irreduciblen Gleichungen, denen die verschiedenen Iterierten $J_k^x(f_1 \dots f_n) = \varphi_k$ für ganzzahlige x genügen

$$R_0(\xi_1 \dots \xi_n)^{(x)} \varphi_k^{(x)} + R_1(\xi_1 \dots \xi_n)^{(x)} \varphi_k^{(x-1)} + \dots + R_n(\xi_1 \dots \xi_n)^{(x)} = 0$$

für alle diese Werte von x denselben Grad besitzen in Bezug auf φ_k

dessen wird der Grad der ganzen rationalen Funktionen von $\xi_1 \dots \xi_n$ im allgemeinen mit wachsendem x rasch zunehmen, wodurch der Grad praktisch bald eine Grenze gesteckt wird.

Nun enthalten aber beide Klassen noch eine unendliche Anzahl algebraischer Funktionen, bei deren Iteration selbst die Funktionen $(\xi_1 \dots \xi_n)^{(x)}$ in Bezug auf alle ξ denselben Grad behalten. Diese Funktionen $f_1 \dots f_n$ unterscheiden sich daher von ihren Iterierten nur durch die wechselnden Werte der in ihnen vorkommenden Konstanten, *h. die Form der Funktionen bleibt bei der Iteration erhalten.*

Solche Funktionen nenne ich nun „formtreu“ und zwar „eigentlich“ oder „uneigentlich“, je nachdem sie zugleich körpertreu oder nur formtreu sind.

Beispiel einer eigentlich formtreuen Funktion ist

$$f = \frac{5\xi + 6\sqrt{1+2\xi^2-8\xi^4}}{9+32\xi^2} \quad ff = \frac{12540\sqrt{1+2\xi^2-8\xi^4}-46031\xi}{43681+28800\xi^2}$$

hrend die Funktion

$$f = \sqrt{a + \xi^2}$$

eigentlich formtreu ist.

Zu den formtreuen Funktionen gehören auch vor allem die isobaren und isobaren Funktionen, deren leichte Iterierbarkeit zumeist ihrer Formtreue beruht. Überhaupt erscheinen die formtreuen Funktionen gewissermassen als „algebraisch lineare“ Funktionen und daher in Bezug auf Iteration als die einfachste Klasse der algebraischen Funktionen zu betrachten. Dies tritt auch zu Tag in ihrer Beziehung zu den Funktionen von $2n$ Variablen $\xi_1 \dots \xi_n \eta_1 \dots \eta_n$, wie oben (§ 4) Liganten genannt haben.

Ist nämlich $(\xi_1 \dots \xi_n) \cap (\eta_1 \dots \eta_n)$ ein Ligantensystem, so ist das iterierte System gleich

$$\{(\xi_1 \dots \xi_n) \cap (\eta_1 \dots \eta_n)\} \cap (\eta_1 \dots \eta_n) = (\xi_1 \dots \xi_n) \cap (\eta_1 \dots \eta_n)^2.$$

Man erhält also die Iterierten der Liganten, indem man an Stelle $\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n$ resp. die Ausdrücke

$$(\eta_1 \dots \eta_n) \cap_1 (\eta_1 \dots \eta_n), \dots, (\eta_1 \dots \eta_n) \cap_n (\eta_1 \dots \eta_n)$$

t, d. h. die Liganten sind formtreue Funktionen von $\xi_1 \dots \xi_n$.

Wir kommen somit wieder zur Erkenntnis, dass die nächste Aufgabe der endlichen Iterationsrechnung darin besteht, sämtliche algebraische Liganten etwa auf Grund der Definition in Satz IX mit

rein algebraischen Mitteln herzustellen und sodann ihre Iteralfunktionen zu untersuchen. In der That sind diese letzteren Funktionen (und die aus ihnen zusammengesetzten) die einzigen Tritofunktionen, die bisher erhalten worden sind, und es ist das grosse Abel'sche Theorem in seiner ursprünglichen Form nichts anderes, als die dualistische Behandlung und teilweise Lösung des soeben aufgestellten Problems.

Zum Schluss mag noch eine allgemeine Bemerkung folgen. Wir verstanden in dieser Arbeit unter Iterieren durchweg, dass eine Funktion oder ein Funktionensystem *unverändert* und fortgesetzt in sich selbst substituiert wird. Wir können nun aber den Begriff des Iterierens dadurch erweitern, dass wir die Funktionen bei jeder Substitution etwas abändern. Ist z. B. $f(\xi, \alpha)$ eine Funktion von ξ mit einem Parameter α , so bilden wir die Reihe

$$f(\xi, \alpha_1), f(\xi, \alpha_2), f(\xi, \alpha_3), \dots f(\xi, \alpha_n), \dots$$

und substituieren das zweite Glied in das erste, das dritte in das zweite u. s. f. Wir erhalten so einen Ausdruck, den ich eine *Funktionenkette* heisse. Unterliegen die Grössen α_n einem bekannten Gesetz, bilden sie z. B. eine arithmetische Reihe, so kann man nach der Funktion von n fragen, welche diese Kette allgemein als Funktion ihrer Gliederzahl darstellt. Eine solche «Iteralfunktion» ist z. B. die *Fakultät* $(a, +1)^n$ nach Crelles Bezeichnung.

Diese «erweiterte Iterationsrechnung» lässt sich formal zum Theil ganz ähnlich behandeln wie die gewöhnliche, spielt indes keine solche Rolle. Übrigens kann sie ganz auf die letztere zurückgeführt werden, so dass keine neuen Funktionen dadurch zustande kommen. Sie ist hier nur der Vollständigkeit wegen erwähnt worden, und weil es nützlich ist, gewisse Probleme unter diesem Gesichtspunkt zu betrachten.

WISSENSCHAFTLICHE BEILAGE ZUM JAHRESBERICHT
DES REALGYMNASIUMS ZU WITTEN. OSTERN 1906.

ELEMENTE DER DIFFERENTIAL- UND INTEGRALRECHNUNG.

FÜR DIE SCHÜLER DER HÖHEREN LEHRANSTALTEN
BEARBEITET VON

PROF. H. STECKELBERG.

DRUCK VON B. G. TEUBNER IN LEIPZIG.

gr. Nr. 460.

Die vorliegende Arbeit ist in erster Linie für die Schüler bestimmt. Den Anregungen des Herrn Geheimrats Felix Klein in Göttingen folgend, habe ich seit einigen Jahren den Versuch gemacht, den Schülern der oberen Klassen die Elemente der Differential- und Integralrechnung in Verbindung mit der analytischen Geometrie zum Verständniss zu bringen. Es bestand für mich von vornherein kein Zweifel, daß dieser Versuch erfolgreich sein müsse und auch zweckmäßig sei; denn ich selbst hatte schon als Primaner in einem vorzüglichen mathematischen Unterricht die Grundbegriffe der Infinitesimalrechnung kennen gelernt und an mir selbst die großen Vorteile dieses Kenntniss erfahren. Schwierigkeiten bieten die Erörterungen einem Durchschnittsprimaner nicht, und selbst schwächere Schüler bringen durch die Erläuterungen ein lebhaftes Interesse entgegen. Ganze Gruppen von Aufgaben lassen sich spielend lösen, und dem gehenden Studenten, was er auch immer studieren möge, sind die Grundbegriffe der Infinitesimalrechnung ein willkommener Sitz, da er bei seinen Studien vielfach auf Differentiale und Integrale stößt.

Im letzten Jahre habe ich schon in Unterprima, ohne besondere Rücksicht auf die analytische Geometrie zu nehmen, die Differential- und Integralrechnung durchgenommen. Auch dieser Versuch erscheint mir gut gelungen und bietet gegenüber meinen früheren Versuchen den wesentlichen Vorteil, daß die Anwendungen vielseitiger sind und nachher große Erleichterungen auf den verschiedensten Gebieten der Mathematik und Physik gewähren.

Ich will nicht unerwähnt lassen, daß von hervorragenden Mathematikern vor Jahren schon mit bestem Erfolge Versuche

gemacht worden sind, die Elemente der Differential- und Integralrechnung in der Schule einzuführen; ich erinnere an Seeger*), Direktor in Güstrow, Most**), Direktor in Coblenz, und in neuester Zeit Schröder***), Direktor in Groß-Lichterfelde.

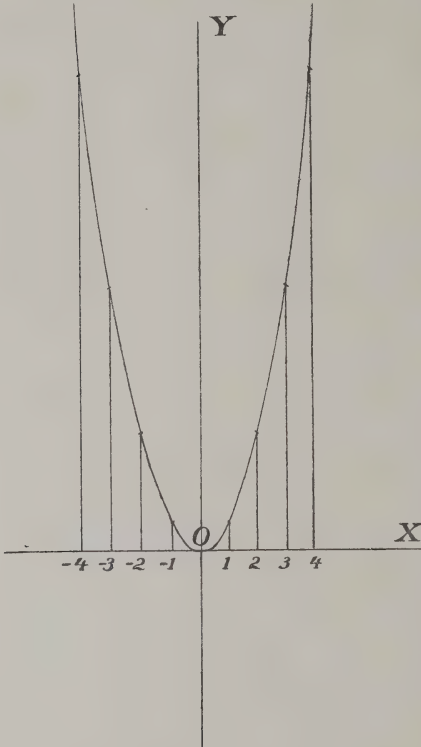


Fig. 1.

§ 1. Der Funktionsbegriff

Wenn eine Größe y mit einer veränderlichen Größe x in der Weise zusammenhängt, daß jedem Werte von x ein bestimmter Wert von y zugeordnet ist, so nennt man y eine Funktion von x und drückt diese Abhängigkeit allgemein dadurch aus, daß man schreibt $y = f(x)$. Die Größe x ist die unabhängige

Variable und y die abhängige Veränderliche oder Funktion.

*) Seeger, Elemente der algebraischen Analysis und der Infinitesimalrechnung. Wismar 1894.

**) Most, Der mathematische Unterrichtsstoff in den oberen Klassen. Coblenz 1901.

***) Schröder, Anfangsgründe der Differential- und Integralrechnung. Leipzig 1905.

In der folgenden Tabelle sind eine Reihe von zusammengehörigen Werten der Veränderlichen x und y zusammengestellt für die Funktion $y = x^2$:

$x =$	\dots	-4	-3	-2	-1	0	1	2	3	4	\dots
$y =$	\dots	16	9	4	1	0	1	4	9	16	\dots

Trägt man die verschiedenen Werte von x als Abscissen und die von y als Ordinaten in ein rechtwinkliges Koordinatensystem ein, so erhält man eine Reihe von Punkten (Fig. 1), welche der gegebenen Funktion entsprechen. Werden diese Punkte durch einen freien Kurvenzug verbunden, so entspricht die entstehende Kurve der gegebenen Funktion. Der Gleichung $y = x^2$ entspricht die in Fig. 1 gezeichnete Parabel. Die Funktion $y = \sqrt{16 - x^2}$ liefert einen Kreis mit dem Radius $= 4$ (Fig. 2), $y = \sin x$ eine Wellenlinie (Fig. 3), $y = \tan x$ eine Kurve, welche aus unendlich vielen kongruenten Teilen

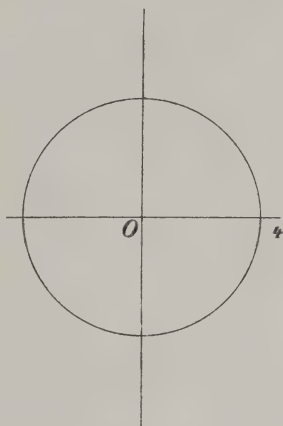


Fig. 2.

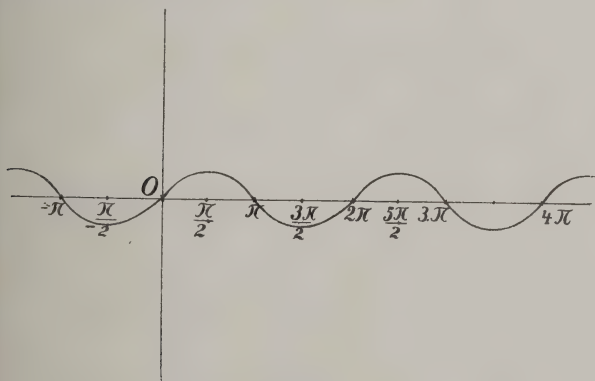


Fig. 3.

besteht (Fig. 4). In gleicher Weise lassen sich von ähnlichen Funktionen auf Grund einer tabellarischen Zusammenstellung die Zeichnungen entwerfen.

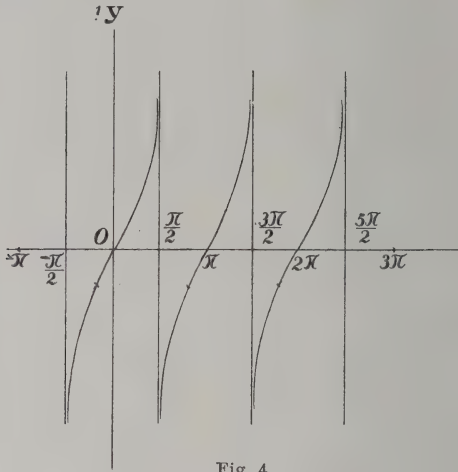


Fig. 4.

§ 2. Der Differentialquotient.

Die beliebige Funktion $y = f(x)$ sei durch eine Kurve UVW (Fig. 5) dargestellt. Die Koordinaten eines beliebigen

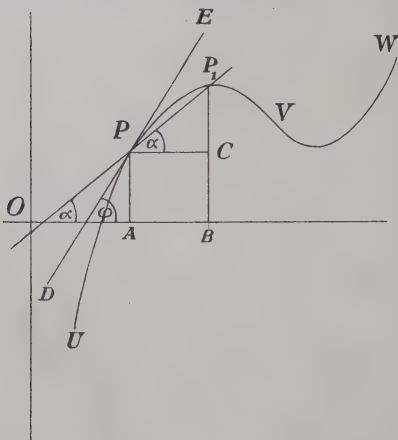


Fig. 5.

gewählten Punktes P und eines benachbarten Punktes P_1 auf dieser Kurve genügen alsdann der Funktionsgleichung; es ist also auch $y_1 = f(x_1)$. Die Sekante PP_1 bildet mit der positiven Seite der X-Achse den Winkel α ; dann ist auch $\angle P_1PC = \alpha$, also wird

$$\operatorname{tg} \alpha = \frac{P_1C}{PC} = \frac{y_1 - y}{x_1 - x}.$$

Man bezeichnet $y_1 - y$ mit

Δy und $x_1 - x$ mit Δx und nennt Δy den Zuwachs, den y erfährt, wenn man von einem Punkte P zu einem benachbarten Punkte P_1 übergeht. Ebenso ist Δx der Zuwachs von x . Es wird also $\operatorname{tg} \alpha = \frac{\Delta y}{\Delta x}$.

Rückt nun der Punkt P_1 auf der Kurve näher und näher, schließlich unendlich nahe an P heran, so dreht sich die Sekante um den Punkt P und geht schließlich in die Tangente DE des Punktes P über. Dabei werden Δy und Δx allmählich immer kleiner und gehen zuletzt in unendlich kleine Größen über, die man mit dy und dx bezeichnet und die Differentiale von y und x nennt. Δy war also ein endlicher Zuwachs von y , das Differential dy ist dagegen ein unendlich kleiner Zuwachs von y , welcher im Vergleich mit einer endlichen Größe gleich Null ist. Man hat also $dy = \lim \Delta y$, d. h. gleich dem Grenzwert (limes), in welchen das endliche Δy übergeht, wenn P_1 mit P zusammenfällt. Ebenso ist $dx = \lim \Delta x$.

Bildet die Tangente DE den Winkel φ mit der positiven Seite der X-Achse, so wird

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{dy}{dx} = \lim \frac{\Delta y}{\Delta x},$$

das soll heißen: Wenn P_1 mit P zusammenfällt, wird Δy zu dy , Δx zu dx und Winkel α zum Winkel φ . Man nennt $\frac{dy}{dx}$ den Differentialquotienten von y nach x und hat somit den

Lehrsatz: Der Differentialquotient ist gleich dem Tangens des Winkels, welchen die Tangente eines beliebigen Punktes der Kurve mit der positiven Seite der X-Achse bildet.

In Fig. 5 ist $x = OA$; $\Delta x = AB$; $x_1 = OB = x + \Delta x$. Ferner ist $y = PA$; $\Delta y = P_1C$; $y_1 = P_1B = y + \Delta y$. Ist nun $y = f(x)$, so ist $y_1 = f(x_1) = f(x + \Delta x)$; andererseits ist $y_1 = y + \Delta y = f(x) + \Delta f(x)$; folglich drittens $P_1B = y_1 = f(x + \Delta x) = f(x) + \Delta f(x)$.

Man findet dann

$$\begin{aligned}\frac{dy}{dx} &= \frac{df(x)}{dx} = \lim \frac{\Delta y}{\Delta x} = \lim \frac{y_1 - y}{x_1 - x} = \lim \frac{f(x_1) - f(x)}{\Delta x} \\ &= \lim \frac{f(x + \Delta x) - f(x)}{\Delta x}.\end{aligned}$$

Da $\Delta y = \frac{dy}{dx} \cdot \Delta x$ ist, so erhält man auch, wenn man zum Grenzwert übergeht:

$$dy = \frac{dy}{dx} \cdot dx = \frac{df(x)}{dx} \cdot dx,$$

d. h. man darf mit einem Differential dx wie mit einem endlichen Faktor multiplizieren.

§ 3. Differentiieren einfacher algebraischer Funktionen.

1. Regel: Konstante Summanden verschwinden beim Differentiieren.

Voraussetzung: $y = f(x) + a$.

Behauptung: $\frac{dy}{dx} = \frac{df(x)}{dx}$.

Beweis: Es ist $\frac{dy}{dx} = \lim \frac{y_1 - y}{\Delta x} = \lim \frac{[f(x_1) + a] - [f(x) + a]}{\Delta x}$
 $= \lim \frac{f(x_1) - f(x)}{\Delta x} = \lim \frac{f(x + \Delta x) - f(x)}{\Delta x}$
 $= \frac{df(x)}{dx}.$

2. Regel: Konstante Faktoren bleiben unverändert.

Voraussetzung: $y = a \cdot f(x)$.

Behauptung: $\frac{dy}{dx} = a \cdot \frac{df(x)}{dx}$.

Beweis: $\frac{dy}{dx} = \lim \frac{y_1 - y}{\Delta x} = \lim \frac{a \cdot f(x_1) - a \cdot f(x)}{\Delta x}$
 $= \lim a \cdot \frac{f(x_1) - f(x)}{\Delta x} = \lim a \cdot \frac{f(x + \Delta x) - f(x)}{\Delta x}$
 $= a \cdot \frac{df(x)}{dx}.$

3. Regel: Man differentiiert eine Summe, indem man die Summanden einzeln differentiiert und die einzelnen Differenti quotienten addiert.

Voraussetzung: $y = f(x) \pm \varphi(x)$.

Behauptung: $\frac{dy}{dx} = \frac{df(x)}{dx} \pm \frac{d\varphi(x)}{dx}$.

$$\begin{aligned} \text{Beweis: } \frac{dy}{dx} &= \lim \frac{y_1 - y}{\Delta x} = \lim \frac{[f(x_1) \pm \varphi(x_1)] - [f(x) \pm \varphi(x)]}{\Delta x} \\ &= \lim \left[\frac{f(x_1) - f(x)}{\Delta x} \pm \frac{\varphi(x_1) - \varphi(x)}{\Delta x} \right] \\ &= \lim \left[\frac{f(x + \Delta x) - f(x)}{\Delta x} \pm \frac{\varphi(x + \Delta x) - \varphi(x)}{\Delta x} \right] \\ &= \frac{df(x)}{dx} \pm \frac{d\varphi(x)}{dx}. \end{aligned}$$

4. Regel: Man differentiirt eine Potenz, indem man den Exponenten mit einer Potenz multipliziert, deren Exponent um 1 kleiner ist als in der gegebenen Potenz.

Voraussetzung: $y = x^n$; n eine beliebige positive oder negative, ganze oder gebrochene Zahl.

Behauptung: $\frac{dy}{dx} = n \cdot x^{n-1}$.

Beweis:

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dx} &= \lim \frac{y_1 - y}{\Delta x} = \lim \frac{x_1^n - x^n}{\Delta x} = \lim \frac{(x + \Delta x)^n - x^n}{\Delta x} \\ &= \lim \frac{x^n \cdot \left(1 + \frac{\Delta x}{x}\right)^n - x^n}{\Delta x} \\ &= \lim \frac{x^n \cdot \left[1 + \binom{n}{1} \cdot \frac{\Delta x}{x} + \binom{n}{2} \cdot \left(\frac{\Delta x}{x}\right)^2 + \binom{n}{3} \cdot \left(\frac{\Delta x}{x}\right)^3 + \dots\right] - x^n}{\Delta x} \\ &= \lim \frac{x^n + \binom{n}{1} \cdot \Delta x \cdot x^{n-1} + \binom{n}{2} \cdot (\Delta x)^2 \cdot x^{n-2} + \binom{n}{3} \cdot (\Delta x)^3 \cdot x^{n-3} + \dots - x^n}{\Delta x} \\ &= \lim \left[\binom{n}{1} \cdot x^{n-1} + \binom{n}{2} \cdot \Delta x \cdot x^{n-2} + \binom{n}{3} \cdot (\Delta x)^2 \cdot x^{n-3} + \dots \right] \\ &= \binom{n}{1} \cdot x^{n-1}, \text{ wenn man zum Grenzwert übergeht, d. h. wenn } \Delta x \text{ unendlich klein wird.} \end{aligned}$$

Also $\frac{dy}{dx} = n \cdot x^{n-1}$; $dy = n \cdot x^{n-1} \cdot dx$.

Beispiele:

- 1) $y = 3x^3 - x^2 + 5x - 7$; $\frac{dy}{dx} = 9x^2 - 2x + 5$;
 $dy = (9x^2 - 2x + 5) \cdot dx$
- 2) $y = \frac{4}{x^2} = 4 \cdot x^{-2}$; $\frac{dy}{dx} = 4 \cdot (-2) \cdot x^{-3} = -\frac{8}{x^3}$; $dy = -\frac{8}{x^3} \cdot dx$
- 3) $y = \sqrt[5]{x^3} = x^{\frac{3}{5}}$; $\frac{dy}{dx} = \frac{3}{5} \cdot x^{-\frac{2}{5}} = \frac{3}{5 \cdot \sqrt[5]{x^2}}$; $dy = \frac{3 \cdot dx}{5 \cdot \sqrt[5]{x^2}}$

§ 4. Differentiieren zusammengesetzter algebraischer Funktionen.

1. Regel: Ein Produkt wird differentiiert, indem man den ersten Faktor mit dem Differentialquotienten des zweiten und den zweiten Faktor mit dem Differentialquotienten des ersten Faktors multipliziert und die entstehenden Produkte addiert

Voraussetzung: $y = f(x) \cdot \varphi(x)$.

Behauptung: $\frac{dy}{dx} = f(x) \cdot \frac{d\varphi(x)}{dx} + \varphi(x) \cdot \frac{df(x)}{dx}$.

1. Beweis:

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dx} &= \lim_{\Delta x} \frac{y_1 - y}{\Delta x} = \lim_{\Delta x} \frac{f(x_1) \cdot \varphi(x_1) - f(x) \cdot \varphi(x)}{\Delta x} \\ &= \lim_{\Delta x} \frac{f(x + \Delta x) \cdot \varphi(x + \Delta x) - f(x) \cdot \varphi(x)}{\Delta x} \\ &= \lim_{\Delta x} \frac{f(x + \Delta x) \cdot \varphi(x + \Delta x) - f(x) \cdot \varphi(x + \Delta x) + f(x) \cdot \varphi(x + \Delta x) - f(x) \cdot \varphi(x)}{\Delta x} \\ &= \lim_{\Delta x} \left[\frac{f(x + \Delta x) - f(x)}{\Delta x} \cdot \varphi(x + \Delta x) + \frac{\varphi(x + \Delta x) - \varphi(x)}{\Delta x} \cdot f(x) \right] \\ &= \frac{df(x)}{dx} \cdot \varphi(x) + \frac{d\varphi(x)}{dx} \cdot f(x); \text{ denn im Faktor } \varphi(x + \Delta x) \\ &\text{schwindet } \Delta x \text{ gegenüber } x, \text{ wenn man zur Grenze } \\ &\text{übergeht.} \end{aligned}$$

2. Beweis: Es war soeben

$$\frac{dy}{dx} = \lim_{\Delta x} \frac{f(x + \Delta x) \cdot \varphi(x + \Delta x) - f(x) \cdot \varphi(x)}{\Delta x}.$$

Nun ist nach § 2: $f(x + \Delta x) = f(x) + \Delta f(x)$ und
 $\varphi(x + \Delta x) = \varphi(x) + \Delta \varphi(x)$; folglich

$$\begin{aligned}\frac{dy}{dx} &= \lim_{\Delta x} \frac{[f(x) + \Delta f(x)] \cdot [\varphi(x) + \Delta \varphi(x)] - f(x) \cdot \varphi(x)}{\Delta x} \\ &= \lim_{\Delta x} \frac{f(x) \cdot \varphi(x) + f(x) \cdot \Delta \varphi(x) + \varphi(x) \cdot \Delta f(x) + \Delta f(x) \cdot \Delta \varphi(x) - f(x) \cdot \varphi(x)}{\Delta x} \\ &= \lim_{\Delta x} \left[f(x) \cdot \frac{\Delta \varphi(x)}{\Delta x} + \varphi(x) \cdot \frac{\Delta f(x)}{\Delta x} + \Delta f(x) \cdot \frac{\Delta \varphi(x)}{\Delta x} \right].\end{aligned}$$

Geht man zum Grenzwert über, so wird $\lim_{\Delta x} \frac{\Delta \varphi(x)}{\Delta x} = \frac{d\varphi(x)}{dx}$,
 $\lim_{\Delta x} \frac{\Delta f(x)}{\Delta x} = \frac{df(x)}{dx}$ und $\lim_{\Delta x} \Delta f(x) = df(x)$. Da dieser Faktor
 des dritten Gliedes unendlich klein wird, so wird das ganze
 dritte Glied $= 0$; also bleibt

$$\frac{dy}{dx} = f(x) \cdot \frac{d\varphi(x)}{dx} + \varphi(x) \cdot \frac{df(x)}{dx}.$$

Beispiel:

$$\begin{aligned}y &= (x^2 - 5) \cdot (2x^3 - 2x + 3); \\ \frac{dy}{dx} &= (x^2 - 5) \cdot \frac{d(2x^3 - 2x + 3)}{dx} + (2x^3 - 2x + 3) \cdot \frac{d(x^2 - 5)}{dx} \\ &= (x^2 - 5) \cdot (6x^2 - 2) + (2x^3 - 2x + 3) \cdot 2x \\ &= 10x^4 - 36x^2 + 6x + 10.\end{aligned}$$

Multipliziert man das Produkt $y = (x^2 - 5) \cdot (2x^3 - 2x + 3)$
 aus, so wird

$$y = 2x^5 - 12x^3 + 3x^2 + 10x - 15;$$

folglich nach § 3, 3

$$\frac{dy}{dx} = 10x^4 - 36x^2 + 6x + 10; \quad dy = (10x^4 - 36x^2 + 6x + 10) \cdot dx.$$

2. Regel: Ein Bruch wird differentiiert, indem man den
 Nenner mit dem Differentialquotienten des Zählers, den Zähler
 mit dem des Nenners multipliziert, das zweite Produkt vom
 ersten subtrahiert und die Differenz durch das Quadrat des
 Nenners dividiert.

$$\text{Voraussetzung: } y = \frac{f(x)}{\varphi(x)}.$$

$$\text{Behauptung: } \frac{dy}{dx} = \frac{\varphi(x) \cdot \frac{df(x)}{dx} - f(x) \cdot \frac{d\varphi(x)}{dx}}{[\varphi(x)]^2}.$$

1. Beweis:

$$\begin{aligned}
 \frac{dy}{dx} &= \lim \frac{y_1 - y}{\Delta x} = \lim \frac{\frac{f(x_1)}{\varphi(x_1)} - \frac{f(x)}{\varphi(x)}}{\Delta x} \\
 &= \lim \frac{\frac{f(x + \Delta x)}{\varphi(x + \Delta x)} - \frac{f(x)}{\varphi(x)}}{\Delta x} \\
 &= \lim \frac{\frac{f(x) + \Delta f(x)}{\varphi(x) + \Delta \varphi(x)} - \frac{f(x)}{\varphi(x)}}{\Delta x} \\
 &= \lim \frac{\frac{f(x) \cdot \varphi(x) + \varphi(x) \cdot \Delta f(x) - f(x) \cdot \varphi(x) - f(x) \cdot \Delta \varphi(x)}{\varphi(x) \cdot [\varphi(x) + \Delta \varphi(x)] \cdot \Delta x}}{\Delta x} \\
 &= \lim \frac{\varphi(x) \cdot \frac{\Delta f(x)}{\Delta x} - f(x) \cdot \frac{\Delta \varphi(x)}{\Delta x}}{\varphi(x) \cdot [\varphi(x) + \Delta \varphi(x)]}.
 \end{aligned}$$

Geht man zum Grenzwert über, so verschwindet im Nenner $\Delta \varphi(x)$ gegenüber $\varphi(x)$, also erhält man

$$\frac{dy}{dx} = \frac{\varphi(x) \cdot \frac{df(x)}{dx} - f(x) \cdot \frac{d\varphi(x)}{dx}}{[\varphi(x)]^2}.$$

2. Beweis: Ist $y = \frac{f(x)}{\varphi(x)}$, so wird $f(x) = y \cdot \varphi(x)$; folgt nach der ersten Regel

$$\frac{df(x)}{dx} = y \cdot \frac{d\varphi(x)}{dx} + \varphi(x) \cdot \frac{dy}{dx}.$$

Also

$$\begin{aligned}
 \frac{dy}{dx} &= \frac{\frac{df(x)}{dx} - y \cdot \frac{d\varphi(x)}{dx}}{\varphi(x)} \\
 &= \frac{\frac{df(x)}{dx} - \frac{f(x)}{\varphi(x)} \cdot \frac{d\varphi(x)}{dx}}{\varphi(x)} \\
 &= \frac{\varphi(x) \cdot \frac{df(x)}{dx} - f(x) \cdot \frac{d\varphi(x)}{dx}}{[\varphi(x)]^2}.
 \end{aligned}$$

Beispiele:

1) $y = \frac{x^2 - 3}{x - 4};$

$$\begin{aligned}\frac{dy}{dx} &= \frac{(x-4) \cdot \frac{d(x^2-3)}{dx} - (x^2-3) \cdot \frac{d(x-4)}{dx}}{(x-4)^2} \\ &= \frac{(x-4) \cdot 2x - (x^2-3)}{(x-4)^2} \\ &= \frac{x^2 - 8x + 3}{x^2 - 8x + 16}; \\ dy &= \frac{x^2 - 8x + 3}{x^2 - 8x + 16} \cdot dx.\end{aligned}$$

2) $y = x^{-n}$ (vergl. § 3, 4) $= \frac{1}{x^n}$;

$$\begin{aligned}\frac{dy}{dx} &= \frac{x^n \cdot \frac{d(1)}{dx} - 1 \cdot \frac{d(x^n)}{dx}}{(x^n)^2}. \quad \text{Da } \frac{d(1)}{dx} = 0, \text{ so} \\ \frac{dy}{dx} &= \frac{-n \cdot x^{n-1}}{x^{2n}} = -n \cdot x^{-n-1}.\end{aligned}$$

3. Regel: Differentiieren einer Funktion von einer Funktion:

Ist y eine Funktion von u und u eine Funktion von x , so findet man den Differentialquotienten von y nach x , indem man y nach u und u nach x differentiiert und die beiden Differentialquotienten multipliziert.

Voraussetzung: $y = f(u)$; $u = \varphi(x)$.

Behauptung: $\frac{dy}{dx} = \frac{dy}{du} \cdot \frac{du}{dx}$.

$$\begin{aligned}\text{Beweis: } \frac{dy}{dx} &= \lim \frac{y_1 - y}{\Delta x} = \lim \frac{f(u_1) - f(u)}{\Delta x} \\ &= \lim \frac{f(u_1) - f(u)}{\Delta u} \cdot \frac{\Delta u}{\Delta x} \\ &= \lim \frac{f(u + \Delta u) - f(u)}{\Delta u} \cdot \frac{\Delta u}{\Delta x}.\end{aligned}$$

Geht man zum Grenzwert über, so wird der erste Faktor $\frac{df(u)}{du}$ oder zu $\frac{dy}{du}$, der zweite zu $\frac{du}{dx}$.

Also entsteht schließlich

$$\frac{dy}{dx} = \frac{dy}{du} \cdot \frac{du}{dx}.$$

Beispiele: 1) $y = x^{\frac{p}{q}}$, folglich $y^q = x^p$ und

$$\frac{d(y^q)}{dx} = \frac{d(x^p)}{dx} \quad \text{oder}$$

$$\frac{d(y^q)}{dy} \cdot \frac{dy}{dx} = p \cdot x^{p-1} \quad \text{oder} \quad q \cdot y^{q-1} \cdot \frac{dy}{dx} = p \cdot x^{p-1};$$

$$\frac{dy}{dx} = \frac{p \cdot x^{p-1}}{q \cdot y^{q-1}} = \frac{p \cdot x^{p-1}}{q \cdot \left(x^{\frac{p}{q}}\right)^{q-1}}$$

$$= \frac{p \cdot x^{p-1}}{q \cdot x^{p - \frac{p}{q}}} = \frac{p}{q} \cdot x^{\frac{p}{q} - 1} \quad (\text{vergl. § 3, 4}).$$

2) $y = \sqrt[3]{x^2 - 2x}$. Ich setze $u = x^2 - 2x$, so ist

$$y = \sqrt[3]{u} = u^{\frac{1}{3}}, \quad \text{folglich}$$

$$\frac{dy}{dx} = \frac{d(u^{\frac{1}{3}})}{dx} = \frac{d(u^{\frac{1}{3}})}{du} \cdot \frac{du}{dx} = \frac{1}{3} \cdot u^{-\frac{2}{3}} \cdot (2x - 2)$$

$$= \frac{2}{3} \cdot \frac{x - 1}{\sqrt[3]{(x^2 - 2x)^2}}.$$

§ 5. Differenzieren trigonometrischer Funktionen.

Lehrsatz: Der Grenzwert, in welchen $\frac{\sin \alpha}{\alpha}$ für $\alpha=0$ übergeht, ist = 1.

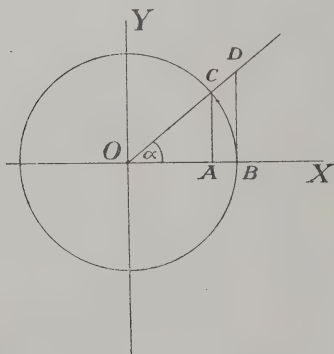


Fig. 6.

1. Beweis: Der Radius OC des Kreises (Fig. 6) sei = 1, so ist $\sin \alpha = CA$; $\alpha = \widehat{COB}$; $\tan \alpha = CD$.

Man erhält also

$$\frac{\sin \alpha}{\alpha} = \frac{CA}{CD}.$$

Dieser Bruch ist ein echter Bruch; denn die Senkrechte CB ist kleiner als der Bogen AC . Wenn der Winkel α klein wird, dann wird der Unterschied

zwischen der Senkrechten und dem Bogen immer geringer, d. h. der Wert des Bruches wird größer, muß aber kleiner als 1 bleiben. Wird $\sphericalangle \alpha$ schließlich gleich Null, so fallen die unendlich klein gewordenen) Größen CA und \widehat{CB} zusammen, d. h. der Bruch wird $= 1$; also

$$\lim_{\alpha=0} \frac{\sin \alpha}{\alpha} = 1.$$

2. Beweis: Für einen beliebigen Wert von α ist (Fig. 6)

$$CA < \widehat{CB} < DB \text{ oder}$$

$$\sin \alpha < \alpha < \operatorname{tg} \alpha; \text{ folglich}$$

$$\frac{1}{\sin \alpha} > \frac{1}{\alpha} > \frac{1}{\operatorname{tg} \alpha} \text{ und}$$

$$\frac{\sin \alpha}{\sin \alpha} > \frac{\sin \alpha}{\alpha} > \frac{\sin \alpha}{\operatorname{tg} \alpha} \text{ oder}$$

$$1 > \frac{\sin \alpha}{\alpha} > \cos \alpha.$$

Nimmt α ab bis 0, so wird $\cos \alpha = 1$ und der Quotient $\frac{\sin \alpha}{\alpha}$ liegt zwischen einer oberen Grenze 1 und einer unteren Grenze 1, muß also selbst $= 1$ sein, d. h.

$$\lim_{\alpha=0} \frac{\sin \alpha}{\alpha} = 1.$$

3. Beweis: Es ist (Fig. 6)

$$\triangle OCA < \text{Sektor } OCB < \triangle OBD \text{ oder}$$

$$\frac{OA \cdot AC}{2} < \frac{r^2 \cdot \alpha}{2} < \frac{OB \cdot BD}{2}.$$

Nun ist $r = OB = 1$ und $\cos \alpha = OA$; folglich

$$\cos \alpha \cdot \sin \alpha < \alpha < \operatorname{tg} \alpha,$$

$$\frac{1}{\cos \alpha \cdot \sin \alpha} > \frac{1}{\alpha} > \frac{1}{\operatorname{tg} \alpha},$$

$$\frac{1}{\cos \alpha} > \frac{\sin \alpha}{\alpha} > \cos \alpha.$$

Wird $\alpha = 0$, so $\frac{1}{\cos \alpha} = 1$ und $\cos \alpha = 1$, d. h.

$$\lim_{\alpha=0} \frac{\sin \alpha}{\alpha} = 1.$$

a) Voraussetzung: $y = \sin x$.

Behauptung: $\frac{dy}{dx} = \cos x$.

$$\begin{aligned} 1. \text{ Beweis: } \frac{dy}{dx} &= \lim \frac{y_1 - y}{\Delta x} = \lim \frac{\sin x_1 - \sin x}{\Delta x} \\ &= \lim \frac{\sin(x + \Delta x) - \sin x}{\Delta x} \\ &= \lim \frac{2 \cdot \cos\left(x + \frac{\Delta x}{2}\right) \cdot \sin \frac{\Delta x}{2}}{\Delta x} \\ &= \lim \frac{\cos\left(x + \frac{\Delta x}{2}\right) \cdot \sin \frac{\Delta x}{2}}{\frac{\Delta x}{2}}. \end{aligned}$$

Geht man zum Grenzwert über, so verschwindet im erst

Faktor $\frac{\Delta x}{2}$ gegenüber x , und $\frac{\sin \frac{\Delta x}{2}}{\frac{\Delta x}{2}}$ wird gleich 1.

Also $\frac{dy}{dx} = \cos x$ und $dy = \cos x \cdot dx$.

2. Beweis:

Eben war $\frac{dy}{dx} = \lim \frac{\sin(x + \Delta x) - \sin x}{\Delta x}$, folglich

$$\frac{dy}{dx} = \lim \frac{\sin x \cdot \cos \Delta x + \cos x \cdot \sin \Delta x - \sin x}{\Delta x}.$$

Wird nun $\Delta x = 0$, so $\cos \Delta x = 1$, und es hebt sich da
das erste gegen das letzte Glied; es bleibt

$$\frac{dy}{dx} = \lim \cos x \cdot \frac{\sin \Delta x}{\Delta x} = \cos x.$$

b) Voraussetzung: $y = \cos x$.

Behauptung: $\frac{dy}{dx} = -\sin x$.

1. Beweis:

$$\begin{aligned}
 \frac{dy}{dx} &= \lim \frac{y_1 - y}{\Delta x} = \lim \frac{\cos x_1 - \cos x}{\Delta x} \\
 &= \lim \frac{\cos(x + \Delta x) - \cos x}{\Delta x} = \lim \frac{-(\cos x - \cos(x + \Delta x))}{\Delta x} \\
 &= \lim \frac{-2 \cdot \sin\left(x + \frac{\Delta x}{2}\right) \cdot \sin \frac{\Delta x}{2}}{\Delta x} \\
 &= \lim \frac{-\sin\left(x + \frac{\Delta x}{2}\right) \cdot \sin \frac{\Delta x}{2}}{\frac{\Delta x}{2}} \\
 &= -\sin x \text{ (wie bei a, 1).}
 \end{aligned}$$

2. Beweis:

$$\begin{aligned}
 \text{Es war } \frac{dy}{dx} &= \lim \frac{\cos(x + \Delta x) - \cos x}{\Delta x} \\
 &= \lim \frac{\cos x \cdot \cos \Delta x - \sin x \cdot \sin \Delta x - \cos x}{\Delta x}
 \end{aligned}$$

Nun ist wieder $\lim \cos \Delta x = 1$, so daß sich im Grenzfalle
 as erste gegen das letzte Glied hebt; es bleibt

$$\begin{aligned}
 \frac{dy}{dx} &= \lim \left(-\sin x \cdot \frac{\sin \Delta x}{\Delta x} \right) \\
 &= -\sin x; \\
 dy &= -\sin x \cdot dx.
 \end{aligned}$$

c) Voraussetzung: $y = \operatorname{tg} x$.

Behauptung: $\frac{dy}{dx} = \frac{1}{\cos^2 x} = 1 + \operatorname{tg}^2 x$.

1. Beweis: Es ist $y = \frac{\sin x}{\cos x}$; folglich nach § 4, 2:

$$\begin{aligned}
 \frac{dy}{dx} &= \frac{\cos x \cdot \frac{d \sin x}{dx} - \sin x \cdot \frac{d \cos x}{dx}}{\cos^2 x} \\
 &= \frac{\cos x \cdot \cos x - \sin x \cdot (-\sin x)}{\cos^2 x} \\
 &= \frac{\cos^2 x + \sin^2 x}{\cos^2 x}
 \end{aligned}$$

$$= 1 + \operatorname{tg}^2 x \quad \text{oder} \\ = \frac{1}{\cos^2 x}.$$

2. Beweis:

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dx} &= \lim \frac{y_1 - y}{\Delta x} = \lim \frac{\operatorname{tg} x_1 - \operatorname{tg} x}{\Delta x} \\ &= \lim \frac{\operatorname{tg}(x + \Delta x) - \operatorname{tg} x}{\Delta x} \\ &= \lim \frac{\frac{\operatorname{tg} x + \operatorname{tg} \Delta x}{1 - \operatorname{tg} x \cdot \operatorname{tg} \Delta x} - \operatorname{tg} x}{\Delta x} \\ &= \lim \frac{\operatorname{tg} x + \operatorname{tg} \Delta x - \operatorname{tg} x + \operatorname{tg}^2 x \cdot \operatorname{tg} \Delta x}{(1 - \operatorname{tg} x \cdot \operatorname{tg} \Delta x) \cdot \Delta x} \\ &= \lim \frac{\sin \Delta x + \operatorname{tg}^2 x \cdot \sin \Delta x}{(\cos \Delta x - \operatorname{tg} x \cdot \sin \Delta x) \cdot \Delta x} \\ &= \lim \frac{1 + \operatorname{tg}^2 x}{\cos \Delta x - \operatorname{tg} x \cdot \sin \Delta x} \cdot \frac{\sin \Delta x}{\Delta x}. \end{aligned}$$

Im Grenzfalle wird $\cos \Delta x = 1$, $\sin \Delta x = 0$ und $\frac{\sin \Delta x}{\Delta x} =$
also

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dx} &= 1 + \operatorname{tg}^2 x = \frac{1}{\cos^2 x}; \\ dy &= (1 + \operatorname{tg}^2 x) \cdot dx = \frac{1}{\cos^2 x} \cdot dx. \end{aligned}$$

d) Voraussetzung: $y = \operatorname{cotg} x$.

Behauptung: $\frac{dy}{dx} = -\frac{1}{\sin^2 x} = -1 - \operatorname{cotg}^2 x$.

1. Beweis: $y = \frac{\cos x}{\sin x}$; folglich

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dx} &= \frac{\sin x \cdot \frac{d \cos x}{dx} - \cos x \cdot \frac{d \sin x}{dx}}{\sin^2 x} \\ &= \frac{\sin x \cdot (-\sin x) - \cos x \cdot \cos x}{\sin^2 x} \\ &= -\frac{\sin^2 x + \cos^2 x}{\sin^2 x} \\ &= -1 - \operatorname{cotg}^2 x = -\frac{1}{\sin^2 x}. \end{aligned}$$

2. Beweis:

$$\begin{aligned}\frac{dy}{dx} &= \lim \frac{y_1 - y}{\Delta x} = \lim \frac{\cotg x_1 - \cotg x}{\Delta x} \\ &= \lim \frac{\cotg(x + \Delta x) - \cotg x}{\Delta x} \\ &= \lim \frac{\frac{\cotg x \cdot \cotg \Delta x - 1}{\cotg x + \cotg \Delta x} - \cotg x}{\Delta x} \\ &= \lim \frac{\cotg x \cdot \cotg \Delta x - 1 - \cotg^2 x - \cotg x \cdot \cotg \Delta x}{(\cotg x + \cotg \Delta x) \cdot \Delta x} \\ &= \lim \frac{-1 - \cotg^2 x}{\cotg x \cdot \sin \Delta x + \cos \Delta x} \cdot \frac{\sin \Delta x}{\Delta x},\end{aligned}$$

enn man mit $\sin \Delta x$ erweitert.

Nun ist $\lim \cos \Delta x = 1$, $\lim \sin \Delta x = 0$ und $\lim \frac{\sin \Delta x}{\Delta x} = 1$;
folglich

$$\begin{aligned}\frac{dy}{dx} &= -1 - \cotg^2 x = -\frac{1}{\sin^2 x}; \\ dy &= -(1 + \cotg^2 x) \cdot dx = -\frac{dx}{\sin^2 x}.\end{aligned}$$

§ 6. Differenzieren der Kreisfunktionen.

Ist $m = \sin \alpha$, so ist α der Bogen, dessen Sinus gleich m .
Man schreibt hierfür kurz $\alpha = \arcsin m$ und nennt diese
Funktion eine Kreis- oder zyklometrische Funktion.

a) Voraussetzung: $y = \arcsin x$.

Behauptung: $\frac{dy}{dx} = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$.

Beweis: Wenn $y = \arcsin x$ ist, so wird $x = \sin y$; folglich

$$\frac{dx}{dx} = \frac{d \sin y}{dx} = \frac{d \sin y}{dy} \cdot \frac{dy}{dx} \text{ oder}$$

$$1 = \cos y \cdot \frac{dy}{dx}; \text{ also}$$

$$\frac{dy}{dx} = \frac{1}{\cos y} = \frac{1}{\sqrt{1 - \sin^2 y}} = \frac{1}{\sqrt{1 - x^2}};$$

$$dy = \frac{dx}{\sqrt{1 - x^2}}.$$

b) Voraussetzung: $y = \arccos x$.

Behauptung: $\frac{dy}{dx} = -\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$.

Beweis: Es wird $x = \cos y$; folglich

$$\frac{dx}{dy} = \frac{d \cos y}{dy} = -\sin y \cdot \frac{dy}{dy} \quad \text{oder}$$

$$1 = -\sin y \cdot \frac{dy}{dx}; \text{ also}$$

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{1}{\sin y} = -\frac{1}{\sqrt{1-\cos^2 y}} = -\frac{1}{\sqrt{1-x^2}};$$

$$dy = -\frac{dx}{\sqrt{1-x^2}}.$$

c) Voraussetzung: $y = \operatorname{arctg} x$.

Behauptung: $\frac{dy}{dx} = \frac{1}{1+x^2}$.

Beweis: Es ist $x = \operatorname{tg} y$; folglich

$$\frac{dx}{dy} = \frac{d \operatorname{tg} y}{dy} = \frac{1}{\cos^2 y} \cdot \frac{dy}{dy} \quad \text{oder}$$

$$1 = (1 + \operatorname{tg}^2 y) \cdot \frac{dy}{dx}; \text{ also}$$

$$\frac{dy}{dx} = \frac{1}{1 + \operatorname{tg}^2 y} = \frac{1}{1 + x^2};$$

$$dy = \frac{dx}{1 + x^2}.$$

d) Voraussetzung: $y = \operatorname{arccotg} x$.

Behauptung: $\frac{dy}{dx} = -\frac{1}{1+x^2}$.

Beweis: Es ist $x = \operatorname{cotg} y$; folglich

$$\frac{dx}{dy} = \frac{d \operatorname{cotg} y}{dy} = -\frac{1}{\sin^2 y} \cdot \frac{dy}{dy} \quad \text{oder}$$

$$1 = -(1 + \operatorname{cotg}^2 y) \cdot \frac{dy}{dx}; \text{ also}$$

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{1}{1 + \operatorname{cotg}^2 y} = -\frac{1}{1 + x^2};$$

$$dy = -\frac{dx}{1 + x^2}.$$

§ 7. Differentiieren der Exponential- und der logarithmischen Funktionen.

Nach dem binomischen Lehrsatz erhält man, wenn x ein echter Bruch ist, für jeden Wert von n :

$$1 + x)^n = 1 + \binom{n}{1} \cdot x + \binom{n}{2} \cdot x^2 + \binom{n}{3} \cdot x^3 + \dots$$

Nehme ich $n > 1$ und $x = \frac{1}{n}$, so entsteht:

$$\begin{aligned} \left(1 + \frac{1}{n}\right)^n &= 1 + \binom{n}{1} \cdot \frac{1}{n} + \binom{n}{2} \cdot \frac{1}{n^2} + \binom{n}{3} \cdot \frac{1}{n^3} + \dots \\ &= 1 + 1 + \frac{n \cdot (n-1)}{1 \cdot 2} \cdot \frac{1}{n^2} + \frac{n \cdot (n-1)(n-2)}{1 \cdot 2 \cdot 3} \cdot \frac{1}{n^3} + \dots \\ &= 1 + 1 + \frac{1 - \frac{1}{n}}{1 \cdot 2} + \frac{\left(1 - \frac{1}{n}\right) \cdot \left(1 - \frac{2}{n}\right)}{1 \cdot 2 \cdot 3} \\ &\quad + \frac{\left(1 - \frac{1}{n}\right)\left(1 - \frac{2}{n}\right)\left(1 - \frac{3}{n}\right)}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4} + \dots \end{aligned}$$

Wenn n jetzt bis ins Unendliche wächst, so werden die Brüche $\frac{1}{n}, \frac{2}{n}, \frac{3}{n} \dots$ einzeln $= 0$.

Also entsteht

$$\lim_{n=\infty} \left(1 + \frac{1}{n}\right)^n = 1 + 1 + \frac{1}{2!} + \frac{1}{3!} + \dots$$

Man bezeichnet die entstehende Konstante mit e ; ihr Wert ist 2,7182818...; e ist die Basis des natürlichen Logarithmen-systems.

Man hat somit $\lim_{n=\infty} \left(1 + \frac{1}{n}\right)^n = e$. Hieraus folgt;

$$\begin{aligned} e^x &= \lim_{n=\infty} \left[\left(1 + \frac{1}{n}\right)^n\right]^x = \lim_{n=\infty} \left[\left(1 + \frac{1}{n}\right)^{nx}\right] \\ &= \lim_{n=\infty} \left[1 + \binom{nx}{1} \cdot \frac{1}{n} + \binom{nx}{2} \cdot \frac{1}{n^2} + \binom{nx}{3} \cdot \frac{1}{n^3} + \dots\right] \\ &= \lim_{n=\infty} \left[1 + x + \frac{x \cdot \left(x - \frac{1}{n}\right)}{2!} + \frac{x \cdot \left(x - \frac{1}{n}\right)\left(x - \frac{2}{n}\right)}{3!} + \dots\right] \\ &= 1 + x + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} + \dots \end{aligned}$$

Diese Reihe konvergiert für jeden endlichen Wert von x denn der Quotient

$$\frac{x^k}{k!} : \frac{x^{k-1}}{(k-1)!} = \frac{x}{k}$$

wird, wenn k ins Unendliche wächst, $= 0$, also kleiner als 1. Die Funktion e^x heißt Exponentialfunktion.

a) Voraussetzung: $y = e^x$.

Behauptung: $\frac{dy}{dx} = e^x$.

$$\begin{aligned} 1. \text{ Beweis: } \frac{dy}{dx} &= \lim \frac{y_1 - y}{\Delta x} = \lim \frac{e^{x_1} - e^x}{\Delta x} \\ &= \lim \frac{e^{x + \Delta x} - e^x}{\Delta x} \\ &= \lim \frac{e^x \cdot e^{\Delta x} - e^x}{\Delta x} \\ &= \lim \frac{e^x \cdot (e^{\Delta x} - 1)}{\Delta x}. \end{aligned}$$

Nun ist $e^{\Delta x} = 1 + \Delta x + \frac{(\Delta x)^2}{2!} + \frac{(\Delta x)^3}{3!} + \dots$; folglich entsteht:

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dx} &= \lim e^x \cdot \frac{1 + \Delta x + \frac{(\Delta x)^2}{2!} + \frac{(\Delta x)^3}{3!} + \dots - 1}{\Delta x} \\ &= \lim e^x \cdot \left(1 + \frac{\Delta x}{2!} + \frac{(\Delta x)^2}{3!} + \dots \right) \\ &= e^x; \\ dy &= e^x \cdot dx. \end{aligned}$$

2. Beweis: Wenn man die Reihe

$$y = e^x = 1 + x + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} + \dots$$

gliedweise differentiiert, erhält man nach § 3, 3 und 4:

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dx} &= \frac{d(e^x)}{dx} = 1 + \frac{2x}{2!} + \frac{3x^2}{3!} + \frac{4x^3}{4!} + \dots \\ &= 1 + x + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} + \dots \\ &= e^x. \end{aligned}$$

b) Voraussetzung: $y = a^x$.

Behauptung: $\frac{dy}{dx} = \frac{\log a}{\log e} \cdot a^x = \log \text{nat } a \cdot a^x$.

Beweis: Es sei $a = e^m$, so wird bei beliebiger Basis des Logarithmensystems $\log a = m \cdot \log e$, also

$$m = \frac{\log a}{\log e}.$$

Nimmt man e als Basis des Systems, so entsteht, da $\log_e e = 1$ ist, $m = \log_e a = \log \text{nat } a = \ln a$.

Man erhält nun $y = (e^m)^x = e^{mx}$. Setze ich $u = mx$, so ist $y = e^u$ also

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dx} &= \frac{d(e^u)}{dx} = \frac{d(e^u)}{du} \cdot \frac{du}{dx} \\ &= e^u \cdot \frac{du}{dx} \\ &= e^u \cdot m; \text{ folglich} \\ \frac{dy}{dx} &= y \cdot m = a^x \cdot \ln a. \\ dy &= \ln a \cdot a^x \cdot dx. \end{aligned}$$

c) Voraussetzung: $y = \ln x$.

Behauptung: $\frac{dy}{dx} = \frac{1}{x}$.

1. Beweis:

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dx} &= \lim \frac{y_1 - y}{\Delta x} = \lim \frac{\ln x_1 - \ln x}{\Delta x} \\ &= \lim \frac{\ln(x + \Delta x) - \ln x}{\Delta x} \\ &= \lim \frac{\ln \frac{x + \Delta x}{x}}{\Delta x} \\ &= \lim \frac{\ln \left(1 + \frac{\Delta x}{x}\right)}{\Delta x} \\ &= \lim \frac{1}{\Delta x} \cdot \ln \left(1 + \frac{\Delta x}{x}\right) \\ &= \lim \frac{1}{x} \cdot \frac{x}{\Delta x} \cdot \ln \left(1 + \frac{\Delta x}{x}\right) \\ &= \lim \frac{1}{x} \cdot \ln \left(1 + \frac{\Delta x}{x}\right)^{\frac{x}{\Delta x}}. \end{aligned}$$

Setze ich $\frac{x}{\Delta x} = n$, also $\frac{\Delta x}{x} = \frac{1}{n}$, so ist, da Δx im Vergleich mit x sehr klein genommen werden kann, n größer als 1.

Wird dann beim Übergang zum Grenzwert Δx unendlich klein, so wird $n = \infty$ und $\lim_{n=\infty} \left(1 + \frac{1}{n}\right)^n = e$.

Folglich entsteht $\frac{dy}{dx} = \frac{1}{x} \cdot \ln e = \frac{1}{x}$;

$$\text{also } dy = \frac{dx}{x}.$$

2. Beweis: Wenn $y = \ln x$ ist, so wird

$$x = e^y; \text{ folglich}$$

$$\frac{dx}{dx} = \frac{d(e^y)}{dx} = \frac{d(e^y)}{dy} \cdot \frac{dy}{dx} \text{ oder}$$

$$1 = e^y \cdot \frac{dy}{dx}; \text{ also}$$

$$\frac{dy}{dx} = \frac{1}{e^y} = \frac{1}{x}.$$

d) Voraussetzung: $y = \log^a x$.

Behauptung: $\frac{dy}{dx} = \frac{1}{\ln a} \cdot \frac{1}{x}$.

Beweis: Man erhält aus $y = \log^a x$

$$x = a^y; \text{ folglich}$$

$$\frac{dx}{dx} = \frac{d(a^y)}{dx} = \frac{d(a^y)}{dy} \cdot \frac{dy}{dx} \text{ oder}$$

$$1 = \ln a \cdot a^y \cdot \frac{dy}{dx}; \text{ also}$$

$$\frac{dy}{dx} = \frac{1}{\ln a} \cdot \frac{1}{a^y} = \frac{1}{\ln a} \cdot \frac{1}{x};$$

$$dy = \frac{1}{\ln a} \cdot \frac{dx}{x} \text{ oder } = \log e \cdot \frac{dx}{x}.$$

(In § 7, b war gefunden, daß $\frac{\log a}{\log e} = \ln a$ ist. Nimmt man auf der linken Seite a als Basis, so wird

$$\frac{1}{\log^a e} = \ln a \text{ oder}$$

$$\frac{1}{\ln a} = \log^a e.)$$

Beispiele: 1) Es sei $y = u \cdot v$; u und v seien Funktionen von x . Dann ist

$$\begin{aligned} \ln y &= \ln u + \ln v; \text{ folglich} \\ \frac{d(\ln y)}{dx} &= \frac{d(\ln u)}{dx} + \frac{d(\ln v)}{dx} \quad \text{oder} \\ \frac{d(\ln y)}{dy} \cdot \frac{dy}{dx} &= \frac{d(\ln u)}{du} \cdot \frac{du}{dx} + \frac{d(\ln v)}{dv} \cdot \frac{dv}{dx} \\ \frac{1}{y} \cdot \frac{dy}{dx} &= \frac{1}{u} \cdot \frac{du}{dx} + \frac{1}{v} \cdot \frac{dv}{dx}; \text{ also} \\ \frac{dy}{dx} &= \frac{y}{u} \cdot \frac{du}{dx} + \frac{y}{v} \cdot \frac{dv}{dx} \\ &= v \cdot \frac{du}{dx} + u \cdot \frac{dv}{dx} \quad (\text{entsprechend § 4, 1}). \end{aligned}$$

Multipliziert man mit dx , so folgt

$$\begin{aligned} dy &= v \cdot du + u \cdot dv \quad \text{oder} \\ \frac{dy}{y} &= \frac{v \cdot du}{y} + \frac{u \cdot dv}{y} \quad \text{oder} \\ \frac{dy}{y} &= \frac{du}{u} + \frac{dv}{v}. \end{aligned}$$

2) $y = u \cdot v \cdot w$, folglich durch Logarithmieren

$\ln y = \ln u + \ln v + \ln w$ und durch Differentiieren:

$$\frac{dy}{y} = \frac{du}{u} + \frac{dv}{v} + \frac{dw}{w}.$$

3) $y = \frac{u}{v}$, folglich durch Logarithmieren

$\ln y = \ln u - \ln v$ und durch Differentiieren:

$$\begin{aligned} \frac{dy}{y} &= \frac{du}{u} - \frac{dv}{v}, \\ dy &= \frac{y}{u} \cdot du - \frac{y}{v} \cdot dv \\ &= \frac{1}{v} \cdot du - \frac{u}{v^2} \cdot dv \\ &= \frac{v \cdot du - u \cdot dv}{v^2} \quad \text{und} \end{aligned}$$

$$\frac{dy}{dx} = \frac{v \cdot \frac{du}{dx} - u \cdot \frac{dv}{dx}}{v^2} \quad (\text{entsprechend § 4, 2}).$$

§ 8. Höhere Differentialquotienten. Maclaurinsche und Taylorsche Reihe.

1) Ist $y = f(x)$ gegeben, so erhält man $\frac{dy}{dx} = \frac{df(x)}{dx}$ allgemeinen wieder als eine Funktion von x , die man kurz y' oder mit $f'(x)$ zu bezeichnen pflegt und welche auch erste Ableitung oder Derivierte genannt wird. Differenziert man diese neue Funktion $y' = f'(x)$ nochmals, so erhält man $y'' = f''(x)$. In gleicher Weise entstehen die höheren Ableitungen $y''', y^{IV} \dots$. Man schreibt den 2. Differentialquotienten $\frac{d^2y}{dx^2}$, den 3. $\frac{d^3y}{dx^3} \dots$.

2) Ist z. B. eine ganze rationale Funktion vom n -ten Grade gegeben:

$$y = f(x) = a_0 + a_1 \cdot x + a_2 \cdot x^2 + a_3 \cdot x^3 + \dots + a_n \cdot x^n,$$

so erhält man

$$y' = f'(x) = \frac{dy}{dx} = a_1 + 2a_2 \cdot x + 3a_3 \cdot x^2 + \dots + n \cdot a_n \cdot x^{n-1},$$

$$y'' = f''(x) = \frac{d^2y}{dx^2} = 2a_2 + 2 \cdot 3 \cdot a_3 \cdot x + 3 \cdot 4 \cdot a_4 \cdot x^2 + \dots + (n-1) \cdot n \cdot a_n \cdot x^{n-2},$$

$$y''' = f'''(x) = \frac{d^3y}{dx^3} = 2 \cdot 3 \cdot a_3 + 2 \cdot 3 \cdot 4 \cdot a_4 \cdot x + \dots + (n-2)(n-1) \cdot n \cdot a_n \cdot x^{n-3}.$$

$$\text{Schließlich } y^{(n)} = f^{(n)}(x) = \frac{d^n y}{dx^n} = n! \cdot a_n.$$

Die $(n+1)$ -te Ableitung und alle folgenden werden = 0.

Setzt man in den erhaltenen Gleichungen überall $x = 0$, so wird $f(0) = a_0$; $f'(0) = a_1$; $f''(0) = 2a_2$; $f'''(0) = 3! \cdot a_3$; $f^{IV}(0) = 4! \cdot a_4$; \dots $f^{(n)}(0) = n! \cdot a_n$; folglich

$$a_2 = \frac{f''(0)}{2!}; \quad a_3 = \frac{f'''(0)}{3!}; \quad a_4 = \frac{f^{IV}(0)}{4!}; \quad \dots; \quad a_n = \frac{f^{(n)}(0)}{n!}.$$

Somit läßt sich die gegebene Funktion schreiben in der Form

$$y = f(x) = f(0) + f'(0) \cdot x + \frac{f''(0)}{2!} \cdot x^2 + \frac{f'''(0)}{3!} \cdot x^3 + \dots + \frac{f^{(n)}(0)}{n!} \cdot x^n.$$

3) Nimmt man an, daß sich eine Funktion $y = f(x)$ in eine Reihe entwickeln läßt, z. B.

$$y = f(x) = a_0 + a_1 \cdot x + a_2 \cdot x^2 + a_3 \cdot x^3 + \dots \text{ in inf.,}$$

wird wieder $f(0) = a_0$, und die übrigen Koeffizienten lassen sich wie oben durch die höheren Differentialquotienten bestimmen. Man erhält

$$f(x) = f(0) + f'(0) \cdot x + \frac{f''(0)}{2!} \cdot x^2 + \frac{f'''(0)}{3!} \cdot x^3 + \dots \text{ in inf.}$$

Diese Reihe heißt die Maclaurinsche Reihe.

4) Angenommen, die Funktion $f(x + h)$ lasse sich nach Potenzen von h in eine Reihe entwickeln, es sei

$$f(x + h) = a_0 + a_1 \cdot h + a_2 \cdot h^2 + a_3 \cdot h^3 + \dots; \text{ dann ist}$$

$$f(x) = a_0.$$

Durch Differenzieren erhält man, wenn $u = x + h$ gesetzt wird:

$$\frac{df(x + h)}{dh} = \frac{df(u)}{du} \cdot \frac{du}{dh} = f'(u) \cdot \frac{du}{dh} = f'(u) = f'(x + h)$$

$$= a_1 + 2a_2 \cdot h + 3a_3 \cdot h^2 + \dots;$$

erner

$$f''(x + h) = 2a_2 + 2 \cdot 3 \cdot a_3 \cdot h + \dots,$$

$$f'''(x + h) = 2 \cdot 3 \cdot a_3 + \dots \text{ usw.}$$

Setzt man überall $h = 0$, so wird

$$a_1 = f'(x); \quad a_2 = \frac{f''(x)}{2!}; \quad a_3 = \frac{f'''(x)}{3!} \dots;$$

folglich

$$f(x + h) = f(x) + f'(x) \cdot h + \frac{f''(x)}{2!} \cdot h^2 + \frac{f'''(x)}{3!} \cdot h^3 + \dots.$$

Diese letztere Reihe heißt die Taylorsche Reihe.

Beispiele: 1) Es sei $y = f(x) = e^x$; dann ist

$$f'(x) = f''(x) = f'''(x) = \dots = e^x;$$

folglich

$$f(0) = f'(0) = f''(0) = f'''(0) = \dots = 1;$$

so entsteht nach der Maclaurinschen Reihe

$$e^x = 1 + x + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} + \dots \text{ (entsprechend § 7).}$$

2) Es sei $y = \sin x$; dann ist

$$\begin{aligned} f'(x) &= \cos x; & f''(x) &= -\sin x; \\ f'''(x) &= -\cos x; & f^{IV}(x) &= \sin x \dots; \end{aligned}$$

hieraus folgt:

$$f(0) = 0; \quad f'(0) = 1; \quad f''(0) = 0; \quad f'''(0) = -1; \quad f^{IV}(0) = 0.$$

Also wird

$$\sin x = x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} - \frac{x^7}{7!} \pm \dots$$

Die Reihe konvergiert für jeden Wert von x .

3) Es sei $y = \cos x$; dann ist

$$\begin{aligned} f'(x) &= -\sin x; & f''(x) &= -\cos x; \\ f'''(x) &= \sin x; & f^{IV}(x) &= \cos x \dots; \end{aligned}$$

folglich

$$f(0) = 1; \quad f'(0) = 0; \quad f''(0) = -1; \quad f'''(0) = 0; \quad f^{IV}(0) = 1.$$

Also wird

$$\cos x = 1 - \frac{x^2}{2!} + \frac{x^4}{4!} - \frac{x^6}{6!} \pm \dots$$

Die Reihe konvergiert für jeden Wert von x .

4) Es sei $y = \ln(1+x)$; dann ist

$$\begin{aligned} f'(x) = \frac{1}{1+x}; \quad f''(x) &= \frac{d}{dx} \frac{1}{1+x} = \frac{d(1+x)^{-1}}{dx} = \frac{du^{-1}}{du} \cdot \frac{du}{dx} \\ &\quad \text{(wenn man } 1+x=u \text{ setzt)} \\ &= -1 \cdot u^{-2} = \frac{-1}{(1+x)^2}. \end{aligned}$$

Ebenso erhält man

$$f'''(x) = \frac{2}{(1+x)^3}; \quad f^{IV}(x) = \frac{-6}{(1+x)^4} \dots$$

Folglich wird

$$\begin{aligned} f(0) = \ln 1 &= 0; & f'(0) &= 1; & f''(0) &= -1; \\ f'''(0) &= 2; & f^{IV}(0) &= -3! \text{ usw.} \end{aligned}$$

Also entsteht

$$\ln(1+x) = x - \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{3} - \frac{x^4}{4} \pm \dots$$

Diese Reihe konvergiert, wenn $-1 < x < 1$ ist.

Man hätte die letzte Funktion auch nach der Taylorsche Reihe entwickeln können.

9. Maxima und Minima. Inflexionspunkte. Unbestimmte Ausdrücke.

1) Die Funktion $y = f(x)$ sei durch die Kurve in Fig. 7 dargestellt. Legt man in einem beliebigen Punkte P_1 die

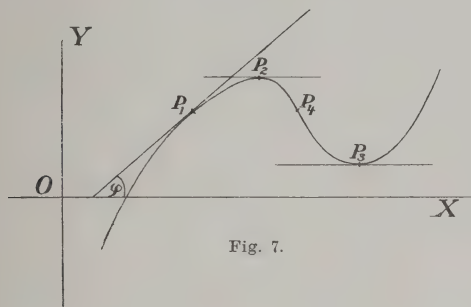


Fig. 7.

ingente an die Kurve, welche mit der positiven Seite der X-Achse den Winkel φ bildet, so ist nach § 2:

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{dy}{dx} = f'(x) = \lim \frac{f(x + \Delta x) - f(x)}{\Delta x}.$$

Bei P_2 hat die Kurve einen höchsten Punkt, ein Maximum, erreicht. Hier ist die Tangente der X-Achse parallel, sie bildet mit der X-Achse einen Winkel von 0° ; also wird hier $\operatorname{tg} \varphi = 0$. Dasselbe gilt für die Tangente im tiefsten Punkte P_3 , der ein Minimum der Kurve anzeigt. Die Kurve und damit auch die Funktion $y = f(x)$ hat folglich an den Stellen ein Maximum oder ein Minimum, wo $\operatorname{tg} \varphi$ oder der erste Differentialquotient gleich Null wird. Um zu entscheiden, ob an diesen Stellen eine oder das Andere eintritt, muß man den zweiten Differentialquotienten benutzen.

Da $f'(x) = \frac{df(x)}{dx} = \lim \frac{f(x + \Delta x) - f(x)}{\Delta x}$, so wird in derselben Weise

$$f''(x) = \frac{df'(x)}{dx} = \lim \frac{f'(x + \Delta x) - f'(x)}{\Delta x}.$$

Nun entsteht $f'(x + \Delta x)$ aus $f'(x)$, wenn man $(x + \Delta x)$ für x einsetzt, d. h.

$$f'(x + \Delta x) = \lim \frac{f(x + 2\Delta x) - f(x + \Delta x)}{\Delta x};$$

folglich

$$\begin{aligned} f''(x) &= \lim \frac{\frac{f(x + 2\Delta x) - f(x + \Delta x)}{\Delta x} - \frac{f(x + \Delta x) - f(x)}{\Delta x}}{\Delta x} \\ &= \lim \frac{f(x + 2\Delta x) - 2 \cdot f(x + \Delta x) + f(x)}{(\Delta x)^2}. \end{aligned}$$

Bei den beiden Kurven in Fig. 8a und 8b sei

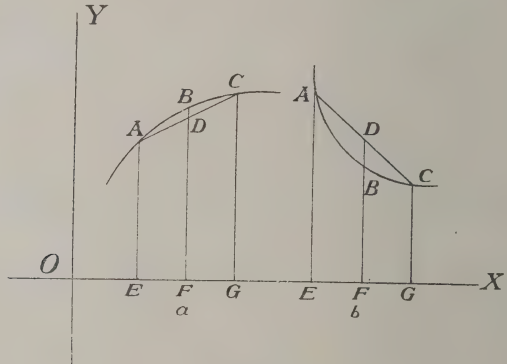


Fig. 8.

$$OE = x; \quad EF = FG = \Delta x,$$

so ist

$$AE = f(x); \quad BF = f(x + \Delta x); \quad CG = f(x + 2\Delta x).$$

Nun ist

$$DF = \frac{AE + CG}{2} = \frac{f(x) + f(x + 2\Delta x)}{2};$$

folglich

$$\begin{aligned} DF - BF &= \frac{f(x) + f(x + 2\Delta x)}{2} - f(x + \Delta x) \\ &= \frac{f(x + 2\Delta x) - 2 \cdot f(x + \Delta x) + f(x)}{2}. \end{aligned}$$

Die Differenz $DF - BF$ ändert das Vorzeichen nicht beim Multiplizieren mit 2 und beim Dividieren mit $(\Delta x)^2$ und auch nicht, wenn man nachher zum Grenzwert übergeht, d. h. wenn schließlich Δx unendlich klein wird. Durch diese Operationen erhält man aber den obigen Ausdruck für $f''(x)$. Somit muß das Vorzeichen des zweiten Differentialquotienten mit dem Vorzeichen der Differenz $DF - BF$ übereinstimmen. Bei einer konkaven Kurve (Fig. 8a) ist die Differenz negativ, bei einer konvexen (Fig. 8b) positiv. Wenn folglich der zweite Differentialquotient negativ ist, muß die Kurve konkav, wenn positiv ist, konvex sein.

Ein Maximum kann nur bei konkaver Krümmung, ein Minimum nur bei konvexer Krümmung eintreten (wobei die Krümmung von unten her zu betrachten ist). Somit ergibt sich folgende Regel zur Bestimmung eines Maximums oder Minimums:

Ein Maximum befindet sich da, wo der erste Differentialquotient $= 0$ und der zweite Differentialquotient negativ ist; ein Minimum ist da vorhanden, wo der erste Differentialquotient $= 0$ und der zweite positiv ist.

2) Wie verhält sich nun die Kurve an einer Stelle, wo der zweite Differentialquotient $= 0$ ist? Hier kann die Kurve entweder konkav noch konvex sein, sie muß vielmehr aus der konkaven in die konvexe Krümmung (oder umgekehrt) übergehen; an dieser Stelle befindet sich ein Inflexions- oder Wendepunkt (P_4 in Fig. 7). Also ergibt sich die weitere Regel:

Ein Inflexionspunkt liegt da, wo der zweite Differentialquotient $= 0$ wird.

Beispiel: Wo hat die Funktion $y = 3x^4 - 4x^3 - 12x^2$ ein Maximum, ein Minimum oder einen Inflexionspunkt?

Auflösung: Man erhält

$$\frac{dy}{dx} = 12x^3 - 12x^2 - 24x \quad \text{und}$$

$$\frac{d^2y}{dx^2} = 36x^2 - 24x - 24.$$

Setzt man den ersten Differentialquotienten $= 0$, so steht $x_1 = 0$; $x_2 = 2$; $x_3 = -1$.

Für $x_1 = 0$ wird $\frac{d^2y}{dx^2} = -24$;

für $x_2 = 2$ wird $\frac{d^2y}{dx^2} = 72$, und

für $x_3 = -1$ wird $\frac{d^2y}{dx^2} = 36$.

Folglich wird die Funktion bei den Punkten P_1 ein Maximum, bei P_2 ein Minimum, bei P_3 ein Minimum.

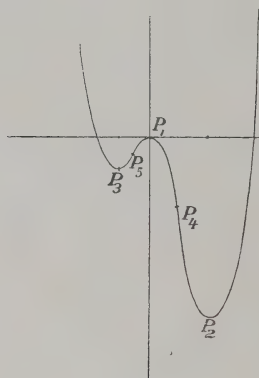


Fig. 9.

Setze ich $x = 0$, so erhält man den zweiten Differentialquotienten gleich Null, so entsteht

$$x_4 = \frac{1}{3} \cdot (1 + \sqrt{7}) \quad \text{und}$$

$$x_5 = \frac{1}{3} \cdot (1 - \sqrt{7}).$$

Die Punkte P_4 und P_5 sind Inflectionpunkte. Fig. 9 gibt ein Bild der Kurve.

wobei die Ordinaten auf ein Fünftel verkürzt sind.

3) Die Funktion $y = \frac{f(x)}{\varphi(x)}$ gehe für $x = a$ in den unbestimmten Ausdruck $\frac{0}{0}$ über, d. h. es sei $f(a) = 0$ und $\varphi(a) = 0$. Entwickelt man die Funktion $f(a + h)$ nach der Taylorreihe, so ergibt sich:

$$f(a + h) = f(a) + f'(a) \cdot h + \frac{f''(a)}{2!} \cdot h^2 + \frac{f'''(a)}{3!} \cdot h^3 + \dots$$

Ebenso

$$\varphi(a + h) = \varphi(a) + \varphi'(a) \cdot h + \frac{\varphi''(a)}{2!} \cdot h^2 + \frac{\varphi'''(a)}{3!} \cdot h^3 + \dots$$

Da nun $f(a) = \varphi(a) = 0$ ist, so wird

$$\frac{f(a + h)}{\varphi(a + h)} = \frac{f'(a) \cdot h + \frac{f''(a)}{2!} \cdot h^2 + \frac{f'''(a)}{3!} \cdot h^3 + \dots}{\varphi'(a) \cdot h + \frac{\varphi''(a)}{2!} \cdot h^2 + \frac{\varphi'''(a)}{3!} \cdot h^3 + \dots}$$

Wenn man nun durch h hebt und darauf h unendlich klein werden läßt, erhält man

$$\frac{f(a)}{\varphi(a)} = \frac{f'(a)}{\varphi'(a)}.$$

Hieraus ergibt sich die Regel zur Bestimmung des unbenannten Ausdrucks $\frac{0}{0}$:

Man sucht vom Zähler und vom Nenner der gegebenen Funktion den ersten Differentialquotienten, setzt $x = a$ ein und dividiert die erhaltenen Ausdrücke.

Sollte der neue Quotient wieder die Form $\frac{0}{0}$ haben, so behandelt man ihn ebenso wie die gegebene Funktion, d. h. man bildet die zweiten Differentialquotienten, setzt hierin $x = a$ und dividiert.

Auch folgende Überlegung führt zu demselben Resultat:

Es ist $f(a) = \lim_{\Delta a \rightarrow 0} f(a + \Delta a)$ und da $f(a) = 0$ ist, so wird

$$f(a) = \lim_{\Delta a \rightarrow 0} [f(a + \Delta a) - f(a)]; \text{ ebenso ist}$$

$$\varphi(a) = \lim_{\Delta a \rightarrow 0} [\varphi(a + \Delta a) - \varphi(a)].$$

folglich
$$\frac{f(a)}{\varphi(a)} = \lim_{\Delta a \rightarrow 0} \frac{f(a + \Delta a) - f(a)}{\varphi(a + \Delta a) - \varphi(a)},$$

wenn man Zähler und Nenner durch Δa dividiert:

$$\frac{f(a)}{\varphi(a)} = \lim_{\Delta a \rightarrow 0} \frac{\frac{f(a + \Delta a) - f(a)}{\Delta a}}{\frac{\varphi(a + \Delta a) - \varphi(a)}{\Delta a}}.$$

Im Grenzfalle wird der Zähler zu $f'(a)$, der Nenner zu $\varphi'(a)$; also

$$\frac{f(a)}{\varphi(a)} = \frac{f'(a)}{\varphi'(a)}.$$

Beispiel: Welchen Wert hat $y = \frac{x^5 - a^5}{x^2 - a^2}$ für $x = a$?

Auflösung: Es ist $f(x) = x^5 - a^5$, folglich

$$f'(x) = 5 \cdot x^4 \text{ und}$$

$$f'(a) = 5 \cdot a^4.$$

Ferner ist $\varphi(x) = x^2 - a^2$, folglich
 $\varphi'(x) = 2x$ und
 $\varphi'(a) = 2a$.

Also wird

$$\frac{f(a)}{\varphi(a)} = \frac{f'(a)}{\varphi'(a)} = \frac{5a^4}{2a} = \frac{5}{2} \cdot a^3.$$

§ 10. Das Integrieren. Unbestimmtes Integral.

Die Funktion $y = f(x)$ liefert durch Differenzieren

$$\frac{dy}{dx} = \frac{df(x)}{dx} = f'(x) \quad \text{oder} \quad dy = f'(x) \cdot dx.$$

Nehmen wir nun an, die abgeleitete Funktion $u = f'(x)$ gegeben, so besteht die Aufgabe des Integrierens darin, zugehörige ursprüngliche Funktion $y = f(x)$ zu finden. Es also jetzt $dy = f'(x) \cdot dx$ gegeben, so erhält man umgekehrt $y = f(x) = \int dy = \int f'(x) \cdot dx$ und liest:

$y = f(x)$ ist das Integral von dy oder von $f'(x) \cdot dx$.

Wenn z. B. $y = ax^2 + bx + c$ gegeben ist, so wird

$$\frac{dy}{dx} = f'(x) = 2ax + b.$$

Wäre nun umgekehrt $dy = f'(x) \cdot dx = (2ax + b) \cdot dx$ gegeben, so würde man als zugehörige ursprüngliche Funktion $y = \int (2ax + b) \cdot dx = ax^2 + bx + c$ finden. Differenzieren und Integrieren sind demnach umgekehrte Operationen, die sich gegenseitig aufheben. Es ist $y = \int dy = \int d \int y$, d. h. wenn man eine Funktion erst differenziert und das Resultat integriert oder umgekehrt, so bleibt sie unverändert.

Die Funktionen $u = f(x)$ und $v = f(x) + C$, die sich nur durch die Konstante C unterscheiden, liefern beide $du = f'(x) \cdot dx$ und $dv = f'(x) \cdot dx$. Durch Umkehrung erhalte ich für $\int f'(x) \cdot dx$ einmal $\int du = u$ und einmal $\int dv = v$, d. h. dasselbe Integral $\int f'(x) \cdot dx$ kann verschiedene Resultate u und v liefern, die

h durch die Größe C unterscheiden. Da C unendlich viele Werte haben kann, so gehören zu einer Funktion $f'(x)$ unendlich viele Integralfunktionen v , oder das Integral

$\int f'(x) \cdot dx$ ist noch ein unbestimmtes Integral.

Man fügt jedem unbestimmten Integral eine „Integrationskonstante“ bei, die in besonderen Fällen besonders bestimmt werden muß. Man erhält z. B.

$$\int n \cdot x^{n-1} \cdot dx = x^n + C; \text{ denn}$$

$$\frac{d(x^n + C)}{dx} = n \cdot x^{n-1} \quad \text{oder}$$

$$d(x^n + C) = n \cdot x^{n-1} \cdot dx \quad \text{und}$$

$$\int d(x^n + C) \quad \text{oder} \quad (x^n + C) = \int n \cdot x^{n-1} \cdot dx.$$

Aus den Regeln in § 3 ergibt sich durch Umkehrung:

1. Regel: Man integriert eine Summe, indem man die Summanden einzeln integriert; es ist

$$\int [f(x) + \varphi(x)] \cdot dx = \int f(x) \cdot dx + \int \varphi(x) \cdot dx.$$

2. Regel: Konstante Faktoren darf man vor das Integral-

zeichen setzen; es ist $\int a \cdot f(x) \cdot dx = a \cdot \int f(x) \cdot dx.$

Hat man $dy = x^m \cdot dx$, so ist auch durch Erweitern mit $(m+1)$:

$$dy = \frac{1}{m+1} \cdot (m+1) \cdot x^m \cdot dx.$$

Daraus ergibt sich $y = \int dy = \int x^m \cdot dx$

$$= \int \frac{1}{m+1} \cdot (m+1) \cdot x^m \cdot dx$$

$$= \frac{1}{m+1} \cdot \int (m+1) \cdot x^m \cdot dx$$

$$= \frac{x^{m+1}}{m+1} + C.$$

Ob das Resultat richtig ist, wird bestätigt, wenn man rückwärts differenziert. Somit folgt weiter die

3. Regel: Will man eine Potenz integrieren, so erweitert man mit einer Zahl, die um 1 größer ist als der Exponent der Potenz, und integriert dann.

Beispiel: Es sei $dy = (5x^2 - 3x + 4) \cdot dx$, so wird

$$\begin{aligned} y &= \int dy = \int (5x^2 - 3x + 4) \cdot dx \\ &= \int 5x^2 \cdot dx - \int 3x \cdot dx + \int 4 \cdot dx \\ &= \frac{5}{3} \int 3x^2 \cdot dx - \frac{3}{2} \cdot \int 2x \cdot dx + 4 \cdot \int dx \\ &= \frac{5}{3} \cdot x^3 - \frac{3}{2} \cdot x^2 + 4x + C. \end{aligned}$$

§ 11. Integrationsformeln.

Aus den durch Differenzieren in den §§ 2 bis 8 gegebenen Formeln ergeben sich durch Umkehrung folgende Integrationsformeln:

$$1) \quad dy = n \cdot x^{n-1} \cdot dx;$$

$$y = \int n \cdot x^{n-1} \cdot dx = x^n + C.$$

$$2) \quad dy = -n \cdot x^{-n-1} \cdot dx = -\frac{n}{x^{n+1}} \cdot dx;$$

$$y = \int -\frac{n}{x^{n+1}} \cdot dx = x^{-n} + C = \frac{1}{x^n} + C.$$

$$3) \quad dy = \frac{p}{q} \cdot x^{\frac{p}{q}-1} \cdot dx;$$

$$y = \int \frac{p}{q} \cdot x^{\frac{p}{q}-1} \cdot dx = x^{\frac{p}{q}} + C = \sqrt[q]{x^p} + C.$$

$$4) \quad dy = \cos x \cdot dx;$$

$$y = \int \cos x \cdot dx = \sin x + C.$$

$$5) \quad dy = -\sin x \cdot dx;$$

$$y = \int -\sin x \cdot dx = \cos x + C.$$

$$6) \, dy = (1 + \operatorname{tg}^2 x) \cdot dx = \frac{1}{\cos^2 x} \cdot dx;$$

$$y = \int (1 + \operatorname{tg}^2 x) \cdot dx = \int \frac{1}{\cos^2 x} \cdot dx = \operatorname{tg} x + C.$$

$$7) \, dy = -(1 + \operatorname{cotg}^2 x) \cdot dx = -\frac{1}{\sin^2 x} \cdot dx;$$

$$y = \int -(1 + \operatorname{cotg}^2 x) \cdot dx = \int -\frac{1}{\sin^2 x} \cdot dx = \operatorname{cotg} x + C.$$

$$8) \, dy = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} \cdot dx;$$

$$y = \int \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} \cdot dx = \arcsin x + C.$$

$$9) \, dy = -\frac{1}{\sqrt{1-x^2}} \cdot dx;$$

$$y = \int -\frac{1}{\sqrt{1-x^2}} \cdot dx = \arccos x + C.$$

Anmerkung: Es ist $\int \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} \cdot dx = -\int -\frac{1}{\sqrt{1-x^2}} \cdot dx$;
 glich, wenn man die Integrationskonstanten in 8) und 9)
 C und C_1 unterscheidet:

$$\arcsin x + C = -\arccos x + C_1 \quad \text{und}$$

$$\arcsin x + \arccos x = -C + C_1.$$

Es ist $\arcsin x + \arccos x = \frac{\pi}{2}$; denn der Sinus eines Winkels
 gleich dem Kosinus seines Komplements; $\sin \varphi = \cos \left(\frac{\pi}{2} - \varphi \right)$.
 glich müssen die Konstanten C und C_1 so gewählt werden,
 so $-C + C_1 = \frac{\pi}{2}$ ist.

$$10) \, dy = \frac{1}{1+x^2} \cdot dx;$$

$$y = \int \frac{1}{1+x^2} \cdot dx = \operatorname{arctg} x + C.$$

$$11) \, dy = -\frac{1}{1+x^2} \cdot dx;$$

$$y = \int -\frac{1}{1+x^2} \cdot dx = \operatorname{arccotg} x + C_1.$$

Anmerkung: Für 10) und 11) gilt dieselbe Bedingung v
für 8) und 9), daß $\operatorname{arctg} x + \operatorname{arccotg} x = \frac{\pi}{2}$; also au
— $C + C_1 = \frac{\pi}{2}$.

$$12) \quad dy = e^x \cdot dx;$$

$$y = \int e^x \cdot dx = e^x + C.$$

$$13) \quad dy = \ln a \cdot a^x \cdot dx;$$

$$y = \int \ln a \cdot a^x \cdot dx = a^x + C.$$

$$14) \quad dy = \frac{1}{x} \cdot dx;$$

$$y = \int \frac{1}{x} \cdot dx = \ln x + C.$$

$$15) \quad dy = \frac{1}{\ln a} \cdot \frac{1}{x} \cdot dx;$$

$$y = \int \frac{1}{\ln a} \cdot \frac{1}{x} \cdot dx = \log^a x + C.$$

Mit Hilfe dieser Formeln lassen sich eine ganze Reihe v
Integrationen ausführen. Formelsammlungen liefern weitere B
spiele. Manche Funktionen lassen sich allerdings gar nie
andere nur mit großen Schwierigkeiten integrieren.

§ 12. Quadratur einer Fläche. Bestimmtes Integral. Rektifikation einer Kurve. Kubatur eines Rotationskörpers

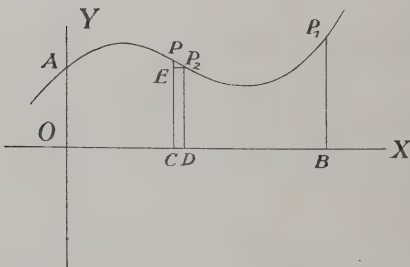


Fig. 10.

1) Die Funktion $y=f(x)$ sei durch eine Kurve d
gestellt (Fig. 10). Man z
schneide die Fläche OAP_1
durch unendlich viele, v
endlich nahe liegende
nien, welche der Y-Ach
parallel laufen, in unen
lich schmale Flächenstü
z. B. CDP_2P . Ein solc

Stück ist ein unendlich kleiner Zuwachs zu der Fläche APC . Bezeichnet man also $OAPC$ mit F , so ist $CDP_2P = dF$, h. gleich dem Differential von F . Da die Punkte P und P_2 unendlich nahe liegen, kann man CDP_2P als ein Rechteck ansehen mit der Grundlinie CD und der Höhe CP . Nun ist, wenn P ein beliebiger Punkt der Kurve ist, $OC = x$, folglich $CD = dx$; ferner ist $CP = y = f(x)$, folglich ist der Inhalt des Rechtecks $= y \cdot dx = f(x) \cdot dx$.

Also hat man jetzt

$$dF = f(x) \cdot dx.$$

Die ganze Fläche OAP_1B besteht aus unendlich vielen solchen Rechtecken. Durch Addition entsteht die Gesamtfläche F_{OAP_1B} . Andererseits ist $F = \int dF$; folglich erhält man auch $F = \int f(x) \cdot dx$.

Das Integral ist danach eine Summe aus unendlich vielen, unendlich kleinen Teilchen, und das Integralzeichen erklärt sich als ein in die Länge gezogenes Summenzeichen Σ .

Differentiieren heißt: Zerlegen in unendlich kleine Teile; integrieren heißt: Addieren von unendlich vielen, unendlich kleinen Teilen.

Gelingt es nun, die Integration der Funktion $f(x)$ auszuführen, so ist die Fläche F gefunden, d. h. die Quadratur der Fläche ausgeführt, bis auf eine Konstante C ; man muß noch schreiben:

$$\int f(x) \cdot dx = F + C.$$

2) Man erhält die Fläche OAP_1B , wenn man in der letzten Gleichung für x den Wert x_1 einsetzt, und die Fläche OAP_2D , wenn man für x den Wert x_2 einsetzt. Es ist

$$\left[\int f(x) \cdot dx \right]_{x=x_1} = F(x_1) + C \text{ und}$$

$$\left[\int f(x) \cdot dx \right]_{x=x_2} = F(x_2) + C.$$

Durch Subtrahieren fällt die Integrationskonstante fort und man erhält für das Flächenstück DP_2P_1B :

$$\left[\int f(x) \cdot dx \right]_{x=x_1} - \left[\int f(x) \cdot dx \right]_{x=x_2} = F(x_1) - F(x_2).$$

Man schreibt hierfür kurz:

$$F_{DP_2P_1B} = \int_{x_2}^{x_1} f(x) \cdot dx.$$

Das Integral ist jetzt ein bestimmtes Integral, genommen zwischen den Grenzen x_1 und x_2 . Fällt der Punkt P_2 mit O zusammen, so entsteht

$$F_{OAP_1B} = \int_0^{x_1} f(x) \cdot dx.$$

Regel: Man findet ein bestimmtes Integral, indem man in das unbestimmte Integral für die Veränderliche x erst die obere, dann die untere Grenze einsetzt und den zweiten Ausdruck vom ersten subtrahiert.

3) Bezeichnet man ein beliebiges Bogenstück AP (Fig. 10) mit s , so ist PP_2 ein unendlich kleiner Zuwachs von s , also gleich ds . In dem rechtwinkligen Dreieck PP_2E ist

$$PP_2^2 = PE^2 + P_2E^2 \text{ oder}$$

$$ds^2 = dy^2 + dx^2; \text{ folglich}$$

$$ds = \sqrt{dy^2 + dx^2}$$

$$= dx \cdot \sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2}.$$

$$\text{Also wird } s = \int ds = \int \sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2} \cdot dx.$$

Gelingt es also, diese Integration auszuführen, so ist damit die Länge eines Kurvenbogens bestimmt, also die Rektifikation der Kurve ausgeführt.

4) Die Kurve $y = f(x)$ (Fig. 10) rotiere um die X -Achse, es soll dann das Volumen des entstehenden Rotationskörpers bestimmt werden.

Denkt man den Körper durch unendlich viele, unendlich nahe liegende Ebenen, welche senkrecht zur X -Achse stehen, in unendlich viele, unendlich schmale Teile zerschnitten, so kann man wegen der unendlich kleinen Dicke jedes dieser Körperteilchen als Zylinder ansehen, dessen Höhe gleich dx , dessen Grundflächenradius gleich y , dessen Volumen also $y^2 \cdot \pi \cdot dx$ ist. Ein einzelner kleiner Zylinder ist ein unendlich kleiner Zuwachs zu einem Volumen V , also gleich dV ; folglich hat man

$$\begin{aligned} dV &= y^2 \cdot \pi \cdot dx \text{ und} \\ V &= \int dV = \int y^2 \cdot \pi \cdot dx \\ &= \int [f(x)]^2 \cdot dx. \end{aligned}$$

Man sieht wieder, daß Integrieren nichts anderes ist als Addieren von unendlich vielen, unendlich kleinen Größen.

Gelingt die letzte Integration, so ist damit das Volumen des Körpers gefunden, d. h. die Kubatur eines Rotationskörpers ausgeführt.

Beispiele:

1) Quadratur der Parabel.

Auflösung: Für jeden Punkt der Parabel gilt die Gleichung $y^2 = 2px$; folglich ist $y = \sqrt{2px} = \sqrt{2p} \cdot x^{\frac{1}{2}}$. Nun ist, wenn man die Fläche OAP_1 (Fig. 11) in unendlich schmale Rechtecke zertheilt:

$$\begin{aligned} dF &= y \cdot dx = \sqrt{2p} \cdot x^{\frac{1}{2}} \cdot dx; \\ \text{folglich } F &= \int \sqrt{2p} \cdot x^{\frac{1}{2}} \cdot dx \\ &= \frac{2}{3} \cdot \sqrt{2p} \cdot \int \frac{3}{2} \cdot x^{\frac{1}{2}} \cdot dx \\ &= \frac{2}{3} \cdot \sqrt{2p} \cdot x^{\frac{3}{2}} + C. \end{aligned}$$

Nimmt man das Integral zwischen den Grenzen $x = 0$ und $x = x_1$, so

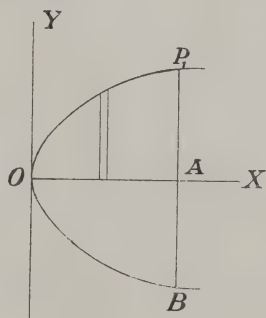


Fig. 11.

verschwindet die Integrationskonstante und man erhält das bestimmte Integral

$$\begin{aligned}
 F_{OAP} &= \int_0^{x_1} \sqrt{2p} \cdot x^{\frac{1}{2}} \cdot dx \\
 &= \left[\frac{2}{3} \sqrt{2p} \cdot x^{\frac{3}{2}} \right]_{x=x_1} - \left[\frac{2}{3} \cdot \sqrt{2p} \cdot x^{\frac{3}{2}} \right]_{x=0} \\
 &= \frac{2}{3} \sqrt{2p} \cdot x_1^{\frac{3}{2}} \\
 &= \frac{2}{3} \cdot \sqrt{2p} \cdot x_1 \cdot \sqrt{x_1} \\
 &= \frac{2}{3} \cdot x_1 \cdot \sqrt{2px_1} \\
 &= \frac{2}{3} \cdot x_1 \cdot y_1.
 \end{aligned}$$

Folglich wird die ganze Fläche $OBP_1 = \frac{4}{3} x_1 \cdot y_1$.

2) Quadratur der Fläche, welche ein Bogen der Sinuskurve mit der X-Achse bildet.

Auflösung: Es ist $y = \sin x$ (Fig. 12):

$$\begin{aligned}
 F &= \int y \cdot dx = \int_0^{\pi} \sin x \cdot dx = [-\cos x]_0^{\pi} \\
 &= [-\cos x]_{x=\pi}^0 - [-\cos x]_{x=0} \\
 &= 1 + 1 \\
 &= 2 \text{ Quadrat-Einheiten.}
 \end{aligned}$$

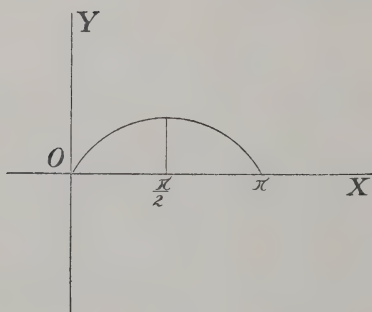


Fig. 12.

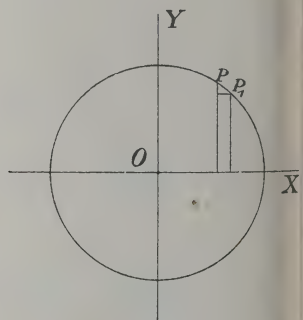


Fig. 13.

3) Rektifikation des Kreises.

Auflösung: Für jeden Punkt der Peripherie (Fig. 13) gilt die Gleichung

$$x^2 + y^2 = r^2; \text{ also } y = \sqrt{r^2 - x^2}.$$

Folglich $\frac{dy}{dx} = \frac{d(r^2 - x^2)^{\frac{1}{2}}}{dx}$; ich setze $u = r^2 - x^2$, so wird

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dx} &= \frac{d(u^{\frac{1}{2}})}{du} \cdot \frac{du}{dx} \\ &= \frac{1}{2} \cdot u^{-\frac{1}{2}} \cdot (-2x) \\ &= \frac{-x}{\sqrt{r^2 - x^2}}. \end{aligned}$$

Nach § 12, 3 ist ein Bogen $s = \int \sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2} \cdot dx$; also

$$s = \int \sqrt{1 + \frac{x^2}{r^2 - x^2}} \cdot dx.$$

Die Länge eines Quadranten wird

$$\begin{aligned} Q &= \int_0^r \sqrt{1 + \frac{x^2}{r^2 - x^2}} \cdot dx \\ &= \int_0^r \sqrt{\frac{r^2 - x^2 + x^2}{r^2 - x^2}} \cdot dx \\ &= \int_0^r \frac{r}{\sqrt{r^2 - x^2}} \cdot dx \\ &= r \cdot \int_0^r \frac{1}{r \cdot \sqrt{1 - \frac{x^2}{r^2}}} \cdot dx. \end{aligned}$$

Nun ist $d\left(\frac{x}{r}\right) = \frac{1}{r} \cdot dx$; folglich

$$Q = r \cdot \int_0^1 \frac{1}{\sqrt{1 - \left(\frac{x}{r}\right)^2}} \cdot d\left(\frac{x}{r}\right).$$

Nach § 11, 8 ist $\int \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} \cdot dx = \arcsin x + C$, folglich

$$\int \frac{1}{\sqrt{1-\left(\frac{x}{r}\right)^2}} \cdot dx = \arcsin \left(\frac{x}{r}\right) + C;$$

$$\text{also } Q = r \cdot \left[\arcsin \left(\frac{x}{r}\right) \right]_0^r$$

$$= r \cdot \left[\arcsin \frac{r}{r} - \arcsin \frac{0}{r} \right]$$

$$= r \cdot \arcsin 1$$

$$= r \cdot \frac{\pi}{2}.$$

Der Umfang des Kreises ist also $= 4 \cdot r \cdot \frac{\pi}{2} = 2r\pi$.

4) Kubatur eines Rotationsellipsoids.

Auflösung: Die Ellipse $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$ (Fig. 14) rotiere um die X-Achse. Ich zerschneide den Körper in unendlich viele unendlich schmale Zylinder mit dem Grundflächenradius $PC = y$ und der Höhe $DC = dx$; folglich ist der Inhalt eines Zylinders

$$dV = y^2 \cdot \pi \cdot dx \text{ und}$$

$$V = \int y^2 \cdot \pi \cdot dx = \int \frac{b^2}{a^2} (a^2 - x^2) \cdot \pi dx.$$

Nehme ich das Integral zwischen den Grenzen $x = 0$ und $x = a$, so wird das Volumen des halben Rotationskörpers

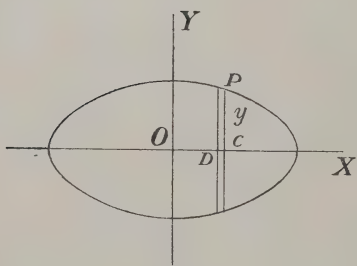


Fig. 14.

$$V = \int_0^a \frac{b^2}{a^2} (a^2 - x^2) \cdot \pi \cdot dx$$

$$= \pi \cdot \int_0^a \left(b^2 - \frac{b^2}{a^2} \cdot x^2 \right) \cdot dx$$

$$= \pi \cdot b^2 \cdot \int_0^a dx - \pi \cdot \frac{b^2}{a^2} \cdot \int_0^a x^2 \cdot dx$$

$$\begin{aligned}
 &= \pi \cdot b^2 \cdot a - \frac{\pi}{3} \cdot \frac{b^2}{a^2} \cdot a^3 \\
 &= \frac{2}{3} \cdot b^2 \cdot \pi \cdot a.
 \end{aligned}$$

Das Gesamtvolumen ist also $= \frac{4}{3} a b^2 \cdot \pi$.

13. Freier Fall und senkrechter Wurf. Schiefer Wurf.

1) Bei gleichförmiger Bewegung eines Körpers ist die Geschwindigkeit konstant gleich dem Quotienten aus Weg und Zeit: $v = \frac{s}{t}$. Bei ungleichförmiger Bewegung ist die Geschwindigkeit veränderlich und zwar abhängig von der Zeit, so eine Funktion der Zeit. Man spricht dann von der Geschwindigkeit des Körpers zu einer gewissen Zeit oder in einem gewissen Punkte seiner Bahn. Befindet sich ein Körper nach t Sekunden in einem Punkte P seiner Bahn und legt er nun in der Zeit Δt den Weg Δs zurück, so hat er während dieser Zeit die mittlere Geschwindigkeit $\frac{\Delta s}{\Delta t}$. Lasse ich Δt unendlich klein werden, so wird auch Δs unendlich klein; der unendliche Zuwachs Δs und Δt wird zum unendlich kleinen Zuwachs oder zum Differential des Weges und der Zeit ds und dt , und für die Geschwindigkeit im Punkte P erhält man die Gleichung:

$$v = \lim \frac{\Delta s}{\Delta t} = \frac{ds}{dt},$$

h. die Geschwindigkeit ist gleich dem Differentialquotienten des Weges nach der Zeit.

Die Geschwindigkeitsänderung wird durch eine Beschleunigung γ hervorgerufen, welche positiv oder negativ, konstant oder veränderlich sein kann. Unter der Beschleunigung versteht man den in der Zeiteinheit erlangten Zuwachs an Geschwindigkeit. Hat die Geschwindigkeit v in der Zeit Δt den Zuwachs Δv erfahren, so wird die mittlere Beschleunigung $\gamma = \frac{\Delta v}{\Delta t}$. Läßt man zum Grenzwert über, so entsteht

$$\gamma = \lim \frac{\Delta v}{\Delta t} = \frac{dv}{dt},$$

d. h. die Beschleunigung ist gleich dem Differentialquotient der Geschwindigkeit nach der Zeit.

Nun war $v = \frac{ds}{dt}$, folglich ist auch

$$\gamma = \frac{d\left(\frac{ds}{dt}\right)}{dt} = \frac{d^2s}{dt^2},$$

d. h. die Beschleunigung ist auch gleich dem zweiten Differentialquotienten des Weges nach der Zeit.

Beim freien Fall ist die Beschleunigung gleich einer konstanten Größe g , folglich hat man

$$g = \frac{dv}{dt};$$

$$dv = g \cdot dt;$$

$$v = \int dv = \int g \cdot dt = g \cdot t + C.$$

Für $t = 0$ entsteht $v_0 = C$, d. h. die Integrationskonstante ist gleich der Anfangsgeschwindigkeit v_0 .

Ferner war

$$v = \frac{ds}{dt}, \text{ also}$$

$$ds = v \cdot dt = (g \cdot t + C) dt;$$

$$\begin{aligned} \text{folglich } s &= \int (gt + C) \cdot dt = \int gt \cdot dt + \int C \cdot dt \\ &= \frac{g}{2} \cdot t^2 + C \cdot t + C_1. \end{aligned}$$

Setze ich t wieder $= 0$, so wird $s_0 = C_1$, d. h. die Integrationskonstante C_1 bedeutet den Weg, den der Körper vor der zu untersuchenden Bewegung zurückgelegt hatte. Man erhält also die bekannten Formeln für den freien Fall: $v = g \cdot t$ und $s = \frac{g}{2} \cdot t^2$ und für den senkrechten Wurf (nach unten oder oben), wenn c die Anfangsgeschwindigkeit ist:

$$v = c \pm g \cdot t \text{ und } s = c \cdot t \pm \frac{g}{2} \cdot t^2.$$

2) Schiefer Wurf.

Die Anfangsgeschwindigkeit $OA = c$ (Fig. 15) bilde mit der X -Achse den Winkel φ ; sie wird zerlegt in

$$c_x = OB = c \cdot \cos \varphi \text{ und}$$

$$c_y = OC = c \cdot \sin \varphi.$$

Unter dem Einfluß der Schwerkraft ändert sich nur die senkrechte Komponente c_y , sie erleidet eine Beschleunigung, welche konstant gleich $-g$ ist. Die Beschleunigung in der Richtung der X -Achse ist $= 0$. Werden die in der Richtung der X - und Y -Achse zurückgelegten Wege mit x und y bezeichnet, so erhält man nach § 13, 1, wenn v_x und v_y die Geschwindigkeiten in der Richtung der X - und Y -Achse sind:

$$\frac{d^2 x}{dt^2} = \frac{dv_x}{dt} = 0 \text{ und}$$

$$\frac{d^2 y}{dt^2} = \frac{dv_y}{dt} = -g.$$

Hieraus ergibt sich

$$v_x = \text{const.} = c_x = c \cdot \cos \varphi \text{ und}$$

$$\begin{aligned} v_y &= \int -g \cdot dt = -gt + \text{const.} \\ &= -g \cdot t + c \cdot \sin \varphi. \end{aligned}$$

Die Integrationskonstanten sind also $c \cdot \cos \varphi$ und $c \cdot \sin \varphi$, wie sich ergibt, wenn man $t = 0$ nimmt.

Da ferner $v_x = \frac{dx}{dt}$ und $v_y = \frac{dy}{dt}$ ist, so entsteht weiter

$$dx = v_x \cdot dt \text{ und}$$

$$dy = v_y \cdot dt$$

$$= \int c \cdot \cos \varphi \cdot dt$$

$$= c \cdot \cos \varphi \cdot t + \text{const.};$$

$$dy = v_y \cdot dt,$$

$$= \int v_y \cdot dt$$

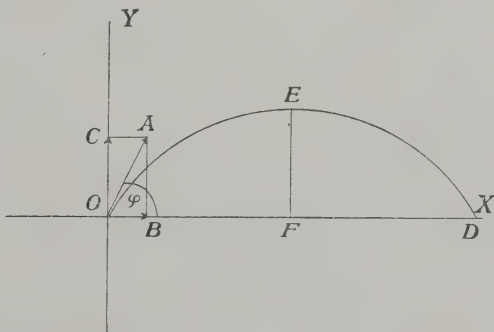


Fig. 15.

$$= \int (-g \cdot t + c \cdot \sin \varphi) \cdot dt$$

$$= -\frac{g}{2} \cdot t^2 + c \cdot \sin \varphi \cdot t + \text{const.}$$

Die Integrationskonstanten werden, wenn man $t = 0$ selbst $= 0$.

Man erhält also für den schiefen Wurf:

$$1) \ x = c \cdot \cos \varphi \cdot t \text{ und}$$

$$2) \ y = c \cdot \sin \varphi \cdot t - \frac{g}{2} \cdot t^2.$$

Die erste Gleichung liefert $t = \frac{x}{c \cdot \cos \varphi}$; durch Einsetzen in die zweite Gleichung entsteht

$$3) \ y = x \cdot \operatorname{tg} \varphi - \frac{g}{2} \cdot \frac{x^2}{c^2 \cdot \cos^2 \varphi}.$$

Dies ist die Gleichung einer Parabel.

Setzen wir in 2) $y = 0$, so erhalten wir die Wurfdauer

$T = \frac{2c \cdot \sin \varphi}{g}$, d. h. nach T Sekunden erreicht der Körper wieder die X-Achse in D . Wird dieser Wert für t in 1) gesetzt, so erhält man die Wurfweite

$$w = OD = \frac{2 \cdot c^2 \cdot \sin \varphi \cdot \cos \varphi}{g} = \frac{c^2 \cdot \sin 2\varphi}{g}.$$

Der Körper erreicht den höchsten Punkt der Bahn, wenn y ein Maximum, wenn $\frac{dy}{dt} = 0$ oder — was dasselbe ist, wenn $v_y = 0$ ist, d. h. wenn die senkrechte Geschwindigkeitskomponente $= 0$ ist. Es ist also dann

$$-g \cdot t + c \cdot \sin \varphi = 0, \text{ also}$$

$$T_1 = \frac{c \cdot \sin \varphi}{g},$$

$$\text{d. h. } T_1 = \frac{T}{2}.$$

Setzt man den Wert von T_1 für t in 1) und 2) ein, so entsteht:

$$OF = x_e = \frac{c^2 \sin \varphi \cdot \cos \varphi}{g} = \frac{w}{2}$$

und die Wurfhöhe

$$FE = y_e = \frac{c^2 \cdot \sin^2 \varphi}{g} - \frac{g}{2} \cdot \frac{c^2 \cdot \sin^2 \varphi}{g^2} = \frac{c^2 \cdot \sin^2 \varphi}{2g}.$$

THEORIA
DERIVATARUM ALTIORUM ORDINE

SCRIPSIT

GUSTAVUS STEINBRINK

DR. PHIL.

BEROLINI MDCCCLXXVI.

APUD S. CALVARY EJUSQUE SOCIUM.

VIRO ILLUSTRISSIMO, PRAECEPTORI CARISSIMO

GUILELMO KLEINSORGE,
SCHOLAE FRIDERICAE GUILIELMAE SEDINENSIS DIRECTORI

PIO GRATOQUE ANIMO

HUNC LIBELLUM DEDICAVIT

AUCTOR.

altioribus differentialibus functionum unius variabilis independenter exhibitat optime meritum esse Reinholdum Hoppeum, qui primus generalem illam excogitaverit*), supplementum autem haud mediocre huic theoriae praestitisse Oscarum Schloemilchium**). Ante Hoppeum enim cum ceteri, qui a derivatis exhibendis studerent, omnia fere ad singulas functiones referrent, in analysin combinatoriam colebant, quamquam generaliora in hac re spectant, quia in algorithmo inutili versabantur, ad ipsam theoriā instituendam profecerunt.

Hoppeus autem hanc formulam praeclaram invenit:

$$D_x^n f[\varphi(x)] = \sum_{k=1}^{k=n} \frac{1}{1.2\dots k} D_y^k f(y) \sum_{h=1}^{h=k} (-1)^{k+h} (k)_h y^{k-h} D_x^n y^h,$$

$$y = \varphi(x), \quad (k)_h = \frac{k(k-1)\dots(k-h+1)}{1.2\dots h},$$

docet, quemadmodum n -ta derivata functionis compositae $f[\varphi(x)]$ secundum x revocari possit ad derivatas ejusdem functionis secundum variabilem $y = \varphi(x)$. Eandem licet contrahere in:

$$D_x^n f[\varphi(x)] = \sum_{k=1}^{k=n} (n)_k \left[D_{\xi}^{n-k} \left(\frac{\varphi(x+\xi) - \varphi(x)}{\xi} \right)^k \right]_{(\xi=0)} D_y^k f(y).$$

Le Hoppeus profectus cujuslibet functionis compositae n -tam derivatam independenti expressione repraesentari posse demonstravit.

Schloemilchius deinde non solum elegantiores quasdam demonstrationes obtulit, sed etiam de commutatione variabilium formulas generales dedit. Ducto iudicat in theoria derivatarum quaerenda eaque inter se contraria: primis *functionibus compositis differentiandis*, deinde de *commutandis variabilibus*; illud a Hoppeo pertractatum esse, hoc a se ipso ad exitum adductum. Posito enim:

$$f(y) = f[\varphi(x)] = F(x)$$

*) R. Hoppe, Theorie der independenten Darstellung der höheren Differentialquotienten, — Cf. Crelle, vol. 33, pag. 78.

**) O. Schlömilch, zur Theorie der höheren Differentialquotienten, Sitzungsberichte der Gesellschaft der Wissenschaften zu Leipzig, 1857 (Zeitschrift für Math. und Phys. III, 1857).

utulari posse dicit, aut ut $D_x^n F(x)$ exprimatur per $D_y f(y)$, $D_y^2 f(y)$..., $f(y)$ exprimatur per $D_x F(x)$, $D_x^2 F(x)$, ...; illam esse differentiationem functionis $F(x)$ respectu x , hanc vero commutationem variabilium, quoniam loco $D_y^n f(y)$ etiam posuit $D_y^n F(x)$. Formularum autem, quas ad commutandas variables Schloemilchius proposuit, haec est prima, ex qua ceterae pendent:

$$D_y^n F(x) = \sum_{k=1}^{k=n} (n-1)_{k-1} \left[D_{\xi}^{n-k} \left(\frac{\xi}{\varphi(x+\xi) - \varphi(x)} \right)^n \right]_{(\xi=0)} D_x^k F(x).$$

Attamen cum diutius in eam rem animum intendissem, divisio illa in duas partes naturae quaestionis minus respondere mihi videbatur. Neque enim quidam, quominus eadem problemata ita interpretemur, ut in priore variables x et y videantur, in posteriore autem functio composita differentianda; quoniam primi debet $D_x^n f(y)$ per $D_y f(y)$, $D_y^2 f(y)$, ..., in hoc vero $D_y^n F[\psi(y)]$ per $D_x F(x)$, ..., denotante $\psi(y)$ functionem inversam functionis φ , ut sit $x = \psi(y)$, si ponimus

$$f(y) = F(x) = z,$$

problemata illa sic enuntiari possunt, ut exprimatur:

$$\text{I. } D_x^n z \text{ per } D_y z, D_y^2 z, \dots \quad \text{II. } D_y^n z \text{ per } D_x z, D_x^2 z, \dots,$$

unde apparet, utroque modo de variabilibus commutandis agi totamque derivationem in hoc uno problemate verti:

exprimere *ntam* derivatam functionis z secundum variabilem x per derivatas ejusdem functionis secundum alteram variabilem y , qualibet re z cum x conjunctam.

Jam perspicuum est, et Hoppei et Schloemilchii formulas re vera *ad quaestionem pertinere, diversis tamen modis eam persolvere*. Quod quidem patet, in formula Schloemilchii x cum y commutemus, qua transmutatione fit in $\psi(y)$; nihilo minus licebit, functionem arbitrariam z in utraque formula ponere. Habebimus

$$\text{I. sec. Hoppeum: } D_x^n z = \sum_{k=1}^{k=n} (n)_k \left[D_{\xi}^{n-k} \left(\frac{\varphi(x+\xi) - \varphi(x)}{\xi} \right)^k \right]_{(\xi=0)} D_y^k z.$$

$$\text{II. sec. Schloemilchium: } D_x^n z = \sum_{k=1}^{k=n} (n-1)_{k-1} \left[D_{\eta}^{n-k} \left(\frac{\eta}{\psi(y+\eta) - \psi(y)} \right)^n \right]_{(\eta=0)}$$

His vero formulis inter se comparatis suspicio est fore:

$$\frac{n}{k} \left[D_{\xi}^{n-k} \left(\frac{\varphi(x+\xi) - \varphi(x)}{\xi} \right)^k \right]_{(\xi=0)} = \left[D_{\eta}^{n-k} \left(\frac{\eta}{\psi(y+\eta) - \psi(y)} \right)^n \right]_{(\eta=0)}.$$

Haec relatio quamquam notabilis est nec levioris, ut ostendam, in theoria derivationis momenti, Schloemilchium tamen, cum apud eum non reperiatur, videtur lacuna in relatione videlicet, quam secutus est, impeditum. Itaque id fuit exordium operum mearum, ut relationem illam ipsam confirmarem, quo et Schloemilchii theorematis novam simul demonstrationem afferrem, et manifestius facerem, quod formulae Schloemilchii et Hoppei theorematum inter se congruerent; haec vero ut fieri possent, de potestatum differentialibus theorematum quaedam generalia ostenda esse cognovi.

Quibus factis, posteaquam quaestionem de variabilibus mutandis latiore dixi sensu concepi, ad cetera theorematum ipsaque fundamenta theoriae derivi progressus, cum nonnulla ibi simplicioribus modis ostendi posse animadversionibus, alia etiam ad ultiores quasdam disquisitiones me hortarentur, denique meum, ut totius theoriae synopsis conscriberem.

Itaque hac commentatione plurimas formularum ab Hoppeo Schloemilchiano sumptis complexus nonnullas etiam novas adjeci, imprimis vero id egi, ut argumentationes non modo simpliciores, verum etiam, quoad possem, generaliores introducerem. Omnia autem, quae ad priorum scripta attinent, annotationibus exposui.

ARGUMENTUM.

Praemonita de notis, de signo summatorio, de simplicissimis theorematibus circa differentiales altiores, de coefficientibus binomii.

PARS I: DE COMMUTATIONE VARIABILIVM.

Problema de variabilibus commutandis exponitur atque ad eruendos terminos in aequatione $D_x^n z = \sum u_k^n D_y^k z$ definiuntur, revocatur. Iisdem respondent termini reciproci v_k^n . (Cap. I.) — Terminum u_k^n , v_k^n propter definitionem relationis inter se, in generalibus satisfacere debent (cap. II), unde formae eorum simplicissimae determinantur (cap. III).

Deinde theorematum nonnulla circa derivatas potestatum demonstrantur (cap. IV). Hinc expressiones terminorum u_k^n , v_k^n supra inventae varie transformantur (cap. V).

Jam terminorum u_k^n , v_k^n casus quidam speciales tractantur (cap. VI). Denique methodus generalis terminos u_k^n , v_k^n exhibendi ostenditur duobusque modis, ad exitum adducitur (cap. VII).

PARS II: DE DERIVATIS ALTIORIBUS.

Posteaquam explicatum est, qua ratione fiat compositio functionum (cap. VII), methodus variabilium saepius repetita etiam derivatam functionis compositae in terminos exhiberi, id autem variis nonnunquam modis effici posse ostenditur (cap. VIII).

PARS III: EXEMPLA.

PRAEMONITA.

A. DE NOTIS, QUIBUS HAC COMMENTATIONE UTEMUR.

notabunt

x, y, ξ, η variables;

$f, F, G, \varphi, \psi, \chi, z$ functiones;

$a, b, c, t, \alpha, \beta, \gamma, \delta, \varepsilon, \mu, \nu, \rho, \sigma, \tau$ quantitates arbitrarias;

$h, k, l, m, n, p, q, r, s$ numeros integros;

i, e, π ea quae solent;

In logarithmum naturalem.

B. DE SIGNO SUMMATORIO.

A. DE SUMMIS SIMPLICIBUS.

In theoria derivatarum quo expeditius procedat calculus, signum summationis saepe usurpandum est. Denotabit igitur $\sum_{k=\alpha}^{k=\beta} f(k)$ aggregatum functionum $f(k)$ pro k omnibus deinceps numeris integris, qui conditioni $\alpha \leq k \leq \beta$ satisfaciunt. — Notandum est, hac definitione et eum casum comprehendi, quo α, β numeri fracti, et eum, quo $\beta < \alpha$, ubi summa necessario evanescit.

Vocabimus singulas quantitates $f(k)$ *membra* summae, $f(k)$ ipsam *membrum generale*, k *indicem*, α *limitem inferiorem*, β *superiorem*; eam denique partem intermediorum seriei, quae limitibus α, β includitur, *spatium* summae appellare. Quod quidem commentatione plerumque evenit, ut membrum generale pro omnibus k eisdem valoribus, qui spatium summae egrediuntur, sua sponte evanescat, quod omnino non opus est limites adscribere, dum statuamus, ut omissis limitibus spatium summae in infinitum utrimque sit extendendum.

Algorithmus signi summatorii paucis legibus continetur, quae tam f
lliguntur, ut satis sit brevi eas commemorasse. Valent igitur haec de sum
icibus:

$$\text{I. } \Sigma a f(k) = a \Sigma f(k)$$

$$\text{II. } \Sigma [f_1(k) + f_2(k) + \dots] = \Sigma f_1(k) + \Sigma f_2(k) + \dots$$

$$\text{III. } \sum_{k=\alpha}^{k=\beta} f(k) = \sum_{k=\alpha}^{k=r} f(k) + \sum_{k=r+1}^{k=\beta} f(k)$$

bi $\alpha < r < \beta$, designante r numerum integrum;

$$\text{III}^*. \sum_{k=\alpha}^{k=\beta} f(k) = \sum_{k=\alpha}^{k=\varrho} f(k) + \sum_{k=\varrho}^{k=\beta} f(k)$$

bi $\alpha < \varrho < \beta$, designante ϱ numerum fractum.

$$\text{IV. } \sum_{k=\alpha}^{k=\beta} f(k) = \sum_{k=\alpha \mp p}^{k=\beta \mp p} f(k \pm p)$$

$$\text{V. } \sum_{k=\alpha}^{k=\beta} f(k) = \sum_{k=p-\beta}^{k=p-\alpha} f(p-k)$$

$$\text{VI. } \sum_{k=\alpha}^{k=\beta} f(k) = \sum_{k=\frac{\alpha}{2}}^{\frac{\beta}{2}} f(2k) + \sum_{k=\frac{\alpha-1}{2}}^{\frac{\beta-1}{2}} f(2k+1).$$

B. DE SUMMIS DUPLICIBUS.

1. Si membrum generale functio unius indicis est, summam si
desse vidimus; sin ex duobus illud indicibus pendet, summa duplex emerg

Itaque nota $\sum_{h,k} f(h,k)$, si spatium in infinitum extenditur, designabit
um omnium quantitatum $f(h,k)$, substitutis pro h et k omnibus deinceps
tegris, ita ut quisque valor ipsius h cum quoque valore ipsius k combinet
patium summae finitum est, conditionibus quibusdam intercedentibus, quibus
 h, k satisfacere debeant, nota $\sum_{h,k} f(h,k)$ ex infinito illo membrorum numero
uandam repraesentabit.

Spatium finitum quale quantumve sit, rem geometricè intuendo p
erspicimus. Dato enim systemate coordinatarum rectangularum h, k insi
bi omnibus punctis, quorum coordinatae numeris integris exprimuntur, qua
tegra nominare brevitatis causa liceat, ita ut unicuique puncto integro m
uoddam $f(h,k)$ respondeat, manifestum est spatium summae esse partem
lani coordinatarum quacunque curva circumscriptam, summam autem ipsar
atum omnium membrorum, quae punctis integris aut intra spatium illud au
reuitu jacentibus respondeant.

Si membrum generale ita comparatum est, ut extra spatium sum
ponte evanescat, conditiones limitares adjicere non opus est.

Cum valor summae idem maneat, quoquo ordine membra summae com-
licebit primum, indice k constante, secundum indicem h solum summare,
secundum indicem k ; unde cognoscitur, summam duplicem etiam duabus
s summationibus effici posse, ita ut sit:

$$\sum_{h, k} f(h, k) = \sum_{k=\alpha}^{k=\beta} \sum_{h=\gamma_k}^{h=\delta_k} f(h, k).$$

Indice h procedentem appellabimus *priorem*, alteram *posteriorem*. Sed licet
s secundum k summare, postea secundum h ; idcirco habetur aequatio:

$$\sum_{k=\alpha}^{k=\beta} \sum_{h=\gamma_k}^{h=\delta_k} f(h, k) = \sum_{h=\gamma}^{h=\delta} \sum_{k=\alpha_h}^{k=\beta_h} f(h, k),$$

t, quemadmodum ordo summationum possit inverti. Valores autem limi-
 $\gamma_k, \delta_k; \gamma, \delta, \alpha_h, \beta_h$ e natura spatii sunt determinandi.

x. gr. spatium summae $\sum_{k=\alpha}^{k=\beta} \sum_{h=\gamma}^{h=\delta} f(h, k)$ est oblongum, cujus latera axibus

ob eamque rem habetur:

$$\sum_{k=\alpha}^{k=\beta} \sum_{h=\gamma}^{h=\delta} f(h, k) = \sum_{h=\gamma}^{h=\delta} \sum_{k=\alpha}^{k=\beta} f(h, k).$$

patium summae $\sum_{k=0}^{k=n} \sum_{h=0}^{h=k} f(h, k)$ est triangulum; idcirco habetur:

$$\sum_{k=0}^{k=n} \sum_{h=0}^{h=k} f(h, k) = \sum_{h=0}^{h=n} \sum_{k=h}^{k=n} f(h, k).$$

do obtinentur aequationes:

$$\sum_{k=0}^{k=n} \sum_{h=0}^{h=n-k} f(h, k) = \sum_{h=0}^{h=n} \sum_{k=0}^{k=n-h} f(h, k).$$

$$\sum_{k=0}^{k=n} \sum_{h=n-k}^{h=n} f(h, k) = \sum_{h=0}^{h=n} \sum_{k=n-h}^{k=n} f(h, k).$$

orro, si proponitur summa $\sum_{k=\alpha}^{k=\beta} \sum_{h=\gamma}^{h=\delta k + \varepsilon} f(h, k)$, ubi $\delta > 0$, spatium esse tra-
cile intelligitur, quo diviso in oblongum et triangulum, summa proposita
est numerus fractus, in hanc formam redigi potest:

$$\sum_{h=\gamma}^{h=\delta\alpha+\varepsilon} \sum_{k=\alpha}^{k=\beta} f(h, k) + \sum_{h=\delta\alpha+\varepsilon}^{h=\delta\beta+\varepsilon} \sum_{k=\frac{h-\varepsilon}{\delta}}^{k=\beta} f(h, k);$$

est numerus integer, in hanc:

$$\sum_{h=\gamma}^{h=\delta\alpha+\varepsilon-1} \sum_{k=\alpha}^{k=\beta} f(h, k) + \sum_{h=\delta\alpha+\varepsilon}^{h=\delta\beta+\varepsilon} \sum_{k=\frac{h-\varepsilon}{\delta}}^{k=\beta} f(h, k).$$

simili modo summa $\sum_{k=\alpha}^{k=\beta} \sum_{h=\delta k + \varepsilon}^{h=\gamma} f(h, k)$ transformari potest.

C. DE SUMMIS MULTIPLICIBUS.

Jam in promptu est, quomodo summa triplex, quadruplex, ... n -plex finienda. Erit igitur summa n -plex $\sum_{h_1, h_2, \dots, h_n} f(h_1, h_2, \dots, h_n)$ aggregatum omnium functionum f , quae existunt, si substituuntur pro indicibus h_1, h_2, \dots, h_n omnes variationes numerorum integrorum ad classem n , cum repetitione, quae conditionibus limitariis satisfaciant. Proposita summa triplice, spatium operationis geometricae facile ad volumen aliquo modo circumscriptum revocari potest.

Cum ordo summationis arbitrarius sit, licebit repraesentare summam n summis simplicibus secundum singulos deinceps indices h_1, h_2, \dots, h_n proce-
 $\sum \sum \dots \sum_{h_1} f(h_1, h_2, \dots, h_n)$, quas appellabimus a dextra ad laevam, id est a quo computandae sunt, primam, secundam, ... n -tam. Earum summarum limites, quos condiciones limitares suppeditant, tribuendi sunt. Ceterum unamquamque esse membrum generale summae insequentis nec pendere ex praecedentibus.

Notandum est, summam m -tam transformari posse ope formularum IV substituendo $\pm h_m \pm p$ loco indicis h_m , nec quidquam ob stare, quominus p pendeat ex indicibus insequentibus, ut sit: $p = \pm q \pm h_{m+1} \pm h_{m+2} \pm \dots \pm$
 (Annotatio 1.)

C. DE SIMPLICISSIMIS THEOREMATIS CIRCA DERIVATIONES ALTIORES.

Apud omnes fere auctores, qui calculum differentialem tradunt, haec conveniuntur:

$$\text{I. } \begin{cases} D^n x^a = a(a-1) \dots (a-n+1) x^{a-n} \\ D^n e^x = e^x \\ D^n \ln x = (-1)^{n-1} 1.2 \dots (n-1) x^{-n} \\ D^n \sin x = \sin \left(x + \frac{n\pi}{2} \right) \\ D^n \cos x = \cos \left(x + \frac{n\pi}{2} \right) \end{cases}$$

$$\text{II. } D^n [f(x) + g(x) + \dots] = D^n f(x) + D^n g(x) + \dots$$

$$\text{III. } D^n [f(x) \cdot g(x)] = \sum_{k=0}^{k=n} \binom{n}{k} D^k f(x) D^{n-k} g(x)$$

earum postrema formula Leibnitii vocari solet.

Differentiatio functionis compositae $f(y)$, ubi $y = g(x)$, casu simplicissimo $g(x)$ functionem primi gradus $ax + b$ designet, sine negotio perfici potest. Similiter $D_x^n f(ax + b) = a^n D_y^n f(y)$. — Inde facile deducitur relatio:

$$D_x^n f(x) = [D_\xi^n f(x + \xi)]_{(\xi=0)}.$$

D. DE COEFFICIENTIBUS BINOMII.

Coëfficientes binomii cum in theoria derivatarum frequentissime occurrant, brevi eorum denotatione opus est, sed etiam relationum, quae inter dant, meminisse oportet. Repraesentabimus igitur coëfficientem binomialis $\frac{1 \cdot 2 \dots (a-k+1)}{1 \cdot 2 \dots k}$ nota a_k vel $(a)_k$; uncas non adjiciemus, nisi discernendi causa erit. Pro $k=0$ coëfficientem binomialem $=1$, pro negativis autem k interpretabimur. — Facultas $1 \cdot 2 \dots k$ brevitatis causa characterem $k!$ designetur; pro $k=0$ erit $=1$.

Hae autem sunt relationes, ad quas saepe recurremus:

- I. $a_k = a_{n-k}$.
- II. $a_k + a_{k+1} = (a+1)_{k+1}$.
- III. $(-a)_k = (-1)^k (a+k-1)_k$.
- IV. $(-1)_k = (-1)^k$.
- V. $(-\frac{1}{2})_k = (-1)^k (2k)_k 2^{-2k}$.
- VI. $a_n a_k = a_k (a-k)_{n-k}$.
- VII. $\sum a_k = 2^n$.
- VIII. $\sum (-1)^k a_k = 0$, si $n > 0$, $=1$, si $n = 0$.
- IX. $\sum a_k b_{n-k} = (a+b)_n$.
- X. $\sum_{k=0}^{k=n} (-1)^k a_k = (-1)^n (a-1)_n$.
- XI. $\sum_{k=0}^{k=n} (a+k)_k = (a+n+1)_n$.
- XII. $\sum (-1)^k a_k (2k)_m = (-1)^n a_{m-n} 2^{2n-m}$.
- XIII. $\sum (-1)^k a_k (a+k)_m = (-1)^n a_{m-n}$.
- XIV. $\sum_{k=0}^{k=n} (a+k-1)_k (1+t)^k = a(a+n)_n \sum a_k \frac{t^k}{a+k}$.

Ex quibus I—VI ipsa definitione confirmantur; VII, VIII efficiuntur per $(1+1)^n$ et $(1-1)^n$; IX intelligitur sumendo n tam derivatam aequationem $(1+t)^a = (1+t)^{a+b}$, si ponitur denique $t=0$; X est casus specialis de IX, posito $b=-1$; XI sequitur ex X pro $a=-a-1$; XII prodit per differentiationem $(1-x^2)^n = \sum (-1)^k a_k x^{2k}$ ponitur $x=1-y$, potestatesque ipsae comparantur; XIII demonstratur sumendo m tam derivatam aequationis $t^a (1-t)^{-a} = t^a (1-t)^{a+k}$ et ponendo $t=1$; XIV denique efficitur evolvendo $(1+t)^k = (a+k-1)_k k_{k-h} = (a+k-1)_{k-h} (a+h-1)_h$, inversoque ordine sumitur formula XI.

PARS I. DE COMMUTATIONE VARIABILIIUM.

CAPUT I. QUO PROBLEMA EXPONITUR.

§ 1.

1. Denotante z functionem variabilis x , haec proponatur quaestio: exprimere n tam derivatam functionis z secundum variabilem x , $D_x^n z$ derivatas ejusdem functionis secundum alteram variabilem y , $D_y z$, $D_y^2 z$, $D_y^n z$, intercedente inter variables x, y hac aequatione:

$$\chi(x, y) = 0,$$

quae etiam formis:

$$y = \varphi(x) \quad \text{vel} \quad x = \psi(y)$$

repraesentetur.

Inter relationem variables x, y jungentem licebit interpretari z vel ut functionem x , $F(x)$, vel ut functionem solius y , $f(y)$, vel etiam ut functionem utriusque variabilis, $G(x, y)$, quoniam $G(x, y)$ propter relationem $y = \varphi(x)$ etiam functionem x est.

Identidem differentiando adipiscimur deinceps:

$$D_x z = \frac{dy}{dx} D_y z,$$

$$D_x^2 z = \frac{d^2 y}{dx^2} D_y z + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2 D_y^2 z,$$

$$D_x^3 z = \frac{d^3 y}{dx^3} D_y z + 3 \frac{dy}{dx} \frac{d^2 y}{dx^2} D_y^2 z + \left(\frac{dy}{dx}\right)^3 D_y^3 z$$

a porro. Sed qua regula eae expressiones procedant, hac via frustra perscrutari. Id quidem jam perspicuum est, n tam derivatam, siquidem illa via perscrutari hanc formam induere:

$$D_x^n z = \sum_{k=1}^{k=n} u_k^n D_y^k z,$$

terminus u_k^n tantummodo e relatione variables x, y jungente pendeat, nec
sa z , id est, ex indole functionis F vel f vel G .

2. Summa igitur hujus quaestionis illuc pertinet, ut termini u_k^n forma
investigetur. Ex qua investigatione, quocunque modo instituta, necessario
semper termini u_k^n valorem prodire hoc modo intelligitur.

Fingamus altera quadam methodo perventum esse ad: $D_x^n z = \sum w_k^n$
t pro qualibet functione z esse debeat:

$$\sum u_k^n D_y^k z = \sum w_k^n D_y^k z.$$

ero fieri non potest nisi u_k^n et w_k^n inter se congruentibus, nam posito z
tur:

$$\sum u_k^n t^k = \sum w_k^n t^k$$

quolibet valore ipsius t , ergo debet esse: $u_k^n = w_k^n$, cum u_k^n et w_k^n ex t
eant.

Simili modo etiam hoc theorema, quod paulo latius patet, confirmatur:

Denotantibus z, A_k, B_k functiones variabilis x ad libidinem sume
modo ne pendeant A_k, B_k ex indole functionis z , aequatio:

$$\sum A_k D_x^k z = \sum B_k D_x^k z$$

pro qualibet functione z non potest valere nisi $A_k = B_k$.

3. Appelletur n ordo termini u_k^n , k index ejus; ii autem termini u_k^n
sis relationibus ipsarum x, y respondent, hac denotatione si opus est d
ur:

$$u_k^n \{ \chi(x, y) = 0 \},$$

quod eodem pertinet,

$$u_k^n \{ y = \varphi(x) \}, \text{ vel etiam } u_k^n \{ x = \psi(y) \}.$$

Qua denotatione terminus u_k^n ut functio unius variabilis omnino vid
itur.

Pro $k=1$ et $k=n$ valor termini u_k^n illico proferri potest; nam e de
ationum, quas supra explicare coepimus, cognoscitur esse generaliter:

$$u_1^n = \frac{d^n y}{d x^n},$$

$$u_n^n = \left(\frac{d y}{d x} \right)^n.$$

In formulis posteris ne opus sit limites semper adscribere, ponamus: t
 u_k^n evanescere, simulatque index aut minor fiat unitate aut major ordin
 $n=1$ putandum esse apparet.

§ 2.

1. Si in formula $D_x^n z = \sum u_k^n D_y^k z$ variables x, y inter se commutabiles sunt:

*)
$$D_y^n z = \sum v_k^n D_x^k z,$$
 constante videlicet v_k^n eam expressionem, in quam variabilibus commutatis ab u_k^n generalis termini u_k^n . Erit igitur:

*)
$$v_1^n = \frac{d^n x}{d y^n},$$

*)
$$v_n^n = \left(\frac{dx}{dy} \right)^n.$$

2. Dato quodam termino u_k^n , eum terminum v_k^n , in quo eadem n $y) = 0$ valet, *reciprocum* illius vocabimus. Item cuivis termino v_k^n respondens reciprocus u_k^n .

Binorum reciprocorum alter si datur, alterum commutando x, y statim posse ex ipsa quidem definitione apparet; nec tamen obliviscendum est, idem in conditione fieri, ut expressio data generalis sit valorque specialis functionum eam introiverit.

3. Porro, si datur terminus $u_k^n \{ \chi(x, y) = 0 \}$, eum terminum u_k^n , in quo inversa $\chi(y, x) = 0$ intercedit, illius *inversum* appellemus. Sed perspicuum est, terminum u_k^n reciprocum atque inversum inter se re vera congruere, litteris tantum differre.

Denique, si a termino quodam u_k^n profecti eum terminum v_k^n fingamus, in quo χ inversa sit, ad novam expressionem non pervenimus, sed litteras eandem habebimus.

Ex. gr. sit $y = e^x$; habebitur:

$$u_1^n \{ y = e^x \} = e^x = y,$$

e terminus reciprocus:

$$v_1^n \{ y = e^x \} = D^n \ln y = (-1)^{n-1} (n-1)! y^{-n};$$

terminus inversus autem erit:

$$u_1^n \{ y = \ln x \} = (-1)^{n-1} (n-1)! x^{-n}.$$

(Annotatio 2.)

CAPUT II.

RELATIONIBUS NONNULLIS GENERALIBUS, QUIBUS TERMI-
 u_k^n, v_k^n SATISFACIUNT.

§ 3.

Ex ipsa definitione proprietates quaedam terminorum u_k^n, v_k^n sequuntur, se ad posteras disquisitiones utile est.

Posito deinceps $z = y^t, = x^t, = e^{ty}, = e^{tx}$, e formula principali $D_y^k z$ has relationes ducimus:

$$y^{-t} D_x^n y^t = \sum u_k^n t(t-1) \dots (t-k+1) y^{-k}.$$

$$t(t-1) \dots (t-n+1) x^{t-n} = \sum u_k^n D_y^k x^t.$$

$$e^{-ty} D_x^n e^{ty} = \sum u_k^n t^k.$$

$$t^n e^{tx} = \sum u_k^n D_y^k e^{tx}.$$

Posito porro $z = \cos ty, = \sin ty$, fit:

$$D_x^n \cos ty = \cos ty \sum (-1)^k u_{2k}^n t^{2k} - \sin ty \sum (-1)^k u_{2k+1}^n t^{2k+1},$$

$$D_x^n \sin ty = \sin ty \sum (-1)^k u_{2k}^n t^{2k} + \cos ty \sum (-1)^k u_{2k+1}^n t^{2k+1},$$

quibus concluditur:

$$\sum (-1)^k u_{2k}^n t^{2k} = \cos ty D_x^n \cos ty + \sin ty D_x^n \sin ty.$$

$$\sum (-1)^k u_{2k+1}^n t^{2k+1} = \cos ty D_x^n \sin ty - \sin ty D_x^n \cos ty.$$

§ 4.

1. Loco functionis z , cum prorsus arbitraria sit, etiam valorem $D_x^m z$ re licet. Quo facto existit aequatio:

$$D_x^{n+m} z = \sum_h u_h^n D_y^h D_x^m z = \sum_h u_h^n D_y^h \sum_q u_q^m D_y^q z,$$

ope formulae Leibnitii:

$$D_x^{n+m} z = \sum_{h, q, p} h_p u_h^n D_y^{q+p} z D_y^{h-p} u_q^m.$$

si comparamus cum hac:

$$D_x^{n+m} z = \sum_k u_k^{n+m} D_y^k z,$$

stituto in illa $q = k - p$, cum coëfficientes derivatarum ejusdem ordinis, ut § 1 sub 2 docuimus, inter se distare possint, habemus:

$$u_k^{n+m} = \sum_{h, p} h_p u_h^n D_y^{h-p} u_{k-p}^m.$$

Ex hac formula, si facimus $m = 1$, quare summam indice p procedentem membrum redigi videmus, sequitur:

$$u_k^{n+1} = \sum_h h_{k-1} u_h^n D_y^{h-k+1} \frac{dy}{dx},$$

re substituto $k+1$ pro k :

$$(12) \quad u_{k+1}^{n+1} = \sum_h h_k u_h^n D_y^{h-k} \frac{dy}{dx}.$$

Sin priusquam $m=1$ ponatur, numeros n et m inter se commutamus, ae indice h procedit, ad unum membrum, altera ad duo redigitur; ita a tionem pervenimus:

$$u_k^{n+1} = (D_y u_k^n + u_{k-1}^n) \frac{dy}{dx},$$

ae substituto $k+1$ loco k vel in formam:

$$(13) \quad u_{k+1}^{n+1} = u_k^n \frac{dy}{dx} + D_x u_{k+1}^n$$

in hanc:

$$(14) \quad u_{k+1}^{n+1} \frac{dx}{dy} = u_k^n + D_y u_{k+1}^n$$

ligi potest. Easdem etiam differentiando (1) aut secundum x , aut secundum y monstrare poteramus.

Praeterea comparatis (12) et (13) cognoscitur esse etiam:

$$(15) \quad D_x u_{k+1}^n = \sum_{h=k+1}^{h=n} h_k u_h^n D_y^{h-k} \frac{dy}{dx}.$$

Jam revertamur ad f. (10), ut alteram inde viam ineamus; evolvatur $D_x^m z$ ope non formulae (1), ut supra; sed formulae (1*). Hac via nanciscimur:

$$D_x^{n+m} z = \sum_h u_h^n \sum_q v_q^h D_x^{m+q} z,$$

le ope theorematis § 1 demonstrati colligimus:

$$(16) \quad \sum_h u_h^n v_q^h = 0, \text{ si } q \leq n; = 1, \text{ si } q = n.$$

2. Formulae quae praecedunt cum e substitutione facta $z = D_x^m z$ erint, restat ut inquiratur, quid eveniat substituendo $z = D_y^m z$.

Inde autem primum nascitur:

$$D_x^n D_y^m z = \sum_h u_h^n D_y^{m+h} z;$$

inde, evoluto $D_y^m z$ secundum f. (1*) sumtaque n ta ejus derivata secundum x :

$$\sum_h u_h^n D_y^{m+h} z = \sum_{q,p} n_p D_x^q z D_x^{n-p} v_q^m,$$

substituto $q-p$ loco q :

$$\sum_h u_h^n D_y^{m+h} z = \sum_{q,p} n_p D_x^q z D_x^{n-p} v_{q-p}^m.$$

Hinc duae viae patent, quarum altera est evolvendi $D_x^q z$ ope f. (1), altera evolvendi $D_y^{m+h} z$ ope f. (1*); utroque modo derivatae ejusdem ordinis erunt. Q. E. D.

Priore via, posito $h = k - m$, pervenimus ad:

$$u_{k-m}^n = \sum_{q,p} n_p u_k^q D_x^{n-p} v_{q-p}^m,$$

cognoscitur, summam illam duplicem evanescere quoties $m \geq k$. Posito m minus:

$$u_{k-1}^n = \sum_q n_{q-1} u_k^q D_x^{n-q+1} \frac{dx}{dy},$$

substituto $k+1$ loco k et $h+1$ loco q :

$$u_k^n = \sum_h n_h u_{k+1}^{h+1} D_x^{n-h} \frac{dx}{dy}.$$

Qua formula comparata cum (14) sequitur etiam:

$$D_y u_{k+1}^n = - \sum_{h=k}^{h=n-1} n_h u_{k+1}^{h+1} D_x^{n-h} \frac{dx}{dy}.$$

Via posteriore reperimus relationem:

$$\sum_h u_h^n v_q^{h+m} = \sum_p n_p D_x^{n-p} v_{q-p}^m,$$

formulam (16) ut casum specialem comprehendit. Ex eadem manat, si po-

$$\sum_h u_h^n v_q^{h+1} = n_{q-1} D_x^{n-q+1} \frac{dx}{dy}.$$

§ 5.

Ad relationem generalem terminos u_k^n , v_k^n jungentem hac quoque ra-

Revertamur ad f. (1): $D_x^n z = \sum u_k^n D_y^k z$ fingamusque ibi substitutos p
eps numeros 1, 2, ... n; prodibunt n aequationes, lineares respectu derivat
 $D_y^2 z, \dots D_y^n z$, quas tamquam incognitas licebit exprimere per $D_x z, D_x^2 z$
et id quidem videlicet aequatione hujus generis:

$$D_y^k z = \sum_{h=1}^{h=n} w_h^k D_x^h z.$$

um e f. (1*) sciamus esse:

$$D_y^k z = \sum v_h^k D_x^h z,$$

m w_h^k congruere necesse est, ita ut terminum v_h^k per terminos reciproco
um habeamus.

Quae ut perficiantur, ad theoriā *determinantium* recurrere opus est. l
nus igitur hoc determinans:

$$U^n = \begin{vmatrix} u_1^1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ u_1^2 & u_2^2 & 0 & \dots & 0 \\ u_1^3 & u_2^3 & u_3^3 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ u_1^n & u_2^n & u_3^n & \dots & u_n^n \end{vmatrix};$$

rtiale autem determinans $(n-1)$ ti gradus, in quod abit U^n omissis h to vers
lumna, nota

$$(23) \quad U_{h,k}^n$$

signetur. (Liceat brevitatis causa series horizontales determinantis vocare
rticales autem *columnas*.)

Valorem determinantis U^n apparet e f. (3) esse:

$$(24) \quad U^n = \left(\frac{dy}{dx} \right)^{\frac{n(n+1)}{2}}.$$

sa autem $D_y^k z$ hac formula exhibetur:

$$(25) \quad D_y^k z = \frac{(-1)^k}{U^n} \sum_{h=1}^{h=n} (-1)^h U_{h,k}^n D_x^h z;$$

go debet esse:

$$(26) \quad v_h^k = \frac{(-1)^{k+h}}{U^n} U_{h,k}^n.$$

Haec relatio docet $U_{h,k}^n$ evanescere pro h superante k ; id quod et
a theoria determinantium statim cognoscitur. Porro videmus $v_h^k U^n$ esse
ntem termini u_k^h in evolvendo determinante U^n ob eamque rem secundum
m theorema haberi:

$$\sum u_k^h v_q^k = 0, \text{ si } q \geq h; = 1, \text{ si } q = h,$$

ae relationes cum superioribus (16) omnino consentiunt.

§ 6.

Omnes formulae hoc capite demonstratae ejusmodi transformationem pat
 x pro y et y pro x scribatur, qua commutatione termini u_k^n, v_k^n in reci
eterminantia autem $U^n, U_{h,k}^n$ in $V^n, V_{h,k}^n$ abeunt, quae quid significant non
explicare.

Sic unicuique formulae respondet altera, quae brevitatis causa illius rec
etur atque citandi causa asterisco adjecto (*) denotetur. — Eodem den
lo etiam in posteris formulis semper utemur.

(Annotatio 3.)

CAPUT III.

DE FORMIS SIMPLICISSIMIS TERMINORUM u_k^n, v_k^n .

§ 7.

1. E formula (6):

$$e^{-ty} D_x^n e^{ty} = \sum u_k^n t^k$$

mplo hanc formam termini u_k^n haurimus:

$$u_k^n = \frac{1}{k!} [D_t^k (e^{-ty} D_x^n e^{ty})]_{(t=0)},$$

$$u_k^n = \frac{1}{k!} [D_t^k D_x^n e^{t(y-\gamma)}]_{(t=0, \gamma=y)},$$

introducitur denotatio:

$$Y = \varphi(x + \xi) - \varphi(x)$$

et ejus reciproca:

$$X = \psi(y + \eta) - \psi(y),$$

$$u_k^n = \frac{1}{k!} [D_t^k D_\xi^n e^{tY}]_{(t=0, \xi=0)}.$$

Substituendo t loco t nanciscimur:

$$u_k^n = \frac{1}{k! i^k} [D_t^k D_\xi^n (\cos t Y + i \sin t Y)]_{(t=0, \xi=0)}$$

colligitur esse:

$$\begin{cases} u_{2k}^n = \frac{(-1)^k}{(2k)!} [D_t^{2k} D_\xi^n \cos t Y]_{(t=0, \xi=0)} \\ u_{2k+1}^n = \frac{(-1)^k}{(2k+1)!} [D_t^{2k+1} D_\xi^n \sin t Y]_{(t=0, \xi=0)} \end{cases}$$

etiam e formulis (8), (9) effici poterant.

2. Differentiatione secundum variabilem t peracta e formulis (27), (28), expressiones emergunt, quae sunt:

$$u_k^n = \frac{(-1)^k y^k}{k!} \sum (-1)^h k_h y^{-h} D_x^n y^h.$$

$$u_k^n = \frac{1}{k!} [D_x^n (y - \gamma)^k]_{(\gamma=y)}.$$

$$u_k^n = \frac{1}{k!} [D_\xi^n Y^k]_{(\xi=0)}.$$

Quarum postrema ultra transformari potest, si hanc denotationem in calculamus:

$$\Phi = \frac{\varphi(x + \xi) - \varphi(x)}{\xi}$$

et ejus reciprocam:

$$\Psi = \frac{\psi(y + \eta) - \psi(y)}{\eta};$$

nam:

$$D_\xi^n Y^k = D_\xi^n (\xi \Phi)^k = \sum n_h D_\xi^h \xi^k D_\xi^{n-h} \Phi^k$$

evanescente ξ :

$$[D_\xi^n Y^k]_{(\xi=0)} = n_k k! [D_\xi^{n-k} \Phi^k]_{(\xi=0)},$$

relatio semper locum habet, dum ne derivatae quantitatum Φ^k evanescenti ξ in infinitum crescant; sed constat id non posse accidere, nisi functione $\varphi(x)$ ipsa, desinat esse finita, continua, monodroma. Simul intelligitur

$$(37) \quad [D_{\xi}^n Y^k]_{(\xi=0)} = 0,$$

k superet n . Denique adhibita f. (34) obtinemus:

$$(38) \quad u_k^n = n_k [D_{\xi}^{n-k} \Phi^k]_{(\xi=0)}.$$

3. Ex omnibus formulis, quas modo demonstravimus, manabunt res loco $u, x, y, \xi, \eta, \varphi, Y, \Phi$ substituuntur: $v, y, x, \eta, \xi, \psi, X, \Psi$.

§ 8.

1. Hactenus ipsorum tantum u_k^n, v_k^n expressiones conquisivimus, nec formulis ipsis, quibus commutatio variabilium perficitur, disseruimus. Quae adducendis illis expressionibus in aequationem generalem $D_x^n z = \sum u_k^n D_y^k z$ f. (34) substituuntur, ita ut sit:

$$(39) \quad D_x^n z = \sum_{k=1}^{k=n} \frac{1}{k!} [D_t^k D_{\xi}^n e^{tY}]_{(t=0, \xi=0)} D_y^k z.$$

$$(40) \quad D_x^n z = \sum n_k [D_{\xi}^{n-k} \Phi^k]_{(\xi=0)} D_y^k z.$$

$$(41) \quad D_x^n z = \sum \frac{1}{k!} [D_{\xi}^n Y^k]_{(\xi=0)} D_y^k z.$$

$$(42) \quad D_x^n z = \sum_{k=1}^{k=n} \frac{(-1)^k y^k}{k!} D_y^k z \sum (-1)^h k_h y^{-h} D_x^n y^h.$$

2. Notandum est formulam (42) invertendo ordine summarum transse in:

$$D_x^n z = \sum_{h=1}^{h=n} \frac{(-1)^h y^{-h}}{h!} D_x^n y^h \sum_{k=h}^{k=n} \frac{(-1)^k y^k}{(k-h)!} D_y^k z,$$

substituto $k+h$ loco k :

$$(43) \quad D_x^n z = \sum_{h=1}^{h=n} \frac{1}{h!} D_x^n y^h \sum_{k=0}^{k=n-h} \frac{(-1)^k y^k}{k!} D_y^{h+k} z.$$

Apparet hanc formam ad ejusmodi quaestionem aptam esse, ubi ipsi speciales tribuantur, relatio autem variabilium x, y generalis maneat.

(Annotatio 4.)

CAPUT IV.

THEOREMATA GENERALIA CIRCA DERIVATAS POTESTATUM

§ 9.

In formulis, quas capite III exposuimus, derivatas potestatum saepe occurrunt, in quibus cum singulares nonnullae proprietates insint, hoc capite eas tractabimus.

1. E f. (43) trahimus substituendo $z = y^a$:

$$D_x^n y^a = y^a \sum_{h=1}^{h=n} y^{-h} D_x^n y^h \sum_{k=0}^{k=n-h} (-1)^k a_{h+k} (h+k)_h,$$

ope formularum binomialium VI et X:

$$D_x^n y^a = (-1)^n y^a \sum_{h=1}^{h=n} (-1)^h a_h (a-h-1)_{n-h} y^{-h} D_x^n y^h,$$

in hanc quoque facile convertimus:

$$D_x^n y^a = (-1)^n a (a-1)_n y^a \sum \frac{(-1)^h n_h}{a-h} y^{-h} D_x^n y^h.$$

Haec formula docet: *ntam* derivatam cujuslibet potestatis functionis $y = q$ posse ad *ntas* derivatas potestatum $y, y^2, y^3, \dots y^n$.

Scribendo $-a$ loco a mutamus f. (44) in hanc:

$$D_x^n y^{-a} = a(a+n)_n y^{-a} \sum \frac{(-1)^h n_h}{a+h} y^{-h} D_x^n y^h.$$

Porro, cum loco $D_x^n y^a$, si $n > 0$, liceat scribere $D_x^n (y^a - 1)$, in f. (44) *a* emergit logarithmus, ita ut habeatur:

$$D_x^n \ln y = \sum_{h=1}^{h=n} (-1)^{h+1} \frac{n_h}{h} y^{-h} D_x^n y^h.$$

2. F. (45), si pro a ponitur numerus integer positivus m , est casus speculae generalioris, quam hoc modo obtinemus. Designet $\varepsilon^{(k)}$ coefficientis t^k in evolvenda summa:

$$S = \sum_h (-1)^h q_h \frac{(1-t)^{p+h}}{p+h}.$$

cum liceat hoc modo transformare:

$$S = \sum_h \frac{(-1)^h q_h}{p+h} \sum_k (-1)^k (p+h)_k t^k = \sum_k (-1)^k t^k \sum_h (-1)^h q_h \frac{(p+h)_k}{p+h},$$

intelligitur ope f. bin. XIV esse:

$$\varepsilon^{(0)} = \frac{1}{p(p+q)_q};$$

pro $k > 0$, ope f. bin. XIII:

$$\varepsilon^{(k)} = \frac{(-1)^k}{k} \sum (-1)^h q_h (p+h-1)_{k-1} = \frac{(-1)^{q+k}}{k} (p-1)_{k-q-1},$$

habeatur, substituto k loco $k-q-1$:

$$S = \frac{1}{p(p+q)_q} + \sum (-1)^{k+1} (p-1)_k \frac{t^{q+k+1}}{q+k+1}.$$

ponatur $t = \frac{\varphi(x+\xi)}{\varphi(x)}$, quo facto abit $1-t$ in $-\frac{Y}{y}$ vel in $-\frac{\xi}{y} \Phi$; ad iura utrimque factore $p(p+q)_q [\varphi(x+\xi)]^{-m}$, nanciscimur:

$$\begin{aligned} & p(p+q)_q [\varphi(x+\xi)]^{-m} \sum_h \frac{q_h \xi^{p+h}}{(p+h)y^{p+h}} \Phi^{p+h} \\ &= [\varphi(x+\xi)]^{-m} + p(p+q)_q \sum_k \frac{(-1)^{k+1} (p-1)_k [\varphi(x+\xi)]^{q+k+1}}{(q+k+1)y^{q+k+1}} \end{aligned}$$

qua aequatione si sumitur n ta derivata secundum ξ , apparet, si $n < p$, propter factorem ξ^{p+h} evanescente ξ in nihilum abire. Illa conditione igitur habet

$$0 = D_x^n y^{-m} + p(p+q)_q \sum \frac{(-1)^{k+1} (p-1)_k}{q+k+1} y^{-(q+k+1)} D_x^n y^{q+k+1-m}.$$

Si nunc sit $p = n + 1 + r$, $q = m - 1 + s$, designantibus r, s numeros integros arbitrarios; quibus substitutis provenit:

$$(47) \quad D_x^n y^{-m} = (m+s)(m+n+r+s)_{m+s} \sum_k \frac{(-1)^k (n+r)_k y^{-k-m-s}}{k+m+s} D_x^n y^{k+s}.$$

Quae formula congruit cum f. (45), si numeri arbitrarii r, s ad nihilum tendunt, in illa autem $a = m$ ponitur.

§ 10.

1. Notabilia quaedam theoremata circa derivatas potestatum ex ipsa formula Leibnitii hauriuntur, ex qua primum sequitur:

$$(48) \quad D^n y^{a+b} = \sum_k n_k D^k y^a D^{n-k} y^b;$$

de, quia $D^n y^{a+b} = (a+b) D^{n-1} [(y^{a-1} Dy) y^b]$, obtinetur:

$$D^n y^{a+b} = (a+b) \sum_{k=1}^n (n-1)_{k-1} D^{k-1} (y^{a-1} Dy) D^{n-k} y^b,$$

et propter relationem $D^{k-1} (y^{a-1} Dy) = \frac{1}{a} D^k y^a$:

$$(49) \quad D^n y^{a+b} = \frac{a+b}{a} \sum_{k=1}^n (n-1)_{k-1} D^k y^a D^{n-k} y^b = \frac{a+b}{an} \sum_k k n_k D^k y^a D^{n-k} y^b$$

in conditione $n > 0$.

Ope formularum (48) et (49) facile confirmatur aequatio:

$$(50) \quad \sum_k (a+k) n_k D^k y^a D^{n-k} y^b = \frac{a(a+b+n)}{a+b} D^n y^{a+b}.$$

Inde manat, posito $a = m$ atque substituto $n-m$ loco n et $k-m$ loco

$$(51) \quad \sum_k k (n-m)_{k-m} D^{k-m} y^m D^{n-k} y^b = m \frac{b+n}{b+m} D^{n-m} y^{b+m}.$$

His formulae etiam casus specialis $b = -n$ notetur:

$$(52) \quad \sum_k k (n-m)_{k-m} D^{k-m} y^m D^{n-k} y^{-n} = 0, \text{ conditione } m < n.$$

Ubi cum eandem summam esse $= n$, si $m = n$, re ipsa appareat, introductione:

$$(53) \quad S_m^n = \sum_k \frac{k}{n} (n-m)_{n-k} D^{k-m} y^m D^{n-k} y^{-n},$$

tur:

$$(54) \quad S_m^n = 0, \text{ si } 0 \leq m < n; = 1, \text{ si } m = n.$$

2. E f. (54) sequitur etiam: $n_m S_m^n = 0$, si $0 \leq m < n$, atque $= 1$, si $m = n$, quia $n_m (n-m)_{n-k} = n_k k_m$, si denique scribitur h loco ipsius n , prodit:

$$(55) \quad \sum_k (h-1)_{k-1} D^{h-k} y^{-h} \cdot k_m D^{k-m} y^m = 0, \text{ si } m \geq h; = 1, \text{ si } m = h.$$

si m deinceps valores $1, 2, \dots n$ induit, designante n numerum integrum \geq a n aequationum oriri videmus, ex quo quantitates $(h-1)_{k-1} D^{h-k} y^{-k}$ tamquam per ceteras $k_m D^{k-m} y^m$ exprimere licet. Introducatur igitur determinans

$$Q^n = \begin{vmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix}, \quad a_{h,k} = h_k D^{h-k} y^k,$$

determinans parziale $Q_{h,k}^n$, in quod abit Q^n , h to versu et k ta columna omisso eto statim adipiscimur:

$$(h-1)_{k-1} D^{h-k} y^{-k} = (-1)^{h+k} \frac{Q_{k,h}^n}{Q^n},$$

ne apparet coefficientem $\alpha_{h,k}$ membri $a_{h,k}$ in evolvendo determinante Q^n esse

$$\alpha_{h,k} = (k-1)_{h-1} Q^n D^{k-h} y^{-k}.$$

Porro, cum e theoria determinantium constet esse $\sum_k a_{m,k} \alpha_{h,k} = 0$, si $m > h$, $= Q^n$, si $m = h$, haec quoque valebit relatio:

$$\sum_k (k-1)_{h-1} D^{k-h} y^{-k} m_k D^{m-k} y^k = 0, \text{ si } m > h; = 1, \text{ si } m = h;$$

potest transformari in hanc:

$$\sum_k \frac{m}{k} (m-h)_{k-1} D^{k-h} y^{-k} D^{m-k} y^k = 0, \text{ si } m > h; = 1, \text{ si } m = h.$$

3. Operae pretium est, hanc quoque summam examinare:

$$R_n = \sum_k \frac{a}{a-k} n_k D^k y^{a-k} D^{n-k} y^k,$$

si $\frac{a}{a-k} D^k y^{a-k}$ evolvitur secundum f. (49), inverso ordine summarum abit

$$\sum_k D^h y^a \sum_k n_k (k-1)_{h-1} D^{k-h} y^{-k} D^{n-k} y^k = \sum_h n_h D^h y^a \sum_k \frac{h}{k} (n-h)_{k-h} D^{k-h} y^{-k} D^{n-k} y^k$$

summam priorem evanescere pro $h > n$ et aequari unitati pro $h = n$ quod ergo valebit relatio:

$$D^n y^a = \sum_k \frac{a}{a-k} n_k D^k y^{a-k} D^{n-k} y^k.$$

Altera demonstratio ejusdem formulae haec est. Summa $\sum_k \frac{a}{a-k} n_k D^k y^{a-k}$

$$= \sum_m \frac{m}{n} (n-k)_{n-m} D^{n-k} y^k D^{n-m} y^{-n}, \text{ duplici modo transformari potest.}$$

illa semel propter (54) $= \frac{a}{a-n} D^n y^{a-n}$ ob eamque causam, propter f. (49) et

$$(-1)_{m-1} D^{n-m} y^{-n} D^m y^a; \text{ iterum, inverso ordine summarum, } = \sum_m (n-1)_{m-1} D^{n-m} y^{-n}$$

ca esse debet:

$$\sum (n-1)_{m-1} D^{n-m} y^{-n} D^m y^a = \sum (n-1)_{m-1} D^{n-m} y^{-n} R_m;$$

ine autem, ponendo deinceps $n = 1, 2, \dots$, concluditur:

$$R_1 = Dy^a, R_2 = D^2 y^a, \dots \text{ et generaliter } R_m = D^m y^a.$$

4. F. (59) ad varias relationes generaliores aditum praebet, quoniam hae hoc loco notentur, etsi in posteris disquisitionibus ad eas non recurritur.

F. (48), si $D^k y^a$ evolvitur secundum (59), inverso ordine summarum

$$D^n y^{a+b} = \sum_h \frac{a}{a-h} n_h D^h y^{a-h} \sum_k (n-h)_{k-h} D^{k-h} y^h D^{n-k} y^b,$$

ut summam priorem scimus esse $= D^{n-h} y^{b+h}$, ita ut existat:

$$(60) \quad D^n y^{a+b} = \sum_h \frac{a}{a-h} n_h D^h y^{a-h} D^{n-h} y^{b+h}.$$

E f. (49), si $D^k y^a$ eodem modo evolvitur, inverso ordine summarum facie f. (51) prodit:

$$\frac{D^n y^{a+b}}{a+b} = (b+n) \sum_h (n-1)_{h-1} \frac{D^h y^{a-h}}{a-h} \frac{D^{n-h} y^{b+h}}{b+h},$$

siv substituendo $b+n$ loco a , $a-n$ loco b , $n-h$ loco h :

$$(61) \quad \frac{D^n y^{a+b}}{a+b} = a \sum_h (n-1)_h \frac{D^h y^{a-h}}{a-h} \frac{D^{n-h} y^{b+h}}{b+h}.$$

Formulae (60) et (61) paulo generaliores fiunt, si loco functionis y substituitur y^t ; praeterea scribatur $\frac{a}{t}$ loco a et $\frac{b}{t}$ loco b . Quibus factis

$$(2) \quad D^n y^{a+b} = a \sum_h \frac{n_h}{a-h} D^h y^{a-h} D^{n-h} y^{b+h},$$

$$(3) \quad \frac{D^n y^{a+b}}{a+b} = a \sum_h (n-1)_h \frac{D^h y^{a-h}}{a-h} \frac{D^{n-h} y^{b+h}}{b+h},$$

quum utraque ita transformari potest, ut id membrum, cujus index $h=0$, sublatum in laevam transferatur; hoc modo oritur:

$$(4) \quad \sum_{h=1}^{h=n} n_h \frac{D^h y^{a-h}}{a-h} D^{n-h} y^{b+h} = \frac{1}{a} (D^n y^{a+b} - y^a D^n y^b).$$

$$(5) \quad \sum_{h=1}^{h=n-1} (n-1)_h \frac{D^h y^{a-h}}{a-h} \frac{D^{n-h} y^{b+h}}{b+h} = \frac{1}{a} \left(\frac{D^n y^{a+b}}{a+b} - y^a \frac{D^n y^b}{b} \right).$$

Quae formae ad casum evanescentis a tractandum aptissimae sunt.

Summa autem disquisitionis nostrae hoc theoremate continetur:

Summae $\sum_h n_h \frac{D^h y^{a-h}}{a-h} D^{n-h} y^{b+h}$ et $\sum_h (n-1)_h \frac{D^h y^{a-h}}{a-h} \frac{D^{n-h} y^{b+h}}{b+h}$ non
e quantitate t ob eamque rem ponendo $t=0$ determinari possunt.

§ 11.

Theorema quoddam singulare de potestatum derivatis ad eum casum invariabiles x, y simul in nihilum abeunt.

Revertamur enim ad f. (40), ponamusque esse: $\varphi(0)=0$. Habemus
evanescente x :

$$\left[D_{\xi}^{n-k} \left(\frac{q(x+\xi) - q(x)}{\xi} \right)^k \right]_{(\xi=0)} = \left[D_{\xi}^{n-k} \left(\frac{q(\xi)}{\xi} \right)^k \right]_{(\xi=0)} = \left[D_x^{n-k} \left(\frac{y}{x} \right)^k \right]_{(x=0)}$$

$$[D_x^n z]_{(x=0)} = \sum n_k [D_y^k z]_{(x=0)} [D_x^{n-k} \left(\frac{y}{x} \right)^k]_{(x=0)}.$$

tamen constat hanc relationem semper valere, quia verendum est, ne productum $\left[D_x^{n-k} \left(\frac{y}{x} \right)^k \right]_{(x=0)}$ formam $\frac{0}{0}$ induat. Etenim, hoc est generaliter observandum, datis quibusdam functionibus $P(x)$, $Q(x)$, $R(x)$, si habeatur $P(0) = \alpha$, $Q(0) = \beta$, tamen non debere concludi: $P(0) \cdot R(0) = Q(0) \cdot R(0)$, nisi et a forma $\frac{0}{0}$.

Functio z autem sic determinetur, ut sit $z = \left(\frac{y}{x} \right)^a$; erit igitur pro evanescens x, y :

$$D_x^n \left(\frac{y}{x} \right)^a = \sum n_k D_y^k \left(\frac{y}{x} \right)^a D_x^{n-k} \left(\frac{y}{x} \right)^k, \quad x=0, y=0;$$

certe valebit ea conditione, ne derivatae $D_y^k \left(\frac{y}{x} \right)^a$, $D_x^{n-k} \left(\frac{y}{x} \right)^k$ evanescentibus in infinitum crescant. Cui conditioni constat satisfieri, si functio $\frac{y}{x}$ evanescens x, y neque $= \infty$, neque $= 0$ fiat, derivataeque ejus, et secundum y sumtae, valores finitos induant (cf. f. 44); theoria functionum autem derivatas non posse in infinitum crescere, quoad functio ipsa et finita et continua et monodroma maneat.

Qua re constituta, fingatur e (66) systema n aequationum, ponendo deinceps $1, 2, \dots, n$, ex quo quantitates $D_y^k \left(\frac{y}{x} \right)^a$ tamquam incognitae facile exprimuntur, ope determinantis Q^n (56), ubi substituendum erit $a_{h,k} = h_k [D_x^{h-k} \left(\frac{y}{x} \right)^k]_{(x=0)}$ modo nanciscimur secundum f. (57) et (49):

$$\left[D_x^n \left(\frac{y}{x} \right)^a \right]_{(x=0)} = \sum (k-1)_{h-1} [D_x^h \left(\frac{y}{x} \right)^a]_{(x=0)} [D_x^{k-h} \left(\frac{y}{x} \right)^{-k}]_{(x=0)} = \frac{a}{a-k} [D_x^k \left(\frac{y}{x} \right)^{a-k}]_{(x=0)}.$$

Ad eandem relationem is quoque aditus patet, ut formulam (66) comparando cum hac:

$$\left[D_x^n \left(\frac{y}{x} \right)^a \right]_{(x=0)} = \sum \frac{a}{a-k} n_k [D_x^k \left(\frac{y}{x} \right)^{a-k}]_{(x=0)} [D_x^{n-k} \left(\frac{y}{x} \right)^k]_{(x=0)},$$

profluit e f. (59), posito $z = \left(\frac{y}{x} \right)^a$.

Itaque hoc theorema demonstratum est:

Intercedente inter variables x, y ejusmodi aequatione, ut ambae sumtae evanescant, valent relationes:

$$\frac{1}{a} [D_y^n \left(\frac{y}{x} \right)^a]_{(x=0, y=0)} = \frac{1}{a-n} [D_x^n \left(\frac{y}{x} \right)^{a-n}]_{(x=0, y=0)},$$

$$\frac{1}{a} [D_x^n \left(\frac{y}{x} \right)^a]_{(x=0, y=0)} = \frac{1}{a+n} [D_y^n \left(\frac{y}{x} \right)^{a+n}]_{(x=0, y=0)},$$

hac conditione, ut functio $\frac{y}{x}$ evanescentibus x, y valorem finitum distantem induat, nec desinat esse continua atque monodroma, s. functio variabilis x , sive ut functio variabilis y .

(Annotatio 5.)

CAPUT V.

QUO EXPRESSIONES CAPITE III EXHIBITAE DIVERSIS MODIS TRANSFORMANTUR.

§ 12.

1. Habemus secundum (26*):

$$u_k^n = \frac{(-1)^{n+k}}{V^n} V_{k,n}^n$$

tante V^n hoc determinans:

$$V^n = \begin{vmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix},$$

membrum generale $a_{h,k} = v_k^h$ e f. (38*) scimus esse:

$$a_{h,k} = h_k [D_\eta^{h-k} \Psi^k]_{(\eta=0)};$$

V^n cum determinante Q^n (56) ita congruit, ut habeatur, ope f. (57):

$$(-1)^{h+k} V_{h,k}^n = (k-1)_{h-1} [D_\eta^{k-h} \Psi^{-k}]_{(\eta=0)} V^n$$

amque rem:

$$u_k^n = (n-1)_{k-1} [D_\eta^{n-k} \Psi^{-n}]_{(\eta=0)}.$$

2. Hujus formulae altera demonstratio sic effici potest. In f. (68):

$$\frac{1}{a} \left[D_\xi^n \left(\frac{\eta}{\xi} \right)^a \right]_{(\xi=0, \eta=0)} = \frac{1}{a+n} \left[D_\eta^n \left(\frac{\eta}{\xi} \right)^{a+n} \right]_{(\xi=0, \eta=0)}$$

relationem variabilium ξ, η statuamus:

$$y + \eta = \varphi(x + \xi),$$

conditioni, ut ξ, η simul evanescant, satisfacit. Sequitur ex illa $x + \xi = \psi(y + \eta)$ amque rem:

$$\frac{\eta}{\xi} = \frac{\varphi(x + \xi) - \varphi(x)}{\xi} = \frac{\eta}{\psi(y + \eta) - \psi(y)};$$

sit:

$$\frac{1}{a} \left[D_{\frac{\eta}{\xi}}^n \left(\frac{\varphi(x + \xi) - \varphi(x)}{\xi} \right)^a \right]_{(\xi=0)} = \frac{1}{a+n} \left[D_\eta^n \left(\frac{\eta}{\psi(y + \eta) - \psi(y)} \right)^{a+n} \right]_{(\eta=0)}$$

valebit generaliter, quoad functiones $\varphi(x)$ et $\psi(y)$ manebunt finitae, continuae.

Casus specialis formulae (70) hic est:

$$\frac{1}{k} \left[D_{\xi}^{n-k} \left(\frac{\varphi(x+\xi) - \varphi(x)}{\xi} \right)^k \right]_{(\xi=0)} = \frac{1}{n} \left[D_{\eta}^{n-k} \left(\frac{\eta}{\psi(y+\eta) - \psi(y)} \right)^n \right]_{(\eta=0)};$$

ut supra:

$$u_k^n = (n-1)_{k-1} [D_{\eta}^{n-k} \Psi^{n-k}]_{(\eta=0)}.$$

§ 13.

Expressio (69) ope f. (47) facile in hanc convertitur:

$$u_k^n = (n+s) (n-1)_{k-1} (2n-k+r+s)_{n+s} \Sigma (-1)^h \frac{(n-k+r)_h}{n+h+s} \left(\frac{dy}{dx} \right)^{n+h+s} [D_{\eta}^{n-k} \Psi^{h+s}]_{(\eta=0)}.$$

casus simplicissimus est:

$$u_k^n = n(n-1)_{k-1} (2n-k)_n \Sigma (-1)^h \frac{(n-k)_h}{n+h} \left(\frac{dy}{dx} \right)^{n+h} [D_{\eta}^{n-k} \Psi^h]_{(\eta=0)}.$$

stituendo:

$$[D_{\eta}^{n-k} \Psi^h]_{(\eta=0)} = \frac{1}{h! (n-k+h)_h} [D_{\eta}^{n-k+h} X^h]_{(\eta=0)}$$

mus:

$$u_k^n = k(2n-k)_k \Sigma (-1)^h \frac{(2n-2k)_{n-k+h}}{(n+h) h!} \left(\frac{dy}{dx} \right)^{n+h} [D_{\eta}^{n-k+h} X^h]_{(\eta=0)};$$

ue, evolvendo $D_{\eta}^{n-k+h} X^h$:

$$u_k^n = k(2n-k)_k \Sigma_{h,m} (-1)^{h+m} \frac{(2n-2k)_{n-k+h} h_m}{(n+h) h!} x^m \left(\frac{dy}{dx} \right)^{n+h} D_y^{n-k+h} x^{h-m}.$$

§ 14.

Introducendo expressiones (69), (73), (75) in formulam generalem (1) haur similes formulas atque § 8:

$$D_x^n z = \Sigma_k (n-1)_{k-1} [D_{\eta}^{n-k} \Psi^{n-k}]_{(\eta=0)} D_y^k z.$$

$$D_x^n z = \Sigma_{k,h} \frac{(-1)^h n(n-1)_{k-1} (2n-k)_n (n-k)_h}{n+h} \left(\frac{dy}{dx} \right)^{n+h} [D_{\eta}^{n-k} \Psi^h]_{(\eta=0)} D_y^k z.$$

$$D_x^n z = \Sigma_{k,h,m} \frac{(-1)^{h+m} k(2n-k)_k (2n-2k)_{n-k+h} h_m}{(n+h) h!} x^m \left(\frac{dy}{dx} \right)^{n+h} D_y^{n-k+h} x^{h-m} D_y^k z.$$

Quarum prima propter relationem $D_y^k z = [D_{\eta}^k f(y+\eta)]_{(\eta=0)} = [D_{\eta}^{k-1} f'(y+\eta)]_{(\eta=0)}$ contrahi potest in hanc:

$$D_x^n z = \left(D_{\eta}^{n-1} \left[\left(\frac{\eta}{\psi(y+\eta) - \psi(y)} \right)^n f'(y+\eta) \right] \right)_{(\eta=0)}.$$

§ 15.

Ad transformationem diversi generis expressio generalis (30):

$$u_k^n = \frac{1}{k!} [D_t^k D_{\xi}^n e^{tY}]_{(t=0, \xi=0)}$$

am praebet. Obtinetur enim e f. (44):

$$D_{\xi}^n e^{tY} = D_{\xi}^n (e^Y)^t = t(t-1)_n \Sigma (-1)^{n+h} \frac{n_h}{t-h} e^{Y(t-h)} D_{\xi}^n e^{hY},$$

quantitas $e^{Y(t-h)}$ evanescente ξ in unitatem abit, ita ut exsistat:

$$30) \quad u_k^n = \frac{(-1)^n}{n! k!} \Sigma (-1)^h n_h [D_{\xi}^n e^{hY}]_{(\xi=0)} \left[D_t^k \frac{t(t-1) \dots (t-n)}{t-h} \right]_{(t=0)},$$

adhibita denotatione:

$$31) \quad \frac{(t-1)(t-2) \dots (t-n)}{t-h} = \sum_{p=0}^{p=n-1} L_{h,p}^n t^p,$$

$$32) \quad \begin{aligned} u_k^n &= \frac{(-1)^n}{n!} \Sigma (-1)^h n_h L_{h,k-1}^n [D_{\xi}^n e^{hY}]_{(\xi=0)} \\ &= \frac{(-1)^n}{n!} \Sigma (-1)^h n_h L_{h,k-1}^n e^{-hY} D_x^n e^{hY}. \end{aligned}$$

(Annotatio 6.)

CAPUT VI.

CASUS SPECIALES TERMINORUM u_k^n, v_k^n .

§ 16.

Observatio generalis. Operae pretium est, hanc relationem animadvert

$$3) \quad v_k^n = k(2n-k)_k \Sigma (-1)^h \frac{(2n-2k)_{n-k+h}}{n+h} \left(\frac{dx}{dy} \right)^{n+h} u_h^{n-k+h},$$

facile obtinetur e f. (74*). Ejus ope enim statim hoc theorema intelligit

Simulatque valor termini u_k^n pro qualibet relatione $\chi(x, y) = 0$ rep

est, etiam valor termini *inversi* (§ 2) illico proferri potest.

im valor quaesitus non differt a termino reciproco $v_k^n \{ \chi(x, y) = 0 \}$ nisi l

mutatis; is vero, si aliter erui nequeat, certe relatione (83) ad cognitos t

revocari potest. — Itaque, computatis terminis u_k^n pro $y = x^2, y = e^x, y =$

termini u_k^n pro $y = \sqrt{x}, y = \ln x, y = \arcsin x$, in promptu erunt.

(Annotatio 7.)

§ 17.

De casu $y = \frac{1}{x}, y = x^2, y = x^*$.

$$1. \quad y = \frac{1}{x}. \quad \Phi = - \frac{1}{x(x+\xi)}. \quad u_k^n = n_k [D_{\xi}^{n-k} \Phi^k]_{(\xi=0)}.$$

$$4) \quad u_k^n \{ y = \frac{1}{x} \} = \frac{(-1)^n n! (n-1)_{k-1}}{k! x^{n+k}}.$$

2. $y = x^2$. $\mathcal{D} = 2x + \xi$.

$$u_k^n \{y = x^2\} = n_k [D_{\xi}^{n-k} (2x + \xi)^k]_{(\xi=0)} = n_k k_{n-k} (n-k)! (2x)^{2k-n}.$$

$$v_k^n \{y = x^2\} = (n-1)_{k-1} [D_{\xi}^{n-k} \mathcal{D}^{n-k}]_{(\xi=0)} = (n-1)_{k-1} D_{2x}^{n-k} (2x)^{-n} \\ = (-1)^{n-k} \frac{(2n-k-1)!}{(n-k)! (k-1)!} \frac{1}{(2x)^{2n-k}}.$$

$$u_k^n \{y = \sqrt{x}\} = (-1)^{n-k} \frac{(2n-k-1)!}{(n-k)! (k-1)!} \frac{1}{(2\sqrt{x})^{2n-k}}.$$

3. $y = x^a$.

$$u_k^n \{y = x^a\} = \frac{1}{k!} (D_{\xi}^n [(x+\xi)^a - x^a]_{(\xi=0)}) = \frac{x^{a_k-n}}{k!} (D_{\tau}^n [(1+\tau)^a - 1]_{(\tau=0)}) \\ = \frac{(-1)^k n! x^{a_k-n}}{k!} \sum (-1)^h k_h (a_h)_n. \\ \text{(Annotatio 8.)}$$

§ 18.

De casu $y = e^x$.

Hoc casu in terminis u_k^n , v_k^n tam praeclarae proprietates insunt, ut de singulari digni videantur; designet igitur:

$$u_k^n \text{ terminum } u_k^n \{y = e^x\}, \\ v_k^n \text{ terminum } v_k^n \{y = e^x\}.$$

1. Primum u_k^n et v_k^n ipsi e f. (34) et (83) facile computantur; introducta nota:

$$E_m^h = [D_{\xi}^m (e\xi - 1)^h]_{(\xi=0)} = \sum (-1)^p h_p (h-p)^m$$

occurrimus:

$$u_k^n = \frac{1}{k!} y^k E_n^k.$$

$$v_k^n = \frac{k(2n-k)_k}{y^n} \sum (-1)^h \frac{(2n-2k)_{n-k+h}}{(n+h) h!} E_{n-k+h}^h.$$

$$u_k^n \{y = \ln x\} = \frac{k(2n-k)_k}{x^n} \sum (-1)^h \frac{(2n-2k)_{n-k+h}}{(n+h) h!} E_{n-k+h}^h.$$

2. Deinde e f. (5*) sequitur:

$$t(t+1) \dots (t+n-1) = (-1)^n y^n \sum (-1)^k v_k^n t^k,$$

apparet, coefficientem potestatis t^k in evolvendo producto $t(t+1) \dots (t+n-1) = (-1)^{n+k} y^n v_k^n$; quamobrem, si coefficientes facultatis designantur ut solent

$$t(t+1) \dots (t+n-1) = \sum_{k=0}^{n-1} C_k^n t^{n-k},$$

coefficientes C et terminos v hae relationes intercedunt:

$$v_k^n = \frac{(-1)^{n+k}}{y^n} C_{n-k}^n; \quad C_k^n = (-1)^k y^n v_{n-k}^n.$$

Itaque coefficientes C et ipsos independente formula expressos habemus

$$5) \quad C_k^n = (-1)^k (n+k)(n+k-1)_{2k} \sum (-1)^h \frac{(2k)_{k+h}}{(n+h)h!} E_{k+h}.$$

Sed ad numericos valores coefficientium C computandos formulae recurresunt; ad quas celeriter e f. (14*) pervenimus; ea enim docet: $y v_{k+1}^{n+1}$ ob eamque rem: $C_{n-k}^{n+1} = C_{n-k}^n + n C_{n-k-1}^n$ sive:

$$6) \quad C_k^{n+1} = C_k^n + n C_{k-1}^n;$$

relatio, cum non ignoremus esse: $C_n^n = 0$, $C_0^n = 1$, omnes deinceps valores coefficientium C suppeditat.

3. Terminos u aequae ad theoriā facultatum pertinere ex ipsa f. (4) nam ejus ope habemus:

$$7) \quad \sum y^{-k} u_k^n t(t-1) \dots (t-k+1) = t^n,$$

evoluta producta $t(t-1) \dots (t-k+1)$ n aequationes profluunt, quibus $y^{-k} u_k^n$ satisfacere debent; reperitur hoc modo:

$$8) \quad y^{-k} u_k^n = A_k^n,$$

ante A_k^n determinans parziale, in quod abit:

$$9) \quad A^n = \begin{vmatrix} C_0^n & C_1^n & \dots & C_{n-1}^n \\ 0 & C_0^n & \dots & C_{n-2}^n \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & C_0^n \end{vmatrix}$$

versu et k ta columna sublatis. — Numerici valores quantitatum A_k^n similiter supra formulis recurrentibus obtinentur; sequitur enim e f. (13) propter

$$10) \quad A_{k+1}^{n+1} = A_k^n + (k+1) A_{k+1}^n,$$

relatio ad omnes deinceps valores coefficientium A computandos sufficit, ut esse: $A_1^1 = 1$, $A_n^n = 1$.

4. Si facultas $t(t+1) \dots (t+n-1)$ repraesentatur nota $F(t, n)$, erit:

$$1) \quad v_k^n = \frac{(-1)^{n+k}}{k! y^n} [D_t^k F(t, n)]_{(t=0)};$$

ostendimus, etiam terminos u ut derivatas functionis $F(t, n)$ exhiberi potest modo latior vis ipsius $F(t, n)$ constituatur. Definiamus igitur facultatem F formulis:

$$2) \quad \begin{cases} F(t, m+1) = (t+m) F(t, m) \\ F(t, 0) = 1, \end{cases}$$

ante m quemlibet numerum integrum, vel positivum, vel negativum. Deinde: $m = -k-1$ sequitur:

$$t F(t, -k-1) = F(t, -k) + (k+1) F(t, -k-1);$$

ita n ta derivata secundum variabilem $t = \frac{1}{t}$, erit evanescente t :

$$(t, -k)_{(x=0)} + (k+1) [D_x^n F(t, -k-1)]_{(x=0)} = (D_x^n [t F(t, -k-1)])_{(x=0)} \\ = \frac{1}{n+1} [D_x^{n+1} F(t, -k-1)]_{(x=0)}$$

si brevittatis causa ponitur:

$$3) \quad \frac{1}{n!} [D_x^n F(t, -k)]_{(x=0)} = B_k^n,$$

$$4) \quad B_{k+1}^{n+1} = B_k^n + (k+1) B_{k+1}^n.$$

Coëfficientes B igitur eandem conditionem recurrentem implent atque coëfficientes A ob eamque rem cum his omnino congruent, si valeant relationes $B_1^n = 1$; eae autem certe valent; nam cum e definitione ipsius $F(t, n)$ sequatur:

$$5) \quad F(t, -k) = \frac{1}{(t-1)(t-2)\dots(t-k)},$$

coëfficiens potestatis t^{-n} in functione $F(t, -k)$ secundum potestates t evolvenda. Ergo invenimus:

$$6) \quad u_k^n = \frac{1}{n!} y^k \left[D_x^n F\left(\frac{1}{x}, -k\right) \right]_{(x=0)},$$

denotationem:

$$7) \quad \frac{1}{(t-1)(t-2)\dots(t-k)} = \sum_{h=k}^{h=\infty} C_{h-k}^{-k} t^{-h}$$

ducimus, $u_k^n = y^k C_{n-k}^{-k}$, atque:

$$8) \quad C_{n-k}^{-k} = y^{-k} u_k^n = \frac{1}{k!} E_n^k = \frac{1}{k!} [D_\xi^n (e\xi - 1)^k]_{(\xi=0)}.$$

Numerici autem valores coëfficientium C_{n-k}^{-k} petentur e formula recurrente $C_{n-k}^{-k} = C_{n-k-1}^{-k} + (k+1) C_{n-k-1}^{-k-1}$, vel:

$$9) \quad C_n^{-k} = C_{n-k+1}^{-k} + k C_{n-1}^{-k},$$

cum f. (96) omnino congruit.

(Annotatio 9.)

§ 19.

De casu $y = \cos x$, $y = \sin x$.

Manat e f. (34):

$$0) \quad u_k^n \{y = \cos x\} = \frac{1}{k!} (D_\xi^n [\cos(x+\xi) - \cos x]^k)_{(\xi=0)} \\ = \frac{(-1)^k n_k}{2^{n-k}} \sum (n-k)_{h-k} \left[D_\xi^{h-k} \left(\frac{\sin \xi}{\xi} \right)^k \right]_{(\xi=0)} D_x^{n-h} \sin^k x;$$

similiter:

$$1) \quad u_k^n \{y = \sin x\} = \frac{n_k}{2^{n-k}} \sum (n-k)_{h-k} \left[D_\xi^{h-k} \left(\frac{\sin \xi}{\xi} \right)^k \right]_{(\xi=0)} D_x^{n-h} \cos^k x.$$

Deinde e f. (32), adhibitis formulis notissimis:

$$2) \quad \begin{cases} \cos^h x = 2^{-h} \sum h_p \cos(h-2p)x, \\ \sin^h x = 2^{-h} \sum (-1)^p h_p \cos\left[(h-2p)x - \frac{h\pi}{2}\right], \end{cases}$$

le ad has expressiones pervenitur:

$$(113) \quad u_k^n \{y = \cos x\} = \frac{(-1)^k}{k!} \sum_{h,p} (-1)^h \frac{k_h h_p (h-2p)^n}{2^h} \cos^{k-h} x \cos [(h-2p)x +$$

$$(114) \quad u_k^n \{y = \sin x\} = \frac{(-1)^k}{k!} \sum_{h,p} (-1)^{h+p} \frac{k_h h_p (h-2p)^n}{2^h} \sin^{k-h} x \cos [(h-2p)x +$$

Ceterum patet, ope f. (32) et (112) etiam expressionem termini $u_k^n \{y =$
vi posse.

§ 20.

De casu $y = \ln y_1$, ubi $y_1 = \varphi_1(x)$.

Ad hunc casum tractandum f. (27) maxime idonea est, quippe quae s
t pro $y = \ln y_1$:

$$u_k^n = \frac{1}{k!} [D_t^k (y_1^{-t} D_x^n y_1^t)]_{(t=0)},$$

ve ope formulae (4):

$$u_k^n = \frac{1}{k!} [D_t^k \sum (u_1)_h^n t(t-1) \dots (t-h+1) y_1^{-h}]_{(t=0)},$$

gnante videlicet $(u_1)_h^n = u_h^n \{y_1 = \varphi_1(x)\}$. Ergo habemus secundum f. (93)

$$(15) \quad u_k^n = \sum (-1)^{k+h} C_{h-k}^h y_1^{-h} (u_1)_h^n,$$

relatio docet, terminos $u_k^n \{y = \ln \varphi_1(x)\}$ revocari posse ad terminos $(u_1)_h^n \{y_1 = \varphi_1(x)\}$
(Annotatio 10.)

CAPUT VII.

QUO METHODUS GENERALIS TERMINOS u_k^n, v_k^n EXHIBENDI
OSTENDITUR.

§ 21.

Formae terminorum u_k^n, v_k^n capite III exhibitae sunt casus simplicis
essionum quarundam generaliorum, ad quas hac methodo pervenimus. Cur
s u_k^n in formula $D_x^n z = \sum u_k^n D_y^k z$ ex indole functionis z non pendeat, int
o loco ipsius z functiones speciales z_1, z_2, \dots, z_n , obtinebimus n aequatione
is valores incognitorum $u_1^n, u_2^n \dots u_n^n$ ope determinantium hauriemus. Itaque
minans introducat:

$$(16) \quad \underset{y}{A}(z_1, z_2, \dots, z_n) = \begin{vmatrix} D_y z_1 & D_y^2 z_1 & \dots & D_y^n z_1 \\ D_y z_2 & D_y^2 z_2 & \dots & D_y^n z_2 \\ \cdot & \cdot & \dots & \cdot \\ D_y z_n & D_y^2 z_n & \dots & D_y^n z_n \end{vmatrix} = \underset{y}{A}^n;$$

autem designet id determinans parziale, in quod abit $\underset{y}{A}^n$ sublati h to ver
olumna. Quibus positis, statim haec expressio generalis termini u_k^n profer

$$u_k^n = \frac{(-1)^k}{\Delta_y^n} \sum_{h=1}^{h=n} (-1)^h \Delta_{h,k}^n D_x^n z_h.$$

Quae, cum functiones z_h ad libidinem sumere liceat, modo ne determinans nihilum redigant, magnam varietatem formarum comprehendit. Ceterum determinantium docet, Δ_y^n non posse evanescere, nisi pro quibusdam valoribus constantium $c^{(h)}$ summa: $\sum_{h=1}^{h=n} c^{(h)} z_h$ valorem constantem induat (cf. Frobenius, vol. 77, pag. 245).

In determinante Δ_y^n tam multae atque tam praeclarae proprietates insunt, ut vix idem iis investigandis analystae studuerint. Ex quibus ad commutationis theorema hoc potissimum theorema pertinet:

$$\Delta_x^n = \left(\frac{dy}{dx} \right)^{\frac{n(n+1)}{2}} \Delta_y^n,$$

multiplicando Δ_y^n cum U^n (22) atque ope f. (1) facile confirmatur.
(Annotatio 11.)

§ 22.

De casu $z_h = e^{a_h y}$.

$$\Delta_y^n = a_1 a_2 \dots a_n e^{(a_1 + a_2 + \dots + a_n)y} P(a_1, a_2, \dots, a_n).$$

$$P(a_1, a_2, \dots, a_n) = \begin{vmatrix} 1, & a_1, & a_1^2, & \dots, & a_1^{n-1} \\ 1, & a_2, & a_2^2, & \dots, & a_2^{n-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ 1, & a_n, & a_n^2, & \dots, & a_n^{n-1} \end{vmatrix},$$

determinans aequale esse functioni alternanti:

$$P(a_1, a_2, \dots, a_n) = \begin{vmatrix} (a_2 - a_1) & (a_3 - a_1) & \dots & (a_n - a_1) \\ (a_3 - a_2) & (a_4 - a_2) & \dots & (a_n - a_2) \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ (a_n - a_{n-2}) & (a_n - a_{n-1}) \end{vmatrix}$$

num est. Partialis autem determinantis $P_{h,k}^n$ hoc modo valorem obtinebimus:

$$T(t) = (t - a_1)(t - a_2) \dots (t - a_n),$$

$$\frac{T(t)}{t - a_h} = \sum_{k=0}^{k=n-1} \lambda_{h,k}^n t^k,$$

determinans $P_{h,k}^n$ sic transformetur, ut ad ultimam columnam ceterae addantur deinceps factoribus $\lambda_{h,0}^n, \lambda_{h,1}^n, \dots, \lambda_{h,k-2}^n, \lambda_{h,k}^n, \dots, \lambda_{h,n-1}^n$; quo facto membra columnae hanc formam induunt:

$$\frac{T(a)}{a - a_h} - \lambda_{h,k-1}^n a^{k-1} = -\lambda_{h,k-1}^n a^{k-1};$$

nde, si ultima columna in locum k tae transfertur, obtinemus:

$$(124) \quad P_{h, k}^n = (-1)^{n-k} \lambda_{h, k-1}^n P(a_1, a_2, \dots, a_{h-1}, a_{h+1}, \dots, a_n).$$

ue, cum sit:

$$(125) \quad A_{h, k}^n = \frac{a_1 a_2 \dots a_n}{a_h} \frac{e^{(a_1 + \dots + a_n)y}}{e^{a_h y}} P_{h, k}^n,$$

iscimur e formula generali:

$$u_k^n = (-1)^n \sum_{h=1}^{h=n} \frac{(-1)^h \lambda_{h, k-1}^n}{a_h e^{a_h y}} \frac{P(a_1, \dots, a_{h-1}, a_{h+1}, \dots, a_n)}{P(a_1, \dots, a_n)} D_x^n e^{a_h y}.$$

Sed propter (121) est:

$$\begin{aligned} \frac{P(a_1, \dots, a_{h-1}, a_{h+1}, \dots, a_n)}{P(a_1, \dots, a_n)} &= \frac{1}{(a_h - a_1) \dots (a_h - a_{h-1}) (a_{h+1} - a_h) \dots (a_n - a_h)} \\ &= \frac{(-1)^{n-h}}{T^n(a_h)}; \end{aligned}$$

:

$$(26) \quad u_k^n = \sum_{h=1}^{h=n} \frac{\lambda_{h, k-1}^n}{a_h T^n(a_h)} \frac{D_x^n e^{a_h y}}{e^{a_h y}}.$$

Coëfficientes $\lambda_{h, k-1}^n$ facile revocantur ad coëfficientes \mathfrak{G} in evolutione:

$$(27) \quad T(t) = \sum_{m=0}^{m=n} (-1)^m t^{h-m} \mathfrak{G}^n(a_m);$$

nim:

$$(28) \quad \lambda_{h, k}^n = \frac{1}{k!} \left[D_t^k \frac{T(t)}{t - a_h} \right]_{(t=0)} = \frac{(-1)^{n+1}}{(a_h)^{k+1}} \sum_{m=0}^{m=k} (-1)^m (a_h)^m \mathfrak{G}^n(a_{n-m}),$$

ia $\sum_{m=0}^{m=n} (-1)^m (a_h)^{n-m} \mathfrak{G}^n(a_m) = 0$, erit etiam:

$$(29) \quad \lambda_{h, k}^n = (a_h)^{n-k-1} \sum_{m=0}^{m=n-k-1} (-1)^{m+1} (a_h)^{-m} \mathfrak{G}^n(a_m).$$

Denique cum facile confirmetur esse: $\mathfrak{G}^n(a_{n-m}) = a_1 \dots a_n \mathfrak{G}^n\left(\frac{1}{a_m}\right)$, ha

:

$$(30) \quad \lambda_{h, k}^n = \frac{(-1)^{n+1} a_1 a_2 \dots a_n}{(a_h)^{k+1}} \sum_{m=0}^{m=k} (-1)^m (a_h)^m \mathfrak{G}^n\left(\frac{1}{a_m}\right).$$

Casu simplicissimo $a_h = h$, quo $\lambda_{h, k}^n$ abit in $L_{h, k}^n$ (81), revenimus ad f.
(Annotatio 12.)

§ 23.

De casu $z_h = y^{a_h}$.

1. Erit:

$$\begin{aligned} (1) \quad A^n &= \begin{vmatrix} a_1 y^{a_1-1}, & a_1 (a_1-1) y^{a_1-2}, & \dots & a_1 (a_1-1) \dots (a_1-n+1) y^{a_1-n} \\ & & & \\ & & & \\ a_n y^{a_n-1}, & a_n (a_n-1) y^{a_n-2}, & \dots & a_n (a_n-1) \dots (a_n-n+1) y^{a_n-n} \end{vmatrix} \\ &= \frac{y^{a_1 + a_2 + \dots + a_n}}{y^{\frac{n(n+1)}{2}}} A^n. \end{aligned}$$

$$2) \quad A^n = \begin{vmatrix} a_1, & a_1(a_1-1), & \dots & a_1(a_1-1) \dots (a_1-n+1) \\ \cdot & \cdot & \dots & \cdot \\ a_n, & a_n(a_n-1), & \dots & a_n(a_n-1) \dots (a_n-n+1) \end{vmatrix}.$$

autem designet determinans partiale, in quod abit A^n sublati h^{to} versu e
na. Erit igitur:

$$3) \quad \frac{A_{h,k}^n}{A^n} = y^{k-a_h} \frac{A_{h,k}^n}{A^n},$$

quaestio ad eruenda determinantia A^n , $A_{h,k}^n$ revocata sit.

2. Evolvendis productis $a_h(a_h-1) \dots (a_h-k+1)$ facile cognoscitur,
spius A^n eundem esse atque valorem determinantis:

$$4) \quad B^n = \begin{vmatrix} a_1, & a_1^2 & \dots & a_1^n \\ \cdot & \cdot & \dots & \cdot \\ a_n, & a_n^2 & \dots & a_n^n \end{vmatrix} = a_1, a_2 \dots a_n P(a_1, a_2 \dots a_n).$$

rem determinantis $A_{h,k}^n$ autem hac via assequemur. Primum apparet, si pr
mae ejus, coefficientibus quibus opus est affectae, ad posteriores adda
s determinantis $A_{h,k}^n$ in hanc formam redigi posse (cf. f. 93):

$$a^2, \dots a^{k-1}, \sum_{r=0}^{r=1} (-1)^r C_r^{k+1} a^{k-r+1}, \sum_{r=0}^{r=2} (-1)^r C_r^{k+2} a^{k-r+2}, \dots \sum_{r=0}^{r=n-k} (-1)^r C_r^n a^{n-r}$$

facto, ejusmodi transformatio instituatur, ut ad ultimam columnam adda
 $k+1)^{\text{ta}}, \dots (n-2)^{\text{ta}}$, coefficientibus quibusdam affectae; deinde ad paenult
atur similiter: $k^{\text{ta}}, (k+1)^{\text{ta}}, \dots (n-3)^{\text{ta}}$, et ita porro; denique videlicet
 $1)^{\text{ta}}: k^{\text{ta}}$. Ex quibus $n-k-1$ operationibus $(n-k-m+1)^{\text{ta}}$ repraesent

$$\text{formula: } \sum_{p=1}^{p=m} C_{m-p}^{-k-p} \sum_{r=0}^{r=p} (-1)^r C_r^{k+p} a^{k+p-r}. \text{ Valor hujus summae duplicis, p}$$

loco r ordineque summarum inverso facile reperitur:

$$= \sum_{r=0}^{r=m} (-1)^r a^{k+r} \sum_{p=1}^{p=m} (-1)^p C_{m-p}^{-k-p} C_{p-r}^{k+p},$$

adhibitis formulis (94) et (108): $= \sum_{r=0}^{r=m} a^{k+r} \sum_{p=1}^{p=m} u_{p+k}^{m+k} v_{r+k}^{p+k}$; sed valorem sum

is e f. (16) non ignoramus esse $= 1$, si $r = m$; $= 0$, si $0 < r < m$; $= -u_k^1$
 C_m^{-k} , si $r = 0$; ergo versus determinantis $A_{h,k}^n$ hanc formam induunt:

$$a, a^2, \dots a^{k-1}, a^{k+1} - C_1^{-k} a^k, a^{k+2} - C_2^{-k} a^k, \dots a^n - C_{n-k}^{-k} a^k.$$

discerpatur determinans $A_{h,k}^n$ secundum columnas partiales in hoc aggreg
minantium:

$$5) \quad A_{h,k}^n = \sum_{r=0}^{r=n-k} (-1)^r C_r^{-k} B_{h,k+r}^n;$$

o deinde:

$$B_{h,k+r}^n = \frac{a_1 \dots a_n}{a_h} P_{h,k+r}^n = (-1)^{n-k-r} \frac{a_1 \dots a_n}{a_h} \lambda_{h,k+r-1}^n P(a_1 \dots a_{h-1}, a_{h+1} \dots a_n),$$

scimur:

$$136) \quad \frac{A_{h,k}^n}{A^n} = \frac{(-1)^{k+h}}{a_h T'(a_h)} N, \quad \text{ubi: } N = \sum_{r=0}^{r=n-k} C_r^{-k} \lambda_{h,k+r-1}^n.$$

Summa N quid significet, cognoscitur ex evolutionibus:

$$\frac{T(t)}{t-a_h} = \sum_{p=0}^{p=n-1} \lambda_{h,p}^n t^p \quad \text{et} \quad \frac{1}{(t-1)(t-2)\dots(t-k)} = \sum_{q=k}^{q=\infty} C_{q-k}^{-k} t^{-q};$$

igitur N coëfficiens potestatis $t^{-(n-k)}$ in quotiente: $\frac{T(t)}{t^{n-k-1}(t-a_h)(t-1)(t-2)\dots(t-k)}$ secundum potestates cadentes ipsius t evolvendo, sive coëfficiens potestatis $t^{-(n-k)}$ in quotiente: $\frac{(1-a_1 t)(1-a_2 t)\dots(1-a_n t)}{(1-a_h t)(1-t)(1-2t)\dots(1-kt)}$ secundum potestates crescentes ipsius t evolvendo: ita ut sit:

$$137) \quad \frac{A_{h,k}^n}{A^n} = \frac{(-1)^{k+h}}{a_h T'(a_h)} \frac{1}{(n-k)!} \left[D_t^{n-k} \frac{(1-a_1 t)(1-a_2 t)\dots(1-a_n t)}{(1-a_h t)(1-t)(1-2t)\dots(1-kt)} \right]_{(t=0)}.$$

Sed coëfficiens N etiam in formam habiliorem redigi potest, quam hoc persequemur. Primum facile confirmatur esse:

$$\frac{1}{(t-1)(t-2)\dots(t-k)} = \frac{(-1)^k}{k!} \sum_{p=0}^{p=k} (-1)^p k_p \frac{1}{1-\frac{p}{t}};$$

unde habetur:

$$\frac{1}{1-\frac{p}{t}} = \sum_{q=0}^{q=\infty} p^q t^{-q} \quad \text{atque} \quad \frac{T(t)}{t-a_h} = \sum_{r=0}^{r=n-1} \lambda_{h,r}^n t^r,$$

si introductis nascitur aequatio:

$$\frac{T(t)}{(t-a_h)(t-1)(t-2)\dots(t-k)} = \frac{(-1)^k}{k!} \sum_{r=0}^{r=n-1} \sum_{p=0}^{p=k} \sum_{q=0}^{q=\infty} (-1)^p k_p p^q \lambda_{h,r}^n t^{r-q}.$$

Item est coëfficiens potestatis t^{-1} ob eamque rem invenitur ponendo $q = r$ ut sit:

$$38) \quad N = \frac{(-1)^k}{k!} \sum_{p=0}^{p=k} (-1)^p p k_p \sum_{r=0}^{r=n-1} \lambda_{h,r}^n p^r = \frac{(-1)^k}{k!} \sum_{p=0}^{p=k} (-1)^p p k_p \frac{T(p)}{p-a_h}.$$

$$39) \quad \frac{A_{h,k}^n}{A^n} = \frac{(-1)^h}{a_h (k-1)! T'(a_h)} \sum_{p=1}^{p=k} (-1)^p (k-1)_{p-1} \frac{T(p)}{p-a_h}.$$

3. Haec denique est formula finalis, qua exhibetur u_k^n :

$$40) \quad u_k^n = \frac{(-1)^k}{(k-1)!} \sum_{h=1}^{h=n} \frac{y^{k-a_h}}{a_h T'(a_h)} D_x^n y^{a_h} \sum_{p=1}^{p=k} (-1)^p (k-1)_{p-1} \frac{T(p)}{p-a_h},$$

ubi: $T(t) = (t-a_1)(t-a_2)\dots(t-a_n).$

Casu simplicissimo $a_h = h$ e f. (140) revenimus ad f. (32); sed is casus sine ope formulae (140) facile peragitur.

(Annotatio 13.)

PARS II.

DE DERIVATIS ALTIORIBUS.

CAPUT VIII.

DE FUNCTIONUM COMPOSITIONE.

§ 24.

mutatio variabilium, quam parte superiore tractavimus, tamquam praeparatum instrumentum ad ipsam theoriam derivatarum altiorum, in qua haec quaelibet proponitur:

exhibere independente expressione novam derivatam functionis z quolibet modo e functionibus simplicibus $(a + bx)^a$, e^x , $\ln x$, $\sin x$, $\cos x$, arc $\sin x$, arc $\tan x$ compositae.

Adhibemus tamen ab integralibus, seriebus infinitis, fractionibus continuis.

Sunt duae rationes, quibus functiones compositae nascentur, quarum una est, quod si functio aliqua pro variabili nova functio substituatur, altera, ut duae plures functiones additione aut multiplicatione jungantur; — est enim notandum, quod operationes, quibus duae functiones connectantur, aut ad additionem, aut ad multiplicationem revocari posse, cum habeatur $y^z = e^{z \ln y}$ et ${}^z\log y = \ln y (\ln z)^{-1}$. Illam prior appelletur compositio *per substitutionem*, posterior compositio *per combinationem*; ex. gr. functio $\ln \sin x$ composita est per substitutionem, $\ln x + \sin x$ vel $\ln x \cdot \sin x$ per combinationem.

Expressio functionis compositae z variabilem x aut semel aut saepius occurrat, de qua re hoc est pro certo habendum: ut saepius occurrat x , non est nisi combinatione; contra, si semel tantum adsit x , functionem z per substitutiones posse construi.

Denotet $\mathfrak{S}(\eta)$ functionem ipsius η , in qua η semel tantum occurrat, $\mathfrak{C}(\xi', \xi'', \dots)$ functionem, quae ex qualibet combinatione functionum ξ', ξ'', \dots prodierit,

\mathfrak{G} sit functio integra functionum ξ', ξ'', \dots ; eandem brevitatis causa scribi solet $\mathfrak{G}(\xi)$.

Proponatur functio composita variabilis x : $z = \mathfrak{S}(\eta)$, denotante η ipsius x . Quod si habetur $\eta = \mathfrak{S}_1(\eta_1)$, erit: $z = \mathfrak{S}[\mathfrak{S}_1(\eta_1)] = \mathfrak{S}_2(\eta_1)$. Quando eadem via intelligimus, functionem $z = \mathfrak{S}(\eta)$ semper redigi posse in formam $z = \mathfrak{S}_k(\eta_k)$, ubi η_k sit aut $= x$, aut functio per combinationem composita.

Eodem fere modo id quoque intelligitur, functionem $z = \mathfrak{G}(\xi', \xi'', \dots)$ transformari posse in $z = \mathfrak{G}_1(\xi'_1, \xi''_1, \dots)$, ubi $\xi'_1, \xi''_1 \dots$ aut sint $= x$, aut sint functiones ipsius x ortae, ita ut habeatur $\xi_1 = \mathfrak{S}_1(\eta_1)$.

Quibus rebus cognitis, quasi schema generale cujuslibet functionis compositae assignari potest. Primum enim cuilibet functioni compositae z hanc formam tribuimus: $z = \mathfrak{G}_1(\xi_1)$, ubi functiones ξ_1 substitutionibus ortae sint; deinde habemus: $\xi_1 = \mathfrak{S}_1(\eta_1)$; $\eta_1 = \mathfrak{G}_2(\xi_2)$; $\xi_2 = \mathfrak{S}_2(\eta_2)$, et ita porro, unde patet, hoc esse schema generale ipsius z :

$$z = \mathfrak{G}_1 \mathfrak{S}_1 \mathfrak{G}_2 \mathfrak{S}_2 \dots \mathfrak{G}_k \mathfrak{S}_k(x).$$

CAPUT IX

DE FUNCTIONUM COMPOSITARUM DERIVATIS ALTIORIBUS

§ 25.

1. De casu $z = \mathfrak{G}(\xi)$.

Derivata $D_x^n \mathfrak{G}(\xi', \xi'', \dots)$, cum \mathfrak{G} sit functio integra functionum ξ' , ξ'' , \dots , per revocari potest ad derivatas ipsarum ξ', ξ'', \dots

2. De casu $z = \mathfrak{S}(x)$.

Functio $\mathfrak{S}(x)$ hoc modo discerpi potest: $\mathfrak{S}(x) = f_1(x_1)$, $x_1 = f_2(x_2)$, \dots , $x_{k-1} = f_k(x)$, designantibus f_1, f_2, \dots, f_k functiones simplices. Per substitutionem variabilium saepius adhibita, oritur series aequationum, quibus derivata $D_x^n \mathfrak{S}(x)$ per $D_{x_{k-1}}^h \mathfrak{S}(x)$, $D_{x_{k-1}}^h \mathfrak{S}(x)$ per $D_{x_{k-2}}^r \mathfrak{S}(x)$, \dots , $D_{x_2}^p \mathfrak{S}(x)$, $D_{x_2}^p \mathfrak{S}(x)$ per $D_{x_1}^q \mathfrak{S}(x)$, $D_{x_1}^q \mathfrak{S}(x)$ per $D_x^q \mathfrak{S}(x) = D_x^q f_1(x)$ exprimitur. Quam rem semper sine difficultate peragi posse apparet, cum mutabiles mutandas relationes simplicissimae intercedant (cf. cap. VI).

3. De casu generali.

Jam aggrediamur ad derivatam $D_x^n \mathfrak{G}_1 \mathfrak{S}_1 \mathfrak{G}_2 \mathfrak{S}_2 \dots \mathfrak{G}_k \mathfrak{S}_k(x)$, quam habemus, si alternis vicibus iis utemur, quae sub 1. et 2. explicavimus.

Primum enim licet revocare $D_x^n \mathfrak{G}_1$ ad $D_x^h \mathfrak{S}_1$, deinde $D_x^h \mathfrak{S}_1$ ope f. (4) in derivatas $\frac{d^r \mathfrak{S}_1}{(d\mathfrak{G}_2)^r}$ et $D_x^h (\mathfrak{G}_2)^r$, quarum priorem exhiberi posse sub 2. vidimus; $D_x^h (\mathfrak{G}_2)^r$

quia \mathfrak{C}_2 est functio integra quantitatum \mathfrak{C}_2 , pertinet ad derivatas $D_x^p \mathfrak{C}_2$, et res ulteriore explicatione.

§ 26.

Saepe evenit, ut derivatae ejusdem functionis non modo diversis formis representari queant, verum etiam adeo inter se distantibus, ut maximi nonnunquam negotii, identitatem illarum directe demonstrare.

Quod quare fiat, facile intelligitur. Neque enim una tantum ratio functionis habetur, sed saepe plures in promptu sunt, nec necesse est eam solam haberi, quam generalem § 24 docuimus.

Accedit etiam, quod licet loco ipsius $D_x^n z$ substituere: $D_x^{n-1} z'$, $D_x^{n-2} z''$, $D_x^{n+1} z_1$, $D_x^{n+2} z_2$, ..., quo facto res ad discernendas functiones:

$$z' = D_x z, z'' = D_x^2 z, \dots \quad z_1 = \int z dx, z_2 = \int z_1 dx \dots$$

est.

(Annotatio 14.)

PARS III.

E X E M P L A.

I. De derivata $A^n(\alpha, \beta, \mu) = D^n [(x-\alpha)(x-\beta)]^\mu$.

§ 27.

Formulae generales. Proposita functione $z = [(x-\alpha)(x-\beta)]^\mu$ hae p
discerpendi:

I. $z = (x-\alpha)^\mu \cdot (x-\beta)^\mu$; ergo:

$$1) \quad A^n(\alpha, \beta, \mu) = \frac{n! (x-\beta)^n}{[(x-\alpha)(x-\beta)]^{n-\mu}} \sum \mu_k \mu_{n-k} \left(\frac{x-\alpha}{x-\beta}\right)^k.$$

II. $z = \left[y - \left(\frac{\alpha-\beta}{2}\right)^2\right]^\mu$, ubi $y = \left(x - \frac{\alpha+\beta}{2}\right)^2$; ergo sec. f. (85):

$$2) \quad A^n(\alpha, \beta, \mu) = \frac{2^n n! \left(x - \frac{\alpha+\beta}{2}\right)^n}{[(x-\alpha)(x-\beta)]^{n-\mu}} \sum \mu_{n-k} (n-k)_k \left[\frac{(x-\alpha)(x-\beta)}{4\left(x - \frac{\alpha+\beta}{2}\right)^2} \right]^k.$$

III. $z = y^\mu$, ubi $y = \left(x - \frac{\alpha+\beta}{2}\right)^2 - \left(\frac{\alpha-\beta}{2}\right)^2$. Adhibeatur f. (44); e
deinde:

$$y) \quad y^k = \sum (-1)^{k-h} h_k \left(\frac{\alpha-\beta}{2}\right)^{2(k-h)} \left(x - \frac{\alpha+\beta}{2}\right)^{2h}$$

erentiando reperiemus:

$$A^n(\alpha, \beta, \mu) = (-1)^n \mu (\mu-1)_n n! \sum_{h,k} (-1)^h \frac{n_k k_h (2h)_n}{\mu-k} \left(\frac{\alpha-\beta}{2}\right)^{2(k-h)} \frac{\left(x - \frac{\alpha+\beta}{2}\right)^{2h-n}}{[(x-\alpha)(x-\beta)]^k}$$

IV. Si μ est numerus integer positivus, $= m$, licet evolvere $[(x-\alpha)(x-\beta)]^m$
um f. (143); quò facto adipiscimur:

$$) \quad A^n(\alpha, \beta, m) = \frac{(-1)^m n! \left(\frac{\alpha-\beta}{2}\right)^{2m}}{\left(x - \frac{\alpha+\beta}{2}\right)^n} \sum (-1)^k m_k (2k)_n \left(\frac{x - \frac{\alpha+\beta}{2}}{\frac{\alpha-\beta}{2}}\right)^{2k}.$$

Sed licet evolvere $[(x-\alpha)(x-\beta)]^m$ etiam secundum potestates ipsius $(x-\beta)$, ponendo videlicet $x-\alpha=x_1$ atque $[(x-\alpha)(x-\beta)]^m=x_1^m(x_1+\alpha-\beta)^m$, profluit:

$$6) \quad A^n(\alpha, \beta, m) = \frac{n! (\alpha-\beta)^m}{(x-\alpha)^{n-m}} \sum m_k (m+k)_n \left(\frac{x-\alpha}{\alpha-\beta}\right)^k.$$

V. Denique, si μ est numerus integer negativus, $= -m$, habemus prout in omnibus partialibus adhibitis:

$$\frac{1}{(x-\alpha)^m (x-\beta)^m} = \sum_{k=0}^{m-1} A_k (x-\alpha)^{-m+k} + \sum_{k=0}^{m-1} B_k (x-\beta)^{-m+k},$$

$$\text{ubi } A_k = (-1)^k (m+k-1)_k (\alpha-\beta)^{-m-k},$$

$$B_k = (-1)^k (m+k-1)_k (\beta-\alpha)^{-m-k};$$

e:

$$A^n(\alpha, \beta, -m) = \frac{(-1)^n n!}{(\alpha-\beta)^m} \sum_{k=0}^{m-1} \frac{(m+k-1)_k (n+m-k-1)_n}{(\alpha-\beta)^k} \left[\frac{(-1)^k}{(x-\alpha)^{m+n-k}} + \frac{(-1)^k}{(x-\beta)^{m+n-k}} \right]$$

§ 28.

De casu $\mu = -1$. Ponendo praeterea $\alpha = +i$, $\beta = -i$, $n = n-1$, hanc derivatam $D^n \arctan x = D^{n-1} (1+x^2)^{-1}$, et eam quidem diversis f. (141), aut (142), aut (147) adhibemus.

$$18) \quad D^n \arctan x = (-1)^{n+1} (n-1)! \left(\frac{x}{1+x^2}\right)^n \sum (-1)^k \frac{n_{2k+1}}{x^{2k+1}},$$

$$19) \quad D^n \arctan x = \frac{(n-1)!}{(2x)^{n+1}} \sum (-1)^k h_{n-k-1} \left(\frac{4x^2}{1+x^2}\right)^{k+1},$$

$$50) \quad D^n \arctan x = \frac{(-1)^{n+1} (n-1)!}{(1+x^2)^{\frac{n}{2}}} \sin \left(n \arctan \frac{1}{x} \right).$$

(Annotatio 15.)

§ 29.

De casu $\mu = -\frac{1}{2}$.

1. Formulae generales.

Casus $\mu = -\frac{1}{2}$ cum magnam varietatem formularum specialium comprehendit, dignus videtur, quem accuratius pertractemus. Primum formulae (141), adhibemus:

$$51) \quad A^n(\alpha, \beta, -\frac{1}{2}) = \frac{(-1)^n n! (x-\beta)^n}{2^{2n} [(x-\alpha)(x-\beta)]^{n+\frac{1}{2}}} \sum (2k)_k (2n-2k)_{n-k} \left(\frac{x-\alpha}{x-\beta}\right)^k.$$

$$52) \quad A^n(\alpha, \beta, -\frac{1}{2}) = \frac{n!}{2^n \left(x - \frac{\alpha+\beta}{2}\right)^n \sqrt{(x-\alpha)(x-\beta)}} \sum (-1)^k n_k (2k)_n \left[\frac{x-\frac{\alpha+\beta}{2}}{(x-\alpha)(x-\beta)}\right]^k.$$

Sed formula (152) comparata cum f. (145), singularis quaedam relationem ostendit; e f. (145) enim, ponendo $m=n$, $\alpha = +1$, $\beta = -1$, $x = x_1$, trahimus

$$53) \quad D_{x_1}^n (x_1^2 - 1)^n = \frac{(-1)^n n!}{x_1^n} \Sigma (-1)^k n_k (2k)_n x_1^{2k};$$

re apparet valere relationem notabilem:

$$54) \quad A^n(\alpha, \beta, -\frac{1}{2}) = \frac{(-1)^n}{2^n [(x-\alpha)(x-\beta)]^{\frac{n+1}{2}}} D_{x_1}^n (x_1^2 - 1)^n,$$

$$\text{ubi } x_1 = \frac{x - \frac{\alpha+\beta}{2}}{V(x-\alpha)(x-\beta)}.$$

Itaque derivatam quaesitam $A^n(\alpha, \beta, -\frac{1}{2})$ videmus revocatam ad $D_{x_1}^n (x_1^2 - 1)^n$, cum liceat ultra transformare ope f. (141), (142), (146), perveniemus ad has secundum potestates quantitatum $\frac{x_1-1}{x_1+1}$, $\frac{x_1^2-1}{4x_1^2}$, $\frac{x_1-1}{2}$ vel $\frac{x_1+1}{2}$ p. s. Substituto denique valore ipsius x_1 hae formulae finales prodibunt:

$$A^n(\alpha, \beta, -\frac{1}{2}) = \frac{(-1)^n n! \left[x - \frac{\alpha+\beta}{2} + V(x-\alpha)(x-\beta) \right]^n}{2^n [(x-\alpha)(x-\beta)]^{n+\frac{1}{2}}} \Sigma (n_k)^2 \left(\frac{x - \frac{\alpha+\beta}{2} - V(x-\alpha)(x-\beta)}{x - \frac{\alpha+\beta}{2} + V(x-\alpha)(x-\beta)} \right)^{2k}$$

$$= \frac{(-1)^n n! \left[x - \frac{\alpha+\beta}{2} + V(x-\alpha)(x-\beta) \right]^n}{2^n [(x-\alpha)(x-\beta)]^{n+\frac{1}{2}}} \Sigma (n_k)^2 \left(\frac{x - \frac{\alpha+\beta}{2} - V(x-\alpha)(x-\beta)}{\frac{\alpha-\beta}{2}} \right)^{2k}$$

$$A^n(\alpha, \beta, -\frac{1}{2}) = \frac{(-1)^n n! \left(x - \frac{\alpha+\beta}{2} \right)^n}{[(x-\alpha)(x-\beta)]^{n+\frac{1}{2}}} \Sigma n_{2k} (2k)_k \left(\frac{\frac{\alpha-\beta}{2}}{2 \left(x - \frac{\alpha+\beta}{2} \right)} \right)^{2k}.$$

$$A^n(\alpha, \beta, -\frac{1}{2}) = \frac{(-1)^n n!}{[(x-\alpha)(x-\beta)]^{\frac{n+1}{2}}} \Sigma n_k (n+k)_n \left(\frac{x - \frac{\alpha+\beta}{2} - V(x-\alpha)(x-\beta)}{2 V(x-\alpha)(x-\beta)} \right)^k$$

$$= \frac{n!}{[(x-\alpha)(x-\beta)]^{\frac{n+1}{2}}} \Sigma (-1)^k n_k (n+k)_n \left(\frac{x - \frac{\alpha+\beta}{2} + V(x-\alpha)(x-\beta)}{2 V(x-\alpha)(x-\beta)} \right)^k.$$

2. $D^n \arcsin x$. Cum habeatur $D^n \arcsin x = D^{n-1} (1-x^2)^{-\frac{1}{2}} = i^{-1} D^{n-1} (x^2-1)^{-\frac{1}{2}}$ huius sub 1. erit substituendum: $\alpha = +1$, $\beta = -1$, $n = n-1$; quibus potestates formulae deinceps proveniunt:

$$1) \quad D^n \arcsin x = \frac{(n-1)! (1+x)^{n-1}}{2^{2(n-1)} (1-x^2)^{n-\frac{1}{2}}} \Sigma (-1)^k (2k)_k (2n-2k-2)_{n-k-1} \left(\frac{1-x}{1+x} \right)^k.$$

$$2) \quad D^n \arcsin x = \frac{(n-1)!}{(2x)^{n-1} V(1-x^2)} \Sigma (2k)_k k_{n-k-1} \left(\frac{x^2}{1-x^2} \right)^k.$$

$$3) \quad D^n \arcsin x = \frac{(n-1)! (x + V(x^2-1))^{n-1}}{2^{n-1} (1-x^2)^{n-\frac{1}{2}}} \Sigma [(n-1)_k]^2 \left(\frac{x - V(x^2-1)}{x + V(x^2-1)} \right)^k,$$

posito $x = \cos \tau$ parteque imaginaria rejecta:

$$D^n \arcsin x = \frac{(n-1)!}{2^{n-1} (\sin \tau)^{2n-1}} \sum [(n-1)_k]^2 \cos(n-2k-1)\tau.$$

$$D^n \arcsin x = \frac{(n-1)! x^{n-1}}{(1-x^2)^{n-\frac{1}{2}}} \sum (n-1)_{2k} (2k)_k \left(\frac{1}{2x}\right)^{2k}.$$

$$D^n \arcsin x = \frac{(-1)^{n-1} (n-1)!}{(x^2-1)^{\frac{n}{2}}} \sum (n-1)_k (n+k-1)_k \left(\frac{x - \sqrt{x^2-1}}{2\sqrt{x^2-1}}\right)^k,$$

posito $x = \cos \tau$:

$$D^n \arcsin x = \frac{(n-1)!}{2^{n-1} (\sin \tau)^{2n-1}} [\sum (-1)^k (n-1)_{2k} (2n-2k-2)_{n-1} (2 \sin \tau)^{2k} \cos(n-2k-2)\tau + \sum (-1)^k (n-1)_{2k+1} (2n-2k-3)_{n-1} (2 \sin \tau)^{2k+1} \sin(n-2k-2)\tau]$$

(Annotatio 16.)

3. De functionibus sphaericis (Kugelfunctionen).

Functionem sphaericam $P^{(n)}(t)$ constat definiri ut coefficientem potestatis t^n in resolutione:

$$(1-2tx+x^2)^{-\frac{1}{2}} = \sum_{n=0}^{n=\infty} x^n P^{(n)}(t).$$

nus igitur:

$$P^{(n)}(t) = \frac{1}{n!} [D_x^n (1-2tx+x^2)^{-\frac{1}{2}}]_{(x=0)},$$

que nostris adhibitis erit:

$$\alpha = t + \sqrt{t^2-1}, \quad \beta = t - \sqrt{t^2-1}, \quad \frac{\alpha+\beta}{2} = t, \quad \frac{\alpha-\beta}{2} = \sqrt{t^2-1}, \quad \alpha\beta = 1.$$

si introductis manat e f. (154):

$$P^{(n)}(t) = \frac{D_t^n (t^2-1)^n}{2^n n!}.$$

Jam e formulis (151) — (157) hae deinceps expressiones functionum sphaericarum hauriuntur:

$$P^{(n)}(t) = \frac{1}{2^{2n}} \sum (2k)_k (2n-2k)_{n-k} (t + \sqrt{t^2-1})^{n-2k},$$

trigonometricae, posito $t = \cos \tau$:

$$P^{(n)}(\cos \tau) = \frac{1}{2^{2n}} \sum (2k)_k (2n-2k)_{n-k} \cos(n-2k)\tau.$$

$$P^{(n)}(t) = \frac{(-1)^n}{2^n} \sum (-1)^k n_k (2k)_n t^{2k-n}.$$

$$P^{(n)}(t) = \left(\frac{t-1}{2}\right)^n \sum (n_k)^2 \left(\frac{t+1}{t-1}\right)^k,$$

trigonometricae:

$$P^{(n)}(\cos \tau) = (-1)^n \left(\sin \frac{\tau}{2}\right)^{2n} \sum (-1)^k (n_k)^2 \left(\operatorname{ctg} \frac{\tau}{2}\right)^{2k}.$$

$$P^{(n)}(t) = t^n \sum n_{2k} (2k)_k \left(\frac{t^2-1}{4t^2}\right)^k,$$

trigonometricae:

$$74) \quad P^{(n)}(\cos \tau) = (\cos \tau)^n \sum (-1)^k n_{2k} (2k)_k \left(\frac{\tan \tau}{2}\right)^{2k}.$$

$$75) \quad P^{(n)}(t) = (-1)^n \sum (-1)^k n_k (n+k)_n \left(\frac{1+t}{2}\right)^k = \sum (-1)^k n_k (n+k)_n \left(\frac{1-t}{2}\right)^k$$

trigonometrice:

$$) \quad P^n(\cos \tau) = (-1)^n \sum (-1)^k n_k (n+k)_n \left(\cos \frac{\tau}{2}\right)^{2k} = \sum (-1)^k n_k (n+k)_n \left(\sin \frac{\tau}{2}\right)^{2k}$$

§ 30.

1. De casu $\mu = n$, $n = n \pm m$.

Ostendemus hoc exemplo, quomodo etiam proprietates quaedam notiorum sphaearicarum e formulis generalibus, quas supra dedimus, facile derivantur. F. (142) suppeditat:

$$D^{n+m}(t^2-1)^n = \frac{(n+m)! (2t)^{n+m}}{(t^2-1)^m} \sum n_{n+m-k} (n+m-k)_k \left(\frac{t^2-1}{4t^2}\right)^k,$$

sito $-m$ loco m :

$$D^{n-m}(t^2-1)^n = (n-m)! (2t)^{n-m} (t^2-1)^m \sum n_{n-m-k} (n-m-k)_k \left(\frac{t^2-1}{4t^2}\right)^k.$$

prodit ex illa, substituto $k+m$ loco k :

$$D^{n+m}(t^2-1)^n = (n+m)! (2t)^{n-m} \sum n_k (n-k)_{m+k} \left(\frac{t^2-1}{4t^2}\right)^k;$$

propter relationem $n_k (n-k)_{m+k} = n_{n-m-k} (n-m-k)_k$ perspicuum est, ut has omnino congruere ob eamque rem haberi:

$$\frac{(t^2-1)^m D^{n+m}(t^2-1)^n}{(n+m)!} = \frac{D^{n-m}(t^2-1)^n}{(n-m)!}.$$

Denique, sumta m ta derivata secundum t formulaeque (167) ratione habita:

$$3) \quad D^m [(t^2-1)^m D^n P^{(n)}(t)] = \frac{(n+m)!}{(n-m)!} P^{(n)}(t)$$

casu simplicissimo $m=1$:

$$) \quad D [(t^2-1) D P^{(n)}(t)] = n(n+1) P^{(n)}(t). \\ \text{(Annotatio 17.)}$$

2. De casu $\mu = n + \frac{1}{2}$.

Posito: $\mu = n + \frac{1}{2}$, $\alpha = +1$, $\beta = -1$, emergit formula nota, quam praestitit ill. Jacobi (Crelle, vol. 15, pag. 1). Fluit enim e f. (142):

$$D^n (x^2-1)^{n+\frac{1}{2}} = \frac{n! (2n+1)_n}{2^n} x^n \sqrt{x^2-1} \sum (n+1)_{2k+1} \left(\frac{x^2-1}{x^2}\right)^k,$$

substituto $x = \cos \tau$:

$$D^n (x^2-1)^{n+\frac{1}{2}} = \frac{(-1)^n n! (2n+1)_n}{2^n} (\cos \tau)^{n+1} \sum (-1)^k (n+1)_{2k+1} (\tan \tau)^{2k+1};$$

mmam $\Sigma(-1)^k(n+1)_{2k+1}(\tan \tau)^{2k+1}$ apparet esse factorem ipsius i in e potestate $(1+i \tan \tau)^{n+1} = e^{(n+1)i\tau}(\cos \tau)^{-(n+1)}$, ob eamque rem aequalem ni $\sin[(n+1)\tau](\cos \tau)^{-(n+1)}$, unde concluditur:

$$D^n(1-x^2)^{n+\frac{1}{2}} = \frac{(-1)^n n! (2n+1)_n}{2^n} \sin[(n+1) \arccos x].$$

II. De derivatis $D^n \sec x$, $D^n \tan x$.

§ 31.

Derivatae functionum $\sec x$ et $\tan x$ variis formis exhiberi possunt. Primum revocare $\sec x$ et $\tan x$ ad functiones exponentiales; proposita enim functione x , hae patent viae discerpendi: $z = 2(e^{ix} + e^{-ix})^{-1}$, $z = 2e^{ix}(1+2e^{ix}+i)^{-1} + (e^{ix}-i)^{-1}$, $z = D_y \ln(1+y^2)$, $y = e^{ix}$; proposita functione $z = te^{ix} = i[2(1+e^{2ix})^{-1} - 1]$. De his expressionibus satis habemus postremam involvere.

$$\begin{aligned} D^n \tan x &= 2i D_x^n (1+e^{2ix})^{-1} = (2i)^{n+1} D_\tau^n (1+e^\tau)^{-1} \\ &= (2i)^{n+1} (n+1) \sum_k n_k k^n e^{k\tau} \sum_h \frac{(-1)^h (n-k)_{h-k}}{h+1} (1+e^\tau)^{-(n+1)} \end{aligned}$$

ponendum $\tau = 2ix$. Summa prior si substituendo $n-h$ loco h et formulae XIV pro $a = -n-1$, $n = n-k$, $t = -1 - e^\tau$, adhibenda transformatur:

$$\begin{aligned} D^n \tan x &= \frac{(2i)^{n+1}}{(1+e^\tau)^{n+1}} \sum_{k=0}^{k=n} (-1)^k k^n \sum_{h=0}^{h=n-k} (n+1)_h e^{(h+k)\tau} \\ &= \frac{i}{(\cos x)^{n+1}} \sum_{h=0}^{h=n} e^{ix(n-2h-1) + \frac{n+1}{2}\tau} \sum_{k=0}^{k=n-h} (-1)^k (n+1)_{k+h+1} k^n \\ &= \frac{(-1)^n}{(\cos x)^{n+1}} \sum_{h=0}^{h=n} \sin\left[(2h-n+1)x + \frac{n+1}{2}\tau\right] \sum_{k=0}^{k=n-h} (-1)^k (n+1)_{k+h+1} k^n; \end{aligned}$$

eo summae prioris etiam scribi potest:

$$(-1)^{n+1} \sum_{k=1}^{k=h+1} (-1)^k (n+1)_{h-k+1} k^n.$$

§ 32.

Relationes: $D^n \sec x = D^n (\cos x)^{-1}$ et $D^n \tan x = D^{n-1} (\cos x)^{-2}$ docent quomodo etiam ad derivatam $D^n (\cos x)^\mu$ evolvendam revocari posse. Si μ est numerus integer positivus $= m$, ope f. (112) facile obtinemus:

$$D^{2n+1} (\cos x)^m = \frac{(-1)^n}{2^{m-1}} \sum_{h=0}^{h=\frac{m}{2}} m_h (m-2h)^{2n+1} \sin(m-2h)x,$$

$$D^{2n}(\cos x)^m = \frac{(-1)^n}{2^{m-1}} \sum_{h=0}^{h=\frac{m}{2}} m_h (m-2h)^{2n} \cos(m-2h)x;$$

um posterior, si formulam ex analysi algebraica notam:

$$(82) \quad \cos px = \frac{1}{2} \sum_k \frac{(-1)^k p(p-k)_k}{p-k} (2\cos x)^{p-2k}$$

bemus et ordinem summarum invertimus, hanc transformationem subit:

$$(83) \quad D^{2n}(\cos x)^m = (-1)^n \sum_{k=0}^{k=\frac{m}{2}} \frac{(\cos x)^{m-2k}}{4^k} \frac{1}{m-2k} S_{m,k}^n;$$

$$(84) \quad D^{2n+1}(\cos x)^m = (-1)^{n+1} \sin x \sum_{k=0}^{k=\frac{m}{2}} \frac{(\cos x)^{m-2k-1}}{4^k} S_{m,k}^n;$$

$$(85) \quad S_{\mu,k}^n = \sum_{h=0}^{h=k} \mu_h (2k-\mu)_{k-h} (\mu-2h)^{2n+1}.$$

bri generalis summae $S_{m,k}^n$ id est proprium, ut valorem contrarium indua
h substituitur $m-h$; hinc facile concluditur $S_{m,k}^n$ evanescere, si $2k-m \geq$

Proposita potestate arbitraria $(\cos x)^\mu$, primum e f. (44) obtinemus:

$$D_x^{2n+1}(\cos x)^\mu = -\mu(\mu-1)_{2n+1} \sum_m \frac{(-1)^m (2n+1)_m}{\mu-m} (\cos x)^{\mu-m} D_x^{2n+1}(\cos x)^m,$$

ope f. (184):

$$\begin{aligned} D_x^{2n+1}(\cos x)^\mu &= (-1)^n \mu(\mu-1)_{2n+1} \sin x \sum_m \frac{(-1)^m (2n+1)_m}{\mu-m} \sum_k \frac{(\cos x)^{\mu-2k-1}}{4^k} S_{m,k}^n \\ &= (-1)^n \mu(\mu-1)_{2n+1} \sin x \sum_k \frac{(\cos x)^{\mu-2k-1}}{4^k} \sum_m \frac{(-1)^m (2n+1)_m}{\mu-m} S_{m,k}^n \end{aligned}$$

em summae prioris facile cognoscimus e relatione:

$$(6) \quad S_{\mu,k}^n = \frac{1}{k!} \left[D_t^k D_\xi^{2n+1} (1+t)^{2k} \left(\frac{e^\xi + te^{-\xi}}{1+t} \right)^\mu \right]_{(\xi=0, t=0)};$$

ar enim propter f. (44):

$$\left[\left(\frac{e^\xi + te^{-\xi}}{1+t} \right)^\mu \right]_{(\xi=0)} = -\mu(\mu-1)_{2n+1} \sum_m \frac{(-1)^m (2n+1)_m}{\mu-m} \left[D_\xi^{2n+1} \left(\frac{e^\xi + te^{-\xi}}{1+t} \right)^m \right]_{(\xi=0)}$$

$$-\mu(\mu-1)_{2n+1} \sum_m \frac{(-1)^m (2n+1)_m}{\mu-m} S_{m,k}^n = S_{\mu,k}^n,$$

$$(7) \quad D_x^{2n+1}(\cos x)^\mu = (-1)^{n+1} \sin x \sum_{k=0}^{k=n} \frac{(\cos x)^{\mu-2k-1}}{4^k} S_{\mu,k}^n,$$

$$(8) \quad D_x^{2n}(\cos x)^\mu = (-1)^n \sum_{k=0}^{k=n} \frac{(\cos x)^{\mu-2k}}{(\mu-2k) 4^k} S_{\mu,k}^n.$$

Ex his formulis, posito: $\mu = -1$, $\mu = -2$, qua re $S_{\mu,k}^n$ abit in:

$$S_{-1,k}^n = \sum_{h=0}^{h=k} (-1)^{h+1} (2k+1)_{k-h} (2h+1)^{2n+1},$$

$$S_{-2, k}^n = 2^{2n+1} \sum_{h=0}^{h=k} (-1)^{h+1} (2k+2)_{k-h} (h+1)^{2n+2},$$

tae functionum $\sec x$ et $\tan x$ statim profluunt, quae etiam in has formas ediguntur:

$$9) \quad D^{2n} \sec x = \sum_{k=0}^{k=n} \frac{(\sec x)^{2k+1}}{2k+1} [D_{\tau}^{2n+1} (\sin \tau)^{2k+1}]_{(\tau=0)},$$

$$0) \quad D^{2n} \tan x = \sum_{k=1}^{k=n} \frac{(\sec x)^{2k}}{2k} [D_{\tau}^{2n} (\sin \tau)^{2k}]_{(\tau=0)}.$$

(Annotatio 18.)

ANNOTATIONES.

Ann. 1. (ad Praem. B.). — In definienda summa multiplice Hoppeum secutus sum, cum ille summam multiplicem non definiat nisi certo conditionis constituto, nostra autem definitio ex ordine aliquo non pendeat. Considerationem geometricam adhibui atque notionem *spatii* introduxi, quo citando ordine summarum disserere liceret.

Ann. 2. (ad cap. I.). — Hoc capite quaestio fundamentalis sensu latior est. Demonstrationem § 1 sub 2 allatam apud priores non reperi, neque nos *recipros* et *inversos*, quos introduxi, animum illi intendisse videntur.

Ann. 3. (ad cap. II.). — Formulas hoc capite traditas ipse inveni. — locus est commemorandi formulas Hoppeanas:

$$\left. \begin{aligned} \sum (-1)^k u_{2k}^n &= D_x^n \cos(y - \gamma) \\ \sum (-1)^k u_{2k+1}^n &= D_x^n \sin(y - \gamma) \end{aligned} \right\} \gamma = y,$$

as ille incidit, dum in aliam rem inquit quasque propter simplicitatem non esse dicit, etsi ad investigandos terminos u_k^n non sint idoneae (Hoppe, 36). Eas vero, quas supra dedi, ad hanc rem peridoneas esse capite li; ceterum formulas Hoppeanas esse casus speciales nostrarum (8) et (9) facile intelligitur.

Ann. 4. (ad cap. III.). — Hoc capite expressiones principales terminorum tradidi, in quarum demonstratione cum admodum a prioribus discesse de hac re disserere liceat.

Formulas (27), (28), (30), (31), in quas ego e relatione (6) incidi, a sum et Schloemilchium omnino non reperi commemoratas; atqui ipsa annuum gravissima mihi videtur atque dignissima, cui nomen *fundamentali* quia non solum ipsa simplice argumentatione eaque accurata innititur, ceterae facillime inde profluunt; quin etiam eandem ad transformationem 1, quam Hoppeus non sine negotio effecerit, peridoneam esse § 15 den

Priores auctores diversis methodis fundamenta hujus theoriae jacere co
Omnium formularum prima inventa est (32) ab Hoppeo atque ita demonstr
ma generali: $D_x^n z = \sum u_k^n D_y^k z$, substituendo $z = y$, $= y^2$, ... $= y^n$, n aec
ducat, quibus deinceps inversis relationem: $k! y^{-k} u_k^n = \sum_{m=1}^{m=k} (-1)^{k+m} k_m y^{-m} D$
andam esse docet, quam ita confirmat, ut hac expressione termini u_k^n in
generalem introducta identitatem existere ostendat.

Schloemilchius formulam (32) quidem Hoppeo deberi, contractionem au
bboni Meyero attribuendam esse judicat, qua in re cum eo non plane
Nam si non ipsam quidem (34) Hoppeus tradiderit, at contrahi posse s
aud ignoravit; reperitur enim apud eum (pag. 39) haec formula:

$$u_k^n = \frac{1}{k!} y^k \left[D_x^n \left(\frac{y}{\gamma} - 1 \right)^k \right]_{(\gamma=\bar{y})},$$

cum nostris (33) et (34) prope congruere manifestum est.

Ubbo Meyer autem, de quo dixi; paulo post Hoppeum, nec conscius,
r, Hoppeanae commentationis, pulchram demonstrationem formulae (34) at
les dérivées d'une fonction de fonction," Grunert, Archiv der Math. und Ph
, 1847, pag. 96), quae his paucissimis continetur: summam $\sum_{k=1}^{k=n} \frac{1}{k!} [D_\xi^n Y^k]_{(\xi=0)}$
patio in infinitum extenso mutationem non subeat (cf. f. 37), sic exhi
 $\left[D_\xi^n \sum_{k=0}^{k=\infty} \frac{1}{k!} Y^k D_y^k f(y) \right]_{(\xi=0)}$; hanc autem summam cum functione $f(y)$
lum potestates ipsius Y ope theorematis Tayloriani evoluta omnino congru
naberi:

$$\sum_{k=1}^n \frac{1}{k!} [D_\xi^n Y^k]_{(\xi=0)} D_y^k z = [D_\xi^n f(y+Y)]_{(\xi=0)} = (D_\xi^n f[\varphi(x+\xi)])_{(\xi=0)} = D_x^n z.$$

Cui argumentationi, quamvis simplicissimae, id tamen obstare Schloemilc
t, quod in theoremate Tayloriano nitatur; id enim non modo non utique va
etiam in systemate analyseos theoriam derivatarum praecedere non deb
ipse novam demonstrationem formulae (34) proposuit, quae Hoppeanam
superat. Neque enim substituit in forma generali $z = y^h$, sicut Hoppe, ve
, atque loco $D_x^n y^n$ scribi posse: $[D_\xi^n (y+Y)^n]_{(\xi=0)} = \sum n_k y^{n-k} [D_\xi^n Y^k]_{(\xi=0)}$ os
einde ex aequatione:

$$\sum n_k y^{n-k} [D_\xi^n Y^k]_{(\xi=0)} = \sum n_k k! y^{n-k} u_k^n$$

grandis potestatibus ipsius y valorem termini u_k^n concludit. — Sed id n
andum esse quam conclusum existimo, quia etiam quantitates u_k^n et $[D_\xi^n Y^k]$
ilem y comprehendunt; idcirco, ut in argumentatione illa rigor insit, conc
in $n+1$ quae dicitur adjungenda videtur, quod fieri posse Schloemilchiu
significat.

Ann. 5. (ad cap. IV.). — E formulis hoc capite traditis (44)—(47) debe
eo (l. c. pag. 56, 57, 158—162); ceteras (48)—(68) ipse inveni. — Th

derivatarum fons est permultarum relationum inter coëfficientes binomiales entium, quae haud ita facile aliter demonstrari possunt; imprimis autem a formulae (62) et (63) pertinent, quarum hoc proprium est, ut in singulis summarum ordines derivatarum exponentesque potestatum simul mutantur posito $y = e^x$ et $y = x$ obtinemus e f. (64):

$$\sum_{h=1}^{h=n} n_h (a - th)^{h-1} (b + th)^{n-h} = \frac{(a+b)^n - b^n}{a},$$

$$\sum_{h=1}^{h=n} \frac{1}{h} (a - th - 1)_{h-1} (b + th)_{n-h} = \frac{(a+b)_n - b_n}{a},$$

relationes varios casus speciales continent.

Ann. 6. (ad cap. V.). — Formulae § 14. exhibitae, vel potius earum, debentur Schloemilchio, qui principalem (76*) ejusmodi demonstravit, aequationum:

$$F'(x) = [D_{\xi} Y]_{(0)} f'(y)$$

$$F''(x) = [D_{\xi}^2 Y]_{(0)} f'(y) + \frac{1}{2!} [D_{\xi}^2 Y^2]_{(0)} f''(y)$$

$F^{(n)}(x) = [D_{\xi}^n Y]_{(0)} f'(y) + \frac{1}{2!} [D_{\xi}^n Y^2]_{(0)} f''(y) + \dots + \frac{1}{n!} [D_{\xi}^n Y^n]_{(0)} f^{(n)}(y)$ $f'(y), f''(y), \dots f^{(n-1)}(y)$ eliminat; ostendit enim, si aequationes factoribus: $(n-1)_0 [D_{\xi}^{n-1} \Phi^{-n}]_{(0)}, (n-1)_1 [D_{\xi}^{n-2} \Phi^{-n}]_{(0)}, \dots (n-1)_{n-1} [\Phi^{-n}]_{(0)}$, addantur, prodire aequationem:

$$\Sigma (n-1)_{k-1} [D_{\xi}^{n-k} \Phi^{-n}]_{(0)} F^{(k)}(x) = \Sigma \frac{\alpha^{(k)}}{k!} f^{(k)}(y),$$

$\alpha^{(k)} = \Sigma (n-1)_{h-1} [D_{\xi}^h Y^k]_{(0)} [D_{\xi}^{n-h} \Phi^{-n}]_{(0)} = k! (n-1)_{k-1} [D_{\xi}^{n-k} (\Phi^{-n+k-1} Y^k)]_{(0)}$, propter $Y = \xi \Phi$ et $Y' = \xi \Phi' + \Phi$, $\frac{\alpha^{(n-k)}}{(n-k)!}$ evanescere pro $k > 0$ et ae pro $k = 0$. Inde statim profluit f. (76*); eandem Schloemilchius etiam ne ex n in $n+1$ facta confirmavit. — Demonstrationes, quas ipse § 12 a Schloemilchiana eo potissimum differunt, ut formulam (69) ad theorematum quae aliora de potestatum derivatis revocent. —

Formula (82) debetur Hoppeo, sed longe aliter eam demonstravit, de ann. 12.

Ann. 7. (ad § 16.). — Haec res a prioribus non commemoratur, ut pa- respecta videatur. Neque enim Schloemilchius, si id animadvertisset, pos casus $y = x^2, y = e^x$ tractavit, ad casus $y = \sqrt{x}, y = \ln x$ peragendos, q ad illos revocare potuit, novum calculum eumque latiore iniisset.

Ann. 8. (ad § 17.). — Formulae (84), (85), (87) debentur Hoppeo; for 6*) primus tradidit Schloemilchius (Crelle, vol. 32, pag. 1.)

Ann. 9. (ad § 18.). — Neglecta ea re, quam § 16 observavi, investigavi $u_k^n \{y = \ln x\}$ et coefficientium C_k^n non vacat difficultatibus. Itaque postquam Hoppeus frustra conatus est coefficientes C_k^n directe evolvere, atque etiam, num id fieri posset, dubitavit (pag. 102), Schloemilchio denique contigit (91*) et (95) reperiret (Crelle, vol. 44, pag. 344), sed cum non ut sciret ex illa, verum illam ex hac deduceret, rem non sine ambagibus quibusdam adduxit.

Ann. 10. (ad § 20.). — Casum $y = \ln \varphi_1(x)$ etiam Hoppeus tractavit (pag. 115) sed relationem simplicem (115) apud eum non reperi.

Ann. 11. (ad § 21.). — Ad hanc disquisitionem generaliter instituendam argumentandi ratione adductus sum, qua Hoppeus et formulam (32) et f. (126) tractavit, quippe quas ille effecerit tribuendo functioni z n valores diversos: $z = e^{a_1 y}$, et: $z = e^{a_1 y}$, $e^{a_2 y}$, ... $e^{a_n y}$. — De proprietatibus determinantis A^n cf. Math. Crelle 39, pag. 91; Hesse, Crelle 54, pag. 249—50; Christoffel, Crelle 58; Frobenius, Crelle 77, pag. 245.

Ann. 12. (ad § 22.). — Formulae (126)—(130) debentur Hoppeo, quas tamen in theoria determinantium se abstineret, non sine longinquo algorithmo asservavit. Eo autem potissimum ad hanc disquisitionem Hoppeus adductus est, quod agebat, formulam suam $u_k^n = \frac{(-1)^k}{k!} y^k \sum (-1)^h k_h y^{-h} D_x^n y^h$ ad casum $y = \ln x$ addendum non esse idoneam aliamque expressionem ipsius u_k^n esse introducendum.

Ann. 13. (ad § 23.). — Disquisitio hoc paragrapho instituta potissimum de partialibus determinantis A^n vertitur. Quod quidem ipsum generalioris generis praeclare jam nonnulli tractaverunt, sicut Stern (Crelle, vol. 58); nec tamen de partialibus ejus aliquem disseruisse comperi.

Ann. 14. (ad Partem II.). — De functionum compositarum differentia aliter disseruit Hoppeus, a quo tamen in argumentandi ratione paulum minus sum.

Quae § 26 exposui, quamvis in promptu sint, tamen a prioribus non servata videntur. Nam Hoppeus quidem in fine libelli omnes formulas functionum arc sin x , arc tan x , sec x , tan x , contulit, quae usque antea innotuissent, a diversis analystis diversisque methodis inventae; nec omnes ad theoriā generalem retulit, sed alias alio modo confirmat, inter conclusionem ex n in $n+1$ adhibita. Quod cum cognovissem, hanc disquisitionem proposui, ut omnes formas ejusdem derivatae ex eodem fonte haurirentur illas omnes ad diversas functionem propositam discerpendi rationes referre in rem parte III. perfeci.

Ann. 15. (ad § 28.). — F. (148), (149), (150) ab Hoppeo commemorantur quibus ipse invenit (149); (150) autem inventa est a Grunerto confirmata a Hoppeo per conclusionem ex n in $n+1$; (148) debetur Pfaffio (Localfor

höhere Differentiale, cf. Hindenburg, Sammlung comb. Abh.). Hoppeus transformatione f. (150) effecit.

Ann. 16. (ad § 29, 2.). — De formulis hujus paragraphi Hoppeus etiam commemorat, (159) et (162). Quarum prior ex ipsius theoria profluit tradidit Euler, sine demonstratione (institut. calc. diff. pars I, pag. 171). In conclusione ex n in $n+1$ facta confirmat (sed eandem etiam e sua deducere potuit, evolvendo $\left(\frac{1-x^2}{x^2}\right)^k = \left(\frac{1}{x^2} - 1\right)^k$ formulaque binomiali XII additis). Formulas (160), (161), (163), (164) ipse inveni.

Ann. 17. (ad § 29, 3, § 30, 1.). — Omnes has formulas tradidit Handbuch der Kugelfunctionen, Berlin 1861); auctores autem sunt: formulae Euler, instit. calc. integr. vol. 1, sect. I, cap. VI; — f. (169) Laplace, mém. de l'Acad. de phys. 1782, pag. 142; — f. (167) Ivory, Philosoph. transactions, 1784, p. 180, eundem invenit Jacobi, Crelle vol. 2, pag. 223, quo loco ille etiam formulae (172), (176) Dirichlet, Crelle vol. 17, pag. 39, 40. — Formularum quaeque esse aequationem differentialem functionum sphaericarum notum est.

Ann. 18. (ad §§ 31, 32.). — Auctores sunt formulae (181) Pfaffius (Erg. Sammlung comb. Abh.) et Scherk (Crelle vol. 4, pag. 103); casus specialium (187), (188) pro $\mu = -1$ et $\mu = -2$ invenit Gudermann, Theoriae potential- und cyclisch hyperbolischen Functionen (Crelle, vol. 6); formulae (187), (188) Hoppeus calculo longinquo (l. c. pag. 168—177) demonstravit.

Stetigkeit und Differentialquotient.

Von

ERNST STEINITZ in Charlottenburg.

Dass es stetige Functionen giebt, welche an keiner Stelle einen Differentialquotienten besitzen, wurde von Weierstrass zuerst nachgewiesen. Den von ihm angegebenen Beispielen haben andere Autoren eine Reihe weiterer hinzugefügt. Im Folgenden sollen einige aus meine Betrachtungen über Stetigkeit und Differentiirbarkeit von Functionen angestellt werden, aus denen sich die Existenz stetiger und differentiirbarer Functionen naturgemäss ergibt, sodass das Gewöhnliche des Falles in einer deutlichen und, wie ich hoffe, für Unterrichtszwecken geeigneten Weise hervorgehoben wird. Es wird sich dabei stets um (endliche) reelle, eindeutige Functionen einer reellen Veränderlichen handeln.

§ 1.

Es seien p und q zwei reelle Zahlen, $q > p$, es sei A der Bereich aller Zahlen zwischen p und q (mit Einschluss der Grenzen) und eine in diesem Bereiche definirte stetige (reelle, eindeutige) Function $f(x)$ ist alsdann auch gleichmässig stetig. Ist

$$a_0, a_1, a_2, \dots$$

eine Fundamentalreihe von Zahlen in A , so gehört ihr Grenzwert ebenfalls dem Bereiche A an, und aus der Stetigkeit von $f(x)$ folgt, dass die zugehörigen Functionswerthe

$$f(a_0), f(a_1), f(a_2), \dots$$

eine Fundamentalreihe mit dem Grenzwert $f(a)$ bilden.

Hieraus können wir einen wichtigen Schluss ziehen. Ist I ein in A enthaltener Zahlbereich, (sodass also jede Zahl von B auch in I enthalten ist) und so beschaffen, dass jede Zahl von A als Grenzwert einer Fundamentalreihe aus Zahlen von B darstellbar ist, so ist auch die stetige Function $f(x)$ durch die Werthe, welche sie an den Stellen des Bereiches B annimmt, für den ganzen Bereich A bestimmt. Ist also $\varphi(x)$ eine für den Bereich B definirte Function,

kann es sicherlich nicht mehr als eine Function $f(x)$ geben, deren Gültigkeitsbereich A ist, welche daselbst überall der Stetigkeitsbedingung genügt und an den Stellen von B mit der Function $\varphi(x)$ einstimmt.

Natürlich wird aber nicht zu jeder für den Bereich B definirten Function $\varphi(x)$ eine Function $f(x)$ von der angegebenen Beschaffenheit existiren. Denn wenn eine solche vorhanden ist, so ergibt sich, dass $\varphi(x)$ folgende Eigenschaft besitzt: Ist $\delta > 0$ eine beliebig kleine Grösse, so kann man $\varepsilon > 0$ so bestimmen, dass für irgend zwei Stellen x_1 und x_2 des Bereiches B , deren Differenz $< \varepsilon$ ist, die Differenz zugehörigen Functionswerthe $\varphi(x_1)$ und $\varphi(x_2) < \delta$ ausfällt. Dass umgekehrt, wenn $\varphi(x)$ dieser Bedingung genügt, auch eine Function $f(x)$ von der angegebenen Beschaffenheit existirt, ist leicht nachzuweisen. Ist nämlich a irgend eine Stelle von A , so ergibt sich durch über $\varphi(x)$ gemachten Voraussetzung, dass jeder Fundamentalwerth aus Stellen von B

$$b_0, b_1, b_2, \dots$$

der Grenzwert a ist, eine Fundamentalreihe

$$\varphi(b_0), \varphi(b_1), \varphi(b_2), \dots$$

existirt und dass alle diese Fundamentalreihen denselben Grenzwert a haben. Indem man diesen Grenzwert mit $f(a)$ bezeichnet, gelangt man zu einer im ganzen Gebiete A eindeutig definirten Function $f(x)$, der man leicht erkennt, dass sie stetig ist und an den Stellen von B mit der Function $\varphi(x)$ übereinstimmt.

Man will von einer für irgend einen Bereich definirten Function $\varphi(x)$ sagen, sie sei innerhalb dieses Bereiches stetig, wenn für irgend zwei Stellen x_1, x_2 des Bereiches, sobald ihre Differenz nur hinlänglich klein ist, die Differenz $\varphi(x_2) - \varphi(x_1)$ unter einer vorgegebenen Grösse ε bleibt. Dabei kommt nicht in Betracht, ob der Gültigkeitsbereich B von $\varphi(x)$ selbst stetig ist oder nicht. Dann kann das soeben erhaltene Resultat so ausgesprochen werden:

Die nothwendige und hinreichende Bedingung für die Existenz einer Function $f(x)$ im Bereiche A stetigen Function $f(x)$, welche an allen Stellen des Bereiches B mit einer für denselben definirten Function $\varphi(x)$ übereinstimmt, ist die Stetigkeit der Function $\varphi(x)$ innerhalb B .

§ 2.

Um eine bestimmtere Vorstellung vor Augen zu haben, wählen wir als Bereich A die Zahlen zwischen 0 und 1 mit Einschluss der Enden. Es sei ferner m eine ganze positive Zahl > 1 und B der Bereich der rationalen Brüche von A , deren Nenner eine Potenz

von m ist. Da jede Zahl zwischen 0 und 1 als Grenzwert einer solchen Brüche gebildeten Fundamentalreihe darstellbar ist, so für die in § 1 angestellten Ueberlegungen Anwendung, und wir haben um die sämtlichen im Bereiche A stetigen Functionen $f(x)$ zu erhalten, nur die im Bereiche B stetigen Functionen $\varphi(x)$ zu bilden, deren jeder eine bestimmte Function $f(x)$ entspricht. Die Zahlen B constituiren im Gegensatz zu denen von A eine abzählbare Menge und hierauf beruht es, dass die Einführung des Bereiches B an Stelle von A thatsächlich den Ueberblick über die Gesamtheit der stetigen Functionen erleichtert.

Wir wollen uns auf solche Functionen beschränken, welche an der Stelle $x = 0$ verschwinden, aus welchen alle andern durch Addition einer Constanten abgeleitet werden können. $\varphi(x)$ sei eine derartige im Bereiche B definirte Function, welche zunächst nicht stetig sein braucht. Die Zahlen von B können wir in der Weise anordnen, dass wir das Intervall $0 \dots 1$ zuerst in m , dann in m^2 , m^3 gleiche Theile theilen u. s. w., und die erhaltenen Theilpunkte in ihrer natürlichen Aufeinanderfolge notiren, wie es das folgende Schema zeigt:

$$\begin{array}{ccccccc} 0 & & & & & & 1 \\ 0 & & \frac{1}{m} & & \frac{2}{m} & \dots & 1 \\ 0 & \frac{1}{m^2} & \frac{2}{m^2} & \dots & \frac{1}{m} & \frac{m+1}{m^2} & \dots & \frac{2}{m} & \dots & 1 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \end{array}$$

Setzen wir

$$\varphi(1) - \varphi(0) = \Delta_{0,0},$$

$$\varphi\left(\frac{1}{m}\right) - \varphi(0) = \Delta_{1,0}, \quad \varphi\left(\frac{2}{m}\right) - \varphi\left(\frac{1}{m}\right) = \Delta_{1,1}, \dots, \quad \varphi(1) - \varphi\left(\frac{m-1}{m}\right) = \Delta_{1,m-1}$$

allgemein

$$(1) \quad \varphi\left(\frac{l+1}{m^k}\right) - \varphi\left(\frac{l}{m^k}\right) = \Delta_{k,l} \quad \left(\begin{array}{l} k=0, 1, \dots, \infty \\ l=0, 1, \dots, m^k-1 \end{array} \right)$$

so sind nicht nur alle Differenzen $\Delta_{k,l}$ durch die Function $\varphi(x)$, sondern es ist auch umgekehrt, da $\varphi(0) = 0$ vorausgesetzt wurde, die Function $\varphi(x)$ durch die Differenzen $\Delta_{k,l}$ vollkommen bestimmt. Aus (1)

$$(2) \quad \Delta_{k,l} = \Delta_{k+1,lm} + \Delta_{k+1,lm+1} + \dots + \Delta_{k+1,lm+m-1}.$$

Will man daher eine für den Bereich B gültige Function $\varphi(x)$ in dieser Weise construiren, dass man ihre Werthdifferenzen $\Delta_{k,l}$ vorschreiben kann, so hat man folgendermassen zu verfahren: Man wählt $\Delta_{0,0}$ beliebig, theilt $\Delta_{0,0}$ auf irgend eine Weise in m Theile $\Delta_{1,0}, \Delta_{1,1}, \dots, \Delta_{1,m-1}$, sodass $\Delta_{1,0} + \dots + \Delta_{1,m-1} = \Delta_{0,0}$ ist, theilt jede nun erhaltene Differenz Δ wieder in m Theile und fährt damit in infinitum fort, wie es durch (2) vorgeschrieben ist. Alsdann ist durch die Bedingung

$= 0$ und die vermöge (2) mit einander vereinbaren Gleichungen (1) Function $\varphi(x)$ im Bereiche B definirt. Natürlich muss, wenn in der angegebenen Methode die Construction einer Function $\varphi(x)$ durchgeführt werden soll, irgend eine Vorschrift angegeben werden, welcher die Theilung der Grössen Δ zu vollziehen ist.

Die so erhaltene Function $\varphi(x)$ wird im Allgemeinen nicht stetig; ist sie aber stetig, so gelangen wir durch sie weiter zu einer den ganzen Bereich A gültigen und daselbst stetigen Function $f(x)$, in § 1 gezeigt wurde.

§ 3.

Die Differenzen Δ müssen, um zu einer im Bereiche B gültigen Function $\varphi(x)$ zu führen, den Bedingungen § 2, (2) gemäss gewählt werden. Es entsteht nun die Frage: Welche weiteren Bedingungen kommen hinzu, wenn die Function $\varphi(x)$ stetig ausfallen soll?

Wird mit α_k ($0 = 0, 1, \dots \infty$) der grösste der absoluten Beträge von

$$\Delta_{k,0}, \Delta_{k,1}, \dots, \Delta_{k,m^k-1}$$

berechnet, so stellt α_k einen Zuwachs der Function $\varphi(x)$ dar, welcher einem Zuwachs der Variablen um $\frac{1}{m^k}$ entspricht, und da $\lim_{k \rightarrow \infty} \frac{1}{m^k} = 0$ so ergibt sich als eine nothwendige Bedingung für die Stetigkeit von $\varphi(x)$, dass auch

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \alpha_k = 0$$

erfüllt sein muss. Dass dieselbe aber nicht hinreichend ist, lässt sich leicht durch ein Beispiel nachweisen. Es hat nun zwar keinerlei Schwierigkeiten, die Bedingung der Stetigkeit von $\varphi(x)$ in Bedingungen für die Differenzen Δ umzusetzen, aber diese gestalten sich nicht übersichtlich. Ich will mich deshalb darauf beschränken, eine sehr allgemeine Bedingung anzugeben, unter welcher man sicher zu einer stetigen Function geführt wird. Ich behaupte:

Wenn die Reihe der im Vorhergehenden definirten Grössen

$$\alpha_0, \alpha_1, \alpha_2, \dots$$

wir als die „Maximaldifferenzen“ bezeichnen können, nicht nur die Bedingung (1) sondern der weitergehenden Bedingung genügt, dass ihre Summe

$$\alpha_0 + \alpha_1 + \alpha_2 + \dots$$

convergent ist, so ist die durch die Gleichungen § 2, (1) definirte Function stetig.

Um diese Behauptung zu beweisen, setzen wir unter Annahme der Convergenz der Summe (2)

$$(3) \quad \sum_{k=i}^{\infty} \alpha_k = \mu_i \quad (i = 0, 1, \dots),$$

dann ist

$$(4) \quad \lim_{i=\infty} \mu_i = 0.$$

Sind $\frac{p}{m^k}$, $\frac{q}{m^k}$ irgend zwei Zahlen in B , so ergibt sich aus Definition der Grössen α

$$(5) \quad \left| \varphi \left(\frac{q}{m^k} \right) - \varphi \left(\frac{p}{m^k} \right) \right| \leq |q - p| \cdot \alpha_k,$$

wo die Striche andeuten, dass der absolute Betrag der eingeschlossenen Grösse zu nehmen ist. Ist x eine zwischen $\frac{l}{m^k}$ und $\frac{l+1}{m^k}$ gelegene von B ,

$$(6) \quad \frac{l}{m^k} \leq x \leq \frac{l+1}{m^k},$$

so hat x die Form

$$(7) \quad x = \frac{s}{m^{k+r}} \quad (r \geq 0),$$

und man kann, wenn $x < \frac{l+1}{m^k}$ ist,

$$(8) \quad x = \frac{l}{m^k} + \frac{c_1}{m^{k+1}} + \frac{c_2}{m^{k+2}} + \dots + \frac{c_r}{m^{k+r}}$$

und wenn $\frac{l}{m^k} < x$ ist

$$(9) \quad \frac{l+1}{m^k} - \left(\frac{c'_1}{m^{k+1}} + \frac{c'_2}{m^{k+2}} + \dots + \frac{c'_r}{m^{k+r}} \right)$$

setzen, so dass die Coefficienten c, c' ganze, den Bedingungen

$$(10) \quad 0 \leq c \leq m-1, \quad 0 \leq c' \leq m-1$$

genügende Zahlen sind. Setzen wir zur Abkürzung

$$\frac{l}{m^k} = x_0, \quad \frac{l+1}{m^k} = x'_0$$

$$\frac{l}{m^k} + \frac{c_1}{m^{k+1}} + \dots + \frac{c_h}{m^{k+h}} = x_h, \quad \frac{l+1}{m^k} - \left(\frac{c'_1}{m^{k+1}} + \dots + \frac{c'_h}{m^{k+h}} \right) = x'_{h-1} \quad (h = 1, \dots, r),$$

sodass $x_r = x = x'_r$ wird, so folgt aus

$$x_{h-1} = \frac{l m^h + c_1 m^{h-1} + \dots + c_{h-1} m}{m^{k+h}}, \quad x_h = \frac{l m^h + c_1 m^{h-1} + \dots + c_{h-1} m}{m^{k+h}},$$

$$x'_{h-1} = \frac{(l+1) m^h - (c'_1 m^{h-1} + \dots + c'_{h-1} m)}{m^{k+h}}, \quad x'_h = \frac{(l+1) m^h - (c'_1 m^{h-1} + \dots + c'_{h-1} m)}{m^{k+h}}$$

er Berücksichtigung von (5) und (10)

$$|\varphi(x_h) - \varphi(x_{h-1})| \leq c_h \alpha_{k+h} \leq (m-1) \alpha_{k+h},$$

$$|\varphi(x'_h) - \varphi(x'_{h-1})| \leq c'_h \alpha_{k+h} \leq (m-1) \alpha_{k+h}$$

in nach (3)

$$\left| \varphi(x) - \varphi\left(\frac{l}{m^k}\right) \right| = |\varphi(x_r) - \varphi(x_0)| \leq (m-1) \mu_{k+1} \leq (m-1) \mu_k,$$

$$\left| \varphi(x) - \varphi\left(\frac{l+1}{m^k}\right) \right| = |\varphi(x'_r) - \varphi(x'_0)| \leq (m-1) \mu_{k+1} \leq (m-1) \mu_k.$$

Ungleichungen

$$\left| \varphi(x) - \varphi\left(\frac{l}{m^k}\right) \right| \leq (m-1) \mu_k, \quad \left| \varphi(x) - \varphi\left(\frac{l+1}{m^k}\right) \right| \leq (m-1) \mu_k$$

n aber auch, wenn $x = \frac{l}{m^k}$ oder $= \frac{l+1}{m^k}$ ist.

Es seien nun x_1 und $x_2 \geq x_1$ zwei Zahlen in B , deren Differenz $\frac{1}{m^k}$ ist. Bestimmt man die ganze Zahl l so, dass

$$\frac{l}{m^k} \leq x_1 \leq \frac{l+1}{m^k}$$

somit nach (11)

$$\left| \varphi(x_1) - \varphi\left(\frac{l+1}{m^k}\right) \right| \leq (m-1) \mu_k$$

so liegt x_2 entweder zwischen $\frac{l}{m^k}$ und $\frac{l+1}{m^k}$ oder zwischen $\frac{l+1}{m^k}$ und $\frac{l+2}{m^k}$. In beiden Fällen ist

$$\left| \varphi(x_2) - \varphi\left(\frac{l+1}{m^k}\right) \right| \leq (m-1) \mu_k,$$

folglich hat man

$$|\varphi(x_2) - \varphi(x_1)| \leq 2(m-1) \mu_k.$$

Nach (4) ist aber $\lim_{k=\infty} 2(m-1) \mu_k = 0$, und damit ist die Stetigkeit von $\varphi(x)$ erwiesen.

Die Convergenz der Summe (2) stellt eine hinreichende aber nicht notwendige Bedingung für die Stetigkeit von $\varphi(x)$ dar. Wenn wir auf alle möglichen Arten Systeme von Grössen $\Delta_{k,i}$ herstellen, unter denen die Relationen § 2, (2) bestehen und für welche die Reihe $\sum_{k=0}^{\infty} \alpha_k$ convergirt, so liefert zwar jedes derartige System eine Function, aber die Gesammtheit der so erhaltenen Functionen nur einen Theil aller stetigen Functionen dar.

§ 4.

Die angegebene Methode zur Herstellung stetiger Functionen an einem einfachen Beispiel erläutert werden.

Wir wählen für $\Delta_{0,0}$ irgend eine von 0 verschiedene Zahl, theil $\Delta_{0,0}$ auf irgend eine Weise in m Theile $\Delta_{1,0}, \dots, \Delta_{1,m-1}$, nur vorausgesetzt, dass auch diese sämtlichen von 0 verschieden sind. Wir wollen nun für die weitere Theilung folgende Vorschrift geben. Die m Theile, in welche irgend ein Δ zerlegt wird, sollen in demselben Verhältniss zu einander stehen wie die m Theile $\Delta_{1,0}, \dots, \Delta_{1,m-1}$, in welche $\Delta_{0,0}$ zerfiel. Durch diese Vorschrift ist das ganze System der Differenzen Δ bestimmt. Hat man $\Delta_{k,l}$, so folgt aus

$$\Delta_{1,0} + \dots + \Delta_{1,m-1} = \Delta_{0,0},$$

$$\Delta_{k+1,l,m} + \dots + \Delta_{k+1,l,m+m-1} = \Delta_{k,l},$$

$$\Delta_{k+1,l,m} : \Delta_{k+1,l,m+1} : \dots : \Delta_{k+1,l,m+m-1} = \Delta_{1,0} : \Delta_{1,1} : \dots : \Delta_{1,m-1}$$

dass

$$\Delta_{k+1,l,m} = \frac{\Delta_{k,l}}{\Delta_{0,0}} \Delta_{1,0}, \quad \Delta_{k+1,l,m+1} = \frac{\Delta_{k,l}}{\Delta_{0,0}} \Delta_{1,1} \dots$$

wird. Die angegebene Methode der Theilung der Δ möge „periodisches Theilungsverfahren“ heissen. Setzt man zur Abkürzung

$$\Delta_{1,0} = \delta_1, \quad \Delta_{1,1} = \delta_2, \quad \dots \quad \Delta_{1,m-1} = \delta_m,$$

so ist bei einem periodischen Theilungsverfahren durch $\delta_1, \dots, \delta_m$ eine im Bereiche B gültige Function $\varphi(x)$ bestimmt, welche der Bedingung $\varphi(0) = 0$ und den Gleichungen § 2, (1) genügt. Wir bezeichnen diese Function mit

$$\varphi(x; \delta_1, \delta_2, \dots, \delta_m).$$

Ist sie stetig, so entspricht ihr eine im ganzen Bereiche A gültige stetige Function, für die wir das Zeichen

$$f(x; \delta_1, \delta_2, \dots, \delta_m)$$

eingeführen. Um zu erkennen, wann die Function $\varphi(x; \delta_1, \dots, \delta_m)$ stetig wird, hat man die Maximaldifferenzen $\alpha_0, \alpha_1, \dots$ in Betracht zu ziehen. Man sieht sofort, dass dieselben in unserem Falle eine geometrische Reihe bilden. Die Bedingung $\lim_{k \rightarrow \infty} \alpha_k = 0$ und die Bedingung

Convergenz der Summe $\alpha_0 + \alpha_1 + \dots$ fallen also hier in eine zusammen; sie sind erfüllt, wenn $\alpha_1 < \alpha_0$ ist. Wir können das so gewonnene Resultat folgendermassen aussprechen:

Damit ein periodisches Theilungsverfahren zu einer stetigen Function führe, ist nothwendig und hinreichend, dass die m Theile, in welche $\Delta_{0,0}$ zerlegt wird, dem absoluten Betrage nach sämtlich kleiner sind als $\Delta_{0,0}$ selbst.

Für $m = 2, 3, 4$ stellen

$$f(x; 1, 2), f(x; 3, 3, -2), f(x; 1, 1, 1, -1)$$

einem periodischen Theilungsverfahren gebildete stetige Functionen denn in allen drei Fällen hat man

$$|\delta_1 + \delta_2 + \dots + \delta_m| > \delta_i \quad (i=1, 2, \dots, m).$$

gibt man $f_1(x)$, $\varphi_1(x)$ für $f(x; 1, 2)$, $\varphi(x; 1, 2)$, so ergibt sich

$$f_1(0) = \varphi_1(0) = 0, \quad f_1\left(\frac{1}{2}\right) = \varphi_1\left(\frac{1}{2}\right) = 1, \quad f_1(1) = \varphi_1(1) = 3,$$

$$f_1\left(\frac{1}{4}\right) = \varphi_1\left(\frac{1}{4}\right) = \frac{1}{3}, \quad f_1\left(\frac{3}{4}\right) = \varphi_1\left(\frac{3}{4}\right) = \frac{5}{3},$$

Für $f_1\left(\frac{1}{3}\right)$ erhält man wegen

$$\frac{1}{3} = \frac{1}{4} + \left(\frac{1}{4}\right)^2 + \left(\frac{1}{4}\right)^3 + \dots$$

Werth

$$\frac{1}{3} + \frac{1}{3} \left(\frac{2}{9}\right) + \frac{1}{3} \left(\frac{2}{9}\right)^2 + \dots$$

$$f_1\left(\frac{1}{3}\right) = \frac{3}{7}.$$

Die Berechnung der Function $f(x; \delta_1, \dots, \delta_m)$ für bestimmte Werthe von x gestaltet sich hiernach sehr einfach. Sind die Zahlen \dots, δ_m rational, so erkennt man leicht, dass die Function für rationales x stets einen rationalen Werth annimmt.

§ 5.

Es sei $f(x)$ wie zu Anfang eine für den Bereich A definirte stetige Function. Jedem Intervalle $x_1 \dots x_2$, welches einen Theil des Intervalls $0 \dots 1$ darstellt, entspricht ein bestimmter Differenzenquotient

$$\frac{f(x_2) - f(x_1)}{x_2 - x_1}.$$

zu erkennen, ob die Function $f(x)$ an der Stelle $x = x_0$ einen Differentialquotienten besitzt, hat man für ein die Stelle x_0 enthaltendes Intervall $x_1 \dots x_2$ den Differenzenquotienten zu bilden und das Intervall $x_1 \dots x_2$ auf die Stelle x_0 zusammenzuziehen. Wenn bei jeder Art, welcher diese Zusammenziehung erfolgen kann, der Differenzenquotient sich einem und demselben endlichen Grenzwert nähert, so ist dieser Grenzwert der Differentialquotient von $f(x)$ an der Stelle x_0 . Andernfalls existirt an dieser Stelle kein endlicher Differentialquotient. Kann man z. B. das Intervall $x_1 \dots x_2$ in der Weise zusammenziehen, dass der absolute Betrag von $\frac{f(x_2) - f(x_1)}{x_2 - x_1}$ über alle Grenzen wächst, so ist an der betrachteten Stelle kein endlicher Differentialquotient vorhanden. Der Differentialquotient kann nun noch einen

bestimmten unendlich grossen Werth $+\infty$ oder $-\infty$ haben, d. h. kann der Differenzenquotient bei jeder Art der Zusammenziehung Intervalles über alle positiven Zahlen hinaus wachsen oder unter negativen herabsinken, worauf jedoch zunächst nicht eingegangen werden soll. Wir wollen das die Stelle x_0 einschliessende Intervall in folgender Weise verkleinern. Zu der Veränderlichen k , welche stimmt ist, die ganzen positiven Zahlen zu durchlaufen, ermitteln die ganze Zahl l_k so, dass x_0 zwischen $\frac{l_k}{m^k}$ und $\frac{l_k+1}{m^k}$ mit Einschluss der unteren und (wenn $x_0 \neq 1$ ist) Ausschluss der oberen Grenze liegt. Wird wieder mit $\varphi(x)$ die im Bereiche B definirte, daselbst mit φ übereinstimmende Function bezeichnet und haben die $\Delta_{k,l}$ ihre frühere Bedeutung, so wird für $x_1 = \frac{l_k}{m^k}$, $x_2 = \frac{l_k+1}{m^k}$

$$\frac{f(x_2) - f(x_1)}{x_2 - x_1} = m^k \Delta_{k, l_k}.$$

Ist $\lim_{k=\infty} m^k |\Delta_{k, l_k}| = \infty$, so ist an der Stelle x_0 kein endlicher Differentialquotient vorhanden. Bezeichnet β_k die kleinste der absolut genommenen Differenzen $|\Delta_{k,0}|, |\Delta_{k,1}| \dots |\Delta_{k, m^k-1}|$, so stellt $m^k \beta_k$ die kleinsten der zugehörigen Differenzenquotienten dar. Ist daher

$$\lim_{k=\infty} m^k \beta_k = \infty,$$

so hat $f(x)$ an keiner Stelle einen endlichen Differentialquotienten.

§ 6.

Aus dem letzten Resultat ergibt sich ein einfaches Verfahren stetige Functionen ohne (endlichen) Differentialquotienten zu construiren. Wir stellen ein System von Differenzen $\Delta_{k,l}$ her, indem wir ein Verfahren angeben, nach welchem die Theilung der Δ auszuführen ist. Um sicher zu einer stetigen Function zu gelangen, wählen wir solches Verfahren, dass die sich ergebenden (absoluten) Maximaldifferenzen

$$(1) \quad \alpha_0, \alpha_1, \alpha_2, \dots$$

eine convergente Summe liefern (§ 3). Dann wird auch die in betrachtete Reihe der Minimaldifferenzen

$$(2) \quad \beta_0, \beta_1, \beta_2, \dots$$

eine convergente Summe haben. Dasselbe gilt in jedem Falle der Reihe

$$(3) \quad 1, \frac{1}{m}, \frac{1}{m^2}, \dots$$

Wenn es nun gelingt die Convergenz der zweiten Summe so lange

gestalten im Vergleich zur Convergenz der dritten, dass die aus
prechenden Gliedern von (2) und (3) gebildeten Quotienten

$$\beta_1, m\beta_1, m^2\beta_2, \dots,$$

he die Reihe der minimalen Differenzenquotienten bilden, über alle
zen wachsen, so wird die so gewonnene stetige Function an keiner
e differentiirbar sein (§ 5).

Dass man dies auf mannigfache Weise erreichen kann, ist sehr
t zu sehen. Die einfachsten Beispiele hierfür erhalten wir unter
endung eines periodischen Theilungsverfahrens (§ 4). Alsdann
ich wird die Reihe (4), ebenso wie die andern, eine geometrische.
Bedingung $\lim_{k \rightarrow \infty} m^k \beta_k = \infty$ ist erfüllt, wenn $m\beta_1 > \beta_0$, wenn also

die kleinste der Differenzen $|\Delta_{1,0}| \dots |\Delta_{1,m-1}|$, grösser als
 $= \frac{1}{m} |\Delta_{0,0}|$ ist. Man erhält somit, indem man dieses Ergebniss

dem in § 4 gewonnenen zusammenfasst, folgende Vorschrift: Man
nach einem periodischen Theilungsverfahren ein System von
renzen Δ so her, dass die m Theile, in welche $\Delta_{0,0}$ zerfällt, dem
uten Betrage nach kleiner als $\Delta_{0,0}$ aber grösser als $\frac{1}{m} \Delta_{0,0}$ sind.

führt dieses System zu einer stetigen durchweg nicht differentiir-
Function.

Eine solche Theilung ist stets möglich, wenn $m > 2$ ist. Die
tionen

$f(x; 3, -2, 3)$, $f(x; 1, 1, 1, -1)$, $f(x; 4, 4, -5, -5, 4, 4)$

Beispiele hierfür.

§ 7.

Bisher ist die Frage nach dem etwaigen Vorhandensein eines
nnten unendlichgrossen Differentialquotienten unerörtert geblieben.
die in § 6 angegebene Methode ist es nicht ausgeschlossen, dass
ewissen Stellen ein unendlich grosser Differentialquotient auftritt.
ird sich jetzt darum handeln, dies zu vermeiden. Beschränkt man
wie es hier geschehen soll, darauf, Functionen nach einem perio-
en Theilungsverfahren herzustellen, so braucht man den am
sse von § 6 angegebenen Vorschriften nur noch eine weitere (für
5 ausführbare) hinzuzufügen, um auch das Zustandekommen un-
h grosser Differentialquotienten unmöglich zu machen. Realisirt
sich diese Vorschrift bei der zuletzt angegebenen Function
4, 4, -5, -5, 4, 4) und möge an der Hand dieses Beispiels
ert werden. — Hier haben wir

$$m = 6,$$

$$\Delta_{0,0} = 6,$$

$$= 4, \Delta_{1,1} = 4, \Delta_{1,2} = -5, \Delta_{1,3} = -5, \Delta_{1,4} = 4, \Delta_{1,5} = 4.$$

Wir betrachten neben den Differenzen $\Delta_{1,l}$ die Summen, welche v. benachbarten dieser Differenzen gebildet werden, also die Summen

$$\Delta_{1,0} + \Delta_{1,1}, \Delta_{1,1} + \Delta_{1,2}, \dots, \Delta_{1,m-2} + \Delta_{1,m-1}, \Delta_{1,0} + \Delta_{1,1} + \Delta_{1,2}, \dots, \\ \Delta_{1,m-3} + \Delta_{1,m-2} + \Delta_{1,m-1}, \dots, \Delta_{1,0} + \Delta_{1,1} + \Delta_{1,2} + \dots + \Delta_{1,m-1}.$$

Jeder Differenz $\Delta_{1,l}$ ordnen wir eine dieser Summen, die wir mit $\Delta'_{1,l}$ bezeichnen, zu, und zwar so, dass unter den Summanden von $\Delta'_{1,l}$ auch $\Delta_{1,l}$ vorkommt. Bei dem vorliegenden Beispiel kann man $\Delta'_{1,l}$ ($l = 0, 1, \dots, m-1$) so bestimmen, dass $\Delta'_{1,l}$ und $\Delta_{1,l}$ entgegengesetztes Vorzeichen haben — indem man z. B.

$$\begin{aligned} \Delta'_{1,0} &= \Delta_{1,0} + \Delta_{1,1} + \Delta_{1,2} + \Delta_{1,3}, & \Delta'_{1,1} &= \Delta_{1,1} + \Delta_{1,2}, \\ (1) \quad \Delta'_{1,2} &= \Delta_{1,0} + \Delta_{1,1} + \Delta_{1,2}, & \Delta'_{1,3} &= \Delta_{1,3} + \Delta_{1,4} + \Delta_{1,5}, \\ \Delta'_{1,4} &= \Delta_{1,3} + \Delta_{1,4}, & \Delta'_{1,5} &= \Delta_{1,2} + \Delta_{1,3} + \Delta_{1,4} + \Delta_{1,5} \end{aligned}$$

setzt, sodass

$\Delta'_{1,0} = -2$, $\Delta'_{1,1} = -1$, $\Delta'_{1,2} = 3$, $\Delta'_{1,3} = 3$, $\Delta'_{1,4} = -1$, $\Delta'_{1,5} = -1$ wird. Jedesmal, wenn ein solcher Fall vorliegt (und ausserdem schon im vorigen Paragraphen angegebenen Bedingungen erfüllt sind) hat man es, wie nun gezeigt werden soll, mit einer Function zu thun, die an keiner Stelle einen endlichen oder auch unendlich grossen Differentialquotienten besitzt.

Es stellt $\Delta_{1,l}$ einen Functionszuwachs dar, welcher einen Zuwachs der Variablen um $\frac{\varepsilon_l}{m}$ entspricht, wenn ε_l die Anzahl der Summanden bezeichnet, aus denen $\Delta'_{1,l}$ sich zusammensetzt. Der entsprechende Differenzenquotient ist

$$\frac{1}{\varepsilon_l} m \cdot \Delta'_{1,l} = \mathfrak{D}_l \cdot m \Delta_{1,l},$$

wo \mathfrak{D}_l für $\frac{1}{\varepsilon_l} \cdot \frac{\Delta'_{1,l}}{\Delta_{1,l}}$ gesetzt ist. $\mathfrak{D}_0, \mathfrak{D}_1, \dots, \mathfrak{D}_{m-1}$ sind nach den Vorzeichen negative Zahlen. Die Differenz $\Delta_{k,l}$ zerfällt in die Summe

$$\Delta_{k,l} = \Delta_{k+1,l,m} + \dots + \Delta_{k+1,l,m+m-1}.$$

Wir verstehen unter

$$\Delta'_{k+1,l,m}, \Delta'_{k+1,l,m+1}, \dots, \Delta'_{k+1,l,m+m-1}$$

diejenigen Grössen, welche man erhält, indem man in den Gleichungen $\Delta_{1,s}, \Delta'_{1,s}$ ($s = 0, \dots, m-1$) durch $\Delta_{k+1,l,m+s}, \Delta'_{k+1,l,m+s}$ ersetzt. Dann

$$\frac{\Delta'_{k+1,l,m+s}}{\Delta_{k+1,l,m+s}} = \frac{\Delta'_{1,s}}{\Delta_{1,s}},$$

jedes $\Delta_{k,l}$, jedes $\Delta'_{k,l}$ stellt einen Functionszuwachs dar, und die entsprechenden Differenzenquotienten sind

$$m^k \Delta_{k,l}, \quad \mathfrak{D}_l \cdot m^k \Delta'_{k,l}.$$

ist \mathfrak{D}_l gleich derjenigen der Zahlen $\mathfrak{D}_0, \mathfrak{D}_1, \dots, \mathfrak{D}_{m-1}$ deren $x \equiv l \pmod{m}$ ist.

Bedeutet x_0 eine beliebige Stelle des Bereiches A und wird die Zahl l_k so bestimmt, dass $\frac{l_k}{m^k} \leq x_0 < \frac{l_{k+1}}{m^k}$ ist, so entspricht nicht Δ_{k, l_k} sondern auch Δ'_{k, l_k} einem Intervalle, welches die Stelle x_0 umschließt. Die zugehörigen Differenzenquotienten sind

$$m^k \Delta_{k, l_k}, \quad \mathfrak{D}_{l_k} m^k \Delta_{k, l_k}.$$

Nach § 6 wächst der erste und daher auch der zweite mit k dem n -ten Werthe nach über alle Grenzen. Beide Quotienten haben aber beständig entgegengesetztes Vorzeichen. Daher ist an der Stelle x_0 weder ein endlicher noch ein bestimmter unendlich grosser Differentialquotient vorhanden. Man kann vielmehr innerhalb jedes noch so kleinen um die Stelle x_0 im Innern enthaltenden Intervalles $x_1' \dots x_2'$ ein solches ebensolches Intervall $x_1 \dots x_2$ bestimmen, für welches der Differenzenquotient $\frac{f(x_2) - f(x_1)}{x_2 - x_1}$ einen beliebig gegebenen Werth annimmt. Das Letztere folgt aus dem Vorhergehenden, wenn man berücksichtigt, dass der Differenzenquotient $\frac{f(x_2) - f(x_1)}{x_2 - x_1}$, abgesehen von jenen Stellen, an denen $x_1 = x_2$ wird, eine stetige Function der Variablen x_1, x_2 darstellt.

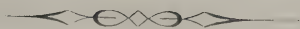
Über die Beziehungen
der
Inprokantentheorie zur allgemeinen
der Differentialinvarianten

A b h a n d l u n g

zum Jahresbericht des städtischen Realgymnasiums zu Chemnitz für Ostern 1895

von

Oberlehrer Oskar Alexander Stöckert.



Über die Beziehungen der Reciprokantentheorie zu Theorie der Differentialinvarianten.

Seit dem Jahre 1885 haben Sylvester und mehrere andere englische Mathematiker eine Reihe von Untersuchungen über Funktionen veröffentlicht, welche „Reciprokanten“ bezeichnet haben. Die Definition, welche Sylvester für diese Funktionen gegeben hat, lautet:

In general a Reciprocant may be defined to be a Funktion F of such a kind that it contains $F(y', y'' \dots)$ as Faktor²⁾

Es ist bereits erkennen, dass diese Funktionen mit den schon längst bekannten Differentialinvarianten in Zusammenhang stehen müssen.

Auf diesen Umstand ist in den Untersuchungen über die Reciprokanten hingewiesen und noch viel weniger ist von demselben irgendwelcher Gebrauch gemacht worden. Die Differentialinvarianten durch ihre Beziehungen zur Theorie der Differentialgleichungen. Lie schon im Jahre 1870 hingewiesen hat, in neuerer Zeit mehr und mehr von Mathematikern in Anspruch genommen. Da Lie bereits in den Jahren 1883 und 1884 die Theorie der Differentialinvarianten veröffentlicht hat³⁾, so soll in der vorliegenden Arbeit die Theorie der Reciprokanten zur allgemeinen Theorie der Differentialinvarianten gestellt werden.

Dieser allgemeinen Theorie Lies gehen eine grosse Anzahl Untersuchungen über die Krümmung voraus. Schon der bekannte Physiker Ampère hat im Jahre 1806 erkannt, dass der Krümmungsradius einer Kurve bei Anwendung rechtwinkliger Koordinaten:

$$\frac{(1 + y'^2)^{\frac{3}{2}}}{y''} = \frac{(dx^2 + dy^2)^{\frac{3}{2}}}{dx dy^2 + dy dx^2}$$

unter orthogonalen Transformationen invariant bleibt. Dies führte ihn zu der Aufgabe, alle Funktionen $F(x, y, dx, dy, d^2x, d^2y \dots)$ zu bestimmen, welche bei orthogonalen Transformationen invariant bleiben. Diese Aufgabe löste er vollständig.

Gauss hat, nachdem er das Bogenelement als eine quadratische Form ds^2 und dv :

$$ds^2 = e du^2 + 2f du dv + g dv^2$$

ausgedrückt und das Krümmungsmass K als Funktion der Grössen e, f, g und deren Ableitungen erster Ordnung ausgedrückt hatte, gezeigt, dass diese Funktion beim Übergang von einem System zu einem anderen unverändert bleibt⁴⁾.

¹⁾ Anmerkung: Es ist:

$$\begin{aligned} x' &= \frac{dx}{dy}, & x'' &= \frac{d^2x}{dy^2} \dots \dots \dots \\ y' &= \frac{dy}{dx}, & y'' &= \frac{d^2y}{dx^2} \dots \dots \dots \end{aligned}$$

²⁾ Anmerkung: Vgl. American Journal of Mathematics, Bd. VII, No. 1, 1885.

Es sei hier ferner daran erinnert, dass Differentialinvarianten vielfach bei Lagrange, Cauchy, Jacobi, Lamé, Cayley, Beltrami, Lipschütz, Christoffel, Schwarz und wohl noch vielen anderen Mathematikern vorkommen.

Im Jahre 1870 machte nun Lie, wie schon bemerkt, darauf aufmerksam, dass die Integrationsmethoden, welche die älteren Mathematiker in der Theorie der Differentialgleichungen entwickelt haben, sich nur auf solche Differentialgleichungen erstrecken, welche eine bekannte Schar von Transformationen gestatten. Ferner zeigte er, dass darin, dass eine Differentialgleichung eine Schar von Transformationen gestattet, zugleich der Beweis enthalten ist, dass die Transformationen eine Gruppe bilden.

Hiervon ausgehend entwickelte er dann in den Jahren 1872—1874 eine allgemeine Integrationstheorie von gewöhnlichen Differentialgleichungen, die eine beliebige kontinuierliche Gruppe von Transformationen gestatten¹⁾.

Nachdem er inzwischen in den Jahren 1873 und 1874 auch eine allgemeine Theorie der kontinuierlichen Gruppen begründet hatte²⁾, konnte er nunmehr den Zusammenhang zwischen den beiden Begriffen „Gruppe“ und „Differentialinvariante“ weiter verfolgen und es gelang ihm, die Aufmerksamkeit der Mathematiker besonders auf denselben zu lenken. Auf die Arbeiten, welche sich an Lies Untersuchungen angeschlossen haben, kann hier nicht eingegangen werden.

Es sei aber bemerkt, dass sich darauf auch Halphen, wahrscheinlich ohne Lies Arbeiten näher kennen, mit Differentialinvarianten und deren Anwendung auf die Theorie der linearen Differentialgleichungen beschäftigt hat³⁾.

Sodann veröffentlichte Lie, wie auch schon erwähnt, in den Jahren 1883 und 1884 eine allgemeine Theorie der Differentialinvarianten aller kontinuierlichen Gruppen, welche durch Differentialgleichungen definiert sind⁴⁾.

Im Jahre 1885 beginnt nun Sylvester, der ebenso wie seine Mitarbeiter diese Arbeiten Lie offenbar gar nicht kannte, seine oben erwähnten Untersuchungen über Reciprokanthen zu veröffentlichen. Zuerst erschien im „Messenger of Mathematics“, Jahrgang 1885—1886, eine Arbeit über den Differentialausdruck

$$\frac{2 y' y'''' - 3 y''^2}{2 y'^2}.$$

Weitere Untersuchungen folgten dann in den „Comptes rendus“ vom Jahre 1886 und in einer ausführlichen Arbeit in den Jahrgängen 1886, 1887 und 1888 des zu Baltimore erscheinenden „American Journal of Mathematics“.

An diese Arbeiten schlossen sich folgende englische und amerikanische Mathematiker hauptsächlich an: E. B. Elliot, C. Leudesdorf, Captain Mac Mahon, L. J. Rogers u. a. m. Ihre Arbeiten sind sämtlich in den „Proceedings of the London Mathematical Society“, Jahrgang 1886 und 1887 veröffentlicht.

Obwohl diese Untersuchungen von ganz anderen Gesichtspunkten ausgehen, als die Untersuchung Lie's, ergibt sich neben manchen neuen Resultaten, welche mit Hilfe der allgemeinen Theorie der Differentialinvarianten grosse Verallgemeinerungen zulassen, folgende enge Beziehung zu Lies allgemeiner Theorie:

1. Die wichtigsten Reciprokanthen Sylvesters, die reinen, die projektiven und die orthogonale stimmen mit den Differentialinvarianten der allgemeinen linearen, der allgemeinen projektiven und der Gruppe von Transformationen

$$\begin{aligned} x' &= y \cdot \sin \alpha - x \cdot \cos \alpha + a \\ y' &= y \cdot \cos \alpha + x \cdot \sin \alpha + b \end{aligned}$$

überein, welche im folgenden kurz als die orthogonale Gruppe bezeichnet werden soll.

¹⁾ Anmerkung: Verhandlungen der Gesellschaft der Wissenschaften zu Christiania, 1870—74; Mathematische Annalen, Bd. V, XI.

²⁾ Anmerkung: Göttinger Nachrichten, Dezember 1874.

³⁾ Anmerkung: Thèse sur les invariants différentiels 1878; Journal de l'école pol. 1880; Mémoire sur la réduction des équat. diff. lin. aux formes intégrables 1880—1883.

⁴⁾ Anmerkung: Verhandlungen der Gesellschaft der Wissenschaften zu Christiania, 1882, 1883; Archiv for Mathematics, 1882, 1883; Mathematische Annalen, Bd. XXIV, 1884.

2. Die grundlegenden Sätze und Formeln, die für diese Reciprokanten entwickelt worden sind, ergeben sich auch aus Lies allgemeiner Theorie und gelten demnach nicht nur für diese Funktionen, sondern für Differentialinvarianten beliebiger kontinuierlicher Transformationsgruppen.

3. Die Untersuchungen über die drei besonderen Arten von Reciprokanten werden nach derselben Methode angestellt, welche die Theorie der Differentialinvarianten für Differentialinvarianten beliebiger kontinuierlicher Transformationsgruppen verwendet. Nur wird der Gruppenbegriff nicht eingeführt, so dass der Zusammenhang zwischen den Transformationsgruppen und den Differentialinvarianten, auf den Lie gerade besonders hingewiesen hat, in diesen Arbeiten zwar wiedergefunden werden kann, aber nicht benutzt wird.

Diese Ergebnisse sollen im folgenden entwickelt und begründet werden. Es dürfte jedoch empfehlenswert sein, eine kurze Ableitung der Hauptsätze und Formeln der Theorie der Differentialinvarianten vorzuschicken, um die folgenden Erörterungen nicht durch Angaben über diese Theorie aufhalten zu müssen.

I. Kapitel.

Über Differentialinvarianten¹⁾.

§ 1. Die Gruppe²⁾.

Für jede Schar von ∞^r Transformationen in den n Veränderlichen

$$x_1 \dots x_n: \\ y'_k = f_k(x_1 \dots x_n, a_1 \dots a_r), \quad k = 1 \dots n,$$

eine kontinuierliche Gruppe mit r Parametern oder kurz eine r -gliedrige Gruppe bilden, deren Transformationen sich paarweise invers zuordnen, gilt der Satz, dass in dieser Gruppe die identische Transformation und r unabhängige infinitesimale Transformationen enthalten sind, die man symbolisch wie folgt bezeichnen kann:

$$X_i f = \sum_{k=1}^{k=n} \xi_{ik}(x_1 \dots x_n) \frac{\partial f}{\partial x_k}, \quad i = 1 \dots r,$$

bei die ξ_{ik} die Inkremente der x_k bedeuten³⁾.

So enthält die sechsgliedrige allgemeine lineare Gruppe in zwei Veränderlichen x, y :

$$\begin{aligned} x' &= a_1 x + b_1 y + c_1, \\ y' &= a_2 x + b_2 y + c_2 \end{aligned}$$

sechs infinitesimalen Transformationen

$$\begin{aligned} X_1 f &= \frac{\partial f}{\partial x}, & X_2 f &= \frac{\partial f}{\partial y}, & X_3 f &= x \frac{\partial f}{\partial y}, \\ X_4 f &= y \frac{\partial f}{\partial y}, & X_5 f &= x \frac{\partial f}{\partial x}, & X_6 f &= y \frac{\partial f}{\partial x}, \end{aligned}$$

die man auch schreiben kann, indem man in zwei Veränderlichen

$$\frac{\partial f}{\partial x} = p, \quad \frac{\partial f}{\partial y} = q$$

setzt:

$$\begin{aligned} X_1 f &= p, & X_2 f &= q, & X_3 f &= x q, \\ X_4 f &= y q, & X_5 f &= x p, & X_6 f &= y p. \end{aligned}$$

¹⁾ Anmerkung: Alle die Untersuchungen Lies, welche in der Einleitung erwähnt sind, finden sich auch in dem 1888 erschienenen Werke: Theorie der Transformationsgruppen. Erster Abschnitt Unter der Leitung von Dr. Friedrich Engel bearbeitet von Sophus Lie, Professor der Geometrie an der Universität Leipzig. Auf dieses soll im ersten Kapitel stets verwiesen werden.

²⁾ Anmerkung: Vergl. Theorie der Transformationsgruppen, Kapitel 1, 3 und 4.

³⁾ Anmerkung: Kapitel 4, § 19.

Aus diesen r unabhängigen infinitesimalen Transformationen, die in der r -gliedrigen Gruppe enthalten sind, kann man die ∞^r endlichen Transformationen der Gruppe erzeugen, indem man die infinitesimalen Transformationen unendlich oft nacheinander ausführt¹⁾. Man kann also mit Hilfe der infinitesimalen Transformationen ein notwendiges und hinreichendes Kriterium dafür aufstellen, dass eine Schar von endlichen Transformationen, zu welcher die infinitesimalen Transformationen gehören, eine endliche kontinuierliche Gruppe bildet.

Es gilt der Satz:

Die Transformationen $X_1 f, X_2 f, \dots, X_r f$ erzeugen eine r -gliedrige Gruppe dann und nur dann, wenn Relationen von der Form

$$(X_i X_k) = \sum_{s=1}^{s=r} c_{iks} X_s f, \quad i, k = 1 \dots r,$$

bestehen²⁾.

Diese Gruppe bezeichnet man kurz als die Gruppe $X_1 f, \dots, X_r f$.

In der That ist für die allgemeine lineare Gruppe:

$$\begin{aligned} (X_1 X_2) &= 0, & (X_1 X_3) &= X_2, & (X_1 X_4) &= 0, \\ (X_1 X_5) &= X_1, & (X_1 X_6) &= 0, & (X_2 X_3) &= 0, \\ (X_2 X_4) &= X_2, & (X_2 X_5) &= 0, & (X_2 X_6) &= X_1, \\ (X_3 X_4) &= X_2, & (X_3 X_5) &= -X_3, & & \dots \end{aligned}$$

Da ferner die allgemeinste infinitesimale Transformation der Gruppe $X_1 f, \dots, X_r f$ lautet:

$$\sum_{k=1}^{k=r} \lambda_k X_k f,$$

wobei die λ_k Konstante bedeuten, so folgt aus obigem Satze unmittelbar, dass in der Gruppe $X_1 f, \dots, X_r f$

auch alle Transformationen

$$(X_i X_k) = X_i(X_k(f)) - X_k(X_i(f)), \quad k, i = 1 \dots r,$$

enthalten sind³⁾.

§ 2. Invarianten von Gruppen⁴⁾.

Führt man auf irgend eine Funktion $\omega(x_1 \dots x_n)$ eine Transformation aus, so wird sie in eine neue Funktion $\omega'(x'_1 \dots x'_n)$ übergehen. Es kann aber der Fall eintreten, dass die neue Funktion mit der ursprünglichen identisch ist:

$$\omega(x_1 \dots x_n) = \omega(x'_1 \dots x'_n).$$

Dann bezeichnet man ω als eine Invariante der Transformation.

Betrachtet man eine Gruppe $X_1 f, \dots, X_r f$, so kann auch eine Funktion $\omega(x_1 \dots x_n)$ existieren, welche gegenüber jeder Transformation der Gruppe Invariante ist, die man also als Invariante der Gruppe bezeichnen wird.

Wann eine Funktion Invariante einer Gruppe ist, beantwortet folgender Satz:

Eine Funktion ω ist dann und nur dann Invariante einer Gruppe $X_1 f, \dots, X_r f$, wenn folgende Relationen identisch bestehen:

$$X_1 \omega = 0, \quad X_2 \omega = 0, \quad \dots, \quad X_r \omega = 0,$$

d. h. wenn ω Lösung des vollständigen Systems von linearen, partiellen Differentialgleichungen ist:

$$X_1 f = 0 \dots X_r f = 0^{5)}.$$

Da nun alle Invarianten der Gruppe $X_1 f, \dots, X_r f$ Lösungen dieses vollständigen Systems sind, so ergibt sich weiter:

Jede Funktion von Invarianten einer Gruppe ist wiederum Invariante derselben⁶⁾.

Neben diesen invarianten Funktionen giebt es noch eine zweite Art von invarianten Gebilden, nämlich die invarianten Gleichungen, bezüglich Gleichungssysteme, die man auch relative Invarianten nennt.

¹⁾ Anmerkung: Kapitel 3, § 13.

²⁾ Anmerkung: Kapitel 9, §§ 39, 41 und 45.

³⁾ Anmerkung: Kapitel 9, § 39.

⁴⁾ Anmerkung: Kapitel 6, §§ 13 und 14.

⁵⁾ Anmerkung: Kapitel 13, § 58.

⁶⁾ Anmerkung: Kapitel 13, § 58.

Ein Gleichungssystem $\omega_1(x_1 \dots x_n) = 0, \omega_2(x_1 \dots x_n) = 0 \dots \omega_q(x_1 \dots x_n) = 0$ heisst dann invariant bei einer Gruppe $X_1 f \dots X_r f$, wenn es bei jeder Transformation der Gruppe in ein Gleichungssystem übergeht, welches mit dem ursprünglichen äquivalent ist.

Als notwendiges Kriterium hierfür ergibt sich, dass die Ausdrücke

$$X_k \omega_1, X_k \omega_2 \dots X_k \omega_q, \quad k = 1 \dots r,$$

ermöglicht der Gleichungen des Systems verschwinden müssen.

Besteht das System nur aus einer Gleichung, so ist dieses Kriterium hinreichend, wenn nicht alle Grössen

$$\frac{\partial \omega_1}{\partial x_1}, \frac{\partial \omega_1}{\partial x_2} \dots \frac{\partial \omega_1}{\partial x_n}$$

verschwinden.

Besteht das System aus zwei Gleichungen $\omega_1 = 0, \omega_2 = 0$, so ist das Kriterium hinreichend, wenn nicht alle Funktionaldeterminanten

$$\begin{vmatrix} \frac{\partial \omega_1}{\partial x_1} & \frac{\partial \omega_1}{\partial x_2} \\ \frac{\partial \omega_2}{\partial x_1} & \frac{\partial \omega_2}{\partial x_2} \end{vmatrix} \quad \begin{vmatrix} \frac{\partial \omega_1}{\partial x_1} & \frac{\partial \omega_1}{\partial x_3} \\ \frac{\partial \omega_2}{\partial x_1} & \frac{\partial \omega_2}{\partial x_3} \end{vmatrix} \quad \dots \dots \dots$$

verschwinden.

Besteht das System aus q Gleichungen

$$\omega_1 = 0, \omega_2 = 0 \dots \omega_q = 0,$$

wird das Kriterium hinreichend, wenn nicht alle q -reihigen Determinanten

$$\begin{vmatrix} \frac{\partial \omega_1}{\partial x_1} & \frac{\partial \omega_1}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial \omega_1}{\partial x_q} \\ \frac{\partial \omega_2}{\partial x_1} & \frac{\partial \omega_2}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial \omega_2}{\partial x_q} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \frac{\partial \omega_q}{\partial x_1} & \frac{\partial \omega_q}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial \omega_q}{\partial x_q} \end{vmatrix} \quad \begin{vmatrix} \frac{\partial \omega_1}{\partial x_1} & \frac{\partial \omega_1}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial \omega_1}{\partial x_{q-1}} & \frac{\partial \omega_1}{\partial x_{q+1}} \\ \frac{\partial \omega_2}{\partial x_1} & \frac{\partial \omega_2}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial \omega_2}{\partial x_{q-1}} & \frac{\partial \omega_2}{\partial x_{q+1}} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \frac{\partial \omega_q}{\partial x_1} & \frac{\partial \omega_q}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial \omega_q}{\partial x_{q-1}} & \frac{\partial \omega_q}{\partial x_{q+1}} \end{vmatrix} \quad \text{u. s. w.}$$

verschwinden.

Dies erreicht man aber stets, wenn man die Gleichungen des Systems nach einer Veränderlichen löst:

$$\begin{aligned} x_1 - f_1(x_2 \dots x_n) &= 0 \\ x_1 - f_2(x_2 \dots x_n) &= 0 \\ \dots &\dots \dots \\ x_1 - f_q(x_2 \dots x_n) &= 0^1). \end{aligned}$$

§ 3. Erweiterung einzelner Transformationen²⁾.

Denkt man sich jetzt, wiederum in den n Veränderlichen $x_1 \dots x_n$, eine einzelne Transformation

$$y_k = f_k(x_1 \dots x_n), \quad k = 1 \dots n;$$

gelegt und nimmt an, dass zwischen den x_k eine Anzahl Relationen, etwa $n-q$, bestehen, so ergibt gegebene Transformation auch $n-q$ Relationen zwischen den y_k .

Nun ist klar, dass man vermöge der $n-q$ Relationen $n-q$ von den x_k als Funktionen der q darstellen kann; es giebt also eine bestimmte Anzahl Differentialquotienten $p_1 p_2 \dots$ der $n-q$ Grössen x_k nach den übrigen q . Durch diese Relationen kann man auch $n-q$ Grössen y_k als Funktionen der übrigen y_k darstellen; es giebt also auch eine bestimmte Anzahl Differentialquotienten $p'_1 \dots$. Da nun aber die Relationen zwischen den y_k vermöge der gegebenen Transformation durch Relationen zwischen den x_k bestimmt sind, so müssen auch zwischen den Differentialquotienten $p'_1 p'_2 \dots$

¹⁾ Anmerkung: Kapitel 14.

²⁾ Anmerkung: Kapitel 25.

und $p_1 p_2 \dots$ Relationen bestehen. Diese Relationen sind von der Beschaffenheit, dass sich die Differentialquotienten von erster bis mter Ordnung $p'_k \dots$ als Funktionen der x_k und der Differentialquotienten von erster bis mter Ordnung $p_k \dots$ und umgekehrt die $p_k \dots$ als Funktionen der y_k und $p'_k \dots$ ausdrücken lassen.

Damit sind aber Relationen gefunden, welche zeigen, wie sich bei der gegebenen Transformation die Differentialquotienten transformieren.

Fügt man diese Relationen der Transformation

$$y_k = f_k(x_1 \dots x_n), \quad k = 1 \dots n,$$

hinzu, so hat man damit eine Transformation gefunden, die neben der Überführung der Veränderlichen x_k in die Veränderlichen y_k zugleich die Überführung der Differentialquotienten der x_k in die entsprechenden Differentialquotienten der y_k leistet. Eine solche Transformation nennt man eine erweiterte Transformation. Die Erweiterung kann sich auf die ersten Ableitungen allein oder auch zugleich auf die zweiten, dritten u. s. Ableitungen erstrecken und man hat dementsprechend eine einmal, eine zweimal, eine dreimal u. s. erweiterte Transformation¹⁾.

Dass die Relationen in der That die angegebene Beschaffenheit haben, dass man also eine gegebene Transformation erweitern kann, wird dadurch bewiesen, dass man diese Relationen wirklich berechnen kann. Weil diese Berechnung einen allgemeinen Satz über die Erweiterung ergibt, so sei sie hier in der That für die erste Erweiterung angedeutet:

Gegeben sei die Transformation

$$x' = X(x, y, z), \quad y' = Y(x, y, z), \quad z' = Z(x, y, z),$$

in der die Veränderliche z von x und y abhängig ist:

$$z = \varphi(x, y).$$

Dann sind die Ableitungen

$$\frac{\partial z}{\partial x} = p, \quad \frac{\partial z}{\partial y} = q$$

definiert durch die Gleichung

$$dz - p dx - q dy = 0.$$

Die Relation $z = \varphi(x, y)$ möge bei der gegebenen Transformation übergehen in

$$z' = \varphi'(x', y').$$

Dann sind die Ableitungen

$$\frac{\partial z'}{\partial x'} = p', \quad \frac{\partial z'}{\partial y'} = q'$$

definiert durch die Gleichung:

$$dz' - p' dx' - q' dy' = 0.$$

Trägt man hier die Werte von z', x', y' ein und berücksichtigt dabei die Gleichung

$$dz - p dx - q dy = 0,$$

so bekommt man:

$$\left\{ \frac{\partial Z}{\partial x} - p' \frac{\partial X}{\partial x} - q' \frac{\partial Y}{\partial x} + p \left(\frac{\partial Z}{\partial z} - p' \frac{\partial X}{\partial z} - q' \frac{\partial Y}{\partial z} \right) \right\} dx + \left\{ \frac{\partial Z}{\partial y} - p' \frac{\partial X}{\partial y} - q' \frac{\partial Y}{\partial y} + q \left(\frac{\partial Z}{\partial z} - p' \frac{\partial X}{\partial z} - q' \frac{\partial Y}{\partial z} \right) \right\} dy = 0.$$

Hieraus folgen die beiden Gleichungen

$$p' \left(\frac{\partial X}{\partial x} + p \frac{\partial X}{\partial z} \right) + q' \left(\frac{\partial Y}{\partial x} + p \frac{\partial Y}{\partial z} \right) = \frac{\partial Z}{\partial x} + p \frac{\partial Z}{\partial z},$$

$$p' \left(\frac{\partial X}{\partial y} + q \frac{\partial X}{\partial z} \right) + q' \left(\frac{\partial Y}{\partial y} + q \frac{\partial Y}{\partial z} \right) = \frac{\partial Z}{\partial y} + q \frac{\partial Z}{\partial z}.$$

Aus diesen können p' und q' eindeutig bestimmt werden als Funktionen von x, y, z, p, q .

¹⁾ Anmerkung: Kapitel 25, Einleitung.

Gleichzeitig zeigt die ursprüngliche Gleichung, dass es möglich ist, eine Grösse $\varrho(x, y, z)$ so zu bestimmen, dass

$dZ - p'dX - q'dY = \varrho(dx - p'dx - q'dy)$
 identisch besteht. Das sagt aus, dass die erweiterte Transformation
 $x' = X(x, y, z), \quad y' = Y(x, y, z), \quad z' = Z(x, y, z), \quad p' = \Pi(x, y, z, p, q), \quad q' = K(x, y, z, p, q)$
 die Pfaffsche Gleichung

$$dz - p'dx - q'dy = 0$$

invariant lässt; man erhält also den Satz:

Um eine gegebene Transformation einmal zu erweitern, hat man nur die Forderung analytisch zu formulieren, dass die erweiterte Transformation die Pfaffsche Gleichung

$$dz - p'dx - q'dy = 0$$

invariant lässt.

Will man zweimal erweitern, so zieht man noch die Gleichungen

$$\begin{aligned} dp - r'dx - s'dy &= 0, \\ dq - s'dx - t'dy &= 0, \end{aligned}$$

welche die zweiten Ableitungen

$$\frac{\partial^2 z}{\partial x^2} = r, \quad \frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y} = s, \quad \frac{\partial^2 z}{\partial y^2} = t$$

definieren, hinzu und kommt zu vollständig entsprechenden Resultaten.

Dass hierbei eine doppelte Bestimmung der Grösse s eintritt, ist unwesentlich, da beide Bestimmungen denselben Wert für s liefern.

Allgemein gewinnt man demnach den Satz:

Um eine gegebene Transformation i -mal zu erweitern, hat man nur die Forderung analytisch zu formulieren, dass die Pfaff'schen Differentialgleichungen, welche die ersten bis i -ten Ableitungen definieren, in der erweiterten Transformation invariant bleiben¹⁾.

§ 4. Erweiterung von Gruppen²⁾.

Kehrt man zu der r -gliedrigen Gruppe von Transformationen

$$x'_k = f_k(x_1 \dots x_n, a_1 \dots a_r), \quad k = 1 \dots n,$$

überdies, so kann man sich denken, dass nach den obigen Regeln jede einzelne Transformation der Gruppe erweitert worden ist und zwar zunächst nur einmal. Dann erhält man eine Schar von ∞^r erweiterten Transformationen

$$x'_k = f_k(x_1 \dots x_n, a_1 \dots a_r), \quad k = 1 \dots n,$$

welche man auch als ∞^r Transformationen in den $n + q$ Veränderlichen $x_1 \dots x_n, p_1 \dots p_q$ ansehen kann. In diesen gilt dann der wichtige Satz:

Erweitert man sämtliche Transformationen einer r -gliedrigen Gruppe in n Veränderlichen, so ist die Gesamtheit der erweiterten Transformationen ebenfalls eine r -gliedrige Gruppe. Treten hierbei die Ableitungen auf, so besteht die neue Gruppe aus Transformationen in $n + q$ Veränderlichen.

Setzt man $n = 3$, und nimmt an, dass die Transformationen

$$x' = X(x, y, z, a_1 \dots a_r), \quad y' = Y(x, y, z, a_1 \dots a_r), \quad z' = Z(x, y, z, a_1 \dots a_r)$$

die r -gliedrige Gruppe bilden, so bilden also auch die Transformationen

$$x' = X(x, y, z, a_1 \dots a_r), \quad y' = Y(x, y, z, a_1 \dots a_r), \quad z' = Z(x, y, z, a_1 \dots a_r)$$

$$p' = \Pi(x, y, z, p, q, a_1 \dots a_r), \quad q' = K(x, y, z, p, q, a_1 \dots a_r)$$

die r -gliedrige Gruppe.

Betrachtet man in der That ausser der eben genannten noch die Transformation

$$x'' = X(x', y', z', b_1 \dots b_r), \quad \dots \quad p'' = \Pi(x', y', z', p', q', b_1 \dots b_r),$$

so nach Voraussetzung

$$\begin{aligned} x'' &= X(x, y, z, c_1 \dots c_r), & y'' &= Y(x, y, z, c_1 \dots c_r), \\ & & z'' &= Z(x, y, z, c_1 \dots c_r), \end{aligned}$$

wo die c nur Funktionen von a und b sind.

¹⁾ Anmerkung: Kapitel 25, § 129.

²⁾ Anmerkung: Kapitel 25.

Aus den Gleichungen

$$\begin{aligned} d\kappa' - p'dx' - q'dy' &= \varrho(dx - p'dx - q'dy) \\ d\kappa'' - p''dx'' - q''dy'' &= \varrho'(d\kappa' - p'dx' - q'dy'). \end{aligned}$$

folgt aber:

$$d\kappa'' - p''dx'' - q''dy'' = \varrho \cdot \varrho'(d\kappa - p'dx - q'dy).$$

Diese Gleichung zeigt, dass p'' und q'' ebenso von x, y, κ, p, q und den c abhängen, wie p' und q' von x, y, κ, p, q und den a . Hiermit ist der Beweis erbracht. Man kann also zu jeder Gruppe

„erweiterte Gruppen“

bestimmen. Dass es nicht nur eine solche giebt, ist darin begründet, dass man die Relationen zwischen den Veränderlichen durchaus beliebig wählen kann.

Die erweiterte r -gliedrige Gruppe hat mit der ursprünglichen auch die Eigenschaft gemein, sie ebenfalls von r unabhängigen infinitesimalen Transformationen erzeugt ist.

Beschränkt man sich auch hier auf den Fall $n = 3$, so haben die infinitesimalen Transformationen der ursprünglichen Gruppe die Symbole:

$$X_k f = \xi_k \frac{\partial f}{\partial x} + \eta_k \frac{\partial f}{\partial y} + \zeta_k \frac{\partial f}{\partial \kappa}, \quad k = 1 \dots r.$$

Die infinitesimalen Transformationen der einmal erweiterten Gruppe wird man dann symbolisch schreiben müssen:

$$X_k^{(1)} f = \xi_k \frac{\partial f}{\partial x} + \eta_k \frac{\partial f}{\partial y} + \zeta_k \frac{\partial f}{\partial \kappa} + \pi_k \frac{\partial f}{\partial p} + \kappa_k \frac{\partial f}{\partial q}, \quad k = 1 \dots r,$$

wobei π_k und κ_k die Inkremente von p und q bedeuten.

Diese Transformationen sind nur dann Transformationen der erweiterten Gruppe, wenn jede ihnen die Pfaffsche Gleichung

$$d\kappa - p'dx - q'dy = 0$$

invariant lässt. Ist diese Forderung hinreichend, um π und κ eindeutig zu bestimmen, dann sind dieselben die erweiterten infinitesimalen Transformationen gefunden, ihr Vorhandensein ist also bewiesen.

Diese Forderung findet ihren analytischen Ausdruck in der Gleichung:

$$d\zeta - p'd\xi - q'd\eta - \pi'dx - \kappa'dy = \varrho(dx - p'dx - q'dy).$$

Hieraus folgt:

$$\begin{aligned} \varrho &= \frac{\partial \zeta}{\partial \kappa} - p \frac{\partial \xi}{\partial \kappa} - q \frac{\partial \eta}{\partial \kappa}, \\ \pi &= \frac{\partial \zeta}{\partial x} - p \frac{\partial \xi}{\partial x} - q \frac{\partial \eta}{\partial x} + \varrho \cdot p, \\ \kappa &= \frac{\partial \zeta}{\partial y} - p \frac{\partial \xi}{\partial y} - q \frac{\partial \eta}{\partial y} + \varrho \cdot q. \end{aligned}$$

Aus diesen Gleichungen erhält man für π und κ

$$\begin{aligned} \pi &= \frac{d\zeta}{dx} - p \frac{d\xi}{dx} - q \frac{d\eta}{dx}, \\ \kappa &= \frac{d\zeta}{dy} - p \frac{d\xi}{dy} - q \frac{d\eta}{dy}, \end{aligned}$$

wobei zur Abkürzung gesetzt ist:

$$\begin{aligned} \frac{\partial \varphi}{\partial x} + p \frac{\partial \varphi}{\partial \kappa} &= \frac{d\varphi}{dx}, \\ \frac{\partial \varphi}{\partial y} + q \frac{\partial \varphi}{\partial \kappa} &= \frac{d\varphi}{dy}. \end{aligned}$$

Hiermit ist die Existenz der infinitesimalen Transformationen der erweiterten Gruppe erwiesen, dass man nunmehr von der erweiterten Gruppe

$$X_1^{(1)} f, X_2^{(1)} f, \dots, X_r^{(1)} f$$

reden kann.

Ganz ebenso gestaltet sich die Beweisführung für eine mehrfach erweiterte Gruppe. Man kann allgemein zu einer r -gliedrigen Gruppe

e bestimmte Anzahl beliebig weit erweiterter Gruppen

$$X_1 f \dots X_r f$$

$$X_1^{(j)} f, \quad X_2^{(j)} f, \quad \dots \quad X_r^{(j)} f$$

Für diese neuen Gruppen gelten auch die Relationen

bilden.

es ist

$$(X_i^{(j)} X_k^{(j)}) = \sum_s c'_{iks} X_s^{(j)} f, \quad i, k = 1 \dots r,$$

nfalls eine erweiterte Transformation der Gruppe.

Da nun

$$(X_i^{(j)} X_k^{(j)})$$

die Form

$$X_i X_k f - X_k X_i f + \alpha \frac{\partial f}{\partial p} + \beta \frac{\partial f}{\partial q}$$

so ergibt sich zugleich, dass die Transformation

$$(X_i^{(j)} X_k^{(j)})$$

erweiterte zur Transformation

$$(X_i X_k)$$

ist, also:

$$(X_i^{(j)} X_k^{(j)}) = (X_i X_k)^{(j)} = \sum_s c_{iks} X_s^{(j)} f.$$

Hieraus folgt weiter, dass $c'_{iks} = c_{iks}$ ist, dass also beide Gruppen gleich zusammengesetzt sind¹⁾.

Alle diese Sätze bestätigen sich an dem oben angeführten Beispiel der allgemeinen linearen ppe. Fasst man hier y als Funktion von x auf, bezeichnet die Ableitungen von y nach x mit $y_1, y_2 \dots$ erweitert die infinitesimalen Transformationen derselben nach den angegebenen Regeln, so bekommt die erweiterte Gruppe:

$$X_1^{(j)} f = \frac{\partial f}{\partial x},$$

$$X_2^{(j)} f = \frac{\partial f}{\partial y},$$

$$X_3^{(j)} f = x \frac{\partial f}{\partial y} - y_1 \frac{\partial f}{\partial y_1},$$

$$X_4^{(j)} f = y \frac{\partial f}{\partial y} - y_1 \frac{\partial f}{\partial y_1} - y_2 \frac{\partial f}{\partial y_2} - y_3 \frac{\partial f}{\partial y_3} - \dots,$$

$$X_5^{(j)} f = x \frac{\partial f}{\partial x} - y_1 \frac{\partial f}{\partial y_1} - 2 y_2 \frac{\partial f}{\partial y_2} - 3 y_3 \frac{\partial f}{\partial y_3} - \dots,$$

$$X_6^{(j)} f = y \frac{\partial f}{\partial x} - y_1^2 \frac{\partial f}{\partial y_1} - 3 y_1 y_3 \frac{\partial f}{\partial y_2} - (4 y_1 y_3 - 3 y_2^2) \frac{\partial f}{\partial y_3} - \dots$$

Und nun ergibt sich tatsächlich:

$$(X_1^{(j)} X_2^{(j)}) = 0$$

$$(X_1^{(j)} X_3^{(j)}) = X_2^{(j)} f$$

$$(X_1^{(j)} X_4^{(j)}) = 0$$

$$(X_1^{(j)} X_5^{(j)}) = X_1^{(j)} f$$

$$(X_1^{(j)} X_6^{(j)}) = 0$$

$$(X_2^{(j)} X_3^{(j)}) = 0$$

$$(X_2^{(j)} X_4^{(j)}) = X_2^{(j)} f$$

$$(X_2^{(j)} X_5^{(j)}) = 0$$

$$(X_2^{(j)} X_6^{(j)}) = X_1^{(j)} f$$

$$(X_3^{(j)} X_4^{(j)}) = X_2^{(j)} f$$

$$(X_3^{(j)} X_5^{(j)}) = -X_3^{(j)} f.$$

.....

¹⁾ Anmerkung: Kapitel 17 und 25, § 129

§ 5. Invarianten erweiterter Gruppen¹⁾.

Betrachtet man nunmehr die erweiterte Gruppe

$$X_1^{(j)} f \dots X_r^{(j)} f,$$

beschränkt sich aber auf den Fall von zwei Veränderlichen x, y und bezeichnet die Inkremente Ableitungen $y_1, y_2 \dots$ mit $\eta^{(1)}, \eta^{(2)} \dots$, so kann man die im § 2 angeführten Sätze auch auf diese Gruppe anwenden, indem man sie als eine Gruppe in $n+j$ Veränderlichen ansieht.

Dann gilt nach dem obigen der Satz:

Eine Funktion $\varphi(x, y, y_1 \dots y_j)$ ist dann und nur dann Invariante der Gruppe, wenn sie eine Lösung des vollständigen Systems

$$X_k^{(j)} f = \xi_k \frac{\partial f}{\partial x} + \eta_k \frac{\partial f}{\partial y} + \eta_k^{(1)} \frac{\partial f}{\partial y_1} + \eta_k^{(2)} \frac{\partial f}{\partial y_2} + \dots + \eta_k^{(j)} \frac{\partial f}{\partial y_j} = 0, \quad k = 1 \dots r,$$

(Dass diese Gleichungen ein vollständiges System bilden, folgt ohne weiteres aus den Relationen

$$(X_i^{(j)} X_k^{(j)}) = \Sigma c_{iks} X_s^{(j)} f).$$

Diese Invarianten der erweiterten Gruppen, welche neben den Veränderlichen auch deren Ableitungen enthalten, sind selbstverständlich auch Invarianten der ursprünglichen Gruppe. Denn die Erweiterung besteht nur darin, dass die Transformation der Differentialquotienten durch die ursprüngliche Gruppe berücksichtigt wird. Man bezeichnet deshalb diese Invarianten der erweiterten Gruppe als die Differentialinvarianten der ursprünglichen Gruppe²⁾.

Man findet die Differentialinvarianten einer Gruppe $X_1 f \dots X_r f$, indem man das vollständige System integriert, welches entsteht, wenn man die erweiterten infinitesimalen Transformationen gleich 0 setzt.

Daraus geht hervor, dass es sicher stets solche Differentialinvarianten giebt, für die

$$j + 2 > r$$

ist, und zwar giebt es mindestens

$$j + 2 - r.$$

Setzt man nun eine solche Differentialinvariante, welche fernerhin als absolute Differentialinvariante bezeichnet werden soll, gleich einer Konstanten, so muss die Differentialgleichung, die so gewonnen wird, auch invariant bleiben. Eine r -gliedrige Gruppe von Punkttransformationen der Ebene muss also sicher invariante Differentialgleichungen von $(r-1)$ ter und höherer Ordnung. (Denn j muss mindestens gleich $r-1$ sein.)

Giebt es nun noch weitere invariante Differentialgleichungen?

Um diese Frage zu beantworten, wendet man die oben angegebenen Sätze über invariante Differentialgleichungen auf die erweiterte Gruppe an. Denn nur durch sie ist es überhaupt noch möglich, invariante Differentialgleichungen der erweiterten Gruppe zu gewinnen.

Wenn die erweiterte Gruppe nun wirklich Gleichungen von $(r-2)$ ter oder niedriger Ordnung enthält, etwa eine Gleichung

$$W(x, y, y_1 \dots y_{r-2}) = 0,$$

invariant lässt, so müssen die Gleichungen

$$X_k^{(r-2)} W = 0, \quad k = 1 \dots r,$$

vermöge $W=0$ identisch bestehen.

Folgt nun aus $W=0$

$$y_{r-2} = \varphi(x, y, y_1 \dots y_{r-3})$$

und bezeichnet man die Substitution der Funktion φ für y_{r-2} durch \square , so müssen folgende Gleichungen Identitäten sein:

$$[X_k^{(r-2)} W] = \xi_k \left[\frac{\partial W}{\partial x} \right] + \eta_k \left[\frac{\partial W}{\partial y} \right] + \eta_k^{(1)} \left[\frac{\partial W}{\partial y_1} \right] + \dots + [\eta_k^{(r-2)}] \left[\frac{\partial W}{\partial y_{r-2}} \right] \equiv 0, \quad k = 1 \dots r.$$

¹⁾ Anmerkung: Kapitel 25.

²⁾ Anmerkung: Kapitel 25, §§ 130 und 131.

Diese Identitäten können nur bestehen, wenn entweder alle $[]$ verschwinden oder wenn die Determinante

$$\begin{vmatrix} \xi_1 \eta_1 \eta_1^{(1)} \eta_1^{(2)} \dots [\eta_1^{(r-2)}] \\ \xi_2 \eta_2 \eta_2^{(1)} \eta_2^{(2)} \dots [\eta_2^{(r-2)}] \\ \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \\ \xi_r \eta_r \eta_r^{(1)} \eta_r^{(2)} \dots [\eta_r^{(r-2)}] \end{vmatrix}$$

nicht verschwindet. Das erstere kann man vermeiden, wenn man $W=0$ nach irgend einer Veränderlichen auflöst. Es bleibt also nur die Möglichkeit, dass die genannte Determinante identisch verschwindet. Dass heisst aber, dass die Determinante

$$\begin{vmatrix} \xi_1 \eta_1 \eta_1^{(1)} \dots \eta_1^{(r-2)} \\ \xi_2 \eta_2 \eta_2^{(1)} \dots \eta_2^{(r-2)} \\ \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \\ \xi_r \eta_r \eta_r^{(1)} \dots \eta_r^{(r-2)} \end{vmatrix}$$

nöge der Gleichung $y^{(r-2)} = \varphi(xy y_1 \dots y_{r-3})$ verschwindet. Daraus geht hervor, dass diese Gleichung erhalten wird, wenn man die Determinante gleich 0 setzt. Man findet also alle invarianten Differentialgleichungen der Gruppe $X_1 f \dots X_r f$ von niedriger als $(r-1)$ ter Ordnung, wenn man die Determinante, welche aus den $(r-2)$ mal erweiterten Transformationen derselben gebildet wird, gleich 0 setzt. Diese Invarianten werden im folgenden relative Differentialinvarianten oder insbesondere invariante Differentialgleichungen genannt²⁾.

Dies sind nach den früheren Auseinandersetzungen über invariante Gleichungen einer Gruppe die einzigen Möglichkeiten, solche zu bestimmen; man hat somit alle invarianten Differentialgleichungen der Gruppe $X_1 f \dots X_r f$ gefunden.

Diese Untersuchung soll nunmehr noch auf das obige Beispiel, die allgemeine lineare Gruppe, angewendet werden. Für dieselbe ist $r=6$. Man findet also alle invarianten Differentialgleichungen von vierter und höherer Ordnung durch Integration eines vollständigen Systems, alle von niedriger als fünfter Ordnung durch Determinantenbildung. Beginnt man mit den letzteren, so muss man viermal erweitern, bekommt folgendes System:

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x} &= 0. \\ \frac{\partial f}{\partial y} &= 0. \\ x \frac{\partial f}{\partial y} - y_1 \frac{\partial f}{\partial y_1} &= 0. \\ y \frac{\partial f}{\partial y} - y_1 \frac{\partial f}{\partial y_1} - y_2 \frac{\partial f}{\partial y_2} - y_3 \frac{\partial f}{\partial y_3} - y_4 \frac{\partial f}{\partial y_4} &= 0. \\ x \frac{\partial f}{\partial x} - y_1 \frac{\partial f}{\partial y_1} - 2 y_2 \frac{\partial f}{\partial y_2} - 3 y_3 \frac{\partial f}{\partial y_3} - 4 y_4 \frac{\partial f}{\partial y_4} &= 0. \\ y \frac{\partial f}{\partial x} - y_1^2 \frac{\partial f}{\partial y_1} - 3 y_1 y_2 \frac{\partial f}{\partial y_2} - (4 y_1 y_3 + 3 y_2^2) \frac{\partial f}{\partial y_3} - (5 y_1 y_4 + 10 y_2 y_3) \frac{\partial f}{\partial y_4} &= 0. \end{aligned}$$

Hieraus ergibt sich die Determinante

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & x & y_1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & y & y_1 & y_2 & y_3 & y_4 \\ x & 0 & -y_1 & -2y_2 & -3y_3 & -4y_4 \\ y & 0 & -y_1^2 & -3y_1 y_2 & -4y_1 y_3 - 3y_2^2 & -5y_1 y_4 + 10y_2 y_3 \end{vmatrix} = 2y_2^2(5y_3^2 - 3y_2 y_4).$$

Es giebt demnach 2 invariante Differentialgleichungen von niedriger als fünfter Ordnung:

$$y_2 = 0, \quad 5y_3^2 - 3y_2 y_4 = 0.$$

Es bleibt noch die Integration des vollständigen Systems übrig, welches durch die fünfmal oder auch fünfmal erweiterten Transformationen gebildet wird.

²⁾ Anmerkung: Kapitel 25, § 132.

Dasselbe kann man ohne Schwierigkeiten auf folgende drei Gleichungen reducieren:

$$y_2 \frac{\partial f}{\partial y_2} + y_3 \frac{\partial f}{\partial y_3} + y_4 \frac{\partial f}{\partial y_4} + y_5 \frac{\partial f}{\partial y_5} + y_6 \frac{\partial f}{\partial y_6} = 0.$$

$$y_3 \frac{\partial f}{\partial y_3} + 2 y_4 \frac{\partial f}{\partial y_4} + 3 y_5 \frac{\partial f}{\partial y_5} + 4 y_6 \frac{\partial f}{\partial y_6} = 0.$$

$$3 y_2^2 \frac{\partial f}{\partial y_2} + 10 y_2 y_3 \frac{\partial f}{\partial y_4} + (15 y_2 y_4 + 10 y_2^2 y_3) \frac{\partial f}{\partial y_5} + (21 y_2 y_5 + 35 y_3 y_4) \frac{\partial f}{\partial y_6} = 0.$$

Führt man die Lösungen der letzten Gleichung:

$$\sigma_2 = 3 y_2 y_4 - 5 y_3^2$$

$$\sigma_3 = 3 y_2^2 y_5 - 15 y_2 y_3 y_4 + \frac{40}{3} y_3^3$$

$$\sigma_4 = 3 y_2^3 y_6 - 21 y_2^2 y_3 y_5 + 35 y_2 y_3^2 y_4 - \frac{35}{3} y_3^4$$

in die vorletzte Gleichung als neue Veränderliche ein, so erhält man:

$$2 \sigma_2 \frac{\partial f}{\partial \sigma_2} + 3 \sigma_3 \frac{\partial f}{\partial \sigma_3} + 4 \sigma_4 \frac{\partial f}{\partial \sigma_4} = 0.$$

Die Lösungen dieser Gleichung:

$$\frac{\sigma_3}{\sigma_2^{\frac{3}{2}}}, \quad \frac{\sigma_4}{\sigma_2^2}$$

befriedigen auch die erste Gleichung. Man hat also die beiden invarianten Differentialgleichungen

$$\frac{\sigma_3}{\sigma_2^{\frac{3}{2}}} = a, \quad \frac{\sigma_4}{\sigma_2^2} = b$$

gewonnen

Hiermit mögen diese allgemeinen Bemerkungen über die Theorie der Differentialinvarianten abgeschlossen werden. Es sollen nur noch einige Sätze, welche sich den obigen Auseinandersetzungen nicht einfügen ließen, auf die aber im folgenden zurückgegriffen werden muss, hier angeführt werden.

§ 6. Einzelne bemerkenswerte Sätze über Differentialinvarianten.

1. Eine Differentialgleichung (relative Differentialinvariante) $f(x, y, y_1, y_2 \dots y_q) = 0$ bleibe einer endlichen Transformation $y' = Y(x, y), \quad x' = X(x, y)$

invariant und sei nach der höchsten Ableitung y_q auflösbar. Führt man die Transformation auf aufgelöste Gleichung $y_q = \varphi(x, y, y_1 \dots y_{q-1})$

aus, dann tritt auf der linken Seite der Gleichung ein Faktor von der Form:

$$\frac{\frac{\partial X}{\partial x} \frac{\partial Y}{\partial y} - \frac{\partial X}{\partial y} \frac{\partial Y}{\partial x}}{\left(\frac{\partial X}{\partial x} + y_1 \frac{\partial X}{\partial y} \right)^{q+1}} = \frac{X_x Y_y - X_y Y_x}{(X_x + y_1 X_y)^{q+1}}$$

hinzu.

Zum Beweise muss zunächst $y'_1, y'_2 \dots$ berechnet werden. Es ist:

$$y'_1 = \frac{dY}{dX} = \frac{\frac{\partial Y}{\partial x} + y_1 \frac{\partial Y}{\partial y}}{\frac{\partial X}{\partial x} + y_1 \frac{\partial X}{\partial y}} = \frac{Y_x + y_1 Y_y}{X_x + y_1 X_y}.$$

$$y'_2 = \frac{d y'_1}{d x'} = \frac{d y'_1}{d X} = \frac{\frac{\partial y'_1}{\partial y_1} y_2 + \frac{\partial y'_1}{\partial y} y_1 + \frac{\partial y'_1}{\partial x}}{X_x + y_1 X_y}.$$

$$y'_3 = \frac{d y'_2}{d x'} = \frac{d y'_2}{d X} = \frac{\frac{\partial y'_2}{\partial y_2} y_3 + \frac{\partial y'_2}{\partial y_1} y_2 + \frac{\partial y'_2}{\partial y} y_1 + \frac{\partial y'_2}{\partial x}}{X_x + y_1 X_y}$$

$$\dots \dots \dots$$

$$y'_q = \frac{d y'_{q-1}}{d x'} = \frac{d y'_{q-1}}{d X} = \frac{\frac{\partial y'_{q-1}}{\partial y_{q-1}} y_q + \frac{\partial y'_{q-1}}{\partial y_{q-2}} y_{q-1} + \dots + \frac{\partial y'_{q-1}}{\partial y} y_1 + \frac{\partial y'_{q-1}}{\partial x}}{X_x + y_1 X_y}.$$

Man sieht, dass in allen diesen Ausdrücken die höchste Ableitung linear vorkommt. Man kann dieselben also abgekürzt schreiben:

$$\begin{aligned} y'_2 &= \frac{\frac{\partial y'_1}{\partial y_1}}{X_x + y_1 X_y} y_2 + \psi_2(x, y, y_1) \\ y'_3 &= \frac{\frac{\partial y'_2}{\partial y_2}}{X_x + y_1 X_y} y_3 + \psi_3(x, y, y_1, y_2) \\ &\dots \dots \dots \\ y'_q &= \frac{\frac{\partial y'_{q-1}}{\partial y_{q-1}}}{X_x + y_1 X_y} y_q + \psi_q(x, y, y_1 \dots y_{q-1}). \end{aligned}$$

Berechnet man die Zähler dieser Ausdrücke, so erhält man:

$$\begin{aligned} y'_2 &= \frac{\frac{\partial y'_1}{\partial y_1}}{X_x + y_1 X_y} y_2 + \psi_2 = \frac{X_x Y_y - X_y Y_x}{(X_x + y_1 X_y)^3} y_2 + \psi_2 \\ y'_3 &= \frac{\frac{\partial y'_2}{\partial y_2}}{X_x + y_1 X_y} y_3 + \psi_3 = \frac{X_x Y_y - X_y Y_x}{(X_x + y_1 X_y)^4} y_3 + \psi_3 \\ &\dots \dots \dots \\ y'_q &= \frac{\frac{\partial y'_{q-1}}{\partial y_{q-1}}}{X_x + y_1 X_y} y_q + \psi_q = \frac{X_x Y_y - X_y Y_x}{(X_x + y_1 X_y)^{q+1}} y_q + \psi_q. \end{aligned}$$

Setzt man diese Werte in die Gleichung

$$y'_q - \varphi(x', y', y'_1 \dots y'_{q-1}) = 0$$

so ergibt sich:

$$\frac{X_x Y_y - X_y Y_x}{(X_x + y_1 X_y)^{q+1}} y_q - \psi(x, y, y_1 \dots y_{q-1}) = 0.$$

Die linke Seite dieser Gleichung muss durch die Gleichung

$$y_q - \varphi = 0$$

tisch verschwinden, da die ursprüngliche Gleichung bei der gegebenen Transformation invariant sein
Es ist also:

$$\frac{X_x Y_y - X_y Y_x}{(X_x + y_1 X_y)^{q+1}} \cdot \varphi - \psi = 0, \text{ oder } \psi = \frac{X_x Y_y - X_y Y_x}{(X_x + y_1 X_y)^{q+1}} \cdot \varphi.$$

nimmt die ursprüngliche Gleichung $y_q - \varphi = 0$ durch die gegebene Transformation

$$\begin{aligned} x' &= X(x, y) \\ y' &= Y(x, y) \end{aligned}$$

Form an:

$$\frac{X_x Y_y - X_y Y_x}{(X_x + y_1 X_y)^{q+1}} (y_q - \varphi) = 0, \quad q \geq 2.$$

Damit ist der Satz bewiesen.

Genau in derselben Weise kann man den Faktor berechnen, wenn die Gleichung $f = 0$ die infinitesimale Transformation

$$\begin{aligned} \delta x &= \xi \delta t \\ \delta y &= \eta \delta t \end{aligned} \quad \text{gestattet}^1).$$

¹⁾ Anmerkung: Diese Berechnung soll hier durchgeführt werden, da keine Ableitung dieser allgemeinen Formel für infinitesimale Transformationen an einem anderen Orte bekannt ist, das Resultat derselben im folgenden mehrfach Verwendung findet.

Soll $y_\varrho - \varphi = 0$ invariante Gleichung sein, so muss

$$\delta y_\varrho - \xi \frac{\partial \varphi}{\partial x} - \eta \frac{\partial \varphi}{\partial y} - \delta y_1 \frac{\partial \varphi}{\partial y_1} - \delta y_2 \frac{\partial \varphi}{\partial y_2} \dots - \delta y_{\varrho-1} \frac{\partial \varphi}{\partial y_{\varrho-1}} = 0$$

sein vermöge

$$y_\varrho - \varphi = 0.$$

Nun ist:

$$\begin{aligned} \delta y_1 &= \frac{\partial \eta}{\partial x} + y_1 \left(\frac{\partial \eta}{\partial y} - \frac{\partial \xi}{\partial x} \right) - y_1^2 \frac{\partial \xi}{\partial y} \\ \delta y_2 &= y_2 \left(\frac{\partial \eta}{\partial y} - \frac{\partial \xi}{\partial x} - 3 y_1 \frac{\partial \xi}{\partial y} \right) + \omega_2(x, y, y_1) \\ \delta y_3 &= y_3 \left(\frac{\partial \eta}{\partial y} - \frac{\partial \xi}{\partial x} - 4 y_1 \frac{\partial \xi}{\partial y} \right) + \omega_3(x, y, y_1, y_2) \\ &\dots \dots \dots \\ \delta y_k &= y_k \left(\frac{\partial \eta}{\partial y} - k \frac{\partial \xi}{\partial x} - (k+1) y_1 \frac{\partial \xi}{\partial y} \right) + \omega_k(x, y, y_1 \dots y_{k-1}). \end{aligned}$$

Die obige Bedingung erhält also folgende Form:

$$y_\varrho \left(\frac{\partial \eta}{\partial y} - \varrho \frac{\partial \xi}{\partial x} - (\varrho+1) y_1 \frac{\partial \xi}{\partial y} \right) + \omega_\varrho(x, y, y_1 \dots y_{\varrho-1}) - \xi \frac{\partial \varphi}{\partial x} - \eta \frac{\partial \varphi}{\partial y} - \delta y_1 \frac{\partial \varphi}{\partial y_1} - \dots - \delta y_{\varrho-1} \frac{\partial \varphi}{\partial y_{\varrho-1}} = 0$$

vermöge

oder kürz

$$y_\varrho \left(\frac{\partial \eta}{\partial y} - \varrho \frac{\partial \xi}{\partial x} - (\varrho+1) y_1 \frac{\partial \xi}{\partial y} \right) + \omega'_\varrho(x, y, y_1 \dots y_{\varrho-1}) = 0$$

vermöge

$$y_\varrho - \varphi = 0.$$

Hieraus folgt:

$$\varphi \cdot \left(\frac{\partial \eta}{\partial y} - \varrho \frac{\partial \xi}{\partial x} - (\varrho+1) y_1 \frac{\partial \xi}{\partial y} \right) + \omega'_\varrho \equiv 0$$

oder:

$$\omega'_\varrho = - \varphi \cdot \left(\frac{\partial \eta}{\partial y} - \varrho \frac{\partial \xi}{\partial x} - (\varrho+1) y_1 \frac{\partial \xi}{\partial y} \right).$$

Nun geht die Gleichung

$$y_\varrho - \varphi = 0$$

bei Ausführung der Transformation über in:

$$y_\varrho \left(\frac{\partial \eta}{\partial y} - \varrho \frac{\partial \xi}{\partial x} - (\varrho+1) y_1 \frac{\partial \xi}{\partial y} \right) + \omega'_\varrho(x, y, y_1 \dots y_{\varrho-1}) = 0.$$

Trägt man den Wert von ω'_ϱ ein, so bekommt man

$$(y_\varrho - \varphi) \left(\frac{\partial \eta}{\partial y} - \varrho \frac{\partial \xi}{\partial x} - (\varrho+1) y_1 \frac{\partial \xi}{\partial y} \right) = 0.$$

Es ergibt sich also als Faktor:

$$\frac{\partial \eta}{\partial y} - \varrho \frac{\partial \xi}{\partial x} - (\varrho+1) y_1 \frac{\partial \xi}{\partial y}.$$

2. Sind

$$\begin{aligned} y_{\varrho_1} - \varphi_1(x, y, y_1 \dots y_{\varrho_1-1}) &= 0 \\ y_{\varrho_2} - \varphi_2(x, y, y_1 \dots y_{\varrho_2-2}) &= 0 \\ y_{\varrho_3} - \varphi_3(x, y, y_1 \dots y_{\varrho_3-3}) &= 0, \end{aligned} \quad \varrho_1, \varrho_2, \varrho_3 \geq 2$$

drei Differentialgleichungen, die bei der endlichen Transformation

$$\begin{aligned} x' &= X(x, y) \\ y' &= Y(x, y) \end{aligned}$$

invariant bleiben (relative Differentialinvarianten), so ist:

$$(y_{\varrho_1} - \varphi_1)^\lambda (y_{\varrho_2} - \varphi_2)^\mu (y_{\varrho_3} - \varphi_3)^\nu$$

eine absolute Differentialinvariante dieser Transformation, wenn λ, μ und ν die Gleichungen erfüllen:

$$\begin{aligned} \lambda + \mu + \nu &= 0 \\ \lambda \varrho_1 + \mu \varrho_2 + \nu \varrho_3 &= 0. \end{aligned}$$

Zum Beweise sollen folgende Bezeichnungen eingeführt werden:

$$\begin{aligned} X_x Y_y - X_y Y_x &= \Delta \\ X_x + y_1 X_y &= N. \end{aligned}$$

Dann ergibt die Ausführung der Transformation nach Satz 1):

$$y'_{q_1} - q_1 = \frac{\Delta}{N_{q_1+1}} (y_{q_1} - q_1)$$

$$y'_{q_2} - q_2 = \frac{\Delta}{N_{q_2+1}} (y_{q_2} - q_2)$$

$$y'_{q_3} - q_3 = \frac{\Delta}{N_{q_3+1}} (y_{q_3} - q_3).$$

Also ist:

$$(y'_{q_1} - q_1)^\lambda (y'_{q_2} - q_2)^\mu (y'_{q_3} - q_3)^\nu = \frac{\Delta^{\lambda+\mu+\nu}}{N^{(q_1+1)\lambda + (q_2+1)\mu + (q_3+1)\nu}} \cdot (y_{q_1} - q_1)^\lambda (y_{q_2} - q_2)^\mu (y_{q_3} - q_3)^\nu.$$

Da nun

$$\begin{aligned} \lambda + \mu + \nu &= 0 \\ \lambda q_1 + \mu q_2 + \nu q_3 &= 0 \end{aligned}$$

ergibt sich:

$$(y'_{q_1} - q_1)^\lambda (y'_{q_2} - q_2)^\mu (y'_{q_3} - q_3)^\nu = (y_{q_1} - q_1)^\lambda (y_{q_2} - q_2)^\mu (y_{q_3} - q_3)^\nu.$$

Damit ist der Satz bewiesen.

3. Sind in drei Veränderlichen x, y, z , welche durch eine Relation gebunden sind (z Funktion x und y),

$$\begin{aligned} J_1(x, y, z, p, q, r, \dots) \\ J_2(x, y, z, p, q, r, \dots) \\ J_3(x, y, z, p, q, r, \dots) \\ J_4(x, y, z, p, q, r, \dots) \end{aligned}$$

absolute Differentialinvarianten irgend einer Gruppe von Transformationen, deren allgemeine endliche Transformationen lauten

$$\begin{aligned} x' &= X(x, y, z, a_1, a_2, \dots) \\ y' &= Y(x, y, z, a_1, a_2, \dots) \\ z' &= Z(x, y, z, a_1, a_2, \dots), \end{aligned}$$

ist auch:

$$\begin{aligned} \frac{dJ_1}{dx} \frac{dJ_2}{dy} - \frac{dJ_1}{dy} \frac{dJ_2}{dx} \\ \frac{dJ_3}{dx} \frac{dJ_4}{dy} - \frac{dJ_3}{dy} \frac{dJ_4}{dx} \end{aligned}$$

absolute Differentialinvariante dieser Gruppe.

Da zunächst J_1 und J_2 absolute Differentialinvarianten dieser Gruppe sind, so ist

$$a J_1 + b J_2 = c$$

invariante Differentialgleichung derselben. Aus ihr kann folgendes System von Differentialgleichungen abgeleitet werden:

$$\begin{aligned} a \frac{dJ_1}{dx} + b \frac{dJ_2}{dx} &= 0 \\ a \frac{dJ_1}{dy} + b \frac{dJ_2}{dy} &= 0. \end{aligned}$$

Dieses System ist bei der gegebenen Transformation ebenfalls invariant, da dasselbe nach der Ausführung der Differentialgleichungen dieselben Scharen von Integralfächen besitzt¹⁾ wie die ursprüngliche Gruppe. Es sind dies alle Scharen von Flächen, welche von der gegebenen Transformationsgruppe invariant gelassen werden.

Da nun das System für alle Werte von a und b bestehen muss, so folgt aus ihm die Gleichung:

$$\frac{dJ_1}{dx} \frac{dJ_2}{dy} - \frac{dJ_2}{dx} \frac{dJ_1}{dy} = 0,$$

welche es ersetzt werden kann. Da diese dieselben Scharen von Integralfächen besitzt wie das System, auch sie bei der gegebenen Gruppe invariant bleiben.

¹⁾ Anmerkung: Der Beweis kann ausführlich ebenso geführt werden, wie es in zwei Veränderlichen in der Theorie der Differentialinvarianten geschieht.

Sind also zwei absolute Differentialinvarianten J_1 und J_2 irgend einer Gruppe gegeben, so erhält eine relative Differentialinvariante derselben, wenn man bildet:

$$\frac{dJ_1}{dx} \frac{dJ_2}{dy} - \frac{dJ_1}{dy} \frac{dJ_2}{dx}.$$

Demnach sind in dem Ausdruck:

$$\frac{\frac{dJ_1}{dx} \frac{dJ_2}{dy} - \frac{dJ_2}{dx} \frac{dJ_1}{dy}}{\frac{dJ_3}{dx} \frac{dJ_4}{dy} - \frac{dJ_4}{dx} \frac{dJ_3}{dy}}$$

Zähler und Nenner sicher relative Differentialinvarianten. Soll also der Quotient absolute Differentialinvariant sein, d. h. ist der obige Satz richtig, so müssen sie sich bei den Transformationen der gegebenen Gruppe mit demselben Faktor reproducieren. Dieser Faktor soll für den Zähler berechnet werden.

Bezeichnet man mit $p', q', r', s', t' \dots$ die transformierten Differentialquotienten p, q, r, s, t, \dots mit J'_1 und J'_2 die transformierten Funktionen J_1 und J_2 , dann sind $p', q', r' \dots$ Funktionen von X, Y und deren Ableitungen (und damit auch Funktionen von $p, q, r, s, t \dots$, was aber nicht in Betracht kommt). Nach Voraussetzung ist nun:

$$J'_1 = J_1(x', y', z', p', q' \dots) = J_1(x, y, z, p, q \dots) \\ J'_2 = J_2(x', y', z', p', q' \dots) = J_2(x, y, z, p, q \dots).$$

Da p' und q' Funktionen von X, Y, Z und deren Ableitungen sind, so sind auch J'_1 und J'_2 Funktionen dieser Größen. Da ferner x, y, z durch eine Relation verbunden sind, so sind es auch X, Y, Z . Man kann diese Relationen zwischen X, Y, Z dadurch finden, dass man x, y, z als Funktionen von X, Y ausdrückt, was nach der Definition der Funktionen X, Y, Z immer möglich ist, und in die Relationen x, y, z einsetzt. Aus der Gleichung, welche so entsteht, lässt sich Z als Funktion von X und Y berechnen. Man kann also J'_1 und J'_2 als Funktionen von X und Y allein betrachten. Dann ist aber:

$$\frac{dJ'_k}{dx} = \frac{dJ'_k}{dX} \frac{dX}{dx} + \frac{dJ'_k}{dY} \frac{dY}{dx} \quad \text{und} \quad \frac{dJ'_k}{dy} = \frac{dJ'_k}{dX} \frac{dX}{dy} + \frac{dJ'_k}{dY} \frac{dY}{dy}, \quad k = 1, 2.$$

Hieraus folgt:

$$\frac{dJ'_1}{dx} \frac{dJ'_2}{dy} - \frac{dJ'_1}{dy} \frac{dJ'_2}{dx} = \left(\frac{dJ'_1}{dX} \frac{dX}{dx} + \frac{dJ'_1}{dY} \frac{dY}{dx} \right) \cdot \left(\frac{dJ'_2}{dX} \frac{dX}{dy} + \frac{dJ'_2}{dY} \frac{dY}{dy} \right) - \\ - \left(\frac{dJ'_1}{dX} \frac{dX}{dy} + \frac{dJ'_1}{dY} \frac{dY}{dy} \right) \cdot \left(\frac{dJ'_2}{dX} \frac{dX}{dx} + \frac{dJ'_2}{dY} \frac{dY}{dx} \right) = \left(\frac{dJ'_1}{dX} \frac{dJ'_2}{dY} - \frac{dJ'_1}{dY} \frac{dJ'_2}{dX} \right) \cdot \left(\frac{dX}{dx} \frac{dY}{dy} - \frac{dX}{dy} \frac{dY}{dx} \right).$$

Da nun $J'_1 = J_1$ und $J'_2 = J_2$ ist, so ergibt sich hieraus:

$$\frac{dJ'_1}{dX} \frac{dJ'_2}{dY} - \frac{dJ'_1}{dY} \frac{dJ'_2}{dX} = \frac{1}{\frac{dX}{dx} \frac{dY}{dy} - \frac{dX}{dy} \frac{dY}{dx}} \cdot \left(\frac{dJ_1}{dx} \frac{dJ_2}{dy} - \frac{dJ_1}{dy} \frac{dJ_2}{dx} \right).$$

Da der Faktor, mit dem sich der Zähler

$$\frac{dJ_1}{dx} \frac{dJ_2}{dy} - \frac{dJ_1}{dy} \frac{dJ_2}{dx}$$

reproduziert, hiernach nur von den Funktionen X und Y abhängig ist, so muss dieselbe Rechnung den Nenner ergeben:

$$\frac{dJ'_3}{dx} \frac{dJ'_4}{dy} - \frac{dJ'_3}{dy} \frac{dJ'_4}{dx} = \frac{1}{\frac{dX}{dx} \frac{dY}{dy} - \frac{dX}{dy} \frac{dY}{dx}} \cdot \left(\frac{dJ_3}{dx} \frac{dJ_4}{dy} - \frac{dJ_3}{dy} \frac{dJ_4}{dx} \right)$$

Hieraus folgt:

$$\frac{\frac{dJ'_1}{dX} \frac{dJ'_2}{dY} - \frac{dJ'_1}{dY} \frac{dJ'_2}{dX}}{\frac{dJ'_3}{dX} \frac{dJ'_4}{dY} - \frac{dJ'_3}{dY} \frac{dJ'_4}{dX}} = \frac{\frac{dJ_1}{dx} \frac{dJ_2}{dy} - \frac{dJ_1}{dy} \frac{dJ_2}{dx}}{\frac{dJ_3}{dx} \frac{dJ_4}{dy} - \frac{dJ_3}{dy} \frac{dJ_4}{dx}}.$$

Damit ist der Satz bewiesen.

II. Kapitel.

Vorin sind die Beziehungen der Reciprokantentheorie zur Theorie der Differentialinvarianten begründet?

Aus der Definition der Invariante ergibt sich, dass eine Invariante, insbesondere auch eine Differentialinvariante (absolute Differentialinvariante sowohl wie invariante Differentialgleichung) einer endlichen kontinuierlichen Gruppe von Transformationen bei jeder Transformation der Gruppe invariant bleibt. Daraus folgt, dass unter den sämtlichen Differentialinvarianten einer bestimmten Transformation einer Gruppe alle Differentialinvarianten dieser Gruppe, sowie aller anderen Gruppen enthalten sein müssen, in die Transformation noch angehört.

Betrachtet man wiederum als Beispiel die allgemeine lineare Gruppe

$$\begin{aligned}x' &= a_1 x + b_1 y + c_1 \\y' &= a_2 x + b_2 y + c_2,\end{aligned}$$

so ist die Vertauschung der Veränderlichen

$$x' = y, \quad y' = x$$

Transformation dieser Gruppe, wie man sieht, wenn man den Parametern die Werte:

$$a_1 = 0, \quad b_1 = 1, \quad c_1 = 0, \quad a_2 = 1, \quad b_2 = 0, \quad c_2 = 0$$

t. Daraus folgt nach dem Vorhergehenden, dass unter den sämtlichen Differentialinvarianten der Transformation $x' = y, \quad y' = x$ die Differentialinvarianten der allgemeinen linearen Gruppe enthalten sein müssen.

Von anderen bekannten endlichen kontinuierlichen Gruppen von Transformationen, welche in dieser Betrachtung in Betracht kommen, enthält auch die Gruppe

$$\begin{aligned}x' &= y \cdot \sin \alpha - x \cdot \cos \alpha + a^1) \\y' &= y \cdot \cos \alpha + x \cdot \sin \alpha + b,\end{aligned}$$

die schon oben als die orthogonale Gruppe bezeichnet worden ist und die durch die infinitesimalen Transformationen

$$p, \quad q, \quad xq - yp$$

beschrieben wird, die Vertauschung.

Ferner ist eine Gruppe dieser Beschaffenheit die allgemeine projektive Gruppe

$$x' = \frac{a_1 x + b_1 y + c_1}{a x + b y + c}, \quad y' = \frac{a_2 x + b_2 y + c_2}{a x + b y + c}, \quad ^2)$$

ihre infinitesimalen Transformationen lauten:

$$p, \quad q, \quad xp, \quad xq, \quad yp, \quad yq, \quad x^2p + xyq, \quad xyp + y^2q.$$

müssen unter den Differentialinvarianten der Transformation:

$$x' = y, \quad y' = x$$

enthalten sein, die der orthogonalen und der allgemeinen projektiven Gruppe enthalten sein.

Diese Betrachtung ergibt also, dass unter den sämtlichen Differentialinvarianten der Vertauschung der Differentialinvarianten der allgemeinen linearen, der orthogonalen und der allgemeinen projektiven Gruppe enthalten sein müssen; denn in diesen Gruppen kommt die Vertauschung der Veränderlichen als Transformation vor.

¹⁾ Anmerkung: Man hat hier nur den Parametern die folgenden Werte zu geben:

$$a = \frac{\pi}{2}, \quad a = b = 0.$$

²⁾ Anmerkung: Man hat hier nur den Parametern die Werte zu geben:

$$a_1 = 0, \quad b_1 = 1, \quad c_1 = 0, \quad a_2 = 1, \quad b_2 = 0, \quad c_2 = 0, \quad a = 0, \quad b = 0, \quad c = 1.$$

In den Untersuchungen, welche Sylvester im American Journal of Mathematics, Bd. VIII und X, unter dem Titel:

„Lectures on the Theory of Reciprocants“

ausführt, und um deren Betrachtung es sich hier zunächst handelt, da sie als Grundlage der Reciprokantentheorie angesehen werden müssen, stellt er sich folgende Aufgabe:

Er will diejenigen Funktionen der Ableitungen zweier Veränderlicher x und y , im allgemeinen von den Veränderlichen x und y selbst frei sind, untersuchen, bezüg bestimmen, welche bei der Vertauschung der Veränderlichen bis auf einen Faktor, hinzutritt, ungeändert bleiben.¹⁾

Diese Funktionen nennt er Reciprokanten und daher die Theorie derselben „Reciprokantentheorie“.

Diese Aufgabe bedeutet aber nach den Erörterungen des I. Kapitels, dass er die invariablen Differentialgleichungen der Transformation

$$x' = y, \quad y' = x,$$

also der Vertauschung der Veränderlichen, welche allerdings im I. Kapitel nicht in Betracht gezogen ist, untersuchen will. Da er auch den Fall berücksichtigt, in welchem der Faktor nur Zahlen hat²⁾, so sind unter diesen Funktionen auch die absoluten Differentialinvarianten dieser Transformationen enthalten.

Es ist also klar, dass Sylvesters Untersuchungen ein spezielles Problem aus der Theorie der Differentialinvarianten im weitesten Sinne betreffen, so dass schon die allgemeine Untersuchung der Reciprokanten Berührungspunkte mit der Theorie der Differentialinvarianten ergeben wird. Diesen soll folgendes zuerst eine kurze Betrachtung gewidmet werden.

Aber auch für Sylvester sind die allgemeinen Funktionen obiger Beschaffenheit, welche in der Darstellung des I. Kapitels, wie schon bemerkt, überhaupt nicht berücksichtigt werden, keineswegs die Hauptsache. Es gelingt ihm vielmehr im Laufe der Untersuchung zu beweisen, dass unter den Reciprokanten enthalten sind, welche sich entweder gegenüber der orthogonalen oder gegenüber der allgemeinen linearen oder gegenüber der allgemeinen projektiven Transformation ebenso verhalten, wie alle diese Funktionen.

¹⁾ Anmerkung: Sylvester sagt im American Journal, Bd. VIII, p. 203, Lecture II: „The expression $2y'y''' - 3y''^2$ (hier ist $y' = \frac{dy}{dx}$, $y'' = \frac{d^2y}{dx^2}$ ) may be termed a reciprocant, meaning thereby that on interchanging y', y'', y''' with x', x'', x''' ($x' = \frac{dx}{dy}$, $x'' = \frac{d^2x}{dy^2}$, $x''' = \frac{d^3x}{dy^3}$. . .) its form remained unaltered, save to the acquisition of what may be called an extraneous factor“.

Allgemeiner definiert er die Reciprokanten in demselben Bande p. 206, Lecture II:

„In general a Reciprocant may be defined to be a function F of such a kind, that $F(x', x'', \dots)$ contains $F(y', y'', \dots)$ as a factor.

Es sei sogleich an dieser Stelle bemerkt, dass diese Definition Sylvesters nicht ausreichend ist. Es muss vielmehr die Beschränkung hinzugefügt werden, dass durch das Verschwinden der betreffenden Funktion der Faktor nicht unendlich werden darf. Diese Ergänzung setzt Sylvester offenbar stillschweigend voraus; denn ohne dieselbe wird Sylvesters Forderung überhaupt durch jede Funktion der Ableitungen erfüllt; z. B. mag die Funktion $f(y', y'', y''')$ bei der Vertauschung der Veränderlichen in irgend eine Funktion $\psi(y', y'', y''')$ übergehen. Dann kann man schreiben:

$$\psi(y', y'', y''') = \frac{\psi}{f} \cdot f.$$

$\frac{\psi}{f}$ ist Faktor, und Sylvesters Forderung ist ohne die erwähnte Beschränkung durch die beliebige Funktion $f(y', y'', y''')$ erfüllt.

²⁾ Anmerkung: Man vergleiche American Journal, Bd. VIII, p. 206, Lecture II: An important special case is that, in which the other factor is merely numerical.

gegenüber der Vertauschung verhalten. Er zeigt nämlich (American Journal, Bd. VIII, Lektion 9, 248), dass sich alle von x, y und y' freien, homogenen Reciprokannten auch bei der linearen Transformation

$$x' = fx + gy + h, \quad y' = f'x + g'y + h'$$

einem Faktor reproducieren. Alle von x, y, y' freien Reciprokannten nennt er „reine Reciprokannten“ (reine Reciprocants), alle die, welche y' enthalten, gemischte (mixed) Reciprokannten. Ferner zeigt er, dass gemischten Reciprokannten, welche die Gleichung

$$Uf = \mu \cdot y_1 \cdot f$$

erfüllen, auch die orthogonale Transformation

$$x' = y \cdot \sin \alpha - x \cdot \cos \alpha + a, \quad y' = x \cdot \cos \alpha + y \cdot \sin \alpha + b$$

erfüllen. In derselben bedeutet Uf den Differentialausdruck

$$(1 - y_1^2) \frac{\partial f}{\partial y_1} + y_1 (2y_1 \frac{\partial f}{\partial y_1} + 3y_2 \frac{\partial f}{\partial y_2} + 4y_3 \frac{\partial f}{\partial y_3} + \dots) + 3y_2^2 \frac{\partial f}{\partial y_3} + 10y_2y_3 \frac{\partial f}{\partial y_4} + \dots$$

μ eine Konstante. (Man vergl. American Journal, Bd. IX, p. 142, Lect. 17.)

Endlich beweist er noch, dass diejenigen reinen Reciprokannten, welche in den Grössen y_2, y_3, \dots linearen Substitutionen sind, auch die allgemeine projektive Transformation:

$$x' = \frac{l x + m y + n}{l' x + m' y + n'}, \quad y' = \frac{l'' x + m'' y + n''}{l''' x + m''' y + n'''}$$

erfüllen. (Man vergl. American Journal, Bd. VIII, p. 233, Lect. 6.)

Am Eingange dieses Kapitels ist nun gezeigt worden, dass unter allen Differentialinvarianten einer linearen Transformation diejenigen der sämtlichen Transformationsgruppen enthalten sind, in welchen eine Transformation vorkommt. Wie man sieht, ergibt sich diese Thatsache für die Vertauschung auch umgekehrt; denn durch das Vorhergehende wird thatsächlich bewiesen, dass unter den Differentialinvarianten die der orthogonalen, linearen und projektiven Gruppe enthalten sind.

Gerade diese orthogonalen, reinen und projektiven Reciprokannten, wie sie Sylvester kurz benennt, sind von ihm hauptsächlich untersucht, was im nächsten Kapitel ausführlich gezeigt werden soll. Diese Untersuchung bezieht sich besonders auf das Verhalten dieser Funktionen gegenüber den genannten Transformationen. Es müssen sich also in diesen Untersuchungen Thatsachen aus der Theorie der Differentialinvarianten wiederfinden.

Vor allem wird hierbei erörtert, wann eine Funktion der Ableitungen zu einer dieser Arten von Reciprokannten gehört. Bei der Beantwortung dieser Frage zeigt sich besonders die vollständige Übereinstimmung der beiden Theorien; denn auch Sylvester gewinnt die Formeln, welche im I. Kapitel entwickelt worden sind, bringt sie wenigstens in notwendigen Eigenschaften seiner Funktionen zum Ausdruck. Während aber die Formeln im I. Kapitel abgeleitet worden sind, indem die unabhängigen infinitesimalen Transformationen der Gruppe zur Vertretung der ganzen Gruppe benutzt werden, gewinnt Sylvester dieselben ohne diese Benutzung der infinitesimalen Transformationen im Sinne der Gruppentheorie. Er definiert vielmehr den Reciprokantbegriff überhaupt nicht, wenn er auch die infinitesimale Transformation an sich und damit auch die lineare diesen Begriff verwendet. Deswegen soll im Anschluss an die Untersuchungen der reinen, orthogonalen und projektiven Reciprokannten als Differentialinvarianten der entsprechenden Transformationsgruppen eine Erörterung über die Verwendung der infinitesimalen Transformation bei Sylvester angestellt werden. Einzelvergleichung der Funktionen der beiden Theorien kann also nach folgenden zwei Gesichtspunkten geführt werden:

1. Die Reciprokannten als Differentialinvarianten der Vertauschung der Veränderlichen ($x' = y, y' = x$).

2. Die reinen, die orthogonalen und die projektiven Reciprokannten als Differentialinvarianten der orthogonalen, der allgemeinen linearen und der allgemeinen projektiven Transformationsgruppe mit besonderer Berücksichtigung der Verwendung der infinitesimalen Transformation.

III. Kapitel.

Die Reciprokanten als Differentialinvarianten der Vertauschung

$$(x' = y, \quad y' = x).$$

Nach der Definition, welche im vorigen Kapitel (p. 20) für alle Funktionen gegeben worden, welche in der Reciprokantentheorie behandelt werden, muss man dieselben zwar als Differentialinvarianten im weitesten Sinne anerkennen; aber man kann, wie schon angedeutet worden ist, den Differentialinvarianten, welche im I. Kapitel behandelt worden sind, nur die orthogonalen, reinen und projektiven Reciprokanten unterordnen. Denn die obige Untersuchung über Differentialinvarianten behandelt Scharen von Transformationen mit wenigstens einem willkürlichen Parameter, also auch mit wenigstens einer infinitesimalen Transformation. Die Reciprokantentheorie beschränkt sich dagegen in der allgemeinen Definition der Funktionen, welche sie behandelt, auf eine einzige, von jedem Parameter freie, also niemals infinitesimale Transformation. Sie können also nur die orthogonalen, reinen und projektiven Reciprokanten als Differentialinvarianten endlicher kontinuierlicher Transformationsgruppen bezeichnet werden.

Durch diesen Unterschied beider Theorien, welcher der allgemeinen Vergleichung derselben eine Grenze zieht, verliert der Vergleich derselben keineswegs an Wert.

Denn einmal ist die Beschränkung der Theorie der Differentialinvarianten auf endliche kontinuierliche Transformationsgruppen eine willkürliche. Sie ist nur erfolgt, weil gerade die invarianten Funktionen dieser Transformationsgruppen in der Theorie der Differentialgleichungen¹⁾ und in vielen geometrischen Problemen, welche mit dieser Theorie in Verbindung stehen, grosse Bedeutung haben, wie man schon erkannt hat, ehe man sie überhaupt als Differentialinvarianten von Transformationsgruppen betrachtete.

Aber vor allem beruht auch die Bedeutung der Reciprokantentheorie im wesentlichen auf drei Unterarten der Reciprokanten. Die allgemeine Untersuchung der Reciprokanten dürfte wohl in der Hauptsache überhaupt nur dazu dienen, diese drei speziellen Arten von Reciprokanten zu gewinnen. Dies bestätigt die Inauguralrede Sylvesters zu Oxford, welche in der Zeitschrift „The Nature“, 6. Januar 1877, abgedruckt ist. Nach derselben sind diese drei Arten von Reciprokanten, wie die Differentialinvarianten der endlichen kontinuierlichen Transformationsgruppen, deswegen besonders wertvoll, weil sie eine wichtige geometrische Bedeutung²⁾ haben.

Auch die wichtige Beziehung der Reciprokanten zur Invariantentheorie besteht nur für die drei speziellen Arten von Reciprokanten. Dies findet man begründet in der ersten Lektion der Arbeiten von Sylvester, American Journal, Bd. VIII, p. 197:

The parallelism between the theory of what may be called pure³⁾ reciprocants and the theory of invariants is so remarkable, that it will be frequently expedient

Man kann also mit Recht behaupten, dass die wichtigsten Funktionen, welche in Sylvesters Arbeiten untersucht werden, einen speziellen Fall aus der Theorie der Differentialinvarianten bilden, während die Reciprokanten, die sich der Theorie der Differentialinvarianten in ihrer obigen Begrenzung unterordnen lassen, im wesentlichen nur der Erforschung der ersteren dienen.

Benutzt doch Sylvester bei seinen Untersuchungen nur die Kriterien, welche er für die Unterscheidung der orthogonalen, reinen und projektiven Reciprokanten (Principianten) aufstellt. Leudesdorf hat überhaupt ein System von Gleichungen angegeben (vergl. Proceedings of the London Math. Soc., Bd. XVII, p. 336), das für alle gemischten Reciprokanten Gültigkeit hat.

¹⁾ Anmerkung: Man vergl. hierzu: S. Lie, Theorie der Transformationsgruppen, Vorrede, p. IV, 1. Abschnitt; vor allem aber: Mathematische Annalen, Bd. XI: S. Lie, Klassifikation und Integration von gewöhnlichen Differentialgleichungen zwischen x und y , die eine Gruppe von Transformationen gestatten.

²⁾ Anmerkung: Man vergl. hierzu auch American Journal, Bd. VIII, p. 197, wo Sylvester die Reciprokanten „a new world of Algebraical forms, susceptible of important geometrical applications“ nennt. Auch dies muss sich nach den Ausführungen in „The Nature“ auf die drei besonderen Arten von Reciprokanten beziehen.

³⁾ Anmerkung: Auch die projektiven Reciprokanten gehören, wie man leicht einsehen kann, zu den reinen (von y , freien) Reciprokanten.

Wiewohl nun hierdurch alle die gemischten Reciprokannten, welche ausser der Vertauschung keine weitere Transformation gestatten, nur eine sekundäre Bedeutung erhalten, ist es doch gerade infolge der Vertauschung derselben zur Untersuchung der speziellen Reciprokannten wünschenswert, auch ihnen eine kurze Beachtung zu widmen. Denn durch diese allgemeinen Untersuchungen Sylvesters wird ein wesentlicher Unterschied in der Auffassung beider Theorien klar zum Ausdruck gebracht, auf den die Einführung einer Anzahl Begriffen in die Reciprokantentheorie zurückzuführen ist, welche der Theorie der Differentialinvarianten fremd sind. Auf diese Begriffe, namentlich auf diejenigen, welche sich auf den Faktor beziehen, mit dem die Reciprokannten reproducieren, kann man sehr wohl eingehen, obwohl in der Theorie der Differentialinvarianten die Vertauschung nicht als Transformation in Betracht gezogen wird. Denn der Satz, dass die Reciprokannten die Vertauschung nicht als Transformation reproducieren (Kap. I, § 6), erstreckt sich auf ganz beliebige Transformationen und nicht nur auf die allgemeinen endlichen Transformationen endlicher linearer Gruppen; also kann er auch auf die Vertauschung ausgedehnt werden.

Der Unterschied in der Auffassung der Grössen beider Theorien besteht darin, dass die Reciprokantentheorie aus ihren Funktionen nur dann Gleichungen bildet, wenn sie die geometrische Bedeutung der orthogonalen, reinen und projektiven Reciprokannten erörtert (man vergl. „The Nature“).

Die Theorie der Differentialinvarianten dagegen stellt die relativen Differentialinvarianten stets in der Form von Gleichungen dar. Die absoluten Differentialinvarianten dagegen gewinnt sie nicht in dieser Form; sie kann dieselben aber in dieser Form betrachten, indem sie dieselben gleich einer Konstanten (vergl. p. 12). Dies thut sie z. B. bei ihrer Verwendung in der Theorie der Differentialgleichungen.

Durch diesen Unterschied wird nun zweierlei bewirkt. Die Theorie der Differentialinvarianten führt hierdurch erstens zu einer vollständigen Trennung zwischen absoluten Differentialinvarianten und relativen Differentialinvarianten, welche sich schon in den verschiedenen Methoden zur Gewinnung der beiden Arten von Differentialinvarianten zeigt¹⁾; die Reciprokantentheorie fasst dagegen alle Reciprokannten zusammen und hat in den absoluten Reciprokannten nur den speziellen Fall zu behandeln, in welchem der Faktor einen numerischen Wert hat²⁾, der, wie im American Journal, Bd. VIII, p. 210, Lect. III, gezeigt wird, in Wirklichkeit immer 1 ist.

Zweitens kann bei der Auffassung der relativen Differentialinvarianten als Gleichungen der Faktor, welchem sie sich bei Ausführung einer Transformation reproducieren, nie eine Bedeutung gewinnen, wenn seine Form für eine ganz beliebige Transformation festgestellt ist, wie im Kapitel I, § 6, gezeigt ist.

In der Reciprokantentheorie kommt dagegen der Faktor schon in der Definition des Begriffes Reciprokant vor (man vergl. American Journal, Bd. VIII, p. 206: In general a Reciprocant may be defined as a function F of such a kind, that $F(x, \alpha, \beta, \dots)$ ³⁾ contains $F'(t, a, b, c, \dots)$ as factor), so dass ein Teil der allgemeinen Untersuchung der Reciprokannten gewidmet ist, bei der die wichtigsten Eigenschaften „Charakter“ und „Charakteristik“⁴⁾ eingeführt werden, welche die Theorie der Differentialinvarianten gar nicht kennt. Trotz dieser Verschiedenheit geht aus diesen Untersuchungen über den Faktor für die Theorie der Differentialinvarianten eine Thatsache klar hervor.

Es ist in der Theorie der Differentialinvarianten zwar gelungen, den Faktor, welcher bei Anwendung einer ganz beliebigen Transformation

$$x' = X(x, y), \quad y' = Y(x, y)$$

in die Form einer Differentialgleichung übergeführt werden kann, anzugeben, aber nur bei ihrer Anwendung auf eine Differentialgleichung, da bei Feststellung des Faktors

$$\frac{X_x Y_y - X_y Y_x}{(X_x + y_1 X_y)^{q+1}}, \quad q \neq 1$$

die Differentialgleichung immer nach der höchsten Ableitung aufgelöst werden muss.

¹⁾ Anmerkung: Man vergl. Kapitel I, § 5.

²⁾ Anmerkung: Man vergl. American Journal, Bd. VIII, Lect. 2, p. 206: An important special case is in which the other Factor is merely numerical; the Funktion F is then said to be an Absolute Reciprocant.

³⁾ Anmerkung: Es bedeutet hier:

$$\tau = \frac{dx}{dy}, \quad \alpha = \frac{d^2 x}{dy^2}, \quad \beta = \frac{d^3 x}{dy^3} \dots \dots \dots$$

$$t = \frac{dy}{dx}, \quad \alpha = \frac{d^2 y}{dx^2}, \quad b = \frac{d^3 y}{dx^3} \dots \dots \dots$$

Bezeichnungen haben immer, wenn es nicht anders bemerkt wird, dieselbe Bedeutung.

⁴⁾ Anmerkung: Man vergl. über die Bedeutung der beiden Begriffe: American Journal, Bd. VIII, und Bd. VIII, p. 208.

Die Theorie der Reciprokanthen dagegen zeigt von ihren Funktionen, soweit sie ganze rationale Funktionen der Ableitungen sind, nur in einzelnen Fällen auch für andere Funktionen, dass sie sich der Vertauschung der Veränderlichen stets mit einem Faktor reproducieren, welcher nur Potenz von y_1 ist. Also wird sich bei allen Differentialinvarianten der Transformation

$$x' = y, \quad y' = x,$$

die ganze rationale Funktionen der Ableitungen sind, der Faktor auch ohne Auflösung nach höchsten Ableitung bestimmen lassen und zwar als eine Potenz von y_1 .

Das Resultat, dass der Faktor nur Potenz von y_1 ist, muss auch die obige allgemeine Faktorbestimmung

$$\frac{X_x Y_y - X_y Y_x}{(X_x + y_1 X_y)^{q+1}}$$

ergeben, da man durch die Auflösung nur einen neuen Reciprokanthen bildet, dem diese Eigenschaft zukommen muss. Der Faktor wird thatsächlich:

$$-\frac{1}{y_1^{q+1}}.$$

Die Faktorbestimmung wird ferner in der Theorie der Reciprokanthen auch für die reellen Reciprokanthen durchgeführt; daraus geht hervor, dass man auch bei der allgemeinen linearen Transformation für ganze rationale Differentialinvarianten den Faktor ohne Auflösung nach der höchsten Ableitung bestimmen kann.

Lautet nämlich die Transformation:

$$x' = Ax + By + C, \quad y' = ax + by + c,$$

so geht die invariante Differentialgleichung

$$R(y_2 \dots y_n) = 0$$

über in:

$$\pm (Ab - B^i)(By_1 + A)^{-\mu} \cdot R(y_2 \dots y_n),$$

wenn nicht gleichzeitig A und b verschwinden. In diesem Ausdruck bedeutet die Grösse i den Grad der Grösse μ , welche bei Sylvester Charakteristik genannt wird, den Exponenten y_1 in dem Faktor, welcher bei Ausführung der Vertauschung auf die Funktion R auftritt.

Eine entsprechende Formel erhält man, wenn $A = b = 0$ ist.

Auf Grund dieser Faktorbestimmung stellt die Reciprokanthentheorie den Satz auf, dass jede lineare Funktion von Reciprokanthen gleicher Ordnung wieder ein Reciprokanth derselben Ordnung ist. Dementsprechend ergibt die Bestimmung des Faktors in der Theorie der Differentialinvarianten den allgemeinen Satz:

Bringt man n invariante Differentialgleichungen einer beliebigen Transformation

$$x' = X(x, y), \quad y' = Y(x, y),$$

$$f_k(y_1 \dots y_q) = 0, \quad k = 1, 2, \dots, n,$$

auf die Form:

$$y_q - q_k(y_1 \dots y_{q-1}) = 0, \quad k = 1, 2, \dots, n,$$

und setzt eine beliebige lineare Funktion der Grössen $y_q - q_k$ gleich 0, so erhält man eine invariante Differentialgleichung dieser Transformation.

Für die Differentialinvarianten der allgemeinen linearen Gruppe gilt nach den obigen Ausführungen der Satz auch dann, wenn sie nicht nach der höchsten Ableitung aufgelöst sind.

Auch die übrigen Sätze der Reciprokanthentheorie, welche dazu dienen, auf Grund der Definition der Reciprokanthen neue Funktionen dieser Art zu bilden, lassen sich aus der Theorie der Differentialinvarianten ableiten, sobald man nur invariante Differentialgleichungen betrachtet. Dann ist aber auch keine Beschränkung in Bezug auf die Transformationen, welche verwendet werden, notwendig, wie in der Reciprokanthentheorie.

Sind J_1 und J_2 zwei Reciprokanthen, welche bei der Vertauschung übergehen in:

$$\frac{1}{y_1^{\mu_1}} \cdot J_1 \quad \text{und} \quad \frac{1}{y_1^{\mu_2}} \cdot J_2,$$

$$\frac{J_1^{\mu_2}}{J_2^{\mu_1}}$$

so ist:

ein absoluter Reciprokanth¹⁾.

¹⁾ Anmerkung: Es sei hier darauf hingewiesen, dass die absoluten Reciprokanthen im allgemeinen nicht absoluten Differentialinvarianten, da bei letzteren der konstante Faktor immer den Wert 1 haben muss.

Oben ist aber der Satz angeführt worden:

Wenn $y_{q_1} - \varphi_1(y_1 \dots y_{q-1}) = 0$, $y_{q_2} - \varphi_2 = 0$, $y_{q_3} - \varphi_3 = 0$
 eine invariante Differentialgleichungen einer Transformation

ist, so ist $x' = X(x, y)$, $y' = Y(x, y)$
 $(y_{q_1} - \varphi_1)^\lambda (y_{q_2} - \varphi_2)^\mu (y_{q_3} - \varphi_3)^\nu$
 absolute Differentialinvariante dieser Transformation, wenn nur

$$\lambda + \mu + \nu = 0 \text{ und } \lambda q_1 + \mu q_2 + \nu q_3 = 0$$

Wählt man insbesondere die Transformation

ist.

geht $x' = y$, $y' = x$,
 Ausführung derselben über in $(y_{q_1} - \varphi_1)^\lambda (y_{q_2} - \varphi_2)^\mu (y_{q_3} - \varphi_3)^\nu$

$$1^{\lambda + \mu + \nu} \cdot \frac{1}{y_1^{(q_1+1)\lambda + (q_2+1)\mu + (q_3+1)\nu}} \cdot (y_{q_1} - \varphi_1)^\lambda (y_{q_2} - \varphi_2)^\mu (y_{q_3} - \varphi_3)^\nu.$$

In diesem Falle nimmt also der Faktor, welcher durch Ausführung der Transformation auftritt, schon
 den Wert 1 an, wenn $\lambda + \mu + \nu = \text{Konst.}$

$$\lambda(q_1 + 1) + \mu(q_2 + 1) + \nu(q_3 + 1) = 0$$

ist.

Dies erreicht man aber durch die Werte

$$\lambda = q_2 + 1, \quad \mu = -(q_1 + 1), \quad \nu = 0.$$

Also wird:

$$\frac{(y_{q_1} - \varphi_1)^{q_2+1}}{(y_{q_2} - \varphi_2)^{q_1+1}}$$

absolute Differentialinvariante der Vertauschung. Diese ist aber nach demselben Gesetz gebildet, wie
 absolute Reciprokant Sylvesters. Auch für diesen Fall ist also bewiesen, dass es in der Theorie der
 Differentialinvarianten einen allgemeinen für beliebige Transformationen giltigen Satz giebt, welchem sich
 Satz der Reciprokantentheorie unterordnet.

Da die Reciprokantentheorie keine Methode kennt zur Bestimmung aller Reciprokanten, da sie
 mehr nur alle reinen Reciprokanten nach einer Methode bestimmen kann, welche auf die anderen Arten
 anwendbar ist, so ist es für dieselbe wesentlich, einen Weg zu finden, auf dem aus bekannten
 Reciprokanten neue Reciprokanten derselben Art, aber höherer Ordnung abgeleitet werden können.

Sie geht dabei von dem Satze aus, dass aus dem absoluten Reciprokanten $J(y_1, y_2 \dots)$ der neue
 absolute Reciprokant $\frac{dJ}{dx}$ gebildet werden kann. Dieser Satz ist für alle absoluten Differentialinvarianten
 verständlich. Aus ihm ergibt sich für reine Reciprokanten, dass

$$3y_2 \frac{dJ_1}{dx} - \mu y_3 J_1^2$$

nicht absoluter reiner Reciprokant ist, wenn J_1 ein solcher ist. μ bedeutet hierbei wiederum die schon
 erwähnte Charakteristik.

¹⁾ Anmerkung: Vergleiche die Ableitung dieses Satzes im Kapitel I, § 6.

²⁾ Anmerkung: Es sind hier an Stelle der Veränderlichen Sylvesters, wie auch immer im folgenden,
 gewöhnlich in der Theorie der Differentialinvarianten gebrauchten Veränderlichen auch in die Formeln der
 Reciprokantentheorie eingeführt, um dadurch die Übereinstimmung der Resultate deutlicher erscheinen zu lassen.
 Aus den hier gegebenen Ausdrücken diejenigen Sylvesters wieder zu erhalten, braucht man nur folgenden
 Zusammenhang der Veränderlichen Sylvesters mit den hier angewendeten zu berücksichtigen. Es ist für

$$y_1 = \frac{dy}{dx}, \quad y_2 = \frac{d^2y}{dx^2}, \quad y_3 = \frac{d^3y}{dx^3} \dots$$

deren reciproke Werte

$$x_1 = \frac{dx}{dy}, \quad x_2 = \frac{d^2x}{dy^2}, \quad x_3 = \frac{d^3x}{dy^3} \dots$$

des zu setzen:

$$\text{Ferner ist: } y_1 = t, \quad y_2 = a, \quad y_3 = b \dots, \quad x_1 = \tau, \quad x_2 = \alpha, \quad x_3 = \beta \dots$$

$$a_0 = \frac{1}{1 \cdot 2} \cdot y_2, \quad a_1 = \frac{1}{1 \cdot 2 \cdot 3} \cdot y_3, \quad a_2 = \frac{1}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4} \cdot y_4 \dots a_n = \frac{1}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots n+2} \cdot y_{n+2}.$$

Man kann ganz entsprechend ein Bildungsgesetz für relative Differentialinvarianten beliebiger Transformationen aufstellen, welches das obige als speziellen Fall enthält. Die Theorie der Differentialinvarianten besitzt allerdings einen viel allgemeineren Weg für solche Bildungen in dem Satze, dass $\varphi(y_1, y_2, \dots, y_n)$ eine invariante Funktion der Ableitungen ist, wenn $\omega(y_1, y_2, \dots, y_n)$ eine solche Funktion ist.

Der Generator, wie Sylvester den obigen Ausdruck nennt, wird also für die Theorie der Differentialinvarianten keine Bedeutung erlangen; doch zeigt die Existenz desselben wiederum, wie in der Reciprokantentheorie der spezielle Fall einer allgemein gültigen Thatsache der Theorie der Differentialinvarianten betrachtet wird. Darum soll er hier entwickelt werden.

Aus den invarianten Differentialgleichungen

$$y_{\varrho_1} - \varphi_1 = 0, \quad y_{\varrho_2} - \varphi_2 = 0, \quad y_{\varrho_3} - \varphi_3 = 0$$

ergibt sich, wie schon mehrfach erwähnt, die invariante Differentialgleichung:

$$(y_{\varrho_1} - \varphi_1)^\lambda \cdot (y_{\varrho_2} - \varphi_2)^\mu \cdot (y_{\varrho_3} - \varphi_3)^\nu = c,$$

wobei

$$\lambda + \mu + \nu = 0 \text{ und } \lambda \varrho_1 + \mu \varrho_2 + \nu \varrho_3 = 0$$

sein m

Hieraus folgt, dass:

$$\frac{(y_{\varrho_1} - \varphi_1)^{\varrho_1 - \varrho_2}}{(y_{\varrho_2} - \varphi_2)^{\varrho_1 - \varrho_2} \cdot (y_{\varrho_3} - \varphi_3)} = a$$

ebenfalls eine invariante Differentialgleichung ist. Dann ist auch:

$$\frac{y_{\varrho_1} - \varphi_1}{(y_{\varrho_2} - \varphi_2)^{\varrho_3 - \varrho_2} \cdot (y_{\varrho_3} - \varphi_3)^{\varrho_1 - \varrho_2}} = b$$

eine solche. Hieraus ergibt sich die invariante Differentialgleichung:

$$\frac{d}{dx} \frac{y_{\varrho_1} - \varphi_1}{(y_{\varrho_2} - \varphi_2)^{\varrho_3 - \varrho_2} \cdot (y_{\varrho_3} - \varphi_3)^{\varrho_1 - \varrho_2}} = 0.$$

Hieraus folgt:

$$\frac{(\varrho_3 - \varrho_2)(y_{\varrho_2} - \varphi_2)(y_{\varrho_3} - \varphi_3) \frac{d}{dx}(y_{\varrho_1} - \varphi_1) - (\varrho_3 - \varrho_1)(y_{\varrho_1} - \varphi_1)(y_{\varrho_3} - \varphi_3) \frac{d}{dx}(y_{\varrho_2} - \varphi_2)}{(\varrho_3 - \varrho_2)(y_{\varrho_2} - \varphi_2)^{\varrho_3 - \varrho_2 + 1} \cdot (y_{\varrho_3} - \varphi_3)^{\varrho_1 - \varrho_2 + 1}} = 0$$

$$(\varrho_3 - \varrho_2)(y_{\varrho_2} - \varphi_2)(y_{\varrho_3} - \varphi_3) \frac{d}{dx}(y_{\varrho_1} - \varphi_1) - (\varrho_3 - \varrho_1)(y_{\varrho_1} - \varphi_1)(y_{\varrho_3} - \varphi_3) \frac{d}{dx}(y_{\varrho_2} - \varphi_2) = 0$$

als invariante Differentialgleichung. Setzt man bei Anwendung dieser Formel auf Differentialinvarianten einer bestimmten Transformation für $y_{\varrho_2} - \varphi_2$ und $y_{\varrho_3} - \varphi_3$ bekannte Differentialinvarianten der Transformation ein, so ist hiermit eine Operation bestimmt, welche dem Generator der Reciprokantentheorie ganz entsprechend gebildet ist und aus einer invarianten Differentialgleichung einer ganz beliebigen Transformation eine neue solche Gleichung höherer Ordnung für diese Transformation erzeugt.

Betrachtet man insbesondere invariante Differentialgleichungen von Transformationen der linearen Gruppe, so kann man aus zwei invarianten Differentialgleichungen

$$y_{\varrho_1} - \varphi_1 = 0 \text{ und } y_{\varrho_2} - \varphi_2 = 0$$

die Funktion:

$$\frac{(y_{\varrho_1} - \varphi_1)^{\varrho_2 + 1}}{(y_{\varrho_2} - \varphi_2)^{\varrho_1 + 1}}$$

bilden, welche sich, wie sich leicht beweisen lässt, mit einem konstanten Faktor reproduziert.

Aus ihr erhält man auf demselben Wege, wie oben, die invariante Differentialgleichung:

$$(\varrho_2 + 1)(y_{\varrho_2} - \varphi_2) \frac{d}{dx}(y_{\varrho_1} - \varphi_1) - (\varrho_1 + 1)(y_{\varrho_1} - \varphi_1) \frac{d}{dx}(y_{\varrho_2} - \varphi_2) = 0.$$

Wählt man nun für $y_{02} - \varphi = 0$ die invariante Gleichung $y_2 = 0$, so erhält man:

$$3 y_2 \frac{d}{dx} (y_{01} - \varphi_1) - (q_1 + 1) y_3 (y_{01} - \varphi_1) = 0.$$

Die linke Seite dieser Gleichung stimmt mit dem Generator Sylvesters für reine Reciprokanten:

$$3 y_2 \frac{dJ}{dx} - \mu \cdot y_3 J. \quad \text{überein.}$$

Hiermit ist bewiesen, dass es möglich ist, den Generator für Differentialinvarianten beliebiger Transformationen zu verallgemeinern.

Besonders interessant ist ein Satz von Elliot, welchen er in seiner Arbeit über orthogonale Reciprokanten (Proceedings, Bd. XVII) in drei Veränderlichen, welche durch eine Relation gebunden sind, stellt. Derselbe beschränkt sich auf absolute Reciprokanten und kann deshalb auf absolute Differentialinvarianten ohne weiteres übertragen werden, da man bei diesen von der Gleichungsform absehen kann. Auch er gilt von Differentialinvarianten ganz beliebiger Transformationen.

Der Satz Elliots lautet:

Sind $u(x, y, z, p, q \dots)$, $v(x, y, z, p, q \dots)$, $w(x, y, z, p, q \dots)$, $\varphi(x, y, z, p, q \dots)$ ¹⁾ absolute orthogonale Reciprokanten, in welchen z eine Funktion von x und y ist, so ist:

$$\frac{du}{dx} \cdot \frac{dv}{dy} - \frac{du}{dy} \cdot \frac{dv}{dx} \\ \frac{dw}{dx} \cdot \frac{d\varphi}{dy} - \frac{dw}{dy} \cdot \frac{d\varphi}{dx}$$

falls ein absoluter orthogonaler Reciprokan.

Kapitel I, § 6, ist der Satz bewiesen, von welchem der obige ersichtlich nur ein spezieller Fall ist:

Sind $J_1(x, y, z, p, q \dots)$, $J_2(x, y, z \dots)$, $J_3(x, y, z \dots)$, $J_4(x, y, z \dots)$

absolute Differentialinvarianten irgend einer Transformation (Transformationsgruppe), deren Gleichungen

$x' = X(x, y, z, a_1, a_2 \dots)$, $y' = Y(x, y, z, a_1, a_2 \dots)$, $z' = Z(x, y, z, a_1, a_2 \dots)$,

ist auch:

$$\frac{dJ_1}{dx} \cdot \frac{dJ_2}{dy} - \frac{dJ_2}{dx} \cdot \frac{dJ_1}{dy} \\ \frac{dJ_3}{dx} \cdot \frac{dJ_4}{dy} - \frac{dJ_4}{dx} \cdot \frac{dJ_3}{dy}$$

die Differentialinvariante dieser Transformation (Transformationsgruppe).

Damit sollen die allgemeinen Reciprokanten verlassen und nunmehr die orthogonalen, reinen projektiven Reciprokanten einzeln untersucht werden.

¹⁾ Anmerkung: Zum Vergleiche der beiderseitigen Entwicklungen sei bemerkt, dass Elliot für die Ableitungen auch die Bezeichnungen p, q gebraucht, dass er aber die höheren Ableitungen mit $a_1, b_1, c_1 \dots$ bezeichnet.

IV. Kapitel.

Die orthogonalen, reinen und projektiven Reciprokanen (Principianten) als Differentialinvarianten der orthogonalen, der allgemeinen linearen und der allgemeinen projektiven Transformationsgruppe.

Die Reciprokantentheorie macht zwar im allgemeinen keinen Unterschied zwischen absoluten und nicht absoluten Reciprokanen; trotzdem sollen im folgenden diese beiden Arten von Reciprokanen, Rücksicht auf die Theorie der Differentialinvarianten, getrennt behandelt werden, was für dieselben leicht durchzuführen ist. Denn man verfährt bei der Bestimmung der Differentialinvarianten einer endlich kontinuierlichen Transformationsgruppe nach früherem wesentlich verschieden, wenn man absolute und wenn man relative Differentialinvarianten bestimmt. Man muss nämlich, wie im I. Kapitel, § 5, ausgeführt, im ersten Falle verlangen, dass die Inkremente, welche einer Funktion durch die Transformationen der Gruppe erteilt werden, identisch verschwinden, im zweiten Falle, dass sie vermöge der Differentialgleichungen verschwinden, welche aus der gesuchten Differentialinvariante gebildet werden kann¹⁾.

Es sollen also zunächst betrachtet werden:

I. Absolute Reciprokanen und Differentialinvarianten.

a. Orthogonale Reciprokanen, bezüglich Differentialinvarianten der orthogonalen Transformationsgruppe.

In der Theorie der Differentialinvarianten ergeben sich als Bedingung dafür, dass eine Funktion $f(x, y, y_1, y_2 \dots)$ Differentialinvariante der Gruppe aller orthogonalen Transformationen

$$\begin{aligned}\xi &= y \cdot \sin \varepsilon - x \cdot \cos \varepsilon + a \\ \eta &= y \cdot \cos \varepsilon + x \cdot \sin \varepsilon + b\end{aligned}$$

ist, folgende Differentialgleichungen:

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 0, \quad \frac{\partial f}{\partial y} = 0, \\ (1 + y_1^2) \frac{\partial f}{\partial y_1} + 2 y_1 y_2 \frac{\partial f}{\partial y_2} + (4 y_1 y_3 + 3 y_2^2) \frac{\partial f}{\partial y_3} + (5 y_1 y_4 + 10 y_2 y_3) \frac{\partial f}{\partial y_4} + \dots = 0$$

Dieselben drücken aus, dass die Inkremente, welche die Funktion durch die Transformationen der Gruppe und der erweiterten Gruppe erhält, verschwinden müssen. Es mag dabei noch einmal besonders hervorgehoben werden, dass sich diese Inkremente ohne weiteres aus den infinitesimalen Transformationen der Gruppe und den infinitesimalen Transformationen der erweiterten Gruppe ergeben; da in der Theorie der Differentialinvarianten jede Gruppe durch ihre infinitesimalen Transformationen vertreten wird, so sind dieselben also immer bestimmbar.

Die Reciprokantentheorie dagegen verlangt zunächst von den orthogonalen Reciprokanen, wie von allen Reciprokanen überhaupt, gemäss der Definition derselben (s. Kapitel II), dass dieselben von den Veränderlichen x und y selbst frei sein sollen, eine Forderung, deren analytische Formulierung auf weiteres auf die beiden Gleichungen

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 0, \quad \frac{\partial f}{\partial y} = 0$$

Dann aber stellt sie einen Ausdruck auf, welcher durch die orthogonalen Reciprokanen identisch verschwinden muss. Sie nennt ihn Annihilator und bestimmt ihn folgendermassen:

¹⁾ Anmerkung: Dies Verlangen führt, wie oben gezeigt worden ist, bei den relativen Differentialinvarianten zur Bestimmung durch Determinanten.

Ist

$$\xi = x \cdot \cos \varepsilon - y \cdot \sin \varepsilon, \quad \eta = x \cdot \sin \varepsilon + y \cdot \cos \varepsilon$$

und eine orthogonale Transformation (es werden überhaupt nur einzelne Transformationen betrachtet und darauf, dass in den obigen allgemeinen Transformationen eine ganze Schar von solchen mit der Gruppeneigenschaft enthalten ist, wird keine Rücksicht genommen), so wird:

$$\frac{d\eta}{d\xi} = \eta_1 = \frac{\sin \varepsilon + y_1 \cdot \cos \varepsilon}{\cos \varepsilon - y_1 \cdot \sin \varepsilon},$$

$$\frac{d^2\eta}{d\xi^2} = \eta_2 = \frac{1}{\sin^3 \varepsilon} \cdot \frac{y_2}{\left(y_1 - \frac{\cos \varepsilon}{\sin \varepsilon}\right)^3},$$

$$\frac{d^3\eta}{d\xi^3} = \eta_3 = \frac{-1}{\sin^4 \varepsilon} \cdot \frac{-\left(y_1 - \frac{\cos \varepsilon}{\sin \varepsilon}\right) y_3 + 3 y_2^2}{\left(y_1 - \frac{\cos \varepsilon}{\sin \varepsilon}\right)^5}$$

u. s. w.

Wird nun ε unendlich klein, so wird aus diesen Ausdrücken:

$$\xi = x - \varepsilon y,$$

$$\eta = y + \varepsilon x,$$

$$\eta_1 = (1 + y_1^2) \varepsilon,$$

$$\eta_2 = 3 y_1 y_2 \cdot \varepsilon,$$

$$\eta_3 = (4 y_1 y_3 + 3 y_2^2) \varepsilon$$

u. s. w.

Hieraus ergibt sich, dass die Funktion $f(y_1 y_2 \dots)$ bei Ausführung der Transformation des Inkrement erhält:

$$\left\{ (1 + y_1^2) \frac{\partial f}{\partial y_1} + y_1 (3 y_2 \frac{\partial f}{\partial y_2} + 4 y_3 \frac{\partial f}{\partial y_3} + \dots) + V f \right\} \varepsilon.$$

$$V f = 3 y_2^2 \frac{\partial f}{\partial y_3} + 10 y_2 y_3 \frac{\partial f}{\partial y_4} + \dots$$

ist.

Ist nun f absoluter orthogonaler Reciprokant, so muss dieses Inkrement identisch verschwinden. Das Verlangen liefert den obengenannten Annihilator. Derselbe stimmt mit der dritten Differentialgleichung der Theorie der Differentialinvarianten überein. Das musste auch erwartet werden, da er gefunden worden ist, indem an Stelle der allgemeinen orthogonalen Transformation die infinitesimale orthogonale Transformation gesetzt wurde.

Dass aber das, was für die infinitesimale orthogonale Transformation gilt, für alle orthogonalen Transformationen

$$\xi = x \cdot \cos \varepsilon - y \cdot \sin \varepsilon, \quad \eta = x \cdot \sin \varepsilon + y \cdot \cos \varepsilon$$

ist, wird bewiesen, indem gezeigt wird, dass das Kriterium auch hinreichend ist. Wenn also die Reciprokantentheorie thatsächlich nur eine einzelne orthogonale Transformation betrachtet und zwar die infinitesimale, so ersetzt sie doch in Wirklichkeit alle orthogonalen Transformationen durch diese eine; sie besitzt also die Eigenschaft der Schar der orthogonalen Transformationen, dass sie eine Gruppe bilden. Man kann diese Gruppe ersetzen durch die infinitesimalen Transformationen, welche in ihr enthalten sind. Mit den infinitesimalen Transformationen operiert sie nun genau so, wie die Theorie der Differentialinvarianten und gelangt dementsprechend auch zu demselben Resultat.

Hierbei wird durch das Verlangen, dass das Inkrement verschwinden soll, welches durch die infinitesimale orthogonale Transformation der Funktion $f(y_1, y_2, \dots)$ erteilt wird, ausgedrückt, dass sich absolute orthogonale Reciprokanten auch bei der orthogonalen Transformation mit dem Faktor 1 reproducieren. Es mag hier besonders darauf hingewiesen werden, dass die Reciprokantentheorie im Allgemeinen unter absoluten Reciprokanten solche versteht, die sich bei der Vertauschung der Veränderlichen mit dem Faktor 1 reproducieren, während in der Definition der Zahlenwert des Faktors, welcher bei anderen Transformationen auftritt, die sie zulassen, nicht berücksichtigt wird.

b. Absolute reine Reciprokanten, bezüglich Differentialinvarianten der allgemeinen linearen Gruppe.

Wie schon im II. Kapitel auseinandergesetzt worden ist, versteht Sylvester unter absolut reinen Reciprokanten alle die Funktionen der Ableitungen, welche bei der Vertauschung der Veränderlichen mit dem Faktor 1 reproducieren und von den Veränderlichen x und y selbst, sowie von der ersten Ableitung y_1 frei sind. Er beweist von allen diesen Funktionen, dass sie sich auch bei der allgemeinen linearen Transformation mit irgend einem Faktor reproducieren. Dabei entscheidet er aber nicht, ob bei dieser Transformation der Faktor den Wert 1 hat. Auf Grund dieser Definition stellt er Bedingungen auf, dass eine Funktion absoluter reiner Reciprokant ist. Die Bedingungen stimmen nun tatsächlich mit den Differentialgleichungen überein, welchen die absoluten Differentialinvarianten der allgemeinen linearen Gruppe genügen; daraus geht hervor, dass sich die absoluten reinen Reciprokanten auch bei der allgemeinen linearen Transformation mit dem Faktor 1 reproducieren. Sie sind also identisch mit den absoluten Differentialinvarianten der allgemeinen linearen Gruppe. Somit hat Sylvester in seinen Untersuchungen die Aufgabe gelöst, die absoluten Differentialinvarianten der allgemeinen linearen Transformationsgruppe zu bestimmen. Nur ist die Übereinstimmung von Sylvesters Bedingungen mit den Differentialgleichungen dieser Gruppe noch nicht bewiesen.

Aus den infinitesimalen Transformationen derselben ergeben sich folgende Gleichungen:

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 0.$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = 0.$$

$$x \frac{\partial f}{\partial y} + y_1 \frac{\partial f}{\partial y_1} = 0.$$

$$y \frac{\partial f}{\partial y} + y_1 \frac{\partial f}{\partial y_1} + y_2 \frac{\partial f}{\partial y_2} + y_3 \frac{\partial f}{\partial y_3} + \dots = 0.$$

$$x \frac{\partial f}{\partial x} - y_1 \frac{\partial f}{\partial y_1} - 2 y_2 \frac{\partial f}{\partial y_2} - 3 y_3 \frac{\partial f}{\partial y_3} - \dots = 0.$$

$$y \frac{\partial f}{\partial x} - y_1^2 \frac{\partial f}{\partial y_1} - 3 y_1 y_2 \frac{\partial f}{\partial y_2} - (4 y_1 y_3 + 3 y_2^2) \frac{\partial f}{\partial y_3} - (5 y_1 y_4 + 10 y_2 y_3) \frac{\partial f}{\partial y_4} - \dots = 0.$$

Die Bedingungen, welche Sylvester aus seiner Definition und der Zulässigkeit der allgemeinen linearen Transformation ableitet, sind folgende:

1. Gemäss der Definition muss die Funktion frei von x, y und y_1 sein.
2. Die Funktion muss den Ausdruck:

$$Vf = 3 y_2 \frac{\partial f}{\partial y_3} + 10 y_2 y_3 \frac{\partial f}{\partial y_4} + \dots$$

zum Annihilator haben, d. h. identisch gleich 0 machen:

3. Die Funktion muss homogen und isobar sein und zwar muss Grad und Gewicht gleich 0 sein. Bedingung 1) ist selbstverständlich.

Bedingung 2) gewinnt Sylvester in einer Weise, welche wiederum zur Theorie der Differentialinvarianten vielfache Beziehungen zeigt. Er beweist nämlich, wie schon erwähnt, dass jeder reine Reciprokant einer allgemeinen linearen Transformation gestattet und dass jede Funktion, welche die allgemeine lineare Transformation gestattet, reiner (aber nicht, dass sie auch absoluter) Reciprokant ist. Diesen Beweis führt er durch, indem er einzelne lineare Transformationen nach einander ausführt. Also auch in diesem Beweis wird wiederum die allgemeine Transformation implicite als eine Schar von Transformationen betrachtet, welche Gruppeneigenschaft besitzt und diese Eigenschaft als Grundlage der Entwicklung verwendet. Da aber auch hier diese Eigenschaft nicht definiert wird, muss auch noch die Umkehrung des Satzes bewiesen werden. Dann aber drückt er, um sein Kriterium Vf zu finden, das Verlangen analytisch aus, dass ein reiner Reciprokant die allgemeine lineare Transformation gestattet und verfährt dabei folgendermassen¹⁾:

¹⁾ Anmerkung: Diese Entwicklung soll hier bei ihrer hervorragenden Wichtigkeit für die gesamte Untersuchung mit den bekannten Umformungen in den Bezeichnungen durchgeführt werden, um so mehr, als Vergleich ihrer Resultate mit der Theorie der Differentialinvarianten in der Form Sylvesters nicht übersichtlich

Betrachtet man die Transformation

$$x' = x + \varepsilon y,$$

der ε eine infinitesimale Grösse bezeichnet und nennt das Inkrement, das eine Funktion f bei dieser Transformation erhält, Δf , so muss

$$\Delta R(x_2, x_3, \dots) = 0$$

da die Grössen x_2, x_3, \dots bei derselben ungeändert bleiben. Bezeichnet man nun die Ausführung der Transformation durch $[\]$, so ist:

$$[y_1] = \frac{dy}{d[x]} = \frac{dy}{d(x + \varepsilon y)} = y_1 - \varepsilon y_1^2.$$

$$[y_2] = \frac{d[y_1]}{d[x]} = y_2 - 3 y_1 y_2 \cdot \varepsilon.$$

.....

$$[y_{n+1}] = (1 - \varepsilon y_1) \frac{d}{dx} [y_n].$$

Also ergibt sich:

$$[y_1] = y_1 - \varepsilon y_1^2$$

$$[y_2] = y_2 - \varepsilon \left(\frac{3}{2} y_1 y_2 + \frac{3}{2} y_2 y_1 \right)$$

$$[y_3] = y_3 - \varepsilon (2 y_1 y_3 + 3 y_2^2 + 2 y_3 y_1)$$

$$[y_4] = y_4 - \varepsilon \left(\frac{5}{2} y_1 y_4 + 5 y_2 y_3 + 5 y_3 y_2 + \frac{5}{2} y_4 y_1 \right)$$

analog

$$= y_n - \varepsilon \left(\frac{n+1}{2} (y_1 y_n + y_n y_1) + \frac{n}{2} y_2 y_{n-1} + \frac{n-1}{3} \cdot \frac{n}{2} y_3 y_{n-2} + \dots + \frac{n}{2} \cdot \frac{n-1}{3} y_{n-2} y_3 + \frac{n}{2} y_{n-1} y_2 + y_n y_1 \right).$$

Diese allgemeine Form kann durch den Schluss von n auf $n+1$ bewiesen werden. Also ist:

$$\begin{aligned} \Delta y_n = & -\frac{n+1}{2} \cdot \varepsilon (y_1 y_n + y_n y_1) + \frac{n}{2} y_2 y_{n-1} + \frac{n-1}{3} \cdot \frac{n}{2} y_3 y_{n-2} + \dots \\ & + \frac{n}{2} \cdot \frac{n-1}{3} y_{n-2} y_3 + \frac{n}{2} y_{n-1} y_2 + y_n y_1 = -\frac{n+1}{2} \cdot \varepsilon \cdot S_n. \end{aligned}$$

Es ist nun:

$$\Delta R(x_2, x_3, \dots) = \Delta (y_1^{-\mu} R(y_2 y_3 \dots)^{1/2}),$$

$$\Delta (y_1^{-\mu} R(y_2 y_3 \dots)) = 0,$$

$$-\mu y_1^{-\mu-1} \Delta y_1 \cdot R + y_1^{-\mu} \Delta R = 0,$$

$$-\mu y_1^{-1} \Delta y_1 + R^{-1} \Delta R = 0,$$

$$-\mu \cdot R \cdot y_1^{-1} \Delta y_1 + \frac{\partial R}{\partial y_2} \Delta y_2 + \frac{\partial R}{\partial y_3} \Delta y_3 + \dots = 0.$$

Setzt man ein, so bekommt man:

$$+\mu \cdot R \cdot y_1 - \frac{\partial R}{\partial y_2} \cdot 3 y_1 y_2 - \frac{\partial R}{\partial y_3} (4 y_1 y_3 + 3 y_2^2) - \dots = 0.$$

Diese Gleichung zerfällt in folgende zwei:

$$3 y_2 \frac{\partial R}{\partial y_2} + 4 y_3 \frac{\partial R}{\partial y_3} + 5 y_4 \frac{\partial R}{\partial y_4} + \dots = \mu \cdot R$$

$$3 y_2^2 \frac{\partial R}{\partial y_3} + 10 y_2 y_3 \frac{\partial R}{\partial y_4} + \dots = 0.$$

¹⁾ Anmerkung: Es ist bereits erwähnt, dass Sylvester den Faktor, mit welchem sich die Reciprokanten Vertauschung der Veränderlichen reproducieren, gleich $y_1^{-\mu}$ berechnet hat.

Ist nun R ein absoluter Reciprokant, so ist $\mu = 0$, da sich die absoluten Reciprokanten der Vertauschung der Veränderlichen mit dem Faktor 1 reproducieren. Dann sagt aber die Gleichung nur aus, dass die homogene Funktion R (homogen ist R nach Bedingung 3)) auch isobar muss. Die zweite Gleichung ergibt aber $VR = 0$. Wie Sylvester ferner noch zeigt, ist die Bedingung, unter der Voraussetzung, dass Bedingung 1) und 3) erfüllt sind, auch hinreichend.

Was die 3.) Bedingung anlangt, so hat Sylvester den Satz bewiesen, dass jeder Reciprokant entweder selbst eine homogene Funktion oder wenigstens in eine Summe von homogenen Funktionen auflösbar ist. Obige Entwicklung zeigt, dass solche reine Reciprokanten auch immer isobar sind. Da nun die Reciprokanten, welche hier betrachtet werden, absolut sein sollen, muss $\mu = 0$ sein. Ist $\mu = w + 3i$ (w bedeutet das Gewicht, i den Grad); also muss $w + 3i = 0$ sein. Da weder w noch i bei Reciprokanten, welche rationale Funktionen sind und die erste Ableitung nicht enthalten, negativ sein kann, muss $w = i = 0$ sein.

Vergleicht man diese Bedingungen Sylvesters mit den Differentialgleichungen der Theorie der Differentialinvarianten, so ergibt sich:

Die erste und zweite Gleichung

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 0 \text{ und } \frac{\partial f}{\partial y} = 0$$

sagen aus, dass die absoluten Differentialinvarianten der linearen Gruppe frei von x und y sein müssen.

Die dritte reducirt sich durch die erste und zweite auf

$$\frac{\partial f}{\partial y_1} = 0$$

und sagt aus, dass dieselben von y_1 frei sein müssen.

Die vierte reducirt sich auf:

$$y_2 \frac{\partial f}{\partial y_2} + y_3 \frac{\partial f}{\partial y_3} + \dots = 0$$

und sagt aus, dass die Funktion f in $y_2 y_3 \dots$ homogen vom 0 ten Grade sein muss.

Die fünfte ergibt:

$$y_3 \frac{\partial f}{\partial y_3} + 2 y_4 \frac{\partial f}{\partial y_4} + 3 y_5 \frac{\partial f}{\partial y_5} + \dots = 0.$$

Sie hat sich schon bei Sylvester ergeben und sagt aus, dass die Funktion f isobar sein muss mit dem Gewicht 0, und zwar unter Annahme der Gewichte 0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10, 11, 12, 13, 14, 15, 16, 17, 18, 19, 20, 21, 22, 23, 24, 25, 26, 27, 28, 29, 30, 31, 32, 33, 34, 35, 36, 37, 38, 39, 40, 41, 42, 43, 44, 45, 46, 47, 48, 49, 50, 51, 52, 53, 54, 55, 56, 57, 58, 59, 60, 61, 62, 63, 64, 65, 66, 67, 68, 69, 70, 71, 72, 73, 74, 75, 76, 77, 78, 79, 80, 81, 82, 83, 84, 85, 86, 87, 88, 89, 90, 91, 92, 93, 94, 95, 96, 97, 98, 99, 100 für $y_2, y_3, y_4, y_5, \dots$. Diese Gleichungen sind also nur eine analytische Formulierung der Bedingungen 1) und 3) der Reciprokantentheorie.

Die sechste Gleichung aber kann auf die Form:

$$3 y_2^2 \frac{\partial f}{\partial y_3} + 10 y_2 y_3 \frac{\partial f}{\partial y_4} + \dots = 0$$

gebracht werden; sie stimmt also mit dem Annihilator Vf überein.

¹⁾ Anmerkung: Unter isobaren Funktionen (soweit sie rational sind) versteht man, ebenso wie man bekanntlich unter homogenen Funktionen solche versteht, deren sämtliche Glieder gleichen Grad haben, Funktionen deren sämtliche Glieder gleiches Gewicht haben.

Unter Gewicht eines Gliedes versteht man die Summe der Produkte, welche entstehen, wenn man die Exponenten des ersten Faktors eines Gliedes mit 0 oder 1 oder 2 u. s. w., den des zweiten mit 1 oder 2 oder 3 u. s. w., den des dritten mit 2 oder 3 oder 4 u. s. w. u. s. w. multipliciert bei Feststellung einer bestimmten Reihenfolge der Faktoren eines Gliedes, die im allgemeinen bei den Reciprokanten nach der Reihenfolge der Ableitung geordnet werden, wobei mit der ersten Ableitung begonnen wird.

Dass eine Funktion $f(y_2 \dots y_n)$ homogen vom Grade 0 ist, kann analytisch ausgedrückt werden durch die Gleichung:

$$y_2 \frac{\partial f}{\partial y_2} + y_3 \frac{\partial f}{\partial y_3} + y_4 \frac{\partial f}{\partial y_4} + \dots = 0.$$

Da nun jeder absolute reine Reciprokant homogen vom Grade 0 sein muss, so muss er diese Gleichung erfüllen. Dann ergibt aber obige Gleichung, welche ausdrückt, dass der Reciprokant isobar sein muss:

$$y_3 \frac{\partial f}{\partial y_3} + 2 y_4 \frac{\partial f}{\partial y_4} + 3 y_5 \frac{\partial f}{\partial y_5} + \dots = 0,$$

was für später bemerkt sein mag.

Sylvesters Ableitung dieses Annihilators, welche oben angeführt ist, ist aber thatsächlich nur die Berechnung des Inkrementes, das eine Funktion bei Ausführung der infinitesimalen Transformation $p + yq$ erhält. Also auch hier benutzt Sylvester implicite die Gruppeneigenschaft, indem er die Charaktere der Transformationen

$$x' = x + ay$$

durch die infinitesimale Transformation ersetzt, welche in ihr enthalten ist und diese erweitert. Also auch hier ist die für alle kontinuierlichen Gruppen gültige Methode der Theorie der Differentialinvarianten in einem speziellen Falle von Sylvester entwickelt worden.

c. Die absoluten projektiven Reciprokannten und die Differentialinvarianten der allgemeinen projektiven Gruppe.

Bei den projektiven Reciprokannten findet man die Punkte der Übereinstimmung, welche oben für die absoluten Reciprokannten auseinandergesetzt worden sind, wieder¹⁾, indem auch hier fortgesetzt von Sylvester der Gruppenbegriff verwendet wird. Er stellt nämlich auch als Kriterium der projektiven Reciprokannten den Annihilator Vf auf, weil in der allgemeinen projektiven Transformation die allgemeine lineare Transformation erhalten ist. Hieraus ergibt sich überhaupt als erste Bedingung dafür, dass eine Funktion Principiant (projektiver Reciprokant) ist, dass sie reiner Reciprokant sein muss.

Mit Hilfe der infinitesimalen Transformationen

$$x' = \frac{x}{1 + hx}, \quad y' = \frac{y}{1 + hx},$$

(infinitesimale Grösse) findet dann Sylvester den Annihilator

$$\Omega f = 3y_2 \frac{\partial f}{\partial y_3} + 8y_3 \frac{\partial f}{\partial y_4} + \dots$$

Dann beweist er, dass für homogene und isobare Functionen vom Grad und Gewicht 0, welche von x und y_1 frei sind, die Annihilatoren

$$Vf \text{ und } \Omega f$$

hinreichend sind als Kriterien dafür, dass diese Functionen projektive Reciprokannten sind. Eine Function obiger Beschaffenheit, welche die beiden Bedingungen

$$Vf = 0 \text{ und } \Omega f = 0$$

erfüllt, muss nach dem, was über reine Reciprokannten bewiesen worden ist, die Transformationen

$$\begin{aligned} x''' &= lx'' + my'' + n, & y''' &= l'x'' + m'y'' + n' \\ x' &= \lambda x + \mu y + \nu, & y' &= \lambda'x + \mu'y + \nu' \end{aligned}$$

enthalten. Genau wie bei den reinen Reciprokannten lässt sich ferner beweisen, dass sie auch die Eigenschaften der Transformationen

$$x'' = \frac{x'}{1 + hx'}, \quad y'' = \frac{y'}{1 + hx'}$$

erfüllt. Da nun diese Transformationen nach einander ausgeführt aequivalent sind mit der Transformation

$$x''' = \frac{ax + by + c}{a''x + b''y + c''}, \quad y''' = \frac{a'x + b'y + c'}{a''x + b''y + c''},$$

muss die Function auch diese Transformation gestatten. Man findet also hier wieder eine Verwendungs-Eigenschaft einer Gruppe, dass mehrere Transformationen derselben nach einander ausgeführt wieder die Transformation der Gruppe geben.

¹⁾ Anmerkung: In Halphens Arbeit: „Thèses Présentées à la Faculté des Sciences: I. Thèse sur les invariants différentiels“ wird die Methode der Theorie der Differentialinvarianten mit ausdrücklicher Verwendung des Gruppenbegriffs angewendet; auch hat er das Vorhandensein von Reciprokannten, welche die allgemeine projektive Transformation

$$x' = \frac{lx + my + n}{l''x + m''y + n''}, \quad y' = \frac{l'x + m'y + n'}{l''x + m''y + n''}$$

enthalten, in einem Briefe an Sylvester, der im American Journal, Bd. XVIII, p. 137 veröffentlicht ist, bewiesen.

Die Bestimmung der Annihilatoren Vf und Ωf selbst erfolgt auch hier dadurch, dass bestimmte infinitesimale Transformationen der Gruppe, nämlich

$$x' = x + \varepsilon y \text{ und } x' = \frac{x}{1 + h x}, \quad y' = \frac{y}{1 + h x}$$

erweitert werden.

Diese Bedingungen müssen sich auch aus den Differentialgleichungen der Theorie der Differentialinvarianten ergeben. Sechs von den acht infinitesimalen Transformationen der projektiven Gruppe sind identisch mit denen der linearen Gruppe. Die Differentialgleichungen, welche aus ihnen hervorgehen, drücken also nur die Bedingung Sylvesters aus, dass die Funktion reiner Reciprokant sein muss. Die Forderung wird in der Theorie der Differentialinvarianten durch den Satz ausgesprochen, dass eine Differentialinvariante einer Gruppe stets auch Differentialinvariante aller Untergruppen derselben sein muss.

Von der siebenten und achten Transformation der projektiven Gruppe braucht man nur die siebente $x^2 p + x y q$ zu berücksichtigen, da die achte $x y p + y^2 q$ aus dieser durch Bildung der Klammeroperation mit $y p$ hervorgeht.

Die siebente Transformation liefert die Gleichung:

$$x^2 \frac{\partial f}{\partial x} + x y \frac{\partial f}{\partial y} + (y - x y_1) \frac{\partial f}{\partial y_1} - 3 x y_2 \frac{\partial f}{\partial y_2} - (3 y_2 + 5 x y_3) \frac{\partial f}{\partial y_3} - (8 y_3 + 7 x y_4) \frac{\partial f}{\partial y_4} - \dots =$$

welche mit Hilfe der anderen Gleichungen auf die Form:

$$3 y_2 \frac{\partial f}{\partial y_3} + 8 y_3 \frac{\partial f}{\partial y_4} + 15 y_4 \frac{\partial f}{\partial y_5} + \dots = 0$$

gebracht werden kann.

Diese Gleichung ist aber äquivalent mit dem Annihilator Ωf , womit auch hier die vollständige Übereinstimmung bewiesen ist.

II. Die nicht absoluten Reciprokanten und die relativen Differentialinvarianten.

Die folgenden Untersuchungen können kürzer gefasst werden, da die obigen Entwicklungen über die Annihilatoren auf das Absolutsein der Reciprokanten zunächst nirgends Rücksicht genommen haben. Dieses vielmehr erst durch Einführung der Bestimmungen über Grad und Gewicht in diese Annihilatoren zum Ausdruck kommt; diese Untersuchungen gelten also auch noch hier insbesondere in Bezug auf alles das, was über die Methode gesagt worden ist, welche zur Bildung dieser Ausdrücke angewendet worden ist.

Es sollen zunächst betrachtet werden:

a. Die nicht absoluten orthogonalen Reciprokanten.

Jede Funktion, welche ein orthogonaler Reciprokant sein soll, muss von x und y frei sein und durch den Operator

$$(1 + y_1^2) \frac{\partial f}{\partial y_1} + 3 y_1 y_2 \frac{\partial f}{\partial y_2} + (4 y_1 y_3 + y_2^2) \frac{\partial f}{\partial y_3} + \dots$$

mit dem Faktor $\mu \cdot y_1$ reproduciert werden. Hier bedeutet μ die bekannte Konstante, welche bei den absoluten Reciprokanten den Wert 0 annimmt.

Die erste Bedingung ist in der Theorie der Differentialinvarianten durch die Gleichungen

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 0, \quad \frac{\partial f}{\partial y} = 0 \quad \text{ausgedrückt}$$

Als weitere Bedingung verlangt die Theorie der Differentialinvarianten, dass das Inkrement welches durch die infinitesimale Transformation $y p - x q$ einer Funktion $f(y_1, y_2, \dots, y_n)$ erteilt wird vermöge der Gleichung $f = 0$ verschwindet, d. h. dass die Gleichung besteht:

$$(1 + y_1^2) \frac{\partial f}{\partial y_1} + 3 y_1 y_2 \frac{\partial f}{\partial y_2} + (4 y_1 y_3 + 3 y_2^2) \frac{\partial f}{\partial y_3} + \dots = \Phi(f).$$

Sie zeigt dann, dass $\Phi(f)$ die Form $\psi(y_1, \dots, y_n) \cdot f$ hat, dass sich also die Funktion bei Ausführung der Transformation mit einem Faktor reproduciert (vergl. Kapitel I, § 6). Der Operator der Reciprokantentheorie

nd die erweiterte Transformation stimmen überein; sie sind sogar auf demselben Wege gewonnen; zur vollständigen Übereinstimmung ist nur noch nötig, dass auch die Faktoren $\mu \cdot y_1$ und $\psi(y_1, y_2, \dots)$ gleichen Vert haben. Nun ist Kapitel I, § 6, der Faktor berechnet worden, welcher zur linken Seite einer Gleichung

$$y_\varrho - \varphi(y_1, \dots, y_{\varrho-1}) = 0$$

bei Ausführung der infinitesimalen Transformation

$$\delta x = \xi \delta t, \quad \delta y = \eta \delta t$$

inzutritt. Wendet man diese Formel für die Transformation

$$y p - x q$$

und bringt in der Gleichung

$$(1 + y_1^2) \frac{\partial f}{\partial y_1} + 3 y_1 y_2 \frac{\partial f}{\partial y_2} + (4 y_1 y_3 + 3 y_2^2) \frac{\partial f}{\partial y_3} + \dots = \psi \cdot f$$

auf die Form $y_\varrho - \varphi$, so bekommt man:

$$(1 + y_1^2) \frac{\partial}{\partial y_1} (y_\varrho - \varphi) + 3 y_1 y_2 \frac{\partial}{\partial y_2} (y_\varrho - \varphi) + \dots = -(\varrho + 1) y_1 (y_\varrho - \varphi).$$

Da $-(\varrho + 1)$ eine Konstante ist, ist hiermit die völlige Übereinstimmung bewiesen.

b. Nicht absolute reine Reciprokanten.

Jeder reine Reciprokant muss

1. frei von x, y, y_1 sein;
2. homogen und isobar von irgend einem Grade und Gewichte sein (Grad und Gewicht 0 liefern besondere absolute Reciprokanten);
3. den Operator Vf zum Annihilator haben.

Die Theorie der Differentialinvarianten liefert folgende Bedingungen:

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \psi_1 \cdot f.$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = \psi_2 \cdot f.$$

$$x \frac{\partial f}{\partial y} + \frac{\partial f}{\partial y_1} = \psi_3 \cdot f.$$

$$y \frac{\partial f}{\partial y} + y_1 \frac{\partial f}{\partial y_1} + y_2 \frac{\partial f}{\partial y_2} + y_3 \frac{\partial f}{\partial y_3} + \dots = \psi_4 \cdot f.$$

$$x \frac{\partial f}{\partial x} - y_1 \frac{\partial f}{\partial y_1} - 2 y_2 \frac{\partial f}{\partial y_2} - 3 y_3 \frac{\partial f}{\partial y_3} - \dots = \psi_5 \cdot f.$$

$$y \frac{\partial f}{\partial x} - y_1^2 \frac{\partial f}{\partial y_1} - 3 y_1 y_2 \frac{\partial f}{\partial y_2} - (4 y_1 y_3 + 3 y_2^2) \frac{\partial f}{\partial y_3} - \dots = \psi_6 \cdot f.$$

Ersetzt man hier f durch die Funktion $y_\varrho - \varphi$ und berechnet die Funktionen ψ nach der oben genannten Formel, so bekommt man:

$$\frac{\partial}{\partial x} (y_\varrho - \varphi) = 0, \quad \frac{\partial}{\partial y_1} (y_\varrho - \varphi) = 0,$$

$$\frac{\partial}{\partial y} (y_\varrho - \varphi) = 0.$$

Hieraus folgt:

$$\frac{\partial \varphi}{\partial x} = 0, \quad \frac{\partial \varphi}{\partial y} = 0, \quad \frac{\partial \varphi}{\partial y_1} = 0,$$

φ ist von x, y und y_1 frei. Das ist aber nur möglich, wenn f von diesen Grössen frei ist. Die drei Gleichungen ergeben also auch hier die Bedingung 1) der Reciprokantentheorie.

Führt man in Gleichung 4) $y_\varrho - \varphi$ an Stelle von f ein und berechnet ψ_4 , so erhält man unter Berücksichtigung von Gleichung 1) bis 3) folgendes:

$$y_2 \frac{\partial}{\partial y_2} (y_\varrho - \varphi) + y_3 \frac{\partial}{\partial y_3} (y_\varrho - \varphi) + \dots y_\varrho \frac{\partial}{\partial y_\varrho} (y_\varrho - \varphi) = y_\varrho - \varphi.$$

Hieraus folgt:

$$y_2 \frac{\partial \varphi}{\partial y_2} + y_3 \frac{\partial \varphi}{\partial y_3} + y_4 \frac{\partial \varphi}{\partial y_4} + \dots = \varphi.$$

Diese Gleichung sagt aus, dass φ homogene Funktion vom ersten Grade sein muss. Das aber nur möglich, wenn f selbst homogene Funktion von irgend einem Grade ist, was analytisch ausgedrückt werden kann durch die Gleichung:

$$y_2 \frac{\partial f}{\partial y_2} + y_3 \frac{\partial f}{\partial y_3} + \dots = \text{konst.} \cdot f.$$

Also ist ψ_4 eine Konstante und die Gleichung 4) der Theorie der Differentialinvarianten nur der analytische Ausdruck dafür, dass f homogene Funktion ist.

Gleichung 5) ergibt mit Hilfe der umgeformten Gleichung 4):

$$y_3 \frac{\partial}{\partial y_3} (y_\varrho - \varphi) + 2 y_4 \frac{\partial}{\partial y_4} (y_\varrho - \varphi) + 3 y_5 \frac{\partial}{\partial y_5} (y_\varrho - \varphi) + \dots (\varrho - 2) \frac{\partial}{\partial y_\varrho} (y_\varrho - \varphi) = (\varrho - 2)(y_\varrho - \varphi)$$

oder:

$$y_3 \frac{\partial \varphi}{\partial y_3} + 2 y_4 \frac{\partial \varphi}{\partial y_4} + 3 y_5 \frac{\partial \varphi}{\partial y_5} + \dots = (\varrho - 2) \cdot \varphi.$$

Diese Gleichung sagt aus, dass φ eine isobare Funktion mit dem Gewicht $\varrho - 2$ sein muss, wenn man für y_2, y_3, \dots die Gewichte $0, 1, 2, \dots$ annimmt. Da dann y_ϱ das Gewicht $\varrho - 2$ hat, ist dies nur möglich, wenn f selbst eine isobare Funktion ist. Dies wird analytisch ausgedrückt durch die Gleichung:

$$y_3 \frac{\partial f}{\partial y_3} + 2 y_4 \frac{\partial f}{\partial y_4} + 3 y_5 \frac{\partial f}{\partial y_5} + \dots + (\varrho - 2) y_\varrho \frac{\partial f}{\partial y_\varrho} = \text{konst.} \cdot f;$$

hieraus folgt, dass ψ_5 konstant sein muss. Also ist Gleichung 5) nur der analytische Ausdruck dafür, dass f isobare Funktion ist. Gleichung 4) und 5) enthalten also die Bedingung 2) der Reciprokantentheorie.

Aus Gleichung 6) erhält man:

$$3 y_1 y_2 \frac{\partial}{\partial y_2} (y_\varrho - \varphi) + (4 y_1 y_3 + 3 y_2^2) \frac{\partial}{\partial y_3} (y_\varrho - \varphi) + (5 y_1 y_4 + 10 y_2 y_3) \frac{\partial}{\partial y_4} (y_\varrho - \varphi) + \dots = (\varrho + 1) y_1 (y_\varrho - \varphi)$$

Da nun bewiesen worden ist, dass $y_\varrho - \varphi$ frei von y_1 sein muss, so zerfällt diese Gleichung in folgende zwei:

$$3 y_2 \frac{\partial}{\partial y_2} (y_\varrho - \varphi) + 4 y_3 \frac{\partial}{\partial y_3} (y_\varrho - \varphi) + \dots = (\varrho + 1) (y_\varrho - \varphi)$$

und:

$$3 y_2^2 \frac{\partial}{\partial y_3} (y_\varrho - \varphi) + 10 y_2 y_3 \frac{\partial}{\partial y_4} (y_\varrho - \varphi) + \dots = 0.$$

Die erste dieser beiden Gleichungen ergibt sich durch Addition von Gleichung 4) und 5). Die zweite kann aber von $y_\varrho - \varphi$ nur erfüllt werden, wenn ihr auch die Funktion f genügt. Also ergibt sich

$$3 y_2^2 \frac{\partial f}{\partial y_3} + 10 y_2 y_3 \frac{\partial f}{\partial y_4} + \dots = 0.$$

Diese Gleichung stimmt mit dem Annihilator Vf überein. Damit ist auch für die reinen Reciprokanten die Übereinstimmung nachgewiesen.

Sylvester definiert die reinen Reciprokanten als Funktionen der Ableitungen, welche von x, y und y_1 frei sind und bei der Vertauschung der Veränderlichen sich mit einem Faktor reproducieren. Auf Grund dieser Definition gelingt es ihm, zu beweisen, dass diese Funktionen auch bei der allgemeinen linearen Transformation sich mit einem Faktor reproducieren. Diese Thatsache kann auch die Theorie der Differentialinvarianten aus obiger Definition ohne weiteres ableiten. Denn da diese Funktionen von y_1 frei sein sollen, müssen sie die Transformation xq gestatten. Da sie nach der Definition die Vertauschung gestatten, müssen sie auch die Transformation yp zulassen. Hieraus folgt, dass sie auch die Transformation $(xq, yp) = xp - yq$ und damit xp und yq zulassen müssen. Hiermit ist bewiesen, dass sie die allgemeine lineare Transformation zulassen. Auch die Eigenschaft der reinen Reciprokanten,

es sie homogen und isobar sein müssen, welche Sylvester ebenfalls aus obiger Definition entwickelt, zeigt sich in der Theorie der Differentialinvarianten. Denn die vorangegangene Untersuchung zeigt, dass die Zulässigkeit der Transformationen xp und yq nur das Vorhandensein dieser Eigenschaft ausdrückt.

Da ferner in der Theorie der Differentialinvarianten keine Beschränkung in Bezug auf die Funktionen, die untersucht werden, notwendig ist, so folgt noch, dass auch Sylvesters Untersuchungen, wie es geschieht, auf ganze rationale Funktionen beschränkt zu werden brauchen.

c. Projektive Reciprokanten oder Principianten.

Die allgemeine lineare Gruppe ist einerseits eine Untergruppe der allgemeinen projektiven Gruppe, sind die Differentialinvarianten der letzteren auch solche der ersteren; andererseits ist nach Sylvester der projektive Reciprokant auch reiner Reciprokant. Es müssen also die vorhergehenden Untersuchungen für projektive Reciprokanten gelten.

Die projektiven Reciprokanten müssen ferner den Operator

$$\Omega f = 3y_2 \frac{\partial f}{\partial y_3} + 8y_3 \frac{\partial f}{\partial y_4} + 15y_4 \frac{\partial f}{\partial y_5} + \dots$$

Annihilator haben.

Die Theorie der Differentialinvarianten verlangt noch, dass sich die relativen Differentialinvarianten der Transformation $x^2p + xyq$ (betreffend die Transformation $xyp + y^2q$ s. p. 34) mit einem Faktor reproduzieren, d. h. es muss nach früherem die Gleichung bestehen:

$$2y_2 \frac{\partial}{\partial y_2} (y_2 - \varphi) + (3y_2 + 5xy_3) \frac{\partial}{\partial y_3} (y_2 - \varphi) + (8y_3 + 7xy_4) \frac{\partial}{\partial y_4} (y_2 - \varphi) + \dots = x(2q - 1)(y_2 - \varphi).$$

Da $y_2 - \varphi$ von x frei ist, zerfällt sie in:

$$3y_2 \frac{\partial}{\partial y_2} (y_2 - \varphi) + 5y_3 \frac{\partial}{\partial y_3} (y_2 - \varphi) + \dots = (2q - 1)(y_2 - \varphi)$$

$$3y_2 \frac{\partial}{\partial y_3} (y_2 - \varphi) + 8y_3 \frac{\partial}{\partial y_4} (y_2 - \varphi) + \dots = 0.$$

Die erste Gleichung ergibt sich, wenn man die fünfte Gleichung der linearen Gruppe mit 2 multipliziert und von der vierten Gleichung derselben abzieht. Aus der zweiten ergibt sich wie oben die Gleichung:

$$3y_2 \frac{\partial f}{\partial y_3} + 8y_3 \frac{\partial f}{\partial y_4} + \dots = 0,$$

mit dem Annihilator Ωf äquivalent ist. Hiermit ist auch für die projektiven Reciprokanten die volle Übereinstimmung beider Theorien bewiesen.

Wenn man nun die Resultate der Untersuchungen dieses Kapitels zusammenfasst, so ergibt sich folgendes:

1. Auf Grund der Definition der orthogonalen, reinen und projektiven Reciprokanten kann Sylvester beweisen, dass diese Funktionen auch bei der orthogonalen, bezüglich bei der allgemeinen linearen, bezüglich bei der allgemeinen projektiven Transformation bis zu einem hinzutretenden Faktor ungeändert bleiben. Aus dieser Thatsache in Verbindung mit der Definition der genannten Reciprokanten leitet er Kriterien dafür ab, dass eine Funktion der Ableitungen zu einer dieser drei Arten von Reciprokanten gehört. Dieselben Kriterien sind nur aus, dass die Inkremente, welche diesen Funktionen durch gewisse infinitesimale Transformationen erteilt werden, die in den allgemeinen Transformationen enthalten sind, identisch (bei den absoluten Reciprokanten) oder durch Nullsetzen der betreffenden Funktionen (bei den nicht absoluten Reciprokanten) verschwinden. Dies ist dieselbe Forderung, durch die Differentialgleichungen der Theorie der Differentialinvarianten ausgedrückt wird. Demnach hat sich oben die vollständige Übereinstimmung der Kriterien Sylvesters mit diesen Differentialgleichungen ergeben.

Es sei noch darauf hingewiesen, dass sich die Zulässigkeit der orthogonalen, der allgemeinen und der allgemeinen projektiven Transformation für die drei besonderen Arten von Reciprokanten aus der Theorie der Differentialinvarianten aus der Definition derselben tatsächlich ergeben muss. Denn aus dieser Definition sind diese Reciprokanten Differentialinvarianten einer Transformation, welche in den allgemeinen Transformationen enthalten ist (der Vertauschung). Sie bilden also einen Teil der

sämtlichen Differentialinvarianten dieser Transformation. Aus den sämtlichen Differentialinvarianten derselben werden sie aber durch Forderungen abgeschieden, deren analytische Formulierung die Differentialgleichungen, welche die Theorie der Differentialinvarianten für die genannten Transformationsgruppen aufstellt, zu weiteren ergibt.

2. Bei der Ableitung dieser Kriterien werden gewisse Scharen von orthogonalen, linearen und projektiven Transformationen durch die infinitesimalen Transformationen ersetzt, welche in ihnen enthalten sind. Dies ist, wie aus der allgemeinen Theorie der Differentialinvarianten hervorgeht, nur möglich, weil die Gesamtheit der verwendeten Transformationen die Gruppeneigenschaft besitzt. Es ist in diesem Verfahren also eine Verwendung der Sätze über die Transformationsgruppen zu erkennen, welche im I. Kapitel, § 1, entwickelt worden sind.

Obwohl somit die Gruppeneigenschaft der vorkommenden Transformationsscharen tatsächlich verwendet wird, so ist ihr Vorhandensein in den Untersuchungen Sylvester doch nicht festgestellt und der Gruppenbegriff nicht eingeführt. Deswegen können in diesem Zusammenhang zwischen den Differentialinvarianten und den Transformationsgruppen, auf dem die allgemeine Theorie Lies begründet ist, bei Sylvester keine Folgerungen gezogen werden. Es ist vielmehr bei ihm in jedem einzelnen Falle noch besonderer Beweis dafür nötig, dass die aufgestellten Kriterien auch hinreichend sind, die allgemeinen Transformationen, während sie nur für die infinitesimalen Transformationen abgeleitet worden sind. Tatsächlich aber wird durch dieses Verfahren doch auch nur eine allgemeine, für beliebige kontinuierliche Transformationsgruppen gültige Satz der Gruppentheorie, dass jede Transformationsgruppe zur Bestimmung ihrer Differentialinvarianten durch die infinitesimalen Transformationen, welche in ihr enthalten sind, vertreten werden kann, für die speziellen Fälle, welche Sylvester behandelt, bewiesen.

Sylvester hat also durch die Aufstellung der Kriterien für orthogonale, reine und projektive Reciprokanten das spezielle Problem aus der allgemeinen Theorie der Differentialinvarianten gelöst. Die Differentialinvarianten der orthogonalen, der allgemeinen linearen und der allgemeinen projektiven Transformationsgruppe in zwei Veränderlichen zu bestimmen, indem er die allgemeine Methode dieser Theorie mit Umgehung des Gruppenbegriffs für diese speziellen Fälle entwickelt.

III. Reine Reciprokanten in drei Veränderlichen.

In den Arbeiten Elliots, welche in den Proceedings¹⁾ veröffentlicht sind, wird das Problem der Reciprokanten auf solche in drei Veränderlichen ausgedehnt. Dabei sind zwei Fälle zu unterscheiden: Man kann erstens zwei unabhängige (x, y) und eine abhängige Veränderliche (z) vorhanden sein. Dann versteht man unter einem Reciprokanten eine Funktion der Ableitungen von z nach x und y , die bei zyklischer Vertauschung der drei Veränderlichen in eine neue Funktion übergeht, welche als Produkt

¹⁾ Anmerkung: Man vergleiche insbesondere Proceedings, Bd. XVIII: On Differential Equations of First Ternary Reciprocants.

Über die Bezeichnungen ist folgendes zu bemerken. Es ist:

$$\begin{array}{lllll} \frac{\partial z}{\partial x} = x_{1,0}, & \frac{\partial x}{\partial y} = x_{1,0}, & \frac{\partial y}{\partial z} = y_{1,0}, & \frac{\partial^2 z}{\partial x^2} = x_{2,0}, & \frac{\partial^2 x}{\partial y^2} = x_{2,0}, \\ \frac{\partial z}{\partial y} = x_{0,1}, & \frac{\partial x}{\partial z} = x_{0,1}, & \frac{\partial y}{\partial x} = y_{0,1}, & \frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y} = x_{1,1}, & \frac{\partial^2 x}{\partial y \partial z} = x_{1,1}, \\ \frac{\partial^2 z}{\partial y^2} = x_{0,2}, & \frac{\partial^2 x}{\partial z^2} = x_{0,2}, & & & \end{array}$$

Elliots Bezeichnungen sind:

$$\begin{array}{lllll} x_{1,0} = p, & x_{0,1} = q, & x_{2,0} = a, & x_{1,1} = b, & x_{0,2} = c, \\ x_{1,0} = p', & x_{0,1} = q', & x_{2,0} = a', & x_{1,1} = b', & x_{0,2} = c', \\ y_{1,0} = p'', & y_{0,1} = q'', & y_{2,0} = a'', & y_{1,1} = b'', & y_{0,2} = c''. \end{array}$$

ursprünglichen Funktion und einem Faktor dargestellt werden kann, der im allgemeinen auch die Ableitungen ist. Reine Reciprokanten nennt man die Funktionen, wenn sie frei von der Ableitung sind. Diese letzteren sind allein genauer untersucht, aber es ist von ihnen nicht bewiesen, dass sie die allgemeine lineare Transformation gestatten. Doch kann man dies aus obiger Definition auch in zwei Veränderlichen ableiten (vergl. p. 36). Es lässt sich nämlich zeigen, dass die Differentialgleichungen, welche ausdrücken, dass die Funktionen von den ersten Ableitungen frei sind, die Inkremente bestimmter infinitesimaler Transformationen der allgemeinen linearen Gruppe in drei Veränderlichen und dass diese Transformationen durch cyklische Vertauschung der Veränderlichen die übrigen infinitesimalen Transformationen der genannten Gruppe ergeben. Hieraus geht hervor, dass diese Funktionen Transformationen der allgemeinen linearen Gruppe gestatten.

Elliot stellt auf anderem Wege Bedingungen dafür auf, dass eine Funktion in drei Veränderlichen ein Reciprokant sei. Wie sich herausstellen wird, sind dieselben äquivalent mit den Differentialgleichungen, welche durch die infinitesimalen Transformationen der linearen Gruppe bestimmt werden, so dass auch durch die Übereinstimmung dieser Reciprokanten mit den Differentialinvarianten der allgemeinen linearen Gruppe erwiesen wird.

Das Verfahren zur Aufstellung dieser Bedingungen entspricht dem in zwei Veränderlichen, indem hier die Inkremente berechnet werden, welche die Ableitungen bei einer bestimmten infinitesimalen Transformation erhalten und daraus das Inkrement ermittelt wird, das eine Funktion dieser Ableitungen (1).

So kommt Elliot zu folgenden Bedingungen für absolute reine Reciprokanten:

1. Die Funktion muss von $x, y, z, x_{1,0}$ und $x_{0,1}$ frei sein.

2. Die Funktion muss homogen sein ²⁾.

3. Die Funktion muss folgende sechs Operatoren zu Annihilatoren haben:

$$\begin{aligned} & 3x_{2,0} \frac{\partial f}{\partial x_{2,0}} + 2x_{1,1} \frac{\partial f}{\partial x_{1,1}} + x_{0,2} \frac{\partial f}{\partial x_{0,2}} + \left(4x_{3,0} \frac{\partial f}{\partial x_{3,0}} + 3x_{2,1} \frac{\partial f}{\partial x_{2,1}} + 2x_{1,2} \frac{\partial f}{\partial x_{1,2}} + x_{0,3} \frac{\partial f}{\partial x_{0,3}} \right) + \dots \\ & x_{2,0} \frac{\partial f}{\partial x_{2,0}} + 2x_{1,1} \frac{\partial f}{\partial x_{1,1}} + 3x_{0,2} \frac{\partial f}{\partial x_{0,2}} + \left(x_{3,0} \frac{\partial f}{\partial x_{3,0}} + 2x_{2,1} \frac{\partial f}{\partial x_{2,1}} + 3x_{1,2} \frac{\partial f}{\partial x_{1,2}} + 4x_{0,3} \frac{\partial f}{\partial x_{0,3}} \right) + \dots \\ & x_{2,0} \frac{\partial f}{\partial x_{1,1}} + x_{1,1} \frac{\partial f}{\partial x_{0,2}} + \left(x_{3,0} \frac{\partial f}{\partial x_{2,1}} + 2x_{2,1} \frac{\partial f}{\partial x_{1,2}} + 3x_{1,2} \frac{\partial f}{\partial x_{0,3}} \right) + \dots \\ & 2x_{1,1} \frac{\partial f}{\partial x_{2,0}} + x_{0,2} \frac{\partial f}{\partial x_{1,1}} + \left(3x_{2,1} \frac{\partial f}{\partial x_{3,0}} + 2x_{1,2} \frac{\partial f}{\partial x_{2,1}} + x_{0,3} \frac{\partial f}{\partial x_{1,2}} \right) + \dots \\ & 3x_{2,0} \frac{\partial f}{\partial x_{3,0}} + 3x_{2,0} \cdot x_{1,1} \frac{\partial f}{\partial x_{2,1}} + (x_{2,0} \cdot x_{0,2} + 2x_{1,1}^2) \frac{\partial f}{\partial x_{1,2}} + 3x_{1,1} \cdot x_{0,2} \frac{\partial f}{\partial x_{0,3}} + \dots \\ & 3x_{2,0} \cdot x_{1,1} \frac{\partial f}{\partial x_{3,0}} + (x_{2,0} \cdot x_{0,2} + 2x_{1,1}^2) \frac{\partial f}{\partial x_{2,1}} + 3x_{1,1} \cdot x_{0,2} \frac{\partial f}{\partial x_{1,2}} + 3x_{0,2}^2 \frac{\partial f}{\partial x_{0,3}} + \dots \end{aligned}$$

Sind die Reciprokanten nicht absolut, so tritt nur darin eine Änderung ein, dass

$$E_1 f = \mu \cdot f \text{ und } E_2 f = \mu \cdot f$$

wobei μ eine Konstante bedeutet.

¹⁾ Anmerkung: Während Elliots Weg in Bezug auf die verwendeten infinitesimalen Transformationen Sylvesters Verfahren in zwei Veränderlichen abweicht, wendet Leudesdorf in der Arbeit: On some connected with the Theory of Reciprocants, Proceedings XVII, p. 217 ff., dem Verfahren Sylvesters in drei Veränderlichen völlig analog die infinitesimalen Transformationen:

$$\begin{aligned} x' &= x - \varepsilon_1 z, & x' &= x, \\ y' &= y, & y' &= y - \varepsilon_2 z, \\ z' &= z, & z' &= z \end{aligned}$$

an.

²⁾ Anmerkung: Es sei hier besonders darauf hingewiesen, dass Elliot die in zwei Veränderlichen geforderte Bedingung, dass die Funktion isobar sein muss, hier nicht in dieser Form ausspricht, sondern durch die Annihilatoren $E_1 f$ und $E_2 f$ zum Ausdruck bringt.

In der Theorie der Differentialinvarianten erhält man durch Erweiterung der zwölf infinitesimalen Transformationen der allgemeinen linearen Gruppe folgende zwölf Differentialgleichungen:

$$\begin{aligned}
 x \frac{\partial f}{\partial x} &= 0, \\
 y \frac{\partial f}{\partial y} &= 0, \\
 z \frac{\partial f}{\partial z} &= 0, \\
 x \frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial f}{\partial x_{1,0}} &= 0, \\
 y \frac{\partial f}{\partial y} + \frac{\partial f}{\partial x_{0,1}} &= 0, \\
 x \frac{\partial f}{\partial x} + x_{1,0} \frac{\partial f}{\partial x_{1,0}} + x_{0,1} \frac{\partial f}{\partial x_{0,1}} + x_{2,0} \frac{\partial f}{\partial x_{2,0}} + x_{1,1} \frac{\partial f}{\partial x_{1,1}} + x_{0,2} \frac{\partial f}{\partial x_{0,2}} + x_{3,0} \frac{\partial f}{\partial x_{3,0}} + x_{2,1} \frac{\partial f}{\partial x_{2,1}} + \dots &= 0, \\
 x \frac{\partial f}{\partial x} - x_{1,0} \frac{\partial f}{\partial x_{1,0}} - 2 x_{2,0} \frac{\partial f}{\partial x_{2,0}} - x_{1,1} \frac{\partial f}{\partial x_{1,1}} - 3 x_{3,0} \frac{\partial f}{\partial x_{3,0}} - 2 x_{2,1} \frac{\partial f}{\partial x_{2,1}} - x_{1,2} \frac{\partial f}{\partial x_{1,2}} - \dots &= 0, \\
 y \frac{\partial f}{\partial y} - x_{0,1} \frac{\partial f}{\partial x_{0,1}} - x_{1,1} \frac{\partial f}{\partial x_{1,1}} - 2 x_{0,2} \frac{\partial f}{\partial x_{0,2}} - x_{2,1} \frac{\partial f}{\partial x_{2,1}} - 2 x_{1,2} \frac{\partial f}{\partial x_{1,2}} - 3 x_{0,3} \frac{\partial f}{\partial x_{0,3}} - \dots &= 0, \\
 y \frac{\partial f}{\partial x} - x_{1,0} \frac{\partial f}{\partial x_{0,1}} - x_{1,1} \frac{\partial f}{\partial x_{2,0}} - 2 x_{1,1} \frac{\partial f}{\partial x_{0,2}} - x_{3,0} \frac{\partial f}{\partial x_{2,1}} - 2 x_{2,1} \frac{\partial f}{\partial x_{1,2}} - 3 x_{1,2} \frac{\partial f}{\partial x_{0,3}} - \dots &= 0, \\
 x \frac{\partial f}{\partial y} - x_{0,1} \frac{\partial f}{\partial x_{1,0}} - 2 x_{1,1} \frac{\partial f}{\partial x_{2,0}} - x_{0,2} \frac{\partial f}{\partial x_{1,1}} - 3 x_{2,1} \frac{\partial f}{\partial x_{3,0}} - 2 x_{1,2} \frac{\partial f}{\partial x_{2,1}} - x_{0,3} \frac{\partial f}{\partial x_{1,2}} - \dots &= 0, \\
 x \frac{\partial f}{\partial x} - x_{1,0}^2 \frac{\partial f}{\partial x_{1,0}} - x_{1,0} \cdot x_{0,1} \frac{\partial f}{\partial x_{0,1}} - 3 x_{1,0} \cdot x_{2,0} \frac{\partial f}{\partial x_{2,0}} - (2 x_{1,0} \cdot x_{1,1} + x_{0,1} \cdot x_{2,0}) \frac{\partial f}{\partial x_{1,1}} - (2 x_{0,1} \cdot x_{1,1} + x_{1,0} \cdot x_{0,2}) \frac{\partial f}{\partial x_{0,2}} - (4 x_{1,0} \cdot x_{3,0} + 3 x_{2,0}^2) \frac{\partial f}{\partial x_{3,0}} - (x_{0,1} \cdot x_{3,0} + 3 x_{1,0} \cdot x_{2,1} + 3 x_{2,0} \cdot x_{1,1}) \frac{\partial f}{\partial x_{2,1}} - (2 x_{0,1} \cdot x_{2,1} + 2 x_{1,0} \cdot x_{1,2} + x_{2,0} \cdot x_{0,2} + 2 x_{1,1}^2) \frac{\partial f}{\partial x_{1,2}} - (3 x_{0,1} \cdot x_{1,2} + x_{1,0} \cdot x_{0,3} + 3 x_{1,1} \cdot x_{0,2}) \frac{\partial f}{\partial x_{0,3}} - \dots &= 0, \\
 x \frac{\partial f}{\partial y} - x_{1,0} \cdot x_{0,1} \frac{\partial f}{\partial x_{1,0}} - x_{0,1}^2 \frac{\partial f}{\partial x_{0,1}} - (2 x_{1,0} \cdot x_{1,1} + x_{0,1} \cdot x_{2,0}) \frac{\partial f}{\partial x_{2,0}} - (2 x_{0,1} \cdot x_{1,1} + x_{1,0} \cdot x_{0,2}) \frac{\partial f}{\partial x_{1,1}} - 3 x_{0,1} \cdot x_{0,2} \frac{\partial f}{\partial x_{0,2}} - (x_{0,1} \cdot x_{3,0} + 3 x_{1,0} \cdot x_{2,1} + 3 x_{2,0} \cdot x_{0,2}) \frac{\partial f}{\partial x_{3,0}} - (2 x_{0,1} \cdot x_{2,1} + 2 x_{1,0} \cdot x_{1,2} + 2 x_{1,1} \cdot x_{0,3}) \frac{\partial f}{\partial x_{2,1}} + x_{2,0} \cdot x_{0,2} \frac{\partial f}{\partial x_{2,1}} + (x_{1,0} \cdot x_{0,3} + 3 x_{0,1} \cdot x_{1,2} + 3 x_{1,1} \cdot x_{0,2}) \frac{\partial f}{\partial x_{1,2}} - (4 x_{0,1} \cdot x_{0,3} + 3 x_{0,2}^2) \frac{\partial f}{\partial x_{0,3}} - \dots &= 0.
 \end{aligned}$$

Die ersten drei Gleichungen sagen aus, dass f von x, y, z , die vierte und fünfte, dass f von $x_{0,1}$ frei sein muss. Die sechste sagt mit Berücksichtigung von Gleichung 1) bis 5) aus, dass Funktion f in den Grössen $x_{2,0}, x_{1,1}, x_{0,2}, x_{3,0}, x_{2,1}, \dots$ homogen sein muss. Dies sind wieder Bedingungen 1) und 2) der Reciprokantentheorie. Aus den übrigen sechs Gleichungen kann man die sechsen Annihilatoren entwickeln.

E_1 erhält man durch Addition der linken Seiten von Gleichung 7) und 6).

E_2 ergibt sich ebenso aus Gleichung 8) und Gleichung 6).

Ω_1 und Ω_2 sind identisch mit den linken Seiten von Gleichung 9) und 10).

V_1 und V_2 ergeben sich folgendermassen:

Da f von $x_{1,0}$ und $x_{0,1}$ frei sein soll, so kann man Gleichung 11) in folgende drei zerlegen:

$$3 x_{2,0} \frac{\partial f}{\partial x_{2,0}} + 2 x_{1,1} \frac{\partial f}{\partial x_{1,1}} + x_{0,2} \frac{\partial f}{\partial x_{0,2}} + 4 x_{3,0} \frac{\partial f}{\partial x_{3,0}} + 3 x_{2,1} \frac{\partial f}{\partial x_{2,1}} + \dots = 0.$$

$$x_{2,0} \frac{\partial f}{\partial x_{1,1}} + 2 x_{1,1} \frac{\partial f}{\partial x_{0,2}} + x_{3,0} \frac{\partial f}{\partial x_{2,1}} + 2 x_{2,1} \frac{\partial f}{\partial x_{1,2}} + x_{1,2} \frac{\partial f}{\partial x_{0,3}} + \dots = 0.$$

$$3 x_{2,0}^2 \frac{\partial f}{\partial x_{3,0}} + 3 x_{2,0} \cdot x_{1,1} \frac{\partial f}{\partial x_{2,1}} + (x_{2,0} \cdot x_{0,2} + 2 x_{1,1}^2) \frac{\partial f}{\partial x_{1,2}} + 3 x_{1,1} \cdot x_{0,2} \frac{\partial f}{\partial x_{0,3}} + \dots = 0.$$

Die linke Seite der letzten dieser Gleichungen ist mit $V_1 f$ identisch, die der ersten mit $E_1 f$ und der zweiten mit $\Omega_1 f$. Ebenso kann man Gleichung 12) in folgende zerfallen:

$$E_2 f = 0, \quad \Omega_2 f = 0, \quad V_2 f = 0.$$

Damit ist für absolute Reciprokanten die völlige Übereinstimmung erwiesen.

Was nun die nicht absoluten Reciprokanten, bezüglich die relativen Differentialinvarianten angeht, kann man die Forderung der Theorie der Differentialinvarianten wie in zwei Veränderlichen so auslegen, so sich die relativen Differentialinvarianten bei Ausführung der erweiterten Transformationen mit Faktoren reproducieren sollen. Die Bedingungen der Reciprokantentheorie kann man in demselben Sinne interpretieren; weichen die Operatoren derselben, wie oben gezeigt, von den Inkrementen ab; sie sind aber zulässige Abänderungen derselben, so dass die Faktoren nur andere Werte erhalten.

Es bleibt nur noch übrig, über den zweiten Fall einiges zu bemerken¹⁾. Es können nämlich die Veränderlichen auch durch zwei Relationen verbunden sein. Denkt man sich x und y als Funktionen (x^2) , so hat man unter einem Reciprokanten eine Funktion der Ableitungen zu verstehen, welche sich, wenn man die Veränderlichen cyklich vertauscht, so dass der Reihe nach x und y unabhängige Veränderliche werden, immer mit einem Faktor reproduciert, der im allgemeinen auch Funktion der Ableitungen ist. Die Funktion der Ableitungen ist nun absoluter reiner Reciprokant der betrachteten Art, wenn sie erstens von $x, y, x, x, x^{(1)}, y^{(1)}$ ist, wenn sie zweitens in den Ableitungen von x und y nach x homogen vom Grade 0 und in beiden Reihen von Ableitungen gleichzeitig isobar vom Gewichte 0 ist und zwar so, dass die Ableitungen gleicher Ordnung immer gleiches Gewicht haben, und wenn sie drittens folgende vier Operatoren annulliert hat:

$$\begin{aligned} &= x_x^{(2)} \frac{\partial f}{\partial y_x^{(2)}} + x_x^{(3)} \frac{\partial f}{\partial y_x^{(3)}} + x_x^{(4)} \frac{\partial f}{\partial y_x^{(4)}} + \dots \\ &= y_y^{(2)} \frac{\partial f}{\partial x_y^{(2)}} + y_y^{(3)} \frac{\partial f}{\partial x_y^{(3)}} + y_y^{(4)} \frac{\partial f}{\partial x_y^{(4)}} + \dots \\ &= 3 x_x^{(2)} \frac{\partial^2 f}{\partial x_x^{(3)}} + 10 x_x^{(2)} x_x^{(3)} \frac{\partial f}{\partial x_x^{(4)}} + \dots + 3 x_x^{(2)} y_y^{(2)} \frac{\partial f}{\partial y_y^{(3)}} + 2 (3 y_y^{(3)} x_x^{(2)} + 2 y_y^{(2)} x_x^{(3)}) \frac{\partial f}{\partial y_y^{(4)}} + \dots \\ &= 3 x_x^{(2)} y_y^{(2)} \frac{\partial f}{\partial x_x^{(3)}} + 2 (3 x_x^{(3)} y_y^{(2)} + 2 y_y^{(3)} x_x^{(2)}) \frac{\partial f}{\partial x_x^{(4)}} + \dots + 3 y_y^{(2)} \frac{\partial^2 f}{\partial y_y^{(3)}} + 10 y_y^{(2)} y_y^{(3)} \frac{\partial f}{\partial y_y^{(4)}} + \dots \end{aligned}$$

Diese Annihilatoren werden auch hier genau wie in zwei Veränderlichen gewonnen. (Vergl. Anmerkung 1, p. 39.)

¹⁾ Anmerkung: Vergl. Leudesdorf: Formula on the Interchange Proceedings, Bd. XVII, p. 329 ff.

²⁾ Über die Bezeichnungen ist folgendes zu bemerken. Es wird gesetzt:

$$\begin{aligned} \frac{dx}{dx} &= x_x^{(1)}, & \frac{dy}{dx} &= y_x^{(1)}, & \frac{dx}{dy} &= x_y^{(1)}, \\ \frac{dy}{dx} &= y_x^{(1)}, & \frac{dx}{dx} &= x_x^{(1)}, & \frac{dx}{dy} &= x_y^{(1)}, \\ \frac{d^2 x}{dx^2} &= x_x^{(2)}, & \frac{d^2 y}{dx^2} &= y_x^{(2)}, & \frac{d^2 x}{dy^2} &= x_y^{(2)}, \\ \frac{d^2 y}{dx^2} &= y_x^{(2)}, & \frac{d^2 x}{dx^2} &= x_x^{(2)}, & \frac{d^2 x}{dy^2} &= x_y^{(2)}, \end{aligned}$$

u. s. w.

Leudesdorf setzt:

$$\begin{aligned} \frac{1}{n!} \frac{d^n x}{dx^n} &= X_n, & \frac{1}{n!} \frac{d^n y}{dx^n} &= Y_n, \\ \frac{1}{n!} \frac{d^n y}{dx^n} &= Y_n, & \frac{1}{n!} \frac{d^n x}{dx^n} &= Z_n, \\ \frac{1}{n!} \frac{d^n x}{dy^n} &= Z'_n, & \frac{1}{n!} \frac{d^n x}{dy^n} &= X'_n. \end{aligned}$$

So entsteht folgender Zusammenhang:

$$\begin{aligned} x_x^{(n)} &= n! X_n, & y_x^{(n)} &= n! Y_n, \\ y_x^{(n)} &= n! Y_n, & x_x^{(n)} &= n! Z_n, \\ x_y^{(n)} &= n! Z'_n, & x_y^{(n)} &= n! X'_n. \end{aligned}$$

u. s. w.

Die erweiterten infinitesimalen Transformationen aber ergeben folgende Differentialgleichungen:

$$\begin{aligned}
 \frac{\partial f}{\partial x} &= 0. \\
 \frac{\partial f}{\partial y} &= 0. \\
 \frac{\partial f}{\partial z} &= 0. \\
 x \frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial f}{\partial x^{(1)}} &= 0. \\
 y \frac{\partial f}{\partial y} + \frac{\partial f}{\partial y^{(1)}} &= 0. \\
 x \frac{\partial f}{\partial z} + x^{(1)} \frac{\partial f}{\partial x^{(1)}} + x^{(2)} \frac{\partial f}{\partial x^{(2)}} + x^{(3)} \frac{\partial f}{\partial x^{(3)}} + \dots &= 0. \\
 y \frac{\partial f}{\partial z} + y^{(1)} \frac{\partial f}{\partial y^{(1)}} + y^{(2)} \frac{\partial f}{\partial y^{(2)}} + y^{(3)} \frac{\partial f}{\partial y^{(3)}} + \dots &= 0. \\
 x \frac{\partial f}{\partial x} - x^{(1)} \frac{\partial f}{\partial x^{(1)}} - y^{(1)} \frac{\partial f}{\partial y^{(1)}} - 2x^{(2)} \frac{\partial f}{\partial x^{(2)}} - 2y^{(2)} \frac{\partial f}{\partial y^{(2)}} - 3x^{(3)} \frac{\partial f}{\partial x^{(3)}} - 3y^{(3)} \frac{\partial f}{\partial y^{(3)}} - \dots &= 0. \\
 y \frac{\partial f}{\partial x} - y^{(1)} \frac{\partial f}{\partial x^{(1)}} - x^{(1)} \frac{\partial f}{\partial x^{(1)}} - y^{(2)} \frac{\partial f}{\partial x^{(2)}} - x^{(2)} \frac{\partial f}{\partial x^{(2)}} - y^{(3)} \frac{\partial f}{\partial x^{(3)}} - x^{(3)} \frac{\partial f}{\partial x^{(3)}} - \dots &= 0. \\
 x \frac{\partial f}{\partial y} - x^{(1)} \frac{\partial f}{\partial y^{(1)}} - x^{(2)} \frac{\partial f}{\partial y^{(2)}} - x^{(3)} \frac{\partial f}{\partial y^{(3)}} - \dots &= 0. \\
 x \frac{\partial f}{\partial z} - x^{(1)} \frac{\partial f}{\partial x^{(1)}} - x^{(2)} \frac{\partial f}{\partial x^{(2)}} - x^{(3)} \frac{\partial f}{\partial x^{(3)}} - (2x^{(1)}y^{(2)} + y^{(1)}x^{(2)}) \frac{\partial f}{\partial y^{(2)}} - (4x^{(1)}y^{(3)} + 3x^{(2)}y^{(2)}) \frac{\partial f}{\partial y^{(3)}} - \dots &= 0. \\
 y \frac{\partial f}{\partial z} - y^{(1)} \frac{\partial f}{\partial y^{(1)}} - y^{(2)} \frac{\partial f}{\partial y^{(2)}} - (2y^{(1)}x^{(2)} + x^{(1)}y^{(2)}) \frac{\partial f}{\partial x^{(2)}} - 3y^{(1)}x^{(3)} \frac{\partial f}{\partial x^{(3)}} - (x^{(1)}y^{(3)} + 3x^{(2)}y^{(2)}) \frac{\partial f}{\partial x^{(3)}} - \dots &= 0.
 \end{aligned}$$

Die ersten fünf Gleichungen sind die analytische Formulierung der ersten Bedingung. Die Hilfe der Gleichungen 1) bis 5) reducierten Gleichungen 6), 7) und 8) drücken die zweite Bedingung aus. Die linken Seiten der Gleichungen 9) und 10) sind identisch mit den Annihilatoren J_2 und J_1 und Gleichung 11) und 12) zerfallen jede in drei. Die erste aus 11) entstehende Gleichung ist gleich der Summe von 8) und 10), die zweite ist identisch mit 10) selbst und die dritte ist der Annihilator $W_1 f$. Die erste Gleichung von 12) ist identisch mit 9), die zweite ist gleich der Summe von 8) und 9) und die dritte ist identisch mit dem Annihilator $W_2 f$.

Hiernit ist der Beweis erbracht, dass die Resultate, welche über die Reciprokanten in zwei Veränderlichen gefunden worden sind, in allen Punkten auch für die Reciprokanten in drei Veränderlichen gültig sind.

Schliesslich sollen hier noch einige Bemerkungen hinzugefügt werden über die Relationen, welche Leudesdorf zwischen den Operatoren $J_1 f$, $J_2 f$, $W_1 f$, $W_2 f$ aufstellt¹⁾. Dieselben lauten:

$$\begin{aligned}
 (J_1 W_1 - W_1 J_1) &= 0. \\
 (J_2 W_2 - W_2 J_2) &= 0. \\
 (J_1 W_2 - W_2 J_1) &= W_1. \\
 (J_2 W_1 - W_1 J_2) &= W_2.
 \end{aligned}$$

¹⁾ Anmerkung: On Change of the Independent Variable (Proceedings XVII).

Da diese Operatoren entweder selbst erweiterte Transformationen der allgemeinen linearen Gruppe oder lineare Funktionen solcher erweiterter Transformationen sind, so hat man in diesen Formeln nur die bekannten Relationen zu erkennen, welche aussagen, dass die erweiterten infinitesimalen Transformationen die Gruppe bilden.

Trotzdem ist auch bei diesen Untersuchungen die Gruppeneigenschaft der Gesamtheit der linearen Transformationen, so oft sie auch verwendet wird, niemals als solche ausgesprochen.

Auch in zwei Veränderlichen finden sich, wie hier noch bemerkt sein mag, diese Klammeroperationen vor. Denn unter den Alternanten, welche Sylvester in den Arbeiten im American Journal untersucht, man nichts anderes zu verstehen als die Klammeroperation der Gruppentheorie.

Auch die Bildung der Generatoren zur Gewinnung neuer Reciprokanten aus schon bekannten mit der Alternanten, wie sie am gleichen Orte auseinandergesetzt ist, beruht lediglich auf einer Bestimmung der erweiterter infinitesimaler Transformationen aus bekannten durch die Klammeroperation.

Da es jedoch die Aufgabe dieser Arbeit nur sein soll, zunächst den grundlegenden Zusammenhang der Theorien, vor allem aber die Thatsache festzustellen, dass die Reciprokanten keine neue Art von algebraischen Formen sind (vergl. American Journal 1886, Lecture I: „A new world of algebraical forms“), sondern zu den Funktionen gehören, welche in der Theorie der Differentialinvarianten untersucht worden sind, so muss die genauere Untersuchung dieser und mancher anderen hierher gehörigen Frage vorläufig bleiben. Der Zweck dieser Arbeit ist erreicht, wenn durch sie die Anregung gegeben würde, den Zusammenhang beider Theorien, welchen sie nachgewiesen hat, für die Fortschritte beider zu verwerten.



SULLE QUADRATURE

NOTA

DEL COMMENDATORE

P. TARDY

Professore di Calcolo Differenziale e Integrabile nella Regia Università di Genova,
Direttore degli Studi nella R. Scuola di Marina, Uno dei XL della Società Italiana
delle Scienze, Socio corrispondente del R. Istituto Lombardo, della R. Accademia
delle Scienze di Torino, de' Nuovi Lincei di Roma, de' Georgofili di Firenze, ecc.

INSERITA NEL TOMO SECONDO DELLA SERIE SECONDA

DELLE MEMORIE

DELLA SOCIETÀ ITALIANA DELLE SCIENZE

RESIDENTE IN MODENA



MODENA

TIPOGRAFIA DELL' EREDE SOLIANI

1865

Gli integrali delle funzioni non potendosi ottenere in termini finiti o con le ordinarie trascendenti che in un numero assai ristretto di casi, i geometri in vista principalmente delle applicazioni si sono rivolti a cercare delle formole, le quali somministrino il valore numerico approssimato di un integrale definito tra limiti dati, ossia dell'area di una curva piana.

La più semplice tra esse è quella che si consegue decomponendo la differenza delle ascisse estreme, cioè dei limiti dell'integrale, in un certo numero di parti uguali, e riguardando l'area della curva siccome la somma di tanti trapezi, i cui lati paralleli sono le ordinate equidistanti, e i lati non paralleli i diversi elementi delle ascisse e le corde che congiungono le estremità delle ordinate.

Ora è importante conoscere l'espressione analitica della correzione che bisogna fare a ciascuna formola di approssimazione per avere il valore esatto dell'integrale.

Poisson (1) è stato il primo a dare sotto forma d'integrale definito la suddetta correzione per il più ovvio metodo di quadratura sopra accen-

(1) Mém. de l'Acad. R.^e des Sciences T. VI.

nato. Integrando quindi successivamente per parti si giunge alla serie dovuta originariamente a Maclaurin, e che porta d'ordinario il nome di Euler, della quale si ottiene così il termine complementare.

Il ch. Generale Menabrea in una Memoria inserita tra quelle dell'Accademia delle Scienze di Torino, (2) partendo anch'egli da una formola di Fourier, à con procedimento uniforme assegnato per integrali definiti le correzioni ai valori approssimati forniti dai metodi generalmente conosciuti sotto i nomi di Legendre e di Simpson.

In questa nota ci proponiamo di ritrovare per altra via il termine complementare di Poisson, e di far vedere come da esso si possano dedurre immediatamente le correzioni relative alle formole dianzi indicate e ad altre. Soggiungeremo quindi qualche cosa intorno al metodo di Gauss generalizzato da Christoffel.

Abbiamo dal calcolo integrale

$$(1) \quad f(x+\omega) - f(x) = \omega f'(x) + \frac{\omega^2}{\Pi(2)} f''(x) + \dots + \frac{\omega^m}{\Pi(m)} f^{(m)}(x) + \frac{\omega^{m+1}}{\Pi(m)} \int_0^1 dz \cdot z^m f^{(m+1)}(x + \omega - \omega z),$$

ponendo in luogo d' x successivamente $a, a + \omega, a + 2\omega, \dots, a + (n-1)\omega$, e sommando verrà

$$(2) \quad f(a+n\omega) - f(a) = \omega \left\{ f'(a) + f'(a+\omega) + \dots + f'(a+(n-1)\omega) \right\} + \frac{\omega^2}{\Pi(2)} \left\{ f''(a) + \dots + f''(a+(n-1)\omega) \right\} + \dots + \frac{\omega^m}{\Pi(m)} \left\{ f^{(m)}(a) + \dots + f^{(m)}(a+(n-1)\omega) \right\} + \frac{\omega^{m+1}}{\Pi(m)} \int_0^1 dz \cdot z^m \left\{ f^{(m+1)}(a+\omega-\omega z) + f^{(m+1)}(a+2\omega-\omega z) + \dots + f^{(m+1)}(a+n\omega-\omega z) \right\}$$

Facendo

$$a + n\omega = b, \quad f'(x) = \bar{\phi}(x), \quad \text{per cui}$$

$$f(x) = \int \bar{\phi}(x) dx,$$

si avrà

$$(3) \quad \int_a^b \bar{\phi}(x) dx = \omega \left\{ \bar{\phi}(a) + \bar{\phi}(a+\omega) + \dots + \bar{\phi}(a+(n-1)\omega) \right\}$$

$$+ \frac{\omega^2}{\Pi(2)} \left\{ \bar{\phi}'(a) + \dots + \bar{\phi}'(a+(n-1)\omega) \right\} + \dots$$

$$+ \frac{\omega^m}{\Pi(m)} \left\{ \bar{\phi}^{(m-1)}(a) + \dots + \bar{\phi}^{(m-1)}(a+(n-1)\omega) \right\}$$

$$+ \frac{\omega^{m+1}}{\Pi(m)} \int_0^1 dz \cdot z^m \left\{ \bar{\phi}^{(m)}(a+\omega-\omega z) + \bar{\phi}^{(m)}(a+2\omega-\omega z) + \dots \right.$$

$$\left. + \bar{\phi}^{(m)}(a+n\omega-\omega z) \right\}$$

la quale equazione suppone che $\bar{\phi}(x)$, $\bar{\phi}'(x)$, $\bar{\phi}^{(m)}(x)$ rimangano finite e continue per tutti i valori della variabile compresi fra a e b . Allo stesso modo con cui siamo pervenuti alla (2) otterremo le seguenti:

$$\bar{\phi}(b) - \bar{\phi}(a) = \omega \left\{ \bar{\phi}'(a) + \dots + \bar{\phi}'(a+(n-1)\omega) \right\}$$

$$+ \frac{\omega^2}{\Pi(2)} \left\{ \bar{\phi}''(a) + \dots + \bar{\phi}''(a+(n-1)\omega) \right\} + \dots$$

$$+ \frac{\omega^{m-1}}{\Pi(m-1)} \left\{ \bar{\phi}^{(m-1)}(a) + \dots + \bar{\phi}^{(m-1)}(a+(n-1)\omega) \right\}$$

$$+ \frac{\omega^m}{\Pi(m-1)} \int_0^1 dz \cdot z^{m-1} \left\{ \bar{\phi}^{(m)}(a+\omega-\omega z) + \dots + \bar{\phi}^{(m)}(a+n\omega-\omega z) \right\},$$

$$\bar{\phi}'(b) - \bar{\phi}'(a) = \omega \left\{ \bar{\phi}''(a) + \dots + \bar{\phi}''(a+(n-1)\omega) \right\}$$

$$+ \frac{\omega^2}{\Pi(2)} \left\{ \bar{\phi}'''(a) + \dots + \bar{\phi}'''(a+(n-1)\omega) \right\} + \dots$$

$$+ \frac{\omega^{m-2}}{\Pi(m-2)} \left\{ \bar{\phi}^{(m-1)}(a) + \dots + \bar{\phi}^{(m-1)}(a+(n-1)\omega) \right\}$$

$$+ \frac{\omega^{m-1}}{\Pi(m-2)} \int_0^1 dz \cdot z^{m-2} \left\{ \bar{\phi}^{(m)}(a+\omega-\omega z) + \dots + \bar{\phi}^{(m)}(a+n\omega-\omega z) \right\},$$

$$\begin{aligned}
\bar{\varphi}''(b) - \bar{\varphi}''(a) &= \omega \left\{ \bar{\varphi}'''(a) + \dots + \bar{\varphi}'''(a + (n-1)\omega) \right\} \\
&+ \frac{\omega^2}{\Pi(2)} \left\{ \bar{\varphi}^{iv}(a) + \dots + \bar{\varphi}^{iv}(a + (n-1)\omega) \right\} + \dots \\
&+ \frac{\omega^{m-3}}{\Pi(m-3)} \left\{ \bar{\varphi}^{(m-1)}(a) + \dots + \bar{\varphi}^{(m-1)}(a + (n-1)\omega) \right\} \\
&+ \frac{\omega^{m-2}}{\Pi(m-3)} \int_0^1 dz \cdot z^{m-3} \left\{ \bar{\varphi}^{(m)}(a + \omega - \omega z) + \dots + \bar{\varphi}^{(m)}(a + n\omega - \omega z) \right\}, \\
&\dots\dots\dots
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\bar{\varphi}^{(m-2)}(b) - \bar{\varphi}^{(m-2)}(a) &= \omega \left\{ \bar{\varphi}^{(m-1)}(a) + \dots + \bar{\varphi}^{(m-1)}(a + (n-1)\omega) \right\} \\
&+ \omega^2 \int_0^1 dz \cdot z \left\{ \bar{\varphi}^{(m)}(a + \omega - \omega z) + \dots + \bar{\varphi}^{(m)}(a + n\omega - \omega z) \right\},
\end{aligned}$$

che moltiplicate rispettivamente per $A_1 \omega$, $A_2 \omega^2$, $A_{m-1} \omega^{m-1}$, e sommate daranno

$$\begin{aligned}
&A_1 \omega \left\{ \bar{\varphi}(b) - \bar{\varphi}(a) \right\} + A_2 \omega^2 \left\{ \bar{\varphi}'(b) - \bar{\varphi}'(a) \right\} \\
&+ A_3 \omega^3 \left\{ \bar{\varphi}''(b) - \bar{\varphi}''(a) \right\} + \dots + A_{m-1} \omega^{m-1} \left\{ \bar{\varphi}^{(m-2)}(b) - \bar{\varphi}^{(m-2)}(a) \right\} \\
&= A_1 \omega^2 \left\{ \bar{\varphi}'(a) + \bar{\varphi}'(a + \omega) + \dots + \bar{\varphi}'(a + (n-1)\omega) \right\} \\
&+ \left(\frac{A_1}{\Pi(2)} + A_2 \right) \omega^3 \left\{ \bar{\varphi}''(a) + \dots + \bar{\varphi}''(a + (n-1)\omega) \right\} \\
&+ \left(\frac{A_1}{\Pi(3)} + \frac{A_2}{\Pi(2)} + A_3 \right) \omega^4 \left\{ \bar{\varphi}'''(a) + \dots + \bar{\varphi}'''(a + (n-1)\omega) \right\} + \dots \\
&+ \left(\frac{A_1}{\Pi(m-1)} + \frac{A_2}{\Pi(m-2)} + \dots + A_{m-1} \right) \omega^m \\
&\times \left\{ \bar{\varphi}^{(m-1)}(a) + \dots + \bar{\varphi}^{(m-1)}(a + (n-1)\omega) \right\} \\
&+ \omega^{m+1} \int_0^1 dz \cdot \left\{ \frac{A_1}{\Pi(m-1)} z^{m-1} + \frac{A_2}{\Pi(m-2)} z^{m-2} + \dots + A_{m-1} z \right\} \\
&\times \left\{ \bar{\varphi}^{(m)}(a + \omega - \omega z) + \bar{\varphi}^{(m)}(a + 2\omega - \omega z) + \dots + \bar{\varphi}^{(m)}(a + n\omega - \omega z) \right\}.
\end{aligned}$$

Determiniamo le costanti A_1 , A_2 , A_{m-1} per mezzo delle equazioni

$$A_1 = \frac{1}{\Pi(2)},$$

$$\frac{A_1}{\Pi(2)} + A_2 = \frac{1}{\Pi(3)},$$

$$\frac{A_1}{\Pi(3)} + \frac{A_2}{\Pi(2)} + A_3 = \frac{1}{\Pi(4)},$$

$$\dots\dots\dots$$

$$\frac{A_1}{\Pi(m-1)} + \frac{A_2}{\Pi(m-2)} + \dots\dots\dots + A_{m-1} = \frac{1}{\Pi(m)};$$

esse, com' è noto, (3) forniscono

$$A_1 = \frac{1}{2}, A_3 = 0, A_5 = 0, \dots\dots\dots A_{2r-1} = 0, A_{2r} = (-1)^r \frac{B_{2r-1}}{\Pi(2r)},$$

ove B_{2r-1} rappresenta l' $(r)^{esimo}$ numero di Bernoulli.

Prendendo $m = 2r + 1$ avremo così

$$\begin{aligned} & \frac{\omega^2}{\Pi(2)} \left\{ \bar{\varphi}'(a) + \bar{\varphi}'(a + \omega) + \dots + \bar{\varphi}'(a + (n-1)\omega) \right\} \\ & + \frac{\omega^3}{\Pi(3)} \left\{ \bar{\varphi}''(a) + \dots + \bar{\varphi}''(a + (n-1)\omega) \right\} + \dots\dots \\ & + \frac{\omega^{2r+1}}{\Pi(2r+1)} \left\{ \bar{\varphi}^{(2r)}(a) + \dots + \bar{\varphi}^{(2r)}(a + (n-1)\omega) \right\} = \\ & = \frac{1}{2}\omega \{ \bar{\varphi}(b) - \bar{\varphi}(a) \} \\ & - \frac{B_1}{\Pi(2)} \omega^2 \left\{ \bar{\varphi}'(b) - \bar{\varphi}'(a) \right\} + \frac{B_3}{\Pi(4)} \omega^4 \left\{ \bar{\varphi}'''(b) - \bar{\varphi}'''(a) \right\} - \dots \\ & + (-1)^r \frac{B_{2r-1}}{\Pi(2r)} \omega^{2r} \left\{ \bar{\varphi}^{(2r-1)}(b) - \bar{\varphi}^{(2r-1)}(a) \right\} \\ & - \omega^{2r+2} \int_0^1 dz \left\{ \frac{1}{2\Pi(2r)} z^{2r} - \frac{B_1}{\Pi(2)\Pi(2r-1)} z^{2r-1} + \dots + (-1)^r \frac{B_{2r-1}}{\Pi(2r)} z \right\} \times \\ & \times \left\{ \bar{\varphi}^{(2r+1)}(a + \omega - \omega z) + \dots\dots + \bar{\varphi}^{(2r+1)}(a + n\omega - \omega z) \right\}, \end{aligned}$$

e quindi sostituendo nella (3),

$$\begin{aligned}
 (4) \quad \int_a^b \bar{\phi}(x) dx = & \omega \left\{ \frac{1}{2} \bar{\phi}(a) + \bar{\phi}(a+\omega) + \bar{\phi}(a+2\omega) + \dots + \bar{\phi}(a+(n-1)\omega) + \frac{1}{2} \bar{\phi}(b) \right\} \\
 & - \frac{B_1}{\Pi(2)} \omega^2 \left\{ \bar{\phi}'(b) - \bar{\phi}'(a) \right\} + \frac{B_3}{\Pi(4)} \omega^4 \left\{ \bar{\phi}'''(b) - \bar{\phi}'''(a) \right\} - \dots \\
 & + (-1)^r \frac{B_{2r-1}}{\Pi(2r)} \omega^{2r} \left\{ \bar{\phi}^{(2r-1)}(b) - \bar{\phi}^{(2r-1)}(a) \right\} + \frac{\omega^{2r+2}}{\Pi(2r)} \int_a^1 dz \times \\
 & \left\{ \frac{z^{2r+1}}{2r+1} - \frac{1}{2} z^{2r} + \frac{1}{2} (2r)_1 B_1 z^{2r-1} - \frac{1}{4} (2r)_3 B_3 z^{2r-3} + \dots + (-1)^r \frac{1}{2r} (2r)_{2r-1} B_{2r-1} z \right\} \\
 & \times \left\{ \bar{\phi}^{(2r+1)}(a+\omega-\omega z) + \dots + \bar{\phi}^{(2r+1)}(a+n\omega-\omega z) \right\}.
 \end{aligned}$$

Poniamo per brevità

$$(5) \quad \bar{\phi}^{(2r+1)}(a+\omega-\omega z) + \bar{\phi}^{(2r+1)}(a+2\omega-\omega z) + \dots + \bar{\phi}^{(2r+1)}(a+n\omega-\omega z) = \Psi(z)$$

e

$$\begin{aligned}
 (6) \quad \frac{z^{2r+1}}{2r+1} - \frac{1}{2} z^{2r} + \frac{1}{2} (2r)_1 B_1 z^{2r-1} - \frac{1}{4} (2r)_3 B_3 z^{2r-3} + \dots \\
 + (-1)^r \frac{1}{2r} (2r)_{2r-1} B_{2r-1} z = B_2(z)
 \end{aligned}$$

ed avremo

$$\begin{aligned}
 (7) \quad \int_a^b \bar{\phi}(x) dx = & \omega \left\{ \frac{1}{2} \bar{\phi}(a) + \bar{\phi}(a+\omega) + \bar{\phi}(a+2\omega) + \dots \right. \\
 & \left. + \bar{\phi}(a+(n-1)\omega) + \frac{1}{2} \bar{\phi}(b) \right\} \\
 & - \frac{B_1}{\Pi(2)} \omega^2 \left\{ \bar{\phi}'(b) - \bar{\phi}'(a) \right\} + \frac{B_3}{\Pi(4)} \omega^4 \left\{ \bar{\phi}'''(b) - \bar{\phi}'''(a) \right\} - \dots \\
 & + (-1)^r \frac{B_{2r-1}}{\Pi(2r)} \omega^{2r} \left\{ \bar{\phi}^{(2r-1)}(b) - \bar{\phi}^{(2r-1)}(a) \right\} + R,
 \end{aligned}$$

ove

$$(8) \quad R = \frac{\omega^{2r+2}}{\Pi(2r)} \int_0^1 B_2(z) \Psi(z) dz,$$

che è la formola di Maclaurin completata da un integrale definito.

Se avessimo preso $m = 2r + 2$, e posto

$$(9) \quad \frac{z^{2r+2}}{2r+2} - \frac{1}{2} z^{2r+1} + \frac{1}{2} (2r+1)_1 B_1 z^{2r} - \frac{1}{4} (2r+1)_3 B_3 z^{2r-2} + \dots \\ + (-1)^r \frac{1}{2r} (2r+1)_{2r-1} B_{2r-1} z^2 = B_r(z)$$

avremmo ottenuto per l'espressione del resto

$$(10) \quad R = \frac{\omega^{2r+2}}{\Pi(2r+1)} \int_0^1 B_r(z) \Psi^r(z) dz.$$

La funzione

$$(11) \quad B(z) = \frac{z^{m+1}}{m+1} - \frac{1}{2} z^m + \frac{1}{2} B_1(m)_1 z^{m-1} - \frac{1}{4} B_3(m)_3 z^{m-3} + \dots,$$

che per z numero intero positivo rappresenta la somma delle potenze $(m)^{me}$ de' numeri naturali

$$1^m + 2^m + 3^m + \dots + (z-1)^m$$

è stata detta da Raabe (4) *funzione Bernoulliana*.

Essa diviene $B_2(z)$ se m è pari $= 2r$, e $B_1(z)$ se m è impari $= 2r+1$.

Tra le varie proprietà importanti di cui gode questa funzione, e per le quali rimandiamo al lavoro già citato di Raabe e a quelli di Malmstén (5) e di Schlömilch (6) è fondamentale quella contenuta nell'equazione

$$(12) \quad B(1-z) = (-1)^{m-1} B(z),$$

per cui

$$B_2(1-z) = -B_2(z),$$

$$B_1(1-z) = B_1(z),$$

onde sostituendo $1-z$ invece di z , e facendo

$$(13) \quad \bar{\varphi}^{(2r+1)}(a+\omega z) + \bar{\varphi}^{(2r+1)}(a+\omega+\omega z) + \dots + \bar{\varphi}^{(2r+1)}(a+(n-1)\omega+\omega z) = \Phi(z),$$

si consegue dalla (8)

(4) Die Jacob Bernoullische Function. Zürich 1848.

(5) Crelle. Journal für die Mathem. T. 55, p. 55.

(6) Zeitschrift für Mathem. und Phys. T. 4, p. 493.

$$(14) \quad R = - \frac{\omega^{2r+2}}{\Pi(2r)} \int_0^1 B_2(z) \Phi(z) dz,$$

e dalla (10)

$$(15) \quad R = \frac{\omega^{2r+2}}{\Pi(2r+1)} \int_0^1 B_1(z) \Psi(z) dz.$$

Quest' ultima espressione avrebbe anco potuto dedursi dalla precedente (14), come la (10) dalla (8), integrando per parti ed osservando che per le (6), (9) e (12)

$$B_2(z) = \frac{1}{2r+1} B_1'(z),$$

$$B_1(0) = 0, \quad B_1(1) = 0.$$

Per dare al termine complementare la forma assegnata da Poisson osserviamo che partendo dall' equazione notissima (7)

$$\frac{1}{2} \pi = \frac{1}{2} z + \frac{1}{2} \sin 2z + \frac{1}{3} \sin 3z + \dots,$$

ossia

$$z = \pi - 2 \sum_{k=1}^{k=\infty} \frac{\sin kz}{k},$$

la quale sussiste per tutti i valori di z compresi tra 0 e 2π , ma esclusi questi limiti, si à per replicate integrazioni

$$\begin{aligned} \frac{z^{2r+1}}{\Pi(2r+1)} &= \pi \frac{z^{2r}}{\Pi(2r)} - 2 S_2 \frac{z^{2r-1}}{\Pi(2r-1)} + 2 S_4 \frac{z^{2r-3}}{\Pi(2r-3)} - \dots \\ &+ 2 (-1)^r S_{2r} z + 2 (-1)^{r+1} \sum_{k=1}^{k=\infty} \frac{\sin kz}{k^{2r+1}} \end{aligned}$$

per tutti i valori di z da $z=0$ a $z=2\pi$, ove

$$S_{2p} = 1 + \frac{1}{2^{2p}} + \frac{1}{3^{2p}} + \dots,$$

e perciò (8)

$$S_{2p} = \frac{(2\pi)^{2p}}{2 \Pi(2p)} B_{2p-1};$$

(7) Euler Calc. Differ. P. post. Cap. IV. §. 92.

(8) Ib. Cap. VI.

moltiplicando poi per $\frac{\Pi(2r)}{(2\pi)^{2r+1}}$ si ottiene

$$\begin{aligned} \frac{2(-1)^r \Pi(2r)}{(2\pi)^{2r+1}} \sum_{k=1}^{k=\infty} \frac{\sin kz}{k^{2r+1}} &= \frac{1}{2r+1} \left(\frac{z}{2\pi}\right)^{2r+1} - \frac{1}{2} \left(\frac{z}{2\pi}\right)^{2r} \\ &+ \frac{1}{2} (2r)_1 B_1 \left(\frac{z}{2\pi}\right)^{2r-1} - \frac{1}{4} (2r)_3 B_3 \left(\frac{z}{2\pi}\right)^{2r-3} + \dots \\ &+ (-1)^r \frac{1}{2r} (2r)_{2r-1} B_{2r-1} \frac{z}{2\pi} = B_r \left(\frac{z}{2\pi}\right), \end{aligned}$$

e scrivendo $2\pi z$ invece di z

$$(16) \quad B_r(z) = \frac{2(-1)^{r+1} \Pi(2r)}{(2\pi)^{2r+1}} \sum_{k=1}^{k=\infty} \frac{\sin 2k\pi z}{k^{2r+1}}, \quad (9)$$

con che la (8) diviene

$$(17) \quad R = \frac{2(-1)^{r+1} \omega^{2r+1}}{(2\pi)^{2r+1}} \sum_{k=1}^{k=\infty} \frac{1}{k^{2r+1}} \int_0^1 \Psi(z) \sin 2k\pi z. dz.$$

Ora rimesso per $\Psi(z)$ il suo valore (5) si à

$$\begin{aligned} \int_0^1 \Psi(z) \sin 2k\pi z. dz. &= \int_0^1 \tilde{\varphi}^{(2r+1)}(a + \omega - \omega z) \sin 2k\pi z. dz \\ &+ \int_0^1 \tilde{\varphi}^{(2r+1)}(a + 2\omega - \omega z) \sin 2k\pi z. dz + \dots \\ &+ \int_0^1 \tilde{\varphi}^{(2r+1)}(a + n\omega - \omega z) \sin 2k\pi z. dz; \end{aligned}$$

nel 1.° integrale del secondo membro si ponga $a + \omega - \omega z = x$, nel 2.° $a + 2\omega - \omega z = x$, nell' ultimo $a + n\omega - \omega z = x$, ed essendo per q intero qualunque

$$\sin \frac{2k\pi(a + q\omega - x)}{\omega} = - \sin \frac{2k\pi(x - a)}{\omega},$$

(9) Raabe. Crelle Journal. T. 42, p. 550.

si otterrà

$$\int_0^1 \Psi(z) \sin 2k\pi z \cdot dz =$$

$$-\frac{1}{\omega} \left\{ \int_a^{a+\omega} \bar{\varphi}^{(2r+1)}(x) \sin \frac{2k\pi(x-a)}{\omega} dx + \int_{a+\omega}^{a+2\omega} \bar{\varphi}^{(2r+1)}(x) \sin \frac{2k\pi(x-a)}{\omega} dx + \dots \right.$$

$$\left. + \int_{a+(n-1)\omega}^{a+n\omega} \bar{\varphi}^{(2r+1)}(x) \sin \frac{2k\pi(x-a)}{\omega} dx \right\} = -\frac{1}{\omega} \int_a^b \bar{\varphi}^{(2r+1)}(x) \sin \frac{2k\pi(x-a)}{\omega} dx$$

Integrando per parti si à

$$\int \bar{\varphi}^{(2r+1)}(x) \sin \frac{2k\pi(x-a)}{\omega} dx = \bar{\varphi}^{(2r)}(x) \sin \frac{2k\pi(x-a)}{\omega}$$

$$- \frac{2x\pi}{\omega} \int \bar{\varphi}^{(2r)}(x) \cos \frac{2k\pi(x-a)}{\omega} dx$$

e perciò

$$\int_a^b \bar{\varphi}^{(2r+1)}(x) \sin \frac{2k\pi(x-a)}{\omega} dx = -\frac{2k\pi}{\omega} \int_a^b \bar{\varphi}^{(2r)}(x) \cos \frac{2k\pi(x-a)}{\omega} dx$$

per cui risulterà dalla (17)

$$(18) \quad R = (-1)^{r+1} \frac{2\omega^{2r}}{(2\pi)^{2r}} \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k^{2r}} \int_a^b \bar{\varphi}^{(2r)}(x) \cos \frac{2k\pi(x-a)}{\omega} dx$$

siccome à trovato Poisson.

Dalla (7), mettendo per i numeri Bernoulliani B_1, B_3, B_5, \dots i loro valori (10), avremo dunque

$$(10) \quad B_1 = \frac{1}{6}, B_3 = \frac{1}{30}, B_5 = \frac{1}{42}, B_7 = \frac{1}{50}, B_9 = \frac{5}{66}, \dots$$

$$\begin{aligned}
 (19) \quad & \int_a^b \bar{\varphi}(x) dx \\
 &= \omega \left\{ \frac{1}{2} \bar{\varphi}(a) + \bar{\varphi}(a+\omega) + \bar{\varphi}(a+2\omega) + \dots + \bar{\varphi}(a+(n-1)\omega) + \frac{1}{2} \bar{\varphi}(b) \right\} \\
 &- \frac{1}{12} \omega^2 \left\{ \bar{\varphi}'(b) - \bar{\varphi}'(a) \right\} + \frac{1}{720} \omega^4 \left\{ \bar{\varphi}'''(b) - \bar{\varphi}'''(a) \right\} \\
 &- \frac{1}{30240} \omega^6 \left\{ \bar{\varphi}^{(5)}(b) - \bar{\varphi}^{(5)}(a) \right\} + \frac{1}{1209600} \omega^8 \left\{ \bar{\varphi}^{(7)}(b) - \bar{\varphi}^{(7)}(a) \right\} \\
 &- \dots + (-1)^r \frac{B_{2r-1}}{\Pi(2r)} \omega^{2r} \left\{ \bar{\varphi}^{(2r-1)}(b) - \bar{\varphi}^{(2r-1)}(a) \right\} \\
 &- (-1)^r \frac{2\omega^{2r}}{(2\pi)^{2r}} \sum_{k=1}^{k=\infty} \frac{1}{k^{2r}} \int_a^b \bar{\varphi}^{(2r)}(x) \cos \frac{2k\pi(x-a)}{\omega} dx
 \end{aligned}$$

e per $r=0$

$$\begin{aligned}
 (20) \quad & \int_a^b \bar{\varphi}(x) dx = \omega \left\{ \frac{1}{2} \bar{\varphi}(a) + \bar{\varphi}(a+\omega) + \dots + \bar{\varphi}(a+(n-1)\omega) + \frac{1}{2} \bar{\varphi}(b) \right\} \\
 &- 2 \sum_{k=1}^{k=\infty} \int_a^b \bar{\varphi}(x) \cos \frac{2k\pi(x-a)}{\omega} dx
 \end{aligned}$$

Rimane così assegnata l'espressione analitica della correzione da farsi quando il valore approssimato dell'integrale si calcola con la formola

$$\omega \left\{ \frac{1}{2} \bar{\varphi}(a) + \bar{\varphi}(a+\omega) + \dots + \bar{\varphi}(a+(n-1)\omega) + \frac{1}{2} \bar{\varphi}(b) \right\},$$

Siano ora h_1, h_2, \dots, h_p de' divisori del numero n , e sia

$$n = h_1 q_1, n = h_2 q_2, \dots, n = h_p q_p;$$

egli è evidente che invece di dividere l'intervallo $b-a$ in n parti uguali ad ω possiamo intenderlo diviso in q_1 parti uguali ad $h_1 \omega$, in q_2 parti uguali ad $h_2 \omega$, in q_p parti uguali ad $h_p \omega$.

La formola (19) ci darà pertanto p equazioni, il cui tipo generale

ferenza $b - a$, delle ascisse estreme pari cioè,

$$n = 2q,$$

avremmo oltre la (19) e la (20)

$$\begin{aligned} 21) \quad & \int_a^b \bar{\phi}(x) dx \\ &= 2\omega \left\{ \frac{1}{2} \bar{\phi}(a) + \bar{\phi}(a+2\omega) + \bar{\phi}(a+4\omega) + \dots + \bar{\phi}(a+(2q-2)\omega) + \frac{1}{2} \bar{\phi}(b) \right\} \\ & - \frac{1}{12} (2\omega)^2 \left\{ \bar{\phi}'(b) - \bar{\phi}'(a) \right\} + \frac{1}{720} (2\omega)^4 \left\{ \bar{\phi}'''(b) - \bar{\phi}'''(a) \right\} \\ & - \frac{1}{30240} (2\omega)^6 \left\{ \bar{\phi}^{(5)}(b) - \bar{\phi}^{(5)}(a) \right\} + \dots \\ & + (-1)^r \frac{B_{2r+1}}{\Pi(2r)} (2\omega)^{2r} \left\{ \bar{\phi}^{(2r+1)}(b) - \bar{\phi}^{(2r+1)}(a) \right\} \\ & - (-1)^r \frac{2\omega^{2r}}{\pi^{2r}} \sum_{k=1}^{k=\infty} \frac{1}{k^{2r}} \int_a^b \bar{\phi}^{(2r)}(x) \cos \frac{k\pi(x-a)}{\omega} dx, \end{aligned}$$

e

$$\begin{aligned}) \quad & \int_a^b \phi(x) dx \\ &= 2\omega \left\{ \frac{1}{2} \phi(a) + \phi(a+2\omega) + \phi(a+4\omega) + \dots + \phi(a+(2q-2)\omega) + \frac{1}{2} \phi(b) \right\} \\ & - 2 \sum_{k=1}^{k=\infty} \int_a^b \phi(x) \cos \frac{k\pi(x-a)}{\omega} dx. \end{aligned}$$

Moltiplicando la (20) per 2 e sottraendo la (22) viene

$$\begin{aligned}) \quad & \int_a^b \bar{\phi}(x) dx = 2\omega \left\{ \bar{\phi}(a+\omega) + \bar{\phi}(a+3\omega) + \dots + \bar{\phi}(a+(2q-1)\omega) \right\} \\ & 2 \left\{ 2 \sum_{k=1}^{k=\infty} \int_a^b \bar{\phi}(x) \cos \frac{2k\pi(x-a)}{\omega} dx - \sum_{k=1}^{k=\infty} \int_a^b \phi(x) \cos \frac{k\pi(x-a)}{\omega} dx \right\}. \end{aligned}$$

Operando alla stessa guisa sulla (19) e la (21) si ottiene

$$\begin{aligned}
 (24) \quad \int_a^b \bar{\varphi}(x) dx = & 2\omega \left\{ \bar{\varphi}(a+\omega) + \bar{\varphi}(a+3\omega) + \dots + \bar{\varphi}(a+(2q-1)\omega) \right\} \\
 & - \frac{1}{12} (2-2^2)\omega^2 \left\{ \bar{\varphi}'(b) - \bar{\varphi}'(a) \right\} + \frac{1}{720} (2-2^4)\omega^4 \left\{ \bar{\varphi}'''(b) - \bar{\varphi}'''(a) \right\} - \\
 & + (-1)^r \frac{2-2^{2r}}{\Pi(2r)} B_{2r-1} \omega^{2r} \left\{ \bar{\varphi}^{(2r-1)}(b) - \bar{\varphi}^{(2r-1)}(a) \right\} \\
 & - (-1)^r \frac{2\omega^{2r}}{\pi^{2r}} \left\{ 2 \sum_{k=1}^{k=\infty} \frac{1}{(2k)^{2r}} \int_a^b \bar{\varphi}^{(2r)}(x) \cos \frac{2k\pi(x-a)}{\omega} dx - \sum_{k=1}^{k=\infty} \frac{1}{k^{2r}} \int_a^b \bar{\varphi}^{(2r)}(x) \cos \frac{k(\pi x-a)}{\omega} dx \right\}
 \end{aligned}$$

Ora è evidente che si à in generale

$$(25) \quad 2 \sum_{k=1}^{k=\infty} F(2k) - \sum_{k=1}^{k=\infty} F(k) = \sum_{k=1}^{k=\infty} \cos k\pi F(k),$$

e perciò la (23) si cangia nella seguente:

$$\begin{aligned}
 (26) \quad \int_a^b \bar{\varphi}(x) dx = & 2\omega \left\{ \bar{\varphi}(a+\omega) + \bar{\varphi}(a+3\omega) + \dots + \bar{\varphi}(a+(2q-1)\omega) \right\} \\
 & - 2 \sum_{k=1}^{k=\infty} \cos k\pi \int_a^b \bar{\varphi}(x) \cos \frac{k\pi(x-a)}{\omega} dx,
 \end{aligned}$$

che è la formola di approssimazione di Legendre completata da un integrale definito.

Si scorge facilmente che il metodo di Legendre consiste nel dividere la differenza $b-a$ delle ascisse in un numero pari di parti uguali, di tirare le tangenti alla curva, alle estremità delle ordinate di posto pari e di sostituire all'area che si vuol valutare la somma delle aree de' trapezi com-

presi tra l'asse delle ascisse, due ordinate consecutive di posto impari e le tangenti accennate.

La (24) poi diviene

$$\begin{aligned}
 (27) \quad \int_a^b \bar{\varphi}(x) dx &= 2\omega \left\{ \bar{\varphi}(a+\omega) + \bar{\varphi}(a+3\omega) + \dots + \bar{\varphi}(a+(2q-1)\omega) \right\} \\
 &+ \frac{1}{6} \omega^2 \left\{ \bar{\varphi}'(b) - \bar{\varphi}'(a) \right\} - \frac{7}{360} \omega^4 \left\{ \bar{\varphi}'''(b) - \bar{\varphi}'''(a) \right\} + \frac{31}{15120} \omega^6 \left\{ \bar{\varphi}^{(5)}(b) - \bar{\varphi}^{(5)}(a) \right\} - \dots \\
 &- (-1)^r \frac{2\omega^{2r}}{\pi^{2r}} \sum_{k=1}^{k=\infty} \frac{\cos k\pi}{k^{2r}} \int_a^b \bar{\varphi}^{(2r)}(x) \cos \frac{k\pi(x-a)}{\omega} dx.
 \end{aligned}$$

Queste equazioni, ponendo $\frac{\omega}{2}$ in luogo di ω coincidono con quelle date dal Gen. Menabrea.

Il Poncelet, osservando che ciascuno elemento dell'area di una curva è racchiuso tra il trapezio formato sull'asse con le due ordinate estreme e la corda, e il trapezio formato con quelle due ordinate, prolungate se occorre, e la tangente condotta all'estremità dell'ordinata equidistante dalle estreme, à pensato di prendere la media aritmetica tra il risultato fornito dal primo processo de' trapezi inscritti e quello dato dal metodo di Legendre; se non che per non avere a calcolare tutte le ordinate di posto impari à ingegnosamente costruito i trapezi inscritti congiungendo le estremità delle due prime ordinate e delle due ultime, e poi unendo tutti i punti di contatto.

Per ottenere la sua formola decomponiamo l'integrale proposto in tre, cioè facciamo

$$\int_a^b \bar{\varphi}(x) dx = \int_a^{a+\omega} \bar{\varphi}(x) dx + \int_{a+\omega}^{b-\omega} \bar{\varphi}(x) dx + \int_{b-\omega}^b \bar{\varphi}(x) dx,$$

applichiamo al primo e al terzo la (20) e al secondo la (22), ed avremo

$$\begin{aligned}
 \int_a^b \bar{\varphi}(x) dx = 2\omega \left\{ \frac{1}{4} \bar{\varphi}(a) + \frac{3}{4} \bar{\varphi}(a+\omega) + \bar{\varphi}(a+3\omega) + \dots \right. \\
 \left. + \bar{\varphi}(a+(2q-3)\omega) + \frac{3}{4} \bar{\varphi}(a+(2q-1)\omega) + \frac{1}{4} \bar{\varphi}(b) \right\} \\
 - 2 \sum_{k=1}^{k=\infty} \left\{ \int_a^{a+\omega} \bar{\varphi}(x) \cos \frac{2k\pi(x-a)}{\omega} dx \right. \\
 \left. + \int_{a+\omega}^{b-\omega} \bar{\varphi}(x) \cos \frac{k\pi(x-a-\omega)}{\omega} dx + \int_{b-\omega}^b \bar{\varphi}(x) \cos \frac{2k\pi(x-b+\omega)}{\omega} dx \right\}
 \end{aligned}$$

Ora

$$\begin{aligned}
 \cos \frac{k\pi(x-a-\omega)}{\omega} &= \cos k\pi \cos \frac{k\pi(x-a)}{\omega} \\
 \cos \frac{2k\pi(x-b+\omega)}{\omega} &= \cos \frac{2k\pi(x-a-(2q-1)\omega)}{\omega} = \cos \frac{2k\pi(x-a)}{\omega},
 \end{aligned}$$

ed inoltre è evidente che

$$(28) \quad \sum_{k=1}^{k=\infty} F(k) = \sum_{k=1}^{k=\infty} F(2k) + \sum_{k=1}^{k=\infty} F(2k-1),$$

e perciò otterremo

$$\begin{aligned}
 (29) \quad \int_a^b \bar{\varphi}(x) dx = 2\omega \left\{ \frac{\bar{\varphi}(a) + \bar{\varphi}(b)}{4} - \frac{\bar{\varphi}(a+\omega) + \bar{\varphi}(a+(2q-1)\omega)}{4} \right. \\
 \left. + \bar{\varphi}(a+\omega) + \bar{\varphi}(a+3\omega) + \dots + \bar{\varphi}(a+(2q-1)\omega) \right\} \\
 - 2 \sum_{k=1}^{k=\infty} \int_a^b \bar{\varphi}(x) \cos \frac{2k\pi(x-a)}{\omega} dx + 2 \sum_{k=1}^{k=\infty} \int_{a+\omega}^{b-\omega} \bar{\varphi}(x) \cos \frac{(2k-1)\pi(x-a)}{\omega} dx
 \end{aligned}$$

Dalla semisomma di questa con la (26), avuto pure riguardo alla (28), risulta

$$\begin{aligned}
 30) \quad \int_a^b \bar{\varphi}(x) dx &= 2\omega \left\{ \frac{\bar{\varphi}(a) + \bar{\varphi}(b)}{8} - \frac{\bar{\varphi}(a+\omega) + \bar{\varphi}(a+(2q-1)\omega)}{8} \right. \\
 &\quad \left. + \bar{\varphi}(a+\omega) + \bar{\varphi}(a+3\omega) + \dots + \bar{\varphi}(a+(2q-1)\omega) \right\} \\
 &- 2 \sum_{k=1}^{k=\infty} \int_a^b \bar{\varphi}(x) \cos \frac{2k\pi(x-a)}{\omega} dx + \sum_{k=1}^{k=\infty} \int_a^b \bar{\varphi}(x) \cos \frac{(2k-1)\pi(x-a)}{\omega} dx \\
 &+ \sum_{k=1}^{k=\infty} \int_{a+\omega}^{b-\omega} \bar{\varphi}(x) \cos \frac{(2k-1)\pi(x-a)}{\omega} dx,
 \end{aligned}$$

che è la formola di Poncelet completata con integrali definiti.

Se invece avessimo posto per $\int_a^{a+\omega} \bar{\varphi}(x) dx$ e $\int_{b-\omega}^b \bar{\varphi}(x) dx$ i valori dati

dalla (19) e per $\int_{a+\omega}^{b-\omega} \bar{\varphi}(x) dx$ quello fornito dalla (21) saremmo perve-

nuti all'equazione

$$\begin{aligned}
 (31) \quad \int_a^b \bar{\varphi}(x) dx = & 2\omega \left\{ \frac{\bar{\varphi}(a) + \bar{\varphi}(b)}{4} - \frac{\bar{\varphi}(a+\omega) + \bar{\varphi}(a+(2q-1)\omega)}{4} \right. \\
 & + \bar{\varphi}(a+\omega) + \bar{\varphi}(a+3\omega) + \dots + \bar{\varphi}(a+(2q-1)\omega) \Big\} \\
 & - \frac{1}{12} \omega^2 \left\{ \bar{\varphi}'(b) - \bar{\varphi}'(a) + 3[\bar{\varphi}'(b-\omega) - \bar{\varphi}'(a+\omega)] \right\} \\
 & + \frac{1}{720} \omega^4 \left\{ \bar{\varphi}'''(b) - \bar{\varphi}'''(a) + 15[\bar{\varphi}'''(b-\omega) - \bar{\varphi}'''(a+\omega)] \right\} \\
 & - \frac{1}{30240} \omega^6 \left\{ \bar{\varphi}^{(5)}(b) - \bar{\varphi}^{(5)}(a) + 63[\bar{\varphi}^{(5)}(b-\omega) - \bar{\varphi}^{(5)}(a+\omega)] \right\} + \dots \\
 & - (-1)^r \frac{2\omega^{2r}}{\pi^{2r}} \left\{ \sum_{k=1}^{k=\infty} \frac{1}{(2k)^{2r}} \int_a^b \bar{\varphi}^{(2r)}(x) \cos \frac{2k\pi(x-a)}{\omega} dx \right. \\
 & \left. - \sum_{k=1}^{k=\infty} \frac{1}{(2k-1)^{2r}} \int_{a+\omega}^{b-\omega} \bar{\varphi}^{(2r)}(x) \cos \frac{(2k-1)\pi(x-a)}{\omega} dx \right\}
 \end{aligned}$$

e dalla semisomma di questa con la (27) avremmo avuto

$$\begin{aligned}
 (32) \quad & \int_a^b \tilde{\varphi}(x) dx \\
 & - 2\omega \left\{ \frac{\tilde{\varphi}(a) + \tilde{\varphi}(b)}{8} - \frac{\tilde{\varphi}(a+\omega) + \tilde{\varphi}(a+(2q-1)\omega)}{8} + \tilde{\varphi}(a+\omega) + \tilde{\varphi}(a+3\omega) + \dots + \tilde{\varphi}(a+(2q-1)\omega) \right\} \\
 & + \frac{1}{24} \omega^2 \left\{ \tilde{\varphi}'(b) - \tilde{\varphi}'(a) - 3 [\tilde{\varphi}'(b-\omega) - \tilde{\varphi}'(a+\omega)] \right\} \\
 & - \frac{1}{1440} \omega^4 \left\{ 13 [\tilde{\varphi}'''(b) - \tilde{\varphi}'''(a)] - 15 [\tilde{\varphi}'''(b-\omega) - \tilde{\varphi}'''(a+\omega)] \right\} \\
 & + \frac{1}{60480} \omega^6 \left\{ 61 [\tilde{\varphi}^{(5)}(b) - \tilde{\varphi}^{(5)}(a)] - 63 [\tilde{\varphi}^{(5)}(b-\omega) - \tilde{\varphi}^{(5)}(a+\omega)] \right\} - \dots \\
 & - (-1)^r \frac{\omega^{2r}}{\pi^{2r}} \left\{ 2 \sum_{k=1}^{k=\infty} \frac{1}{(2k)^{2r}} \int_a^b \tilde{\varphi}^{(2r)}(x) \cos \frac{2k\pi(x-a)}{\omega} dx \right. \\
 & \left. \sum_{k=1}^{k=\infty} \frac{1}{(2k-1)^{2r}} \left(\int_a^b \tilde{\varphi}^{(2r)}(x) \cos \frac{(2k-1)\pi(x-a)}{\omega} dx + \int_{a+\omega}^{b-\omega} \tilde{\varphi}^{(2r)}(x) \cos \frac{(2k-1)\pi(x-a)}{\omega} dx \right) \right\}
 \end{aligned}$$

Se invece di combinare nel modo che abbiamo tenuto la (19) e la (21), o la (20) e la (22) avessimo seguito il processo da prima indicato, cioè moltiplicato la (22) per un fattore λ determinato dall'equazione

$$1 + 2^2 \lambda = 0,$$

che dà $\lambda = -\frac{1}{4}$, e quindi sommato con la (20), avremmo conseguito

$$\frac{3}{4} \int_a^b \bar{\phi}(x) dx = \omega \left\{ \frac{1}{4} \bar{\phi}(a) + \bar{\phi}(a+\omega) + \frac{1}{2} \bar{\phi}(a+2\omega) + \bar{\phi}(a+3\omega) + \dots \right. \\ \left. + \frac{1}{2} \bar{\phi}(a+(2q-2)\omega) + \bar{\phi}(a+(2q-1)\omega) + \frac{1}{4} \bar{\phi}(b) \right\} \\ - 2 \sum_{k=1}^{k=\infty} \int_a^b \bar{\phi}(x) \cos \frac{2k\pi(x-a)}{\omega} dx + \frac{1}{2} \sum_{k=1}^{k=\infty} \int_a^b \bar{\phi}(x) \cos \frac{k\pi(x-a)}{\omega} dx$$

da cui, mercè la (25),

$$(33) \quad \int_a^b \bar{\phi}(x) dx = \frac{\omega}{3} \left\{ \bar{\phi}(a) + 4\bar{\phi}(a+\omega) + 2\bar{\phi}(a+2\omega) + 4\bar{\phi}(a+3\omega) + \dots \right. \\ \left. + 2\bar{\phi}(a+(2q-2)\omega) + 4\bar{\phi}(a+(2q-1)\omega) + \bar{\phi}(b) \right\} \\ - \frac{2}{3} \sum_{k=1}^{k=\infty} (2 \cos k\pi + 1) \int_a^b \bar{\phi}(x) \cos \frac{k\pi(x-a)}{\omega} dx.$$

Analogamente dalle (19) e (21) sarebbe venuto

$$(34) \quad \int_a^b \bar{\phi}(x) dx \\ = \frac{\omega}{3} \left\{ \bar{\phi}(a) + 4\bar{\phi}(a+\omega) + 2\bar{\phi}(a+2\omega) + \dots + 2\bar{\phi}(a+(2q-2)\omega) + 4\bar{\phi}(a+(2q-1)\omega) + \bar{\phi}(b) \right\} \\ - \frac{1}{3.60} \omega^4 \left\{ \bar{\phi}'''(b) - \bar{\phi}'''(a) \right\} + \frac{1}{3.504} \omega^6 \left\{ \bar{\phi}^{(v)}(b) - \bar{\phi}^{(v)}(a) \right\} - \frac{1}{3.4800} \omega^8 \left\{ \bar{\phi}^{(vii)}(b) - \bar{\phi}^{(vii)}(a) \right\} + \dots \\ - (-1)^r \frac{2}{3} \cdot \frac{\omega^{2r}}{\pi^{2r}} \sum_{k=1}^{k=\infty} \frac{2 \cos k\pi + 1}{k^{2r}} \int_a^b \bar{\phi}^{(2r)}(x) \cos \frac{k\pi(x-a)}{\omega} dx.$$

Resta così a un tratto assegnata per integrale definito, o per serie col suo termine complementare, la correzione da farsi alla formola di Tommaso Simpson.

Le equazioni (33) e (34) si accordano con le (39) e (40) della Memoria più volte citata del Sig. Menabrea.

È noto che nel processo di Simpson si divide la differenza dei limiti $b-a$ in un numero pari di parti uguali, e quindi all'arco della curva che passa per le estremità di tre ordinate successive si sostituisce un arco di parabola conica che passi per gli stessi tre punti, e il cui asse sia parallelo a quello delle ordinate.

Il Sig. Parmentier (*) dall'esame de' primi termini della differenza tra il valore esatto dell'integrale e il valore approssimato fornito dal metodo detto de' trapezi inscritti e da quello di Legendre è stato indotto a proporre una nuova formola di quadratura. In luogo della semisomma della (29) e della (26), come fa Poncelet, egli prende il terzo della somma della (29) col doppio della (26). Si ottiene così

$$\begin{aligned}
 35) \quad & \int_a^b \bar{\varphi}(x) dx \\
 = & 2\omega \left\{ \frac{\bar{\varphi}(a) + \bar{\varphi}(b)}{12} - \frac{\bar{\varphi}(a+\omega) + \bar{\varphi}(a+(2q-1)\omega)}{12} + \bar{\varphi}(a+\omega) + \bar{\varphi}(a+3\omega) + \dots + \bar{\varphi}(a+(2q-1)\omega) \right\} \\
 & - 2 \sum_{k=1}^{\infty} \int_a^b \bar{\varphi}(x) \cos \frac{2k\pi(x-a)}{\omega} dx + \frac{2}{3} \sum_{k=1}^{\infty} \int_{a+\omega}^{b-\omega} \bar{\varphi}(x) \cos \frac{(2k-1)\pi(x-a)}{\omega} dx \\
 & - \frac{4}{3} \sum_{k=1}^{\infty} \int_a^b \bar{\varphi}(x) \cos \frac{(2k-1)\pi(x-a)}{\omega} dx.
 \end{aligned}$$

Allo stesso modo dalla (31) e dalla (27) si ricava

(*) Terquem. Nouvelles Annales de Mathém. T. 14.

$$(36) \quad \int_a^b \varphi(x) dx$$

$$= 2\omega \left\{ \frac{\varphi(a) + \varphi(b)}{12} - \frac{\varphi(a+\omega) + \varphi(a+(2q-1)\omega)}{12} + \varphi(a+\omega) + \varphi(a+3\omega) + \dots + \varphi(a+(2q-1)\omega) \right.$$

$$\left. + \frac{1}{12} \omega^2 \left\{ \varphi'(b) - \varphi'(a) - [\varphi'(b-\omega) - \varphi'(a+\omega)] \right\} \right.$$

$$\left. - \frac{1}{720} \omega^4 \left\{ 9[\varphi'''(b) - \varphi'''(a)] - 15[\varphi'''(b-\omega) - \varphi'''(a+\omega)] \right\} + \dots \right.$$

$$\left. - (-1)^r \frac{2\omega^{2r}}{\pi^{2r}} \left\{ \sum_{k=1}^{k=\infty} \frac{1}{(2k)^{2r}} \int_a^b \varphi^{(2r)}(x) \cos \frac{2k\pi(x-a)}{\omega} dx \right. \right.$$

$$\left. - \frac{1}{3} \sum_{k=1}^{k=\infty} \frac{1}{(2k-1)^{2r}} \int_{a+\omega}^{b-\omega} \varphi^{(2r)}(x) \cos \frac{(2k-1)\pi(x-a)}{\pi} dx \right.$$

$$\left. - \frac{2}{3} \sum_{k=1}^{k=\infty} \frac{1}{(2k-1)^{2r}} \int_a^b \varphi^{(2r)}(x) \cos \frac{(2k-1)\pi(x-a)}{\omega} dx \right\}.$$

Se vogliamo che la distanza costante tra le ordinate da calcolarsi sia la medesima per ciascuno de' processi indicati dobbiamo porre $\frac{\omega}{2}$ in luogo di ω nella formola (19) e $\frac{\omega}{4}$ nelle (27), (32) e (36), ed allora il primo termine della differenza tra il valore approssimato dell' integrale e il suo valore esatto, sviluppata per le potenze della suddetta distanza ω , sarà:

pel metodo de' trapezi inscritti $-\frac{1}{48}\omega^2\{\bar{\varphi}'(b)-\bar{\varphi}'(a)\}$, e si calcolano $2q+1$ ordinate

.....	di Legendre	$+\frac{1}{96}\omega^2\{\bar{\varphi}'(b)-\bar{\varphi}'(a)\}$,	$2q$
.....	di Poncelet	$-\frac{1}{192}\omega^2\{\bar{\varphi}'(b)-\bar{\varphi}'(a)\}$,	$2q+2$
.....	di Parmentier	$+\frac{1}{768}\omega^3\{\bar{\varphi}''(b)+\bar{\varphi}''(a)\}$,	$2q+2$
.....	di Simpson	$-\frac{1}{180}\omega^4\{\bar{\varphi}'''(b)-\bar{\varphi}'''(a)\}$,	$2q+1$

La correzione dipendendo dal valore di ω e della forma della funzione $\bar{\varphi}$ non si può dire in generale, come taluni àn fatto, non tenendo conto che del solo primo termine, che il metodo di Legendre sia sempre preferibile a quello de' trapezi inscritti, che il metodo di Poncelet dia un valore più approssimato di quello di Legendre, e che la formola di Parmentier, siccome sembra pretendere il suo autore, sia da anteporsi alle altre. L'unica cosa evidente si è che per ω sufficientemente piccola, in modo che la correzione possa limitarsi al solo primo termine, l'approssimazione cresce ne' diversi metodi nell'ordine in cui sono sopra disposti, e che perciò tra essi il valore fornito da quello di Simpson finisce con essere il più vicino al vero valore dell'integrale. Ma ciò non toglie che con un numero assai limitato di ordinate non si possa avere in alcuni casi una maggiore approssimazione con la formola di Legendre e di Poncelet che con quella di Simpson.

Mi pare che l'errore del Sig. Parmentier nel volere giustificare la sua proposizione (*) consista nel ritenere che la curva $y = \bar{\varphi}(x)$, di cui si tratta di valutar l'area, non abbia punti di flesso nell'intervallo da $x = a$ ad $x = b$.

(*) Nouv. Annales de Mathém. T. 46.

Se supponiamo $n = 4q$ avremo oltre le (20) e (22), in cui bisogna mettere $2q$ invece di q , la seguente:

$$(37) \quad \int_a^b \bar{\varphi}(x) dx = 4\omega \left\{ \frac{1}{2} \bar{\varphi}(a) + \bar{\varphi}(a+4\omega) + \dots + \bar{\varphi}(a+(4q-4)\omega) + \frac{1}{2} \bar{\varphi}(b) \right\}$$

$$- 2 \sum_{k=1}^{k=\infty} \int_a^b \bar{\varphi}(x) \cos \frac{k\pi(x-a)}{2\omega} dx,$$

ed oltre le (19) e (21), nelle quali pure va posto $2q$ in luogo di q ,

$$(38) \quad \int_a^b \bar{\varphi}(x) dx = 4\omega \left\{ \frac{1}{2} \bar{\varphi}(a) + \bar{\varphi}(a+4\omega) + \dots + \bar{\varphi}(a+(4q-4)\omega) + \frac{1}{2} \bar{\varphi}(b) \right\}$$

$$- \frac{1}{12} 4^2 \omega^2 \left\{ \bar{\varphi}'(b) - \bar{\varphi}'(a) \right\} + \frac{1}{720} 4^4 \omega^4 \left\{ \bar{\varphi}'''(b) - \bar{\varphi}'''(a) \right\} - \frac{1}{30240} 4^6 \omega^6 \left\{ \bar{\varphi}^{(5)}(b) - \bar{\varphi}^{(5)}(a) \right\} +$$

$$- (-1)^r \frac{2(2\omega)^{2r}}{\pi^{2r}} \sum_{k=1}^{k=\infty} \frac{1}{k^{2r}} \int_a^b \bar{\varphi}^{(2r)}(x) \cos \frac{k\pi(x-a)}{2\omega} dx.$$

Stabiliamo le equazioni

$$1 + 2^3 \lambda_1 + 4^3 \lambda_2 = 0,$$

$$1 + 2^4 \lambda_1 + 4^4 \lambda_2 = 0,$$

da cui

$$\lambda_1 = -\frac{20}{64}, \quad \lambda_2 = \frac{1}{64},$$

moltiplichiamo rispettivamente le (20), (22) e (37) per 64, - 20 e 1, e sommiamo; otterremo

$$\begin{aligned}
45 \int_a^b \bar{\varphi}(x) dx = & \omega \left\{ 14 \bar{\varphi}(a) + 64 \left(\bar{\varphi}(a+\omega) + \bar{\varphi}(a+3\omega) + \dots + \bar{\varphi}(a+(4q-1)\omega) \right) \right. \\
& + 24 \left(\bar{\varphi}(a+2\omega) + \bar{\varphi}(a+6\omega) + \dots + \bar{\varphi}(a+(4q-2)\omega) \right) \\
& + 28 \left(\bar{\varphi}(a+4\omega) + \bar{\varphi}(a+8\omega) + \dots + \bar{\varphi}(a+(4q-4)\omega) \right) + 14 \bar{\varphi}(b) \Big\} \\
& - 128 \sum_{k=1}^{k=\infty} \int_a^b \bar{\varphi}(x) \cos \frac{2k\pi(x-a)}{\omega} dx + 40 \sum_{k=1}^{k=\infty} \int_a^b \bar{\varphi}(x) \cos \frac{k\pi(x-a)}{\omega} dx \\
& - 2 \sum_{k=1}^{k=\infty} \int_a^b \bar{\varphi}(x) \cos \frac{k\pi(x-a)}{2\omega} dx
\end{aligned}$$

ossia

$$\begin{aligned}
9) \quad \int_a^b \bar{\varphi}(x) dx = & \frac{\omega}{45} \left\{ 14 \bar{\varphi}(a) + 64 \left(\bar{\varphi}(a+\omega) + \dots + \bar{\varphi}(a+(4q-1)\omega) \right) \right. \\
& + 24 \left(\bar{\varphi}(a+2\omega) + \dots + \bar{\varphi}(a+(4q-2)\omega) \right) + 28 \left(\bar{\varphi}(a+4\omega) + \dots + \bar{\varphi}(a+(4q-4)\omega) \right) + 14 \bar{\varphi}(b) \Big\} \\
& - \frac{64}{45} \sum_{k=1}^{k=\infty} \cos k\pi \int_a^b \bar{\varphi}(x) \cos \frac{k\pi(x-a)}{\omega} dx - \frac{2}{45} \sum_{k=1}^{k=\infty} (6 \cos k\pi + 7) \int_a^b \bar{\varphi}(x) \cos \frac{k\pi(x-a)}{2\omega} dx.
\end{aligned}$$

Facendo la medesima operazione sopra le (19), (21) e (38) risulta

$$\begin{aligned}
 (40) \quad & \int_a^b \bar{\varphi}(x) dx = \frac{\omega}{45} \left\{ 14\bar{\varphi}(a) + 64 \left(\bar{\varphi}(a+\omega) + \dots + \bar{\varphi}(a+(4q-1)\omega) \right) \right. \\
 & + 24 \left(\bar{\varphi}(a+2\omega) + \dots + \bar{\varphi}(a+(4q-2)\omega) \right) + 28 \left(\bar{\varphi}(a+4\omega) + \dots + \bar{\varphi}(a+4q-4)\omega) \right) + 14\bar{\varphi}(b) \\
 & - \frac{2}{3^3 \cdot 5 \cdot 7} \omega^6 \left\{ \bar{\varphi}^{VI}(b) - \bar{\varphi}^{VI}(a) \right\} + \frac{1}{2^2 \cdot 3^2 \cdot 5^2} \omega^8 \left\{ \bar{\varphi}^{VIII}(b) - \bar{\varphi}^{VIII}(a) \right\} \\
 & - \frac{1609}{2^5 \cdot 3^5 \cdot 5^2 \cdot 7 \cdot 11} \omega^{10} \left\{ \bar{\varphi}^{IX}(b) - \bar{\varphi}^{IX}(a) \right\} + \dots \\
 & - \frac{(-1)^r}{45} \cdot \frac{2\omega^{2r}}{\pi^{2r}} \left\{ 32 \sum_{k=1}^{k=\infty} \frac{\cos k\pi}{k^{2r}} \int_a^b \bar{\varphi}^{(2r)}(x) \cos \frac{k\pi(x-a)}{\omega} dx \right. \\
 & \left. + 2^{2r} \sum_{k=1}^{k=\infty} \frac{6 \cos k\pi + 7}{k^{2r}} \int_a^b \bar{\varphi}^{(2r)}(x) \cos \frac{k\pi(x-a)}{2\omega} dx \right\}.
 \end{aligned}$$

Parimente se n fosse multiplo di 6, $n = 6q$, stabilendo le equazioni

$$1 + 2^2 \lambda_1 + 3^2 \lambda_2 + 6^2 \lambda_3 = 0,$$

$$1 + 2^4 \lambda_1 + 3^4 \lambda_2 + 6^4 \lambda_3 = 0,$$

$$1 + 2^6 \lambda_1 + 3^6 \lambda_2 + 6^6 \lambda_3 = 0,$$

si otterrebbe

$$\begin{aligned}
 (41) \quad & \int_a^b \bar{\varphi}(x) dx = \frac{\omega}{140} \left\{ 41 [\bar{\varphi}(a) + \bar{\varphi}(b)] \right. \\
 & + 216 [\bar{\varphi}(a+\omega) + \bar{\varphi}(a+3\omega) + \bar{\varphi}(a+5\omega) + \dots + \bar{\varphi}(a+(6q-5)\omega) - \bar{\varphi}(a+(6q-1)\omega)] \\
 & + 27 [\bar{\varphi}(a+2\omega) + \bar{\varphi}(a+4\omega) + \bar{\varphi}(a+8\omega) + \dots + \bar{\varphi}(a-(6q-4)\omega) + \bar{\varphi}(a+(6q-2)\omega)] \\
 & + 272 [\bar{\varphi}(a+3\omega) + \bar{\varphi}(a+9\omega) + \dots + \bar{\varphi}(a+(6q-3)\omega)] \\
 & \left. + 82 [\bar{\varphi}(a+6\omega) + \bar{\varphi}(a+12\omega) + \dots + \bar{\varphi}(a+(6q-6)\omega)] \right\} \\
 & - \sum_{k=1}^{k=\infty} (\cos k\pi - 1133) \int_a^b \bar{\varphi}(x) \cos \frac{k\pi(x-a)}{\omega} dx - \\
 & - \sum_{k=1}^{k=\infty} (367 \cos k\pi + 365) \int_a^b \bar{\varphi}(x) \cos \frac{k\pi(x-a)}{3\omega} dx,
 \end{aligned}$$

ed anche

$$\begin{aligned}
 (42) \quad \int_a^b \bar{\phi}(x) dx = & \frac{\omega}{140} \left\{ 41[\bar{\phi}(a) + \bar{\phi}(b)] + 216[\bar{\phi}(a+\omega) + \dots] + 27[\bar{\phi}(a+2\omega) + \dots] \right. \\
 & \left. + 272[\bar{\phi}(a+3\omega) + \dots] + 82[\bar{\phi}(a+6\omega) + \dots] \right\} \\
 & - \frac{3^2}{2^3 \cdot 5^2 \cdot 7} \omega^8 \{ \bar{\phi}^{vii}(b) - \bar{\phi}^{vii}(a) \} + \frac{5}{2^3 \cdot 7 \cdot 11} \omega^{10} \{ \bar{\phi}^{ix}(b) - \bar{\phi}^{ix}(a) \} - \\
 & - (-1)^r \frac{\omega^{2r}}{\pi^{2r}} \left\{ \sum_{k=1}^{k=\infty} \frac{\cos k\pi - 1133}{k^{2r}} \int_a^b \bar{\phi}^{(2r)}(x) \cos \frac{k\pi(x-a)}{\omega} dx \right. \\
 & \left. + 3^{2r} \sum_{k=1}^{k=\infty} \frac{367 \cos k\pi + 365}{k^{2r}} \int_a^b \bar{\phi}^{(2r)}(x) \cos \frac{k\pi(x-a)}{3\omega} dx \right\}
 \end{aligned}$$

Al 2.º membro di quest' ultima equazione si aggiunga e si sottragga

$$\frac{1}{140} \{ \Delta^6 \bar{\phi}(a) + \Delta^6 \bar{\phi}(a+6\omega) + \dots + \Delta^6 \bar{\phi}(a+(6q-6)\omega) \},$$

e si osservi che si à in generale da una parte

$$\begin{aligned}
 \Delta^6 \bar{\phi}(x) = & \bar{\phi}(x) + \bar{\phi}(x+6\omega) - 6[\bar{\phi}(x+\omega) + \bar{\phi}(x+5\omega)] \\
 & + 15[\bar{\phi}(x+2\omega) + \bar{\phi}(x+4\omega)] - 20\bar{\phi}(x+3\omega),
 \end{aligned}$$

e dall' altra

$$\Delta^6 \bar{\varphi}(x) = \left(e^{\omega \frac{d}{dx}} - 1 \right)^6 \bar{\varphi}(x)$$

$$= \omega^6 \bar{\varphi}^{vi}(x) + 3\omega^7 \bar{\varphi}^{vii}(x) + \frac{19}{4} \omega^8 \bar{\varphi}^{viii}(x) + \dots$$

ed avremo

$$(43) \quad \int_a^b \bar{\varphi}(x) dx$$

$$= \frac{3}{10} \omega \left\{ \bar{\varphi}(a) + \bar{\varphi}(b) + 5[\bar{\varphi}(a+\omega) + \bar{\varphi}(a+5\omega) + \dots + \bar{\varphi}(a+(6q-5)\omega) + \bar{\varphi}(a+(6q-1)\omega)] \right.$$

$$+ [\bar{\varphi}(a+2\omega) + \bar{\varphi}(a+4\omega) + \dots + \bar{\varphi}(a+(6q-4)\omega) + \bar{\varphi}(a+(6q-2)\omega)]$$

$$+ 6[\bar{\varphi}(a+3\omega) + \bar{\varphi}(a+9\omega) + \dots + \bar{\varphi}(a+(6q-3)\omega)]$$

$$+ 2[\bar{\varphi}(a+6\omega) + \bar{\varphi}(a+12\omega) + \dots + \bar{\varphi}(a+(6q-6)\omega)] \left. \right\}$$

$$- \omega^6 \left\{ \bar{\varphi}^{vi}(a) + \bar{\varphi}^{vi}(a+6\omega) + \dots + \bar{\varphi}^{vi}(a+(6q-6)\omega) \right\}$$

$$- 3\omega^7 \left\{ \bar{\varphi}^{vii}(a) + \bar{\varphi}^{vii}(a+6\omega) + \dots + \bar{\varphi}^{vii}(a+(6q-6)\omega) \right\}$$

$$- \omega^8 \left\{ \frac{19}{4} [\bar{\varphi}^{viii}(a) + \dots + \bar{\varphi}^{viii}(a+(6q-6)\omega)] + \frac{3^2}{2^3 \cdot 5^2 \cdot 7} [\bar{\varphi}^{viii}(b) - \bar{\varphi}^{viii}(a)] \right\} - \dots$$

Questa è la formola che si deduce dal metodo assai semplice proposto da Weddle (*) con i primi termini della serie che ne rappresenta la correzione.

(*) The Cambridge and Dublin Mathem. Journal V. 9, p. 74.

Le formole di quadratura contenute nelle equazioni (20), (33), (39), (41) rientrano in quelle calcolate da Cotes nella sua opera *Harmonia Mensurarum*, giovandosi delle indicazioni lasciate da Newton. Se si divide l'intervallo totale delle ascisse estreme in parti uguali l'area racchiusa fra due ordinate consecutive, l'arco della curva e l'asse delle x si può valutare approssimativamente mediante 2, 3,.... in generale n ordinate, comprendendo fra esse le due estreme. Si hanno allora le formole di Cotes, le quali danno il valore esatto dell'integrale quante volte la funzione da integrarsi è nel caso generale intera razionale di grado non superiore ad $n-1$.

Il celebre Gauss (*) à avuto l'idea felice di sostituire alle ordinate equidistanti del Cotes ordinate prese ad intervalli diversi, e di determinare quest'intervalli in maniera che per mezzo delle n ordinate corrispondenti si abbia il valore dell'integrale più approssimato che sia possibile, e il grado dell'approssimazione si fa generalmente il doppio di prima, e se ne ottiene il valore esatto quando il grado della funzione non supera $2n-1$.

Nel caso che si voglia prendere una sola ordinata il metodo di Gauss riproduce quello di Legendre.

Il ch. Prof. Turazza (**) à voluto introdurre nel calcolo approssimato dell'integrale i valori estremi delle ordinate, ed à annunziato in fine alla sua Memoria che un'analisi uguale a quella da lui esposta si potrebbe applicare al caso più generale, in cui fossero fissati alcuni valori della funzione, e si volesse intercalare tra essi un certo numero di altri valori in modo che l'approssimazione riuscisse la massima possibile.

Questo problema è stato in seguito maestrevolmente trattato dal Sig. Christoffel. (***)

La soluzione che qui brevemente soggiungiamo ci sembra abbastanza semplice per non riuscire del tutto inutile.

(*) Methodus nova integral. valores per approxim. inveniendi. Comment. Soc. R. Scient. Gotting. recentiores. V. 5.

(**) Intorno all'uso de' compartimenti diseguali nella ricerca del val. numerico di un dato integr. Mem. dell'Istit. Veneto T. 3.

(***) Über die Gaussische Quadratur und eine Verallgemeinerung derselben. Crelle Journ. T. 55.

Riprendiamo l'equazione

$$\int_a^b \hat{\phi}(x) dx = k \hat{\phi}(a) + \frac{k^2}{\Pi(2)} \hat{\phi}'(a) + \dots + \frac{k^{p+2n}}{\Pi(p+2n)} \hat{\phi}^{(p+2n-1)}(a) \\ + \frac{k^{p+2n+1}}{\Pi(p+2n)} \int_0^1 dz \cdot z^{p+2n} \hat{\phi}^{(p+2n)}(a+k-kz)$$

ove si è posto $b-a=k$, e quindi le altre

$$\hat{\phi}(a+\alpha_1 k) = \hat{\phi}(a) + \alpha_1 k \hat{\phi}'(a) + \dots + \frac{(\alpha_1 k)^{p+2n-1}}{\Pi(p+2n-1)} \hat{\phi}^{(p+2n-1)}(a) \\ + \frac{(\alpha_1 k)^{p+2n}}{\Pi(p+2n-1)} \int_0^1 dz \cdot z^{p+2n-1} \hat{\phi}^{(p+2n)}(a+\alpha_1 k - \alpha_1 k z),$$

$$\hat{\phi}(a+\alpha_2 k) = \hat{\phi}(a) + \alpha_2 k \hat{\phi}'(a) + \dots + \frac{(\alpha_2 k)^{p+2n-1}}{\Pi(p+2n-1)} \hat{\phi}^{(p+2n-1)}(a) \\ + \frac{(\alpha_2 k)^{p+2n}}{\Pi(p+2n-1)} \int_0^1 dz \cdot z^{p+2n-1} \hat{\phi}^{(p+2n)}(a+\alpha_2 k - \alpha_2 k z),$$

.....

$$\hat{\phi}(a+\alpha_{p+n} k) = \hat{\phi}(a) + \alpha_{p+n} k \hat{\phi}'(a) + \dots + \frac{(\alpha_{p+n} k)^{p+2n-1}}{\Pi(p+2n-1)} \hat{\phi}^{(p+2n-1)}(a) \\ + \frac{(\alpha_{p+n} k)^{p+2n}}{\Pi(p+2n-1)} \int_0^1 dz \cdot z^{p+2n-1} \hat{\phi}^{(p+2n)}(a+\alpha_{p+n} k - \alpha_{p+n} k z).$$

Moltiplichiamo rispettivamente queste ultime per

$$-\lambda_1 k, -\lambda_2 k, \dots -\lambda_{p+n} k,$$

e sommiamole con la prima, otterremo

$$\begin{aligned}
 (44) \quad \int_a^b \bar{\varphi}(x) dx = & k \left\{ \lambda_1 \bar{\varphi}(a + \alpha_1 k) + \lambda_2 \bar{\varphi}(a + \alpha_2 k) + \dots + \lambda_{p+n} \bar{\varphi}(a + \alpha_{p+n} k) \right\} \\
 & + \sum_{r=1}^{p+2n} \frac{k^r}{\Pi(r-1)} \left\{ \frac{1}{r} - \alpha_1^{r-1} \lambda_1 - \alpha_2^{r-1} \lambda_2 - \dots - \alpha_{p+n}^{r-1} \lambda_{p+n} \right\} \bar{\varphi}^{(r-1)}(a) \\
 & + \frac{k^{p+2n+1}}{\Pi(p+2n-1)} \left\{ \frac{1}{p+2n} \int_0^1 dz \cdot z^{p+2n} \bar{\varphi}^{(p+2n)}(a+k-kz) \right. \\
 & \quad \left. - \alpha_1^{p+2n} \lambda_1 \int_0^1 dz \cdot z^{p+2n-1} \bar{\varphi}^{(p+2n)}(a+\alpha_1 k - \alpha_1 k z) - \dots \right. \\
 & \quad \left. - \alpha_{p+n}^{p+2n} \lambda_{p+n} \int_0^1 dz \cdot z^{p+2n-1} \bar{\varphi}^{(p+2n)}(a+\alpha_{p+n} k - \alpha_{p+n} k z) \right\}
 \end{aligned}$$

Ora supposto che la funzione $\bar{\varphi}(x)$ si sviluppi in serie convergente, la prima linea esprimerà con tanto maggiore approssimazione il valore dell'integrale quanto più grande sarà il numero dei coefficienti delle successive potenze di k a partire dalla prima che si uguaglieranno a zero.

Se tutte le α e λ sono indeterminate potremo fare sparire $2p+2n$ di tali coefficienti, e perciò l'espressione

$$k \left\{ \lambda_1 \bar{\varphi}(a + \alpha_1 k) + \lambda_2 \bar{\varphi}(a + \alpha_2 k) + \dots + \lambda_{p+n} \bar{\varphi}(a + \alpha_{p+n} k) \right\}$$

darà evidentemente il valore esatto dell'integrale se il grado di $\bar{\varphi}(x)$ non supera $2p+2n-1$; ma se p di quelle quantità sono assegnate, allora non si potranno annullare che $p+2n$ coefficienti, e quindi la suddetta espressione non darà il valore esatto che quando il grado di $\bar{\varphi}(x)$ non sia maggiore di $p+2n-1$.

quindi sommando avremo

$$\theta(\alpha_1)\lambda_1 + \theta(\alpha_2)\lambda_2 + \dots + \theta(\alpha_{p+n})\lambda_{p+n} = \int_0^1 \theta(x) dx,$$

$$\alpha_1 \theta(\alpha_1)\lambda_1 + \alpha_2 \theta(\alpha_2)\lambda_2 + \dots + \alpha_{p+n} \theta(\alpha_{p+n})\lambda_{p+n} = \int_0^1 x \theta(x) dx,$$

.

$$\alpha_1^{n-1} \theta(\alpha_1)\lambda_1 + \alpha_2^{n-1} \theta(\alpha_2)\lambda_2 + \dots + \alpha_{p+n}^{n-1} \theta(\alpha_{p+n})\lambda_{p+n} = \int_0^1 x^{n-1} \theta(x) dx.$$

Evidentemente queste equazioni saranno soddisfatte se ammettiamo che la (46) abbia per radici le quantità date $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_p$, e le quantità cercate $\alpha_{p+1}, \alpha_{p+2}, \dots, \alpha_{p+n}$, e di più che gl' integrali ne' secondi membri siano tutti nulli.

Per avere adunque i valori $\alpha_{p+1}, \alpha_{p+2}, \dots, \alpha_{p+n}$ tutta la quistione è ridotta a trovare un polinomio $\theta(x)$ di grado $p+n$ tale che gl' integrali

$$\int_0^1 \theta(x) dx, \int_0^1 x \theta(x) dx, \dots \int_0^1 x^{n-1} \theta(x) dx$$

siano uguali a zero, e di più esso si annulli per $x = \alpha_1, = \alpha_2, \dots = \alpha_p$.

È nota, e può facilmente trovarsi, la formola

$$\begin{aligned} \int x^m \theta(x) dx = & x^m \int \theta(x) dx - x^{m-1} \int^{(2)} \theta(x) dx^2 + m(m-1) x^{m-2} \int^{(3)} \theta(x) dx^3 - \dots \\ & + (-1)^m m(m-1) \dots 2.1. \int^{(m+1)} \theta(x) dx^{m+1}, \end{aligned}$$

dalla quale si scorge che gl' integrali superiori saranno nulli se tali

saranno

$$\int \theta(x) dx, \int^{(2)} \theta(x) dx^2, \dots \int^{(n)} \theta(x) dx^n,$$

presi fra i limiti 0 e 1, e viceversa.

Si faccia

$$\int^{(n)} \theta(x) dx^n = \psi(x),$$

e la funzione $\Psi(x)$ dovrà insieme alle sue derivate successive sino alla $(n-1)^{ma}$ annullarsi per $x=0$ ed $x=1$.

A ciò si soddisfa prendendo

$$\Psi(x) = x^n (x-1)^n \varpi(x),$$

per cui

$$\theta(x) = D^n x^n (x-1)^n \varpi(x),$$

e $\varpi(x)$ evidentemente deve essere di grado p , ed inoltre così fatta che $D^n x^n (x-1)^n \varpi(x)$ si riduca a zero per $x=\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_p$.

Sia

$$\varpi(x) = B_0 x^p + B_1 x^{p-1} + \dots + B_p,$$

e poniamo per brevità

$$7) \quad C_\lambda(x) = D^n x^{n+p-\lambda} (x-1)^n$$

avremo

$$8) \quad \theta(x) = B_0 \cdot C_0(x) + B_1 \cdot C_1(x) + \dots + B_p \cdot C_p(x)$$

Per determinare i coeficienti B_0, B_1, \dots, B_p serviranno le equazioni:

$$0 = B_0 \cdot C_0(\alpha_1) + B_1 \cdot C_1(\alpha_1) + \dots + B_p \cdot C_p(\alpha_1),$$

$$0 = B_0 \cdot C_0(\alpha_2) + B_1 \cdot C_1(\alpha_2) + \dots + B_p \cdot C_p(\alpha_2),$$

$$\dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots$$

$$0 = B_0 \cdot C_0(\alpha_p) + B_1 \cdot C_1(\alpha_p) + \dots + B_p \cdot C_p(\alpha_p).$$

Eliminando tra queste e la (48) B_0, B_1, \dots, B_p , si otterrà, facendo astrazione da un fattore costante.

$$(49) \quad \theta(x) = \begin{vmatrix} C_0(x) & C_1(x) & \dots & C_p(x) \\ C_0(\alpha_1) & C_1(\alpha_1) & \dots & C_p(\alpha_1) \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ C_0(\alpha_p) & C_1(\alpha_p) & \dots & C_p(\alpha_p) \end{vmatrix} = 0$$

Trovata così l'equazione che à per radici oltre le $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_p$ le quantità cercate $\alpha_{p+1}, \alpha_{p+2}, \dots, \alpha_{p+n}$, le prime $p+n$ equazioni delle (45) ci daranno i fattori $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_{p+n}$. Esse risolte col metodo insegnato da Lagrange (*) forniscono per un' incognita qualunque λ_s un valore che si pone facilmente sotto la forma

$$(50) \quad \lambda_s = \frac{1}{\theta'(\alpha_s)} \int_0^1 \frac{\theta(x)}{x - \alpha_s} dx.$$

Riflettendo all'espressione (47) della funzione $C_\lambda(x)$ si vede subito che posto

$$V \Rightarrow \frac{d^{pn}}{d\alpha_1^n d\alpha_2^n \dots d\alpha_p^n} \cdot \left\{ \alpha_1(\alpha_1 - 1) \alpha_2(\alpha_2 - 1) \dots \alpha_p(\alpha_p - 1) \right\}^n \begin{vmatrix} x^p & x^{p-1} & \dots & 1 \\ \alpha_1^p & \alpha_1^{p-1} & \dots & 1 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \alpha_p^p & \alpha_p^{p-1} & \dots & 1 \end{vmatrix}.$$

(*) Mém. de l'Acad. de Berlin. An. 1775 et 1792. V. Baltzer Theorie und Anwendung der Determinanten p. 53.

ossia

$$(51) \quad V = \frac{d^{pn}}{d\alpha_1^n d\alpha_2^n \dots d\alpha_p^n} \cdot \left\{ \alpha_1(\alpha_1 - 1) \alpha_2(\alpha_2 - 1) \dots \alpha_p(\alpha_p - 1) \right\}^n \Pi(\alpha_p, \alpha_{p-1}, \dots, \alpha_1, x),$$

ove

$$\begin{aligned} \Pi(\alpha_p, \alpha_{p-1}, \dots, \alpha_1, x) = & (\alpha_{p-1} - \alpha_p) (\alpha_{p-2} - \alpha_p) (\alpha_{p-3} - \alpha_p) \dots (\alpha - \alpha_p) \\ & (\alpha_{p-2} - \alpha_{p-1}) (\alpha_{p-3} - \alpha_{p-1}) \dots (\alpha - \alpha_{p-1}) \\ & (\alpha_{p-3} - \alpha_{p-2}) \dots (\alpha - \alpha_{p-2}) \\ & \dots \dots \dots (\alpha - \alpha_1), \end{aligned}$$

L'equazione (49) si può scrivere così:

$$(52) \quad \theta(x) = D^n x^n (x-1)^n V = 0.$$

Se V è reale o può divenir reale moltiplicata per un fattore costante, applicando il teorema di Rolle, si deduce che, avendo l'equazione

$$x^n (x-1)^n V = 0$$

n radici uguali a 0 ed n uguali all'unità, la (52) è necessariamente almeno n radici reali comprese fra questi limiti, e perciò se le quantità date $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_p$ sono fuori di essi, le n cercate sono tutte reali, positive e minori dell'unità.

Se poi le radici di $V = 0$ sono tutte reali, anche le radici della (52) saranno tutte reali, e il numero di quelle fuori dei limiti 0 ed 1 è in ambedue lo stesso.

La (47), sviluppando $(x-1)^n$ ed eseguendo le derivazioni, ci dà

$$(53) \quad C_\lambda(x) = \Pi(n) \sum_{r=0}^{r=n} (-1)^r (n)_r (2n+p-\lambda-r)_n x^{n+p-\lambda-r},$$

e per facili riduzioni si à anche

$$(54) \quad C_{\lambda}(x) = \Pi(n) \sum_{r=0}^{r=n} (-1)^r (n+p-\lambda)_r (2n+p-\lambda-r)_{n-r} x^{n+p-\lambda-r}$$

Applicando invece la formola di Leibnitz per effettuare la derivata $(n)^{ma}$ del prodotto nel 2.º membro della (47) verrà

$$(55) \quad C_{\lambda}(x) = \Pi(n) \sum_{r=0}^{r=n} (n)_r (n+p-\lambda)_{n-r} x^{p-\lambda+r} (x-1)^{n-r}.$$

Se si fa $p=0$ si ritorna al caso trattato da Gauss; e le radici $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ saranno date dall'equazione

$$D^n \cdot x^n (x-1)^n = 0.$$

Se poi prendiamo $p=2$, $\alpha_1=0$, $\alpha_2=1$ abbiamo il caso considerato dal Prof. Turazza, e siccome allora

$$C_0(x) = D^n x^{n+2} (x-1)^n, \quad C_1(x) = D^n x^{n+1} (x-1)^n, \quad C_2(x) = D^n x^n (x-1)^n,$$

$$C_0(0) = 0, \quad C_1(0) = 0, \quad C_2(0) = \Pi(n) \cdot (-1)^n,$$

$$C_0(1) = \Pi(n), \quad C_1(1) = \Pi(n), \quad C_2(1) = \Pi(n),$$

l'equazione (49) che fornirà i valori di $\alpha_3, \alpha_4, \dots, \alpha_{n+2}$ si riduce a

$$(56) \quad C_0(x) - C_1(x) = 0$$

ossia

$$D^n \cdot x^{n+1} (x-1)^{n+1} = 0,$$

che evidentemente contiene anche le due radici $x=0, x=1$.

Ponendo nella (56) per $C_0(x)$ e $C_1(x)$ i valori che si deducono dalla (54) per $p=2$, avremo

$$\sum_{r=0}^{r=n} (-1)^r \{ (n+2)_r (2n-r+2)_{n-r} x - (n+1)_r (2n-r+1)_{n-r} \} x^{n-r+1} = 0,$$

ossia

$$\sum_{r=0}^{r=n} (-1)^r (n+2)_r (2n-r+2)_{n-r+1} x^{n-r+2} = 0.$$

Dividendo per $(2n+2)_{n+1} x (x-1)$ si otterrà

$$(57) \quad x^n + A_1 x^{n-1} + A_2 x^{n-2} + \dots + A_n = 0,$$

ove si è posto

$$A_q = \frac{1}{(2n+2)_{n+1}} \sum_{k=0}^{k=q} (-1)^k (n+2)_k (2n-k+2)_{n-k+1},$$

ossia

$$(58) \quad A_q = \sum_{k=0}^{k=q} (-1)^k \frac{(n+1)_k (n+2)_k}{(2n+2)_k}$$

Il valore di questa somma si ottiene facilmente, anche per induzione, e si trova

$$(59) \quad A_q = (-1)^q \frac{(n)_q (n+1)_q}{(2n+2)_q},$$

il quale risultato si accorda con quello ottenuto dal Prof. Turazza.

Se nell'equazione (56) si pongano invece per $C_0(x)$ e $C_1(x)$ i valori tratti dalla (55), e poscia si tolga il fattore evidente $x(x-1)$ e si sviluppi, si à

$$x_n - \dots + (-1)^q \frac{1}{(2n+2)_n} \cdot \frac{n-q+2}{q} \sum_{h=0}^{h=n-q} (n)_h (n+1)_{n-h-1} (n-h-1)_{q-1} \cdot x^{n-q+\dots} = 0$$

la quale deve conicidere con la (57) e perciò se ne conchiude

$$\frac{1}{(2n+2)_n} \cdot \frac{n-q+2}{q} \sum_{h=0}^{h=n-q} (n)_h (n+1)_{n-h-1} (n-h-1)_{q-1} = \frac{(n)_q (n+1)_q}{(2n+2)_q},$$

ossia dopo alcune semplici riduzioni

$$(60) \quad \sum_{h=0}^{h=n-q} (n)_h (n+1)_{n-h-1} (n-h-1)_{q-1} = (n+1)_{q-1} (2n-q+2)_{n-q}.$$

Le uguaglianze (59) e (60) non credo siano state da altri avvertite.

ERRORI

CORREZIONI

Pag. 24 lin. 3 di fondo. nella formola (19) e $\frac{\omega}{4}$ nelle

nelle formole

<i>Pag. 25 lin. 1.</i>	$-\frac{1}{48}\omega^2\{\bar{\phi}'(b)-\bar{\phi}'(a)\}$	$-\frac{1}{12}\omega^2\{\bar{\phi}'(b)-\bar{\phi}'(a)\}$
« <i>lin. 2.</i>	$+\frac{1}{96}\omega^2\{\bar{\phi}'(b)-\bar{\phi}'(a)\}$	$+\frac{1}{24}\omega^2\{\bar{\phi}'(b)-\bar{\phi}'(a)\}$
« <i>lin. 3.</i>	$-\frac{1}{192}\omega^2\{\bar{\phi}'(b)-\bar{\phi}'(a)\}$	$-\frac{1}{48}\omega^2\{\bar{\phi}'(b)-\bar{\phi}'(a)\}$
« <i>lin. 4.</i>	$+\frac{1}{768}\omega^3\{\bar{\phi}''(b)+\bar{\phi}''(a)\}$	$+\frac{1}{96}\omega^3\{\bar{\phi}''(b)+\bar{\phi}''(a)\}$

Königliches Gymnasium zu Köslin.

Wissenschaftliche Beilage zum Jahresbericht 1909.

Die Begriffe der Funktion und des Differentialquotienten in der Gymnasialprima.

Von
Professor Dr. Joh. Thiede.

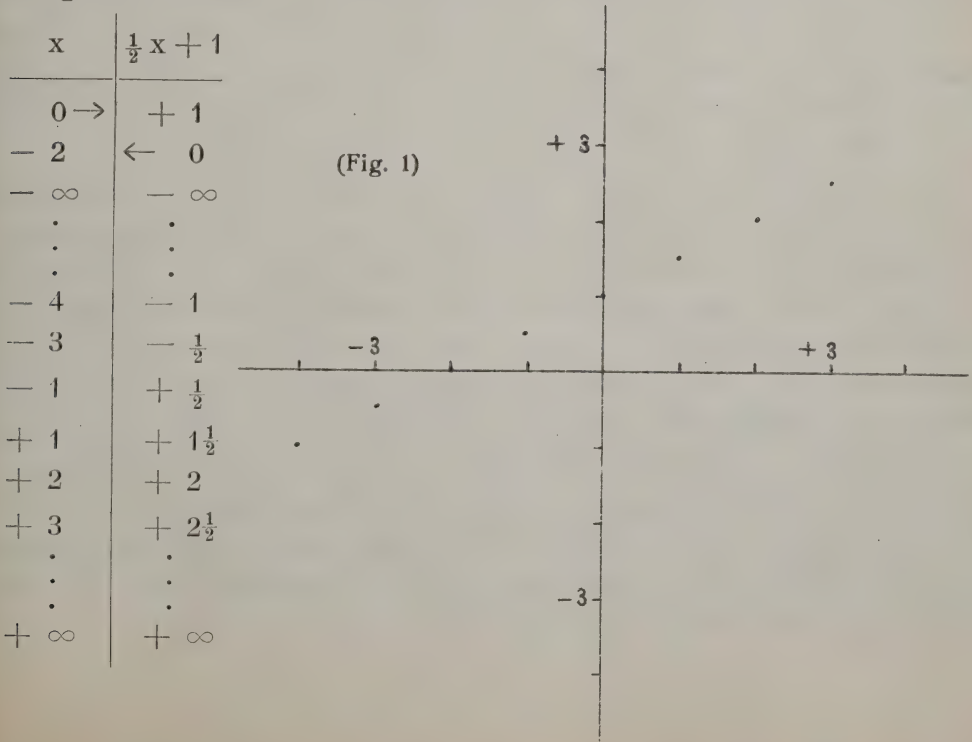


Köslin 1909.
Gedruckt bei C. G. Hendess.

Die moderne Forderung, sich im Unterrichte der Begriffe der Funktion und des Differentialquotienten anzunehmen, tritt immer energischer auch an das Gymnasium heran. Und ich glaube, dass dies bei nicht übertriebenen Ansprüchen, nämlich bis zur Herausbildung der wichtigen Grundvorstellungen, wohl angängig ist. Es soll im Folgenden ein Gedankengang vorgeführt werden, welcher, entsprechend einer naheliegenden Auffassung, den neuen Stoff mit den in der Prima ohnehin zu behandelnden Elementen der analytischen Geometrie verflochten enthält.

I.

1. Es wird zuerst die graphische Darstellung algebraischer Ausdrücke geübt. Dabei erscheint es mir didaktisch empfehlenswert, damit der Anfänger klar und einfach den algebraischen Ausdruck für sich als die Funktion auffassen lernt, die Form der sogenannten Funktionsgleichung, wie $y = x + a$, zu Anfang nicht in Gebrauch zu nehmen. Erst allmählich mag zu den abkürzenden Zeichen $f(x)$ und y übergegangen werden. — Die Grösse x wird als „unabhängige variable Grösse“ eingeführt, die Funktion als „abhängige variable Grösse“; jedem Wert der unabhängigen Variablen entspricht ein Wert der Funktion. Ein solches Wertepaar in algebraischem Sinne bedeutet einen Punkt in der geometrischen Zeichnung; „Abscissenachse“, „Ordinatenachse“. — Das Verfahren, neben die Figur jedesmal die Berechnung der Werte in Form einer Tabelle zu setzen, ist für die Schüler durchaus zweckmässig. Es sei erlaubt, hier ein Beispiel herzusetzen, weil sich auf das benutzte Schema später ein anderes gründen soll.



Durch die Zeichnung von Ausdrücken wie $\pm x \pm 1$, $\pm 2x \pm 3$, $\pm \frac{3}{4}x \pm 2$ kommen die Schüler induktiv zu der Erkenntnis, dass die linearen algebraischen Ausdrücke in der Zeichnung geraden Linien entsprechen. Und leicht finden sie die folgenden „Sätze“: Ist die unabhängige Variable 0, so ergibt der zugehörige Funktionswert den Schnittpunkt auf der Ordinatenachse, ist die Funktion 0, so ergibt der zugehörige Wert der unabhängigen Variablen den Schnittpunkt auf der Abscissenachse. Es soll nun die Behandlung einer Funktion grundsätzlich mit diesen Fragen beginnen, wie das in der obigen Tabelle bereits angedeutet ist.

Zugleich erkennen die Schüler die Bedeutung der dabei auftretenden konstanten Grössen. Ist ihnen der „Richtungswinkel“ definiert, sind in dem allgemeinen Ausdruck $\operatorname{tg} \alpha \cdot x + b$ $\operatorname{tg} \alpha$ als „Richtungskonstante“, b als „Punktkonstante“ eingeführt, so können sie eine weitere Erkenntnis in die Worte fassen: Stimmen lineare ganze Funktionen in den Richtungskonstanten überein, so stellen sie eine Schar von parallelen Geraden dar; stimmen sie in der Punktkonstante überein, so bedeuten sie ein Büschel von Geraden, die durch denselben Punkt der Ordinatenachse gehen. — Ferner muss ihnen auf grund ihrer trigonometrischen Kenntnisse bewusst werden: Ist die Richtungskonstante positiv, so ist der Richtungswinkel spitz, ist sie negativ, so ist er stumpf. Auf grund dieser Erkenntnisse vermögen sie nun hinterher einen Ausdruck von der Form $\operatorname{tg} \alpha \cdot x + b$ ohne jenes Schema, direkt unter dem Bewusstsein zu zeichnen, dass durch die Richtung und einen Punkt die gerade Linie vollständig bestimmt ist. — Dieses soll vorläufig für die Funktion der geraden Linie genügen.

2. Es kommen nun Ausdrücke von folgenden Formen zur Darstellung: x^2 , x^3 , $x^2 - 3x$ (ganze Funktionen), x^{-3} , x^{-1} , $\frac{x+4}{2x}$ (gebrochene Funktionen); $x^{\frac{3}{2}}$, $\sqrt{x^2}$, $\sqrt{9-x^2}$, $2\sqrt{25-x^2}$, $\sqrt{2x+x^2}$ (irrationale Funktionen). Hier wäre wohl auch der Platz, die durch die trigonometrischen Funktionen $\sin x$, $\cos x$, $\operatorname{tg} x$, $\operatorname{ctg} x$ ausgedrückten Kurven zeichnen zu lassen, — wofern die Zeit es gestattet. Praktische Anwendungen, wie z. B. Temperaturkurven brauchen den Schülern zur eigenen Zeichnung nicht vorgelegt zu werden; den Sinn und den Wert solcher Darstellungen übersehen sie ohne weiteres, wenn ihnen dergleichen bei dieser Gelegenheit aus Büchern fertig vorgezeigt wird. Und zwar sind in dieser Beziehung besonders lehrreich die Kurven, welche die säkularen Variationen der Häufigkeit der Sonnenflecken, der Häufigkeit der Polarlichter und der Tagesschwankungen des Erdmagnetismus in einer übersichtlichen Zusammenstellung zum Ausdruck bringen. — Überhaupt sollte im Sinne unseres Zieles nicht durch eine grosse Anzahl graphischer Darstellungen viel Zeit verbraucht werden. Es soll nur zur Einführung durch das jedesmalige Nebeneinandersetzen der Wertetabelle und der Zeichnung der gesetzmässige Zusammenhang eines algebraischen Ausdrucks und einer bestimmten Kurve zu einem Verständnis kommen. Und wichtig ist dabei sodann dieses, dass nach der Vollendung der Zeichnung immer, wie zu einer Zusammenfassung, die Funktion „diskutiert“, der Verlauf der Kurve für alle Werte der Variablen von $-\infty$ bis $+\infty$ verfolgt wird; dabei gelangen die Begriffe des Steigens und Fallens, des Maximums und Minimums, der imaginären Funktionswerte, der Begrenztheit oder Unbegrenztheit der Kurven zu einer Behandlung.

II.

Durch die Übungen bis hierher ist nun ein Interesse, vielleicht ein Bedürfnis für eine Umkehrung des Gedankenganges geweckt: Welche Funktion bringt eine Kurve von vorgeschriebener Eigenschaft zum Ausdruck, so dass dieselbe konstruiert werden kann?

1. Es seien zwei feste Punkte im Abstände $2e$ gegeben und dazu ein dritter Punkt. Für den letzteren hat die Summe seiner Abstände von den beiden ersten eine bestimmte Grösse: $r_1 + r_2 = 2a$. Und es wird noch mehr Punkte geben, für welche diese Grösse dieselbe ist. Es sei nun gefragt: Wie reihen sich diese Punkte zu einer Kurve zusammen? Zur Beantwortung der Frage werde — nachdem zuerst noch festgestellt ist, dass stets $2a > 2e$ — die Abscissenachse durch die beiden festen Punkte und die Ordinatenachse durch den Halbierungspunkt ihrer Verbindungsstrecke gelegt; so bedeutet die von unserm Punkte auf die erstere Achse gefällte Senkrechte den Funktionswert, welcher zu dem bis zu ihrem Fusspunkte gerechneten Werte von x gehört. Derselbe werde jetzt mit y bezeichnet und unter Verwertung der charakteristischen Gleichung $r_1 + r_2 = 2a$ aus x , a und e berechnet. Es ergibt sich dann unter der Einführung $a^2 - e^2 = b^2$ die Gleichung

$$b^2 x^2 + a^2 y^2 = a^2 b^2 \text{ oder}$$

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1,$$

woraus sich die gesuchte Funktion $\frac{b}{a} \sqrt{a^2 - x^2}$ findet. Mit der Diskussion derselben soll nun eine Konstruktion wesentlicher Punkte der Kurve verbunden werden, — dieses Entstehen der Figur aus dem algebraischen Ausdruck möchte ich als besonders wichtig für die Schüler betonen —, also aus den gegebenen Stücken e und a ; sie findet sich für die Schüler übersichtlich unter Anlehnung an das Schema:

x	$f(x)$
$0 \rightarrow$	$\pm b$
$\pm a$	$\leftarrow 0$
$\begin{matrix} < -a \\ > +a \end{matrix}$	$i \dots$
$\pm e$	$\frac{b^2}{a} \left[= „p“! \text{ (Parameter.)} \right]$

In der Wurzel liegt eine Symmetrie der Kurve gegen die X-Achse, in dem Gliede x^2 eine Symmetrie gegen die Y-Achse begründet. Beim Wachsen der Grösse x vom Werte 0 nach einer der beiden Richtungen bis auf die absolute Grösse a nimmt der Radikandus bis auf 0 ab und fällt die Funktion stetig, abgesehen vom Vorzeichen, von b auf 0. Die so entstandene und beschriebene Kurve heisst Ellipse.

Erst hiernach wäre die Fadenkonstruktion vorzuführen und die unmittelbar aus der Definition sich ergebenden Punktkonstruktionen zu berühren. Dann sind über nach der Einführung des Begriffes der Excentricität einige Ellipsen aus zwei Grössen a , b , e , ε mit jenen acht wichtigsten Punkten, bei $x = 0$, $x = \pm a$ und $x = \pm e$ zu konstruieren, — oder aus ε allein der Gestalt nach.

2. Es sei weiter ein fester Punkt und dazu im Abstände a ein zweiter Punkt gegeben; welche Funktion stellt den Ort aller der Punkte dar, welche mit dem letzteren von dem festen Punkte denselben Abstand a haben? Es ergibt sich die „Mittelpunktsgleichung“ $x^2 + y^2 = a^2$ und die Funktion $\sqrt{a^2 - x^2}$, deren Diskussion wie bei der Ellipse verläuft, von welcher die vorliegende Kurve, der Kreis, ein spezieller Fall ist: $b = a!$ —

Durch Vergleichung der beiden Funktionen $\sqrt{a^2 - x^2}$ und $\frac{b}{a} \sqrt{a^2 - x^2}$, welche einen Kreis und eine Ellipse über derselben grossen Achse $2a$ darstellen, ergibt sich, dass für ein jedes bestimmt gewählte x der zugehörige Funktionswert der Ellipse den Bruchteil $\frac{b}{a}$ von demjenigen des Kreises ausmacht. Hierauf gründet sich eine weitere Konstruktion von Punkten der Ellipse und ferner die Berechnung ihrer Fläche, gleich πab .

3. Es sei wiederum zu zwei um die Strecke $2e$ von einander entfernten festen Punkten ein dritter Punkt gegeben, und es werde jetzt der Ort aller derjenigen Punkte gesucht, welche mit dem ersten die Bedingung $r_1 - r_2 = 2a$ erfüllen; — es ist in dieser Forderung zugleich die Bedingung $2a < 2e$ enthalten. Es ergibt sich, wenn wieder y aus a , e und x berechnet wird, unter Einführung der Bedingung $e^2 - a^2 = b^2$ die Gleichung

$$b^2 x^2 - a^2 y^2 = a^2 b^2 \text{ oder}$$

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1$$

und damit die Funktion $\frac{b}{a} \sqrt{x^2 - a^2}$. Die Diskussion derselben — welche wieder mit einer Konstruktion wesentlicher Punkte der Kurve aus a und e zu begleiten ist — ergibt sich wieder für die Schüler bequem unter Anlehnung an das Schema:

x	$f(x)$
$0 \rightarrow$	$i \dots$
$\pm a$	$\leftarrow 0$
$\begin{matrix} < +a \\ > -a \end{matrix}$	$i \dots$
$\pm e$	$\pm \frac{b^2}{a} \left[= „p“! \right]$

Sodann ist wiederum mit der Quadratwurzel und dem Gliede x^2 eine doppelte Symmetrie der Kurve gegen die beiden Achsen begründet. Beim Wachsen von x vom Werte a bis ∞ wächst der Radikandus und damit die Funktion beständig, bis ins Unendliche. — Bei der Konstruktion des Funktionswertes für $x = \pm e$ war b aus $b^2 = e^2 - a^2$ zu konstruieren, was am schnellsten unter Benutzung des rechten Winkels zwischen den Achsen geschieht. Es entsteht so, entsprechend wie bei der Ellipse, eine Nebenachse $2b$ der Kurve, die als „imaginäre Achse“ bezeichnet wird und unmittelbar mit den Punkten derselben nichts gemein hat. Dieselbe hat aber trotzdem zu dem Verlauf unserer Kurve eine charakteristische Beziehung. Wie nämlich bei der Ellipse die Parallelen durch die Endpunkte von $2a$ und $2b$ zu diesen Achsen

selbst ein Rechteck bestimmen, welches mit seinen Seiten die Ellipse umschliesst, indem diese zu Scheiteltangenten derselben werden, so entsteht für unsere neue Kurve auf dieselbe Weise ein Rechteck, bei welchem jetzt die Diagonalen etwas Aehnliches leisten. — Die Funktionen, welche diese letzteren darstellen, werden als $\pm \frac{b}{a}x$ oder $\pm \frac{b}{a}\sqrt{x^2 - a^2}$ ohne weiteres erkannt; und da nun beim Vergleich derselben mit unserer Funktion $\frac{b}{a}\sqrt{x^2 - a^2}$ bei einem bestimmten x sich jedesmal der zugehörige Funktionswert für die Kurve kleiner als für die Diagonale zeigt, jedoch diese Differenz bei wachsendem x abnimmt und für $x = \infty$ verschwindet, so ergibt sich damit eine eigenartig bestimmte Lage der Kurve zu den Diagonalen des Rechtecks aus $2a$ und $2b$; ihre beiden Aeste verlaufen nämlich ganz innerhalb des einen Scheitelwinkel-paares dieser Diagonalen, denen sie sich nach einer stärkeren Krümmung beim Scheitel gewissermassen anzuschmiegen trachten. So ergibt sich die Bezeichnung der letzteren als Begleitenden oder Asymptoten. — Die so gefundene und beschriebene Kurve heisst eine Hyperbel.

Es lassen sich jetzt nach der Einführung des Begriffes der Excentricität aus zwei der Grössen a , b , e u. ε die Begleitenden und sechs wichtige Punkte der Kurve, bei $x = \pm a$ und $x = \pm e$, konstruieren und damit ihr wesentlicher Verlauf übersehen. Für die Schüler ist es eine aufklärende Uebung, hiernach bei einem Rechteck aus $2a$ und $2b$ einmal die dadurch bestimmte Ellipse und dann die Hyperbel zu konstruieren; ebenso zweckdienlich dürfte die Aufgabe sein, über einer gegebenen Strecke $2a$ lerartige Kurven mit den Excentricitäten $0, \frac{1}{3}, \frac{2}{3}, 1, \frac{4}{3}, \frac{5}{3} \dots$ zeichnen zu lassen. Die Schüler kommen so zu der Erkenntnis: Bei wachsender Excentricität und übrigens unverändert bleibender Hauptachse sinkt die Ellipse von Kreisform zur Geraden zusammen und weitet sich die Hyperbel von einer Geraden zum gestreckten Winkel, in jedem ihrer Äste.

4. Es seien für eine neue Kurve eine Gerade und ein Punkt im festen Abstände p gegeben; dazu soll ein zweiter Punkt so gewählt werden, dass er von der Geraden und dem festen Punkte gleichweit entfernt ist. Es soll die Kurve, in welchen ich Punkte dieser Eigenschaft aneinanderreihen, durch die Aufstellung ihrer Funktion und deren Diskussion festgestellt werden. Es findet sich bei der bekannten Wahl des Koordinatensystems die „Scheiteltangente“ $y^2 = 2px$ oder die Funktion $\sqrt{2px}$. Bei ihrer Diskussion und gleichzeitigen Zeichnung zeigt sich, dass es für negative x keine Punkte der Kurve gibt, dass für $x = 0$ auch der Funktionswert 0 wird — sodass die Y -Achse zur „Scheiteltangente“ wird —, dass beim Wachsen von x zwei gegen die Abscissenachse symmetrisch verlaufende Zweige sich bilden, wobei die Funktion, absolut genommen, bis ins Unendliche wächst und dass bei $x = \frac{p}{2}$ der Wert $y = \pm p$ wird. So sind ausser dem Scheitel zunächst noch zwei Punkte, die Endpunkte des „Parameters“, bestimmt. Aus der Form $y^2 = 2px$ ergibt sich, dass bei einem beliebig gewählten x der zugehörige Funktionswert die mittlere Proportionale zwischen eben diesem x und $2p$ ist; hierauf gründet sich eine Konstruktion von Punkten unserer Kurve, der „Parabel“. Dieselbe ist offenbar durch die einzige

Grösse p vollständig bestimmt. Die Funktion wächst nur proportional der Quadratwurzel aus der unabhängigen Variablen. — Hiernach können andere, unmittelbar aus der Definition hervorfliessende Punktkonstruktionen erörtert werden.

5. Zum Schlusse ist jetzt auch die Funktion, welche die gerade Linie darstellt, noch einmal allgemein zu entwickeln. Eine Gerade ist bestimmt durch einen Punkt und ihre Richtung oder durch zwei Punkte.

Ist der Punkt $(0, b)$ und der Richtungswinkel α gegeben, so stellt sich ihre Funktionsgleichung, wenn man wieder zu einem beliebigen x das zugehörige y sucht, unter der Form dar: $y = \operatorname{tg} \alpha \cdot x + b$.

Ist der Punkt (x_1, y_1) und der Richtungswinkel α gegeben: $y = \operatorname{tg} \alpha \cdot (x - x_1) + y_1$.

Sind zwei Punkte (x_1, y_1) und (x_2, y_2) gegeben, so ist $\operatorname{tg} \alpha = \frac{y_1 - y_2}{x_1 - x_2}$ mitgegeben, und es wird

$$y = \frac{y_1 - y_2}{x_1 - x_2} \cdot (x - x_1) + y_1.$$

Die letzten beiden Formeln sind mit einigen Zahlenbeispielen einzuüben.

III.

Es kommt nun einiges Zusammenfassende über die neuen Kurven zur Behandlung.

1. Lässt man durch Verlegung der Ordinatenachse die Mittelpunkts- gleichungen der Ellipse und der Hyperbel in die Form der Scheitelfgleichungen übergehen, so erhält man

für die Parabel $y^2 = 2 p x,$

für die Ellipse $y^2 = 2 p x - \frac{p}{a} x^2,$

für die Hyperbel $y^2 = 2 p x + \frac{p}{a} x^2,$

woraus sich die Erklärung der Namen herleitet.

Sodann ist die gemeinsame Bezeichnung als Kegelschnitte an einem Modell zu erklären und wenigstens für eine von den Schnittlinien der geometrische Nachweis zu liefern, — es muss für die Verhältnisse am Gymnasium ja unausgesetzt Bedacht genommen werden, wie Zeit zu gewinnen ist — dass sie die in der Definition geforderte Eigenschaft hat.

2. Werden die Koordinatenachsen für unsere Kurven durch Parallelverschiebung in solche Lage gebracht, dass der Mittelpunkt, bezw. bei der Parabel der Scheitel durch die Koordinaten (a', b') gegeben ist, so nehmen die Gleichungen die Form an

für die Parabel $(y - b')^2 = 2 p (x - a'),$

für die Ellipse $\frac{(x - a')^2}{a^2} + \frac{(y - b')^2}{b^2} = 1,$

für den Kreis $(x - a')^2 + (y - b')^2 = a^2,$

für die Hyperbel $\frac{(x - a')^2}{a^2} - \frac{(y - b')^2}{b^2} = 1.$

Hier sind einige Aufgaben der bekannten Art aus den Aufgabensammlungen anzuschliessen, bei welchen aus den gegebenen Zahlen der Gleichungen auf die Lage der Kurven und die Grösse ihrer Achsen zu schliessen ist und dieselben zu konstruieren sind.

3. Speziell für die Hyperbel, die bei den graphischen Darstellungen mehrfach aus gebrochenen Funktionen gewonnen wurde, ist — wofern die Zeit es gestattet — zu wünschen, dass auch ihre Asymptotengleichung zur Besprechung kommt. Es ist auch die dabei eröffnete Aussicht auf die Möglichkeit der Benutzung schiefwinkliger Koordinatensysteme nicht wertlos.

Ist der Winkel zwischen den Asymptoten 2φ und sind die Koordinaten eines Punktes in Bezug auf das neue System mit x' und y' bezeichnet, so ergibt sich

$$x = x' \cos \varphi + y' \sin \varphi$$

$$y = x' \sin \varphi - y' \cos \varphi$$

oder, wenn beachtet wird, dass $\cos \varphi = \frac{a}{e}$, $\sin \varphi = \frac{b}{e}$:

$$x = (x' + y') \frac{a}{e}$$

$$y = (x' - y') \frac{b}{e}$$

Dies in der Mittelpunktsleichung der Hyperbel eingesetzt, ergibt:

$$b^2(x'^2 + 2x'y' + y'^2) \cdot \frac{a^2}{e^2} - a^2(x'^2 - 2x'y' + y'^2) \cdot \frac{b^2}{e^2} = a^2b^2, \text{ oder}$$

$$4x'y' = e^2$$

$$y = \frac{e^2}{4} \cdot x^{-1}$$

Ist in speziellem Falle die Hyperbel „gleichseitig“, $a=b$, so bilden auch die Asymptoten ein rechtwinkliges Achsenpaar, und es ist $e^2 = 2a^2$:

$$y = \frac{a^2}{2} \cdot x^{-1}$$

Hiermit ist dann also dieselbe Kurve ausgedrückt, die — wie bisher — auf ihre eigenen Achsen als Koordinatenachsen bezogen die Gleichung $x^2 - y^2 = a^2$ bzw. die Funktion $\sqrt{x^2 - a^2}$ liefert, — jedoch in einer neuen Lage, nämlich um 45° gedreht.

Ist wiederum in speziellem Falle die Halbachse $a = \sqrt{2}$, so ergibt sich eine gleichseitige Hyperbel von der Funktion x^{-1} .

So erhalten die Schüler in einem einzelnen Beispiele einen Einblick in den Zusammenhang einiger der zuallererst mechanisch mit Hülfe von Wertepaaren konstruierten Ausdrücke, nämlich der gebrochenen Funktionen, mit den hinterher systematisch entwickelten Funktionen. —

Nebenher kann hier aus der obigen Gleichung $xy = \frac{e^2}{4}$ der Satz von der Konstanz des Inhalts der durch die einzelnen Hyperbelpunkte und die Asymptotenrichtungen bestimmten Parallelogramme hergeleitet werden.

4. Wird mit dem Ausdruck $y = \sqrt{2px}$ der andere $y = \sqrt{-2px}$ verglichen, so bedeutet derselbe offenbar eine zur ersteren symmetrisch liegende Parabel, mit der Öffnung zum negativen Unendlichen der X-Achse hin. Entsprechend bedeuten

$\sqrt{2py}$ und $\sqrt{-2py}$ dieselbe Parabel in abermals neuen Lagen, nämlich solchen, bei denen ihre Achse mit der Y-Achse zusammenfällt, und zwar das erstere Mal mit der positiven, das andere Mal mit der negativen Richtung derselben. Hier ist jetzt y als die unabhängige Variable und x als die abhängige, als die Funktion betrachtet.

Es sind die vier Parabeln unter bestimmter Grösse von p zu konstruieren.

5. Entwickelt man aus der Gleichung der Parabel $y^2 = 2px$ nicht y als Funktion von x , nämlich: $y = \sqrt{2px}$, sondern umgekehrt x als Funktion von y : $x = \frac{1}{2p} \cdot y^2$, so ist hiermit dieselbe Parabel dargestellt; es sind in diesem Falle nur zuerst auf der Y-Achse bestimmte Werte von y abgetragen zu denken und dann in der Richtung senkrecht hierzu jedesmal der zugehörige Wert von x als Funktionswert. Die beiden Funktionen stellen dieselbe Kurve dar, sie sind aber von verschiedener Art, die neue nämlich ist rational, während die frühere irrational war. Entsprechend geht die Funktion $y = \sqrt{-2px}$ in die Form über: $x = -\frac{1}{2p} \cdot y^2$.

Denken wir nun an die beiden anderen obigen Parabeln $x = \sqrt{2py}$, und $x = \sqrt{-2py}$, so nehmen diese jetzt die Form an: $y = \frac{1}{2p} \cdot x^2$ und $y = -\frac{1}{2p} \cdot x^2$. Soll dann zum Schluss x als unabhängige Veränderliche überall festgehalten werden, so haben wir mit den Funktionen $\sqrt{2px}$, $\sqrt{-2px}$, $\frac{1}{2p}x^2$, $-\frac{1}{2p}x^2$ dieselbe Parabel in vier verschiedenen, bestimmten Lagen ausgedrückt.

6. Derselbe Gedanke werde nun für die allgemeinere Form der Parabelgleichung durchgeführt, bei welcher der Scheitel durch die Koordinaten a und b bestimmt ist! Die beiden Gleichungen

$$(y - b)^2 = 2p(x - a) \text{ und}$$

$$(y - b)^2 = 2p(a - x)$$

liefern zunächst die Funktionen

$$1) y = \sqrt{2p(x-a)} + b \text{ und}$$

$$2) y = \sqrt{2p(a-x)} + b.$$

Entsprechend lauten die Gleichungen für die Lage der Parabel mit der Achse parallel zur Y-Achse:

$$(x - a)^2 = 2p(y - b) \text{ und}$$

$$(x - a)^2 = 2p(b - y).$$

Und diese liefern die Funktionen:

$$3) y = \frac{1}{2p} x^2 - \frac{a}{p} x + \frac{a^2}{2p} + b \text{ und}$$

$$4) y = -\frac{1}{2p} x^2 + \frac{a}{p} x - \frac{a^2}{2p} + b.$$

Wiederum ist hier die Parabel in der neuen Lage durch eine rationale Funktion ausgedrückt.

Das Charakteristische bei allen Ausdrücken für die Parabel bleibt dieses, dass die eine der beiden variablen Grössen nur linear, die andere quadratisch oder unter einer Quadratwurzel auftritt. Es wächst eben die Parabel in der Dimension parallel zur Achse quadratisch im Verhältnis zu der hierzu senkrechten Dimension.

Die neue Funktion kann in allgemeinen Zeichen geschrieben werden:

$$c x^2 + dx + e, \text{ wobei } c = \pm \frac{1}{2p}.$$

Hier müssen die Schüler beachten und merken, dass das Vorzeichen des quadratischen Gliedes einer derartigen Funktion darüber entscheidet, ob die Oeffnung der Kurve in die positive oder in die negative Richtung der Y-Achse gewendet ist, und dass der absolute Wert des Koeffizienten dieses Gliedes den reciproken Wert des Parameters angibt. — Die andern konstanten Grössen der gegebenen Funktion gestatten, die Koordinaten a und b des Scheitels zu bestimmen; sie bleiben aber, damit nicht das Gedächtnismaterial unnötig anwächst, besser unbenutzt, da der Scheitel anders — siehe das folgende Beispiel! —, besonders auch als Maximum oder Minimum bestimmt werden kann, — siehe Beispiel 5 im Schlusskapitel!

Jedenfalls ist mit diesen ganzen rationalen Funktionen wieder eine Anknüpfung an frühere graphische Darstellungen erzielt, und zugleich ist die Grundlage für ein Verständnis weiterer Uebungen gelegt. Es soll — um ein bestimmtes Beispiel zu behandeln — die Lage der Parabel $x^2 + 2x - 8$ bestimmt werden! Das quadratische Glied hat positives Vorzeichen, also liegt die Oeffnung der Parabel nach der positiven Richtung der Y-Achse hin gewendet. Die Funktion verschwindet für $x_1 = 2$ und $x_2 = -4$; und hiermit müssen zwei Punkte symmetrisch zur eigenen Achse der Parabel bestimmt sein; sodass ihre Achse in der Mitte zwischen ihnen verläuft und durch $x = -1$ bestimmt ist. Der Scheitel hat jetzt also die Koordinaten $-1, -9$. Wird auf diese Achse nun einer jener beiden Schnittpunkte der X-Achse bezogen, so ist sein Abstand von derselben $y = 3$, und gemäss der Parabelgleichung $y^2 = 2p x$ entsteht $3^2 = 2p \cdot 9$ oder $2p = 1$, d. h. der Parameter ist gleich 1, was auch aus jener obigen Bestimmung hervorgeht, da der Koeffizient des quadratischen Gliedes in unserem Beispiel 1 ist: $1 = \frac{1}{2p}$, $2p = 1$! Nun ist also $p = \frac{1}{2}$, $\frac{p}{2} = \frac{1}{4}$. So hat der Brennpunkt die Koordinaten $-1, -8\frac{3}{4}$; die Gleichung der Leitgeraden lautet $y = -9\frac{1}{4}$. — So ist die Funktion, die früher nur mechanisch durch das Aufsuchen von Wertepaaren dargestellt werden konnte, jetzt systematisch zeichenbar.

7. Versucht man in derselben Art, wie es im vorigen Paragraphen für die Parabel durchgeführt wurde, die Vertauschung der beiden Veränderlichen auch bei den Gleichungen der Ellipse, des Kreises und der Hyperbel vorzunehmen, so erhält man unvermeidlich wiederum irrationale Ausdrücke, weil stets die beiden veränderlichen Grössen in quadratischen Gliedern vorhanden sind. Dass man auch hier die Ellipse und die Hyperbel in neuer Lage erhält, ist leicht zu zeigen; aber es ist für die Schüler kaum erspriesslich, nach dieser Richtung hin Zeit aufzuwenden. Ein kurzer Hinweis genügt.

IV.

Es soll sich jetzt in unserm Gedankengange einer fortschreitenden Funktionsbehandlung darum handeln, einen Weg zu dem Begriffe des Differentialquotienten und ein Verständnis für seine Beziehungen zur Funktion anzubahnen.

1. Nimmt man auf einer Geraden irgend zwei Punkte (x_1, y_1) und (x_2, y_2) an, so wird stets

$$\frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} = \operatorname{tg} \alpha,$$

an welcher Stelle und in welcher Entfernung von einander die beiden Punkte auch gewählt sein mögen. Liegen die beiden Punkte sehr nahe bei einander, so dass der zweite Punkt durch die Koordinaten $x_1 + \delta$, $y_1 + \eta$ bezeichnet ist, wobei δ und η sehr kleine Grössen sind, so wird wieder

$$\frac{\eta}{\delta} = \operatorname{tg} \alpha.$$

Werden diese beiden Zuwachsgrössen unendlich klein gedacht, so hat man für sie die Schreibweise dx und dy und bezeichnet sie als Differential von x bzw. y . Der zweite Punkt heisst also $(x_1 + dx, y_1 + dy)$. Wiederum bleibt der Quotient

$$\frac{dy}{dx} = \operatorname{tg} \alpha,$$

für jeden Punkt der Geraden, oder für jeden Wert x der Funktion $y = \operatorname{tg} \alpha \cdot x + b$. So kommt der Schüler zu den Sätzen:

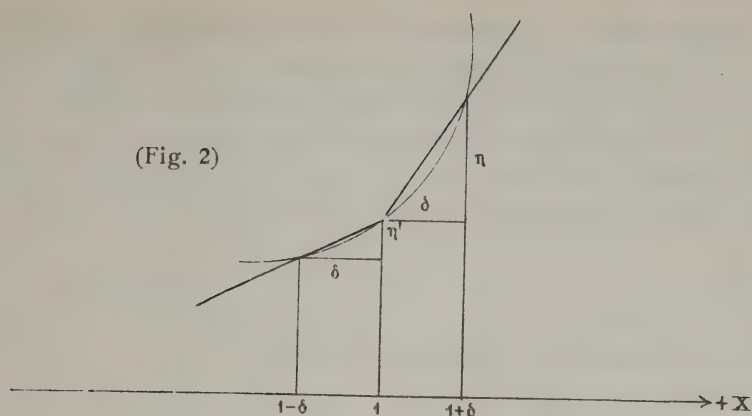
Die lineare algebraische Funktion hat einen konstanten Differentialquotienten, wie die durch sie dargestellte Gerade eine konstante Richtung hat; derselbe ist die Richtungskonstante.

Ist der Differentialquotient oder die Richtungskonstante einer linearen Funktion positiv, so ist sie mit wachsendem x steigend und der Richtungswinkel der durch sie dargestellten Geraden (gegen die positive Richtung der X-Achse) ein spitzer; ist der Differentialquotient oder die Richtungskonstante negativ, so verläuft die Funktion mit wachsendem x fallend, der Richtungswinkel ihrer Geraden ist ein stumpfer.

2. Sobald es sich nun aber nicht mehr um die gerade Linie, sondern um eine Kurve handeln soll, ist die Richtung nicht mehr konstant. Die Kurve hat in jedem neuen Punkte eine neue Richtung, und für die Gewinnung derselben können nicht mehr zwei beliebig von einander entfernte, sondern nur noch zwei unendlich nahe zusammenliegende Punkte zur Bestimmung einer Geraden gewählt werden, welche letztere alsdann die Tangente der Kurve an dieser Stelle darstellt. — Die Richtungskonstante $\operatorname{tg} \alpha$ der Kurven-Tangente wäre wieder durch den Quotienten $\frac{dy}{dx}$ bestimmt, der jedoch nun in jedem Punkte der Kurve einen neuen Wert bedeuten müsste. Wie dies möglich ist, werde an einem Beispiele klar gemacht.

Es möge eine einfache Funktion, $\frac{1}{6} x^2$, gewählt und einige Punkte derselben gezeichnet werden (S. Fig. 3 S. 17!). Es soll nun die Richtung der Kurve in einzelnen dieser Punkte, also jedesmal der Wert $\operatorname{tg} \alpha = \frac{dy}{dx}$ festgestellt werden. Dem Werte der unabhängigen Variablen $x = 1$ entspricht der Funktionswert $\frac{1}{6}$; einem ein wenig grösseren Werte $1 + \delta$ der Funktionswert $\frac{1}{6} (1 + 2\delta + \delta^2)$. Es wird also die Differenz beider $\eta = \frac{1}{3} \delta + \frac{1}{6} \delta^2$ und daher — siehe die schematisch entworfene Figur 2! —

$$\operatorname{tg} \alpha = \frac{\eta}{\delta} = \frac{1}{3} + \frac{1}{6} \delta.$$



Dies wäre zunächst noch immer die Richtungskonstante einer Sekante, die durch den Punkt $(1, \frac{1}{6})$ verlaufend eine, wenn auch nur kleine, Sehne in der Kurve hätte; mit kleiner werdendem δ würde diese Sekante sich drehen und die Sehne in der Kurve zwischen den Schnittpunkten noch kleiner werden.

Es sollen nun mit demselben Wertepaare $x = 1$, $y = \frac{1}{6}$ ein neuer, ein wenig kleinerer Wert $x = 1 - \delta$ und der dazugehörige Funktionswert $\frac{1}{6} (1 - 2\delta + \delta^2)$ verglichen werden. Es wird jetzt $\eta' = \frac{1}{3}\delta - \frac{1}{6}\delta^2$ und also

$$\operatorname{tg} \alpha = \frac{\eta'}{\delta} = \frac{1}{3} - \frac{1}{6}\delta.$$

Wiederum wäre dies eine durch unsern Punkt $(1, \frac{1}{6})$ verlaufende Sekante. Bei kleiner werdendem δ würde diese jetzt eine Drehung im umgekehrten Sinne, wie die vorige, beschreiben; beide aber würden in dem Momente $\delta = 0$ zur Tangente in unserem Punkte werden und beide zugleich den Wert

$$\left. \frac{dy}{dx} \right|_{x=1} = \frac{0}{0} = \frac{1}{3}$$

annehmen.

Wie die beiden gedrehten Sekanten sich der Tangente als einer Grenzlage nähern, so bildet der Differentialquotient $\frac{1}{3}$ einen Grenzwert zwischen den beiden Reihen $\frac{1}{3} + \frac{1}{6}\delta$ und $\frac{1}{3} - \frac{1}{6}\delta$. — Bei einer solchen ein erstes Mal von beiden Seiten her durchgeführten Annäherung an den Grenzfall, meine ich, kommt der Schüler voller zu dem Bewusstsein, dass es sich bei den Werten dx und dy wirklich um Null handelt. — Hinterher ist nun auseinanderzusetzen, dass es in einem schnelleren Verfahren genügt, den einen der beiden Fälle zu verfolgen. Wenn für einen benachbarten späteren Punkt festgestellt war, dass $\frac{\eta}{\delta} = \frac{1}{3} + \frac{1}{6}\delta$, so konnte schon hier zum Grenzfalle geschritten werden, indem δ und damit η immer kleiner angenommen und zum Verschwinden gebracht wurden, womit sich schon

$$\frac{0}{0} = \frac{dy}{dx} = \frac{1}{3}$$

ergab.

3. Den Schülern ist es überraschend und befremdend, dass hier ein Bruch einen bestimmten Wert annimmt, und dass derselbe Bruch, wie sie schon hier über sehen, für jeden anderen Punkt der Kurve einen anderen bestimmten Wert annehmen muss. Man muss wohl bei diesem neuen und so ungemein bedeutungsvollen Gedanken einen Augenblick verweilen und ihn durch Beispiele von anderer Seite beleuchten. Dies kann in den folgenden Formen geschehen. Lässt man in den Ausdrücken

$$\frac{3-1}{3-1} = 1, \quad \frac{3^2-1^2}{3-1} = 3 + 1, \quad \frac{3^3-1^3}{3-1} = 3^2 + 3 \cdot 1 + 1^2$$

überall 3 bis auf 1 abnehmen, so erhält man zuletzt

$$\frac{0}{0} = 1, \quad \frac{0}{0} = 2, \quad \frac{0}{0} = 3.$$

Es nimmt also der Quotient $\frac{0}{0}$ je nach seiner Entstehungsweise verschiedene Werte und jedesmal einen bestimmten Wert an. — Oder anders:

$$\begin{aligned} \text{Es ist} \quad 7a - 3b &= 7a - 3b, \text{ oder} \\ 7a - 7a &= 3b - 3b, \text{ oder} \\ 7(a - a) &= 3(b - b), \text{ oder} \\ 7 \cdot 0 &= 3 \cdot 0, \text{ oder} \\ 0 &= \frac{3}{7} \cdot 0. \end{aligned}$$

Die 0 auf der einen Seite ist nicht gleichwertig mit der 0 auf der andern Seite sondern beträgt einen bestimmten Bruchteil von ihr. — Wäre man von andern Zahlenkoeffizienten ausgegangen, so hätte man ein anderes Verhältnis der beiden Nullen erhalten, etwa:

$$\begin{aligned} 5a - 2b &= 5a - 2b, \\ 5 \cdot 0 &= 2 \cdot 0 \\ 0 &= \frac{2}{5} \cdot 0. \end{aligned}$$

Es besteht also für eine Zahl 0 ein besonderer Wert im Verhältnis zu andern Zahlen 0, je nach ihrer Entstehungsweise. Und dies ist ein Gegenstück zu dem, was den Schülern längst bekannt ist: dass die Zahl ∞ die verschiedensten Werte annehmen kann im Verhältnis zu andern Zahlen ∞ . Es mag hier an das Beispiel erinnert werden, dass man aus der Ellipse in einem speziellen Falle die Parabel hervorgehen lassen kann, wenn man sich vorstellt, dass der zweite Brennpunkt sich ins Unendliche bewegt, wobei dann unvermeidlich auch der Mittelpunkt zugleich ins Unendliche rückt. Es bildet sich hier offenbar der Quotient $\frac{\infty}{\infty} = 2$. —

4. Nach einer derartigen eingefügten Betrachtung ist nun der Gedanke aufzunehmen, dass wir oben die Beziehung gewonnen hatten:

$$\operatorname{tg} \alpha \Big|_{x=1} = \frac{dy}{dx} = \frac{0}{0} = \frac{1}{3}.$$

Wenn nun auch für einige weitere Werte $x = 2$, $x = 3$ u. s. f. der Differentialquotient unserer Funktion $\frac{1}{6} x^2$, bzw. für einige weitere Punkte unserer Kurve die Richtungs-

konstante der Tangente festgestellt werden soll, so möchte ich hierfür im Nachstehenden ein schematisches Verfahren in Vorschlag bringen, wie es mir didaktisch vorteilhaft zu sein scheint und wie es sich an das bisher benutzte Schema anschliesst.

x	$\frac{1}{6} x^2$
2	$\frac{2}{3}$
$2 + \delta$	$\frac{1}{6} (4 + 4\delta + \delta^2)$
	$\eta = \frac{2}{3} \delta + \frac{1}{6} \delta^2$

$$\frac{\eta}{\delta} = \frac{2}{3} + \frac{1}{6} \delta; \text{ Grenzübergang, } \delta \text{ nimmt ab bis auf } 0:$$

$$\left. \frac{dy}{dx} \right)_{x=2} = \frac{2}{3} \left[= \operatorname{tg} \alpha_2. \right.$$

x	$\frac{1}{6} x^2$
3	$\frac{3}{2}$
$3 + \delta$	$\frac{1}{6} (9 + 6\delta + \delta^2)$
	$\eta = \delta + \frac{1}{6} \delta^2$

$$\frac{\eta}{\delta} = 1 + \frac{1}{6} \delta; \text{ Grenzübergang:}$$

$$\left. \frac{dy}{dx} \right)_{x=3} = 1 \left[= \operatorname{tg} \alpha_3. \right.$$

x	$\frac{1}{6} x^2$
4	$\frac{8}{3}$
$4 + \delta$	$\frac{1}{6} (16 + 8\delta + \delta^2)$
	$\eta = \frac{4}{3} \delta + \frac{1}{6} \delta^2$

$$\frac{\eta}{\delta} = \frac{4}{3} + \frac{1}{6} \delta$$

$$\left. \frac{dy}{dx} \right)_{x=4} = \frac{4}{3} \left[= \operatorname{tg} \alpha_4. \right.$$

Nun nachträglich auch noch:

x	$\frac{1}{6} x^2$
0	0
$0 + \delta$	$\frac{1}{6} \delta^2$
	$\eta = \frac{1}{6} \delta^2$

$$\frac{\eta}{\delta} = \frac{1}{6} \delta$$

$$\left. \frac{dy}{dx} \right)_{x=0} = 0 \left[= \operatorname{tg} \alpha_0. \right.$$

Es ergibt sich so für den Schüler der Satz: Der Differentialquotient einer Funktion hat für jeden Wert der Variablen seine besondere bestimmte Grösse, entsprechend wie die Tangente in jedem Punkte der Kurve ihre besondere Richtung hat.

5. Hinterher ist der Differentialquotient nun auch allgemein aufzustellen:

$$\begin{array}{r|l}
 x & \frac{1}{6} x^2 \\
 \hline
 x & \frac{1}{6} x^2 \\
 x + \delta & \frac{1}{6} (x^2 + 2x\delta + \delta^2) \\
 \hline
 & \eta = \frac{1}{3} x \delta + \frac{1}{6} \delta^2 \\
 & \frac{\eta}{\delta} = \frac{1}{3} x + \frac{1}{6} \delta \\
 & \frac{dy}{dx} = \frac{1}{3} x = \left[\begin{array}{l} \text{tg } \alpha. \end{array} \right.
 \end{array}$$

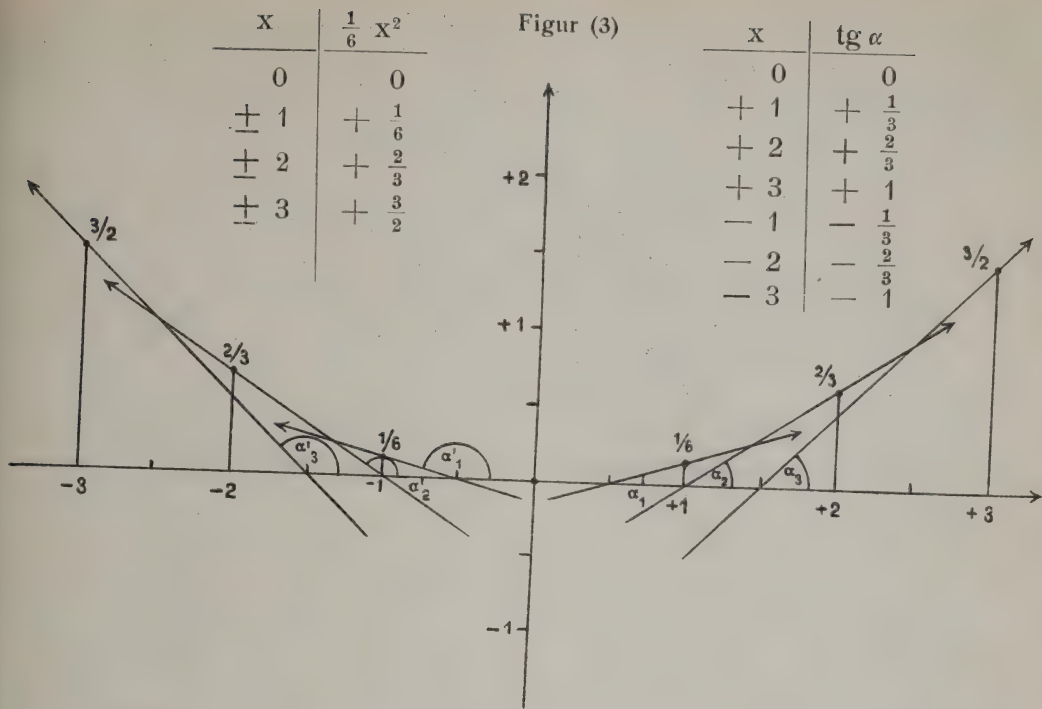
Hieraus lassen sich dann die obigen besonderen Werte alle kurz ableiten:

x	$\frac{dy}{dx}$ oder tg α
0	0
1	$\frac{1}{3}$
2	$\frac{2}{3}$
3	1
4	$\frac{4}{3}$
:	:
— 1	— $\frac{1}{3}$
— 2	— $\frac{2}{3}$
:	:

So ergibt sich für den Schüler ein neuer Satz: Wie die Funktion eine allgemeine Form hat, welche für jeden Wert der unabhängigen Veränderlichen einen besonderen Wert annimmt, so gibt es auch für den Differentialquotienten der Funktion eine allgemeine Form, welche für jeden Wert von x einen besonderen Wert annimmt.

Es sind nun die Tangenten in den behandelten Punkten nachträglich einzuzeichnen; vergleiche Figur 3!

Ich glaube, dass der hier beschriebene Weg zur Gewinnung dieser Einsichten aus einem konkreten Beispiele für den Anfänger der angemessene ist und dass er jedenfalls für das Gymnasium ausreichen muss. Bei einer erneuten Durchführung des Gedankenganges an einem anderen Beispiele gehen den Schülern diese Vorstellungen schnell in Fleisch und Blut über.



6. Bevor nun weitere Zusammenhänge zwischen der Funktion und ihrem Differentialquotienten aufgesucht werden, möchte ich empfehlen, diese Bezeichnung „Differentialquotient“ jetzt eine Reihe von Unterrichtsstunden hindurch zurücktreten zu lassen und sie durch „Richtungstangente“ zu ersetzen. Es liegt für den Schüler tatsächlich in jener abstrakten Bezeichnung eine Erschwerung für die Eingewöhnung an den Umgang mit dem neuen Begriff, der ihm an und für sich gar keine Schwierigkeit bereitet. Dagegen bietet ihm das Wort „Richtungstangente“ eine Anknüpfung an altgewohnte Vorstellungen. Dasselbe ist an und für sich ja lediglich in trigonometrischem Sinne zu nehmen, um etwas Numerisches zu bedeuten; aber es hält mit einem Klange gleichzeitig die Vorstellung der geometrischen Berührungsgeraden der Kurve wach und kommt so den Vorstellungsreihen für den Schüler erleichternd zu Hülfe. Er denkt an den analytischen Ausdruck und seine geometrische Bedeutung zugleich. —

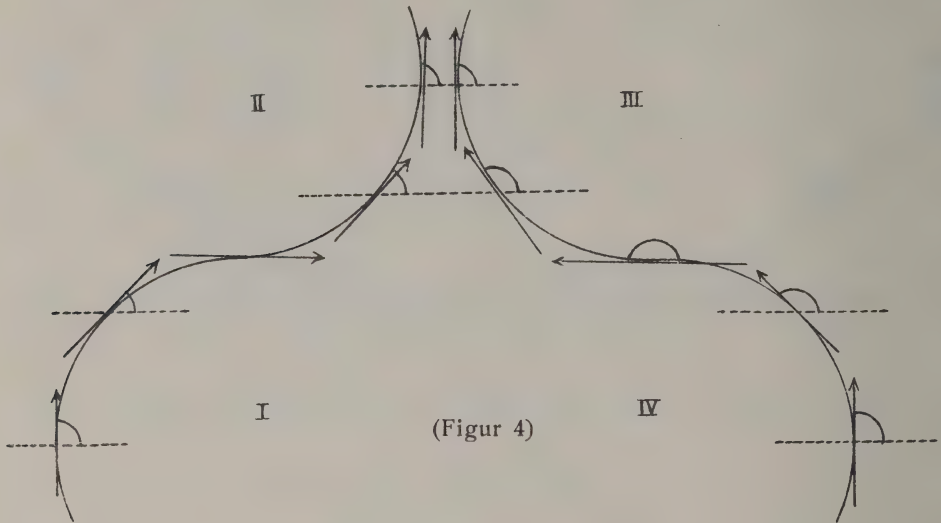
7. Es ergeben sich ohne weiteres die Einsichten:

Solange der Differentialquotient oder die Richtungstangente mit wachsendem x positiv, der Richtungswinkel also spitz bleibt, ist die Funktion steigend; solange die Richtungstangente negativ, der Richtungswinkel also stumpf bleibt, ist die Funktion fallend.

Aus der umstehenden schematischen Figur 4 ist dann noch zu erkennen:

Solange bei wachsendem x der Richtungswinkel wächst — der spitze von 0° auf 90° und damit die Richtungstangente von 0 auf ∞ (II. Quadrant der Figur!), der stumpfe von 90° auf 180° und damit die Richtungstangente von $-\infty$ auf 0 (II. Quadrant!) —: ist die Kurve nach oben offen; solange bei wachsendem x der

Richtungswinkel abnimmt — der spitze von 90° auf 0° und damit die Richtungstangente von ∞ auf 0 (I. Quadrant!), der stumpfe von 180° auf 90° und damit die Richtungstangente von 0 auf $-\infty$ (IV. Quadrant!) —: ist die Kurve nach unten offen.



Wo der Richtungswinkel 0° oder 180° beträgt und damit die Richtungstangente gleich ± 0 ist; liegt ein „ausgezeichneter Punkt“ der Kurve; es gibt hier einen Wechsel in der Lage der Kurvenöffnung, Wende- und Rückkehrpunkte, oder einen Wechsel im Steigen und Fallen, Maximum und Minimum.

Dass es auch da, wo der Richtungswinkel 90° beträgt und damit seine Tangente gleich ∞ ist, einen ausgezeichneten Punkt der Kurve in einem gewissen Sinne geben muss, sollte nicht unbeachtet bleiben, bedarf indessen nicht einer weiteren Ausführung.

Die Schüler gelangen zur vollen Beherrschung dieser neuen Erkenntnisse und ihrer Bedeutung durch die Übungen des nächsten Abschnittes.

V.

Es kann jetzt die Aufgabe behandelt werden, mittelst des Differentialquotienten oder der Richtungstangente für die Kegelschnitte in einem jeden Punkte ihre Richtung zu bestimmen, bzw. die Gleichung der Tangente aufzustellen.

1. Zuerst werde für die Funktion der Parabel $\frac{1}{2p} \cdot x^2$ die Richtungstangente in ihrer allgemeinen Form entwickelt:

x	y
x	$\frac{1}{2p} \cdot x^2$
x + δ	$\frac{1}{2p} \cdot (x^2 + 2x\delta + \delta^2)$
$\eta = \frac{1}{2p} \cdot (2x\delta + \delta^2)$	
$\frac{\eta}{\delta} = \frac{1}{2p} \cdot (2x + \delta); \text{ Grenzübergang:}$	
$\frac{dy}{dx} = \frac{x}{p}.$	

Hierauf gründet sich nun eine neue Betrachtung über den Verlauf der Kurve.

Es wird $\frac{dy}{dx}$ oder $\text{tg } \alpha$ für negative Werte von x negativ, die Kurve muss hier also stumpfe Richtungswinkel haben, fallend sein; und wenn dabei genauer die Richtungstangente mit wachsendem x von $-\infty$ bis 0 wächst, so muss das Fallen der Kurve in solcher Weise geschehen, dass der Richtungswinkel von 90° auf 180° wächst, d. h. dass sie nach oben offen ist und im negativen Unendlichen eine Tangente senkrecht zur X-Achse im Punkte 0 eine Tangente, die mit der X-Achse zusammenfällt, besitzt. Von hier ab, also für positive Werte von x ist die Richtungstangente positiv, hier steigt die Kurve in demselben Sinne, wie sie vorher fiel; die positive Richtungstangente wächst von 0 bis ∞ , der spitze Richtungswinkel also von 0° bis 90° , d. h. die Kurve ist fortgesetzt nach oben offen und besitzt im positiven Unendlichen wieder eine Tangente senkrecht zur X-Achse.

2. Nun werde ebenso die Parabelfunktion $\sqrt{2px}$ untersucht:

x	y
x	$\sqrt{2px}$
x + δ	$\sqrt{2p(x + \delta)}$
$\eta = \sqrt{2p(x + \delta)} - \sqrt{2px},$	

dies mit der Summe der beiden Wurzeln erweitert:

$$\eta = \frac{2px + 2p\delta - 2px}{\sqrt{2p(x + \delta)} + \sqrt{2px}}, \text{ oder}$$

$$\frac{\eta}{\delta} = \frac{2p}{\sqrt{2p(x + \delta)} + \sqrt{2px}}; \text{ Grenzübergang:}$$

$$\frac{dy}{dx} = \frac{p}{\sqrt{2px}}.$$

Es wird $\frac{dy}{dx}$ oder $\text{tg } \alpha$ für negative Werte von x imaginär, hier gibt es also keine Tangenten; für $x=0$ wird es gleich ∞ , die Tangente steht hier senkrecht auf der Abscissenachse und fällt also mit der Ordinatenachse zusammen. Für positive x

gewinnt die Quadratwurzel und damit auch $\frac{dy}{dx}$ einen positiven und einen negativen im übrigen gleichen Wert, die Kurve muss hier also zwei Zweige besitzen, einen steigenden und einen fallenden, und zwar in einem symmetrischen Verlaufe, weil die beiden Richtungswinkel beständig Supplementwinkel sind. In dem einen Zweige wird $\operatorname{tg} \alpha$ oder $+\frac{p}{\sqrt{2px}}$ mit wachsendem x immer kleiner und fällt von ∞ auf 0, es muss also auch der Richtungswinkel fallen, und zwar von 90° auf 0° , so dass der Zweig nach unten hohl ist und im Unendlichen eine Tangente parallel zur X-Achse besitzt. In dem anderen Zweige wird $\operatorname{tg} \alpha$ oder $-\frac{p}{\sqrt{2px}}$ mit wachsendem x immer grösser und steigt von $-\infty$ auf 0, es muss also der Richtungswinkel von 90° auf 180° wachsen, so dass dieser Zweig nach oben hohl ist und im Unendlichen gleichfalls eine Tangente parallel zur X-Achse besitzt. Die gesamte Kurve ist mit ihrer Oeffnung nach der positiven Richtung der X-Achse gewendet.

3. Dasselbe Verfahren wird nun für den Kreis durchgeführt:

x	y
x	$\sqrt{r^2 - x^2}$
$x + \delta$	$\sqrt{r^2 - (x + \delta)^2}$

$$\eta = \sqrt{r^2 - x^2 - 2x\delta - \delta^2} - \sqrt{r^2 - x^2}$$

$$\eta = \frac{-2x\delta - \delta^2}{\sqrt{r^2 - (x + \delta)^2} + \sqrt{r^2 - x^2}}$$

$$\frac{\eta}{\delta} = \frac{-2x - \delta}{\sqrt{r^2 - (x + \delta)^2} + \sqrt{r^2 - x^2}}$$

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{x}{\sqrt{r^2 - x^2}}$$

Dies liefert reelle Werte nur, solange x innerhalb der Grenzen $-r$ und $+r$ bleibt; bei diesen Grenzfällen wird $\frac{dy}{dx} = \pm \infty$, die Kurve hat hier senkrechte Tangenten gegen die X-Achse. Für Werte x zwischen $-r$ und 0 gibt es wegen des doppelten Quadratwurzelzeichens zwei Werte, die wieder auf einen steigenden und einen fallenden Zweig unter symmetrischem Verlaufe hinweisen. Ähnlich weiter für $x = 0$ und $x \leq r$.

4. Für die Funktion der Ellipse wird ebenso:

x	y
x	$\frac{b}{a} \cdot \sqrt{a^2 - x^2}$
x + δ	$\frac{b}{a} \sqrt{a^2 - (x + \delta)^2}$

$$\eta = \frac{b}{a} \left[\sqrt{a^2 - x^2 - 2x\delta - \delta^2} - \sqrt{a^2 - x^2} \right]$$

$$\eta = \frac{\frac{b}{a} \left[-2x\delta - \delta^2 \right]}{\sqrt{a^2 - (x + \delta)^2} + \sqrt{a^2 - x^2}}$$

Hier durch δ dividiert und den Grenzübergang vollzogen:

$$\frac{dy}{dx} = - \frac{b}{a} \cdot \frac{x}{\sqrt{a^2 - x^2}}$$

Wiederum lässt sich hierauf eine Diskussion über den Richtungsverlauf der Kurve begründen.

Eine gleiche Betrachtung gilt für die Hyperbel, deren Funktion $\frac{b}{a} \sqrt{x^2 - a^2}$ die Richtungstangente liefert:

$$\frac{dy}{dx} = \frac{b^2}{a^2} \cdot \frac{x^2}{\sqrt{x^2 - a^2}}$$

5. Mit Hülfe der in dem Vorstehenden entwickelten Richtungstangenten der Kegelschnitte lassen sich jetzt ohne weiteres die Gleichungen der geometrischen Tangenten derselben aufstellen. -- Die Gleichung einer jeden Geraden, die durch den Punkt (x_1, y_1) verläuft, lautet

$$y = \operatorname{tg} \alpha (x - x_1) + y_1.$$

Will nun (x_1, y_1) ein Punkt der Parabel $\frac{1}{2p} x^2$ sein, so gilt für die Tangente in diesem Punkte die Beziehung:

$$\operatorname{tg} \alpha = \frac{x_1}{p}. \quad \text{Entsprechend}$$

für die Parabel $\sqrt{2p x}$

$$\operatorname{tg} \alpha = \frac{p}{\sqrt{2p x_1}} = \frac{p}{y_1},$$

für den Kreis $\sqrt{a^2 - x^2}$

$$\operatorname{tg} \alpha = - \frac{x_1}{\sqrt{r^2 - x_1^2}} = - \frac{x_1}{y_1},$$

für die Ellipse $\frac{b}{a} \sqrt{a^2 - x^2}$

$$\operatorname{tg} \alpha = - \frac{\frac{b}{a} \cdot x_1}{\sqrt{a^2 - x_1^2}} = - \frac{\frac{b^2}{a^2} \cdot x_1}{y_1},$$

für die Hyperbel $\frac{b}{a} \sqrt{x^2 - a^2}$

$$\operatorname{tg} \alpha = \frac{\frac{b}{a} \cdot x_1}{\sqrt{x_1^2 - a^2}} = \frac{b^2}{a^2} \cdot \frac{x_1}{y_1}.$$

und man erhält nun durch Einsetzen dieser Werte in jene Gleichung die Gleichungen der Tangenten für diese Kurven:

Parabelfunktion I: $y = \frac{x_1}{p} (x - x_1) + y_1$ oder

$$y = \frac{xx_1}{p} - \frac{x_1^2}{p} + y_1; \quad \text{es gilt}$$

$$\frac{x_1^2}{p} = 2y_1, \quad \text{also}$$

$$y = \frac{xx_1}{p} - y_1, \quad \text{oder}$$

$$y + y_1 = \frac{1}{p} \cdot xx_1;$$

Parabelfunktion II: $yy_1 = p (x + x_1);$

Kreis: $xx_1 + yy_1 = a^2,$

Ellipse: $\frac{xx_1}{a^2} + \frac{yy_1}{b^2} = 1,$

Hyperbel: $\frac{xx_1}{a^2} - \frac{yy_1}{b^2} = 1.$

6. So wäre auf diesem Wege die Grundlage für die übliche Behandlung des bekannten hier einschlagenden Aufgabengebietes der analytischen Geometrie gewonnen. Indessen könnten dabei jetzt nach den vorausgegangenen Übungen die Gleichungen der Tangenten gegen die Formeln der Richtungstangenten der Kurven zurücktreten.

Zwei Beispiele mögen dies erläutern!

a) Die Ellipse $\frac{1}{3} \sqrt{45 - x^2}$, für die also $a^2=45$ und $b^2=5$, und der Kreis $|13 - x^2|$ schneiden sich in vier gegen die beiden Achsen symmetrisch liegenden Punkten; für den im ersten Quadranten liegenden von ihnen wird durch Gleichsetzen der beiden Funktionen erhalten: $x=3, y=2$.

Nun ist

$$\operatorname{tg} \alpha)_{\text{Ell.}} = -\frac{b^2}{a^2} \cdot \frac{x_1}{y_1} = -\frac{1}{9} \cdot \frac{3}{2} = -\frac{1}{6}$$

$$\operatorname{tg} \alpha)_{\text{Kr.}} = -\frac{x_1}{y_1} = -\frac{3}{2}.$$

Also gilt für den Schnittwinkel φ der beiden Kurven:

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{-\frac{1}{6} + \frac{3}{2}}{1 + \frac{1}{4}} = \frac{\frac{4}{3}}{\frac{5}{4}} = \frac{16}{15}.$$

Sollen die Gleichungen der berührenden Geraden noch besonders aufgestellt werden, so gilt allgemein:

$$y = \operatorname{tg} \alpha (x - x_1) + y_1, \quad \text{also}$$

$$\text{für die Ellipse: } y = -\frac{1}{6} (x - 3) + 2$$

$$y = -\frac{1}{6} x + \frac{5}{2},$$

$$\text{für den Kreis: } y = -\frac{3}{2} (x - 3) + 2$$

$$y = -\frac{3}{2} x + \frac{13}{2}.$$

b) Es sollen von dem Punkte (2,5) an die Parabel $\sqrt{12x}$ die Tangenten gelegt werden! — Die durch den Punkt (2,5) gehende Gerade hat allgemein die Gleichung:

$$y = \operatorname{tg} \alpha (x - 2) + 5 .$$

Ihr soll nun auch der Berührungspunkt (x', y') genügen:

$$y' = \operatorname{tg} \alpha (x' - 2) + 5 .$$

Ausserdem ist die Richtungstangente der Parabel in diesem Punkte:

$$\operatorname{tg} \alpha = \frac{p}{y'} = \frac{6}{\sqrt{12x'}} ,$$

also ergibt sich zur Bestimmung von x' :

$$\sqrt{12x'} = \frac{6}{\sqrt{12x'}} (x' - 2) + 5 \quad \text{oder}$$

$$12x' = 6x' - 12 + 5\sqrt{12x'}$$

$$6(x' + 2) = 5\sqrt{12x'} , \text{ oder umgeformt:}$$

$$x'^2 - \frac{13}{3}x' + 4 = 0 . \quad \text{Und dies liefert die Werte:}$$

$$\begin{array}{ll} x_1 = 3 & x_2 = \frac{4}{3} \\ y_1 = \pm \sqrt{12 \cdot 3} = \pm 6 & y_2 = \pm 4 . \end{array}$$

Von den Vorzeichen kann nur das positive Geltung haben, wie aus der Lage des gegebenen Punktes hervorgeht. So wird

$$\operatorname{tg} \alpha_1 = \frac{p}{y_1} = 1 \qquad \operatorname{tg} \alpha_2 = \frac{p}{y_2} = \frac{3}{2} .$$

Die beiden Tangenten schliessen einen Winkel ein, für welchen gilt:

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{\frac{3}{2} - 1}{1 + \frac{3}{2}} = \frac{1}{5} .$$

Und ihre Gleichungen selbst lauten, falls es ihrer bedarf:

$$\begin{array}{ll} \text{I. } y = (x - 2) + 5 \quad \text{oder} & \text{II. } y = \frac{3}{2}(x - 2) + 5 \quad \text{oder} \\ y = x + 3 . & y = \frac{3}{2}x + 2 . \end{array}$$

7. So dürfte denn erst hier der geeignete Platz sein, wo die kleinen Formeln für das Schneiden zweier Linien, den Schnittwinkel und die Länge der Sehne, einführen sind, um dann vielseitig in Aufgaben über die Kegelschnitte benutzt zu werden. — Für den Hauptsatz über die Tangente der Kegelschnitte brauchte der Beweis jetzt nicht nach der synthetischen Methode, die den Primanern genugsam vertraut ist, gegeben zu werden, sondern er wäre analytisch zu bieten, indem die Winkel, welche die Tangente mit den beiden Leitstrahlen bildet, einzeln berechnet werden. Es ist z. B. bei der Ellipse

$$\operatorname{tg} \alpha = -\frac{b^2}{a^2} \cdot \frac{x_1}{y_1} , \text{ für die Leitstrahlen gilt}$$

$$\operatorname{tg} \alpha_1 = \frac{y_1}{x_1 - c} \quad \text{bzw.} \quad \operatorname{tg} \alpha_2 = \frac{y_1}{x_1 + c} ,$$

so dass sich für jene beiden Winkel ergibt:

$$\operatorname{tg} \varphi_1 = \frac{-\frac{b^2 x_1}{a^2 y_1} - \frac{y_1}{x_1 - e}}{1 - \frac{b^2 x_1}{a^2 (x_1 - e)}} \quad \text{und}$$

$$\operatorname{tg} \varphi_2 = \frac{\frac{y_1}{x_1 + e} + \frac{b^2 x_1}{a^2 y_1}}{1 - \frac{b^2 x_1}{a^2 (x_1 + e)}} ,$$

welche Ausdrücke denselben Wert, $\frac{b^2}{e y_1}$, liefern. — Es blieben hier dann noch einige wenige hiermit zusammenhängende Eigenschaften der Kegelschnitte zu erörtern.

VI.

Nachdem im vorigen Abschnitt der Wert des Differentialquotienten einer Funktion für die Richtungsbestimmung der Kurve an den Beispielen der schon bekannten Kegelschnitte für den Schüler eine Art von Probe bestanden hat, kann nun der hier vorgeschlagenen Entwicklung des Funktionsbegriffes ein krönender Abschluss angefügt werden mit einer Verwendung des Differentialquotienten zur Feststellung ausgezeichnete Punkte. Und zwar dürfte das hier vorgeschlagene Verfahren nicht nur den Vorzug der Kürze besitzen, sondern es bietet auch zugleich ein Mittel, ohne Mühe zu entscheiden, von welcher Art der ausgezeichnete Punkt ist. Es sei erlaubt, ein paar einführende Beispiele hierherzusetzen; und zwar zunächst solche, die sich auf früher gezeichnete Kurven beziehen.

1. Besitzt die Funktion x^2 ein Maximum oder ein Minimum? — Durch unser Verfahren erhalten wir

x	x^2
$x + \delta$	$x^2 + 2x\delta + \delta^2$
	$\eta = 2x\delta + \delta^2$
	$\frac{\eta}{\delta} = 2x + \delta$
	$\frac{dy}{dx} = 2x$

Dies wird gleich 0 für $x=0$, sodass an dieser Stelle ein Maximum oder ein Minimum liegen muss. Und nun bedarf es der Feststellung, ob die Kurve in den folgenden und vorhergehenden Punkten fällt oder steigt. Es ist

$$\left. \frac{dy}{dx} \right|_{x=0+\delta} = 2\delta, \quad \text{also positiv, und}$$

$$\left. \frac{dy}{dx} \right|_{x=0-\delta} = -2\delta, \quad \text{also negativ.}$$

Die Kurve ist also unmittelbar hinterher steigend, vorher fallend; es liegt ein Minimum vor. — Es ist so bei dieser Behandlungsweise die Frage, ob ein Maximum oder ein Minimum vorliegt, entschieden, ohne dass dem Schüler noch der neue Begriff des

zweiten Differentialquotienten zum Bewusstsein kommt. Wohl aber liegt in dieser Art eine weitere Übung zur Befestigung des Begriffes des Differentialquotienten überhaupt.

2. Entsprechend für x^3 ! Es wird

$$\begin{array}{r|l} x & x^3 \\ x + \delta & x^3 + 3x^2\delta + 3x\delta^2 + \delta^3 \\ \hline & \eta = 3x^2\delta + 3x\delta^2 + \delta^3 \\ & \frac{\eta}{\delta} = 3x^2 + 3x\delta + \delta^2 \\ & \frac{dy}{dx} = 3x^2. \end{array}$$

Und dieses wird 0 für $x=0$. Nun ist wieder das Verhalten der Kurve vor und nach diesem Punkte zu untersuchen.

$$\begin{array}{l} \left. \frac{dy}{dx} \right)_{x=0+\delta} = 3\delta^2 \text{ und} \\ \left. \frac{dy}{dx} \right)_{x=0-\delta} = 3\delta^2. \end{array}$$

Dies ist in beiden Fällen positiv, die Kurve ist sowohl vorher wie hinterher steigend, während bei $x=0$ selbst eine Tangente von der Richtung der X-Achse liegt; es besteht hier ein Wendepunkt, — daher der Name „Wendeparabel“. —

Nun eine Bemerkung über die Ausführung des Verfahrens! Dasselbe wird kürzer, wenn die Schüler erkennen, dass Glieder mit einem Faktor δ^2, δ^3 , die ohnehin gegen δ^1 sehr klein sind, beim Grenzübergang verschwinden, sodass sie besser von vornherein vernachlässigt werden. Die obige Ausführung wird dann kurz:

$$\begin{array}{r|l} x & x^3 \\ x + \delta & x^3 + 3x^2\delta \\ \hline & \eta = 3x^2\delta \\ & \frac{dy}{dx} = 3x^2. \end{array}$$

3. Ebenso für $x^{\frac{3}{2}}$! Wir erhalten durch unser Verfahren:

$$\begin{array}{r|l} x & \sqrt{x^3} \\ x + \delta & \sqrt{(x+\delta)^3} \\ \hline & \eta = \sqrt{x^3 + 3x^2\delta} - \sqrt{x^3} \text{ oder} \\ & \eta = \frac{3x^2\delta}{\sqrt{x^3 + 3x^2\delta} + \sqrt{x^3}} \\ & \frac{\eta}{\delta} = \frac{3x^2}{\sqrt{x^3 + 3x^2\delta} + \sqrt{x^3}} \\ & \frac{dy}{dx} = \frac{3x^2}{2\sqrt{x^3}} = \frac{3}{2}\sqrt{x}. \end{array}$$

Dies wird 0 bei $\bar{x}=0$. Und nun zeigt sich

$$\begin{aligned}\frac{dy}{dx}\bigg|_{x=0+\delta} &= \pm \frac{3}{2}\sqrt{\delta} \quad \text{und} \\ \frac{dy}{dx}\bigg|_{x=0-\delta} &= \pm \frac{3}{2}\sqrt{-\delta}.\end{aligned}$$

Da der letztere Wert imaginär ist, so hat die Kurve vor unserem Punkte (0,0) keine Tangenten, keine Punkte; hinterher ist sie mit einem Zweige steigend, mit einem symmetrisch dazu fallend. Dabei ist hier aber, wie sich aus dem Wert der Richtungstangente für $x=0$ ergibt, im Punkte 0 selber die Abscissenachse eine Tangente beider Zweige: es handelt sich um einen Rückkehrpunkt, — daher „Rückkehrparabel“. Für $x=\infty$ wird die Richtungstangente ∞ ; hier ist eine Tangente für beide Zweige senkrecht zur X-Achse zu denken.

4. Es sind bisher Funktionen untersucht, die früher bereits graphisch dargestellt waren; es soll jetzt ohne vorausgehende Konstruktionsausführung der ausgezeichnete Wert der Funktion x^2-8x-1 festgestellt werden.

x	y
x	x^2-8x-1
$x+\delta$	$(x+\delta)^2-8(x+\delta)-1$
$\eta=2x\delta-8\delta$	
$\frac{dy}{dx}=2(x-4)$	

Dies wird 0 für $x=4$; es ist positiv für $x>4$, hier steigt die Kurve; es ist negativ für $x<4$, hier fällt die Kurve: bei $x=4$ liegt ein Minimum.

5. Es soll die Kurve $\frac{3}{5}x^2+6x-2$ in ihrem Hauptverlaufe konstruiert, auch die Tangenten in ihren Schnittpunkten mit den Koordinatenachsen hinzugefügt werden.

Die Kurve ist eine Parabel mit der Achse parallel zur Y-Achse. Zur Bestimmung des Scheitels, des höchsten bzw. tiefsten Punktes, kann der Differentialquotient dienen:

$$\begin{aligned}f(x+\delta) &= \frac{3}{5}(x+\delta)^2+6(x+\delta)-2 \\ f(x) &= \frac{3}{5}x^2+6x-2 \\ \eta &= \frac{6}{5}x\delta+6\delta \\ \frac{dy}{dx} &= \frac{6}{5}x+6.\end{aligned}$$

Dies wird 0 für $x=-5$. Und dazu wird $f(x)=y=-17$. Also sind -5 und -17 die Koordinaten des Scheitels.

Ferner wird

$$\frac{dy}{dx}\bigg|_{x=-5+\delta} = \frac{6}{5}(-5+\delta)+6 = +\frac{6}{5}\delta.$$

Dies ist positiv und damit der Scheitel als ein Minimum bestätigt; die Öffnung der Parabel liegt in der positiven Richtung der Y-Achse.

Zur Bestimmung des Parameters dient die bekannte Beziehung für den Koeffizienten des quadratischen Gliedes:

$$\frac{3}{5} = \frac{1}{2p}, \quad 2p = \frac{5}{3}, \quad p = \frac{5}{6}, \quad \frac{p}{2} = \frac{5}{12}.$$

So hat der Brennpunkt die Koordinaten -5 und $-16\frac{7}{12}$, die Leitgerade die Gleichung $y = -17\frac{5}{12}$.

Die Kurve schneidet die Y-Achse im Punkte $y = -2$. Die Richtung der Tangente ist hier bestimmt durch

$$\operatorname{tg} \alpha_1 = \left(\frac{dy}{dx} \right)_{x=0} = 6.$$

Die Funktion verschwindet für $x_1 = -2,1$ und $x_2 = -7,9$. Für diese Punkte wird

$$\operatorname{tg} \alpha_2 = \left(\frac{dy}{dx} \right)_{x=-2,1} = -\frac{6}{5} \cdot 2,1 + 6, \text{ oder}$$

$$\operatorname{tg} \alpha_2 = -2,5 + 6 = 3,5$$

$$\text{und } \operatorname{tg} \alpha_3 = \left(\frac{dy}{dx} \right)_{x=-7,9} = -\frac{6}{5} \cdot 7,9 + 6 \text{ oder}$$

$$\operatorname{tg} \alpha_3 = 9,5 + 6 = -3,5.$$

Hiernach kann die Zeichnung der Kurve in ihrem wesentlichen Verlaufe vorgenommen werden.

6. Es soll untersucht werden, ob der Ausdruck $\frac{1}{3}x^3 - \frac{5}{2}x^2 + 6x - 4$ ein Maximum oder Minimum hat.

x	y
x	$\frac{1}{3}x^3 - \frac{5}{2}x^2 + 6x - 4$
$x + \delta$	$\frac{1}{3}(x + \delta)^3 - \frac{5}{2}(x + \delta)^2 + 6(x + \delta) - 4$
	$\eta = \frac{1}{3} \cdot 3x^2\delta - \frac{5}{2} \cdot 2x\delta + 6\delta$
	$\frac{dy}{dx} = x^2 - 5x + 6.$

Dies gleich Null gesetzt, ergibt zwei ausgezeichnete Punkte, in denen die Tangente parallel zur X-Achse verläuft, bei $x=2$ und $x=3$. — Zunächst soll für den ersteren Punkt das Verhalten der Kurve unmittelbar hinter- und vorher festgestellt werden:

$$\left(\frac{dy}{dx} \right)_{x=2+\delta} = (2+\delta)^2 - 5(2+\delta) + 6; \text{ hierin ist}$$

$$2^2 - 5 \cdot 2 + 6 = 0, \text{ also}$$

$$\left(\frac{dy}{dx} \right)_{x=2+\delta} = -\delta + \delta^2. \text{ Entsprechend wird}$$

$$\left(\frac{dy}{dx} \right)_{x=2-\delta} = \delta + \delta^2.$$

Der erstere Wert ist negativ, der letztere positiv: bei $x=2$ liegt ein Maximum.

Für $x=3$ wird:

$$\left(\frac{dy}{dx} \right)_{x=3+\delta} = (3+\delta)^2 - 5(3+\delta) + 6 \text{ und da}$$

$$3^2 - 5 \cdot 3 + 6 = 0,$$

$$\left(\frac{dy}{dx} \right)_{x=3+\delta} = \delta + \delta^2; \text{ entsprechend}$$

$$\left(\frac{dy}{dx} \right)_{x=3-\delta} = -\delta + \delta^2.$$

Es handelt sich bei $x=3$ um ein Minimum.

7. Es soll für die Funktion $x^3 + 2x^2 - 11x - 12$, welche für drei ganzzahlige reelle Werte der unabhängigen Veränderlichen verschwindet, diejenige Grösse derselben festgestellt werden, für welche sie den grössten, und ebenso diejenige, für welche sie den kleinsten Wert annimmt. In dem hierdurch begrenzten Gebiete soll nun der eine von jenen drei Werten, welche die Funktion zum Verschwinden bringen, aufgesucht und danach die beiden andern berechnet werden.

Die durch diese Funktion dargestellte Kurve geht dreimal durch die X-Achse, sie muss also in den beiden Gebieten zwischen den drei Schnittpunkten einmal einen höchsten und einmal einen tiefsten Punkt besitzen. Zur Bestimmung derselben ist der Differentialquotient zu bilden:

$$\begin{aligned} f(x+\delta) &= (x+\delta)^3 + 2 \cdot (x+\delta)^2 - 11(x+\delta) - 12 \\ f x &= x^3 + 2x^2 - 11x - 12 \\ \hline \eta &= 3x^2\delta + 4x\delta - 11\delta \\ \frac{dy}{dx} &= 3x^2 + 4x - 11. \end{aligned}$$

Dieser Ausdruck ist gleich 0 zu setzen:

$$x^2 + \frac{4}{3}x - \frac{11}{3} = 0,$$

woraus sich ergibt, dass die beiden ausgezeichneten Punkte bei $x' = 1,4$ und $x'' = -2,7$ liegen müssen.

Es kann nun zugleich entschieden werden, von welcher Art dieselben sind. Es ist

$$\begin{aligned} \left. \frac{dy}{dx} \right|_{x=1,4} &= 3 \cdot 1,4^2 + 4 \cdot 1,4 - 11 = 0 \quad \text{und} \\ \left. \frac{dy}{dx} \right|_{x=1,4+\delta} &= 3(1,4^2 + 2 \cdot 1,4\delta + \delta^2) + 4(1,4 + \delta) - 11 \\ &= 8,4\delta + 3\delta^2 + 4\delta. \end{aligned}$$

Dies ist positiv, also liegt bei $x = 1,4$ ein Minimum. Da es nämlich aus dem Sachverhalt hervorgeht, dass es sich nur um ein Minimum oder ein Maximum handeln kann, so genügt diese Bestimmung des Vorzeichens der Richtungstangente nach der einen Richtung hin.

Entsprechend wird

$$\begin{aligned} \left. \frac{dy}{dx} \right|_{x=-2,7} &= 3 \cdot 2,7^2 - 4 \cdot 2,7 - 11 = 0 \quad \text{und} \\ \left. \frac{dy}{dx} \right|_{x=-2,7+\delta} &= 3(2,7^2 - 2 \cdot 2,7\delta + \delta^2) + 4(-2,7 + \delta) - 11 \\ &= -16,2\delta + 3\delta^2 + 4\delta \\ &= -12,2\delta + 3\delta^2. \end{aligned}$$

Dies ist negativ, also gibt es bei $x = -2,7$ ein Maximum.

Es liegen nun zwischen diesen beiden ausgezeichneten Stellen die ganzzahligen Werte $-2, -1, 0$ und $+1$; und es ist durch Versuch festzustellen, durch welchen derselben die Funktion zum Verschwinden gebracht wird: es ist dies $x_1 = -1$.

Nun muss unsere Funktion durch $x+1$ ohne Rest teilbar sein; und es zeigt sich:

$$(x^3 + 2x^2 - 11x - 12) : (x + 1) = x^2 + x - 12,$$

so dass unsere Funktion nunmehr auch bei denjenigen beiden Werten von x verschwinden muss, für welche $x^2 + x - 12 = 0$ wird; das ist bei $x_1 = 3$ und $x_2 = -4$ der Fall. — Diese beiden neuen Werte könnten auch bequem auf Grund der drei Beziehungen zwischen den Wurzeln und den Koeffizienten der kubischen Gleichung bestimmt werden.

Die Kurve schneidet die Y-Achse im Punkte -12 . Die Funktion wird für $x = \infty$ selbst ∞ , für $x = -\infty$ selbst $-\infty$; sie nimmt an den beiden ausgezeichneten Stellen, nämlich bei $x = 1,4$ und bei $x = -2,7$ die Werte $-20,7$ bzw. $+12,6$ an.

Es bleiben die Tangenten in den behandelten Punkten $(-4,0)$, $(-1,0)$, $(0, -12)$ und $(3,0)$ festzustellen: es ergibt sich aus dem allgemeinen Wert der Richtungstangente

$$\frac{dy}{dx} = 3x^2 + 4x - 11 :$$

$$\operatorname{tg} \alpha \Big|_{x=-4} = 21$$

$$\operatorname{tg} \alpha \Big|_{x=-1} = -12$$

$$\operatorname{tg} \alpha \Big|_{x=0} = -11$$

$$\operatorname{tg} \alpha \Big|_{x=3} = 28 .$$

Für die beiden ausgezeichneten Punkte $(-2,7, 12,6)$ und $(1,4, -20,7)$ ist $\alpha = 0$. So können jetzt sechs endliche Punkte mit ihren Tangenten konstruiert werden, woraus sich der wesentliche Verlauf der Kurve übersehen lässt.

8. Einer Kugel soll der möglichst grösste Zylinder eingezeichnet werden! — Für einen beliebigen der vielen möglichen Zylinder sei der Radius x , dann wird — der Kugelradius gleich r gesetzt — die halbe Höhe $\sqrt{r^2 - x^2}$ und das Volumen $\pi x^2 \sqrt{r^2 - x^2}$. Es stellt sich das Volumen als eine Funktion von x dar, wobei x zwischen den Grenzen 0 und r variiert. Dass bei dem Wachsen von x von 0 her die Funktion von 0 an wächst und schliesslich bei $x=r$ wieder 0 wird und dass sie also bei einem gewissen mittleren x einen grössten Wert erreicht, ist leicht zu erkennen. Es gilt also, den Differentialquotienten der Funktion zu bilden und ihn gleich 0 zu setzen, um den gesuchten Wert von x zu erhalten.

Man kann aber auch die Höhe als die unabhängige Variable auffassen und mit x bezeichnen, dann wird der Zylinderradius $\sqrt{r^2 - \left(\frac{x}{2}\right)^2}$ und das Volumen $\left(r^2 - \left(\frac{x}{2}\right)^2\right) x$ oder $\pi r^2 x - \frac{\pi}{4} x^3$. Hier kann x zwischen 0 und $2r$ variieren, und die Funktion wird sowohl für $x=0$, wie auch für $x=2r$ selbst gleich 0, so dass also unter allen Zwischenwerten einer am grössten sein muss.

Es werde nun zunächst diese letzte Funktion, die rational ist, behandelt.
Es ist

$$f_x = \pi r^2 x - \frac{\pi}{4} x^3$$

$$\frac{f(x+\delta)}{\eta} = \frac{\pi r^2 (x+\delta) - \frac{\pi}{4} (x^3 + 3x^2\delta)}{\pi r^2 \delta - \frac{3}{4} \pi x^2 \delta}$$

$$\frac{df(x)}{dx} = \pi r^2 - \frac{3}{4} \pi x^2.$$

Wird dies gleich 0 gesetzt, so ergibt sich

$$x = \frac{2}{\sqrt[3]{3}} \cdot r \quad \text{oder}$$

$$x = \frac{4}{3} \cdot \frac{1}{2} \sqrt[3]{3} \cdot r.$$

Und nun die andere Funktion:

$$f_x = 2\pi x^2 \sqrt{r^2 - x^2}$$

$$f(x+\delta) = 2\pi (x^2 + 2x\delta) \sqrt{r^2 - x^2 - 2x\delta}$$

$$\eta = 2\pi x \left[(x+2\delta) \sqrt{r^2 - x^2 - 2x\delta} - x \sqrt{r^2 - x^2} \right], \quad \text{oder}$$

$$\eta = \frac{2\pi x}{(x+2\delta) \sqrt{r^2 - x^2 - 2x\delta} + x \sqrt{r^2 - x^2}} \cdot \left[(x^2 + 4x\delta)(r^2 - x^2 - 2x\delta) - x^2(r^2 - x^2) \right]$$

Hier der letzte Faktor zunächst allein behandelt:

$$r^2 x^2 - x^4 - 2x^3 \delta + 4r^2 x \delta - 4x^3 \delta - r^2 x^2 + x^4 \quad \text{oder} \\ 4r^2 x \delta - 6x^3 \delta.$$

So wird

$$\frac{\eta}{\delta} = \frac{2\pi x \cdot 2x (2r^2 - 3x^2)}{(x+2\delta) \sqrt{r^2 - x^2 - 2x\delta} + x \sqrt{r^2 - x^2}} \quad \text{und} \\ \frac{df(x)}{dx} = \frac{2\pi x (2r^2 - 3x^2)}{\sqrt{r^2 - x^2}}.$$

Dies wird 0 einmal für $x=0$ — und damit wäre ein Minimum bezeichnet —, sodann für

$$x = \sqrt[3]{\frac{2}{3}} \cdot r.$$

Diese aus den zwei Funktionen erhaltenen Ausdrücke sind beide für die Schüler leicht zu konstruieren und auch als auf dasselbe Ergebnis hinauskommend nachzuweisen.

9. Welches von allen gleichschenkligen Dreiecken, bei denen die Grundseite und die Höhe eine konstante Summe ausmachen, hat eine Schenkelseite von ausgezeichnetem Wert? (Aus Martus, Raumlehre II S. 192.) Für das Dreieck gibt es zwei Grenzfälle: entweder die Grundseite ist 0, dann wird die Schenkelseite gleich der konstanten Summe s ; oder die Grundseite ist s , dann wird die Schenkelseite gleich $\frac{s}{2}$. Grösser als s , im ersteren Falle, kann dieselbe niemals werden: nimmt sie

nun beständig ab, bis zu jenem Endwerte $\frac{s}{2}$, — oder gewinnt sie im Abnehmen einmal eine geringste Länge, von der sie dann wieder auf die Grösse $\frac{s}{2}$ ansteigt? — Aus der blossen Anschauung her ist dies nicht zu entscheiden.

Es werde der Differentialquotient der Funktion gebildet, welche die Schenkelseite darstellt. Es ist, wenn die Grundseite mit x bezeichnet wird,

$$f(x) = \sqrt{\left(\frac{x}{2}\right)^2 + (s-x)^2} \text{ oder}$$

$$f(x) = \sqrt{\frac{5}{4}x^2 - 2sx + s^2},$$

$$f(x + \delta) = \sqrt{\frac{5}{4}x^2 + \frac{5}{2}x\delta - 2sx - 2s\delta + s^2}.$$

Die Differenz dieser beiden Wurzeln mit der entsprechenden Summe erweitert, gewinnt für den Zähler den Wert $\frac{5}{2}x\delta - 2s\delta$, so dass der Quotient entsteht

$$\frac{df(x)}{dx} = \frac{\frac{5}{2}x - 2s}{2\sqrt{\frac{5}{4}x^2 - 2sx + s^2}}.$$

Und dieser wird 0 für $x = \frac{4}{5}s$. Es gibt also tatsächlich in jenem Verlaufe einen ausgezeichneten Punkt, und zwar kann hier bei der entwickelten Sachlage nichts anderes liegen als ein Minimum. — Die weitere Untersuchung des Differentialquotienten bestätigt dies: es ist die Frage, ob die Funktion nach diesem Punkte steigt oder ihr Differentialquotient positiv ist. Setzt man in dem obigen Ausdruck denselben $x = \frac{4}{5}s + \delta$ ein, so bleibt der Radikandus positiv und die Wurzel reell, wie sie das in dem behandelten Gebiete auf jeden Fall tun muss, da sie an sich die Schenkelseite bedeutet. Aus demselben Grunde ist ihr Vorzeichen aber auch von vornherein nur positiv gerechnet. So ist der Zähler $\frac{5}{2}\left(\frac{4}{5}s + \delta\right) - 2s$ allein massgebend. Und dieser ist $+\frac{5}{2}\delta$, so wie er zu einem unmittelbar vorausgehenden Werte $-\frac{5}{2}\delta$ wird: die ausgezeichnete Schenkelseite ist eine kürzeste.

Zur Feststellung ihrer Länge ist in der Funktion $x = \frac{4}{5}s$ einzusetzen; sie wird dann $\sqrt{\left(\frac{2}{5}s\right)^2 + \left(\frac{1}{5}s\right)^2}$ oder $\frac{s}{5}\sqrt{5}$, d. i. $0,447s$, also weniger als $\frac{s}{2}$! Die Schenkellänge sinkt, während die Grundseite von 0 auf s wächst, nicht direkt von der Grösse auf $\frac{s}{2}$, sondern sie sinkt, bis sie bei einer bestimmten Länge der Grundseite, $\frac{4}{5}s$, die Grösse $0,447s$ angenommen hat, um dann hinterher wieder bis auf $\frac{s}{2}$ zuzunehmen.

Die vorstehenden Entwicklungen bedeuten einen Versuch, den Schülern ein Verständnis der Begriffe der Funktion und des Differentialquotienten mitzugeben, wie die bestehenden Lehrpläne anzutasten, allein durch eine geänderte Einführungsweise der Elemente der analytischen Geometrie. Gewiss wäre es leicht, von der vorgeschlagenen Art, welche beständig konkrete Einzelübungen vornimmt, zu einer allgemeinen Behandlung des Differenzierens den Übergang zu machen, aber in den Verhältnissen des Gymnasiums mag es doch richtiger sein, wenn man sich rein fügt, auf ein Weitergehen verzichten zu müssen. Es scheint mir das Drängen unserer Zeit, den mathematischen Standpunkt der Prima beständig heben und in dem, was uns Freude bereitet, immer mehr auch den Schülern bieten zu wollen, andererseits zu weit zu gehen. Es darf hier nicht vergessen werden, dass seit 1892

bereits die Elemente der analytischen Geometrie und der sphärischen Trigonometrie mit umfangreichen Aufgabengebieten, seit 1902 auch „eine Anleitung zum perspektivischen Zeichnen räumlicher Gebilde“ dem Lehrplane eingefügt sind, ohne dass eine Erweiterung der Unterrichtszeit stattgefunden hätte! Und wenn auch einzelne Gebiete der Schulmathematik sich noch kürzer behandeln lassen mögen, andere vielleicht, wie die Kombinatorik, auch ganz ausgeschieden werden können, so dürfte es doch im Interesse der übergrossen Mehrzahl der Schüler angezeigt sein, in weitergehenden Forderungen masszuhalten. — Bei einer Behandlungsart, wie der vorstehenden elementaren, gewinnen die Schüler einen Einblick in eine Grundvorstellung der Infinitesimalrechnung und lernen sie zugleich in dem Gebiete der Maximalaufgaben bereits eine den Anfänger überraschende, wertvolle Anwendung derselben kennen. Damit kann es für eine allgemeine Bildung genug sein! Andererseits hat die kleinere Anzahl derer, die wegen des späteren Berufes an eingehenderen Kenntnissen nach dieser Richtung ein Interesse haben, in den hier angeregten Übungen eine wesentliche Grundlage für ein weiteres Verständnis mitbekommen; damit müsste es im allgemeinen auch genug sein! Indessen ist damit ja nicht ausgeschlossen, dass der Lehrer einzelnen für dieses Lehrfach besonders interessierten Schülern auf ihren Wunsch mit Ratschlägen und Hilfen zu eigener Beschäftigung zur Hand geht; nur sollte dies auf die Gestaltung des gemeinsamen Arbeitens in der Klasse keine Rückwirkung ausüben. Für das Gymnasium muss es die eigentliche Aufgabe bleiben, seinen Zöglingen eine systematische und eindringliche Schulung auf bestimmt umgrenztem Gebiete zu gewähren. Mit je grösserem Erfolge diese Aufgabe erfüllt ist, um so leichter und um so sicherer werden sich die jungen Leute hinterher in die Entfaltung der freieren und selbständigeren und umfassenderen Tätigkeit hineinfinden, die auf der Universität nötig ist.

Wenn endlich den Realien auf der Oberstufe des Gymnasiums noch Zeit zugewiesen werden könnte, so müsste auch der Mathematiker dafür stimmen, dass dieser Gewinn einer anderen Seite zugute käme, nämlich den Naturwissenschaften.



JAHRESBERICHT
DES
NICOLAIGYMNASIUMS
IN
LEIPZIG

ALS EINLADUNGSSCHRIFT

ZUR FEIERLICHEN

ENTLASSUNG DER ABITURIENTEN

FREITAG DEN 20. MÄRZ

SOWIE ZU DEN

ÖFFENTLICHEN KLASSENPRÜFUNGEN

MITTWOCH DEN 25. MÄRZ

IM NAMEN DES LEHRERKOLLEGIUMS

HERAUSGEGEBEN VON

PROF. DR. OTTO KAEMMEL

REKTOR.

Inhalt:

die Begründung der Infinitesimalrechnung durch Newton und Leibniz von Dr. Ernst Tischler.
ht über das Schuljahr 1895/6 vom Rektor.

LEIPZIG 1896

DRUCK VON C. GRUMBACH.

Über die Begründung der Infinitesimalrechnung

durch Newton und Leibniz.

Im Jahre 1684 war zu Leipzig die Abhandlung: »Nova methodus pro maximis et minimis etc.« erschienen, in der ihr Verfasser, Gottfried Wilhelm Leibniz, der gelehrten Welt neuer Zeit die Grundzüge seiner neun Jahre früher gemachten Entdeckung der Differentialrechnung angedeutet und damit eine neue Epoche der Mathematik und der gesamten exakten Wissenschaften eingeleitet hatte. Das Unendlichkleine, die Infinitesimalgröße, von den Geometern des Altertums mit Bedacht gemieden und umgangen, aber seit Kepler sich immer und neuer wieder in die Spekulationen der Mathematiker eindringend, hatte durch Leibniz schließliche Gesetze, Einschränkungen, Rechnungsregeln und Bezeichnungen vorgeschrieben bekommen, deren Einhaltung sie erst das volle Bürgerrecht im System der wissenschaftlichen Begriffe der Mathematik erlangte. Trotz der Geringschätzung und des geheimen Mißtrauens, das ihr Anfangs viele, darunter die bedeutendsten Mathematiker, wie Huygens, entgegenbrachten, trotz der offenen Fehde, die ihr die Cartesianer und andere boten, hatte sie sich seit 1684 im Reiche der Mathematik und Physik nicht nur behauptet, vielmehr schien sie sich schon sehr bald diesen Wissenschaften unentbehrlich gemacht zu haben durch die ungeahnten Bereicherungen, die diese nach kurzer Zeit verdankten und durch die neuen Gebiete, die sie ihnen eröffnet hatte.

Aber solcher Leistungen ungeachtet geschah es just bei Gelegenheit des hundertjährigen Jubiläums ihrer Einführung durch Leibniz, daß die Infinitesimalgröße noch einmal einer peinlichen Musterung ausgeliefert wurde, die nichts Geringeres bezweckte, als sie, wenn möglich, aus dem Bereiche strenger Mathematik auszuweisen. 1784 erließ die Königl. Preussische Akademie der Wissenschaften zu Berlin die folgende Preisaufgabe*):

»L'utilité qu'on retire des Mathématiques, l'estime qu'on a pour elles, et l'honorable nomination de *Sciences exactes* par excellence qu'on leur donne à juste titre, sont dues à la clarté de leurs principes, à la rigueur de leurs démonstrations et à la précision de leurs théorèmes. Il faut affurer à cette belle partie de nos connoissances la continuation de ces précieux avantages, en demandant

une théorie claire et précise de ce qu'on appelle l'Infini en Mathématiques.

On sçait que la haute Géométrie fait un usage continuel des *infiniment grands* et des *infiniment petits*. Cependant les Géomètres, et même les Analystes anciens, ont évité soigneusement tout ce qui approche de l'Infini; et de grands Analystes modernes avouent que les termes *grandeur infinie* sont contradictoires.

*) Karstens Mathematische Untersuchungen, Halle, 1786.

L'Académie souhaite donc qu'on explique comment on a déduit tant de théorèmes d'une supposition contradictoire, et qu'on indique un principe sûr, clair, en un mot vraiment mathématique, propre à être substitué à l'*Infini*, sans rendre trop difficiles, ou trop longues les recherches qu'on expédie par ce moyen. On exige que cette matière soit traitée avec toute la généralité, et avec toute la rigueur, la clarté et simplicité possibles.»

L'Huilier, ein Schweizer, errang den Preis mit der Dissertation: »Exposition élémentaire des principes des calculs supérieurs.« Die Akademie der Wissenschaften zu Berlin mußte das wohl durch diese Arbeit zufriedengestellt worden sein. War aber in dem Begriff des *Limits* wie ihn l'Huilier behandelte, ein sicheres, klares, wahrhaft mathematisches, widerspruchsfreies Princip, propre à être substitué à l'infini, gegeben? Nein! Denn sonst hätte nicht der fruchtbarste und abstrakteste Mathematiker jener Zeit, Lagrange, sich veranlaßt gesehen, 13 Jahre später, 1797, ein größeres mathematisches Werk zu veröffentlichen unter dem Titel: »Théorie des fonctions analytiques, contenant les principes du calcul différentiel, dégagés de toute considération d'infiniment petits ou d'évanouissans, de *limites* ou de *fluxions*, et réduits à l'analyse algébrique des quantités finies«, und damit zu bekunden, daß, um Erfolg zu haben, die Infinitesimalgrößen und Infinitesimalbetrachtungen mit schärferen Mitteln, als denen, die l'Huilier angewandt hatte, zu bekämpfen wären.

Und heute? Hundert Jahre sind vergangen, seitdem Lagrange seine scharfen Streiche gegen toute considération d'infiniment petits etc. führte, aber die Leibnizischen d und \int , die „Differenzen“ und „Summen“, die Infinitesimalgrößen der verschiedenen Ordnungen beherrschen gleichwohl noch die höhere Analysis. Wer sich heute an der exakten Naturforschung beteiligen will, wer in der Mathematik, Physik, Chemie, in irgend einem Gebiete der erklärenden Naturwissenschaften, in der Psychophysik und Philosophie aufsteigen will »ad problemata sublimiora« oder wer in seinem Drange nach Erkenntnis des Zusammenhanges zwischen den Ursachen und Wirkungen der Dinge und des Geschehens durchdringen will »ad fontes profundiores«, muß sich das Verständnis der Zeichen d und \int erschlossen haben. Sie sind Charakteristika der mathematischen Weltsprache geworden, wie es die Zeichen $+$ und $-$ schon lange vorher waren.

Oder sind es etwa bloß die Zeichen, die sich erhalten haben, und ist der Sinn, den man heute mit ihnen verbindet, ein anderer als der, den ihr genialer Urheber in sie legte? Erklärt es sich aus dieser Wandlung ihrer Bedeutung, daß sie die auf ihre Beseitigung abzielenden Arbeiten von l'Huilier und Lagrange überdauert haben? Und wenn nicht, woran lag das dann, daß noch 100 Jahre nach ihrer Einführung die wissenschaftliche Welt das Bedürfnis empfand, sich ihrer zu entledigen, und was hat sich seitdem in dem Verhältnis der Anschauung und Denkweise der Gelehrten zu dem Begriffe der Infinitesimalgröße geändert, daß man heute jenes Bedürfnis nach Elimination dieses Begriffs aus der Wissenschaft nicht mehr hat?

Noch andere Fragen tauchen angesichts jener Preisaufgabe auf. »*Scientia infiniti*«, lautete der kühne Titel, mit dem Leibniz seine Schöpfung gern bezeichnet hatte. »Analyse des infiniment petits«, das ist der Titel des ersten Lehrbuchs der Differentialrechnung, das 1696, zwanzig Jahre nach dem Tode seines Verfassers, des Marquis de l'Hôpital, des Schülers von Johann Bernoulli und Leibniz, gedruckt worden war. Man kann es verstehen, daß die Ausdrücke »*infiniment*« und »*Infinitus*« für eine Disciplin, deren Gegenstand dennoch nur in der Untersuchung endlicher Größen bestand, vielen als unzutreffend oder doch entbehrlich erscheinen mochte. Aber ungefähr zehn Jahre früher als Leibniz hatte sich Newton eine analytische Methode geschaffen, durch die

das Kontinuum und die stetige Veränderung eines Kontinuums der exakten mathematischen Rechnung unterwerfen konnte. Und drei Jahre nachdem Leibniz seine Methode bekannt gemacht hatte, 1687, hatte die Welt aus Newtons unvergänglichem Werke »Philosophiae naturalis incipia mathematica« erfahren, daß Newton mit Hilfe der Begriffe des Moments einer GröÙe, des ersten Verhältnisses entstehender und des letzten Verhältnisses verschwindender GröÙen selbste leisten konnte wie Leibniz mit seinen Infinitesimalen. 1706 hatte Newton in seiner »quadratura curvarum« die Grundzüge seiner methodus fluxionum der Öffentlichkeit mitgeteilt und dabei ausdrücklich erklärt: Volui ostendere quod in methodo fluxionum *non opus* sit, figuras *finite parvas* in geometriam introducere, und daß seine Methode der ersten und letzten Verhältnisse entstehender oder verschwindender GröÙen sich in Übereinstimmung befinde mit der Geometrie der Alten. Nach seinem Tode war seine »Methodus fluxionum« in ihrem vollen Umfange veröffentlicht worden, und der Ausdruck »Fluxio« vermied das »Unendliche« ebensogut wie es Euklid und Archimedes vermieden hatten. Wenn nun 1784 die Akademie der Wissenschaften zu Berlin nach einem principe sûr etc. propre à être substitué à l'Infini verlangte, so fand sie es nicht in Newtons Fluxionen?

Es hat seit meiner Studienzeit einen großen Reiz auf mich geübt, mir auf diese Fragen eine Antwort zu suchen. Sie nach allen Seiten hin in ihrem ganzen Umfange erschöpfend zu beantworten, dazu gehört neben voller Vertrautheit mit allen Gebieten der höheren Mathematik und Physik in ihrem gegenwärtigen Zustande auch ein tiefes Eindringen in die Probleme der Psychologie und Erkenntnislehre und nicht minder die genaue Kenntnis und Beurteilungsfähigkeit aller geschichtlichen Wandlungen und Phasen in der mathematisch-naturwissenschaftlichen Anschauungs- und Denkweise der Menschheit in den letzten drei Jahrhunderten, ja in den letzten zwei Jahrtausenden, — ein vollständiges Leben in und mit der Wissenschaft nach ihrem innersten Inhalt und ihren vollendetsten Formen. Eine solche wissenschaftliche Vertiefung und Ausbreitung von keinem zu erreichen, dessen Kräfte im praktischen Schul-Kleindienst zersplittert und erschöpft werden. Daraus folgt aber nicht, daß er in den wenigen Stunden wissenschaftlicher Ruhe und Erhebung, die ihm bleiben, seine Aufmerksamkeit nicht auf Fragen allgemeiner Natur richten und sich nach seinem Vermögen eine Antwort suchen könne. Ergiebt sich daraus schon für die Wissenschaft im großen und ganzen keine größere positive Förderung, als aus den häufigen gedruckten Arbeiten, die mit dem Anspruch darauf an die Öffentlichkeit gelangen, ist doch für den, der sie leistet, jede wissenschaftliche Arbeit ersprießlich und fördernd und um auch dem Ganzen nicht verloren. Des allgemein wissenschaftlichen Interesses ermangeln von mir aufgeworfenen Fragen nicht, und auch für die Praxis des mathematischen Unterrichts sind ihre Behandlung von allergrößter Bedeutung werden. Unter diesem Gesichtspunkte benutze ich dieses Programm dazu, einiges aus meinen Studien über die Begründung der Infinitesimalrechnung durch Newton und Leibniz zu fixieren. Daß in dem engen Rahmen eines Schulprogramms nur Bruchstücke, bez. nur die Anfänge dieser Untersuchungen Platz finden können, ist letztere nicht oberflächlich sein sollen, ist selbstverständlich.

Ein Blick auf die höhere Mathematik des Altertums.

La »haute Géométrie«, heißt es in der Berliner Preisaufgabe von 1784, macht einen bedingten Gebrauch vom Unendlichgroßen und Unendlichkleinen, aber die Mathematik des

Altertums habe sorgsam vermieden »tout ce qui approche de l'infini«. Dabei hat natürlich Akademie den Teil der alten Geometrie im Auge, der zur »haute Géometrie« zu rechnen würde. Warum, so liest man zwischen den Zeilen, haben die neueren Geometer die strengen und widerspruchsfreien Methoden der Alten verlassen und wie kann man den Weg zu jenen Methoden zurückfinden oder doch zu Methoden, die ebenso widerspruchsfrei sind? Es muß daher daran gelegen sein, den Unterschied zwischen den Methoden des Altertums und denen Newton und Leibniz scharf zu erfassen.

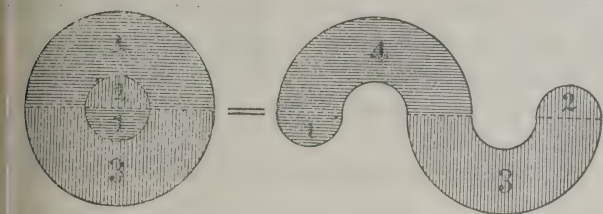
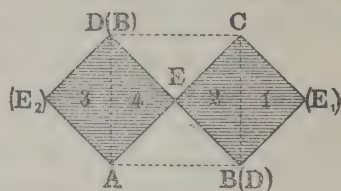
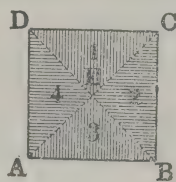
Welche Probleme der alten Geometer sind nun derart, daß die neueren sie mit Infinitesimalen lösen würden, während die Alten zu ihrer Lösung des Unendlichen nicht durften? Es sind zumeist spezielle Fälle des einen allgemeinen Problems, den Quotienten Größen zweier geometrischen Gebilde zu finden, die so beschaffen sind, daß es nicht möglich ist, beide Gebilde durch Zerlegung in kleinere (aber endliche) Teilgebilde und durch andere Anordnung der Teilgebilde zu je einer neuen Figur in neue Figuren solcher Art zu verwandeln, daß ihr Größenverhältnis mit Hilfe kongruenter Teilfiguren unter Anwendung der Grundsätze des Gleiches zu Gleichem giebt Gleiches u. s. w. gefunden werden kann.

Alle Größenvergleiche und zahlenmäßigen Größenangaben fußen auf dem Begriffe der Größenungleichheit. Für die Grundgrößen aller Geometrie, die Strecke und den von zwei Geraden gebildeten Winkel, fällt das Kennzeichen der Gleichheit mit dem der Kongruenz zusammen. Zwei Strecken oder zwei Winkel sind einander nur dann gleich, wenn sie kongruent sind. So kann das Verhältnis ungleicher Strecken ermittelt werden, so findet sich das allgemeinste und rationellste Verfahren hierzu im 10. Buche von Euklids Elementen angegeben. Es ist identisch mit dem, was wir im Unterrichte Kettendivision nennen. Ist durch Kettendivision das größtmögliche gemeinschaftliche Maß zweier Strecken gefunden, so können die Glieder des Verhältnisses der Größen einfach abgezählt werden. Ist das Verhältnis der vorliegenden Größen in Zahlen (wie es bei Euklid nur ganze Zahlen) angebbar, so besteht die Kettendivision in einer endlich bestimmten Anzahl von Operationen; und umgekehrt, findet die Kettendivision bei einer bestimmten Anzahl von Partialdivisionen oder richtiger Partialmessungen ihren Abschluß, so ist das Verhältnis der zu vergleichenden Größen in Zahlen angebbar. Zwei Größen können aber ein solches Verhältnis zu einander haben, daß die Kettendivision zwischen beiden nie zum Abschluß gelangt. Hier ist eine Stelle, in der der Unendlichkeitsbegriff in die Mathematik einsetzt. Beim Studium der Leibnizischen Schriften kann man sehen, welche Bedeutung der Unendlichkeitsbegriff gerade an dieser Stelle bei Leibniz für die Ausbildung mathematischer Begriffe gewinnt. Aber Euklid vermeidet das Unendliche; daraus, daß die Kettendivision entweder eine endliche oder eine unendliche Anzahl von Operationen erfordert, folgt für ihn weiter nichts als eine der Zweiteilung in endlich und unendlich entsprechende Zweiteilung der Verhältnisse der Größen nach einem positiven Begriff und seiner Negation, nämlich in die, daß zwei Größen gleicher Art entweder kommensurabel oder inkommensurabel zu einander sind. Aber zu Problemen, die zur höheren Geometrie gerechnet werden könnten, ergibt sich hieraus für ihn kein Anlaß.

Das wird anders bei Vergleichung solcher Größen, deren Gleichheit nicht mehr auf Kongruenz zur Voraussetzung hat; bei Flächen- und Raumgrößen. Flächen können einander gleich sein, ohne kongruent zu sein. Die Erkenntnis der Gleichheit nicht kongruenter Figuren stützt sich aber entweder auf die Kongruenz von Teil- und Hilfsfiguren oder sie stützt sich

icht darauf; d. h. es ist entweder möglich, jede der miteinander zu vergleichenden Figuren in solche Teilfiguren zu zerschneiden oder zu solchen Hilfsfiguren zu ergänzen, daß durch eine andere Anordnung derselben neue Figuren entstehen, die untereinander kongruent sind, oder aber eine solche Analysis und darauf folgende Synthesis durch kongruente Hilfsfiguren (endlicher Gröfse) ist nicht möglich.

So ergibt eine einfache Änderung in der Anordnung der vier Teildreiecke 1, 2, 3 und 4, in die ein Quadrat durch seine Diagonalen zerfällt wird, den pythagoräischen Satz für das gleichschenkelig-recht-



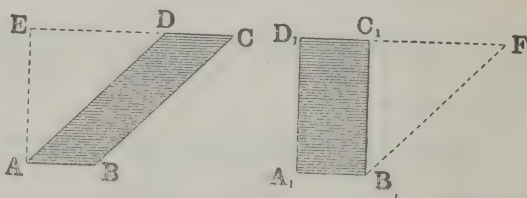
chtig erkannt durch Ergänzung der Parallelogramme zu untereinander kongruenten Trapezen BCE und $A_1B_1FD_1$, da sich dann die Parallelogramme als Differenzen erweisen, in denen sowohl die Minuenden ($ABCE$ und $A_1B_1FD_1$) als auch die Subtrahenden ($DE \cong B_1FC_1$) einander kongruent sind. Gegen es, so lange unendlich kleine Gröfßen und Figuren nicht zugeschnitten werden, nicht möglich, die Fläche des Kreises und die eines Quadrats, überhaupt die Fläche einer von Kurven

und die einer von geraden Linien begrenzten Figur analog wie oben in untereinander kongruente Elementargebilde aufzulösen und dadurch die Gleichheit beider Figuren zu erkennen. Will die Gleichheit von zwei derartigen Figuren bewiesen oder das Verhältnis ihrer Gröfßen ermittelt werden, so hat man ein Problem der »haute Géométrie« vor sich.

Fragen wir jetzt, nach welchen Methoden die Alten bei Behandlung solcher Probleme vorgehcn, so ist zunächst zu konstatieren, daß sie allgemeine Methoden überhaupt nicht festgestellt haben. Man muß sich diese aus ihren Darstellungen einzelner Fälle abstrahieren. Man fragt sie, ob zutreffend oder nicht, unter dem Namen der Exhaustionsmethoden zusammengefaßt.

Allgemeine Charakteristik des Exhaustionsverfahrens von Euklid.

Die Exhaustionsmethode Euklids läßt sich, soviel ich aus seinen Elementen entnehmen kann, in das folgende allgemeine Schema fassen.



Es seien zwei Figuren A und B von solcher Art vorgelegt, daß es nicht möglich ist, Größenverhältnis auf kongruente Elementargebilde zurückzuführen oder eine von ihnen in solche Teile zu zerlegen, daß durch stetige und geeignete Aneinanderfügung der Teile eine oder mehrere der andern Figur kongruente Figuren entstünden. Es wird gleichwohl verlangt, das Verhältnis der Größen A und B zu bestimmen.

Auflösung: Man konstruiere zwei Hilfsfiguren X und Y , die folgenden Bedingungen genügen: 1) $X < A$, $Y < B$. — 2) Die Formen der Figuren Y und X müssen sich gegenseitig bestimmen, so daß mit der Form der einen auch die Form der andern gegeben ist, und daß jede Formänderung der einen eine bestimmte Formänderung der andern bedingt. — 3) Die Größen von X und Y müssen bei aller Veränderung ein konstantes Verhältnis $X:Y = a$ einhalten. — 4) Es muß möglich sein, die GröÙe von X durch Anfügung neuer Teile oder sonst wie so zu ändern, daß die GröÙendifferenz $A - X$ so klein gemacht werden kann, als man will, und ebenso die GröÙe von Y so zu ändern, daß $B - Y$ so klein gemacht werden kann, als man will. — 5) Wenn man X so ändert, daß $A - X$ kleiner wird als eine gegebene GröÙe, so soll sich die GröÙe von Y so ändern, daß die Bedingung (1) nicht verletzt wird; umgekehrt, wenn man Y so ändert, daß $B - Y$ kleiner als eine gegebene GröÙe wird, so soll sich X so ändern, daß immer $X < A$ bleibt. — Sind diese Bedingungen erfüllt, so ist das gesuchte Verhältnis $A:B$ kein anderes als das von $X:Y = a:b$.

Beweis. Wäre $A:B$ nicht gleich $a:b$, so könnte nur einer der folgenden vier Fälle eintreten: 1) $\frac{a}{b} = \frac{A}{\eta}$ und entweder $\alpha) \eta < B$ oder $\beta) \eta > B$. — 2) $\frac{a}{b} = \frac{\xi}{B}$ und entweder $\gamma) \xi < A$ oder $\delta) \xi > A$. — Es wird bewiesen, daß alle vier Fälle infolge der erfüllten Bedingungen unmöglich sind.

Beweis der Unmöglichkeit des Falles α . Wäre $\frac{a}{b} = \frac{A}{\eta}$ und $\eta < B$, so könnte man Y so ändern, daß $\eta < Y < B$. Dann wäre (Bed. 3) $\frac{X}{Y} = \frac{a}{b} = \frac{A}{\eta}$ und gleichzeitig $X < A$ und $Y > \eta$. Das ist absurd.

Beweis der Unmöglichkeit des Falles γ . Wäre $\frac{a}{b} = \frac{\xi}{B}$ und $\xi < A$, so könnte man (Bed. 4) X so ändern, daß $\xi < X < A$. Dann wäre wegen (5) $Y < B$, mithin $\frac{X}{Y} = \frac{a}{b} = \frac{\xi}{B}$ und gleichzeitig $X > \xi$ und $Y < B$. Das ist absurd.

Beweis der Unmöglichkeit des Falles β . Wäre $\frac{a}{b} = \frac{A}{\eta}$ und $\eta > B$, so könnte man sich eine neue Hilfsfigur Z denken, deren GröÙe bestimmt ist durch $Z:B = A:\eta$. Dann wäre $Z < A$ und daher $Z:B = a:b$ und gleichzeitig $Z < A$, d. h. es wäre der Fall (γ) möglich. (γ) ist aber unmöglich, also auch (β).

Beweis der Unmöglichkeit des Falles δ . Wäre $\frac{a}{b} = \frac{\xi}{B}$ und $\xi > A$, so könnte man sich eine Hilfsfigur Z , die der Proportion $\xi:B = A:Z$ genügt. Dann wäre $Z < B$, und daher $a:b = A:Z$ und gleichzeitig $Z < B$, d. h. es wäre (α) möglich. (α) ist aber unmöglich, also auch (δ).

In diesem allgemeinen Schema könnten natürlich an Stelle der Bedingungen (1) auch diese treten: $X > A$ und $Y > B$. Bedingung (5) wäre dann entsprechend zu ändern. — Der Bedingung (4) genügt Euklid auf Grund von Satz 1, Buch X seiner Elemente: Nimmt man von einer Gröfse mehr als die Hälfte weg, von dem Reste wieder mehr als dessen Hälfte u. s. w., so kommt man irgend einmal auf einen Rest, der kleiner ist als eine gegebene Gröfse. Wählt man also $X_0 > \frac{A}{2}$, dann $X_1 > \frac{1}{2}(A - X_0)$, dann $X_2 > \frac{1}{2}(A - X_0 - X_1)$ u. s. w., und bezeichnet δ irgend eine noch so kleine gegebene Gröfse, so ist irgend einmal $A - (X_0 + X_1 + X_2 + \dots)$ oder $A - X < \delta$.

Als ein Beispiel einfachster Art zu diesem allgemeinen Schema diene der Beweis des Satzes: Die Flächen zweier Kreise stehen zu einander im doppelten Verhältnis (verhalten sich wie die Quadrate) ihrer Durchmesser. A und B sind die Kreise, X und Y einander ähnliche den Kreisen einbeschriebene reguläre Vielecke, das Verhältnis dieser Vielecke ist konstant und gleich dem Verhältnis der Quadrate der Durchmesser; sie erfüllen alle Bedingungen (1) bis (5). Der Bedingung (4) wird genügt, weil, wenn AB eine Sehne der Kurve K , DC die zu AB parallele Tangente (Berührungspunkt E) und $ABCD$ ein Parallelogramm ist, alsdann Dreieck $ABE = \frac{1}{2}$ Parallelogramm $ABCD$, aber Segment $ABE <$ Parallelogramm $ABCD$ und daher $\triangle ABE > \frac{1}{2}$ Segment ABE ist.



Allgemeine Charakteristik des Exhaustionsverfahrens von Archimedes.

Die Methoden von Archimedes lassen sich nicht unter ein einziges Schema bringen. Man würde hier verschiedene allgemeine Fälle zu unterscheiden haben. Ein Schema allgemeinsten ist das folgende:

Es seien A und B zwei Figuren von so verschiedener Form, daß es nicht möglich ist, eine von ihnen durch Zerlegung in Teile und durch andere Anordnung der Teile in die Form der andern überzuführen. Es wird gleichwohl behauptet, Gröfse $A =$ Gröfse B . Man fordert den Beweis dieser Behauptung.

Schema I. Man konstruiere zwei Hilfsfiguren X und Y , die den folgenden Bedingungen nügen: 1) durch irgend eine vorgeschriebene, an beiden Figuren X und Y ausgeführte gesetzliche Veränderung, z. B. wenn X und Y Vielecke sind, durch Verdoppelung der Seitenzahl, wird erreicht, daß X zunimmt, aber Y abnimmt, doch so, daß 2) immer $X < A < Y$ bleibt, und daß gleichwohl 3) das Verhältnis $Y : X$ durch hinreichend häufige Ausführung jener gesetzlichen Veränderung dem Verhältnis der Gleichheit beliebig nahe gebracht werden kann. Man konstruiere zwei weitere Hilfsfiguren X_1 und Y_1 , welche zu B und zu einander in die gleiche Beziehung treten wie X und Y zu A und zu einander, also daß 2') $X_1 < B < Y_1$, das Verhältnis $Y_1 : X_1$ dem der Gleichheit beliebig nahe gebracht werden kann und daß schließlich immer 4) $X_1 \geq X$ und $Y_1 \leq Y$ ist. — Lassen sich solche Hilfsfiguren konstruieren, ist sicher $A = B$.

Denn gesetzt, es wäre $A < B$, so kann man (Bed. 3) Y und X einander so nahe bringen, daß $Y : X < B : A$; dann wäre (Bed. 4) $Y_1 : X < B : A$. Dies widerspricht aber den Voraussetzungen $Y_1 > B$ (Bed. 2') und $X < A$. Es ist also nicht $A < B$.

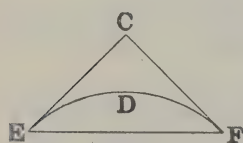
Wäre aber $A > B$, so kann man Y und X einander so nahe bringen, daß $Y : X < A : B$; dann wäre (Bed. 4) auch $Y : X_1 < A : B$; dies widerspricht aber den Voraussetzungen Y und $X_1 < B$. Es ist also weder $A < B$, noch $A > B$; also ist $A = B$.

Anstatt mit Verhältnissen operiert Archimedes auch mit Differenzen. Bedingung (3) dann so zu formulieren: die Differenz $Y - X$ kann bei hinreichend häufiger Ausführung der setzmäßigen Operation an X und Y kleiner als jede gegebene Gröfse gemacht werden.

Da es vielfach nicht nötig ist, zwei Paare von Hilfsfiguren X und Y sowie X_1 und Y_1 zu konstruieren, sondern ein Paar, X und Y , hinreichend ist, so besitzt auch das folgende vereinfachte Schema noch große Allgemeinheit.

Schema II. Es werden zwei von der Form der Figur A abhängige Hilfsfiguren X und Y konstruiert, die den Bedingungen genügen, 1) daß immer $X < A < Y$ und auch 2) $X < B < Y$ bleibt und daß gleichwohl 3) durch eine hinreichend häufig ausgeführte, einem bestimmten Gesetze unterliegende Veränderung an den Figuren X und Y ihr Größenunterschied $Y - X$ kleiner als jede gegebene Gröfse gemacht werden kann. — Können solche Figuren X und Y konstruiert werden, so ist $A = B$. — Denn wäre $A > B$, so könnten X und Y einander so nahe gebracht werden, daß $Y - X < A - B$ wäre; dies stünde aber in Widerspruch mit den erfüllten Bedingungen $Y > A$ und $X < B$. — Wäre aber $A < B$, so könnten X und Y einander so nahe gebracht werden, daß $Y - X < B - A$; das widerspräche aber den erfüllten Bedingungen $Y > B$ und $X < A$. Also ist $A = B$.

Ein einfaches Beispiel hierzu ist der Beweis des Satzes, daß die Kreisfläche gleich der Fläche eines Dreiecks, dessen Basis gleich dem Kreisumfang und dessen Höhe gleich dem Kreisdurchmesser ist. Man setze für A die Kreisfläche, für B die Fläche des Dreiecks. X ist das dem Kreis eingeschriebene, Y das umbeschriebene reguläre Polygon. Die gesetzmäßige Operation, durch die X und Y einander beliebig nahe gebracht werden können, ist die fortgesetzte Verdoppelung der Seitenzahl dieser Polygone. Dabei ist es bemerkenswert, daß die Erfüllung der Bedingungen $A < Y$ und $B < Y$ sich auf eine von Archimedes nicht bewiesene Annahme stützt, nämlich



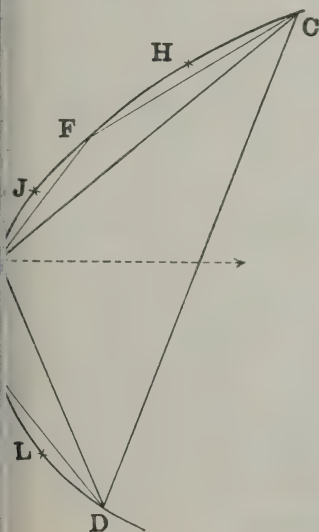
„Von andern als geraden Linien mit einerlei Endpunkten in einer Ebene sind je zwei solche ungleich, die nach einerlei Seite hohl sind, wovon die eine entweder die andere ganz umschließt oder nur zum Teil umschließt. Die umschlossene ist die kleinere.*) Auf Grund dieser Annahme ist $EC + CF > \text{Bogen } EDF$ und deshalb $A < Y$ und $B < Y$.

Als ein zweites Beispiel zu obigem vereinfachten Schema diene der Beweis des Satzes, daß das Volumen eines Rotationsparaboloids CDE (Scheitel D , Achse DF) ist halb so groß als das Volumen eines Cylinders über der Basis CE und mit der Höhe FD . — A ist das Volumen des Paraboloids, Y die Summe der umbeschriebenen, X die Summe der inneren Cylinders, $Y - X$ wird gleich der Differenz der Volumina der Cylinders $CEGH$ und $CEIF$ und kann durch Verkleinerung seiner Höhe IF beliebig klein gemacht werden, so daß der Bedingung (3) genügt wird. B ist die Hälfte des Volumens des Cylinders über der Basis CE und mit der Höhe DF .

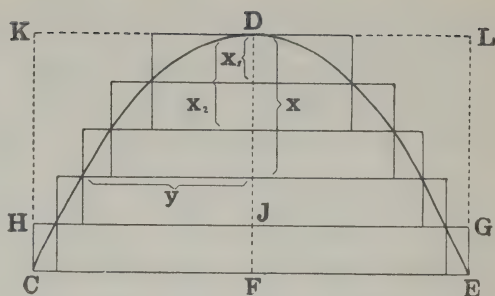
*) Vergl. Archimedes, Vorhandene Werke, aus dem Griechischen von E. Nizze, Stralsund 1824.

Dafs dieses B den Bedingungen (2) genügt, erfordert einen Beweis. Man mache die Höhen der inneren und äufseren Cylinder einander gleich ($\frac{DF}{n}$); dann ist die Summe aller äufseren Cylinder (Y) proportional mit $y_1^2 + y_2^2 + \dots + y_n^2$, auf Grund der Eigenschaft der Parabel proportional mit $x_1 + x_2 + \dots + x_n$; analog ist die Summe der inneren Cylinder (X) proportional mit $x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_n^2$. Da nun $x_2 = 2x_1$, $x_3 = 3x_1$ u. s. w., so ist $Y : X = (1^2 + 2^2 + 3^2 + \dots + n^2) : (1 + 2 + 3 + \dots + n)$. Aber die Summe aller Glieder einer arithmetischen Progression ist gröfser als die halbe Summe von ebensoviele Gliedern, deren jedes gleich dem letzten Gliede der Progression ist; dagegen ist die Summe aller Glieder der Progression, wenn das letzte Glied weggenommen ist, kleiner als jene halbe Summe (nämlich $\frac{(n-1)n}{2} < \frac{nn}{2}$). Das letzte Glied jener Progression entspricht aber dem untersten Cylinder $CEGH$, die halbe Summe von n solchen Cylindern ist der halbe Cylinder CL , d. h. $= B$, also $X < B < Y$.

Schema III. Auch mittels einer einzigen veränderlichen Hilfsfigur X kann der Beweis für $A = B$ erbracht werden. Man konstruiere dieselbe so, dafs den Bedingungen genügt wird: 1) $X < A$; 2) $X < B$; 3) durch hinreichend häufig ausgeführte, einem bestimmten Gesetze folgende Veränderung (Variation) der Figur X wird der Unterschied $A - X$, sowie auch $B - X$ kleiner als eine gegebene Gröfse. Läfst sich eine solche Figur X konstruieren, so ist $A = B$. — Wenn wäre $A > B$, so könnte man X dem A so nahe bringen, dafs $A - X < A - B$; das widerspräche aber der erfüllten Bedingung $X < B$. Wäre aber $A < B$, so könnte man X dem B so nahe bringen, dafs $B - X < B - A$; das widerspräche aber der erfüllten Bedingung $X < A$. Also ist $A = B$.



Ein Beispiel hierzu ist der Beweis des Satzes, dafs das Parabelsegment über einer Sehne CD gleich $\frac{4}{3}$ des Dreiecks CDE ist, wenn E ein solcher Punkt der Parabel ist, dafs der durch ihn gelegte Parabeldurchmesser die Sehne CD halbiert. — Hierbei ist $A =$ Parabelsegment; $B = \frac{4}{3}$ Dreieck CDE . Das Gesetz, nach dem die Figur X konstruiert und variiert wird, besteht darin, dafs in gleicher Weise, wie $\triangle DCE$ über Sehne CD konstruiert worden ist, auch über jeder andern neu entstehenden Sehne das Dreieck konstruiert wird. X ist dann die Summe aller dieser Dreiecke, also anfangs das Dreieck CDE selbst, dann das Fünfeck $CFEGD$, dann ein Neuneck $CHFIEKGLD$ u. s. w. u. s. w. Aus der Natur der Parabel wird bewiesen, dafs die aufeinanderfolgenden Vergröfserungen der Figur X eine geometrische Progression mit dem Exponenten $\frac{1}{4}$ bilden. Es wird ferner bewiesen, dafs die Summe aller Glieder einer solchen



Progression gleich ist $\frac{1}{3}$ des ersten Gliedes vermindert um $\frac{1}{3}$ des letzten Gliedes. $\frac{1}{3}$ des ersten Gliedes ist aber B ; also ist X gleich B vermindert um $\frac{1}{3}$ der Vergrößerung, die X bei der letzten Variation erfahren hat. Daher ist immer $X < B$. Es ist aber auch immer $X < A$. Die Bedingungen (1) und (2) sind also erfüllt. Nach Euklid X, 1 ist aber auch die Bedingung erfüllt. Denn es ist (vergl. Seite 7) $\triangle CDE > \frac{1}{2}$ Segment CDE u. s. w., also ist $A - X$ eine GröÙe, die übrig bleibt, wenn man von A mehr als seine Hälfte, von dem Reste mehr dessen Hälfte wegnimmt u. s. w. Also kann $A - X$ kleiner gemacht werden als jede gegebene GröÙe. Da ferner $X = B - \frac{1}{3}$ des letzten Gliedes der Progression ist, deren Summe X ist, und dieses letzte Glied immer kleiner ist, als das dem vorangegangenen X entsprechende $A - X$, so folgt, daß auch $B - X$ kleiner gemacht werden kann als jede gegebene GröÙe. Also Bedingung (3) erfüllt; also ist $A = B$.

Die logischen Grundlagen des Exhaustionsverfahrens der Alten.

Versuchen wir jetzt, die Momente hervorzuheben, denen die soeben allgemein dargestellten Schlusfolgerungen ihre Beweiskraft verdanken. Liegen sie in der deductio ad absurdum, oder in der Bedingung, daß sich bei jedem einzelnen Beweis in den Vordergrund drängt? Nach meinem Gefühl werden die logische Gewissen und das intellektuelle Bedürfnis nach Erkenntnis der Gründe für die Richtigkeit der jeweiligen Behauptung schon befriedigt, sobald man in jedem einzelnen Falle erkannt hat, ob den Bedingungen, auf deren Erfüllung sich die deductio ad absurdum stützt, auch wirklich genügt wird, bez. genügt werden kann. Hat man erst eingesehen, daß die Bedingungen erfüllt werden können, so verzichtet man gern auf jede weitere Sicherung der schon vorhandenen Überzeugung von der Wahrheit der Behauptung durch die deductio ad absurdum. Gilt es aber, sich von der Erfüllbarkeit der Bedingungen zu überzeugen, so ist eine ansehnliche Reihe von Begriffen und logischen Verkettungen derselben untereinander gleichzeitig im Bewußtsein festzuhalten. Zuerst die Figuren A und B als fest und unveränderlich, gegebene nach Form und Eigenschaften, unbekannt nach dem Verhältnis ihrer GröÙen zu einander; dann die Hilfsfiguren und HilfsgröÙen X , Y , X_1 und Y_1 als veränderlich; ferner der Verlauf der Veränderungen der X , $Y \dots$ nach bestimmten Gesetzen und die Art der Abhängigkeit dieser Gesetze von der Natur der Figuren A und B ; weiter der gesetzmäßige Zusammenhang der veränderlichen Figuren X und Y u. s. w. untereinander, derart, daß die Variation einer dieser Figuren eine ganz bestimmt geartete Variation der übrigen Figuren zur Folge hat. Wir haben es aber mit den Begriffen und logischen Beziehungen zu thun, die, fast zweitausend Jahre später, als man infolge der Erweiterung der Geometrie durch die Arbeiten von Descartes, Fermat, Newton, Leibniz und anderen immer und immer wieder auf sie geführt worden war, und als sie nach ihrer Verwendung bei ungezählten Problemen die hinreichende Klärung, Verallgemeinerung und Bereicherung erfahren hatten, zu einem einzigen Begriff verdichtet wurden, — zu dem Begriff, der allein das anscheinend Unmögliche, mit unendlichen, durch keine Zahl angebbaren GröÙen mit derselben Sicherheit wie mit endlichen GröÙen zu operieren, möglich macht, und der eben deshalb, sobald die Infinitesimalrechnung zu einer selbständigen mathematischen Disciplin ausgebildet war, die Grundlage der gesamten Analysis bilden mußte und seit Euler auch tatsächlich bildet: zu dem Begriffe der **Funktion veränderlicher GröÙen**.

Das entscheidende Moment bei der Prüfung der Erfüllbarkeit der Bedingungen in dem Beweisverfahren der alten Geometer liegt nun in der Frage, ob auf Grund des gesetzmäßigen Zusammenhanges unter den Variablen X , Y u. s. w. und den festen Größen A und B nach reichend häufig ausgeführter Variation der veränderlichen Größen entweder das Verhältnis einer Veränderlichen zu einer anderen Veränderlichen oder zu einer festen GröÙe dem der Leichtigkeit beliebig nahe gebracht werden kann, oder ob die Differenz zwischen zwei Variablen ($Y-X$) oder die Differenz zwischen einer veränderlichen und einer festen GröÙe ($A-X$) kleiner gemacht werden kann, als irgend eine gegebene GröÙe. Die Überzeugung davon, daß $Y-X = B$ ist, tritt ungeachtet der deductio ad absurdum erst dann ein, wenn man zugiebt, daß die Differenzen $Y-X$ und $A-X$ so klein gemacht werden können, daß sie überhaupt keine GröÙe mehr haben. Dies ist aber nicht eher der Fall, als bis man die gesetzmäßige Variation in den variablen Größen unendlich oft ausgeführt hat, bez. ausgeführt denkt. So deckt sich denn der Begriff desjenigen X , für das die Differenz $A-X$ wirklich kleiner ist — nicht erst kleiner gemacht werden kann — als jede gegebene GröÙe, vollständig mit dem Begriff der **Summe einer unendlichen konvergenten Reihe**, und A mit dem Begriffe des **Grenzwertes** dieser Summe; und die Differenzen $Y-X$ und $A-X$ u. s. w. decken sich mit dem, was in mathematischen Lehrbüchern des 19. Jahrhunderts als **unendlich kleine GröÙe** definiert wird. Wenn eine Differenz zweier variablen Größen y_1 und y wird unendlich klein genannt, wenn diese Größen bei gleichzeitiger Befolgung einer vorgeschriebenen Gesetzmäßigkeit so verändert werden können, daß ihre Differenz kleiner wird als jede gegebene GröÙe.

Die Erkenntnis, daß die Differenz $A-X$ kleiner als jede gegebene GröÙe wird, stützt sich, wie schon erwähnt, bei Euklid und Archimedes zumeist auf den Satz: Wenn von einer GröÙe AB die Hälfte oder mehr als die Hälfte, von dem Reste wieder die Hälfte oder mehr abgenommen wird u. s. w., so kommt man irgend einmal auf einen Rest, der kleiner ist als die gegebene GröÙe C .*) Dieser Satz wird von Euklid bewiesen. Der Beweis beginnt mit den Worten: »Mache, was immer angeht, von C ein Vielfaches, das zunächst größer als AB ist.« In dieser Bemerkung enthaltene Grundsatz findet sich bei Archimedes so ausgesprochen**): Wenn zwei Flächenräume ungleich sind, so ist es möglich, den Unterschied, um den der kleinere dem größeren übertroffen wird, so oft zu sich selbst zu setzen, daß dadurch jeder gegebene endliche Flächenraum übertroffen wird.« Hieraus kann man die Folgerung ziehen: Zwei Größen gleicher Art, die nicht einen solchen Unterschied haben, daß er, mit einer hinreichend großen Zahl multipliziert, irgend eine gegebene endliche GröÙe derselben Art übertrifft, wurden von Euklid und Archimedes als einander gleich erachtet. Diese Folgerung ist für unsere Untersuchung deshalb wichtig, weil sich Leibniz mehrfach auf sie beruft, um Einwürfe gegen die Wissenschaftlichkeit seiner Methode abzuwehren.

Handelt es sich aber um die Differenz $Y-X$, in der sowohl Minuend als Subtrahend variabel sind, so kann sich die Erkenntnis, daß $Y-X$ schließlich kleiner als jede gegebene GröÙe wird, nicht mehr auf den mehrfach angeführten Euklidischen Satz stützen. In dem Beispiele vom Rotationsparaboloid ist $Y-X$ gleich dem untersten Teilcylinder $CEGH$. $Y-X$ wird hier deshalb kleiner als jede gegebene GröÙe, weil dieser Cylinder bei konstant bleibender Basis durch Verkleinerung seiner Höhe kleiner gemacht werden kann, als jedes gegebene Volumen.

*) Euklid, Elemente X, 1. — **) Archimedes, a. a. O. S. 12.

Dieser unter alle Grenzen der Kleinheit sinkende Archimedische Cylinder unterscheidet sich ab in nichts von der Leibnizischen Infinitesimalgröße dv in der Formel $v = \int dv$, wenn v das Volumen des Rotationsparaboloides bezeichnet.

Wir entnehmen dieser kurzen Betrachtung des Exhaustionsverfahrens der Alten das Ergebnis, daß in ihm zwar der Ausdruck des Unendlichen auf eine bewundernswert geschickte Weise vermieden wird, daß aber gleichwohl in ihm sowohl die Vorstellung unendlicher gesetzmäßig verlaufender Prozesse als auch die Idee unendlich kleiner Größen wirksam sind, ja das ausschlaggebende Moment bilden.

Newtons Methoden der Analysis kontinuierlich veränderlicher Größen.

Um über die den Newtonschen Methoden zu Grunde liegenden Anschauungen ein sicheres Urteil zu gewinnen, genügt es nicht, nur seine »Methodus fluxionum« zu studieren; man muß auch die früher geschriebene Abhandlung: »Analysis per aequationes etc.«, sowie den späteren »Tractatus de quadratura curvarum« beachten und darf seine »Philosophiae naturalis principia mathematica« nicht vergessen.

An dieser Stelle kann nur ein Teil meiner Untersuchungen über diese Werke Newtons zur Fixierung kommen.

Newtons »Analysis per aequationes numero terminorum infinitas.«

(Geschrieben zwischen 1660 und 1670; veröffentlicht 1711.)*

Was Newton in dieser Schrift geben wollte, deutet er am Eingange mit den Worten an: »Methodum generalem, quam de Curvarum quantitate per Infinitam terminorum Seriem mensuranda olim excogitaveram, in sequentibus breviter explicatam potius quam accuratè demonstratam habes.«

Das Problem, um das es sich hier handelt, ist ein Problem der »haute géometrie« nämlich das der Ermittlung des Verhältnisses von Größen, für die auf elementar-geometrische Weise ein beides homogenes gemeinschaftliches Maß nicht gefunden werden kann. Zunächst handelt es sich um Flächenräume. Es wird das Verhältnis einer von Strecken und Kurven begrenzten ebenen Fläche zur Fläche des Quadrats über der Streckeneinheit gesucht. Das Problem der Quadratur ist aber bei Newton ein allgemeines, nicht mehr, wie bei den Geometern des Altertums, jeweils auf eine bestimmte Figur beschränkt. Nicht mehr die Quadratur einer einzelnen Kurve soll ermittelt werden, sondern eine methodus generalis zur Quadratur aller möglichen Kurven, deren Natur durch eine Relation zwischen rechtwinkligen Koordinaten x und y ihrer Punkte gegeben ist. Die Mannigfaltigkeit der möglichen Relationen zwischen x und y ist unbegrenzt. Wie in der elementaren Geometrie zwei Flächen, bevor für sie ein gemeinschaftliches Maß gefunden werden kann, bei Festhaltung ihrer Größe verwandelt werden müssen in andere Figuren, z. B. in Rechtecke, so müssen die Gleichungen zwischen x und y bei Festhaltung der durch sie ausgedrückten Relation und Abhängigkeit zwischen x und y trans-

*) Newtoni Opuscula etc., Ausgabe Castillionens 1744.

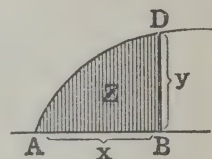
ormiert werden in Gleichungen anderer Form. Die Grundform, auf die Newton jede gegebene Gleichung transformiert, ist diese: $y = ax^\alpha + bx^\beta + cx^\gamma + \text{etc.}$, wo $\alpha, \beta, \gamma \dots$ rationale Zahlen bedeuten. Die Zahl der Glieder der rechten Seite wird im allgemeinen unendlich groß. Dies begründet den Titel der Abhandlung.

So interessant und für einen Lehrer der Mathematik insbesondere lehrreich die Methoden und Wege sind, auf denen Newton mit den damals beschränkten analytischen Hilfsmitteln seine Transformationen durchführt, und wie sehr sie auch geeignet sind, die erstaunliche Divinationsgabe des bei Abfassung der Schrift kaum mehr als zwanzigjährigen Newton bewundern zu lassen, so gestattet der für diese Notizen zugelassene Raum doch nicht, jene Methoden und Wege hier näher zu verfolgen. Eines aber muß auch hier festgestellt werden. Wir haben bei Besprechung des Exhaustionsverfahrens der Alten gesehen, daß die Größen X zufolge der Art ihrer Bildung ebenfalls die Summe einer unendlichen Anzahl von Gliedern $X = X_0 + X_1 + X_2 + \dots$ ohne Ende bedeuteten, daß aber von den Alten in jedem Falle der Beweis erbracht wurde, daß (mit Benützung der heutigen Schreibweise) $\text{Lim} \{A - (X_0 + X_1 + X_2 + \dots)\}$ kleiner als jede gegebene GröÙe wird. Auch Newton mußte, wenn er streng wissenschaftlich verfahren wollte, jedesmal, nachdem er eine Gleichung $f(x, y) = 0^*)$ in die Form $y = ax^\alpha + bx^\beta + \dots +$ ohne Ende transformiert hatte, sich die Frage vorlegen, ob überhaupt und für welche Werte von x in bestimmter Wert y existiert, dergestalt, daß $\text{Lim} \{y - (ax^\alpha + bx^\beta + cx^\gamma + \dots \text{ ohne Ende})\}$ kleiner wird als jede gegebene GröÙe. Newton unterläßt es, diese Frage in der seinen Methoden entsprechenden Allgemeinheit zu beantworten, obgleich er, nach Analogie mit den unendlichen Decimalbrüchen, nur konvergente Reihen im Auge hat. Er begnügt sich damit, sein Transformationsverfahren durch Hinweis auf Euklids Konvergenzsatz (vergl. S. 7) zu rechtfertigen. Newton giebt für die Quadratur der Kurven drei Regeln.

Curvarum simplicium quadratura.

Regula I.

Si $ax^{\frac{m}{n}} = y$, erit $\frac{an}{m+n} x^{\frac{m+n}{n}} = \text{Areæ } ABD.$



Compositarum Curvarum Quadratura ex Simplicibus.

Regula II.

Si valor ipsius y ex pluribus istiusmodi terminis componitur, area etiam componetur ex areis quae a singulis terminis emanant.

Aliarum omnium quadratura.

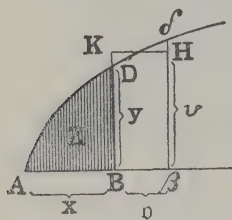
Regula III.

Sin valor ipsius y , vel aliquis ejus terminus sit praecedentibus magis compositus, in terminos simpliciores reducendus est, operando in literis ad eundem modum quo Arithmetici in numeris decimalibus dividunt, radices extrahunt, vel affectas aequationes solvunt; et ex istis terminis quaesitam Curvae superficiem per praecedentes regulas deinceps elicies.

*) Die Ausdrucksweise $y =$ einer Funktion von x und die Bezeichnung $y = f(x)$ oder $\varphi(x, y) = 0$ u. s. w. hat es bei Newton und Leibniz noch nicht. Ich bediene mich ihrer in geeigneten Fällen der Kürze wegen.

Ist die Gleichung $f(x, y) = 0$ transformiert in die unendliche Reihe $y = ax^\alpha + \dots$, so ist Fläche $ABD = z = \frac{a}{\alpha+1} x^{\alpha+1} + \frac{b}{\beta+1} x^{\beta+1} + \dots$ ohne Ende. N
mehr wie oben vermifst man hier den Nachweis, dafs wirklich ein z existiert, für
 $\text{Lim} \left\{ z - \left(\frac{a}{\alpha+1} x^{\alpha+1} + \frac{b}{\beta+1} x^{\beta+1} + \dots \right) \right\}$ kleiner als jede gegebene Gröfse wird.

Wir fragen jetzt nach der Begründung dieser Regeln. Newton giebt eine sol
nur für die Regel I, und zwar erst am Ende der Abhandlung. Übrigens beweist er ni
die Regel I, sondern ihre Umkehrung: Ist Fläche $z (= ABD \text{ der Kurve } AD) = \frac{na}{m+n} \cdot x^{\frac{m}{m+n}}$



so ist die Endordinate $y (= BD) = ax^{\frac{m}{m+n}}$; denn es sei $\circ = B\beta$ e
beliebige Verlängerung der Abscisse $AB = x^*$), ferner $v = BK$ so la
dafs Rechteck $\beta K = v \cdot \circ$ gleich der Fläche $BD\delta\beta$ wird. Zur Abkürzu

wird gesetzt $\frac{an}{m+n} = c$ und $m+n = p$, dann ist $z = c \cdot x^{\frac{p}{m+n}}$, fo

lich $z^n = c^n \cdot x^p$ und $(z + v\circ)^n = c^n (x + \circ)^p$; daher $nz^{n-1} \cdot v \circ + M \cdot v^2 \circ^2 + \dots = c^n p x^{p-1} \cdot \circ + N \cdot \circ^2 + \dots$, und nach Division durch \circ ,

$$nz^{n-1} \cdot v + M \cdot v^2 \circ + \dots = c^n p x^{p-1} + N \cdot \circ + \dots$$

»Si jam supponamus**) $B\beta$ in infinitum diminui et evanescere, sive \circ esse nihil, erunt v et
aequales, et termini per \circ multiplicati evanescent, quare restabit« $nz^{n-1}y = c^n p x^{p-1}$

oder (zufolge der Bedeutung von z , c und p) $y = ax^{\frac{m}{m+n}}$; was zu beweisen war.

Diese Schlussweise, obgleich von den fruchtbarsten Mathematikern vor und nach Newto
von Fermat und Euler vielfach angewandt, hat immer den Widerspruch der strengen Log
herausgefordert, weil die logische Strenge und Konsequenz, weil der oberste Grundsatz all
Logik, dafs beim Übergange von den Prämissen zum Schlufssatze die Begriffe ihre Bedeutun
nicht wechseln dürfen, durchbrochen werden durch Anwendung des » \circ esse nihil« auf eine Gleichun
deren Giltigkeit nur unter der Voraussetzung eines von 0 verschiedenen \circ erwiesen worden is
Diesem Widerspruche ist auch von hervorragenden Denkern Ausdruck verliehen worden. De
irische Bischof und Philosoph Berkeley bekämpfte obige Art zu schliessen in seiner Schrif
»The Analyst or a discourse addressed to an infidel mathematician, London 1734.« An die Spitz
seiner vernichtenden Kritik stellte er (Article XII) das folgende Lemma:

»If with a view to demonstrate any proposition a certain point is supposed, by virtu
of which certain other points are attained; and such supposed point be itself afterwards destroye
or rejected by a contrary supposition; in that case all other points attained thereby and consequ
thereupon must also be destroyed or rejected, so as from thenceforward to be no mor
supposed or applied in the demonstration. This is so plain as to need no proof.«

*) Newton schreibt \circ , vielleicht um die Kleinheit dieser Gröfse anzudeuten. Ich schreibe das deutsche
um der Verwechselung mit Null vorzubeugen.

**) Opuscula Newtoni I, S. 25 f.

Lagrange, der ja 1784 Mitglied der Berliner Akademie der Wissenschaften war, bemerkt in seinen »*Leçons sur le calcul des fonctions*« in der 18. Vorlesung mit Bezug auf obige Schlussweise: »On voit que Fermat a ouvert la carrière par une idée très-originale, *mais un peu obscure*, qui consiste à introduire dans l'équation une indéterminée qui doit être nulle par la nature de la question, mais qu'on ne fait évanouir qu'après avoir divisé toute l'équation par cette même quantité. Cette idée est devenue le germe des nouveaux calculs qui ont fait faire tant de progrès à la géométrie et à la mécanique; *mais on peut dire qu'elle a porté aussi son obscurité sur les principes de ces calculs*.

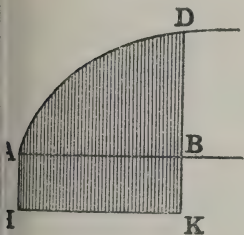
Wir stehen hier thatsächlich vor einem logischen Widerspruche gegen eine mathematische Beweisführung. Denn von den Forderungen der formalen Logik ausgehend, ist nichts sicherer, als das Berkeleysche Lemma. Dafs diesem Lemma aber, wenn es sich um den hier in Betracht kommenden Fall handelt, dennoch die Spitze abgebrochen werden kann, liegt in der besonderen Natur des materiellen Inhalts der Vorstellungen und Begriffe des Kontinuums, der kontinuierlichen Veränderung und des kontinuierlichen Überganges, um die es sich hier handelt. Hierauf näher einzugehen, geben uns erst die Ausführungen von Leibniz Anlaß. Hier notieren wir uns nur die Thatsache, dass Newton mit der Null wie mit einer Gröfse rechnet, dafs das Zeichen 0 bei ihm bald die Bedeutung einer Gröfse, bald die von keiner Gröfse hat, ohne dafs er es für nötig hält, dies besonders zu begründen oder als eine in der Natur der Sache begründete Forderung besonders zu formulieren.

Newton's Analogieschlüsse. Analyse seines Begriffs des Momentes einer veränderlichen Gröfse.

Newton behandelt in dieser Abhandlung nicht nur das Problem der Quadratur, sondern auch das der Rektifikation. Auch dieses ist ein Problem der höheren Geometrie, insofern, als es nach den Begriffen der Elementargeometrie ein gemeinsames Mafs zwischen einer Strecke und einer Kurve gar nicht geben kann; insofern als es, wenn man nicht zu unendlich kleinen Gröfsen reifen will, gar nicht möglich ist, die Länge einer Kurve durch eine Strecke zu messen oder sie als Summe von Strecken zu betrachten, und daher das Verhältniß der Gröfse ihrer Länge zur Gröfse einer Strecke auf elementar-geometrische Weise zu ermitteln. Wir bringen daher der Art, wie Newton seine zunächst nur für Quadraturen gegebenen und bewiesenen Regeln zu ziehen für Rektifikationen erweitert, von vornherein ein erhöhtes Interesse entgegen.

Newton sagt:*) »Sit ABD curva quaevis, et $AHKB$ rectangulum, cujus latus AH vel BK est unitas. Et cogita rectam DBK uniformiter ab AH motam, areas ABD et AK describere; et quod BK (1) sit momentum, quo AK (x), et BD (y) momentum, quo ABD gradatim augetur; et quod ex momento BD perpetim dato, possis, per praedictas regulas, aream ABD ipso descriptam investigare, sive cum area AK (x) momento 1 descripta conferre.

Jam, qua ratione superficies ABD ex momento suo perpetim dato, per praecedentes regulas elicitur, eadem quaelibet alia quantitas ex momento suo sic dato elicitur.«



*) Opuscula Newtoni I, S. 18.

Als wichtig und neu tritt hier der Begriff des Moments auf. Aber eine klare unzwedrige Definition dieses Begriffs fehlt. Die wahre Bedeutung des Moments ist die einer Infinitesimalgröfse, der unendlich kleinen Zunahme, um die die variable Fläche bei unendlich kleiner Verrückung der Ordinate wächst. Diese Deutung stimmt zusammen mit dem: momentum quo ABD gradatim augetur; sie stimmt aber scheinbar nicht zusammen damit, daß das Moment von AK gleich 1, und das Moment von ABD gleich BD , also jeweils erstens eine endlich Gröfse und zweitens eine Länge sein soll. In Wahrheit ist aber das Moment von AK nicht $= 1$ und das Moment von ABD nicht $= BD$, sondern beide Momente **verhalten** sich zu einander wie $BK : BD$, nach dem Satze: Rechtecke von gleicher Grundlinie verhalten sich wie ihre Höhen. Die beiden unendlich kleinen Flächenzunahmen von AK und ABD stehen eben auf gemeinsamer, aber unendlich kleiner Basis und werden beide als Rechtecke mit den Höhen BK und BD aufgefaßt. Das Moment von ABD ist nicht BD , sondern die Gröfse $v \cdot v = y$, im Beweis zu Regel I, um die z wächst. Im übrigen aber sind es von Leibniz, nicht von Newton ausgesprochene Ideen, durch die die Klarstellung des Momentbegriffs möglich wird. Vorausgesetzt, daß jemand von Infinitesimalrechnung nichts wüfste und diese Abhandlung studierte, so würde er schwerlich aus dem Wortlaut Newtons über den Begriff des Moments zu einer klaren, mathematisch definierbaren Ansicht kommen. Buchstäblich genommen ist das Moment der Fläche nach Newtons Darstellung eine Strecke, nämlich die Ordinate, durch die die Fläche beschrieben wird. Daran müssen wir uns einstweilen halten.

Newton sagt also: Ich besitze eine Regel, um aus der gegebenen Beziehung zwischen der Ordinate y und der Abscisse x die zwischen x und y und dem Kurvenstück \widehat{AD} gelegene Fläche aus der Länge x zu berechnen. x und y bedeuteten bisher nichts anderes als Strecken bez. Maßzahlen von Strecken. Nun aber wird die Bedeutung von x geändert. An Stelle von x tritt das Produkt $1 \cdot x$, worin 1 nicht als Zahlencoefficient, sondern als Strecke AH , als Länge der Maßeinheit angesehen wird. Das Zeichen x hat also einmal die Bedeutung einer Strecke, ein andermal die Bedeutung einer Fläche (AK). Durch parallele Verschiebung der 1 (BK) wird die Fläche x beschrieben; in gleicher Weise wird die Fläche ABD beschrieben durch parallele Verschiebung von BD ($= y$). 1 funktioniert also in Beziehung auf Fläche AK gerade so wie y in Beziehung auf ABD . In dieser Funktion aufgefaßt sind beide einundderselbe Begriff, den Newton mit Moment bezeichnet. Nach den gegebenen Regeln erzeugt das Moment

die Fläche x , und das Moment $a x^{\frac{m}{n}}$ die Fläche $\frac{a n}{m+n} x^{\frac{m+n}{n}}$.

Wie nun, wenn nicht die Fläche, sondern die Länge der Kurve, deren Natur durch eine Gleichung zwischen den Koordinaten x und y ihrer Punkte gegeben ist, als Funktion von x dargestellt werden soll? Die Regel wird diese sein: Das konstante Moment 1 einer Kurvenlänge erzeugt die Länge x , und das variable Moment $a x^\alpha$ erzeugt die Länge $\frac{a}{\alpha+1} x^{\alpha+1}$. Nicht die Ordinate y ist daher in diesem Falle auf die Form $a x^\alpha + b x^\beta + c x^\gamma + \dots$ zu bringen, sondern diejenige Gröfse, die als Moment der Kurvenlänge zu gelten hat. Bezeichnen wir sie mit λ , so wird auf Grund der gegebenen Gleichung der Kurve zwischen x und y das Moment λ durch x dargestellt und auf die Form $\lambda = a x^\alpha + b x^\beta + \dots$ gebracht; dann ist

$$\frac{a}{\alpha+1} \cdot x^{\alpha+1} + \frac{b}{\beta+1} \cdot x^{\beta+1} + \frac{c}{\gamma+1} \cdot x^{\gamma+1} + \dots \text{ die Länge } \widehat{AD} \text{ der Kurve.}$$

Dieser Gedankengang ist von Anfang bis zu Ende eine Analogie. Wir stehen nun vor der Frage: Was ist dieses λ , dieses Moment der Kurvenlänge? Führen wir die Analogie weiter, so ist die einzige Antwort diese: ein Etwas, das, während es bewegt wird, die Kurvenlänge beschreibt. Also ein Punkt! Wenn aber λ nur einen Punkt bezeichnet, wie kann es da die GröÙe $ax^\alpha + bx^\beta + \dots$ haben, worin x doch Maßzahl einer Strecke AB ist? Niemand wird leugnen, daß die Klarheit und Evidenz, die man mathematischen Deduktionen sonst nachrühmt, hier getrübt ist. Wir suchen das, was sich aus der allgemeinen Regel nicht mit Eindeutigkeit ergibt, aus den Anwendungen, die Newton macht, zu gewinnen. Wir folgen seiner Rektifikation des Kreises.*)

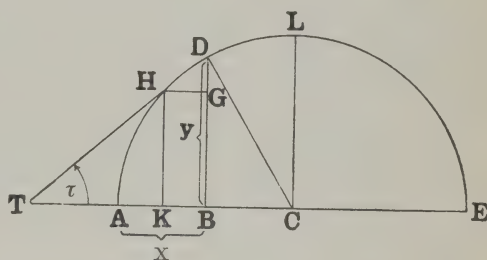
»Sit $ADLE$ circulus, cujus arcus AD longitudo est indaganda. Ducta tangente DHT et completo *indefinite parvo* rectangulo $HGBK$, et posito $AE = 1 = 2AC$; erit, ut BK , sive GH , momentum basis AB (x), ad HD momentum arcus

$$AD :: BT : DT :: BD \left(\sqrt{x - xx} \right) : DC \left(\frac{1}{2} \right) :: 1 (BK)$$

$$\frac{1}{2\sqrt{x-xx}} (DH). \quad \text{Adeoque} \quad \frac{1}{2\sqrt{x-xx}} \quad \text{sive} \quad \frac{\sqrt{x-xx}}{x-2xx} \quad \text{est momentum arcus } AD. \quad \text{Quod reductum}$$

$$\text{fit } \frac{1}{2}x^{-\frac{1}{2}} + \frac{1}{4}x^{\frac{1}{2}} + \frac{3}{16}x^{\frac{3}{2}} + \text{etc.} \quad \text{Quare, per re-}$$

$$\text{gulam secundam, longitudo arcus } AD \text{ est } x^{\frac{1}{2}} + \frac{1}{6}x^{\frac{3}{2}} + \frac{3}{40}x^{\frac{5}{2}} + \dots \text{etc.} \ll$$



Das Fundament dieser Herleitung besteht 1) darin, daß eine unendlich kleine Figur in bez. zwei endlichen Figuren ähnlich erachtet und die Verhältnisse der Seiten der unendlich kleinen Figur dementsprechend den Verhältnissen homologer Seiten der endlichen Figuren gleich gesetzt werden; 2) darin, daß das Zeichen 1 einmal die Längeneinheit im Gebiete endlicher Strecken, ein andermal die Längeneinheit im Gebiete unendlich kleiner Strecken bedeutet, — denn es ist sowohl $AE = 1$ als auch die unendlich kleine Strecke $BK = 1$; 3) darin, daß Newton stillschweigend ein unendlich kleines Stück DH der Kurvenlänge identisch setzt einem unendlich kleinen Stück einer geraden Linie, nämlich der Tangente des Kreises im Punkte D . Zufolge (1) ist $\frac{\text{Dreiecksseite } DH}{\text{Dreiecksseite } GH} = \frac{DT}{BT} = \frac{CD}{DB} = \frac{1/2}{y}$; aber die Gleichung des Kreises lautet $y = \sqrt{x(1-x)}$; folglich ist $\frac{DH}{GH}$ oder $\frac{DH}{BK} = \frac{1}{2\sqrt{x(1-x)}}$.

Zufolge (2) ist dann weiter die unendlich kleine Strecke $DH = \frac{1}{2\sqrt{x(1-x)}}$; endlich zufolge (3) der unendlich kleine Kurvenbogen \widehat{DH} dasselbe wie die unendlich kleine geradlinige Strecke \overline{DH} . Dieser unendlich kleine Bogen ist aber das wahre Moment λ der Kurvenlänge. ist also eine variable InfinitesimalgröÙe, gemessen an einer konstanten, innerhalb des Gebietes der unendlich kleinen GröÙen als Einheit angenommenen zweiten

*) Opuscula I, S. 19.

Infinitesimalgröße; die Gleichung $\lambda = \frac{1}{2\sqrt{x(1-x)}}$ hat durchaus nur die Bedeutung Proportion: Wie sich die Einheit im Gebiete endlicher Strecken (hier der Kreisdurchmesser zu der aus der Strecke $x (= AB)$ und $1 (= AE)$ gemäß dem Ausdruck $2\sqrt{x(1-x)}$ gebildete Strecke verhält, so verhält sich der unendlich kleine Zuwachs λ der Bogenlänge zu dem entsprechenden innerhalb des Gebietes unendlich kleiner Strecken als Einheit betrachteten unendlich kleinen Zuwachs der Länge x .

Um aber auf die Gleichung $\lambda \left(= \frac{1}{2\sqrt{x(1-x)}} \right) = \frac{1}{2} x^{-\frac{1}{2}} + \frac{1}{4} x^{\frac{1}{2}} + \dots$ die Regel anwenden zu können, muß man deren rechte Seite und folglich auch die linke als Zahl auffassen. Die Zahl rechter Hand ergibt sich, wenn man an Stelle von x überall die Quotienten $\frac{x}{AE}$, d. h. die Maßzahl von x unter der Voraussetzung, daß der Maßstab $= AE$ ist, setzt; λ ist dann also der Quotient $\frac{DH}{BK}$, d. h. die Maßzahl der unendlich klein zu denkenden Länge DH unter der Voraussetzung, daß der Maßstab die unendlich klein zu denkende Länge BK ist.

So tritt uns der Begriff des Moments in dreifach verschiedener Auffassung entgegen:

1) Das Moment der Fläche ABD war die Strecke BD , also eine der Fläche heterogene Größe, von nur einer Dimension, wo die Fläche eine Größe von zwei Dimensionen ist. Aus Gründen der Analogie ist dann das Moment einer Länge ein Punkt. Aber Punkte haben keine Größe mehr; zwei Punkte können in keine Größenvergleiche zu einander gebracht werden. Deshalb erscheint nun da, wo es sich um Längen handelt.

2) das Moment nicht mehr als etwas mit dem, wovon es das Moment ist, Heterogenes, sondern es ist homogen mit ihm. Aber nur homogen der Art nach, nicht homogen der Größe nach. Das Moment der Länge ist zwar auch eine Länge, aber eine unendlich kleine Länge; der Punkt ist, sofern er Moment einer Länge ist, nicht mehr ausdehnungslos, sondern heißt nun *punctum sive linea infinite parva*. Eine endliche und eine unendlich kleine Länge sind aber der Größe nach heterogen, weil sie nicht mit einem gemeinschaftlichen Maße verglichen werden können. Nimmt man den Maßstab endlich, so wird die Größe der endlichen Länge durch eine Zahl ausgedrückt; es giebt aber keine Zahl, die bei demselben Maßstabe die Größe einer unendlich kleinen Länge darstellen könnte. Soll aber eine Größe in die Analysis, in die Rechnung eingeführt werden können, so muß sie sich durch eine Zahl darstellen lassen; also muß als Maß der unendlich kleinen Linie, des Moments der Länge, wieder eine unendlich kleine Linie genommen werden. Daher erscheint

3) das Moment als Verhältnis zweier unendlich kleinen Strecken DH und BK . Bedient man sich, vorgehend, der Leibnizischen Sprache, und nennt die Länge der Kurve s , so erscheint in der dritten Auffassung das Moment von s als das Differentialverhältnis $\frac{ds}{dx}$.

Will man von diesem Begriff des Moments ausgehen und von der Rektifikation durch Analogie zur Quadratur gelangen, so darf das Moment von Fläche ABD nicht als eine Strecke, d. h. als etwas mit der Fläche Unvergleichbares, sondern es muß als ein unendlich kleiner Flächenzuwachs bez. als Quotient eines variablen unendlich kleinen Flächenincrements zu einer anderen, konstanter

innerhalb des Gebietes unendlich kleiner Flächengrößen als Einheit betrachteten unendlich kleinen Fläche angesehen werden.

Hierauf könnte jemand entgegnen, daß mit dieser Auffassung die Newtonsche Erklärung des Moments der Fläche ABD gleich der Ordinate $BD = y$ vollständig übereinstimme; denn wenn z die Fläche bezeichne, so sei ja $\frac{dz}{dx} = y$. Es ist aber zweierlei, ob man $\frac{dz}{dx} = y$ als eine Folgerung aus der Definition des Moments der Fläche als eines Differentialquotienten $\frac{dz}{dx}$ ableitet,

oder ob man y schlechthin dieses Moment nennt. $\frac{dz}{dx}$ und y werden zwar durch gleiche Zahlen dargestellt, sind aber dennoch ganz verschiedene Begriffe. y ist das Verhältnis zweier Längen, der Länge von y zur Längeneinheit 1; $\frac{dz}{dx}$ ist das Verhältnis zweier Flächen, des Flächenelementes z zum Flächenelement dx oder $1 \cdot dx$. Daß beide Zahlen einander gleich sind und man hinter der Zahl $\frac{dz}{dx}$ als Strecke y deuten kann, liegt darin, daß jede Flächenzahl als Produkt zweier Längenzahlen angesehen werden kann, die auf zwei verschiedene Dimensionen, Länge und Breite, zu beziehen sind. Indem man nun dz als das Produkt der Strecken y und dx , das Flächenelement dx aber als das Produkt der Längen 1 und dx ansehen muß, folgt $\frac{dz}{dx} = \frac{y \cdot dx}{1 \cdot dx} = \frac{y}{1} = y$.

Indem Newton schlechthin y als das Moment der Fläche ABD bezeichnet, unterdrückt er von vornherein den Kürzungsfaktor dx in dem Differentialquotienten und verschleiert dadurch die wahre Bedeutung des Begriffs. Mit Rücksicht auf die Bezeichnungen beim Beweis zu Regel I ist der wahre Begriff des Flächenmoments nach Auffassung (3) der Quotient (vergl. Fig. S. 14 u. 15) $\frac{D \cdot o}{K \cdot o} = \frac{BD}{BK} = \frac{BD}{1} = BD = y$; also ist nur scheinbar das Moment der Fläche dasselbe wie y .

Für das Moment einer Länge läßt sich eine ähnliche Kürzung des Differentialquotienten durch einen unendlich kleinen Faktor nicht ausführen. Im Verhältnis $\frac{ds}{dx}$, wo s eine Länge bedeutet und daher ds und dx von nur einer Dimension sind, giebt es in Zähler und Nenner einen gemeinschaftlichen homogenen Faktor mehr, der sich durch Division entfernen ließe. Das verhindert aber nicht, ebensogut wie beim Flächenmoment andere Größen anzugeben, die dem Kurvenmoment dem Zahlenwerte nach gleich sind. So ist in dem vorliegenden Falle $\frac{1}{2y}$, d. h. die doppelte Länge von y ist das Reciproke des Kurvenmomentes; im allgemeinen

(Fig. S. 17) $\frac{ds}{dx} = \frac{DT}{TB} = \secans$ des Winkels, den die Richtung des Kurvenelementes mit der Richtung der x -Achse bildet; aber von vornherein sagen zu wollen, das Moment der Kurvenlänge sei \secans (BTD), würde unverständlich erscheinen, weil es ohne Erläuterung unverständlich wäre zu sagen, die Kurve \widehat{AD} wird beschrieben, wenn die Sekante des Winkels BTD bewegt wird. Und doch ist das so wenig sinnlos, wie wenn Newton y das Moment von Fläche ABD nennt. Die Kurve AD wird nämlich beschrieben von dem bewegten Punkte D . Wie nun eine Ordinate y , wenn sie durch parallele Verschiebung die Fläche ABD beschreiben soll, in jedem Augenblick

eine andere aber bestimmte von x abhängige Gröfse haben mufs, so hat der Punkt D , während er die Kurve AD beschreibt, zwar nicht in jedem Augenblick eine andere Gröfse — denn Punkt hat keine Gröfse, — wohl aber in jedem Augenblick eine andere von der Gröfse von x abhängige Bewegungsrichtung. Diese Richtung wird für jeden Wert von x durch

Gleichung $\secans(BTD) = \frac{HD}{KB} = \frac{ds}{dx}$, d. h. in unserem Beispiele $= \frac{1}{2\sqrt{x(1-x)}}$ gegeben. Da

kann die Bewegung des Punktes D anstatt durch eine Relation zwischen seinen rechtwinkligen Parallelkoordinaten $AB=x$ und $BD=y$ ebensogut durch eine Gleichung zwischen $AB=x$ und $\secans(BTD) = \sec\tau$ bestimmt werden. Ist für einen bestimmten Wert von x , z. B. für $x=1$, die Länge von BD und damit der zu $x=0$ gehörige Kurvenpunkt vorgeschrieben, so ist die Kurve durch eine Gleichung zwischen x und $\sec\tau$ vollständig definiert. Bezeichnet man

kurz mit η , so erhält man anstatt der Regel I diese: Ist $\eta = ax^{\frac{m}{n}}$ (z. B. $\eta = 3\sqrt[5]{1-x^2} = 3x^{\frac{2}{5}}$) die Gleichung einer Kurve und P der zu $x=0$ gehörige Kurvenpunkt, so ist $\frac{an}{m+n}x^{\frac{m+n}{n}}$

(z. B. $\frac{3 \cdot 5}{-2+5} x^{\frac{-2+5}{5}} = 5\sqrt[5]{x^3}$) die Länge dieser Kurve vom Punkte P bis zu dem Punkte A , dessen senkrechte Projektion B auf die x -Achse durch $AB=x$ gegeben ist. Und mit demselben Rechte, mit dem Newton in Regel I y das Moment der Fläche nennt, könnte hier η das Moment der Länge genannt werden.

Die Gleichung des Kreises, der durch Punkt A geht und dessen Durchmesser $= 1$ Teil der x -Achse ist, würde dann nicht $y = \sqrt{x(1-x)}$, sondern $\eta = \frac{1}{2\sqrt{x(1-x)}}$ lauten. Es wäre dasselbe, als wenn man in Leibnizischer Sprache, wenn z die Fläche ABD und s die Länge AD zeichnet, die Natur der Kurve ausdrückte durch (1) $dz = dx \sqrt{x(1-x)} = y dx$ oder durch (2) $ds = \frac{dx \cdot 1}{2\sqrt{x(1-x)}} = dx \cdot \sec\tau$. Der Faktor von dx ist in der ersten Gleichung das Moment der Fläche z , in der zweiten das Moment der Länge s . Wollte man y einführen, so hätte man an Stelle der zweiten Gleichung die Differentialgleichung $\sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2} = \frac{1}{2\sqrt{x(1-x)}}$, die, wenn bestimmt ist, daß die Kurve durch Punkt A gehen, d. h. daß für $x=0$ auch $y=0$ sein soll, mit der Gleichung $y = \sqrt{x(1-x)}$ gleichbedeutend ist.

Indem also Newton die Linie BD oder y als das Moment bezeichnete, quo ABD gradaturus, verschleierte er die wahre Bedeutung des wichtigsten Grundbegriffs seiner Methodus, den des Momentes einer stetig veränderlichen Gröfse, die von einer andern stetig veränderlichen Gröfse abhängt. That er dies nur, um sich kurz zu fassen und um seine »*methodum generale breviter explicatam potius quam accurate demonstratam*« zu geben? Das ist unwahrscheinlich; denn die Fassung des Ganzen, insbesondere der Übergang von der Quadratur zur Rektifikation wäre nicht länger, sondern kürzer und zugleich bestimmter und allgemeiner geworden, wenn Newton die zum Beweis der Regel I doch nun einmal nötig gewordene und mit einem „literalen Zeichen versehene Gröfse o für eine unendlich kleine Vergrößerung von x und die in richtiger Konsequenz hiervon bezeichnete Gröfse $y \cdot o$ für eine durch o bedingte unendlich kleine Ver-

Vergrößerung der Fläche ABD durch alle geometrischen Betrachtungen hindurch beibehalten, d. h. wenn er als Moment der Länge x die unendlich kleine Länge o und als Moment der Fläche die unendlich kleine Fläche $y \cdot o$ bezeichnet hätte. — Oder war es die Scheu vor dem Unendlichkleinen, die Newton bei Abfassung dieser Abhandlung daran hinderte, eine konsequente und allgemein gültige Definition des Momentbegriffs zu geben, und die bei ihm das Unendlichkleine nur dann zum Ausdruck und zur Bezeichnung gelangen liefs, wenn es durch kein Mittel mehr zu verkleiden war? Denn wenn auch das Moment y mit einer Fläche nicht homogen ist, so hat es doch noch eine endliche Gröfse und kann mit einer anderen gleichartigen Gröfse, die bei seiner Bewegung die Fläche x beschreibt und die als Einheit dient, verglichen werden, während o etwas Unendlichkleines sein würde. Aber gemäß der Wendung: »*Supponamus o in infinitum diminui et evanescere sive o esse nihil*« ist „unendlich klein“ und „nichts“ einunddaselbe, also wäre auch $y \cdot o$ ein Nichts, und als die Einheit, an der $y \cdot o$ gemessen würde, müfste wieder ein Nichts genommen werden. Zieht auf Grund ähnlicher Erwägungen Newton vor zu sagen*): »*Notandum est, quod unitas ista, quae pro momento ponitur, est superficies cum de solidis, et linea cum de superficiebus, et punctum cum de lineis agitur.*«? Nun tritt aber, in der gerichtiger Analogie davon, als Moment einer Fläche die die Fläche beschreibende Linie zu setzen, als Moment einer Linie der diese beschreibende Punkt auf. Aber das Merkmal des Punktes ist es gerade, dafs er überhaupt keine Gröfse hat. Also kann er kein Moment sein; wenn ein Moment mufs eine Gröfse, sogar eine veränderliche Gröfse haben können, die in ihrem Verlaufe, während die Linie beschrieben wird, mit einem anderen, gleichartigen, aber konstanten und als Einheit dienenden Momente verschiedene angebbare Zahlenverhältnisse bildet. Wie löst sich Newton aus dieser Enge heraus? Mit Gewalt! Denn ein Gewaltakt ist es, wenn er sich darauf erklärt: »*Nec vereor loqui de unitate in punctis.*« Gewaltsam wird damit der unendlich ausdehnungslose Punkt zu einer Länge ausgestreckt, während vorher ohne zwingende Notwendigkeit Raum zu einer Fläche, die Fläche zu einer Linie zusammengedrängt worden waren. Und trotz dieser Gewaltthätigkeit gegen mathematische Begriffe, und mit dieser Inkonsequenz gegen sich selbst kapituliert Newton schliesslich doch noch vor der Infinitesimalgröfse, indem er obigen Worten hinzusetzt: »*punctis sive lineis infinite parvis.*« Und als ob er das Bedürfnis fühlte, sich zu decken, fährt er fort: »*Siquidem proportionibus ibi jam contemplantur Geometrae, dum tractantur methodis indivisibilium.*« Darf man aus dieser Stelle schliessen, dafs Newton, als er diese Abhandlung schrieb, noch so sehr in Cavalierischen Vorstellungen befangen war, dafs er auch in seinem Geiste die volle Klärung des seine Methode beherrschenden Begriffs des Moments noch gar nicht vollzogen hatte? — Oder dachte er wie Leibniz**): »Es ist aber guth, dafs, wann man etwas wirklich *exhiberet*, man entweder keine demonstration gebe, oder eine solche, dadurch die uns nicht hinter die *schliche* kommen.«?

Das »*punctum sive linea infinite parva*« erinnert an das o im Beweis zu Regel I, das ja auch in zwei einander ausschliessenden Bedeutungen angewandt wurde. Diese schwankende Auffassung von Fundamentalbegriffen, die uns bei Newton mehrfach begegnet, veranlafste Berkeley zu dem Urtheil, dafs Newton, um Widersprüche zu verdecken, mit einem Worte verschiedene ineinanderfliessende Grundvorstellungen bezeichne und die Prinzipien verwirre.***) *The notion of fluxion is shifted: it is placed in various lights: points which should be clear as*

*) Opuscula I, S. 19. — **) Leibniz an den Freiherren von Bodenhhausen. — ***) The Analyst, X.

first principles are puzzled; and terms which should be steadily used are ambiguous.« Na dem, was wir aus der eben besprochenen Abhandlung über die aus der Vorstellung der Bewegung entstehenden Grundbegriffe der Newtonschen Geometrie haben entnehmen können, es uns nicht möglich, Berkeley zu widerlegen. Sehen wir zu, ob die schweren Vorwürfe der Idealisten auch gegenüber Newtons anderen Darlegungen seiner Methoden berechtigt sind.

Newton's »Methodus fluxionum et serierum infinitarum.«

(Entstanden gegen 1670, zuerst veröffentlicht 1736.)*)

In der Einleitung, die 20 Seiten umfaßt, giebt Newton, wie in der vorigen Abhandlung, seine Näherungsmethoden zur numerischen Auflösung von Gleichungen, d. h. zur Darstellung der Wurzeln einer gegebenen Gleichung durch einen unendlichen Dezimalbruch, und in Verallgemeinerung dieses Verfahrens die Transformation einer zwischen zwei Variablen x und y gegebenen Gleichung in die Form $y = ax^\alpha + bx^\beta + cx^\gamma + \dots$ etc. Diese Analysis will Newton auf Probleme anwenden, die geeignet seien, über die Natur der Kurven mehr Licht zu verbreiten. Alles, was bei Behandlung dieser Probleme Schwierigkeiten mache, lasse sich zurückführen auf folgende zwei Grundprobleme:

I. »*Longitudine descripti spatii semper (id est quovis temporis momento) data, invenire velocitatem motus tempore proposito.*«

II. »*Velocitate motus semper data, invenire longitudinem spatii descripti tempore proposito.*«

Es handelt sich also um drei variable Größen: Zeit, Geschwindigkeit, Weg. 1. Problem: Gegeben der Weg als Funktion der Zeit; gesucht die Geschwindigkeit als Funktion der Zeit. 2. Problem: Gegeben die Geschwindigkeit als Funktion der Zeit; gesucht der Weg als Funktion der Zeit. Aber Newton meint damit keineswegs die Grundprobleme der Mechanik. Er will sich nur des Bildes der Zeit, der Bewegung und der Geschwindigkeit bedienen, um anschaulich zu machen, daß wenn von zwei Variablen x und y , die durch eine Gleichung untereinander verbunden sind, die eine, x , in gleichen Zunahmen kontinuierlich wächst, die andere, y , ungleichen Zunahmen kontinuierlich wächst, bez. in ungleichen Verkleinerungen kontinuierlich abnimmt, — indem er von der Meinung ausgeht, daß jene Abhängigkeit zwischen x und y ohne solche Veranschaulichung, ohne die Vorstellung gleichzeitiger Zu- oder Abnahmen (das sind eben hier die in Frage kommenden Geschwindigkeiten), schwer faßlich sein würde. »Hinc fit ut in sequentibus considerem quantitates tanquam genitas continuo incremento, ut spatium, quod corpus aut quaelibet res mota describit.« Obgleich sich hier Newton der Grundform aller stetigen Veränderung und alles stetigen Verlaufes, der Vorstellung des gleichmäßigen Zeitflusses bedienen, so bemerkt er doch ausdrücklich, daß ein Maß der Zeit nur an etwas gewonnen werden kann, das selbst nicht Zeit ist, sondern sich in der Zeit verändert. Daher wird irgend eine variable Größe, zumeist die unabhängige Variable, die bei Newton *quantitas correlata* heißt, der Zeit substituiert. Jede abhängige Variable heißt *quantitas relata*.**) »Cum autem hic *Tempus* tantum considerandum veniat, tanquam expositum et mensuratum aequabili motu locali, et, praeterea

*) Newtoni Opuscula I, S. 31 bis S. 199. — **) Opuscula I, S. 54 und S. 65.

um solae quantitates ejusdem generis invicem comparari valeant, ut et velocitates, quibus augentur et minuuntur: ideo in iis quae sequuntur, *tempus formaliter non considero*, sed suppono, quod na ex propositis quantitatibus *homogenea cum aliis* crescat *aequabili fluxu*, ad quam ceterae, inquam ad tempus, referantur, quae ideo per analogiam non inconcinne dici potest *Tempus*. Quoties igitur vox *Tempus* in sequentibus invenietur, hoc verbum sumendum est, non quasi tempus intellexissem in sua *formali* significatione, sed tanquam significans quantitatem illam a tempore diversam, cujus aequabili incremento vel fluxu tempus exponitur et mensuratur.« — *Fluentes* vocabo quantitates has, quas considero tanquam gradatim et indefinite crescentes.« Die werden mit den letzten Buchstaben u, x, y, z des Alphabets bezeichnet zur Unterscheidung von den quantitates cognitae et determinatae a, b, c etc. »At velocitates, quibus singulae fluentes augentur per motum generantem (quas velocitates appello *Fluxiones*, aut simpliciter *Velocitates* vel *celeritates*) exprimuntur iisdem litteris puncto auctis, sic $\dot{u}, \dot{x}, \dot{y}$ et \dot{z} .«

Wie in der vorigen Abhandlung der Begriff des Moments einer mathematisch exakten Definition entbehrte, so hier der Begriff der Fluxion oder velocitas. Dort hieß es, das Moment der GröÙe z ist das, »quo z gradatim augetur« infolge der Bewegung einer andern GröÙe. Hier heißt es: *Velocitates* oder *Fluxiones* der Fluenten sind das, »quibus fluentes augentur per motum generantem.« Dürftiger kann wohl ein mathematischer Fundamentalbegriff nicht definiert werden. Wir werden daher die mathematische Definition des Fluxionsbegriffs aus den Anwendungen, die Newton davon macht, zu abstrahieren haben.

Damit sind bei Newton die Grundprobleme I und II erledigt. Newton lieÙ sich, wie wir schon bemerken konnten, vielfach von Analogien leiten: Die Einführung der beiden eben genannten Probleme hat denn auch für das folgende keine andere Bedeutung, als die des Hinwises darauf, daÙ zwei oder mehrere kontinuierlich veränderliche GröÙen x, y, z, u etc., die durch eine oder mehrere Gleichungen $f(x, y, \dots) = 0$ voneinander abhängig gemacht sind, wie ihre entsprechenden (gleichzeitigen) Änderungen sich untereinander **analog** verhalten, wie die gleichzeitigen Wege und gleichzeitigen Geschwindigkeiten bewegter Körper in der Mechanik.

Newton geht nun ohne weiteres über zur Verwertung dieser Analogie bei der Lösung von 12 allgemeinen Problemen der analytischen Geometrie. Wir haben, da wir nicht oberflächlich arbeiten wollen, hier nur noch Raum für die beiden ersten und wichtigsten dieser Probleme.

Problema I.

»Data relatione, quam invicem habent fluentes quantitates; determinare relationem, quae inter earum fluxiones intercedit.«

Solutio.

»Aequationem, qua data relatio exprimitur, dispone juxta dimensiones alicujus ex fluentibus quantitatibus, quas includit, puta x , et ejus terminos multipla per quancumque arithmetica progressionem, et deinde per $\frac{\dot{x}}{x}$: Hanc operationem seorsum perface pro quavis fluenti quantitate; et fac aggregatum ex his omnibus factis aequale nihilo, et habebis petitam aequationem.«

Wir werden diese Solutio das Newtonsche Fluxionstheorem nennen. Wir legen Gewicht darauf, daß dasselbe nicht auf eine Gleichung mit nur zwei Fluente beschränkt, sondern sich wegen des »hanc operationem perface pro quavis fluenti quantitate« auf Gleichungen mit beliebig vielen Fluente erstreckt, die vorher auf Null reduziert, d. h. auf die Form $f(x, y, z, u, \dots) = 0$ gebracht worden sind. Das »dispone juxta dimensiones etc.« beweist, daß nur Gleichungen von der Form $\sum ax^p y^q z^r \dots = 0$ gemeint sind, nicht solche, in denen Glieder von der Form $(a + bx)^p$, wo p irgend eine positive oder negative rationale Zahl ist, und ähnliche vorkommen. Das »multipla per quancumque arithmetica progressionem« scheint uns die Deutlichkeit der Vorschrift nicht zu erhöhen. Aus den Exemplis ergibt sich, daß jedesmal die Progression gemeint ist, die die Exponenten der betreffenden Fluente in den einzelnen Gliedern bilden.

Beispiel:*) »Relatio quantitatum x, y et z exprimatur aequatione $2y^3 + xxy - 2x^2y + 3yxx - z^3 = 0$.« »Relatio, quae est inter fluentium celeritates aut fluxiones \dot{x}, \dot{y} et \dot{z} exponitur per« $2xy\dot{x} + 6yy\dot{y} + x\dot{y} - 2x\dot{y} + 3z\dot{z}y - 3x\dot{z}z + 6y\dot{z}z - 2cy\dot{z} = 0$. In den Opusculis steht auffälligerweise » $4yy\dot{y} - \frac{z^3\dot{y}}{y} + 2y\dot{x}x - 3x\dot{z}z + 6y\dot{z}z - 2cy\dot{z} = 0$ «; d. h. die Glieder mit \dot{y} sind falsch gebildet. Liegt hier ein Versehen Newtons oder des Herausgebers vor? Gleichviel, wir geben ihm keine Bedeutung.

Solutionis Demonstratio.**)

Fluentium quantitatum Momenta (videlicet earum partes indefinite parvae, quarum accessione in indefinite exiguis partibus temporis quantitates ipsae jugiter augentur) sunt velocitates, quibus fluunt aut crescunt.

Quapropter, si momentum alicujus (puta x) repraesentatur facto ex ejus celeritate \dot{x} et quantitate indefinite parva (id est x_0) momentum aliarum u, y, z repraesentandum erit per $u_0, \dot{y}_0, x_0, \dot{y}_0$ et x_0 invicem habent eandem rationem quam u, \dot{x}, \dot{y} et \dot{z} .

Jam, quia momenta, ex. gr. x_0 et \dot{y}_0 sunt incrementa indefinite parva, quibus fluentium quantitates x et y augentur per indefinite parva temporis intervalla, ex eo sequitur has quantitates x et y , post indefinite parva temporis spatia evasisse $x + x_0$ et $y + \dot{y}_0$. Aequatio vero, quae quibuscumque temporibus indiscriminatim exprimit relationem fluentium quantitatum, aequae bene exprimet relationem quae intercedit inter $x + x_0$ et $y + \dot{y}_0$, ac eam quae est inter x et y , ita ut in eadem aequatione ponere liceat $x + x_0$ et $y + \dot{y}_0$ pro x et y .

Quamobrem, sit aequatio $x^3 - axx + axy - y^3 = 0$, in ea substitue $x + x_0$ et $y + \dot{y}_0$ pro x et y , obtinebis

$$\left. \begin{aligned} & x^3 + 3x^2x_0 + 3xx_0\dot{x}_0 + x^3_0 \\ & - ax^2 - 2axx_0 - ax_0\dot{x}_0 \\ & + axy + ayx_0 + ax_0\dot{y}_0 \dots \\ & \quad + ax\dot{y}_0 \\ & - y^3 - 3yy_0\dot{y}_0 - 3y_0\dot{y}_0\dot{y}_0 + \dot{y}^3_0 \end{aligned} \right\} = 0.$$

*) Opuscula I, S. 56 (Exemplum II). — **) Ebenda S. 59.

Sed per hypothesin est $x^3 - axx + axy - y^3 = 0$; expunge igitur hos terminos, ceterosque divide per \circ et restabit

$$3x^2\dot{x} - 2a\dot{x}x + a\dot{y}x + ax\dot{y} - 3yy\dot{y} + 3x\dot{x}\dot{x}\dot{o} - a\dot{x}\dot{x}\dot{o} + ax\dot{y}\dot{o} - 3y\dot{y}\dot{y}\dot{o} + \dot{x}^3\dot{o}\dot{o} - \dot{y}^3\dot{o}\dot{o} = 0:$$

tum autem finxerimus \circ quantitatem infinite parvam, ut exponere posset quantitatum momenta, termini in eam ducti pro nihilo possunt haberi cum aliis collati; eos igitur negligo, et superest

$$3x^2\dot{x} - 2a\dot{x}x + a\dot{y}x + ax\dot{y} - 3yy\dot{y} = 0.$$

Hic observandum venit, quod semper evanescunt, cum termini qui per \circ multiplicati non sunt, tum ii, qui multiplicati sunt per \circ duarum aut plurium dimensionum; et quod reliqui termini divisi per \circ , semper acquirunt formam, quam habere debeant secundum regulam superiorem. Quod erat ostendendum.

His autem demonstratis, facile sequentur reliqua, quae complectitur regula, ut quod aequatio eadem complecti potest *plures fluentes quantitates* etc.«

Wodurch unterscheidet sich diese Beweisführung von der Seite 14 mitgeteilten Begründung der Regel I der vorigen Abhandlung? Zuerst dadurch, daß die anschaulichen Unterlegen, durch die die abstrakten in die Rechnung eingehenden Größen vorstellbar werden, nicht mehr von spezieller Natur, sondern derart sind, daß sie allgemein jeder stetig veränderlichen GröÙe anhaften. In der vorigen Abhandlung hatten x, y, z ganz bestimmte Bedeutungen: x Abszisse, y Ordinate, z Fläche. Gleichwohl wurde das auf Grund der besonderen Natur dieser Größen x, y, z als richtig bewiesene Resultat, die nur für Quadraturen abgeleitete Regel, durch Einführung eines in seiner Bedeutung schwankenden Begriffes, des Momentes, ohne Beweis, nur auf Analogie gestützt, auf Größen und Operationen anderer Art, auf Rektifikationen und Kubaturen übertragen. Hier aber sind x und y Größen schlechthin, mit der Bestimmung, daß sie stetig veränderlich und durch eine oder bei mehr als zwei Fluenten durch mehrere Gleichungen verbunden ihnen voneinander abhängig sein sollen, so daß eine Änderung der einen nicht ohne bestimmte Änderung der anderen eintreten kann. Anschaulich gemacht aber wird dieser Zusammenhang durch die Vorstellungen von Zeitfluß und von gleichzeitigen Geschwindigkeiten der Fluenten. Sie dienen dazu, die Auffassung der Abhängigkeit der Veränderungen voneinander zu unterstützen, indem man sich vorstellt, daß, während die eine Fluente sich mit einer bestimmten Geschwindigkeit ändert, die Geschwindigkeiten, mit denen sich die anderen Fluenten den stetig aufeinander folgenden Augenblicken ändern, in jedem Augenblicke ein bestimmtes Verhältniß zur konstanten Geschwindigkeit der ersten Fluente haben.

Zweitens ist hier der Begriff des Momentes nicht mehr so unbestimmt wie dort. Er würde sich als ein ganz unzweideutig bestimmter Begriff darstellen, wenn überall »infinite« statt »indefinite« stünde. Durch dieses »indefinite« kommt wieder etwas Unsicheres in den Vorstellungen in diesem Beweise. Man kann a priori nicht wissen, ob »indefinite« soviel heißen soll, als „kleiner wie jede gegebene GröÙe“, im Sinne der Alten. \circ , die GröÙe, die, obgleich das nirgends direkt ausgesprochen ist, aber doch nach der Rolle, die Newton zuweist, die Zeitintervalle, die Zeiteile repräsentiert, in denen die aufeinander folgenden Veränderungen der Fluenten geschehen, wird zuerst als indefinite parva eingeführt, wie alle Veränderungen der Fluenten; aber »ut exponere posset quantitatum **momenta**«, wird zuletzt \circ *quantitas infinite parva* erklärt und damit alle übrigen partes et incrementa, quarum accessione partibus temporis ($= \circ$) oder per temporis intervalla ($= \circ$) fluentes augentur. Es heißt sogar:

»Cum finxerimus o quantitatem infinite parvam«, als ob von Anfang an die Momente als unendlich klein aufgefasst worden wären. Es ergibt sich also, dass schliesslich sicher die Momente hier als *partes infinite parvae* aufzufassen sind. Übrigens ist dies auch schon eine Konsequenz des ersten Satzes der demonstratio: »Fluentium quantitatum momenta sunt ut velocitates, quae fluunt aut crescunt«. Da es sich aber um stetig fließende Grössen handelt, so gilt je nach Proportionalität zwischen Momenten und Fluxionen in aller Strenge nur für die Zunahme während unendlich kleiner Zeiteile, da während einer jeden anderen Zeit die Geschwindigkeit der Fluente nicht einen bestimmten Wert hat, sondern unendlich viele Werte annimmt. Daraus schliesse ich: Das Moment einer Fluente ist aufzufassen als das unendlich kleine Stück, um das die Fluente bei ihrer stetigen Veränderung während eines unendlich kleinen Zeiteiles zu- oder abnimmt, und eine Grösse heisst *indefinite parva*, wenn sie nicht nur kleiner gedacht werden kann, sondern kleiner gedacht werden muss als je gegebene Grösse. Die »quantitas indefinite parva« bezeichnet im Grunde dasselbe, nur schüchtern wie die »quantitas infinite parva«.

Dies vorausgeschickt, zeichnet sich dieser Beweis vor dem in der vorigen Abhandlung drittens dadurch aus, dass die Stetigkeit im Denken hier nicht durch einen Wechsel in der Bedeutung von o unterbrochen wird. Aus einer Gleichung von der Form 1) $a + bo + co^2 + \dots + ko^m = 0$ und aus 2) $a = 0$ folgt $bo + co^2 + \dots + ko^m = 0$, und nach Division mit 3) $b + co + \dots + ko^{m-1} = \frac{0}{o}$. Wenn nun 4) $\frac{0}{o} = 0$ ist, so folgt aus (3) die Gleichung (5) $b + co + \dots + ko^{m-1} = 0$.

Nach dem Wortlaut der Beweisführung Seite 14 würde es von hier an weiter heissen: Si jam supponamus o esse nihil, termini per o multiplicati evanescent, und aus (5) folgt daher $b = 0$. Dieser Schluss ist falsch, weil durch $o = 0$ die Gültigkeit von (4) und daher auch von (5) aufgehoben wird. Im vorliegenden Beweis wird aber dieser Fehler vermieden. Der Schluss heisst: Cum finxerimus o quantitatem infinite parvam (nicht Null), termini in eam dum pro nihilo possunt haberi **cum aliis collati** (hier mit b), eos igitur *negligo*, et superest $b = 0$.

In Konsequenz dieser Schlussweise ergibt sich, dass die quantitas infinite parva o, da in Vergleich mit einer endlichen Grösse pro nihilo potest haberi, gleichwohl in Vergleich mit 0 für unendlich gross gehalten werden muss, weil sonst (4) nicht bestehen würde, da ein Quotient nicht eher den Wert Null erreichen kann, als bis sein Divisor ein Unendlichvielfaches des Dividenden ist. Will man aber, weil 0 überhaupt keine Grösse mehr ist, dem Zeichen o die Bedeutung eines eigentlichen Quotienten nicht mehr geben, so ist in Konsequenz von (4) zu sagen, dass gegenüber 0 das Zeichen o eine Grösse bedeutet. Es wäre aber eine unerweisliche Behauptung, wollte man sagen, dass Newton diese Konsequenzen gezogen hätte und diese Auffassung von der quantitas infinite parva habe. Das ist vielmehr sehr unwahrscheinlich. Newton lässt uns, wie früher über den Begriff des Momentes, so auch über den Begriff des Unendlichkleinen im Unklaren. Dagegen gehört dieser Begriff des Unendlichkleinen, wie er sich soeben als Konsequenz des Newtonschen Beweises ergab, zu den klar ausgesprochenen Grundanschauungen von Leibniz.

Wenn es bei Newton ferner heisst: »Hic observandum venit, quod semper evanescent cum termini qui per o multiplicati non sunt (d. h. $a = 0$), tum ii qui multiplicati sunt per

duarum aut plurium dimensionum« (d. h. $co^2 + do^3 + \dots + ko^m = 0$), so ist in Konsequenz von (2) und (4) zu konstatieren, daß der Ausdruck *evanescent* hier eine doppelte Bedeutung hat. In Bezug auf die Glieder, die mit o nicht multipliziert sind und die in Gleichung (1) in a zusammengefaßt sind, heißt „verschwinden“ soviel als wirklich = Null sein, wegen (2), da $a = 0$ der analytische Ausdruck des Gesetzes ist, nach dem die Fluente voneinander abhängen. Aber in Beziehung auf die Glieder $co^2 + \dots + ko^m$ heißt »evanescere« soviel wie pro nihilo posse haberi cum aliis (bo) collati. Auch diese Konsequenz hebt Newton nirgends hervor. Dagegen findet sie bei Leibniz ihren klaren Ausdruck in dem Begriff der »*quantitas incomparabilis*«, sowie in dem Begriffe der Infinitesimalgrößen verschiedener Ordnungen, und auch in dem auf diesen Begriffen beruhenden Gesetze der Homogenität der Differentialgleichungen.

Versuch einer Darstellung der Grundgedanken in Newtons Fluxionstheorem.

Das Fluxionstheorem in seiner Abhängigkeit vom Begriff der Infinitesimalgröße.

So beruht denn die Begründung der fundamentalsten Regel der Fluxionsrechnung auf der Idee unendlich kleiner Größen, die Momente heißen. Es giebt Momente der Zeit, der Länge, Momente einer jeden Größenart. Das Eigentümliche der Momente besteht darin, daß Momente einer und derselben Größenart, obgleich alle unendlich klein, doch untereinander nicht gleich sind, sondern untereinander alle die Größenverhältnisse bilden, wie endliche der Art nach homogene Größen untereinander; daß ferner irgend ein Vielfaches eines Momentes in Vergleich mit einer endlichen Größe derselben Art gleich 0 zu erachten ist, also die Bedeutung der Größe verliert, während es in Vergleich mit 0 den Charakter der Größe behält und der Quotient $0 : \text{Moment} = 0$ gilt. — Um zur Vergleichung der Momente der Fluente untereinander zu gelangen, wird fingiert, daß eine Fluente, die entweder, wie in der demonstratio, gar nicht bezeichnet ist und die in der zwischen den Fluente gegebenen Gleichung nicht vorkommt, oder eine in der gegebenen Relation enthaltene Fluente, etwa x , während einer beliebigen aber bestimmten Zeitdauer stetig wachsend alle Werte durchlaufe, die das Kontinuum der Größenart, zu der x gehört, von einem Anfangswerte x_0 bis zu einem Endwerte x_1 erfüllen. Die Zeitdauer, während der dies geschieht, wird in unendlich kleine untereinander gleiche Intervalle oder Teile (*temporis intervalla, temporis partes, temporis spatia*) zerlegt. Ein solches unendlich kleines Zeitintervall ist ein Zeitmoment und wird mit o bezeichnet. Die Größe der Zunahme, die x während eines Zeitmomentes erfährt, ist das in diesem erzeugte Moment von x . Die in den aufeinander folgenden Zeitmomenten erzeugten Momente von x brauchen einander nicht gleich zu sein, können es aber sein. Sind sie einander gleich, so sagt Newton, x wächst uniformiter. Sind sie einander *nicht* gleich, so kann man sich *endliche* Größen (irgend einer unter sich gleichen Art) denken, die sich untereinander verhalten wie die Momente untereinander. Solche Größen heißen Fluxionen. Auf die absoluten Werte dieser Fluxionen kommt es nicht an, nur auf ihre Vergleichung untereinander. Ebenso wenig kommt es auf die absoluten Werte der Momente an, sondern nur auf ihre Vergleichung untereinander. Die aufeinander folgenden Fluxionen einer Fluente x sind dadurch **definiert**, daß sie endliche Größen (irgend einer unter sich gleichen Art) sind, die sich untereinander wie die aufeinander folgenden Momente von x verhalten.

Ist y_0 ein Wert von y , der die Gleichung zwischen x und y befriedigt, wenn $x = x_0$ ist, so durchläuft y , während x alle Werte von x_0 bis x_1 innerhalb seines Kontinuums durchläuft, alle Werte von y_0 bis zu einem Werte y_1 , die das Kontinuum zwischen y_0 und y_1 hat; aber nicht mehr in freier, sondern in gebundener Weise, nämlich so, daß zu jedem x aufeinander folgenden Momente von x ein bestimmtes Moment von y gehört. Irgend ein Moment von x und das gleichzeitige Moment von y sind im allgemeinen einander nicht gleich, ihr Verhältnis ist nicht das der Gleichheit. Man kann sich aber zwei endliche Größen (irgend einer unter sich gleichen Art) denken, die sich untereinander verhalten wie jene gleichzeitigen Momente von x und y . Zwei solche endliche Größen heißen gleichzeitige Fluxionen von x und y und werden mit \dot{x} und \dot{y} bezeichnet. Ihre mathematische Bedeutung ist vollständig dadurch definiert, daß es zwei endliche Größen (irgend einer unter sich gleichen Art) sind, die sich in einem jeden Zeitmoment oder richtiger während eines jeden Zeitmoments zu einander verhalten wie die gleichzeitigen Momente der Fluente x und y . Keine von beiden Fluxionen hat für sich allein eine mathematische Bedeutung, sondern jede immer nur in ihrem Verhältnis zur andern.

Das Verhältnis der Fluxionen \dot{x} und \dot{y} zu einander ist fließend, wie das Verhältnis gleichzeitiger Momente. Während eines jeden folgenden \circ ist dies Verhältnis ein anderes, als während des vorhergehenden \circ . Zu jedem der gegebenen Relation zwischen x und y genügender Wertepaare x und y gehört ein bestimmtes Verhältnis von \dot{x} zu \dot{y} . Der Sinn des Problems ist der, die Gleichung abzuleiten, aus der das jedem zusammengehörigen Wertepaare x und y zugehörige Verhältnis von \dot{x} und \dot{y} ermittelt, aus x und y berechnet werden kann. Um zu dieser Gleichung zu gelangen, wird fingiert, die Momente der Zeit seien einander gleich, bezogen auf die Momente der die Zeit vertretenden Größe, der *quantitas a tempore diversa, cujus aequabili incremento vel fluxu tempus exponitur et mensuratur*, seien einander gleich und heißen \circ . Da die Fluxionen einer Fluente sich verhalten wie die entsprechenden Momente, so sind auch die aufeinander folgenden Fluxionen dieser Größe, der Urfluente, einander gleich. Sie werden als Einheit der Fluxionen gesetzt. Folglich hat man, wenn m_x das Moment von x bezeichnet, die Proportion $m_x : \circ = \dot{x} : 1$ und daher $m_x = \frac{\dot{x}}{1} \cdot \circ = \dot{x}\circ$; analog $m_y : \circ = \dot{y} : 1$; daher $m_y = \dot{y}\circ$.)

*) Ich weiß sehr wohl, daß man den Ausdruck $\dot{x}\circ$ auch anders herleiten kann. Man kann sagen: Die Fluxion \dot{x} ist die Vergrößerung, die x während der auf einen bestimmten Zeitmoment folgenden Zeiteinheit erfahren würde, wenn von diesem Momente an das Wachstum der Fluente x gleichmäßig erfolgte; \circ ist eine so kleine Zahl, daß sie sich zu 1 verhält, wie die Dauer eines Zeitmoments zur Dauer der Zeiteinheit, also eine unendlich kleine Zahl. Dann ist $\dot{x}\circ$ der unendlich kleine Zuwachs von x während eines Zeitmoments, also das Moment von x u. s. w. — Aber die dieser Ableitung zu Grunde liegende Definition von \dot{x} hat Newton nirgends ausgesprochen, wenn sie auch dem, was er über Fluxionen sagt, nicht widerspricht. Zudem erklärt Newton an einer andern Stelle (vergl. Seite 37) die Fluxionen ausdrücklich für Größen andrer Art als die Fluente, während bei obiger Auffassung \dot{x} mit x gleichartig wäre; die Fluxion einer Strecke wäre eine Strecke, die Fluxion einer Fläche wäre eine Fläche u. s. w., und es wäre der Fall denkbar, daß eine Fluxion an einer Fluente gemessen werden könnte, daß also z. B. $\dot{x} = y$ wäre, eine Auffassung, die, wie wir bei Besprechung von Problem II sehen werden, derjenigen von Newton zuwiderläuft und zu groben Mißverständnissen Anlaß gegeben hat. — Endlich würde auch jene Ableitungs-

Von nun an wird, um die gesuchte Gleichung abzuleiten, nicht mit Fluxionen, sondern mit Momenten gerechnet. In dem Aggregat von Gröſſen, das sich ergibt, verschwinden die Glieder die keine Momente enthalten, von selbst zufolge der gegebenen Relation zwischen den Fluents. Die Glieder, die zurückbleiben, sind in Bezug auf die Momente \dot{x}_0 , \dot{y}_0 theils vom 1. theils vom 2. Grade u. s. w. Nun wird jedes Glied durch 0, durch das Moment der Urfluente, nicht durch \dot{x}_0 oder \dot{y}_0 , dividirt unter der Voraussetzung $\frac{0}{0} = 0$. Die Glieder 1. Grades enthalten jetzt anstatt der Momente \dot{x}_0 , \dot{y}_0 die Fluxionen \dot{x} und \dot{y} ; zuletzt werden alle übrigen Glieder, die noch volle Momente \dot{x}_0 , \dot{y}_0 enthalten, gegenüber den Gliedern, die keine Momente mehr enthalten, als Glieder ohne Gröſſe angesehen und weggelassen. Das Ergebnis ist die gesuchte Gleichung, die das Verhältnis von \dot{y} und \dot{x} zu einander als Funktion von x und y bestimmt.

Wenn aber die Begründung der ersten Grundregel der Fluxionsrechnung eine Rechnung mit Momenten, d. i. mit Infinitesimalen zur Voraussetzung hat, und wenn die endlichen Gröſſen, die Fluxionen heißen, ihre bestimmte mathematische Definition erst dadurch erhalten, daß sie den Momenten ihrer Fluents proportional sind, so sind die Gründe klar, weshalb 1784 die Akademie der Wissenschaften zu Berlin das gesuchte Prinzip, propre à être substitué à l'Infini, nicht in der Fluxionsrechnung finden konnte. Es entsteht vielmehr die andere Frage, wozu die Fluxionen überhaupt nützen, wenn man nur auf dem Umwege von den Fluents zu den Momenten und von diesen zu den Fluxionen den Zusammenhang zwischen Fluents und Fluxionen finden, zum vollen Verständnis ihrer mathematischen Bedeutung hindurchdringen und zu den ersten Rechnungsregeln mit Fluxionen gelangen kann? Ich verstehe daher nicht, wie man noch in diesem Jahrhunderte von mathematischer Seite urteilen konnte, Newton habe*) „das Rechnen mit unendlich kleinen Gröſſen, welche Null sein und doch noch einen von Null verschiedenen Wert besitzen wollen, auf die Weise auf das Glücklichste vermieden, daß er im Zustande des Verschwindens der momenta nascentia sive evanescentia die Fluxionen, endliche und bestimmte (?) Gröſſen, ewisermalsen als Reserve an die Stelle der zum weiteren Dienst untauglich gewordenen Momente einrücken läßt.“ Und wenn andere sagen**), neben Lagrange habe auch Newton das „hypothetische Unendlichkleine nicht einmal als literalen Ausdruck in seine Formeln“ aufgenommen, so kann dem nicht widersprochen werden bis auf das „nicht einmal“, falls dies den Sinn haben sollte: nicht einmal als literalen Ausdruck in seine Formeln aufgenommen, geschweige denn bei seinen mathematischen Untersuchungen, Folgerungen und Beweisführungen benützt. Dieser Nachsatz, den man hinter dem „nicht einmal“ zu vermuten geneigt ist, würde, wie aus obigen Darlegungen hervorgeht, der Wahrheit stracks zuwiderlaufen. Wenn aber die Fluxionen nur den Zweck hätten, in den Endformeln den literalen Ausdruck des Unendlichkleinen zu vermeiden, so wäre ihre Funktion ähnlich der der Umkleidung eines Kunstwerkes vor seiner

eise dem Geiste der damaligen Zeit widersprechen. Sie ist modern. Damals bewegte man sich noch durchweg Proportionen unter Festhaltung an der Euklidischen Erklärung (V, 4); „Eine ratio zu einander haben Gröſſen, welche vervielfältigt einander übertreffen können.“ Daran haben wir uns bei unserer Ableitungsweise streng gehalten. Gerade, um dieser Euklidischen Erklärung zu genügen, wird eben der Zeit eine mit den Fluents homogene Gröſſe substituiert.

*) Weissenborn, Die Prinzipien der höheren Analysis etc. Halle 1856, S. 57.

**) P. du Bois-Reymond, Die allgemeine Funktionentheorie, Tübingen 1882, I, S. 84.

Enthüllung, oder der eines Uhrgehäuses, das zwar, indem es das Zifferblatt frei läßt, noch die Wirkung des im Gehäuse verborgenen Getriebes erkennen läßt, aber den organischen Zusammenhang der Teile verdeckt.

Der Gültigkeitsbereich des Newtonschen Fluxionstheorems.

Jedenfalls um nicht weitläufig zu werden giebt Newton die demonstratio solutionis nur an einem Beispiel, und an einem solchen mit nur zwei Fluents und mit nur ganzen Exponenten.*) Aber der Wortlaut der Solutio ergiebt, daß die Zahl der Fluents in einer Gleichung nicht beschränkt sein soll. Im Exemplum II (vergl. S. 24) wendet Newton seine Regel auf eine Gleichung mit drei Fluents an. Die Demonstratio ist nur am Exemplum I durchgeführt. »His autem demonstratis facile sequentur aliqua, quae complectitur regula, ut, quod aequatione eadem complecti potest *plures fluentes quantitates* etc.« (Opuscula I, S. 61). In der That steht nichts im Wege, die Demonstration wörtlich auf eine Gleichung mit beliebig vielen Fluents zu übertragen, weil kein Grund da ist, weshalb man sich nicht beliebig viele Fluents, die durch eine oder mehrere Gleichungen von einander abhängig gemacht sind, in gleichzeitiger stetiger Veränderung, in gleichzeitigem Fluxus von solcher Art sollte vorstellen können, daß der gegebenen Gleichung, bez. den gegebenen Gleichungen immer genügt wird. Die Fluxionen \dot{x} , \dot{y} , \dot{z} , \dot{u} sind dadurch definiert, daß es endliche Größen (irgend einer unter sich gleichen und bloß unter sich vergleichbaren Art) sind, die sich in jedem Augenblick wie die entsprechenden gleichzeitigen Momente ihrer Fluents verhalten. Ihre absoluten Werte sind ebenso *inassignabel*, wie die Leibnizischen Differenzen; sie werden gemessen an der sich immer konstant bleibenden Fluxion der Urfluente, von der \dot{o} das sich immer gleiche Moment ist. Diese Fluxion der Urfluente ist die Einheit der Fluxionen, und man hat $m_x : \dot{o} = \dot{x} : 1$; $m_y : \dot{o} = \dot{y} : 1$; $m_z : \dot{o} = \dot{z} : 1$; $m_u : \dot{o} = \dot{u} : 1$ u. s. w., also $m_x = \dot{x}\dot{o}$; $m_y = \dot{y}\dot{o}$; $m_z = \dot{z}\dot{o}$; $m_u = \dot{u}\dot{o}$ u. s. w. Ist $f(x, y, z, u, \dots) = 0$ eine der gegebenen Gleichungen zwischen den Fluents, so ist auch $f(x + \dot{x}\dot{o}, y + \dot{y}\dot{o}, z + \dot{z}\dot{o}, u + \dot{u}\dot{o}, \dots) = 0$. Die linke Seite dieser Gleichung wird nach Potenzen der Momente geordnet; die Glieder zweiten und höheren Grades pro nihilo possunt haberi cum aliis (den Gliedern ersten Grades) collati und werden deshalb vernachlässigt; die Glieder ohne Momente zerstören sich von selbst; vorher noch oder nachher wird durch \dot{o} dividiert; es folgt eine Gleichung von der Form

$$a\dot{x} + b\dot{y} + c\dot{z} + d\dot{u} + \dots = 0,$$

wo a, b, c, d, \dots nur Fluents und konstante Größen, aber keine Fluxionen enthalten. Ist eine zweite Gleichung $\varphi(x, y, z, u, \dots) = 0$ gegeben, so folgt eine zweite Fluxionsgleichung

$$a_1\dot{x} + b_1\dot{y} + c_1\dot{z} + d_1\dot{u} + \dots = 0; \text{ u. s. w.}$$

Da alle diese Gleichungen nach den Fluxionen homogen sind, so kann man aus ihnen nie mehr als die Verhältnisse der Fluxionen zu einander, nie aber die Verhältnisse der Fluxionen zu den Fluents berechnen. Mehr ist aber auch zufolge der mathematischen Definition der

*) Man ist deshalb aber doch nicht berechtigt zu sagen, Newton habe seine Regel ohne Beweis aufgestellt, wie es bei Weissenborn a. a. O. S. 28 geschieht.

Fluxionen nicht möglich, nicht denkbar. Mit dem absoluten Werte einer Fluxion oder dem Verhältnisse einer Fluxion zu einer Fluente könnte man zufolge des Begriffes der Fluxionen gar nichts anfangen. Ich wiederhole: Nicht nur die Leibnizischen Differenzen, auch die Newtonschen Fluxionen sind trotz ihrer Endlichkeit *quantitates inassignabiles*. — Nur in einem Falle erhält man für die Fluxionen aus jenen Gleichungen absolute Werte; wenn nämlich so viele Gleichungen als Fluente gegeben sind. Dann erhält man ebenso viele Fluxionsgleichungen, die nach den Fluxionen homogen und linear sind. Aus ihnen folgt dann $\dot{x} = \dot{y} = \dot{z} = \dot{u} = \dots = 0$, d. h. die Fluente wachsen nicht und nehmen nicht ab, sie fließen nicht, sie sind keine Fluente mehr, sind konstant geworden, wie es bei der angenommenen Zahl von Gleichungen von vornherein klar war.

Liegt eine Gleichung mit mehr als zwei Fluente vor, so sind nach Newton noch so viele andere Gleichungen hinzu zu denken, als nötig sind, um die Werte aller Fluxionen im Verhältnis zu einer unter ihnen zu bestimmen; d. h. zu einem Problem mit n Fluente gehören $n-1$ Gleichungen. Zu Exemplum II (vergl. S. 24), mit drei Fluente, heisst es (Opuscula I, S. 56): Cum autem in hoc exemplo tres sint fluentes quantitates x, y et z , habeatur oportet altera aequatio, qua prorsus determinari possit ratio inter fluentes x, y et z , earumque Fluxiones. Suppone, ex. gr., quod $x + y - z = 0$, hinc invenietur altera ratio inter fluxiones $\dot{x} + \dot{y} - \dot{z} = 0$. Jam istam cum superiore aequatione compara, exterminando aliquam ex tribus illis quantitativibus et fluxionibus; et inde exsurget aequatio plene determinans relationem ceterarum.«*)

Was nun die Frage nach den zulässigen Exponenten anlangt, für welche die Newtonsche Fluxionsregel gilt, so beruht der rechnerische Teil der Beweisführung auf der Entwicklung

$$1) (x + \dot{x}o)^n = x^n + nx^{n-1}(\dot{x}o) + M(\dot{x}o)^2 + N(\dot{x}o)^3 + \dots,$$

vorin über M, N u. s. w. weiter nichts zu wissen nötig ist, als dafs sie endlich sind; sie setzt in der gegebenen Gleichung

$$2) \sum ax^p y^q z^r \dots = 0$$

überall $x + \dot{x}o, y + \dot{y}o, z + \dot{z}o$ u. s. w. an die Stelle von $x, y, z \dots$, entwickelt, führt die nötigen Multiplikationen aus und ordnet das entstehende Aggregat nach Dimensionen der Momente $\dot{x}o, \dot{y}o, \dot{z}o$ u. s. w. Die Glieder, die keine Momente haben, verschwinden wegen (2) von selbst. Jetzt

*) Dafs die Zahl der Fluente in dem Fluxionstheorem von Newton selbst als unbeschränkt angesehen wird, ist eine so nahe liegende Folgerung aus seinem Vortrag über sein Problem I, dafs ich mit Befremden in einer deutschen Darstellung der Newtonschen Fluxionslehre, die von vielen Schriftstellern als Quelle angeführt wird (Weissenborn a. a. O.), Stellen wie die folgenden gelesen habe: „Endlich erhält man darüber, wie eine Gleichung mit mehr als drei Fluente zu behandeln sei, durchaus keinen (?) Aufschluß“ (S. 30). — „Aus dem vorigen ist klar, als nur die Fluxionen von zwei Fluente gesucht werden können etc.“ (S. 29). — Die Fluxionen können überhaupt nicht gesucht werden, sondern nur Verhältnisse von je zwei Fluxionen zu einander! — „Nichtsdestoweniger stellt sich Newton die Aufgabe, das Verhältniss der Fluxionen \dot{x} und \dot{y} auch aus Gleichungen zu finden, die drei Variablen enthalten“ (S. 29). — Diese Aufgabe stellt sich Newton, soweit ich sehen kann, in dieser Form nirgends. Die Newtonsche Aufgabe heisst: Gegeben eine Gleichung zwischen beliebig vielen Fluente; gesucht die Relation zwischen ihren Fluxionen. Natürlich kann die gefundene Relation (Gleichung) nach dem Verhältniss $\frac{\dot{y}}{\dot{x}}$ aufgelöst werden, wie nach jedem andern Verhältniss $\frac{\dot{z}}{\dot{u}}, \frac{\dot{x}}{\dot{z}}$ von irgend zwei Fluxionen, weil jede Fluxionsgleichung homogen

wird jedes Glied durch o dividiert, und schliesslich werden alle Glieder, die vor der Division vom zweiten und höheren Grade in Beziehung auf die Momente waren und daher nach der Division durch o diese Grösse noch enthalten, als unendlich klein gegenüber den Gliedern ersten Grades vernachlässigt, so dass erhalten wird

$\Sigma a p x^{p-1} y^q x^r \dots (\dot{x}) + \Sigma a q x^p y^{q-1} x^r \dots (\dot{y}) + \Sigma a r x^p y^q x^{r-1} \dots (\dot{x}) + \dots = 0$,
was mit der Newtonschen Regel

$$\Sigma a p x^p y^q x^r \dots \left(\frac{\dot{x}}{x}\right) + \Sigma a q x^p y^q x^r \dots \left(\frac{\dot{y}}{y}\right) + \Sigma a r x^p y^q x^r \dots \left(\frac{\dot{x}}{x}\right) + \dots = 0$$

übereinstimmt. Die Newtonsche Fluxionsregel gilt also auf Grund der von Newton gegebenen »demonstratio« für Gleichungen zwischen beliebig vielen Fluentsen von der Form $\Sigma a x^p y^q x^r \dots = 0$ und für solche Exponenten p, q, r, \dots , für welche die Entwicklung (1) gilt.

Ableitung der Fluxionsgleichung aus Fluentengleichungen mit gebrochenen und irrationalen Ausdrücken.

Die Fluxionsregel ist nicht ohne weiteres anwendbar auf Glieder, in denen zwei- oder mehrgliedrige Ausdrücke der Fluentsen einen Nenner oder Radikanden bilden, also z. B. nicht mehr auf $\frac{a}{b+cx}$ oder $\sqrt{b+cx}$. Da aber die Zahl der Fluentsen in einer gegebenen Fluentengleichung nicht beschränkt ist, so reicht die nur für Glieder von der Form $a x^p y^q \dots$ gegebene Regel auch aus, um die Fluxionen gebrochener oder irrationaler Ausdrücke zu finden, ohne das Hilfsmittel ihrer Entwicklung in unendliche Reihen von der Form $a x^\alpha + b x^\beta + \dots$ nötig zu haben. Die Ermittlung der Fluxionen gebrochener und irrationaler Ausdrücke geschieht daher durch Einführung von Hilfsfluentsen und durch ein Verfahren, das im Grunde nicht verschieden ist von dem, dessen wir uns noch heute bedienen und das sich im einfachsten Falle in der Regel ausspricht: Wenn y eine Funktion von v und v eine Funktion von x ist, so ist $\frac{dy}{dx} = \frac{dy}{dv} \cdot \frac{dv}{dx}$.

ist. — „Es entsteht hier zunächst die Frage, was soll die dritte Variable z bedeuten, da bereits x das Symbol oder der Repräsentant der Zeit, y der des Raumes ist? Man muss gestehen, dass es schwer, ja unmöglich ist, der dritten Variablen einen ähnlichen Sinn unterzulegen. Newton spricht sich nun dahin aus etc.“ (S. 30) — nun folgen angebliche Äußerungen Newtons, aber nicht in direkter Citierung und ohne Angabe der Quelle, so dass eine Prüfung nicht möglich ist. Weissenborn kommt zu dem Schlusse, Newton denke sich unter z die Fläche einer Kurve, deren Abscisse x und deren Ordinate y ist, und sagt dann: „Man sieht aus dieser Ableitung, dass auch Newton der dritten Variablen keine phoronomische Bedeutung unterzulegen vermochte, indem er ihr einen rein geometrischen Sinn zuschrieb“ (S. 30); — als ob die „phoronomische Bedeutung“ nicht bei allen Fluentsen ohne Ausnahme eine und dieselbe wäre, nämlich die, dass, während eine von ihnen, die quantitas correlata, gleichmässig wächst, die übrigen, die quantitates relatae, gleichzeitig mit veränderlichen Wachstumsgeschwindigkeiten zu- oder abnehmen, unabhängig davon, ob sie Strecken, Flächen, Volumina, Zeiten, Kräfte oder sonst welche Grössen bedeuten, die einer kontinuierlichen Veränderung fähig sind. Nirgends habe ich eine Stelle in Newtons Schriften gefunden, aus der hervorginge, er denke sich ein für allemal unter x eine Abscisse, y eine Ordinate, z eine Fläche, wobei aber, dass er Abscisse, Ordinate und Fläche, wo sie vorkommen, mit x , y und z bezeichnet. Vergl. auch S. 21 unseres Textes.

Beispiel. (Opuscula I, S. 57). Es liege vor die Relation $y^2 - a^2 - x\sqrt{aa - xx} = 0$. Newton setzt $x\sqrt{aa - xx} = z$ und erhält so die beiden Gleichungen: (1) $y^2 - a^2 - z = 0$; (2) $a^2x^2 - x^4 - z^2 = 0$. Hieraus (1') $2y\dot{y} - \dot{z} = 0$; (2') $2a^2x\dot{x} - 4x^3\dot{x} - 2z\dot{z} = 0$ oder $\dot{z} = \frac{a^2x\dot{x} - 2x^3\dot{x}}{z}$
 $= \frac{a^2x\dot{x} - 2x^3\dot{x}}{x\sqrt{aa - xx}} = \frac{a^2 - 2x^2}{\sqrt{aa - xx}} \dot{x}$; also folgt aus (1'): $2y\dot{y} - \frac{a^2 - 2x^2}{\sqrt{aa - xx}} \dot{x} = 0$. Man sieht, daß der

Zusammenhang der Operationen derselbe ist wie beim Verfahren nach der Regel $\frac{dy}{dx} = \frac{dy}{dz} \cdot \frac{dz}{dx}$. Denn durch (1) ist y definiert als Funktion von z ; durch (2) z als Funktion von x . (1') liefert $\frac{dy}{dz} = \text{etc.}$; (2') liefert $\frac{dz}{dx} = \text{etc.}$. Die Elimination von dz und z (bez. von \dot{z} und z) aus diesen Gleichungen und aus (2) liefert die gesuchte Beziehung zwischen dy und dx (bez. zwischen \dot{y} und \dot{x}). Gerade dieses Beispiel läßt sich nach der Vorschrift $\frac{\dot{y}}{x} = \frac{\dot{y}}{z} \cdot \frac{z}{x}$ durchführen, denn (1') giebt $\frac{\dot{y}}{z} = \frac{1}{2y}$; (2') giebt $\frac{\dot{z}}{x} = \frac{a^2x - 2x^3}{z} = \frac{a^2 - 2x^2}{\sqrt{a^2 - x^2}}$, also $\frac{\dot{y}}{x} = \frac{1}{2y} \cdot \frac{a^2 - 2x^2}{\sqrt{a^2 - x^2}}$, oder, wie Newton schreibt, $2y\dot{y} - \frac{a^2x - 2x^3}{\sqrt{aa - xx}} = 0$.

Man kann die Hilfsfluente z auch so wählen, daß die gegebene Gleichung mit zwei Fluentsen sich in eine mit drei Fluentsen verwandelt. Setzt man $z = \sqrt{a^2 - x^2}$, so erhält man

1) $y^2 - a^2 - xz = 0$; 2) $zz = aa - xx$. Hieraus 1') $2y\dot{y} - x\dot{z} - z\dot{x} = 0$; 2') $z\dot{z} = -x\dot{x}$. Die Elimination von \dot{z} und z aus (1'), (2) und (2') ergibt natürlich wieder $2y\dot{y} - \frac{a - 2x^2}{\sqrt{a^2 - x^2}} \cdot \dot{x} = 0$. —

Nicht anders verfährt in ähnlichen Fällen Leibniz, nur daß er anstatt $\dot{x}, \dot{y}, \dot{z}$ die Momente $\bar{dx}, \bar{y}, \bar{dz}$, d. h. die unendlich kleinen Größen schreibt, denen die Fluxionen proportional sind und durch welche die Fluxionen erst einen Sinn erhalten.

Ein noch zusammengesetzteres Beispiel behandelt Newton in der Gleichung $x^3 - ayy + \frac{by^3}{a+y} - xx\sqrt{ay+xx} = 0$ (Opuscula I, S. 57). Er führt die Hilfsfluentsen $z = \frac{by^3}{a+y}$ und $u = xx\sqrt{ay+xx}$ ein und hat nun für 4 Fluentsen x, y, z und u 3 Gleichungen:

1) $x^3 - ayy + z - u = 0$; 2) $ax + yz - by^3 = 0$; 3) $ax^4y + x^6 - uu = 0$, wodurch drei der Fluentsen als Funktionen der vierten bestimmt sind. Die Fluxionsregel liefert zwischen den Fluxionen die Beziehungen:

1') $3x^2\dot{x} - 2ay\dot{y} + \dot{z} - \dot{u} = 0$; 2') $a\dot{x} + y\dot{z} + z\dot{y} - 3by^2\dot{y} = 0$; 3') $4ax^3y\dot{x} + 6x^5\dot{x} - ax^4\dot{y} - 2u\dot{u} = 0$. Will man das Verhältnis von $\dot{y} : \dot{x}$ durch y und x darstellen, so löse man (2), (3'), (2') und (3') nach z, u, \dot{z} und \dot{u} auf und setze die erhaltenen Werte in (1') ein. Das Ergebnis ist die gesuchte Fluxionsgleichung $\alpha\dot{x} + \beta\dot{y} = 0$, wo α und β nur noch die Fluentsen und y enthalten.

Man hat dieses Verfahren „einen vielleicht nicht ganz erlaubten Kunstgriff“ genannt,

man hat gefragt: „Durfte Newton x und y als bloße Abkürzungen einführen?“*) Ich verstehe nicht, was in diesem Verfahren unerlaubt sein oder den Charakter eines Kunstgriffes haben sollte, und inwiefern es sich dem Zusammenhange der Operationen nach von dem Verfahren von Leibniz oder dem noch heute üblichen Verfahren der Differentiation durch Einführung neuer Variablen unterscheidet. Dafs wir heute in der Praxis an der Hand auswendig gelernte Differentialformeln die Rechnung abkürzen, begründet keine Änderung im logischen Zusammenhange der Operationen, ausser etwa der, dafs man infolge der Übung im Gebrauche der Differentialformeln den eigentlichen logischen Zusammenhang der mechanisch ausgeführten Operationen aus den Augen verliert.

Das Problem II in Newtons Methodus Fluxionum.

Problema II. »Data aequatione, quae contineat quantitatum fluxiones; invenire quam relationem habeant inter se hae quantitates fluentes.«

Die Lösung dieses dem vorigen inversen Problems geschieht naturgemäfs nicht anders als durch Rückbildung einer Gleichung, aus der man nach der Fluxionsregel die gegebene Gleichung zwischen den Fluxionen wieder ableiten kann. Ein Glied $ax^\alpha \dot{x}$ der gegebenen Fluxionsgleichung verwandelt sich bei der Rückbildung zur Fluentengleichung in $\frac{a}{\alpha+1} x^{\alpha+1}$; aber ein Glied wie $ay\dot{x}$ ergibt nur dann ayx , wenn in der Fluxionsgleichung neben $ay\dot{x}$ auch noch $ax\dot{y}$ vorkommt, weil bei der Bildung der Fluxionsgleichung aus axy nicht allein $ay\dot{x}$, sondern $ay\dot{x} + ax\dot{y}$ entsteht. Allgemein gestattet das Glied $ax^m y^n \dot{x}$ den Schlufs auf $\frac{a}{m+1} x^{m+1} y^n$ nur dann, wenn gleichzeitig noch das Glied $\frac{na}{m+1} x^{m+1} y^{n-1} \dot{y}$ in der gegebenen Fluxionsgleichung vorkommt, weil $\frac{a}{m+1} x^{m+1} y^n$ einer Fluentengleichung die zwei Glieder $ax^m y^n + \frac{na}{m+1} x^{m+1} y^{n-1} \dot{y}$ der Fluxionsgleichung liefert. Daher ist die Möglichkeit, aus einer gegebenen Fluxionsgleichung die entsprechende Fluentengleichung durch direkte Rückbildung nach der Vorschrift: aus $ax^\alpha \dot{x}$ wird $\frac{a}{\alpha+1} x^{\alpha+1}$, zu finden, sehr beschränkt. Sie setzt im allgemeinen voraus, dafs in der gegebenen Fluxionsgleichung die Fluente von einander getrennt vorkommen, d. h. dafs jedes Glied immer nur die mit der in ihr vorkommenden Fluxion gleichnamige Fluente enthält. Gegenüber solchen Schwierigkeiten führt Newton seine Analysis per aequationes numero terminorum infinitas und seine enorme Divinationsfähigkeit ins Gefecht und weifs damit Schwierigkeiten über Schwierigkeiten zu überwinden. Es hat aber für uns kein Interesse, diese technisch-rechnerische Seite der Behandlung des Problems vorzuführen, weil Newton die Regeln und Vorschriften, nach denen er aus einer gegebenen Fluxionsgleichung zwischen \dot{x} und \dot{y} eine Fluentengleichung in Form einer unendlichen Reihe $y = ax^\alpha + bx^\beta + cx^\gamma + \dots$, bez. deren Anfangsglieder herausrechnet, ohne Beweis

*) Cantor, Vorlesungen über Geschichte der Mathematik III, S. 164, 165.

und hinreichende Begründung aufstellt. Uns interessieren aber gerade die Begründungen. Newton kann hier weiter nichts thun, als darauf hinweisen, daß man in jedem Falle unter Anwendung des Fluxionstheorems die Probe auf die Richtigkeit der gefundenen oder aufgestellten Fluentengleichung machen müsse. Er sagt (Opuscula I, S. 84):

Demonstratio. »Hoc pacto (d. h. nach den gegebenen Beispielen und Regeln) solutum est problema, sed latet demonstratio. Cum autem tot et tam varia contineat hoc problema, ut demonstratio synthetice sine maximis ambagibus deduci nequeat ex genuinis ejus fundamentis, sufficiet eam breviter indicare analytice. Proposita igitur aequatione, et opere peracto, tenta num ex aequatione reperta regredi liceat ad propositam per probl. I. Quod ubi accidit, constat relationem, quae est inter quantitates in aequatione reperta, requirere relationem, quae est inter fluxiones in proposita; et vice versa. Q. E. D.«

Diese Probe ist aber in allen Fällen, wo die Fluentengleichung in einer unendlichen Reihe besteht, überaus umständlich und ohne Konvergenzbedingungen, die ja bei Newton fehlen, überhaupt nicht exakt durchführbar.

Wir suchen uns aus Newtons Bemerkungen zu Problem II die Stellen heraus, aus denen ein Licht auf seine Auffassung der Grundbegriffe fällt.

Newton eröffnet seine Untersuchung des Problems mit einer Regel, die er »Solutio peculiaris« überschreibt. Sie lautet: »Cum hoc problema sit superioris conversum, resolvi debet per operationes contrarias; scilicet termini ducti in \dot{x} disponi debent juxta dimensiones x et dividi per $\frac{\dot{x}}{x}$, et deinde per numeros dimensionum eorum, aut fortasse per aliquam aliam progressionem arithmeticam: Tum eadem opera repetita pro terminis multiplicatis per \dot{u} , \dot{y} , vel \dot{z} , aggregatum sic emergens poni debet aequale nihilo, rejectis terminis supervacuis.«

Weissenborn (a. a. O. S. 32 und 33) und Cantor (a. a. O. III, S. 164) lassen sich durch diese Regel zu dem, wie mir scheint, ungerechtfertigten Urteil verleiten, Newton habe selbst die beschränkte Anwendbarkeit dieser Regel in den Fällen, wo gemischte Glieder (Glieder mit mehr als einer Fluente) vorkommen, nicht erkannt. Cantor sagt geradezu: „Newtonühlte hier nicht, daß seine Regel nur Geltung habe, wenn in der Fluxionsgleichung neben $nax^{m-1}y^n\dot{x}$ das Glied $nax^my^{n-1}\dot{y}$ auch wirklich auftrete.“ Daß eine so augenfällige Bemerkung einem Newton entgangen sein sollte, klingt unwahrscheinlich. Es läßt sich auch aus dem, was er im Anschluß an diese Regel sagt, erkennen, daß er gerade wegen ihrer Unzulänglichkeit sich nicht weiter mit ihr befassen mochte. Er wendet sie zuerst auf das Beispiel $3xxx\dot{x} - 2ax\dot{x} + ay\dot{x} - 3yy\dot{y} + ax\dot{y} = 0$ an und bemerkt, daß das durch seine Regel sich doppelt ergebende Glied ayx in die Fluentengleichung nur einmal aufzunehmen sei (daher das rejectis terminis supervacuis« am Schlusse der Regel). Dann heisst es: »Alia, quae fuissent observanda, permittam solertiae artificis; nam supervacaneum esset nimis diu in hoc argumento morari: siquidem hoc pacto problema non semper solvi potest. Unum tamen addam, videlicet, quod si, postquam fluentium relationem inveneris hac methodo, regredi potes per probl. I ad propositam aequationem fluxiones involventem, certo noscis opus esse rectum, alias non. Sic in exemplo proposito, si ex inventa aequatione $x^3 - axx + axy - y^3 = 0$ quaero, per primum problema, relationem fluxionum \dot{x} et \dot{y} , pervenio ad propositam aequationem $3xxx\dot{x} - 2ax\dot{x} + ay\dot{x}$

$+ ax\dot{y} - 3y\dot{y}y = 0$; unde constat aequationem $x^3 - ax\dot{x} + ax\dot{y} - y^3 = 0$ eam esse quam per-
 bamus. Sed, proposita aequatione $x\dot{x} - y\dot{x} + a\dot{y} = 0$, methodus praescripta praebet $\frac{1}{2}x\dot{x} -$
 $+ ay = 0$, aequationem, quae exponere deberet relationem inter x et y ; sed quae ad hoc inepta
 quia hinc, per probl. I, excuditur $x\dot{x} - y\dot{x} - x\dot{y} + a\dot{y} = 0$, quae aequatio differt a proposita. —
 autem perfunctorie praemissis aggredior generalem solutionem.* Damit sagt, scheint mir, Newton
 mit hinreichender Deutlichkeit, daß der Schluß von dem Gliede $-y\dot{x}$ der Fluxionsgleichung
 das Glied $-y\dot{x}$ der Fluentengleichung nicht gemacht werden darf, weil in der Fluxionsgleichung
 das Glied $-x\dot{y}$ fehlt. — Unter Berufung auf Weissenborn fährt Cantor fort: „Es ist ge-
 richtig hervorgehoben worden, daß der Rückschluß von $x^3\dot{x} - 3x^2y\dot{x} + xy^2\dot{y} - y^3\dot{y} = 0$
 $\frac{x^4}{4} - x^3y + \frac{xy^3}{3} - \frac{y^4}{4} = 0$ falsch ist u. s. w.“ Daß dieser Rückschluß, wenn er gemacht wür-
 falsch wäre, sagt ja Newton in den oben angeführten Stellen mutatis mutandis selber. Weisse-
 born giebt nicht an, wo Newton diesen Rückschluß gemacht haben soll. In der Castillioneu-
 schen Ausgabe der »Methodus fluxionum« findet sich obiges Beispiel und obiger Schluß nicht.
 Wenn aber nicht Newton, sondern sonst wer jenen falschen Rückschluß macht, so dürfte man
 das nicht „Newtons Verfahren“ oder „Newtons Methode“ nennen.* Newton hält seine Solu-
 peculiaris für nichts weniger als eine allgemeine Methode. Das erste Beispiel zu seiner al-
 gemeinen Methode der Integration einer Fluxionsgleichung mit gemischten Gliedern steht S. 7
 Opuscula I, und lautet: $\dot{x} - 3x\dot{x} + y\dot{x} + x\dot{x}\dot{x} + xy\dot{x} - \dot{y} = 0$, und Newton findet $y = x -$
 $+ \frac{1}{3}x^3 - \frac{1}{6}x^4 + \frac{1}{30}x^5 - \frac{1}{45}x^6$ u. s. w. in inf., aber keineswegs $x - \frac{3}{2}x^2 + yx + \frac{x^3}{3} + \frac{x^2y}{2} - y =$
 — Die »Solutio peculiaris« hat keine andere Bedeutung, als die eines vorläufigen Versuchs
 durch einfache Umkehrung der Fluxionsregel eine Integrationsregel zu gewinnen. Newton findet
 selbst sofort, daß diese Regel unzureichend ist, und giebt sich deshalb nicht weiter mit ihr an.
 »siquidem hoc pacto problema non semper solvi potest.«

Das Gesetz der Homogenität der Fluxionsgleichungen.

Gleich hinter der »Solutio peculiaris«, in der »Praeparatio in solutionem (generalem)« findet sich eine Stelle, die für die Beurteilung der Fluxionen im Sinne Newtons von größter Wichtigkeit ist. Diese Praeparatio dreht sich um den Gedanken: Cum peculiaris superius tradita solutio adhiberi nequit, semper aequationes hac forma donandae sunt, daß aus ihnen das Fluxionsverhältnis $\dot{y} : \dot{x}$ oder, bei mehreren Fluents, die Verhältnisse aller Fluxionen in Beziehung auf eine beliebige unter ihnen als Einheit betrachtete Fluxion ($\dot{y} : \dot{x}$; $\dot{z} : \dot{x}$; $\dot{u} : \dot{x}$) als algebraische Funktionen der Fluents dargestellt werden können. Eine Konsequenz dieses Gedankens ist es, daß, wenn nur eine Fluxionsgleichung gegeben ist, darin auch nur zwei Fluents mit ihren Fluxionen vorkommen dürfen, sofern die Relation zwischen den Fluents bestimmt sein soll.

*) Darum kann gerade dieses Beispiel unmöglich als Beweisgrund für die Schlüsse dienen, die Cantor (a. a. O. III, S. 165) daran knüpft hinsichtlich des Umfangs der Umarbeitung der »Methodus fluxionum« durch Newton nach dem Jahre 1700. — Eher ließe sich das von uns S. 24 mitgeteilte »Exemplum II« zu Problem (Opusc. I, S. 56) in diesem Sinne ausbeuten.

Denn das Problem der partiellen Differentialgleichungen hat Newton in seiner »Methodus fluxionum« nirgends gestreift. Wenn Weissenborn (a. a. O. S. 39) meint, der Fall einer Fluxionsgleichung mit mehr als zwei Fluxionen enthalte das Problem der partiellen Differentialgleichungen, so ist das ein Irrtum. Gelangt Newton auf irgend eine Weise zu einer Gleichung zwischen mehr als zwei Fluxionen, so sind nach seiner Anschauungsweise zugleich so viele neue Gleichungen zwischen denselben Fluxionen zu fingieren, als nötig sind, um das Verhältnis inner jeden Fluxion zu einundderselben an sich beliebigen unter ihnen, der als Einheit, als *fluxio temporis* betrachteten Fluxion zu bestimmen. Aus diesen Grundgedanken folgt nun aber, daß jede Fluxionsgleichung nach den Fluxionen homogen sein muß. Newton erschwert das Verständnis dieser Notwendigkeit dadurch, daß er sie gleich am Anfange seiner Darlegungen unvermittelt in Form einer kategorisch-dogmatischen Belehrung ausspricht, deren Sinn er zwar an Beispielen erläutert, für die er aber die tieferen Gründe für sich behält. Die Folge davon sind Mißverständnisse und irrtümliche Meinungen über seine Grundgedanken, die, irgend einmal irgendwo gedruckt, dann auch in geschichtliche Werke ersten Ranges Eingang finden, wie wir bald sehen werden.

Newton beginnt die »Praeparatio in solutionem« mit den Worten: »Principio animadvertendum est, quod in proposita aequatione symbola fluxionum (*sunt enim quantitates diversae generis ab iis, quarum fluxiones sunt*) in singulis terminis ascendere debent ad aequae altas dimensiones: si quando autem res aliter se habet, assumenda pro unitate est aliqua fluxio cujusvis auctoris quantitatis, et per eam termini minus alti sunt multiplicandi toties quoties opus est, ut symbola fluxionum perveniant ad eundem dimensionum numerum in omnibus terminis. — Sit aequatio $\dot{x} + x\ddot{x}y - axx = 0$, pro unitate accipienda est fluxio \dot{z} tertiae cujuslibet quantitatis auctoris z , et per eam primus terminus \dot{x} semel, ultimus autem axx bis multiplicati concipiendi sunt, ut fluxiones in iis ad tot dimensiones ascendant, ad quot in secundo termino $x\ddot{x}y$, non minus ac si proposita aequatio deducta fuisset ab hac $\dot{x}\dot{z} + x\ddot{x}y - axx\dot{z}z = 0$, fingendo $\dot{z} = 1$.

Hierzu heißt es bei Cantor (a. a. O. III, S. 165) im Anschluß an Weissenborn (a. a. O. S. 33): „Eine große Unklarheit (?) steckt auch in der Bemerkung Newtons, die gegebene Fluxionsgleichung müsse nach den auftretenden Fluxionen homogen sein, und wenn das nicht von selbst der Fall sei, müsse man Fluxionen einer weiteren Größe als Faktoren hinzunehmen und diese als Einheiten betrachten.“ — „Was soll, hat man ganz richtig gefragt, dieses \dot{z} , was soll z selbst bedeuten?“ u. s. w. Und bei Weissenborn heißt es: „Es folgt nun eine Stelle, in der Newton sich so unklar (?) ausspricht, daß es sehr schwierig ist, ihn zu verstehen“ u. s. w.; die weiteren Ausführungen Weissenborns lassen es zweifelhaft erscheinen, ob dem Verfasser das Verständnis Newtons aufgegangen ist. Bei der hervorragenden Bedeutung des Cantorscheu Werkes und gegenüber der Tatsache, daß auch die Arbeit Weissenborns vielfach als Quelle angeführt wird, verlohnt es sich der Mühe, die Frage nach der Homogenität der Fluxionsgleichungen von Grund aus zu untersuchen. Leider ist hierzu an dieser Stelle kein Raum übrig. Trotzdem muß ich mich mit einigen Worten darauf eingehen.

Die mathematische Definition der Fluxionen, d. h. diejenige Bestimmung, durch die allein die Fluxionen die Fähigkeit erlangen, mit algebraischen Zeichen belegt und in algebraische Gleichungen aufgenommen zu werden, liegt darin (vergl. S. 28), daß es endliche Größen (irgend einer unter sich gleichen Art) sind, die sich zu einander wie die entsprechenden

Momente, d. h. wie die unendlich kleinen Größen zu einander verhalten, um die die zusammengehörigen Werte x, y, z, u der Fluents in einem und demselben unendlich kleinen Zeitintervall wachsen bez. abnehmen. Also hat eine Fluxion allein ebensowenig einen absoluten Wert als irgend ein Moment; also hat es keinen Sinn, nach dem Werte einer Fluxion zu fragen. Man kann immer nur nach dem Verhältnis zweier Fluxionen zu einander gefragt werden. Fluxionsgleichungen haben eben die Bestimmung, die Verhältniszahlen der Fluxionen untereinander zu ergeben. Diese Bestimmung können sie nur erfüllen, wenn sie den Fluxionen homogen sind. Wollte man die Gleichung $\dot{y} = x$ so übersetzen: die Fluxion von y ist gleich der Länge x , so spräche man einen Unsinn aus. Die Gleichung $\dot{y} = x$ hat nur diesen Sinn: Die Fluxion \dot{y} ist von einer anderen als Einheit betrachteten Fluxion dasselbe Vielfache oder derselbe Bruch wie die Länge x von einer anderen als Einheit betrachteten Länge. Wenn man diesen Gedanken in der Sprache der Analysis formuliert durch $\dot{y} = x$, so ist dieser Ausdruck eben eine mangelhafte; man müßte schreiben $\dot{y} : \dot{z} = x : e$, wo \dot{z} eine an sich beliebige, aber als Einheit, als Grundlage der Vergleichung der Fluxionen während der ganzen Rechnung festzuhaltende Fluxion, und e eine an sich beliebige, aber während der ganzen Rechnung als Grundlage der Vergleichung aller Längen festzuhaltende Länge ist. Zwischen x und z kann die Beziehung $x = z + a$ gelten, dann ist $\dot{x} = \dot{z}$, also $\dot{y} : \dot{x} = x : e$. Eine vollkommen konsequente algebraisch-analytische Zeichensprache dürfte überhaupt auf keine anderen als homogene Gleichungen führen, homogen nach **jeder** Größenart, die in der Gleichung vorkommt, d. h. man dürfte das Zeichen 1 in keiner anderen Bedeutung gebrauchen als der, daß es anzeigt, irgend zwei Größen einundderselben Art sind einander gleich; man dürfte es aber nicht für irgend eine Größe selbst setzen, mit denen man andere Größen vergleicht oder mißt, so daß es in einer und derselben Gleichung die verschiedensten Dinge: Zahlkoeffizient, Strecke, Fläche, Zeit, Kraft, Masse, Geschwindigkeit u. s. w. u. s. w. bedeuten kann.

Wird an der Euklidischen Erklärung: Zwei Größen, die ein Verhältnis zu einander bilden sollen, müssen homogen, d. h. so beschaffen sein, daß irgend ein Vielfaches der einen die andere übertreffen kann, festgehalten, so kann die angewandte Analysis überhaupt nur aus homogenen Gleichungen führen, d. h. jede Gleichung, die eine mögliche Beziehung zwischen Größen ausdrückt, wird homogen nach allen in ihr vorkommenden Größenarten. Dieses Gesetz der Homogenität aller Gleichungen und aller Ansätze der angewandten Rechenkunst ist so allgemein gültig, daß selbst der Quartaner es befolgen muß. Der Ansatz zur Lösung einer Aufgabe der zusammengesetzten Schlufsrechnung hat die Form $\frac{a \cdot b \cdot c \cdot d \dots}{(x) \cdot u \cdot v \cdot w \dots}$, worin $a, b \dots$ Größen gleicher oder verschiedener Art und x die gesuchte Größe andeuten. Der Ansatz ist sich selbst falsch, wenn nicht beide Ausdrücke über und unter dem Bruchstrich nach allen in ihnen vorkommenden Größenarten homogen sind. Die Prüfung, ob der Ansatz homogen ist, wird erschwerter, wenn eine oder mehrere der Größen $a, b \dots$ die Einheit der betreffenden Größenart bilden, also mit 1 bezeichnet werden, bez. als Faktoren unbezeichnet bleiben.

Wo Gleichungen der angewandten Analysis nicht eine homogene Form haben, da müssen sie homogen gedacht werden, oder sie stellen einen Unsinn dar. Ist M eine Strecke und Q eine Größe anderer Art, z. B. eine Belastung, und schreibt jemand $M = Q$, so bedeutet das nicht den Unsinn: eine Strecke ist gleich einem Gewicht; sondern es ist der bis auf's Äußerste

abgekürzte Ausdruck für folgenden Gedanken: Strecke M ist aus einer anderen nicht weiter bezeichneten Strecke, und Belastung Q aus einer anderen nicht weiter bezeichneten Belastung in gleicher Weise gebildet, wie einunddieselbe nicht weiter bezeichnete Zahl aus 1. — Werden die Einheiten von M und Q mit m und q bezeichnet, so drückt sich derselbe Gedanke präziser aus durch $M:m = Q:q$, oder durch die homogene Gleichung $Mq = Qm$. — Wäre die Beziehung zwischen M und Q dargestellt durch $M + Q = 3$, so müßte einer, der die Gleichung versteht, eine längere Reihe von Begriffen und Beziehungen dahinter lesen. Zuerst eine Einheit von M und eine Einheit der Größenart Q ; sie mögen m und q heißen. Dann eine Zahl μ , die aus 1 so gebildet ist, wie M aus m ; und eine Zahl γ , die aus 1 so gebildet ist, wie Q aus q , dann sagt obige Gleichung aus, daß $\mu + \gamma = 3$ ist. Schreibt man jene Gleichung aber $\frac{M}{m} + \frac{Q}{q} = 3$, und macht Gebrauch von Vietas großem Gedanken, mit den Größen-symbolen wie mit Zahlen zu operieren, so folgt die homogene Gleichung $Mq + Qm = 3mq$. — Oder wäre eine Beziehung zwischen einer Strecke M und einer Belastung Q dargestellt durch die Gleichung $M^2 \cdot Q + M \cdot Q^3 = 1$, so ist ihr wahrer Sinn dieser $\left(\frac{M}{m}\right)^2 \cdot \frac{Q}{q} + \frac{M}{m} \cdot \left(\frac{Q}{q}\right)^3 = 1$, woraus die nach Strecken und Belastungen homogene Gleichung $M^2 \cdot Qq^2 + Mm \cdot Q^3 = m^2q^3$ hervorgeht.

Wir halten daher Newtons Hinweis darauf, daß die Fluxionsgleichungen nach den Fluxionen homogen sein müssen, nicht für eine »Unklarheit«, sondern für eine selbstverständliche Folge des Begriffes der Fluxionen als Größen, die nur untereinander vergleichbar sind, aber nicht an der Einheit der Fluenten gemessen werden können. Keine folgerichtige Bildung eines Ansatzes einer Aufgabe, in der Fluenten und Fluxionen vorkommen, kann, wenn alle verschiedenen Fluenten und Fluxionen mit unterscheidenden Zeichen belegt werden, auf die Gleichung $\dot{x} + x\dot{x}\dot{y} - ax\dot{x} = 0$ führen. Diese Gleichung ist entweder ein Unding, oder sie zeigt an, daß bei ihrer Bildung die Inkonsequenz begangen worden ist, den Einheiten verschiedener Größenarten einerlei Zeichen 1 zu geben, bez. sie ganz wegzulassen. Nehmen wir an, x und y wären rechth. Koordinaten, a ein Kurvenparameter, die Streckeneinheit sei e , die Einheit der Fluxionen \dot{z} (sie kann zunächst nicht \dot{x} oder \dot{y} sein, weil diese Fluxionen bereits anders als durch 1 bezeichnet sind und die Gleichung nach \dot{x} und \dot{y} nicht homogen ist), dann ist der wahre arithmetische Sinn der Gleichung dieser: $\frac{\dot{x}}{\dot{z}} + \frac{x}{e} \cdot \frac{\dot{x}}{\dot{z}} \cdot \frac{\dot{y}}{\dot{z}} - \frac{a}{e} \cdot \frac{x}{e} \cdot \frac{x}{e} = 0$, woraus nach

Vieta folgt $e^3\dot{x}\dot{y} + e^2x\dot{x}\dot{y} - axx\dot{z} = 0$. Indem nun Newton die Konsequenz in der Bezeichnung nur für die Fluxionen, nicht für die Fluenten durchführt, d. h. $e = 1$ setzt, erhält er $\dot{x}\dot{z} + x\dot{x}\dot{y} - axx\dot{z} = 0$. — Wenn daher Weissenborn dieses Verfahren Newtons seinen „Kunstgriff“ nennt und sagt: „Es braucht wohl kaum erwähnt zu werden, daß hier jeder Sinn aufhört“, so kann ich dieses Urteil nicht teilen. Die Frage Cantors aber: „Was soll dieses \dot{z} , was soll z selbst bedeuten?“ ist nach allem, was über Gleichungen zwischen drei und mehr Fluenten bereits gesagt ist, erledigt. Sonst kann man die Antwort auch aus der Art entnehmen, wie Newton solche Gleichungen integriert. Es heißt in der »Solutio casus III« (Opusc. I, S. 83): »Statim nos extricabimus a problemate solvendo, quando aequatio continet tres vel etiam plures

quantitatum fluxiones. Nam ad id sufficit quamlibet relationem inter binas supponere, cum haec relatio a statu quaestionis non determinatur, et hinc deduci potest relatio, quae est inter earum fluxiones, ita ut exterminari possit alterutra cum fluxione sua. Quamobrem, si trium quantitatum fluxiones adsunt, una aequatio assumenda est; duae aequationes, si quatuor insunt fluxiones; atque ita porro; *ita ut aequatio proposita tandem in aliam transformetur, in qua si duae fluxiones tantummodo.* Tunc autem aequatio haec resolvenda est ut supra et sic detegentur relationes aliarum quantitatum. — Sit proposita $2\dot{x} - \dot{z} + x\dot{y} = 0$. Ut obtineam relationem quantitatum x , y et z , fingo relationem quamlibet inter duas ex ipsis (« $x = y$, aut $2y = a +$ sive $x = yy$, etc.) » Sumamus $x = yy$ et, quod hinc conficitur, $\dot{x} = 2y\dot{y}$. Igitur aequatio proposita mutatur in $4y\dot{y} - \dot{z} + yy\dot{y} = 0$, et hinc educitur relatio inter y et z , id est $2yy - \dot{z} + \frac{1}{3}y^3 = 0$: Restitue x et invenies $2x + \frac{1}{3}x^{\frac{3}{2}} = z$. Ergo *ex infinitis modis*, quibus x , y et altera ad alteram, possunt referri, *unus inventus* fuit, qui exponitur per has aequationes $x = yy$; $2yy + \frac{1}{3}y^3 = z$; et $2x + \frac{1}{3}x^{\frac{3}{2}} = z$.

Wie Weissenborn (a. a. O. S. 39) sagen kann, dieser Casus III sei identisch mit dem Problem der partiellen Differentialgleichungen, ist mir unverständlich. Nicht um eine Funktion mehrerer unabhängigen Variablen handelt es sich hier, sondern um mehrere Funktionen einundderselben unabhängigen Variablen. Daß Newton nur den letzteren Fall im Auge hatte, konnte er, da der Begriff der „Funktion“ damals noch des sprachlichen Ausdrucks entbehrte, deutlicher nicht sagen. Weissenborn giebt in seiner Darstellung das Ergebnis der Newtonschen Integration in einer Form, in der es bei Newton nicht steht, nämlich $2x + \frac{1}{3}xy = z$ und sagt dann: „Daß dieses Resultat ein unrichtiges ist, davon überzeugt man sich leicht durch die Probe.“ Aber das Gegenteil ist wahr. Die Probe beweist die Richtigkeit dieses Resultates. Denn wenn $2x + \frac{1}{3}xy = z$, so ist 1) $2x - z + \frac{1}{3}xy = 0$; folgl. 2) $2\dot{x} - \dot{z} + \frac{1}{3}x\dot{y} + \frac{1}{3}y\dot{x} = 0$ aber wegen $x = yy$ ist $\dot{x} = 2y\dot{y}$; folgl. $\frac{1}{3}y\dot{x} = \frac{1}{3}y \cdot 2y\dot{y} = \frac{2}{3}y^2\dot{y} = \frac{2}{3}xy\dot{y}$; folgl. $\frac{1}{3}x\dot{y} + \frac{1}{3}y\dot{x} = \frac{1}{3}x\dot{y} + \frac{2}{3}xy\dot{y} = x\dot{y}$; also geht (2) über in $2\dot{x} - \dot{z} + x\dot{y} = 0$, was zu beweisen war. Weissenborn verwechselt die relatio quaelibet (hier $x = y^2$), durch die Newton das unbestimmte Problem zu einem bestimmten macht, wohl mit dem Begriff der „willkürlichen Funktion“ bei der Integration partieller Differentialgleichungen, und kommt dadurch zu seinem schiefen Urteil.*) — Newton giebt zu Casus III nur dieses eine Beispiel, während er dem Casus I, Gleichungen von der Form $\dot{y} = \sum a x^{\alpha} \dot{x}$ bez. $\dot{x} = \sum b y^{\beta} \dot{y}$, 4 Seiten; dem Casus II, Gleichungen von der Form

*) Die Auffassung, die Fluxionsgleichungen mit mehr als zwei Fluentsen seien die heutigen partiellen Differentialgleichungen, ist aus Weissenborn in Cantor's Geschichte der Mathematik übergegangen und veranlaßt Cantor (a. a. O. III, S. 166) zu dem Urteil: „Newton weiß mit von einander unabhängigen Veränderungen sich nicht zu helfen und setzt deshalb (?) diese ihm unbequeme Größen durch hinzugenommene Bedingungen in ein Abhängigkeitsverhältnis von einander.“ — Einem Newton gegenüber sträubt sich mein Gefühl dagegen, ein solches Urteil als eine unvermeidliche Konsequenz seiner Behandlung des Casus III der Fluxionsgleichungen anzuerkennen.

$\dot{y} = \Sigma ax^a y^\beta \dot{x}$, aber 12 Seiten widmet. Und er wählt die relatio quaelibet $x = yy$ so, daß die entstehende Gleichung $4yy - \dot{z} + yy\dot{y} = 0$ nur reine Glieder enthält, die Solutio peculiaris also anwendbar und die Entwicklung in Reihen entbehrlich wird.

Über die Bedeutung von \dot{z} und z in der aus $\dot{x} + x\dot{y} - axx = 0$ entstandenen Gleichung $\dot{x}\dot{z} + x\dot{x}\dot{y} - ax^2\dot{z} = 0$ kann nun kein Zweifel mehr sein. Man hat sich zu sagen: Da $\dot{x} + x\dot{y} - axx = 0$ nicht homogen ist, so steckt darin noch eine dritte Fluxion, die mit 1 bezeichnet ist und deshalb nicht zum Ausdruck kommt. Giebt man ihr das Zeichen \dot{z} und faßt \dot{x} und \dot{y} auf als $\dot{x} : \dot{z}$ und $\dot{y} : \dot{z}$, so erhält man die homogene Form der Gleichung. Dieselbe ist der unvollständige Ausdruck eines Problems zwischen zwei Variablen (relatae), die als Funktionen einer und derselben dritten Variablen (correlata) z aufzufassen sind. So lange nicht noch eine Gleichung zwischen x und z oder y und z gegeben ist, sind die Abhängigkeiten zwischen y und z , sowie zwischen x und z nicht bestimmt. Eine dieser Abhängigkeiten kann willkürlich fingiert und so »ex infinitis modis« ein beliebiger Modus herausgegriffen werden.

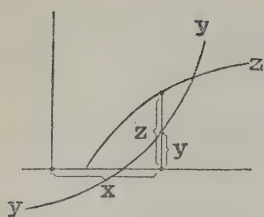
Newton schreibt auch zahlreiche Beispiele zu Casus II so, daß er die Fluxion der quantitas correlata unbezeichnet läßt (d. h. mit 1 bezeichnet denkt); z. B. $\dot{y} = \sqrt{4y} + \sqrt{xy} = 2y^{\frac{1}{2}} + x^{\frac{1}{2}}y^{\frac{1}{2}}$, anstatt $\dot{y} = 2y^{\frac{1}{2}} \cdot \dot{x} + x^{\frac{1}{2}}y^{\frac{1}{2}} \cdot \dot{x}$ (Op. I, S. 82). Nachdem er aber die Notwendigkeit der Homogenität der Fluxionsgleichungen ausdrücklich betont hat, ist seine Inkonsequenz in der Bezeichnung ohne Bedeutung. Dagegen vermisste ich die Aufklärung über eine andere Fehler von Cantor noch von Weissenborn berührte Frage.

Die direkte Operation, der Übergang von der Fluentengleichung zur Fluxionsgleichung, führt nicht nur auf homogene, sondern auch auf nur lineare Formen. Da nun die inverse Operation, der Übergang von einer Fluxionsgleichung zur Fluentengleichung, die Bestätigung ihrer Richtigkeit immer erst durch die Probe, durch Rückerzeugung der gegebenen Fluxionsgleichung aus der aufgestellten Fluentengleichung auf Grund des Fluxionstheorems erhalten kann und dieses Theorem nur auf lineare Fluxionsgleichungen führt, so entsteht die Frage: wie denkt sich Newton die Gleichung $\dot{x} + x\dot{y} - axx = 0$, bez. $\dot{x}\dot{z} + x\dot{x}\dot{y} - axx\dot{z} = 0$ entstanden, die doch nicht linear ist? Schwebte ihm überhaupt eine bestimmte Entstehungsart nicht linearer Fluxionsgleichungen vor, oder ist es auch einem Newton passiert, daß er über den Symbolen die Sache ergaß und in ein Spiel mit leeren Formeln verfiel? Wie denkt er sich die Gleichung $\dot{y} = x\dot{y} + xx\dot{x}$ entstanden, die er (S. 64), \dot{x} als Fluxionseinheit betrachtend, umformt in $\left(\frac{\dot{y}}{x}\right)^2 - \left(\frac{\dot{y}}{x}\right) = x^2$ und deren zwei Wurzeln $\frac{\dot{y}}{x} = \frac{1}{2} \pm \sqrt{\frac{1}{4} + x^2}$ er entwickelt in die unendlichen Reihen:

$$\frac{\dot{y}}{x} = 1 + x^2 - x^4 + 2x^6 \text{ etc. und } \frac{\dot{y}}{x} = -x^2 + x^4 - 2x^6 + 5x^8 \text{ etc.,}$$

hieraus (S. 66) auf Grund der Regel: „aus ax^α wird $\frac{a}{\alpha+1} x^{\alpha+1}$ “ zu schließen:

$$y = x + \frac{1}{3} x^3 - \frac{1}{5} x^5 + \frac{2}{7} x^7 \text{ etc. und } y = -\frac{1}{3} x^3 + \frac{1}{5} x^5 - \frac{2}{7} x^7 + \frac{5}{9} x^9 \text{ etc.?}$$



Man kann natürlich auch diesem Verfahren eine Deutung geben. Man denkt sich zwei Funktionen y und z von x . Sei $y = f(x)$, $z = \varphi(x)$. Dann erhält man $\dot{y} = p\dot{x}$, und $\dot{z} = q\dot{x}$, wo p und q Funktionen von x sind; also ist $\dot{y} - p\dot{x} = 0$ und $\dot{z} - q\dot{x} = 0$; daher auch $(\dot{y} - p\dot{x})(\dot{z} - q\dot{x}) = 0$ oder $\dot{y}\dot{z} - p\dot{x}\dot{z} - q\dot{y}\dot{x} + pq\dot{x}\dot{x} = 0$. Diese Gleichung könnte man betrachten als die gleichzeitige Fluxionsgleichung zweier Relationen $y = f(x)$ und $z = \varphi(x)$. Begeht man nun die Inkonsequenz in der Bezeichnung, für $f(x)$ und $\varphi(x)$ einerlei Zeichen y zu setzen, so geht obige Gleichung über in $\dot{y}\dot{y} = (p + q)\dot{y}\dot{x} - pq\dot{x}\dot{x}$, die in der Form mit dem Newtonschen Beispiele $\dot{y}\dot{y} = \dot{x}\dot{y} + x\dot{x}\dot{y}$ übereinstimmt, ebenso wie $\dot{y}\dot{z} - p\dot{x}\dot{z} - q\dot{y}\dot{x} + pq\dot{x}\dot{x} = 0$ mit $\dot{x}\dot{z} - x\dot{x}\dot{y} - ax\dot{x}\dot{z} = 0$. Dachte sich aber Newton die Sache so? Er schweigt hierüber.

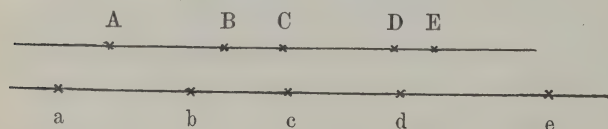
Die willkürlichen Konstanten der Fluenten.

Jede Fluente einer Fluxionsgleichung und jede Fluente einer Fluentengleichung, die aus einer gegebenen Fluxionsgleichung gewonnen ist, darf um eine willkürliche Konstante vermehrt oder vermindert werden. Von diesem Satze, den man freilich in obiger expliciter Fassung in Newtons Schriften nicht findet, macht Newton bei seinen

Umformungen gleichwohl vielfach Gebrauch. Um z. B. die Gleichung $\dot{y} = \frac{a}{x} \cdot \dot{x}$ zu integrieren, setzt Newton (Opusc. I, S. 68) $b + x$ anstatt x (nicht etwa $b + z$ anstatt x , und \dot{z} anstatt \dot{x}) und erhält $\frac{\dot{y}}{x} = \frac{a}{x} = \frac{a}{b+x} = \frac{a}{b} - \frac{ax}{bb} + \frac{axx}{b^3} - \frac{ax^3}{b^4}$ etc. und daraus $y = \frac{ax}{b} - \frac{axx}{2bb} + \frac{ax^3}{3b^3} - \frac{ax^4}{4b^4}$ etc.)* Die Stelle, in der er dies im Anschluß an seine demonstratio zu

Problem II rechtfertigt (vergl. S. 35), erscheint mir zu charakteristisch und wichtig, als daß ich sie hier nicht vollständig fixieren sollte.

»In aequationum reductione adhibeo operationem, cujus rationem afferendam censeo; et consistit in alicujus fluentis quantitatis transmutatione per ejus connexionem cum data quantitate. Sint AE atque ae duae rectae utrimque in infinitum protensae, per quas ferantur duae



res mobiles, aut duo puncta, quae eodem tempore pervenisse concipiantur in loca A et a , B et b , C et c , D et d etc., et mobilis, quod fertur per AE , distantia a puncto B illius motum ita metiatur, ut $-BA$, $+BC$, $+BD$.

$+BE$ successive et quando mobile est in locis A , C , D , E , sint fluentes quantitates. Pariter sit b simile punctum in altera linea. Tunc igitur $-BA$ et $-ba$ erunt duae contemporaneae fluentes,

*) Cantor (a. a. O. III, S. 166) sagt mit Bezug hierauf: „An eine Rechtfertigung dieser Willkür (?) scheint er (Newton) nicht gedacht zu haben.“ — Wie?! Ist die oben folgende citierte Stelle nicht eine solche Rechtfertigung jener scheinbaren Willkür, daß sie — ihrem Inhalte nach — die Bewunderung vor Newtons Geiste herausfordert?

ut etiam $+BC$ et $+bc$, $+BD$ et $+bd$, $+BE$ et $+be$, etc. Jam si punctis B et b substituantur puncta A et c , ad quae, velut quiescentia, referantur motus, tunc 0 et $-ca$, $+AB$ et $-cb$, $+AC$ et 0 , $+AD$ et $+cd$, $+AE$ et $+ce$ erunt contemporaneae fluentes quantitates. Quocirca mutatae quidem sunt fluentes quantitates additione et subductione datarum quantitatum AB et ac , sed in iis mutatae non fuerunt neque motuum celeritates neque mutua fluxionum relatio. Partes enim eodem tempore genitae AB et ab , BC et bc , CD et cd , DE et de sunt ejusdem longitudinis in utraque hypothesi. Eodem pacto in aequationibus has quantitates exponentibus contemporaneae quantitatum partes non ideo mutantur, quia absoluta earum magnitudo aliqua data quantitate augetur vel minuitur. Hinc patet propositum; etenim eo tantum tendit problema, ut determinentur contemporaneae partes aut differentiae absolutarum quantitatum u , x , y aut z , descriptae data fluendi ratione. Nihil autem interest ejusnam absolutae magnitudinis sint hae quantitates, dummodo earum contemporaneae vel **correspondentes differentiae** conveniant cum proposita fluxionum relatione.

Hujus rei ratio tradi etiam sic algebraice potest. Proposita sit aequatio $\dot{y} = yx\dot{x}$, et suppose $x = 1 + z$, igitur per probl. I. $\dot{x} = \dot{z}$; quapropter pro $\dot{y} = yx\dot{x}$ scribere licet $\dot{y} = y\dot{x} + yz\dot{x}$ (Newton schreibt nicht $\dot{y} = y(1 + z)\dot{z} = y\dot{z} + yz\dot{z}$). Nunc quia $\dot{x} = \dot{z}$, liquet, quod ametsi quantitates x et z non sint ejusdem longitudinis, attamen aequaliter fluunt respective ad y , et habent aequales una genitas partes. Quidni igitur repraesentem eodem symbolo quantitates, quarum ratio fluendi eadem est, et ad determinandas earum contemporaneas differentias quidni scribam $\dot{y} = y\dot{x} + yx\dot{x}$ pro $\dot{y} = yx\dot{x}$. — Wieder eine kleine Newtonsche Inkonssequenz in der Bezeichnung. Warum mochte er nicht schreiben $\dot{y} = yx\dot{x} = y\dot{z} + yz\dot{z}$, da doch einmal $x = 1 + z$ und daher wohl $\dot{x} = \dot{z}$, aber nicht $x = z$ ist? — »Denum manifesto apparet, quomodo inveniri possint partes contemporaneae ex aequatione fluentes involvente. — Sic adsit aequatio $y = \frac{1}{x} + x$ et, cum $x = 2$, sit $y = 2\frac{1}{2}$; at cum $x = 3$, tunc $y = 3\frac{1}{3}$. Igitur, dum x fluit ex 2 in 3, y fluit ex $2\frac{1}{2}$ in $3\frac{1}{3}$, quapropter partes eodem tempore descriptae sunt $3 - 2 = 1$ et $3\frac{1}{3} - 2\frac{1}{2} = \frac{5}{6}$.

His tanquam dicendorum fundamentis substratis ad magis peculiaria problemata descendam. Damit beschließt Newton sein Problem II. Uns sind diese Ausführungen deshalb so bemerkenswert, weil sie in vieler Hinsicht, insbesondere aber in den »correspondentes differentiae« statt der »contemporaneae differentiae« oder »partes« eine auffällige Annäherung an die leibnizische Grundauffassung verraten.

Schlussbemerkung.

Mit einem abschließenden Urteile über Newtons Analysis stetig veränderlicher Größen halte ich hier zurück, weil die Darlegung der Anwendungen seiner methodus fluxionum sowie die darauf bezüglichen Ausführungen in seinen übrigen Schriften hier nicht Platz finden können. Noch viel weniger kann daher hier ein Urteil über die Leibnizische Begründung der Infinitesimalrechnung motiviert werden. Was aber das Verhältnis zwischen Newtonscher und leibnizischer Darstellung anlangt, so geht mein Urteil dahin, daß ich den Leibnizischen

mathematischen Entwicklungen mit mehr intellektuellem Behagen folgen kann als denen von Newton. Dies beruht zum großen Teile auf dem Unterschiede in der Handhabung der Symbole. Wo Leibniz alle Sorgfalt darauf verwendet, daß die gebrauchten Zeichen dem Leser auch den ganzen Sinn der Begriffe und ihrer gegenseitigen Beziehungen jeden Augenblick vor Augen führen, gewinnt man bei Newton mehr wie einmal den Eindruck, als ob er geflissentlich Dinge, die er selbst für sich klar unterscheidet, dem Leser gegenüber durch schwankende Bedeutung der Symbole verschleierte. Eben darum treten in der Leibnizischen Sprache alle der Analysis stetiger Veränderungen immanenten Schwierigkeiten deutlich heraus, während sie von Newton verhüllt, aber keineswegs beseitigt werden. Mathematische Kunstgriffe, Wendungen und Hilfsvorstellungen, die die Aufgabe haben, im entscheidenden Schritte des logischen Gedankenganges über vorhandene Schwierigkeiten hinwegzutäuschen, finden sich bei Leibniz nicht. Keine Fluxionen ohne Momente! Der Begriff der Fluxionen hat erst in dem der Momente seine Stütze. Warum dann nicht die Fluxionen ganz bei Seite lassen und direkt mit Momenten rechnen?! Dies thut Leibniz. Seine Differenzen sind dasselbe wie die Newtonschen Momente. Es giebt Größen von solcher Kleinheit, daß die Ratio irgend eines Vielfachen einer solchen Größe zu irgend einer noch so kleinen gegebenen endlichen Größe derselben Art durch keine noch so kleine Bruchzahl angebar ist, daß sie aber gleichwohl untereinander alle Zahlenverhältnisse bilden können; noch mehr: es giebt innerhalb einer jeden Größenart unendlich viele Größenstufen, derart, daß die Ratio einer Größe der einen Stufe zu einer Größe der unmittelbar folgenden oder unmittelbar vorangehenden Stufe durch keine andere Zahl als 0 oder ∞ dargestellt werden kann, während die Verhältnisse von Größen einer und derselben Stufe alle Zahlen durchlaufen. Das ist der Grundgedanke der Leibnizischen Infinitesimalrechnung. Und Leibniz, weit entfernt davon, einmal vorhandene logische Schwierigkeiten zu verhüllen, giebt seinem Grundgedanken Ausdruck in paradoxen Formen: Ruhe ist Bewegung, und Bewegung Ruhe, Gleichheit ist Ungleichheit, und Ungleichheit ist Gleichheit, $x + dx = x$ und gleichwohl dx eine Größe; d. h. Ruhe ist unendlich kleine Bewegung, und Bewegung ist von der Ruhe nur der Größe nach, nicht der Art nach verschieden. Gleiche Größen eines Kontinuums unterscheiden sich noch durch Unendlichkleines, und Größen, die sich durch Unendlichkleines unterscheiden, sind einander gleich zu setzen. $x + dx = x$, weil $\frac{x + dx}{x} = \frac{x}{x} + \frac{dx}{x} = 1 + \frac{dx}{x}$ ist, u. s. w., wo $\frac{dx}{x}$ nicht die absolute Null, sondern die Zahl ist, die sich zu 1 verhält, wie ein Unendlichkleines zu einem Endlichen, also etwa wie der Abstand einer Kurve von der Asymptote in unendlich fernen Punkten zu einer endlichen Länge; oder $\frac{dx}{x}$ ist die Zahl, die wir heute bezeichnen mit $\left(\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n}\right)$. Diese Paradoxa sind aber nicht willkürliche Fiktionen, sondern haben ihr »fundamentum in re«; in dem Verhältnis des nur anschaulich erfassbaren, von der Mathematik als objektiv gegeben zu betrachtenden Kontinuums zu unserem subjektiven, nur in distinkten Begriffen fortschreitenden Denken. Alles Rechnen mit Größen verschiedener Stufen oder Ordnungen wird bei Leibniz beherrscht von seiner »Lex nova homogeneorum«. Jede Größe irgend einer Stufe ist nur an Größen derselben Stufe meßbar; gemessen an Größen anderer Stufen aber 0 oder ∞ . Daher fallen aus jeder Gleichung, die zunächst Glieder verschiedener Größenstufen enthält, alle Glieder,

die in Bezug auf andere Glieder derselben Gleichung von einer niederen Stufe sind, weg, wenn man die Einheiten, an denen die Glieder der Gleichung gemessen werden, aus der dem Werte nach höchsten in der Gleichung vorkommenden Größestufe nimmt. Dementsprechend verlangt die lex homogeneorum, daß jede Endgleichung einer analytischen Operation homogen sei nicht nur nach den Größensarten, sondern auch nach den Größestufen.

Sehen wir zu, wie der Beweis des Newtonschen Fluxionstheorems nach Leibnizischer Methode verlaufen würde, bei Festhaltung Newtonscher Bezeichnung. Aus $f(x, y, z, \dots) = 0$ und $f(x + \dot{x}v, y + \dot{y}v, \dots) = 0$ wird auf rein arithmetischem Wege entwickelt:

$$1) \quad \left. \begin{aligned} & a \cdot (\dot{x}v) + b \cdot (\dot{y}v) + c \cdot (\dot{z}v) + \dots \\ & + h \cdot (\dot{x}v)^2 + k \cdot (\dot{x}v) \cdot (\dot{y}v) + \dots \\ & + p \cdot (\dot{x}v)^3 + q \cdot (\dot{x}v)^2 \cdot (\dot{y}v) + \dots \\ & + \dots \end{aligned} \right\} = 0.$$

Jedes Glied der 2. 3. 4. . . . Zeile verhält sich zu irgend einem Gliede der vorhergehenden Zeile wie eine der Größen $\dot{x}v, \dot{y}v \dots$ zu einer endlichen GröÙe. $\dot{x}v, \dot{y}v \dots$ verschwinden aber gegenüber jeder endlichen GröÙe. Also verschwinden alle Glieder irgend einer Zeile gegenüber den Gliedern der vorhergehenden Zeile; also bleibt, in Übereinstimmung mit dem Satze der Homogenität

$$2) \quad \begin{aligned} & a(\dot{x}v) + b(\dot{y}v) + c(\dot{z}v) + \dots = 0 \text{ oder} \\ & a \cdot dx + b \cdot dy + c \cdot dz + \dots = 0. \end{aligned}$$

Das ist die Leibnizische Form der Fluxionsregel, nämlich die Momentengleichung oder Differenzgleichung erster Ordnung.

Newton gewinnt (1) wie oben. Dann trennt er die zusammengehörigen Faktoren \dot{x} und v , \dot{y} und v u. s. w. voneinander und schreibt:

$$3) \quad \left. \begin{aligned} & a \cdot \dot{x}v + b \cdot \dot{y}v + c \cdot \dot{z}v + \dots \\ & + h \dot{x}\dot{x}v^2 + k \dot{x}\dot{y}v^2 + \dots \\ & + p \dot{x}^3v^3 + q \dot{x}^2\dot{y}v^3 + \dots \\ & + \dots \end{aligned} \right\} = 0.$$

Nun wird durch v dividiert unter der stillschweigend gemachten Forderung $v \neq 0$; es folgt:

$$4) \quad \left. \begin{aligned} & a\dot{x} + b\dot{y} + c\dot{z} + \dots \\ & + h\dot{x}\dot{x} + k\dot{x}\dot{y} + \dots \\ & + p\dot{x}^3v^2 + q\dot{x}^2\dot{y}v^2 + \dots \\ & + \dots \end{aligned} \right\} = 0.$$

Schließlich wird doch noch derselbe Schritt gemacht, den Leibniz unmittelbar nach (1) machte: Num autem finxerimus *v* quantitatem infinite parvam, ut exponere posset quantitatum momenta, rmini in eam ducti *pro nihilo possunt haberi cum aliis collati*, eos igitur *negligo*, et superest

$$5) \quad a\dot{x} + b\dot{y} + c\dot{z} + \dots = 0.$$

Das ist die Newtonsche Fluxionsgleichung.

Nach meinem Ermessen steht die Leibnizische Gedankenfolge, die die künstlichen Verschglieder (3) und (4) nicht nötig hat, hoch über der Newtons.

Weissenborn (a. a. O. S. 28 und 58) erklärt, Newton habe seine Fundamentalregel „ohne Beweis aufgestellt“, kommt aber wunderbarerweise gleichwohl zu dem Schlusse, die Fluxionsrechnung zeichne sich vor der Differentialrechnung durch ihre „sichere Begründung“ aus. Gerhard (Die Entdeckung der höheren Analysis, Halle 1855) findet, daß Leibnizens „imposanter Bau auf unsicherem Fundament ruht“, während „die Fluxionsrechnung auf dem (?) naturgemäßen Wege ohne Beimischung anderer Hilfsmittel(?) entstanden“ sei und sich einer „festen Begründung“ und eines „sicheren Fundaments“ erfreue. Montucla (Histoire des mathématiques I S. 369) nennt die Auffassungsweise Newtons »bien plus lumineuse« als die von Leibniz. Derselben in allgemeinen Wendungen ausgesprochenen Meinung bin ich mit wenigen Ausnahmen fast überall in der mir zugänglich gewesenem einschlägigen Litteratur dieses und des vorigen Jahrhunderts begegnet, habe freilich auch überall eine tiefere in den Zusammenhang und Grund der hierbei in Frage kommenden Begriffe dringende Begründung dieser Meinungen vermißt. Darum bedrückt es mich nicht, mit meinem oben angedeuteten entgegengesetzten Urtheile allen jenen Autoren gegenüber als Häretiker zu erscheinen. Ich kann meine aus einem kritischen Studium der Quellen gewonnene Überzeugung nicht verleugnen gegenüber einer sich aus einem Buche in das andere fortpflanzenden Meinung, die dem Leibnizischen Gesetz der Kontinuität zu wenig Beachtung schenkt und den Leibnizischen Gedanken der Homogenität der Differentialgleichungen nicht zu würdigen weiß, wo nicht ganz ignorirt.

Nachsatz. — Einige Tage nach Beendigung der Drucklegung dieses Programms erhielt ich durch die Freundlichkeit von Herrn Universitätsprofessor Dr. Engel hier Kenntniss von den „*Notes sur l'histoire de mathématiques. Par H.-G.-Zeuthen.*“ (Extrait du Bulletin de l'Académie Royale des Sciences et des Lettres de Danemark, Copenhague, pour l'année 1895). — Ich ersehe aus ihnen, daß H.-G.-Zeuthen eine Reihe von kritischen Bemerkungen Weissenborns und Cantors über Newton in demselben Sinne besprochen hat, in dem auch ich sie (S. 30 ff.) habe berühren müssen. Das dient mir zur Beruhigung. Denn eben weil darüber kein Zweifel sein kann, daß alle aufmerksamen und kritisch vergleichenden Leser der betreffenden Schriften Newtons, Weissenborns und Cantors über jene kritischen Bemerkungen zu einem übereinstimmenden Urtheile kommen müssen, verursachte es mir ein störendes und bis zu einem gewissen Grade hemmendes Gefühl, mich allein in offenem Widerspruche zu wissen gegenüber einigen Ausführungen solcher Autoren, die gerade wegen der Zuverlässigkeit ihrer Angaben oft zu Rate gezogen werden.

Leipzig, den 15. Febr. 1896.

E. Tischer.

Bericht

über das Schuljahr 1895 auf 1896.

I. Chronik.

Unmittelbar nach dem Entlassungsaktus am 22. März 1895 trat der Rektor einen ihm vom Kgl. Ministerium bewilligten siebenwöchigen Urlaub an, um eine Reise nach Italien zu unternehmen. Während dieser Zeit übernahm die Rektoratsgeschäfte der Konrektor Prof. Dr. Gebhardt. Er leitete daher auch die Schulfeier des achtzigsten Geburtstages Sr. Durchlaucht des Fürsten Bismarck am 1. April, indem er zugleich die Festrede hielt und darin in kurzen Zügen einen Überblick über Bismarcks politische Thätigkeit und eine Charakteristik seiner Eigenschaften, die ihn nach Luther zum größten Deutschen und zum geliebten und bewunderten Volkshelden gemacht haben, gab, und mit dem freudig aufgenommenen dreifachen Hoch auf den großen Staatsmann schloß. Zum bleibenden Andenken an den Tag war aus Beiträgen der Lehrer und Schüler eine Bismarckbüste in Elfenbeinmasse für die Aula angekauft worden, die während der Feier, umrahmt von dem Grün großer Blattpflanzen, zum ersten Male Moltkes ihr Gegenstück erhielt. Gesänge des Schülerchors begannen und schlossen die Feier. Mit der mündlichen Klassenprüfung am 3. April und der Zensurverteilung und Versetzung am 5. April schloß das Schuljahr. Mit diesem Abschluß verließen uns auch die Kandidaten Dr. Johannes Babick und Dr. Arnold Peter, der erste, um an die Realschule in Crimmitschau, der zweite, um an die von Plauen i. V. überzugehen, von den herzlichsten Wünschen des Kollegiums begleitet.

Nach der Aufnahmeprüfung am 22. April, die der Anstalt im ganzen 70 neue Schüler, darunter 52 Sextaner, zuführte, wurde das neue Schuljahr mit der Feier des Geburtstages Sr. Maj. des Königs am 23. April eröffnet, der der Schulvorsteher, Herr Oberbürgermeister Dr. Georgi, seine Gegenwart schenkte. Nach dem einleitenden Festhymnus „Jehovah deinem Namen sei Ehre“ deklamierte der Oberprimaner Felix Meinhold ein von ihm verfaßtes Gedicht „Treue um Treue“ (Markgraf Friedrich der Freidige und die Stadt Freiberg). Die Festrede hielt der Oberlehrer Dr. Johannes Baunack. Nachdem er den an diesem Tage aufsteigenden patriotischen Wünschen und Gefühlen Ausdruck gegeben hatte, entwarf er ein liebevoll und anschaulich ausgeführtes Lebensbild des Dichters der „Griechenlieder“ Wilhelm Müller, zeigte dabei, wie die Arbeit dieses Lebens dem Hellenentum, dem Römertum und dem Deutschtum gewidmet gewesen sei, und schloß mit einem begeistert aufgenommenen Hoch auf Se. Majestät. Der Rede voraus ging die Sachsenhymne von Karl Lieber, komponiert von Hugo Jüngst, den Schluß des ganzen Aktus bildete der allgemeine Gesang des Liedes „Gott segne Sachsenland“. — Einen ganz besonderen Anlaß zu Dank und Freude bot dieser Tag der Nicolaischule noch insofern, als Se. Majestät der König geruht hatten, die treue, hingebende und erfolgreiche Amts-

thätigkeit des Konrektors Prof. Dr. Gebhardt, die seit 29 Jahren der Anstalt gehört, durch die Verleihung des Ritterkreuzes I. Klasse des Albrechtsordens anzuerkennen, dessen Insignien ihm am 22. April vom Herrn Oberbürgermeister Dr. Georgi überreicht wurden. Möge dem geschätzten Kollegen noch eine lange Reihe von Jahren gesegneter Wirksamkeit beschert sein!

Der Unterricht begann am 24. April, wobei die Stunden des Rektors bis zu seiner Rückkehr am 10. Mai von den Kollegen Döring, Voigt und Kahnis freundlichst vertreten wurden. Dadurch vollzog sich die durch den Abgang des Herrn Rektor Preuß zu Michaelis 1894 veranlaßte Verschiebung der Ordinariate in der Weise, daß Oberlehrer Berlitz die IIA^a, Dr. Glafey die IIB^a, Dr. Baunack I die IIIA^a, Dr. Voigt die IIIB^a, Dr. Hildebrandt die IIIB^b, Dr. Franz die VI^a übernahm. Für eine Reihe von Kollegen brachte der Anfang des neuen Schuljahres zugleich eine ansehnliche Gehaltserhöhung, für die bisherigen personalständigen Hilfslehrer Dr. Theodor Baunack und Dr. Eichler das Einrücken in die beiden neu gegründeten ständigen Lehrerstellen alles nach der Ratsvorlage, der die Stadtverordneten am 27. März zugestimmt hatten. Zugleich erhielten die beiden zuletztgenannten Kollegen vom Kgl. Ministerium den Oberlehrertitel.

An der vom Vaterländischen Verein unter Leitung des Kollegen Dr. Voigt am Himmelfahrtstage, 23. Mai, veranstalteten Huldigungsfahrt der Leipziger zu Fürst Bismarck nach Friedrichsruh nahmen außer mehreren Lehrern 37 Schüler der Oberklassen mit der Schulfahne teil. Dabei wurde dem Fürsten im Namen aller vier Leipziger Gymnasien ein vom Oberprimaner Victor von Hase verfaßtes lateinisches Gedicht in prächtiger Renaissanceausstattung (der Firma Breitkopf & Härtel überreicht.*)

Dr. Voigt und v. Hase hatten dabei die Ehre, von Sr. Durchlaucht zur Frühstückstafel gezogen zu werden, allen Beteiligten aber wird die Erinnerung an die großartige Huldigung ein unverlierbares Gut für ihr ganzes Leben bleiben.

Mit dem Beginn der Pfingstferien, die vom 1. bis 9. Juni dauerten, verließ uns Professor Dr. Döring um mit Urlaub des Kgl. Ministeriums zur Wiederherstellung seiner schon seit längerer Zeit erschütterten Gesundheit einen stärkenden Aufenthalt im Hochgebirge zu nehmen. Während dieser Zeit vertrat ihn in IA^a der Prof. Dr. Hultgren, in IB^a und IIB^a der Kandidat Joh. Calinich, der mit Bewilligung des Kgl. Ministeriums seit Ostern wieder in unterrichtlichen Zusammenhang mit der Schule getreten war. Nach den Sommerferien zu unsrer Freude wesentlich gestärkt und erfrischt zurückgekehrt konnte Prof. Döring seinen Unterricht im ganzen Umfange wieder aufnehmen.

Bei der Berufs- und Gewerbebeziehung am 14. Juni waren 66 Schüler der Oberklassen mitthätig (ebenso viele an der Volkszählung am 2. Dezember). Die Augenuntersuchung der Schüler aller Klassen nahm Herr Prof. Dr. Schröter vom 13. Juli ab vor, die Impfung Herr Hofrat Dr. Blaschke am 17. Juni, die Revision der Impflinge am 22. Juni.

*) Anmerkung. Das Gedicht hatte folgenden Wortlaut: Principem Ottonem de Bismarck, omnium Germanorum maximum, conditorem atque scutum imperii salutant scholarum Lipsiensium discipuli die ascensionis Domini MDCCCXCV.

Gens cum Teutoniae praesignis castra teneret,
Vicisti Gallos belliger indomitos.
Consociata tuis Germania viribus omnis
Te duce prae mundi gentibus enituit.
Dein patriae custos consumebaris agendo,
Cresceret ut semper publica nostra salus.
Aspice, nunc adiit hodierna luce iuventas

Et grates solvit fertque refertque tibi.
O lux Teutoniae, spes o fidissima nostra,
Praesidium et tutor, conditor imperii,
Grata manet Germana tibi semperque manebit
Ac fervet studio, care, iuventa tuo.
Di patrii, servate ducem, servate vigentem!
Has grato pro te fundimus ore preces.

Am 1. Juli wurden als Empfänger des Leibnizpreises die beiden Primi Scholae Gustav Hölscher und Hans Börner proklamiert. Der übliche Schulausflug fand am 2. Juli beim schönsten Wetter statt, wobei die Kgl. Sächsischen und Kgl. Preussischen Staatseisenbahnen wieder Fahrpreisermäßigungen gewährten. Die Sommerferien fielen in die Zeit vom 20. Juli bis 18. August. Während derselben wurde Dr. Traumüller in Tirol von einem ernsteren Unfälle betroffen, der ihn nötigte, mehrere Wochen seinen Unterricht auszusetzen. Für ihn traten seine Fachkollegen bereitwillig ein.

Mit besondrer Begeisterung beging die Schule in diesem Jubeljahre, in dem ein Vierteljahrhundert seit den glorreichsten Siegen und der Erneuerung des Deutschen Reichs verflossen war, ihre Sedanfeier. Am 31. August wurde zunächst die übliche Turnfahrt nach Taucha unternommen, wo in Gegenwart zahlreicher Gönner und Freunde der Anstalt der Nachmittag in den Räumen des Schützenhauses unter mannigfachen Turn- und Wettspielen verging. Nach ihrer Beendigung wies der Rektor in kurzer Ansprache auf die Bedeutung des Tages hin und schloß mit einem begeistert aufgenommenen dreifachen Hoch auf Ihre Majestäten den Kaiser Wilhelm II. und den König Albert. Hierauf sang die ganze nach Klassen geordnete Versammlung „Deutschland, Deutschland über alles“. Im Anschluß daran verteilte der Rektor an die Sieger in den Wettspielen die errungenen Preise, die in schwarzweißroten Schleifen, Eichenkränzen und silbernen Denkmünzen bestanden [die Preise im Fünfkampf erhielten Friedr. Waibler (IA^b) und Walther Schmidt (IA^a)] und erinnerte sodann an den Dank, den die Gegenwart den tapferen Mitkämpfern des großen Krieges, den gefallenen oder verstorbenen, wie den noch lebenden schulde. Auch die Schule sei so glücklich, einen derselben, Herrn Oberlehrer Berlit, den ihrigen zu nennen. Ihm galt sein zweites Hoch, das brausenden Wiederhall fand. Hierauf sprach noch der Oberprimaner Gustav Hölscher dem Rektor und dem Lehrerkollegium den Dank der Schüler für die gewährten Veranstaltungen aus. Ein Sonderzug führte gegen 9 Uhr die Festteilnehmer nach Leipzig zurück. Die Leitung der Turnfahrt hatten wieder die Kollegen Schütz, Meister, Brugmann, Tischer und Trautscholdt übernommen.

Dem Aktus am 2. September war diesmal eine etwas weitere Ausdehnung gegeben worden,

Die Feier begann mit einem „Dankgebet nach der Schlacht von Sedan“, gedichtet von E. Dohmke, komponiert von Höpner. Darauf trug der Oberprimaner V. von Hase einen vom Rektor schon früher zunächst für das Kgl. Gymnasium zu Dresden-Neustadt verfaßten kurzen Bericht über die Schlacht von Sedan vor, und zehn Schüler verschiedener Klassen deklamierten Gedichte, die zusammen eine Übersicht über den Gang des großen Krieges gaben. In der Festrede schilderte der Konrektor Professor Dr. Gebhardt die Vorgeschichte des Krieges bis zur Abreise König Wilhelms zum Heere, indem er dabei besonders auf die diplomatischen Verhandlungen einging und mit einer Danksagung an alle die deutschen Helden, die zu der Abwehr französischer Überhebung mit geholfen haben, schloß. Nach dem Gesange eines Liedes vollzog der Rektor die Weihe der lorbeerbekränzten Gedenktafel, die von Lehrern und Schülern den ehemaligen 1870/71 für das Vaterland gestorbenen Nicolaitanern für die Aula gewidmet worden ist und auf schwarzem Marmor in goldnen Buchstaben die fünf Namen Julius Theodor Karl Strube, Paul Georg Heinrich Segnitz, Richard Alexander Flohr, Otto Karl Weber und Johannes Küstner trägt. Er wies dabei darauf hin, daß erst seit der Einführung der allgemeinen Wehrpflicht für die deutschen Gymnasien der Horazische Spruch *dulce et decorum pro patria* nori ernste Wahrheit geworden sei und daß diese Schulen an den Siegen wie an den Opfern des großen Krieges ihren reichlichen Anteil hätten. Hierauf ermahnte er die Schüler, des Beispiels der gefallenen Commilitonen stets eingedenk zu sein und die Ehrfurcht vor Gott, die Liebe zum Vaterlande

und die Treue gegen den König immerdar zu bewahren. Im Anschluß daran vollzog er die Verteilung von Bücherprämien an die Schüler aller Klassen, auch der drei unteren, für die diesmal ein patriotischer Bürger der Stadt, der nicht genannt sein wollte, die Mittel gespendet hatte. Der allgemeine Gesang „Deutschland, Deutschland über alles“ beendete den ganzen Aktus.

Am nächsten Tage begann die schriftliche Reifeprüfung, zu der außer einem Oberprimaner der Anstalt zwei Auswärtige uns zugewiesen und der Rektor zum Königl. Kommissar ernannt worden war. Die Prüfung bestand am 19. September der Stud. Konstantin Tsaoussopulos aus Athen. Nach der schriftlichen Klassenprüfung, 12. bis 14. September, wurde der Unterricht vor den Michaelisferien am 27. September geschlossen.

Die Studiertage des Sommerhalbjahres waren der 9. Mai und 18. Juni, wegen Hitze wurde der Unterricht an den Nachmittagen des 10. Juni, 1. Juli und 3. September ausgesetzt.

Zu Anfang des Winterhalbjahres 1895/96 traten zur Ableistung ihres Probejahres die Kandidaten des höheren Schulamts Rudolf Dietrich und Alexander Kurzwelly ein. Leider mußte zugleich Prof. Dr. Döring sich infolge eines Augenleidens für die nächsten Wochen auf seine Stunden in IA^a beschränken, während die übrigen wieder vom Kand. Calinich übernommen wurden. Zum Glück dauerte diese Behinderung des Kollegen Döring nur kurze Zeit.

Die unter den Schülern auf Anregung des Deutschen Patriotenbundes am 18. Oktober mit Genehmigung des Kgl. Ministeriums veranstaltete Sammlung für das künftige Völkerschlachtdenkmal ergab die Summe von ca. 140 Mark.

Zu den festlichen Veranstaltungen dieses Jahres gesellte sich für Leipzig noch die feierliche Einweihung des großartigen Reichsgerichtspalastes am 26. Oktober. Die Nicolaitaner der oberen und mittleren Klassen bildeten dabei in der festlich geschmückten Grimmaischen Straße Spalier und begrüßten die Majestäten Kaiser Wilhelm II. und König Albert beim Einzuge mit jubelndem Zuruf.

Am 6. November erhielt der Kollege Dr. Traumüller von Sr. Maj. dem Könige den Professortitel. Von dieser Auszeichnung machte der Rektor in der Morgenandacht des 11. November den Schülern Mitteilung, indem er zugleich dem treuen Mitarbeiter die herzlichsten Glückwünsche des Kollegiums aussprach.

Leider gestaltete sich der Gesundheitszustand in der Schule während mehrerer Monate ungewöhnlich ungünstig. Am 7. November verschied an Diphtheritis der Sextaner Alfred Stelzner, ein wohlgesitteter, fleißiger, strebsamer Schüler. Da noch mehrere andere Schüler derselben Klasse an Diphtheritis oder Scharlach erkrankten, so wurde die VI^a auf Anordnung des Herrn Bezirksarztes Medizinalrat Dr. Siegel am 11. November auf zehn Tage geschlossen, um das Zimmer gründlich desinfizieren und völlig neu herstellen zu lassen. Dieselbe Maßregel mußte am 25. November über die V^b verfügt werden. Zugleich erkrankte der Kand. Kurzwelly am 18. November an Diphtheritis, so daß er seine Tätigkeit erst nach den Weihnachtsferien wieder aufnehmen konnte.

Unter solchen Eindrücken nahm die Erinnerungsfeier an die im Kirchenjahre 1894/95 verstorbenen Nicolaitaner am 25. November einen besonders ernsten Charakter an. Die Ansprache hielt dabei der dritte Religionslehrer Lic. theol. Dr. Steuer. Die Namen der Verstorbenen sind folgende:

1) Am 28. Dez. 1894 starb zu Waldheim der Inspektor der Gefangenenanstalt Hauptmann a. D. Leopold Hinze; er war geboren zu Dessau am 25. Febr. 1847 u. besuchte die Nicolaischule von Ost. 1860 bis zum Wintersemester 1866/67, von Klasse VI—II.

2) Im Febr. 1895 starb zu Douglas in Utah der Generalkapellmeister Friedrich Arthur Füssel. Er war geb. zu Leipzig als Sohn des Stadtgerichtsrats Füssel am 4. Aug. 1843 und besuchte die Nicolaischule in den

Klassen Sexta und Quinta vom 29. Jan. 1855 bis zu Ostern 1857 und in den Klassen Obersekunda und Prima vom 14. Okt. 1861 bis Ostern 1863. In der Zeit zwischen Ostern 1857 und Mich. 1861 war er Schüler der Fürstenschule Grimma.

3) In demselben Monat starb zu Freiberg i. S. der Professor em. an der Bergakademie Oberbergrat Moritz Ferdinand Gätzschan n. Er war zu Leipzig am 24. Aug. 1800 als Sohn des Bürgers und Kaufmanns Gätzschanmann geboren und besuchte die Nicolaischule vom 1. Mai 1812 bis Mich. 1815 in den Klassen Quinta bis Tertia, worauf er auf die Klosterschule Roßleben überging.

4) Am 28. März starb in Leipzig der Buchhändler Adolf Robert Theodor Hilgenberg. Er war geboren zu Leipzig am 21. Juli 1850 und besuchte die Nicolaischule von Ostern 1862 bis Ostern 1866 in den Klassen Sexta bis Quarta.

5) Am 25. Mai verschied nach kurzem schweren Leiden im 59. Lebensjahre der Rechtsanwalt Justizrat Dr. Julius Oskar Zenker. Er war geb. zu Leipzig als Sohn des Kaufmanns Zenker am 23. Jan. 1837 und besuchte die Schule von Quarta an, von Ostern 1850 bis Ost. 1856, wo er die Anstalt mit dem Reifezeugnis verließ. Er war einer der angesehensten Mitbürger unserer Stadt, seit 1877 Stadtverordneter, seit 1885 Vicevorsteher der Stadtverordneten und fast 25 Jahre Bevollmächtigter des Evangelischen Vereins der Gustav-Adolf-Stiftung.

6) Am 14. Juni starb als Pfarrer zu Rödlitz b. Lichtenstein i. S. Gustav Friedrich Arnold Keil. Er war als Sohn des Professors Keil in Dorpat am 17. Sept. 1854 geboren, wurde Mich. 1864 in die Sexta der Nicolaischule aufgenommen und Ostern 1874 mit den Reifezeugnis entlassen.

7) Am 31. Aug. 1895 starb in Leipzig im Alter von 77 Jahren der Stadtrat a. D. Friedrich Theodor Winter. Er war hier am 16. Dez. 1818 als Sohn des Stadtrichters Winter geboren, wurde am 11. April 1831 in die Quarta unserer Schule aufgenommen und Ost. 1837 mit dem Zeugnis der Reife zur Universität entlassen.

8) Am 10. Okt. starb im Alter von 29 Jahren der prakt. Arzt in Leipzig-Gohlis Dr. med. Curt Arthur Mancke. Er war geboren zu Leipzig als Sohn des Rentiers Mancke am 2. Dez. 1866 und besuchte die Schule mit einer halbjährigen Unterbrechung im Sommer 1882 von Ost. 1877 bis Ost. 1886, von Sexta an bis zur Reifeprüfung.

9) Am 14. Okt. starb in Jena der ord. Professor des Staatsrechts Dr. iur. Friedrich Arnold Brockhaus. Er war geboren zu Dresden als Sohn des Orientalisten Hermann Brockhaus, des späteren Professors in Leipzig, am 1. Sept. 1838, wurde Mich. 1848 in die Sexta der Nicolaischule aufgenommen und Ostern 1857 mit dem Reifezeugnis entlassen.

10) Im Okt. starb auch der Assessor Ernst Gustav Burkhardt. Als Sohn eines Buchdruckers in Leipzig am 6. Juli 1862 geboren, wurde er Mich. 1875 in die Quarta aufgenommen und verließ die Schule mit dem Reifezeugnis Ostern 1882.

11) Am 6. Nov. starb hier in Leipzig im Alter von 79 Jahren der Diakonus em. Gustav Heinrich Bruder. Er war zu Leipzig am 29. Juli 1817 geboren und von Ostern 1830 bis Ostern 1836, von Quinta bis zur Maturitätsprüfung Schüler der Anstalt. Bruder bekleidete zuletzt bis zum Jahre 1888 das Amt eines Diakonus in Geithain.

12) Am 7. Nov. starb an Diphtheritis der Schüler der Sexta A Eugen Alfred Stelzner, geboren in Leipzig am 27. Okt. 1884 und seit Ostern d. J. Schüler unserer Anstalt.

13) Endlich starb nach langer Krankheit am 12. Nov. Karl Hans Meinel, noch bis Michaelis Schüler unserer Anstalt. Er war am 4. Juli 1880 zu Leipzig geboren und besuchte die Schule seit Ostern 1891 in den Klassen VI—IV.

Vor den Weihnachtsferien wurde die Schule Sonnabend 21. Dezember Mittag mit einer Anstalt geschlossen, die der Rektor abhielt.

Kurz nach dem Wiederbeginn des Unterrichts am 7. Januar d. J. erkrankte der Oberlehrer r. Theodor Baunack am 14. Januar, so daß er bis zum 29. Februar der Schule fern bleiben mußte. Seine Stunden übernahm der Kand. Calinich. Noch vor Ablauf des Monats hatte die Nicolaitana erstmals einen Verlust zu beklagen. Am 30. Januar raffte die Diphtheritis den Quartaner Walter ruhl hinweg, den zweiten seiner Klasse, einen unsrer begabtesten und liebenswürdigsten Schüler. Dieser mußte es sich in diesem wie in dem ersten Falle die Schule versagen, dem so früh abbelebten Zögling das letzte Geleite zu geben, und sich damit begnügen, den trauernden, tief gebeugten Eltern ihre herzlichste Teilnahme auszudrücken.

Die 25 jährige Feier der Kaiserproklamation von Versailles beging die Schule am 18. Januar d. J. durch einen für ihre Angehörigen veranstalteten einfachen Aktus. Dabei gab der Rektor nach eignen Erinnerungen eine Schilderung davon, wie ein sächsisches Gymnasium (Plauen i. V.) während der gewaltigen Zeit des Krieges 1870/71 gelebt, gehandelt und empfunden hat. Gesänge rahmten die schlichte Feier ein.

Am 22. Januar fand in den Räumen des Buchhändlerhauses der diesjährige Schulball statt, dessen Leitung wieder die Kollegen Prof. Dr. Knauer, Dr. Raab und Großschupf in die Hand genommen hatten.

Am 27. Januar feierte die Schule den Geburtstag Se. Maj. des Kaisers mit einem öffentlichen Aktus, dem der Herr Oberbürgermeister Dr. Georgi beiwohnte. Nach einem Solo und Chorus aus dem 95. Psalm von Mendelssohn-Bartholdy hielt Prof. Dr. Curt Steffen die Festrede. Mit dem patriotischen Hinweis auf die Bedeutung des Tages beginnend, behandelte er sodann in eindringender Darstellung den Idealismus Schillers als eine Frucht der Kantischen Philosophie und indem er zum Schlusse nachwies, wie Schiller diese Gesinnung auch in seinem Leben bethätigt habe, stellte er dem Dichter den Schülern als ein ergreifendes Beispiel willenskräftiger Selbstüberwindung hin. Erläuternd deklamierte der Oberprimaner Hans Börner Goethes „Epilog zu Schillers Glocke“. Der allgemeine Gesang des Liedes „Lobe den Herrn, den mächtigen König der Ehren“, beschloß den Aktus.

Die Studiertage des Winterhalbjahres fielen auf den 17. Oktober, 15. November 1895/96, 30. Januar und 7. Februar 1896, zum Schlittschuhlaufen wurden frei gegeben die Nachmittage der 16. Januar und 25. Februar.

Zur diesjährigen Reifeprüfung wurden durch Ministerialverordnung vom 3. Februar alle 37 Oberprimaner der Anstalt zugelassen, unter ihnen aber die erkrankten Abiturienten Carl Beer, ganz, Johannes Wenck bis auf eine nach seiner Genesung zu veranstaltende kurze Prüfung in Mathematik und Physik von der Prüfung dispensiert und die Kommission ermächtigt, beiden auf Grund ihrer Klassenleistungen ein Reifezeugnis auszustellen. Zugleich wies die Verordnung der Schule zwei Auswärtige, den einen zur Erstehung der gesamten Prüfung, den andern für die Ergänzungsprüfung zu und bestellte den Rektor zum Kgl. Prüfungskommissar. Die schriftliche Prüfung fand vom 13. bis zum 20. Februar statt, die mündliche am 5. und 6. März. Über die Ergebnisse s. d. Tabelle S. XXIII.

Die nachträgliche Reifeprüfung im Hebräischen bestanden während des Schuljahres 1895/96 auf Grund ministerieller Verordnungen die Stud. theol. Richard Otto 11. Dezember v. J., Paul Beyer, Arno Göbel, Julius Heinz am 17. Februar und Oskar Kroitzsch am 6. März.

Die Vorprüfung der für Sexta angemeldeten zukünftigen Schüler wurde am 12. März abgehalten.

Zu Ostern verläßt uns der Kand. Johannes Calinich, um einem Rufe an die neubegründete Realschule in Oschatz zu folgen. Von Ostern 1892/93 als Probandus an unsrer Anstalt thätig, seit Ost. 1895 mit ihr in unterrichtlichem Zusammenhange, hat er ihr als Vikar wertvolle Dienste mit immer gleicher Bereitwilligkeit geleistet und sich dadurch Anspruch auf ihren herzlichsten Dank erworben. Die besten Wünsche des Kollegiums begleiten ihn in seine neue Stellung.

Noch sei erwähnt, daß Dr. Hildebrandt die mühsame Katalogisierung der Dohmkebibliothek, durch die diese wertvolle Büchersammlung erst recht benutzbar geworden ist, nunmehr vollendet hat; und ebenso soll an dieser Stelle auch einem früheren Nicolaitaner, Herrn Dr. Julius Vogel, Direktionsassistenten am städtischen Museum, nochmals aufrichtig gedankt werden, der seine

Anhänglichkeit an die Schule von neuem dadurch bethätigt hat, daß er ihr eine treffliche Nachbildung des bekannten Bildes Sr. Maj. des Kaisers „Völker Europas, wahret eure heiligsten Güter“ als Geschenk überwies.

Endlich möge ein vom derzeitigen Rechnungsführer Prof. Dr. Hultgren erstatteter kurzer Bericht über die Witwen- und Waisenkasse der Lehrer an der Nicolaischule (gegründet 1830, erweitert 1887) folgen. Einnahme bis 31. Dezember 1895: Kapital- und Sparkassenzinsen, Mitgliederbeiträge, Eintrittsgelder, Prozente von Gehaltserhöhungen, Geschenke u. s. w. 3287 *M* 97 *S*. Ausgabe bis 31. Dezember 1895: Pensionen an 5, später an 4 Witwen, Verwaltungsspesen, Einkommensteuer 2338 *M*. Es bleibt somit für das laufende Jahr 1896 ein Überschuß von 949 *M* 97 *S*, u dem noch folgende Beträge kommen, die nach Schluß der Rechnung eingegangen sind:

„Von einem dankbaren Vater beim Abgang seines Sohnes“ durch Kollegen Brugmann	20 <i>M</i> — <i>S</i>
Beträge, die einzelne Mitglieder für besondere Mühwaltungen vereinnamt	
und der Kasse überwiesen haben, und Erlös aus versteigerten Büchern	58 „ 15 „
	In Summa 78 <i>M</i> 15 <i>S</i> .

Von den Verordnungen des Kgl. Ministeriums sind folgende von allgemeinerem Interesse:

1. 20. Februar 1895: Der Schulschluß findet vor den Weihnachtsferien in der Regel am 3. Dezember, vor allen übrigen Ferien am Freitag, und zwar im Sommerhalbjahr um 11 Uhr vormittags, im Winterhalbjahr um 12 Uhr mittags statt, der Wiederanfang der Schule nach den Weihnachtsferien in der Regel am 7. Januar, nach den übrigen Ferien am Montag, zu Ostern und Michaelis nach Beendigung der Aufnahmeprüfung mit Beginn des planmäßigen Vormittagsunterrichts. Fällt der 3. Dezember auf Sonntag oder Montag, so ist die Schule am vorhergehenden Sonnabend zu schließen, fällt der 7. Januar auf Sonnabend oder Sonntag, so hat der Unterricht am nächstfolgenden Montag wieder zu beginnen.

2. 14. Mai 1895: Die katholischen Schüler sollen auch nach der Vollendung des 14. Lebensjahres zur Fortsetzung des Religionsunterrichts aufgefordert werden.

3. Unter demselben Datum: Die katholischen Schüler sollen auf Ansuchen von längeren gemeinsamen Schulandachten, namentlich von solchen, die den konfessionellen Standpunkt stärker betonen, dispensiert werden!

4. 5. September 1895: Die Rektoren haben darauf zu achten, daß nicht, wie es mehrfach geschehen ist, die evangelisch-lutherische Kirche feindselig beurteilende katholische Tendenzschriften unter den evangelisch-lutherischen Schülern verbreitet werden.

II. Lehrverfassung und Unterricht.

Übersicht über den von Ostern 1895 bis Ostern 1896 erteilten Unterricht.

A. In den Sprachen und Wissenschaften.

Oberprima.

Klasse **A.** Ordinarius: Rektor Prof. Dr. Kaemmel.

Klasse **B.** Ordinarius: Prof. Dr. Hultgren.

Religion (2 St.). Lektüre des Römerbriefs, Glaubenslehre. Neuere Kirchengeschichte. **A.—B.** Kahnis.

Deutsch (3 St.). **A.** Shakespeares Julius Cäsar. Goethes Leben und Schriften mit Ausblicken auf Herder und Wieland. Gelesen oder genauer besprochen wurden Götz, Werther, Iphigenie, Tasso und eine Reihe lyrischer Gedichte. Aufsätze und Disponierübungen. Kaemmel. — **B.** Deutsche Litteraturgeschichte von 1750—1805 mit besonderer Berücksichtigung Lessings, Wielands, Herders und Goethes. Gelesen wurde Lessings Laokoon (I—XXIII), Schillers Braut von Messina, Shakespeares König Lear, Goethes Dichtung und Wahrheit (I—V, X, XI), Götz, Iphigenie, Hermann und Dorothea und ausgewählte Gedichte. Aufsätze und Disponierübungen. Steffen I.

Lateinisch (8 St.). **A.** Tac. Germania c. 1—27 (c. 19—27 privatim, ebenso Sueton. Tiber.). Tac. Annal. XIII—XV in Auswahl. Hist. III. IV 12—34. 52—74. Leben und Schriften des Tacitus. Verfassung und Verwaltung des römischen Kaiserreichs. Privatim Sueton. Nero; Plin. Epp. in der Chrestomathie von Opitz und Weinhold. Fachaufsätze (4 St.) Kaemmel. — Hor. Sat. I 4—6. 9. II 1. 5. 6. Epist. I 2. 7. II 3 (Auswahl). Plautus Trinummus. Extemporalia. Scripta. Fachaufsätze (4 St.) Döring. — **B.** Tac. Annal. I und II. Germania c. 1—27. Privatim Liv. I und II halb. — Hor. Od. I 1. 4. II 11. III 30. IV 3. 7. Sat. I 1. 4. 5. 9. II 6. Ep. I 1. 2. 4. 6. 7. 8. 9. 10. 14. 16. Cursorisch Terent. Andria und Plaut. Captivi. Römische Litteraturgesch. nach Birt. Pensa, Extemporalia und Fachaufsätze (8 St.) Hultgren.

Griechisch (7 St.). **A.** Dem. Phil. I., de pace, Phil. III. Thukyd. I 1—23. Soph. Oed. R. und Philokl. Aristoph. Nubes (in Auswahl). Übersetzungen aus dem Griechischen; Fachaufsätze. Steffen I. — **B.** Dem. Ol. III., de pace, Phil. II., Chers. Überblick über die Zeit des Demosthenes. Soph. Oed. R., Phil., Antig. Übersetzungen aus dem Griechischen, Extemporalia, Fachaufsätze. Meister.

Französisch (2 St.). **A.** Grammatik: Wiederholung und Erweiterung des Lehrstoffes. Pensa und Extemporalia. Lektüre von Corneille, Cinna und von Sarcy, Siège de Paris (Auswahl in Rengers Schulbibliothek S. 1—41) mit

Erklärung in französischer Sprache. — **B.** Grammatik und schriftliche Arbeiten wie in **A.** Lektüre von Corneille, Horace und von d'Hérissou, Journal d'un officier d'ordonnance (Auswahl in Rengers Schulbibliothek S. 1—3) mit Erklärung in französischer Sprache. **A.—B.** Knaue.

Englisch (fak., 1 St. bis Februar). Lektüre von Massey, In the Struggle of Life. **A.** und **B.** Knaue.

Hebräisch (fak., 2 St.). Lektüre ausgewählter Abschnitte des A. T. Grammatische Übungen. **A.** und **B.** Kahnis.

Mathematik (4 St.). Ergänzung der Lehre von den Gleichungen. Graphische Darstellung von Funktionen. Erweiterung des stereometrischen Pensums der Unterprima unter besonderer Rücksichtnahme auf die mathematische Geographie bei Behandlung der Kugeloberfläche. Synthetische Behandlung der Schnitte des Rotationskegels. Lösung geometrischer Aufgaben nach verschiedenen Methoden. **A.—B.** Gebhardt.

Physik (2 St.). Akustik. Optik. Die einfachsten Lehren der mathematischen Geographie. **A.—B.** Gebhardt.

Geschichte (3 St.). **A.** Geschichte der neueren und neuesten Zeit. Steffen II. — **B.** Geschichte der neueren Zeit von der Mitte des 17. Jahrhunderts bis 1815. Kaemmel.

Unterprima.

Klasse **A.** Ordinarius: Prof. Dr. Döring.

Klasse **B.** Ordinarius: Prof. Dr. Meister.

Religion (2 St.). Übersicht über die neutestamentlichen Schriften und Lektüre ausgewählter Abschnitte. Einführung in die Glaubenslehre und Lektüre der Confessio Augustana. **A.—B.** Kahnis.

Deutsch (3 St.). Litteraturgeschichte von Luther bis Lessing. Eingehendere Erklärung Lessingscher Schriften. Vorträge und Aufsätze. **A.** Kahnis. — **B.** Berlitz.

Lateinisch (8 St.). **A.** Livius I. Cic. Tusc. I. II. Privatim Cic. Somnium Scipionis, Hor. Od. I 1—7. 9. 11. 14. 17. 18. 21—24. 27. 29. 31. 36. 38. II 1. 3. 6. 7. 13—14. 17. 18. III 1—6. 8. 9. 13. 26. 29. 30. IV 3. 5. 7. Epod. 2. 13. 15. 16. (Einige Oden wurden auswendig gelernt.) Extemporalia, Scripta, Fachaufsätze. Döring. — **B.** Cic. in Verr. IV. V. Extemporalia, Scripta, schriftliche Nacherzählungen und ein Fachaufsatz. (6 St.)

Meister. — Hor. Od. I 1—4. 6. 7. 9. 10. 11. 14. 22. 35. 37. 38. II 1. 3. 7. 10. 13—18. 20. III 1—6. 8. 13. 14. 17. 21. 29. 30. IV 7. Ep. 2. Mehrere Oden wurden auswendig gelernt. Ein Fachaufsatz. (2 St.) Brugmann.

Griechisch (7 St.). **A.** Plat. Apol., Crito, Protagoras. Überblick über die vorsokratische Philosophie. Übersetzungen aus dem Griechischen und Fachaufsätze. (5 St.) Brugmann. — Hom. II. I. III—VII. XVIII. XIX; privatim IX. XVI. XVII, ebenso Hom. Od. VI—VIII. (2 St.) Döring. **B.** Plat. Apol., Crit. Überblick über die vorsokratische Philosophie. Aus Stadtmüllers Eclogae Hymn. in Bacchum, Batrach., Hesiod, Tyrt., Mimn., Solon. Privatim Hom. Od. XIX—XXII. I—IV. Übersetzungen aus dem Griechischen, Extemporalia und Fachaufsätze. (5 St.) Meister. — Hom. II. I. II 1—493. III—XII, davon IV, VII und VIII privatim, außerdem XVI. (2 St.) Baunack I.

Französisch (2 St.). **A.** Grammatik nach Knebel-Probst § 96—121. Mündliches Übersetzen aus Probst, Übungsbuch II. Pensa und Extemporalia. Lektüre von Scribe, la Camaraderie (in der Ausgabe von Velhagen und Klasing) mit Erklärung in französischer Sprache; eine Reihe von Szenen privatim in den Ferien. — **B.** Grammatik, Übungen und schriftliche Arbeiten, wie in **A.** Lektüre von Scribe, Bertrand et Raton (in der Ausgabe von Velhagen und Klasing) mit Erklärung in französischer Sprache; eine Reihe von Szenen privatim in den Ferien. **A.—B.** Knauer.

Englisch (fak., 2 St.). Lektüre aus Herrig, the British Classical Authors (Prosa von Defoe, Chesterfield, Disraeli sen., W. Scott). **A.** und **B.** Knauer.

Hebräisch (fak., 2 St.). Formenlehre. Lektüre ausgewählter Stücke aus dem A. T. Mündliche und schriftliche Übungen. **A.** und **B.** Kahnis.

Mathematik (4 St.). Arithmetische Reihe erster Ordnung, geometrische Reihe, Zinseszins- und Rentenrechnung (1 St.). Stereometrie (3 St.). **A.** Gebhardt. **B.** Riedel.

Physik (2 St.). **A.** Mechanik, Wellenlehre. Trautüller. — **B.** Mechanik. Gebhardt.

Geschichte (3 St.). **A.** Geschichte der neueren Zeit bis zur Mitte des 17. Jahrhunderts. Steffen II. — **B.** Geschichte der neueren Zeit bis 1700. Wiederholung der Griechischen Geschichte. Voigt.

Obersekunda.

Klasse **A.** Ordinarius: Berlitz.

Klasse **B.** Ordinarius: Prof. Dr. Steffen I.

Religion (2 St.). **A.** Kirchengeschichte bis zur Reformation. Schriftlektüre. Kahnis. — **B.** Kirchengeschichte bis zum Augsburger Religionsfrieden. Schriftlektüre. Scholze.

Deutsch (3 St.). Einführung in die altdutsche Literatur und Sprache. Lektüre Walthers von der Vogelweide. Das Nibelungenlied und die Gudrun wurden privatim in den Übersetzungen von L. Freytag und G. Klee gelesen und dem Inhalte nach durchgesprochen, ausgewählte Abschnitte im Urtexte (Ausgaben von Zarneke und Bartsch) gelesen. Disponierübungen im Anschluß an Skizzen und Aufsätze. **A.** Berlitz. — **B.** Baunack I.

Lateinisch (7 St.). **A.** Liv. V. XXVI (z. T. priv.). Verg. Aen. I. IV. VI 755—901. Specimina, Extemporalia und Fachaufsätze. Berlitz. — **B.** Liv. XXII. Sall. Jugurtha. Verg. Aen. I. VI. — II. und IV nach Schillers Übersetzung. Übersicht über III. V. VII—XII. Specimina, Extemporalia, Fachaufsätze. Steffen I.

Griechisch (7 St.). **A.** Herodot VII (zum Teil). Lysias XXI—XXV. Gerths Schulgrammatik § 266—275 und 309—334. Grammatische Wiederholungen und schriftliche Übersetzungen ins Griechische; Fachaufsätze. (5 St.) Steffen II. — Hom. Od. II. V—VII. IX; priv. III. IV. VIII (ausgenommen 266—370). (2 St.) Berlitz. — **B.** Herod. VII (mit Auslassungen). Lys. XII. XVI. XIX. Hom. Od. IX—XII. XVI. XVII. XXI. Grammatik wie in **A.** Fachaufsätze. Glafey. — Privatim Hom. Od. VI—VIII. XIII—XV. Steffen I.

Französisch (2 St.). **A.** Grammatik nach Plötz-Kares, Sprachlehre § 92—128 auf Grundlage und mit Übersetzung aller französischen und der meisten deutschen Übungsstücke im Übungsbuch III (IX—XVI). Pensa und Extemporalia. Lektüre aus Plötz, Manuel (Le Sage. M^m de Staël) mit Erklärung in französischer Sprache und Sprechübungen über die gelesenen Texte. Knauer. — **B.** Grammatik, Übungen und schriftliche Arbeiten wie in **A.** Lektüre (Le Sage, Bossuet, Montesquieu, Florian). Raab.

Englisch (fak., 2 St.). **A.** Aussprache- und Formenlehre nach Petersen, Lehr- und Lesebuch S. 1—31. Lektüre aus demselben Buche (Killing a Shark, A Hurricane von Audubon, Story of Le Fevre von Sterne u. a.) mit Wiederholung der Formenlehre und Einführung in die Syntax. Knauer. — **B.** Grammatik wie in **A.** Lektüre (Washington Irving, Edgeworth, Wolfe, Landon u. a.). Raab.

Hebräisch (fak., 2 St.). Formenlehre bis zum regelmäßigen Verbum. Mündliche und schriftliche Übungen. **A.** und **B.** Kahnis.

Mathematik (4 St.). Potenzen und Wurzeln mit allgemeinen Exponenten. Quadratische Gleichungen mit einer und zwei Unbekannten. Reciproke Gleichungen vierten Grades. Logarithmen. — Reguläre Vielecke. Kreisrechnung. Trigonometrie und Goniometrie. **A.** Tischler. — **B.** Riedel.

Physik (2 St.). Galvanismus. Wärmelehre. **A.** Trau-
müller. — **B.** Riedel.

Geschichte (3 St.). Geschichte des Mittelalters.
A. Steffen II. — **B.** Voigt.

Untersekunda.

Klasse A. Ordinarius: Dr. Brugmann.

Klasse B. Ordinarius: Dr. Glafey.

Religion (2 St.). Rückblick auf die Geschichte des
Heils im Alten Bunde. Einzelnes aus den Apokryphen.
Lektüre und Erklärung des Matthäusevangeliums unter
Bezugnahme auf die 3 übrigen Evangelien. Lektüre der
Apostelgeschichte, in **B.** wurden außerdem noch einige
Briefe gelesen. **A.** Steuer. — **B.** Scholze.

Deutsch (2 St.). **A.** Schillers Leben. Ausgewählte
Schillersche Gedichte. Götz von Berlichingen, Jungfrau
von Orleans und Wilhelm Tell; privatim: Geschichte
des 30jährigen Krieges. Deklamationen. Aufsätze. (2 St.)
Brugmann. — **B.** Ausgewählte Schillersche Gedichte.
Wilhelm Tell und Jungfrau von Orleans; privatim Ge-
schichte des Abfalls der Niederlande. Deklamationen und
freie Vorträge. Aufsätze. Raab.

Lateinisch (8 St.). **A.** Cic. in Cat. I, de imperio
Cn. Pomp., pro Q. Ligario, pro M. Marcello; privatim
Caes. de bell. gall. I, II, de bell. civ. III 35—112; Cic.
in Cat. II; Nep. Cato und Atticus. Ellendt-Seyfferts
Schulgramm. § 223—228, 233—282. Wiederholung der
Moduslehre. Schriftliche Arbeiten. (6 St.) Brugmann.
— Ovids Metamorphosen und Fasten in Auswahl. (2 St.)
Döring (im Sommer Calinich, im Winter Dietrich).
— **B.** Cic. de imperio Cn. Pomp., in Cat. I und III,
pro Roscio Amer.; privatim: Caes. de bell. civ. II 1—16,
III; Phaedr. fab. lib. I; Cic. in Cat. II. Ellendt-
Seyfferts Schulgramm. § 223—227 u. 233—282. Wieder-
holung der Moduslehre. Schriftliche Arbeiten. (6 St.)
Glafey. — Ov. Met. ed. Siebelis-Polle 7. 9. Trist. I
1. 2. 3. IV 10. Fast. II 83—118. 193—210. 380—430.
475—512. III 523—674. III 167—336. Versübungen im
Hexam. und Distichon. Einzelne Abschn. auswendig. (2 St.)
Hultgren.

Griechisch (7 St.). **A.** Xenoph. Anab. I 8. 10. III
1. IV. Hellenika, Auswahl von Bünger I 1.—11. Abschnitt.
Im Winter 1 St. Hom. Od. I. Gerths Schulgramm. § 193
bis 266. 276—309. Wiederholungen über § 164—190.
Wöchentliche Arbeiten. Baunack I. — Privatim: Xenoph.
Anab. V. VI. Brugmann. — **B.** Xenoph. Anab. III,
IV 1—6. Gerth, Griech. Schulgrammatik § 198—265 b.
276—308. Wiederholung der Formenlehre. Specimina
und Extemporalia. — Im Winter 1 St. Hom. Od. I. (z. T.
privatim). Hildebrandt.

Französisch (2 St.). **A.** Grammatik nach Plötz-
Kares, Sprachlehre: Wiederholung von § 75—77. Durch-

nahme von § 78—93 auf Grundlage und mit Übersetzung
der französischen und deutschen Übungsstücke im Übung-
buch II (XXIV—XXVII teilweise) und im Übung-
buch III (I—IX). Pensa und Extemporalia. Lektüre an
Plötz, Manuel (Diderot. B. de Saint-Pierre. Mérimé
Thiers) mit kleinen Sprechübungen. Knauer. — **B.**
Grammatik, Übungen und schriftliche Arbeiten wie in **A.**
Lektüre (Toepffer, La Fontaine, Voltaire, B. de Saint-
Pierre, Thiers). Raab.

Mathematik (4 St.). Lineare Gleichungen mit meh-
reren Unbekannten. Einfachste quadratische Gleichungen
mit einer Unbekannten. Potenzen mit ganzen positive
Exponenten. Wurzeln. — Proportionen beim Durchschnitt
eines Winkels durch Parallelen. Ähnlichkeit von Drei-
ecken und Vielecken. Verhältnisse und Ausmessung von
Flächen. **A.** Tischer. — **B.** Riedel.

Physik (2 St.). Die allgemeinen Eigenschaften der
Körper. Das Wichtigste aus der Mechanik. Magneti-
tismus und Reibungselektrizität. **A.** Tischer. — **B.**
Riedel.

Geschichte (2 St.). Römische Geschichte bis 31 v.
Chr. **A.** Glafey. — **B.** Voigt (Calinich).

Obertertia.

Klasse A. Ordinarius: Dr. Baunack I.

Klasse B. Ordinarius: Dr. Steffen II.

Religion (2 St.). Alttestamentliche Bibelkunde.
Lektüre und Erklärung ausgewählter Abschnitte aus den
kanonischen Büchern des Alten Testaments. Wiederholung
des Katechismus. **A.** Steuer. — **B.** Scholze.

Deutsch (2 St.). Die Dichter der Befreiungskriege.
Körners Zriny. Übungen in freier Rede. Aufsätze.
Deklamationen; in **B.** außerdem Uhlands Herzog Ernst.
Prosastücke aus Hieckes Lesebuch II. **A.** Steuer. —
B. Scholze.

Lateinisch (8 St.). **A.** Caes. de bello Gall. I 30
bis Schluß. IV—VII 42 (z. T. privatim). Cic. in Cat. I.
Ellendt-Seyfferts Schulgr. § 185—222. Schriftliche Arbeiten
(6 St.) Baunack I. — Gaupp, Anthol. Kleinere Abschn.
in eleg. Form. Ov. Met. ed. Sieb.-Polle VIII 28—134
III 6—253. IV 33—363. Versübungen. (2 St.) Hultgren.
— **B.** Caes. de bello Gall. IV—VII und de bello civ. I (z.
T. privatim). Grammatik wie in **A.** (6 St.) Steffen II. —
Gaupp und Versübungen, wie in **A.** Ov. Met. I 1—88.
163—451. II 680—707 III 1—337 V 345—571. (2 St.)
Brugmann.

Griechisch (7 St.). Wiederholung und Vervoll-
ständigung des Pensums der Untertertia. Verba liquida
verba auf μ und anomala. Ausgewählte Hauptregeln der
Syntax im Anschluß an die Lektüre. Übersetzen aus
Gerths Übungsbuch I und II. Auswendiglernen von
Vokabeln und Sätzen. Xenoph. Anab. I 1—8 in Auswahl.

Wöchentlich eine schriftliche Arbeit. **A.** Baunack II. — **B.** Leidenroth.

Französisch (2 St.). Plötz-Kares, Sprachlehre § 50—75 (Wortstellung, Tempora, Indikativ und Konjunktiv, Infinitiv). Übungsbeispiele nach Plötz-Kares, Übungsbuch, Heft II 1—23. Lektüre nach Plötz, Lectures choisies (Section VIII—X). Alle 14 Tage eine schriftliche Arbeit. **A.** Hultgren. — **B.** Raab.

Mathematik (4 St.). Ergänzung des Pensums der Untertertia. Lineare Gleichungen mit einer Unbekannten. Die Fundamentalsätze über den Kreis. Vergleichung und Verwandlung geradlinig begrenzter Flächen. Der pythagoreische Satz. Analytische Methode zur Lösung von Konstruktionsaufgaben. **A.** Traummüller. — **B.** Trautscholdt.

Naturkunde (2 St., nur im Winter). Das Elementarste aus der Chemie. Behandlung einzelner besonders wichtiger Mineralien und der einfachsten Krystallformen. **A.** Krieger. — **B.** Traummüller.

Geschichte (2 St.). Griechische Geschichte bis zum Tode Alexanders des Großen (2 St.). **A.** Glafey. — **B.** Voigt.

Erdkunde (2 St., nur im Sommer). Das Wichtigste aus der physischen Erdkunde. **A.** Krieger. — **B.** Traummüller.

Untertertia.

Klasse **A.** Ordinarius: Dr. Voigt.

Klasse **B.** Ordinarius: Dr. Hildebrandt.

Religion (2 St.). Erklärung einer Anzahl Psalmen, der hervorragendsten messianischen Weissagungen, der Bergpredigt und der Gleichnisse Jesu. Abschließende Behandlung der Katechismuslehre durch Erklärung des 1. und 5. Hauptstückes. Das Wichtigste über das Kirchenjahr, die Gottesdienstordnung, das Gesangbuch, sowie die Reformation. Sprüche. Kirchenlieder. Wiederholung des Katechismus. **A.** Steuer. — **B.** Scholze.

Deutsch (2 St.). Gelesen wurden ausgewählte Gedichte, besonders Schillersche und Uhlandsche Balladen, Prosastücke aus Hieckes Lesebuch für Untertertia. Auftritte. Deklamationen. Leichte Übungen in zusammenhängender Rede. Ausgewählte Abschnitte aus der deutschen Syntax. **A.** Steuer. — **B.** Hildebrandt.

Lateinisch (8 St.). Caes. de bello Gall. (ed. Menge) V. VI. (mit Auswahl). Ellendt-Seyffert § 94—161. Recimina und Extemporalia. Von Weihnachten ab 1 St. wupp. Lat. Anthologie für Anfänger. **A.** Voigt. — **B.** Hildebrandt.

Griechisch (7 St.). Regelmäßige Formenlehre bis zu den verbis mutis nach Gerth's Übungsbuch I und Gerth's Schulgrammatik. Wöchentlich eine schriftliche Arbeit. **A.** Eichler. — **B.** Bischoff.

Französisch (3 St.). **A.** Plötz-Kares, Sprachlehre § 9—40 (Wiederholung und Vervollständigung der Formenlehre. Unregelmäßige Verba). Übungsbeispiele nach Plötz-Kares, Übungsbuch, Heft I, Lektion 1—36. Alle 14 Tage eine schriftliche Arbeit. Voigt. — **B.** Grammatik wie in **A.** Lektüre nach Plötz, Lectures choisies (Section I. IV. V.). Raab (im W. Kurzwelly).

Mathematik (3 St.). Die vier Grundrechnungsarten der allgemeinen Arithmetik mit Beschränkung auf leichte Aufgaben. Einfachste Gleichungen. Winkel und Seiten des Dreiecks. Die Kongruenz der Dreiecke und ihre Anwendung auf das Viereck. Leichte Konstruktionsübungen. **A.** Tischer. — **B.** Riedel.

Naturkunde (2 St., nur im Sommer). Übersicht über das ganze Tierreich; das Nötigste über den Bau und das Körperleben des Menschen. **A.** Krieger. — **B.** Traummüller.

Geschichte (2 St.). **A.** Neuere, insbesondere deutsche Geschichte von 1546—1871. Berlit (seit Weihnachten Kurzwelly). — **B.** Überblick über die neuere, insbesondere deutsche Geschichte von 1648—1871. Hildebrandt.

Erdkunde (2 St., nur im Winter). Deutschland ausführlicher. Wiederholung des Pensums der Quinta. **A.** Krieger. — **B.** Traummüller.

Quarta.

Klasse **A.** Ordinarius: Dr. Leidenroth.

Klasse **B.** Ordinarius: Dr. Bischoff.

Religion (2 St.). Abschluß der biblischen Geschichte. Kurze Belehrung über die Bibel. Erklärung des 3. Artikels und des 3. Hauptstückes. Sprüche. Kirchenlieder. **A.** Steuer. — **B.** Scholze.

Deutsch (3 St.). Gelesen wurden Prosastücke und Gedichte aus Hieckes Lesebuch für Quarta. Die Gedichte meist gelernt. Deklamationsübungen und Übungen im Nacherzählen. Aufsätze. **A.** Leidenroth. — **B.** Bischoff.

Lateinisch (8 St.). Grammatik im Anschluß an das Übungsbuch von Busch III. Wöchentlich eine schriftliche Arbeit. Corn. Nep. (nach Fügner's Auswahl), Milt., Them., Arist., Paus., Cim., Thrasyb., Hamile., Han. **A.** Leidenroth. — **B.** Bischoff.

Französisch (5 St.). Ploetz-Kares, Elementarbuch L. 1—52 (Regelmäßige Formenlehre). Hör- und Sprechübungen. Wöchentlich eine schriftliche Arbeit. **A.** Franke. — **B.** Raab.

Mathematik (3 St.). Einfache und zusammengesetzte Regel de tri; Prozent- und Zinsrechnung. Wiederholungen. Im W. 2 St. Einführung in die Geometrie, verbunden mit leichten Meß-, Zeichen- und Rechenübungen. **A.** Tischer. — **B.** Trautscholdt.

Naturkunde (2 St.). Im Sommer Überblick über das natürliche Pflanzensystem. Besprechung wichtiger Nutzpflanzen. Einiges vom Leben der Pflanzen und von den Kryptogamen. Im Winter das Wichtigste aus der Lehre von den wirbellosen Tieren. **A. Krieger. — B. Traumüller.**

Geschichte (2 St.). **A.** Deutsche Geschichte von Heinrich I. bis zu Luthers Tod. Berlit. — **B.** Deutsche Geschichte bis zum dreißigjährigen Kriege. Großschupf (Köttschke).

Erdkunde (2 St.). Einiges über die Bewegung der Erde und des Mondes. Übersicht über das Erdganze. Die außereuropäischen Erdteile. **A. Traumüller. — B. Trautscholdt.**

Quinta.

Klasse **A.** Ordinarius: Dr. Baunack II.

Klasse **B.** Ordinarius: Dr. Eichler.

Religion (3 St.). Biblische Geschichte des Neuen Testaments. Einprägung und Erklärung des 2. Hauptstückes. Sprüche. Kirchenlieder. **A. Steuer. — B. Scholze.**

Deutsch (3 St.). Gelesen wurden Prosastücke und Gedichte aus Hieckes Lesebuch für Quinta. Die Gedichte wurden teilweise gelernt. Vervollständigung der Lehre vom Satz und von den Lesezeichen, einzelnes aus der Formenlehre. Übungen in Interpunktion und Rechtschreibung, im Wiedererzählen und im Deklamieren. Schriftliche Arbeiten. **A. Baunack II. — B. Eichler.**

Lateinisch (9 St.). Unregelmäßige Formenlehre, Wiederholung und Ergänzung der regelmäßigen nach Ellendt-Seyfferts Schulgrammatik. Einige Hauptregeln der Syntax (Acc. c. inf., Präpositionen, Ortsbestimmungen, Participia). Übersetzungen nach Buschs Übungsbuch II. Wöchentlich eine schriftliche Arbeit. **A. Baunack II. — B. Eichler.**

Rechnen (4 St.). Die 4 Spezies mit gemeinen und Dezimalbrüchen. Verwandlung gemeiner Brüche in Dezimalbrüche und umgekehrt. Regel de tri. **A. Krieger. — B. Trautscholdt.**

Naturkunde (2 St.). Vergleichende Besprechung verwandter Arten und Gattungen von Blütenpflanzen im Sommer und von ausgewählten Wirbeltieren im Winter. **A. Krieger. — B. Traumüller.**

Geschichte (2 St.). Bilder aus der römischen Geschichte von den punischen Kriegen bis Augustus. Deutsche Geschichte bis 814. Wiederholungen aus der griechischen und römischen Geschichte. **A. Steuer. — B. Großschupf (Calinich).**

Erdkunde (2 St.). Europa. **A. Großschupf. — B. Trautscholdt.**

Sexta.

Klasse **A.** Ordinarius: Dr. Franke.

Klasse **B.** Ordinarius: Großschupf.

Religion (3 St.). Biblische Geschichten des Alten Testaments. Einprägung und Erklärung des 1. Hauptstückes. Sprüche. Kirchenlieder. **A. Steuer. — B. Scholze.**

Deutsch (4 St.). Gelesen und besprochen wurden Prosastücke und Gedichte aus Hieckes Lesebuch für Sexta. Die Gedichte wurden größtenteils auswendig gelernt. Das Nötigste der Wort-, Satz- und Lesezeichenlehre. Übungen in der Rechtschreibung. Schriftliche und mündliche Nacherzählungen. Nachschriften. **A. Franke. — B. Großschupf.**

Lateinisch (9 St.). Regelmäßige Formenlehre nach Ellendt-Seyfferts Lat. Grammatik. Übersetzungen nach Buschs Übungsbuch I. Wöchentlich eine schriftliche Arbeit. **A. Franke. — B. Großschupf.**

Rechnen (3 St.). Die vier Grundrechnungsarten mit unbenannten und benannten Zahlen. Teilbarkeit der Zahlen, Zerlegung in Faktoren. Das Dezimalsystem in Münzen, Maßen und Gewichten. Die wichtigsten nichtdekadischen Maße. Regel de tri. **A. Krieger. — B. Trautscholdt.**

Naturkunde (2 St.). Im Sommer Besprechung ausgewählter, einfach gebauter Blütenpflanzen und Entwicklung der botanischen Grundbegriffe; im Winter Besprechung wichtiger Säugetiere und Vögel. **A. — B. Krieger.**

Geschichte (2 St.). Griechische Sagen. Bilder aus der griechischen und älteren römischen Geschichte bis zu den punischen Kriegen. **A. Franke. — B. Großschupf.**

Erdkunde (1 St.). Grundbegriffe der Erdkunde in Anlehnung an die nächste örtliche Umgebung. Geographie von Sachsen, ausgehend von der Heimatkunde. Die politische Einteilung, Hauptgebirge und Hauptflüsse Deutschlands. **A. Krieger. — B. Trautscholdt.**

B. In den Künsten und Fertigkeiten.

1. **Schreiben.** In V^a und V^b je 1 St., in VI^a 2 St. Trautscholdt; in VI^b 2 St. Leidenroth.

2. **Stenographie** (fak.). In IIIA 2 St., in IIB 1 St. **A. Raab. — B. Tischer.**

3. **Zeichnen.** V je 2 St. Elementare Grundformen.

Quadrat, Dreieck, Sechseck, Achteck, Fünfeck, Kreis, Rosetten, gerade und krummlinige Flächenverzerrungen. — IV je 2 St. Perspektivisches Zeichnen. Darstellungen auf Grund der Anschauung mittelst Zeichnen nach Stabmodellen; der verkürzte Kreis. Wiederholung von Flächen-

verzierung aller Art. Kolorierübungen und Anwendung perspektivischer Regeln beim Zeichnen nach wirklichen Gegenständen, sowie Kombinationen konstruktiver Art, z. B. von Säulen, Rädern, Gebäuden u. s. w. — IIIB (fak.) 2 St. Licht- und Schattenlehre. Vorübung zum Schattieren. Die Kugel (geometrisch, perspektivisch) in Licht und Schatten gesetzt. Prismatische Körper und ornamentale Modelle aus Gips schattiert. — IIIA—I (fak.) 2 St. Schattierungen nach Gipsmodellen aller Art, Gesichtsteile, anatomische Nachbildungen naturgeschichtlicher Präparate und anderer Gegenstände nach der Natur mit Kreide, Tusche, in Aquarellmanier u. s. w. Florian.

4. **Gesang.** VI 2 St. Von dem Werte der Noten und Pausen. Übungen im Singen nach Noten. Ganze und halbe Tonstufen. Tonleiter von C- und Fdur. Der Punkt hinter der Note oder Pause. Starke und schwache Töne, *cresc.* und *decresc.* auf Tonreihen. Sprungweise Fortschreitungen (Intervall der Terz). G-dur-Tonleiter.

Zweistimmiger Gesang (nach Linges Elementargesangschule). Leichte 1- und 2stimmige Lieder, sowie Erlernung der vom Kultusministerium für Volksschulen vorgeschriebenen Choräle. — V 2 St. und IV 1 St. Tonleiter von D-dur und B-dur. Zweistimmige Übungen. Intervalle der Quinte und Quarte. Vokalisieren und Solfeggien (nach Linge). Zweistimmige Lieder und Choräle. — IIIB, IIIA, IIB, IIA, IB. Wiederholung von Chorälen und Erlernung neuer Lieder und Choräle. — Sängerkhor: I—V 1 St., I—III 1 St., III—V 1 St. Vierstimmige Lieder, Motetten, Chöre und Soli aus Oratorien u. s. w. Müller.

5. **Turnen** (2 St.). Der Unterricht war klassenweise abgestuft, im wesentlichen nach Lions Bemerkungen über Turnunterricht 1877. In IIIB^a, IV^a und V^a Tischer, in den übrigen Klassen Schütz.

Ausserdem für Freiwillige aus IIB—IA wöchentl. 1 Körtunstunde. Schütz.

C. Aufsätze.

a. Freie Aufsätze in IA—IIB.

IA^a. 1. Ciceros Urteil über Cäsars Ermordung: *animo virili, consilio puerili* aus Shakespeares Julius Cäsar begründet. — 2. a) Goethes Götz als Zeitbild; b) Ist Goethes Götz im gewöhnlichen Sinne ein tragischer Held? — 3. Die Gefahren des römischen Kaisertums. — 4. a) Das erste Jahrzehnt Goethes in Weimar im Spiegelbilde seiner lyrischen Gedichte. b) Die Volksszenen in Egmont als Chor der Tragödie. — 5. a) Welchen Einfluß üben die Barbaren auf die Handlung in Goethes Iphigenie? b) Inwiefern hat Lessing mit der Behauptung recht, daß der Historiker nur die Geschichte seiner eigenen Zeit schreiben könne? — 6. Reifeprüfungsarbeit: Wie erklärt es sich, daß Demosthenes die Bedeutung der makedonischen Monarchie für das Griechentum verkannt hat?

IA^b. 1. Wie bahnt sich Lessing im Laokoon den Weg zu der im Stück XVI gegebenen theoretischen Auseinandersetzung? — 2. Das Zeitalter in Shakespeares König Lear. — 3. Isabella in Schillers Braut von Messina und Jokaste im König Ödipus des Sophokles. — 4. Wie ist es gemeint, wenn Goethe dem ersten Teile seiner Lebensbeschreibung das Motto vorsetzt: *ὁ μὴ δαεῖς ἀνθρώπος οὐ παιδεύεται*? — 5. Reifeprüfungsarbeit wie in IA^a.

Leibnizpreis-Aufgabe: Der Charakter des Achilleus in Homers Ilias.

IB^a. 1. Der Einfluß der Jahreszeit auf die Gemütsstimmung. — 2. Die Treue eine Nationaltugend des Deutschen Volkes. — 3. „Unsrer Väter heißes Sehnen, Deutschlands Einheit ist erstritten, unsre Brüder haben freudig für das Reich den Tod erlitten; Enkel mögen kraftvoll walten, schwer erungenes zu erhalten.“ Ansprache an die Mitschüler am Sedanfeste 1895 (Prüfungs-Aufsatz). — 4. Philotas. Eine Charakterschilderung. — 5. Kontrastwirkungen in Schillers Dramen. — 6. Prüfungsaufsatz.

IB^b. 1. Welchen Zweck verfolgt Lessing in Emilia Galotti mit der Einführung Contis? — 2. Welche Gründe bestimmen mich zur Wahl des Berufes als . . . ? — 3. Der Krieg auch hat seine Ehre (Prüfungsarbeit). — 4. Welchen Einfluß hat die Umgestaltung und Steigerung der Verkehrsmittel auf die Kultur der Neuzeit gehabt? — 5. a) Menschen und Bücher. b) Degen und Feder. — 6. Prüfungsarbeit.

IIA^a. 1. a) Das Ritterwesen im Spiegel des Gudrunliedes. b) Frauenleben in der Gudrun. c) Wate in der Gudrun. — 2. a) Mein Lieblingsdichter. b) Ein Lieblingsbuch. — 3. Walther und Gerhard Atze. Eine Wartburgszene nach zwei Gedichten Walthers von der Vogelweide. — 4. a) Bilderbuch aus meiner Knabenzeit. b) Ein poetischer Versuch (Themen: Walther von der Vogelweide im Kloster Tegersee; Wie Hagen Wate fechten lehrte). — 5. Walther

von Aquitanien im Kampfe mit Gunther und Hagen (ein Gemälde). — 6. Prüfungsarbeit.

IIA^b. 1. Was lernen wir aus den geographischen Namen des Nibelungenliedes? — 2. Worin zeigt sich der Einfluß des Christentums im Nibelungenliede? — 3. Brünhilde. — 4. Walther von der Vogelweide als Geschichtsquelle für die Zeit von Philipp. — 5. Walther und Hildegunde. — 6. Prüfungsarbeit.

IIB^a. 1. Wodurch wurde Th. Körner der Liebling des deutschen Volkes, insbesondere der deutschen Jugend? — 2. Schillers Aufenthalt auf der Karlschule (Klassenarbeit). — 3. Wie denkt sich Schiller im eleusischen Fest die Entwicklung der Menschheit? — 4. Welche Aufgabe fällt dem ersten Akt des Götz von Berlichingen zu? — 5. Die Lebensgeschichte Weißlingens. — 6. Welche Aufgabe übernimmt die Jungfrau von Orleans und wie führt sie sie durch? — 7. Prüfungsarbeit.

IIB^b. 1. Die Wiederkehr des Frühlings. — 2. Warum wäre uns das Wissen der Zukunft nicht gut? (In Anlehnung an Schillers *Kassandra*). — 3. Die Beziehungen der Glocke zum menschlichen Leben. — 4. Inhaltsangabe des 1. Aktes von Schillers *Tell*. — 5. Tells Gefangennahme und Befreiung. — 6. Der Prolog zur *Jungfrau von Orleans*, ein Spiegel der Vaterlandsliebe und Königsgesinnung. — 7. Prüfungsarbeit.

IIIA^a. 1. Inwiefern kann das menschliche Leben mit einer Reise verglichen werden? — 2. Ein Besuch im Forsthaus. — 3. Lützows wilde Jagd, eine Besprechung des Körnerschen Gedichtes. — 4. Welche Bande knüpfen uns an das Vaterland? (Prüfungsarbeit). — 5. Worin liegt es begründet, daß die deutsche Jugend sich für Theodor Körner begeistert? — 6. Eine edle That (selbst erdachte Erzählung zur Bestimmung des Begriffs „edel“). — 7. Wer ist ein ordentlicher Mensch? — 8. Inhaltsangabe des 1. Aktes aus Körners *Zriny* (mit besonderer Berücksichtigung der Reden Solimans). — 9. Welchen Wert hat die Gesundheit? — 10. Prüfungsarbeit.

IIIA^b. 1. Graf Eberhards Feinde und Freunde. (Nach Uhlands Gedicht: *Graf Eberhardt der Rauschebart*). — 2. Die Bedeutung der Blumen im Haushalte des Menschen. — 3. Die Macht des Sängers nach Uhlands *Taillefer* und *Bertran de Born*. — 4. Die Ernte (ein Bild). — 5. Der Mensch verglichen mit dem Baume (Prüfungsarbeit). — 6. Rom ist nicht an einem Tage erbaut. — 7. Charakteristik des Juranitsch und Vilacky in Körners *Zriny*. — 8. Luther im Kreise seiner Familie

(Gemälde von Spangenberg). — 9. Ein Gang durch die Markthalle. — 10. Prüfungsarbeit.

IIIB^a. 1. Parzivals früheste Jugend. — 2. Besuch der Burgunden beim Markgrafen Rüdiger. — 3. Der König in Uhlands *Ballade Des Sängers Flucht*. — 4. Der Bau eines Hauses. — 5. Damon auf dem Rückwege nach Syrakus (von ihm selbst erzählt). Prüfungsarbeit. — 6. Ein nächtlicher Brief. — 7. Die Erzählung vom Taucher *Pescicola*. — 8. Vergleich zwischen Schillers *Taucher* und der Erzählung vom Taucher *Pescicola* nach Athanasius Kirchner. — 9. *Arion* vor *Periander*. — 10. Prüfungsarbeit.

IIIB^b. 1. Ein Frühlingsmorgen im Walde. — 2. Graf Eberhard der Greiner und die Schlegler (nach Uhland). — 3. Städter und Ritter (nach Uhland). — 4. Glück und Glas, wie bald bricht das. — 5. Ein Regentag in den Ferien. — 6. *Höchstädt* und *Sedan*. — 7. Der König in Schillers *Taucher*. — 8. Der Eisenhammer (nach Schiller). — 9. Welchen Nutzen bietet uns das Schlittschuhlaufen? — 10. Prüfungsarbeit.

b. Fachaufsätze in IA–IIA.

IA^a. Lateinisch: 1. Die Dichterfreudigkeit des Horaz. — 2. Agrippinas Tod im März 59 n. Chr. — 3. Die Vorabel des plautinischen *Trinummus*. — 4. Aus dem Leben eines vornehmen Römers der ersten Kaiserzeit nach Briefen des jüngern Plinius.

Griechisch: 5. Die Schäden der Demokratie, dargestellt auf Grund der 1. philippischen Rede des Demosthenes. — 6. Die Bedeutung der Emporoscene im *Philoktet* des Sophokles. — 7. Zeugnisse für die Besonnenheit des Staatsmanns Demosthenes, gesammelt aus den gelese-
nen Reden.

Mathematik und Physik: 8. Wie kommen die verschiedenen Eigenschaften eines Tons bei seiner Darstellung durch eine Kurve zum Ausdruck. — 9. Das Spektrum. — 10. Brennnlinien und Brennfächen bei sphärischen Hohlspiegeln. — 11. Der Schnellseher von Anschütz.

Geschichte: 12. Die Wiedergewinnung der altgermanischen Gebiete östlich der Elbe-Saale und die Entwicklung der brandenburgischen Marken.

IA^b. Lateinisch: 1. Fühlte sich Horaz glücklich in seinem Dichterberufe? — 2. Über das Wort des Tacitus: *Occisus dictator Caesar aliis pessimum, aliis pulcherrimum facinus visus est*. — 3. Wes-

halb hat Horaz in der 6. Satire des 2. Buches die Fabel von der Stadtmaus und der Landmaus so ausführlich erzählt? — 4. Charakteristik des Tiberius nach dem 1. Buche von Tacitus' Annalen. — 5. Arminius libertatis avitae vindex, Flavius magnitudinis Romanae admirator. — 6. Ist im Prozeß des Libo Drusus, den Tacit. Annal. II 27 ff. berichtet, für diesen oder für Tiberius Partei zu ergreifen? —

Griechisch: 7. Fragen aus der Geschichte der demosthenischen Zeit. — 8. Aufbau der Dramen König Ödipus und Philoktet. — 9. Die Entwicklung des Dramas.

Mathematik und Physik: 10. Die Tonerregung bei Lippenpfeifen. — 11. Brennpunkte und Brennpunkte bei sphärischen Hohlspiegeln. — 12. Der Schnellscher von Anschutz.

IBa. Lateinisch: 1. Gedankengang der Präfatio zu Livius' Geschichtswerk. — 2. Horaz Oden I 1. 6 und III 30 nach Inhalt, Komposition und innerem Zusammenhang unter einander erläutert. — 3. Inhaltsangabe der Einleitung von Cic. Tusc. I. — 4. Die Anschauungen antiker Philosophen über Wesen und Sitz der Seele; nach Cic. Tusc. I. — 5. De rege Dario et Democrito philosopho.

Griechisch: 6. Disposition und Inhaltsangabe von K. 1—15 der Apologie. — 7. Des Sokrates Leben und Lehre (Klassenarbeit). — 8. Wie beurteilen die Gesetze die Frage, ob Sokrates aus dem Gefängnis fliehen dürfe? — 9. Wie versucht Protagoras zu beweisen, daß die Tugend lehrbar sei? (Klassenarbeit).

Mathematik und Physik: 10. Über das Princip der Erhaltung der Energie beim Stoß unelastischer und elastischer Körper.

Geschichte: 11. Der Unabhängigkeitskampf der Niederlande.

IBb. Lateinisch: 1. Der Verlust der sicilischen Flotte unter Verres und das Verfahren des Verres gegen die Kapitäne. — 2. Auf welche Weise sucht Horaz in den drei ersten Büchern der Oden zur Hebung der Sittlichkeit beizutragen?

Griechisch: 3. Fragen aus der Geschichte der vorsokratischen Philosophie. — 4. Die Entwicklung des Dramas. — 5. Mehrere im Anschluß an Ilias V und VI gestellte kleinere Aufgaben.

Geschichte: 6. Die Rettung der Evangelischen und der Augsburger Religionsfriede.

IIAa. Lateinisch: 1. Wie überwindet Appius Claudius den Widerstand der Plebs gegen die Neuerung im Kriegswesen? (Liv. V 3 ff.) — 2. Mit welchen Gründen bekämpft Camillus den Antrag der Übersiedelung nach Veji? (Liv. V 50—54.) — 3. P. Cornelius Scipio im 26. B. des Livius.

Griechisch: 4. Herodots Leben und Geschichtsschreibung. — 5. Verteidigung des Gebrechlichen in der XXIV. Rede des Lysias.

Mathematik und Physik: 6. Über die Verdichtung der Gase und die kritische Temperatur.

Geschichte: 7. Auflösung der deutschen Königsmacht bis zur Zeit des Interregnums.

IIAb. Lateinisch: 1. Welche nationalen Tugenden bewährte das römische Volk in der Zeit der trasiemenischen Schlacht? (Nach Liv. XXI.) — 2. Die Bedeutung der Palinurusepisode in Vergils Äneis. — 3. Der Charakter des Metellus (nach Sallusts Jugurtha).

Griechisch: 4. Kurze Inhaltsangabe der Bücher 9—12 der Odyssee. — 5. Inhaltsangabe von Lysias' Rede gegen Mantitheos.

Geschichte: 6. Karls des Großen Kriege und äußere Erfolge.

III. Vermehrung der Sammlungen im Schuljahre 1895—1896.

A. Die Schulbibliothek (Bibliothekar: Dr. Joh. Baunack) empfing an Geschenken: Von dem Hohen K. Ministerium: Zeitschrift des K. Sächs. Statist. Bureau (XL Heft 1—4. Suppl. zu XXXIX (Jahrgang 1893). XLI (1895) Heft 1 und 2. Von der Kais. Oberpostdirektion u. Leipzig: Statistik der deutschen Reichs-Post- und Telegraphen-Verwaltung a. d. J. 1894. Von der Handelskammer zu Leipzig deren Jahresbericht 1894. Bericht der Gehe-Stiftung für 1894/95. Von Herrn Prof. Voigt in Göttingen: Die Göttinger gelehrten Anzeigen v. 1893. 1894. Von Herrn Dr. H. Voigt hier: Schriften des

Vereins für Reformationsgesch., 46—50. Von Herrn Dr. O. Brugmann hier: Die Grenzboten von 1894. Von Herrn Prof. Leskien: Jo. Nic. Madvigii emendationes Livianae. Von Herrn Dr. A. Schneider hier: Aus Roms Frühzeit, Studien zur röm. Topogr. I. Von Herrn Dr. Vogel hier: Text zu „Studien und Entwürfe älterer Meister im städtischen Museum zu Leipzig“. Von Herrn Rektor Kaemmel: Kleinere Beiträge zur Geschichte. Festschrift zum d. Historikertag in Leipzig. Italienische Eindrücke. Von Herrn Konrektor Gebhardt: Progr. der Nicolaischule von 1872. Von Herrn Oberl. Berlitz:

Progr. der Nicolaischule aus d. J. 1856—62 u. 64. Goethe und Schiller im persönlichen Verkehre, nach brieflichen Mittheilungen von H. Voß. Von Herrn Rektor Kaemmel: Mehrere Ansichtsexemplare von Schulausgaben, die im Laufe des Jahres der Schule zugesandt worden waren.

Angekauft wurden: Vom Vorjahre das Centralblatt, Pädagog. Wochenblatt, Fleckeisens Jhrb., Hermes, Rh. Mus., Philologus, Berl. Philolog. Wochenschrift, Zeitschrift für Gymnasialwesen, Quiddes histor. Zeitschr., Rundschau für Geogr., Zeitschr. f. d. deutschen Unterricht, Statistisches Jahrbuch der höh. Schulen, Mittheilungen der Ges. für deutsche Erziehungs- u. Schulgesch. V 1—3. Rethwisch, Jahresber. über das höhere Schulwesen. Baummeister, Handbuch der Erziehungslehre III 1. 2; II 1; IV 3. 4. Verhandlungen der Direktoren-Vers. 44—48. Handbuch der kl. Altertumswissenschaft Bd. VI. Pauly-Wissowa, R. Encycl. III Apollo—Artemis. Roscher, Lexicon der gr.-röm. Mythol., 30. 31. C. J. A. IV, II. Inscriptiones Graecae insularum. Flavii Josephi opera ed. Niese. Cauer, Grundfragen der Homerikritik. — Lexicon zu Cic., ed. Merguet III 17. 19—23. Fügner, Lex. Liv. 7. Greef, Lex. Tacit. XII. Wölfflin, Archiv IX 2. 3. T. Lucreti Cari de rerum natura libri VI by Munro. Anthologia lat. ed. Bücheler u. Riese. Corp. script. eccles. Lat. 28. 34. 35. — Luthers Werke, Bd. 14. Goethes Werke I 13¹. 24. 18. 25¹; III 6. 7; IV 16—18. Goethe-Jhrb. 16. Grimm, D. Wörterbuch IV 1, 11; IX 3—5; XII 6. — Wachsmuth, Einleitung in das Studium der alten Geschichte. Lamprecht, D. Geschichte V 2. — Müller-Winternitz, Theosophie. — Brockhaus, Konvers.-Lex. 13—16. Kolonialatlas 8. Lief. Klußmann, systemat. Verzeichnis der Abh. in d. Jahren 1876—85 u. 1886—90. Vom Florilegium Graec. (Afran.) II, VI u. IX je 10, IV 19 Exemplare.

Die vorjährigen Geldmittel wurden hauptsächlich verwandt zur Anlegung einer

Hilfsmittel-Sammlung

für den deutschen Unterricht in VI—IIB.

Sie besteht aus (die eingeklammerten Werke waren bereits früher Eigentum der Bibliothek, z. T. sind Ansichtsexemplare eingestellt worden):

1. Maydorn, Hilfsbücher für den deutschen Unterricht, Ratibor 1889. Klee, G. L., Ausgeführter Lehrplan für den deutschen Unterricht, Leipzig 1891.

2. [Zeitschrift für den deutschen Unterricht, herausgegeben von Otto Lyon.]

3. [Grimm, J. u. W., Deutsches Wörterbuch.] Heyne, Deutsches Wörterbuch, Leipzig 1890. [Kluge, Etymologisches Wörterbuch der deutschen Sprache.] Lexer, Mhd. Taschenwörterbuch, 4. Aufl., Leipzig 1891. Heysses Fremdwörterbuch, 17. Aufl. v. Otto Lyon, Hannover u.

Leipzig 1893. Heintze, Die deutschen Familiennamen Halle a./S. 1882. Khull, Deutsches Namenbüchlein Duden, Vollständiges orthographisches Wörterbuch, 4. Aufl., Leipzig 1894. Regeln und Wörterverzeichnis für die deutsche Rechtschreibung, im Auftrage des Kgl. Ministeriums herausgegeben, 34. Aufl., Dresden 1894.

4. Grimm, Jacob, Deutsche Grammatik, 3 Bde., besorgt von Scherer, Berlin 1878/93. Wilmanns, Deutsche Schulgrammatik, 9. Aufl., Berlin 1894. J. Christ. Aug. Heysses Deutsche Grammatik, 25. Aufl. v. Otto Lyon, Hannover und Leipzig 1893. Lyon, Otto, Handbuch der deutschen Spr., 4. Aufl., 2 Teile, Leipzig 1893/94. Behaghel, Otto, Die deutsche Sprache, Leipzig 1886. Nabert, G., Das deutsche Sprachgebiet in Europa und die deutsche Sprache einst und jetzt, Stuttgart 1893. [Lattmann, Grundzüge der deutschen Grammatik, Göttingen 1892.]

5. [Goedeke, Karl, Grundriß zur Geschichte der deutschen Dichtung, 2. Aufl., 5 Bände, 1884/93.] [Koberstein-Bartsch, Grundriß der Geschichte der deutschen Nationallitteratur, 5 Bände, Leipzig 1872 ff.] Kurz, Heinrich, Geschichte der deutschen Litteratur, Bd. I—IV, Leipzig 1887—94. Vilmar, Litteraturgeschichte, 24. Aufl., Leipzig 1894. Scherer, Geschichte der deutschen Litteratur, 7. Aufl., Berlin 1894. Uhlands Schriften zur Geschichte der Dichtung und Sage, Bd. I—VIII, Stuttgart 1867—73. Kelle, Geschichte der deutschen Litteratur von der ältesten Zeit bis zur Mitte des 11. Jahrh., Berlin 1892. Gottschall, R. von, Die deutsche Nationallitteratur des 19. Jahrh., 4 Bände, 6. Aufl., Breslau 1891/92. Imelmann, Deutsche Dichtung im Liede, Berlin 1880. Könnecke, Bilderatlas zur Geschichte der deutschen Litteratur, 2. Aufl., Marburg 1895. [Schäfer, Handbuch der Geschichte der deutschen Litteratur, Bremen 1855. Schäfer, Grundriß der Geschichte der deutschen Litteratur, Berlin 1877. Kluge, Geschichte der deutschen Nationallitteratur, Altenburg 1871.] Weber, Hugo, Deutsche Sprache und Dichtung, Leipzig 1893.

6. Grimm, J., Deutsche Mythologie, 4. Ausg., besorgt v. E. H. Meyer, 3 Tle., Berlin 1875/78. [Simrock, Karl, Handbuch der deutschen Mythologie, 5. Aufl., Bonn 1878.] [Grimm, W., Die deutsche Heldensage, 2. Aufl., Berlin 1867.] Edda, herausg. v. H. Gering, Leipzig u. Wien 1892. Nibelungenlied, herausg. v. Fr. Zarnke, 6. Aufl., Leipzig 1887. Nibelungenlied, übers. v. L. Freytag, 2. Aufl., Berlin 1886. Kudrun, herausg. v. K. Bartsch, 4. Aufl., Leipzig 1880. Kudrun, übers. v. G. L. Klee, Leipzig 1878. Waltharius, Lat. Gedicht des 10. Jahrh., herausg. v. Scheffel u. Holder, Stuttg. 1874. Götzinger, E., Reallexikon der deutschen Altertümer, 2. Aufl., Leipzig 1885. Sach, A., Deutsches Leben in der Vergangenheit, 2 Bde., Halle a./S. 1890/91. [Richter,

Albert, Bilder aus der deutschen Kulturgeschichte, 2 Bde., Leipzig 1882. Schultz, Alwin, Das höfische Leben zur Zeit der Minnesänger, 2 Bände, Leipzig 1880.] Linnig, Deutsche Mythen-Märchen, Paderborn 1883.

7. Andresen, Sprachgebrauch u. Sprachrichtigkeit im Deutschen, 7. Aufl., Leipzig 1892. Andresen, Über deutsche Volksetymologie, 5. Aufl., Heilbronn 1889. Matthias, Theodor, Sprachleben u. Sprachschäden, Leipzig 1892. O. Schroeder, Vom papiernen Stile, 3. Aufl., Berlin 1892. [Wustmann, Allerhand Sprachdummheiten, Leipzig 1891.] Schrader, H., Der Bilderschmuck der deutschen Sprache, 2. Auflage, Weimar 1894. Borchardt-Wustmann, Die sprichwörtlichen Redensarten, 4. Aufl., Leipzig 1894. Richter, Albert, Deutsche Redensarten, Leipzig 1893. Büchmann, Geflügelte Worte, 18. Aufl., Berlin 1895. Erdmann, Oskar, Grundzüge der deutschen Syntax, Stuttgart 1886. [Groß, Tropen u. Figuren, Leipzig 1888.]

8. Hildebrand, R., Vom deutschen Sprachunterricht, 1. Aufl., Leipzig 1890. [Hildebrand, R., Gesammelte Aufsätze u. Vorträge, Leipzig 1890.] Hiecke, R. H., Der deutsche Unterricht auf deutschen Gymnasien, 3. Abdruck, Leipzig 1889. Richter, Albert, der Unterricht in der Muttersprache u. seine nationale Bedeutung, Leipzig 1872. Branky, Franz, Methode des Unterrichts in der deutschen Sprache, Wien 1887. [Lehmann, R., Der deutsche Unterricht, Berlin 1870. Dietrich, Albert, Über den deutschen Unterricht im Gymnasium, Jena 1875.]

9. [Wackernagel, W., Poetik, Rhetorik u. Stilistik, herausgeb. v. L. Sieber, Halle 1873. Koepert, H., Lehrbuch der Poetik, Leipzig 1869. Niemeyer, Abriß der deutschen Metrik, Dresden 1872. Viehoff, H., Vorlesung über die Dichtkunst, Braunschweig 1860.]

10. Krumbach, C. J., Deutsche Sprech-, Lese- und Schreibübungen, Größere Ausgabe, Leipzig 1893. Otto, Fr., Anleitung das Lesebuch als Mittelpunkt u. Grundlage eines bildenden Unterrichts in der Muttersprache zu behandeln, 8. Aufl., bes. v. H. O. Zimmermann, 1890. Arkardt, C., Anleitung dichterische Meisterwerke auf eine sist- und herzbildende Weise zu lesen, 3. Aufl., Leipzig 1883. Parow, W., Vortrag von Gedichten als Bildungsmittel u. seine Bedeutung für d. deutschen Unterricht, Berlin 1887. Heydner, G., Beiträge zur Kenntnis des menschlichen Seelenlebens, Leipzig 1894. Lyon, Otto, Die Poetik als Grundlage eines einheitlichen u. naturgemäßen Unterrichts in der deutschen Spr., 1. Teil: Sexta u. Tertia, Leipzig 1890. Müller-Fraenkenstein, Handbuch für den deutschen Sprachunterricht, 2 Teile in einem Bande, Hannover 1889.

11. Masius, Deutsches Lesebuch, 3 Teile. [Berthel, Karl, Petermann, Thomas, Lebensbilder IV. Hopf u. Wulfsiek, Deutsches Lesebuch für V, Berlin 1876; für

III u. II, Berlin 1892. Vogels Germania, bes. v. Ramshorn, Leipzig 1872. Bellermann, Imelmann, Jonas, Suphan, Deutsches Lesebuch, 5 Teile, Berlin 1886/90. „Döbelner“ Lesebuch I—V, Leipzig 1884—92. Echtermeyer, Auswahl, 26. Aufl. 1880. Samostz, Der junge Dichterfreund, 3 Teile, Leipzig 1876. Basedow, Germania, Berlin 1890. Limbach, Priamel, Dresden 1892.] Lüben-Nacke, Einführung in die deutsche Litteratur, 10. Aufl., 3 Teile, 1883/94. „Aus deutschen Lesebüchern“ oder „Epische u. lyrische Dichtungen“, erl. v. Frick u. Polack, 8 Bde., Leipzig 1891/95. Kriebitzsch, K. Th., Zum Lesebuch, 4 Hefte, Gotha 1881/91. Leimbach, K. L. Deutsche Dichtungen erläutert, Kassel, 9 Bde., 1882/93. Gude, Erläuterungen deutscher Dichtungen, 5 Bde., Leipzig 1892/93. [Frick u. Richter (von Bd. 4 ab: Meier), Lehrproben und Lehrgänge, 6 Bde., Halle 1885/91. Düntzer, Erläuterungen zu Goethes lyr. Gedichten, 2 Bändchen.]

12. [Hoffmeister, Schillers Leben, 2 Bde., Stuttgart 1838. Hinrichs, Schillers Dichtungen, 2 Teile, Leipzig 1837.] Viehoff, H., Schillers Gedichte erl., 7. Aufl., Stuttgart 1895. Wiedasch, W., Schillers Lied v. d. Glocke, Hannover 1859. Evers, M., Schillers Lied v. d. Glocke, Leipzig 1893. Mohr, L., Schillers Lied v. d. Glocke, Straßburg 1877. Ausgaben von Schillers Wilhelm Tell, bes. von [Strzemcha, Kuenen], Carriere, Meyer (Joachim). Dazu Düntzers Erl., Bändchen 24/25, 1892. Ausgaben von Schillers Jungfrau von Orleans, bes. von Schäfer, [Ullsperger]. Dazu Düntzers Erl., Bändchen 21/22, 1891 u. Eysell, G. Fr., Erklärung v. J. v. O., Hannover 1886. Ausgaben v. Schillers Maria Stuart, bes. von [Älschker], Schäfer. Dazu Düntzer, Erl., Bändchen 19/20, 1892. [Tumlriz, Schillers Braut von Messina; Burghauser, Goethes Egmont. Düntzer, Erl. dazu, Leipzig 1882. Sauer, Goethes Götz von Berli., Leipzig, Freytag.] Wustmann, G., Goethes Götz v. B., Leipzig 1871. Dazu Düntzers Erl., Leipzig 1881. Kleists Hermannsschlacht, bes. von [Khull] u. Zürn, Leipzig 1888. [Benedikt, Kleists Prinz von Homburg, Leipzig, Freytag. Ebendaher: Bachmann, Schillers Gedichte. Scheich, Schillers Räuber. Windel, Klopstocks Oden. Langer, Lessings Emilia Galotti. Manlik, Hamburgische Dramaturgie.]

13. [Bindel, Hilfsmittel für den d. Unterricht in III. Berlin 1881.] Knipfer, J., Die Dichter der Befreiungskriege, Altenburg 1870. — Arndt, E. M., Gedichte, Auswahl, Berlin 1889; Märchen und Jugenderinnerungen, 2. Teil, Berlin 1843; Meine Wanderungen und Wandelungen etc., Berlin 1869; Leben und Thaten von Baur, 6. Aufl., Hamburg; Der deutsche Reichsherald, Biogr. u. Charakteristik von Lösche, Gotha 1884. — Max von Schenkendorf, Gedichte, 5. Auflage v. Hagen,

Stuttg. 1878. Gedichte, Ausg. bei Reklam. Sein Leben von Heinrich, Hamburg 1886. Sein Leben von Hagen, A., Berlin 1863. — Th. Körner: Sämtliche Werke, Berlin Hempel. R. v. Gottschall, Leier und Schwert, Zriny, Rosamunde, Leipzig 1868. Tomanetz, Körners Zriny, Wien. Die Körner-Nummer der Illustr. Zeitung (Nr. 2515) vom 12. September 1891. — Uhlands Herzog Ernst, bes. von Weismann, Stuttg. Cotta, 14. Aufl. 1892 und Richter, R., Bielefeld u. Leipzig 1895.

14. Uhlands Gedichte u. Dramen, 2 Teile, Stuttg. Cotta. Uhlands Leben v. s. Witwe, Stuttg. 1874. Notter, Umland, Stuttg. 1863. Dazu Düntzers Erl., 1879 u. 1892. Eichholtz, Uhlands schwäb. Balladen, Berlin 1873. — Hiecke-Berlit, Deutsches Lesebuch für Unterklassen, 8. 9. 11. Aufl. Jütting u. Weber, Das Vaterland, I u. II, Leipzig 1891/92. [Abicht, Lesebuch aus Sage u. Gedichte, Heidelberg 1883.] — Grimm, Deutsche Sagen, 3. Aufl. 1891. Pröhle, Deutsche Sagen, 2. Aufl., Berlin 1879. Klee, G. B., Sieben Bücher deutscher Volkssagen, 2 Bde., Gütersloh 1885. K. A. Müller, Rübezah, 7. Aufl. Pröhle, Harz u. Kyffhäuser. Schmidt, Ferdinand, Reineke Fuchs, 12. Aufl. Immermann, Karl, Münchhausen, Berlin, Hempel. 15. [Schröder, Stylistische Aufgaben, Quedlinburg 1844. Hörschelmann, Aufgaben u. Entwürfe zu deutschen Stykübungen, Berlin 1838. Kehrein, Entwürfe zu deutschen Aufsätzen u. Reden, Paderborn 1870. Beck, Lehrbuch des deutschen Prosastiles, München 1876.] Cholevius, Dispositionen u. Materialien, 10. Aufl., Leipzig 1887. Cholevius, Praktische Anleitung zur Abfassung deutscher Aufsätze, 6. Aufl., Leipzig 1893. Heinze-Schröder, Aufgaben aus „Wilhelm Tell“ u. „Jungfrau von Orleans“, Leipzig 1894. Linnig, Franz, Der deutsche Aufsatz in Lehre u. Beispiel, 6. Aufl., Paderborn 1892. Ziegeler, E., Dispositionen zu deutschen Aufsätzen für III u. IIB, 2. Aufl., Paderborn 1891. Kriebitzsch, K. Th., Siebensachen zu deutschen Aufsatzübungen, 2. Aufl., Berlin 1878. Dorenwell, C., Der deutsche Aufsatz, 2 Teile, I^a u. II^a 1890, Hannover. Krumbach, K. J., Deutsche Aufsätze, 3 Bändchen, Leipzig 1890. Wagner, Fridolin, Die Lehre vom deutschen Stile, 11. Aufl., Darmstadt 1880. Glöde, Die deutsche Interpunktionslehre, Leipzig 1893.

Am Schlusse dazu die Bemerkung, daß diese **Hilfsmittel-Sammlung** im Lehrerzimmer aufgestellt ist.

B. Die Schülerbibliothek erhielt folgenden Zuwachs:

1. Abteilung für die oberen und mittleren Klassen (Bibliothekar: Oberlehrer Berlit). a) Angeschafft wurden aus den Beiträgen der Schüler und den Mitteln der Wilhelm-Wachsmuth-Stiftung: Gymnasialbibliothek, hrsg. von Pohlme y u. Hoffmann H.

18—23. Spammers Illustr. Weltgeschichte, Bd. 2 und 7. Oncken, Allgem. Gesch. in Einzeldarstellungen, Lief. 194, 203 u. 204. Baur, Geschichts- und Lebensbilder aus der Erneuerung des religiösen Lebens in der Zeit der Befreiungskriege. Geisteshelden, hrsg. von Bettelheim, Bd. 18—24. Patriotischer Hausschatz (illustr.), 2 Bde. Sonnenburg, Fürst Bismarck. Jahnke, Fürst Bismarck. Lindner, Der Krieg 1870/71. Pflugk-Hartung u. a., Krieg und Sieg. Liebmann, Vier Monate vor Paris. Arnold, Unter General v. d. Tann. Jahn, Erlebnisse eines 24ers, Bd. 1. Katharina Klein, Fröschweiler Erinnerungen. Berger, Unter den modernen Landsknechten, Bilder aus der franz. Fremdenlegion. Vonderhalde, Französisches Soldatenleben vor Ausbruch des Krieges 1870/71. Lyon, Bismarcks Reden und Briefe (Ausw.). Chuquet, La Guerre 1870/71 (franz. und deutsch). Ratzel, Völkerkunde, Bd. 2, Lief. 6—14. v. Jedina, An Asiens Küsten und Fürstenhöfen. Kollbach, Die deutschen Alpen. Naumann, Vom goldnen Horn zu den Quellen des Euphrat. Die Neue Welt (Bilder mit Text). Fischer, Betrachtungen eines in Deutschland reisenden Deutschen. Kaemmel, Italienische Eindrücke. Deutsche Nationallitteratur von Kürschner, 117 Bde. Wychgram, Schiller. Heinemann, Goethe. Bielschowsky, Goethe, Bd. 1. Hettner, Litteraturgeschichte des 18. Jahrh., 4 Bde. Schmidt, Schillers Sohn Ernst. H. Voß, Goethe und Schiller in persönlichem Verkehr. Martin Greif Werke I. Schillers Briefe, hrsg. von Jonas, Bd. 1—5. Scheffel, Eckehard (3 Stück). Arndt, Werke, Bd. 1—6. Kinkel, Otto der Schütz. Moeser, Patriotische Phantasien, 4 Bde. Jordan, Nibelunge, 3 Bde. Wolfram v. Eschenbach, Parzival, übers. von Bötticher. Nicolai, Zur Neujahrszeit im Pastorat zu Nöddebo. Gudrun von Bartsch (2 Stück). Fechner, Das Büchlein vom Leben nach dem Tode. F. Hebbel, Werke, 4 Bde. Weise, Die Muttersprache. Fichte, Reden an die deutsche Nation. Mendelssohn, Phaeton. Elisabeth Charlotte von Orleans, Briefe. Frommel, Aus der Hausapotheke. Verne, Nord gegen Süd; Courier des Czaaren; 5 Wochen im Ballon; Idee des Dr. Ox. Was willst du werden, 3 Hefte. Armknecht, Der Pfadweiser für die Berufswahl. — b) Geschenkt wurden: Kürassierbriefe eines Kriegsfreiwilligen (von Herrn Dr. O. v. H. als Verf.), Herders Werke, 4 Bde. (von Herrn Prof. Dr. Steffen), F. Meister, Münzkunde für Anfänger (von Herrn Dr. Weinmeister), Andree, Der Kampf um den Nordpol (vom Obersekundaner M. Wundt).

2. Abteilung für die unteren Klassen (Bibliothekar: Dr. Bischoff). a) Angekauft wurden: 12 Fest- u. Gelegenheitsnummern der Leipziger Illustrierten Zeitung (2700, 2702, 2711, 2713, 2714, 2721, je zweimal). Weitbrecht, Deutsches Heldenbuch. Vogt, Das Buch

vom deutschen Heere. Patriotischer Hausschatz, Illustr. Prachtwerk, 2 Bde. Braun, Märchenkranz. Coopers Lederstrumpferzählungen, bearb. von Ad. Stein. Hauffs Märchen, bearb. von G. Hoffmann. Mensch, John Franklin, Der kühne Nordpolfahrer. Lauckhard, Simplicius Simplicissimus; Leben und Thaten des Junker Don Quixote; Persische Heldensagen des Firdusi. Knötel, Bilderatlas zur deutschen Geschichte. Schillmann, Bilderatlas zur preußischen Geschichte. Anders, Der junge Tausendkünstler, 3. Aufl. (2 Stück). Deutsche Landes- u. Provinzialgeschichte, Ein Handbuch für die Heimatkunde im Geschichtsunterricht. Stacke, Erzählungen aus der alten Geschichte, I. Tl. 26. Aufl., II. Tl. 23. Aufl. Lohmeyer, Deutsches Jugendalbum, Bd. I—III. Lindner, Der Krieg gegen Frankreich u. die Einigung Deutschlands. F. Schmidt, Homers Odyssee, 9. Aufl. (3 Stück), Homers Iliade, 8. Aufl. (3 Stück); Reineke Fuchs, 11. Aufl. (3 Stück). Lausch, Heitere Ferientage, 4. Aufl. (3 Stück). v. Köppen, Das Deutsche Reich, Volks- und Vaterlandskunde. G. Klee, Die deutschen Heldensagen (10 Stück). Dittrich-Henze, Der deutsch-französische Krieg 1870/71, Gedenkblätter in Wort und Bild. Kurschat, Hanno, der Liliputerfürst. — b) Geschenkt wurde vom Unterprimaner O. Lange: Otto, Alruna, der Jugend Lieblings-Märchenschatz; Kutzner, Ein Weltfahrer, Jugend, Schicksale, Reisen u. s. w. von E. K. Kane; Karl Müller, Cook, der Weltumsegler.

C. Physikalisches Kabinet, verwaltet von Prof. Gebhardt:

Angekauft wurden: 1 Retortenhalter, 1 Schraubenzieher, 1 System Kapillarröhren, 1 System kommunizierende Röhren, 1 Barometer, 1 Luftstoßapparat, 1 Spalt mit Ladeneinsatz, 1 Winkelspiegel, 1 Laterne für objektive chemische Spektren, 1 Konus aus Flintglas, 2 Serien Anschütz'scher Bilder, 1 grosse Linse mit Holzfassung und Eisenstiel, 1 Stereoskop mit 4 Bildern, 1 zerlegbares Telephon mit oscillierendem Induktor.

D. Naturhistorische Sammlungen, verwaltet von Prof. Traumüller:

Angekauft wurden: Ein Kasten mit folgenden Insekten zur Veranschaulichung der Mimicry: Kallima nacheis, Stabheuschrecke, Pseudophyllus nereifolius (Java), Phyllium (Fidji-Inseln). Eine Demonstrationslupe mit

drei Vergrößerungen von Reichert in Wien. Die 3. Lieferung der „Neuen Wandtafeln für den Unterricht in der Naturgeschichte“ von Heinr. Jung. Calwers Käferbuch, 5. Aufl. Detmer, Pflanzenphysiologisches Praktikum, 2. Aufl. — Für den chemisch-mineralogischen Unterricht wurden Chemikalien und Glasgeräte gekauft.

E. Lehrmittelsammlung für den Geographie- und Geschichtsunterricht, verwaltet von Oberlehrer Großschupf: Geschenkt wurde von Herrn Rektor Kaemmel: Schulwandkarte von Deutschland im Jahre 1648. Entworfen von Dr. H. Schlag, Glogau.

Angekauft wurden: a) Karte: Imperium Romanum von Kiepert.

b) 29 Wandbilder von Seemann: Neptunstempel in Paestum. Das römische Forum. Die Sixtinische Madonna von Rafael. Das heilige Abendmahl von Leon. da Vinci. Laokoon-Gruppe. Korinthisches Kapitäl (vom Lysikrates-Denkmal). Der Zwinger zu Dresden. Zeus-Juppiter (aus Otricoli). Friedrich der Große in Sanssouci, von Ad. Menzel. Das Schloß zu Heidelberg. Medusa Rondanini. Homerbüste. Kaiser Augustus. Das Münster zu Straßburg. Die goldene Pforte des Doms zu Freiberg i. S. Der Dom zu Florenz. Madonna, Thonrelief von Andrea della Robbia. Die heilige Nacht, von Correggio. Gebet vor der Schlacht bei Sempach, von A. Rethel. Fürst Bismarck, von Franz Lenbach. Hermes des Praxiteles. Herabüste. Fürstenpaar in Dom zu Naumburg. Pietà von Michelangelo. Abtei-Kirche Maria-Laach. Der schöne Brunnen und die Frauenkirche zu Nürnberg. Das Allerheiligenbild von Dürer. Johanna Seymour, von Holbein d. J. Selbstbildnis Rembrandts.

c) 3 Bilder zur Geschichte von J. Langl: Das Münster zu Straßburg. Der Zwinger zu Dresden. Die Wartburg. — Handausgabe der „Bilder zur Geschichte“ von J. Langl, 2. Aufl. Wien 1889.

d) a. 12 Kulturgeschichtliche Bilder von Ad. Lehmann: Bürgerliches Wohnzimmer. Belagerung. Sendgrafengericht. Turnier. Im Rittersaal. Germanisches Gehöfte. Bauern und Landsknechte. Lagerleben. Aus der Rokoko-Zeit. Inneres einer Stadt. Ritterburg. Im Klosterhof.

β. Erläuterungen zu Ad. Lehmanns kulturgeschichtlichen Bildern, 3 Hefte.

IV. Spielplatz.

Der seit 1883 benutzte Spielplatz ist vom 7. Mai bis 14. September 1895 von den Schülern der Klassen I bis V an 2 Tagen, Dienstag und Sonnabend, gewöhnlich von 4 $\frac{1}{2}$ bis 6 $\frac{1}{2}$ Uhr nachmittags regelmäßig benutzt worden, im Durchschnitt von 48 Schülern. Die Aufsicht auf dem Platze wurde von den Herren Dr. Tischer, Dr. Leidenroth und dem Unterzeichneten geführt.

Die Ausgaben betragen:

Für Miete eines Raumes zum	
Aufbewahren der Spielgeräte .	<i>M</i> 10,00
Für Ergänzung und Instandhaltung der Geräte u. s. w.	„ 15,25
Zusammen	<i>M</i> 25,25

Die Einnahmen betragen:

Kassenbestand vom Jahre 1894	<i>M</i> 27,50
Für verkaufte Schülerhefte	„ 3,18
Beiträge von den Schülern	„ 45,00
Zusammen	<i>M</i> 75,68

Der Spielplatzkasse ist somit ein Bestand von *M* 50,43 verblieben.

Schütz.

Die aus Primanern und Sekundanern gebildete Fußball-Vereinigung unter dem Protektorat des Prof. Dr. Meister hat bis zum Spätherbst Mittwoch und Sonnabend nachm. ihre Übungen fortgesetzt. Der durchschnittliche Besuch betrug 15.

V. Statistisches.

A. Lehrerkollegium.

Rektor: Professor Dr. Otto Kaemmel, AR 1. SEHR 1, Klassenlehrer von IA^a.

Konrektor: Professor Dr. Adelbert Gebhardt, AR 1.

Ständige Lehrer.

1. Oberlehrer Professor Dr. Karl Hultgren, Klassenlehrer von IA^b.
2. „ „ Dr. Otto K^hnauer.
3. „ „ Dr. Bernhard Döring, Klassenlehrer von IB^a.
4. „ „ Dr. Curt Steffen, Klassenlehrer von IIA^b.
5. „ „ Dr. Richard Meister, ord. Mitglied der K. Sächs. Ges. der Wiss., Klassenlehrer von IB^b.
6. „ „ Dr. Friedrich Traumüller.
7. „ Georg Berlit, KDM. 1870/71 f. C., Klassenlehrer von IIA^a.
8. „ Dr. Oskar Brugmann, Klassenlehrer von IIB^a.
9. „ Dr. Woldemar Glafey, Klassenlehrer von IIB^b.
10. „ Dr. Georg Steffen, Klassenlehrer von IIIA^b.
11. „ Dr. Johannes Baunack, Klassenlehrer von IIIA^a.
12. „ Ernst Riedel.
13. „ Dr. Hans Voigt, Klassenlehrer von IIIB^a.
14. „ Dr. Richard K^rieger.
15. „ Heinrich Kahn^s, cand. rev. min.
16. „ Dr. Ernst Tischer.
17. „ Dr. Martin Trautscholdt.
18. „ Dr. Ernst Raab.
19. „ Dr. Richard Hildebrandt, Klassenlehrer von IIIB^b.
20. „ Dr. Bernhard Leidenroth, Klassenlehrer von IV^a.
21. „ Dr. Ernst Bischoff, Klassenlehrer von IV^b.

22. Oberlehrer Friedrich Großschupf, Klassenlehrer von VI^b.
 23. „ Oskar Scholze, cand. rev. min.
 24. „ Dr. Theodor Baunack, Klassenlehrer von V^a.
 25. „ Dr. Oswald Eichler, Klassenlehrer von V^b.
 Oberturnlehrer: Richard Schütz.
 Gesanglehrer: Professor Richard Müller, AR 1.

Nichtständige Lehrer.

1. Hilfslehrer Bacc. theol. Dr. Wilibald Steuer.
 2. „ Dr. Clemens Franke, Klassenlehrer von VI^a.
 Zeichenlehrer Feodor Florian.
 Lehramtskandidat Dr. Rudolf Köttschke.
 „ Johannes Calinich.
 „ Rudolf Dietrich.
 „ Alexander Kurzweilly.

B. Schüler.

Die Veränderungen im Bestande der Klassen zeigt folgende Übersicht:

	IA		IB		IIA		IIB		IIIA		IIIB		IV		V		VI		Sa.
	a	b	a	b	a	b	a	b	a	b	a	b	a	b	a	b	a	b	
Bestand am 15. März 1895	21	22	21	17	16	14	25	28	23	24	25	24	27	27	30	30	40	43	457
Osterabgang	19	22	—	1	1	1	2	6	2	1	1	1	1	2	1	1	2	6	—70
Osteraufnahme	—	—	—	2	1	—	1	—	2	—	1	3	4	1	3	—	26	26	+70
Bestand am 15. Mai 1895	23	16	15	14	22	21	24	25	23	21	29	27	32	34	35	35	31	30	457
bis Ende } Abgang	2	—	—	—	—	1	2	4	2	2	—	—	1	—	1	1	2	—	—18
November } Aufnahme	—	—	—	—	1	1	—	2	—	1	—	1	—	—	1	—	—	—	+7
Bestand am 1. Dez. 1895	21	16	15	14	23	21	22	23	21	20	29	28	31	34	35	34	29	30	446
bis } Abgang	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	1	—	2	—	—	—	—	—	—3
10. März } Aufnahme	—	—	—	—	—	—	—	1	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	+1
Bestand*) am 10. März 1896	21	16	15	14	23	21	22	24	21	20	28	28	29	34	35	34	29	30	444

Die 70 zu Ostern 1895 abgegangenen sind:

- a) die mit dem Reifezeugnis entlassenen 41 Oberprimaner (vgl. Jahresbericht von 1895 S. XXXIVf);
 b) folgende 29 vor Vollendung des Kursus ausgeschiedene Schüler: aus IB Hugo Rath; aus IIA Gustav Röger, Martin Kuntze; aus IIB Julius Erythropel, Alfred Zweifel, Hermann Barth, Otto Döhler, Paul Gottschalk, Max Kölner, Toby Rother, Bernhard Täubert; aus IIIA Rudolf Eisfelder-Mylius, Richard Mohr, Curt Mögeln; aus IIIB Gottfried Böhm, Karl Hauck; aus IV Hermann Böhm, Johannes Hartung, Rudolf Richter; aus V Friedrich Hauck,

*) Das Schülerverzeichnis, das seit Ostern 1889 alljährlich aus den Beiträgen der Schüler zur Schüler-Bibliothek gedruckt wird, soll im Mai ausgegeben werden.

Kurt Germer; aus VI Erich Mirsch, Erhardt Müller, Johannes Friedlein, Johannes Queißer, Adolf Schröder, Georg Steger, Fritz Wagner, Paul Zitzmann.

Die 70 zu Ostern 1895 aufgenommenen*) sind:

in IB Richard Allendorff, Georg Weydling; in IIA Harry Müller; in IIB Paulus Rintelen (k); in IIIA Gerhard Krantz (r), Karl Rommeney; in IIIB Curt Jäger, Werner Ahlfeld, Johannes Hammer, Max Retschlag; in IV Wilhelm Dietrich, Walter Krantz (r), Martin Schubert, Karl Wallbrecht, Friedrich Hoyer; in V Paul Fritzsche, Walther Fröb, Walter Retschlag; in VI Bruno Denecke, Georg Fiedler, Karl Frankenstein, Johannes Heller, Walter Hofmann, Armin Höppner, Walter Hothorn, Hans Jericke, Paul Jope, Werner Klemm, Max Krebs, Walter Kuckelt, Wilhelm Lange, Ernst Müller, Siegmund Munk, Otto Pfeffer (r), Johannes Reimicke, Johannes Sängler, Franz Schmidt, Alfred Schröder, Hermann Schulze, Alfred Stelzner, Johannes Übel, Walther Uhlig, Friedrich Wezel, Leo Zernik (i), Arthur Arnold, Kurt Bormann, Reinhold Friedrich, Ernst Gäßner, Martin Gehlert, Hans Irmgedruth, Friedrich Klement, Walther Köhler, Hans Krethlow, Bernhard Kretschmer, Hans Leibelt, Alfred Münch, Felix Nebe, Hans Pester, Reinhard Rausch, Joseph Remelé (k), Martin Richter, Walther Rohr, Walther Schmidt, Gustav Schulze (r), Karl Steckner, Walter Triebel, Egon Voigt, Karl Windisch, Max Zitzmann, Erwin Zweifel (r).

Im Laufe des Schuljahrs gingen ab:

20 Schüler vor Vollendung des Kursus: vor Michaelis aus IIA Fritz Lüders; aus IIIA Paul Student; aus V Wolfgang Patschowsky; zu Michaelis aus IA Horst Dachsel, Friedrich Schilling (Hospitant, vgl. Jahresb. von 1895, S. XXXIV); aus IIB Oskar Knothe, Franz Köhler, Wilhelm Korn, Arthur Thränhart; aus IIIA Gerhard Krantz; aus IV Hans Meinel; aus V Walter Penzler; aus VI Armin Höppner; nach Michaelis: aus IIB Robert Hoffmann, Eugen Zimmermann; aus IIIA Karl Rommeney; aus IIIB Karl Lange; aus VI Alfred Stelzner (†); nach Weihnachten: aus IV Walter Gruhl (†), Raphael Chamizer.

Aufgenommen wurden im Laufe des Schuljahrs folgende 7: vor Michaelis in IIA Ernst Schubert; in V Paulus Pritzlaff (method.); zu Michaelis in IIA Rudolf Swiderski; in IIB Ernst Blobel, Wolfgang Wünsche; in IIIA Siegfried Wünsche; nach Weihnachten: in IIB Oskar de Beaux (r).

Zurückversetzt wurde auf Wunsch wegen längerer durch Krankheit veranlaßter Schulversäumnis 1 Schüler aus IIIA nach IIIB, der in den Ziffern — 18 und + 7 der obigen Tabelle beidemal mitgerechnet ist.

Von den vor Vollendung des Schulkursus abgegangenen 49 sind 4 auf hiesige, 6 auf auswärtige Gymnasien, 3 auf hiesige Realschulen, 1 auf die Thierarzneischule, 2 auf die Handelsschule, 1 auf die Bürgerschule, 1 auf ein Progymnasium, 10 auf Privatschulen und in Privatunterricht, 10 in einen praktischen Beruf (6 Kaufmann, 2 Maschinentechniker, 1 Architekt, 1 Landwirt) übergegangen; 1 schied wegen Krankheit und 2 durch Tod aus. Über die übrigen 8 fehlen bestimmte Angaben.

Die 8 Schüler, die nach Erwerbung des Einjährig-Freiwilligen-Zeugnisses aus IIB abgegangen sind, haben sich sämtlich unmittelbar praktischen Berufen zugewendet.

*) Zu den Namen der Schüler, die nicht dem ev.-lutherischen Bekenntnisse angehören, sind je nachdem die Buchstaben k (katholisch), r (reformiert), i (israelitisch) hinzugefügt.

Die zu Ostern 1896 mit dem Reifezeugnis abgehenden 37 Oberprimaner sind folgende:

Name	Geburtsort	Alter in Jahren	Aufgenommen wann und wohin?	Gesamteinsur		Zukünftiges Studium (Beruf)
				Wissen- schaften	Betragen	
A. Hölscher, Gustav	Norden	18 ⁹ / ₁₂	Ost. 1887 VI	I ^b	I	Theologie
Wenck, Johannes	Leipzig	19 ¹⁰ / ₁₂	Ost. 1887 VI	II ^a	I	Rechtswissensch.
Astor, Robert	Leipzig	19 ⁷ / ₁₂	Ost. 1887 VI	II ^a	I	Buchhandel
Leskien, Friedrich	Leipzig	19 ² / ₁₂	Ost. 1887 VI	II	I ^b	Rechtswissensch.
Fauck, Albert	Frankenheimi. Bayern	18 ⁶ / ₁₂	Ost. 1889 IV	II	I	Theologie
Schmidt, Walther	Leipzig	19 ⁵ / ₁₂	Ost. 1887 VI	II	I	Rechtswissensch.
Meinhold, Felix	Leipzig	18 ¹⁰ / ₁₂	Ost. 1887 VI	II	I ^b	Philologie
Dumas, Kurt	Leipzig	19 ⁶ / ₁₂	Ost. 1887 VI	II ^b	I	Militär
Valentiner, Siegfried	Mannheim	19 ¹¹ / ₁₂	Ost. 1886 VI	II ^b	I ^b	Physik
Küster, Carl	Leipzig	18 ¹⁰ / ₁₂	Ost. 1887 VI	II ^b	II	Marine
von der Mosel, Gün- ther	Plauen i. Vogtl.	19 ⁷ / ₁₂	Ost. 1887 VI	II ^b	II	Rechtswissensch.
Hase, Victor	Leipzig	19 ¹¹ / ₁₂	Ost. 1886 VI	II ^b	I ^b	Buchhandel
Vagner, Eduard	Leipzig	19 ¹¹ / ₁₂	Ost. 1886 VI	III ^a	I ^b	Buchhandel
Diebold, Johannes	Leipzig	19	Ost. 1887 VI	III ^a	I ^b	Medicin
Michael, Karl	Leipzig	20 ⁵ / ₁₂	Ost. 1886 VI	III	I ^b	Architektur
Schöffler, Theodor	Leipzig	19 ³ / ₁₂	Ost. 1887 VI	III ^a	II ^a	Rechtswissensch.
Emshoff, Ernst	Leipzig	21	Ost. 1885 VI	III	II ^a	Veterinärkunde
Sronfeld, Ernst	Gautzsch b. L.	18 ¹⁰ / ₁₂	Ost. 1889 IV	III	I	Rechtswissensch.
Walther, Fritz	Mittweida	20 ⁷ / ₁₂	Ost. 1886 VI	III	I	Medicin
Winter, Johannes	Freiberg i. S.	19 ⁷ / ₁₂	Ost. 1887 VI	III	I ^b	Medicin
Viese, Hans	Zittau	21 ⁴ / ₁₂	Ost. 1889 IIIB	III	II ^a	Theologie
Börner, Hans	Leipzig	19 ¹ / ₁₂	Ost. 1887 VI	I ^b	I	Kunstgeschichte
Beer, Karl	Leipzig	19 ² / ₁₂	Ost. 1887 VI	II ^a	I	Rechtswissensch.
Wigert, Alfred	Leipzig	20 ³ / ₁₂	Ost. 1887 VI	II	I	Rechtswissensch.
Wasselhorst, Alfred	Leipzig	18 ¹⁰ / ₁₂	Ost. 1887 VI	II	I	Zoll-u. Steuerfach
Wühner, Hermann	Leipzig	20 ⁸ / ₁₂	Ost. 1886 VI	II	I	Medicin
Wahse, Erich	Leipzig	19 ⁸ / ₁₂	Ost. 1887 VI	II	I	Theologie
Wentsch, Walter	Schöningen	21 ⁶ / ₁₂	Ost. 1891 IIIA	II ^b	I	Ingenieurwissensch.
Wergner, Felix	Leipzig	21 ² / ₁₂	Ost. 1885 VI	II ^b	I ^b	Medicin
Weld, Georg	Schandau	22 ¹ / ₁₂	Ost. 1894 IB	III ^a	I	Rechtswissensch.
Wörsch, Rudolf	Leipzig	19 ⁹ / ₁₂	Ost. 1887 VI	II ^b	I ^b	Rechtswissensch.
Werner, Arthur	Pöggstall i. N.-Öst.	22 ⁴ / ₁₂	Ost. 1890 IIIB	III	I	Rechtswissensch.
Wendemann, Hugo	Leipzig	19 ¹⁰ / ₁₂	Ost. 1886 VI	III	II ^a	Rechtswissensch.
Wüller, Arthur	L.-Neuschönefeld	21 ⁶ / ₁₂	Ost. 1885 VI	III ^a	I	Theologie
Wäblier, Friedrich	Leipzig	19 ⁵ / ₁₂	Ost. 1887 VI	III	I ^b	Militär
Wergner, Johannes	Leipzig	22 ⁴ / ₁₂	Ost. 1885 VI	II ^b	I	Ingenieurwissensch.
Wühlau, Kurt	Dorpat	20 ⁴ / ₁₂	Ost. 1892 IIB	III ^a	I	Theologie

Außerdem bestand die Ergänzungsprüfung für Realgymnasiasten der Stud. rer. nat. Arthur Hauer aus Leipzig.

VI. Prämien und Stipendien.

A. Prämien.

1) **Nicolaitaner-Preise** (Geldprämien aus der Nicolaitaner- und der Schilde-Stiftung) erhielten zu Ostern 1895: Robert Astor (IB^a), Friedrich Wallbrecht (IIB^a), Hellmuth Böttcher (IIB^b), Felix Seyfferth (IIIA^a), Moritz Scheinert (IIIB^a).

2) Der **Leibniz-Preis** wurde am 1. Juli den Oberprimanern Hans Börner und Gustav Hölscher auf Grund der von ihnen eingereichten Arbeit zuerkannt (s. o. S. III).

3) Die Prämie der **Lindner-Stiftung** erhielt Hermann Mrose (IB^a), der **Ramsthal-Stiftung** Walther Schmidt (IA^a), der **Huth-Stiftung** Hermann Kühner (IA^b), **Alexander Starke** (IIA^b), **Eduard Reusch** (IIIA^a).

4) **Bücherprämien** aus städtischen Mitteln und aus denen der Nicolaitaner-Stiftung erhielten:

a. bei der **Osterversetzung**: Friedrich Leskien (IB^a), Hermann Kühner (IB^b), Friedrich Keller (IIA^a), Hans Müller (IIB^b), Paul Hohlfeld (IIIA^a), Walter Bobeth (IIIA^b), Franz Rohrwerder (IIIB^a), Hans Windisch (IIIB^b), Georg Beer (IV^a), Friedrich Hauck (V^a), Johannes Hartung (V^b), Otto Schlag (VI^a), Wilhelm Kranichfeld (VI^b).

b. bei der **Sedanfeier** α) aus städtischen Mitteln: Walther Schmidt und Felix Meinhold (IA^a), Karl Beer und Erich Lahse (IA^b), Walther Schiefer (IB^a), Karl Heussi (IB^b), Ernst Erich (IIA^a), Georg Haack (IIA^b), Felix Seyfferth (IIB^a), Felix Maier (IIB^b), Otto Engler (IIIA^a), Walter Otto (IIIA^b), Otto Fischer (IIIB^a), Fritz Krause (IIIB^b); β) außerdem als **Spende eines patriotischen Bürgers**: Walter Gruhl (IV^a), Richard Meister (IV^b), Kurt Biagosch (V^a), Gerhard Thieme (V^b), Wilhelm Lange (VI^a), Karl Windisch (VI^b).

B. Stipendien.

a. aus städtischen Mitteln erhielten 14 Schüler, b. aus der **Riedel-Stiftung** Franz Arnold (IV^a), Erich Bobeth (IV^b), Walter Gruhl (V^a), Hans Geißler (V^b), c. aus der **Schelbach-Stiftung** Franz Rohrwerder (IIIA^a), d. aus der **Carl-Strube-Stiftung** stud. phil. Johannes Lamer, e. aus der **Nobbe-Stiftung** Johannes Liebold (IA^a).

e. Die **Zinsen der Jäger-Stiftung** (vgl. Jahresbericht 1891/92 S. XIV) erhielt für Ostern 1896 auf drei Jahre Georg Held (IA^b).

f. Eine **Zuwendung** aus den überschüssigen Zinsen der Nicolaitanerstiftung für 1895 erhielten die Abiturienten Felix Meinhold, Alfred Eigert, Alfred Hasselhorst, Hermann Kühner, Erich Lahse und der Unterprimaner Eugen Scherzer (IB^a).

Mit aufrichtigem **Danke** sei auch an dieser Stelle der **Schenkung** der Frau verw. Schilling gedacht, die der Schule eine grössere Anzahl von Schulbüchern ihres früh verstorbenen Sohnes Karl, der die Anstalt Ostern 1887 als Obersekundaner verlassen hat, zur Verfügung stellte. Die Bücher haben zweckentsprechende Verwendung gefunden.

Die Hälfte der Jahreszinsen der **Wilhelm-Wachsmuth-Stiftung** wurde, wie alljährlich, mit zum Ankauf von Turnpreisen und Ehrenzeichen für das Sedan-Schulfest verwendet.

VII. Feierliche Entlassung der Abiturienten

Freitag, den 20. März 1896, Vormittag 9 Uhr.

1. Gesang: „Lobe den Herrn, meine Seele“, Motette von M. Hauptmann.
2. Lateinische Rede des Abiturienten Hans Börner:
De ludis gladiatoriiis.
Französische Rede des Abiturienten Victor v. Hase:
Un témoin parisien du siège de Paris en 1870.
Deutsche Rede des Abiturienten Gustav Hölscher:
Warum hat das Geschick großer Männer so oft etwas Tragisches?
Abschiedsgedicht des Abiturienten Felix Meinhold.
Abschiedsgedicht des Unterprimaners Julius Petersen.
3. Gesang: „So seid mit Gott begrüßet“, ged. von E. Dohmke, komp. von R. Müller.
4. Entlassungsrede des Rektors: Schule und Politik.
5. Gesang: „Nun stoßet das Schiffein vom Lande“, ged. von E. Dohmke, komp. von R. Müller.

VIII. Ordnung der öffentlichen Klassenprüfungen

Mittwoch, den 25. März 1896.

Vormittag

8 ³⁰	IIIA ^a	Religion	Steuer.
9 ⁵	IIB ^b	Physik	Riedel.
9 ⁴⁰	IIB ^a	Geschichte	Glafey.
10 ¹⁵	IIIA ^b	Mathematik	Trautsholdt.
10 ⁵⁰	IIIB ^a	Latein	Voigt.
12 ²⁵	IIIB ^b	Griechisch	Bischoff.
2	IIIB ^b	Turnen	Schütz.

Nachmittag

3	VI ^b	Religion	Scholze.
3 ³⁵	IV ^a	Deutsch	Leidenroth.
4 ¹⁰	IV ^b	Französisch	Raab.
4 ⁴⁵	V ^a	Erdkunde	Großschupf.
5 ²⁰	V ^b	Deutsch	Eichler.
5 ⁵⁵	VI ^a	Latein	Franke.

Zu geneigter Teilnahme an diesen Veranstaltungen werden die geehrten Mitglieder des Rates und der Gemeindevertretung der Stadt Leipzig, die Kaiserlichen und Königlichen Behörden, die Angehörigen der Schüler sowie alle Gönner und Freunde der Anstalt im Namen des Lehrerkollegiums hierdurch ergebenst eingeladen.

Die Aufnahmeprüfung für die Klassen von Quinta an aufwärts, sowie die Nachprüfung für extra findet Montag den 13. April, Vormittag von 8 Uhr ab, statt.

Das neue Schuljahr beginnt Dienstag den 14. April, Vormittag 7 Uhr.

Leipzig, den 14. März 1896.

Prof. Dr. Otto Kaemmel,

Rektor.

d.

Allgemeine Mitteilungen

über Leistungen an die Schulkasse, Aufnahme und Abgang von Schülern und über die Ferienzeiten.

I. Leistungen an die Schulkasse:

1. Schulgeld jährlich für Einheimische 120 *M*, für Auswärtige 150 *M*, vierteljährlich vorauszubezahlen; die Schulgeldrechnungen werden alljährlich bald nach Beginn des Schuljahres an die Schüler verteilt.

2. Bibliotheksgebühr jährlich 2 *M*, zahlbar mit dem ersten fälligen Schulgelde.

3. Aufnahmegebühr 15 *M*, zahlbar mit dem ersten fälligen Schulgelde.

4. Abgangsgebühr:

a) beim Abgange ohne Reifezeugnis 9 *M*,

b) beim Abgange mit Reifezeugnis 15 *M*.

Alle diese Beträge werden erhoben von der Ratsschulgeldeinnahme Katharinenstr. 1 I (Alte Wage); nur die unter 4^b genannte Abgangsgebühr hat der Rektor vor Beginn der Reifeprüfung für die Schulkasse einzuziehen.

II. Aufnahme von Schülern.

Die regelmäßige Aufnahme von Schülern findet zu Ostern statt. Im Laufe des Schuljahres können Schüler nur ausnahmsweise in die Schule eintreten.

Die vorgeschriebene Aufnahmeprüfung wird für die Klassen V—IA in der Regel am Montag nach Ostern, für VI schon einige Wochen vor Ostern abgehalten. Die Tage werden öffentlich bekannt gemacht.

Anmeldungen werden zwar jederzeit angenommen, doch werden, besonders für VI, alljährlich in der Regel in den ersten Januarwochen mehrere Tage eigens dazu anberaumt. Später eingehende Anmeldungen können nur dann Berücksichtigung finden, wenn in den betreffenden Klassen noch Plätze verfügbar sind.

III. Abgang von Schülern.

Schüler, die die Anstalt vor Vollendung des Schulkursus verlassen sollen, sind von den Eltern oder ihren Stellvertretern durch mündliche oder schriftliche Anzeige beim Rektor abzumelden, und zwar, wo möglich, wenigstens eine Woche vor dem Abgange, damit das Abgangszeugnis inzwischen angefertigt werden kann. Verabfolgt wird dieses Zeugnis nur gegen Einreichung

a) einer Quittung der Schulkasse über den Empfang der Abgangsgebühr (s. I 4^a) und

b) einer Bescheinigung des Bibliothekars, daß der Schüler etwa aus der Schülerbibliothek entlehene Bücher zurückgegeben habe.

IV. Ferien.

Im Schuljahr 1896/97 dauern die Osterferien vom 28. März bis mit 13. April, die Pfingstferien vom 23. bis 31. Mai, die Sommerferien vom 18. Juli bis 16. August, die Michaelisferien vom 6. September bis 5. Oktober und die Weihnachtsferien vom 24. Dezember 1896 bis 6. Januar 1897.

Verzeichnis

der am Nicolaigymnasium eingeführten Lehrbücher.

(Schuljahr 1896/97.)

Sexta.

1. Gesangbuch (VI—I).
2. Bibl. Memoirierstoff f. d. sächs. Schulen (VI—IIIA).
3. Zuck, Bibl. Gesch., Ausgabe A. (VI—IV).
4. Hiecke, Deutsches Lesebuch für Sexta (VI—IV).
5. Ellendt-Seyffert, Lat. Schulgrammatik (VI—I).
6. Busch, Lat. Übungsbuch für Sexta, Ausgabe für Sachsen.
7. Schmidt u. Enderlein, Erzählungen aus der Sage und Geschichte des Altertums (VI—IIIB).
8. Särchinger u. Estel, Aufgabensammlung f. d. Rechenunterricht, 1. Heft: Sexta.
9. Traummüller und Krieger, Grundriß der Botanik (VI—IIIB).
10. Krieger, Grundriß der Zoologie (VI—IIIB).
11. Gäbler, Pläne u. Übersichtskarten etc. d. Stadt Leipzig.
12. Daniel-Volz, Leitfaden der Geographie (VI—IIIB).
13. Müller, 113 dreistimmige Choräle (VI—IIIB).
14. Linge, Elementargesangschule (VI—IV).
15. Müller, Liederbuch für höhere Schulen (VI—IIIA).
16. Debes, Schul-Atlas f. d. mittleren Unterrichtsstufen (VI—IV).

Quinta.

1. 2. 3. 4. 5. 7. 9. 10. 12—16; außerdem:
17. Hiecke, Deutsches Lesebuch für Quinta (V. IV).
 18. Busch, Lat. Übungsbuch für Quinta.
 19. Ulbricht, Erzählungen aus der Geschichte und Sage des Mittelalters (V—IIIB).
 20. Särchinger u. Estel, Aufgabensammlung, 2. u. 3. Heft: Quinta u. Quarta (V. IV).

Quarta.

1. 2. 3. 4. 5. 7. 9. 10. 12—17. 19. 20; außerdem:
21. Bibel (IV—I).
 22. Hiecke, Deutsches Lesebuch für Quarta.
 23. Busch, Lat. Übungsbuch für Quarta.
 24. Ein lateinisches Schulwörterbuch (IV—I).
 25. Plötz-Kares, Elementarbuch von Dr. Gustav Plötz, Ausgabe A.
 26. Schmidt, Erzählungen aus der Geschichte der neueren Zeit (IV. IIIB).

Unter-Tertia.

1. 2. 5. 7. 9. 10. 12. 13. 15. 19. 21. 24. 26; außerdem:
27. Hiecke, Deutsches Lesebuch für Unter-Tertia.
 28. Warschauer-Dietrich, Lateinisches Übungsbuch I mit dem nach den Übungsstücken geordneten Wörterverzeichnis.
 29. Gaupp, Lateinische Anthologie für Anfänger.
 30. Gerth, Kurzgef. Gr. Schulgrammatik (IIIB—I).
 31. Gerth, Griech. Übungsbuch, 1. Teil (IIIB. IIIA).
 32. Plötz-Kares, Sprachlehre d. Französischen (IIIB—IB).
 33. Plötz-Kares, Übungsbuch, Heft 1.

Nicht eingeführt, aber einzelnen Klassen zur Anschaffung empfohlen:

G. Steffen, Stichworte zu dem Unterrichte in der Geschichte, 1. Heft. — Kirchoff u. Lehmann, Zeichenatlas.

Bezüglich der Wörterbücher empfiehlt es sich, vor dem Ankauf den Rat der betreffenden Fachlehrer einzuholen.

34. Plötz, Lectures choisies (IIIB. IIIA).
35. Ein franz. Wörterbuch (IIIB—I).
36. Mehler, Elementarmathematik (IIIB—I).
37. Heis, Sammlung von Beispielen aus der Arithmetik und Algebra (IIIB—I).
38. Schul-Atlas (IIIB—I).

Ober-Tertia.

1. 2. 5. 15. 21. 24. 26. 30. 31. 32. 34. 35. 36. 37. 33 außerdem:
39. Kahnis, Bibelkunde (IIIA—I).
 40. Hiecke, Deutsches Lesebuch für Ober-Tertia.
 41. Schmidt, Lieder der Deutschen aus den Zeiten der Freiheitskriege.
 42. Gerth, Griechisches Übungsbuch, 2. Teil.
 43. Plötz-Kares, Übungsbuch, Heft 1 u. 2.
 44. Schäfer, Geschichtstabellen (IIIA—I).
 45. Atlas antiquus oder Historischer Atlas (IIIA—I).
 46. Kaemmel-Ulbricht, Grundzüge der Geschichte, 1. Teil (IIIA—I).
 47. Traummüller, Leitfaden der Chemie und Mineralogie.

Unter-Sekunda.

1. 5. 21. 24. 30. 32. 35. 36. 37. 38. 39. 44—46; außerdem:
48. Echtermeyer, Auswahl deutscher Gedichte.
 49. Ein griech. Schulwörterbuch (IIB—I).
 50. Plötz, Manuel de la litt. française (IIB. IIA).
 51. Plötz-Kares, Übungsbuch, Heft 2 u. 3.
 52. Jochmann, Grundriß der Experimentalphysik (IIB—I).

Ober-Sekunda.

1. 5. 21. 24. 30. 32. 35. 36. 37. 38. 39. 44—46. 49. 50. 52; außerdem:
53. Novum testamentum Graece (IIA—I).
 54. Klee, Grundzüge der deutschen Litteraturgeschichte (IIA—I).
 55. Plötz-Kares, Übungsbuch, Heft 3.
 56. Kaemmel-Ulbricht, Grundzüge, 2. Teil (IIA—I).
 57. Schlömilch, Logar. Tafeln (IIA—I).
 - [58. Petersen, Lehr- und Lesebuch für den engl. Unterricht (IIA—I).]
 - [59. Baltzer, Hebr. Schulgrammatik (IIA—I).]
 - [60. Baltzer, Übungsbuch zu der Hebr. Schulgrammatik (IIA—I).]

Unter- und Ober-Prima.

1. 5. 21. 24. 30. 32 (für IB). 35. 36. 37. 38. 39. 44—46. 49. 52. 53. 54. 56. 57. [58—60]; außerdem:
61. Knebel-Probst, Französische Schulgrammatik (für IA).
 62. Probst, Übungsbuch II.
 63. Kaemmel-Ulbricht, Grundzüge, 3. Teil.
 - [64. Herrig, the British classical authors.]
 - [65. Ein englisches Wörterbuch.]

UNIVERSITY OF ILLINOIS-URBANA

515C126
CALCULUS [S.L.]

C001 V010



3 0112 017225167